

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTONOMA DE MEXICO

FACULTAD DE INGENIERIA

ANALISIS MECANICO DE ESTRUCTURAS FABRICADAS CON MATERIALES COMPUESTOS. APLICACION EN EL AEROMODELO "SANTOS".

TESIS

QUE PARA OBTENER EL TITULO DE INGENIERO MECANICO ELECTRICISTA (AREA MECANICA) PRESENTAN MAURICIO EDUARDO/FRIAS ALVAREZ DAVID MORENO HERNANDEZ

DIRECTOR DE TESIS: DR. MARGARITA NAVARRETE MONTESINOS



MEXICO, D. F.

1999



270967

30 2 ej



Universidad Nacional Autónoma de México



UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis esta protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

O AGINACION



A mis padres T. Alejandro Frías Guillot y Ma. de Lourdes Álvarez Craules

les dedico este trabajo, por su amor.

A mis hermanos Alejandro y Patricia, por ser ejemplo y apoyo.

A mí abuelo Tadeo por sus ganas de vivir.

A Joaquín, Miguel, Roberto y Efrén, mis amigos de toda la vida.

A mis compañeros de la Facultad de Ingeniería:

Para Arcelia Segura, Antonio Ake, Andrés Aguirre, Martha Arredondo, Angel Muñoz, Mauricio, Leopoldo, Glendy, Luciano y demás... por su amistad, enseñanzas y compañía.

A mi primo Ignacio, por tu confianza.

A David Moreno, por tu comprensión, amistad y horas de trabajo conjunto.

A mis maestros,

A la Facultad de Ingeniería de la U.N.A.M.

A mi querida Universidad Nacional Autónoma de México, por sus enseñanzas, dentro y fuera del aula.

GRACIAS.

Mauricio E. Frías Alvarez

A mis padres: Facundo Moreno y Rufina Hernández, por su orientación y apoyo.

A mis hermanos: Hugo y Humberlo, mis ejemplos de superación y dedicación.

A mi abuelo, el Sr. Miguel Moreno, por haberme dado una grandiosa familia.

A todos mis tíos y primos, mis grandes amigos y anfitriones del Estado de Puebla.

A todos ellos con cariño y respeto

David Moreno Hernández

A la Dr. Margarita Mavarrete por su apoyo, enseñanzas, tiempo y sobre todo, su amistad.

AI M.Sc. Sara Rios por sus buenos consejos y amistad.

Al Ing. Ubaldo E. Márquez por su apoyo al proyecto del aeromodelo "Santos".

Al perosnal del Instituto de Ingeniería por su ayuda en la manufactura del aeromodelo "Santos"

A la Facultad de Ingeniería de la U.N.A.M.

Al Instituto de Ingeniería de la U.N.A.M.

A nuestra alma mater, la Universidad Nacional Autónoma de México, por todo lo que nos ha dado.

Mauricio Frías

David Moreno

ANÁLISIS MECÁNICO DE ESTRUCTURAS FABRICADAS CON MATERIALES COMPUESTOS. APLICACIÓN EN EL AEROMODELO "SANTOS".

Sumario 2 Descripción de la Tesis 2 Objetivos y Antecedentes 2 1. Determinación de las actuaciones máximas del aeromodelo 2 1.1. Nomenclatura 5 1.2. Caracteristicas 5 1.3. Curva de tracciones 7 1.4. Curva de potencias 5 1.5. Eficiencias de la hélice 5 1.6. Diagrama de maniobra 77 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 77 2.1. Introducción 77 2.2. Modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados 27 2.3. Elaboración y preparación de probetas 20 2.4. Propiedades de los panetes bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM 21 2.5. Propiedades de los panetes bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 32 2.6. Resistencia a la tensión perpendícular al plano en panetes compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 3.7. Diseño de panetes con núcleo sólido 44 3.8. Empenaje 53 3.9. Empenaje	ÍNDIO	CE					
Descripción de la Tesis 2 Objetivos y Antecedentes 3 1. Determinación de las actuaciones máximas del aeromodelo 4 1.1. Nomenclatura 5 1.2. Características 6 1.3. Curva de tracciones 7 1.4. Curva de potencias 5 1.5. Eficiencias de la hélice 5 1.6. Diagrama de maniobra 17 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 17 2.1. Introducción 17 2.2. Modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 21 2.4. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM 23039/D3039M-93 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 32 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 3.1. Introducción 45 3.2. Ala 5 3.3. Empenaje 55 3.4. Tren de	Suma	ario		1			
Objetivos y Antecedentes 2 1. Determinación de las actuaciones máximas del aeromodelo 1.1. Nomenclatura 1.2. Características 1.3. Curva de tracciones 1.4. Curva de potencias 1.5. Eficiencias de la hélice 1.6. Diagrama de maniobra 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 2.1. Introducción 2.1. Introducción 2.1. Introducción 2.1. Introducción 2.3. Elaboración y preparación de probetas 2.4. Propiedades de los materiales compuestos laminados 2.3. Elaboración y preparación de probetas 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM D 3039/D3039M-93 2/2 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 3.1. Introducción 3.2. Ala 3.3. Empenaje 3.4. Tren de aterrizaje	Desc	ripción d	le la Tesis	2			
1. Determinación de las actuaciones máximas del aeromodelo 4 1.1. Nomenclatura 4 1.2. Características 6 1.3. Curva de tracciones 7 1.4. Curva de potencias 5 1.5. Eficiencias de la hélice 5 1.6. Diagrama de maniobra 7 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 7 2. Determinación de la módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 7 2.1. Introducción 7 2.2. Modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 2 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 2 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando 4 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 4 3.8. Empenaje 5 5 3.9. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" <t< td=""><td>Objet</td><td>tivos y A</td><td>ntecedentes</td><td>3</td></t<>	Objet	tivos y A	ntecedentes	3			
1.1. Nomenclatura 5 1.2. Características 6 1.3. Curva de tracciones 7 1.4. Curva de potencias 5 1.5. Eficiencias de la hélice 5 1.6. Diagrama de maniobra 7 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 7 2. Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 7 2.1. Introducción 7 2.2. Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 22 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 21 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 4 3.1. Introducción 5 3.2. Ala 5 3.3. Empenaje 5 3.4. Tren de aterrizaje 6 3.5. Fuselaje 7 4.1. Introducción 6	1,	Deter	Determinación de las actuaciones máximas del aeromodelo				
1.2. Características 6 1.3. Curva de tracciones 7 1.4. Curva de potencias 7 1.5. Eficiencias de la hélice 9 1.6. Diagrama de maniobra 17 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 17 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 17 2.1. Introducción 17 2.2. Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 2 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 2 D 3039/D3039M-93 2 2 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 4 3. Análisis de esfluerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos"		1.1.	Nomenclatura	5			
1.3. Curva de tracciones 7 1.4. Curva de potencias 5 1.5. Eficiencias de la hélice 5 1.6. Diagrama de maniobra 7 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 7 2. Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 7 2.1. Introducción 7 2.2. Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 24 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 21 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 44 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 53 3.1. Introducción 53 53 3.2. Ala 53 3.3. Empenaje 54 3.4. Tren de aternizaje 54 3.5. Fuselaje 65 3.6. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 55 4.1. Introducción		1.2.	Características	6			
1.4. Curva de potencias 5 1.5. Eficiencias de la hélice 5 1.6. Diagrama de maniobra 17 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 17 2. Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 17 2.1. Introducción 17 2.2. Modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 20 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 21 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 22 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 44 3.1. Introducción 55 3.2. Ala 56 3.3. Empenaje 56 3.4. Tren de aterrizaje 56 3.5. Fuselaje 66 4.1. Introducción 66 4.2. Ala 66		1.3.	Curva de tracciones	7			
1.5. Eficiencias de la hélice 5 1.6. Diagrama de maniobra 17 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 17 2. Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 17 2.1. Introducción 17 2.2. Modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 20 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 21 D 3039/D3039M-93 22 22 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 32 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 46 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 51 3.1. Introducción 51 3.2. Ala 52 3.3. Empenaje 51 3.4. Tren de aterrizaje 51 3.5. Fuselaje 51 4.1. </td <td></td> <td>1.4.</td> <td>Curva de potencias</td> <td>9</td>		1.4.	Curva de potencias	9			
1.6. Diagrama de maniobra 1/1 1.7. Velocidades y actuaciones máximas 1/1 2. Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 1/1 2.1. Introducción 1/1 2.2. Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados 2/1 2.3. Elaboración y preparación de probetas 2/1 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 2/1 D 3039/D3039M-93 2/1 2/2 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 4/1 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 4/1 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 4/2 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 5/1 3.2. Ala 5/1 5/1 3.3. Empenaje 5/1 3.4. Tren de aterrizaje 5/1 3.5. Fuselaje 6/1 4.4. Tren de aterrizaje 5/1 3.5. Fuselaje 7/1 <tr td=""> 6/1 7/1</tr>		1.5.	Eficiencias de la hélice	9			
1.7. Velocidades y actuaciones máximas 13 2. Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 11 2.1. Introducción 11 2.2. Modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Ellaboración y preparación de probetas 20 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 21 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 32 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 44 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 53 3.1. Introducción 53 3.2. Ala 53 3.3. Empenaje 53 3.4. Tren de aterrizaje 53 3.5. Fuselaje 64 4.1. Introducción 64 4.2. Ala 64 3.3. Empenaje 53 3.4. Tren de aterrizaje<		1.6.	Diagrama de maniobra	12			
 Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas. 2.1. Introducción fi 2.2. Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados 23 2.3. Elaboración y preparación de probetas 24 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM D 3039/D3039M-93 24 2.5. Propiedades de los panetes bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de panetes con núcleo sólido 45 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 3.1. Introducción 55 3.2. Ala 55 3.3. Empenaje 55 3.4. Tren de aterrizaje 56 3.5. Fuselaje 66 4. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 4.1. Introducción 66 4.3. Empenaje 77 4.4. Tren de aterrizaje 77 4.5. Fuselaje 77 4.6. Fuselaje 76 5.6. Fuselaje 77 6.7. Fuselaje 76 7.7. Enselaje 77 7.8. Empenaje 77 7.9. Em		1.7.	Velocidades y actuaciones máximas	13			
2.1. Introducción 11 2.2. Modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 20 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 21 D 3039/D3039M-93 21 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 24 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 44 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 51 3.1. Introducción 51 3.2. Ala 51 3.3. Empenaje 51 3.4. Tren de aterrizaje 61 3.5. Fuselaje 61 4.1. Introducción 61 4.2. Ala 61 4.3. Empenaje 71 4.4. Tren de aterrizaje 72 4.5. Fuselaje 72 4.6. 4.3. Empenaje	2.	Deter	minación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas	j.			
2.2. Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados 22 2.3. Elaboración y preparación de probetas 20 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 20 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3 26 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 40 40 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 44 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 51 3.1. Introducción 51 3.2. Ala 52 3.3. Empenaje 51 3.4. Tren de aterrizaje 61 3.5. Fuselaje 62 4. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 61 4.1. Introducción 61 4.2. Ala 61 3.5. Fuselaje 61 4.6. Tren de aterrizaje 61 4.7. Introducción 61 4.8. Empenaje 71		2.1.	Introducción	17			
2.3. Elaboración y preparación de probetas 24 2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 24 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3 26 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 44 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 55 3.1. Introducción 56 3.2. Ala 56 3.3. Empenaje 56 3.4. Tren de aterrizaje 66 3.5. Fuselaje 66 4.1. Introducción 66 4.2. Ala 67 4.3. Empenaje 67 4.4. Tren de aterrizaje 67 4.5. Fuselaje 77 4.6. Tren de aterrizaje 77 4.7. Ala 67 4.8. Empenaje 77 4.9. Empenaje 77 4.1. Introducción 61 4.2. Ala 62 4.3. Empenaje 74 4.4. Tren de aterrizaje 74 4.5. Fuselaje 74 <td></td> <td>2.2.</td> <td>Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados</td> <td>23</td>		2.2.	Modos de faila que presentan los materiales compuestos laminados	23			
2.4. Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM 24 D 3039/D3039M-93 24 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3 26 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 45 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 55 3.1. Introducción 55 3.2. Ala 56 3.3. Empenaje 56 3.4. Tren de aterrizaje 66 3.5. Fuselaje 66 4.1. Introducción 67 4.2. Ala 66 4.3. Empenaje 77 4.4. Tren de aterrizaje 77 4.5. Fuselaje 77 4.6. Fuselaje 77 4.7. Ala 66 4.8. Empenaje 77 4.4. Tren de aterrizaje 77 4.5. Fuselaje 77 4.5. Fuselaje 77 4.5. Fuselaje 77 6.6. Recomendaciones 88		2.3.	Elaboración y preparación de probetas	26			
D 3039/D3039M-93 24 2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la noma ASTM C 273-61 3 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 44 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 5 3.1. Introducción 5 3.2. Ala 5 3.3. Empenaje 5 3.4. Tren de aterrizaje 6 3.5. Fuselaje 6 4.1. Introducción 6 4.2. Ala 5 3.5. Fuselaje 6 4.6. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 6 4.1. Introducción 6 4.2. Ala 6 4.3. Empenaje 7 4.4. Tren de aterrizaje 7 4.5. Fuselaje 7 4.5. Fuselaje 7 6.7. Secomendaciones 8		2.4.	Propiedades de los materiales compuestos a tensión bajo la norma ASTM				
2.5. Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 273-61 3 2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44. 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 44. 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 54. 3.1. Introducción 55. 3.2. Ala 55. 3.3. Empenaje 55. 3.4. Tren de aterrizaje 66. 3.5. Fuselaje 66. 4.1. Introducción 66. 4.2. Ala 56. 3.5. Fuselaje 67. 4.6. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 67. 4.1. Introducción 67. 4.2. Ala 66. 4.3. Empenaje 7. 4.4. Tren de aterrizaje 7. 4.5. Fuselaje 7. 4.5. Fuselaje 7. 4.5. Fuselaje 7. 6.6. Recomendaciones 8.			D 3039/D3039M-93	28			
2.6. Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 43 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 53 3.1. Introducción 53 3.2. Ala 53 3.3. Empenaje 53 3.4. Tren de aterrizaje 63 3.5. Fuselaje 64 4. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 64 4.1. Introducción 64 4.2. Ala 64 4.3. Empenaje 74 4.4. Tren de aterrizaje 74 4.5. Fuselaje 74 6.5. Fuselaje 74 6.6. Recomendaciones 84		2.5.	Propiedades de los paneles bajo cargas cortantes aplicando la norma ASTM C 23	73-61 34			
la norma ASTM C 273-61 44 2.7. Diseño de paneles con núcleo sólido 43 3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 3.1. Introducción 53 3.2. Ala 53 3.3. Empenaje 54 3.4. Tren de aterrizaje 66 3.5. Fuselaje 66 4.1. Introducción 66 4.2. Ala 66 4.3. Empenaje 77 4.4. Tren de aterrizaje 77 4.4. Tren de aterrizaje 77 4.5. Fuselaje 77 5.5. Fusela		2.6.	Resistencia a la tensión perpendicular al plano en paneles compuestos aplicando	J			
2.7.Diseño de paneles con núcleo sólido443.Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos"553.1.Introducción553.2.Ala563.3.Empenaje563.4.Tren de aterrizaje663.5.Fuselaje674.Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo664.1.Introducción664.2.Ala664.3.Empenaje774.4.Tren de aterrizaje744.5.Fuselaje744.5.Fuselaje746.5.Fuselaje746.6.7574.4.6.7.74.4.7474.5.Fuselaje7474.6.Fuselaje7474.7.Fuselaje7474.8.Fuselaje7474.9.Fuselaje7474.9.Fuselaje7474.9.Fuselaje7474.9.Fuselaje7474.9.Fuselaje7474.9.Fuselaje7475.0.Fuselaje7476.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje7477.0.Fuselaje747			ia norma ASTM C 273-61	40			
3. Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos" 3.1. Introducción 53 3.2. Ala 53 3.3. Empenaje 53 3.4. Tren de aterrizaje 63 3.5. Fuselaje 64 4. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 64 4.1. Introducción 64 4.2. Ala 64 4.3. Empenaje 74 4.4. Tren de aterrizaje 74 4.5. Fuselaje 74 4.5. Fuselaje 74 6.6. 74 74 6.7. 74 74 74.8. Tren de aterrizaje 74 75.5. Fuselaje 74 76.5. Fuselaje 74 77.6. Fuselaje 74 77.7. 74 <td></td> <td>2.7.</td> <td>Diseño de paneles con núcleo sólido</td> <td>43</td>		2.7.	Diseño de paneles con núcleo sólido	43			
3.1.Introducción533.2.Ala543.3.Empenaje543.4.Tren de aterrizaje663.5.Fuselaje664.Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo664.1.Introducción664.2.Ala664.3.Empenaje774.4.Tren de aterrizaje774.5.Fuselaje78Conclusiones88Recomendaciones88	3.	Análi	Análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos"				
3.2.Ala533.3.Empenaje533.4.Tren de aterrizaje643.5.Fuselaje644.Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo644.1.Introducción644.2.Ala644.3.Empenaje744.4.Tren de aterrizaje744.5.Fuselaje74Conclusiones84Recomendaciones84		3.1.	Introducción	53			
3.3.Empenaje533.4.Tren de aterrizaje613.5.Fuselaje614.Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo614.1.Introducción614.2.Ala614.3.Empenaje774.4.Tren de aterrizaje774.5.Fuselaje77Conclusiones82Recomendaciones82		3.2.	Ala	55			
3.4.Tren de aterrizaje63.5.Fuselaje64.Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo64.1.Introducción64.2.Ala64.3.Empenaje74.4.Tren de aterrizaje74.5.Fuselaje7Conclusiones8Recomendaciones8		3.3.	Empenaje	59			
3.5.Fuselaje6.4.Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo6.4.1.Introducción6.4.2.Ala6.4.3.Empenaje7.4.4.Tren de aterrizaje7.4.5.Fuselaje7.Conclusiones8.Recomendaciones8.		3.4.	Tren de atemizaje	61			
4. Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo 4.1. Introducción 60 4.2. Ala 60 4.3. Empenaje 70 4.4. Tren de aterrizaje 70 4.5. Fuselaje 70 Conclusiones 80 80 Recomendaciones 80		3.5,	Fuselaje	65			
4.1.Introducción614.2.Ala614.3.Empenaje714.4.Tren de aterrizaje714.5.Fuselaje71Conclusiones82Recomendaciones82	4.	Redia	Rediseño estructural por medio de elemento finito del aeromodelo				
4.2.Ala644.3.Empenaje74.4.Tren de aterrizaje744.5.Fuselaje74Conclusiones84Recomendaciones84		4.1.	Introducción	67			
4.3.Empenaje74.4.Tren de aterrizaje74.5.Fuselaje7Conclusiones8Recomendaciones8		4.2.	Ala	68			
4.4.Tren de aterrizaje744.5.Fuselaje74Conclusiones84Recomendaciones84		4.3.	Empenaje	71			
4.5.Fuselaje71Conclusiones8.Recomendaciones8.		4.4.	Tren de aterrizaje	74			
Conclusiones8.Recomendaciones8.		4.5.	Fuselaje	79			
Recomendaciones 8.		Conc	lusiones	82			
		Reco	omendaciones	83			

Apéndice A: Propiedades mecánicas de materiales y Datos Generales

- A1) Curvas Cl-a para los perfiles Eppler 423, 392 y NACA 0012
- A2) Curva de potencia para motor K&B 0.61
- A3) Dimensiones de las probetas y dispositivos para las pruebas
- A4) Curvas y datos de las pruebas a tracción registradas y corregidas
- A5) Cálculo del módulo de Young usando la pendiente de la curva en la prueba a tensión
- A6) Curvas y datos de las pruebas a cortante
- A7) Curvas y datos de las pruebas a tracción perpendicular al plano de las capas exteriores
- A8) Obtención y datos para propiedades de materiales diversos

Apéndice B: Planos del Aeromodelo "Santos".

Apéndice C: Normas ASTM para pruebas de paneles a tensión, cortante y tensión perpendicular al plano.

SUMARIO

El objetivo principal de esta tesis es el rediseño del aeromodelo de carga controlado por radio "Santos", y disponer así, de un diseño básico, a partir del cual se confeccionen los nuevos aeromodelos que participen en los concursos que organiza SAE Aerospace y tener la posibilidad de competir por los primeros lugares.

Este rediseño, se basa en estudios tanto aerodinámicos como estructurales:

- 1. Con el estudio aerodinámico se calculan las actuaciones de vuelo y se establecen las cargas máximas que soporta el aeromodelo.
- El estudio estructural consta de dos partes: en la primera se realiza experimentalmente una caracterización mecánica de los materiales empleados (materiales compuestos, bajo normas ASTM), en la segunda se aplican modelos tanto analíticos (mecánica de sólidos) como numéricos (mediante elementos finitos) para corroborar resultados, determinar comportamientos y establecer rediseños.

Las características principales del aeromodelo rediseñado son: bajo costo, carga útil de 17 libras a nivel del mar (carga máxima de 22 lb), motor con potencia de 820 Wats y área máxima proyectada de 77.5 dm².

Con el aeromodelo "Santos" se participo en la competencia "SAE Aerodesign WEST 1997", donde se obtuvo el decimoprimer lugar.

Descripción de la Tesis

La tesis se divide en 5 capítulos, en los cuales se presentan: el análisis dinámico para la obtención de las actuaciones máximas del aeromodelo, la determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de panel kevlar-madera balsa, el análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo "Santos", el rediseño estructural por medio de elementos finitos del aeromodelo, los resultados y conclusiones.

En la introducción, se plantean los objetivos y se presentan los antecedentes del desarrollo de prototipos participantes en la competencia "SAE AERODESIGN" del equipo representativo de la Facultad de Ingeniería de la UNAM.

En el primer capítulo "análisis dinámico para la obtención de las actuaciones máximas del aeromodelo", se realizan cálculos para tener el diagrama de maniobra, con el que se calculan las cargas en vuelo y actuaciones máximas. Se parte del análisis de la tracción necesaria para volar a una determinada velocidad, a nivel del mar; luego, se calcula la potencia necesaria de vuelo, la cual se compara con la tracción real de la hélice y el motor.

En el segundo capitulo "determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas", se presenta el desarrollo para el análisis de las propiedades elásticas del panel kevlarmadera balsa; comenzando por una revisión breve de los materiales compuestos, clasificación, descripción de compositos textiles y un resumen de los modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados. Se realiza la descripción de las características de las probetas, sistemas empleados, datos del comportamiento del panel durante las pruebas y características de las fallas de las diferentes pruebas a tracción, cortante y perpendiculares al plano, de acuerdo a las normas ASTM.

En el tercer capítulo "análisis de esfuerzos de las estructuras que presenta el aeromodelo Santos", se desarrolla el análisis de las estructuras principales (ala, empenaje, tren de aterrizaje y fuselaje) a través de elementos finitos. Se parte de un cálculo básico analítico para confronter los valores de ambos modelados y se obtienen los esfuerzos máximos sobre las estructuras y el factor de seguridad para cada parte analizada.

En el cuarto capítulo "rediseño estructural por medio de elementos finitos", se presenta el rediseño de las estructuras principales del aeromodelo, empleando los modelos desarrollados en el capítulo anterior. Las estructuras son rediseñadas, basándose en el margen de seguridad, para soportar la carga de diseño con el menor peso posible.

En el sexto capítulo, se exponen las conclusiones y recomendaciones. En el apéndice A, se presentan las curvas de comportamiento de los perfiles aerodinámicos empleados, curvas de potencia para el motor K&B 0.61, dimensiones de las probetas para pruebas de tracción, planos de las probetas y dispositivos utilizados, curvas y datos registrados de las pruebas y propiedades de diversos materiales. En el apéndice B, se muestran los planos generales del aeromodelo y de las partes originales y rediseñadas. En el apéndice C, se presentan las normas ASTM en las que se basaron las pruebas mecánicas.

