<u>1</u> 20).

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTONOMA DE MEXICO



"APOYO Y CONTROL TOPOGRAFICO PARA ESTUDIOS DE EXPLORACION GEOFISICA CON FINES PETROLEROS"

TESIS PROFESIONAL

QUE PARA OBTENER EL TITULO DE

INGENIERO TOPOGRAFO Y GEODESTA

PRESENTA

GUILLERMO FERNANDEZ LOPEZ

MEXICO, D. F.



1992





UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis está protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

		er er efter i stiffiger, klyger op kom folker er til en Kom er Frans og hake spyrklyser er byger skylende er	A Charles agent Agin and a second
		in an early and the	
	INDICE GENERAL		
		PAG.	
	INTRODUCCION.	1	
	CAPITULO I. CONSIDERACIONES GENERALES.	3	
	Introducción.	3	
	I.1. Métodos Geofísicos usados en la Exploración Petrolera.	9	
	I.2. Características Particulares de los Métodos Geofísicos usados		:
i de la companya de	en la Exploración Petrolera.	16	
	I.3. El Método Sismológico.	17	
	I.4. Técnica de Reflexión Sísmica.	29	
	I.5. La Brigada Sismológica y su Organización.	35	
	I.6. Objetivo de los Trabajos Topográficos realizados en la		
	Exploración Sismológica.	37	
	I.7. Trabajos Topográficos Preliminares en la Localización		
	del Area por Explorar.	38	
	CAPITULO II. PROGRAMA DE APERTURA DE BRECHAS.	42	
	Introducción.	42	
	II.1. Cálculo de Rumbos de las Líneas Sismológicas.	43	
	II.2. Operación de Campo para el Trazo de las Líneas Sismológicas	. 52	
	II.3. Apertura de las Brechas.	57	
	CAPITULO III. MEDICION LINEAL Y ESTACADO DE PUNTOS TIRAD	OOS. 58	
	Introducción.	58	
	III.1. Métodos y Procedimientos de Campo aplicados durante la		
	medición de las Líneas Sismológicas.	59	
	III.2. Tabla de Puntos Tirados por Línea Sismológica.	61	
	III.3. Monumentación.	62	
	CAPITULO IV. CONTROL PLANIMETRICO.	63	
	Introducción.	63	
	IV.1. Antecedentes Históricos.	6 4	
	IV.2. Métodos y Procedimientos Topográficos aplicados en el Levas		
	y Cálculo Planimétrico de las Líneas Sismológicas.	68	
	IV.3. Especificaciones para el Levantamiento de Poligonales.	69	
	IV.4. Cálculo de Poligonales en la Cuadrícula Universal Transversa		
	Mercator (C.U.T.M.).	75	
	IV.5. Cierres y Precisiones en los Levantamientos de Poligonales de		
	T. (ness Sismolfgicas	78	

	PAG.
CAPITULO V. CONTROL ALTIMETRICO.	79
Introducción.	79
V.1. Antecedentes Históricos.	80
V.2. Métodos Topográficos empleados en la Nivelación de las	
Líneas Sismológicas.	81
V.3. Especificaciones para Nivelación Topográfica.	85
V.4. Cálculo de Nivelación de las Líneas Sismológicas y Ajuste.	89
V.5. Cierres y Tolerancias en la Nivelación de las Líneas Sismológicas.	90
CAPITULO VI. PLANOS TOPOGRAFICOS.	91
Introducción.	91
VI.1. Antecedentes Históricos.	93
VI.2. Especificaciones para el Dibujo de Mapas escala 1:50,000	
y 1:100,000.	103
VI.3. Símbolos.	106
CAPITULO VII. CONCLUSIONES.	113
APENDICE A. Programas de Cálculo.	115
APENDICE B. Itinerario de Mojoneras y Cruceros.	149
APENDICE C. Registro de Campo Planimetría.	157
APENDICE D. Métodos, Formatos y Ejemplos de Cálculo.	160
BIBLIOGRAFIA.	197

transport of the second second second of the second second second second second second second second second se

INTRODUCCION

En el estudio de la naturaleza, toda apariencia o manifestación de algo, constituye fenómenos que pueden ser considerados como experiencias que deben ser analizadas siguiendo una disciplina. Cuando se está frente a un fenómeno o experiencia, si existe interés en ello, surge la necesidad de buscar una explicación a su presencia, que si se logra encontrar en forma razonable, constituye la obtención de un nuevo conocimiento que incrementará lo que llamamos "experiencia".

La experiencia de una persona la constituye la acumulación de conocimientos adquiridos, los cuales le permitirán resolver situaciones futuras que sean similares a los sucesos a los cuales se ha enfrentado, y a los cuales ha encontrado una explicación adecuada.

Por lo anterior, a lo largo de mi trabajo en la Brigada Sismológica de Montaña SES-7 donde se realizan estudios exploratorios en la zona sureste de la República Mexicana, la poca o mucha experiencia adquirida me ha llevado a desarrollar el tema de esta tesis, tratando de mostrar la importancia que tiene la Ingeniería Topográfica y Geodésica como parte complementaria en la Exploración Geofísica Petrolera.

Cuando en una zona de estudio se encuentran posibilidades de producción de hidrocarburos y los datos aportados por los estudios de geología superficial son insuficientes para mostrar la estructura geológica, se emplean estudios por métodos geofísicos para poder determinar las áreas productoras. Estos estudios se complementan con los métodos y levantamientos topográficos, verificando entonces la producción con las localizaciones y trazos correspondientes; el grado de precisión topográfico está supeditado a las necesidades de la Exploración, por lo que los métodos topográficos que se utilizan tienden principalmente a satisfacer las exigencias que requieren las interpretaciones y cálculos geológicos o geofísicos, realizándolos por los medios más rápidos y económicos; si estos no requieren de una alta precisión, no sería adecuado el empleo de instrumental y equipo que nos proporcione precisiones mayores con el consiguiente aumento de costos y tiempos de operación.

En el desarrollo del tema de esta tesis se exponen, en el capítulo I, los métodos geofísicos usados en la exploración petrolera, haciendo énfasis en el método sismológico y en particular de la técnica de "reflexión sísmica"; enseguida se hablará de los objetivos de los trabajos topográficos en la exploración sismológica y se ubicará la localización geográfica del área de exploración.

En los capítulos II y III se tratarán los métodos y procedimientos de campo para la programación de apertura de brechas, trazo de las mismas, cadenamiento y estacado de puntos.

En los capítulos IV y V se hablará del control planimétrico y altimétrico respectivamente, ejemplificando el cálculo de alguna de las líneas sismológicas.

En el capítulo VI se dan a conocer las especificaciones para el dibujo de los mapas escala 1:50,000 y 1:100,000 establecidas por "Pemex", además se describe brevemente el dibujo de planos topográficos, para lo cual se muestran los planos siguientes:

- -1 Plano de Cierres Altimétricos (Esc. 1:100,000), reducción fotográfica.
- -1 Plano con la Ubicación de los Puntos de Tiro de las Líneas Sismológicas (Esc. 1:50,000), reducción fotográfica.
- -1 Plano con la Ubicación de los Puntos de Tiro de las Líneas Sismológicas en los Prospectos: "Lacanjá Oriente", "Ocotal-Damasco" y "La Conquista" (Esc. 1:250,000), reducción fotográfica.

Finalmente en el capítulo VII se dan las conclusiones y recomendaciones finales, esperando despertar en los estudiantes y profesionales de la Ingeniería Topográfica y Geodésica el interés en esta área de aplicación tan específica de la Topográfia.

CAPITULO I.

CONSIDERACIONES GENERALES

Introducción.

El hombre, desde que apareció en la superficie de la Tierra libra luchas constantes para asegurar su supervivencia, generando nuevos requerimientos a medida que satisface sus necesidades primarias e incrementa sus recursos tecnológicos.

Paradójicamente, cuanto más evoluciona su tecnología, sus necesidades demandan recursos cada vez más difíciles de satisfacer. Los recursos naturales que más han contribuído a la evolución de la humanidad y su desarrollo, están relacionados con los recursos alimenticios y energéticos.

La Tierra ha sido pródiga en proporcionar al hombre alimentos y energía, pero el desorbitado crecimiento de la población, demanda estos recursos en cantidades que ya no pueden encontrarse en forma espontánea, y que ya resultan criticamente insuficientes.

Muchos esfuerzos se han realizado para optimizar la exploración, beneficio y aprovechamiento de los recursos naturales de la Tierra pero la disponibilidad de materia prima para los procesos industriales, es menor a medida que aumenta la demanda.

Los yacimientos aflorantes prácticamente se han agotado, y la industria relacionada con los recursos naturales minerales, realiza intensa búsqueda de nuevas fuentes de materia prima que le permitan satisfacer sus requerimientos.

En forma análoga, las necesidades de recursos hidrológicos se han incrementado; los elementos para establecer la infraestructura de las vias de comunicación, la definición de las zonas de riego, el establecimiento de polos de desarrollo, etc. requieren de mayor conocimiento de las características del suelo y del subsuelo.

El estudio de la corteza terrestre ha adquirido gran importancia, especialmente la de la capa cortical que va desde la superficie hasta profundidades del orden de 200 a 1000 metros, desde el punto de vista económico, y del orden de los 8000 metros en la extracción de hidrocarburos, pero no hay que perder de vista que el valor de los satisfactores está en función de su demanda, y que las técnicas de perforación y explotación progresivamente son más eficientes.

En la industrialización de los recursos naturales, se identifican varias etapas:

- 1. Localización de las fuentes de materia prima.
- Sondeos exploratorios para establecer la calidad, características y abundancia de materia prima.
- 3. Desarrollo y explotación de los yacimientos.
- 4. Transporte de la materia prima.
- 5. Beneficio y transformación de la materia prima.
- 6. Distribución de los productos.
- 7. En su caso, comercialización de los productos.

Cualquiera que sea el recurso natural de que se trate, se cubren estas etapas para ponerlo al alcance del consumidor, aunque para cada caso en particular, podrán ser diferentes las técnicas aplicables para cumplirlas.

En algunos casos, cada una de las etapas puede tener una evolución y desarrollo característico, generando ramas especializadas de la industria, tales como: la industria de la transformación, industria del transporte, industrias extractivas, etc.

Puede darse el caso de existir industrias parcial o totalmente integradas, como en el caso de la minería o la industria petrolera, en las que una misma empresa puede realizar varias o el total de las etapas.

Las etapas finales de todo proceso industrial son las más desarrolladas y diversificadas, ya que sus beneficios son más tangibles y presentan menos riesgos. Por el contrario, las etapas iniciales de: localización, sondeo, desarrollo y explotación, frecuentemente no reciben el apoyo necesario por los riesgos que implica su desarrollo, en los cuales no se puede establecer una relación costo-beneficio atractiva o perfectamente definida.

Sin embargo no puede esperarse la consolidación de una industria, si no se cuenta con las reservas de materia prima que le van a alimentar, cuya disponibilidad está intimamente ligada al esfuerzo exploratorio y de explotación que se realice.

El punto de arranque para disponer de reservas de materia prima, lo constituye la exploración de los recursos naturales, ya sean renovables o no renovables, correspondiendo a estos últimos las técnicas más sofisticadas, ya que en la mayoría de los casos no está expuesta la evidencia de su existencia.

Para alcanzar el objetivo de descubrir nuevas reservas, la exploración realiza tres tipos de actividades genéricas:

- 1. Estudios de campo, laboratorio y de gabinete.
- 2. Perforación de pozos de sondeo exploratorio.
- 3. Desenvolvimiento y desarrollo de yacimientos.

Las dos primeras actividades presentan el mayor grado de incertidumbre, puesto que se apoyan en evidencias geológicas superficiales y en información limitada del subsuelo, que debe ser confirmada por medio de pozos de sondeo, cuyos resultados no necesariamente van a culminar con el descubrimiento de un nuevo yacimiento, o la extensión de uno ya conocido.

Las posibilidades de éxito son más elevadas en la etapa de desenvolvimiento y desarrollo de yacimientos, ya que parten del descubrimiento de nuevas reservas, las que solo podrán ser cuantificadas cuando se disponga del número suficiente de pozos de desarrollo para definir las dimensiones y potencialidad del vacimiento.

La determinación de las reservas podrá hacerse cuando se complete la secuencia de actividades siguiente:



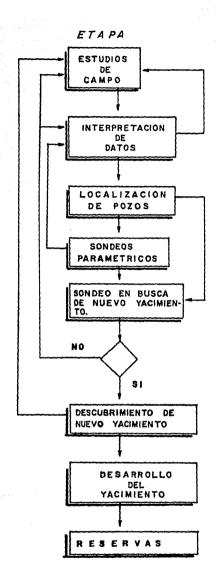
La actividad exploratoria requiere del cumplimiento de varios trabajos que en ocasiones corresponden a periodos largos de tiempo, antes de llegar a un resultado satisfactorio y frecuentemente es retroalimentada.

La secuencia acostumbrada en trabajos exploratorios es como se ilustra en la fig.l.2.

Los resultados obtenidos en los sondeos pueden conducir a una revisión de los criterios utilizados en la interpretación y evaluación de la información acumulada. Cuanto más completa es la información disponible, mayores serán las posibilidades de localizar nuevos yacimientos.

Pueden distinguirse tres tipos de actividad exploratoria, dependiendo del grado de conocimiento y extensión del área:

 $egin{align*} & ext{Trabajos de reconocimiento} & Regional \ Local \ & Lo$



CARACTERISTICAS

Incluye: muestreo, pruebas, estudios y procesos en laboratorio y gabinete.

Integra y evalúa la información abtenida.

Jerarquiza los sitios con mejores posibilidades.

Obtiene información del subsuelo para apoyar la información superficial.

Prueba los sitios con características geológicas apropiadas.

Reinterpretación de la información disponible.

Localiza la zona de exploración intensiva y de explotación inmediata.

Propicia la cuantificación del yacimiento y su explotación.

Establece el ritmo y técnicas de explo-

fig.I.2 Secuencia acostumbrada en trabajos exploratorios.

Los trabajos de reconocimiento generalmente abarcan áreas muy grandes, en los que el objetivo básico es determinar las características geológicas fundamentales, necesarias para que pueda generarse el tipo de roca asociada al yacimiento que se busca.

Los trabajos de semidetalle están encauzados a determinar las condiciones favorables para el depósito o acumulacón del mineral o recurso natural que se busca. Estos estudios corresponden a zonas parciales del área con posibilidades.

Los trabajos de detalle tienen como objetivo fundamental definir las características de: extensión, profundidad, volumen, calidad, etc., de los yacimientos minerales que puedan existir en áreas particulares que tengan las mejores posibilidades de acumulación.

Para programar una campaña exploratoria es importante definir las características geológicas que están asociadas al tipo de yacimiento que se trata de localizar para establecer los estudios y etapas que deben desarrollarse, jerarquizarlos y combinarlos, según las necesidades.

Generalmente se requieren varias condiciones para que exista la posibilidad de encontrar un yacimiento:

- 1. Estructuras regionales que permitan el depósito o formación de la roca generadora.
- 2. Ambiente favorable para la generación del mineral.
- 3. Que hava tenido lugar el proceso de generación.
- 4. Condiciones estructurales que favorezcan el transporte del mineral.
- 5. Condiciones favorables para la acumulación o depósito.
- 6. Extensión o volumen que permita una extracción económica.

Estas condiciones pueden presentarse en diferentes formas, dependiendo de las características particulares de generación y depósito del mineral o recurso natural de que se trate.

A continuación se enumeran las condiciones para que exista la posibilidad de encontrar un vacimiento de hidrocarburos:

- 1. Cuenca de sedimentación.
- 2. Roca generadora.
- 3. Roca almacenadora.
- 4. Estructura de trampa.
- 5. Roca sello.

Las posibilidades de localizar un yacimiento económicamente explotable, aumentan a medida que se vayan confirmando cada una de las condiciones necesarias para el depósito del mineral, aunque la evaluación definitiva se tendrá como resultado de la perforación de los pozos de sondeo.

La exploración a base exclusivamente de perforación de pozos es costosa y con probabilidades de éxito muy reducidas. Los estudios geológicos y geofísicos permiten realizar exploraciones en regiones extensas a menor costo y tiempo, permitiendo seleccionar las áreas con mayores posibilidades de éxito, en las cuales se perforarán los pozos de sondeo, reduciéndose el número de perforaciones.

Aunque los estudios geológicos y geofísicos tienen los mismos objetivos, la forma de desarrollarse es diferente. Los estudios geológicos básicamente requieren de la observación directa de las condiciones estructurales, composición y características de las rocas, ya sea en la superficie o de muestras cortadas durante la perforación de los pozos de sondeo.

Con base en los datos obtenidos en los muestreos geológicos se pueden inferir las condiciones profundas del subsuelo, sin embargo, la información confiable se reduce a un espesor limitado de la corteza, que está condicionado a la capacidad de profundización de las herramientas que se utilizen para el muestreo. En muchos casos, las condiciones estructurales de la superficie no se reproducen a profundidad o bien, las condiciones de los suelos enmascaran o impiden la obtención de datos geológicos; cuanto más profundos sean los yacimientos que se buscan, la incertidumbre será más grande. Los estudios geofísicos complementan la información geológica de superficie, obteniendo información profunda del subsuelo de manera indirecta.

Todo trabajo exploratorio debe iniciarse mediante estudios geológicos, que en muchos de los casos pueden ser completamente resolutivos, los que podrán ser ampliados con estudios geofísicos adecuadamente seleccionados, que proporcionarán la información adicional necesaria para evaluar las características del subsuelo.

Como los estudios geofísicos son más caros que los geológicos, deberán ser utilizados cuando las técnicas que utiliza la Geología no puedan proporcionar soluciones satisfactorias, pero los resultados siempre tendrán que ser interpretados en términos geológicos, por lo que es conveniente que se manejen dentro de marcos geológicos conocidos.

Por todo lo anterior, la selección y programación de los estudios exploratorios presupone conocer con seguridad el objetivo de los trabajos.

I.1. Métodos Geofísicos usados en la Exploración Petrolera.

La prospección geofísica utiliza técnicas que se han desarrollado a partir de los métodos aplicados en estudios científicos, para determinar las características de la estructura de la Tierra a gran escala.

Los métodos de prospección están encaminados a localizar estructuras geológicas que sean favorables para depósitos minerales de valor comercial.

El término PROSPECCION proviene del Latín y significa "Exploración de posibilidades futuras, basadas en indicios presentes".

Las investigaciones puramente científicas en el estudio detallado de los efectos superficiales de algunas corrientes y potenciales naturales, el comportamiento sísmico de algunos terrenos, y de otros fenómenos asociados a condiciones particulares de la corteza terrestre, permitieron establecer las bases de la prospección geofísica.

La variación en la conductividad eléctrica y en corrientes naturales existentes en la Tierra, las relaciones de decaimiento de diferencias de potenciales artificiales introducidas en el terreno, cambios locales de gravedad, del magnetismo y la radiactividad, han proporcionado información a los geofísicos acerca de la naturaleza de las estructuras bajo la superficie, permitiéndoles determinar los sitios más favorables para localizar los depósitos minerales que buscan.

Desde un punto de vista estrictamente geofísico, el término "Prospección" puede definirse como la exploración del subsuelo, basada en el análisis de las características físicas del terreno y de las variaciones superficiales de los campos naturales de la Tierra, encaminada a descubrir recursos naturales y minerales del subsuelo.

Una prospección geofísica consiste en realizar una serie de mediciones en la superficie de la Tierra o a cierta altura sobre ella. Las mediciones consisten en la determinación de las variaciones, en el dominio del tiempo o del espacio, de uno o varios campos de fuerza. A partir de las mediciones pueden establecerse varias soluciones en términos matemáticos, pero el rango de explicaciones que se ajustan a las condiciones de la naturaleza son limitadas. Los resultados de los estudios geofísicos deben expresarse en términos geológicos, en Geofísica como en Geología, no existe un método que sea aplicable en todos los casos.

Las propiedades físicas de las rocas que pueden ser investigadas por métodos geofísicos, y expresadas en conceptos geológicos de interés son:

La densidad.

La susceptibilidad magnética.

La elasticidad.

La conductividad eléctrica.

La variación de la temperatura.

La variación de la radiactividad.

Cada una de estas propiedades físicas está relacionada con algún campo de fuerza de la Tierra, algunos de los cuales se aprovechan en su estado natural, otros tienen que ser creados artificialmente cuando no están presentes en el área de estudio.

PROPIEDADES FISICA	ıs	CAMPO DE LA TIERRA
Densidad		Gravedad terrestre
Susceptibilidad magnética		Campo magnético terrestre
Elasticidad		Propagación sísmica
Conductividad eléctrica		Campos eléctricos terrestres
Variación de la temperatura		Gradiente térmico
Variación de la radiactividad		Radiactividad terrestre

Cada uno de los métodos que se utilizan en la actualidad, están relacionados con una propiedad física y el campo terrestre correlativo:

Densidad		Método Gravimétrico
Susceptibilidad magnética	e Server en	Método Megnetométrico
Elasticidad		Método Siemológico
Conductividad eléctrica		Método Eléctrico
Variación de la temperatura		Método Geolérmico
Variación de la radiactividad		Milodo Radiactivo

De acuerdo a los campos que se utilizan, los métodos aplicables son:

Campos creados artificialmente $\left\{ egin{array}{c} Sismológico \ Eléctrico \end{array}
ight.$

Los principios y leyes físicas que se utilizan en cada método son los mismos que se aplican en la Geoffeica básica a nivel de investigación científica: la diferencia fundamental se encuentra en los procedimientos, sensibilidad de los instrumentos y la precisión con que se realizan las mediciones. Por la naturaleza de los estudios, los métodos de prospección utilizan equipos portátiles que son desplazados dentro de las áreas exploradas.

En los trabajos de prospección geofisica deben cumpline varias etapas:

- 1. Planeación del trabajo.
- 2. Operación v observación de campo.
- 3. Preparación de los datos obtenidos.
- 4. Determinación de los parámetros representativos.
- 5. Distribución espacial de los parámetros representativos.
- 6. Interpretación preliminar geológico-geoffsica de los resultados obtenidos.
- 7. Aplicación de procesos adicionales para incrementar la calidad de la información.
- 8. Integración, interpretación y evaluación de la información obtenida.

Antes de aplicar un método de prospección geofísica es necesario examinar la información existente, que generalmente corresponde a estudios de observación directa, utilizando las técnicas y herramientas de la exploración geológica, tanto superficial como del subsuelo, lo que proporciona un panorama general de las características principales de la estructura y/o condiciones geológicas correspondientes al objetivo de la exploración.

La exploración geofísica debe utilizarse como una herramienta complementaria a la exploración geológica. El método geofísico seleccionado, debe apoyarse en propiedades físicas que están presentes en el cuerpo geológico que se busca, y que no sea posible detectario mediante la aplicación de las técnicas geológicas de observación directa. Para que un método de prospección geofísica funcione, es necesario que la propiedad física en que se basa el método, sea contrastante entre el cuerpo geológico y el medio que lo rodea o encajona.

Planeación del trabajo:

La etapa de planeación es sumamente importante, ya que en ella se analizan las posibilidades de que el método pueda proporcionar información congruente con el objetivo que se persigue, y en su caso, considerar de antemano la calidad de los resultados que se pueden obtener.

En algunos métodos, la precisión de las mediciones disminuye con la profundidad, situación que debe tomarse en cuenta. Además la amplitud del área por explorar y el tiempo disponible para obtener resultados, es un factor que en ocasiones puede influir en la selección de las técnicas aplicables.

Se pueden distinguir tres tipos de objetivos en las prospecciones:

Reconocimiento Semidetaile Detaile

los que influyen principalmente en las distancias y caraterísticas de los puntos o estaciones de observación.

En casi todos lo métodos de prospección, las estaciones o puntos de medición, se distribuyen de acuerdo a un patrón o esquema prestablecido, con el objeto de que todas las observaciones puedan ser comparadas entre sí, al conservar los mismos parámetros de observación.

Los sistemas de observación pueden corresponder a mediciones en puntos aislados, en líneas, de acuerdo a las dimensiones probables del cuerpo geológico que se busca y de la amplitud de las variaciones que se producen en los campos de fuerza por la presencia de las estructuras geológicas, lo cual se interpreta como una "anomessa".

En la planeación del trabajo no solo tienen importancia los aspectos técnicos, sino que deben considerarse también los aspectos logísticos o de viabilidad del trabajo, que los determinan: las condiciones geográficas, aspectos topográficos, vegetación, clima, accesibilidad, etc., que en ocasiones presentan limitantes y/o la necesidad de utilizar equipo apropiado a las características del área por explorar.

Es frecuente que durante el desarrollo de los trabajos, se tenga que modificar el sistema seleccionado en la planeación, ya que los resultados que se vayan obteniendo y los problemas que se encuentren en la operación, ameriten los cambios, situaciones que no siempre son predecibles.

Definidas las características básicas de la prospección que se va a realizar, se procede al desarrollo de la siguiente etapa.

Operación y observación de campo:

Gran parte del éxito que se tenga en una prospección geofísica, depende del cuidado y eficiencia que se haya tenido al realizar el trabajo de campo. El trabajo de campo consiste básicamente en realizar un muestreo sistemático, de las variaciones que se observen en el campo de fuerza, afín al método.

Es necesario conocer con exactitud la posición de cada punto de muestreo, para posteriormente localizarios en caso de que sea importante realizar nuevas mediciones, o perforar pozos de cateo para confirmar la existencia, y en su caso, la explotación de yacimientos descublertos por la prospección. Para situar los puntos de observación deben realisarse levantamientos topográficos, para tener control horisontal y vertical; la precisión de los levantamientos dependerá del objetivo, técnica y método por seguir en la exploración.

Los procedimientos de observación deb en seguirse invariablemente, de lo contrario los resultados no serán confiables, y en caso de que haya sido necesario modificarios total o parcialmente durante el desarrollo del trabajo, estas modificaciones deben ser tomadas en cuenta en las etapas de preparación e interpretación de los datos.

Para tener presentes todas las contingencias que se presenten en la operación que puedan influir en los resultados, se acostumbra consignarlos en registros de campo, preparados exprofeso, donde se anotará toda la información técnica y adicional que permita resolver las etapas subsecuentes.

Preparación de los datos:

Los datos obtenidos en la observación de campo no pueden utilizarse directamente, ya que casi siempre se encuentran afectados por causas ajenas a las condiciones del subsuelo, las que deben ser identificadas y sustraidas al valor medido.

