

300617
23
24



UNIVERSIDAD LA SALLE

ESCUELA DE INGENIERIA
INCORPORADA A LA U.N.A.M.

DESARROLLO, COMPARACION Y USO
DE LAS TRANSFORMADAS: FOURIER,
HARTLEY, WALSH, HAAR Y EL METODO
DE MAXIMA ENTROPIA PARA EL
ANALISIS DE ESPECTRO

TESIS PROFESIONAL

QUE PARA OBTENER EL TITULO DE
INGENIERO MECANICO ELECTRICISTA

P R E S E N T A

EDUARDO GOMEZ RAMIREZ

ASESOR DE TESIS: ING. GUILLERMO ARANDA PEREZ

MEXICO, D. F.

1993

TESIS CON
FALLA DE ORIGEN



Universidad Nacional
Autónoma de México



UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis está protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

**DESARROLLO, COMPARACION Y USO DE LAS
TRANSFORMADAS: FOURIER, HARTLEY, WALSH,
HAAR Y EL METODO DE MAXIMA ENTROPIA PARA EL
ANALISIS DE ESPECTRO**

CONTENIDO

INTRODUCCION	1
CAPITULO I.- FUNDAMENTOS DE SERIES ORTOGONALES	8
CAPITULO II.- TRANSFORMADA DE FOURIER	10
2.1 Definición.	10
2.2 Propiedades de la Transformada de Fourier	15
2.3 Transformada Inversa de Fourier	17
2.4 Integral de Convolución	18
2.5 Series de Fourier	19
2.6 Transformada Discreta de Fourier. (DFT)	20
2.7 Transformada Rápida de Fourier (FFT)	24
CAPITULO III.- TRANSFORMADA DE HARTLEY	26
3.1 Introducción	26
3.2 Antecedentes	26
3.3 Definición. Transformada de Hartley	27
3.4 Relación entre la Transformada de Hartley y la Transformada de Fourier	30
3.5 Propiedades de la Transformada de Hartley	32
3.6 Transformada Inversa	33
3.7 Transformada Discreta. (DHT)	33
3.8 Transformada Rápida de Hartley (FHT)	34

CAPITULO IV.- TRANSFORMADA DE WALSH	39
4.1 Introducción	39
4.2 Antecedentes	39
4.3 Funciones de Walsh	40
4.4 Ordenes y relaciones entre funciones CAL y SAL	49
4.5 Formas de Obtener las funciones de WALSH	50
4.6 Definición. Transformada de Walsh	54
4.7 Propiedades de la Transformada de WALSH	57
4.8 Transformada Inversa	58
4.9 Series de Walsh	58
4.10 Transformada Discreta de WALSH (DWT)	59
4.11 Relación entre las Transformadas de Walsh y Fourier	59
4.12 Transformada Rápida de WALSH. (FWT)	60
CAPITULO V.- TRANSFORMADA DE HAAR	61
5.1 Introducción y Antecedentes	61
5.2 Funciones de HAAR	61
5.3 Forma de obtener las funciones de HAAR	62
5.4 Definición. Transformada de HAAR	72
5.5 Transformada Inversa de HAAR	75
5.6 Relación entre las Funciones de HAAR y WALSH	75
5.7 Series de HAAR	76
5.8 Transformada Discreta de HAAR.(DHAT)	76
5.9 Transformada Rápida de HAAR. (FHAT)	77
CAPITULO VI.- METODO DE MAXIMA ENTROPIA	78
6.1 Introducción	78
6.2 Antecedentes	78
6.3 Definición. Método de Máxima Entropía (MEM)	79
6.4 Programa en computadora	81
6.5 Ejemplos	82
CAPITULO VII.- COMPARACION ENTRE TRANSFORMADAS	87

CONCLUSIONES		100
	Naturaleza de sus funciones y simetria	100
	Propiedades	100
	Formalismo Discreto y Aplicación Numérica	101
BIBLIOGRAFIA		106
APENDICE 1	Funciones de Rademacher	109
APENDICE 2	Listado del Programa FFT	110
APENDICE 3	Listado del Programa FHT	115
APENDICE 4	Listado del Programa FWT	122
APENDICE 5	Listado del Programa FHAT	126
APENDICE 6	Listado del Programa MEM	130

DESARROLLO, COMPARACION Y USO DE LAS TRANSFORMADAS: FOURIER, HARTLEY, WALSH, HAAR Y EL METODO DE MAXIMA ENTROPIA PARA EL ANALISIS DE ESPECTRO

INTRODUCCION.

" I want to know how God created this world . I am not interested in this or that phenomenon, in the spectrum of this or that element.
I want to know His thoughts; the rest are details "

ALBERT EINSTEIN.

Uno de los primeros trabajos en el área de Análisis de Espectro son los desarrollados por el barón Jean-Baptiste Joseph Fourier¹ (1768-1830) para la descripción de distribución de temperaturas. Fourier tenía una pasión por el calor tal, que se decía que mantenía su casa de Grenoble en tal temperatura que resultaba incómoda para sus visitas. Quizá una de las causas fue el atractivo de climas cálidos lo que, en 1798, indujo a Fourier a unirse a la comitiva de 165 sabios que acompañaron la expedición de Napoleón a Egipto.

Mientras Napoleón combatía en Palestina, y expulsaba de Egipto a los turcos y perseguía a Murad Bey, jefe de los mamelucos, los científicos franceses emprendieron ambiciosos estudios de Geografía, Arqueología, Medicina, Agricultura e Historia Natural. Fourier fue nombrado secretario del organismo científico conocido por Instituto de Egipto y por su gran capacidad en tareas administrativas, le fueron encomendadas varias misiones diplomáticas, lo cual no le impidió llevar a cabo una exhaustiva

¹ Antes de Fourier, ya se tenía idea de la "descomposición" de funciones: Claudio Ptolomeo (S.II) y Euler (1707-1783) (Bracewell,1986)

investigación de las antigüedades egipcias y el desarrollo de una teoría sobre las raíces de ecuaciones algebraicas.

Poco antes de que los franceses fueran arrojados de Egipto, en 1801, Fourier y sus colegas se embarcan para volver a Francia. Pero el comandante de la Flota Británica, Almirante Sir Sidney Smith no tardó en apoderarse del navío y de su cargamento de documentación y reliquias egipcias. Todos los científicos desembarcaron en Alejandría, y tiempo después se devolvió el material confiscado a Francia con excepción de la piedra Rosetta (la clave de los jeroglíficos egipcios) que se conserva todavía hoy en el Museo Británico, como monumento a la derrota militar de Napoleón y su contribución a la Egiptología.

Al regresar a Francia, Fourier se dedicó a cuestiones matemáticas, en su puesto de profesor de análisis de la Escuela Politécnica, aunque en el año de 1802 vuelve al servicio de Napoleón. Fourier se convierte en prefecto del departamento de Isère. Durante ese tiempo, deduce una ecuación que describe la conducción del calor en los cuerpos sólidos. Y en el año de 1807, desarrolla un método para resolver tal ecuación: **LA TRANSFORMADA DE FOURIER.**

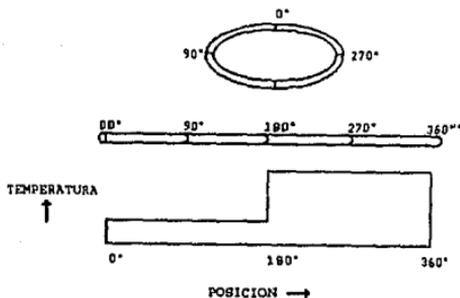


Figura 1 Distribución de calor en un anillo

El utiliza esta técnica para explicar muchos ejemplos de conducción del calor. Por ejemplo el flujo de calor en torno al anillo de un ancla (un anillo de hierro que sujeta el ancla de un barco a su cadena) que se introduce a la mitad en el fuego. Cuando parte de la circunferencia del anillo se pone al rojo vivo, éste se retira y antes de que pierda el calor obtenido se entierra en arena refractaria fina y se mide la temperatura en torno a la curva exterior. (Bracewell, 1989) (fig. 1).

La distribución de temperatura al principio es irregular, esto es, parte del anillo se encuentra uniformemente frío y parte uniformemente caliente, en la zona media, la temperatura cambia bruscamente. Sin embargo, debido a la transmisión de calor desde la parte caliente hacia la parte fría, la distribución de temperatura comienza a suavizarse. La distribución de temperaturas en torno al anillo alcanza pronto una forma senoidal; esto es, al representar gráficamente la temperatura, se puede observar una onda que sube y baja suavemente, de forma exactamente igual que el de las funciones seno y coseno. Esta senoide se va aplanando gradualmente, hasta que todo el anillo alcanza una temperatura constante.

Fourier propuso que la distribución irregular inicial podía descomponerse en multitud de senoidales simples, donde cada una tenía una amplitud correspondiente a su propia temperatura máxima y fase, es decir, su posición relativa dentro del anillo.

Además, cada componente senoidal variaba un número entero de veces de un máximo a un mínimo e inversamente en cada vuelta completa en torno al anillo. La variación que posea un solo ciclo se le llamó *armónico fundamental*, mientras que las variaciones con dos, tres o más ciclos por giro en torno al anillo son el *segundo armónico*, *tercer armónico*, etc..... La función matemática que describe la temperatura máxima y la posición (fase) de cada uno de los armónicos es la Transformada de Fourier de la distribución de temperaturas. Fourier había cambiado una distribución única, cuya descripción matemática era difícil, por una serie más "manejable" de funciones trigonométricas periódicas que, al sumarse reconstruyen la distribución original.

Al aplicar el análisis anterior a la conducción del calor en torno al anillo, razonó que, cuanto mayor sea el número de períodos de una componente senoidal, con mayor rapidez se atenuará tal componente. Esto puede ser explicado si se observa que la temperatura del segundo armónico varía dos veces de caliente a fría al ir recorriendo la circunferencia del anillo, mientras que la del armónico fundamental lo hace solamente una vez; de esta manera, la distancia que debe viajar el calor desde la cresta térmica hasta el valle frío es, para el segundo armónico, la mitad de la que corresponde a la fundamental. Además el gradiente de temperatura es, en el segundo armónico, el doble de abrupto que en la variación fundamental. Dado que un flujo calorífico doble ocupa la mitad de la distancia, el segundo armónico se extinguirá cuatro veces antes que el fundamental.

El análisis de Fourier ponía en entredicho ciertas concepciones matemáticas que sus contemporáneos tomaban como dadas. A principios del siglo XIX, a muchos de los más distinguidos matemáticos parisienses (Lagrange, Laplace, Legendre, Biot, Poisson) les resultaba difícil aceptar la tesis de Fourier, que sostenía que la distribución de temperaturas podía descomponerse en una sencilla suma aritmética, compuesta por una variación fundamental más sus armónicas de frecuencias más elevadas. También Leonhard Euler halló incorrectas las ideas de Fourier, a pesar de que él mismo propuso que ciertas funciones eran representables mediante sumas de funciones senoidales. y se opuso a esta idea cuando Fourier presentó su tesis en la Academia Francesa de Ciencias.

La gran desconfianza con que los colegas de Fourier consideraban su trabajo, causó que su publicación se retrasara hasta 1815. De hecho, el trabajo no quedó plenamente descrito hasta la publicación, en 1822, de su libro "Théorie analytique de la chaleur" (Teoría analítica del calor).

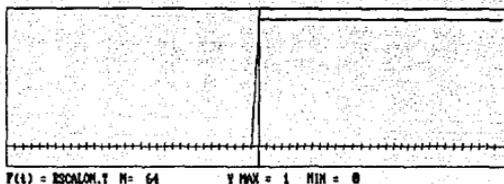


Fig. 2 Función Escalón

Las objeciones al método de Fourier se centraban en su proposición de que una función en apariencia discontinua pudiera representarse mediante una suma de funciones senoidales continuas, por ejemplo como la función de Heaviside (función escalón, fig. 2).

Los matemáticos de ésta época, jamás habían visto que una función discontinua estuviera descrita por una combinación de funciones lineales, cuadráticas, exponenciales o senoidales, y la idea de que la suma de un número infinito de senoidales podía ser convergente, y representar con exactitud funciones que tuvieran saltos bruscos, les parecía absurda.

A pesar de la polémica generada, algunos investigadores como la matemática Sophie Germain y el Ingeniero Claude Navier, comenzaron a generalizar el trabajo de Fourier en otras áreas distintas a la del análisis del calor, y así poco a poco la cantidad de áreas en las cuales la Transformada de Fourier se iba aplicando, aumentaba paralelamente de la confirmación teórica de la convergencia para funciones discontinuas.

A partir de ese momento, las áreas y aplicaciones en las cuales La Transformada de Fourier era útil, iba aumentando, al mismo tiempo que la cantidad de datos y operaciones que se requerían para su obtención. Debido a esto, hubo un gran desarrollo en nuevos algoritmos que hicieran este análisis. Uno de ellos fue elaborado en 1965, por James W. Cooley y John W. Tukey. El trabajo de ambos dió lugar a un programa conocido por Transformada Rápida de Fourier (Fast Fourier Transform, FFT). Este algoritmo realiza la transformación en menor tiempo que la Transformada

Discreta de Fourier, por medio de una factorización de las operaciones que se repiten dentro del cálculo, reduciendo el número de multiplicaciones necesarias.

Hoy en día, existen diferentes algoritmos de la Transformada Rápida (Bones, 1987) como: "decimation in time", "decimation in frequency", Sande-Tukey, Cooley-Tukey que están implementados como funciones, subrutinas o instrucciones así como en procesadores de alta velocidad (Sophie, 1991), y se puede obtener información y bibliografía de las "1001 formas" de la Transformada de Fourier.

Pero este no es el único algoritmo utilizado (Raggi,1992) y en muchos casos la Transformada de Fourier no es la más óptima en cuanto análisis de señales se refiere. Existen otros algoritmos con un gran desarrollo teórico que empieza desde los trabajos de Heissenberg, Schrödinger, Von Neumann, Wiener, etc.. (Robinson, 1982) que son poco utilizados y en muchos casos se desconoce su existencia.

A pesar de que las referencias de varios artículos en México , es casi imposible conseguirlas, existe una gran cantidad de artículos que hacen referencia o que utilizan alguna Transformada diferente a la de Fourier², sumado a esto, están los problemas de que en los artículos consultados o en algunos casos, libros, las fórmulas, programas o figuras están mal editados o "falta información" para su implementación (como sucedió en la mayor parte de los artículos principales de esta tesis). Otro problema que se encontró, fue el que existen pocos artículos que hagan una comparación de diferentes transformadas para tener una guía (que no sea "la experiencia") de cual es la transformada que se debe aplicar en el análisis de espectro.

En este trabajo se presenta una recopilación y planteamiento teórico para las transformadas: Fourier (FFT), Hartley (FHT), Walsh (FWT), Haar (FHAT), y Máxima entropía, comparación en cuanto a propiedades, desarrollo computacional (programas) , y un análisis de que

² Ver referencias

ventajas o desventajas tienen una sobre otra, dependiendo de la naturaleza de las señales a analizar.

La tesis está estructurada de la siguiente forma:

-En el capítulo I se hace una breve descripción sobre los fundamentos de las series ortogonales como base matemática de las transformaciones.

-En los capítulos II, III, IV, V y VI se desarrolla la teoría, propiedades, programa en computadora y algunas relaciones para las Transformadas de Fourier, Hartley, Walsh, Haar y el Método de Máxima Entropía.

- En el capítulo VII, se utiliza la teoría desarrollada anteriormente para comparar las transformadas y se presentan los espectros para algunas funciones.

CAPITULO I.- FUNDAMENTOS DE SERIES ORTOGONALES.

Una de las ideas más importantes en el análisis de espectro es la de representar una función $f(t)$ como la suma de funciones más simples que faciliten el manejo o tratamiento de las señales; estas funciones forman lo que se llama una "serie ortogonal". Esto puede ser representado como (Beauchamp, 1975):

$$f(t) = \int_0^T C_n * S_n(t) \quad \text{Ec. 1.1}$$

donde: $f(t)$ es una función del tiempo.
 C_n es una constante que indica la magnitud de cada término de la serie.
 $S_n(t)$ es una serie ortogonal.

La serie $S_n(t)$ ($n = 0, 1, 2, 3, \dots$) se dice que es ortogonal con peso k sobre el intervalo $0 \leq t \leq T$ si (Zill, 1988):

$$\int k * S_n(t) * S_m(t) = \begin{cases} k & \text{si } m = n \\ 0 & \text{si } m \neq n \end{cases} \quad \text{Ec. 1.2}$$

donde: n y m son valores enteros.
 k es una constante independiente de n y m .

Los valores C_n deben ser tales que se minimice el error cuadrático medio E. C. M. ("Mean square error", M.S.E.), de esta manera:

$$\text{M.S.E.} = \int_0^T \left[f(t) - \sum_{n=0}^{N-1} C_n * S_n(t) \right]^2 dt \quad \text{Ec. 1.3}$$

y esto es posible haciendo C_n :

$$C_n = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) * S_n(t) dt \quad \text{Ec. 1.4}$$

El E.C.M. debe tender a cero cuando N tiende a infinito. Esto es posible cuando se utilizan series completas de funciones ortogonales, como lo son: seno, coseno, funciones de Haar, Walsh, etc.. Esto se expresa como:

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \int_0^T \left[f(t) - \sum_{n=0}^{N-1} C_n * S_n(t) \right] dt = 0 \quad \text{Ec. 1.5}$$

Cuando se utilizan series incompletas con funciones ortogonales, el error (M.S.E.) no converge y por lo tanto, no se puede representar cualquier tipo de función (aunque puede tener otras propiedades de igual importancia). Un ejemplo de este tipo de series incompletas son las Funciones de Rademacher.¹

Como conclusión: "*Una función $f(t)$ se puede representar como una serie de tiempo ortogonal (completa o incompleta), donde los coeficientes de la serie son obtenidos de la Ec. 1.4. De esta manera la función $f(t)$ puede ser representada como un conjunto de coeficientes o números espectrales, que dependen únicamente del tipo de serie que se esté utilizando (Fourier, Hartley, Walsh, Haar, etc), y que se pueden graficar magnitud C_n vs. n , donde n es el enésimo término de la serie. A esta gráfica se le va a denominar "espectro de $f(t)$ ".*

¹ Ver apéndice 1.

CAPITULO II.- TRANSFORMADA DE FOURIER.

2.1 DEFINICIÓN

Para ejemplificar el planteamiento de la Ec. 1.2 considérense dos funciones tales que:

$$S_n(t) = \sqrt{2} \cos(2\pi n t)$$

$$S_m(t) = \sqrt{2} \cos(2\pi m t)$$

Sustituyendo en la Ec. 1.2 se tiene que:

$$= \int 2 \cos(2\pi n t) \cos(2\pi m t) dt$$

$$= \int \cos[(m+n)2\pi t] + \cos[(m-n)2\pi t] dt$$

$$= 0 \quad \text{si} \quad m \neq n$$

$$= 1 \quad \text{si} \quad m = n$$

De manera similar :

$$\int 2 \sin(2\pi m t) \sin(2\pi n t) dt = 0 \text{ si } m \neq n$$

Pero para $m = n$ ($0 \leq t \leq T$):

$$= \int 2 \operatorname{sen}^2(2\pi n t) dt = \int 2 \operatorname{cos}^2(2\pi n t) dt = 1$$

Suponiendo que $S_n(t)$ fuera una función de tiempo y $S_m(t)$ la serie ortogonal, se puede observar que la Ec. 1.2 sólo tiene valor diferente de cero cuando se multiplica por la misma función, contenida tanto en $f(t)$ como en la serie ortogonal. De esta manera, se puede descomponer una función $f(t)$ en funciones seno o coseno; por ejemplo si se multiplica $f(t)$ por una función que contenga al seno y al coseno como lo es $e^{-j\theta}$, se encontrarían las componentes senoidales que están en $f(t)$.

Tomando en cuenta lo anterior la Transformada de Fourier se define como:

$$F(f) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j2\pi f t} dt \quad \text{Ec. 2.1}$$

donde: $f(t)$ es una función en el dominio del tiempo.
 $e^{-j2\pi f t} = \operatorname{cos}(2\pi f t) - j \operatorname{sen}(2\pi f t)$ (forma Euler)
 $j = \sqrt{-1}$
 $F(f)$ es una función en el dominio de la frecuencia.

La Transformada de Fourier está formada por una parte real y por una parte imaginaria, y cada una de ellas cumple con ciertas condiciones de simetría, por ejemplo, la Ec. 2.1 puede separarse en dos partes:

$$E(f) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \operatorname{cos}(2\pi f t) dt \quad \text{Ec. 2.2}$$

$$O(f) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \operatorname{sen}(2\pi f t) dt \quad \text{Ec. 2.3}$$

donde $E(f)$ corresponde a la parte real de la Transformada de Fourier¹ con la característica de tener simetría par² ("even", simetría con respecto al eje vertical, $f(t) = f(-t)$), y $O(f)$, la que corresponde a la parte imaginaria, simetría non ("odd", $f(t) = -f(-t)$); de aquí $F(f)$ se puede definir como:

$$F(f) = E(f) - j O(f) \quad \text{Ec. 2.4}$$

$$|F(f)| = \sqrt{E(f)^2 + O(f)^2} \quad \text{Ec. 2.5}$$

Ejemplos 2.1:

La Transformada de Fourier (figuras 2.2 a 2.4) de la función pulso $\Pi(t)$ (fig. 2.1):

$$\Pi(t) = \begin{cases} 0, & t < -\frac{1}{2} \\ 1, & -\frac{1}{2} < t < \frac{1}{2} \\ 0, & t > \frac{1}{2} \end{cases}$$

se puede expresar como:

$$F(f) = \int_{-\infty}^{\infty} \Pi(t - \frac{1}{2}) e^{-2\pi f t} dt$$

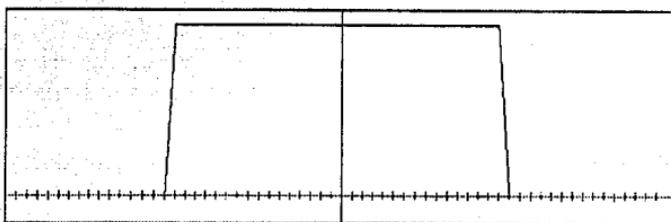
$$F(f) = \int_0^1 e^{-2\pi f t} dt$$

$$= \frac{1}{2\pi f} [\text{sen } 2\pi f t - j \cos 2\pi f t]_0^1$$

$$= \frac{1}{2\pi f} [\text{sen } 2\pi f - j(1 - \cos 2\pi f)]$$

¹ Bracewell, 1965

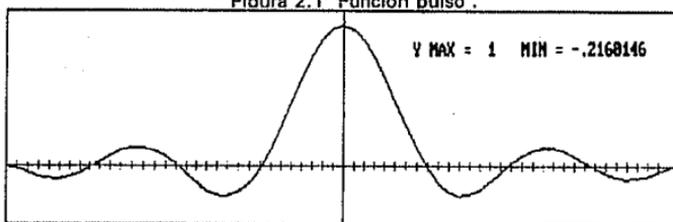
² Ver ejemplo 2.1



$F(t) = \text{pulso.t}$ $N = 64$

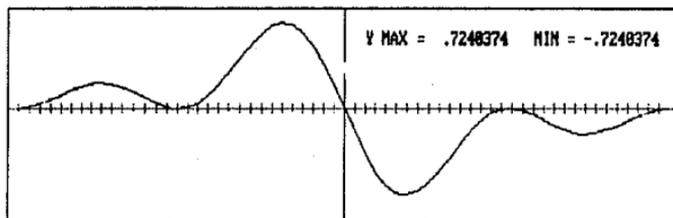
$Y \text{ MAX} = 1$ $\text{MIN} = 0$

Figura 2.1 Función pulso .



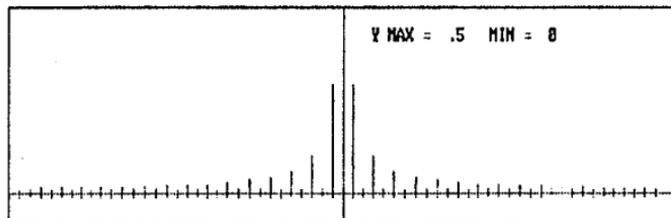
$Y \text{ MAX} = 1$ $\text{MIN} = -.2168146$

Figura 2.2 Transformada de Fourier (Parte Real)



$Y \text{ MAX} = .7248374$ $\text{MIN} = -.7248374$

Figura 2.3 Transformada de Fourier (Parte Imaginaria)



$Y \text{ MAX} = .5$ $\text{MIN} = 0$

Figura 2.4 Transformada de Fourier (Magnitud).

Ejemplo 2.2:

La Transformada de Fourier (fig. 2.6) para la función $\cos(\omega_0 t)$ (figura 2.5) se expresa como:

$$\begin{aligned} F(f) &= \lim_{\tau \rightarrow \infty} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} \cos(\omega_0 t) e^{-j\omega t} dt \\ &= \lim_{\tau \rightarrow \infty} \frac{\tau}{2} \left[\frac{\text{sen} \left[(\omega - \omega_0) \frac{\tau}{2} \right]}{(\omega - \omega_0) \frac{\tau}{2}} + \frac{\text{sen} \left[(\omega + \omega_0) \frac{\tau}{2} \right]}{(\omega + \omega_0) \frac{\tau}{2}} \right] \\ &= \lim_{\tau \rightarrow \infty} \left[\frac{\tau}{2} \text{Sa} \left[\frac{\tau(\omega - \omega_0)}{2} \right] + \frac{\tau}{2} \text{Sa} \left[\frac{\tau(\omega + \omega_0)}{2} \right] \right] \end{aligned}$$

donde si se considera la siguiente ecuación (Lathi, 1987):

$$\delta(t) = \lim_{\tau \rightarrow \infty} \frac{\tau}{\pi} \text{Sa}(kt)$$

se tiene que:

$$F(f) = \pi [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$$

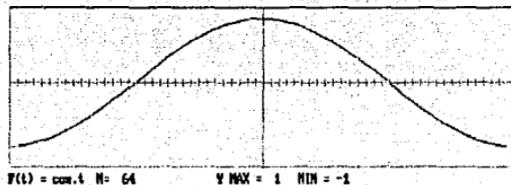


Figura 2.5 Función Cosenoidal

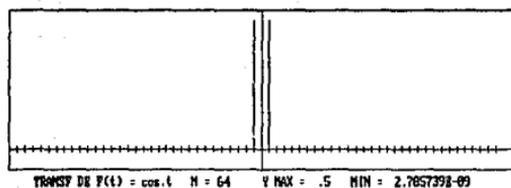


Figura 2.6 Transformada de Fourier³

2.2 PROPIEDADES DE LA TRANSFORMADA DE FOURIER.

Las propiedades de la Transformada de Fourier se pueden resumir en la siguientes tablas:

³ Estas gráficas se obtuvieron via "Fast Fourier Transform".

Dominio del Tiempo $f(t)$	Dominio de la Frecuencia $F(f)$
Real	Parte real con simetría par Parte imaginaria con simetría impar
Imaginaria	Parte real con simetría impar Parte imaginaria con simetría par
Parte real con simetría par Parte imaginaria con simetría impar	Real
Parte real con simetría impar Parte imaginaria con simetría par	Imaginaria
Real y con simetría par	Real y con simetría par
Real y con simetría impar	Imaginaria y con simetría impar
Imaginaria y con simetría par	Imaginaria y con simetría par
Imaginaria y con simetría impar	Real y con simetría impar
Compleja y con simetría par	Compleja y con simetría par
Compleja y con simetría impar	Compleja y con simetría impar

Tabla 2.1 Características de la Transformada de Fourier dependiendo de la simetría de los datos.

En la tabla 2.1 se muestran las características que tiene la Transformada de Fourier dependiendo del tipo de simetría (non o par), o naturaleza (real o imaginaria) de los datos o señales de entrada. Algunas propiedades se pueden observar para los ejemplos 2.1 y 2.2 (real, real con simetría par).

Propiedad	Dominio del tiempo $f(t)$	Dominio de la frecuencia $F(f)$
Linealidad	$f_1(t) + f_2(t)$	$F_1(f) + F_2(f)$
Simetría	$f(t)$	$F(-f)$
Escalar	$f(kt)$	$k^{-1}F(f/k)$
Desplazamiento en el tiempo	$f(t - t_0)$	$F(f)e^{-j2\pi f t_0}$
Desplazamiento en la frecuencia	$f(t)e^{j2\pi f_0 t}$	$F(f - f_0)$
Diferenciación en el tiempo $\omega = 2\pi f$	$\frac{d^n f(t)}{dt^n}$	$(j\omega)^n F(\omega)$
Diferenciación en la frecuencia	$(-jt)^n f(t)$	$\frac{d^n F(\omega)}{d\omega^n}$
Integración en el tiempo	$\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau$	$(j\omega)^{-1} F(\omega)$
Convolución en el tiempo	$f_1(t) * f_2(t)$ Ec. 2.7	$F_1(\omega)F_2(\omega)$ Ec. 2.8
Convolución en la frecuencia	$f_1(t)f_2(t)$ Ec. 2.9	$(2\pi)^{-1}[F_1(\omega) * F_2(\omega)]$

Tabla 2.2 Propiedades de la Transformada de Fourier.

2.3 TRANSFORMADA INVERSA DE FOURIER.

La transformada inversa de Fourier se define como (Brigham, 1974):

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} F(f) e^{j2\pi ft} df \quad \text{Ec. 2.6}$$

donde: $F(f)$ es una función en el dominio de la frecuencia.
 $f(t)$ es una función en el dominio del tiempo.

Esta ecuación permite encontrar la función en tiempo de una Transformada de Fourier. La Transformada y su antitransformada, es decir, la función en el dominio de la frecuencia y del tiempo, pueden ser expresadas mediante la siguiente notación:

$$f(t) \Leftrightarrow F(f)$$

A esta relación se le conoce como **par de Transformadas de Fourier**.

2.4 INTEGRAL DE CONVOLUCIÓN

La integral de convolución está dada por:

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau = x(t) * h(t) \quad \text{Ec. 2.7}$$

donde el teorema de convolución se define como:

$$h(t) * x(t) \Leftrightarrow H(f) X(f) \quad \text{Ec 2.8}$$

Esto significa que la convolución en el tiempo de dos funciones es igual a su multiplicación en el dominio de la frecuencia.

A su vez el teorema de convolución en la frecuencia se puede escribir:

$$h(t) x(t) \Leftrightarrow H(f) * X(f) \quad \text{Ec 2.9}$$

2.5 SERIES DE FOURIER

La serie de Fourier se puede obtener como un caso particular de la Integral de Fourier (aunque también se puede obtener de manera independiente⁴).