OBJETIVOS Y ANTECEDENTES

OBJETIVOS

Los objetivos principales en este trabajo son:

- · Obtención del factor de carga y actuaciones máximas del aeromodelo "Santos".
- Obtención de las propiedades mecánicas experimentales (Módulo de Young, esfuerzos máximos y de diseño) de los materiales usados para la construcción de estos aeromodelos.
- Modelado analítico como numérico (mediante elementos finitos) para corroborar resultados.
- Determinar comportamientos y establecer rediseños.

ANTECEDENTES

La ingeniería aeroespacial ha tenido poco desarrollo en México. Actualmente en nuestro país, cuando se desea realizar estudios de la superficie de la tierra, el trabajo es realizado a través de un medio volante (helicóptero o avioneta) con un costo elevado. Por esto, se ha enfocado a tratar de resolver este problema por medio de aviones radiocontrolados.

En 1994 surge un grupo de estudiantes de la Facultad de Ingeniería, interesados en el diseño y construcción de aeromodelos radiocontrolados, los cuales se construyen con el objetivo principal de participar en la competencia "SAE AERODESIGN" que es organizada cada año por la Society of Automotive Engineers (SAE). Dichos aeromodelos posteriormente son adaptados para hacer estudios de percepción remota.

Hasta la fecha se han construido tres aeromodelos, que han participado en la competencia. Estos proyectos son apoyados por la Facultad de Ingeniería de la UNAM, Instituto de Ingeniería de la UNAM, Sociedad de Exalumnos de la Facultad de Ingeniería (SEFI) y compañías externas.

Con la experiencia que se ha obtenido con el desarrollo y construcción de estas aeronaves, existe la necesidad de un diseño básico estructural confiable para poder ser utilizado en dichos proyectos. Para cumplir con los requerimientos del diseño estructural para la elaboración de los aeromodelos, se emplean materiales compuestos, dadas sus propiedades mecánicas.

Actualmente, las industrias aeroespacial, automotriz y naval, emplean los materiales compuestos en estructuras secundarias, obteniendo mejoras significativas en el comportamiento de los diseños realizados. Dentro de la industria aeroespacial los cuatro requerimientos más importantes de un material son: ligero, resistencia mecánica elevada, dureza alta y buena resistencia a la fatiga¹.

Las características de los aeromodelos que se han construido se presentan en la tabla 1. En la figura 1.1 se presentan las figuras de las principales variables presentadas.

El primer aeromodelo, "Bicho 1", que compitió en 1994, se diseñó para una carga máxima de 8 lb. Tiene una estructura confiable y aerodinámicamente bien diseñado. De todos los aeromodelos que se han construido, es el más ligero y el que más se ha empleado para investigación de percepción remota.

¹ Handbook of Composites Georgen Lubin. Compitió en ese mismo año, en la Ciudad de Dayton Oh. EE.UU., obteniendo un 20º lugar, de 72 aeromodelos.

El segundo aeromodelo, "Bicho II", desarrollado en 1995, se diseñó para soportar una carga de 16 lb. Se cambió el diseño del ala (en forma y perfil) y la estructura del fuselaje, resultando un aeromodelo robusto. Se cambió el tren de aterrizaje, y logró volar con una carga de 8lb. Desafortunadamente, no logró competir por falta de recursos.

El tercer aeromodelo, "Xobec", realizado en 1996, fue diseñado para una carga de 17 lb. Se cambió el diseño del ala (forma, perfil y estructura) y del estabilizador. El estabilizador presentó problemas de diseño. Participó ese mismo año, en la ciudad de Los Ángeles, Ca. EE.UU., obteniendo el lugar 22.

El cuarto aeromodelo, "Santos", construido en 1997, fue diseñado para una carga máxima de 22 libras, conservando muchas de las características del avión anterior pero con cambios en el diseño de estabilizador, estructura del ala, viga de unión del estabilizador con el fuselaje. Participó este mismo año, en la ciudad de Seattle, Wa. EE.UU. obteniendo el lugar no. 11 de 34. Cabe señalar que ha tenido el mayor apoyo económico.

Desde que se inicia de la participación en este tipo de competencias, los alumnos representativos de la Facultad de Ingeniería de la UNAM han sido los únicos representantes de instituciones mexicanas.

	Bicho 1	Bicho 2	Xobec	Santos
Envergadura (m)	2.37	2.68	2.5	2.51
Cuerda	0.26	0.23	0.24	0.25
Aerodinámica (m)				
Longitud total (m)	1.41	1.41	1.564	1.50
Autonomía (min)	10	10	10	10
con tanque de	1			
0.23 it.				
Alcance	Visual	Visual	Visual	Visual
Tipo de Aeronave	Convencional	Convencional	Convencional	Convencional
Posición del Ala	Alta, perfil NACA	Alta, perfil NACA	Alta, perfil EPPLER	Alta, perfil EPPLER
	212, ángulo de	6412, ángulo de	423, ángulo de	423, ángulo de
	ataque de 2º	ataque de 2º	ataque de 0°	ataque de 0°
Tipo de Ala	Rectangular, con	Flechada, con	Rectangular, con	Rectangular, con
	diedro de 3º	diedro de 3º	diedro de 4º	diedro de 3º
Posición del	Alto, con perfil	Bajo, con perfil	Alto, con pertil	Bajo, con perfil
Estabilizador	NACA U09	NACA 009		EPPLER 392
Timon de	1, con perfil NACA	1, con pertil NACA	1, con pertil NACA	1, con perfil NACA
Protundidad	009	009	009	009
I ren de aterrizaje	De patin delantero	De patin delantero	De patin delantero	De patin delantero
	y vanila trasera	y aluminio trasero	y aluminio trasero	y aluminio trasero
Posicion del	Frontal	Inclinado	Frontal	Frontal
motor	0.0000	0.0000	0.0000	40 0000
Carga util (Kg)	2 @ 2300 m s.n.m.	2 @ 2300 m s.n.m.	8 @ 2300 m s.n.m.	10 @ 2300 m
Commenting outer de	0.05 + 0.45 + 0.40	0.05	0.05 × 0.45 × 0.40	S.n.m.
Compartimento de	0.25 X 0.15 X 0.12	0.25 X 0.15 X 0.12	0.25 X 0.15 X 0.12	0.25 X 0.15 X 0.12
Carga (m)	Modero	Madara kaular	Medore keylor	Sécoloro - Loudou
wateriales	i Madera, Kevlar,	iviauera, keviar,	iviadera, keviar,	Madera, keviar,
	enóxico eluminio	apóxico aluminio		epoxico, aluminio
Padiocontrol	EM do 7 capalos	EM do 7 capalos	EM do 7 consist	
Naulocontrol	FWI, UE / Canales	Fivi, de 7 canales	Fivi, de 7 canales	rivi, de 7 canales

Tabla 1 Características de los aeromodelos construidos para las competencias "SAE Aerodesign"

ANÁLSIS DINÁMICO PARA LA OBTENCIÓN DE LAS ACTUACIONES¹ MÁXIMAS DEL AEROMODELO "SANTOS"

INTRODUCCION

En este capítulo, se calcula el diagrama de maniobra y cargas máximas en vuelo del aeromodelo.

Para desarrollar el diagrama de maniobra, se necesita primero establecer para cada elemento del aeromodelo sus características aerodinámicas. Primeramente se establece la nomenclatura a usar y luego se dan las características aerodinámicas, la curva de tracción, la curva de potencia y eficiencia de la hélice. Con todo esto se desarrolla el diagrama de maniobra para obtener finalmente la velocidad y actuaciones máximas en subida, vuelo y trayectoria circular

1.1 NOMENCLATURA

Se presentan a continuación, la nomenclatura general, usada para el análisis del aeromodelo:

Constantes geométricas:

Las constantes geométricas principales del aeromodelo se muestran en la tabla 1.1 y se ilustran en la figura 1.1.

Simbolo	Variable	Significado
b	Envergadura	Distancia de punta a punta del ala
S	Superficie alar	Superficie de las alas, incluyendo la parte sobre el fuselaje
C	Cuerda	Longitud entre el borde de entrada y de salida
λ	Estrechamiento (taper ratio)	Relación entre la cuerda en el centro del ala y en la punta
A	Alargamiento (aspect ratio)	Relación entre la envergadura y la cuerda
δ	Diedro	Ángulo formado entre la zona central y la punta del ala en vista frontal, con respecto a la horizontal
φ	Ángulo del empenaje	Ángulo que forma la viga de unión entre empenaje y fuselaje, con la horizontal

Tabla 1.1. Variables principales usadas para el análisis aerodinámico

Parámetros aerodinámicos:

Los parámetros aerodinámicos que se utilizan, se presentan en la tabla 1.2.

Símbolo	Parámetro	Símbolo	Parámetro
α	Ángulo de ataque	Ť	Tracción de las hélices
CL	Coeficiente de sustentación	Tn	Tracción necesaria para vuelo
CDp	Coeficiente de resistencia parásita	W	Peso del aeromodelo
CDi	Coeficiente de resistencia inducida	6	eficiencia de ala elíptica
CDT	Coeficiente de resistencia total	Ve	Velocidad equivalente
ρο	Densidad tipo	D	Diámetro de hélice
Δν	Aceleración que sufre el aire por la hélice	Pm	Potencia disponible para vuelo
η	Eficiencia de hélice	n	factor de carga
a	Pendiente de la curva de sustentación del perfil principal	FU	magnitud de la ráfaga repentina que encuentra el aeroplano en vuelo horizontal

Tabla 1.2. Parámetros aerodinámicos

¹Se define comúnmente las actuaciones de un avión, como el conjunto de maniobras que puede realizar en vuelo (virajes, trayectorias, 5



Fig. 1.1. Parámetros geométricos del aeromodelo

1.2 CARACTERÍSTICAS AERODINAMICAS DE LOS ELEMENTOS QUE CONSTITUYEN EL AEROMODELO.

Se describen las ecuaciones en las que se basa la maniobrabilidad del aeromodelo y sus especificaciones. Se emplean 3 perfiles aerodinámicos para su construcción: uno para el ala principal y dos para el empenaje (estabilizador horizontal y el vertical).

Ala: Con perfil tipo Eppler 423, para el cual se obtuvieron las siguientes relaciones¹:

CL = 5.0
$$\alpha$$
 + 0.96 (con α en radianes)
Clmáx = 2.1| $_{\alpha=10^{\circ}}$
CD_i = 0.0345 CL²
 $CD_{\rho} = 0.01166 |CL - 0.85|^{0.0635} + 0.012$

Estas relaciones se obtienen de las gráficas originales, que se muestran en el apéndice. Para la expresión de CL, se hizo un ajuste lineal de la curva, mientras que para Cp_i se hizo un ajuste exponencial. Cd_p se obtiene con una corrección para ala finita.

Las características finales del ala se presentan el la tabla 1.3.

Empenaje: Para el estabilizador horizontal, se utilizó un perfil tipo Eppler 392 y para el vertical (timón) se utilizó uno tipo NACA 009 simétrico. Las características se presentan en la tabla 1.4.

¹ Diseño, Construcción y Preubas de un Aeromodelo de Carga a Control Remoto. Competencia SAE Aerodesign West 1996.

Lopez Leodegario, Miranda Sergio, Rosales Roberto.

Motor y hélice: El motor es marca K&B de 0.61 in³ de desplazamiento positivo, con una potencia máxima de 1.1 HP @ 14000 rpm con escape, a nivel del mar. La hélice utilizada es tipo 12-6 de madera. La curva de potencia del motor se encuentra en el apéndice A2.

Característica	Dimensión
Ángulo de ataque	0º
Envergadura	2.51 m
Cuerda	0.25 m
Superficie alar	0.6275 m ²
Estrechamiento	1
Alargamiento (Aspect Ratio)	10.04
Diedro	3°

Tabla 1.	.3. Cara	cterísticas	del ala.
----------	----------	-------------	----------

Característica	Dimensión
ángulo de ataque	0°
Envergadura	0.6 m
Cuerda	0.12 m
Superficie	0.072 m ²
Ángulo de viga del empenaje	3°

Tabla 1.4. Características del empenaje.

1.3 CURVA DE TRACCION

En vuelo horizontal, las cuatro fuerzas principales que actúan sobre un aeromodelo son: sustentación, peso, resistencia y tracción de las hélices. Estas se observan en la figura 1.2.



Fig. 1.2 Fuerzas que actúan sobre un avión en vuelo horizontal

Las relaciones entre las fuerzas actuantes sobre un avión en vuelo horizontal, son²:

$$L = W = \frac{1}{2} \rho_0 V e^2 S C L \tag{1}$$

² Aerodinámica y Actuaciones del Avión

A. Isidoro Carmona

$$D = T = \frac{1}{2} \rho_o . V_e^2 . S \left(CD_p + \frac{CL^2}{\pi Ae} \right)$$
(2)

Despejando CL de (1) y substituyendo en (2) se obtiene:

$$D = T = \frac{1}{2} \rho_o V_e^2 S C D_p + \frac{1}{2} \rho_o V_e^2 S \left(\frac{2W}{\rho_o V_e^2 S}\right)^2 \cdot \frac{1}{\pi A e}$$
(3)

Si:

$$a = \frac{1}{2} \rho_0 S CD_p$$

$$b = \frac{1}{\frac{1}{2}\rho_o S\pi Ae}$$

La ecuación (3) queda:

$$Tn = D = aV_{e}^{2} + b\frac{W^{2}}{V_{e}^{2}}$$
(4)

la cual describe la resistencia total que sufre el aeromodelo (que es igual a la tracción de la hélice) con respecto a su velocidad de vuelo. El primer término es llamado "resistencia parásita" y el segundo es llamado "resistencia inducida".

En la figura 1.3 se muestra la curva de tracciones necesarias en vuelo horizontal y a nivel del mar del aeromodelo "Santos".



Fig. 1.3. Curva de tracción necesaria, Aeromodelo "Santos"

Se observa que el primer término de la curva (figura 1.3), dada por la resistencia parásita, decae muy rápido y es prácticamente despreciable, incluso con la velocidad minima posible del aeromodelo, que es la velocidad de pérdida. Esto se explica por el alargamiento (Aspect ratio) tan grande del aeromodelo.

1.4 CURVAS DE POTENCIAS

La potencia necesaria de vuelo, como se señaló anteriormente, se emplea para obtener las actuaciones máximas del aeromodelo y conocer las cargas máximas sobre la estructura. Estas se obtienen simplemente multiplicando la tracción por la velocidad; en este caso, la velocidad del aeromodelo y depende de la altitud. Usando la relación (4), se obtiene la siguiente relación:

$$P_n = DV = \frac{1}{\sqrt{\sigma}} \left(aV_e^2 + \frac{bW^2}{V_e} \right)$$
(5)

con $\sigma = (\rho/\rho_0)^2$, done ρ = densidad a la altura de vuelo y ρ_0 = densidad a nivel del mar. En la figura 1.4, se muestra la gráfica de potencias necesarias para el aeromodelo "Santos", a nivel del mar, y a la altura de la Ciudad de México.



Fig. 1.4. Curva de Potencias necesarias, aeromodelo "Santos"

1.5 EFICIENCIA DE LA HÉLICE

La hélice para el aeromodelo es comercial y varía sus características de marca en marca. Pero se analiza su eficiencia en general, a través de las ecuaciones de cantidad de movimiento y la bibliografía.

La tracción se expresa en términos de la aceleración que sufre el fluido a través de las hélices, con la siguiente expresión: ³

³ "Propulsion by Propellers. How a Propeller Works"

$$T = \frac{\pi}{4} D^2 \left(\nu + \frac{\Delta \nu}{2} \right) \rho \, \Delta \nu \tag{6}$$

La potencia y la eficiencia se expresan como:

$$P_d = T v \tag{7}$$

$$\eta = \frac{P_d}{P_m} = \frac{T\nu}{P_m} \tag{8}$$

Combinando (6), (7) y (8) se obtiene una relación (despreciando las pérdidas) entre la velocidad y la eficiencia de la siguiente forma:

$$v = \eta \left(\frac{2P}{\pi \rho D^2 (1-\pi)}\right)^{\frac{1}{3}}$$
(9)

y la cual se expresa de la siguiente manera:

$$\left(\frac{2P}{\pi \rho D^2 V^3}\right)\eta^3 + \eta - 1 = 0$$
(10)

Resolviendo la ecuación (10) con los parámetros del aeromodelo, se obtiene una gráfica de eficiencia con respecto a la velocidad. Esta velocidad se corrige por pérdidas con alrededor de entre 10-15%³. La figura 1.5 muestra el resultado según (10) teórico y con pérdidas incluidas.

Por otra parte, si se considera la eficiencia a partir de la relación general:

$$\eta = \frac{TV}{P_{m}} \tag{11}$$

se obtiene la potencia generada y utilizada.



Fig. 1.5. Curva de eficiencias teóricas para la hélice que emplea el Aeromodelo "Santos"

En las gráficas que se muestran en la figura 1.6 se observa la eficiencia máxima posible, la teórica, que es del orden del 85%. Bibliográficamente, se ha encontrado en promedio, que las eficiencias de las hélices se consideran de un 55% para aviones⁴. En nuestro caso, se considera de un 65% como un valor promedio entre la mínima y la máxima.



Fig. 1.6. Comparación entre cálculo y obtención de la máxima eficiencia, Aeromodelo "Santos"

⁴ Aerodinámica y Actuaciones del Avión A. Isidoro Carmona

1.6 DIAGRAMA DE MANIOBRA

El diagrama de maniobra da la relación que existe entre la sustentación y el peso, en el intervalo de velocidades del aeromodelo.

El factor de carga se define como:

$$n = \frac{L}{W}$$
(12)

El factor de carga máximo se calcula a través del cociente de la velocidad de pérdida y la de mínima velocidad de maniobra:

$$n = \left(\frac{V_{min}}{V_S}\right)^2 = \left(\frac{1.2V_S}{V_S}\right)^2 = 1.44;$$

que es el factor de carga máximo, dadas las actuaciones dinámicas normales del aeromodelo.

<u>Ráfagas:</u>

Las ráfagas dan lugar a cargas simétricas cuando el aeromodelo se halla en vuelo horizontal. El encuentro del aeromodelo con ráfagas de aire, provoca un incremento en la sustentación (por el cambio de velocidad relativa y por el aumento de ángulo de ataque que sufre), provocando un incremento en el factor de carga, los cuales se calculan de la siguiente manera:

$$n = 1 + \frac{\frac{1}{2}\rho_0 a(FU)_e V_e}{W_S}$$
(13)

Considerando una ráfaga equivalente (FU) de 10 km/hr para la velocidad mínima de aeromodelo a la altura de la Ciudad de México, de la cual se obtiene un factor de carga de:

$$n = 1 + (0.5*1.225*5*2.77*17)/(9.81*13.6/0.6275) = 1.65$$

 $n = 1.65$

que es el factor de carga máximo calculado que soporta el aeromodelo.

Esta clase de aeromodelo no vuela en la presencia de ráfagas de aire, y la consideración antes mostrada es sólo por vientos normales que se puedan encontrar.

El diagrama de maniobra del aeromodelo "Santos" se muestra en la figura. 1.7:



Fig. 1.7. Diagrama de maniobra, Aeromodelo "Santos"

1.7 VELOCIDADES Y ACTUACIONES MÁXIMAS

Las actuaciones máximas del aeromodelo son:

<u>Velocidad mínima</u>: Se calcula a través de la velocidad de pérdida y se define como la mínima velocidad que lleva el aeromodelo cuando la sustentación es igual al peso. La velocidad de desplome se calcula con la siguiente relación:

$$Vs = \sqrt{\frac{2W}{\rho_o S CL_{max}}}$$

Para el aeromodelo, la velocidad de pérdida resulta ser:

Vs = $(2*13.6/(1.225*0.6275*2.1))^{1/2}$ = 12.86 m/s ≈ 46.3 km/hr;

la velocidad mínima se considera igual (como se hizo para el cálculo del diagrama de maniobra) a 1.2 la velocidad de desplome, por lo que la mínima velocidad de vuelo es:

$$V_{min} = 1.2(12.86) = 15.432 \text{ m/s} \approx 55.5 \text{ km/hr}$$

Velocidad máxima: Se obtiene a partir de la velocidad que corresponde a la potencia máxima del motor.

La potencia normal de vuelo no es la máxima siempre, ya que provocaría daños rápidamente al motor. Se considera un 80% de su revoluciones a potencia máxima, por lo que la potencia máxima que entrega el motor es:

$$P_m = 13500 (0.8) = 10800 \text{ rpm}$$

que corresponde a 1 HP = 745.7 W⁶

La máxima potencia que es utilizable, se calcula con la eficiencia de la hélice que se considera del 65%. Por lo tanto la máxima potencia disponible del aeromodelo es:

Como se observa, usando la figura 1.2, se tiene que para 0.65 HP, se tiene un valor de velocidad máximo de 140 km/hr sin carga a nivel del mar.

<u>Velocidad de crucero</u>: Es la velocidad promedio en circunstancias normales. Este valor interesa que sea suficientemente grande para obtener todas las ventajas de las actuaciones del aeromodelo, pero un valor grande significaría un aumento en los requisitos estructurales, por esto, debe ser un compromiso entre ambas consideraciones. Para el aeromodelo se considera una velocidad de crucero de 90 km/hr.

Actuaciones de subida:

Durante la subida, el aeromodelo se ve sometido a las misma fuerzas que en vuelo horizontal, pero con diferencia de que tendrá un ángulo de subida φ , que afectará la dirección de las fuerzas como se ve en la figura 1.8. En la figura 1.9 se presenta la resultante de la velocidad basada en estas fuerzas y sus componentes: la velocidad horizontal (V_h) y la Vertical (V_v).



Fig. 1.8. Fuerzas que se ejercen sobre un avión en subida



Fig. 1.9. Componentes de la velocidad de un avión en subida

La velocidad vertical máxima del avión, se calcula:

$$V_{\nu} = \frac{P_d - P_u}{W} \tag{14}$$

que en el caso de la velocidad de crucero es:

 $V_v = (484.7-223.7) / (13.6*9.81) = 1.94 \text{ m/s} \approx 7 \text{ km/hr}$

que es, por análisis de fuerzas análogo, prácticamente igual a la velocidad de descenso del aeromodelo.

⁵ Ver curva de potencias para motor, Apéndice A2

<u>Viraje:</u>

En un viraje, las fuerzas a que está sometido el aeromodelo se indican en la figura 1.10.



Fig. 1.10. Fuerzas que se ejercen sobre un avión, durante un viraje

El factor de carga que se genera en este tipo de maniobra se calcula con la siguiente relación:

$$n = \frac{L}{W} = \frac{1}{\cos\varphi} \tag{15}$$

donde el ángulo ϕ es el que se muestra en la figura 1.10. Despejando se obtiene el ángulo máximo de viraje:

$$\varphi_{max} = \cos^{-1}(1/1.65) = 52.7^{\circ}$$

Travectoria circular:

Este tipo de trayectoria se muestra en la figura 1.11, junto con las fuerza en que esta intervienen.



Fig. 1.11. Fuerzas que interviene sobre un avión en trayectoria circular

El factor de carga para este tipo de trayectorias está dado por la relación:

Con la cual se obtiene el radio mínimo en la recogida a velocidad de crucero, que es:

$$R = \sqrt{2}/(g.n) = 25^2 / (9.81 \times 1.65) = 38.6 m$$

En la tabla 1.5, se presenta el resumen de las actuaciones y velocidades normales del Aeromodeio.