En cada método se conocen los factores que tienen mayor influencia en la variación de los campos, y la forma de controlar los datos adicionales que se requieren para calcular su efecto.

Los datos medidos tienen que ser corregidos y referidos a un nivel de referencia, que permita compararios. En muchas técnicas, tiene que calcularse la variación con respecto a un marco teórico o conocido. La diferencia entre el campo medido (observado) y el campo de referencia (teórico), se denomina "anomalía".

Anomalía = Campo observado - Campo teórico

Ocasionalmente, ai aplicar las correcciones, pueden obtenerse valores de anomalía que se "disparan" o no corresponden al rango de valores esperado, en estos casos tiene que repetirse el trabajo de campo en el tramo aparentemente erróneo. Algunas de las correcciones que se aplican a las observaciones, dependen de otros parámetros que son independientes del valor medido, por lo que frecuentemente es necesario hacer la determinación de los parámetros para corrección, mediante operaciones adicionales a las del sistema de trabajo.

Con objeto de aplicar correcciones en forma sistemática, se acostumbra utilizar plantillas de cálculo, en las cuales se indican todas las operaciones a realizar, y los datos que deben intervenir.

Determinación y distribución de los parámetros representativos:

En algunas técnicas de prospección geofísica, es necesario transformar los datos corregidos con otros parámetros, que corresponden a la propiedad física característica del método y que identifica al cuerpo geológico que se busca.

Para conocer la distribución de los parámetros representativos, los valores corregidos se anotan en secciones o en planos, en donde se tiene la localización de los puntos de observación. Se hace una configuración de la distribución de los parámetros, que consiste en trazar líneas que unen puntos de igual valor, o que representan intervalos fijos entre valores. El paso de las líneas tiene que ser interpolado cuando el valor exacto no corresponde a un punto de observación.

En algunos métodos puede obtenerse una gráfica o un registro contínuo de los valores observados, ya sea con los propios instrumentos de campo, o con la ayuda de equipo adicional diseñado exprofeso, y en algunos casos, en graficadoras controladas por computadoras digitales. Los planos y secciones que se obtienen, son una representación de la distribución de los parámetros en planos horizontales y verticales seleccionados.

Para tener una idea tridimensional de los parámetros, se utilizan simultáneamente las secciones y los planos, aunque hay casos en que bastará una sola de las representaciones para proporcionar la información que se busca. En algunos métodos, como el sismológico, se pueden obtener representaciones tridimensionales muy sofisticadas, en estos casos se utilizan técnicas especiales desde la operación de campo, sistemas de cálculo de correcciones que tienen que ser operados en computadoras digitales, y equipos especiales para generar las distribuciones tridimensionales.

Interpretación de resultados:

La interpretación puede ser cualitativa o cuantitativa, con una orientación geológica-geofísica. El tipo de interpretación debe ser previsto desde la etapa de planeación, ya que en algunas interpretaciones cuantitativas se requiere información adicional o más detallada, que para interpretaciones cualitativas.

Algunas interpretaciones cuantitativas se obtienen mediante aproximaciones sucesivas, utilizando técnicas de modelaje o de simulación, haciendo variar los parámetros que operan como

variables en ecuaciones que representan los campos o sus anomalías, comparando los resultados del cálculo con los valores obtenidos. Toda interpretación debe tener una solución lógica desde el punto de vista geológico.

Algunas técnicas de interpretación producen soluciones múltiples, eliminándose las que resulten absurdas o poco probables. Debe tenerse conciencia del poder de resolución que tiene cada técnica, para no exigirle lo que no puede dar, y esperar la precisión que se tenga en función de los parámetros que se estén manejando.

Frecuentemente es suficiente con la interpretación que se obtiene en esta etapa, pero en trabajos de detalle se requiere aislar los efectos locales de los regionales, para lo cual se aplican procesos especiales para atenuar la influencia de factores que enmascaran la información, o que separan las anomalías particulares para interpretación más directa.

Para aplicar los procesos especiales, es indispensable identificar los factores que están influenciando a la información, para determinar los procesos que deben utilizarse, así como la amplitud de ellos.

La decisión de procesos aplicables, requiere del análisis de un especialista en procesos, y de un equilibrio entre el costo de los procesos y la mejoría en la información que se va a obtener, sin olvidar el objetivo básico del trabajo geofísico.

I.2. Características Particulares de los Métodos Geofísicos usados en la Exploración Petrolera.

Petró leos Mexicanos para hallar nuevos yacimientos petrolíferos, utiliza métodos geofísicos tales como: de Gravimetría, de Magnetometría y de Reflexión Sísmica.

Método de Gravimetría. — Este método es usado en la exploración petrolera como un método exploratorio, cuya finalidad consiste en medir el contraste de densidades que existen en un área determinada, estos contrastes de densidad son interpretados a partir de las "anomalías de Bouguer".

Método de Magnetometría.— Este método determina las variaciones del campo magnético terrestre atribuibles a cambios de estructura o sensibilidad magnética de algunas rocas próximas a la superficie.

Método de Reflexión Sísmica.— Es una técnica particular del método sismológico, usual en la exploración geofísica para poder conocer la estructura del subsuelo, haciendo uso de los tiempos requeridos de onda sísmica generada en el subsuelo por una explosión de dinamita próxima a la superficie, para volver a esta después de ser reflejada en las formaciones mismas de la estructura. La variación en los tiempos de reflexión de un lugar a otro de la superficie, indican por lo general, características estructurales de las rocas del subsuelo. El método consiste en perforar a lo largo de una línea de observación una serie de pozos poco profundos (20 a 40m.), separados entre sí una distancia media de 140m.; para el sistema de observación se necesita un gran número de brechas correctamente proyectadas para la accesibilidad de los equipos de perforación y observación. Según el interés geofísico, estas brechas tienen la tendencia de ser casi siempre líneas rectas.

Petróleos Mexicanos ha escogido el método de reflexión sísmica, porque es el que ha dado resultados satisfactorios en la determinación de estructuras favorables para la acumulación de petróleo.

A continuación se hablará con más detenimiento del método sismológico, y en particular de la técnica de refexión sísmica, que como ya se estableció en el párrafo anterior, es la más usada en la exploración petrolera y además es la que se utilizó en los estudios del Area: "Yazchilán"; Prospecto: "Ocotal-Damasco", efectuados por la Brigada Sismológica de Montaña SES-7.

I.S. El Método Sismológico.

Sismo proviene de la palabra griega "seismo" $(\sigma \epsilon \iota \sigma \mu o \epsilon)$ que significa sacudida, y que identifica claramente a este fenómeno. La sismología involucra el estudio del orígen y la propagación de los movimientos ondulatorios asociados a sacudidas de la corteza terrestre.

En sus orígenes la sismología se encauzó al estudio de los terremotos, debido principalmente a sus efectos superficiales altamente destructivos, pero a medida que se fué conociendo mejor su mecánica, se pudo establecer su relación con la propagación de movimientos ondulatorios de orígen elástico.

Los principlos que rigen la propagación de las ondas elásticas se conocen desde el siglo XVI, sin embargo su relación con los "sismos" y la afinidad de la corteza terrestre para transmitirlos, se estableció hasta fines del siglo XIX, y principalmente a principios del siglo XX.

Es bien conocido que la actividad sísmica en forma natural está restringida a ciertas zonas de la Tierra, relacionadas con movimientos tectónicos aún no totalmente explicados. Está comprobado que toda la corteza terretre es capaz de transmitir ondas elásticas si se presenta un mecanismo que las genere.

El conocimiento de esta propiedad propició que se experimentara y estudiara la posibilidad de generar sismos artificiales y la detección de los movimientos ondulatorios, para determinar las características del subsuelo.

Los resultados satisfactorios de aplicación a la exploración petrolera permitieron el desarrollo de una de las técnicas de prospección geofísica más espectacular, que con el transcurso de los años y la incorporación de los recursos de la electrónica y la computación, ha generado la herramienta exploratoria de mayor aplicación, porque permite obtener resultados que se asemejan a una sección geológica cuantitativa y de gran aproximación.

Transmisión de ondas sísmicas.

Cuando se produce un sismo, el suelo experimenta un violento movimiento. A medida que la roca se mueve, parte de la Tierra es arrastrada alejándose del foco; la perturbación se propaga por la Tierra en todas direcciones, con velocidades que dependen de la naturaleza del terreno.

Se ha comprobado que la energía se transmite en forma de ondas elásticas de compresión, dilatación y transversales; la velocidad de propagación de los movimientos sísmicos depende de las propiedades elásticas de los materiales.

Generación de la energía sísmica.

La forma natural de producirse un movimiento sísmico, es la generación de un terremoto, sin embargo en la práctica no es posible esperar a que tenga lugar un terremoto para obtener información del subsuelo, y en la mayoría de los casos el área en que se realiza la exploración corresponde a una región considerada como asísmica, es decir que no se registran terremotos naturales.

Lo anterior no significa que los materiales del subsuelo no tengan propiedades favorables para transmitir movimientos sísmicos, sino que la región es estable desde un punto de vista tectónico.

Las características de propagación de un movimiento sísmico en el subsuelo solo depende de las propledades elásticas de las rocas que regularán la velocidad de propagación de los movimientos ondulatorios. Lo único que se necesita para que se genere el movimiento sísmico, es que en un espacio reducido se libere energía producida por un impacto de corta duración.

En la prospección sismológica, el sismo se provoca artificialmente mediante dispositivos donde se controla la energía liberada. La generación artificial de la energía tiene ventajas sobre los sismos naturales por las siguientes razones:

- 1.- Se conoce el lugar exacto en donde se genera.
- 2.- Se conoce el momento preciso en que se inicia el movimiento sísmico.
- Dentro de ciertos límites, se puede regular la energía liberada al nivel conveniente para ser detectada.
- 4.- Se puede generar cuantas veces sea necesario.
- 5.- No es necesario detectar la ondas transversales (S), basta con detectar las ondas primarias de compresión que viajan a mayor velocidad, con lo que el tiempo de observación es más corto.
- 6.— Como se conocen todas las características del lugar de generación del movimiento sísmico, los dispositivos para detectar la llegada de las ondas sísmicas, pueden colocarse en la posición más conveniente, que proporcione la mejor información del subsuelo.

Tomando en cuenta la gran variedad de constantes elásticas que pueden presentar los diferentes tipos de suelos y estructuras geológicas del subsuelo, la energía sísmica necesaria para obtener información del subsuelo puede ser muy grande. Cuanto más profunda sea la capa, mayor será la energía requerida, y conforme aumente el número de cambios elásticos, la energía susceptible de regresar a la superficie disminuye rápidamente.

El rango tan amplio de la energía sísmica que puede utilizarse y las cantidades tan pequeñas que pueden regresar a la superficie, ha hecho necesario que se desarrolle una amplia variedad de dispositivos y sistemas para generar artificialmente la energía, así como diversos tipos de instrumentos para detección y registro de los movimientos sísmicos, lo que permite diseñar una variedad de combinaciones de técnicas de campo que se ajusten a cada problema exploratorio particular.

Resultaría muy extenso describir al detalle todos los sistemas con que se cuenta en la actualidad. ya que además de los diferentes tipos, dentro de ellos se cuenta con varios tamaños y modelos. adaptados a diferentes condiciones de terreno, para operación terrestre o marina.

De acuerdo a sus características fundamentales, los sistemas de generación de energía pueden clasificarse dentro de algunos grupos básicos, cada uno de los cuales presenta ventajas y desventajas en su aplicación, las cuales deben tenerse presentes al seleccionar el sistema que genere el movimiento sísmico que se acople mejor a las condiciones del terreno, tanto superficiales como profundas.

En términos generales, los sistemas de generación de energía pueden quedar incluidos dentro de los siguientes grupos:

EXPLOSIVOS

| Dinamitas | Cargas dirigidas | Cordones explosivos

SISTEMAS MECANICOS

{
 Caida de pesas Explosiones de gases confinados Cañones neumáticos Vibradores

En el estudio simológico efectuado en el Area: "Yaxchilán"; Prospecto: "Ocotal-Damasco"se emplearon como fuente de generación de la energía sísmica los explosivos, por lo que a continuación se hablará de ellos.

Explosivos.

Son sustancias químicas que al reaccionar liberan una gran cantidad de energía, mediante procesos térmicos o de presión: la cantidad de energía liberada es muy grande comparativamente con el volúmen de explosivo.

El explosivo industrial que proporciona la mayor relación de liberación de energía con respecto al volúmen, es nitroglicerina, y su forma natural es líquida por lo que no admite ninguna compresión, la que la haría detonar de inmediato; vaporiza al medio ambiente por lo que no se puede almacenar en recipientes cerrados, ya que los vapores podrían producir presión que la haría detonar. Se congela a 13°C, por lo que su fabricación y manejo se hace en estado congelado.

En la práctica no se utiliza la nitroglicerina pura, sino mezclada con distintas sustancias que hacen menos peligroso su transporte y manipulación.

Los explosivos se identifican por su potencia, que se entiende por la relación de energía liberada con respecto a la liberada por el mismo volumen de nitroglicerina. Los explosivos industriales más comunes son los siguientes:

	POTENCIA	CARACTERISTICAS
Pólvoras	5 – 20%	Mezcla refinada de azufre y carbón. Las propor- ciones definen la potencia. Se utiliza en polvo o granulada.
Dinemita	30 – 60%	Mezcla de un explosivo y una sustancia neutra y polvorulenta. El explosivo puede ser: nitroglicerina, nitrato de amonio, potasio y sodio. La sustancia puede ser: aserπín, celulosa, polvo de aluminio, etc. Se utiliza en forma de goma o gelatina plástica y polvorulenta.

en la exploración geofísica se utilizan exclusivamente dinamitas de la máxima potencia, en forma de cartuchos.

Las dinamitas de uso geofísico, requieren de un iniciador para hacerla detonar, siendo los "estopines" o cápsulas eléctricas los más comunes, que consisten de un pequeño tubo metálico relieno de pólvora que se hace detonar por medio de una chispa eléctrica que brinca entre los extremos desnudos de dos cables. La corriente eléctrica se proporciona por medio de una batería o de un generador, que se conoce como "caja de tiro" (fig.I.3).

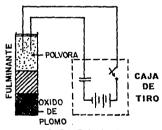


fig.I.S Caja de tiro.

La caja de tiro se opera manualmente o por control remoto, que puede ser accionada por conductores eléctrices o por señales de radio de frecuencia modulada; el estopín también llamado fulminante, se coloca dentro de la dinamita para hacerla explotar.

Para que las dinamitas exploten se requiere que en su interior se eleve súbitamente la temperatura y la presión, y es precisamente esta la función del estopín.

El tiempo requerido para que se efectúe la reacción química dentro de la dinamita varía de varias diszmilésimas a una milésima de segundo, según el tipo de dinamita y la cantidad de explosivo.

La dinamita y los estopines no pueden almacenarse y transportarse juntos; los estopines pueden explotar si se comprimen o aumenta su temperatura. Tanto el transporte como el almacenaje deben cumplir con ciertos requisitos especiales de seguridad, así como permisos, control y vigilancia de las autoridades militares.

Los explosivos que se utilizan en la prospección geofísica no se detonan al aire libre, porque generan una onda de aire superficial que produce una onda que interfiere a los movimientos sísmicos que viajan en el subsuelo (fig.I.4).

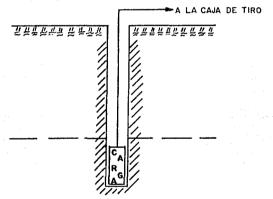


fig.1.4 Se acostumbra poner la carga de esplosivo dentro del subsuelo, a través de una perforación que se realiza esprofeso; la profundidad de la carga se determina mediante pruebas que indiquen la posición que transmita la energía con la máxima eficiencia.

En el caso de explosivos en la presentación de cordón, se requiere abrir una zanja dentro de la cual se coloca el cordón explosivo.

El uso de cargas de dinamita en pozos, puede aplicarse en cualquier tipo de terreno, a excepción de trabajos marinos y lagunares, en donde existe restricción de su uso por los efectos que pudiera cauzar en la fauna y de tipo ecológico.

La perforación de los pozos para bajar la carga de dinamita, puede realizarse por medio de perforadoras transportadas en vehículos, equipos portátiles, e inclusive realizarse a mano con manerales, dependiendo del acceso del área y de la profundidad a la que debe colocarse la carga. La generación del movimiento sísmico depende básicamente de las características del terreno, las cuales se desconocen, a menos que se realicen previamente pruebas experimentales que se conocen como "determinación de respuesta del terreno", y que incluyen la determinación de la carga óptima (CO) y de la profundidad óptima (PO), además de la amplitud de las ondas sísmicas producidas. Las capas del subsuelo actúan como un filtro de frecuencias, permitiendo la propagación de ondas de baja frecuencia a poca profundidad y absorbiendo componentes de baja frecuencia conforme aumenta la profundidad, por lo que las ondas sísmicas que viajan a grandes profundidades son de más alta frecuencia que las que se propagan cerca de la superficie.

La energía sísmica generada con explosivos tiene un alto contenido de ondas de baja frecuencia; la cantidad de energía que se propaga en el subsuelo, disminuye con la profundidad, de manera que cuanto más profundo sea el objetivo de la exploración, mayor será el tamaño de la carga de explosivos requerida.

Aunque teóricamente no existe límite en el tamaño de la carga de explosivos, a medida que aumenta esta, se incrementa la generación de señales perturbadoras que se conocen como "Ruidos", que en un momento dado pueden superar la amplitud de las ondas que proporcionan información del subsuelo, produciendo registros de calidad muy pobre.

Actualmente el diseño y construcción de instrumentos cada vez más sensibles y con mayor capacidad de manejo, atenuación y discriminación de señales, ha permitido el uso de sistemas capaces de "procesar" la información tanto en el campo como en el laboratorio.

Instrumentación sismológica.

La instrumentación sismológica es actualmente la más sofisticada y más variada en cuanto a modelos y tamaños; la comprensión detallada de los diferentes equipos en uso requiere de conocimientos de electrónica y de procesos digitales, sin embargo, para los profesionales cuya relación con la prospección sismológica radica en la selección de las técnicas y el uso de los resultados obtenidos, no necesariamente los conocimientos deben ser los de un especialista en instrumentación, aino que bastará con que esté familiarizado con la función que realiza cada uno de los elementos que forman el sistema, sin profundizar como lo hacen, ni las características de los circuitos electrónicos o sistemas mecánicos. Cuanto más profundo sea el objetivo geológico, más complejo será el equipo que se utilice.

Existen equipos muy compactos y portátiles, para trabajos que no requieren mucha resolución y que no pretenden grandes penetraciones en el subsuelo, en los cuales se encuentran incorporados algunas de las ventajas de los sistemas más complejos.

En la práctica, la energía sísmica que regresa a la superficie después de haberse propagado por el subsuelo, es muy pequeña, incapaz para accionar cualquier elemento de medida o registro por lo que es necesario amplificar la energía a niveles suficientes para obtener jecturas apreciables.

En la generalidad de los equipos modernos, la amplificación se hace por medio de aistemas electrónicos, pudiendo lograrse amplificaciones de millones de veces. Dadas las características de los circultos electrónicos, se pueden adicionar diversos sistemas auxillares de: control, filtraje, grabación, etc., que permiten obtener registros de calidad muy buena, dependiendo de los accesorios que se le incluyan, y por supuesto del costo de ellos.

Los equipos súmicos reciben el nombre de simoscopios cuando solo miden algún parámetro del movimiento súsmico, y requieren hacer la lectura en el momento. Algunos equipos tienen una pantalla controlada por un circuito de memoria, que permite controlar la señal mientras se hace la lectura.

Para realizar un análisis adecuado de la información es necesario contar con un registro permanente de los eventos sísmicos, que se llama sismograma, que pueda ser utilizado cuantas veces sea necesario. El equipo de registro se conoce como SISMOGRAFO, aunque el nombre se ha generalizado a todo el conjunto de instrumentos.

Esquemáticamente un aistema registrador consta de los siguientes elementos:

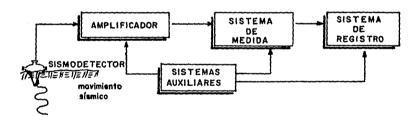


fig.I.5

Sismodetectores.

La parte fundamental de la instrumentación la constituyen los sismodetectores, que técnicamente se denominan como un transductor, que transforma los movimientos sísmicos del suelo en una señal eléctrica de características de frecuencia y amplitud análogas a los de las ondas sísmicas que se detectan. El resto del instrumental tiene como finalidad acondicionar la señal eléctrica para que pueda ser manejada e interpretada.

La fidelidad con que el sismodetector reproduzca la señal sísmica, es básica, ya que el resto de los instrumentos no podrán reproducir lo que no se ha detectado, aunque en ocasiones, un instrumento mal ajustado puede generar señales que no corresponden a ondas sísmicas.

Existen diferentes tipos de detectores, en cuanto a su diseño y características de respuesta, aunque prácticamente se construyen con normas muy estrictas en cuanto a las características de la señal de salida, para que sean compatibles con todos los sismógrafos.

Los sismodetectores pueden ser:

SISMODETECTORES

TIPO DE SALIDA DE LA SEÑAL ELECTRICA

Electromagnéticos Reluctancia variable Piezoeléctrico Capacitativo Salida simple Preamplificada Señal regulada

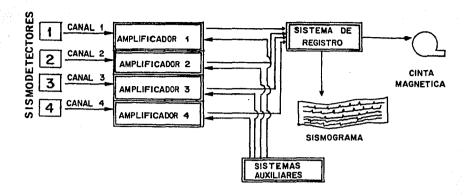
Las señales eléctricas análogas al movimiento sísmico se conducen al sismógrafo por medio de cables o de radiotransmisores de frecuencia variable.

Amplificadores.

Los amplificadores sísmicos son de diseño muy variado, pero todos ellos tienen como característica que son de ultra alta fidelidad a las bajas frecuencias, ya que el rango de las señales de orígen sísmico que normalmente se manejan se encuentra entre 2 y 200 ciclos por segundo. Los amplificadores sísmicos pueden tener capacidad de amplificación desde 8 veces (18 decibeles) hasta 2 millones de veces (126 decibeles).

En la mayoría de los sismógrafos pueden operarse simultáneamente varios amplificadores, utilizando algunos elementos comunes como: fuente de poder, sistemas de control, filtros, etc.

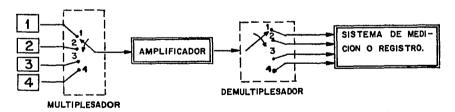
Cada amplificador recibe la señal de un sismodetector o combinación de sismodetectores conectados al mismo cable conductor, constituyendo lo que se conoce como un "canal de amplificación" (fig.I.6).



flg.I.6

Los sismógrafos más comunes pueden operar simultáneamente: 1, 6, 8, 12, 24, 48, 96 y hasta más de 1000 canales.

Los sismógrafos que operan muchos canales, en realidad no tienen tantos canales, sino que se utilizan dispositivos electrónicos que conectan en secuencia varios sismodetectores a un mismo amplificador, en un período de tiempo muy corto, que para cubrir un ciclo completo de conmutación puede ser de 2 milisegundos, 4 milisegundos, etc., que puede ajustarse según las necesidades. El dispositivo de conmutación se llama "Multiplesador"; al salir la señal del amplificador para ser alimentada a los sistemas de medición o registro, debe ser de-multiplesada, o sea invertir el proceso de conmutación (fig.I.7).



Ra.I.7

Sistemas de medida y registro.

Los sistemas de medida y registro generalmente se encuentran conectados en serie, y dependiendo de lo complejo del sistema, pueden operar simultáneamente varios sistemas de medida y de registro.

Los sistemas más simples solo cuentan con un sistema de medida:

SISTEMA DE MEDIDA	SISTEMA DE REGISTRO
	Cámara Polaroid.
Osciloscopio	Oscilógrafo.
Contador analógico	Grabación magnética analógica
Contador digital	Grabación magnética digital.
Contador mecánico	

Los sistemas de registro y medida son muy variados, y aunque desde un punto de vista genérico pueden identificarse fácilmente, en la práctica describirios resulta muy complicado, ya que en muchos de los casos su diseño es específico y compatible exclusivamente con un tipo de sismógrafo.

Sistemas auxiliares.

La mayoría de los equipos de detección sismológica cuentan con sistemas que permiten controlar la calidad de la señal de salida, que son muy variados, dependiendo del tipo de sismógrafo y del sistema de generación de la energía sísmica.

Entre los más comunes se pueden mencionar:

Sistemas de medición y comprobación.
Control de sensibilidad.
Control de ganancia (automáticos y programados).
Filtros de frecuencia (baja, alta, pasabanda).
Sistemas mezcladores de señales.
Sistemas de comunicación selectivos.
Sistemas integradores.

Algunos sistemas están provistos de minicomputadoras que pueden realizar en el campo procesos iniciales de correcciones, filtrados en el dominio de la frecuencia y el tiempo, atenuación, correlación, reverberación y muchos otros.

Técnicas de campo.

La operación de campo consiste básicamente en identificar en el terreno la posición de los puntos de impacto y la detección de los movimientos sísmicos, que después de haberse propagado por el subsuelo regresan a la superficie por medio de ondas reflejadas o que sufrieron una refracción total.

La geometría de la disposición de los puntos de impacto y los simodetectores dependen de la técnica utilizada y de las características del objetivo de la exploración, la cual debe ser diseñada para cada caso particular.

Definidas las características de la operación de campo, la observación se realiza produciendo los impactos en los puntos seleccionados, obteniendo los registros de las señales sísmicas que llegan a los sismodetectores.

Las técnicas de campo son muy diversificadas pero pueden considerarse dentro de dos grupos básicos: "la técnica de refracción y la de reflexión", dependiendo de si se va a detectar preferentemente la señal refractada o la reflejada (fig.I.8).

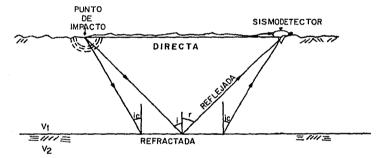


fig.I.8

En la figura anterior, si se genera un impacto en un punto, a partir de él se va a propagar un frente de onda que contiene múltiples trayectorias, pero a un determinado sismodetector solo pueden llegar tres tipos de movimientos sísmicos:

- 1.- El que se propagó en trayectoria directa.
- 2.— El que llegando al contacto de un cambio de velocidad se reflejó de acuerdo a la "ley de reflexión" que establece: "El seno del ángulo de incidencia es igual al seno del ángulo reflejado" (Ec.1.1).

seni = senr

(1.1)

donde: i = Angulo de incidencia,r = Angulo reflejado. 3.— El movimiento cuya trayectoria incide en el contacto de cambio de velocidad, con un ángulo igual al crítico:

$$seni_a = \frac{v_1}{v_2} \ ; \ v_2 \ > v_1$$

(1.2)

donde: ic =Angulo de incidencia crítico.

v1 =velocidad 1.

v2 =velocidad 2.

generándose una refracción total, continuando el movimiento a lo largo del contacto en el medio de mayor velocidad, generando vibraciones que se propagan hacia la superficie en el medio de baja velocidad.