La serie de Fourier para una función periódica $f(t)$ se representa:

$$f(t) = 0.5a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(2\pi f_n t) + b_n \sin(2\pi f_n t)] \quad \text{Ec. 2.10}$$

donde: f_0 es la frecuencia fundamental ($1/T$)
 T es el período

Cada uno de los coeficientes a_n y b_n se pueden obtener del siguiente par de integrales:

$$a_n = \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \cos(2\pi f_n t) dt \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots \quad \text{Ec. 2.11}$$

$$b_n = \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \sin(2\pi f_n t) dt \quad n = 0, 1, 2, 3, \dots \quad \text{Ec. 2.12}$$

Para derivar esta serie de la integral de Fourier, la función periódica $f(t)$ se representa mediante la convolución en el tiempo de dos funciones, $h(t)$ y $x(t)$, donde $h(t)$ representa sólo un periodo de $f(t)$ y $x(t)$ es una serie de impulsos que se encuentran equidistantes T unidades de tiempo, donde T es el periodo de la función $f(t)$.

⁴ Ver capítulo II

2.6 TRANSFORMADA DISCRETA DE FOURIER (DFT⁵).

En la figura 2.7 se puede observar la Transformada Discreta de Fourier, que se aplica a una señal muestreada en el tiempo. Debido a la "periodicidad" tanto en el dominio del tiempo como el de la frecuencia, sólo un número finito de muestras se requieren para la transformada y esto permite que sea calculada directamente por medios digitales o numéricos. De hecho, si un periodo de una señal en el tiempo puede ser descrito por N muestras, el espectro de frecuencia también va a contener N muestras por periodo. Sin embargo, debido a la simetría del espectro de frecuencia (que se presenta en las funciones o señales reales en el tiempo) sólo se requieren N/2 muestras⁶.

La Transformada Discreta puede ser derivada de la Integral de Fourier utilizando los siguientes tres pasos: (fig. 2.7)

1) Muestreo en el Tiempo

La señal continua y su espectro de frecuencia obtenido usando la Integral de Fourier, se muestra en la figura 2.7a. La señal en el tiempo es muestreada multiplicándola por la función de muestreo. Esta función consiste en una serie infinita de impulsos con una separación de Δt . La transformada de Fourier de la señal muestreada, es otra serie de impulsos con una separación $f_s = (1/\Delta t)$. De acuerdo con el Teorema de la Convolución, la multiplicación de dos señales en el tiempo equivale a la convolución de cada uno de sus espectros. Los resultados se muestran en la figura c donde se puede observar la periodicidad del espectro de frecuencias que corresponde a la señal muestreada. De aquí que si una señal se muestrea por debajo del criterio de Nyquist el espectro constará de repeticiones de este mismo que se traslapan. A este error se le denomina doblez espectral (aliasing) o error de pseudo interferencia (Lathi, 1986).

⁵ Discrete Fourier Transform

⁶ Ver tabla 2.1

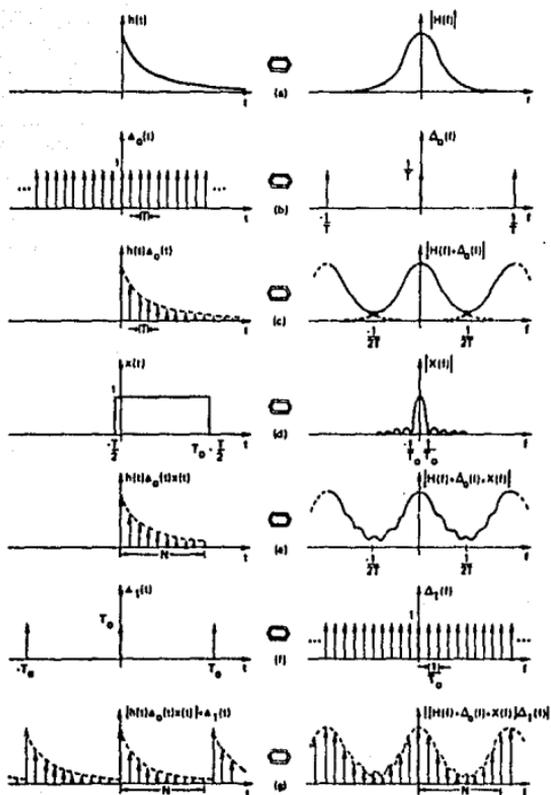


Fig. 2.7 Derivación de la Transformada Discreta de Fourier.

2) Limitar la señal en el Tiempo.

Para limitar el número de muestras en la función, la señal del tiempo muestreada se multiplica por una función de ventana. Esto se muestra en la figura d por medio de una señal rectangular de longitud T . La transformada de Fourier de esta función es la función⁷ $Sa(x)$ mostrada en la figura d. El resultado de la multiplicación por la función de ventana se observa en la figura e donde el número de muestras $N = T/\Delta t$. En el dominio de la frecuencia la multiplicación por la ventana de tiempo se puede representar como la convolución de sus transformadas (Ec. 2.6) en la frecuencia, lo que introduce "rizos" y lóbulos laterales ("ripples, sidelobes, leakage") en el espectro, debido a la forma de la función $Sa(x)$. Este efecto se reduce si utilizamos ventanas como la de Hanning (figura 2.8), cuya función es:

$$H(t) = 0.5[1 - \cos(2\pi t/T_c)] \quad \text{Ec. 2.13}$$

donde:

$$0 \leq t \leq T_c$$

T_c es el periodo, intervalo de truncamiento o tamaño de la ventana:

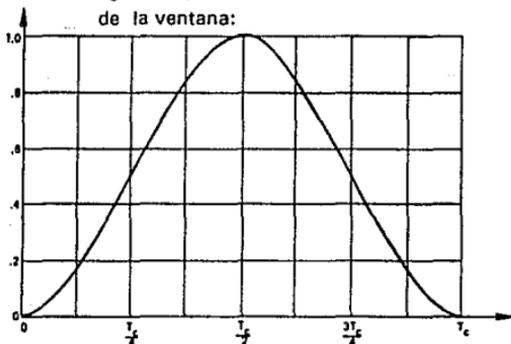


Figura 2.8 Ventana de Hanning

⁷ $Sa(x) = \text{senc}x/x$

Otra forma de reducir los efectos de rizo es incrementando el periodo de la función de ventana; con esto se puede observar que incrementando la longitud en el tiempo (propiedad escalar, tabla 2.2) se reduce el ancho de banda de la señal en frecuencia. (figura 2.7d)

3) Convolución en el tiempo.

Si se calcula computacionalmente la transformada sólo se pueden utilizar valores muestreados del espectro de frecuencia (figura 2.7e), por lo que para discretizar la transformada es necesario modificarla, multiplicándola por una función de muestreo (tren de impulsos) con intervalos de $\Delta f = 1/T$ (figura 2.7f) correspondientes a N ($N = T/\Delta t = T f_s$) muestras dentro del periodo del dominio de la frecuencia. En el dominio del tiempo, el muestreo en la frecuencia corresponde a la convolución de la señal limitada en tiempo con impulsos de separación T , lo cual produce una señal de tiempo periódica cuyo periodo es la señal de tiempo limitada. Este resultado es la Transformada Discreta de Fourier (DFT) (figura 2.7g).

La Transformada Discreta y su antitransformada están dadas por el siguiente par de ecuaciones (Montaño, 1989):

$$F(k) = 1/N \sum_{n=0}^{N-1} f(nT) e^{-2\pi jnk/N} \quad \text{Ec. 2.14}$$

$$f(nT) = \sum_{k=0}^{N-1} F(k) e^{2\pi jnk/N} \quad \text{Ec. 2.15}$$

donde: T es el período de muestreo
 k es la variable discreta en el dominio de la frecuencia
 N es el número total de puntos

Propiedad	Domnio del tiempo $f(nT)$	Domnio de la frecuencia $F(k)$
Linealidad	$f_1(nT) + f_2(nT)$	$F_1(k) + F_2(k)$
Simetría	$(1/N) f(nT)$	$F(-n)$
Desplazamiento en el tiempo	$f(nT-i)$	$F(k)e^{-j2\pi ni/N}$
Desplazamiento en la frecuencia	$f(nT)e^{j2\pi ki/N}$	$F(n-i)$
Convolución en el tiempo	$f_1(nT) * f_2(nT)$	$F_1(k)F_2(k)$
Convolución en la frecuencia	$f_1(nT)f_2(nT)$	$N^{-1}[F_1(k) * F_2(k)]$

Tabla 2.3
Propiedades de la Transformada Discreta de Fourier

2.7 TRANSFORMADA RÁPIDA DE FOURIER (FFT).

El algoritmo utilizado para la Transformada Rápida fue el de Sande-Tukey (Montaño, 1989) y fue programado en QuickBasic. La Transformada Rápida de Fourier reduce de N^2 multiplicaciones que se realizan en la transformada discreta a $N \log_2 N$ operaciones, donde N es el número de datos. Los datos de entrada estan en el vector $F(f)$ y el resultado de la transformada también se colocan en el mismo vector para "economizar" memoria. El programa implementado como una subrutina se lista a continuación:

*SUBROUTINA PARA CALCULAR LA TRANSFORMADA RAPIDA DE FOURIER

```
AG# = PI * 2 / N
FOR Z = 0 TO N / 2 - 1
  WRE#(Z) = COS(AG# * (-Z))
  WIM#(Z) = -SIN(AG# * (-Z))
NEXT Z
```

.....
*CALCULO DE LA FFT
.....

```

FOR I = 1 TO P
  L = 0: H = 0: G = N / (2 * I)
  FOR k = 0 TO N - 1 STEP G
    TFI = 0: TFI FLAG = (-1) ^ (L + 1)
    FOR J = 0 TO G - 1
      TFI = J * 2 ^ (I - 1)
      TFI = 0: S = J + H: T = J + G + H
      IF TFI FLAG > 0 THEN
        TEMPRE = F(S) - F(T)
        TEMPIM = I(S) - I(T)
        BUFERE(R) = TEMPRE * WRE#(TFI) - TEMPIM * WIM#(TFI)
        BUFEIM(R) = TEMPRE * WIM#(TFI) + TEMPIM * WRE#(TFI)
      ELSE
        BUFERE(R) = F(S) + F(T)
        BUFEIM(R) = I(S) + I(T)
      END IF
    NEXT J
    L = L + 1: H = INT(L / 2) * G * 2
  NEXT k
  FOR II = 0 TO N - 1
    F(II) = BUFERE(II): I(II) = BUFEIM(II)
  NEXT II
NEXT I
FOR I = 0 TO N - 1
  F(I) = F(I) / N: I(I) = I(I) / N
NEXT I
.....
* REORDENAMIENTO DE BITS
.....
FOR I = 0 TO N - 1
  INDEX% = I: IOUT% = 0
  FOR J = 1 TO P
    TEMP% = 1 AND INDEX%: IOUT% = IOUT% * 2: IOUT% = IOUT% + TEMP%
    INDEX% = INDEX% \ 2
  NEXT J
  BUFERE(I) = F(IOUT%): BUFEIM(I) = I(IOUT%)
NEXT I
.....
* CALCULO DE MODULOS Y FASES
.....
FOR I = 0 TO N - 1
  BUFERE(I) = BUFERE(0): BUFEIM(I) = BUFEIM(0)
  AV(I) = (BUFERE(I) + BUFERE(N - I)) / 2: BV(I) = (BUFEIM(I) - BUFEIM(N - I)) / 2
NEXT I
F(0) = AV(0)
FOR J = 1 TO N - 1
  F(J) = SQR((BV(J) ^ 2 + AV(J) ^ 2)): 'Modulo j
  IF AV(J) = 0 THEN
    IF BV(J) < 0 THEN FASE(J) = PI / 2: IF BV(J) > 0 THEN FASE(J) = 3 * PI / 2
  END IF
  IF AV(J) <> 0 THEN FASE(J) = ATN(-BV(J) / AV(J))
  FASE(J) = 360 * FASE(J) / 2 / PI
NEXT J
RETURN

```

CAPITULO III .- TRANSFORMADA DE HARTLEY

3.1 INTRODUCCION.

Otra transformada utilizada es la Transformada de Hartley (TH). Esta herramienta matemática apareció por primera vez en el "Proceedings of Radio Engineers" en el año de 1942 y fue desarrollada por Ralph V.L. Hartley. La TH no utiliza números imaginarios y se puede obtener la misma información de amplitud y fase que la que se obtiene del espectro de Fourier.

3.2 ANTECEDENTES.

Hartley (1890-1970) trabajaba en los Laboratorios de investigación de la compañía Western Electric, dirigiendo los primeros trabajos de desarrollo de receptores de radio destinados a un radio teléfono trasatlántico. Por esta época inventa el circuito oscilador que lleva su nombre (Cooper, 1982).

Durante la primera guerra mundial, investigó la forma en que el oyente, por medio de mecanismos auditivos y cerebrales, percibe la dirección de donde se genera un sonido. Después de la guerra, trabajó en los laboratorios Bell donde formuló un importante principio de la tecnología de información que enuncia que la cantidad total de información que un sistema puede transmitir, es proporcional al producto de la banda de frecuencias que el sistema transmite por el tiempo, durante el cual el sistema está disponible para transmitir.

En 1929, renuncia a la dirección de su grupo por motivos de salud, pero cuando se mejora, se dedica a los estudios teóricos de lo que hoy conocemos como "Transformada de Hartley".

3.3 DEFINICION. TRANSFORMADA DE HARTLEY.

Considerando el mismo desarrollo aplicado en el capítulo 2 para la Transformada de Fourier, la Transformada de Hartley se define como:

$$H(f) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \text{cas}(2\pi ft) dt \quad \text{Ec. 3.1}$$

donde: $\text{cas}(2\pi ft) = \cos(2\pi ft) + \sin(2\pi ft)$
 $f(t)$ es una función en el dominio del tiempo
 $H(f)$ es una función en el dominio de la frecuencia.

Como la única diferencia en cuanto a las definiciones de la Transformada de Fourier (Ec. 2.1) y la Transformada de Hartley (Ec. 3.1) es el valor de $j(\sqrt{-1})$ las propiedades de simetría son las mismas, por lo que la Ec. 3.1 se puede escribir en función de sus componentes de simetría par y non (Ecs. 2.2 y 2.3) como:

$$H(f) = E(f) + O(f) \quad \text{Ec. 3.2}$$

Ejemplo 3.1:

La Transformada de Hartley de la función pulso $\Pi(t)$ (Figs. 3.1 y 3.2)

$$\Pi(t) = \begin{cases} 0, & t < -\frac{1}{2} \\ 1, & -\frac{1}{2} < t < \frac{1}{2} \\ 0, & t > \frac{1}{2} \end{cases}$$

se expresa como:

$$H(f) = \int_{-\infty}^{\infty} \Pi(t - \frac{1}{2}) \text{cas}(2\pi ft) dt$$

$$H(f) = \int_0^1 \cos(2\pi ft) dt$$

$$= \frac{1}{2\pi f} [\sin 2\pi ft - \cos 2\pi ft]_0^1$$

$$= \frac{1}{2\pi f} [\sin 2\pi f - \cos 2\pi f + 1]$$

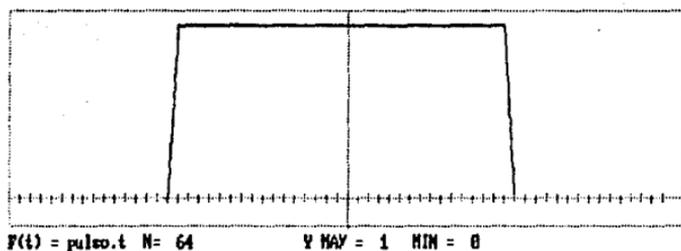


Fig. 3.1 Función pulso

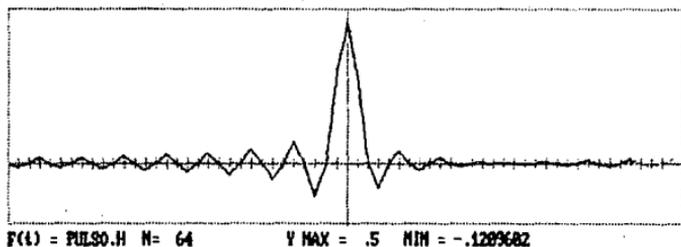


Fig 3.2 Transformada de Hartley de la función pulso

Ejemplo 3.2:

La Transformada de Hartley de la función $\cos(\omega_0 t)$ (Figs 3.3 y 3.4) se puede obtener como:

$$\begin{aligned} H(f) &= \lim_{\tau \rightarrow \infty} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} \cos(\omega_0 t) \text{cas } \omega t \, dt \\ &= \lim_{\tau \rightarrow \infty} \left[\frac{\tau}{2} \frac{\text{sen} \left[(\omega - \omega_0) \frac{\tau}{2} \right]}{(\omega - \omega_0) \frac{\tau}{2}} + \frac{\tau}{2} \frac{\text{sen} \left[(\omega + \omega_0) \frac{\tau}{2} \right]}{(\omega + \omega_0) \frac{\tau}{2}} \right] \\ &= \lim_{\tau \rightarrow \infty} \left[\frac{\tau}{2} \text{Sa} \left[\frac{\tau(\omega - \omega_0)}{2} \right] + \frac{\tau}{2} \text{Sa} \left[\frac{\tau(\omega + \omega_0)}{2} \right] \right] \end{aligned}$$

donde si se considera la siguiente ecuación (Lathi, 1987):

$$\delta(t) = \lim_{\tau \rightarrow \infty} \frac{\tau}{\pi} \text{Sa}(\tau t)$$

se tiene que:

$$H(f) \approx \pi [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$$

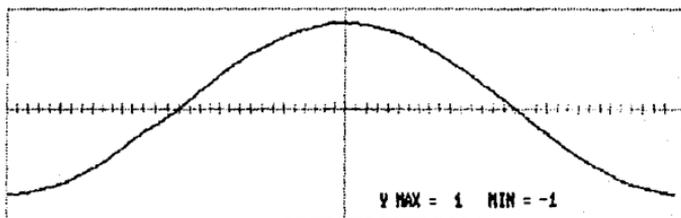


Fig. 3.3 Función $\cos(\omega_0 t)$

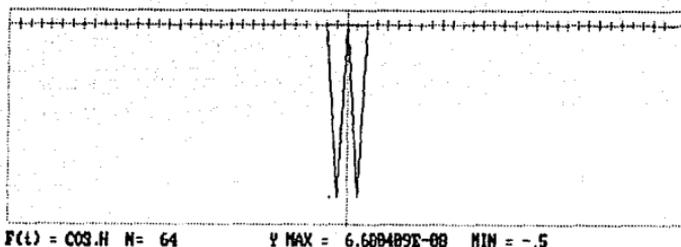


Fig. 3.4 Transformada de Hartley

3.4 RELACION ENTRE LA TRANSFORMADA DE HARTLEY Y LA TRANSFORMADA DE FOURIER.

Considerando las propiedades de simetría y los ejemplos analizados (ejs. 2.1, 2.2, 3.1, 3.2) la Transformada de Fourier se puede obtener por medio de la transformada de Hartley de la siguiente manera:

De la ec. 3.2 se puede expresar las partes non y par en función de la Transformada de Hartley como:

$$\begin{aligned}
 E(f) &= H(f) + H(-f) \\
 O(f) &= H(f) - H(-f)
 \end{aligned}
 \tag{Ecs. 3.3}$$

donde: $E(f)$ y $O(f)$ corresponden a la parte real e imaginaria de la Transformada de Fourier.

Sustituyendo en la Ec. 2.5 se tiene que:

$$\begin{aligned}
 P(f) &= E(f)^2 + O(f)^2 \\
 &= |H(f) + H(-f)|^2 + |H(f) - H(-f)|^2 \\
 &= \frac{[H(f)]^2 + [H(-f)]^2}{2}
 \end{aligned}
 \tag{Ec. 3.4}$$

Haciendo un análisis similar para la fase:

$$\begin{aligned} \text{Fase (f)} &= \text{ang tan} \left[\frac{-O(f)}{E(f)} \right] \\ &= \text{ang tan} \left[\frac{H(f) - H(-f)}{H(f) + H(-f)} \right] \end{aligned} \quad \text{Ec. 3.5}$$

De las ecs. 3.4 y 3.5 se puede observar que se obtiene la misma información que la Transformada de Fourier, tanto de Magnitud como de Fase (Bracewell, 1989). Así para el ejemplo 3.1 y 3.2 el espectro por medio de la Transformada de Hartley es:

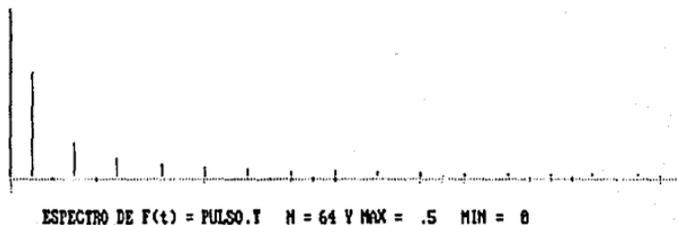


Fig. 3.5 Espectro de la Función Pulso

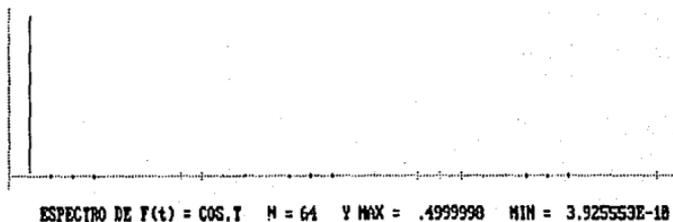


Fig. 3.6 Espectro de la función coseno

Como se puede observar se obtienen los mismos resultados que las figs. 2.4 y 2.6.

3.5 PROPIEDADES DE LA TRANSFORMADA DE HARTLEY.

PROPIEDAD	DOMINIO DEL TIEMPO $f(t)$	DOMINIO DE LA FRECUENCIA $F(f)$
Linealidad	$f_1(t) + f_2(t)$	$H_1(f) + H_2(f)$
Escalar	$f(kt)$	$k^{-1} H(f/k)$
Desplazamiento en el tiempo	$f(t - t_0)$	$H(-f) \cos 2\pi f t_0 + H(f) \sin 2\pi f t_0$
Diferenciación en el tiempo	$\frac{d^n f(t)}{dt^n}$	$-2\pi f H(-f)$
Convolución en el tiempo.	$f_1(t) * f_2(t)$	$\frac{1}{2} [H_1(f)H_2(f) - H_1(-f)H_2(-f) + H_1(f)H_2(-f) + H_1(-f)H_2(f)]$
Convolución en la frecuencia	$f_1(t)f_2(t)$	$\frac{1}{2} [H_1(f) * H_2(f) - H_1(-f) * H_2(-f) + H_1(f) * H_2(-f) + H_1(-f) * H_2(f)]$

Tabla 3.1

PROPIEDADES DE LA FUNCION CAS(t)	
$\cos(-t) = \cos(t)$	$\cos t - \sin t$
$\cos(A+B)$	$\cos A \cos B + \sin A \sin B$
$\cos(A-B)$	$\cos A \cos B - \sin A \sin B$
$\cos A \cos B$	$\frac{1}{2} [\cos(A+B) + \cos(A-B)]$
$\cos A + \cos B$	$2 \cos \frac{1}{2}(A+B) \cos \frac{1}{2}(A-B)$
$\cos A - \cos B$	$2 \sin \frac{1}{2}(A+B) \sin \frac{1}{2}(A-B)$

Tabla 3.2

3.6 TRANSFORMADA INVERSA

La Transformada inversa de Hartley se puede definir como:

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} H(f) \cos(2\pi ft) dt \quad \text{Ec. 3.6}$$

donde: $f(t)$ es la función en el tiempo
 $H(f)$ es la transformada de Hartley de $f(t)$

Como se puede observar la Transformada (Ec. 3.1) y su inversa utilizan el mismo término "cas t", por lo que se utiliza el mismo algoritmo para los dos casos¹.

3.7 TRANSFORMADA DISCRETA.(DHT²)

Para deducir la Transformada Discreta de Hartley se puede hacer un análisis similar al de Fourier (sección 2.6). De esta manera la transformada discreta de Hartley y su antitransformada están dadas por :

$$H(v) = N^{-1} \sum_{\tau=0}^{N-1} f(\tau) \cos(2\pi v\tau / N) \quad \text{Ec.3.7}$$

$$f(\tau) = \sum_{v=0}^{N-1} H(v) \cos(2\pi v\tau / N) \quad \text{Ec.3.8}$$

¹ Esta característica en el momento de implementarse computacionalmente equivale a la mitad de los recursos en cuanto a programa (memoria)

² Discrete Hartley Transformation.

PROPIEDADES	DOMINIO DEL TIEMPO $f(t)$	DOMINIO DE LA FRECUENCIA $F(u)$
Linealidad	$f_1(t) + f_2(t)$	$H_1(u) + H_2(u)$
Desplazamiento en el tiempo	$f(t - T)$	$-H(u) \text{sen}(2\pi T u / N) + H(u) \text{cos}(2\pi T u / N)$
Derivación en tiempo	$\frac{d^n f(t)}{dt^n}$	$2\pi u H(-u)$
Convolución en el tiempo.	$f_1(t) * f_2(t)$	$\frac{1}{2} N [H_1(u) H_2(u) - H_1(-u) H_2(-u) + H_1(u) H_2(-u) + H_1(-u) H_2(u)]$
Convolución en la frecuencia	$f_1(t) f_2(t)$	$\frac{1}{2} N [H_1(u) * H_2(u) - H_1(-u) * H_2(-u) + H_1(u) * H_2(-u) + H_1(-u) * H_2(u)]$

Tabla 3.3 Propiedades de la Transformada Discreta de Hartley

3.8 TRANSFORMADA RÁPIDA DE HARTLEY (FHT³).

El algoritmo utilizado para la Transformada Rápida (FHT) es el de Bracewell⁴ (Bracewell, 1986), este programa se implantó como una subrutina. El vector $H(f)$ corresponde a los datos de entrada, y para "economizar" memoria se utilizó el mismo vector para los datos de salida. Al igual que la Transformada Rápida de Fourier el número de operaciones se reduce de N^2 a $N \log_2 N$.

HARTLEY:

```

.....
*
*      FHTSUB
* Esta subrutina toma los datos en el vector F(f)
* y calcula al Transformada en el mismo vector
.....

*****REACOMODAR DATOS PARA LA TRANSFORMADA
(GOSUB READ)A1
T0 = TIMER:  Tiempo de calculo
CLS

```

³ Fast Hartley Transformation

⁴ Existen otros algoritmos ver Narayanan & Prabu, 1991

```

9030 IF P = 1 THEN
    J = f(0) + f(1)
    f(1) = f(0) - f(1)
    f(0) = J
    RETURN
END IF
N9 = 2 ^ (P - 2)
NP = 4 * N9
C9(5) = NP - 1
C9(6) = P - 1
IF NP = NO THEN GOTO 9400          'Salta pretabulacion
I = 1
M9(0) = 1
M9(1) = 2

9202 M9(I + 1) = M9(I) + M9(I)
    I = I + 1
    IF I < P THEN GOTO 9202
    IF NP = 2 THEN GOTO 9411      'Caso especial
    IF NP < 8 THEN GOTO 9400      'Salta funciones trigonometricas
    S9(N9) = 1
    IF NP = 8 THEN S9(1) = SIN(pi / 4); GOTO 9330          'Salta senos
    .....

9300 'OBTENCION DEL SENO
    .....
    FOR I = 1 TO 3
        S9(I * N9 / 4) = SIN(I * pi / 8)
    NEXT I
    H9 = 1 / 2 / COS(pi / 16)      'INICIO DE SECANTE

    C9(4) = P - 4
    FOR I = 1 TO (P - 4)
        C9(4) = C9(4) - 1
        V9(0) = 0
        FOR J = M9(C9(4)) TO (N9 - M9(C9(4))) STEP M9(C9(4) + 1)
            V9(1) = J + M9(C9(4))
            S9(J) = H9 * (S9(V9(1)) + V9(0))
            V9(0) = S9(V9(1))
        NEXT J
        H9 = 1 / SQR(2 + 1 / H9);
    NEXT I

9330 '*****OBTENCION DE TANGENTES*****
    C9(0) = N9 - 1
    FOR I = 1 TO (N9 - 1)
        T9(I) = (1 - S9(C9(0))) / S9(I)
        C9(0) = C9(0) - 1
    NEXT I
    T9(N9) = 1

9400 '.....
    'PERMUTACION RAPIDA

```

.....
*****PARA P = 2, 3 permutacion directa*****

IF P = 2 THEN
V9(9) = f(1)
f(1) = f(2)
f(2) = V9(9)
GOTO 9500

END IF
IF P = 3 THEN
V9(9) = f(1)
f(1) = f(4)
f(4) = V9(9)
V9(9) = f(3)
f(3) = f(6)
f(6) = V9(9)

END IF
IF P = 3 THEN GOTO 9500

***** Para P = 4,5,6 (Q9 = 2,3), salta la tabla*****

Q9 = INT(P / 2)
C9(2) = M9(Q9)
Q9 = Q9 + P MOD 2
IF Q9 = 2 THEN
A9(1) = 2
A9(2) = 1
A9(3) = 3
GOTO 9420

END IF
IF Q9 = 3 THEN
A9(1) = 4
A9(2) = 2
A9(3) = 6
A9(4) = 1
A9(5) = 5
A9(6) = 3
A9(7) = 7
GOTO 9420
END IF

9411 IF NP = 2 THEN
V9(6) = f(0)
f(0) = f(1)
f(1) = V9(6) 'caso especial
END IF

A9(0) = 0
A9(1) = 1
FOR I = 2 TO Q9
FOR J = 0 TO (M9(I - 1) - 1)
A9(J) = A9(J) + A9(I)
A9(J + M9(I - 1)) = A9(J) + 1
NEXT J
NEXT I

```

9420 FOR I = 1 TO (C9(2) - 1)
  V9(4) = C9(2) * A9(I)
  V9(5) = I
  V9(6) = V9(4)
  V9(7) = f(V9(5))
  f(V9(5)) = f(V9(6))
  f(V9(6)) = V9(7)
  FOR J = 1 TO (A9(I) - 1)
    V9(5) = V9(5) + C9(2)
    V9(6) = V9(4) + A9(J)
    V9(7) = f(V9(5))
    f(V9(5)) = f(V9(6))
    f(V9(6)) = V9(7)
  NEXT J
NEXT I

```

```

9500 '***** estados 1 & 2 *****
      '***** obt,n dos elementos DHTs *****
FOR I = 0 TO (NP - 2) STEP 2
  V9(6) = f(I) + f(I + 1)
  V9(7) = f(I) - f(I + 1)
  f(I) = V9(6)
  f(I + 1) = V9(7)
NEXT I
IF P = 1 THEN RETURN

```

```

9510 '***** obtencion de 4 elementos *****
FOR I = 0 TO (N - 4) STEP 4
  V9(6) = f(I) + f(I + 2)
  V9(7) = f(I + 1) + f(I + 3)
  V9(8) = f(I) - f(I + 2)
  V9(9) = f(I + 1) - f(I + 3)
  f(I) = V9(6)
  f(I + 1) = V9(7)
  f(I + 2) = V9(8)
  f(I + 3) = V9(9)
NEXT I

```

9520 IF P = 2 THEN RETURN;

```

9600 '***** estados 3 & 4 *****
U9 = C9(6)
S9 = 4
FOR L9 = 2 TO C9(6)
  V9(2) = S9 + S9
  U9 = U9 - 1
  V9(3) = M9(U9 - 1)
  FOR Q9 = 0 TO C9(5) STEP V9(2)
    I = Q9
    D9 = I + S9
    V9(6) = f(I) + f(D9)
    V9(7) = f(I) - f(D9)
    f(I) = V9(6)
    f(D9) = V9(7)
  NEXT Q9
NEXT L9

```

```

K9 = D9 - 1
FOR J = V9(3) TO N9 STEP V9(3)
  I = I + 1
  D9 = I + S9
  E9 = K9 + S9
  V9(9) = f(D9) + f(E9) * T9(J)
  X9 = f(E9) - V9(9) * S9(J)
  Y9 = X9 * T9(J) + V9(9)
  V9(6) = f(I) + Y9
  V9(7) = f(I) - Y9
  V9(8) = f(K9) - X9
  V9(9) = f(K9) + X9
  f(I) = V9(6)
  f(D9) = V9(7)
  f(K9) = V9(8)
  f(E9) = V9(9)
  K9 = K9 - 1
NEXT J
E9 = K9 + S9

NEXT Q9
S9 = V9(2)
NEXT L9
N0 = NP
DURA = TIMER - T0
FOR I = 0 TO N - 1
  f(I) = f(I) / N
NEXT I
PRINT "TIEMPO = ", DURA
PRINT "Presione cualquier tecla"

LB9: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB9
*****//REORDENAR DATOS
GOSUB READAF
RETURN

```

CAPITULO IV.- TRANSFORMADA DE WALSH

4.1 INTRODUCCIÓN

Continuando con la idea de descomponer una función en un conjunto de funciones ortogonales, se tienen las funciones de Walsh, las cuales son un conjunto de funciones rectangulares con valores de 1 y -1 únicamente.