Velocidades y Actuaciones Máximas para el Aeromodelo "Santos"		
Factor de carga máximo	1.44	
Velocidad mínima	55.5 km/hr	
Velocidad de crucero	90 km/hr	
Velocidad máxima	140 km/hr	
Velocidad Vertical Máxima	7km/hr	
Angulo de viraje	52.7°	
Radio en trayectoria circular	38.6 m	

Tabla 1.5 Resumen de las Velocidades y Actuaciones Máximas para el Aeromodelo "Santos"

El factor de seguridad es utilizado para el cálculo de las cargas máximas en vuelo, dentro de los límites de velocidad y actuaciones establecidos en la tabla 1.5 y se utiliza como factor extra sobre el peso de aeromodelo, para el análisis y rediseño de las estructuras, las cuales se presentan en el capítulo 3 y 4, respectivamente.

DETERMINACION DEL MÓDULO DE YOUNG Y ESFUERZOS MÁXIMOS DE LAS ESTRUCTURAS COMPUESTAS

Después de obtener el diagrama de maniobra (capítulo 1), se analizan las propiedades mecánicas del panel kevlar-madera balsa (material que se emplea en las partes principales del aeromodelo), con la finalidad de obtener sus propiedades efectivas y emplearlas después en el rediseño de las estructuras compuestas ligeras.

2.1 INTRODUCCION

Este capítulo presenta el desarrollo para la obtención de las propiedades elásticas del panel kevlarmadera balsa. Comenzando por un resumen de los modos de falla que presentan los materiales compuestos laminados. Se realiza la descripción de los métodos empleados para la obtención de las propiedades del panel bajo cargas de tracción, cortante y perpendiculares al plano de las capas exteriores, de acuerdo a las normas ASTM; la descripción comprende las características de las probetas, sistemas empleados, datos del comportamiento del panel durante las pruebas, y características de las fallas de cada una de las diferentes pruebas. También se presenta la obtención de propiedades tanto de las capas exteriores como del núcleo, por medio de un análisis teórico basado en consideraciones geométricas.

2.1.1 MATERIALES COMPUESTOS: UNA REVISIÓN BREVE

Los materiales compuestos, también llamados simplemente compuestos o compositos, son una combinación de dos o más componentes unidos sintéticamente, con el objetivo de obtener características y propiedades específicas. Los compuestos consisten de una o más fases discontinuas introducidas en otra continua. La fase discontinua generalmente es dura y fuerte llamada "refuerzo" o "material reforzante", mientras que la fase continua es denominada "matriz".

Los compuestos son diseñados para obtener propiedades mecánicas únicas. Sus propiedades son fuertemente influenciadas por los constituyentes; la distribución, orientación y concentración de los materiales reforzantes, y su interacción entre ellos. Las propiedades del refuerzo puede ser descrita por su geometría y distribución.

Estos materiales presentan las siguientes ventajas y desventajas, que se describen en la tabla 2.1.

Ventajas	Desventajas
Peso reducido (Valores altos en las relaciones resistencia/peso)	Materias primas y fabricación costosa
Propiedades "a la medida" (Se pueden ajustar las propiedades hacia las direcciones de carga)	Propiedades débiles en direcciones transversales
Trayectorias redundantes de carga (de fibra a fibra)	Las matrices suaves, presentan tenacidad baja
Mayor vida	Degradación externa de la matriz cuando es mal protegida
Tienen un amortiguamiento inherente	Dificiles de unir
Incrementan (o decrementan) la conductividad eléctrica y térmica.	Difíciles de analizar

Tabla 2.1. Ventajas y desventajas generales de los materiales compuestos

Las configuraciones típicas de un material compuesto se muestran en la figura 2.1.





2.1.2 CLASIFICACIÓN DE LOS MATERIALES COMPUESTOS¹

Se clasifican estructuralmente como sigue:

- I. BÁSICOS O ELEMENTALES: Como moléculas sencillas, o celdas cristalinas.
- II. MICROESTRUCTURALES: Cristales, Fases, Compuestos.
- III. MACROESTRUCTURALES: Matrices, Partículas, Fibras.

De la clasificación recién citada, el tipo III o Macroestructural es la más importante a nivel ingenieril, la cual se puede clasificar a su vez en función de la forma estructural adoptada.

Tipos de Compositos:

- a) Fibrosos: Constituido por Fibras Continuas o Discontinuas
- b) Con partículas: Constituido por partículas
- c) Laminares: Constituido por capas o laminas de compuestos
- d) Con hojuelas: Constituido de hojuelas delgadas que comúnmente son partes de un composito anterior
- e) Relleno o de esqueleto: Constituido por una matriz esqueleto rellena de una material secundario

La figura 2.2 muestra las variedades más importantes de compositos. De esta clasificación, los más relevantes por sus aplicaciones, son los del tipo fibroso, los cuales se definen a continuación.



Compositos con Fibras



Composito con partículas



Composito por láminas



Fig. 2.2. Ilustración de varios tipos de compositos

Compositos con fibras:

Para un compuesto de este tipo, existe una definición formal: "Es una combinación de materiales que difieren entre si en composición o forma a escala macroscópica. Las fibras constituyentes individuales, sintéticas o no, son generalmente insolubles, conservan sus propiedades dentro del compuesto y pueden ser tanto continuas como discontinuas". La figura 2.3 muestra los diferentes tipos de compuestos de este

¹ Textile Structural Composites Tsu-Wei, Frank K. Ko tipo, actualmente existentes. Una forma de aplicación muy común, es usar a las fibras en forma tejida, la cual se expone en la sección 2.1.3.



Fig. 2.3. Clasificación de compositos fibrosos

<u>Fibras:</u> Las fibras son más rígidas y fuertes que la matriz, y generalmente ortotrópicas. En compositos estructurales, la fibra es larga con una relación largo/diámetro mayor a 100. En la Tabla 2.2 se muestran las principales.

Refuerzos				
Alúmina	(Al ₂ O ₃)	Aluminio	(Al)	
* Boro	(B)	Nitrato de Boro	(BN)	
Berilio	(Be)	* Fibra de Vidrio	(GI)	
* Grafito	(Gr)	*Aramidas (Kevlar) (Kv)	
Carburo de Silio	cio (SiC)	Nitratos de Silicio	(Si ₃ N ₄)	
Titanio	(Ti)	Tungsteno	(W)	

* Refuerzos de alto desempeño

Tabla 2.2. Principales fibras usadas como refuerzos

<u>Matrices:</u> Las propiedades de la matriz son seleccionadas para complementar las propiedades de las fibras, por ejemplo una matriz tenaz complementa la resistencia a tracción de las fibras. Sus funciones principales son:

- Mantener las fibras en su lugar
- Distribución de las cargas
- Proteger los filamentos, antes y después de la fabricación
- Controlar las propiedades eléctricas y químicas

- Soportar cortantes interlaminares.

En la Tabla 2.3 se muestran las matrices más empleadas.

Materiales de la Matriz				
(Termofijos, Termoplásticos, Metales)				
Acetatos	Acrilicos			
* Aluminio	* Epoxi			
Grafito Níquel				
Poliésteres	Polybenzimidazoles			
* Fenólicos	Polietileno			
* Poliamidas	Polipropileno			
Fenil-Xilanos	Poliuretanos			
	Titanio			

* Matrices de alto desempeño

Tabla 2.3. Materiales usados como matrices en compuestos fibrosos

2.1.3 COMPOSITOS TEXTILES

Estos compuestos son la combinación de un sistema de resina con una fibra textil tejida, son flexibles o totalmente rígidos, diseñados para aplicaciones donde se soportan cargas (ya sean primarias y/o secundarias) y con necesidades de amortiguamiento.

Ejemplo de compuestos de tela flexible son las llantas, en donde las telas proporcionan resistencia a la tracción y estabilidad dimensional, mientras que el caucho es la matriz flexible. Ejemplos de compuestos rígidos se encuentran en una variedad de productos conocidos como sistemas plásticos reforzados con fibras (FRP). Los FRP son encontrados en automóviles tanto en interiores como exteriores, en la construcción de aeronaves, tuberías y en una infinidad de aplicaciones.

Estructura telidas y su comportamiento:

Como definición, un tejido es la unión lineal de fibras, formando un trenzado con características similares a un textil. Estas características incluyen resistencia y flexibilidad substanciales. Como se ilustra en la Figura 2.4, el tejido es un compuesto de uno o varios filamentos continuos o por varios filamentos discontinuos, cortos y trenzados.

Las propiedades del tejido dependen mucho de las propiedades de los hilos constituyentes y la forma del tejido.



Fig. 2.4. Modelos idealizados de estructuras de fibras reforzantes. Se muestras estructuras (a) sencillas (b) varias continuas, (c) fibras cortas y discontinuas, (d-e) trenzado de fibras, sencillo y doble, (f-g) trenzado múltiple y (h) trenzado con compuestos diferentes.

El tejido puede ser diseñado para dar cabida a muchos requisitos de manipulación en la construcción del compuesto. Estos requisitos se concentran en tres:

- a) Estabilidad dimensional
- b) Conformabilidad
- c) Capacidad de obtener geometrías finas.

Las estructuras básicas de tejidos son principalmente: Tejido, anudado, trenzado y en madeja. Estos se de describen en la figura 2.5.



Fig. 2.5. Comparación entre estructuras comerciales, se presenta su geometría y su modelo primario, como: (a) tejido, (b) anudado,(c) trenzado y (d) en madeja o suelto.

2.1.4 PANELES

Un panel (sándwich) consiste de tres o más capas de materiales unidos para actuar conjuntamente. Las capas exteriores o caras son generalmente de un material muy denso, tales como plástico, alumínio o fibras.





La principal función de las capas exteriores es soportar las cargas a las que se somete el panel (tracción, compresión, etc.). El núcleo, es generalmente de un material de baja densidad tales como uretano, poliestireno, madera balsa o panel de abeja (*honeycomb*). Entre las principales funciones del núcleo se pueden mencionar: separar las capas exteriores de manera similar a las salientes en una viga I, estabilizar las capas exteriores y prevenir la presencia de pandeo, resistir mayores esfuerzos cortantes y proporcionar aislamiento (Fig. 2.6). Los paneles pueden ser considerados como una viga I, con las capas exteriores del panel desempeñando la función de las salientes en la viga. Las características similares y diferencias en la estructura de la viga I, panel convencional y panel con núcleo sólido se muestran en la figura 2.7.



Fig. 2.7. Comparación entre viga I, panel convencional, panel sólido.

2.2 MODOS DE FALLA QUE PRESENTAN LOS MATERIALES COMPUESTOS LAMINADOS

En un sentido amplio, la falla de un elemento estructural puede presentarse cuando su comportamiento de operación satisfactorio disminuye. Por lo tanto, la definición de falla cambiará de una aplicación a otra, en algunos casos una pequeña deformación puede ser considerada falla, mientras que en otras únicamente la fractura total o separación de los elementos se considera falla. En el caso de materiales compuestos, la falla interna de los materiales se genera mucho antes de cualquier cambio en apariencia macroscópica. La falla de los materiales internos puede ser observada de varias maneras, separadamente o conjuntamente, tales como (1) ruptura de fibras, (2) agrietamiento de la matriz, (3) separación de las fibras de la matriz (llamada ruptura), (4) separación de las laminas entre si (denominado delaminación). Los efectos de los daños internos pueden observarse macroscópicamente sólo si la frecuencia de estos es muy alta.

En muchos casos los cambios macroscópicos de un material se suscitan antes de la falla, esto dependiendo del procedimiento en el diseño o de la aplicación. La carga de falla o de fractura, en un compuesto, se considera como la carga en la cual se desvía del comportamiento lineal la curva esfuerzo-deformación. En el primer caso, en un compuesto se considera que presenta falla cuando los esfuerzos exceden el límite proporcional, por lo que un subsecuente comportamiento de la curva esfuerzo-deformación no puede predecirse empleando las propiedades iniciales. La segunda definición de carga máxima permisible, permite la aplicación de un cierto factor de seguridad. No obstante, muchos materiales exhiben un comportamiento esfuerzo-deformación superior a la falla. En tales casos las dos definiciones igualan a la cedencia con carga de falla. Un compuesto presenta un comportamiento no lineal, si el volumen de las fibras es mucho menor que el de la matriz, presentándose deformación plástica de la matriz. La no-linealidad es más pronunciada si la matriz presenta un módulo de Young alto.

2.2.1 FALLAS POR TENSION LONGITUDINAL

Para un compuesto laminar que se encuentre sometido a carga incremental de tracción, las fallas iniciales se presentan por fractura o rompimiento de fibras en las secciones transversales más débiles. También se establece que el rompimiento individual de las fibras ocurre por abajo del 50% de la carga última. El rompimiento de las fibras es un proceso al azar; como el número de fibras rotas se incrementa, algunas secciones transversales pueden llegar a debilitarse, causando una ruptura completa del compuesto. Las fibras rotas de las capas internas pueden llegar a despegarse por la concentración de esfuerzos creados en las fibras y esto contribuye a la separación del compuesto en la sección transversal. Un compuesto puede fallar en tres modos bajo carga de tracción en dirección longitudinal, los cuales son: (1) fractura frágil, (2) fractura frágil con torsión de fibras, y (3) falla por fractura frágil con torsión de fibras y falla por cortante en la interfaz matriz-fibra y con separación de constituyentes. Estos tres modos se muestran en la Figura 2.8.



Fig. 2.8. Modos de falla en compuestos bajo cargas de tracción longitudinal, (a) fractura frágil, (b) fractura frágil con torsión de fibras, (c) falla por cortante y separación de los constituyentes

Las figuras muestran la ruptura en diferentes secciones causando la falla del compuesto. La separación de las fibras de la matriz depende de la resistencia de la unión y del mecanismo de transferencia de carga desde la matriz a las fibras.

La falla por cortante en la interfaz y la separación de los elementos ocurre independientemente o en forma combinada, como se puede observar en la figura 2.8c.

2.2.2. FALLA POR COMPRESION LONGITUDINAL

Cuando los compuestos están sometidos a cargas de compresión, las fibras continuas actúan como columnas y puede ocurrir el micropandeo en las fibras. En un compuesto con bajo contenido de volumen de fibra, el micropandeo en las fibras ocurre cuando los esfuerzos de la matriz se encuentran en el rango elástico. No obstante, que las fracciones volumétricas de las fibras en la práctica son superiores a 0.4, el micropandeo es generalmente precedido por la cedencia de la matriz o separación de los constituyentes y microrompimiento de la matriz. La falla por compresión en un compuesto cargado en la dirección de las fibras puede presentarse transversalmente, es decir, la deformación por tracción transversal (teniendo una relación de Poisson determinada) puede exceder la deformación transversal última que soporta el compuesto, resultando ruptura de la interfaz.



Fig. 2.9. Fallas por compresión longitudinal, (a) tracción longitudinal, (b) Micropandeo extensional, (c) Micropandeo con falla por cortante.

Por cortante, es otro modo de falla en compuestos sujetos a cargas por compresión transversal. Los modos de falla de compuestos sujetos a cargas de compresión longitudinal son: (1) falla por tracción transversal, (2) micropandeo de la fibra, (a) con matriz, (b) precedida por cedencia de la matriz, y (c) precedida por separación de los constituyentes, (3) falla por cortante.

La falla transversal y el micropandeo se illustran en la figura 2.9. Las fibras adyacentes en un compuesto se pandean independientemente una de otra o también se pandean conjuntamente. En el primer caso, la deformación transversal de las fibras es hacia fuera de la fase relativa de cada una. Las deformaciones resultantes en la matriz son predominantemente extensionales. Este modo de pandeo se le denomina modo de falla por extensión y se presenta únicamente cuando la distancia entre las fibras es grande, esto es, cuando la fracción volumétrica de las fibras es menor a 40%. El segundo modo de pandeo es más común y quizás ocurre en la mayoría de las fracciones volumétricas que se emplean en la práctica. En este caso la deformación transversal se presenta en las fibras adyacentes, unas con otras. Las deformaciones resultantes en la matriz son predominantemente deformaciones por cortante. Por lo cual, este modo de falla de pandeo se denomina modo por cortante. El análisis teórico para la predicción de resistencia a la compresión se llevan a cabo basándose en estos modos de pandeo.

La falla a cortante por compresión se muestra en la figura 2.10.



Fig. 2.10. Falla por corte en compuestos unidireccionales bajo cargas de compresión

La deformación transversal, como resultado de la compresión longitudinal, puede exceder la deformación última transversal que el compuesto puede soportar. El criterio de falla se expresa como:

ε_T > ε_{Tu}

Donde ϵ_{T} es la deformación transversal y ϵ_{Tu} es la deformación última transversal, por lo que la deformación transversal se puede calcular como:

Donde ε_L = deformación longitudinal, por lo tanto

$$\varepsilon_T = -\frac{\sigma'_{Lu}}{E_{L,C}} v_{LT}$$

Donde σ'_{Lu} es el esfuerzo de compresión longitudinal y E _{L,C} es él modulo de compresión longitudinal. La resistencia a la compresión puede ser expresada como

$$\sigma_{LU}' = \frac{E_{L,C} \varepsilon_{Tu}}{v_{LT}}$$

Finalmente, empleando la relación de Poissón, se tiene:

$$\sigma'_{LU} = \frac{\left(E_f V_f + E_m V_m\right) \left(1 - V_f^{1/3}\right) \varepsilon_{mu}}{\nu_f V_f + \nu_m V_m}$$

Donde σ'_{LU} es el esfuerzo de compresión longitudinal y ε_{mu} es la deformación última de la matriz. Así la predicción de la resistencia del compuesto es influenciada por la deformación última de la matriz (o la deformación última transversal del compuesto sí la interfaz falla o si la falla de la fibra ocurre antes de la falla de la matriz).

2.2.3 FALLA A TENSION TRANSVERSAL

Las fibras perpendiculares a la dirección de la carga actúan esencialmente para producir concentración de esfuerzos en la interfaz y en la matriz. Por lo tanto, los compuestos sujetos a cargas de tracción transversal fallan por tracción en la interfaz o la matriz, aunque en algunos casos quizás puedan fallar

por la tracción transversal de las fibras, si las fibras son frágiles en la dirección transversal. Los modos de falla de compuestos sometidos a cargas de tracción transversal se puede describir como: (1) falla por tracción en la matriz (2) separación de los constituyentes o ruptura de las fibras. La falla por tracción de la matriz con separación de los constituyentes, significa que algunas porciones de la superficie de fractura se formaron debido a la falla en la interfaz fibra/matriz.

2.2.4 FALLA A COMPRESION TRANSVERSAL

Un compuesto que esta sujeto a cargas de compresión transversales generalmente falla por la fractura de la matriz por cortante, la cual puede ser acompañada por la separación de los constituyentes o rompimiento de las fibras. Por lo tanto, los modos de falla de una lámina bajo cargas de compresión transversal pueden ser descritos como: (1) falla por cortante de la matriz o (2) falla por cortante de la matriz con separación de los constituyentes o rompimiento de las fibras. Las fallas se ilustran en la figura 2.11, donde algunas porciones de la superficie de fallas son creadas por la separación de los constituyentes.



Fig. 2.11. Falla por cortante en un compuesto sujeto a cargas de compresión transversales



Fig. 2.12. Falla bajo cargas cortantes en el plano

2.2.5 FALLA POR CORTANTES EN EL PLANO

En este caso, la falla se presenta por cortante en la matriz, separación de los constituyentes, o la combinación de ambos. Estos modos de falla son: (1) falla por cortante en la matriz, (2) falla por cortante en la matriz con separación de los constituyentes, y (3) separación de los constituyentes. Este modo de falla se ilustra en la figura 2.12.

2.3 ELABORACION Y PREPARACION DE PROBETAS

2.3.1 FABRICACIÓN DE PANELES

Con objeto de obtener las propiedades mecánicas del panel, se prepararon probetas con bloques de panel para posteriormente ser cortados de acuerdo a la geometría establecidas por las normas, para realizar diferentes pruebas.

Las capas exteriores son laminados de tela bidireccional de kevlar/epóxico con un espesor de 1.0mm cada una. La relación en peso entre resina y endurecedor es de 100:40. La relación volumétrica entre la matriz epóxica y la fibra es de 50%. Se empleo madera balsa como núcleo del panel. La secuencia de preparación de las probetas consiste en preparar primero la tela de kevlar, la cual se confecciona, para posteriormente ser embebida con la resina.



Fig. 2.13. Preparación de las probetas. (a) aplicación de resina a la tela; (b) unión de las capas exteriores con el núcleo; (c) periodo de cura.

Los laminados terminados, se colocan sobre el núcleo (madera balsa) por ambos lados, luego el panel se protege con plástico para evitar la presencia de impurezas, y se coloca entre las superficies planas de dos placas de vidrio. El tiempo de cura es de 72 horas a temperatura ambiente. El panel se mantiene en las mismas condiciones durante 120 horas con la finalidad de que la resina obtenga sus propiedades optimas (figura 2.13).

2.3.2 CONFECCIÓN DE PROBETAS

La preparación de las muestras que se emplean como probetas es importante para las pruebas mecánicas. A partir de bloques, se toman todas las precauciones para evitar muescas, cortes por la parte inferior, rugosidades o superficies desiguales o delaminaciones debido a un maquinado inadecuado.

Con objeto de obtener la geometría de las probetas, a cada bloque se le colocó una plantilla, que sirve como guía al momento de cortar. El corte se realizo con sierra-cinta, cuidando que no se presentarán defectos por el maquinado. Al emplear este método de corte, se presentan pequeños sobrantes de tela de kevlar sin resina, los cuales se queman para eliminarse, y obtener así la geometría deseada.

2.4 PROPIEDADES DE LAS PROBETAS COMPUESTAS A TRACCION BAJO LA NORMA ASTM D3039/D 3039M-93

Este método se emplea para determinar las propiedades del panel compuesto con matriz polimérica reforzado con fibras, bajo tracción.

2.4.1 RESUMEN DE LA PRUEBA

El panel tiene una sección transversal rectangular y constante, se coloca en los sujetadores de la maquina y se tensa mientras se aplica la carga. La resistencia última del material se determina por la máxima carga antes de que se presente la falla. Determinando la deformación o el desplazamiento en la curva esfuerzo-deformación, que representa el comportamiento del material, se determina la deformación última y el módulo de elasticidad.

Muchos materiales compuestos fibrosos muestran esencialmente un comportamiento lineal durante un periodo al estar sometidos a cargas, como se puede observar en la figura 2.14, en los esfuerzos contra la deformación en dirección longitudinal. Los ejemplos comunes incluyen: rompimiento de la matriz bajo cargas de tracción y delaminación de las capas.





Material y preparación de las muestras. La fabricación de un material de baja calidad, la falta de control en la alineación de las fibras y los daños inducidos por maquinado impropio pueden producir una información errónea en las propiedades de materiales compuestos.

Sujeción. Un alto porcentaje de fallas es inducido por el sistema de sujeción, especialmente cuando es combinado con los datos erróneos durante la prueba, es un indicador de que se están presentando problemas en la sujeción.

Sistema de alineación. Una flexión excesiva puede causar falla prematura, así como un modulo de elasticidad erróneo. Cada sujetador se diseña para eliminar los excesos de flexión causados por el sistema de prueba. La flexión ocurre debido a la alineación incorrecta entre los sujetadores, o de entre las

mismas muestras si son colocadas inadecuadamente en los sujetadores o fuera de la tolerancia establecida debido al mal acabado de la muestra.

Sistema de sujeción. Cada cabeza de la maquina de pruebas debe cargar un sujetador para colocar un extremo de la muestra, y aplicar la carga en la dirección de la cabeza, de tal manera que la carga aplicada sea coincidente con el eje longitudinal de la muestra. La sujeción debe aplicarse con suficiente presión lateral, para prevenir deslizamientos entre las caras del sujetador y la de la muestra.

La preparación de la superficie de las muestras se cuida perfectamente, la muestra presenta una superficie totalmente lisa, cubierta por completo por la matriz, sin espacios de ausencia de la misma, que puedan causar la falla prematura de la muestra. Las fibras no deben ser expuestas o dañados durante el proceso de preparación de la superficie.

2.4.2 PROBETAS, ESPECIFICACIONES

Probetas. Se emplean 5 muestras para la validación de los datos conseguidos al aplicar este método.