El tiempo de llegada de los movimientos sísmicos al detector está relacionado con la distancia al punto de impacto y a la profundidad del contacto de cambio de velocidad.

La trayectoria directa generalmente se propaga en medios de baja velocidad, y llega primero al detector cuando la distancia es corta.

La onda reflejada requiere un tiempo de propagación que depende de la profundidad de la capa reflectora, y llegará a la superficie después de la onda directa al sismodetector si la distancia al punto de impacto es corta, pero cuando la distancia aumenta y dado que la velocidad con que se propaga la onda reflejada es mayor que la onda directa, la onda reflejada puede llegar primero.

Las ondas refractadas solo pueden regresar a la superficie cuando ocurre una refracción total. Para ángulos incidentes menores que el ángulo crítico la trayectoria refractada no regresa a la superficie sino que se propaga a medios más profundos.

Para que una onda sufra refracción total, regrese a la superficie y pueda ser detectada, el sismodetector debe estar a una cierta distancia del punto de impacto que depende de la profundidad de la capa donde se produce la refracción, por lo anterior las ondas refractadas no pueden ser detectadas a distancias cortas, y para detectar una onda refractada se necesita registraria a distancias que aumentan conforme aumenta la profundidad del refractor.

De acuerdo a estas características se han diseñado las dos técnicas fundamentales:

REFRACCION: Se requieren distancias largas de observación y se utiliza principalmente en la exploración de capas someras con fuertes contrastes de velocidad.

REFLEXION: Se requieren distancias de observación relativamente cortas y se utiliza para la exploración de capas profundas, elevado número de capas o cambios pequeños en velocidad.

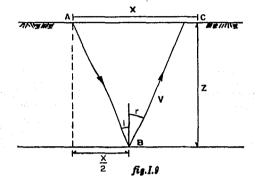
I.A. Técnica de Reflexión Sísmica.

La técnica de reflexión se basa en la "primera ley de Snell" que establece:

seni = senr

(1.3)

Cuando un frente de onda llega a un contacto entre dos capas de diferente velocidad, parte de la energía es reflejada propagándose en el medio incidente, este fenómeno tiene lugar si se cumple con la condición de que exista un contraste de velocidades (fig.I.9).



Como puede verse en la figura anterior, en el caso de la exploración sismológica, si se genera un movimiento sísmico en el punto A en la superficie, una de las múltiples trayectorias llegará al punto B, generándose una onda reflejada con un ángulo r, igual al incidente i, se propagará hacia la superficie para ser detectada en el punto C por un sismodetector colocado a la distancia X del punto de impacto.

El tiempo total de la trayectoria queda definido por:

$$T = t_{AB} + t_{BC} = \frac{AB + BC}{V}$$

(1.4)

en donde: V es la velocidad promedio de propagación entre la superficie y la profundidad Z; T es el tiempo total de la trayectoria desde el punto A hasta el punto C; t_{AB} es el tiempo de la trayectoria del punto A al B y t_{BC} el tiempo de la trayectoria del punto B al C; AB y BC son las distancias de las trayectorias de A al punto B y de B al punto C, respectivamente.

En la operación de campo se acostumbra utilizar la energía producida con un impacto para obtener información en varios puntos, lo cual depende del número de canales de amplificación que puede operar simultáneamente el sismógrafo que se dispongra, ya sean 12, 24, 48, 96, etc.

Los sismodetectores se colocan en línea con el punto de impacto, separados a una distancia previamente seleccionada; "al arreglo geométrico del conjunto punto de impacto y sismodetectores se le conoce como tendido".

Se puede utilizar una gran variedad de tendidos, los que se diseñan de acuerdo a los objetivos del trabajo y de los elementos de que se dispone, ya que en muchos de los casos puede requerirse un tendido muy largo con un número de puntos de detección superior al que puede operarse con el sismógrafo, en este caso, pueden observarse tendidos parciales a lo largo de la línea, repitiendo los impactos en el mismo punto hasta completar la longitud de la línea.

En la mayoría de los casos resulta más conveniente utilizar tendidos individuales que se van desplazando a lo largo de la línea, generando un impacto en cada posición del tendido, esto permite controlar mejor la energía sísmica generada y obtener sismogramas de calidad más uniforme.

Los diferentes tendidos que se utilizan se derivan de dos arregios básicos: el tendido lateral y el tendido simétrico (fig.I.10).

El tendido lateral consiste en colocar todos los sismodetectores alineados a un lado del punto de impacto, con lo que se obtienen reflejos de la capa en estudio en la porción media adyacente a la proyección del punto de impacto; para obtener información de la otra mitad abajo de la longitud cubierta por el tendido, es necesario producir un impacto en el otro extremo del tendido.

En el caso de que se necesite obtener un perfil contínuo del subsuelo, se moverá el tendido a una nueva posición generándose impactos en los extremos. Esta operación requiere que en cada punto de impacto se genere dos veces la energía, situación que en el caso de que se utilicen explosivos puede ser un inconveniente que debe tomarse en cuenta, porque pueden generarse derrumbes en el punto de tiro (PT) o que no pueda ser colocada una nueva carga de explosivo, con lo que quedaría incompleta la observación, lo cual es muy frecuente en suelos poco consolidados, en áreas pantanosas, lagunares y marinas.

Por otro lado es una técnica que permite un avance rápido, ya que la etapa más lenta de la operación es la colocación y conección de los sismodetectores, y en este caso se aprovecha la longitud total del tendido.

El tendido simétrico consiste en colocar la mitad de los sismodetectores a cada lado del punto de impacto, obteniéndose señales reflejadas de la capa en estudio a los lados de la proyección del punto de impacto, en una longitud aproximada a la mitad de la longitud que cubre todo el tendido en la superficie.

En este sistema, si se requiere obtener un perfil contínuo, solamente se moverá la mitad del tendido, ubicando un nuevo punto de impacto en el centro del tendido, posición que corresponde al extremo del tendido anterior. En el tendido simétrico no es necesario utilizar un punto de impacto, lo que origina que el avance sea más lento y por lo tanto más costoso, pero se tiene la ventaja de que en cada impacto se asegura la obtención de la información del subsuelo.

En cada caso en particular deben considerarse las características del terreno para seleccionar el sistema más adecuado, por ejemplo, en áreas donde se utilicen explosivos y la perforación de los pozos de tiro resulte difícil por la dureza del suelo, y ésta asegure que los pozos pueden ser recargados, conviene utilizar el tendido lateral, si por el contrario, las condiciones del suelo solo permiten utilizar los pozos de tiro una sola vez, es más aconsejable el uso del tendido simétrico.

Por sus características, cualquiera que sea el tipo de generación de la energía sísmica, en los trabajos en áreas pantanosas, lacustres y marinas, el tendido simétrico presenta grandes ventajas. Sin embargo, siempre es recomendable realizar pruebas experimentales en el área que se va a trabajar, colocando varios tipos de tendidos haciendo observaciones simultáneas para determinar cual es el que proporciona la información de mejor calidad.

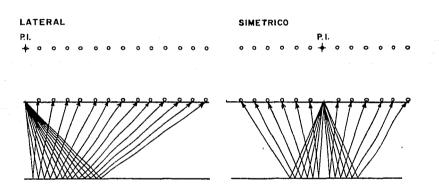


fig.I.10 Sistemas de tendido.

Operaciones de campo.

Una vez que se ha seleccionado el tipo de tendido que se va a utilizar así como la distancia entre puntos de impacto y sismodetectores, se establece el rumbo y longitud de los perfiles formando una malia, eligiendo una distancia entre líneas de observación que depende de la dimensión de las estructuras geológicas que se traten de localizar o de la aproximación de los resultados.

Es conveniente que las líneas de observación se ubiquen en línea recta, para que los perfiles correspondan a una sección en plano vertical, sin embargo, de acuerdo a las características del terreno se pueden hacer observaciones a lo largo de caminos que faciliten el acceso al área de trabajo, pero en estos casos hay que tomar en cuenta que los puntos reflejantes en las capas del subsuelo no van

a quedar en el mismo plano y se hace necesario aplicar correcciones para que su verdadera posición quede debidamente identificada (fig.I.11).



flg.I.11

Cuando se utilicen caminos para hacer observaciones debe procurarse que se cierren polígonos, de lo contrario no podrá establecerse continuidad de los "horizontes reflejantes", y en muchos de los casos fraccionarse los polígonos mediante la apertura de brechas o siculeros (1).

En la etapa de planeación deben tomarse en cuenta todos los factores que pudieran afectar el desarrollo de la observación, siendo necesario en muchos casos adaptarlos a las condiciones del terreno.

Algunos terrenos presentan problemas especiales, tales como la generación de ondas superficiales de gran amplitud que interfieren a las señales reflejadas que provienen del subsuelo, en estos casos resulta conveniente retrasar la llegada a los sismodetectores de las ondas superficiales, lo que se consigue desplazando el punto de impacto con respecto al tendido una distancia calculada para que los reflejos lleguen a la superficie antes que las ondas directas.

El desplazamiento del punto de impacto puede hacerse a lo largo de la línea de observación o en sentido perpendicular a ella. Es necesario hacer pruebas para asegurar que se obtiene el efecto deseado.

En algunos trabajos no es necesario obtener perfiles del subsuelo, sino que para complementar la información del subsuelo solo se requiere conocer el $echedo^{(2)}$ en algunos puntos, en estos casos es conveniente observar perfiles cortos en direccciones perpendiculares, utilizando tendidos laterales o simétricos, conocidos como tendidos en "cruz" o en "L" (fig.I.12).

⁽¹⁾ Los picaderos son brechas de 1m. de ancho aproximadamente, que sirven de guía para la apertura de brechas con tractor o a mano.

⁽²⁾ El echado es el ángulo de inclinación que las capas del subsuelo tienen, con respecto a la superficie, por lo que el echado puede ir pendiente hacia abajo o pendiente hacia arriba.

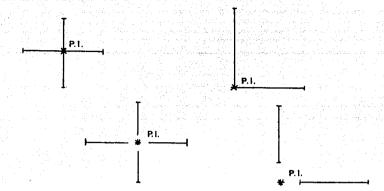


fig.I.12 Tendidos en cruz o en L.

Se han diseñado algunos tipos de tendidos con objetivos muy particulares, ya sea para atenuar algunas señales reflejadas o para destacar otras, los cuales requieren de equipo especial y procedimientos muy sofisticados.

Los tendidos que se utilizan en el método sismológico de reflexión tienen la propiedad de registrar todas las señales reflejadas en la columna de la capa sedimentaria que presenten contrastes de velocidades, siendo aplicables a todas ellas los mismos criterios y ecuaciones fundamentales, no obstante que se trate de capas someras o profundas, aunque en cada caso deberá establecerse cuales son de mayor importancia, para tomar las medidas de control adecuadas. Los tendidos básicos pueden sufrir algunas modificaciones para ajustarlos a las condiciones del terreno.

Cuando las vias de acceso al área lo permitan, todo el equipo instrumental y de generación de la energía sísmica podrá estar montado en camiones o equipo de transportación adecuado, y en su caso, utilizar equipo portátil en módulos que puedan ser transportados a pie por los trabajadores.

En trabajos marinos y lacustres se utiliza equipo que pueda ser transportado o arrastrado flotando, por medio de embarcaciones. En este tipo de trabajos generalmente se utilizan técnicas de detección contínua dada la facilidad con que pueden desplazarse en la superficie del agua (fig.I.13).

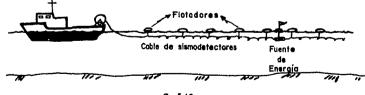


fig.I.18

En los trabajos marinos y lacustres se acostumbra utilizar sistemas de radioposicionamiento con el auxilio de satélites o estaciones radiotransmisoras en frecuencias restringidas, ubicadas en puntos estratégicamente seleccionados y localizados topográficamente; mediante sistemas de radar especiales se puede guiar a las naves y medir electrónicamente las distancias a las estaciones fijas, para situarlas por medio de "triangulación".

En los trabajos de exploración sismológica se requiere ubicar adecuadamente la posición de los puntos de impacto, por lo que se deben hacer levantamientos topográficos de control horisontal y vertical, cuya precisión debe ser acorde con la aproximación que se busca en el trabajo.

I.5. La Brigada Sismológica y su Organización.

La organización de una brigada sismológica es generalmente similar en todas las empresas o instituciones que realizan este tipo de trabajo, unicamente cambia la cantidad de personal que comprende dicha organización y el equipo, de acuerdo a tres factores principales que son:

- 1.- Los recursos económicos con que se cuenta.
- 2.- La magnitud de la exploración provectada.
- 3.- Las características de la región que se desea explorar.

Si una empresa cuenta con recursos económicos suficientes, logrará tener una organización y el equipo necesario para desarrollar las operaciones de campo rápida y eficazmente; el poder de disponibilidad de personal suficiente y técnicamente capacitado, para ejecutar cada una de las labores que sean requeridas en la exploración sismológica, así como de equipos específicos para cada operación, reporta con el tiempo mayores utilidades y mejor precisión.

La magnitud de la exploración considerada dentro del tiempo o plazo fijado, determina: el número, clase y tipos de elementos que intervendrán en el proceso, ya sean recursos humanos o equipos. Así, si el área asignada a la exploración es considerable y solo se pretende alcanzar la fase de reconocimiento, requerirá menores recursos que si fuera a llegarse a la fase de detalle para un mismo plazo señalado; igual sucederá si en el estudio de un área reducida se adopta un programa integral de detalle en dos plazos alternativos, uno amplio y el otro reducido. Cualquiera que sea el caso a resolver, es necesario realizar previamente un análisis de los costos, bajo diferentes alternativas prácticas, para elegir aquella que sea más conveniente, ya sea porque permite obtener la máxima utilidad o porque en ella se cubre en mejor forma el área por estudiar.

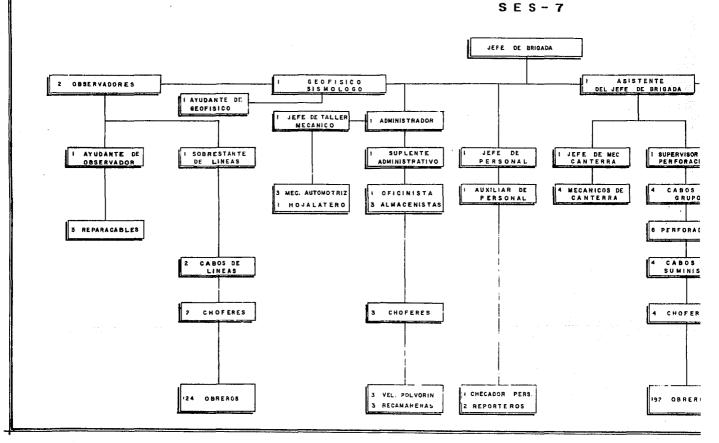
Una brigada sismológica se divide en dos aspectos principales que son: el técnico y el administrativo.

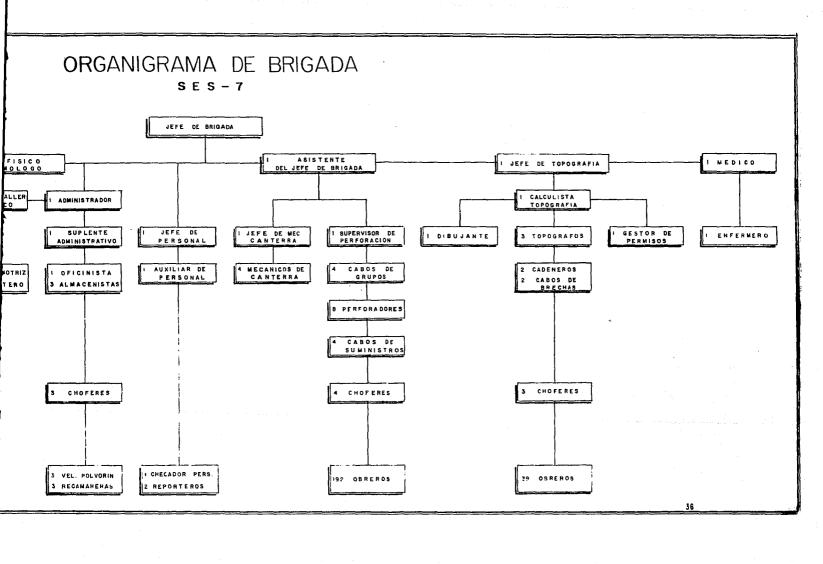
El técnico lo representa el jefe de la brigada, que es directamente responsable de los trabajos técnicos realizados y sobre el que recae, en primera instancia, la responsabilidad técnica ante "Pemex". Con el jefe de brigada es con quien el Ing. Topógrafo tiene relación directa para desarrollar los trabajos topográficos unido a las operaciones sísmicas.

Referente a lo administrativo, por ejemplo, la empresa (Perforadata, S.A. de C.V.) tiene como responsable a una persona de confianza, la cual se encarga de la administración de los recursos económicos para el buen funcionamiento de la brigada (operación automotriz, luz, agua, alimentación, combustible, refacciones, etc.).

En el organigrama que a continuación se muestra podrá observarse la organización de la Brigada Sismológica de Montaña SES-7.

ORGANIGRAMA DE BRIGADA





I.6. Objetivo de los Trabajos Topográficos realizados en la Exploración Sismológica.

Los trabajos topográficos realizados para la exploración sismológica, tienen como objetivo formar un plano representativo del área en estudio y determinar las elevaciones de los puntos de tiro (PT) con la precisión requerida según el método empleado.

Cualquier trabajo topográfico sin importar la precisión con la cual se haya realizado, pierde su valor efectivo si no se localizan, ligan o indican en forma adecuada los puntos de referencia que existen en el terreno, con objeto de que puedan ser utilizados posteriormente para localizar los puntos de observación y lugares necesarios en el desarrollo de los trabajos y, al mismo tiempo, ir elaborando los diferentes planos topográficos, ligando y marcando en los mismos, los puntos y detalles de fácil identificación que se localicen en el área de estudio.

Es dificil nombrar cuales son los puntos de fácil identificación en cada área; pueden considerarse por su orden de importancia, facilidad de identificación y acceso los siguientes: carreteras y caminos, arroyos o ríos anchos, mojoneras de puntos topográficos y de triangulaciones, siendo las mojoneras antes mencionadas, las que nos permiten determinar la precisión con que se ha desarrollado el trabajo y establecer el control topográfico en áreas extensas, por lo cual deben ligarse siempre que sea posible, aún cuando para ello sea necesario hacer levantamientos especiales.

Cuando el Ing. Geólogo ha fijado la estructura geológica que determina el área que posiblemente sea productora de hidrocarburos se considera el estudio sísmico de la misma, para rectificar las condiciones del subsuelo respecto a las superficiales.

Las brigadas topográficas se encargan de hacer el levantamiento topográfico general de la zona y de hacer el levantamiento de las líneas sismológicas localizadas en el área con sus correspondientes puntos de tiro, los cuales quedan referidos y numerados a su línea sismológica correspondiente; entendiéndose por línea sismológica, una línea levantada topográficamente en la cual quedan identificados en el terreno los puntos que se denotan con sus distancias correspondientes.

Finalmente se puede decir que el objetivo principal del Ing. Topógrafo en una brigada de exploración sismológica, es proporcionar las elevaciones de los puntos de tiro referidos al nivel medio del mar (N.M.M.), así como sus Coordenadas Universales Transversas de Mercator y Geográficas, si éstas últimas son requeridas, elaborando en consecuencia los planos correspondientes.

I.7. Trabajos Topográficos Preliminares en la Localización del Area por Explorar.

Al comenzar la exploración sismológica de una nueva área, el jefe de la brigada con auxilio del Ing. Topógrafo buscarán el lugar adecuado para la instalación del campamento general, procurando que sea en el centro del área por explorar y lo más cerca posible de un poblado, que cuente con comunicaciones y pueda abastecer los servicios necesarios como son: agua potable, energía eléctrica, alimentos, combustible, etc.; para casos de emergencia contará dicho campamento con una planta de luz propia.

Si se trata de hacer el estudio de una nueva área, se efectuarán pruebas preliminares, el resultado de éstas tiene como fín determinar los parámetros representativos (carga óptima, profundidad óptima, etc.), que se emplearán en los trabajos posteriores que se lleven a cabo. El trabajo del Ing. Topógrafo de acuerdo a las instrucciones del jefe técnico de la brigada, es localizar el lugar ideal para efectuar las pruebas, una vez que se han marcado estas en el terreno, se realizará el levantamiento con más detalle del lugar en donde se efectuaron las citadas pruebas.

El Ing. Topógrafo realizará el levantamiento de las mismas por medio de teodolito y distanciómetro, asimismo, procederá a nivelar las pruebas a partir de un banco de nivel de elevación conocida. Con estos trabajos de campo finalizan las operaciones del Ing. Topógrafo respecto a las pruebas preliminares, faltándole dibujar en el plano correspondiente el levantamiento que realizó en el campo.

Según el área que vaya a trabajar una brigada sismológica, Petróleos Mexicanos facilitará en un plano, el programa de brechas que contendrá líneas paralelas con separación de dos y hasta cinco kilómetros y otras transversales a éstas, formando así una cuadrícula.

El jefe de brigada y el Ing. Topógrafo analizarán detenidamente el programa de estudio asignado y el área en que se encuentra situado, para que posteriormente se le indique al Ing. Topógrafo el orden en que deberán trabajarse las brechas según su importancia.

Los planos que Petróleos Mexicanos proporciona, generalmente son el resultado de trabajos sismológicos desarrollados con anterioridad, en los cuales están dibujados el número de brechas con sus puntos de tiro correspondientes y la clave de la brigada que realizó el trabajo, además se encuentran ubicados en los mismos los puntos de control existentes (planimetría y altimetría), así como la topografía del terreno (poblaciones, caminos, arroyos, sierras, etc.).

Finalmente, antes de iniciar los trabajos topográficos, es necesario contar con puntos de apoyo bien definidos, los cuales pueden ser: vértices de triangulación, vértices satelitarios, puntos operacionales, o lados de poligonales correspondientes a trabajos efetuados por Petróleos Mexicanos u otras dependencias. Por lo anterior el Ing. Topógrafo deberá pedir a las diferentes dependencias, incluyendo a Petróleos Mexicanos, los datos del control o apoyo horizontal y vertical existente en el área (elevaciones y ubicación de los bancos de nivel, coordenadas de vértices de triangulación, puntos de posicionamiento por satélite, etc.), ya que estos servirán para hacer los ajustes necesarios a los levantamientos que se efectúan.

A continuación se ubica el área de estudio, objeto de los trabajos sismológicos y topográficos, y se resumen algunos de los aspectos considerados para la realización de los mismos.

BRIGADA: SES-7
ZONA: SURESTE

DISTRITO: VILLAHERMOSA

AREA: YAXCHILAN

PROSPECTO: OCOTAL-DAMASCO

UBICACION: SN. JAVIER, MPIO. DE OCOSINGO, CHIS.

LOCALIZACION GEOGRAFICA DEL AREA POR EXPLORAR: El Prospecto Ocotal-Damasco comprende un área de 2500Km. cuadrados aproximadamente y se localiza en la parte NE del Edo. de Chiapas, a 150Km. al SE de la Cd. de Palenque, Chis. en el Mpio. de Ocosingo; limitado al Norte y Oriente por el Río Chancalá y la República de Guatemala con el Río Usumacinta de por medio, al Poniente por el Lago Metzaboc y Najá, al Sur por los Lagos Ocotal y El Suspiro comprendidos dentro de la Reserva de la Biósfera de los Montes Azules.

Cartográficamente se encuentra comprendido dentro de las coordenadas geográficas 17º 13' y 16º 45' de Latitud Norie; 91º 00' y 91º 45' de Longitud Oeste.

FISIOGRAFIA DEL AREA DE ESTUDIO: El área se ubica en la provincia fisiográfica "Sierras Plegadas de Chiapas" caracterizada por sierras abruptas y valles sensiblemente paralelos con alineamientos NW-SE, las mayores alturas se localizan en las sierras Infiernillo y Cruz de Plata al Sur del Prospecto.

Los ríos más importantes son: Usumacinta, Lacantún, Lacanjá, Sto. Domingo, Najá, Perlas, y otros secundarios. Predomina el drenaje dendrítico aunque hay corrientes que siguen su curso a través de fallas y fracturas formando un drenaje rectangular.

GEOLOGIA: Estructuralmente el Prospecto se encuentra situado en la Provincia Tectónica de Arco de la Libertad, consistente en una serie de estructuras apretadas que se alinean paralelamente con orientación NW-SE, plegados intensamente, y los ejes de los Anticlinales y Sinclinales se encuentran en forma paralela a una distancia muy corta entre sí afectados por fallas inversas y longitudinales. Las fallas y fracturas adoptan dos direcciones preferenciales; unas orientadas semiparalelamente a las estructuras (NW-SE) y las otras, de menor extensión, dispuestas transversalmente a los ejes de las estructuras.

Los rasgos geomorfológicos corresponden a sierras plegadas con predominancia del relieve cárstico, originados por procesos endógenos que provocaron esfuerzos de tensión y compresión que plegaron y fallaron las rocas creando una serie de montañas alargadas orientadas con un rumbo general NW— SE, separados por valles intermontanos.

Por sus caractenticas geomorfológicas el área se encuentra en etapa de juventud, ya que la mayoría de la sierras son escarpadas con cañadas de pendientes abruptas y las corrientes fluyen por

cauces irregulares formando inumerables saltos a lo largo de su trayectoria, producto del fallamiento y erosión diferencial.

La columna sedimentaria en esta área comprende desde el Cretácico Medio al Mioceno.

ACCIDENTES TOPOGRAFICOS: Un 85% del programa se trabajó con pendientes muy pronunciadas y un 15% en terreno semiplano. Casi la totalidad del área es zona montañosa con partes pantanosas.