Este tipo de funciones por su naturaleza permiten descomponer funciones con discontinuidades, o funciones de tipo impulso o escalón.

4.2 ANTECEDENTES

Las funciones de Walsh fueron definidas en 1923 por el matemático americano J. L. Walsh. En el artículo original, Walsh dio una definición recursiva de sus funciones de acuerdo al número promedio de "cruces" por cero para la función en un intervalo de tiempo. Este ordenamiento, también lo usó el matemático Polaco S. Karzmarz en sus trabajos sobre series, el cual, será utilizado más adelante como orden de Walsh-Kacmarz.

Tiempo después H. F. Harmuth, propone el término de "orden secuencial" para este ordenamiento, el cual también es bastante utilizado.

En 1931 R.E.A. L. Paley, otro matemático americano, da una definición diferente de las funciones de Walsh, y las define a partir de productos de funciones de Rademacher obteniendo un orden completamente distinto del mencionado anteriormente. A este orden se le conoce como "orden natural" u "ordenamiento binario". La relación entre estos órdenes fue dada por F. Pichler.

Otra aproximación a las funciones de Walsh está dado por matrices ortogonales, cuyos elementos sólo tienen valores de 1 y -1.

Estas matrices fueron trabajadas por el matemático británico J. J. Sylvester en 1867, y generalizadas por el matemático francés M.J. Hadamard en 1893, quién establece este tipo de matrices, conocidas actualmente como matrices de Hadamard. Las funciones de Walsh obtenidas por este tipo de matrices tienen un orden diferente llamado ordenamiento de Kronecker.

4.3 FUNCIONES DE WALSH

Las funciones de Walsh forman un conjunto ordenado de funciones rectangulares, y sólo toman dos valores: 1 y -1. Estas funciones se definen en un período de tiempo T, conocido como base de tiempo que puede ser de [0,1] o de [-½, ½].

Para definir cada una de las funciones de Walsh se requiere de dos términos: Un término n que indica el "orden", relacionado con su frecuencia, que para este caso es el número de cruces por cero (orden secuencial) y un tiempo t, normalizado con respecto a la base de tiempo t/T. De esta manera la función se puede describir como:

$$WAL(n, t)$$

Las funciones de Walsh por ser un conjunto ortogonal de funciones deben cumplir que:

$$\sum_{m=0}^{N-1} WAL(m, t) WAL(n, t) dt = \begin{cases} N & \text{si } n = m \\ 0 & \text{si } n \neq m \end{cases} \quad \text{Ec. 4.1}$$

Las primeras 32 funciones de Walsh¹ en orden secuencial o orden de Walsh-Kacmarz con fase positiva² se muestran en la figura 4.1x.

¹ Estas funciones se obtuvieron de la ec. 4.10. y con el programa para obtener funciones de Walsh, ver apéndice.

² Fase positiva significa que la base de tiempo está en el intervalo [0,1]

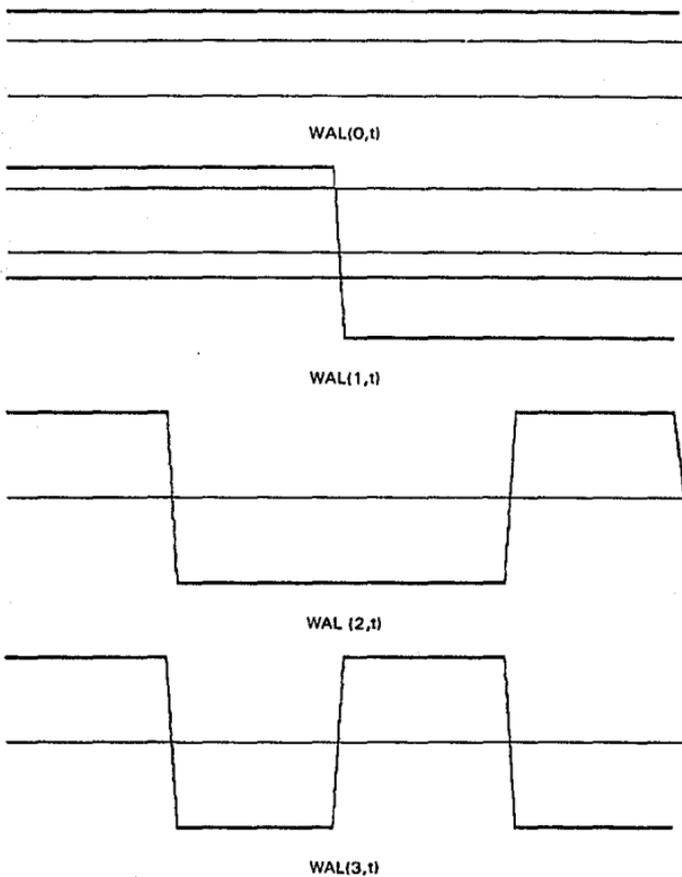
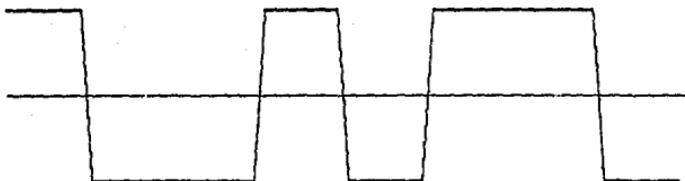


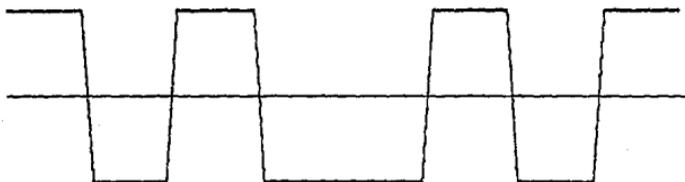
Fig. 4.1a Funciones de Walsh



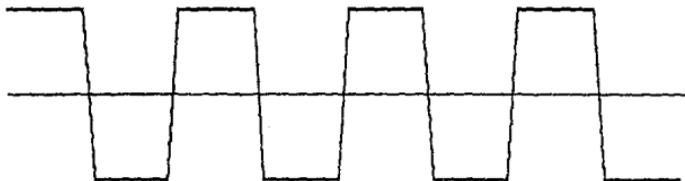
$WAL(4,t)$



$WAL(5,t)$

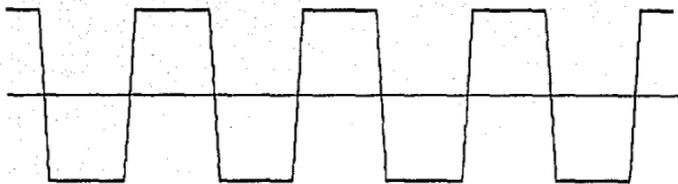


$WAL(6,t)$

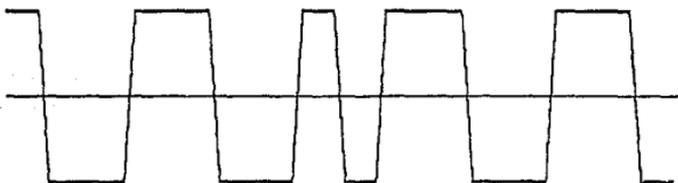


$WAL(7,t)$

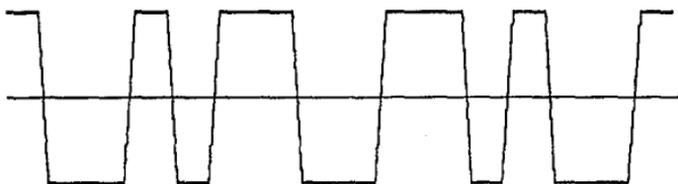
Fig. 4.1b Funciones de Walsh



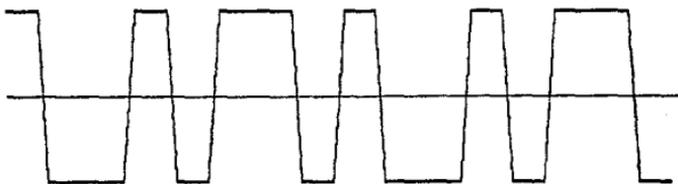
WAL(8,t)



WAL(9,t)

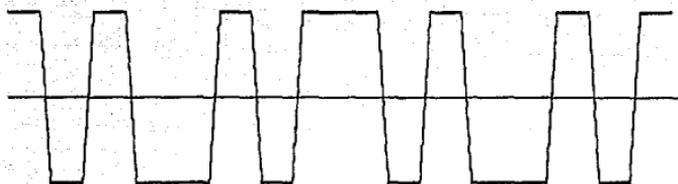


WAL(10,t)

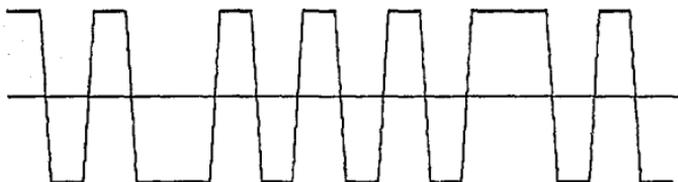


WAL(11,t)

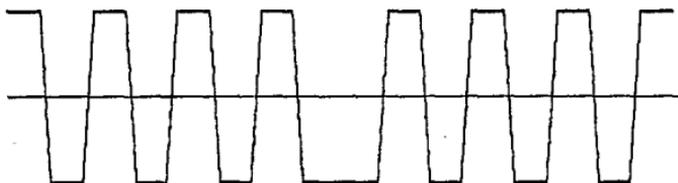
Fig. 4.1c Funciones de Walsh



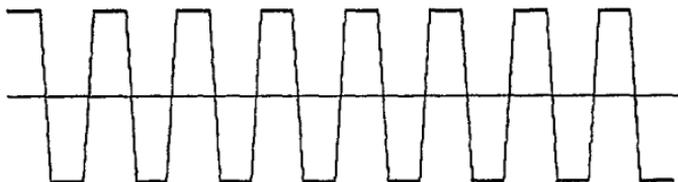
$WAL(12,t)$



$WAL(13,t)$

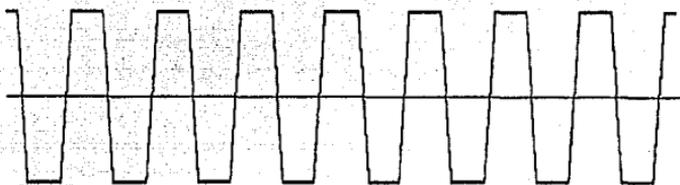


$WAL(14,t)$

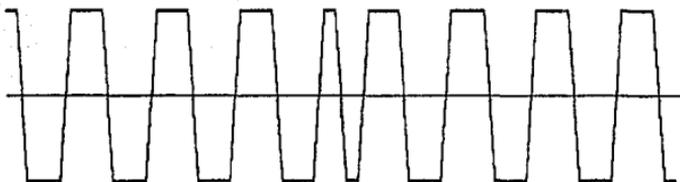


$WAL(15,t)$

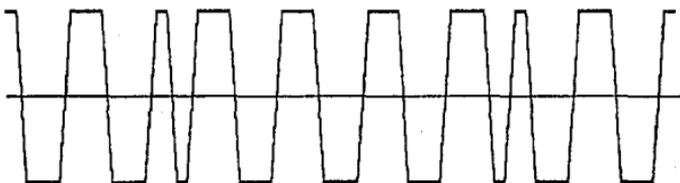
Fig. 4.1d Funciones de Walsh



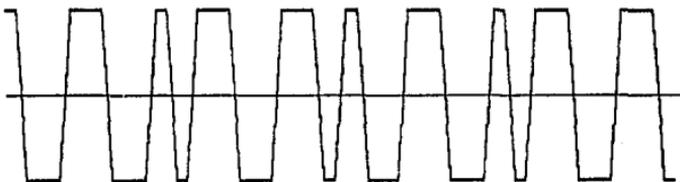
$WAL(16,t)$



$WAL(17,t)$

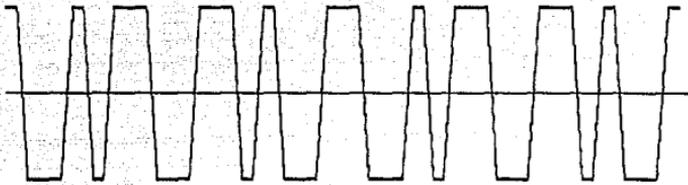


$WAL(18,t)$

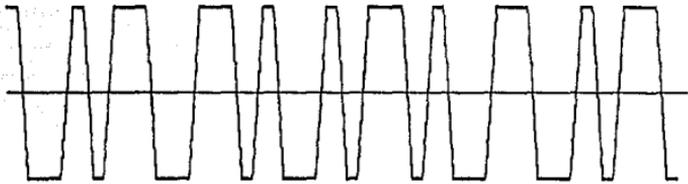


$WAL(19,t)$

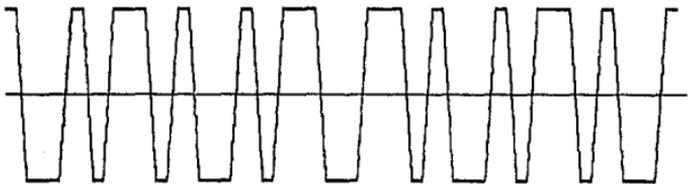
Fig. 4.1e Funciones de Walsh



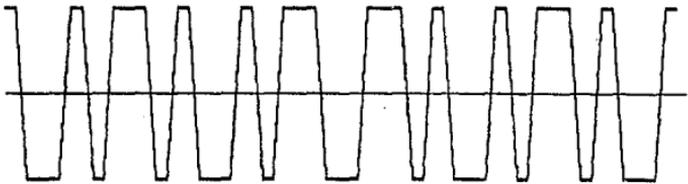
WAL(20,t)



WAL(21,t)

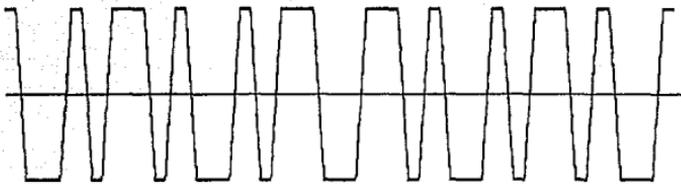


WAL(22,t)

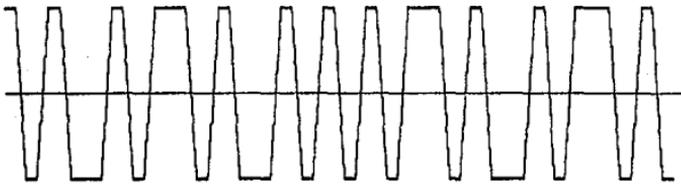


WAL(23,t)

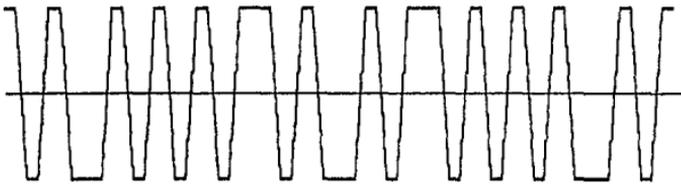
Fig. 4.1f Funciones de Walsh



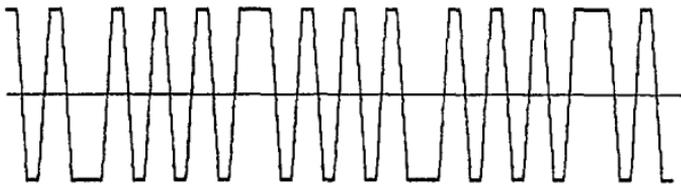
$WAL(24,t)$



$WAL(25,t)$

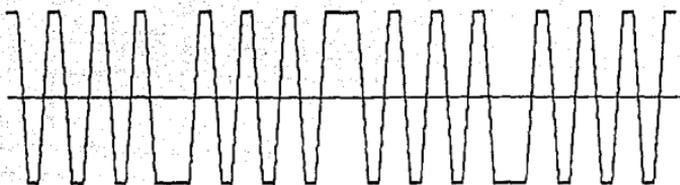


$WAL(26,t)$

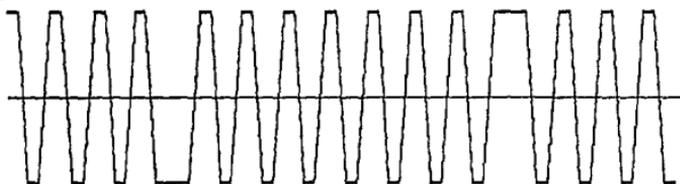


$WAL(27,t)$

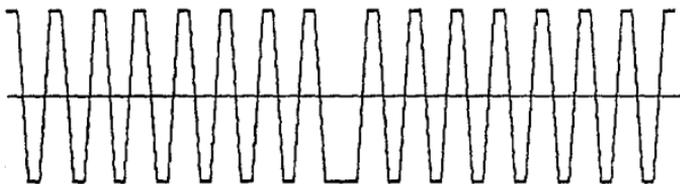
Fig. 4.1g Funciones de Walsh



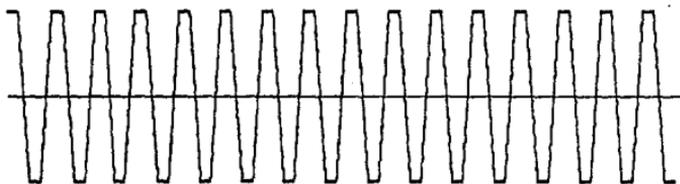
$WAL(28,t)$



$WAL(29,t)$



$WAL(30,t)$



$WAL(31,t)$

Fig.4.1h Funciones de Walsh

Otra alternativa de clasificación es la de Harmuth, que clasifica las funciones de Walsh en términos de Simetría non y par:

$$\begin{aligned} \text{WAL}(2k, t) &= \text{CAL}(k, t) \\ \text{WAL}(2k-1, t) &= \text{SAL}(k, t) \end{aligned} \quad \text{Ecs. 4.2}$$

donde: $k = 0, 1, 2, \dots$

Estas funciones tienen su contraparte en las funciones seno y coseno (Tabla 7.2).

El orden de las funciones descritas anteriormente se le denomina orden secuencial (Harmuth) u orden de Walsh-Kaczmarz, definido a partir del número de cruces por cero de la función por período de tiempo, el cual dependiendo si el número es par o non la función es $\text{CAL}(k, t)$ o $\text{SAL}(k, t)$ respectivamente, por lo tanto las funciones CAL tienen simetría par y las funciones SAL simetría non.

4.4 ORDENES Y RELACIONES ENTRE $\text{CAL}(k, t)$ Y $\text{SAL}(k, t)$

Aunque para las funciones seno y coseno, existe una relación muy sencilla entre ellas, como lo es el teorema de desfasamiento, para las funciones $\text{CAL}(k, t)$ y $\text{SAL}(k, t)$, la relación no es tan sencilla. Estas funciones están relacionados mediante la siguiente ecuación:

$$\text{CAL}(k, t + t_0) = \text{SAL}(k, t) \quad \text{Ec. 4.3}$$

donde: $t_0 = (-1)^{q+1} \cdot 2^{-(r+2)}$
 $k = (2^r)(2q + 1) \quad r, q = 0, 1, 2, \dots$

A continuación se presenta una tabla para k en términos de r y q donde $k = \{1, 2, \dots, 8\}$.

k	r	q
1	0	0
2	1	0
3	0	1
4	2	0
5	0	2
6	1	1
7	0	3
8	3	0

Tabla 4.1 Tabla de relación entre k, r y q.

Otro tipo de orden es el de orden natural (orden normal, orden binario, orden diádico, u orden de Paley). Este orden es el que se obtiene al generar las funciones de Walsh por medio de funciones de Rademacher, y se denota por la siguiente función:

$$\text{PAL} (k, t)$$

4.5 FORMAS DE OBTENER LAS FUNCIONES DE WALSH.

Las funciones de Walsh se pueden obtener mediante los siguientes métodos:

- a) Por medio de Ecuaciones en diferencias.
- b) Del producto de funciones de Rademacher³.
- c) De matrices de Hadamard.

a) Ecuaciones en Diferencias.

Considerando que la base de tiempo⁴ es de $-\frac{1}{2} \leq t \leq \frac{1}{2}$, las funciones de Walsh se pueden obtener de la función de Walsh anterior por medio de la siguiente ecuación:

³Ver apéndice I

⁴ Fase de Hadamard.

$$WAL(2j+q,t) = (-1)^{\lfloor j/2 \rfloor + q} [WAL(j,2t) + (-1)^{j+q} WAL(j,2(t-\frac{1}{2}))] \quad \text{Ec.4.4}$$

donde: $q = 0,1$
 $j = 0,1,2,\dots$

Para N puntos ($N = 2^p$) discretos donde $n = 0,1,2 \dots N-1$ se tiene que:

$$WAL(2j+q,n) = (-1)^{\lfloor j/2 \rfloor + q} [WAL(j,2n) + (-1)^{j+q} WAL(j,2(n-N/2))] \quad \text{Ec. 4.5}$$

Para empezar se considera que $WAL(0,t) = 1$ en toda la base de tiempo (ver figura 4.1a).

b) Del producto de funciones de Rademacher.

Las funciones de Walsh en orden natural pueden ser obtenidas del producto de funciones de Rademacher, de la siguiente forma:

$$PAL(n,t) = \prod_{i=1}^m b_i R(i,t) \quad \text{Ec. 4.6}$$

donde n se expresa como un número binario, tal que:

$$n = b_m 2^m + b_{m-1} 2^{m-1} + \dots + b_1 2^1 + b_0 2^0 \quad \text{Ec. 4.7}$$

donde: $b_i = 0,1$

Por ejemplo:

Para obtener la función $PAL(11,t)$ se tiene que:

$$n = 11_{10} = 1011_2 = 1 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0$$

$$PAL(11,t) = R(4,t) R(2,t) R(1,t)$$

Para obtener funciones de WALSH en orden secuencial se tiene que:

$$\text{WAL}(v,t) = \prod_{i=1}^m g_i R(i,t) \quad \text{Ec. 4.8}$$

donde: $v = (g_m g_{m-1} \dots g_0)$
 $g_i = b_i \oplus b_{i+1}$ donde b_i se obtiene de la ec. 4.7
 \oplus Suma en módulo 2 (XOR)

Ejemplo:

Para obtener la función WAL(9,t):

$$n = 9_{10} = 1001_2$$

$$\text{WAL}(9,t) = R(4,t) R(3,t) R(1,t)$$

c) De matrices de Hadamard

Las matrices de Hadamard son matrices cuadradas cuyos elementos sólo tienen valores de 1 y -1, y los renglones y columnas son ortogonales entre si.

La matriz de Hadamard elemental tiene orden 2 y se expresa como:

$$H_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{Ec. 4.9}$$

Las siguientes matrices se pueden obtener con la siguiente fórmula recursiva:

$$H_N = H_{N/2} \otimes H_2 \quad \text{Ec. 4.10}$$

donde: \otimes representa el producto Kronecker o producto directo.
 N debe ser potencia de dos ($N = 2^p$, $p = 2,3,4,\dots$)

El producto de Kronecker se obtiene reemplazando cada elemento de la matriz $H_{N/2}$ por la matriz H_2 . Por ejemplo:

$$H_4 = H_2 \otimes H_2$$

$$H_4 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Y para $H_8 = H_4 \otimes H_2$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{matrix} \text{PAL}(0,t) \\ \text{PAL}(4,t) \\ \text{PAL}(2,t) \\ \text{PAL}(6,t) \\ \text{PAL}(1,t) \\ \text{PAL}(5,t) \\ \text{PAL}(3,t) \\ \text{PAL}(7,t) \end{matrix}$$

La relación que existe entre las matrices de Hadamard y las funciones de Walsh se puede observar en la matriz H_8 . Estas funciones tienen fase positiva⁵ y un orden conocido como de Kronecker o orden Lexicográfico (Beauchamp, 1975).

Otras formas de obtener las funciones de Walsh es por síntesis booleana (Beauchamp, 1975) o mediante la siguiente ecuación:

$$\text{WAL}(n,t) = \text{sign} \left[(\text{sen}(2\pi t))^{b_n} \prod_{k=1}^{m} (\cos(2^k \pi t))^{b_k} \right] \quad \text{Ec. 4.11}$$

Esta función se utilizó en el siguiente programa para obtener funciones de Walsh para N puntos.

⁵ que está en el rango de [0, 1], cuando está de [-1/2, 1/2] se nombra fase de Hadamard

FUNCION:

```
.....  
*SUBROUTINA PARA CALCULAR FUNCIONES DE WALSH  
.....  
PRINT "NUMERO DE FUNCION DE WALSH": ; INPUT W  
PRINT "NUMERO DE PUNTOS": ; INPUT N  
E = W  
NN = LOG(W) / LOG(2)  
FOR I = 0 TO NN  
  B(I) = E - INT(E / 2) * 2  
  E = INT(E / 2)  
NEXT I  
FOR J = 0 TO N - 1  
  MM = 1  
  FOR I = 1 TO NN  
    MM = MM * COS(2 * I * PI * J / (N - 1)) ^ B(I)  
  NEXT I  
  H(J + 1) = SGN((SIN(2 * PI * J / (N - 1)) ^ B(0) * MM))  
NEXT J  
H(1) = H(2)  
H(J) = H(J - 1)  
RETURN
```

4.6 DEFINICION. TRANSFORMADA DE WALSH

La Transformada de Walsh se define como (Beauchamp, 1975):

$$W(k) = \int_0^1 f(t) \text{WAL}(k, t) dt \quad 0 \leq k \leq 1 \quad \text{Ec.4.11}$$

donde: $f(t)$ es la función de tiempo
 $\text{WAL}(k, t)$ es la función k-ésima de WALSH

Ejemplo 4.1:

La Transformada de Walsh de la función pulso definida como:

$$\Pi(t) = \begin{cases} 0, & t < \frac{1}{4} \\ 1, & \frac{1}{4} < t < \frac{3}{4} \\ 0, & t > \frac{3}{4} \end{cases}$$

se expresa como:

$$W(k) = \int_0^1 f(t) \text{WAL}(k,t) dt$$

$$W(k) = \int_0^1 \Pi(t) \text{WAL}(k,t) dt$$

donde:

$$W(0) = \int_x^x \text{WAL}(0,t) dt = 0.5$$

$$W(1) = \int_x^x \text{WAL}(1,t) dt = 0$$

$$W(2) = \int_x^x \text{WAL}(2,t) dt = -0.5$$

$$W(k) = \int_x^x \text{WAL}(k,t) dt = 0 \quad \text{para } k > 2$$

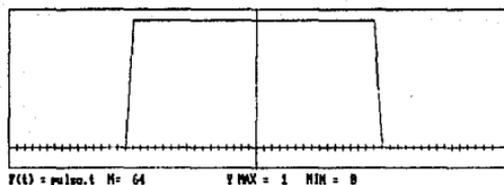


Fig. 4.2 Función pulso

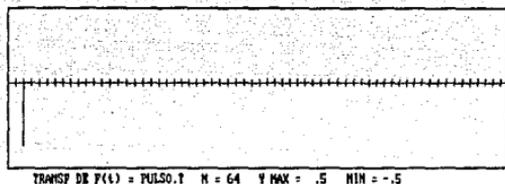


Fig. 4.3 Transformada de Walsh de la función Pulso.

Ejemplo 4.2

La Transformada de Walsh de la función $\cos \omega_0 t$

$$W(k) = \int_x^x \cos(\omega_0 t) \text{WAL}(k, t) dt$$

$$W(0) = \int_x^x \cos(\omega_0 t) \text{WAL}(0, t) dt = 0$$

$$W(1) = \int_x^x \cos(\omega_0 t) \text{WAL}(1, t) dt = 0.03$$

$$W(2) = \int_x^x \cos(\omega_0 t) \text{WAL}(2, t) dt = 0.6361$$

$$W(3) = \int_x^x \cos(\omega_0 t) \text{WAL}(3, t) dt = 0$$

$$W(4) = \int_x^x \cos(\omega_0 t) \text{WAL}(4, t) dt = 0$$

⋮
⋮
⋮

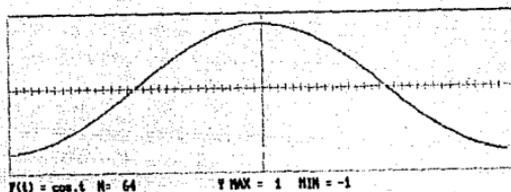


Fig. 4.4 Función $\cos\omega_0 t$

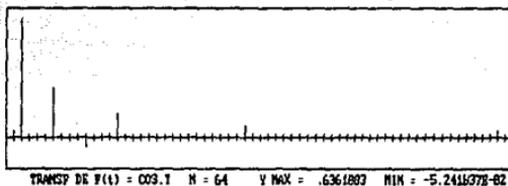


Fig. 4.5 Transformada de la función $\cos\omega_0 t$

4.7 PROPIEDADES DE LA TRANSFORMADA DE WALSH.

PROPIEDAD	WALSH
Ortogonalidad	$\sum_{n=0}^{N-1} \text{WAL}(m, t) \text{WAL}(n, t) dt = \begin{cases} N & \text{si } n = m \\ 0 & \text{si } n \neq m \end{cases}$
Simetría	$\text{WAL}(n, i) = \text{WAL}(i, n)$
Teorema de la multiplicación	$\begin{aligned} \text{WAL}(k, i) \text{WAL}(p, i) &= \text{WAL}((k \oplus p), i) \\ \text{CAL}(k, i) \text{CAL}(p, i) &= \text{CAL}((k \oplus p), i) \\ \text{SAL}(k, i) \text{CAL}(p, i) &= \text{SAL}((p \oplus (k-1)) + 1, i) \\ \text{CAL}(k, i) \text{SAL}(p, i) &= \text{SAL}((k \oplus (p-1)) + 1, i) \\ \text{SAL}(k, i) \text{SAL}(p, i) &= \text{CAL}((k-1) \oplus (p-1), i) \end{aligned}$
Convolución Dyadica	$x_i * y_i = 1/N \sum_{l=0}^{N-1} x_l y_{(l \oplus i)}$
Autocorrelación Dyadica	$R_w(t) = 1/N \sum_{i=0}^{N-1} x_i x_{(i \oplus t)}$

Tabla 4.2

4.8 TRANSFORMADA INVERSA

La Transformada Inversa de Wash se puede escribir como:

$$f(t) = \sum_{k=0}^{\infty} W(k) \text{WAL}(k, t) \quad \text{Ec. 4.13}$$

donde: $f(t) \Leftrightarrow W(k)$ es un par de transformadas de Walsh.