Geometría, dimensión y tolerancías. El diseño mecánico de las áreas de sujeción en las muestras, especialmente en los extremos de las mismas, se diseñan de acuerdo a la dimensión de la muestra, para que no se presente deslizamiento. La lista completa de los requisitos de la geometría, dimensión y tolerancias, se muestra en la tabla 2.4. Las dimensiones consideradas son del TIPO I, por su espesor de 6mm. Un esquema completo se muestra en el apéndice A3.

Dimensiones	T > 7 (.28) TIPO I TIPO II	
	13 (0.50)	6 (0.25)
L- Longitud de la sección de la probeta	57 (2.25)	57 (2.25)
WO- ancho total de la probeta	19 (0.75)	19 (0.75)
LO- longitud total de la probeta	165 (6.5)	183 (7.2)
D- distancia entre los sujetadores	115 (4.5)	135 (5.3)
R- radio de curvatura	76 (3.00)	76 (3.00)

Tabla 2.4. Dimensiones de las probetas de acuerdo a su espesor t, mm (plg.)

Ancho, espesor y longitud. Se selecciona el ancho y espesor de la muestra para promover la falla en las secciones lejanas a las sujeciones, y asegurarse el suficiente contenido de fibras en la sección transversal para ser representativo de pandeo de material. La longitud de la muestra es mas larga que el mínimo requerido con el objetivo de minimizar los esfuerzos de flexión debido a la excentricidad de los sujetadores, y proporcionando una suficiente cantidad de material bajo esfuerzo y por lo tanto produciendo resultados significativos y más completos.

La geometría mostrada en la tabla 2.4 ha sido empleada por un gran número de laboratorios, para la obtención de datos aceptables de modos de falla en una amplia variedad de sistemas y de materiales. La geometría de las probetas se muestra en la figura 2.15.


Fig. 2.15. Probetas para la prueba de tracción.

2.4.3 PROCEDIMIENTO Y PRUEBAS

Velocidad de la prueba. Se fija la velocidad de la prueba a una velocidad de deformación constante en la sección más delgada. La velocidad de deformación se selecciona para que el proceso de falla dure de entre 1 a 10 minutos. Las velocidades estándar sugeridas son: una velocidad de deformación de 0.01 min⁻¹ ó una velocidad de las cabezas estándar de 2 mm/min. [0.05 in./min.].



Fig. 2.16. Probeta de tracción montada en la máquina de carga.

Aplicación de la carga. Se aplica la carga a la probeta hasta que ocurra la falla, mientras se obtiene toda la información del comportamiento de la probeta. La figura 2.16 muestra el montaje de la probeta en la maquina de carga.

Adquisición de datos. Se registra la carga contra deformación continuamente. Si la región de transición o la falla inicial de la lamina se presenta, se anota la carga y deformación, y el modo de daño o falla en ese punto. Si la probeta sigue fallando, se anota la carga máxima, la carga de falla, y la deformación, o lo más cerca posible a ese momento de ruptura.

DATOS EXPERIMENTALES						
(PANEL)					
ESFUERZO	MODULO DE					
CEDENCIA	YOUNG					
(MPa)	(GPa)					
17.521	2.939					

Tabla 2.5. Datos obtenidos experimentalmente (promedio de 3 probetas).

Los datos completos de las pruebas y la gráfica correspondiente se muestran en la figura 2.17. En la tabla 2.5 se muestra los datos obtenidos experimentalmente. Se debe mencionar que en los datos publicados² correspondientes a un laminado de tela bidireccional de kevlar con resina epóxica, con un porcentaje de volumen del 50%, se reporta un módulo de elasticidad mayor (30.3 GPa.), aunque no corresponde características del panel, se utiliza como valor de comparación con respecto a los datos experimentales. En el apéndice A4 se presentan las gráficas, así como la información registrada por la máquina de prueba.



Fig. 2.17. Curvas experimentales de prueba a tracción del panel kevlar-madera balsa.

En la figura 2.17 se aprecia un comportamiento bilineal, es decir, dos pendientes diferentes; la primera corresponde al comportamiento elástico, y la segunda se debe a un reordenamiento por parte del panel, al haberse presentado una falla de alguno de los elementos del mismo. En las gráficas registradas durante la prueba, se observa una caída abrupta después de la zona elástica, debido a la falla de un elemento, en este caso el núcleo (madera baísa), al reordenarse la estructura del panel, la trayectoria de

² Modern Aircraft Design

Hollman Martin, 1988

la gráfica vuelve a ser ascendente, por esto las gráficas se corrigen para obtener resultados que representen una aproximación real del comportamiento del panel.

Número de probeta	Despl. Máx. (mm)	Defor. Máx. (%)	Carga Máx. (KN)	Esfuerzo Máx. (MPa)	Despl. Ruptura (mm)	Defor. Ruptura (%)	Carga Ruptura (KN)	Esfuerzo Ruptura (MPa)
1	4.879	4.243	3.473	48.370	4.879	4.243	3.473	48.370
2	3.706	3.222	3.415	43.437	3.706	3.222	3.415	43,437
3	3.279	2.851	2.216	28.41	3.279	2.851	2.216	28.41
Σ/3	3.954	3.438	3.035	40.072	3.954	3.438	3.035	40.072

Número de Probeta	Carga al 0.2% Cedencia (KN)	Esfuerzo al 0.2% Cedencia (MPa)	Módulo de Young (MPa)
1	1.405	18.012	2.947
2	1.711	21.435	3.188
3	1.023	13.007	2.683
Σ/3	1.349	17.521	2.939

Tabla 2.6. Resultados experimentales de las pruebas de tracción del panel kevlar-madera balsa

Los valores registrados durante la prueba (tabla 2.6) varian de acuerdo al tipo de falla que se presenta, en este caso se observaron fallas en dos áreas diferentes: cercanas a las mordazas y la zona media de la probeta. Por esto, los valores presentados corresponden a probetas que fallaron en la segunda área, donde se presenta la falla de acuerdo a las normas ASTM.

2.4.4 CALCULOS

Esfuerzo de tracción/resistencia a la tracción. Se calcula la resistencia última a la tracción empleando la formula (1) y se reportan los resultados para tres gráficas significativas. Si el módulo de tracción se calcula, se puede determinar el esfuerzo de tracción para cada punto empleando la ecuación (2).

$$F^{tu} = \frac{P_{max}}{A} \quad (1) \qquad \qquad \sigma_{i} = \frac{P_{i}}{A} \quad (2)$$

Donde:

F^{tu} = Resistencia última a la tracción, Mpa [psi],

P_{max} = Carga máxima antes de la falla, N [lbf],

- σi = Esfuerzo a la tracción en un determinado punto, Mpa [psi]
- P_i = Carga a una determinado punto, N [lbf], y
- A = Area mínima de la sección transversal, $mm^2 [plg^2]$

Modulo de elasticidad a la tracción. Para calcular el modulo de elasticidad a la tracción de la gráfica esfuerzo deformación se emplea la ecuación (3). Sí los valores no corresponden al rango de deformación en los puntos extremos (como ocurre a menudo con datos digitales), se emplea un punto más cercano a estos. Se reporta la pendiente del modulo de elasticidad de tres casos principales. También se reporta el rango de deformación en los cálculos, como se muestra en la figura 2.14.

$$E^{pen} = \frac{\Delta\sigma}{\Delta\varepsilon} \tag{3}$$

Donde:

E^{pen} = Pendiente del módulo de elasticidad, GPa [psi].

 $\Delta \sigma$ = Incremento de esfuerzo, MPa [psi].

 $\Delta \varepsilon$ = Incremento de la deformación.

Los rangos de deformación tabulados deben ser únicamente usados para materiales que no muestran una región de transición (un cambio significante en el desarrollo de la curva esfuerzo deformación.), dentro de los rangos de deformación dados. Si la región de transición ocurre en el rango recomendado, entonces se acepta la deformación y se reporta. En el apéndice A5 se presenta el cálculo del módulo de elasticidad por medio de la pendiente obtenida a partir de la gráfica.

2.4.5 DESCRIPCION DE FALLAS EN LAS PROBETAS Y CONCLUSIONES

La falla que se muestra en la figura 2.18, registra el momento de la separación del núcleo de las capas exteriores del panel, esta falla se presento en todos los casos. Se determina que la separación es un proceso posterior a la falla del núcleo y posteriormente se presenta la falla en las fibras. La falla inicia en la sección delgada de la probeta, cargada hacia uno de los extremos de la misma. Dos causas principales intervinieron para que se presentara la falla en esta forma: (a) al colocar el panel en los sujetadores, el área colocada entre los sujetadores se comprime, ocasionado una disminución significativa del área transversal; (b) como se puede apreciar en la figura 2.19, existen muchos defectos superficiales en la matriz.

Finalmente en la figura 2.20, se muestra las rupturas del panel en la zona donde se encuentra el núcleo, que es donde comienza la falla para posteriormente transferirse a los laminados o capas exteriores.

Los valores registrados durante las pruebas son menores a los valores calculados, aunque no se han realizado pruebas con el mismo panel, se toma como medio de comparación los laminados de kevlar/epóxico, los cuales presentan propiedades mayores que el panel. Un factor importante que se aprecia es la deformación excesiva del panel, que varia de 4.8% a 2.85%, y de acuerdo a datos publicados el laminado solo varia de 1.4% a 2.2%. Por lo que algunas propiedades del panel, entre ellas el módulo de Young, disminuyen considerablemente.



Fig. 2.18. Falla del panel en la prueba de tracción.



Fig. 2.19. Imagen donde se observan los defectos en la probeta, 67 X.



Fig. 2.20. Imagen en la que observa la falla en el núcleo, 67 X.

2.5 PROPIEDADES DE LOS PANELES BAJO CARGAS CORTANTES APLICANDO LA NORMA ASTM C 273-61

Este método se emplea para determinar las propiedades de paneles asociados con la distorsión por corte de planos paralelos al plano de corte del panel. Se aplica para determinar la resistencia al corte paralelo al plano del panel, y el módulo de corte asociado con la deformación en un plano normal a las capas exteriores. Los valores se presentan en Newton-metro, consideradas como unidades estándar.

Este método proporciona información del comportamiento carga-deformación en paneles, cuando la carga se aplica paralela al plano de las capas exteriores. Con la curva carga-deformación se calculan los esfuerzos cortantes del panel a cualquier carga, y se calcula él modulo cortante efectivo del panel completo o él módulo cortante del núcleo. Los módulos cortantes obtenidos están asociados con la deformación en un plano perpendícular a las capas exteriores y paralelo a la dirección de las cargas aplicadas. Cabe señalar que esta prueba no produce cortante puro, pero la longitud de la muestra produce esfuerzos secundarios que afectan en una mínima parte.

2.5.1. PROBETAS

Las muestras deben tener un espesor igual al espesor del panel que se desea saber sus propiedades, un ancho no menor que el doble de su espesor y una longitud no menor que 12 veces su espesor. Las medidas del espesor no deben tener una diferencia mayor de .01 plg. (0.2 mm), o con un error no mayor del 0.5%, y la longitud y ancho con un error no mayor de 1%, todas estas especificaciones de acuerdo a las normas ASTM. De acuerdo al espesor (6.0Y0.05 mm) y a la descripción anterior se tomo un área de corte de la probeta de 927.4 mm².

Las probetas fueron cortadas de un panel, el cual consistía de un núcleo de madera balsa y las capas exteriores laminados bidireccionales de kevlar con resina epóxica.



Fig. 2.21. Dispositivo recomendado por las normas ASTM para realizar pruebas de corte de materiales compuestos.

Las muestras se unen fuertemente a las capas exteriores del panel por placas o bloques, como se muestra en la figura 2.21. El espesor de las placas puede variar de acuerdo con la resistencia del panel, pero las dimensiones de estas, son tales que la línea de acción de la fuerza de tracción o de compresión pasa a través de la diagonal opuesta a las esquinas del panel, como se observa en la figura 2.21.

Para transmitir la carga a la probeta, se diseño un sistema similar al mostrado por las normas, en el cual se emplearon bloques de nylon, pegados a las capas exteriores del panel. Estos bloques, a su vez, se unen con una extensión de tubo de acero, que se puede adaptar fácilmente a la maquina de aplicación de carga.

El número de muestras y la selección del método empleado depende del propósito en particular bajo el cual se realiza la prueba, no existe una regla general que comprenda todos los casos. El número de probetas examinadas fue cinco, cantidad mínima que se requiere para que los datos sean válidos. En la figura 2.22 se muestra los bloques empleados, a sí como las probetas.



Fig. 2.22. Imagen de las probetas y bloques utilizados en la prueba de corte.

2.5.2. CONDICIONES DE OPERACIÓN Y PROCEDIMIENTO.

Se aplica la carga en los extremos de los platos en tracción o compresión a través de un bloque con uniones esféricas o por medio de una unión universal con el objetivo de distribuir uniformemente la carga a través del todo el ancho de la muestra. La carga se aplica a una velocidad constante y la prueba tiene una duración de entre 3 y 6 minutos. En la figura 2.23 se muestra la imagen del aparato empleado para obtener las propiedades al corte del panel, como se muestra en la imagen, las deformaciones son medidas entre los platos, y los valores resultantes de la deformación del panel se presentan.



Fig. 2.23. Imagen del dispositivo de la prueba de corte montado en la máquina de carga.

2.5.3. ADQUISICION DE DATOS.

Los datos de las curvas carga-deformación se emplean para determinar el módulo cortante efectivo del panel. Obteniendo suficientes lecturas, preferentemente con incrementos iguales en las deformaciones, se define la forma del diagrama esfuerzo-deformacion. Los datos de las pruebas se muestran en la tabla 2.7, así como las gráficas del comportamiento de las probetas durante la prueba.

DATOS EXPE (PAI	RIMENTALES	DATOS CALCULADOS (PANEL)	DATOS PUBLICADOS (MADERA BALSA)	
Esfuerzo cortante (MPa)	Módulo cortante (MPa)	Módulo cortante (MPa)	Módulo cortante (MPa)	
0.3574	8.98	41.98	35.1 ¹	

Tabla 2.7. Comparación entre datos experimentales y teóricos y publicados de la prueba de cortante del panel y madera balsa.

A continuación se dan los datos completos de la prueba, así como la gráfica. Se realizaron 8 pruebas, en las cuales se presentaron problemas de unión entre las probetas y los bloques por lo que sólo se considera una prueba. En el apéndice A6 se muestran las gráficas, así como la información registrada por la máquina de prueba.



Fig. 2.24. Curva experimental de la prueba a cortante del panel kevlar-madera balsa.

¹ Composites Handbook Lubin George, 1982 En la figura 2.24 se puede apreciar un comportamiento lineal ascendente, aunque las demás gráficas no presentaron un comportamiento óptimo como éste último, su trayectoria es similar. La trayectoria es el comportamiento del núcleo (madera balsa) a cortante, fallando la probeta sobre la línea donde se aplica la carga (ver figura 2.21).

Probeta	Despl. Máx. (mm)	Defor. Máx. (%)	Carga Máx. (KN)	Esfuerzo Máx. (MPa)	Despl. ruptura (mm)	Defor. ruptura (%)	Carga ruptura (KN)	Esfuerzo Ruptura (MPa)
1	2.7839	3.997	.3314	.3574	3.01	4.31	.2129	.2296

	Carga al 0.2%		Esfuerzo al 0.2%	Módulo de	Módulo de
	Probeta cedencia		cedencia	Young	corte
	(KN)		(MPa)	(MPa)	(MPa)
	1	.2965	.3198	16.99	8.98

Tabla 2.8. Resultados experimentales de las pruebas de cortante para el panel kevlar-madera balsa.

Realizando una comparación de los valores registrados en las pruebas (tabla 2.8) con datos publicados, en estos últimos las propiedades a cortante de la madera balsa son mayores, se debe mencionar que existe una gran diferencia entre el tipo de madera balsa (grano fino o grano grueso o burdo), Como se mencionó anteriormente se presentaron problemas de unión entre las probetas y los bloques, con lo que algunas pruebas prácticamente fueron anuladas. Los valores pueden considerase aproximados si se considera que la deformación presentada es aceptable en la madera balsa.

2.5.4. CALCULOS.

El esfuerzo cortante se calcula como:

$$=\frac{P}{Lb}$$
(4)

Donde:

f_s = Esfuerzo cortante.

P = Carga sobre la probeta.

L = Longitud de la probeta.

b = Ancho de la probeta.

Se obtiene la resistencia al cortante por medio de esta formula cundo P es igual a la máxima carga. Para calcular la deformación en cortante, y, como:

f.

$$\gamma = \frac{r}{t} \tag{5}$$

Donde:

 γ = lectura o movimiento de uno de los platos de la probeta con respecto a otro

t = distancia entre los platos, equivalente al espesor del panel.

El módulo cortante efectivo por este método es que la combinación de todos los materiales entre los platos cuando actúan como un solo elemento. Donde el módulo de las caras, G_f, y del corazón, G_c, se expresa como:

$$G = \frac{G_c h}{\left[c + (h - c)G_c / G_f\right]}$$
(6)

Donde: h = espesor del panel c = espesor del corazón.

Para el calculo del módulo cortante experimental se emplea la siguiente ecuación:

$$G = \frac{\tau}{\gamma} \tag{7}$$

En donde: τ = esfuerzo cortante = 0.3574 MPa. y= deformación = 0.03997

Para el cálculo experimental del módulo cortante se emplea la ecuación (5) donde h= 6 mm c= 5 mm G_c = 35.1 MPa G_t ≈ 2.2 GPa

2.5.5. DESCRIPCION DE FALLAS EN LAS PROBETAS Y CONCLUSIONES.

Durante las pruebas se presentan problemas de unión entre las probetas y las mordazas, por lo que se recomienda que las superficies deben estar perfectamente limpias y planas, para que la adherencia sea óptima. En el desarrollo de cada uno de los ensayos se observa una deformación marcada en el núcleo, y las fallas se presentaron en las uniones del núcleo con las capas exteriores. La falla a través de un microscopio óptico se puede observar en la figura 2.25.

La deformación presentada por el panel es aceptable, considerando que solo el núcleo es el que se deforma. Al emplearse una madera balsa de diferente grano se debe considerar su densidad para realizar comparaciones.



Fig. 2.25. Imagen en la que se observa la falla del panel a cortante, 67 X .

2.6. RESISTENCIA A LA TENSION PERPENDICULAR AL PLANO EN PANELES BAJO LA NORMA ASTM C-273-61

Este método se emplea para determinar la resistencia a la tracción en dirección perpendicular al plano del núcleo o de la unión entre el núcleo y las capas exteriores, de un compuesto tipo panel. El método consiste en aplicar una carga normal al plano del panel, tales cargas son transmitidas por medio de bloques, los cuales se unen a las capas exteriores del panel.

2.6.1. PROBETAS

Las muestras son cuadradas o redondas y con un espesor igual al panel. Todas las dimensiones no deben tener un error mayor de 0.5%. El área para núcleo sólido o continuo, como balsa, caucho, y espuma, debe ser mayor a 1 in² (625 mm²).

Las probetas son cortadas de un panel, con un núcleo de madera balsa y capas exteriores de laminados bidireccionales de kevlar con resina epóxica. De acuerdo al espesor (6.0Y0.05 mm) y al material empleado como núcleo, se manejo un área de 1225 mm², por cada probeta, cumpliendo con lo establecido en la norma ASTM C273-61. El número de probetas examinadas fue cinco.

Conexiones de las muestras con el aparato: Se tiene un sistema de transferencia de carga, similar al mostrado en las normas ASTM C297-61, que se adapta fácilmente a la máquina universal, consistiendo de bloques de madera y perfiles tubulares rectos (PTR).

Los bloques de carga están unidos a las capas exteriores del panel por medio de epóxico con microesferas de fibra de vidrio, las cuales no afectan la unión existente entre el núcleo y las capas exteriores del panel. Los bloques diseñados tienen menor área transversal que el área de la probeta. Cada bloque de madera se une a un PTR, al que se le adapta un tubo de acero en su parte superior y se conecta por medio de un perno, a la máquina de carga. Las probetas y los bloques de carga se muestran en la figura 2.26.



Fig. 2.26. Probetas para la prueba de tracción perpendicular al plano de las capas exteriores.



Fig. 2.27. Probetas montadas en la máquina de carga.

2.6.2. PROCEDIMIENTO

Aplicación de cargas: Las cargas se aplican en forma alineada sobre el mismo plano. Los bloques de carga son lo suficientemente rígidos para que ocurra la separación del panel, antes que el bloque falle. La carga de tracción se aplica con una velocidad de movimiento de las cabezas de la maquina de pruebas constante, de tal forma que con esa velocidad la prueba dura entre 3 y 6 mínutos. En la figura 2.27 se muestra el dispositivo montado en la máquina de carga.

2.6.3. CALCULOS

La resistencia a la tracción en el plano normal del panel se calcula como:

Resistencia a la tracción = carga /área de la sección transversal.

2.6.4, ADQUISICION DE DATOS

Los datos obtenidos por las pruebas se muestran en la tabla 2.9, así como las gráficas del comportamiento de las probetas durante la prueba.

DATOS EXPERIMENTALES							
CARGA MAXIMA (KN)	ESFUERZO MAXIMO (MPa)						
0.6602	0.539						

Tabla 2.9. Resultados experimentales del panel sometido a cargas perpendiculares al plano (carga máxima y esfuerzo máximo).

Se presentan los datos completos de las pruebas realizadas en la tabla 2.10, así como en la figura 2.28, donde muestran 3 pruebas que fueron las más significativas. Las gráficas completas y la información registrada por la máquina de prueba se presentan en el apéndice A7.

Numero de probeta	Despl. Máx. (mm)	Defor. Máx. (%)	Carga Máx. (KN)	Esfuerzo Máx. (MPa)	Despl. Ruptura (mm)	Defor. Ruptura (%)	Carga Ruptura (KN)	Esfuerz o Ruptura (MPa)
1	0.796	13.27	.6212	.5072	0.796	13.27	.6212	.5072
2	0.773	12.89	.6153	.5024	0.773	12.89	.6013	.4910
3	0.72	12.001	.7442	.6077	0.72	12.001	.7442	.6077
Σ/3	0.763	12.72	0.6602	0.53941	0.763	12.72	0.6556	0.5353

Tabla 2.10. Resultados experimentales del panel sometido a cargas perpendiculares al plano.

Número de probeta	Carga al 0.2% Cedencia (KN)	Esfuerzo al 0.2% Cedencia (MPa)	Módulo de Young (MPa)
1	.3302	.2696	23.93
2	.6126	.5002	21.96
3	.5944	.4853	15.95
Σ/3	0.5124	0.308	20.61

Tabla 2.10. Resultados experimentales del panel sometido a cargas perpendiculares al plano. (continuación)

Los valores registrados sirven como datos de diseño, aplicados en la unión entre kevlar y madera balsa, que se presentan en diferentes áreas del modelo. El principal valor que se debe considerar es la carga máxima, asegurando así que no se presente un desprendimiento o separación de las capas del panel. La deformación es elevada por lo que se debe considerar la introducción de un factor de diseño.



Fig. 2.28. Curvas experimentales de la prueba de tracción perpendicular al plano del panel kevlar-madera balsa.

El la figura 2.28 se puede apreciar un comportamiento lineal en forma ascendente, para tener un punto máximo de esfuerzo y se presente la falla completa en el panel. La trayectoria es similar a la de las pruebas realizadas a cortante, fallando de igual manera el núcleo (madera balsa).