FLORA Y FAUNA: El Prospecto forma parte de la zona Lacandona, cuyas condiciones naturales han favorecido el desarrollo de una selva alta perenifolia rica en maderas preciosas, y que ha sido el refugio de una gran variedad de fauna silvestre.

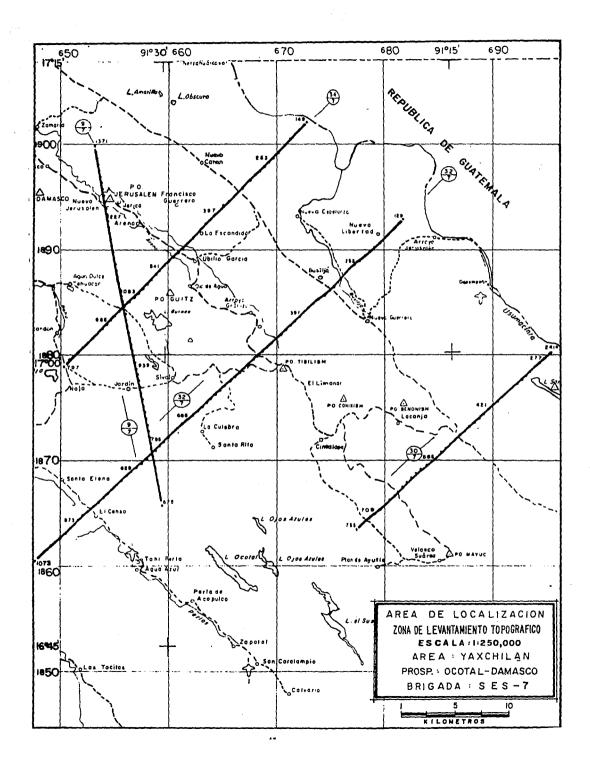
CONDICIONES CLIMATOLOGICAS: El clima en el área de estudio tiene pocos cambios en el año, presentándose las diferencias más significativas, en el invierno. De acuerdo a la clasificación de Koeppen, el clima predominante en el área es el tropical con lluvias en la mayor parte del año. La temperatura es casi estable, la máxima es de 25° C. y la mínima de 13° C con una humedad relativa del 80% aproximadamente.

VIAS DE COMUNICACION: Como vía principal se cuenta con una carretera de terracería que va de la Cd. de Palenque a Frontera Corozal, además de otra que pasa por los poblados de: Chancalá, Crucero Piñal, Damasco, Ubilio García, Sto. Domingo, El Limonar, Cintalapa y Nva. Palestina.

Existe otra carretera de terracería que comunica las poblaciones de Crucero Piñal y Ocosingo, pasando por Monte Líbano, pero que no es transitable en época de lluvias. No se cuenta con línea telegráfica.

UBICACION DEL CAMPAMENTO GENERAL: El campamento se ubicó en el crucero Sn. Javier, Mpio. de Ocosingo, Chis. sobre la carretera Palenque-Frontera Corozal, y los intermedios en varias partes de la zona de trabajo, procurando su ubicación lo más cercano posible a las líneas de estudio y poder evitar así pérdidas de tiempo en traslado de equipos y máquinas.

EXTENSION DEL PROGRAMA DE ESTUDIO QUE ABARCO EL PROSPECTO OCOTAL-DAMASCO: El programa estuvo compuesto por cuatro líneas de estudio (30, 32, 34 y 9) regional, sumando un total de 142.750Km. en un área de aproximadamente 2500Km².



B OFFICEO B

THE THERE WE SHE THERE IN SAIDLESS THE

increduction.

and a medical manufacture and the contract of the contract of a state of the second of the contract of the con

appliant the fractions is now reasonable ancient conserved with the to produce and confidence of the c

the penally "transmade labored to thereports into this one storm on animal are and the surface of the transman of the of the sound transman in the labored labored to anticord the attentions in the trade are transmant of the labored labored to the labored to the

One was dedicate expelients distributed in terretown a of time or fine or movement a sistently confidence of the little of the l

II.1. Cálculo de Rumbos de las Líneas Sismológicas.

Comenzaremos por establecer dos maneras de calcular un rumbo, estas pueden ser:

- a) Gráfica
- b) Analítica

La forma más usual de calcular un rumbo es la analítica, puesto que es mucho más precisa que la gráfica. A continuación se describirá la manera de calcular un rumbo.

Primeramente de la carta topográfica de I.N.E.G.I. 6 del plano donde se proporciona el "programa de apertura de brechas", se obtienen las coordenadas U.T.M. de manera gráfica de los puntos inicial y final de la línea cuyo rumbo se desea calcular, enseguida se transforman éstas coordenadas a coordenadas geográficas mediante el empleo de programas para las microcomputadoras TI - 59 de Texas Instruments y 41 - CX de Hewlett Packard, elaborados exprofeso(8).

Habiendo obtenido las coordenadas geográficas de los puntos inicial y final, mediante el empleo de otro programa, se celcula la distancia elipsoidal entre dichos puntos y el azimut geográfico de la línea definida por ellos.

Las fórmulas⁽⁴⁾ para la transformación de coordenadas U.T.M. a coordenadas geográficas son:

$$\varphi = \varphi' - (VII)q^2 + (VIII)q^4 - D_6$$
(2.5)

$$\lambda = \lambda_0 \pm \Delta \lambda$$

(2.6)

$$\Delta \lambda = (IX)q - (X)q^3 + E_{\delta}$$

(2.7)

Desarrollando:

$$(VII) = \frac{Tan\varphi'}{2N^2Sen1''}(1 + e'^2Cos^2\varphi')\frac{1}{k_0^2}$$
(2.8)

⁽³⁾ Ver programas de cálculo, en el APENDICE A.

⁽⁴⁾ Department of the Army Technical Manual. "Surveying Computers Manual TM5-237". Headquarters, Department of the Army U.S.A., October 1964.

$$(VIII) = \frac{Tan\varphi'}{24N^4Son1''} (5 + 3Tan^2\varphi' + 6e'^2Cos^2\varphi' - 6e'^2Sen^2\varphi' - 3e'^4Cos^4\varphi' - -9e'^4Cos^2\varphi'Sen^2\varphi') \frac{1}{k_0^4}$$
(2.9)

 $D_6 = q^6 \frac{Tan\varphi'}{720N^6 Sen1''} (61 + 90Tan^2\varphi' + 45Tan^4\varphi' + 107e'^2 Cos^2\varphi' - 162e'^2 Sen^2\varphi' -$

$$-45e'^2Tan^2\varphi'Sen^2\varphi')\frac{1}{k_0^6}$$

(2.10)

$$(IX) = \frac{Sec\varphi'}{Nk_0 Sen1''}$$

(2.11)

$$(X) = \frac{Sec\varphi'}{6N^3Sen1''}(1 + 2Tan^2\varphi' + e'^2Cos^2\varphi')\frac{1}{k_0^3}$$

(2.12)

$$E_5 = q^5 \frac{Sec\varphi'}{120N^5 Sen1''} (5 + 28Tan^2\varphi' + 24Tan^4\varphi' + 6e'^2Cos^2\varphi' + 8e'^2Sen^2\varphi') \frac{1}{k_0^5}$$
(2.13)

En las ecuaciones dadas anteriormente la notación adoptada es la siguiente:

 $\varphi = Latitud$

 $\lambda = Longitud$

Y =Coordenada norte U.T.M. del punto a transformar (Dato).

X =Coordenada este U.T.M. del punto a transformar (Dato).

q=X'= Distancia medida sobre la cuadrícula en metros desde el meridiano central (siempre positiva). Si el punto considerado está al "este" del meridiano central entonces: X'=X-500,000; si el punto está al "oeste" del meridiano central entonces: X'=500,000-X.

 k_0 = Factor de escala en el meridiano central, el cual se aplica a todas las longitudes o distancias geodésicas para reducir al máximo la deformación por escala de la proyección (para la U.T.M., k_0 = 0.9996).

 φ' = Latitud del pie de la perpendicular levantada desde el punto considerado al meridiano central, dada por la ecuación:

$$\varphi' = w + z_1 Sen2w + z_2 Sen4w + z_3 Sen6w + z_4 Sen8w$$

Donde:

$$w(en\ radianes) = \frac{Y}{k_0 r}$$
; $w(en\ grados) = \frac{Y}{k_0 r} \times \frac{180}{\tau}$

r = 6'367,339.691m.

 $z_1 = 1.459248671 \times 10^{-1}$

 $z_2 = 2.167966382 \times 10^{-4}$ $z_3 = 4.411402698 \times 10^{-7}$

 $z_4 = 1.020290343 \times 10^{-9}$

 $\pi = 3.141592654$

 λ_0 = Longitud del origen de la proyección (el meridiano central).

 $\Delta\lambda$ = Diferencia de longitud del punto considerado al meridiano central. En la (Ec.2.6) si el punto considerado está al "este" del meridiano central entonces: $\lambda = \lambda_0 - \Delta\lambda$. Si el punto está al "oeste" del meridiano central entonces: $\lambda = \lambda_0 + \Delta\lambda$. Lo anterior solo es válido en el Hemisferio Occidental.

N = Radio de curvatura en el primer vertical; también definido como la normal al esferoide terminando con el eje menor, y su valor está dado por la siguiente ecuación:

$$N = \frac{a}{(1 - e^2 Sen^2 \varphi^i)^{1/2}}$$

a = 6'378, 206.4m. (Semieje mayor del esferolde de Clarke 1866).

b = 6'356,583.8m. (Semieje menor del esferoide de Clarke 1866).

$$e^2 = (excentricidad)^2 = \frac{a^2 - b^2}{a^2} = 1 - \frac{b^2}{a^2}$$

(2.16)

(2.14)

$$e^{\prime 2} = \frac{a^2 - b^2}{b^2} = \frac{a^2}{b^2} - 1$$

(2.17)

Ejemplo del Cálculo de la Distancia y el Azimut entre dos puntos de coordenadas conocidas.

A continuación se ejemplifica el cálculo de la distancia y el azimut de la línea sismológica 9 perteneciente al Prospecto en estudio; las coordenadas geograficas de los puntos A y B, han sido previamente calculadas de la transformación de sus correspondientes coordenadas U.T.M., mediante las ecuaciones dadas anteriormente. Las ecuaciones empleadas para el cálculo del azimut y la distancia, aparecen dentro de la solución que se da al ejemplo.

DATOS

 $\varphi = 16^{\circ}54'55.''5129$

 $\varphi' = 17^{\circ}02'48.''2059$

PUNTO A

PUNTO B

 $\lambda = 91^{\circ}30'44.''9325$

 $\lambda' = 91^{\circ}32'19.''7401$

ECUACIONES:

 $Asimut = \alpha = Ang.Ton\frac{x}{u}$

(2.18)

 $Distancia = s = \frac{x}{Sen\alpha} = xCsc\alpha$

(2.19)

Distancia = $s = \frac{y}{Cos\alpha} = ySec\alpha$

(2.20)

Donde :

 $x = \Delta \lambda'' N' Cos \varphi' Sen 1''$

(2.21)

$$y = \frac{-\Delta \varphi'' - Cx^2 - (\delta \varphi'')^2 D}{B}$$

(2.22)

Solución

1.- Cálculo de la Normal Mayor (N') en el punto B :

$$N' = \frac{a}{(1 - e^2 Sen^2 \varphi')^{1/2}}$$

(2.23)

Sustituyendo valores en la ecuación (2.23), se tiene

 $N' = \frac{6'378,206.4}{(1 - 0.006768658Sen^2 17^002'48.''2059)^{1/2}}$

Finalmente, después de hacer operaciones

$$N' = 6'380,062.3$$

2.- Cálculo de $\Delta \lambda''$:

$$\Delta \lambda'' = \lambda' - \lambda$$

Sustituyendo valores

 $\Delta \lambda'' = 91^{\circ}32'19.''7401 - 91^{\circ}30'44.''9325$

Haciendo operaciones

$$\Delta \lambda'' = 00^{\circ}01'34.''81 = 94.''81$$

Por lo tanto

$$\Delta \lambda'' = 94.''81$$

3.- Cálculo de x:

Sustituyendo valores en la ecuación (2.21)

x = 94.81(6380,062.3)Cos(1700248.2059)Sen1

Finalmente, después de hacer operaciones

x = 2,804.0948mts.

4.- Cálculo de la Normal Mayor (N) en el punto A:

$$N = \frac{a}{(1 - e^2 Sen^2 \varphi)^{1/2}}$$

Sustituyendo valores

$$N = \frac{6'378,206.4}{(1 - 0.006768658Scn^216°54'55.''5129)^{1/2}}$$

Haciendo operaciones tenemos que

$$N = 6'380,034.6$$

5.- Cálculo del Radio del Meridiano (R_m) en el punto A :

$$R_{m} = \frac{a(1-e^{2})}{(1-e^{2}Sen^{2}\varphi)^{3/2}}$$

Sustituyendo y haciendo operaciones

$$R_{m} = \frac{6'378,206.4(1-0.006768658)}{(1-0.006768658Sen^{2}16^{\circ}54'55.''5129)^{5/2}}$$

$$R_{\rm m} = \frac{6'335,034.5}{0.9991406}$$

Finalmente

$$R_m = 6'340.483.5$$

6.- Cálculo de $\Delta \varphi''$ y $(\delta \varphi'')^2$:

$$\Delta \varphi'' = \varphi' - \varphi$$

Sustituyendo valores

$$\Delta \varphi'' = 17^{\circ}02'48.''2059 - 16^{\circ}54'55.''5129$$

Haciendo operaciones

$$\Delta \varphi'' = 00^{\circ}07'52.''69$$

Por lo tanto

$$\Delta \varphi'' = 472.''69$$

Luego entonces

$$(\delta \varphi'')^2 = (\Delta \varphi'')^2$$

(2.28)

(2.30)

(2.31)

sustituyendo valores en la ecuación anterior

$$(\delta \varphi'')^2 = (472.''69)^2$$

7.- Cálculo de las constantes geodésicas B, C y D:

$$B = \frac{1}{R_m Sen1''}$$

Sustituy endo valores

$$B = \frac{1}{6'340.483.5Sen1''}$$

Por lo tanto

$$B = 0.0325314$$

$$C = \frac{208265 Tan\varphi}{2NR_m}$$

Sustituyendo valores

$$C = \frac{206265Tan16°54'55."5129}{2(6'380, 034.6)(6'340, 483.5)}$$

Por le tante

$$C = 7.7533812 \times 10^{-10}$$

$$D = \frac{3e^2 Sen\varphi Cos\varphi}{2(206265)(1 - e^2 Sen^2\varphi)}$$

Sustituyendo valores

$$D = \frac{3(0.006768658)(Sen16^{\circ}54'55.''5129)(Cos16^{\circ}54'55''5129)}{2(206265)(1 - 0.006768658Sen^{2}16^{\circ}54'55.''5129)}$$

Haciendo operaciones

$$D = \frac{0.0056526}{412.202.61}$$

Por lo tanto

$$D = 1.3710138 \times 10^{-8}$$

8.- Cálculo de y :

Sustituyendo valores en la ecuación (2.22)

$$y = \frac{-472.''69 - \left(7.7533812 \times 10^{-10} \left(2,804.0948\right)^2\right) - \left(\left(472.''69\right)^2 \left(1.3710138 \times 10^{-8}\right)\right)}{0.0325314}$$

Finalmente, después de hacer operaciones

$$y = -14,529.988mts.$$

9.- Cálculo del Azimut :

$$\alpha = Ang.Tan\frac{x}{y} = Ang.Tan\frac{2,804.0948}{-14,529.988}$$

Haciendo operaciones

$$\alpha = -10^{\circ}55'22.''95$$

Por lo tanto

$$\alpha = 180^{\circ} - 10^{\circ}55'22.''95$$

Finalmente

$$Azimut = \alpha = 169^{\circ}04'37.''1$$

10.- Cálculo de la Distancia entre A y B:

$$s = \frac{x}{Senc} = \frac{2,804.0948}{Sen160004/37#1}$$

Por lo tanto, después de hacer operaciones

Distancia = s = 14,798.108mts.

Comprobación:

Sustituyendo valores en la ecuación (2.20)

$$s = \frac{y}{Cos\alpha} = \frac{-14,529.988}{Cos169^{\circ}04'37.''1}$$

Por lo tanto

Distancia = s = 14,798.090mts.

Rumbo general de las líneas sismológicas.

Las líneas pares (líneas 30, 32 y 34), se mantuvieron con un rumbo general aproximado de 46°NE a 49°NE y las líneas impares (línea 9) con un rumbo aproximado de 11°NW.

Equipo e instrumental topográfico usado para el trazo y apertura de las líneas sismológicas.

- Brújula de reflexión tipo Bruntton.
- Teodolito marca Wild, modelo T-2 de 1" de aproximación.
- Balizas de madera.
- Clavos de 5 plg.
- Palas rectas.
- Martillo de uña.
- Machetes.
- Motosierra.

II.2. Operación de Campo para el Trazo de las Líneas Sismológicas.

Habiendo calculado previamente los rumbos de las líneas sismológicas, se procede al trazo de las mismas en el terreno. Generalmente los rumbos se trazan con la brújula de reflexión tipo Bruntton, aunque cuando es factible se lleva a cabo el trazo con el teodolito.

La operación de campo para trazar una línea sismológica consiste en localizar el punto que previamente se ha seleccionado como punto de arranque para la apertura de la brecha.

El punto de arranque se localiza con la ayuda del plano donde aparece el programa original y también con la ayuda de las cartas de I.N.E.G.I., para posteriormente ser localizado físicamente en el terreno por detalles o referencias importantes (rios, caminos, linderos, mojoneras, vértices satelitarios, puntos operacionales, pozos profundos, puntos de tiro, etc.).

En el punto de arranque se coloca la brújula sobre un estacón de madera de 1.20m. de altura aproximadamente, ésto se hace con la finalidad de evitar que la aguja magnética de la brújula sea atraída en alguna dirección si se usara el tripie común del teodolito. Enseguida se orienta la brújula en la dirección del rumbo deseado, alineando una baliza adelante y otra atrás ó si se desea otras intermedias, quedando efectuado el trazo.

Para hacer oficial la operación antes descrita, se le entrega al encargado del grupo que efectuará la apertura de la brecha, una copia que se denomina "orden de apertura de brecha", cuyo formato se anexa a continuación para las cuatro líneas que formaron el prospecto en estudio, detallando su contenido.

Es importante mencionar que en el momento de materializar un rumbo en el terreno, se deberá declinar la brújula con la declinación magnética existente en el lugar; la "declinación magnética" es el ángulo que se forma entre la dirección norte astronómica y norte magnética. Cada lugar de la tierra tiene su declinación magnética, que puede ser hacia el "este" o hacia el "oeste", según se desvíe la punta de la aguja magnética. El meridiano de cualquier lugar de la tierra sigue la dirección norte—sur astronómica, y la aguja magnética de la brújula sigue la dirección norte—sur magnética.



C. Sp. JUVENTINO HARADIA Chi.

perforadata, s.a. de c.v.

ORDEN DE APERTURA DE BRECHA.

Jete de Gr	rupo.	•				
No. de Linea :	30/7		~			
Arrancaria de	POLIGONAL DE	RO. LACA	иро́и — РО. В емі	onish an	RE AUX 39 y A	1x.40.
Inicio de Cade	namiento: ESTACA	500 30	BRE CAMINO PA	LENQUE -	BENEMÉRITO.	·
Con Rumbo_	N 48° 21' 59" B	Azimut	48°21'59"	Cortar_	13,750.00	mts.
Con Rumbo_	5 48° 21' 59"	Azimut_	228° 2/′ 59"	Corter_	2,150.00	mts.
	Eoui	D ISTANO	CIA ENTRE EST	ACAS = S	50.00 MTS.	
AI	SW	Aum	entando la numeración hasta	el P.T	<i>54</i> 3	
AI	NE	Oism	ninuyendo la numeración hast	a el P.T	225	

Ing. GARARDO SANCHAZ C.
Topógrafo da Brigada.

Vo. Bo.

Ing: ROBERT WILSON.

Recibi: Juventino Herebia Chi.



perforadata, s.a. dec.v.

ORDEN DE APERTURA DE BRECHA

C. Sr. Máximo GERÓNIMO. Jele de Grupo.				
No. de Linea : 32/7				
Arrencarle de: POL. 25 DE POLÍGICA Inicio de Cadenamiento: ESTACA 500				
Con Rumbo N 46° 29' 50" E Azimut	46° 29'50"	Cortar	21,200.00	2mts.
Con Rumbo 5 46° 29' 50" M Azimut	226°29′.50″	Corter_	28,700.00	mts.
Tipo de Cadenamiento :	IA ENTRE ESTA	CAS = 50).00 MTS.	
	nentando la numeración hasta ninuyendo la numeración hast			

Ing GERARDO SÍNCHEZ C.
Topógrafo de Brigada.

Vo. Bo.

Ing: ROBERT WILSON.

Recibi: Máximo GERÓNIMO.



perforadata, s.a. de c.v.

ORDEN DE APERTURA DE BRECHA.

C. Máximo GERÓNIMO . Jefe de Grupo.		
No. de Linea : 34/7		
Arrancarlada: Lacalidad Damasco.		
Inicio de Cadenamiento: ESTACA 634. Con Rumbo N 46° 26′ 30″ Cortar		mts.
Con Rumbo <u>\$ 46° 26' 30 W</u> Azimut <u>226° 26' 30"</u> Cortar_	-	
Tipo de Cadenamiento: Equipistancia ENTRE ESTACAS = 50	0.00 MTS.	
AIAumentando la numeración hasta el P.T	80/	
AlDisminuyendo la numeración hasta el P.T	150	 .

Ing. GERARDO SÁNCHEZ C...

Vo. Bo.

ing: ROBERT WILSON.

Recibi: Máximo GERÓNIMO.



perforadata, s.a. de c.v.

ORDEN DE APERTURA DE BRECHA

Jefe de Gr	Máximo GERÓNIM rupo.	<u> </u>			
No. de Linea : ,	9/7				
Arrancaria da	P.T. 777 DE LA	LINEA 32/7.	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
		7			
Con Rumbo	S 10°55' 43" E	Azimut	Cortar	5,100.00	mts.
Con Rumbo_	N 10°55'43"W	Azimut349° 04' 17"	Cortar	29,550.00	mts.
		NCÍA ENTRE ESTACAS			
					
Aii	NU	Aumentando la numeración hasta e	el P.T	/368	
AI	SE	Disminuyendo la numeración hasta	el P.T	675	

Ing. Geules BAAO Ther. L.

Vo. Bo.

ing Francisco MENDEZ G.

Recibl : Máximo GERÓNIMO.

II.3. Apertura de las Brechas.

La apertura de las brechas se hizo a mano con un ancho de 2m. aproximadamente, llevando simultáneamente un "picadero", y haciendo desechos, escaleras de tierra y madera, puentes, etc. para el acceso de las perforadoras, evitando así las pendientes muy pronunciadas y facilitando el movimiento de máquinas, equipos y personal de la brigada.

El "picadero" es una brecha de un metro de ancho aprox., que sirve de guía para la apertura de brecha con tractor ó a mano; éstos picaderos tienen una longitud igual o mayor que la línea sismológica proyectada. El personal que realiza éste tipo de trabajo deberá tener conocimiento del manejo de la brújula.

El picadero es de gran importancia en la apertura de brechas, ya que cuando se marca un rumbo, el cual va dirigido a un punto obligado (pozo profundo, punto de tiro, mojonera, punto operacional, vértice satelitario, etc.), por medio de éste, se tiene una idea exacta de la desviación que lleva el rumbo de la línea, la cual no deberá ser mayor de 200m. a lo largo de la perpendicular que une la línea original proyectada con la línea trazada en el terreno, en el punto obligado.

Algunos de los problemas que se presentaron durante la apertura de las brechas fueron: el afloramiento de rocas de grandes dimensiones, el crecimiento de rios y arroyos, la vegetación abundante, pantanos, etc., lo que dió motivo a tener un avance lento y accidentado pero sin perder el rumbo ya establecido.

CAPITULO III.

MEDICION LINEAL Y ESTACADO DE PUNTOS TIRADOS

Introducción.

El orden que se sigue para el levantamiento de las brechas sismológicas es como se indica a continuación:

- Medición lineal (cadenamientos) y estacado de puntos de tiro.
- Levantamiento con teodolito y distanciómetro.
- Nivelación.

Los métodos y procedimientos de campo que se siguen para llevar a cabo cada uno de ellos, serán explicados en éste capítulo y en los dos siguientes.

III.1. Métodos y Procedimientos de Campo aplicados durante la medición de las Líneas Sismológicas.

Cuando se inicia la medición de una brecha, el cadenero hará un estacado en numeración progresiva marcando los puntos de tiro (P.T.) y estacas intermedias sobre el terreno, de acuerdo a la equidistancia especificada; en sismología están considerados los números nones como puntos de tiro, los cuales quedarán definidos por un trompo y su número correspondiente. Irá tomando todos los detalles que encuentre, tales cómo: caminos, arroyos, cruces con brechas viejas, etc., y los registrará en su libreta. En los cruceros con brechas anotará los puntos de tiro de la brecha antigua con la que esté cadeneando y sus distancias respectivas, en un cróquis⁽⁵⁾.

Método de medición directa.— En terreno quebrado se auxilia el cadenero de las plomadas para colocar en posición horizontal la cinta, dándole la tensión requerida y alineándose con el balicero. Además el cadenero va colocando las mojoneras al inicio de las líneas, en los cruceros y al final de las líneas.

Medida con cinta en terreno plano u horisontal.— Para medir la distancia entre dos puntos, el ayudante del cadenero pone el cero de la cinta en coincidencia con la marca ya establecida; el de adelante tensa el otro extremo del longímetro y con un determinado número de fichas, procede a marcar las distancias, éste a su vez es alineado a ojo por el ayudante en dirección a la señal colocada en el extremo que se va a medir; la cinta se lrá poniendo paralela al terreno y en el aire marcando así los tramos, al tensar la cinta, ejercerá una determinada fuerza para evitar se cuelgue lo mínimo posible. Una vez que el cadenero de adelante tenga la medida requerida y después de que el ayudante levanta la ficha, se traslada al punto siguiente ya señalado, cuando se han tomado un determinado número de medidas, el cadenero de atrás se traslada rápidamente al último punto donde está clavada la última ficha, como el cadenero de adelante ya no tiene fichas recibe del ayudante el número de estas que éste ha recogido.