4.9 SERIES DE WALSH

De manera similar a la serie de Fourier (Ec. 2.10) una función $f(t)$ se representa en términos de funciones de Walsh como:

$$f(t) = a_0 \text{WAL}(0, t) + \sum_{n=1}^{N-1} a_n \text{WAL}(n, t) \quad \text{Ec. 4.14}$$

donde:
$$\frac{a_0}{2} = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) \text{WAL}(0, t) dt \quad \text{Ec. 4.15}$$

$$a_n = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) \text{WAL}(n, t) dt \quad \text{Ec. 4.16}$$

$$\text{WAL}(0, t) = 1 \quad \text{para } [0, 1]$$

Las ecuación 4.16 en términos de funciones CAL y SAL (ecs. 4.2) se representan como:

$$b_l = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) \text{CAL}(l, t) dt \quad \text{Ec. 4.17}$$

$$a_l = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) \text{SAL}(l, t) dt \quad \text{Ec. 4.18}$$

Sustituyendo Ecs 4.17 y 4.18 en la Ec. 4.14, la función $f(t)$ se puede representar como:

$$f(t) = a_0 \text{WAL}(0,t) + \sum_{i=1}^{\frac{N}{2}} \sum_{j=1}^{\frac{N}{2}-1} [a_i \text{SAL}(i,t) + b_j \text{CAL}(j,t)] \quad \text{Ec. 4.19}$$

4.10 TRANSFORMADA DISCRETA DE WALSH.

Para utilizar la transformada con datos discretos o numéricos es conveniente utilizar la Transformada Discreta de Walsh, que se puede definir como:

$$W(k) = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} f(nT) \text{WAL}(k,i) \quad \text{Ec. 4.20}$$

donde: $n = 0, 1, 2, \dots, N-1$

La Transformada Inversa Discreta se define como:

$$f(nT) = \sum_{k=0}^{N-1} W(k) \text{WAL}(k,nT) \quad \text{Ec. 4.21}$$

4.11 RELACION ENTRE LAS TRANSFORMADAS DE WALSH Y FOURIER.

De las ecuaciones 4.20 y 2.15 se puede obtener la Transformada de Walsh a partir de la transformada de Fourier como:

$$W(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} F(k) \left[\sum_{i=0}^{N-1} \text{WAL}(k,i) a^{2\pi i n k / N} \right] \quad \text{Ec. 4.22}$$

A su vez la transformada de Fourier puede ser obtenida de la Transformada de Walsh como:

$$F(k) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} W(k) \left[\sum_{n=0}^{N-1} \text{WAL}(k, nT) e^{j2\pi nk/N} \right] \quad \text{Ec. 4.23}$$

4.12 TRANSFORMADA RAPIDA DE WALSH (FWT⁶).

El algoritmo utilizado fue el de Beauchamp y reduce al mismo número de operaciones que las Transformadas de Fourier y Hartley ($N \log_2 N$), los datos de entrada se consideran igual que los programas anteriores:

WALSH:

```

.....
'SUBROUTINA PARA CALCULAR LA TRANSFORMADA RAPIDA DE WALSH
.....
N2 = N / 2; P = LOG(N) / LOG(2)
FOR L = 1 TO P
  NY = 0; NZ = 2 ^ (L - 1); NZI = 2 * NZ; NZN = N / NZI
  FOR I = 1 TO NZN
    NX = NY + 1; NY = NY + NZ; JS = (I - 1) * NZI; JD = JS + NZI + 1
    FOR J = NX TO NY
      JS = JS + 1; J2 = J + NZ
      X(JS) = F(J) + F(J2); JD = JD - 1
      X(JD) = F(J) - F(J2)
    NEXT J
  NEXT I
  FOR K = 1 TO N
    F(K) = X(K)
  NEXT K
NEXT L
NEXT K
RETURN

```

⁶Fast Walsh Transform

CAPITULO V. TRANSFORMADA DE HAAR

5.1 INTRODUCCION Y ANTECEDENTES.

La Transformada de Haar junto con Walsh, forman parte del grupo de Transformadas que descomponen una señal en un conjunto de funciones rectangulares. Históricamente las funciones de Haar fueron descritas por el matemático Húngaro Alfred Haar en 1910. Estas funciones también forman un conjunto completo de funciones rectangulares pero con amplitudes diferentes dependiendo del número de función de que se trate.

5.2 FUNCIONES DE HAAR

Las funciones de Haar forman un conjunto ortogonal de funciones rectangulares con un sólo período. La amplitud A de estas funciones no tienen valor de amplitud único como el caso de las funciones de Walsh¹, su valor está en función de:

$$A = (\sqrt{2})^p \quad \text{Ec. 5.1}$$

donde: $p = 1, 2, \dots$

Las funciones de Haar se pueden representar en el intervalo $0 \leq t < 1$ como:

$$\text{HAR} (n, t)$$

donde: n identifica el número de la función
 t es la base de tiempo.

¹ Ver capítulo IV

Por tratarse de funciones ortogonales², deben de cumplir que:

$$\int_0^1 \text{HAR}(m,t) * \text{HAR}(n,t) = \begin{cases} 1 & \text{si } n = m \\ 0 & \text{si } n \neq m \end{cases} \quad \text{Ec. 5.2}$$

5.3 FORMA DE OBTENER LAS FUNCIONES DE HAAR

Las funciones de Haar se pueden obtener por medio de la siguiente ecuación.

$$\text{HAR}(n,t) = \begin{cases} \sqrt{2^p} & \text{para } n/2^p \leq t \leq (n + \frac{1}{2})/2^p \\ -\sqrt{2^p} & \text{para } (n + \frac{1}{2})/2^p \leq t \leq (n+1)/2^p \\ 0 & \text{en cualquier otro caso.} \end{cases} \quad \text{Ec. 5.3}$$

donde: $p = 1, 2, \dots$ $n = 0, 1, \dots, 2^p - 1$

En las figuras 5.1x se muestran las primeras 32 funciones de Haar³ y la amplitud A de cada una:

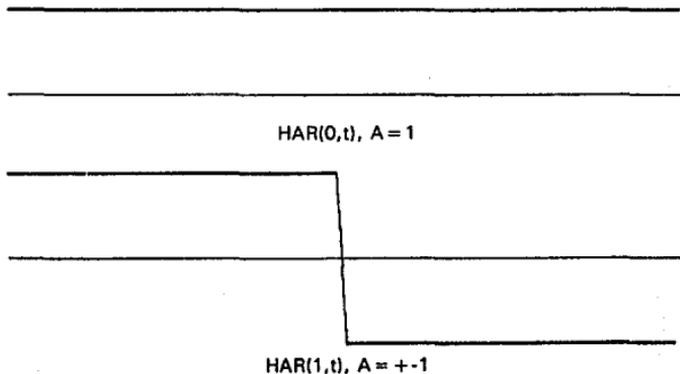


Fig. 5.1a Funciones de Haar

² Ver capítulo I

³ La función $\text{HAR}(0,t)$ tiene el valor de 1 para $0 \leq t \leq 1$

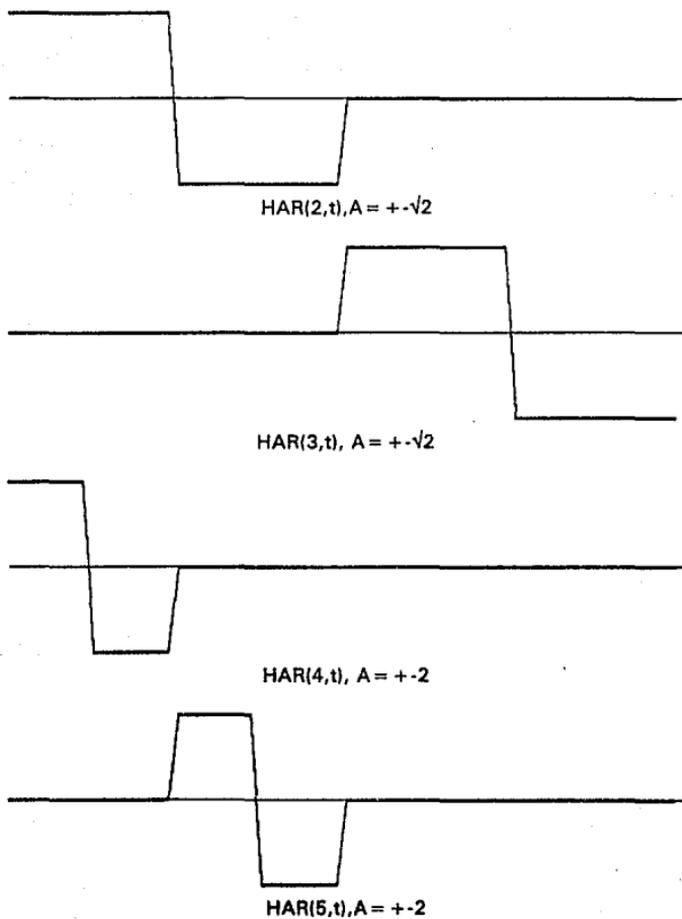


Fig. 5.1b Funciones de Haar

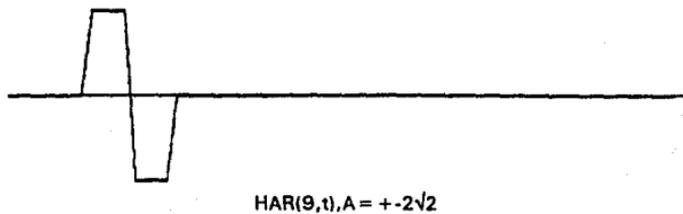
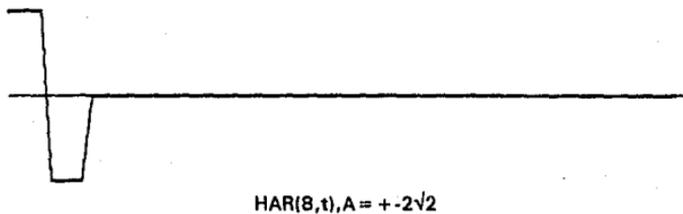
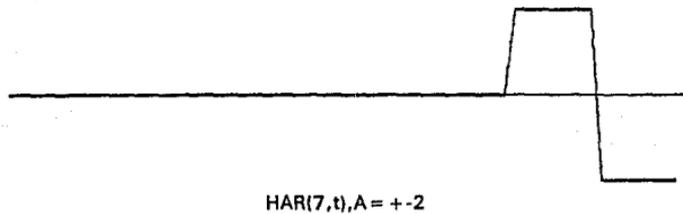
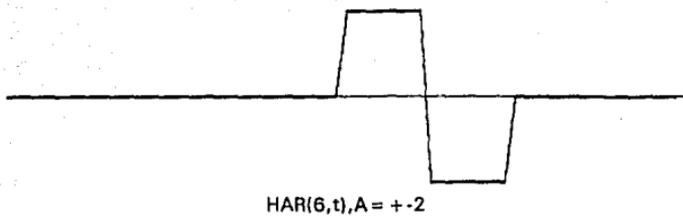


Fig. 5.1c Funciones de Haar

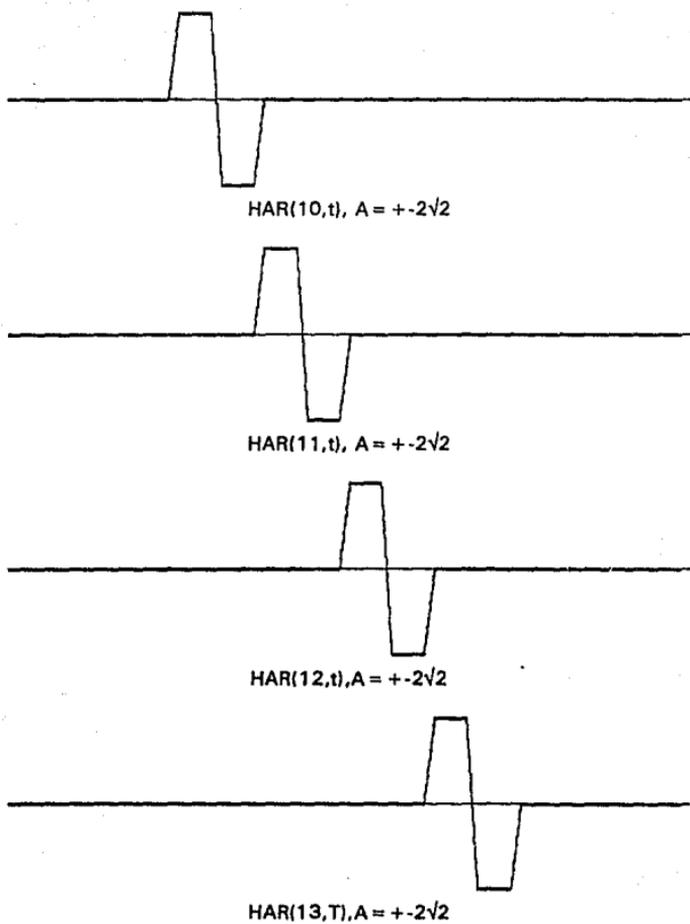


Fig. 5.1d Funciones de Haar

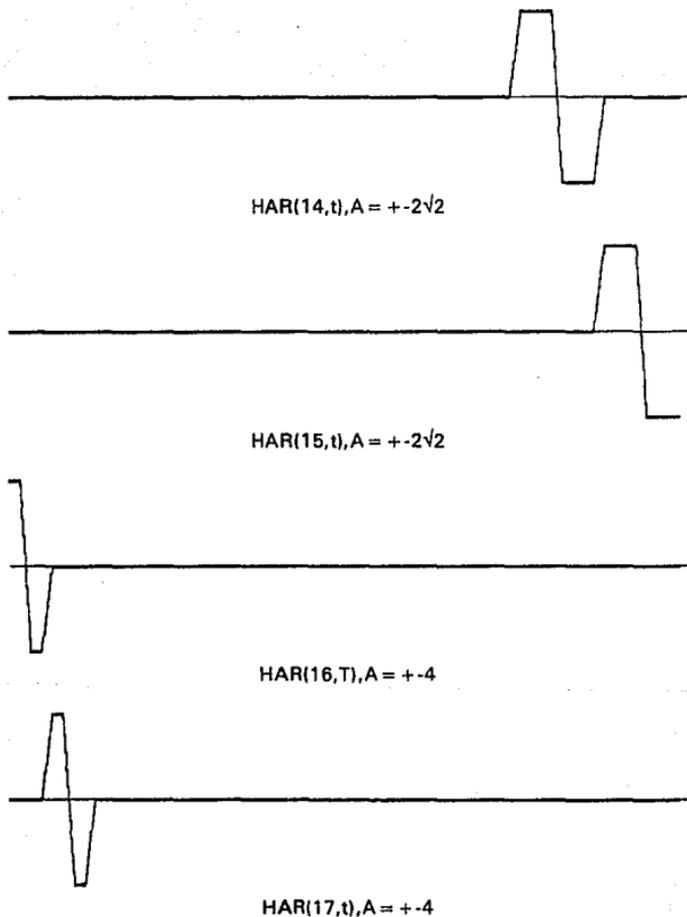
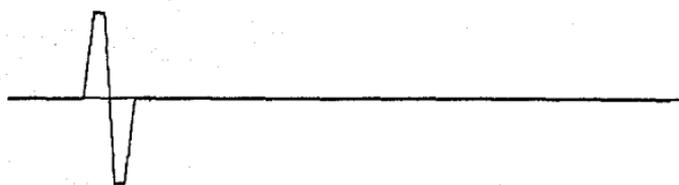
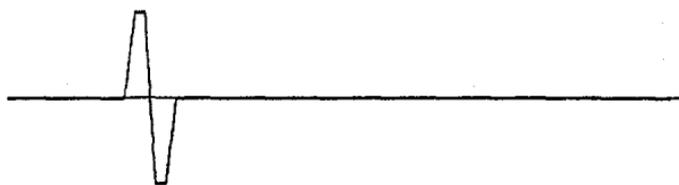


Fig. 5.1e Funciones de Haar



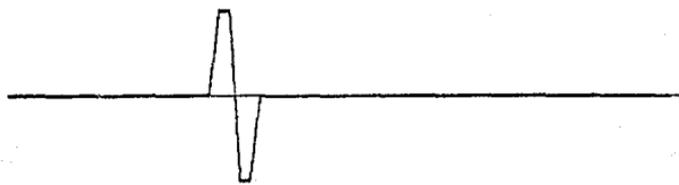
HAR(18,t), A = +-4



HAR(19,t), A = +-4

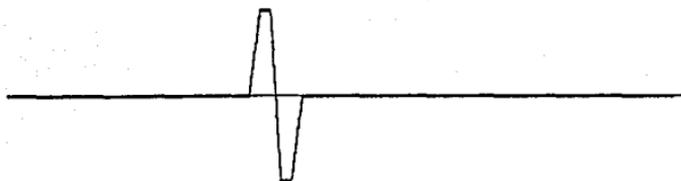


HAR(20,t), A = +-4

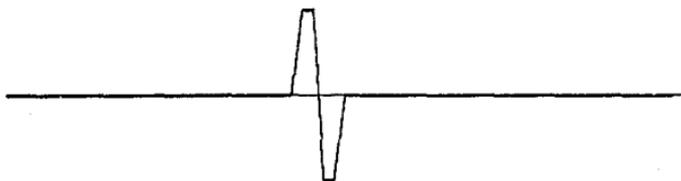


HAR(21,t), A = +-4

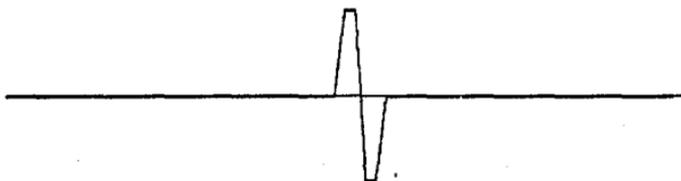
Fig. 5.1f Funciones de Haar



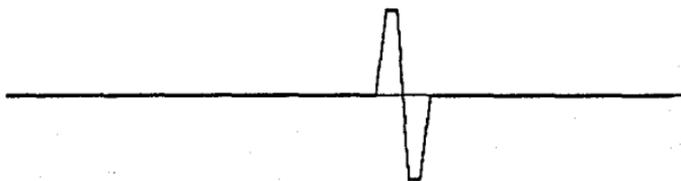
HAR(22,t), A = +-4



HAR(23,T), A = +-4



HAR(24,t), A = +-4



HAR(25,t), A = +-4

Fig. 5.1 g Funciones de Hear

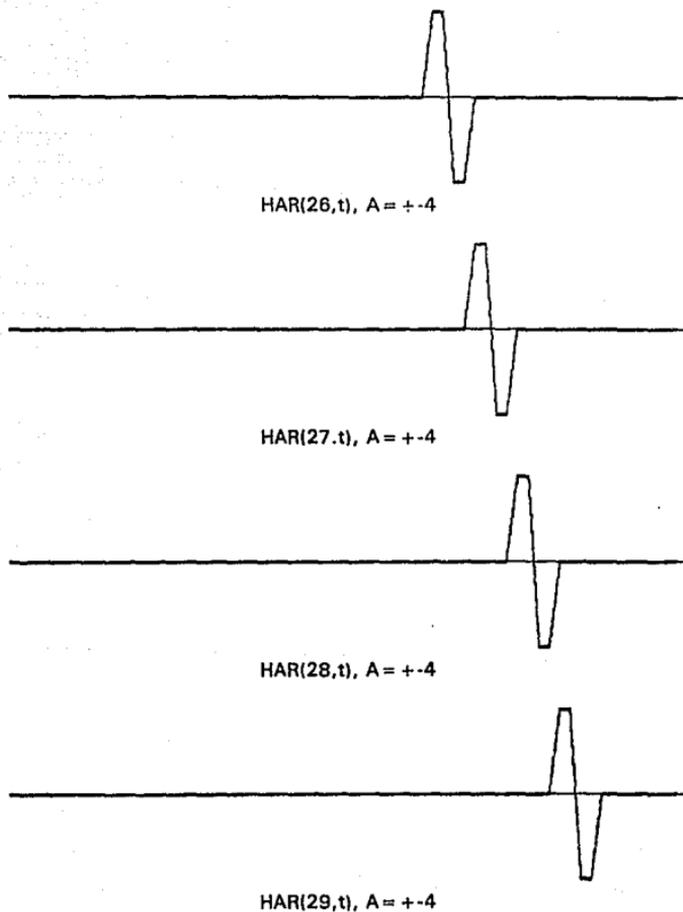
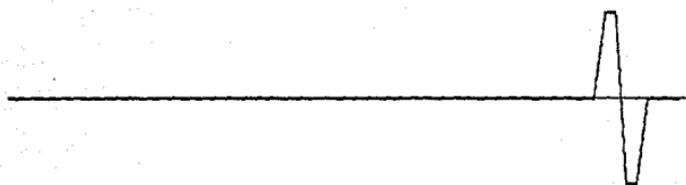
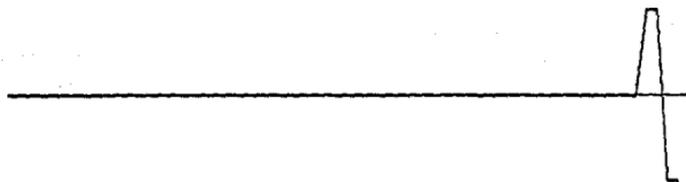


Fig. 5.1h Funciones de Haar



HAR(30,t), A = +-4



HAR(31,t), A = +-4

Fig. 5.1 i Funciones de Haar

De las figuras 5.1x se puede observar que las funciones de HAAR forman subconjuntos donde se tiene en común la misma amplitud y período pero con un desfase de T unidades, donde T es el período de la función rectangular (ver tabla 5.1) (Shore,1973).

Otra característica que tienen las funciones de Haar, es la de convergencia (que es superior a la de Walsh), que permite representar discontinuidades en un segmento de la función con un número "pequeño" de términos.

Función	Grupo
HAR(0,t)	1
HAR(1,t)	2
HAR(2,t),HAR(3,t)	3
HAR(4,t),HAR(5,t) HAR(6,t),HAR(7,t)	4
HAR(8,t),HAR(9,t) HAR(10,t),HAR(11,t) HAR(12,t),HAR(13,t) HAR(14,t),HAR(15,t)	5

Tabla 5.1 Grupos de funciones de Haar con la misma amplitud

A continuación se presenta un programa para obtener funciones de Haar⁴ para N puntos:

FUNCION:

```

.....
'   SUBROUTINA PARA GENERAR FUNCIONES DE HAAR
.....
PRINT : PRINT "NUMERO DE LA FUNCION DE HAAR A GENERAR "; : INPUT W
PRINT "NUMERO DE PUNTOS "; : INPUT N
PRINT "NOMBRE DEL ARCHIVO"; : INPUT NOMBRES
LW = INT(LOG(W) / LOG(2)); R = W - 2 ^ LW
L1 = N * R / 2 ^ LW; L2 = N * (R + 1 / 2) / 2 ^ LW
FOR L = L1 TO L2 - 1
  H(L + 1) = (2 ^ .5) ^ LW
NEXT L
L3 = N * (R + 1) / 2 ^ LW
FOR L = L2 TO L3 - 1
  H(L + 1) = -(2 ^ .5) ^ LW
NEXT L
RETURN

```

Existe otro tipo de notación para las funciones de Haar (Shore, 1973):

$$F_n^m(t)$$

donde: n representa el conjunto de funciones con la misma amplitud
 m representa el número de función dentro del conjunto.

⁴ Se recomienda que N sea potencia de dos para que tenga relación con la Transformada Rápida de Haar (FHAT), donde los datos deben ser también potencia de 2.

por ejemplo:

$$\text{HAR}(5,T) = F_{3/3}^2(t) \quad \text{Ec. 5.4}$$

5.4 DEFINICION.TRANSFORMADA DE HAAR.

La Transformada de Haar se define como:

$$\text{HA}(n) = \int_0^1 f(t) \text{HAR}(n,t) dt \quad \text{Ec 5.5}$$

donde los límites de la integral corresponden a la base de tiempo $0 \leq t \leq 1$.

Ejemplo 5.1:

La Transformada de Haar para la función pulso definida como:

$$\Pi(t) = \begin{cases} 0, & t < 1/4 \\ 1, & 1/4 < t < 3/4 \\ 0, & t > 3/4 \end{cases}$$

se puede expresar como:

$$\text{HA}(n) = \int_0^1 \Pi(t) \text{HAR}(n,t) dt$$

$$\text{HA}(0) = \int_{1/4}^{3/4} \text{HAR}(0,t) dt = 0.5$$

$$\text{HA}(1) = \int_{1/4}^{3/4} \text{HAR}(1,t) dt = 0$$

$$HA(2) = \int_x^x HAR(2,t) dt = -0.3535534$$

$$HA(3) = \int_x^x HAR(3,t) dt = 0.3535534$$

$$HA(k) = \int_x^x HAR(k,t) dt = 0 \quad \text{para } k > 3$$

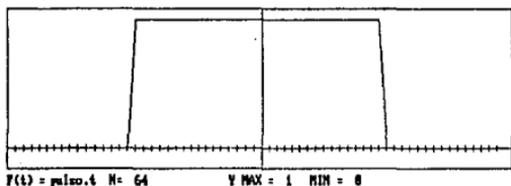


Fig. 5.2 Función Pulso

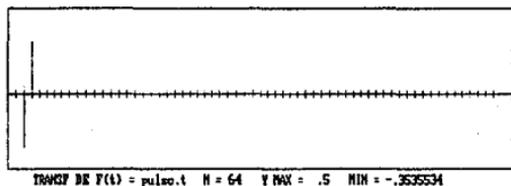


Fig. 5.3 Transformada de Haar de la Función Pulso.

Ejemplo 5.2:

La Transformada de Haar de la función $\cos \omega_0 t$ se puede obtener como:

$$HA(n) = \int_{\kappa}^{\kappa} \cos(\omega_0 t) HAR(n,t) dt$$

$$HA(0) = \int_{\kappa}^{\kappa} \cos(\omega_0 t) HAR(0,t) dt = 0$$

$$HA(1) = \int_{\kappa}^{\kappa} \cos(\omega_0 t) HAR(1,t) dt = 0.0312$$

$$HA(2) = \int_{\kappa}^{\kappa} \cos(\omega_0 t) HAR(2,t) dt = 0.4497966$$

$$HA(3) = \int_{\kappa}^{\kappa} \cos(\omega_0 t) HAR(3,t) dt = -0.4497966$$

$$HA(4) = \int_{\kappa}^{\kappa} \cos(\omega_0 t) HAR(4,t) dt = 0.1252703$$

..
..
..
..
..
..

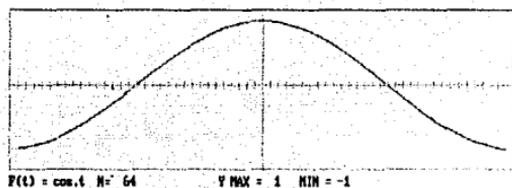


Fig. 5.4 Función $\cos \omega_0 t$

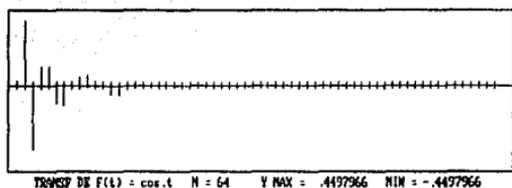


Fig. 5.5 Transformada de la función $\cos \omega_0 t$

5.5 TRANSFORMADA INVERSA DE HAAR.

La Transformada Inversa de Haar se define como:

$$f(t) = \sum_{n=0}^{\infty} C_n \text{HAR}(n,t) \quad \text{Ec.5.6}$$

donde: C_n se puede obtener de la Ec. 5.5

5.6 RELACIONES ENTRE LAS FUNCIONES DE HAAR Y WALSH.

Las funciones de Haar se pueden obtener mediante las funciones de Walsh por medio de la siguiente relación (Beauchamp,1975):

$$\text{HAR}(2^p + n,t) = 1/(2\sqrt{2^p}) \sum_{k=0}^{(2^p-1)} [\text{WAL}(2n,k/2^p) - \text{WAL}(2n+1,k/2^p)] \text{WAL}(k,t) \quad \text{Ec. 5.7}$$

5.7 SERIES DE HAAR.

Al igual que con las otras transformadas, una función $f(t)$ se puede expresar en función de una serie infinita de funciones de HAAR:

$$f(t) = c_0 + \sum_{n=1}^{\infty} c_n \text{HAR}(n,t) \quad \text{Ec. 5.8}$$

donde: c_0 y c_n se pueden obtener de la ec. 5.5.

5.8 TRANSFORMADA DISCRETA DE HAAR

La Transformada Discreta de Haar y su inversa se definen como:

$$X_n = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} x_i \text{HAR}(n,i/N) \quad \text{Ec.5.9}$$

$$x_i = \sum_{n=0}^{N-1} X_n \text{HAR}(n,i/N) \quad \text{Ec.5.10}$$

donde: $i, n = 0, 1, \dots, N-1$
 N es el número de datos a analizar.

Las ecuaciones 5.9 y 5.10 se pueden escribir en forma matricial como:

$$X = \frac{1}{N} H x \quad \text{Ec.5.11}$$

$$x = H^{-1} X \quad \text{Ec. 5.12}$$

donde: H y H^{-1} son la matriz directa e inversa de funciones de HAAR

5.9 TRANSFORMADA RAPIDA DE HAAR (FHAT)⁵

Al igual que las transformadas anteriores el vector de salida $F(f)$ se utiliza para guardar datos de entrada antes de obtener la Transformada. La Transformada Rápida de Haar realiza $2(N-1)$ operaciones en el momento de hacer los cálculos.