2.6.6. DESCRIPCION DE FALLAS EN LAS PROBETAS Y CONCLUSIONES

Dos tipos de falla se presentaron; la primera se observa una falla que comienza en el centro del núcleo (madera balsa), para posteriormente extenderse a los extremos hasta llegar a la unión con las capas exteriores, describiendo una línea con una pendiente muy pronunciada en medio de la sección del núcleo. En la figura 2.29 se aprecia una falla similar a la anterior, pero en este caso la línea diagonal descrita en el núcleo mantiene una pendiente menos pronunciada, que va de un extremo del panel a otro. Como se presenta en los valores registrados en las pruebas, se debe considerar un factor de diseño, debido a la deformación excesiva del núcleo. En varias pruebas se presentó primero la falla del núcleo y posteriormente la falla se transfiere a la unión entre el laminado y el núcleo, Con lo que se puede establecer que la unión entre el laminado y el núcleo por medio de epóxico es optima.



Fig. 2.29. Falla del panel a tracción perpendicular a las capas exteriores , 63 X.

2.7. DISEÑO DE PANELES CON NUCLEO SOLIDO. (SANDWICH)

Al realizar un análisis experimental del panel kevlar-madera balsa bajo cargas de tracción, cortante y perpendiculares al plano, se obtuvieron las propiedades del mismo. (Módulo de Young, esfuerzos máximos, cargas máximas, etc).

En el aeromodelo, además de tener estructuras sometidas a cargas de tracción, cortante y cargas perpendiculares; también se encuentran algunas estructuras sometidas a cargas de flexión y pandeo. Para determinar su comportamiento bajo estas últimas cargas se realiza un análisis teórico (especificamente para el diseño de paneles), y así, determinar el comportamiento de las capas exteriores y del núcleo del panel kevlar-madera balsa bajo cargas de flexión y pandeo.

El comportamiento del panel depende en gran medida del diseño del compuesto. Hay un gran número de consideraciones los cuales determinan la selección y dimensión de los materiales con los cuales se elaboran los paneles. Las mejores consideraciones estructurales las cuales afectaran la elección y diseño de las capas exteriores y del núcleo son:

- Comportamiento a flexión
- Resistencia al pandeo
- Resistencia la impacto
- Falla bajo carga

2.7.1. COMPORTAMIENTO A FLEXIÓN

Varios modos de falla por flexión se presentan en la tabla 2.11.

Los principales factores que intervienen en el comportamiento a flexión de un compuesto tipo panel son los máximos esfuerzos permisibles en las capas exteriores (tanto en compresión como en tracción), esfuerzo cortante en el corazón, y flexión.

Tipo de falla	Descripción	Causa	Solución
Falla en las capas exteriores	Las fallas en la capa comienzan con tracción (cara inferior) o compresión(cara superior).	Las capas son muy frágiles para aceptar los esfuerzos máximos de las fibras.	Usar un material en las capas exteriores más resistente o incrementar el espesor.
Compresión en el corazón	Las capas dobladas causan delaminaciones cuando se aplican cargas.	Falla por compresión local del corazón.	Usar un corazón con un alto módulo de compresión para reducir las deformaciones.
Adherencia	Separación de las capas exteriores del corazón.	1.Corazón con pobre adherencia. 2.Adhesivo débil al cortante. 3.Adhesivo muy frágil.	 Aplicar un primer recubrimiento. Revisar el procedimiento de vaciado. Seleccionar un adhesivo más flexible.
Cortante del corazón 1. Cohesión	Usualmente en capas pero no en la interfaz del corazón/capa exterior.	Corazón no homogéneo, estructura de celdas pobre.	Reforzar el corazón cerca de las capas exteriores.
2. Fisuras en el corazón	Horizontal o vertical.	El esfuerzo cortante del corazón es bajo.	Incrementar el esfuerzo del corazón o modificar el diseño para distribuir las cargas de cortante.
Flexión excesiva bajo carga	Flexión excesiva en el diseño.	 La rigidez flexional de las capas exteriores es inadecuada. La rigidez cortante del corazón es inadecuada. 	1.Incrementar el espesor de las capas exteriores y usar un material con módulo flexionante alto. 2.Incrementar el espesor del corazón y usar un corazón con módulo cortante alto

Tabla	2.	11.	Fallas	por	flexión	en	compuestos	tipo	panel
				F					

Esfuerzos en las capas exteriores.

Si un panel tiene capas exteriores simétricas y núcleo sólido, es considerado como una viga I, el promedio de esfuerzos en las capas exteriores es:

$$S_{f} = esfuerzo en la capa exterior, PSI = $\frac{My}{I}$ (8)$$

donde:

M = momento flexionante, libras por pulgada.

y = distancia entre centros de las capas exteriores de fibra, pulgadas.

1 = momento de inercia con respecto al eje neutral, pulgadas.

El valor de M varia dependiendo del tipo de carga como se muestra en la figura 2.11.

Para una cuarta parte de la viga cargada:

$$M = \frac{Pa}{8} \tag{9}$$

donde:

P = carga aplicada, libras

a = longitud total de la viga.

y = distancia entre centros de las capas exteriores, pulgadas.

$$y = \frac{1}{2}c + \frac{1}{2}f$$
 (10)

$$f = \frac{h-c}{2} \tag{11}$$

Por lo tanto:

$$y = \frac{1}{2}c + \frac{h-c}{4}$$

= $\frac{h+c}{2}$ (12)

donde: h= espesor del panel, pulgadas. c= espesor del corazón

f= espesor de la capa exterior, pulgadas.

El momento de inercia I, entonces se calcula como:

$$I = (2bf) \left(\frac{h+c}{4}\right)^2 = \frac{bf(h+c)^2}{8}$$
(13)

donde : b= ancho del panel, pulgadas.

Por lo tanto los esfuerzos en las capas exteriores, se calcula como:

$$S = \frac{\begin{pmatrix} Pa \\ 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h+c \\ 4 \end{pmatrix}}{bf \frac{(h+c)}{8}} = \frac{Pa}{4bf(h+c)}$$
(14)

Para el diseño del panel deberá asegurarse que S no debe exceder la resistencia de tracción de las capas exteriores. Un máximo nivel de 50% de esfuerzo último a la tracción es aceptable.



Fig. 2.30. Diagramas de cortante y momento flexionante para patrones de carga

2.7.2. ESFUERZO CORTANTE EN EL CORAZON.

Los esfuerzo cortantes inducidos por una carga en el corazón de un panel, es proporcional a la carga cortante. El máximo esfuerzo cortante se presenta donde las cargas máximas cortantes son aplicadas. Como se muestra en la figura 2.30, la localización del esfuerzo cortante máximo depende del tipo de carga. El esfuerzo cortante en el corazón se calcula como:

$$S_c = \frac{2V}{b(h+c)} \tag{15}$$

donde:

 S_c = esfuerzo cortante en el corazón, psi V = cortante, libras.

Para los tres casos mostrados en la figura 2.30, el cortante es equivalente a un medio de la carga total P. Por lo tanto:

$$S = \frac{P}{b(h+c)} \tag{16}$$

El panel debe ser diseñado para mantener el esfuerzo cortante del corazón menor a la resistencia al cortante del mismo. Un factor de seguridad deseable de 2 puede sugerir un 50% de la máxima resistencia al cortante del corazón para emplearse como diseño para esfuerzo cortante máximo.

2.7.3. FLEXION

La resistencia flexional de una viga rectangular es calculada como:

$$F \approx \frac{E_f b (h^3 - c^3)}{12} + \frac{E_c b c^3}{12}$$
(17)

donde:

F ≈ rigidez.

E = módulo de elasticidad. PSI.h = largo de la viga, pulgadas

b = ancho de la viga, pulgadas.

La rigidez de un panel es la suma de la rigidez de los materiales que forman el compuesto.

La ecuación de arriba es aplicada a paneles con espesores de capas exteriores y módulos de elasticidad iguales. Para casos con capas exteriores de diferentes espesores o material la expresión se debe de derivar.

E_I= Módulo de elasticidad de las capas. C= Espesor del corazón. E_c= Módulo de elasticidad del corazón.

El módulo flexionante del corazón (E_c) es generalmente muy pequeño en comparación con el de las capas exteriores, el segundo término de la anterior ecuación se elimina, reduciendo la expresión a:

$$F = \frac{E_f b (h^3 - c^3)}{12}$$
(18)

La flexión de un panel no es función solamente de la rigidez flexional, también se influyen la flexión causada por la deformación cortante en el corazón. Para paneles con capas exteriores delgadas, la rigidez cortante (S) se define como:

$$N = \frac{(h+c)b}{2}G_c \tag{19}$$

donde:

G_c= Módulo cortante del corazón.

La curvatura de un compuesto tipo panel bajo carga es definida como:

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = -\frac{M}{F} + \frac{1}{N} \left(\frac{dVx}{dx}\right)$$
(20)

donde:

y = flexión.

x = distancia desde el lado opuesto de la reacción.

M = Momento flexionante.

V = Cortante

F = Rigidez flexional definida anteriormente

N = Rigidez al cortante, definida anteriormente.

La expresión general para la flexión, se establece como:

$$y = \frac{K_1 P a^3 K_2 P a}{F N}$$
(21)

Los términos K_1 y K_2 son constantes determinadas por el tipo de carga. En la tabla 2.12 contiene los valores de K_1 y K_2 para varios tipos de cargas en vigas. Mientras los tipos de cargas son ilimitados, tres casos específicos son generalmente suficientes para aproximarse a los cálculos. Estos se describen abajo.

Carga	Sujeción de la viga	Localización de la flexión menor	K ₁	K ₂
Carga concentrada	Cantiliver	A la mitad	1/192	1/4
Carga concentrada	Simplemente apoyada	A la mitad	1/48	1/4
Uniforme	Cantiliver	A la mitad	1/348	1/8
Uniforme	Simplemente apoyada	A la mitad	5/384	1/8
Dentro de un cuarto	Simplemente apoyada	A la mitad	11/768	1/8
Fuera de un cuarto	Simplemente apoyada	Puntos inferiores	11/96	1/8

Tabla 2.12. Valores de las constantes k_1 y k_2 para varios tipos de cargas en vigas

La carga central corresponde a carga concentrada de tal forma que un hombre pueda estar parado sobre un larguero. Cargas uniformes simulan nieve, viento y otras cargas distribuidas. Las aplicaciones prácticas se encuentran entre estos dos casos. Por esta razón, a un cuarto de la dimensión de la viga está siendo usado en el diseño de compuestos tipo panel. Estos tres métodos de carga son ilustrados en la figura 2.30.

Las ecuaciones para flexión en cada uno de los tres casos especificados son los siguientes:

Carga concentrada
$$y = \frac{Pa^3}{48F} + \frac{Pa}{4N}$$
 (22)
Caga uniforme $y = \frac{5Pa^3}{348F} + \frac{Pa}{8N}$ (23)
A un cuarto de la viga $y = \frac{11Pa^3}{768F} + \frac{Pa}{8N}$ (24)

2.7.4. RESISTENCIA AL PANDEO

En muchos casos, los paneles pueden estar sometidos a cargas sobre su borde. Este problema se presenta, como por ejemplo en paredes sometidos a una determinada carga. En este caso la principal consideración son los esfuerzos de compresión en las capas exteriores y la resistencia al pandeo del compuesto.

Los esfuerzos de compresión en las capas exteriores pueden ser calculados por la expresión siguiente:

$$S_c = \frac{P}{2 fb}$$
(25)

Para un panel simplemente apoyado en uno de sus extremos, el pandeo en la columna ocasionado por una carga, es dado por:

$$P = \frac{\pi^2 F}{a^2 \left(1 + \frac{\pi^2 F}{a^2 N}\right)}$$
(26)

donde:

P = carga. Libras.

f = espesor de la capa exterior

b = ancho de la columna

a = longitud de la columna

F = rigidez flexional del panel

N = rigidez al cortante del panel

El segundo término en el denominador representa la posible deformación cortante en el corazón. Si la carga aplicada al panel, es cargada por una línea vertical justo en el filo, la carga por pandeo es dada por:

$$P = \frac{4\pi^2 F}{b^2 \left(1 + \frac{\pi^2 F}{b^2 N}\right)^2}$$
(27)

La ecuación anterior es aplicada únicamente para paneles en cuya longitud final es mayor que el ancho

de éste y en el cual el término $\frac{\pi^2 F}{b^2 N} \leq 1$.

Los posibles modos de falla por pandeo son ilustrados en la figura 2.31.

Pandeo simple es ilustrado en la figura 2.31a. Este tipo de falla puede ser predecida empleando las ecuaciones 21 y 22. La resistencia de pandeo simple puede obtenerse incrementado el espesor del corazón o usando un material en las capas exteriores más rígido.

La falla por cortante se muestra en la figura 2.31b, y es causado por la baja rigidez al cortante y no puede ser calculada como pandeo simple. Para mejorar la resistencia a la falla por cortante generalmente se usa un corazón con una resistencia mayor al cortante.

El pandeo de la capa exterior se muestra el figura 2.31c, puede ser resultado de la separación local de la capa del corazón o el aplastamiento de la capa exterior en el corazón.

La deformación de las capas se muestra en la figura 2.31d, normalmente es un problema que se presenta únicamente cuando se emplean corazones no homogéneos tales como el *panel de abeja*. La resistencia a la deformación puede aumentarse disminuyendo la medida de las celdas hexagonales o bien incorporando un corazón con celdas homogéneas.





2.7.5. NUCLEOS NO UNIFORMES

La distribución de esfuerzos en un panel bajo carga se muestra gráficamente en la figura 2.32. Como se muestra, los esfuerzos máximos provienen de las fibras externas. No obstante, existe un alto nivel de esfuerzos en el corazón cerca de las capas exteriores. Los esfuerzos van disminuyendo conforme se acercan al eje neutro. Basándose en este análisis de esfuerzos, un corazón ideal mostraría un gradiente de resistencia similar al patrón de distribución de esfuerzos.



A = Esfuerzos máximos en material homogéneo. B = Esfuerzos en la superficie de la capa exterior. C = Esfuerzos en la interface. D = Esfuerzos en la superficie del corazón.

Fig. 2.32. Distribución de tensiones en un panel

2.7.6 CALCULOS TEORICOS DEL COMPORTAMIENTO FLEXIONAL DEL PANEL

Los factores que intervienen en el comportamiento a flexión del panel kevlar-madera balsa, usado en el fondo del fuselaje, son los esfuerzos en las capas exteriores y esfuerzos cortantes del núcleo. Considerando las dimensiones del fondo del fuselaje mostradas en la figura 2.33, se calcula el comportamiento del panel.



Fig. 2.33. Dimensiones del panel del fuselaje.

De acuerdo con la ecuación (14). Los esfuerzos en las capas exteriores, se calculan como:

$$S = \frac{Pa}{4bf(h+c)} = \frac{15[kg] \times 9.81[\frac{m}{s^2}] \times 0.275[m]}{4 \times 0.165[m] \times .001[m] \times (0.01+0.008)[m]} = 3.406[MPa]$$

El esfuerzo cortante en el núcleo depende del tipo de carga, considerando una carga uniforme, el esfuerzo puede ser calculado de acuerdo a la ecuación (16), como:

$$S_{m} = \frac{P}{b(h+c)} = \frac{15[kg] \times 9.81 \left[\frac{m}{s^{2}}\right]}{0.165[m] \times (0.01 + 0.008)[m]} = 0.0495[MPa]$$

Para calcular la resistencia flexional del panel, puede emplearse la ecuación (18).

Determinación del módulo de Young y esfuerzos máximos de las estructuras compuestas

$$F = \frac{E_f b(h^3 - c^3)}{12} = \frac{30.338[GPa] \times 0.165[m] \times (0.01^3 - 0.008^3)[m^3]}{12} = 203.56798[Nm^2]$$

Para paneles con capas exteriores delgadas, la rigidez cortante (S_{co}), se puede calcular de acuerdo a la ecuación (19),

$$N = \frac{(h+c)b}{2}G_c = \frac{(0.01+0.008)[m] \times 0.165[m]}{2} \times 35.1[MPa] = 52.123[kN]$$

Calculando la flexión, de acuerdo a la ecuación (24), con carga uniforme y el panel simplemente apoyado:

$$y = \frac{5Pa^3}{348F} + \frac{Pa}{8N} = \frac{5 \times 15[kg.] \times 9.81[\frac{m}{s^2}] \times 0.275^3}{384 \times 203.57[Nm^2]} + \frac{15[kg] \times 9.81[\frac{m}{s^2}] \times 0.275[m]}{8 \times 52.123[kN]} = 2.928E - 04[m]$$

Finalmente calculando el pandeo del panel, de acuerdo a la ecuación (27), se tiene:

$$P = \frac{4\pi^2 F}{b^2 \left(1 + \frac{\pi^2 F}{b^2 N}\right)^2} = \frac{4\pi^2 \times 203.57[Nm]}{0.165^2 \times \left(1 + \frac{\pi^2 \times 203.57[Nm^2]}{0.165^2 [m^2] \times 52.123[kN]}\right)^2} = 50578.6[N]$$

2.7.7 CONCLUSIONES

El diseño del panel kevlar-madera balsa, para el caso de diseño del prototipo, se debe basar en dos análisis: (1) comportamiento flexional y (2) falla bajo carga (tensión, cortante, perpendicular al plano y pandeo). La flexión que presenta el panel (2.928E-04 [*m*]) es aceptable para diferentes aplicaciones de estructuras bajo carga en el prototipo (viga central del ala, fondo del fuselaje, etc.). Las propiedades del núcleo incrementan la resistencia al cortante (52.123 [*kN*]) y al pandeo del panel (50578.6 [*N*]), no así a la resistencia flexional.

ANÁLSIS DE ESFUERZOS DE LAS ESTRUCTURAS QUE PRESENTA EL AEROMODELO "SANTOS"

3.1 INTRODUCCIÓN

En este capítulo se presenta el análisis de la estructura original del aeromodelo a través de elementos finitos. Se parte de un cálculo básico analítico para confrontar los valores de ambos modelados. Con estos modelos se obtiene el comportamiento de las estructuras idealizándolas (vigas en cantiliver, marcos rígidos) obteniendo sus máximas deformaciones. Todos los análisis se basan en el aeromodelo "Santos" y sus planos se encuentran el apéndice B de este trabajo.

El aeronave se divide en cuatro estructuras principales: Ala, Empenaje, Tren de Aterrizaje y Fuselaje. Para el modelado por elementos finitos se usa el paquete NISA® y NISA/DISPLAY®, con un análisis de tipo estático.

Para corroborar el cálculo numérico (por posibles errores de acoplamiento entre elementos, condiciones de frontera, tamaño, orden y distorsión de los elementos, numeración, etc.), se hace una aproximación analítica de la deformación máxima de la estructura, considerando el mismo material en ambos cálculos (usando aluminio 6061-T6). Una vez verificado el modelo numérico éste se aplica, usando los valores de los materiales reales, para la obtención de los esfuerzos y factor de seguridad sobre cada estructura.

Para deformaciones pequeñas, se pude considerar un análisis lineal (las relaciones esfuerzo-deformación constantes), ya sea esta una estructura de material isotrópico u ortotrópico¹. Dado que las deformaciones máximas obtenidas para el panel kevalr-balsa son del orden 100µm, en todos los casos se consideran materiales isotrópicos, homogéneos y líneales. Esta última consideración se observa, para los paneles, en las gráficas del capítulo 3; donde se obtienen los valores en la zona elástica (línea recta).

3.1.1 Desarrollo de los Modelos

Se utilizan tres tipos de elementos

1. Elemento sólido 3-D (NKTP = 4), el cual esta basado en el estado general de esfuerzos para el modelado de estructuras sólidas tridimensionales bajo cualquier carga. La configuración general de este elemento se muestra en la figura 3.1.



Fig. 3.1 Configuración del elemento sólido 4

^{*} Engineering Mechanics Research Corporation, EE.UU.

¹ The Behavior of Structures Composed of Composite Materials

J.R. Vinson, R.L. Sierakowski

- Elemento viga 3-D (NKTP = 12), usado para el modelado de vigas en el espacio bajo cualquier carga y momento, usando una sección transversal específicada. La configuración general de este elemento se muestra en la figura 3.2.
- Elementos planos generales 3-D (NKTP = 20), usado para modelar estructuras delegadas generales (desde planas hasta ligeramente delgadas) bajo cualquier carga y momento. La configuración general de este elemento se muestra en la figura 3.3.



Grados de Libertad: 6 por nodo (UX, UY,UZ, ROTX, ROTY, ROTZ)

Fig. 3.2. Configuración Geométrica del elemento sólido 12



Fig. 3.3. Configuración Geométrica del elemento sólido 20

Una vez verificada la viabilidad del modelo por elementos finitos, se obtienen los valores finales. Estos son:

- Desplazamientos máximos (Δx, Δy, Δz) [m]
- Esfuerzos de tracción (S_{xx}, S_{YY}, S_{zz}) [MPa]
- Esfuerzos de corte (S_{XY}, S_{XZ}, S_{YZ}) [MPa]
- Resultante de esfuerzos de tracción y de corte máximos, a través de las relaciones:

$$S = \sqrt{\left(S_{XX}\right)^{2} + \left(S_{YY}\right)^{2} + \left(S_{ZZ}\right)^{2}}$$
(1)

$$Ss = \sqrt{(S_{XY})^{2} + (S_{XZ})^{2} + (S_{YZ})^{2}}$$
(2)

3.2 ALA

El ala proporciona la fuerza sustentadora principal de la aeronave. El aeromodelo "Santos" presenta el ala en forma rectangular, con ángulo de ataque constante y con un diedro de 3º.

La estructura del ala consiste de 3 vigas: una central y dos en los bordes de ataque y salida, unidas con placas laterales de madera, formando una caja de torsión; la cual está rellena de espuma de estireno y forrada por un cascarón de madera balsa.

Se concentra la fuerza sustentadora del aeromodelo, sobre el 25% de la longitud de la cuerda a partir del borde de ataque, por lo que la fuerza sobre la estructura se modela como una carga distribuida triangularmente (por la distribución de fuerzas de sustentación sobre el aeromodelo), sobre la viga central.

Modelados:

Para llevar a cabo el cálculo analítico, se modela el ala como una viga empotrada sólida homogénea, con propiedades efectivas. Se presentan tanto el esquema del modelo analítico como de elementos finitos en la figura 3.4. En los análisis, se modela sólo la mitad de la estructura, dada la simetría geométrica y de cargas.

La carga a utilizar es 1.6 veces el peso de total de carga (capítulo 1):



Fig. 3.4. Modelo (a) analítico y (b) por elementos finitos para el ala

Cálculo Analítico:

El cálculo de la flexión máxima, se modela el ala como una viga empotrada con carga triangular (figura 3.4a), que se calcula con la siguiente relación:

$$y_{max} = \frac{w_l \cdot l^4}{30 \cdot E \cdot l} \tag{3}$$

Donde el momento de inercia (*I*) está dado por la geometría que conforman el cascarón y la caja de torsión, los cuales se aproximan a los valores reales de la siguiente manera: Como el cascarón tiene la geometría del perfil, se aproxima usando uno, cabeza semicircular y cola elíptica, como se muestra en la

figura 3.5 utilizando las siguientes relaciones²:

$$A = 0.71 BD$$
 (4)

$$I = \frac{BD^3}{23.95} \tag{5}$$



Fig. 3.5. Esquema de (a) el perfil original y (b) perfil analítico

Para obtener las dimensiones de este perfil, se toma como base la cuerda de B = 0.25m (figura 3.2a) y un área total de A = $51.72 \times 10^{-4} \text{ m}^2$. Los valores resultantes, dada por la ecuación (6), son: B = 25 cm y D = 2.91cm, con un área total igual al perfil original.

El momento de inercia para una sección hueca (el cascarón) y su área, se calcula con la siguiente relación:

$$dI = \frac{\partial I}{\partial B} dB + \frac{\partial I}{\partial D} dD$$
(6)

dD = dB = 2t (con t = 0.003m como el grosor del cascarón)

En la ecuación (8), se sustituye la (6) y (7), obteniendo los valores para el área del cascarón y momento de inercia, respectivamente. Los valores resultantes son:

$$A_{CAS} = 0.71 \times 2 \times 0.3 \times (25 + 2.91) = 11.89 cm^2 = 11.89 x 10^{-4} m^2$$

$$dI = \frac{2.91^3 \times 2 \times 0.3}{29.95} + \frac{6 \times 25 \times 2.91^2 \times 0.3}{29.95} = 13.22cm^4 = 13.22x10^{-8}m^4$$

Se calcula también el momento de inercia de la viga central, viga en borde de ataque y de salida (caja de torsión). Sus geometrías y dimensiones se presentan en la figura 3.6.