Medida con cinta en terreno accidentado.— Es más fácil hacer la medición si el terreno va descendiendo que cuando va ascendiendo, en el primer caso, el ayudante fija la cinta sobre un punto del terreno, mientras que el cadenero procura colocar la cinta aproximadamente horizontal con el auxilio de una plomada para señalar el punto exacto donde deberá clavarse la ficha y se anotará la lectura; si el terreno va ascendiendo, para medir presenta mayor dificultad, ya que en éste caso el ayudante dará la posición horizontal a la cinta con su plomada y fija exactamente la punta de ésta sobre la marca.

⁽⁵⁾ Ver itinerario de Mojoneras y Cruceros, en el APENDICE B.

Instrumental topográfico usado para la medición de las líneas sismológicas.

- Cintas de acero y lienzo de 50m. 30m. y 25m.
- Plomadas de bronce de 10 onzas.
- Fichas de acero.
- Altímetro-Barómetro.
- Caja de letras de golpe.
- Caja de números de golpe.
- Machetes.
- Martillo de bola.
- Libreta de tránsito.

III.2. Tabla de Puntos Tirados por Línea Sismológica.

En la siguiente tabla se muestran los puntos de tiro con sus cadenamientos por cada línea sismológica⁽⁶⁾. La equidistancia entre estacas es de 50m.

LINEA	PT	A	PT	No. PTS.	LONG.EN km.
30	240		755	515	25.750
32	79		1073	994	49.700
34	148		798	650	32.500
9	675		1371	696	34.800 Total=142.750 Km.

⁽⁶⁾ La linea 80 (sé cadeneada en el Prospecto: "Lacanjá Oriente" del PT. 240 al PT. 600. Total de PTS.=560. Total en Km.=18.000.

En el presente Prospecto se amplió del PT. 600 al PT. 755. Tetal de PTS.=155. Total en Km.=7.750.

III.S. Monumentación.

La monumentación consiste en una serie de pequeñas mojoneras rectangulares de concreto cuyas dimensiones son: $10cm. \times 15cm$. de base y 35cm. de altura, con una varilla de 3/8" en el centro sujetando una placa de bronce, a las cuales se les marca el número de mojonera y número de línea, con números y letras de golpe. Estas mojoneras son colocadas en el terreno en puntos de cruce de líneas, principios de línea, final de línea y en cruces con carreteras o caminos⁽⁷⁾ (fig.III.14).

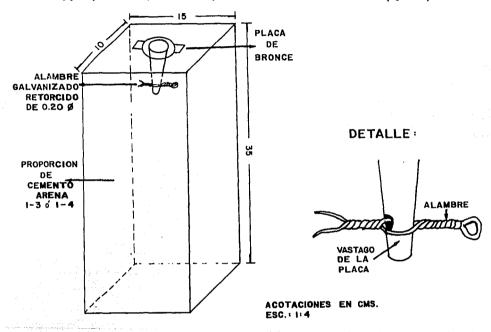


fig.III.14

⁽⁷⁾ Ver linerario de Mojoneras y Cruceros, en el APENDICE B.

CAPITULO IV.

CONTROL PLANIMETRICO

Introducción.

Los trabajos topográficos que se efectúan dentro de la exploración sísmica con fines petroleros, necesitan una precisión adecuada al tipo de trabajo que se quiera, ya sea para fines de reconocimiento geológico o geofísico; al efectuar éstos, se deberá tener seguridad en el levantamiento topográfico, independientemente de que la zona en estudio sea o no productora de hidrocarburos, por lo que los métodos topográficos que se utilizan tienden principalmente a satisfacer las exigencias que requieren las interpretaciones y cálculos geológicos o geofísicos, realizándolos por los medios más rápidos y económicos.

En los trabajos de exploración sismológica se requiere ubicar adecuadamente los puntos de impacto o puntos de tiro (P.T.), por lo que se deben hacer levantamientos de control horizontal (planimétricos) y vertical (altimétricos), los que servirán de apoyo a las brigadas sismológicas y a cualquier otra Dependencia.

IV.1. Antecedentes Históricos.

Definiciones.

Geodesia.- Es la ciencia que estudis la forma y dimensiones de la Tierra, incluyendo su campo de gravedad.

Los levantamientos geodésicos están referidos al Esferolde y los cálculos toman como origen el Datum. En Norteamérica, los datos geodésicos están referidos al Esferolde de Clarke 1866 y al Datum 1927 (NAD-27).

Los trabajos geodésicos pueden ser de varios órdenes o precisiones. Geodesia implica levantamientos referidos al Esferoide, no precisión.

Topografía. – Considera a la Tierra plana, su máximo cubrimiento es de $400Km^2$. En el cálculo no influye la curvatura de la Tierra.

El origen de los levantamientos topográficos es arbitrario, cálculos y compensaciones se realizan en sistemas ortogonales y ecuaciones basadas en la Trigonometría plana. NO TOMA EN CUENTA LA CONVERGENCIA DE MERIDIANOS.

La Geodesia en México.

En la época prehispánica, antes de que se ocultara para siempre el quinto sol de los Aztecas, el CALENDARIO AZTECA señala la comprensión de los pueblos antiguos en la Astronomía. La construcción y distribución de las pirámides (Teotihuacan, Monte Albán, Chichen Itza, etc.) se dice tienen orientaciones y dimensiones referidas a la forma de la Tierra y a su posición astronómica.

Durante la Colonia, se realizan una gran cantidad de planos y mapas, dando lugar a la Cartografía de la Epoca Colonial. En éste periodo ya se toma en cuenta la esfericidad de la Tierra y los mapas son geográficos. Como trabajos notables están los estudios para el NUEVO MAPA GEOGRAFICO DE NORTEAMERICA, de Don Carlos Siguenza y Góngora y Don José Antonio Alzate y Ramírez (1690).

En 1811, Alejandro Von Humbolt, publica el ATLAS GEOGRAFICO y los ENSAYOS POLITI-COS DE LA NUEVA ESPAÑA. En éstos trabajos menciona, en lugar destacado, los estudios de Joaquín Velazquez Cárdenas de León, indicando que bajo su dirección se realizaron los trabajos para el Drenaje del Valle de México.

En 1856, la Sociedad de Geografía y Estadística y Antonio García Cobos, publican el ATLAS ESTADISTICO E HISTORICO DE LA REPUBLICA MEXICANA.

En 1872, son dados a conocer los trabajos geodésicos y científicos de Francisco Díaz Covarrubias, para la CARTA. HIDROGRAFICA DEL VALLE DE MEXICO.

En 1899, se forma la COMISION GEODESICA MEXICANA, cuna de los grandes Geodestas mexicanos.

En 1913, se acordó con Canadá y Estados Unidos de Norteamérica, adoptar un Datum Geodésico Horizontal. En esta época se establecen 93 estaciones de triangulación, 14 sitios de azimut y 9 bases sobre el meridiano 98°. Se realiza la triangulación México-Puebla y la nivelación México-Veracruz.

En 1935, se funda la DIRECCION DE GEOGRAFIA Y METEOROLOGIA (D.G.M.).

En 1955, se crea el Comité Coordinador de Estudios de la República, para la ejecución de los MAPAS NACIONALES (Carta 1: 50,000); poco después la Comisión Geográfica Militar (fundada en 1939) trabaja en cooperación con el Servicio Geodésico Interamericano (S.G.I.), para formar la infraestructura geodésica nacional, triangulaciones de Primer Orden con tecnología moderna y nivelaciones geodésicas.

En 1968, se crea DETENAL, dependiendo de la Secretaría de la Presidencia de la Rep. Mexicana.

En 1970, se inician los estudios geodésicos de Pemex y se adoptan los sistemas cartográficos.

En 1981 se aprueba la Ley de Información Estadística y Geográfica, y DETENAL cambia su nombre a Dirección de Geográfia bajo la Secretaría de Programación y Presupuesto (S.P.P.). Ya en esta época se trata de integrar los estudios geodésicos nacionales y la edición de cartas a diferentes escalas, siendo las más útiles e importantes las 1:250,000 y 1:500,000.

Infraestructura Geodésica en México.

Los trabajos geodésicos en México, han sido realizados por diversas instituciones, tanto oficiales como particulares. Se han lievado a cabo sin una planeación bien definida y de manera independiente se utilizaron sistemas, metodologías, normas y especificaciones diferentes. Nunca se ha intentado hacer un ajuste integral para daries consistencia. Esto dificulta el uso de la información y el conocimiento de la precisión de los levantamientos y por supuesto hace difícil su aplicación práctica.

La tenencia de tierras se lleva a cabo de forma obsoleta, su descripción es caótica y los límites no se ligan al sistema geodésico nacional por ejemplo.

Instituciones de alta tecnología como C.F.E., Teléfonos de México, S.A.R.H., Recursos Minerales, S.C.T., etc., no están integrados a la red geodésica nacional y usan sistemas ortogonales arbitrarios. Aún Petróleos Mexicanos en algunas de sus especialidades sigue usando sistemas obsoletos.

Control horizontal.

El control horizontal (planimétrico) se lleva a cabo mediante poligonales y por triangulaciones.

En la triangulación se mide directamente una base y sobre ella se construye una red de triángulos hasta llegar a otra base de comprobación.

Las triangulaciones pueden ser TOPOGRAFICAS (en las que se considera a la Tierra plana) o GEODESICAS, cuando se considera que la forma de la Tierra y sus valores están referidos a coordenadas geográficas o a un punto Datum de partida (en ocasiones es común referirlas a un punto geográfico o de coordenadas geocéntricas).

Las redes geodésicas nacionales forman el esqueleto rígido sobre el que se apoyan todas las mediciones horizontales de los países.

La historia de las triangulaciones se remonta a 1524 cuando Gemma Frisus, expone por primera vez los métodos analíticos y de campo para las triangulaciones. Los principios eran conocidos desde la antiguedad (PTOLOMEO-PITAGORAS).

La primera práctica la realiza Willem Janszoon Blaeu y el primer país triangulado fué Francia. Estos trabajos sirvieron como base para los mapas cartográficos de Napoleón, en sus cartas geográficas de Francia (1820).

En la década de los años 50, se inician las primeras mediciones electrónicas de distancias (EDM) con telurómetros y los estudios de la TRILATERACION (propagación del control horizontal por medio de figuras triangulares donde se miden los lados de los triángulos).

México puede considerarse de los ploneros en estos métodos, cuando en 1968 – 1971, se realiza la trilateración de Chihuahua, con tolerancias arriba de 1 : 100,000. Estos trabajos los efectuó PETROLEOS MEXICANOS, GERENCIA DE EXPLORACION, con tecnología propia, tanto en la parte matemática como en la operación de campo.

En la Rep. Mexicana, las primeras cadenas de triangulación se iniciaron en 1901, cuando se comenzó la cadena del meridiano 98°. Esta cadena tiene 76 vértices y 5 bases, comienza en Tamaulipas y termina en Oaxaca. En 1916 se ligó a las triangulaciones de E.U.A. en la que se obtuvo un cierre de 1 : 25,000. Posteriormente la Dirección de Geografía, realiza varias triangulaciones, algunas como las de los meridianos 101°, 105° y otras cadenas transversales como las de los paralelos

25°, 22°, 20° y 19° y es hasta aproximadamente en el año de 1950 en que se termina la cadena del meridiano 98°, ligándola con Guatemala.

A raíz del convenio entre la Secretaría de la Defensa Nacional y el Servicio Geodésico Interamericano, se han realizado varias triangulaciones de Primer Orden (1:50,000) y que constituyen la red básica de triangulación. En 1968 el S.G.I., recalcula las triangulaciones de la Dirección de Geografía y Meteorología, ligándolas a las del S.G.I.

En la década de los 70, la DETENAL en colaboración con el Servicio Geodésico Interamericano y la Marina de Estados Unidos de Norteamérica ubicaron varios vértices de satélite, que en algunos casos (Oaxaca, Chiapas, Tabasco), sirven como control básico para las cartas 1:50,000. En esta época, PETROLEOS MEXICANOS inició varias triangulaciones y trilateraciones tanto en Chihuahua como en el área petrolera (Región Costera del Golfo) y Baja California. Apoyados en éstos vértices o en los del S.G.I., se realizan densificaciones por medio de poligonales medidas electrónicamente (con precisiones mayores a 1:25,000) para operación de las Brigadas de Exploración; a la fecha se han establecido más de 5,000 vértices, tanto las operaciones de campo como las de cálculo se han realizado con tecnología propia.

Para apoyo de varios trabajos en la exploración petrolera se han fijado asimismo vértices por satélite, que han servido tanto para comprobación como para integrar los estudios al geoide.

En la práctica como autoridades confiables en lo referente al apoyo horizontal en México se cuenta con los trabajos de la Dirección de Geografía, Secretaría de la Defensa Nacional (S.D.N.), Servicio Geodésico Interamericano (S.G.I.), DETENAL y PEMEX.

IV.2. Métodos y Procedimientos Topográficos aplicados en el Levantamiento y Cálculo Planimétrico de las Líneas Sismológicas.

Los métodos topográficos que se utilizan en la exploración petrolera, estan de acuerdo con el estudio que se va ha realizar; el grado de precisión de estos trabajos está sujeto a las finalidades de cada caso, pero en cualquiera que sea el tipo de estudio, el objetivo será fijar las observaciones y localizaciones del subsuelo, estableciendo señales o referencias en forma permanente en la superficie y que sirvan de índice o control para posteriores estudios y localizaciones de pozos profundos, según sea el caso.

El método topográfico en la operación de campo para el levantamiento de las líneas sismológicas consiste en llevar una poligonal a lo largo de la línea que se está levantando; las distancias entre vérticas de poligonal se miden hasta cinco veces con distanciómetro, tomando como definitivas dos que se aproximen entre aí dentro de un rango de 2cm. y anotándolas en el registro de campo. Enseguida midiendo dos veces el ángulo horizontal, tanto en posición directa como en posición inversa, la diferencia entre los dos ángulos no deberá exceder de 16". Se midieron los ángulos zenitales en la posición directa e inversa con la misma tolerancia⁽⁸⁾.

El cálculo planimétrico de coordenadas se lleva a cabo en la Cuadrícula Universal Transversa de Mercator (C.U.T.M.), en el cual todos nuestros datos de cálculo quedan referidos al Elipsoide de Clarke 1866.

El ajuste de azimutes se realiza previamente antes de lievar la poligonal de cálculo, los errores lineales se ajustan al efectuar el cálculo de coordenadas U.T.M. El cálculo en su totalidad está programado para efectuarse en las microcomputadoras TI - 59 de Texas Instruments⁽⁹⁾.

Instrumental topográfico empleado en los levantamientos de las líneas sismológicas.

Los instrumentos empleados son:

- 1. Teodolito marca Wild, modelo T-2 de 1" de aproximación.
- 2. Distanciómetro electrónico Autoranger.
- 3.- Tripodes modelo GSP 20.
- 4.- Plomadas de 10 onsas.
- 5.- Estadales centesimales de 4m. tipo charnela.
- 6. Prismas de uno, tres y siete elementos.
- 7.- Balisas telescópicas.
- 8. Prisma solar Geso 1 (según Profr. Roelofs).
- 9. Flexómetro de 3m.
- 10.- Acumuladores de 12 volts. Una batería marca Wild, tipo Geb 49.
- 11.- Niveletas, Termómetro y Barómetro.

⁽⁸⁾ Ver Registre de Campo PLANIMETRIA, en el APENDICE C.

⁽⁹⁾ Ver programas de cálcule, en el APENDICE A.

IV.S. Especificaciones para el Levantamiento de Poligonales.

Se ha dado el nombre de "poligonales" a los levantamientos por medio de líneas quebradas en los que se determinan las longitudes de los lados. Las poligonales pueden ser cerradas o abiertas; en las primeras el cierre angular y lineal puede ser comprobado, en las segundas queda indeterminado.

Son TOPOGRAFICAS las que consideran a la superficie de la Tierra plana (áreas menores a $400Km^2$) y los valores de los vértices generalmente están referidos a coordenadas ortogonales.

Son GEOGRAFICAS cuando consideran la forma real de la Tierra y las posiciones de los vértices están referidas a coordenadas geográficas.

Se llama POLIGONAL GEODESICA cuando está apoyada y referida a vértices geodésicos, sus valores numéricos están dados en latitud, longitud y el azimut de sus lados es geodésico.

POLIGONAL ELECTRONICA se denomina a aquella cuyos lados han sido medidos por procedimientos electrónicos, ya sea ondas electromagnéticas u ondas de luz modulada. Estas distancias son de gran precisión.

La TOLERANCIA de cierre lineal de una poligonal levantada con teodolito está dada por la fórmula (Ec.4.32)⁽¹⁰⁾ que a continuación se presenta, la cual está basada en la teoría de los errores y la compensación:

$$T = \sqrt{P(0.00000018PM^2 + 0.2W^2)} + KD$$

(4.32)

donde: T, es la tolerancia o error máximo que puede admitirse en el cierre lineal de una poligonal; P el desarrollo de ésta en metros; D la distancia entre los puntos inicial y final de la poligonal; M el error medio de un ángulo observado; W el error medio de una puesta de cinta o del aparato electrónico y K, el error sistemático por metro.

En la tabla 4.1 se presentan los valores de M, W, K y P, en este caso igual a D, para desarrollo de poligonales de 10Km. y 1Km. con referencia al orden de precisión requerido.

⁽¹⁰⁾ Toscano, Ricardo. "Métodos Topográficos", 15° ed. México, Ed. Porréa, S.A., 1979. Pag. 57 y 58.

Tabla 4.1. - Cálculo de la Ec.(4.32) con diferentes valores de M, W, K, P y D y para el orden de precisión deseado.

M	w	К	Fórmulas prácticas	Orden de Precisión	P=D 10 Km.	P=D 1 Km.
1/4'	0.01	0.0001	$T = \sqrt{P(0.000000011P + 0.00002)} + +0.0001D$	Precisa	2.2	0.28
1/2'	0.02	0.0003	$T = \sqrt{P(0.000000045P + 0.00008)} + +0.0003D$	Primer	5.3	0.65
1'	0.03	0.0005	$T = \sqrt{P(0.00000018P + 0.0002)} + +0.0005D$	Segundo	9.5	1.10
1.5'	0.05	0.001	$T = \sqrt{P(0.00000040P + 0.0005)} + + 0.001D$	Tercer	16.8	1.95

Para poligonales cerradas de más de 15Km. se puede despreciar el segundo término bajo el radical y hacer D igual a cero en la tabla 4.1, con lo que se obtienen las fórmulas indicadas en la tabla 4.2.

Table 4.2.— Ecuaciones simplificadas para tolerancias en diferentes poligonales.

Orden	Poligonales certadas Fórmula	P=20 Km. Tolerancia	P=50 Km. Tolerancia
Precisas	T = 0.00011P	2.2	5.5
Primer	T = 0.00021P	4.2	10.5
Segundo	T = 0.00042P	8.4	21.0
Tercer	T = 0.00064P	12.8	32.0

El ERROR TOTAL LINEAL en una poligonal está definido por:

$$E_T = \sqrt{(\delta x)^2 + (\delta y)^2}$$

(4.33)

y el ERROR UNITARIO por:

$$E_U = \frac{\sqrt{(\delta x)^2 + (\delta y)^2}}{D} = \frac{E_T}{D}$$

(4.34)

Donde:

 $E_T = \text{Error Total.}$

 E_{II} = Error Unitario o Error por unidad de longitud del polígono.

 $\delta x = \text{Error en } x$.

 $\delta y = \text{Error en y.}$

D =Suma de las longitudes de los lados de la poligonal.

El error total se acostumbra señalarlo en metros, mientras que el error unitario se acostumbra escribirlo con la unidad en el numerador para hacerlo más objetivo y también para compararlo con las especificaciones que se fijan para diversas clases de trabajos, tales como: 1/1000, 1/5000, etc.

 $Si \left\{ \begin{array}{l} E_T \leq Tolerancia, \ se \ compensa. \\ E_T > Tolerancia, \ se \ repite \ el \ levantamiento \ o \ se \ revisa \\ para \ encontrar \ algún \ error \ o \ errores \ que \ hayan \\ causado \ que \ se \ ezcediera \ de \ lo \ tolerable. \end{array} \right.$

Si resultase que el error total lineal es menor que la tolerancia especificada, se compensa para llegar al cierre perfecto.

Medición de lados.

Los lados de las poligonales serán lo más largos posible (10 a 15 P.T., o sea 500m. a 750m.). En algunos casos ésta distancia estará determinada por las condiciones de intervisibilidad. El límite superior no deberá exceder de 30 P.T., o sea 1500m. El levantamiento deberá tocar los P.T. con espaciamiento máximo de 30 P.T.

En caso de líneas no rectas (caminos) la frecuencia con la cual el levantamiento deberá tocar los P.T. será tal que, garantice la ubicación de los P.T.

Las distancias deberán ser medidas con equipo electrónico. Se harán series de dos medidas y los datos anotados en el registro de campo; la diferencia entre ambas lecturas no deberá ser mayor a 2cm. Si ésto no se cumple deberá repetirse la operación hasta lograr el resultado deseado.

En los registros de campo se anotará claramente con lápiz o con tinta negra:

- a) Nombre del operador.
- b) Número del aparato empleado.
- c) La fecha.
- d) Número o nombre del vértice (podrán usarse siglas y números: E 10, V 11, P.T. 315, etc.).
- e) Número y siglas de la línea sismológica o geológica levantada.
- f) Nombre del Prospecto y Localidad.
- g) Valor de las distancias.

Medición de ángulos horizontales.

Para la medición de ángulos horizontales se sigue el "método de direcciones", realizando dos iteraciones y midiendo el ángulo (vértice atrás-vértice adelante) en el sentido de las manecillas del reloj. Los aparatos usados son teodolitos de 1" de aproximación T-2 Wild.

La primera lectura se iniciará en una graduación cercana a 0° 00′ 00″, se ve punto atrás y se toma el ángulo adelante. Para la segunda lectura se invierte la posición del círculo vertical (vuelta de campana), se ve punto atrás y se toma el ángulo adelante.

POSICION DEL C.V.	LECTURA ATRAS	LECTURA ADELANTE	ANGULO HORIZONTAL
Izq.	0° 00′ 08″	170° 25′ 12″	170° 25′ 04″
Der.	180° 00' 04"	350° 25′ 10″	170° 25′ 06″
		Promedio	170° 25′ 05″

La discrepancia máxima entre el promedio de la suma de los valores individuales y cada uno de éstos, no deberá exceder los 10".

En el registro se anotará con lápiz o con tinta negra y números legibles. No deberá haber borrones ni números sobrepuestos. Cuando exista una anotación errónea se cruzarán los números con una línea fina horizontal y se anotará arriba, o se anulará todo el renglón, repitiéndolo con la lectura correcta.

Los promedios se realizarán en el campo con el objeto de poder repetir la observación en caso de exceder la tolerancia.

En el registro aparecerá además de lo señalado anteriormente:

- a) Valor de las direcciones.
- b) Altura de instrumento y altura de la señal sobre la placa o trompo, al centímetro.
- c) Hora de inicio y terminación de las operaciones.

Las observaciones angulares deberán efectuarse usando como puntos de mira el bastón o baliza, cuidando que estén bién plomeados. El distanciómetro y teodolito se centrarán sobre el trompo usando la plomada óptica.

Distancias zenitales.

Para la medición de distancias zenitales se hará una lectura en posición directa y otra en posición inversa. La discrepancia no deberá ser mayor a 16".

Señalamiento.

En los vértices de la poligonal se colocarán trompos con tachuela al centro, en todas las estaciones.

Preparación para el cálculo.

Al terminar las observaciones, en gabinete se llevará al día el llenado de la PLANILLA DE CALCULO y ésta se verificará al terminar la línea, o bién al llegar a un cruce con otra línea que tenga datos conocidos.

En el registro de campo y anexo a la planilla de cálculo, se harán los cróquis necesarios para una mayor comprensión de los datos derivados del levantamiento.

De los vértices de apoyo se tomarán los datos de la placa y una copia calca, usando lápiz o papel carbón.

Anteproyecto y proyecto general de operaciones de campo.

Para realizar el anteproyecto y proyecto es necesario efectuar un reconocimiento de campo, para conocer las condiciones generales del área: vías de comunicación, condiciones de intervisibilidad, localización y condiciones de los vértices de apoyo, puntos obligados, pozos petroleros existentes en el área, accidentes topográficos, accesibilidad al área de trabajo, permisos de propietarios, etc.

Se deberán recabar oportunamente los datos geográficos de apoyo, datos numéricos y descripciones de los vértices y bancos, planos disponibles, permisos, etc.

Con los elementos anteriores, el personal de la brigada (Jefe de Topografía y grupos de campo), realizará un anterpoyecto general de operación, en el cual deberán tenerse en cuenta varias opciones previendo cambios en la operación.

El proyecto definitivo se realizará con el personal de Topografía, una vez que se haya presentado (texto y plano) al supervisor de Topografía, y se procederá a la construcción de los monumentos (mojoneras) necesarias. Cuando el proyecto sea modificado por condiciones de campo u operación se le comunicará al supervisor para su aprobación.

IV.4. Cálculo de Poligonales en la Cuadrícula Universal Transversa de Mercator (C. U. T.M.).

El primer paso para el cálculo de la poligonal es convertir todos los datos geodésicos a datos de cuadrícula. El Azimut geodésico (azimut derivado del Datum 1927 NAD, por triangulaciones) ó el azimut astronómico, deberán convertirse a azimut proyectado (T), también conocido como azimut de cuadrícula. La construcción de la cuadrícula U.T.M. es tal que, solamente en el meridiano central coincide el norte verdadero con el de cuadrícula.

Las distancias deberán ser corregidas por: condiciones meteorológicas, inclinación, factor de escala y reducidas al nivel medio del mar (N.M.M). El cálculo en U.T.M. requiere que las distancias estén en metros (según formatos para cálculo).

Cálculo de orientaciones astronómicas.

Las orientaciones por norma general se realizan cada 5Km. aproximadamente, dependiendo de la longitud de línea y de las condiciones climatológicas en el momento de la observación, al igual que en los extremos de las líneas, así como al ligar vértices de satélite y/o puntos operacionales.

Las orientaciones astronómicas se hacen con el Sol, al cual se toman dos series de cuatro lecturas, una en posición directa y la otra en posición inversa, anotando en el registro: las lecturas angulares (Θ, Φ) , hora, temperatura y presión del lugar en el momento de la observación.