HAAR:

```
.....  
' SUBROUTINA PARA CALCULAR LA TRANSFORMADA DE HAAR  
.....  
  
P = LOG(N) / LOG(2)  
FOR I = 1 TO P  
  L = P + 1 - I  
  L2 = 2 ^ (L - 1)  
  FOR Z = 1 TO 2 * L2  
    I(Z) = F(Z)  
  NEXT Z  
  FOR J = 1 TO L2  
    L3 = L2 + J  
    JJ = 2 * J - 1  
    F(J) = I(JJ) + I(JJ + 1)  
    F(L3) = I(JJ) - I(JJ + 1)  
  NEXT J  
NEXT I  
FOR I = 1 TO N  
  IF I > 1 THEN PP = INT(LOG(I - 1) / LOG(2))  
  F(I) = F(I) / N * ((2 ^ .5) ^ PP)  
NEXT I  
RETURN
```

⁵ Ver apéndice 5 Fast Haar Transformation, FHAT

CAPITULO VI - METODO DE MAXIMA ENTROPIA

6.1 INTRODUCCION

La Transformada de Fourier (FFT) "tradicionalmente" es un algoritmo que se ha utilizado en una gran cantidad de áreas y del cual se puede contar con bastante literatura en cuanto a algoritmos programas, etc. No existe algún programa o paquete comercial de Procesamiento Digital de Señales (DSP) que no contenga la FFT como subrutina, función ó instrucción, pero como se describió en el Capítulo II, la FFT tiene ciertas limitaciones, como son: errores de pseudointerferencia, sensibilidad al ruido, etc.

Para señales en las cuales FFT tiene ciertas limitaciones existen otros algoritmos (Kay & Marple, 1981) alternos a Fourier. En este capítulo se analiza el método de Máxima Entropía como herramienta en el análisis de espectro.

6.2 ANTECEDENTES

El método de Máxima Entropía (MEM) originalmente fue desarrollado para el procesamiento de datos Geofísicos (Kay & Marple, 1981). Este método fue presentado por primera vez en el trabajo "Maximum Entropy Spectral Analysis" y fue desarrollado por John Burg en 1967. El resumen del trabajo original es el siguiente (Robinson, 1982):

" El método digital convencional para estimar el espectro de Potencia de una función cuya autocovarianza se conoce, asume que la función de autocorrelación es cero para todos los segmentos para los cuales no se puede estimar, y utiliza de cierta manera los segmentos conocidos para reducir los efectos de truncamiento de la función de autocovarianza. El método que se presenta en este trabajo en vez de utilizar todos los segmentos conocidos de la función utiliza los segmentos (diferentes de

ceros) para estimar los no conocidos. El principio de estimación que se utilizó en particular, es que el espectro estimado debe ser el más aleatorio o el de mayor entropía para cualquier espectro de potencia el cual es consistente con los datos medidos. Esta nueva técnica de análisis da mucho mayor resolución al espectro estimado, que el que se obtiene por técnicas convencionales con un pequeño incremento en el tiempo de cómputo. Las comparaciones ilustrarán su importancia".

El método de Máxima Entropía está basado en escoger que espectro corresponde al más aleatorio o a la más impredecible serie de tiempo cuya autocovarianza coincida con el conjunto de valores dado. Este método se conoce también con el nombre de Modelo de todos polos o Modelo Autoregresivo (AR) (Press, 1986).

6.3 DEFINICION. METODO DE MAXIMA ENTROPIA (MEM)

El espectro de Potencia¹ se puede expresar de la siguiente forma (Press, 1986):

$$P(f) = \frac{a_0}{|1 + \sum_{k=1}^m a_k \cdot z^k|} \quad \text{Ec. 6.1}$$

donde: m = es el número de polos
 $z = e^{j2\pi f}$ $i = 0, 1, 2, \dots$
 a_0, \dots, a_k son valores constantes.

Tomando en cuenta el teorema de Wiener-Khinchin, que dice:

"La Transformada de Fourier de la autocorrelación de una función es igual al espectro de potencia".

¹ Es la magnitud del espectro de Fourier elevado al cuadrado

El espectro de potencia se puede expresar como (Press, 1986):

$$P(f) = \frac{a_0}{|1 + \sum_{k=1}^m a_k \cdot z^k|} = \sum_{j=-m}^m \Phi_j \cdot z^j \quad \text{Ec. 6.2}$$

donde: Φ_j es la autocorrelación de la función muestreada.

La Autocorrelación Φ_j se puede obtener por:

$$\Phi_j = \Phi_{-j} = \frac{1}{N+1-j} \sum_{i=0}^{N-j} c_i c_{i+j} \quad \text{Ec. 6.3}$$

donde: $j = 0, 1, 2, \dots, N$
 c_i representa los datos de la función

Para obtener los coeficientes a_0, a_1, \dots, a_k se tiene que cumplen con la siguiente relación (Matriz simétrica de Toeplitz):

$$\begin{pmatrix} \Phi_0 & \Phi_1 & \Phi_2 & \dots & \Phi_M \\ \Phi_1 & \Phi_2 & \Phi_3 & \dots & \Phi_{M-1} \\ \Phi_2 & \Phi_1 & \Phi_0 & \dots & \Phi_{M-2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \Phi_M & \Phi_{M-1} & \Phi_{M-2} & \dots & \Phi_0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ a_1 \\ a_2 \\ \dots \\ a_M \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_0 \\ 0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}$$

Ec. 6.4

de donde por el método de Burg y Andersen (Press, 1986) pueden ser obtenidos los valores de los coeficientes.

6.4 PROGRAMA EN COMPUTADORA

En el siguiente programa se presenta un método para obtener los coeficientes a_0 hasta a_k por el método de Burg y Andersen (Press, 1986), como datos se da el número de polos y valores de entrada en el vector $H(f)$. Este algoritmo no es una transformada rápida por lo que la cantidad de puntos a analizar puede ser cualquiera.

```
MEM :
INPUT "Numero de polos"; MP
INPUT "Incremento en frecuencia"; INC
INPUT "Frecuencia final"; FF
IF INC = 0 THEN INC = 1 / N
IF FF = 0 THEN FF = 1
P = 0
FOR J = 1 TO N
  P = P + H(J) ^ 2
NEXT J
PM = P / N
WK1(1) = H(1)
WK2(N - 1) = H(N)
FOR J = 2 TO N - 1
  WK1(J) = H(J)
  WK2(J - 1) = H(J)
NEXT J
FOR K = 1 TO MP
  NUM = 0
  DENOM = 0
  FOR J = 1 TO N - K
    NUM = NUM + WK1(J) * WK2(J)
    DENOM = DENOM + WK1(J) ^ 2 + (WK2(J)) ^ 2
  NEXT J
  COF(K) = 2 * NUM / DENOM
  PM = PM * (1 - (COF(K)) ^ 2)
  FOR I = 1 TO K - 1
    COF(I) = WKM(I) - COF(K) * WKM(K - I)
  NEXT I
  IF K = M THEN GOTO MEM2
  FOR I = 1 TO K
    WKM(I) = COF(I)
  NEXT I
  FOR J = 1 TO N - K - 1
    WK1(J) = WK1(J) - WKM(K) * WK2(J)
    WK2(J) = WK2(J + 1) - WKM(K) * WK1(J + 1)
  NEXT J
NEXT K
MEM2:
NP = FF / INC
FOR IT = 1 TO NP
  fdt = INC * FF * IT
```

```

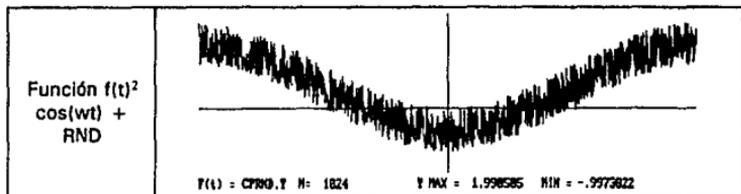
theta = 2 * PI * fdt
wpr = COS(theta)
wpi = SIN(theta)
wr = 1
wi = 0
sumr = 1
sumi = 0
FOR I = 1 TO MP
  wtemp = wr
  wr = wr * wpr - wi * wpi
  wi = wi * wpr + wtemp * wpi
  wrs = wr
  wis = wi
  sumr = sumr - COF(I) * wrs
  sumi = sumi - COF(I) * wis
  EVLMEM = PM / ((sumr) ^ 2 + (sumi) ^ 2)
NEXT I
F(IT) = EVLMEM
NEXT IT
RETURN

```

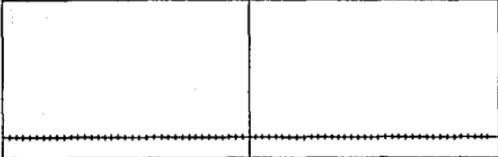
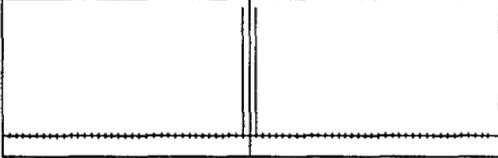
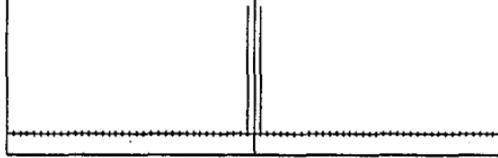
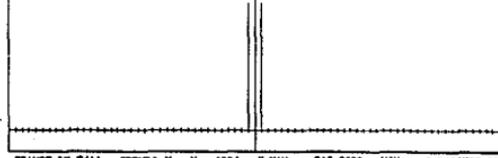
Los resultados obtenidos con este método muestran que con un valor de polos específico (diferente para cada función) es especialmente útil para funciones que tienen cierto valor de ruido, por ejemplo, los datos obtenidos en un experimento o alguna señal como puede ser la de voz. A diferencia de las otras transformadas, la cantidad de datos no tiene que ser potencia de dos, pero el tiempo de cálculo es mayor y se incrementa con la cantidad de datos y polos seleccionados.

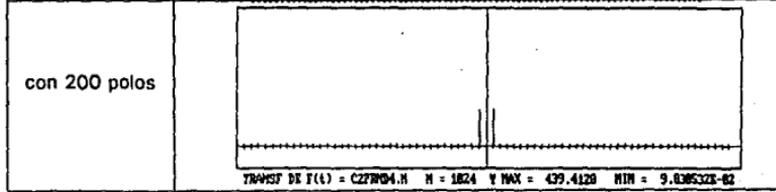
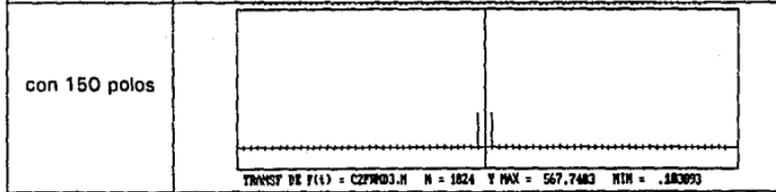
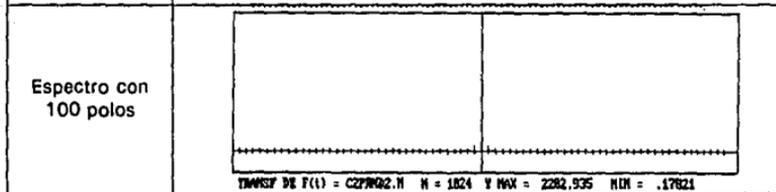
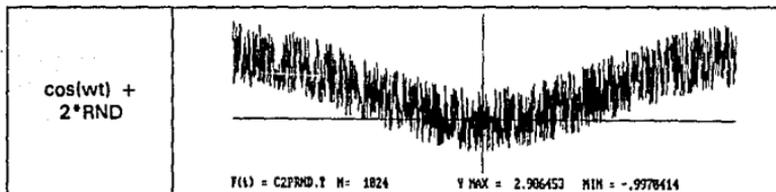
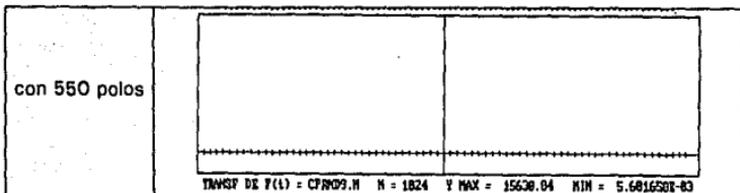
6.5 EJEMPLOS

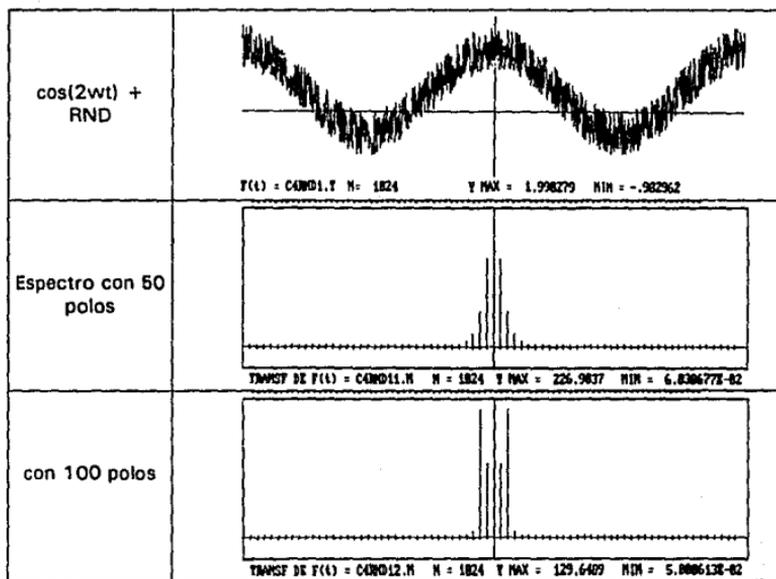
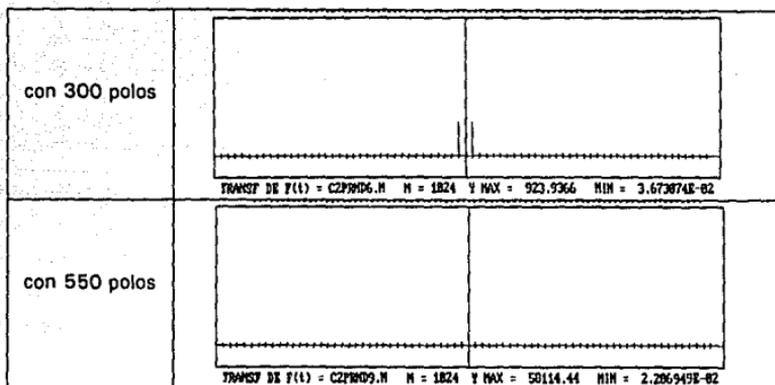
En la siguiente tabla se muestran varias funciones y su espectro con diferentes número de polos.

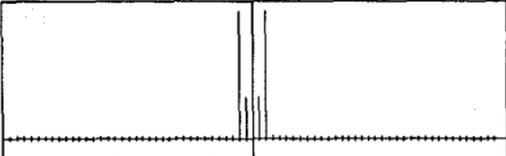
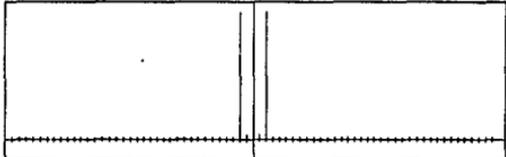


² La función "RND" representa el random de la computadora

Espectro con 50 polos	 <p>TRANSF DE F(s) = CPROD1.N N = 1824 Y MAX = 1005.094 MIN = 6.053937E-02</p>
Espectro con 100 polos	 <p>TRANSF DE F(s) = CPROD2.N N = 1824 Y MAX = 259.805 MIN = 4.322973E-02</p>
150 polos	 <p>TRANSF DE F(s) = CPROD3.N N = 1824 Y MAX = 252.225 MIN = 2.613524E-02</p>
con 200 polos	 <p>TRANSF DE F(s) = CPROD4.N N = 1824 Y MAX = 286.792 MIN = 2.339823E-02</p>
con 300 polos	 <p>TRANSF DE F(s) = CPROD6.N N = 1824 Y MAX = 818.3905 MIN = 8.946152E-03</p>





con 150 polos	 <p>TRANSFER DE P(S) = C4RD13.H N = 1824 Y MAX = 299.4039 MIN = 2.590274E-02</p>
con 200 polos	 <p>TRANSFER DE P(S) = C4RD14.H N = 1824 Y MAX = 834.7363 MIN = 2.112460E-02</p>
con 250 polos	 <p>TRANSFER DE P(S) = C4RD15.H N = 1824 Y MAX = 1431.52 MIN = 1.618122E-02</p>

CAPITULO VII.- COMPARACION ENTRE TRANSFORMADAS

En los capítulos II al VI se ha hecho una revisión de diferentes Transformadas tanto teórica, como numérica (programas en computadora), y en algunos casos se puede observar algunas relaciones y ventajas comunes que tienen entre si. En este capítulo se hace una comparación con respecto a características que se consideraron importantes para el análisis de espectro. Se hace hincapié en que algunas características de comparación no existen o no son análogas para todas las Transformadas.

Las comparaciones se harán a manera de tablas y gráficas con descripción y referencia a los capítulos, artículos, ecuaciones o autores correspondientes, por si se quiere mayor información sobre cada característica o fórmula desarrollada.

Varias de las fórmulas, programas o características fueron modificadas en cuanto a notación con respecto a las originales para tener un estándar en el momento de la comparación.

TRANSFORMADA	DEFINICION	TIPO DE FUNCIONES EN LAS QUE SE DESCOMPONE	ORTOGONALIDAD DE SUS FUNCIONES	NATURALEZA DE LOS NUMEROS QUE MANEJA
FOURIER	$F(f) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j2\pi t} dt$ Ec. 2.1	SENOIDAL $\cos \omega t - j \sin \omega t$	$\begin{cases} \int_0^{2\pi} \cos(2\pi t) \cos(2\pi t) dt \\ \int_0^{2\pi} \sin(2\pi t) \sin(2\pi t) dt \\ \int_0^{2\pi} \cos(2\pi t) \sin(2\pi t) dt \end{cases} = \begin{cases} 1 \\ 1 \\ 0 \end{cases} \text{ si } m = n$	Complejos
HARTLEY	$H(f) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cos(2\pi t) dt$ Ec. 3.1	SENOIDAL $\cos \omega t = \cos \omega t + \sin \omega t$	Igual que Fourier	Reales
MAXIMA ENTROPIA	$P(F) = \sum_{j=-m}^m \Phi_j \cdot z^j$ Ec. 6.1	SENOIDAL	No comparable	Complejos
WALSH	$W(k) = \int_0^1 f(t) \text{WAL}(k, t) dt$ Ec. 4.11	RECTANGULAR $\text{WAL}(n, t)$	$\sum_{n=0}^{N-1} \text{WAL}(m, t) \text{WAL}(n, t) = \begin{cases} N & \text{si } m = n \\ 0 & \text{si } m \neq n \end{cases}$ Ec. 4.1	Reales
HAAR	$\text{HA}(n) = \int_0^1 f(t) \text{HAR}(n, t) dt$ Ec. 5.5	RECTANGULAR $\text{HAR}(n, t)$	$\int_0^1 \text{HAR}(m, t) \text{HAR}(n, t) dt = \begin{cases} 1 & \text{si } m = n \\ 0 & \text{si } m \neq n \end{cases}$ Ec. 5.2	Reales

TABLA 7.1 Definición de las Transformadas y Comparación entre ellas.

TRANSFORMADA	TRANSFORMADA INVERSA	SERIES DE TIEMPO	TIPO DE SIMETRÍA DE SUS FUNCIONES
FOURIER	$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} F(f) e^{i2\pi ft} df$ Ec. 2.6	$f(t) = 0.5a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(2\pi n t) + b_n \sin(2\pi n t)]$ Ec. 2.10	$\cos \omega t$ - simetría par $\sin \omega t$ - simetría non
HARTLEY	$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} H(f) \cos(2\pi ft) df$ Ec. 3.6	Igual que Fourier	Igual que Fourier
MAXIMA ENTROPIA	Igual que Fourier	No comparable	No comparable
WALSH	$f(t) = \sum_{k=0}^{N-1} f(k) \text{WAL}(k,t)$ Ec. 4.13	$f(t) = a_0 \text{WAL}(0,t) + \sum_{n=1}^{N-1} a_n \text{WAL}(n,t)$ Ec. 4.14	$\text{CAL}(k,t)$ - Simetría Par $\text{SAL}(k,t)$ - Simetría Non Ec. 4.2
HAAR	$f(t) = \sum_{n=0}^{N-1} c_n \text{HAR}(n,t)$ Ec. 5.6	$f(t) = c_0 + \sum_{n=1}^{N-1} c_n \text{HAR}(n,t)$ Ec. 5.8	No comparable

TABLA 7.2 Transformadas Inversas, Series de Tiempo y Simetría entre sus Funciones.

TRANSFORMADA	LINEALIDAD $f_1(t) + f_2(t)$	ESCALAR $f(kt)$	DESPLAZAMIENTO EN EL TIEMPO $f(t-t_0)$	CONVOLUCION $f_1(t) * f_2(t)$
FOURIER Tabla 2.2	$F_1(f) + F_2(f)$	$K^{-1}F(t/k)$	$F(f)e^{-j2\pi f t_0}$	$F_1(f)F_2(f)$
HARTLEY Tabla 3.1	$H_1(f) + H_2(f)$	$K^{-1}H(t/k)$	$H(-f)\text{sen}(2\pi f t_0) + H(f)\text{cos}(2\pi f t_0)$	$\frac{1}{2}[H_1(f)H_2(f) - H_1(-f)H_2(-f) + H_1(f)H_2(-f) + H_1(-f)H_2(f)]$
MAXIMA ENTROPIA	$M_1(f) + M_2(f)$	Igual que Fourier	Igual que Fourier	Igual que Fourier
WALSH	$W_1(f) + W_2(f)$	No comparable	No comparable	CONVOLUCION DYADICA $R_p(\tau) = 1/N \sum_{l=0}^{N-1} X_l Y_l(\tau \oplus l)$
HAAR	$HA_1(f) + HA_2(f)$	No comparable	No comparable	-----

TABLA 7.3 Propiedades entre Transformadas.

TRANSFORMADAS	DEFINICION (DISCRETO)	TIPO DE IMPLANTACION COMPUTACIONAL	NUMERO DE PUNTOS EN EL ALGORITMO	CANTIDAD DE OPERACIONES
FOURIER DFT	$F(k) = N^{-1} \sum_{n=0}^{N-1} f(nT) e^{-2\pi jnk/N}$ Ec. 2.14	RAPIDA FFT Algoritmo Sande-Tukey (Montaño, 1989) Apéndice 2	Potencia de dos $N = 2^p$	$N(\log_2 N)$
HARTLEY DHT	$H(\nu) = N^{-1} \sum_{n=0}^{N-1} f(nT) \cos(2\pi\nu nT)$ Ec. 3.7	RAPIDA FHT Algoritmo de Bracewell (Bracewell, 1986) Apéndice 3	Potencia de dos $N = 2^p$	$N(\log_2 N)$
MAXIMA ENTROPIA MEM	$P(f) = \prod_{j=-m}^m \Phi + j$ Ec. 6.1	No es una Transformada rápida. MEM El algoritmo utilizado fue el de Burg y Andersen (Press, 1986) Apéndice 6	cualquier valor N	Depende del número de polos
WALSH DWT	$W(k) = 1/N \sum_{l=0}^{N-1} f(nT) \text{WAL}(k, l)$ Ec. 4.10	RAPIDA FWT (Beauchamp, 1975) Apéndice 4	Potencia de dos $N = 2^p$	$N(\log_2 N)$
HAAR DHAT	$X_n = 1/N \sum_{m=0}^{N-1} \text{HAR}(n, m/N)$ Ec. 5.9	RAPIDA FHAT (Beauchamp, 1975) Apéndice 5	Potencia de dos $N = 2^p$	$2(N-1)$

TABLA 7.4 Propiedades Transformada Discreta

TRANSFORMADA	TRANSFORMADA INVERSA (DISCRETA)	VELOCIDAD (DEPENDIENDO DE LA CANTIDAD DE PUNTOS TIPO DE MAQUINA, ETC. DE MAYOR A MENOR)	RELACION ENTRE SUS FUNCIONES
FOURIER DFT	$f(nT) = \sum_{k=0}^{N-1} F(k) e^{2\pi jnk/N}$ Ec. 2.15	#4	$\begin{aligned} 2\cos k\omega &= \cos k\omega + \cos k\omega \\ 2\sin k\omega &= \sin k\omega + \sin k\omega \\ 2\cos k\omega &= \cos(k-\omega) + \cos(k+\omega) \\ 2\sin k\omega &= \sin(k-\omega) + \sin(k+\omega) \end{aligned}$
HARTLEY DHT	$f(\psi) = \sum_{v=0}^{N-1} H(v) \cos(2\pi v\psi/N)$ Ec. 3.8	#3	$\begin{aligned} \cos(A-B) &= \cos A \cos B + \sin A \sin B \\ \cos(A+B) &= \cos A \cos B - \sin A \sin B \\ \cos A \cos B &= \frac{1}{2} [\cos(A-B) + \cos(A+B)] \\ \sin A \sin B &= \frac{1}{2} [\cos(A-B) - \cos(A+B)] \\ \cos A - \cos B &= -2 \sin \frac{A+B}{2} \sin \frac{A-B}{2} \\ \sin A + \sin B &= 2 \cos \frac{A+B}{2} \sin \frac{A-B}{2} \end{aligned}$
MAXIMA ENTROPIA MEM	Igual que Fourier	#5	Igual que Fourier
WALSH DWT	$f(nT) = \sum_{k=0}^{\infty} W(k) \text{WAL}(k, t)$ Ec. 4.21	#2	$\begin{aligned} \text{WAL}(k, t) \text{WAL}(p, t) &= \text{WAL}(k \oplus p, t) \\ \text{CAL}(k, t) \text{CAL}(p, t) &= \text{CAL}(k \oplus p, t) \\ \text{SAL}(k, t) \text{SAL}(p, t) &= \text{SAL}(k \oplus p - 1) + 1, t \\ \text{CAL}(k, t) \text{SAL}(p, t) &= \text{SAL}(k \oplus p - 1) + 1, t \\ \text{SAL}(k, t) \text{SAL}(p, t) &= \text{CAL}(k - 1) \oplus p - 1, t \end{aligned}$
HAAR DHAT	$x_i = \sum_{n=0}^{N-1} X_n \text{HAR}(n, i/N)$ Ec. 5.10	#1	$\begin{aligned} \text{HAR}(0, i) & \text{ Grupo 1} \\ \text{HAR}(1, i) & \text{ Grupo 2} \\ \text{HAR}(2, i), \text{HAR}(3, i) & \text{ Grupo 3} \\ \text{HAR}(4, i), \text{HAR}(5, i) & \text{ Grupo 4} \\ \text{HAR}(6, i), \text{HAR}(7, i) & \text{ Grupo 5} \\ \text{HAR}(8, i), \text{HAR}(9, i) & \\ \text{HAR}(10, i), \text{HAR}(11, i) & \\ \text{HAR}(12, i), \text{HAR}(13, i) & \\ \text{HAR}(14, i), \text{HAR}(15, i) & \end{aligned}$

TABLA 7.5 Transformadas Inversas, Velocidad y Relación entre sus funciones

RELACION CON ⇒ TRANSFORMADAS ↓	FOURIER	HARTLEY	MAXIMA ENTROPIA	WALSH	HAAR
FOURIER	-----	$\frac{ H(f) ^2 + H(-f) ^2}{2}$ Ec. 3.4	$\mathcal{P}(f)$	$F(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} W(k) \left[\sum_{m=0}^{N-1} \text{WAL}(k, nT) e^{-2\pi i k m} \right]$ Ec. 4.23	
HARTLEY		-----			
MAXIMA ENTROPIA			-----		
WALSH	$W(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} F(n) \left[\sum_{m=0}^{N-1} \text{WAL}(k, m) e^{-2\pi i k m} \right]$ Ec. 4.22			-----	
HAAR				$\text{HAR}(z^{-n}, u) = \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{2^n-1} [\text{WAL}(2n, \frac{k}{2^n}) - \text{WAL}(2n+1, \frac{k}{2^n})] \text{WAL}(k, u)$ Ec. 5.7	-----

Tabla 7.6 Relaciones entre Transformadas.

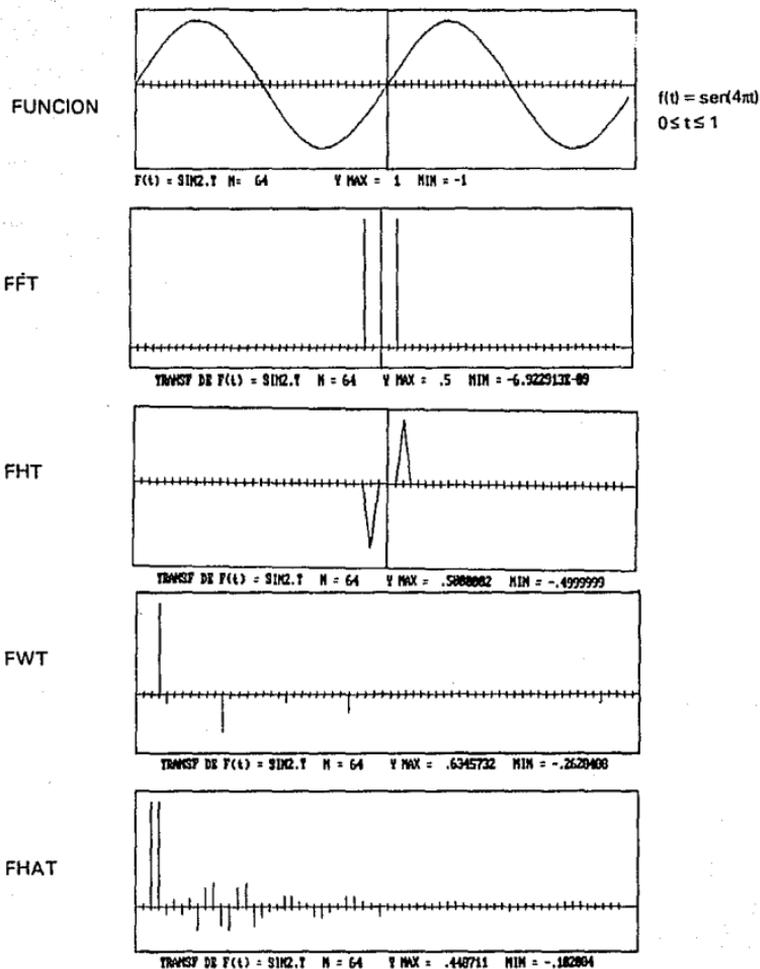
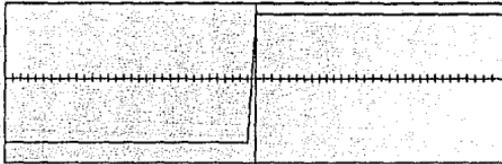


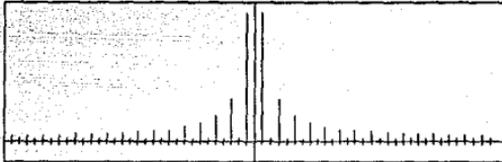
Fig. 7.1 Función Senoidal y sus Transformadas.