² ESTRUCTURAS DE AEROPLANOS Pippard, Alfred John Sutton



Fig. 3.6. Esquema de la sección transversal de (a) viga de borde de ataque, (b) viga central y (c) viga de borde de salida para el ala

Los valores obtenidos para momentos de inercia y áreas son:

Viga de Borde de ataque:	$I_{BA} = 0.124 \times 10^{-8} m^4$	A _{BA} = 0.883
Viga central:	$I_{\rm VC} = 1.52 x 10^{-8} m^4$	A _{vc} = 1.872
Viga borde de salida:	I _{BS} = 0.168 x 10 ⁻⁸ m ⁴	$A_{BS} = 0.9$
Suma	$I_{CAJA} = 1.812 \times 10^8 m^4$	A _{CAJA} = 3.655

El área total de la sección transversal es:

$$A = A_{CAS} + A_{CAJA} = 15.545 \times 10^4 \text{ m}^4$$

El momento total de inercia queda:

$$I = I_{CAS} + I_{CAJA} = \frac{15.032 \times 10^{-8} m^4}{1000}$$

Para comprobar el cálculo numérico, como se señaló al inicio de este capítulo, se hace una aproximación analítica de la flexión máxima de ala, considerando el mismo material en ambos cálculos (Aluminio 6061-T6, Apéndice A8). En donde la flexión se obtiene:

$$y_{MAXanalitica} = 0.00116m$$

Modelo mediante elementos finitos del ala:

El modelo se esquematiza en la figura 3.4 b, donde se hace una carga distribuida sobre la viga central y se inmovilizan todos los elementos de un extremo del ala. Se usan dos tipos de elementos: Para la viga central y la delantera, elementos hexagonales tridimensionales (NKTP = 4, NORDR = 1) y para el perfil y el cascarón elementos cuadrados planos (NKTP = 20, NORDR = 1). El modelo total se observa en la figura 3.7

Los resultados y comparación final se presentan en la tabla 3.1.

Concepto	Valor analítico	Valor con elementos finitos
Flexión máxima (m)	0.00116	0.00107

Tabla 3.1. Comparación entre resultados analíticos y por elementos finitos para el ala

Análisis de esfuerzos de los estructuros que presenta en aeromodelo "Santos".



Fig. 3.7. Modelo mediante elementos finitos para el ala

Una vez verificando el modelo, éste se aplica usando los valores de los materiales originales que se muestran en la tabla 3.2 (en el Apéndice 8 se muestran con mayor detalle los valores de los materiales y en el plano 2, Apéndice B, se muestra la estructura detallada del ala). Los principales resultados se muestran en la tabla 3.3.

Material	Elemento	Estructura del Ala	Propiedad
Panel Pino-Kevlar	4	Viga central	E = 53.5 GPa; v = 0.18
Madera Balsa	20	Cascarón	E = 2 GPa; v = 0.4
Madera Triplay	20	Unión de vigas y perfil aerodinámico	E = 12.4 GPa; v = 0.1
Kevlar 49-Epóxico	20	Cascarón central	E = 12 GPa; v = 0.3

Tabla 3.2 Propiedades mecánicas de los materiales utilizados para la estructura del ala original

Concepto		Valor máximo
Δχ		-1.02
Δγ	x10 ⁻⁴ m	-60.8
Δ _Z]	1.73
S _{xx}		9.04
S _{YY}	1 [-2.33
Szz	MPa 🗌	0.32
S _{xy}] [1.07
S _{xz}		0.054
S _{YZ}		0.065
Resultante desplazamiento	o (m)	6.08 x 10 ⁻³
Resultante Esf. Tracción máxir	no (MPa)	8.98
Resultante Esf. Cortante máxir	no (MPa)	0.76

Tabla 3.3. Valores finales por elementos finitos, del modelo del Ala.

Se calcula el factor de seguridad, considerando un estado de esfuerzos plano ($S_{ZZ} \approx S_{YZ} \approx S_{XZ} \approx 0$), debido a que, como se muestra en los resultados de la tabla 3.3, los valores de los esfuerzos en estas direcciones son muy pequeños con respecto a los alcanzados en las otras dos. Por lo que el factor de seguridad puede ser calculado para esfuerzos combinados biaxiales, a través de la siguiente relación³:

³ DISEÑO DE ELEMENTOS DE MAQUINAS

V. M. FAIRES

$$\frac{1}{N} = \left[\left(\begin{array}{c} S \\ Sy \end{array} \right)^2 + \left(\begin{array}{c} Ss \\ Ssy \end{array} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$
(7)

Con lo que el ala tiene un factor de seguridad de 13.8

3.3 EMPENAJE

Estructuralmente es la parte trasera del modelo y es el elemento estabilizador principal. Consiste de dos partes: las superficies verticales y horizontales, llamadas estabilizadores.

Las superficies verticales son un compuesto tipo panel de espuma-kevlar. La superficie horizontal, es una estructura de costillas con una viga central que llega a la mitad de la longitud total y un par de largueros paralelos de longitud completa.

Modelados:

Con el cálculo analítico se obtiene la deformación máxima, situada en el extremo libre, dada la fuerza de sustentación aplicada. Igual que en el análisis del ala, para el estabilizador se modela sólo la mitad de la estructura. El empenaje tiene sólo una función estabilizadora, por lo que la fuerza que ejerce es pequeña (4.3 N) y se considera una carga uniforme; para este análisis se proyecta para una fuerza de 1.6 veces la máxima, dada por el factor de carga calculado para todo el estabilizador vertical.







Se analiza el estabilizador vertical, ya que soporta la mayor parte de las cargas. En la figura 3.8 se presenta el modelo analítico y por elementos finitos.

Cálculo Analítico:

El cálculo de la flexión máxima se realiza modelando el estabilizador como una viga empotrada con carga uniforme (figura 3.8a), y se calcula con la siguiente relación:

$$y = \frac{w_i \cdot l^4}{8 \cdot E \cdot l} \tag{8}$$

Al ser bajo una estructura compuesta de 3 vigas paralelas, se calcula la suma de los momentos de inercia de las tres (no se toma en cuenta la acción del momento torsionante que se genera). Al igual que para el ala y para comparación entre los modelos, suponemos todas las partes de la estructura del mismo material (Aluminio 6061-T6, Apéndice A8). Se utiliza una sección transversal como la que se presenta en la figura 3.9, la cual debe ser mayor que la real, ya que la viga gruesa central llega sólo a la mitad del larguero.



Fig. 3.9. Esquema que muestra las secciones para el cálculo de las vigas que forman la estructura del empenaje.

Los valores de los momentos de inercia de las geometrías mostradas en la figura 3.8, con respecto a sus centros geométricos (que en los tres casos son colineales) son:

 $I_{\text{SEMICÍRCULO}} = 1.61 \times 10^{-10}$ $I_{\text{VIGA CENTRAL}} = 1.85 \times 10^{-9}$ $I_{\text{VIGA RECTANGULAR}} = 3.3 \times 10^{-10}$

por lo que
$$I_{TOT} = 2 \times 10^{-9} \text{ m}^4$$

Del mismo modo que en el caso del ala, se hace una aproximación analítica de la flexión máxima de ala, considerando el mismo material en ambos cálculos (Aluminio 6061-T6, Apéndice A8). En donde el valor resulta:

Modelo por medio de elementos finitos para el empenaje:

Este modelo se esquematiza en la figura 3.8b, se usan dos tipos de elementos; Para las vigas centrales y de los bordes de ataque y salida, elementos hexagonales tridimensionales (NKTP = 4, NORDR = 1) y para las costillas, elementos cuadrados planos (NKTP = 20, NORDRR = 2). El modelo total se observa en la figura. 3.70



Fig. 3.10. Modelo por elementos finitos para el estabilizador horizontal

Los resultados y comparación final se presentan en la tabla 3.3.

Concepto	Valor Analítico	Valor con elementos finitos
Deformación máxima (m)	8.5 x 10 ⁻³	6.8 x 10 ⁻³

Tabla 3.4. Comparación entre resultados analíticos y por elementos finítos, para empenaje horizontal

Una vez verificando el modelo, éste se aplica usando los valores de los materiales originales que se muestran en la tabla 3.5 (en el Apéndice 8 se muestran con mayor detalle los valores de los materiales y en los planos 5 y 6, Apéndice B, se muestra la estructura detallada del empenaje). Los principales resultados se muestran en la tabla 3.6.

Material	Estructura del Ala	Propiedad
Madera Balsa	Costillas y refuerzo central	E = 2 GPa; v = 0.4
Madera de Pino	Costillas y largueros	E = 12.4 GPa; v = 0.1

Tabla 3.5 Propiedades mecánicas de los materiales utilizados para la estructura del ala original

Concepto		Valor máximo
Δ _χ		2.2
Δγ	x10 ⁻⁴ m	- 62
Δζ	1	- 0,443
S _{xx}		- 8.33
S _{YY}		0.48
S _{zz}	MPa 👘	- 0.14
S _{XY}	1	0.21
S _{xz}] [0.029
S _{YZ}] _ [0.015
Resultante desplazamiento (m)		6.26 x 10 ⁻³
Resultante Esf. Tracción (MPa)		8.33
Resultante Esf. Cortante (MPa)		0.29

Tabla 3.6. Valores finales por elementos finitos, del modelo del estabilizador horizontal

Se calcula el factor de seguridad, considerando un estado de esfuerzos plano ($S_{zz} \approx S_{YZ} \approx S_{XZ} \approx 0$), debido a que, como se muestra en los resultados de la tabla 3.6, los valores de los esfuerzos en estas direcciones son muy pequeños con respecto a los alcanzados en las otras dos. Por lo que el factor de seguridad puede ser calculado para esfuerzos combinados biaxiales, a través de la relación (3).

Con lo que el empenaje tiene un factor de seguridad de N = 1.44

3.4 TREN DE ATERRIZAJE

La configuración de las ruedas en el aeromodelo es de tipo convencional o en triciclo, la cual es mejor, por su sencillez y efectividad (figura 3.11).



Fig. 3.11. Configuración del tren de aterrizaje

Este modelo se esquematiza en la figura 3.11a, usando elementos hexagonales tridimensionales (NKTP=4, NORDR = 1 y 2). El modelo total se presenta en la figura 3.15



Fig. 3.15. Modelo por elementos finitos del Tren de aterrizaje

La comparación de resultados finales se muestra en la tabla 3.6.

Concepto	Valor analítico	Valor con elementos finitos
Deformación máxima V (cm)	.123	.144

Tabla 3.8. Comparación entre resultados analíticos y por elementos finitos, para la parte trasera del tren de aterrizaje

El valor final de la masa por el modelo analítico resultó de 0.405 kg., similar al obtenido por elementos finitos, que fue de 0.409 kg. En el cálculo de el centro de masa, la comparación de resultados fue también similar: (0,-1.79,8.9) cm por modelo analítico, y (0,-1.22,8.9) cm por elementos finitos.

Los valores completos mediante elementos finitos verificados se presentan en la tabla 3.9.

Concepto		Valor máximo	
Δ _x		-6	
Δ _Y	x10⁴ m	-11	
Δ _z		0.1	
S _{xx}		157	
S _{YY}		74.3	
S _{zz}	MPa 👘	5.98	
S _{XY}		58.9	
S _{xz}		3.68	
S _{YZ}		3.54	
Resultante desplazamiento) (m)	11.4 x 10 ⁻⁴	
Resultante Esf. Tracción (MPa)		177.67	_
Resultante Esf. Cortante (MPa)		17.57	

Tabla 3.9. Valores finales por elementos finitos, del modelo del tren de aterrizaje.

Se calcula el factor de seguridad, considerando un estado de esfuerzos plano ($S_{ZZ} \approx S_{YZ} \approx S_{XZ} \approx 0$), debido a que, como se muestra en los resultados de la tabla 3.9, los valores de los esfuerzos en estas direcciones son muy pequeños con respecto a los alcanzados en las otras dos. Por lo que el factor de seguridad puede ser calculado para esfuerzos combinados biaxiales, a través de la relación (3), con lo que se obtiene, para el tren de aterrizaje, N = 1.65.

3.5 FUSELAJE

El fuselaje es la parte central del aeromodelo, donde se unen todas las partes y donde las cargas principales están ejercidas.

Esta estructura consiste en una caja de torsión, y dos estructuras a los costados más pequeñas, para alojar servomotores, pilas, combustible y servir de soporte para motor y empenaje.

Su geometría se compone por 4 formadores paralelos hechos de triplay unidos por vigas de madera balsa y la base central es de un panel keviar-balsa de 6mm de espesor.

Modelados:

Modelo por elemento finito para el fuselaje:

Son usados dos tipos de elementos: Para los formadores y la base se utilizan elemento cuadrados planos (NKTP = 20, NORDRR = 1) y para las vigas, elementos vigas (NKTP = 12, NORDRR = 1). El modelo total se presenta en la figura 3.16.

Se obtiene sobre el centro de gravedad de la estructura, la resultante de las fuerzas y momentos que se ejercen sobre la estructura. Esta se presenta en la tabla 3.8.

F _X	Fy	Fz	Resultante
0	-400.7	15	400.98



Tabla 3.10. Valores de la resultante de fuerzas y momentos sobre el fuselaje

Fig. 3.16. Modelo por elementos finitos para el fuselaje

Se usan los valores de los materiales originales que se muestran en la tabla 3.11 (en el Apéndice 8 se muestran con mayor detalle los valores de los materiales y en los planos 3 y 4, Apéndice B, se muestra la estructura detallada del fuselaje). Los principales resultados se muestran en la tabla 3.6.

Material	Estructura del Ala	Propiedad
Madera Balsa	Vigas de Unión	E = 2 GPa; v = 0.4
Madera de Triplay	Formadores	E = 12.4 GPa; v = 0.1
Panel Kevlar-Balsa	Base	E = 2.939 GPa; v = 0.18

Tabla 3.11 Propiedades mecánicas de los materiales utilizados para la estructura del fuselaje original

Los resultados finales para esta estructura se presentan en la tabla 3.9.

Concepto		Valor máximo
Δχ		4.25
Δγ	x10 ⁻³ m	-8.53
Δ_z		3.11
Δθχ		0.27
Δθγ	x10 ⁻³ rad	-0.33
Δθζ		-0.14
S _{xx}		0.31
S _{YY}		-0.56
S ₇₂	MPa	0.40
S _{XY}		-0.20
S _{xz}	7	-0.36
S _{YZ}		-0.33
Resultante desplazamiento lineal (m)		9.05 x 10 ⁻³
Resultante Esf. Tracción (MPa)		0.59
Resultante Esf. Cortante (MPa)		0.53

Tabla 3.12. Valores finales por elementos finitos, para modelo del fuselaje

Se calcula el factor de seguridad, considerando un estado de esfuerzos plano ($S_{ZZ} \approx S_{YZ} \approx S_{XZ} \approx 0$), debido a que, como se muestra en los resultados en la tabla 3.12, los valores de los esfuerzos en estas direcciones son muy pequeños con respecto a los alcanzados en las otras dos. Por lo que el factor de seguridad puede ser calculado para esfuerzos combinados biaxiales, a través de la relación (3). Al ser los esfuerzos ejercidos sobre una estructura compuesta de materiales diversos, el factor de seguridad de esta pieza se calcula para el material más débil (madera balsa), con lo que el factor de seguridad resulta de 10.

REDISEÑO ESTRUCTURAL POR MEDIO DE ELEMENTOS FINITOS

4.1 INTRODUCCIÓN

En este capítulo se presenta el rediseño de las estructuras principales del aeromodelo empleando los modelos desarrollados en el capítulo 4. Las estructuras son diseñadas al límite para soportar la carga de diseño con el menor peso posible, consideración primordial para obtener un aeromodelo de competencia.

Se define el margen de seguridad, como:

$$M.S. = \frac{Esfuerzo \cdot de \cdot diseño}{Esfuerzo \cdot aplicado} - 1 \tag{1}$$

que difiere del factor de seguridad, que considera el esfuerzo de diseño abajo de los límites elásticos del material.

Si se consideran que existen esfuerzos combinados, las estructuras se analizan de la siguiente forma para calcular el margen de seguridad¹:

Sea

$$R_1^x + R_2^y = 1.$$
 (2)

donde R es la relación entre esfuerzo aplicado y el de diseño, los subíndices 1 y 2 representan la relación de esfuerzos para tracción y cortante, respectivamente. Entonces, el esfuerzo de diseño se calcula como un "factor de diseño", con la relación:

$$\sigma_d = f \sigma_y \tag{3}$$

donde σ_y es el esfuerzo en el límite elástico, por lo que, el margen de seguridad queda finalmente con la relación:

$$M.S. = \frac{1}{U} - 1$$
 (4)

donde U= R₁ / R₁m =R₂ / R₂m, donde R_xm es un factor de corrección que se obtiene de la figura 4.1.





¹ MILITARY STANDARDIZATION HANDBOOK MIL-HDBK-5E Metallic materials and elements for aerospace vehicle structures Department of Defense, EE.UU.
4.2 ALA

El ala total está formada por una estructura principal de madera con un relleno de espuma de estireno, que moldea el volumen aerodinámico final; este volumen se encuentra recubierto totalmente con láminas delegadas de madera balsa formando un cascarón exterior. En la parte donde se tiene el acoplamiento de las alas y la conexión con el fuselaje, se tiene un recubrimiento extra con tela tejida de kevlar-epóxico para robustecer la transferencia de carga. La viga central de la estructura es un compuesto tipo panel de madera de pino-kevlar. El plano 2 del apéndice B, muestra la estructura del ala.

Empleando el modelo desarrollado en el capítulo 4, sección 4.2, se calcula el efecto que tiene el refuerzo de tela de kevlar-epóxico en la viga central: considerando un factor de diseño de 0.6². En la tabla 4.1, se muestra el comportamiento de la viga central considerando diferentes materiales, en la tercera configuración se introducen las propiedades de los materiales empleados en el aeromodelo.

Configuración	Flexión máxima resultante (m)	Tracción (MPa)	Cortante (MPa)	M. S.* (min)
Estructura de madera balsa	.036	8.02	1.91	< 0
Viga central de madera dura, cascarón de balsa.	0.025	11.2	1.28	< 0
Viga central de panel balsa-kevlar, cascarón de balsa.	0.01	17.98	0.72	1.2

*Considerando las fibras perpendiculares a la carga.

Tabla 4.1. Comparación entre diferentes materiales en la estructura del ala, bajo la carga considerada.

Aunque la viga central es la parte estructural más importante, el cascarón también trabaja para reducir las deformaciones y dispersar los esfuerzos. Una comparación entre la estructura con y sin cascarón se presenta en la tabla 4.2.

Configuración	Flexión* (m)	Tracción (MPa)	Cortante (MPa)	Peso Total (kg)
Solo caja de torsión con viga central de madera de pino.	0.125	65.41	2.12	0.180
Caja de torsión con viga central de madera pino + cascarón de balsa.	0.025	11.18	0.33	0.223
Diferencia	- 80 %	- 83 %	- 84 %	+ 23 %

* resultante máxima

Tabla 4.2. Comparación entre diferentes estructuras para el ala.

Como anteriormente se ha descrito, el ala total del aeromodelo tiene una cubierta de tela kevlar-epóxico que refuerza la parte central. Este refuerzo, se aplica sobre un 16% de la longitud de la envergadura. Si consideramos la longitud del refuerzo en función de la longitud de la envergadura entre un 0 al 40%, las propiedades mecánicas del ala varían de acuerdo con los resultados de la tabla 4.3. Estos valores se calculan considerando a la viga central como un compuesto pino-kevlar.

En la figura 4.2 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.3 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el ala original.

² Este es dado por la falta de calidad en la manufactura de los materiales compuestos y las discontinuidades que provoca la calidad del material usado.



Fig. 4.2. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el ala original, compuesta por una viga central de panel madera-kevalr, cascarón central de kevar de 16% del empenaje y madera de unión en el extremo libre, sujeta a una carga triangualr de 92.5 N.

%Cubierta de kevlar/époxico	Flexión* (m)	Tracción [MPa]	Cortante [MPa]	Peso [kg]	M. S.
0	0.01	17.98	0.63	0.25	1.2
8	0.008	12.09	1.41	0.35	1.85
16'	0.006	8.98	0.76	0.45	3.16
24	0.004	7.95	0.66	0.55	> 3.5
32	0.003	7.40	0.61	0.65	> 3.5
40	0.003	7.28	0.60	0.76	> 3.5

resultante máxima.

 Tabla 4.3. Comportamiento mecánico de la estructura del ala considerando diferentes longitudes de refuerzo de tela de kevlar-epóxico en función de la longitud de la envergadura.



Fig. 4.3. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el ala original. Se observa una concentración de esfuerzos sobre la viga central y en la zona de interfaz del cascarón.

Rediseño Propuesto:

Como se observa en la tabla 4.3 el ala total original presenta una estructura con un M. S. alto (3.16), lo que indica que todavía se puede rediseñar para obtener menor peso y tener un M. S. adecuado a las necesidades del aeromodelo.

Se propone para el ala, el uso de una viga central de madera sin refuerzo de tela de kevlar de alta calidad y homogénea y sobre el cascarón una cubierta de tela de kevlar/époxico que abarque solo el 8% de la envergadura, para reducir el peso total de la estructura en un 22%. Este refuerzo en el cascarón, evita que la estructura quede limitada estructuralmente, por lo que es posible soportar cargas extras. Estas cargas son las que comúnmente pueden ocurrir en una situación real, como lo son: errores de pilotaje, malas condiciones de pista, fallas en el tren de aterrizaje, mal tiempo, etc.

En la tabla 4.4, se presenta la comparación entre el ala que presenta el aeromodelo y la rediseñada mediante estos cálculos.



Fig. 4.4. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el ala rediseñada, compuesta por una viga central de madera, cascarón de central de kevlar de 8% del empenaje y madera de unión en el extremo libre, sujeta a una carga trianguair de 92.5 N.

Concepto	Ala del aeromodelo	Ala rediseñada	Observación
Material de la viga principal	Panel madela-kevlar	Madera	Se evita manufactura del panel
Longitud del refuerzo en el cascarón en % de la envergadura	16	8	Reducción de la cantidad de tela de kevlar
Margen de seguridad	3.16	0.6	Reducción del M. S.
Peso Total (kg)	0.454	0.351	Reducción del 22% en el peso

Tabla 4.4. Comparación entre la estructura original y la rediseñada, para el Ala.

En la figura 4.4 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.5 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el ala rediseñada.



Fig. 4.5. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el ala rediseñada. Se observa una mejor distribución de esfuerzos a lo largo del refuerzo de kevlar sobre el cascarón.

4.3. EMPENAJE

El empenaje es una estructura formada por 4 largueros paralelos (de pino y balsa) unidos por costillas (de triplay y balsa), y un larguero central corto (de balsa). En los planos 5 y 6 del Apéndice B, se muestra la estructura del empenaje.



Fig. 4.6. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el estabilizador horizontal original, compuesta por una viga central del 50% de la longitud y 6 costillas, sujeta a una carga distribuida de 3.5 N.

En la figura 4.6 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.7 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el empenaje original.

Empleando el modelo desarrollado en el capítulo 4, sección 4.3, la estructura del empenaje se analiza con relación al número de costillas y a la deformación máxima que presenta. Se inicia considerando el número

de costillas del aeromodelo y se calculan para un 25 y 50% menos. Se considera un factor de cálculo de 0.7³. Los resultados se presentan en la tabla 4.5.