Las orientaciones solares se calculan auxiliándose del Anuario Astronómico del año, de donde se toman los datos de la "declinación" para las fechas correspondientes a la observación (11).

El total de orientaciones astronómicas que se realizaron en el Prospecto y que se consideraron para el cálculo fué de 66 orientaciones.

El error angular máximo que se obtuvo al ajustar fué de 3' 34", en la orientación realizada del POL.45 al POL.46 de la poligonal que va del P.O. TIBILISH al P.O. GUITZ, abarcando 47 estaciones. El mínimo error angular obtenido al ajustar fué de 0' 03", en la orientación realizada del aux. F - 3 al E - 282 en la línea 32, abarcando 14 estaciones.

⁽¹¹⁾ Anexo se muestra formato de cálculo como ejemplo, en el APENDICE D.

Cálculo y ajuste de azimutes.

Para el cálculo de azimutes de la poligonal se requiere de azimutes conocidos, tanto de partida como de llegada, éstos pueden ser geodésicos, derivados del Datum a través de triangulaciones o poligonales electrónicas de 1º 6 2º orden, o bién, azimutes astronómicos (reducidos a azimut de cuadrícula). Se recomienda la orientación con la Polar que proporciona más seguridad que la orientación solar. El cálculo se realiza sumando los ángulos horizontales en el sentido de las manecillas del reloj al azimut inverso del lado inmediato anterior para obtener el azimut del lado siguiente (para ésto hay que restar 180º al azimut directo), comenzando con el azimut de partida y así sucesivamente hasta llegar al azimut de cierre. Al llegar al cierre se ve el error que será en + o en --; dividiendo el error entre el número de ángulos observados se obtiene la corrección que se aplicará con signo contrario al del error a los ángulos de campo y se procede al ajuste de azimutes. Los azimutes deben ser referidos al norte de cuadrícula.

Cálculo y ajuste de coordenadas U.T.M.

Una vez ordenados los datos de campo en las planillas de cálculo, ésto es: corregidas todas las distancias, calculados los promedios angulares, orientaciones astronómicas y cálculo y ajuste de azimutes, además de contar con los datos de los puntos de partida y de llegada; con la longitud y latitud, o en su defecto, con las coordenadas U.T.M. de dichos puntos, es suficiente para proceder al cálculo de coordenadas de la poligonal y de todos los puntos de tiro (P.T.) de nuestras líneas sismológicas.

Como ya se mencionó al inicio de éste tema, cuando se calcula una poligonal también es necesario hacer el cálculo del "factor de escala" y del "coeficiente de reducción al nivel medio del mar". Para áreas de poca elevación, menores de 330m. no es necesario hacer éste cálculo, se considerará al factor de escala como 1. Cuando se efectúa el cálculo del factor de escala, éste se multiplicará por todas las distancias de la poligonal para obtener la distancia de cuadrícula.

Se multiplica la distancia de cuadrícula por seno y coseno del azimut, para encontrar $\Delta N'$ y $\Delta E'$ (proyecciones sin corregir).

Después de calcular $\Delta N'$ y $\Delta E'$ se verifica una suma algebraica de ΔN y ΔE . Estas sumatorias se comparan con las diferencias de Norte y Este de las posiciones de los vértices de apoyo en los extremos de la poligonal. Las diferencias dan el error de cierre en Norte y Este; la raíz cuadrada de la suma de los cuadrados de los errores en N y E dan el error total lineal de cierre.

El ajuste de coordenadas se completa distribuyendo el error en ΔN y ΔE , dando peso a las distancias⁽¹²⁾.

⁽¹²⁾ Ver programa para cálculo de poligonal en la C.U.T.M., en el APENDICE A.

En el APENDICE "D" se indican los métodos, formatos y algunos ejemplos para el cálculo de las correcciones por: inclinación, reducción al nivel medio del mar, factor de escala y azimut de cuadrícula, así como un ejemplo de cálculo de poligonal.

El método y formatos usados están tomados del "Surveying Computer's Manual" TM5 - 237, Department of the Army Technical Manual. Headquarters, Department of the Army, October 1964.

Secuencia de cálculo.

- 1.- Corrección de distancias medidas electronicamente (EDM) por condiciones meteorológicas.
- 2.- Reducción de distancias a la horizontal.
- 3. Reducción de distancias al esferoide (reducción al nivel medio del mar).

Este paso implica conocer desniveles y cotas. El cálculo es importante cuando el terreno está a más de 500m. sobre el N.M.M. Hay que tomar en cuenta que el error es acumulativo o lo que se ha llamado "factor de escala".

- Transformación de distancias en el esferoide a distancias en la cuadrícula U.T.M. (factor de escala).
- 5. Transformación de azimutes geodésicos a "azimutes" de cuadrícula (convergencia).
- 6.- Cálculo y ajuste de "azimutes".
- 7.- Cálculo de la poligonal y ajuste de coordenadas en la C.U.T.M.

IV.5. Cierres y Precisiones en los Levantamientos de Poligonales de las Líneas Sismológicas.

Cierres entre líneas, error lineal y precisión.

LINEA	CIERRE C/LINEA	ERROR LINEAL (on mts.)	PRECISION
30	3	4.57	1:2752.68
32	3 0	6.54	1:4357.97
34	32	4.32	1:5288.25

Cierres con P.O. o V.S., error lineal y precisión.

LINEA	CIERRE CON P.O. o V.S.	ERROR LINEAL (en més.)	PRECISION
30	P.O. MAYUC	7.11	1:2197.53
32	V.S. LIBANO	13.80	1:2296.89
34	V.S. LIBANO	29.95	1:1038.00
9	P.O. JERUSALEN	21.21	1:1164.76
P.O. TIBILISH	P.O. GUITZ	7.91	1:2372.82

NOTA.— Para la realización de los cierres en éste Prospecto, se apoyó planimétricamente en Puntos Operacionales (P.O.) establecidos por la Cía. Mexicana de Exploraciones, S.A. (COMESA) y en Vértices Satelitarios (V.S.) establecidos por Petróleos Mexicanos.

ESTA TESTS RO DERE

CONTROL ALTIMETRICO

Introducción.

Se entiende por control vertical (altimétrico) al establecimiento de bancos de nivel cuya elevación está referida a una cota base o Datum. Se da el nombre de cota de un punto a la altura de éste sobre una superficie de comparación determinada (plano de referencia); generalmente el plano de referencia básico es el nivel medio del mar (N.M.M.). El nivel medio del mar se establece por observaciones contínuas durante varios años en estaciones marcográficas.

Para tener éxito al establecer control vertical, es esencial llevar a cabo el trabajo de campo con instrumentos acordes con la precisión requerida, siguiendo métodos y sistemas de trabajo ya establecidos con el fin de disminuir la posibilidad de errores accidentales y de eliminar, en cuánto sea posible, los efectos acumulativos de los errores sistemáticos.

El objeto principal de la nivelación de las tíneas sismológicas en la Exploración, es el de establecer un sistema de control vertical que se pueda usar convenientemente para proporcionar las elevaciones de los puntos de tiro (P.T.) referidas al nivel medio del mar, para uso en los varios estudios geológicos y geofísicos, y para suministrar marcas de cota fija como base para las nivelaciones de precisiones inferiores usada en la confección de mapas topográficos.

V.I. Antecedentes Históricos.

Definiciones.

Podríamos definir "control vertical" como la densificación de los Datums verticales por medio de nivelaciones.

Las diferencias de alturas pueden obtenerse realisando nivelaciones (con nivel fijo) o por la medición de ángulos verticales (nivelación trigonométrica). Mediciones de baja precisión pueden obtenerse por barómetros.

Si la posición de un punto se define por su Latitud y Longitud, la definición de altura sería la distancia de éste punto al Esferoide. Esta altura es la ALTURA ESFEROIDAL. Generalmente las alturas se refieren a altura sobre el nivel medio del mar o sea, ALTURA GEOIDAL, dado que el N.M.M. implica una superficie equipotencial.

La ALTURA ESFEROIDAL se requiere para:

- a) Reducción de distancias al Esferoide en el cálculo de triangulaciones o poligonales.
- b) Para cálculos con satélites, misiles y líneas base, para medir distancias astronómicas.

La ALTURA GEOIDAL se requiere para:

- a) Referir alturas sobre el nivel medio del mar.
- En Ingeniería, dado que los cuerpos de agua siguen superficies equipotenciales y no el Esferoide.

Control vertical en México.

El control vertical (altimétrico) se lleva a cabo mediante nivelaciones. Cuando están referidas al "geoide" se les denomina GEODESICAS. Si están referidas a bancos arbitrarios como bases de partida, se les denomina TOPOGRAFICAS.

En México, los primeros intentos para establecer la red básica de nivelaciones, se iniciaron ya en éste siglo, con la nivelación de Veracruz-México-Acapulco, que partían y llegaban a estaciones mareográficas.

Las primeras nivelaciones geodésicas las realizó la Secretaría de la Defensa Nacional-Servicio Geodésico Interamericano (1950 – 1965). Posteriormente, éstos trabajos los ha realizado la DETE-NAL y la Universidad Nacional Autónoma de México, únicas autoridades en éste tipo de levantamientos.

V.2. Métodos Topográficos empleados en la Nivelación de las Líneas Sismológicas.

Para establecer el control vertical y proporcionar así las elevaciones de los puntos de tiro (P.T.) de las líneas sismológicas, se utilizan dos sistemas de nivelación designados como: nivelación trigonométrica y nivelación diferencial; ésta última es usada, en la mayoría de los casos, como comprobación.

La nivelación trigonométrica es usada comunmente en los trabajos de exploración sismológica en brigadas de montaña, ya que es un método mucho más rápido y adecuado para éste tipo de terreno accidentado, por lo que tiene ventajas sobre la nivelación diferencial aunque una de sus principales fuentes de error es la refracción, lo que la hace un método menos preciso.

El método en la operación de campo consiste en ir llevando la nivelación trigonométrica al mismo tiempo con el levantamiento de las líneas sismológicas, en el mismo registro de campo⁽¹⁸⁾.

Nivelación trigonométrica.

El método de nivelación trigonométrica es aquel en el cual "la elevación entre puntos es determinada matemáticamente de una distancia medida (directa o calculada) entre dos puntos, y del ángulo vertical (Tránsito de 1') o de las distancias zenitales (Teodolitos Wild T-1 o T-2) entre dichos puntos".

La operación en campo para la nivelación, consiste en ir midiendo dos veces la distancia zenital adelante, tanto en posición directa como en posición inversa, y además midiendo la distancia zenital atrás, para su chequeo. Para ésto se anota la altura del instrumento, conservando la misma altura con la baliza telescópica en el punto visado, y además midiendo la distancia inclinada.

Nivelación diferencial.

El proceso básico de la nivelación diferencial de equialtímetro se lleva a cabo en la forma siguiente:

Si se conoce la elevación de un punto "A", digamos que sea 235.152, (véase fig. V.15), y se desea conocer la elevación de "B", se coloca un nivel entre los dos puntos y las miras en los puntos "A"y "B"que estén perfectamente verticales y el instrumento perfectamente nivelado; las miras deben estar de tal manera que el cero de su graduación coincida con los puntos "A"y "B". Si al hacer la lectura sobre la mira "A"se lee 1.155, quiere decir que el centro óptico del equialtímetro se encuentra a esa altura con respecto al punto "A"o sea: 235.152 + 1.155 = 236.307. Conociendo la altura del instrumento se lee en la mira "B"1.832, lo que significa que el punto "B"se encuentra más abajo que

⁽¹³⁾ Ver Registro de Campo PLANIMETRIA, en el APENDICE C.

el centro óptico del instrumento, o sea: 236.307 – 1.832 = 234.475. Conociendo la altura del punto "B"se procede en forma similar para obtener la altura del punto "C"y así sucesivamente hasta el punto cuya elevación nos interesa (ver fig. V.16).

Si el punto donde se coloca la mira no es una marca de cota fija, se llama punto de liga o de cambio. Si el instrumento se coloca de nuevo más adelante del punto de cambio, y se repite la operación de lectura sobre la mira, el segundo punto de cambio se convertirá en otro punto de elevación conocida, y servirá como base para la tercera colocación de instrumento.

Se repite esta operación hasta llegar a otra marca de cota fija, y se completa una nivelación entre las dos marcas de cota fija.

Puesto que los puntos de cambio y elevaciones de instrumento son temporáneos, no existe interés alguno en conocer las elevaciones, pero si hacemos un total de todas las visuales adelante y un total de todas las visuales atrás, y restamos la suma de las lecturas adelante de la suma de las lecturas atrás, obtendremos la diferencia de elevación entre las dos marcas de cota fija localizadas en los extremos de la sección.

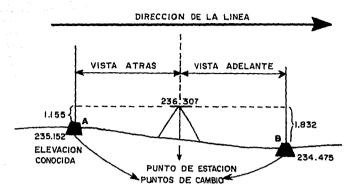


fig. V.15.

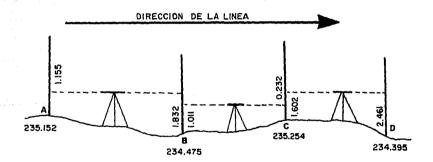


fig. V.16.

Instrumental topográfico empleado en la nivelación de las líneas sismológicas.

Los instrumentos empleados son:

- 1.- Teodolito marca Wild, modelo T-2 de 1" de aprox.
- 2.- Distanciómetro electrónico Autoranger.
- 3.- Nivel automático marca Wild, modelo NA 2. Aprox. 0.001m.
- 4. Trípodes modelo GSP 20.
- 5.- Plomadas de 10 onzas.
- 6.- Estadales centesimales de 4m. Tipo charnela.
- 7.- Prismas de uno, tres y siete elementos.
- 8.- Bastones telescópicos.
- 9.- Flexómetro.
- 10.- Niveletas.

V.3. Especificaciones para Nivelación Topográfica(14).

Para la ejecución de las nivelaciones topográficas se utilizarán de preferencia niveles automáticos del tipo Wild NA - 2 en combinación con miras tipo Philadelphia, o sus equivalentes.

Las líneas se fraccionarán aproximadamente en secciones de 6Km. de longitud, señalando sus extremos con bancos de nivel de acuerdo a las especificaciones de Mojoneras y Referencias.

Las líneas de nivelación comenzarán y terminarán en bancos de nivel ya establecidos, de orden superior.

Las nivelaciones se correrán por el método de "Doble Altura de Aparato". Los cierres tendrán las siguientes tolerancias:

Nivelaciones sobre caminos pavimentados o terracerías.

$$T = 10mm.\sqrt{K}$$

Nivelaciones en brechas transitables con vehículo.

$$T = 20mm_s/K$$

Nivelaciones en terreno montañoso.

$$T = 40mm.\sqrt{K}$$

Donde T está dada en milímetros y K en kilómetros nivelados.

Además del establecimiento de los bancos señalados en el anteproyecto, deberán dejarse bancos de nivel en los cruces con caminos pavimentados (cuidando que las placas queden fuera del derecho de vía y de las áreas en que puedan ser dañados por ampliaciones o modificaciones a las vías de comunicación), en puntos importantes como puentes, poblaciones, pozos, etc. Estos puntos deberán ser ligados mediante dos observaciones extras hacia adelante ó bién utilizando estos puntos como "puntos de liga".

El nivelador deberá de hacer un cróquis para la identificación posterior de los bancos y éstos deberán ser facilmente identificados en el terreno.

Deberán levantarse actas de situación de datos de control terrestre.

En las libretas de campo se anotará con tinta negra, con letras y números legibles y sin borrones.

⁽¹⁴⁾ Ramires Montes, Jaime C. "Especificaciones para Nivelación Topográfica". México, Departamento de Cartografía Pemex, I.M.P., 1972.

En el campo se efectuarán los cálculos correspondientes a los desniveles obtenidos entre bancos de nivel, mediante las lecturas del instrumento, para poder comprobar la correcta propagación del trabajo. Estos cálculos deberán aparecer consignados en la libreta de campo.

Los aparatos deberán ser revizados y si el caso lo amerita ajustados periódicamente y llevados a comprobación con las casas especializadas cuando menos dos veces por año.

Clasificación de las nivelaciones.

1. PRIMER ORDEN:

Las nivelaciones de Primer Orden (o Geodésicas) se usan para el desarrollo de la red de nivelaciones de precisión de un país (en la República Mexicana esta red actualmente está efectuándose). Las líneas serán localizadas de tal forma que no exista un punto en el país, que diste más de 80 Km. (50 millas) a un banco establecido por una nivelación de Primer Orden.

La tolerancia de éstas nivelaciones es de $\pm 3mm.\sqrt{K}$, donde K es la longitud en kilómetros (0.010 ft. \sqrt{M} , donde M es la distancia en millas).

2. SEGUNDO ORDEN:

Son nivelaciones levantadas con los métodos seguidos en las de Primer Orden, pero se corren en una sola dirección. Su apoyo son bases establecidas por nivelaciones de Primer Orden. Sus límites son de $\pm 8.4mm.\sqrt{K}$, donde K es la distancia en kilómetros (0.035/t. \sqrt{M} , donde M es la longitud de la línea en millas).

3. TERCER ORDEN:

Son aquellas derivadas de nivelaciones de orden superior o bién cuando la distancia a bancos de nivel es mayor a 50 millas. Pueden ser líneas corridas en una sola dirección y apoyadas en bancos de orden superior o bién en circuitos cerrados.

Su tolerancia es de $\pm 12mm.\sqrt{K}$, donde K es la distancia de la línea o del circuito en kilómetros $(0.05ft.\sqrt{M}, M)$ en millas).

4. NIVELACIONES DE ORDEN INFERIOR:

Dentro de ésta clasificación estarían las nivelaciones trigonométricas, barómetricas, altimétricas y aquellas que se desarrollan sobre terrenos montañosos fuera de las yías de comunicación.

Estas nivelaciones se desprenden de otras de ordenes superiores y su tolerancia varía de acuerdo al método de levantamiento y desde luego no es mayor al Tercer Orden.

Las nivelaciones que se corren con el método de "Doble Altura de Aparato" y niveles del tipo Wild N2 o NA-2, en combinación con miras tipo Philadelphia, tienen las siguientes tolerancias:

a) Nivelaciones sobre caminos pavimentados o terracerías.

$$T=10mm.\sqrt{K}$$

b) Nivelaciones en brechas transitables con vehículo.

$$T = 20mm.\sqrt{K}$$

c) Nivelaciones en terreno montañoso.

$$T = 40mm \sqrt{K}$$

Donde T está dada en milímetros y K en kilómetros nivelados.

En las nivelaciones trigonométricas con teodolitos de Tipo Universal con graduación a 1" en ambos círculos y que permiten estimar 0.1" y distancias medidas con aparatos electrónicos (error ±1cm.), la tolerancia aceptada es:

 $T = 100mm.\sqrt{K}$

K en kilómetros.

Como se observa la "Tolerancia" está indicada por el tipo de aparato usado, método de levantamiento y características del terreno.

Datum o banco de nivel base.

Toda nivelación debe estar referida a un DATUM o a un banco de nivel base.

Toda nivelación deberá estar referida al nivel medio del mar (n.m.m.) que se considera como cero.

El nivel de los océanos, se determina obteniendo el promedio de una serie de alturas medias del nivel del mar durante un ciclo METONICO (aproximadamente de 19 años). A éste promedio se le denomina "nivel medio del mar" y es el más común Datum de nivel; usualmente se le asigna un valor de cero. Casi todos los países poseen un Datum Nacional, en E.U.A., el Datum de nivelación es el de 1929.

Algunas nivelaciones se refleren a un nivel base, como es el caso de los trabajos en presas, donde el nivel base es la cota de embalse del vaso.

Monumentación.

En las nivelaciones de primero, segundo y tercer orden los bancos de nivel deben monumentarse cada 3 o 5Km. por medio de "placas" de metal empotradas en los afloramientos rocosos, en obras de arte de las carreteras o en edificios. En las marcas secundarias deben colocarse clavos o tachuelas de cobre sobre estacas (trompos). En las marcas permanentes deberá indicarse el número del banco, institución que lo establece y año.

La nomenciatura más usualmente adoptada para designar las líneas de nivelación es:

- a) Institución.
- b) País, región o área.
- c) Orden y tipo de trabajo.
- d) Nombre de la línea (letra o número).
- e) Año del trabajo.

Ejemplo: ZN-SLP-3-B5-1972, o simplificando ZN-B5-72.

V.4. Cálculo de Nivelación de las Líneas Sismológicas y Ajuste.

Ya se ha establecido en el tema V.2 que el sistema de "nivelación trigonométrica", es el usado comunmente en los trabajos de exploración sismológica en brigadas de montaña, por lo que el cálculo trigonométrico se describe a continuación.

Para el cálculo trigonométrico se calculan los desniveles por medio del ángulo zenital medido, utilizando las funciones trigonométricas seno—coseno y multiplicando por la distancia. Ya obtenidos los desniveles se suman algebraicamente todas las estaciones, lo cual nos da un total, que sumando o restando al valor de la elevación de partida nos deberá dar el valor de la elevación del punto donde se esté ligando; su diferencia con la cota de llegada se ajusta por el "método analítico" programado en la microcomputadora TI - 59 de Texas Instruments⁽¹⁵⁾.

En el APENDICE D, se da un ejemplo de cálculo de nivelación de una línea sismológica y su ajuste.

Para el cálculo del "plano de cierres altimétricos" (circuitos) nos apoyamos en vectores para definir el desnivel y sentido de las líneas⁽¹⁶⁾.

⁽¹⁵⁾ Ver Programa de Cálculo de Nivelación y Ajuste, en el APENDICE A.

⁽¹⁶⁾ Ver Plano de Cierres Altimétrices, en el CAPITULO VI.

V.5. Cierres y Tolerancias en la Nivelación de las Líneas Sismológicas.

Ligas entre líneas, error y tolerancia.

LINEA	LIGA C/LINEA	ERROR (en mis.)	TOLERANCIA (en mts.)
32	30	-0.10	±0.57
34	32	-0.14	±0.46
9	34	-0.44	±0.38
9	34	-0.92	±0.50

Ligas de líneas a bancos de nivelación, error y tolerancia.

LINEA	LIGA C/B.N.	ERROR	TOLERANCIA
	(DETENAL)	(en mts.)	(en mis.)
30	481	-0.60	±0.28
32 — 34	913	+0.57	±0.73

Poligonales de bancos a bancos de nivelación, error y tolerancia.

B.N. (DETENAL)	LIGA C/B.N. (DETENAL)	ERROR (en mts.)	TOLERANCIA (en mie.)
11,653	11,654	+0.06	±0.10

CAPITULO VI.

PLANOS TOPOGRAFICOS

Introducción.

Para reducir las grandes dimensiones de la superficie terrestre a proporciones tales que puedan abarcarse de una sola mirada, hace uso el Ing. Topógrafo de los mapas. Este es el problema esencial de la Cartografía, es decir, la confección de mapas.

El proceso de representar la figura de la superficie de la Tierra sobre un plano consta de tres partes:

- El topógrafo mide el terreno.
- El cartógrafo reune todos los datos obtenidos por el anterior para representarlos sobre un plano.
- 3. El topógrafo interpreta los hechos así expuestos.

Estrictamente ligado a éste proceso está la labor del geólogo, cuyo estudio de la estructura rocosa, suministra una información principalísima para la buena comprensión de la configuración superficial.

El Ing. Topógrafo y Geodesta se ve obligado a utilizar cartas geográficas en el desempeño de su trabajo para resolver los diferentes problemas que se le presentan, tales como:

- 1.— Cálculo de áreas muy dilatadas correspondientes a países, estados y límites de gran extensión, donde el efecto de la curvatura tiene influencia.
- 2.- Valoración de distancias largas.
- 3.- Mediciones angulares.
- 4.- Determinación y trazo de rutas de comunicación, etc.

Existen diversos tipos de cartas propias para la resolución de los problemas arriba planteados, por lo que es necesario que el Ing. Topógrafo y Geodesta esté ampliamente capacitado en el empleo de mapas.

Las actividades que determinan el progreso de una nación requieren del conocimiento de la Cartografía; los mapas topográficos nos representan la superficie terrestre, las cartas de mareas nos representan el relieve submarino y las rutas marítimas para la navegación como vehículo para el comercio, las cartas aeronáuticas sirven para el transporte y el comercio aéreo.

Es claro que el cartógrafo debe ser un experto topógrafo, familiarizado con los métodos seguidos en el campo, con el dibujo, y con los signos convencionales usados en el mapa.

La Cartografía por sí sola, independientemente de las demás ciencias que le proporcionan su materia prima, constituye una disciplina cuyo estudio a de capacitar al individuo para representar de modo claro y atractivo los elementos propios de un mapa; deben conocerse las proyeccciones más comunmente empleadas y estar en condiciones de poderlas construir.

La creciente complejidad de la vida moderna con su cúmulo de necesidades y escasez de recursos disponibles ha hecho necesarios los estudios crecientes y detaliados acerca de la utilización de la tierra, características del suelo, migración de enfermedades, población, arreglos distributivos y otros grandes hechos económicos y sociales, sobre un mapa. El topógrafo, el historiador, el economista, el agricultor y otros campos de las ciencias físicas aplicadas y sociales, han encontrado en el mapa una útil e indispensable ayuda para sus investigaciones y representaciones.

Debe hacerse notar que tanto las dependencias gubernamentales como las grandes empresas privadas o semioficiales, cuentan con una oficina o sección cartográfica, así podemos mencionar los departamentos cartográficos de: Secretaría de la Defensa Nacional (S.D.N.), Secretaría de Marina, S.A.R.H., S.C.T., Teléfonos de México, Pemex, I.N.E.G.I., etc.

En el desarrollo del presente capítulo se darán a conocer algunas de las especificaciones y normas para el dibujo de mapas escala 1:50,000 y 1:100,000 establecidas por Pemex, además se describe brevemente el dibujo de planos topográficos, para lo cual se muestran algunos de ellos.

VI.1. Antecedentes Históricos.

Definiciones.

Cartografía. - Ciencia y arte a la vez, que se ocupa de la preparación y confección de mapas en una superficie plana, reproduciendo por medio del dibujo, toda o parte de la superficie curva de la Tierra. Es un complemento de la Geodesia, es decir, es la expresión gráfica de la misma.

El objeto de la Cartografía consiste en reunir y analizar datos y medidas de las diversas regiones de la Tierra y representar éstas gráficamente a una escala reducida, de tal modo que todos los elementos y detalles sean claramente visibles para poner de manifiesto la configuración de la superficie terrestre, por lo que el instrumento principal del cartógrafo es el mapa.