FUNCION



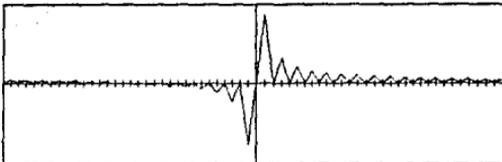
$f(t) = \text{SIGN.T}$ N = 64 V MAX = 1 MIN = -1

FFT



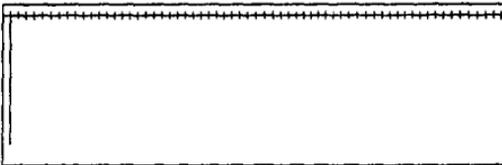
TRANSF DE $f(t) = \text{SIGN.T}$ N = 64 V MAX = .6369755 MIN = 0

FHT



TRANSF DE $f(t) = \text{SIGN.T}$ N = 64 V MAX = .6673580 MIN = -.6848504

FWT



TRANSF DE $f(t) = \text{SIGN.T}$ N = 64 V MAX = 0 MIN = -1

FHAT



TRANSF DE $f(t) = \text{SIGN.T}$ N = 64 V MAX = 0 MIN = -1

Fig. 7.2 Función Signo y sus Transformadas

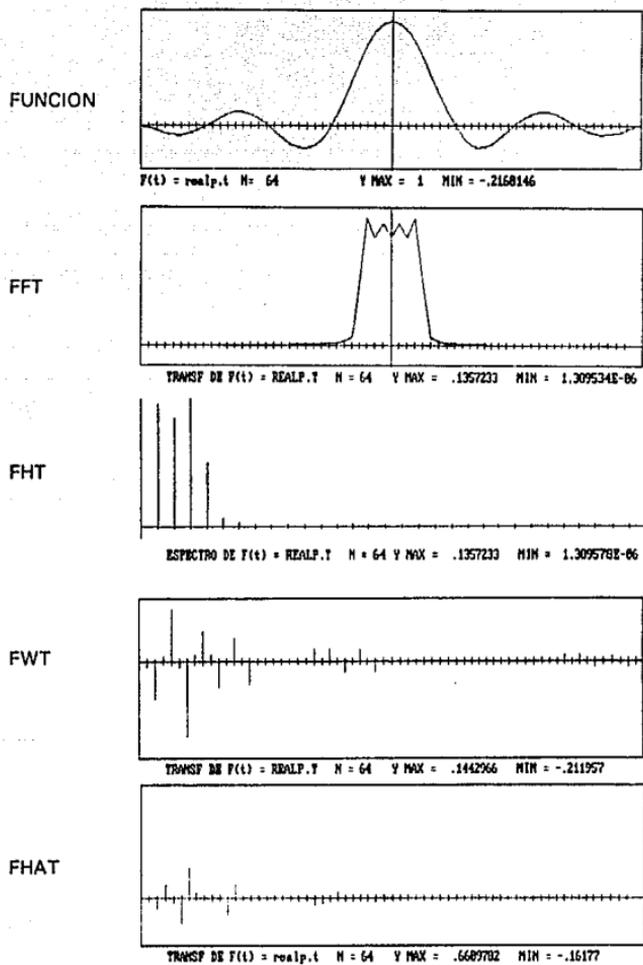
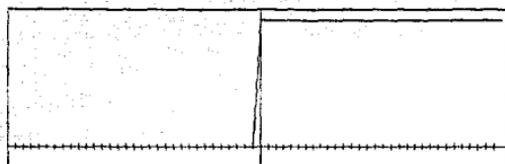


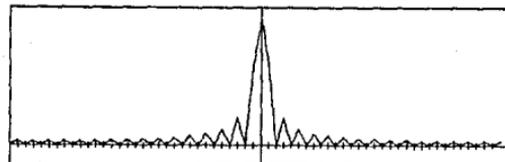
Fig. 7.3 Funcion $Sa(x)$ y sus Transformadas.

FUNCIÓN



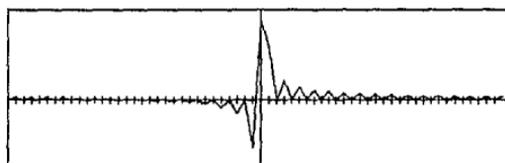
$F(t) = \text{ESCALON.T}$ $N = 64$ $Y \text{ MAX} = 1$ $\text{MIN} = 0$

FFT



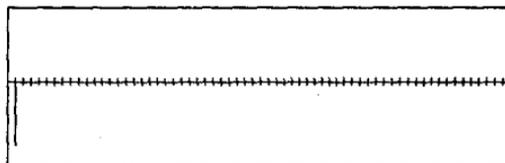
$\text{TRANSF DE } F(t) = \text{ESCALON.T}$ $N = 64$ $Y \text{ MAX} = .5$ $\text{MIN} = 0$

FHT



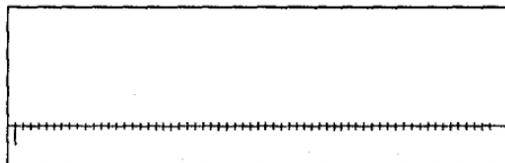
$\text{TRANSF DE } F(t) = \text{ESCALON.T}$ $N = 64$ $Y \text{ MAX} = .5$ $\text{MIN} = -.3624292$

FWT



$\text{TRANSF DE } F(t) = \text{ESCALON.T}$ $N = 64$ $Y \text{ MAX} = .5$ $\text{MIN} = -.5$

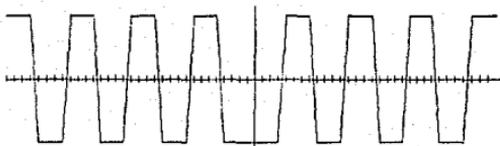
FHAT



$\text{TRANSF DE } F(t) = \text{escalon.t}$ $N = 64$ $Y \text{ MAX} = 2.028427$ $\text{MIN} = -.5$

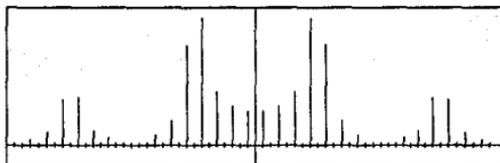
Fig. 7.4 Función Escalón y sus Transformadas.

FUNCIÓN



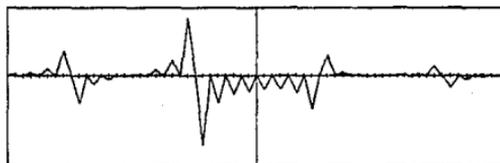
$f(t) = W_{14,t} \quad N = 64 \quad Y_{MAX} = 1 \quad MIN = -1$

FFT



TRANSF DE $f(t) = W_{14,t} \quad N = 64 \quad Y_{MAX} = .4663374 \quad MIN = 0$

FHT



TRANSF DE $f(t) = W_{14,t} \quad N = 64 \quad Y_{MAX} = .4692736 \quad MIN = -.5961817$

FWT



TRANSF DE $f(t) = W_{14,t} \quad N = 64 \quad Y_{MAX} = 1 \quad MIN = 0$

FHAT



TRANSF DE $f(t) = W_{14,t} \quad N = 64 \quad Y_{MAX} = .3636534 \quad MIN = -.3636534$

Fig. 7.5 Función 14 de Walsh y sus Transformadas.

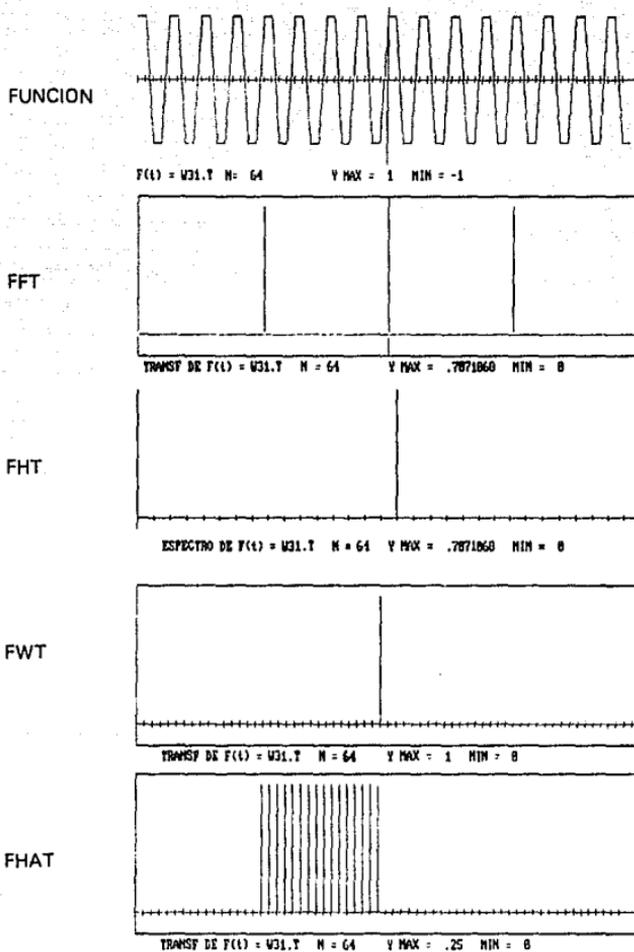


Fig. 7.6 Función 31 de Walsh y sus Transformadas.

CONCLUSIONES

NATURALEZA DE SUS FUNCIONES Y SIMETRÍA.

Las Transformadas descritas en los capítulos anteriores se pueden clasificar principalmente en 2 grupos (Tabla 7.1), dependiendo del tipo de funciones en las que se descomponen: *Las Transformadas de Fourier, Hartley, y el Método de Máxima Entropía* descomponen en funciones de tipo senoidal y, las de *WALSH y HAAR* en funciones de tipo rectangular. Todas estas funciones forman un grupo ortogonal y completo¹.

Estas Funciones ya sea reales o complejas tiene ciertas características de simetría, por ejemplo, funciones con simetría par (Tabla 7.2):

coswt
CAL(k,t)

y funciones con simetría non:

senwt
SAL(k,t)

Como se había mencionado las funciones CAL y SAL tienen ciertas relaciones con las funciones seno y coseno.

Cabe hacer notar que las únicas transformadas que utilizan números complejos son Fourier y Máxima Entropía, todas las demás manejan números reales.

PROPIEDADES

En cuanto a propiedades (Tabla 7.3) se tiene que todas las transformadas cumplen con las propiedad de linealidad. Por otro lado otras propiedades sólo son comunes para funciones que se descomponen en

¹ Ver Cap. I

funciones senoidales (Tabla 7.1) como son: *propiedad escalar, desplazamiento en el tiempo y convolución*. (ver convolución Dyadica). Es claro que la propiedad de desplazamiento en el tiempo, por la naturaleza de las transformadas no tiene relación entre ellas, es decir, una función coseno desfasado, cumple con propiedades (tablas 2.2 y 3.1) sólo para Fourier, Hartley y Máxima Entropía y para las otras dos, no tiene una interpretación tan directa aunque presenta un comportamiento muy particular.²

FORMALISMO DISCRETO Y APLICACION NUMERICA

Considerando las definiciones discretas de las Transformadas y Antitransformada se puede observar que Hartley, WALSH, HAAR (Tablas 7.4 y 7.5) puede utilizar el mismo algoritmo³ para la transformada y antitransformada. Esta característica en el momento de evaluarse numéricamente requiere de menos recursos computacionales en cuanto a programa que el algoritmo de Fourier. El método de Máxima Entropía en este caso no se considera, porque es un método alternativo a Fourier para obtener el espectro de potencia, por lo que se considerará como sección aparte.

El tiempo de cálculo como se puede observar en las Figuras a y b aumenta para cada transformada conforme se incrementa el número de puntos de la serie de tiempo, así como la diferencia en tiempo entre ellas. La Transformada más rápida resultó ser FHAT y le siguen FWT, FHT, FFT y por último el método de Máxima Entropía. Este método no se consideró en las gráficas porque el tiempo de cálculo varía con el número de polos seleccionado, pero en general siempre fue mayor que el de las otras transformadas. (También se debe considerar que este método no es una transformada rápida).

² Ver referencia Beauchamp, 1975 p.48 Tabla 2.2

³Sólo cambia la magnitud 1/N

TIEMPO DE CALCULO

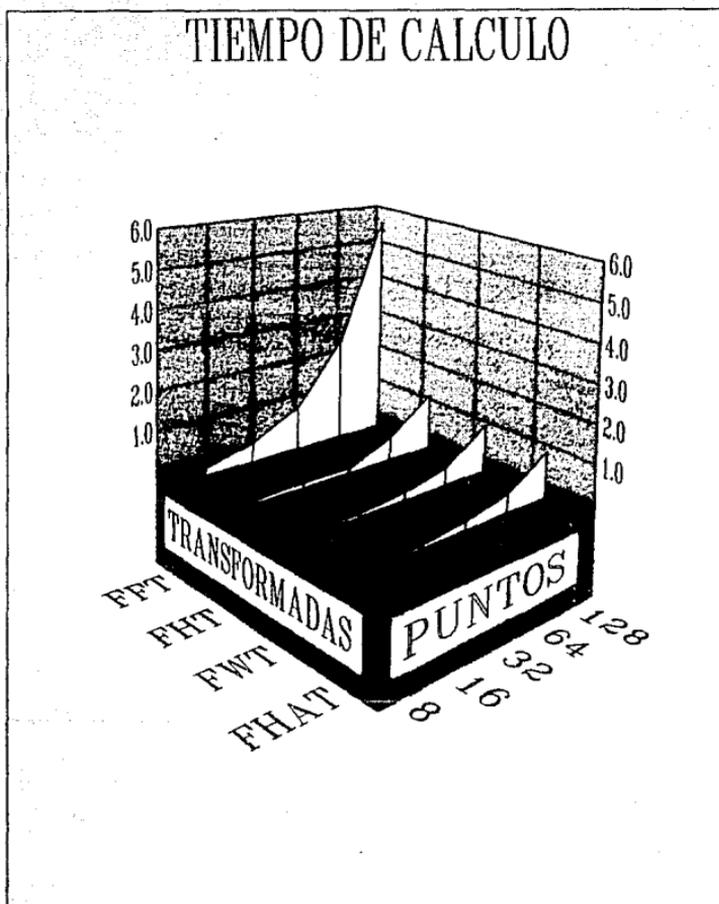


Fig. a Tiempo de Cálculo (8-128 puntos)

TIEMPO DE CALCULO

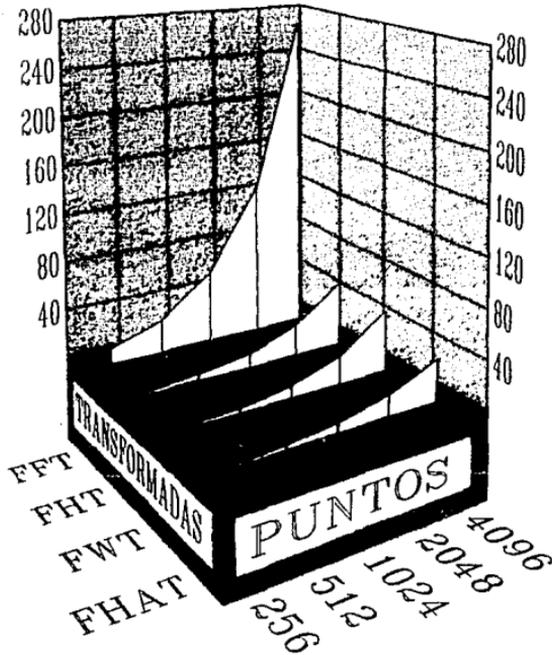


Fig. b Tiempo de Cálculo (256-4096)

Tomando en cuenta la característica mencionada anteriormente de la naturaleza de sus funciones se puede observar en las Figs. 7.* que si la función es de tipo senoidal, suave o sin discontinuidades el ancho de banda del espectro por FFT, FHT y MEM es más pequeño que FWT y FHAT, y viceversa para funciones de tipo rectangular o con discontinuidades. Dentro de las señales de tipo rectangular pueden entrar las señales digitalizadas con un valor bajo de resolución (bits de resolución) ver Figs. 7.*

Para funciones con nivel de ruido se puede observar que FFT, FHT, FWT y FHAT son sensibles a este tipo de característica.

MEM es especialmente útil por su formalismo para estos casos, por lo que no se aplicó para otro tipo de funciones (sin ruido, ver sección 6.5). Aunque el espectro es aproximado por una serie determinada por el número de polos, la relación no es lineal, esto es, el ruido no disminuye incrementado el número de polos. Por resultados de varias espectros de funciones con ruido obtenidos por MEM, se puede concluir que existe para cada función un número máximo de polos para obtener el espectro, después de este valor el espectro de la señal se distorsiona de igual manera que con un número bajo de polos⁴.

En cuanto a propiedades (Tabla 7.3) debido a la naturaleza de las transformadas, la mayor parte sólo fueron aplicables para FFT, FHT, y MEM. En varias de las características no se encontró suficiente información en FHAT y FWT por lo que podrían ser objeto de estudio. (Tabla 7.6)

A lo largo del desarrollo de esta tesis y de todo aquello que implicó poder escribir estas últimas líneas, una de las conclusiones personales más importantes, fue que a pesar del desarrollo tan variado que existe en esta y otras áreas relacionadas, todavía es muy poco el uso (por lo menos en México) que se le ha dado a estas técnicas, que a la fecha no son lo último que ha salido (Cody, 1992). Esto a la única conclusión que me hace

⁴ Ver sección 6.5

llegar, es que se requiere de un gran esfuerzo para el desarrollo de infraestructura de investigación en nuestro país....

..... espero que esta tesis, realmente sea parte de este esfuerzo.

Eduardo Gómez Ramírez

BIBLIOGRAFIA

LIBROS Y MANUALES

- Beauchamp, K. G. (1975), "Walsh Function and their applications", University of Lancaster, Academic Press, Great Britain.
- Bracewell, R. (1965) "The Fourier Transform and its applications" McGraw-Hill, USA.
- Bracewell, R. (1986) "The Hartley Transform", Oxford University Press, New York.
- Brigham, E. (1974) "The Fast Fourier Transform", Prentice Hall, USA.
- Cooper, William David. (1982) "Instrumentación Electrónica y mediciones", Prentice Hall, México.
- Embree, Paul M. & Kimble, Bruce (1991) "C Language Algorithms for Digital Signal Processing", Prentice Hall, New Jersey.
- Lathi, B.P. (1986) "Sistemas de Comunicación", Interamericana. MEXICO.
- Lathi, B. P. (1987) "Introducción a la Teoría y Sistemas de Comunicación". Limusa. MEXICO.
- Press, William H., Brian, Flannery P., Teukolsky, Saul A., Vetterling, William T. (1986). "Numerical Recipes", Cambridge University Press, USA.
- Sohie, Guy R. L. (1991) "Implementation of Fast Fourier Transforms on Motorola's DSP56000/DSP56001 and DSP96002 Digital Signal Processors". Motorola, Inc. USA.
- Stearns, Samuel D. & David, Ruth A. (1988) "Signal Processing Algorithms". Prentice Hall, New Jersey. USA
- Zill, Dennis G. (1988) "Ecuaciones Diferenciales con Aplicaciones. Segunda Edición. Grupo Editorial Iberoamericana. México.

ARTICULOS Y PUBLICACIONES

- Bones, Theodore M. Jr.. (1987). "Fourier Transforms". LEDS Publishing Co. July/August. p. 40-48
- Bracewell, R. (1989) "La Transformación de Fourier", Scientific American, p.56-64, Agosto.
- Cody, M. (1992). "The Fast Wavelet Transform", Dr. Dobb's Journal. Abril. p. 16-28.
- Del Vivar Plascencia, Rayón Villela, P., Figueroa Nazuno, J., (1990), Implementación de un programa de estimación de máxima entropía bidimensional, XXXIII Congreso Nacional de Física, 22 al 26 de octubre, Ensenada, Baja California, México.
- Kay, Steven M.; Marple, Stanley L. Jr. ; (1981) " Spectrum Analysis - A Modern Perspective". Proceedings of the IEEE. Vol. 69, No. 11, p.1380-1419. November.
- Loza Garay, E., Carrera Abarca, M., Franco Gutiérrez, L., & Figueroa Nazuno, J. (1990) , Implementación de la Transformada de Fourier para grandes volúmenes de datos, XXXIII Congreso Nacional de Física, 22 al 26 de octubre, Ensenada, Baja California, México
- Maqusi, M. (1973). " On Moments and Walsh Characteristic Functions". IEEE Transactions on Communications. June
- Montaño, J.C., Florida, M.C., Castilla, M., López, A., Gutiérrez, J. (1986). "Realización de la FFT en PC". Mundo Electrónico, 73-80, Diciembre.
- Narayana, Siva Bala & Prabhu, K.M.M. (1991) Fast Hartley Transform Pruning. IEEE Transactions on Signal Processing. Vol. 39 No. 1 p.230-233. January.
- O'Neill, M. (1988) "Faster than Fast Fourier", BYTE, p. 293-300, Abril.
- Raggi, González M. G. (1992). Fundamentos e implementación de la Transformada Discreta del Coseno para el análisis y Codificación de Señales en Comunicación. "III Congreso Internacional de Electrónica y Comunicaciones UDLA'92". del 17 al 20 de febrero. Universidad de las Américas, Cholula, Puebla, México.

Robinson, E. A. (1982). " A Historical Perspective of Spectrum Stimulation".
Proceedings of the IEEE. Vol. 70 No. 90.p. 885-907. September.

Shore. John E. (1973) "On the Application of Haar Functions". IEEE Transactions on Communications. Vol. 21, No. 3. p.209-216, March.

Thrane,N. (1979) "The Discrete Fourier Transform and FFT Analysers",
Brüel & KJ/ER, Technical Review, no.1.

APENDICE 1

FUNCIONES DE RADEMACHER

Las funciones de Rademacher son funciones parecidas a las de Walsh, con valores de amplitud de 1 y -1, y a excepción de $R(0,t)$ todas tienen simetría non. Estas funciones pueden ser derivadas de las funciones seno, que tienen la misma posición cuando cruzan el eje horizontal:

$$R(n,t) = \text{sign}(\text{sen}(2^n \pi t))$$

Ec. A1.1

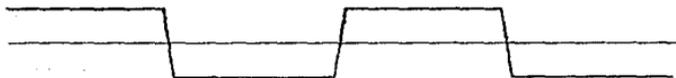
donde: n es el número de función de Rademacher

t es el intervalo de tiempo $0 \leq t \leq 1$

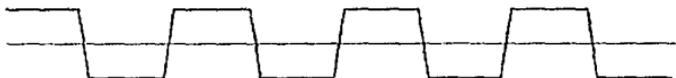
A continuación se presentan algunas funciones de Rademacher:



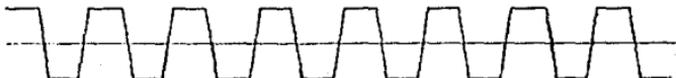
$R(1,t)$



$R(2,t)$



$R(3,t)$



$R(4,t)$

APENDICE 2

LISTADO DEL PROGRAMA FFT

```

DECLARE FUNCTION ESCRIBI (A)
.....
* 5/3/92
* TRANSFORMADA RAPIDA DE FOURIER
* ALGORITMO SANDE-TUKEY
.....
* 'DIMENSIONAR MATRICES '
N1 = 4096
DIM H(N1): ' //DATOS EN FUNCION DEL TIEMPO
DIM F(N1): ' //DATOS EN FUNCION DE LA
FRECUENCIA
DIM I(N1)
DIM FASE1(N1)
DIM AV(N1)
DIM BV(N1)
DIM BUFERE(N1)
DIM BUFEIM(N1)
DIM WRE#(N1)
DIM WIM#(N1)
DIM FASE(N1)
// OPCIONES DEL MENU PRINCIPAL
DIM OPCIONES$(10)
OPCIONES$(1) = " 1.- CARGAR DATOS f(t) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(3) = " 3.- CARGAR DATOS F(f) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(4) = " 4.- SALVAR
TRANSFORMADA H(F)"
OPCIONES$(5) = " 5.- OBTENER
TRANSFORMADA DE FOURIER (FFT)"
OPCIONES$(6) = " 6.- GRAFICAR DATOS f(t)
(TIEMPO)"
OPCIONES$(7) = " 7.- GRAFICAR ESPECTRO"
OPCIONES$(8) = " 8.- GRAFICAR FASE"
OPCIONES$(9) = " 9.- DESPLEGAR DATOS F(f)"
OPCIONES$(10) = "10.- SALIDA"
PI = 3.141592653589795#
.....
* MENU DE OPCIONES
.....
START:
CLS
LOCATE 1, 27
PRINT "TRANSFORMADA RAPIDA DE FOURIER
(FFT)"
FOR A = 1 TO 10
LOCATE A + 6, 25
COLOR 1, 0
PRINT OPCIONES$(A)
NEXT A

LOCATE 6, 25
COLOR 3, 0
PRINT OPCIONES$(1)
POSICION = 1
SALIDA = 0
REP:
TECLA$ = INKEY$
IF TECLA$ = "" THEN GOTO REP
IF ASC(TECLA$(TECLA$, 1, 1)) = 0 THEN
SELECT CASE ASC(TECLA$(TECLA$, 2, 1))
CASE 72
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION - 1
IF POSICION <= 0 THEN POSICION =
10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 80
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION + 1
IF POSICION > 10 THEN POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 71
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 79
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE ELSE
END SELECT
END IF
IF (ASC(TECLA$) = 13) THEN
ON POSICION GOSUB PIDE, CARGA,
CARGA1, SALVA1, 9000, GRAFICA, GRAFESP,
FASE, LISTA
IF POSICION <> 10 THEN
GOTO START
ELSE
SALIDA = 1
END IF
END IF

```

```

IF (ASC(TECLA$) < > 27) AND (SALIDA = 0)
THEN GOTO REP
END

```

PIDE:

```

* PEDIR DATOS

```

```

CLS
INPUT "Numero de puntos [1..8192]"; N
P = INT(LOG(N) / LOG(2))

```

```

* PEDIR DATOS DE LA TRASFORMADA

```

```

FOR I = 0 TO (N - 1)
PRINT "I"; I; " = "; INPUT H(I)
NEXT I
GOSUB SALVA: ' //SALVAR LOS DATOS
CAPTURADOS
RETURN

```

SALVA:

```

'SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DEL TIEMPO

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(T) (*.T)";
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 0 TO N - 1
A$ = STR$(H(NPTS))
IF MID$(A$, 1, 1) = " " AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "-0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
PRINT #1, A$
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

SALVA1:

```

'SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DE LA
FRECUENCIA

```

```

.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(F) (*.F)";
NOMBRE1$
OPEN NOMBRE1$ FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 0 TO N - 1
A$ = STR$(F(NPTS))
IF MID$(A$, 1, 1) = " " AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "-0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
PRINT #1, A$
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

CARGA:

```

* CARGAR PUNTOS EN DOMINIO DEL TIEMPO

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(T) (*.T)";
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPT$
N = VAL(NPT$)
FOR NPTS = 0 TO N - 1
INPUT #1, CADENA$
H(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER ( POWER INDEX )
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

```

CARGA1:

```

'CARGAR DATOS EN DOMINIO DE LA
FRECUENCIA

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(F) (*.F)";
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPT$
N = VAL(NPT$)
FOR NPTS = 0 TO N - 1

```

```

INPUT #1, CADENA$
F(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER POWER INDEX
P = INT(LOGIN) / LOG(2)
RETURN

GRAFICA:
' GRAFICAR LOS DATOS
CLS
' OBTENER EL MAXIMO Y EL MINIMO
MAYOR = H(0)
MENOR = H(0)
FOR k = 1 TO N - 1
  IF H(k) > MAYOR THEN MAYOR = H(k)
  IF H(k) < MENOR THEN MENOR = H(k)
NEXT k
***** AJUSTAR LIMITES PARA GRAFICAR
DY = MAYOR - MENOR
IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 640 / N
***** GRAFICAR ****
SCREEN 9
' //DESPLIEGAR DATOS DE LA GRAFICA
LOCATE 25, 5
PRINT "F(i) = "; NOMBRE$; " PUNTOS = "; N;
" Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR
' // DIBUJAR EL MARCO DE LA GRAFICA
LINE (0, 0)-(639, 349), 14, B
LINE (N / 2 * DX, 1)-(N / 2 * DX, 400), 14
' // DIBUJAR LINEA CON Y=0
LINE (1, DY1 + 1)-(640, DY1 + 10), 14
*** GRAFICAR LOS PUNTOS **
FOR I = 0 TO N - 1
  Y = (H(I) * 320) / DY; Y1 = (H(I) + 1) * 320 /
  Y = (DY1 - Y)
  Y1 = (DY1 - Y1)
  LINE (I * DX, Y + 1)-(I + 1) * DX, Y1 + 10),
3
  LINE (I * DX, DY1 + 13)-(I * DX, DY1 + 7), 4
NEXT I
LB2: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB2
RETURN

```

READA:

```

' REACOMODAR DATOS

```

```

*****
FOR I = 0 TO N / 2 - 1
  T = H(I + N / 2)
  H(I + N / 2) = H(I)
  H(I) = T
NEXT I
RETURN

```

READAF:

```

*****
' REORDENAR DATOS PARA GRAFICAR
*****
FOR I = 0 TO N / 2 - 1
  T = F(I + N / 2)
  F(I + N / 2) = F(I)
  F(I) = T
NEXT I
RETURN

```

GRAFESP:

```

*****
' REDONDEO DE LOS DATOS
*****
CLS
PRINT "NUMERO DE PUNTOS = "; N
INPUT "LIMITE MINIMO "; XMIN
INPUT "LIMITE MAXIMO "; XMAX
INPUT "TIPO DE GRAFICA (1/CONTINUA,
ENTER/DISCRETA)"; GRA
IF XMAX = 0 THEN
  XMIN = 0
  XMAX = N - 1
END IF

```

```

*****
' OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
*****
MAYOR = FIX(MIN)
MENOR = FIX(MAX)
FOR k = XMIN + 1 TO XMAX - 1
  IF F(k) > MAYOR THEN MAYOR = F(k)
  IF F(k) < MENOR THEN MENOR = F(k)
NEXT k
CLS
SCREEN 9
LOCATE 25, 5
PRINT "TRANSF DE F(i) = "; NOMBRE$; " N = ";
N
LOCATE 25, 41
PRINT "Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR

```

'OBTENER LAS RELACIONES NECESARIAS PARA
GRAFICAR

```

*****
*****
DY = MAYOR - MENOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 840 / (XMAX + 1 - XMIN)
'// DIBUJAR MARCO DE LA GRAFICA
LINE 10, 0, 1-(839, 349), 14, B
LINE ((N / 2 - XMIN) * DX, 1) - ((N / 2 - XMIN) * DX,
400), 14
'// DIBUJAR LINEA Y=0
LINE 11, DY1 + 10, 1640, DY1 + 10, 14
'// GRAFICAR LOS PUNTOS
FOR I = XMIN TO XMAX
Y = (F(I) * 320) / DY: Y1 = (F(I) + 1) * 320 /
DY
Y = (DY1 - Y): Y1 = (DY1 - Y1)
'***LINEA OPCIONAL ***
IF GRA = 1 THEN
LINE ((I - XMIN) * DX, Y + 10) - ((I - XMIN) + 1)
* DX, Y1 + 10, 3: 'ESPECTRO CONTINUO
END IF
*****
IF GRA <> 1 THEN
LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 10) - ((I - XMIN) *
DX, Y + 10), 3: 'ESPECTRO DISCRETO
END IF
LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 13) - ((I - XMIN) *
DX, DY1 + 7), 4
NEXT I
LBA: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LBA4
RETURN

```

```

9000 : CLS
SCREEN 9
PRINT "CALCULANDO"
"SUBROUTINA PARA CALCULAR LA
TRANSFORMADA RAPIDA DE FOURIER
AG# = PI * 2 / N
FOR I = 0 TO N - 1
F(I) = H(I)
NEXT I
GOSUB READAF
TIEMPO1 = TIMER 'Tiempo inicial
FOR Z = 0 TO N / 2 - 1
WRE#(Z) = COS(AG# * (-Z))
WIM#(Z) = -SIN(AG# * (-Z))
NEXT Z

```

```

*****
*****
'Calculo de la FFT
*****
*****

```

```

FOR I = 1 TO P
L = 0: H = 0: G = N / (2 ^ I)
FOR k = 0 TO N - 1 STEP G
TFI = 0
TFI#LAG = (-1) ^ (L + 1)
FOR J = 0 TO G - 1
TFI = J * 2 ^ (I - 1)
R = k + J
S = J + H
T = J + G + H

```

IF TFI#LAG > 0 THEN

```

TEMPRE = F(S) - F(T)
TEMPIM = (I(S) - I(T))
BUFERE(R) = TEMPRE *
WRE#(TFI) - TEMPIM * WIM#(TFI)
BUFEIM(R) = TEMPRE *
WIM#(TFI) + TEMPIM * WRE#(TFI)
ELSE
BUFERE(R) = F(S) + F(T)
BUFEIM(R) = (I(S) + I(T))
END IF
NEXT J
L = L + 1
H = INT(L / 2) * G * 2
NEXT I
FOR II = 0 TO N - 1
F(II) = BUFERE(II)
I(II) = BUFEIM(II)
NEXT II
NEXT I
' Reordenacion de bits
FOR I = 0 TO N - 1
INDEX% = I
IOUT% = 0
FOR J = 1 TO P
TEMP% = 1 AND INDEX%
IOUT% = IOUT% * 2
IOUT% = IOUT% + TEMP%
INDEX% = INDEX% \ 2
NEXT J
BUFERE(I) = F(IOUT%)
BUFEIM(I) = I(IOUT%)
NEXT I
'Calculo de modulos y fases
FOR I = 0 TO N - 1
BUFERE(I) = BUFERE(I)
BUFEIM(I) = BUFEIM(I)
AV(II) = (BUFERE(I) + BUFEIM(I) - II) / 2
BV(II) = (BUFERE(I) - BUFEIM(I) - II) / 2
NEXT I
F(O) = AV(O)
FOR J = 1 TO N - 1
F(J) = SQR(BV(J) ^ 2 + AV(J) ^ 2): 'Modulo j
IF AV(J) = 0 THEN
IF BV(J) < 0 THEN FASE(J) = PI / 2
IF BV(J) > 0 THEN FASE(J) = 3 * PI / 2
END IF
IF AV(J) <> 0 THEN FASE(J) = ATN(-BV(J) /
AV(J))
FASE(J) = 360 * FASE(J) / 2 / PI
NEXT J
TIEMPO2 = TIMER
' //TIEMPO FINAL
dura = TIEMPO2 - TIEMPO1
'//REORDENAR DATOS
GOSUB READAF
PRINT " tiempo --> ", dura
PRINT "Presione cualquier tecla"
LBI: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LBI
RETURN

```

FASE:

```

.....
'SUBROUTINA PARA GRAFICAR ESPECTRO DE
FASE
.....
.....