Fig. 4.7. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el estabilizador horizontal oríginal. Se observa una distribución de esfuerzos cerca del extremo fijo y en el borde de entrada.

Configuración	Flexión* (m)	Tracción (MPa)	Cortante (MPa)	M. S.
Original	0.62	833.4	29.0	0.93
-25%	0.70	804.3	32.7	1.0
-50%	0.78	1046.2	25.8	0.54

*Resultante máxima

Tabla 4.5. Comparación entre estructuras del empenaje, variando el número total de costillas

Como se puede observar, cualquiera de las configuraciones tiene un margen de seguridad por arriba de cero (crítico), lo que significa que es posible reducir el número de costillas y por lo tanto, reducir el peso de la estructura.

Ahora se analiza el larguero central: Originalmente tiene una longitud del 50% del total de la envergadura (Planos 5 y 5, Apéndice B). Se analiza con la cantidad original de costillas y se reduce primero sólo un 20% (a 12cm) y luego hasta 60% (a 6cm). Los resultados se presentan en la tabla 4.6.

Configuración	Flexión* (m)	Tracción máximo (MPa)	Cortante (MPa)	M. S.
Original	0.62	833.4	29.0	0.93
-20%	0.62	833.4	29.0	0.93
-60%	0.64	852.1	28.2	0.89

* Resultante máxima

 Tabla 4.6. Comportamiento mecánico de la estructura del empenaje considerando diferentes longitudes de viga central, en función de su longitud original.

³ Este es dado por la sencillez en su manufactura y uso exclusivo de madera (sin refuerzos extra de otro material).

Rediseño propuesto:

A partir de la estructura original es posible reducir tanto el número de costillas como la longitud de la viga central del refuerzo, quedando una estructura de 4 costillas y un refuerzo de 6cm. reduciendo el peso total de la estructura. Los resultados se muestran en la tabla 4.7.

Concepto	Estabiliza	dor "Santos"	Observaciones
-	Original	Rediseñado	
# costillas	6	4	Reducción 33% el número de costillas
Longitud de viga central (m)	15	6	Se reduce 60% su longitud
Esfuerzo máximo (MPa)	8.33	1.25	Mejor distribución de esfuerzos
Peso (kg)	0.210	0.161	Reducción del 23%

Tabla 4.7. Comparación entre la estructura original y la optimizada del estabilizador horizontal



Fig. 4.8. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el estabilizador horizontal rediseñado, compuesta por una viga central del 20% de la longitud y 4 costillas, sujeta a una carga distribuida de 3.5 N.

En la figura 4.8 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.9 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el empenaje rediseñado.



Fig. 4.9. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el estabilizador horizontal rediseñado. Se observa una mejor distribución de esfuerzos a lo largo de los largueros.

73

Rediseño estructural por medio de elementos linitos

Empleando el modelo desarrollado en el capítulo 4, sección 4.4, el primer rediseño trata de encontrar la configuración más adecuada para obtener la mínima deformación posible, bajo las cargas y condiciones de frontera presentadas en la figura 4.2. Los tensores se modelan como resortes translacionales lineales 3D (NKTP = 17, NORD = 1) que se añaden a la geometría. Se consideran ocho configuraciones diferentes, comenzando por la original, recorriendo la posición de los tensores hacia la base del tren, como se muestra en la figura 4.12

Para medir estas deformaciones, se sigue el desplazamiento de dos nodos, el número 186 y 74 por ser los que presentan deformaciones máximas en dirección horizontal y vertícal, respectivamente. En la tabla 4.8 se presenta el desplazamiento del nodo 186 con deformación máxima horizontal, y en la tabla 4.9, el

4.4 TREN DE ATERRIZAJE

El tren de aterrizaje trasero es de una sola pieza de aluminio que se obtiene comercialmente. En el plano 7 del Apéndice B, se muestra la estructura del tren de aterrizaje original. En la figura 4.10 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.11 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el tren de aterrizaje original. Esta pieza recibe los principales impactos durante el aterrizaje, siendo la carga máxima de 225N.



Fig. 4.10. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el tren de aterrizaje, con geometría original y refuerzos de alambre de piano. Sujeta a una carga de 225 N.

El tren original se reforzó con tensores de alambre de piano, $\phi \approx 0.198$ cm (5/64 in), para absorber energía en caso de impactos y sobrecargas. Se ha comprobado en las diferentes competiciones, que estos refuerzos mejoran notablemente el desempeño del tren de aterrizaje, aunque no se elaboraron análisis para su configuración.



Fig. 4.11. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el tren de aterrizaje original. Se observa una distribución uniforme de esfuerzos, pero una concentración de estos en los bordes y base.

En la tabla 4.10, se comparan las geometrías propuestas aplicando la misma carga, sin tensores.

La deformación máxima en cada configuración aumenta cuando se reduce la cantidad de material del tren de aterrizaje (tabla 4.10), lo que provoca que los tensores absorban más energía en las configuraciones de menor peso. En la tabla 4.11, se comparan las diferentes configuraciones, donde se observa que los esfuerzos máximos se presentan en la geometría del tren original.

Configuración	Desplazamiento (x 10 ⁻³ m)	Tracción (MPa)	Cortante (MPa)	M. S.
Original	1.14	177.67	17.57	0.19
Con agujero central	1.66	194.63	73.11	> 0
Confeccionada	5.66	351.96	67.89	> 0

Tabla 4.10. Comparación entre las geometrías propuestas para el tren de aterrizaje, sin uso de refuerzos

Configuración	Tracción (MPa)	Cortante (MPa)
5	65.94	23.0
5m	110.57	34.86
6	30.86	10.24

Tabla 4.11. Comparación entre esfuerzos máximos para las diferentes posiciones de los tensores propuestas para el tren de aterrizaje.

Con el uso de tensores, se produce una gran disminución en los esfuerzos.

Para el tren de aterrizaje original, compuesta por una geometría de agujeros varios (figura 4.13) y tensores en posición 1 (figura 4.12), exíste una distribución eficiente de esfuerzos, como se puede observar en la figura 4.11.

Rediseño Propuesto:

El tren de aterrizaje original resulta ser adecuado para el aeromodelo. Sin embargo, esta geometría no permite el uso de una mejor configuración de tensores, por lo que se propone una nueva geometría (plano 8 apéndice B) con la posición de los tensores como la mostrada en la figura 4.12.

En este rediseño no fue posible hacer una mayor reducción al peso del tren de aterrizaje. Por lo que ambas configuraciones (original y rediseño) son equivalentes. Por otro lado, se recomienda la geometría rediseñada en caso de cargas máximas o en caso de posibles impactos. La comparación entre ambas geometrías se presenta en la tabla 4.12.

``



Fig. 4.14. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el tren de aterrizaje, con geometría rediseñada y refuerzos de alambre de piano con una mejor configuración. Sujeta a una carga de 225 N.

Concepto	Tren original	Tren rediseñado	Observaciones
Deformación máxima (x 10 ⁻³ m)	0.065	0.015	Reducción del 77%
Esfuerzo máximo (MPa)	46.8	25.55	Reducción del 45%
Peso (kg)	0.242	0.256	Aumento del 5.5%

Tabla 4.12. Comparación entre la estructura original y la rediseñada del tren de aterrizaje.

En la figura 4.14 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.15 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el tren de aterrizaje rediseñado.



Fig. 4.15. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el tren de aterrizaje rediseñado. Se observa una mejor distribución de esfuerzos, debido a la nueva geometria propuesta y a la nueva configuración de refuerzos.

4.5 Fuselaje

El fuselaje es una estructura mixta constituida por una base de panel balsa-tela de kevlar, formadores de triplay y vigas de balsa. En los planos 2 y 3 del Apéndice B, se observa la estructura del fuselaje original. En la figura 4.16 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.17 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el fuselaje original. Se utiliza el modelo desarrollado en el capítulo 4, sección 4.4.

El factor de seguridad del aeromodelo es de 10 (capítulo 4, sección 4.5). Aunque el fuselaje trabaja como una estructura, es importante conocer las propiedades que tiene la base, en forma independiente, ya que esta parte soporta el peso de la carga, mantiene unida la estructura y recibe los impactos procedentes del tren de aterrizaje. También es la pieza directamente afectada, si el aeromodelo es usado como una aeronave de observación controlada por radio⁵.

Considerando un factor de diseño de 0.4⁶, los resultados del análisis de esfuerzos para esta pieza, se muestran en la tabla 4.13.



Fig. 4.16. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el fuselaje original. Se compone por formadores de triplay, vigas de balsa y base de panel kevlar-balsa. Se ejercen una fuerza resultante de 400 N.

Moreno H.D., Frias A. M., Navarrete M. M.

³ Desarrollo del Prototipo de una Aeronave de Observación controlada por radio. Aplicación de los Modelos Participantes en la competencia "SAE Aerodesign".

Coloquio La Investigación en la Facultad de Ingeniería, 1998

⁶ Considerado para tomar en cuenta el factor de impacto y los posibles defectos en la manufactura y materiales.



Fig. 4.17. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el fuselaje original. Se observa una concentración de esfuerzos en las esquinas de los formadores y zonas centrales sin carga.

Concepto	Valor
Desplazamiento lineal máximo (m)	9.4 x 10 ⁻³
Resultante desplazamiento máximo (m)	9.4 x 10 ⁻³
Resultante Esf. Tracción (MPa)	4.889 x 10 ⁻⁹
Resultante Esf. Cortante (MPa)	1.814
Margen de seguridad	0.72

Tabla 4.13. Valores obtenidos del análisis para la base del fuselaje

El margen de seguridad de la estructura completa resulta de 0.1224, lo que significa que es posible disminuir el peso de la estructura, reduciendo el material en los refuerzos.

Rediseño Propuesto:

Se propone un modelo con cambios en los formadores y la base, como se presenta en los planos 9 y 10, apéndice B. Se reduce la cantidad de material en los formadores y en la base. En la tabla 4.14 se presenta la comparación entre el fuselaje original y el rediseñado.

Concepto	Fuselaje Original	Fuselaje Rediseñado	Observaciones
M. S.	0.1224	0	Diseño al límite*
Peso (kg)	0.678	0.547	Reducción del 19%

*El M.S. puede aumentar si es empleado en competencia, evitando el uso de agujeros en la base.

Tabla 4.14. Comparación entre la estructura original y la optimizada del fuselaje

En la figura 4.18 se muestra el desplazamiento resultante y en la figura 4.19 la resultante equivalente de esfuerzos de von-Mises, para el fuselaje rediseñado.



Fig. 4.18. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el fuselaje rediseñado . Se compone por formadores más ligeros de triplay, vigas de balsa y base de panel kevlar-balsa con agujero para obtención de imágenes de vídeo. Se ejercen una fuerza resultante de 400 N.





El fuselaje original, además de la estructura presentada anteriormente, tiene una serie de refuerzos extras: consisten en forros de madera balsa en todo el rededor de la pieza, que le dan al fuselaje forma y protección. Estos refuerzos (se pueden observar en los planos 3 y 4 del apéndice B) se estima que pueden ser sustituidos por una cubierta más ligera.

El fuselaje, además, cuenta con un par de refuerzos centrales, para dar mayor rigidez a la unión tanto del empenaje como a la del motor (planos 11 y 12, apéndice B). Estos soportes son usados para dar mayor apoyo a la viga de unión con el empenaje y el motor y son necesarios para reducir vibraciones.

La necesidad de tener un diseño básico estructural confiable en los aeromodelos que participan en las competencias que organiza SAE aeroespace y que posteriormente se emplean para la obtención de imágenes aéreas, llevó al estudio de la obtención de diseños que disminuyen sensiblemente la relación carga/peso (1.89), con el objetivo principal de tener la posibilidad de competir entre los primeros lugares.

Primeramente, se partió del diseño aerodinámico y estructural, así como los materiales que conformaron el aeromodelo "Santos". Se calcularon las velocidades mínima (55.5 km/hr), de crucero (90 km/hr) y máxima (140 km/hr) y las actuaciones máximas del aeromodelo, con lo que obtuvo el factor de carga máximo de 1.65, usado para conocer las cargas máximas sobre la estructura, en vuelo normal.

Posteriormente, se hicieron pruebas para evaluar las propiedades de los materiales empleados y se rediseñaron las diferentes estructuras que conforman el aeromodelo con los datos obtenidos.

El diseño del panel kevlar-madera balsa, para el caso de diseño del prototipo, se basó en dos análisis: (1) comportamiento flexional y (2) falla bajo carga. La flexión que presenta el panel (2.928E-04 [*m*]) es aceptable para diferentes aplicaciones de estructuras bajo carga en el prototipo (viga central del ala, fondo del fuselaje, etc.). Las propiedades del núcleo incrementan la resistencia al cortante (52.123 [*kN*]) y al pandeo del panel (50.578 [*kN*]), no así a la resistencia flexional.

Con los resultados experimentales obtenidos se establece que los defectos en el material, provocados durante su manufactura a mano alzada, disminuyen considerablemente sus propiedades mecánicas, como se observa en los resultados de las pruebas de tensión (E=2.93 MPa) y en la prueba de cortante (G=8.98 MPa).

Las pruebas experimentales (basadas en el comportamiento a flexión y bajo carga axial) del panel (de tela de fibra de kevlar/madera balsa) indican un F.S. \approx 4.3, ya que consideraba:

- Cargas de alto impacto
- Defectos de manufactura

Lo cual definitivamente ayudó a que el prototipo se volviera a reconstruir después de un accidente, (caída de aproximadamente 30 mts con carga de 17 lbs) durante la competencia.

Sin embargo, la relación carga/peso es muy baja, y si se quiere competir ahora por los primeros cinco lugares es necesario subir sensiblemente esta relación aunque se disminuya el factor de seguridad hasta el límite permitido. Para lo cual, es necesario hacer la manufactura de los materiales compuestos que conforman la estructura de una manera más controlada, ya que cuando presentan defectos: como es escasez de resina en algunas áreas, disminuyen drásticamente sus propiedades mecánicas. (Estos defectos los presentaba el aeromodelo Santos).

Con la estructura rediseñada que se propone, se consigue reducir un 17% el peso total del aeromodelo, además, se mejora la aplicación de materiales compuestos en áreas criticas, con lo que se logra una reducción en el proceso de manufactura y del costo total.

El uso de modelos por elementos finitos, resultó ser una herramienta de gran capacidad para nuestro trabajo, pero fue necesario el uso de modelos analíticos básicos para comprobar los modelos numéricos.

Se recomienda el análisis de otro tipo de estructuras (costillas, moldes de material compuesto, etc.), si estos se pueden adaptar al diseño aerodinámico en forma óptima y si se disponen de los recursos financieros necesarios.

También se recomienda un análisis de resistencia al impacto, para analizar el comportamiento de los elementos (vigas hechas de panel, elementos de madera balsa, etc) y de las estructuras del aeromodelo (caja del fuselaje, cascaron del ala, etc), donde se analizarían, además, las uniones entre los elementos.

BIBLIOGRAFÍA

- Agarwal B. D., Broutman L. J. <u>Analysis and Performance of Fiber Composites</u>. John Wiley & Sons, EE.UU., 1980.
- Aguirre Flores A. <u>El Diseño al Límite y su Aplicación en Diversas Estructuras</u>. Tesis, Facultad de Ingeniería, UNAM, México 1964.
- Becker Walter E. <u>U.S. Sandwich Panel Manufacturing/Marketing Guide</u>. Technomic Publications, EE.UU., 1968.
- Beer Ferdinand F, Hohnston E. Rousell. <u>Mecánica de materiales</u>. Segunda Edición, Ed. McGraw Hill, México 1990.
- Beer Ferdinand F, Hohnston E. Rousell. <u>Mecánica Vectorias para Ingenieros, Estática</u>. Quinta Edición, Ed. McGraw Hill, Colombia 1982.
- 6. Broutman J., Bhabwan D.; <u>Analisis and performance of fiber composites</u>; Ed. John Wiley and sons.
- 7. Carmona A. Isidoro. <u>Aerodinámica y Actuaciones del Avión</u>. Quinta Edición, Ed. Paraninfo, España 1983.
- 8. Cheremisinoff Nicholas P. <u>Handbook of Ceramics and Composites</u>. Marcel Dekker, Inc., EE.UU., 1992.
- 9. Echonique-Manrique M. <u>Maderas de México</u>. Cámara Nacional de la Industria de la Construcción, México 1970.
- 10. Fornóns García Jose Ma. <u>El método de los Elementos Finitos en la Ingeniería de Estructuras</u>. Universidad Politécnica de Barcelona, España 1982.
- 11. Harper A.; Handbook of plastics, elastomers and composites; Ed. McGraw Hill. 1992.
- 12. Head Charles N, Benson Wilburg J. Análsis elemental de estructuras. McGraw Hill, México 1973.
- 13. Hollman Martin. Modern Aircraft Design. Segunda Edición. Aircraft Design, Inc., EE.UU., 1988
- 14. Howard Hansen J. <u>Diseño Moderno de Estructuras de Madera</u>. Cía. Editora Comercial, México 1957.
- 15. Hull Derek ; Materiales compuestos; Ed. Reverté. 1987.
- 16.Kuethe Arnold, Chow Chuen-Yen. <u>Foundations of Aerodynamics</u>. <u>Bases of Aerodynamics</u> <u>Design</u>. Fourth Edition, John Wiley & Sons, EE.UU. 1986.
- 17.Lee H.; Handbook of epoxy Resins; Ed. MacGraw Hill. 1967.
- 18. López A. L., Miranda P. S., Rosales B. R. <u>Diseño, Construcción y Pruebas de un Aeromodelo de</u> <u>Carga a Control Remoto</u>. Tesis, Facultad de Ingeniería, UNAM. México, 1997.
- 19. Lubin George, compilador. Handbook of Composites. Van Nostrand Reinhold Co., EE.UU. 1982.
- 20.McCormac Elling R. Estructuras Análisis y Diseño. Ed. Alfaomega, Colombia 1994.
- 21. Niels Lisborg. Principios Fundamentales de Diseño de Estructuas. Ed. Continental, México 1965.
- 22. Noton B.; Composite materials in engineering design; ASM.
- 23. Oñate Antonio E. Conocimientos del Avión. Ed. Paraninfo, España 1997.
- 24. Oñate Antonio E. Estabilidad y Control del Avión. Ed. Paraninfo, España 1994.
- 25. Pippard, Alfred J. S. Estructuras de Aeroplanos. Inst. Nacional de Técnica Aérea, España 1945.
- 26. Popov Egor P. Mecánica de Materiales. Ed. Limusa-Noriega, México 1995.
- 27. Potter Kevin. An Introduction to Composite Products. Chapman & Hall, Inglaterra 1997.
- 28. Roark Raymond J., Young Warren C. Formulas for Stress and Strain. McGraw Hill Book Co. EE.UU. 1965.
- 29. Schwarts M.; Composites materials handbook; Ed. McGraw Hill. 1992.
- 30. Timoshenko, Young. Elementos de Resistencia de Materiales. Ed. Uthea, México 1991.
- 31. Tsai S., Hahn Thomas H. Introduction to Composite Materials. Technomic Publising Co., EE.UU. 1980.
- 32. Tsai Stephen, Miravete de Marco. Diseño y análsis de Materiales Compuestos. Ed. Reverté, España 1988.
- 33. Vinson J.R., Sierakowski R.L. <u>The Behavior of Structures Composed of Composite Materials</u>. Martinus Nijhoff Publishers, Holanda 1987.
- 34. Yong H.; Kevlar Aramid Fiber; Ed. John Wiley and sons.EE.UU.1989.

ÍNDICE DE FIGURAS

Fig.	1.1. Algunas de las principales variables geométricas del aeromodelo	. 6
Fig.	1.2 Fuerzas que actúan sobre un avión en vuelo horizontal	. 7
Fig.	1.3. Curva de tracciones necesarias, Aeromodelo "Santos"	. 8
Fig,	1.4. Curva de Potencias necesarias, aeromodelo "Santos"	. 9
Fig.	1.5. Curva de eficiencias teóricas para la hélice que emplea el Aeromodelo "Santos"	11
Fig.	1.6. Comparación entre cálculo y obtención de la máxima eficiencia, Aeromodelo "Santos"	11
Fig.	1.7. Diagrama de maniobra, Aeromodelo "Santos"	13
Fig.	1.8. Fuerzas que se ejercen sobre un avión en subida	14
Fig.	1.9. Componentes de la velocidad de un avión en subida	14
Fig.	1.10. Fuerzas que se ejercen sobre un avión, durante un viraje	15
Fig.	1.11. Fuerzas que interviene sobre un avión en trayectoria circular	15
Fig.	2.1. Configuración estructural de compositos.	17
Fig.	2.2. Ilustración de varios tipos de compositos	18
Fig.	2.3. Clasificación de compositos fibrosos	19
Fig.	2.4. Modelos idealizados de estructuras de fibras reforzantes	20
Fig.	2.5. Comparación entre estructuras comerciales, se presenta su geometría y su modelo primario,	
_	como; (a) tejido, (b) anudado,(c) trenzado y (d) en madeja o suelto	21
Fig.	2.6. Elementos de un panel	21
Fig.	2.7 Comparación entre viga I, panel convensional y panel sólido	22
Fig.	2.8. Modos de fallas en compuestos bajo cargas de tracción longitudinal	23
Fig.	2.9. Modos de fallas en compuestos bajo cargas de compresión longitudinal	24
Fig.	2.10. Falla por cortante en compuestos bajo cragas de compresión	25
Fig.	2.11. Falla por contante en un compuesto sujeto a cargas de compresión transversal	26
Fig.	2.12. Modos de falla bajo cargas cortantes en el plano	26
Fig.	2.13. Preparación de probetas de ensayo	27
Fig.	2.14. Curvas tipicas estuerzo-deformación bajo cargas de tracción	28
Fig.	2.15. Imagen de las probetas para la prueba de tracción	30
Fig.	2.15. Imagen de la probeta de tracción montada en la maquina de carga	30
Fig.	2.17. Curvas experimentales de prueba tracción del panel	31
Fig.	2.18. Imagen de la falla del panel en la prueba de tracción	34
Fig.	2.19. Imagen donde se observan los defectos en la probeta de tracción	34
Fig.	2.20. Imagen en la que se observa la falla en el nucleo de la probeta a traccion	34
r-ıg.	2.27. Dispositivo recomendado por las normas AS IM para realizar pruebas de corte de matenales	~~
Ċ.a	2.32 imagen de les prehetes y blackes (diligades en la pruche de carte	35
rig.	2.22. Imagen de las probetas y bioques utilizados en la prueba de conte	30
rig.	2.23. Imagen de dispositivo en la prueba de cone montado en la maquina de carga	30
Fig.	2.24. Curva expensionental de la prueba a contantedel panel.	31
rig.	2.25. Imagen en la que se observa la falla del panel a conane	39
Fig.	2.20. Probetas para la prueba de tracción perpendicular al piano en las capas extenores	40
Fig.	2.22. Cupitas montalas de la prueba de tracción perpendicular el na maquina de carga	40
Fig.	2.20. Editade experimentales de la proceda de la acción perpendicular ar prano del paner	42
Fig.	2.30 Diagramas de contante y momento fleviogente para patropes de carga	40
Fig	2.31 Fallas nor nandan	50
Fig	2.32 Distribución de tensiones en un nanel	50
Fig	2.33 Dimensiones del nanel del fuselaje	51
Fig	3 1 Configuración del elemento sólido 4	53
Fig	3.2 Configuración Geométrica del elemento sólido 12	54
Fig	3.3. Configuración Geométrica del elemento sólido 20	54
Fin	3.4. Modelo (a) analítico y (b) por elementos finitos para el ala	55
Fig	3.5. Esquema de (a) el perfil original y (b) perfil analítico	56
Fig	3.6. Esquema de la sección transversal de (a) vida de borde de ataque. (b) vida central y (c) vida	
	de borde de salida para el ala	.57
Fig.	3.7. Modelo mediante elementos finitos para el ala	.58
Fig.	3.8. Modelo (a) analítico y (b) mediante elementos finitos para el estabilizador horizontal	. 59
-		