Msps.- Un mapa en su acepción más elemental es una representación convencional de la superficie terrestre, vista desde arriba, a la que se le agregan rótulos para la identificación de los detalles más importantes.

En general podemos decir que el "mapa" es un modelo en el que se representan en miniatura los reconocimientos topográficos de diversas partes de la Tierra, aceptando el todo como prueba de reproducción científica.

Los mapas no están limitados únicamente a la representación de la superficie del relieve terrestre, hay mapas de la Luna, mapas geológicos del subsuelo, etc.

En el estudio y confección de un mapa se pueden considerar las partes siguientes: la escala, el sistema de proyección o canevá de coordenadas sobre el cual se dibuja el mapa, los elementos a representar mediante signos, el rotulado, el título, el ecuador y demás detalles complementarios.

Los mapas pueden clasificarse por su escala y por su contenido como sigue:

CLASIFICACION ATENDIENDO A LA ESCALA.

Mapas generales, entre los que se cuentan:

- a) Mapas topográficos a escala grande con información general.
- b) Mapas cartográficos que representan grandes regiones, países o continentes a pequeña escala (los Atlas pertenecen a ésta clase).
- c) Mapas del mundo entero (mapa Mundi).

CLASIFICACION ATENDIENDO A SU CONTENIDO.

Mapas especiales, los cuales se clasifican en:

- a) Mapas políticos.
- b) Mapas urbanos (planos de población).
- c) Mapas de comunicación (F.F.C.C., carreteras, canales, etc.).
- d) Mapas científicos de diferentes clases.
- e) Mapas económicos y estadísticos.
- f) Mapas artísticos y de anuncios.
- g) Mapas para la navegación marítima y aérea.
- h) Mapas catastrales que representan las parcelas de los diferentes propietarios, con cultivos, etc.

Historia de la Cartografía.

La historia de la Cartografía (de los mapas) es más antigua que la historia misma, estendiéndose como tal la documentación escrita sobre hechos perpetuos.

La construcción de mapas antecede a la escritura, como se deduce del hecho comprobado por exploradores y viajeros, de que varios pueblos primitivos no llegaban aún a conocer la escritura cuando ya eran muy hábiles en la elaboración de mapas.

El hacer mapas es una aptitud innata a la humanidad. Los pueblos primitivos que vivían como guerreros y cazadores tenían que moverse continuamente y a veces era cuestión de vida o muerte conocer la dirección y la distancia de los recorridos, así sintieron la necesidad de comunicarse unos a otros el conocimiento del terreno y así nacieron los mapas.

Los mapas prehistóricos más interesantes son las cartas hechas por los indígenas de las islas Marschall que eran cartas utilizadas para la navegación. Los mapas de los esquimales coincidían sorprendentemente con las mejores cartas hidrográficas actuales, además eran superiores a otras ya perfeccionadas por hombres blancos, el explorador Vilhjamur Stephanson decía al respecto: "estos mapas esquimales pueden resultar muy útiles, interpretados debidamente" y es que los hombres primitivos eran muy propensos a confundir la escala del tiempo con la de distancias.

El mapa más antiguo conocido en nuestros días, se descubrió en la ciudad de Gauser a unos 300Km. al norte de Babilonia y se conserva en el museo semítico de la Universidad de Harvard. Los investigadores encontraron una placa de barro recocido que representaba el valle de un río, seguramente el Eufrates, con montañas en cada lado indicadas mediante escamas de pescado. El río desemboca por un delta de tres brazos en un lago o mar.

A los Babilonios se debe la división del círculo en grados. Estos pueblos antiguos usaban un sistema numérico de base 12 así como el nuestro de base 10, tal sistema duodecimal es el precursor de la división del círculo en 360°, del grado en 60′ y del minuto en 60″.

Las mediciones del terreno comenzaron en el gran Imperio del valle y delta del Nilo, ya que con fines tributarios se midieron y registraron las propiedades rústicas y se señalaron los linderos.

El principio de nuestro sistema cartográfico actual se ha atribuído a los Griegos, ellos admitieron la forma esférica de la Tierra, con su respectivo Ecuador y sus Trópicos. Introdujeron el sistema de Longitud y Latitud, construyeron las primeras proyecciones y calcularon el tamaño de nuestro planeta. La mayor parte de la Cartografía griega nos ha sido conocida por los escritos de Herodoto y Estrabón.

A principios del siglo IV a.C. se introdujo la idea de la esfericidad de la Tierra debida posiblemente a Pitágoras o Parménides, idea debida sobre todo a consideraciones filosóficas; ellos consideraban que la esfera era la más perfecta de todas las formas geométricas, por lo tanto la Tierra obra maestra de los dioses, debía ser una esfera, estudios posteriores confirmaron ésta hipótesis muy próxima a la realidad.

Hacia el año 350 a.C. Aristóteles demostraba que la Tierra era realmente esférica, se conoció y se midió exactamente la oblicuidad del eje de la Tierra y se establecleron los conceptos de Ecuador, Polos y Trópicos; se dividió la superficie terrestre en zonas tórridas, templadas y frías, igual que hoy se le conocen.

El apogeo de la Cartografía Griega está unida al nombre de Claudio Ptolomeo de Alejandría (90-168 d.C.). Muy poco se sabe de su historia, pero su obra ha tenido sobre la Cartografía y sobre la Geografía en general, más trascendencia que ninguna otra. Su famosa "Geografía" se compone de 8 volúmenes, el primero de los cuales está dedicado más que nada a principios teóricos, con un tratado sobre la construcción de globos y la técnica de proyección de mapas; los volúmenes del segundo al séptimo contienen una relación de más de 8,000 nombres de lugares con Latitud y Longitud para determinar su posición. Muy pocas de éstas posiciones están calculadas por observaciones o deducidas científicamente, las coordenadas habían sido tomadas de mapas anteriores.

El volúmen más interesante es el octavo, que contiene estudios sobre los principios de la Cartografía, de la Geografía, de la Matemática, de las proyecciones y de los métodos de observación astronómica. También contiene instrucciones detalladas sobre la manera de construir un "mapa mundi" y describe dos proyecciones, modificaciones ambas de la proyección cónica.

La Cartografía Romana despreció los metodos matemáticos y así volvieron a los principios de los antiguos cartógrafos cónicos. Durante la Edad Media se produjeron mapas en gran cantidad desde el sigio VII hasta la mitad del sigio XV, algunos de ellos con alguna riqueza de detalles realmente deslumbrante, pero no apoyados en métodos matemáticos y siempre con gran influencia en los credos religiosos.

En el Renacimiento las monumentales hazañas de Colón y Magallanes encendieron un interés tal que la publicación de mapas pronto llegó a ser una profesión lucrativa, y por el siglo XVI fué bien pagada y duradera; una de las circunstancias que contribuyeron grandemente al rápido avance de la Cartografía fué la invención en Europa de los grabados y la imprenta, grandes casas editoras como Mercator y Hondius y otras en Holanda y Francia se levantaron y florecieron, sus mapas fueron solo mapas de referencia que contenían litorales, ríos, ciudades y ocasionalmente deficientes indicaciones de montañas.

El advenimiento del siglo XVII vió los comienzos de una nueva y fresca actitud entre los pensadores e investigadores, incluyendo a los cartógrafos; por primera vez desde la época de los Griegos los métodos precisos y científicos se pusieron en boga. En la segunda mitad del siglo XVII se fundó la Academia Francesa y entre sus actividades incluyó a la Cartografía; la necesidad de la creciente movilidad en las secciones militares también hizo deseable el desarrollo de levantamientos terrestres.

La Academia Francesa midió un arco a lo largo de un meridiano por "triangulación" e hizo la determinación precisa de los límites de Francia; debido a las diferencias notadas en las longitudes de un grado a lo largo de los meridianos, se originó la incógnita de la verdadera forma de la Tierra, y en la primera mitad del siglo XVIII se enviaron expediciones al Perú y a la Jonia para medir arcos de meridiano. Estas determinaciones trajeron como conclusión que el radio polar era menor que el radio ecuatorial.

Los gobernantes de los países particularmente europeos, se percataron que era imposible gobernar o hacer la guerra, sin tener mapas adecuados de la Tierra. Al final del siglo XIX gran parte de Europa había sido cubierta por "mapas topográficos", eran costosos y no se distribuyeron muy ampliamente, pero ellos fueron el fundamento sobre el cual se basó la Cartografía pura.

De gran importancia para la Cartografía fué el establecimiento del sistema métrico decimal a principios del siglo XIX. Anteriormente la "escala", es decir, la relación de la distancia sobre el mapa a la distancia sobre la Tierra estaba siempre expresada en distancias de medidas locales, tales como: las milias, yardas inglesas, vertas rusas, etc.; las relaciones de una unidad nacional a otra no era precisamente conocida y por lo tanto era difícil convertir la escala de un mapa a la de otro, la definición del metro como la diezmilionésima parte de un cuadrante en meridiano tal como fué determinada entonces, dispuso de una unidad internacional de medida. Desde entonces las escalas de los mapas han sido expresadas como fracciones o proporciones, de ésta manera las conversiones son fáciles de hacer puesto que una proporción es independiente de cualquier clase de unidad.

Otros factores que han influído en el desarrollo de la Cartografía, fueron los procedimientos de reproducción de imágenes y la Litografía. El levantamiento de censos, que se inició durante la primera mitad del siglo XIX, también tuvo un efecto significativo sobre los mapas a pequeña escala; a principios de éste siglo se comenzó con la invención de mapas a colores, también se inició el propósito serio de hacer un mapa de todo el mundo a escala 1:1'000,000.

Durante los últimos 50 años, la Cartografía y los mapas han avanzado técnicamente y han sido ampliamente usados más que en cualquier otra época.

Uno de los factores más importantes que influyeron en el desarrollo de la Cartografía fueron las dos guerras mundiales pasadas, las cuales requirieron de un gran número de mapas para sus objetivos; la segunda guerra mundial tuvo sin duda una gran influencia en la Cartografía. Otro factor de avance en ésta actividad lo fué la invención de la "fotolitografía offset"; el desarrollo de la aviación es de igual significado en el desarrollo de la Cartografía, pues por un lado ha exigido mapas y por el otro ha contribuído a su elaboración, además la Tierra vista desde la ventanilla de un avión en vuelo, es algo como un mapa.

Los nuevos procedimientos técnicos para hacer mapas junto con la riqueza del material respaldado de las fotos aéreas, actividad censal y otros resultados de la sociedad moderna organizada, hacen del campo de la Cartografía un esfuerzo amplio y siempre interesante.

Forma y dimensiones de la Tierra.

La Tierra tiene una figura geométrica compleja, la forma de éste planeta sólido y plástico, que gira sobre su propio eje a través del espacio, es el resultado de la interacción de diversas fuerzas internas y externas tales como: la gravedad, la fuerza centrífuga de rotación y la variación de densidad de sus rocas constituyentes.

Debido a que la mayoría de los mapas son representaciones de la Tierra sobre un plano es necesario transferir sistemáticamente las relaciones geométricas de una figura a otra, si ésto se hace con precisión, las características de ambas formas deben ser conocidas con objeto de que la transformación sea hecha en una forma sistemática; es conveniente suponer la forma de la Tierra como la forma de un sólido simple, los procedimientos que se siguen son:

- Determinación de la forma geométrica regular que más se aproxime a la forma real de la Tierra.
- 2.- La transferencia de las posiciones sobre la Tierra a esa forma geométrica.
- 3.- La transformación de esa forma geométrica al plano.

La determinación de la figura precisa de la Tierra es parte de la responsabilidad de la Geodesia. Las primeras ideas de los hombres acerca de la forma de la Tierra que los rodeaba se restringe al horizonte que limitaba su visión, consecuentemente la superficie aparecía como plana, los mapas más antiguos así lo representaban y la idea de esfericidad no se generó hasta que los filósofos griegos de la era precristiana aplicaron el razonamiento al problema.

Desde antes de Claudio Ptolomeo (siglo II d.C.), se sabía que la Tierra era una esfera. Aunque la idea de esfericidad no murió durante la Edad Media, si la aniquilaron hasta un mínimo y la idea de la superficie plana otra vez prevaleció; con la reedición de la "Geografía" de Ptolomeo y el renacimiento que siguió al sigio XV, la representación de la Tierra volvió a la esfera. Al final del sigio XVII, la idea de achatamiento polar fué dada por Newton.

Durante el último sigio se han hecho diversas determinaciones del abombamiento ecuatorial y del achatamiento polar y se tienen varios esferoldes representativos de la forma de la Tierra.

El achatamiento polar, la mayor de las deformaciones de la Tierra con respecto a la esfera, debe de tomarse en cuenta aunque sea a pequeña escala; debido a la rotación sobre su propio eje, la Tierra está algo abombada en el ecuador y consecuentemente aplanada en las regiones polares. El aplanamiento real es del orden de 21Km. de diferencia entre los radios ecuatorial y polar, siendo el primero el mayor.

Al comparar medidas hechas sobre la Tierra con medidas resultantes de observaciones astronómicas se pone en evidencia que, la forma de "esferoide aplanado" de la Tierra además se encuentra aplanada localmente, debido a las variaciones en los materiales que constituyen el planeta. La acumulación de datos que finalmente revelaron la amplia naturaleza de éstas irregularidades del esferoide, están en proceso, y en un futuro no muy lejano la forma precisa de la Tierra ilamada "geoide" será conocida; cuando se disponga de ésta información se conocerá la medida del esferoide más simple el cual se aproxime más a ella.

Medida de la Tierra.

Desde los tiempos antiguos, el hombre ha intentado saber la medida exacta del planeta en que vive. En los últimos tiempos han sido calculadas las dimensiones de la Tierra con precisión relativamente alta; se ha propuesto una medida internacional pero no ha sido aceptada todavía.

En los E.U.A. y en México se usa generalmente el Elipsoide de Clarke de 1866, cuyas medidas son las siguientes:

Radio ecuatorial: 6,378,206.4m.=a (semieje mayor). Radio polar: 6,356,583.8m.=b (semieje menor). Radio de la esfera de igual área: 6,370,997.2m. Area de la Tierra: $510,900,000.0Km^2$. Circunferencia ecuatorial: 40,075.0Km.

Con el objeto de localizar puntos sobre cualquier parte de la superficie es necesario tener conceptos y definiciones de direcciones y distancias; probablemente los hombres desarrollaron éstos conceptos con respecto a la dirección de la salida y puesta del sol y el tiempo que se requería para vialar.

Las localizaciones son relativas y deben por lo tanto establecerse con referencia a un punto de origen. Si un punto de éste tipo se localiza, entonces la localización de cualquier otro punto sobre la superficie puede efectuarse en términos de una dirección definida y de la distancia medida al origen.

Sobre una superficie plana y limitada o sobre una esfera sin movimiento, no hay ningún punto de referencia natural, ésto es, cualquier punto es lo mismo para que pueda servir de origen.

En el sistema cartesiano familiar, por ejemplo, a la distancia horizontal se le llama "X"o abcisa y a la perpendicular a ella "Y"u ordenada. Con objeto de designar posiciones relativas sobre la Tierra se usa un sistema semejante pero mucho más antiguo, con la diferencia de que la superficie de la Tierra es curva y el uso de líneas paralelas rectas es imposible, sin embargo, los dos sistemas tienen mucho en común.

En el sistema de coordenadas esféricas terrestre, las líneas de la cuadrícula son perpendiculares entre sí; sobre la Tierra hay dos puntos naturales que pueden servir favorablemente como puntos de referencia y éstos son los polos o puntos donde el eje de rotación intersecta a la superficie esférica.

En el sistema de coordenadas terrestre, las distancias que corresponden a los valores "Y" del sistema cartesiano se les llama "Latitud" y a los valores de "X" "Longitud" y ambos establecen las direcciones cardinales N-S y E-W. Sobre la superficie de la Tierra se pueden medir distancias en grados de arco.

Latitud.

Deade los tiempos de los Griegos se diseñó un sistema para localizarse entre los dos polos sobre la superficie terrestre. Una línea que une los dos polos y que va sobre la superficie de la Tierra es un semicírculo que contiene 180°. Cuando uno se para, en cualquier parte de la línea, su horizonte parece que limita un plano horizontal. Si uno se imagina asimismo situado en el espacio y mirando hacia éste plano horizontal se verá que éste plano es tangente al círculo y que si se desplazara de norte a sur a lo largo de la línea siempre permanecería tangente.

Si se supone a la "estrella polar" colocada sobre la prolongación del eje de la Tierra, entonces un observador en el polo norte, vería a la polar formando un ángulo de 90° con el plano del horizonte y en el ecuador tendría un valor igual a 0°. En los puntos intermedios de ésta línea tendría una variación de ángulo de 1 a 1, es decir, por cada grado de arco avanzado sobre la Tierra la elevación arriba del horizonte de un cuerpo celeste cambiaría también en 1°.

Con el objeto de localizar puntos sobre cualquier parte de la superficie es necesario tener conceptos y definiciones de direcciones y distancias; probablemente los hombres desarrollaron éstos conceptos con respecto a la dirección de la salida y puesta del sol y el tiempo que se requería para vialar.

Las localizaciones son relativas y deben por lo tanto establecerse con referencia a un punto de origen. Si un punto de éste tipo se localiza, entonces la localización de cualquier otro punto sobre la superficie puede efectuarse en términos de una dirección definida y de la distancia medida al origen.

Sobre una superficie plana y limitada o sobre una esfera sin movimiento, no hay ningún punto de referencia natural, ésto es, cualquier punto es lo mismo para que pueda servir de origen.

En el sistema cartesiano familiar, por ejemplo, a la distancia horizontal se le llama "X" o abcisa y a la perpendicular a ella "Y" u ordenada. Con objeto de designar posiciones relativas sobre la Tierra se usa un sistema semejante pero mucho más antiguo, con la diferencia de que la superficie de la Tierra es curva y el uso de líneas paralelas rectas es imposible, sin embargo, los dos sistemas tienen mucho en común.

En el sistema de coordenadas esféricas terrestre, las líneas de la cuadrícula son perpendiculares entre sí; sobre la Tierra hay dos puntos naturales que pueden servir favorablemente como puntos de referencia y éstos son los polos o puntos donde el eje de rotación intersecta a la superficie esférica.

En el sistema de coordenadas terrestre, las distancias que corresponden a los valores "Y"del sistema cartesiano se les llama "Latitud" y a los valores de "X" "Longitud" y ambos establecen las direcciones cardinales N-S y E-W. Sobre la superficie de la Tierra se pueden medir distancias en grados de arco.

Latitud.

Desde los tiempos de los Griegos se diseñó un sistema para localizarse entre los dos polos sobre la superficie terrestre. Una línea que une los dos polos y que va sobre la superficie de la Tierra es un semicírculo que contiene 180°. Cuando uno se para, en cualquier parte de la línea, su horizonte parece que limita un plano horizontal. Si uno se imagina asimismo situado en el espacio y mirando hacia éste plano horizontal se verá que éste plano es tangente al círculo y que si se desplazara de norte a sur a lo largo de la línea siempre permanecería tangente.

Si se supone a la "estrella polar" colocada sobre la prolongación del eje de la Tierra, entonces un observador en el polo norte, vería a la polar formando un ángulo de 90° con el plano del horizonte y en el ecuador tendría, un valor igual a 0°. En los puntos intermedios de ésta línea tendría una variación de ángulo de 1 a 1, es decir, por cada grado de arco avanzado sobre la Tierra la elevación artiba del horizonte de un cuerpo celeste cambiaría también en 1°.

Con el objeto de localizar puntos sobre cualquier parte de la superficie es necesario tener conceptos y definiciones de direcciones y distancias; probablemente los hombres desarrollaron éstos conceptos con respecto a la dirección de la salida y puesta del sol y el tiempo que se requería para viajar.

Las localizaciones son relativas y deben por lo tanto establecerse con referencia a un punto de origen. Si un punto de éste tipo se localiza, entonces la localización de cualquier otro punto sobre la superficie puede efectuarse en términos de una dirección definida y de la distancia medida al origen.

Sobre una superficie plana y limitada o sobre una esfera sin movimiento, no hay ningún punto de referencia natural, ésto es, cualquier punto es lo mismo para que pueda servir de origen.

En el sistema cartesiano familiar, por ejemplo, a la distancia horizontal se le llama "X" o abcisa y a la perpendicular a ella "Y" u ordenada. Con objeto de designar posiciones relativas sobre la Tierra se usa un sistema semejante pero mucho más antiguo, con la diferencia de que la superficie de la Tierra es curva y el uso de líneas paralelas rectas es imposible, sin embargo, los dos sistemas tienen mucho en común.

En el sistema de coordenadas esféricas terrestre, las líneas de la cuadrícula son perpendiculares entre sí; sobre la Tierra hay dos puntos naturales que pueden servir favorablemente como puntos de referencia y éstos son los polos o puntos donde el eje de rotación intersecta a la superficie esférica.

En el sistema de coordenadas terrestre, las distancias que corresponden a los valores "Y" del sistema cartesiano se les llama "Latitud" y a los valores de "X" "Longitud" y ambos establecen las direcciones cardinales N-S y E-W. Sobre la superficie de la Tierra se pueden medir distancias en grados de arco.

Latitud.

Desde los tiempos de los Griegos se diseñó un sistema para localizarse entre los dos polos sobre la superficie terrestre. Una línea que une los dos polos y que va sobre la superficie de la Tierra es un semicírculo que contiene 180°. Cuando uno se para, en cualquier parte de la línea, su horizonte parece que limita un plano horizontal. Si uno se imagina asimismo situado en el espacio y mirando hacia éste plano horizontal se verá que éste plano es tangente al círculo y que si se desplazara de norte a sur a lo largo de la línea siempre permanecería tangente.

Si se supone a la "estrella polar" colocada sobre la prolongación del eje de la Tierra, entonces un observador en el polo norte, vería a la polar formando un ángulo de 90° con el plano del horizonte y en el ecuador tendría un valor igual a 0°. En los puntos intermedios de ésta línea tendría una variación de ángulo de 1 a 1, es decir, por cada grado de arco avanzado sobre la Tierra la elevación arriba del horizonte de un cuerpo celeste cambiaría también en 1°.

Lo anterior simplifica el problema, pero la Tierra gira sobre su proplo eje y la mayoría de los cuerpos celestes, parecen también moverse mientras el observador se está moviendo de un lugar a otro; la información necesaria para corregir por el movimiento aparente es fácil de obtener, el hecho fundamental permanece fijo considerando que las posiciones norte-sur pueden determinarse midiendo el ángulo entre un cuerpo celeste y el horizonte.

El utilizar éstas relaciones en un sistema de coordenadas esféricas, fué natural, aún para los antiguos. Ellos imaginaron una serie de círculos alrededor de la Tierra paralelos unos a otros; la serie de círculos al norte del ecuador fué llamada "Latitud Norte" y la serie de círculos al sur, fué llamada "Latitud Sur". Para determinar su posición se requiere solamente el ángulo entre el horizonte y alguno de los cuerpos celestes conocidos. Ningún cambio a sufrido el sistema desde que fué inventado hace 22 siglos.

Medida longitudinal de 1º de latitud.

En el sistema generalmente aceptado para la medida de ángulos, un círculo contiene 360°, consecuentemente hay 180° de latitud entre polo y polo. El cuadrante del círculo que va del ecuador a cada uno de los polos está dividido en 90° y la numeración comienza con 0° a partir del ecuador.

Sobre una esfera cada grado de latitud tendrá la misma medida longitudinal, pero la Tierra no es una esfera, pues está ligeramente abombada en el ecuador y achatada en los polos. Debido al abombamiento la superficie tiene más curvatura cercana al ecuador que en los polos, consecuentemente, los grados de arco de norte a sur sobre la Tierra no son completamente iguales en medida de longitud, sino que varian desde el ecuador hacia los polos, siendo ésta variación de poco más de 1Km. como se observa en la tabla 6.3.

Latitud		Km.
0° 1°		110.567
9° - 10°		110.598
19° - 20°		110.692
29° - 30°		110.840
39° 40°		111.023
49° - 50°		111.220
59° - 60°		111.406
69° – 70°		111.560
79° – 80°		111.661
89° — 90°		111.699

Table 6.3.- Medida longitudinal de 1º de latitud para diferentes intervalos.

Longitud.

La longitud se define, como el arco de ecuador (paralelo) definido entre dos meridianos.

Todos los paralelos incluyendo el ecuador son arcos de 360°, por lo tanto, es posible arreglar una serie de líneas que pasan a través de las correspondientes divisiones de cada paralelo. Cada una de éstas líneas llamadas "meridianos", se extenderán de norte a sur y quedarán uniformemente espaciadas de este a oeste intersectando a los paralelos en ángulos rectos, proporcionándonos un sistema de coordenadas.

Para los antiguos no fué dificil la determinación de la latitud pero fueron incapaces de determinar la longitud con precisión, ésto condujo a errores considerables en las localizaciones hacia el este o hacia el oeste y fué uno de los factores que contribuyeron al gran error del siglo XV.

Cuando la determinación de la longitud llegó a ser crítica para la navegación, hubo toda clase de sugerencias para resolver el problema, desde las observaciones de la declinación de la brújula hasta coordinar las observaciones por medio de un guarda tiempo celeste, tal como el movimiento de los satélites de Júpiter. Cuando se perfeccionó el cronómetro (reloj muy preciso) por Harrison y otros a mediados del siglo XVIII, se resolvió el problema.

Debido a que todos los paralelos son círculos concéntricos, todos ellos giran a la misma velocidad angular (360° por día o 15° por hora); si se transporta un reloj que muestre el tiempo preciso de un lugar a otro, la diferencia entre ese tiempo local en horas, minutos y segundos, será la diferencia de longitud entre ambos lugares. Hoy día ésto se ejecuta no solo mediante el uso de cronómetros, sino por medio de las señales de tiempo transmitidas por radio.

Medida longitudinal de 1º de longitud.

La longitud del ecuador es aproximadamente igual a la longitud de un círculo meridiano, pero a medida que uno se acerca a los polos, todos los otros paralelos son más pequeños, sin embargo cada uno de ellos mide 360°, por lo tanto, cada grado este—oeste de longitud es más corto a medida que aumenta la latitud y se reduce finalmente a cero en los polos.

Meridiano de origen.

A diferencia de los paralelos los cuales tienen diferentes longitudes, los meridianos son todos iguales, consecuentemente, el escoger uno a partir del cual se inicie la cuenta ha sido como era de esperarse un problema de consecuencias político-internacionales. Cada país con su ambición característica deseaba tener la longitud de 0° en sus límites o como meridiano de su capital.