```

```

.....
* REDONDEO DE LOS DATOS
.....
.....

```

```

CLS
PRINT "NUMERO DE PUNTOS = "; N
INPUT "LIMITE MINIMO "; XMIN
INPUT "LIMITE MAXIMO "; XMAX
FOR I = 0 TO IN / 2 - 1
  T = FASE(I) + N / 2
  FASE(I) + N / 2 = FASE(I)
  FASE(I) = T
NEXT I
CLS
SCREEN 9

```

```

.....
*OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
.....
.....

```

```

MAYOR = FASE(XMIN)
MENOR = FASE(XMAX)
FOR k = XMIN + 1 TO XMAX - 1
  IF FASE(k) > MAYOR THEN MAYOR = FASE(k)
  IF FASE(k) < MENOR THEN MENOR = FASE(k)
NEXT k
LOCATE 25, 5
PRINT "TRANSF DE F(i) = "; NOMBRES; " N
= "; N
LOCATE 25, 41
PRINT "Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR

```

```

.....
*OBTENER LAS RELACIONES NECESARIAS PARA
GRAFICAR
.....
.....

```

```

DY = MAYOR - MENOR; DY1 = (MAYOR * 320)
/ DY; DX = 635 / (XMAX + 1 - XMIN)
LINE (0, 0)-(839, 349), 14, B
LINE ((N / 2 - XMIN) * DX, 1)-((N / 2 - XMIN) *
DX, 400), 14
LINE (1, DY1 + 10)-(640, DY1 + 10), 14
FOR I = XMIN TO XMAX - 1
  Y = (FASE(I) * 320) / DY; Y1 = (FASE(I) + 1) *
320 / DY
  Y = (DY1 - Y); Y1 = (DY1 - Y1)
  LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 10)-((I - XMIN) *
DX, Y + 10), 3
  LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 13)-((I - XMIN) *
DX, DY1 + 7), 4
NEXT I

```

```

LB7: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB7
FOR I = 0 TO N / 2 - 1
  T = FASE(I) + N / 2
  FASE(I) + N / 2 = FASE(I)
  FASE(I) = T
NEXT I
RETURN

```

```

LISTA:
.....
.....

```

```

*OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
.....
.....

```

```

MAYOR = F(I0)
MENOR = F(I0)
FOR k = 1 TO N - 2
  IF F(k) > MAYOR THEN MAYOR = F(k)
  IF F(k) < MENOR THEN MENOR = F(k)
NEXT k
CLS
FOR I = 0 TO N - 1
  PRINT "DATO "; I; "--> "; F(I)
  IF (I / 20) = INT(I / 20) AND I <> 0 THEN
    LOCATE 23, 10
    PRINT "<PRESIONA CUALQUIER TECLA>"
ET1: WTEC$ = INKEY$: IF WTEC$ = "" THEN
GOTO ET1
CLS
END IF
NEXT I
PRINT " VALOR MAYOR = "; MAYOR
PRINT " VALOR MENOR = "; MENOR
LOCATE 23, 10
PRINT "<PRESIONA CUALQUIER TECLA>"
LB9: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB9
RETURN

```

```

FUNCTION ESCRIBE (A)

```

```

END FUNCTION

```

APENDICE 3

LISTADO DEL PROGRAMA FHT

```
.....
.....
'05/03/91
'TRANSFORMADA RAPIDA DE HARTLEY
.....
.....
'dimensional matrices
.....
.....
N1 = 4096
DIM F(N1) '/VECTOR PARA DATOS EN FUNCION
DE LA FRECUENCIA
DIM H(N1) '/VECTOR PARA DATOS EN
FUNCION DEL TIEMPO
DIM P(N1)
DIM S(N1 / 2)
DIM T(N1 / 2)
DIM M9(20)
DIM A9(84)
DIM V9(10)
DIM C9(10)
DIM OPCIONES$(20)
OPCIONES$(1) = " 1.- CARGAR DATOS f(t)"
OPCIONES$(2) = " 2.- CARGAR DATOS f(t) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(3) = " 3.- CARGAR DATOS H(t) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(4) = " 4.- CARGAR DATOS P(t) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(5) = " 5.- OBTENER
TRANSFORMADA DE HARTLEY"
OPCIONES$(6) = " 6.- OBTENER ESPECTRO DE
POTENCIA"
OPCIONES$(7) = " 7.- SALVAR
TRANSFORMADA DE HARTLEY "
OPCIONES$(8) = " 8.- SALVAR ESPECTRO DE
POTENCIA P(t) "
OPCIONES$(9) = " 9.- GRAFICAR DATOS f(t)"
OPCIONES$(10) = "10.- GRAFICAR
TRANSFORMADA DE HARTLEY H(t)"
OPCIONES$(11) = "11.- GRAFICAR ESPECTRO
DE POTENCIA P(t)"
OPCIONES$(12) = "12.- LISTAR DATOS H(t)"
OPCIONES$(13) = "13.- SALIDA"
pi = 3.141592653589795#
.....
.....
' MENU DE OPCIONES
.....
.....
START:
CLS

LOCATE 1, 27
PRINT "TRANSFORMADA DE HARTLEY"
FOR A = 1 TO 13
LOCATE A + 5, 25
COLOR 1, 0
PRINT OPCIONES$(A)
NEXT A
LOCATE 6, 25
COLOR 3, 0
PRINT OPCIONES$(1)
POSICION = 1
SALIDA = 0

REP:
TECLA$ = INKEY$
IF TECLA$ = "" THEN GOTO REP
IF ASC(MID$(TECLA$, 1, 1)) = 0 THEN
SELECT CASE ASC(MID$(TECLA$, 2, 1))
CASE 72
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION + 1
IF POSICION <= 0 THEN POSICION = 13
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 80
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION + 1
IF POSICION > 13 THEN POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 71
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 79
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 13
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE ELSE
END SELECT
END IF
IF (ASC(TECLA$) = 13) THEN
```

```

ON POSICION GOSUB PIDE, CARGA, CARGA1,
CARGA2, JOJO, SPECTRUM, SALVA1, SALVA2,
GRAFICA, GRAFESP, GSPECTRUM, LISTA

```

```

IF POSICION <> 13 THEN
GOTO START
ELSE
SALIDA = 1
END IF
END IF
IF (ASC(TECLA#) <> 27) AND (SALIDA = 0)
THEN GOTO REP
END

```

PIDE:

```

.....
' PEDIR DATOS
.....
CLS
INPUT "Numero de puntos [1..8192]:"; N
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
.....
' PEDIR DATOS DE LA TRASFORMADA
.....
FOR I = 0 TO (N - 1)
PRINT "F("; I; ") = "; INPUT H(I)
NEXT I
'//GUARDAR EN UN ARCHIVO LOS DATOS
CAPTURADOS
GOSUB SALVA
RETURN

```

SALVA:

```

.....
'SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DEL TIEMPO
.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(T) (*.T)";
NOMBRE#
OPEN NOMBRE# FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 0 TO N - 1
A# = STR$(H(NPTS))
IF MID$(A#, 1, 1) = " " AND MID$(A#, 2,
1) = "-" THEN
A# = "0" + MID$(A#, 2, LEN(A#) - 1)
END IF
IF MID$(A#, 1, 1) = "-" AND MID$(A#, 2,
1) = "-" THEN
A# = "-0" + MID$(A#, 2, LEN(A#) - 1)
END IF
PRINT #1, A#

```

```

NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

SALVA1:

```

.....
'SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DE LA
FRECUENCIA
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(F) (*.H)";
NOMBRE1#
OPEN NOMBRE1# FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 0 TO N - 1
A# = STR$(F(NPTS))
IF MID$(A#, 1, 1) = " " AND MID$(A#, 2, 1) =
"-" THEN
A# = "0" + MID$(A#, 2, LEN(A#) - 1)
END IF
IF MID$(A#, 1, 1) = "-" AND MID$(A#, 2, 1) =
"-" THEN
A# = "-0" + MID$(A#, 2, LEN(A#) - 1)
END IF
PRINT #1, A#
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

SALVA2:

```

.....
'SALVAR ESPECTRO DE POTENCIA
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO P(N) (*.P)";
NOMBRE1#
OPEN NOMBRE1# FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, NN
FOR NPTS = 0 TO NN
A# = STR$(P(NPTS))
IF MID$(A#, 1, 1) = " " AND MID$(A#, 2, 1) =
"-" THEN
A# = "0" + MID$(A#, 2, LEN(A#) - 1)
END IF
IF MID$(A#, 1, 1) = "-" AND MID$(A#, 2, 1) =
"-" THEN
A# = "-0" + MID$(A#, 2, LEN(A#) - 1)
END IF
PRINT #1, A#
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

CARGA:

```

.....

```

```

* CARGAR PUNTOS EN DOMINIO DEL TIEMPO
.....
.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO HI(1) [*.T]:"
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
N = VAL(NPTS)
FOR NPTS = 0 TO N - 1
  INPUT #1, CADENA$
  H(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
'/OBTENER (POWER INDEX)
P = INT(LOGIN) / LOG(2))
RETURN

```

CARGA1:

```

.....
.....
'CARGAR DATOS EN DOMINIO DE LA
FRECUENCIA
.....
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO HI(1) [*.HI]:"
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
N = VAL(NPTS)
FOR NPTS = 0 TO N - 1
  INPUT #1, CADENA$
  F(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
'/OBTENER (POWER INDEX)
P = INT(LOGIN) / LOG(2))
RETURN

```

CARGA2:

```

.....
.....
'CARGAR DATOS DEL ESPECTRO DE POTENCIA
.....
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO P(N) [*.P]:"
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
NN = VAL(NPTS)
FOR NPTS = 0 TO NN - 1
  INPUT #1, CADENA$
  P(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

GRAFICA:

```

.....
.....
'GRAFICAR LOS DATOS
.....
.....
CLS
.....
.....

```

```

* OBTENER EL MAXIMO Y EL MINIMO
.....
.....

```

```

MAYOR = HI(0)
MENOR = HI(0)
FOR K = 1 TO N - 1
  IF HI(K) > MAYOR THEN MAYOR = HI(K)
  IF HI(K) < MENOR THEN MENOR = HI(K)
NEXT K
***** AJUSTAR LIMITES PARA GRAFICAR
.....

```

```

DY = MAYOR - MENOR
IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 640 / N
***** GRAFICAR *****
SCREEN 9
LOCATE 25, 5
*****//DESPLEGAR DATOS DE LA
GRAFICA
PRINT "F(t) = "; NOMBRE$; " PUNTOS = "; N;
" Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR
*****//HACER MARCO PARA LA
GRAFICA

```

```

LINE (0, 0)-(639, 349), 14, B
LINE (N / 2 * DX, 1)-(N / 2 * DX, 400), 14
***** GRAFICAR LINEA Y = 0
LINE (1, DY1 + 10)-(640, DY1 + 10), 14
FOR I = 0 TO N - 1
  Y = (HI(I) * 320) / DY: Y1 = (HI(I) + 1) * 320) /

```

```

DY
  Y = (DY1 - y): Y1 = (DY1 - Y1)
  LINE (I * DX, Y + 10)-(I * DX, Y1 + 10),

```

```

3
  LINE (I * DX, DY1 + 13)-(I * DX, DY1 + 7), 4
NEXT I
LB2: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB2
RETURN

```

READA:

```

.....
.....
' REACOMODAR DATOS
.....
.....

```

```

FOR I = 0 TO N / 2 - 1
  T = HI(I) + N / 2)
  HI(I + N / 2) = HI(I)
  HI(I) = T

```

```

NEXT I
RETURN

READAF:
.....
* REORDENAR DATOS PARA GRAFICAR
.....
FOR I = 0 TO N / 2 - 1
  T = F(I + N / 2)
  F(I + N / 2) = F(I)
  F(I) = T
NEXT I
RETURN

GRAFESP:
.....
* REDONDEO DE LOS DATOS
.....
GOSUB READAF
CLS
PRINT "NUMERO DE PUNTOS = "; N
INPUT "LIMITE MINIMO "; XMIN
INPUT "LIMITE MAXIMO "; XMAX
FOR I = 0 TO (N - 1)
  '> > > > > > F(I) = INT(.5 + 1000 / N *
F(I)) / 1000
NEXT I

CLS
SCREEN 9
.....
*OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
.....
MAYOR = F(XMIN)
MENOR = F(XMAX)
FOR K = XMIN + 1 TO XMAX - 1
  IF F(K) > MAYOR THEN MAYOR = F(K)
  IF F(K) < MENOR THEN MENOR = F(K)
NEXT K
LOCATE 25, 5
PRINT "TRANSF DE F(i) = "; NOMBRE$; " N
"; N
LOCATE 25, 41
PRINT "Y MAX = "; MAYOR; " MIN = ";
MENOR
.....
*OBTENER LAS RELACIONES NECESARIAS
PARA GRAFICAR
.....
DY = MAYOR - MENOR

```

```

DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 640 / (XMAX + 1 - XMIN)
*****//GRAFICAR MARCO PARA
LA GRAFICA
LINE (0, 0)-(639, 349), 14, B
LINE ((N / 2 - XMIN) * DX, 1)-(N / 2 - XMIN) *
DX, 400, 14
*****//DIBUJAR EJE LA ABCISAS
LINE 1, DY1 + 10)-(640, DY1 + 10), 14
*****//GRAFICAR LOS PUNTOS
FOR I = XMIN TO XMAX - 1
  Y = (F(I) * 320) / DY: Y1 = (F(I) + 1) * 320 /
DY
  Y = (DY1 - Y): Y1 = (DY1 - Y1)
  LINE ((I - XMIN) * DX, Y + 10)-((I - XMIN) + 1)
  * DX, Y1 + 10, 3
  LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 13)-((I - XMIN) *
DX, DY1 + 7), 4
NEXT I
LB4: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB4
GOSUB READAF
RETURN

9000 :
      FHTSUB
      * This subroutine takes input (I) and returns the
      DHT in the same (I)
      FOR I = 0 TO N - 1
        F(I) = H(I)
      NEXT I
      *REACOMODAR DATOS PARA LA
      TRANSFORMADA
      GOSUB READAF
      TO = TIMER
      CLS
      PRINT "CALCULANDO"
9030 IF P = 1 THEN
      J = F(O) + F(1)
      F(1) = F(O) - F(1)
      F(O) = J
      RETURN
    END IF
    N9 = 2 ^ (P - 2)
    NP = 4 * N9
    C9(5) = NP - 1
    C9(8) = P - 1
    IF NP = NO THEN GOTO 9400
    *Skip pretabulation
    I = 1
    M9(O) = 1
    M9(1) = 2
9202 M9(I + 1) = M9(I) + M9(I)
    I = I + 1
    IF I < P THEN GOTO 9202
    IF NP = 2 THEN GOTO 9411
    *Special case
    IF NP < 8 THEN GOTO 9400
    *Skip trigonometric functions
    S9(N9) = 1
    IF NP = 8 THEN S9(1) = SIN(pi / 4): GOTO
9330
    *Skip sines
.....
9300 *GET SINES

```

```

.....
*****
FOR I = 1 TO 3
  S9(I) = N9 / 4) = SIN(I * pi / 8)
NEXT I 'Coarse seed table
for sines
H9 = 1 / 2 / COS(pi / 16) 'Initial half
secant
***** Fill sine table *****
C9(4) = P - 4
FOR I = 1 TO (P - 4)
  C9(4) = C9(4) - 1
  V9(0) = 0
  FOR J = M9(C9(4)) TO (N9 - M9(C9(4)))
STEP M9(C9(4)) + 1)
    V9(1) = J + M9(C9(4))
    S9(J) = H9 * (S9(V9(1)) + V9(0))
    V9(0) = S9(V9(1))
  NEXT J
  H9 = 1 / SQR(2 + 1 / H9)
'Half secant recursion
NEXT I
9330 *****GET TANGENTS*****
C9(0) = N9 - 1
FOR I = 1 TO (N9 - 1)
  T9(I) = (1 - S9(C9(0))) / S9(I)
  C9(0) = C9(0) - 1
NEXT I
T9(N9) = 1
9400
*****
'FAST PERMUTE
*****
*****For P = 2, 3 permute directly*****
IF P = 2 THEN
  V9(9) = F(1)
  F(1) = F(2)
  F(2) = V9(9)
  GOTO 9500
END IF
IF P = 3 THEN
  V9(9) = F(1)
  F(1) = F(4)
  F(4) = V9(9)
  V9(9) = F(3)
  F(3) = F(6)
  F(6) = V9(9)
END IF
IF P = 3 THEN GOTO 9500
***** For P = 4,5,6 (Q9 = 2,3), skip
structure table *****
Q9 = INT(P / 2)
C9(2) = M9(Q9)
Q9 = Q9 + P MOD 2
IF Q9 = 2 THEN
  A9(1) = 2
  A9(2) = 1
  A9(3) = 3
  GOTO 9420
END IF
IF Q9 = 3 THEN
  A9(1) = 4
  A9(2) = 2

```

```

  A9(3) = 6
  A9(4) = 1
  A9(5) = 5
  A9(6) = 3
  A9(7) = 7
  GOTO 9420
END IF
9411 IF NP = 2 THEN
  V9(6) = F(0)
  F(0) = F(1)
  F(1) = V9(6) 'Special case
END IF
***** Set up structure table*****
A9(0) = 0
A9(1) = 1
FOR I = 2 TO Q9
  FOR J = 0 TO (M9(I) - 1) - 1)
    A9(J) = A9(J) + A9(I)
    A9(J + M9(I) - 1) = A9(J) + 1
  NEXT J
NEXT I
9420 FOR I = 1 TO (C9(2) - 1)
  V9(4) = C9(2) * A9(I)
  V9(5) = 1
  V9(6) = V9(4)
  V9(7) = F(V9(5))
  F(V9(5)) = F(V9(6))
  F(V9(6)) = V9(7)
  FOR J = 1 TO (A9(I) - 1)
    V9(5) = V9(5) + C9(2)
    V9(6) = V9(4) + A9(J)
    V9(7) = F(V9(5))
    F(V9(5)) = F(V9(6))
    F(V9(6)) = V9(7)
  NEXT J
NEXT I
9500 ***** STAGES 1 & 2 *****
***** Get two-element DHTs *****
FOR I = 0 TO (NP - 2) STEP 2
  V9(6) = F(I) + F(I + 1)
  V9(7) = F(I) - F(I + 1)
  F(I) = V9(6)
  F(I + 1) = V9(7)
NEXT I
IF P = 1 THEN RETURN
Finished
9510 ***** Get four-element DHTs *****
FOR I = 0 TO (N - 4) STEP 4
  V9(6) = F(I) + F(I + 2)
  V9(7) = F(I + 1) + F(I + 3)
  V9(8) = F(I) - F(I + 2)
  V9(9) = F(I + 1) - F(I + 3)
  F(I) = V9(6)
  F(I + 1) = V9(7)
  F(I + 2) = V9(8)
  F(I + 3) = V9(9)
NEXT I
9520 IF P = 2 THEN RETURN:
Finished
9600 ***** STAGES 3 & 4 *****
U9 = C9(6)
S9 = 4
FOR L9 = 7 TO C9(6)
  V9(2) = S9 + S9
  U9 = U9 - 1

```

```

V9(3) = M9(U9 - 1)
FOR Q9 = 0 TO C9(5) STEP V9(2)
  I = Q9
  D9 = I + S9
  V9(6) = F(I) + F(D9)
  V9(7) = F(I) - F(D9)
  F(I) = V9(6)
  F(D9) = V9(7)
  K9 = D9 - 1
  FOR J = V9(3) TO N9 STEP V9(3)
    I = I + 1
    D9 = I + S9
    E9 = K9 + S9
    V9(9) = F(D9) + F(E9) * T9(J)
    X9 = F(E9) - V9(9) * S9(J)
    Y9 = X9 * T9(J) + V9(9)
    V9(6) = F(I) + Y9
    V9(7) = F(I) - Y9
    V9(8) = F(K9) - X9
    V9(9) = F(K9) + X9
    F(I) = V9(6)
    F(D9) = V9(7)
    F(K9) = V9(8)
    F(E9) = V9(9)
    K9 = K9 - 1
  NEXT J
  E9 = K9 + S9
NEXT Q9
S9 = V9(2)
NEXT L9
NO = NP
DJRA = TIMER - TO
FOR I = 0 TO N - 1
  F(I) = F(I) / N
NEXT I
PRINT "TIEMPO = ", DURA
PRINT "Presione cualquier tecla"
LB9: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB9
'/REORDENAR DATOS
GOSUB READAF
RETURN
SPECTRUM:
.....
*
Subr GET POWER SPECTRUM
.....
GOSUB READAF
D = 0
T1 = TIMER
P(I) = 2 * F(I) ^ 2
NN = N / 2 - 1 - D
FOR I = 1 TO NN
  P(I) = F(I) ^ 2 + F(N - I) ^ 2
NEXT I
3000 ' Subr SMOOTH THE POWER SPECTRUM
IF D = 0 THEN 4000
FOR I = 1 TO D
  K = N / 2 - 1 - I
  FOR J = 0 TO K
    P(J) = P(J) + P(J + 1)
  NEXT J
  FOR J = 0 TO (K - 1)
    P(K - J) = P(K - J) + P(K - J - 1)

```

```

NEXT J
P(O) = 2 * P(O) ^ 2
NEXT I
4000 :
FOR I = 0 TO N / 2 - 1
  P(I) = (P(I) / 2) ^ .5
NEXT I
DURA1 = TIMER - T1
CLS
SCREEN 9
DURAT = DURA + DURA1
PRINT "TIEMPO = "; DURAT; " seg"
WT: ESPERA$ = INKEY$: IF ESPERA$ = "" THEN
GOTO WT
RETURN
GSPECTRUM:
CLS
LOCATE 10, 20
'INPUT "QUIERES EL ESPECTRO EN DECIBELAS
(S/M) "; DEC$
IF DEC$ = "S" AND P(O) > 0 THEN P(O) =
LOG(P(O))
MAYOR = P(O)
MENOR = P(O)
FOR K = 1 TO NN
  IF DEC$ = "S" AND P(K) > 0 THEN P(K) =
LOG(P(K))
P(K) = P(K)
IF P(K) > MAYOR THEN MAYOR = P(K):
HMAY = K
IF P(K) < MENOR THEN MENOR = P(K)
NEXT K
CLS
SCREEN 9
LOCATE 2, 1
PRINT " VALOR MAYOR = ";
MAYOR
PRINT " VALOR MENOR = ";
MENOR
'>>>> PRINT " PERIODO = ";
N / HMAY
LOCATE 20, 25
PRINT "ESPECTRO DE POTENCIA PARA ";
NOMBRE$
DY = MAYOR - MENOR
'>>>> IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
IF DY1 < 0 THEN DY1 = 0
DX = 640 / NN
LINE (1, 1)-(1, 400)
LINE (1, DY1)-(1640, DY1)
FOR I = 0 TO NN
  Y = (P(I) * 320) / DY
  Y1 = (P(I + 1) * 320) / DY
  Y = (DY1 - Y)
  Y1 = (DY1 - Y1)
  '>>>> LINE (I * DX, Y)-(I + 1) * DX, Y1),
15:ESPECTRO CONTINUO
LINE (I * DX, DY1)-(I * DX, Y), 15: 'ESPECTRO
DISCRETO
LINE (I * DX, DY1 + 2)-(I * DX, DY1 - 2)
NEXT I
'/REORDENAR DATOS
GOSUB READAF
LB7: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB7
RETURN

```

LISTA:

```
.....
*****
  *OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
*****
MAYOR = F(I)
MENOR = F(I)
FOR K = 1 TO N - 2
  IF F(K) > MAYOR THEN MAYOR = F(K)
  IF F(K) < MENOR THEN MENOR = F(K)
NEXT K
CLS
FOR I = 0 TO N - 1
  PRINT "DATO "; I; " --> "; F(I)
  IF (I / 20) = INT(I / 20) AND I < > 0 THEN
    LOCATE 23, 10
    PRINT "<PRESIONA CUALQUIER
TECLA>"
ET1: WTEC$ = INKEY$: IF WTEC$ = "" THEN
GOTO ET1
    CLS
    END IF
    NEXT I
    PRINT
    PRINT " VALOR MAYOR = "; MAYOR
    PRINT " VALOR MENOR = "; MENOR
    LOCATE 23, 10
    PRINT "<PRESIONA CUALQUIER TECLA>"
LB1: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB1
    RETURN
E1:
    CLS
    COLOR 4, 0
    BEEP
    LOCATE 10, 20
    PRINT "ERROR <OPRIME RETURN>";
    INPUT AA$
    GOTO START
```

APENDICE 4

LISTADO DEL PROGRAMA FWT

DECLARE FUNCTION ESCRIBE! (A!)

```

.....
.....
* 05/09/91
* ANALISIS DE ESPECTRO POR
* TRANSFORMADA DE WALSH
.....
.....
* "DIMENSIONAR MATRICES "
N1 = 8192
DIM HIN1: " //DATOS EN FUNCION DEL TIEMPO
DIM FIN1: " //DATOS EN FUNCION DE LA
FRECUENCIA
DIM XIN1: " //VECTOR DE PASO
// OPCIONES DEL MENU PRINCIPAL
DIM OPCIONES$(10)
OPCIONES$(1) = " 1.- CARGAR DATOS f(t)"
OPCIONES$(2) = " 2.- CARGAR DATOS f(t) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(3) = " 3.- CARGAR DATOS F(W) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(4) = " 4.- SALVAR
TRANSFORMADA F(W)"
OPCIONES$(5) = " 5.- OBTENER ESPECTRO"
OPCIONES$(6) = " 6.- GRAFICAR DATOS f(t)
(TIEMPO)"
OPCIONES$(7) = " 7.- GRAFICAR ESPECTRO"
OPCIONES$(8) = " 8.- GENERAR FUNCION DE
WALSH"
OPCIONES$(9) = " 9.- DESPLEGAR DATOS F(W)
"
OPCIONES$(10) = "10.- SALIDA"
PI = 3.141592653589795#
.....
.....
* MENU DE OPCIONES
.....
.....
START:
CLS
LOCATE 1, 18
PRINT "ANALISIS DE ESPECTRO POR
TRANSFORMADA DE WALSH"
LOCATE 3, 35
PRINT "M E N U"
FOR A = 1 TO 10
LOCATE A + 5, 25
COLOR 1, 0
PRINT OPCIONES$(A)
NEXT A
LOCATE 8, 25
COLOR 3, 0
PRINT OPCIONES$(1)
POSICION = 1
SALIDA = 0

```

REP:

```

TECLA$ = INKEY$
IF TECLA$ = "" THEN GOTO REP
IF ASC(MID$(TECLA$, 1, 1)) = 0 THEN
SELECT CASE ASC(MID$(TECLA$, 2, 1))
CASE 72
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION + 1
IF POSICION <= 10 THEN POSICION =
10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 80
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION + 1
IF POSICION > 10 THEN POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 71
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 79
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE ELSE
END SELECT
END IF
IF (ASC(TECLA$) = 13) THEN
ON POSICION GOSUB PIDE, CARGA,
CARGA1, SALVA1, WALSH, GRAFICA, GRAFESP,
FUNCION, LISTA
IF POSICION <> 10 THEN
GOTO START
ELSE
SALIDA = 1
END IF
END IF
IF (ASC(TECLA$) <> 27) AND (SALIDA = 0)
THEN GOTO REP
END