Fig.	3.9. Esquema que muestra las secciones para el cálculo de las vigas que forman la estructura del empenaje	.60
Fig.	3.10. Modelo por elementos finitos para el estabilizador horizontal	.60
Fig.	3.11. Configuración del tren de aterrizaje	.61
Fia.	3.12. Modelos para el tren de aterrizaje posterior: (a) modelo con elementos finitos y (b) analítico	.62
Fia.	3.13. Numeración de las partes del tren de aterrizaje, para cálculo de centro de gravedad y	.63
Fig.	3.14. Esquema de la sección transversal de el tren de aterrizaie usada para cálculo analítico	. 63
Fin	3 15 Modelo por elementos finitos del Tren de aterrizaie	.64
Fig	3 16. Modelo por elementos finitos nara el fuselaie	65
Fig.	A 1. Curvas de corrección nara al cálculo del Marren de Securidad, considerando esfuerzos	.05
· ·9·	combinados	67
Fig.	4.2. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el ala original, compuesta po una viga central de panel madera-kevalr, cascarón central de kevar de 16% del empenaje y madera de unión en el extremo libre. Sujeta a una carga triangualr de 92.5 N	 r 69
Fig.	4.3. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el ala original. Se observa una concentración de esfuerzos sobre la viga central y en la zona de interfaz del	60
Cia	Cascalon,	07
гıg.	4.4. Modelo por elementos línitos del desplazamiento resoltante para el ala redisentada, compuesta por una viga central de madera, cascarón de central de kevlar de 8% del empenaje y madera de unión en al extremo libre, sujeta a una carga trianqualr de 92 5 N	70
Fia	A 5. Modelo nor elementos finitos de la resultante de esfuerzos nor von-Mises para el ala	
ı ıg.	rediseñada. Se observa una mejor distribución de esfuerzos a lo largo del refuerzo de kevlar sobre el cascarón	71
Fia	4.6. Modelo nor alementos finitos del desolazamiento resultante nara el estabilizador horizontal	
1 19.	original, compuesta por una viga central del 50% de la longitud y 6 costillas, sujeta a una carga	-71
		/1
rıg.	4.7. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-wises para el estabilizado horizontal original. Se observa una distribución de esfuerzos cerca del extremo fijo y en el borde de entrada.	ж
Fig	4.8. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el estabilizador horizontal	
	rediseñado, compuesta por una viga central del 20% de la longitud y 4 costillas, sujeta a una carga distribuida de 3.5 N	73
Fig	4.9. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el estabilizado	
9	horizontal rediseñado. Se observa una mejor distribución de esfuerzos a lo largo de los largueros	
Fig.	. 4.10. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el tren de aterrizaje, con	
Cia	geometria original y relucizos de alambre de plano. Sujeta a una carga de 225 N	74
Fig.	aterrizaje original. Se observa una distribución uniforme de esfuerzos, pero una concentración de	• • • • •
Eia	estos en los portes y pase	74
-ig.	original	75
Fig	. 4.13. Esquemas de las diferentes geometrias introducidas en el modelo de análisis de esfuerzos del tren de aterrizaje	76
Fig	. 4.14. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el tren de aterrizaje, con geometría rediseñada y refuerzos de alambre de piano con una mejor configuración. Sujeta a una carga de 225 N.	a 78
Fig	. 4.15. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el tren de aterrizaje rediseñado. Se observa una mejor distribución de esfuerzos, debido a la nueva	
	geometría propuesta y a la nueva configuración de refuerzos.	78
Fig	. 4.16. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el fuselaje original. Se compone por formadores de triplay, vigas de balsa y base de panel kevlar-balsa. Se ejercen una	
-	fuerza resultante de 400 N.	79
Fig	. 4.17. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el fuselaje original. Se observa una concentración de esfuerzos en las esquinas de los formadores y zonas	_
	centrales sin carga.	80
Fig	. 4.18. Modelo por elementos finitos del desplazamiento resultante para el fuselaje rediseñado . Se compone por formadores más ligeros de triplay, vigas de balsa y base de panel kevlar-balsa cor	ì

	agujero para obtención de imágenes de vídeo. Se ejercen una fuerza resultante de 400 N
Fig.	4.19. Modelo por elementos finitos de la resultante de esfuerzos por von-Mises para el fuselaje
-	rediseñado. Se observa una mejor distribución de esfuerzos en los formadores, mejorando la
	transferencia de carga por toda la estructura81

INDICE DE TABLAS

Tabla 1.1. Variables principales usadas para el análisis aerodinámico	5
Tabla 1.2. Parámetros aerodinámicos	5
Tabla 1.3. Características del ala para el aeromodelo "Santos"	. 7
Tabla 1.4. Características del empenaje para el aeromodelo "Santos"	. 7
Tabla 1.5. Resumen de las Velocidades y Actuaciones Máximas para el Aeromodelo "Santos"	16
Tabla 2.1. Ventajas y desventajas generales de los materiales compuestos	17
Tabla 2.2. Principales fibras usadas como refuerzos	19
Tabla 2.3. Materiales usados como matrices en compuestos fibrosos	20
Tabla 2.4. Dimensiones de las probetas según su espesor T	29
Tabla 2.5. Datos obtenidos experimentalmente para prueba de tracción	31
Tabla 2.6. Resultados experimentales de las pruebas de tracción para el panel	32
Tabla 2.7. Comparación entre datos experimentales, teóricos y publicados de pruebas	
de cortante	37
Tabla 2.8. Resultados experimentales de las pruebas de cortante para el panel	38
Tabla 2.9. Resultados experimentales de las pruebas de carga perpendicular al plano	
del panel (Promedio)	41
Tabla 2.10. Resultados experimentales de las pruebas de carga perpendicular al plano	
del panel	41
Tabla 2.11. Fallas por flexión en compuestos tipo panel.	44
Tabla 2.12. Valores de las constantes K1 v K2 para varios tipos de cargas en vigas	48
Tabla 3.1. Comparación entre resultados analíticos y por elementos finitos para el ala	57
Tabla 3.2 Propiedades mecánicas de los materiales utilizados para la estructura del ala original	58
Tabla 3.3. Valores finales por elementos finitos, del modelo del Ala	58
Tabla 3.4. Comparación entre resultados analíticos y por elementos finitos, para empenaie horizontal	60
Tabla 3.5 Proniedades mecánicas de los materiales utilizados para la estructura del ala original	61
Tabla 3.6 Valores finales nor elementos finitos, del modeio del estabilizador horizontal	61
Tabla 3.7. Resultado de los cálculos nara obtención del c.g. v volumen total del tren de aterrizaie	63
Tabla 3.8. Comparación entre resultados analíticos y por elementos finitos, para la parte trasera del	05
tren de aterrizaie	64
Tabla 3.9 Valores finales nor elementos finitos, del modelo del tren de aterrizaie	64
Tabla 3.10. Valores de la resultante de fuerzas y momentos sobre el fuselaje	65
Tabla 3.11 Propiedades macánicas de los materiales utilizados para la estructura del fuselaje original	65
Tabla 3.12 Valores finales nor elementos finitos, nora modelo del fuselale	66
Tabla 4.1. Comparación entre diferentes materiales en la estructura del ala, hain la carga considerado i	68
Tabla 4.2. Comparación entre diferentes estructuras para al ala	60
Tabla 4.3. Comparación entre orientes estructuras para el ala considerando diferentes longitudos de	00
rafuerzo de tala de keular enóvico en función de la longitud de la envergadura	80
Table 4.4. Comparación entre la estructura original y la redicañada, para el Ala	70
Table 4.5. Comparación entre la estructura del empensie veriende el aúmero total de exercities	70
Table 4.5. Comparadon entre estructuras del empenaje, variando en número total de costilias	12
de vige enstrell en función de su longitud original	ゴつ
Table 4.7. Comparación entre la astructura original y la entimizada del estabilizador berizentel	12
Tabla 4.7. Comparación horizontal máxima del nodo 186, con diferentes posiciones de los tensores, en	13
al tren de aterizaie	75
Table 4.0. Deformación vertical máxima del pode 74, con diferentes neciciones de los tensoras, en el	15
trabila 4,9. Delormación ventical maxima del nodo 74, con diferentes posiciones de los tensores, en el	70
Tabla 4.10. Comparación entre las geometrías propuestas para el tran de sterrizaie, sin uno do	10
rabia 10. Outipalación entre las geometras propuestas para entren de atemizaje, sin 050 de refuerzoe	77
Table 1 11 Comparación entre esfuerzos máximos nara las diferentes posiciones de las tensoras	"
rabia 4. 11. Comparación entre estudizos maximos para las diferentes posiciones de los tensores	77
ropuestas para el tren de alcinicaje Table 4.12. Comparación entre la estructura original y la rodiceñada del tren de aterrizaio	70
Table 4.13. Velores obtenidos del análisis para la base del fusciois.	01
Table A.1A. Comparación entre la estructura original y la entimizada del fuestais	00
rabia 4. 14. Comparación entre la estructura originar y la optimizada del tusetaje	00



Airfoil E 423 has approximately same values as airfoil E 421. But it has ramo and less pressure recovery oп the ace This makes the airfoil thinner and ristine interpolise artoit also works for Re = 5 × 10⁵ and the roughness doesn't reduce c very much









APÉNDICE A3

DIMENSIONES DE LAS PROBETAS PARA LA PRUEBA DE TRACCIÓN, DE ACUERDO A SU ESPESOR T, mm (plg)

Dimensiones	7 (.28) o menor TIPO I TIPO II	Arriba de 7 hasta 14 (0.28 hasta 0.55) TIPO III	4 (0.16) o menor TIPO IV TIPO V	TOLERANCIAS
W- ancho de la sección de la probeta	13 (0.50) 6 (0.25)	19 (0.75)	6 (0.50) 3.18 (0.125)	Υῦ.5 (Υῦ.02)
L- Longitud de la sección de la probeta	57 (2.25) 57 (2.25)	57 (2.25)	33 (1.33) 9.53 (0.375)	Y0.5 (Y0.02)
WO- ancho total de la probeta	19 (0.75) 19 (0.75)	29 (1.13)	19 (0.75) 9.53 (0.375)	Y6 (Y0.25)
LO- longitud total de la probeta	165 (6.5) 183 (7.2)	246 (9.7)	115 (4.5) 63.5 (2.5)	No max.
D- distancia entre los sujetadores	115 (4.5) 135 (5.3)	115 (4.5)	64 (2.5) 25.4 (1.0)	Y5 (Y0.2)
R- radio de curvatura	76 (3.00) 76 (3.00)	76 (3.00)	14 (0.56) 12.7 (0.5)	Y1 (Y0.04)

APÉNDICE A4

CURVAS Y DATOS DE LA PRUEBA DE TRACCIÓN REGISTRADAS Y CORREGIDAS

PRUEBA DE TENSION PARA PANEL KEVLAR-MADERA BALSA.

Tipo de prueba: Tensión.

Nombre del operador: Adolfo Altamirano M.

Identificación de la prueba: TENSION

Instron Corporation Series IX Automated Materials Testing

Tipo de prueba: ASTM

Interface: 4200 Series Parámetros en la máquina de prueba Velocidad de la prueba (pts/sec.): 5.0000 Velocidad de los sujetadores (mm/min.) 2.0000

Humedad (%): 50 Temperatura (C°): 23

Dimensiones:

	Probeta
Ancho (mm)	13.0000
Espesor (mm)	6.00000
Distancia de mordazas (mm)	115.000

Numero	Despl.	%Defor.	Carga	Esfuerzo	Despl.	% Defor.	Carga	Esfuerzo
de probeta	Max.	Max.	Max.	Max.	Ruptura	Ruptura	Ruptura	Ruptura
-	(mm)	(%)	(KN)	(Mpa)	(mm)	(%)	(KN)	(Mpa)
1	4.879	4.243	3.473	48.370	4.879	4.243	3.473	48.370
2	3.706	3.222	3.415	43.437	3.706	3.222	3.415	43.437
3	3.279	2.851	2.216	28.41	3.279	2.851	2.216	28.41
4	.9045	1.809	.889	8.559				
5	.6923	1.365	.173	1.665	4.979	9.958	.0604	.5809

Número de	Carga al 0.2%	Esfuerzo al 0.2%	Módulo de
Probeta	Cedencia	Cedencia	Young
	(KN)	(Mpa)	(Mpa)
1	1.405	18.012	2,947
2	1.711	21.435	3.188
3	1.023	13.007	2.683
4	.020	.1936	0.726
5	.7852	7.552	0.837

CURVAS Y DATOS DE LA PRUEBA DE TRACCIÓN REGISTRADAS Y CORREGIDAS.



PRUEBA DE TENSION PANEL KEVLAR-MADERA BALSA

CURVAS REGISTRADAS DURANTE LA PRUEBA BAJO CARGAS DE TRACCIÓN

CURVAS Y DATOS DE LA PRUEBA DE TRACCIÓN REGISTRADAS Y CORREGIDAS.

PRUEBAS DE TENSION2 KEVLAR



CURVAS REGISTRADAS DURANTE LA PRUEBA BAJO CARGAS DE TRACCIÓN

PRUEBAS DE TENSION PANEL KEVLAR-MADERA BALSA



CURVAS CORREGIDAS DE LA PRUEBA BAJO CARGAS DE TRACCIÓN

APENDICE 5

CALCULO DEL MODULO DE YOUNG USANDO LA PENDIENTE DE LA CURVA EN LA PRUEBA DE TENSION

PROBETA 1 DE LA PRUEBA DE TENSION.

08/11/98

Linear Regression for Data1_B: Y = A + B * X

Parar	neter	Value	Error	
A B	-29.8 9209.	5504946 34849512	1.265 54.60	68695 101008
R		SD	N	Ρ
0.997	8801	5.6429353	123	<0.0001



Cálculo del módulo de Young usando la pendiente de la curva en la prueba de tensión

PROBETA 2 DE LA PRUEBA DE TENSION

08/11/98

Linear Regression for Data1_B: Y = A + B * X

Parame	ter	Value	Error		
A B	-34.275 9184.0	564825 5131508	0.59307 25.5655	573 3334	
R	SD	N	Р		
0.99953	926	2.57684	4654	121	<0.0001



Cálculo del módulo de Young usando la pendiente de la curva en la prueba de tensión

PROBETA 3 DE LA PRUEBA DE TENSION

08/11/98

Linear Regression for Data1_B: Y = A + B * X

Parame	ter	Value	Error		
A B	-20.762 8602.7	24401 9590063	1.0334 359.935	9397 01539	
R	SD	N	Ρ		
0.99779	9881	4.0721	7272	93	<0.0001



CALCULO DEL MODULO DE YOUNG USANDO LA PENDIENTE DE LA CURVA EN LA PRUEBA DE TENSION

De acuerdo con la pendiente obtenida de cada una de las gráficas en la zona elástica, se tienen unidades de Lbs./in. Por lo que se tiene que realizar unas sencillas operaciones, y así, obtener el Módulo de Young en Kpsi. ó Gpa.

En la siguiente ecuación se presentan las operaciones a realizar.

$$\frac{CARGA}{AREA}_{DESPLAZ} = \frac{\sigma}{\epsilon} = E$$
LONG.

En la gráfica se tiene unicamente registrado la carga/desplaz.Por lo que se debe introducir tanto el área transversal como la longitud de la probeta, Por lo tanto al valor de la pendiente debe ser multiplicado por la operación long./área. Que para este caso, las probetas tienen un área de .1219in² (78.65 E-06 m²) y una longitud de 4.5276 in. (115 mm.).Por lo que se tiene un factor de:

$$\frac{LONG}{AREA} = 37.142$$

Al realizar la operación, se obtiene el módulo de Young en unidades inglesas (Psi). Para obtener el módulo en S.I. (Mpa), se debe multiplicar el valor en Psi por .006895.

A continuación se presentan las pendientes, así como, los valores resultantes del Módulo de Young.

PROBETA	PENDIENTE	Modulo de Young (Kpsi)	Modulo de Young (Gpa)
1	9209.3485	342.032	2.358
2	9184.05132	341.113	2.352
3	8602.7959	319.524	2.203

APÉNDICE A6.

CURVAS Y DATOS DE LA PRUEBA A CORTANTE

PRUEBA DE CORTANTE PARA PANEL KEVLAR-MADERA MADERA BALSA.

Tipo de prueba: Tensión.

Nombre del operador: Adolfo Altamirano M.		Instron Corporation	
		Series IX Automated Materials Testing	
Identificación de la prueba: CORTANTE		-	
Interface: 4200 Series		Tipo de prueba: ASTM	
Parámetros en la máquina de prueba:			
Velocidad de la prueba (pts/sec):	1.0000	Humedad (%): 50	
Velocidad de los sujetadores (mm/min)	.50000	Temperatura (C°): 23	

Dimensiones:

	Probeta
Area (mm ²)	927.4
Distancia de mordazas (mm)	70.0000

Numero	Despl.	Defor.	Carga	Esfuerzo	Despl.	Defor.	Carga	Esfuerzo
de probeta	Max.	Max.	Max.	Max.	Ruptura	Ruptura	Ruptura	Ruptura
	(mm)	(%)	(KN)	(MPa)	(mm)	(%)	(KN)	(MPa)
1	2.7839	3.997	.3314	.3574	3.01	4.31	.2129	.2296
. 2	.6316	.9023	.1898	.2047	.7416	1.509	.1364	.1862
3	.8498	1.214	.1804	.1946	.8798	1.257	.1753	.1505
4	.6002	.8574	.1781	.1921	.6202	.886	.1369	.1477
5	.442	.6345	.1667	.1798	.5342	.7631	.1219	.1631
6	.8814	1.259	.1511	.163	1.041	1.488	.1315	.1418

Número de Probeta	Carga al 0.2% Cedencia (KN)	Esfuerzo al 0.2% Cedencia (MPa)	Módulo de Young (MPa)	Modulo de Corte (MPa)
1	.2965	.3198	16.99	8.98
2	.1862	.2008	31.25	21.035
3	.1505	.1623	30.51	14.859
4		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	23.82	20.771
5	.1631	.1759	43.3	28.33
6	.1079	.1164	19.86	12.002

CURVAS Y DATOS DE LA PRUEBA ACORTANTE

PRUEBA A CORTANTE DE PANEL KEVLAR-MADERA BALSA



APÉNDICE A7

CURVAS Y DATOS DE LA PRUEBA A TENSION PERPENDICULAR AL PLANO DE LAS CAPAS EXTERIORES

PRUEBA DE TENSION PERPENDICULAR AL PLANO PARA PANEL KEVLAR-MADERA.

Tipo de prueba: Tensión perpendicular al plano.

Nombre del operador: Adolfo Altamirano M.	Instron Corporation Series IX Automated Materials Testing		
Identificación de la prueba: TRACCZ1		-	
Interface: 4200 Series		Tipo de prueba: ASTM	
Parámetros en la máquina de prueba:			
Velocidad de la prueba (pts/sec.):	10.00	Humedad (%): 50	
Velocidad de los sujetadores (mm/min.)	.750	Temperatura (C°): 23	

Dimensiones:

	Probeta
Area (mm ²)	1225.0
Separación de bloques. (mm)	6.0000

Numero	Despl.	Defor.	Carga	Esfuerzo	Despl.	Defor.	Carga	Esfuerzo
de probeta	Max.	Max.	Max.	Max.	Ruptura	Ruptura	Ruptura	Ruptura
	(mm)	(%)	(KN)	(Mpa)	(mm)	(%)	(KN)	(Mpa)
1	0.72	12.001	.7442	.6077	0.72	12.001	.7442	.6077
2	0.796	13.27	.6212	.5072	0.796	13.27	.6212	.5072
3	0.773	12.89	.6153	.5024	0.773	12.89	.6013	.4910
4	.260	3.25	.608	.496	.256	3.201	.604	.495
5	.080	1.0	.334	.273	.678	8.48	.117	.095
6	.430	5.382	.209	.171	.854	10.68	.070	.057

.

Número de Probeta	Carga al 0.2% Cedencia (KN)	Esfuerzo al 0.2% Cedencia (Mpa)	Módulo de Young (Mpa)
1	.5944	.4853	15.95
2	.3302	.2696	23.93
3	.6126	.5002	21.96
4	.153	.1249	908.6
5			
6	.196	.1602	3.717

CURVAS Y DATOS DE LA PRUEBA A TENSION PERPENDICULAR AL PLANO DE LAS CAPAS EXTERIORES PRUEBA DE TENSION PERPENDICULAR AL PLANO DEL PANEL KEVLAR-MADERA BALSA



APÉNDICE A8.- DATOS EMPLEADOS PARA MODELOS NUMERICOS MEDIANTE ELEMENTOS FINITOS

Las propiedades mecánicas de los materiales utilizados se muestran en la tabla A1.

Material	Densidad [kg/m³]	Módulo de Elasticidad (promedio) [GPa]	Módulo de Poisson	Esf. de diseño a tensión [MPa]	Esf. de diseño a cortante [MPa]
Madera Balsa	266.1	(2)	0.4	12	6
Madera dura (pino)	757	(12.4)	0.1	26	13
Kevlar 49 con pegamento epóxico	1440	76	0.3		
Aluminio 6061- T6		69	0.33	290	185
Panel Madera de Pino-Kevlar	1108	53.4	0.18	66.2	13

El módulo de elasticidad para el panel madera de pino-kevlarse obtiene calculando su flexión máxima dada la carga empleada, con la relación A-1¹:

$$y = \frac{12 \cdot k_1 \cdot P \cdot a^3}{E_f \cdot b \cdot (h^3 - c^3)} + \frac{2 \cdot k_2 \cdot P \cdot a}{(h+c) \cdot b \cdot Gc}$$
(A1)

donde $k_1 = 1/48$ y $k_2 = 1/4$, son constantes dadas por el tipo de carga, P = carga total, a = long. de la viga, b = ancho de panel, h = grosor de panel, c = grosor del corazón (madera) y E_r = Módulo de Young de kevlar con epóxico.

y suponiendo un material homogéneo, se obtiene el módulo de elasticidad con la relación A2:

$$E = \frac{12 \cdot P \cdot a^3}{48 \cdot y \cdot b \cdot h^3} \tag{A2}$$

El esfuerzo de diseño se obtiene con la relación A-32:

$$Ss = \frac{P \cdot a}{4 \cdot b \cdot f(h+c)}$$
(A3)

¹ U.S. Sandwich Panel Guide Walter E. Becker ² Handbook of composites George Lubin


























-

ROMENTE		
HIA CHERISAL		[
BONGEB DEL FUBELASE (V. LATERAL)		[
nurun del Rolfskan (v. superior). Noren del Rolfskar (v. lateral)		
RATERIZATE OFICIAL		
DOR J. ORIGINAL Y REDBINKADO		
HELFURIALE, ORIGINALY ERABITADA		
BORTA DEL BOPORTA PROFINI.	_	
DERIVE DE LA CAJA DEL FUERZAJE		
INFIGAL DE LA CAJA DEL FUERLAJE KACORAL DE LA CAJA DEL FUERLAJE		
		!
		}
		ĺ
		1
		i İ
D NACIONAL AUTONOMA DE MEXICO		•
FACULTAD DE INGENIERIA		I
SUPERIOR, AEROMODIELO SANTOS]
13 IS USE		
11ANO 3/17		i
	<u> </u>	







and the second second



and a second


and the states of the second

444 144 1

\$ 6





and the state of the second state of the

FORMADOR ORIGINAL

FORMADOR REDISENADO

ROLV

M.H.M.





1999 - 1999 1999 - 1999 - 1999 1999 - 1999 - 1999



- A A A A



γ.

· · · · ·

Star in Sugar 18.





and the second
and the second