```

PIDE:

```

.....
' PEDIR DATOS
.....
CLS
INPUT "Numero de puntos [1..8192]": N
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
.....
' PEDIR DATOS DE LA TRANSFORMADA
.....
FOR I = 1 TO N
  PRINT "H": I; " ": INPUT H(I)
NEXT I
GOSUB SALVA: ' //SALVAR LOS DATOS
CAPTURADOS
RETURN

```

SALVA:

```

.....
' SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DEL TIEMPO
.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(T) (*.TI)":
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 1 TO N
  A$ = STR$(H(NPTS))
  IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
    A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
  END IF
  IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
    A$ = "-0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
  END IF
  PRINT #1, A$
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

SALVA1:

' SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DE LA FRECUENCIA

```

CLS
LOCATE 1, 1

```

```

INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(W) (*.W)":
NOMBRE1$
OPEN NOMBRE1$ FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 1 TO N
  A$ = STR$(F(NPTS))
  IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
    A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
  END IF
  IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
    A$ = "-0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
  END IF
  PRINT #1, A$
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

CARGA:

' CARGAR PUNTOS EN DOMINIO DEL TIEMPO

```

.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(T) (*.TI)":
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
N = VAL(NPTS)
FOR NPTS = 1 TO N
  INPUT #1, CADENA$
  H(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER ( POWER INDEX )
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

```

CARGA1:

' CARGAR DATOS EN DOMINIO DE LA FRECUENCIA

```

.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(F) (*.FI)":
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
N = VAL(NPTS)
FOR NPTS = 1 TO N
  INPUT #1, CADENA$
  F(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER POWER INDEX

```

```

P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

GRAFICA:
.....
'GRAFICAR LOS DATOS
.....
CLS
.....
' OBTENER EL MAXIMO Y EL MINIMO
.....
MAYOR = H(1)
MENOR = H(1)
FOR K = 2 TO N - 1
IF H(K) > MAYOR THEN MAYOR = H(K)
IF H(K) < MENOR THEN MENOR = H(K)
NEXT K
***** AJUSTAR LIMITES PARA GRAFICAR
.....
DY = MAYOR - MENOR
IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 640 / N
***** GRAFICAR *****
SCREEN 9
' //DESPLIEGAR DATOS DE LA GRAFICA
LOCATE 25, 5
PRINT "F(t) = "; NOMBRE$; " PUNTOS = "; N;
      " Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR
' // DIBUJAR EL MARCO DE LA GRAFICA
LINE (0, 0)-(639, 349), 14, B
'LINE ((N + 2) / 2 * DX, 1)-((N + 2) / 2 * DX,
400), 14
' // DIBUJAR LINEA CON Y=0
LINE (1, DY1 + 10)-(640, DY1 + 10), 14
***** GRAFICAR LOS PUNTOS **
FOR I = 1 TO N - 1
Y = (H(I) * 320) / DY; Y1 = (H(I) + 1) * 320 /
DY
Y = (DY1 - Y)
Y1 = (DY1 - Y1)
LINE ((I - 1) * DX, Y + 10)-((I) * DX, Y1 + 10),
3
LINE ((I - 1) * DX, DY1 + 13)-((I - 1) * DX, DY1
+ 7), 4
NEXT I
LB2: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB2
RETURN

GRAFESP:
.....
' REDONDEO DE LOS DATOS
.....
'GOSUB readaf
CLS
.....
PRINT "NUMERO DE PUNTOS = "; N
INPUT "LIMITE MINIMO "; XMIN
INPUT "LIMITE MAXIMO "; XMAX
IF XMAX = 0 THEN
XMIN = 1
XMAX = N
END IF
.....
' OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
.....
MAYOR = FIX(MIN)
MENOR = FIX(MAX)
FOR K = XMIN + 1 TO XMAX - 1
IF F(K) > MAYOR THEN MAYOR = F(K)
IF F(K) < MENOR THEN MENOR = F(K)
NEXT K
CLS
SCREEN 9
LOCATE 25, 5
PRINT "TRANSF DE F(t) = "; NOMBRE$; " N = ";
N
LOCATE 25, 41
PRINT "Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR
.....
' OBTENER LAS RELACIONES NECESARIAS PARA
GRAFICAR
.....
DY = MAYOR - MENOR
IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 640 / (XMAX + 1 - XMIN)
'// DIBUJAR MARCO DE LA GRAFICA
LINE (0, 0)-(639, 349), 14, B
LINE ((N / 2 - XMIN) * DX, 1)-((N / 2 - XMIN) * DX,
400), 14
'// DIBUJAR LINEA Y=0
LINE (1, DY1 + 10)-(640, DY1 + 10), 14
'// GRAFICAR LOS PUNTOS
FOR I = XMIN TO XMAX
Y = (F(I) * 320) / DY; Y1 = (F(I) + 1) * 320 /
DY
Y = (DY1 - Y); Y1 = (DY1 - Y1)
'*** LINEA OPCIONAL ***
'LINE ((I - XMIN) * DX, Y + 10)-((I) * DX, Y1 + 10),
3:'ESPECTRO CONTINUO
.....
LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 10)-((I - XMIN) *
DX, Y + 10), 3:'ESPECTRO DISCRETO
LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 13)-((I - XMIN) *
DX, DY1 + 7), 4
NEXT I
'GOSUB readaf
LB4: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB4
RETURN

```

```

WALSH:
.....
.....

```

```

*SUBROUTINA PARA CALCULAR LA
TRANSFORMADA RAPIDA
DE WALSH

```

```

.....
.....

```

```

CLS
PRINT "CALCULANDO"
TO = TIMER
FOR I = 1 TO N
  F(I) = H(I)
NEXT I
N2 = N / 2
P = LOG(N) / LOG(2)
FOR L = 1 TO P
  NY = 0
  NZ = 2 * (L - 1)
  NZI = 2 * NZ
  NZN = N / NZI
  FOR I = 1 TO NZN
    NX = NY + 1
    NY = NY + NZ
    JS = (I - 1) * NZI
    JD = JS + NZI + 1
    FOR J = NX TO NY
      JS = JS + 1
      JZ = J + NZ
      X(JS) = F(J) + F(JZ)
      JD = JD - 1
      X(JD) = F(J) - F(JZ)
    NEXT J
  NEXT I
  FOR K = 1 TO N
    F(K) = X(K)
  NEXT K
NEXT L
FOR K = 1 TO N
  F(K) = F(K) / N
NEXT K
T1 = TIMER - TO
PRINT "TIEMPO DE CALCULO = "; T1
LBS: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LBS
RETURN

```

FUNCION:

```

.....
.....

```

```

*SUBROUTINA PARA CALCULAR FUNCIONES DE
WALSH

```

```

.....
.....

```

```

CLS
PRINT "NUMERO DE FUNCION DE WALSH": ;
INPUT W
PRINT "NUMERO DE PUNTOS": ; INPUT N
PRINT "NOMBRE DE LA FUNCION": ; INPUT
NOMBRE$
E = W
NN = LOG(W) / LOG(2)

```

```

FOR I = 0 TO NN
  B(I) = E - INTIE / 2 * 2
  E = INTIE / 2
NEXT I
FOR J = 0 TO N - 1
  MM = 1
  FOR I = 1 TO NN
    MM = MM * COSI2 ^ I * PI * J / (N - 1) ^

```

```

B(I)
NEXT I
H(J + 1) = SGN((SINI2 * PI * J / (N - 1) ^ B(I)
* MM))
NEXT J
H(1) = H(2)
H(J) = H(J - 1)
PRINT "QUIERES SALVAR LA FUNCION QUE
GENERASTE (1/SI,ENTER/NO)": ; INPUT SALVAR
IF SALVAR = 1 THEN GOSUB SALVA
RETURN

```

LISTA:

```

.....
.....

```

*OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO

```

.....
.....

```

```

MAYOR = F(1)
MENOR = F(1)
FOR K = 2 TO N - 2
  IF F(K) > MAYOR THEN MAYOR = F(K)
  IF F(K) < MENOR THEN MENOR = F(K)
NEXT K
CLS
FOR I = 1 TO N
  PRINT "DATO "; I - 1; " = "; F(I)
  IF (I / 20) = INT(I / 20) AND I < > 0 THEN
    LOCATE 23, 10
    PRINT "<PRESIONA CUALQUIER TECLA >"
ET1: WTEC$ = INKEY$: IF WTEC$ = "" THEN
  GOTO ET1
  CLS
  END IF
NEXT I
PRINT
PRINT " QUIERES VER ALGUN VALOR
(1/SI,ENTER/NO)": INPUT VALOR
IF VALOR > 0 THEN
  PRINT "NUMERO DEL DATO = "; INPUT I
  PRINT "F( "; I; ") = "; F(I + 1)

```

```

END IF
PRINT
PRINT " VALOR MAYOR = "; MAYOR
PRINT " VALOR MENOR = "; MENOR
LOCATE 23, 10
PRINT "<PRESIONA CUALQUIER TECLA >"
LB9: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB9
RETURN

```

FUNCTION ESCRIBE (A)

END FUNCTION

APENDICE 5

LISTADO DEL PROGRAMA FHAT

```

DECLARE FUNCTION ESCRIBE!(A!)
.....
* 05/03/92
* ANALISIS DE ESPECTRO POR
* TRANSFORMADA DE HAAR
.....
* DIMENSIONAR MATRICES *
N1 = 4096
DIM HIN(1): ' //DATOS EN FUNCION DEL TIEMPO
DIM F(1): ' //DATOS EN FUNCION DE LA
FRECUENCIA
DIM I(N1)
'// OPCIONES DEL MENU PRINCIPAL
DIM OPCIONES$(10)
OPCIONES$(1) = " 1.- CARGAR DATOS f(i)"
OPCIONES$(2) = " 2.- CARGAR DATOS f(i) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(3) = " 3.- CARGAR DATOS HA(f)
DE ARCHIVO"
OPCIONES$(4) = " 4.- SALVAR
TRANSFORMADA HA(F)"
OPCIONES$(5) = " 5.- OBTENER ESPECTRO"
OPCIONES$(6) = " 6.- GRAFICAR DATOS f(i)
(TIEMPO)"
OPCIONES$(7) = " 7.- GRAFICAR ESPECTRO"
OPCIONES$(8) = " 8.- GENERAR FUNCION DE
HAAR"
OPCIONES$(9) = " 9.- DESPLEGAR DATOS
HA(f)"
OPCIONES$(10) = "10.- SALIDA"
PI = 3.141592653589796#
.....
* MENU DE OPCIONES
.....
START:
CLS
LOCATE 1, 18
PRINT "ANALISIS DE ESPECTRO POR
TRANSFORMADA DE HAAR"
LOCATE 3, 35
PRINT "OPCIONES"
FOR A = 1 TO 10
LOCATE A + 5, 25
COLOR 1, 0
PRINT OPCIONES$(A)
NEXT A
LOCATE 6, 25
COLOR 3, 0
PRINT OPCIONES$(1)
POSICION = 1
SALIDA = 0
REP:
TECLA$ = INKEY$
IF TECLA$ = "" THEN GOTO REP
IF ASC(MID$(TECLA$, 1, 1)) = 0 THEN
SELECT CASE ASC(MID$(TECLA$, 2, 1))
CASE 72
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION - 1
IF POSICION <= 0 THEN POSICION = 10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 80
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION + 1
IF POSICION > 10 THEN POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 71
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 79
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE ELSE
END SELECT
END IF
IF (ASC(TECLA$) = 13) THEN
ON POSICION GOSUB PIDE, CARGA,
CARGA1, SALVA1, HAAR, GRAFICA, GRAFESP,
FUNCION, LISTA
IF POSICION <> 10 THEN
GOTO START
ELSE
SALIDA = 1
END IF
END IF
IF (ASC(TECLA$) <> 27) AND (SALIDA = 0)
THEN GOTO REP
END
PIDE:
.....
* PEDIR DATOS

```

```

.....
CLS
INPUT "Numero de puntos (1..8192)"; N
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
.....
' PEDIR DATOS DE LA TRANSFORMADA
.....
FOR I = 1 TO N
PRINT "HI"; I; " "; : INPUT HI(I)
NEXT I
PRINT "QUIERES SALVAR LOS DATOS
CAPTURADOS (1/SI ENTER/NO)"; : INPUT SALVAR
IF SALVAR = 1 THEN GOSUB SALVA: '
//SALVAR LOS DATOS CAPTURADOS
RETURN

```

```

SALVA:
.....
'SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DEL TIEMPO
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO HI) (*.TI)";
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
N = VAL(INPTS)
FOR NPTS = 1 TO N
INPUT #1, CADENA$
H(INPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER ( POWER INDEX )
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

```

```

SALVA1:
.....
'SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DE LA
FRECUENCIA
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO HA) (*.HA)";
NOMBRE1$
OPEN NOMBRE1$ FOR OUTPUT AS #1

```

```

PRINT #1, N
FOR NPTS = 1 TO N
A$ = STR$(F(NPTS))
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "-0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
PRINT #1, A$
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

```

CARGA:
.....
' CARGAR PUNTOS EN DOMINIO DEL TIEMPO
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO HI) (*.TI)";
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
N = VAL(INPTS)
FOR NPTS = 1 TO N
INPUT #1, CADENA$
H(INPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER ( POWER INDEX )
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

```

```

CARGA1:
.....
' CARGAR DATOS EN DOMINIO DE LA
FRECUENCIA
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO HA) (*.HA)";
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS
N = VAL(INPTS)
FOR NPTS = 1 TO N
INPUT #1, CADENA$
F(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER POWER INDEX
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

```

```

GRAFICA:
.....

```

```

'GRAFICAR LOS DATOS
.....
CLS
.....
' OBTENER EL MAXIMO Y EL MINIMO
.....
MAYOR = H(1)
MENOR = H(1)
FOR K = 2 TO N - 1
  IF H(K) > MAYOR THEN MAYOR = H(K)
  IF H(K) < MENOR THEN MENOR = H(K)
NEXT K
***** AJUSTAR LIMITES PARA GRAFICAR
*****
DY = MAYOR - MENOR
IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 830 / N
***** GRAFICAR *****
SCREEN 9
'/DESPLIEGAR DATOS DE LA GRAFICA
LOCATE 25, 5
PRINT "F(i) = "; NOMBRE$; " PUNTOS = "; N;
  " Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR
' // DIBUJAR EL MARCO DE LA GRAFICA
LINE (0, 0)-(839, 349), 1, B
LINE ((N + 2) / 2 * DX, 1)-((N + 2) / 2 * DX,
400), 14
' // DIBUJAR LINEA CON Y=0
LINE (1, DY1 + 10)-(640, DY1 + 10), 14
'*** GRAFICAR LOS PUNTOS **
FOR I = 1 TO N - 1
  Y = (H(I) * 320) / DY; Y1 = (H(I) + 1) * 320 /
DY
  Y = (DY1 - Y);
  Y1 = (DY1 - Y1)
  LINE (I * DX, Y + 10)-(I + 1) * DX, Y1 + 10),
3
  LINE (I * DX, DY1 + 13)-(I + 1) * DX, DY1 + 7), 4
NEXT I
LB2: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB2
RETURN

GRAFESP:
.....
' SUBROUTINA PARA GRAFICAR EL ESPECTRO
.....
' GOSUB READAF
CLS
PRINT "NUMERO DE PUNTOS = "; N
INPUT "LIMITE MINIMO "; XMIN
INPUT "LIMITE MAXIMO "; XMAX
IF XMAX = 0 THEN
  XMIN = 1
  XMAX = N
END IF
.....
' OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
.....
MAYOR = FIX(MIN)
MENOR = FIX(MAX)
FOR K = XMIN + 1 TO XMAX - 1
  IF F(K) > MAYOR THEN MAYOR = F(K)
  IF F(K) < MENOR THEN MENOR = F(K)
NEXT K
CLS
SCREEN 9
LOCATE 25, 5
PRINT "TRANSF DE F(i) = "; NOMBRE$; " N
= "; N
LOCATE 25, 41
PRINT "Y MAX = "; MAYOR; " MIN = ";
MENOR
.....
' OBTENER LAS RELACIONES NECESARIAS PARA
GRAFICAR
.....
DY = MAYOR - MENOR
IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 835 / (XMAX + 1 - XMIN)
'// DIBUJAR MARCO DE LA GRAFICA
LINE (0, 0)-(839, 349), 1, B
LINE ((N / 2 - XMIN) * DX, 1)-((N / 2 - XMIN) *
DX, 400), 14
'// DIBUJAR LINEA Y=0
LINE (1, DY1 + 10)-(640, DY1 + 10), 14
'// GRAFICAR LOS PUNTOS
FOR I = XMIN TO XMAX - 1
  Y = (F(I) * 320) / DY; Y1 = (F(I) + 1) * 320 /
DY
  Y = (DY1 - Y); Y1 = (DY1 - Y1)
  '***LINEA OPCIONAL ***
  'LINE ((I - XMIN) * DX, Y + 10)-((I - XMIN) + 1)
* DX, Y1 + 10), 3:'ESPECTRO CONTINUO
  .....
  LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 10)-(I - XMIN) *
DX, Y + 10), 3:'ESPECTRO DISCRETO
  LINE ((I - XMIN) * DX, DY1 + 13)-(I - XMIN) *
DX, DY1 + 7), 4
  NEXT I
' GOSUB READAF
LB4: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB4
RETURN

HAAR:
.....
' SUBROUTINA PARA CALCULAR LA
TRANSFORMADA DE HAAR
.....

```

```

FOR I = 1 TO N
  F(I) = H(I)
NEXT I
CLS
PRINT "CALCULANDO"
TO = TIMER
P = LOG(N) / LOG(2)
FOR I = 1 TO P
  L = P - 1 - I
  L2 = 2 ^ (L - 1)
  FOR Z = 1 TO 2 * L2
    H(Z) = F(Z)
  NEXT Z
  FOR J = 1 TO L2
    L3 = L2 + J
    JJ = 2 ^ J - 1
    F(J) = (JJ) + 1(JJ + 1)
    F(L3) = (JJ) - 1(JJ + 1)
  NEXT J
NEXT I
FOR I = 1 TO N
  IF I > 1 THEN PP = INT(LOG(I - 1) /
LOG(2))
  F(I) = F(I) / N * ((2 ^ .5) ^ PP)
NEXT I
T1 = TIMER - TO
BEEP
PRINT "Tiempo : "; T1
LB5: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB5
RETURN

FUNCION:
.....
SUBROUTINA PARA GENERAR
FUNCIONES DE HAAR
.....
CLS
PRINT "NUMERO DE LA FUNCION
DE HAAR A GENERAR "; : INPUT W
PRINT "NUMERO DE PUNTOS "; : INPUT N
PRINT "NOMBRE DEL ARCHIVO"; : INPUT
NOMBRE$
FOR I = 1 TO N
  H(I) = 0
NEXT I
LW = INT(LOG(W) / LOG(2))
R = W - 2 ^ LW
L1 = N * R / 2 ^ LW
L2 = N * (R + 1 / 2) / 2 ^ LW
FOR L = L1 TO L2 - 1
  H(L + 1) = (2 ^ .5) ^ LW
NEXT L
L3 = N * (R + 1) / 2 ^ LW
FOR L = L2 TO L3 - 1
  H(L + 1) = -(2 ^ .5) ^ LW
NEXT L
PRINT "QUIERES SALVAR EL ARCHIVO
(I/SI,ENTER/NO); : INPUT SALVAR
IF SALVAR = 1 THEN GOSUB SALVA
RETURN

LISTA:

```

```

.....
"OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
.....
MAYOR = F(1)
MENOR = F(1)
FOR K = 2 TO N - 2
  IF F(K) > MAYOR THEN MAYOR = F(K)
  IF F(K) < MENOR THEN MENOR = F(K)
NEXT K
CLS
FOR I = 1 TO N
  PRINT "DATO "; I - 1; " = "; F(I)
  IF (I / 20) = INT(I / 20) AND I < > 0 THEN
    LOCATE 23, 10
    PRINT "<PRESIONA CUALQUIER
TECLA >"
ET1: WTEC$ = INKEY$: IF WTEC$ = "" THEN
GOTO ET1
CLS
END IF
NEXT I
PRINT
PRINT " QUIERES VER ALGUN VALOR EN
ESPECIAL (ENTER/NO,1/SI): INPUT VALC$
IF VALOR > 0 THEN
  INPUT "NUMERO DEL DATO = "; I
  PRINT "DATO "; I; " = "; F(I + 1)
END IF
PRINT
PRINT
PRINT " VALOR MAYOR = "; MAYOR
PRINT " VALOR MENOR = "; MENOR
LOCATE 23, 10
PRINT "<PRESIONA CUALQUIER TECLA >"
LB9: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB9
RETURN

FUNCTION ESCRIBE (A)

END FUNCTION

```

APENDICE 6

LISTADO DEL PROGRAMA MEM

```

DECLARE FUNCTION ESCRIBE! (A!)
*****
* 24/05/92
* ANALISIS DE ESPECTRO POR
* METODO DE MAXIMA ENTROPIA
*****
* *DIMENSIONAR MATRICES *
N1 = 4098
DIM H(N1): ' //DATOS EN FUNCION DEL TIEMPO
DIM F(N1): ' //DATOS EN FUNCION DE LA
FRECUENCIA
DIM H(N1)
DIM FASE1(N1)
DIM COSE1(N1)
DIM SENO1(N1)
DIM BUFERE1(N1)
DIM COF(N1)
DIM WK1(N1)
DIM WK2(N1)
DIM WKM(N1)
'// OPCIONES DEL MENU PRINCIPAL
DIM OPCIONES$(10)
OPCIONES$(1) = " 1.- CARGAR DATOS H(H)"
OPCIONES$(2) = " 2.- CARGAR DATOS F(F) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(3) = " 3.- CARGAR DATOS F(F) DE
ARCHIVO"
OPCIONES$(4) = " 4.- SALVAR
TRANSFORMADA H(F)"
OPCIONES$(5) = " 5.- OBTENER ESPECTRO"
OPCIONES$(6) = " 6.- GRAFICAR DATOS H(H)
(TIEMPO)"
OPCIONES$(7) = " 7.- GRAFICAR ESPECTRO"
OPCIONES$(8) = " 8.- GRAFICAR FASE"
OPCIONES$(9) = " 9.- DESPLEGAR DATOS F(F)"
OPCIONES$(10) = "10.- SALIDA"
PI = 3.141592853589795#
*****
* MENU DE OPCIONES
*****
START:
CLS
LOCATE 1, 22
PRINT "ANALISIS DE ESPECTRO POR MAXIMA
ENTROPIA"
LOCATE 3, 35
PRINT "OPCIONES"
FOR A = 1 TO 10
LOCATE A + 5, 25
COLOR 1, 0
PRINT OPCIONES$(A)
NEXT A
LOCATE 6, 25
COLOR 3, 0
PRINT OPCIONES$(1)
POSICION = 1
SALIDA = 0
REP:
TECLA$ = INKEY$

```

```

IF TECLA$ = "" THEN GOTO REP
IF ASC(MID$(TECLA$, 1, 1)) = 0 THEN
SELECT CASE ASC(MID$(TECLA$, 2, 1))
CASE 72
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION - 1
IF POSICION <= 0 THEN POSICION = 10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 80
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = POSICION + 1
IF POSICION > 10 THEN POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 71
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 1
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE 79
COLOR 1, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
POSICION = 10
COLOR 3, 0
LOCATE POSICION + 5, 25
PRINT OPCIONES$(POSICION)
CASE ELSE
END SELECT
END IF
IF (ASC(TECLA$) = 13) THEN
ON POSICION GOSUB PIDE, CARGA,
CARGA1, SALVA1, 9000, GRAFICA, GRAFESP,
FASE, LISTA
IF POSICION <> 10 THEN
GOTO START
ELSE
SALIDA = 1
END IF
END IF
IF (ASC(TECLA$) <> 27) AND (SALIDA = 0)
THEN GOTO REP
END

```

PIDE:

```

*****
*****

```

```

* PEDIR DATOS
.....
.....
CLS
INPUT "Numero de puntos [1..8192]": N
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
.....
* PEDIR DATOS DE LA TRASFORMADA
.....
FOR I = 1 TO N
PRINT "H( "; I; ") = "; INPUT H(I): ' COS(18 *
PI * I / n) + 5 * RND
NEXT I
GOSUB SALVA: ' //SALVAR LOS DATOS
CAPTURADOS
RETURN

SALVA:
.....
* SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DEL TIEMPO
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(T) (*.T)":
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 1 TO N
A$ = STR$(NPTS)
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$)-1)
END IF
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$)-1)
END IF
PRINT #1, A$
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

```

SALVA1:
.....
* SALVAR LOS DATOS EN DOMINIO DE LA
FRECUENCIA
.....

```

```

CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(F) (*.M)":
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR OUTPUT AS #1
PRINT #1, N
FOR NPTS = 1 TO N
A$ = STR$(NPTS)
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
IF MID$(A$, 1, 1) = "-" AND MID$(A$, 2,
1) = "-" THEN
A$ = "0" + MID$(A$, 2, LEN(A$) - 1)
END IF
PRINT #1, A$
NEXT NPTS
CLOSE #1
RETURN

```

```

CARGA:
.....
* CARGAR PUNTOS EN DOMINIO DEL TIEMPO
.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(T) (*.T)":
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS$
N = VAL(NPTS$)
FOR NPTS = 1 TO N
INPUT #1, CADENA$
H(NPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER ( POWER INDEX )
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

```

```

CARGA1:
.....
* CARGAR DATOS EN DOMINIO DE LA FRECUENCIA
.....
CLS
LOCATE 1, 1
INPUT "NOMBRE DEL ARCHIVO H(F) (*.M)":
NOMBRE$
OPEN NOMBRE$ FOR INPUT AS #1
INPUT #1, NPTS$
N = VAL(NPTS$)
FOR NPTS = 1 TO N
INPUT #1, CADENA$
FINPTS) = VAL(CADENA$)
NEXT NPTS
CLOSE #1
' // OBTENER POWER INDEX
P = INT(LOG(N) / LOG(2))
RETURN

```

```

GRAFICA:
.....
* GRAFICAR LOS DATOS
.....
CLS
* OBTENER EL MAXIMO Y EL MINIMO
.....
MAYOR = H(1)
MENOR = H(1)
FOR K = 2 TO N - 1
IF H(K) > MAYOR THEN MAYOR = H(K)
IF H(K) < MENOR THEN MENOR = H(K)
NEXT K
***** AJUSTAR LIMITES PARA GRAFICAR
DY = MAYOR - MENOR
IF DY = 0 THEN DY = MAYOR
DY1 = (MAYOR * 320) / DY
DX = 620 / N
***** GRAFICAR *****
SCREEN 9
' //DESPLGAR DATOS DE LA GRAFICA
LOCATE 25, 5
PRINT "F(I) = "; NOMBRE$; " PUNTOS = "; N;
Y MAX = "; MAYOR; " MIN = "; MENOR
' // DIBUJAR EL MARCO DE LA GRAFICA

```



```

DENOM = 0
FOR J = 1 TO N - K
  NUM = NUM + WK1(J) * WK2(J)
DENOM = DENOM + WK1(J) ^ 2 + (WK2(J)) ^ 2
NEXT J
COF(K) = 2 * NUM / DENOM
PM = PM * (1 - (COF(K) ^ 2))
FOR I = 1 TO K - 1
  COF(I) = WKM(I) - COF(K) * WKM(K - I)
NEXT I
IF K = M THEN GOTO MEM
FOR I = 1 TO K
  WKM(I) = COF(I)
NEXT I
FOR J = 1 TO N - K - 1
  WK1(J) = WK1(J) - WKM(K) * WK2(J)
  WK2(J) = WK2(J) + 1 - WKM(K) * WK1(J) + 1
NEXT J
NEXT K
MEM:
  NP = FF / INC
  FOR IT = 1 TO NP
    fdi = INC * FF * IT
    theta = 2 * Pi * fdi
    wpr = COS(theta)
    wpi = SIN(theta)
    wr = 1
    wi = 0
    sumr = 1
    sumi = 0
    FOR I = 1 TO MP
      wtemp = wr
      wr = wr * wpr - wi * wpi
      wi = wi * wpr + wtemp * wpi
      wrs = wr
      wis = wi
      sumr = sumr - COF(I) * wrs
      sumi = sumi - COF(I) * wis
    NEXT I
    EVLMEM = PM / ((sumr) ^ 2 + (sumi) ^ 2)
    FIT = EVLMEM
  NEXT IT
  TIEMPO = TIMER - TIEMPO
  BEEP
  PRINT "Tiempo: "; TIEMPO
LB5: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB5
RETURN
FASE:
  IF FASE(K) > MAYOR THEN MAYOR = FASE(K)
FASE(K)
  IF FASE(K) < MENOR THEN MENOR = FASE(K)
  NEXT K
  LOCATE 25, 5
  PRINT "TRANSF DE F(i) = "; NOMBRE$; " N"; N
  LOCATE 25, 41
  PRINT "Y MAX = "; MAYOR; " MIN = ";
  MENOR
  *****
  " OBTENER LAS RELACIONES NECESARIAS
  PARA GRAFICAR
  *****
  DY = MAYOR - MENOR; DY1 = (MAYOR * 320)
  / DY; DX = 835 / (xmax + 1 - xmin)
  LINE (0, (639, 349), 14, 8
  LINE ((N / 2 - xmin) * DX, 1) - ((N / 2 - xmin) * DX,
  400), 14
  LINE (1, DY1 + 10) - (640, DY1 + 10), 14

```

```

FOR I = xmin TO xmax - 1
  Y = (FASE(I) * 320) / DY; Y1 = (FASE(I) + 1) *
  320) / DY
  Y = (DY1 - Y); Y1 = (DY1 - Y1)
  LINE ((I - xmin) * DX, Y + 10) - ((I - xmin) + 1)
  * DX, Y1 + 10), 3
  LINE ((I - xmin) * DX, DY1 + 13) - ((I - xmin) *
  DX, DY1 + 7), 4
  NEXT I
LB7: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB7
RETURN
LISTA:
*****
" OBTENER VALORES MAXIMO Y MINIMO
*****
MAYOR = F(1)
MENOR = F(1)
FOR K = 2 TO N - 2
  IF F(K) > MAYOR THEN MAYOR = F(K)
  IF F(K) < MENOR THEN MENOR = F(K)
NEXT K
CLS
FOR I = 1 TO N
  PRINT "DATO "; I; " = "; F(I)
  IF (I / 20) = INT(I / 20) AND I <> 0 THEN
    LOCATE 23, 10
    PRINT "<PRESIONA CUALQUIER
TECLA >"
ET1: WTEC$ = INKEY$: IF WTEC$ = "" THEN
  GOTO ET1
  CLS
  END IF
  NEXT I
  PRINT
  PRINT
  PRINT " VALOR MAYOR = "; MAYOR
  PRINT " VALOR MENOR = "; MENOR
  PRINT
  PRINT " TIEMPO UTILIZADO = ";
  TIEMPO
  LOCATE 23, 10
  PRINT "<PRESIONA CUALQUIER TECLA >"
LB9: A$ = INKEY$: IF A$ = "" THEN GOTO LB9
RETURN

```

```

FUNCTION ESCRIBE (A)
END FUNCTION

```