Por muchos años cada nación rubricó sus propios mapas y cartas con longitudes calculadas a partir de su propio meridiano origen, ésto por supuesto, creó confusiones para muchos cuando usaban mapas de diferentes países.

Durante el último siglo muchas naciones comenzaron a aceptar el meridiano del Observatorio de Greenwich, cerca de Londres Inglaterra, como el de 0° y en 1884 se llegó a un acuerdo en conferencia internacional. Este acuerdo presenta ciertas dificultades, pues el citado meridiano, divide a Europa y Africa en dos tipos de longitudes, la oriental y la occidental; la elección de éste meridiano origen establece el punto origen del sistema de coordenadas terrestres que se encuentra en el golfo de Guinea. El meridiano opuesto al origen es el de 180° el cual se encuentra más afortunadamente localizado, pues suministra la línea internacional del tiempo.

Medida de distancias.

Las distancias sobre la superficie de la Tierra, se calculan siempre a lo largo de círculos máximos, a menos que se especifique lo contrario. La distancia en arco sobre la esfera entre dos puntos de coordenadas conocidas se calcula por las fórmulas de la trigonometría esférica, la cual se convierte en medida de metros multiplicándola por el equivalente a un segundo de arco que es 30.75m.

El dato anterior solo proporciona valores aproximados, para determinaciones más precisas debe hacerse uso de los métodos geodésicos. Hay muchas unidades de medida de distancias, medidas usadas en Cartografía, las cuales pueden ser indistintamente usadas de acuerdo con las necesidades del problema.

VI.2. Especificaciones para el Dibujo de Mapas escala 1:50,000 y 1:100,000.

Para dibujar las cartas o planos, se traza primero la cuadrícula y después se calcula la posición de cada una de las intersecciones entre paralelos y meridianos, que representan la Latitud y Longitud (Canevá), de acuerdo con la Proyección Universal Transversa de Mercator.

Las líneas del cuadriculado se dibujan en series de cuadrados perfectos a la escala cartográfica deseada. Por ejemplo, los valores de la cuadrícula están a cada 5Km. (10cm. en la escala 1:50,000), a cada 10Km. (10cm. en la escala 1:250,000).

La proyección se establece mediante marcas de intersecciones entre paralelos y meridianos a cada 5' (en las escalas 1:50,000 y 1:100,000) y a cada 15' (en la escala 1:250,000), de Latitud Longitud.

FORMATO

- 1) Margen exterior, línea de corte y línea de doblez: (plumilla graphos A-0,16).
- 2) Margen interior: (plumilla graphos T-1,25).
- 3) Cuadrícula U.T.M. cada 10cm.: (plumilla graphos A-0,1).
- 4) Gradícula mediante marcas de intersecciones de 7mm. de largo: (plumilla graphos A-0,1).
- 5) Coordenadas U.T.M.: (regilla Leroy 80 CL y 120 CL, cono 3/0).
- 6) Coordenadas Geográficas: (reglilla Leroy 100 CL, cono 3/0).
- Escalas gráficas, 10cm. × 3mm.: (plumilla graphos A-0,16; números y letrero "KILOMETROS" regilla Leroy 80 CL, cono 3/0).
- 8) Diagrama de localización.
- 9) Diagrama de declinaciones.
- 10) Sello.

DIAGRAMA DE LOCALIZACION

Deberá ir un esquema, mostrando los límites estatales, internacionales, carreteras, etc., que sirva para definir la situación geográfica de la hoja.

- 11) Letrero "DIAGRAMA DE LOCALIZACION": (regilla Leroy 120 CL, cono 1/0).
- 12) Marco exterior: (plumilla graphos A-0,2).
- 13) Cróquis canevá: (para los planos esc. 1:50,000 plumilla graphos A-0,16; para los planos esc. 1:100,000 plumilla graphos A-0,12 y T-0,8).
- 14) Coordenadas Geográficas: (regilla Leroy 80 CL, cono 4/0).
- 15) Nombre de la hoja: (regilla Leroy 60 CL, cono 4/0).
- 16) Número de hojas índice (nomenclatura PEMEX), centrada en cada uno de los rectángulos: (reglilla 100 CL, cono 2/0).
- 17) Número de hojas subíndice (nomenclatura DETENAL), centrada en cada uno de los rectángulos: (reglilla 80 CL, cono 4/0, inclinado al máximo).
- 18) Marco de hoja índice (central): (plumilla graphos T-1,25).
- 19) Límites estatales, línea de costa, carretera, etc.: (cono Leroy 4/0).

DIAGRAMA DE DECLINACIONES

- 20) Letrero "DIAGRAMA DE DECLINACIONES": (reglilla Leroy 120 CL, cono 2/0).
- 21) Letrero "NC" (Norte de Cuadrícula) paralelo a la cuadrícula: (reglilla Leroy 80 CL, cono 4/0).
- 22) Valores de declinación: (reglilla Leroy 60 CL, cono 4/0).
- 23) Líneas de nortes: (plumilla graphos A-0,16).
- 24) Estrella norte verdadero: (regilla Leroy especial 61-2250 CL, cono 3/0 o 4/0).
- 25) Símbolo norte magnético: (cono Leroy 4/0).
- 26) Letreros "NORTE DE CUADRICULA"y "NORTE MAGNETICO": (regilla Leroy 60 CL, cono 4/0).

27) Lugar, año y mes de las declinaciones: (reglilla Leroy 60 CL, cono 4/0).

SELLO

- 28) Marco exterior: (plumilla graphos A-0,16).
- 29) Marco interior: (plumilla graphos T-1).
- 30) Letrero "PETROLEOS MEXICANOS": (reglilla Leroy especial 61-0700-200 CL, cono 3/0, mariposa a 110).
- 31) Letrero "GERENCIA DE EXPLORACION": (reglilla Leroy 120 CL, cono 2/0).
- 32) Letrero "DEPARTAMENTO DE OPERACIONES GEOFISICAS": (regilila Leroy 175 CL, cono 1/0, mariposa a 80).
- 33) Letrero "SUPERINTENDENCIA GENERAL DE EXPLORACION ZONA ...": (reglilla Leroy 120 CL, cono 2/0, mariposa a 80).
- 34) Letreros "DEPENDENCIA", "AUTOR", "TITULO", "AREA", "PROSPECTO", "ESTADO", "CONTENIDO", etc.: (reglilla Leroy 60 CL, cono 3/0, mariposa a 120).
- 35) Letreros "NUMERO DE PLANO" y "NUMERO DE MICROFILM": (regiilla Leroy 120 CL, cono 1/0).
- 36) Llenado del resto del sello: (reglilla Leroy 80 CL, cono 3/0).
- 37) Líneas de separación: (plumilla graphos A-0,3).
- 38) Líneas horizontales restantes: (plumilla graphos A-0,16).

VI.3. Símbolos.

SIMBOLOS TOPOGRAFICOS

Carretera pavimentada (cono 1)	
Terracería (cono 1/0)	-
Brecha (cono 3/0)	
Vereda (cono 4/0)	
Ferrocarril (cono 3/0; travesaños cono 4/0)	
Ciudad o centro poblado (graphos A-0,16)	1/2/1/L
Rancho o congregación (reglilla especial 61-2250 CL, cono 3/0)	
Rio (cono 4/0 6 grafio loco)	
Arroyo intermitente (cono 4/0)	>
Lago o laguna (cono 4/0, rotular con nombre)	L. LA BATEA L. LA SOLEDAD
Lagos y lagunas intermitentes (cono 4/0; achurado con graphos	
Cortina de presa (graphos A-0,1)	
Bordo (cono 2/0)	
Pantano	<u>* _ * _ * _ * _ * _ * _ * * * *</u>
Manantial, 5mm. de diámetro	•
Poso de egua, 1mm. de diametro	•

Curva de nivel ordinaria (cono 4/0 6 grafio loco) Curva de nivel maestra acetada (cono 2/0; cotas con reglilla 60 CL, cono 4/0 inclinada) Curva de nivel de depresión (cono 4/0 ó grafio loco) Límites estatales (cono 2/0; nombre de los estados. **TAMAULIPAS** VERACRUZ reglilla 80 CL, cono 3/0) Limites internacionales (cono 1; nombre de los países, EE,UU. reglilla 100 CL, cono 2/0) MEXICO 仌 Mina(s) (reglilla especial 61-2250 CL, cono 4/0) Aeropuerto o aeropista (trazar y orientar el rumbo de la pista con graphos A-0,16; símbolo con reglilla especial 61-2250 CL, cono 4/0) Faro (regilla especial 61-2250 CL, cono 4/0) LUCEROA 2425 Vértice geodésico (reglilla especial 61-2250 CL, cono 4/0; nombre y cota con reglilla 60 CL, cono 4/0) Vértice de poligonal o topográfico (reglilla especial 61-2250 CL, cono 4/0; nombre y cota con regillia 60 CL, cono 4/0) Banco de nivel (cono 4/0; cota con reglilla 60 CL, cono 4/0) Línea de costa definida (cono 4/0 6 grafio loco) Atracadero, muelles trazar a escala (cono 3/0) Transbordador (graphos A-0,16)

Puente en carretera (graphos A-0,1)

Aress sujetas a inundación (graphos A-0,16)	
Areas de arena; lechos de río, lagos, dunas, el	c. (cono 4/0)
Campo petrolero (graphos A-0,16)	O ² OOO CAMPO REFORMA
Zona arqueológica (graphos A-0,16)	ZONA ARQUEOLOGICA "PALENQUE"
SIMBOLOS PO	OZOS PETROLEROS
	diámetro y el nombre del pozo se rotula con la regilla ha o izquierda. Las líneas se trazan con la piumilla
Localización abandonada	•
Localización de exploración y desarrollo	O
Manifestación superficial de hidrocarburos	6
Pozo en perforación	at in the case of o
Poso productor de aceite	
Pozo productor de gas	★

Pozo productor de gas y aceite

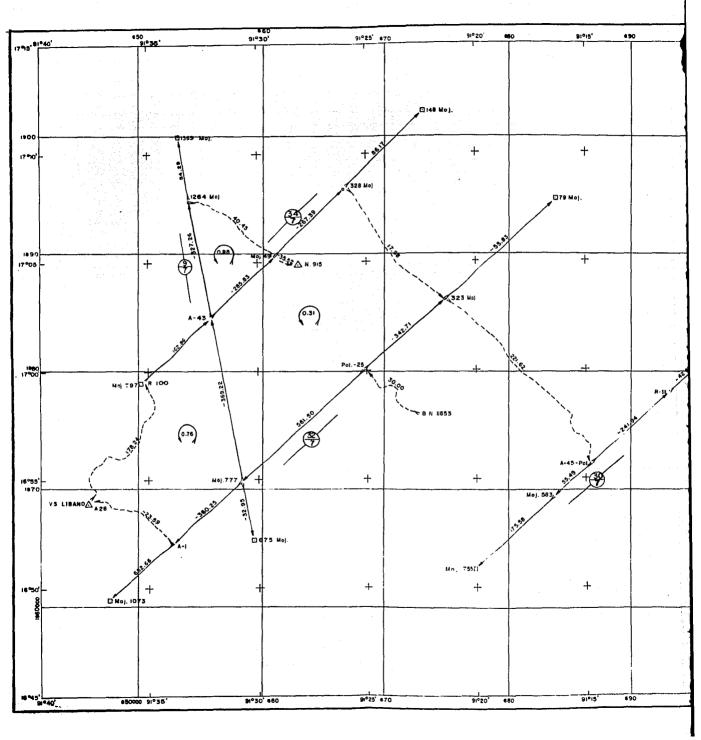
Pozo productor no comercial

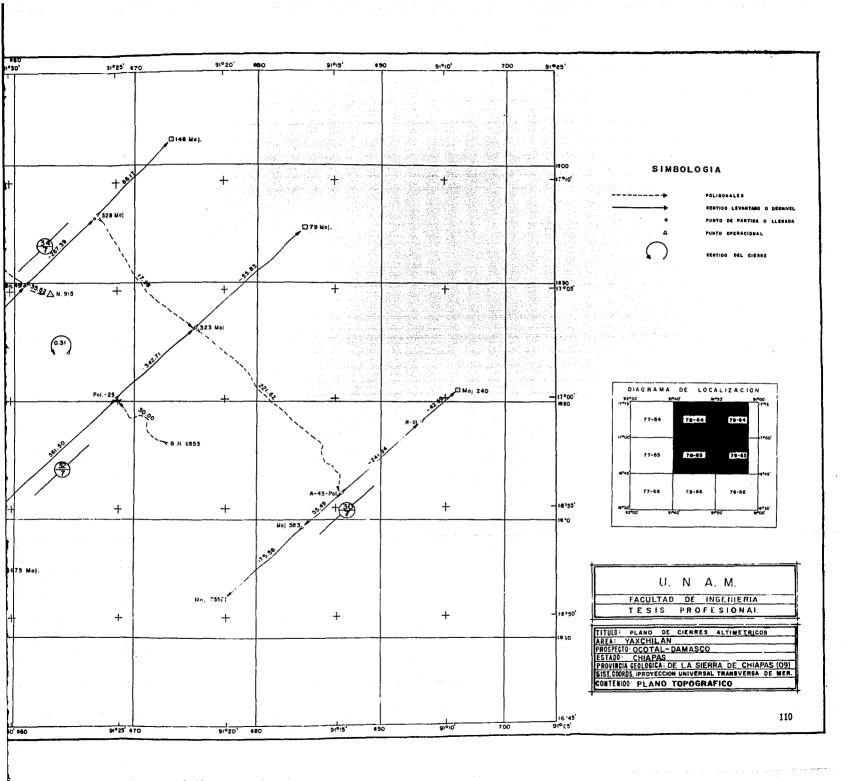
Pozo invadido por agua salada

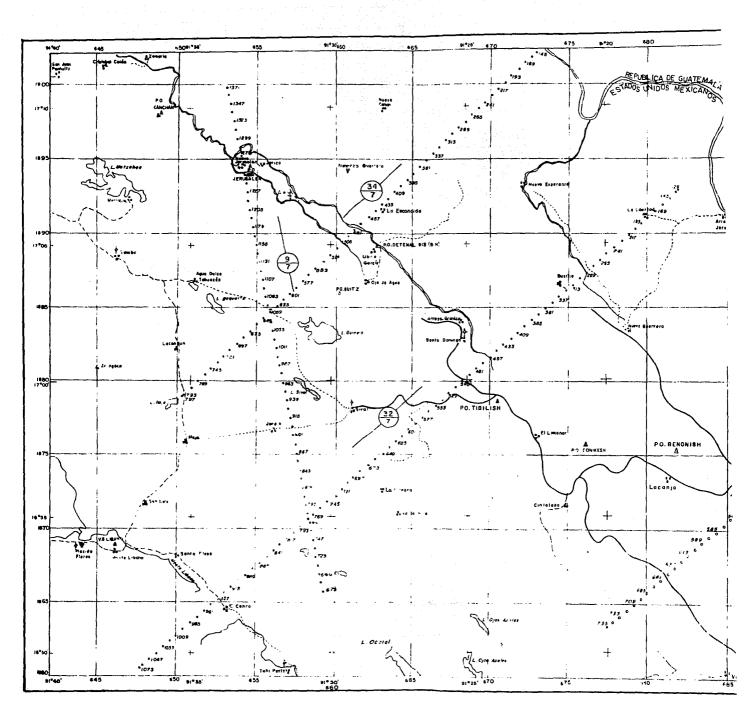
Pozo terminado por accidente mecánico

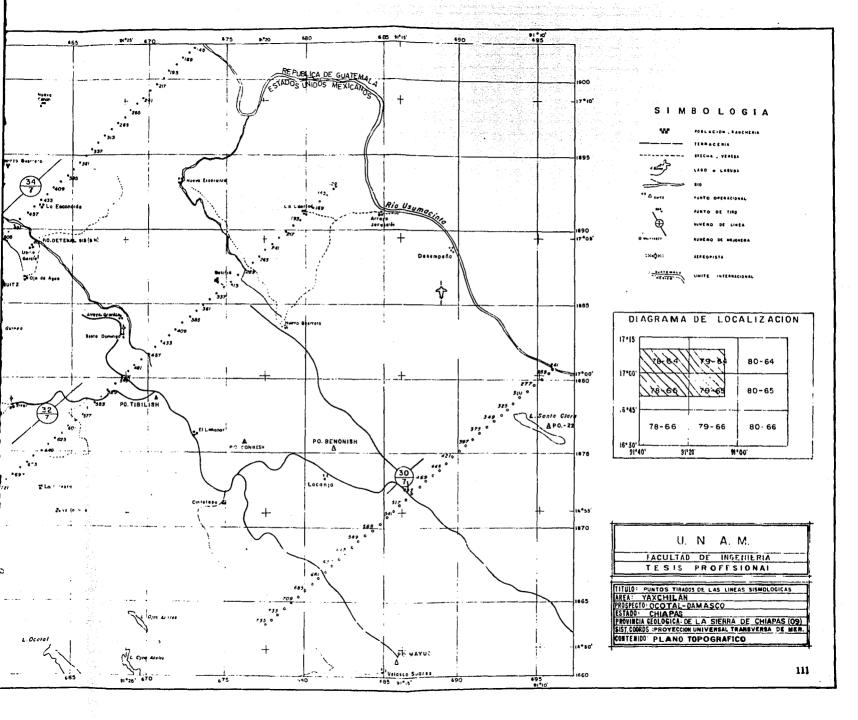
Pozo improductivo

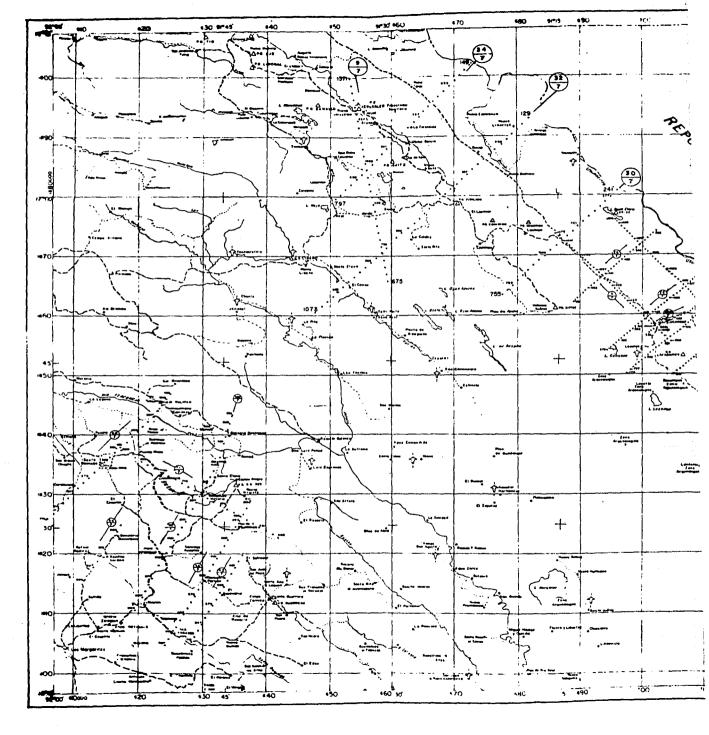
Poso pendiente de terminación	ф
Pozo productor por bombeo	σ
Pozo inyector de gas	ø
Poso inyector de agua	ф
Pozo de gas convertido a inyector de gas	*
Poso de gas convertido a inyector de agus	₩,

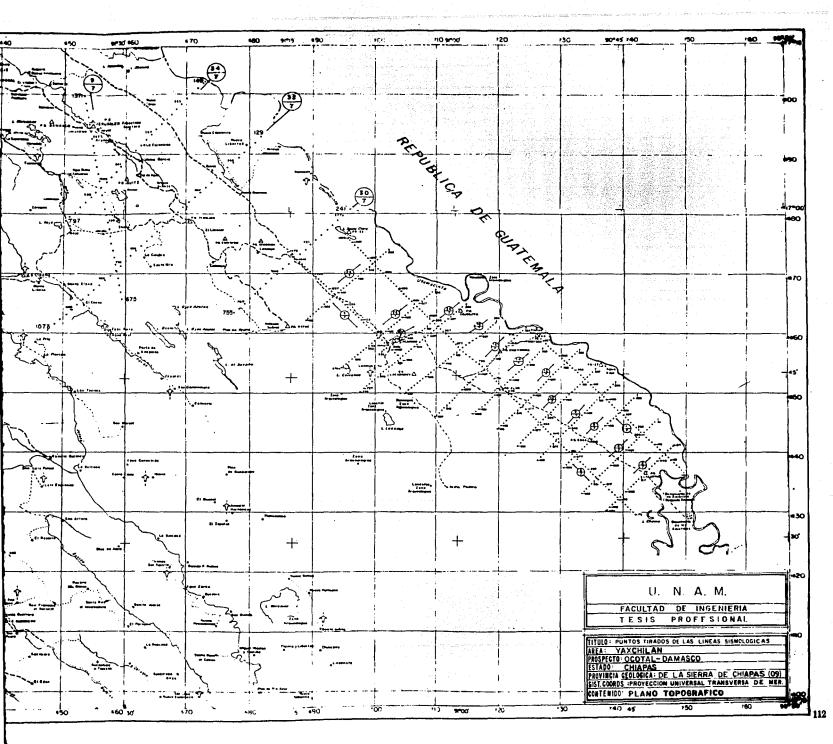












CAPITULO VII.

CONCLUSIONES

Como habrá podido apreciarse durante el desarrollo de ésta tesis, para tener éxito al establecer el control altimétrico y planimétrico y proporcionar así el apoyo topográfico que se requiere en los estudios de exploración, es importante llevar a cabo el trabajo de campo con instrumentos acordes con la precisión deseada, siguiendo métodos y sistemas de trabajo ya establecidos con el fin de disminuir en lo posible los errores accidentales y de eliminar en cuánto sea posible también los efectos acumulativos de los errores sistemáticos. Es así como podemos concluir que el objetivo principal del Ing. Topógrafo en una brigada de exploración sismológica, es proporcionar las elevaciones de los puntos de tiro (P.T.) referidas al nivel medio del mar (N.M.M.), así como sus Coordenadas Uníversales Transversas de Mercator y Geográficas, si estas ditimas son requeridas, elaborando en consecuencia los planos correspondientes con la precisión deseada.

Respecto a las precisiones obtenidas en los levantamientos de poligonales de las líneas sismológicas, expuestas en el tema IV.5, puede observarse que todas ellas sobrepasan de 1:1000, las cuales cumplen ampliamente con las especificaciones que para este tipo de trabajos estipula Pemex en sus contratos (Pemex establece que las precisiones deberán ser mayores o iguales que 1:1000). Sin embargo, las precisiones obtenidas en los levantamientos efectuados en el área de estudio objeto de los trabajos sismológicos y topográficos, no corresponden a los resultados presentados; éstas precisiones son mayores, para lo que se someten a la consideración los siguientes argumentos que avalan lo anterior.

Habiendo hecho un análiais y estableciendo comparaciones entre las precisiones obtenidas en otras áreas de estudio en donde se han realizado diferentes levantamientos para la exploración y donde además mi experiencia personal así lo hace válido, se puede decir que las precisiones obtenidas en condiciones similares, ésto es, aplicando los mismos métodos y sistemas de trabajo, tanto en campo como en el cálculo, así como el empleo de los mismos equipos, se han obtenido precisiones mayores a 1:20,000 y pocas veces son inferiores a 1:10,000.

Lo anterior nos lleva a realizar un análisis de los puntos de apoyo (vértices de satélite y puntos operacionales) sobre los cuales quedan apoyados nuestros levantamientos, comparando los levantamientos efectuados en la zona norte de la República Mexicana con los levantamientos efectuados en la zona sureste.

En general se puede decir que los errores en Latitud y Longitud, son controlados a través de coordenadas y los errores en mediciones angulares se detectan con un estricto control astronómico, teniendo siempre en cuenta que el azimut astronómico difiere del azimut geodésico, por lo que cualquier error grande sería detectado rápidamente; entonces en nuestros levantamientos se puede asegurar un buen grado de conflanza.

Siguiendo con el análisis, se han efectuado levantamientos especiales llevando poligonales de V.S. a V.S., de P.O. a P.O. y de V.S. a P.O., encontrando errores grandes en el cierre de coordenadas y por lo tanto obteniendo precisiones bajas (del orden de 1:3000); al llevar poligonales partiendo de un V.S. o de un P.O. y cerrando en ellos mismos (poligonales cerradas), se han obtenido precisiones bastante buenas (mayores de 1:20,000).

Lo anterior nos lleva a establecer las siguientes conclusiones:

- 1º.— Los puntos operacionales (P.O.) y los vértices satelitarios (V.S.), los cuales sirven de apoyo para efectuar los ajustes necesarios a los levantamientos que se realizan en las áreas de estudio, correspondientes a la zona sureste de la República Mexicana, al parecer están mal posicionados y en muchos casos se desconocen las memorias del cálculo y la descripción de las precisiones de los mismos.
- 2º.- Podemos establecer que las precisiones obtenidas durante nuestros trabajos, si bién cumplen con las especificaciones establecidas por Pemex en sus contratos, también debieran ser muy superiores si los puntos de apoyo estuvieran posicionados debidamente.

Para demostrar que las posiciones de los puntos de apoyo y sus correspondientes coordenadas son erróneas, se recomienda realizar un nuevo posicionamiento geográfico, ésto es, determinar nuevamente Latitud y Longitud por medio de métodos tradicionales, como por ejemplo "alturas iguales de dos estrellas", coordinando y controlando debidamente tanto los métodos como el análisis matemático de errores y estableciendo las precisiones dentro de las cuales quedan comprendidos dichos posicionamientos, lo que bién podría ser un buen tema para desarrollarse como tesis profesional.

Finalmente se espera que éste trabajo represente un buen intento por dar a conocer, valiéndome de un estudio particular como el que se ha mostrado, los diferentes trabajos topográficos que se requieren en la exploración sísmica con fines petroleros, y mostrar a su vez, la participación que tiene el Ing. Topógrafo y Geodesta como parte complementaria en la Exploración Geofísica Petrolera.

APENDICE A.

Programas de Cálculo

CÁLCULO DE ORIENTACIÓN ÁSTRONÓMICA TITLE POR MEDIO DE ORSERVACIONES AL PAGE 1 OF 5	TI Programmable Program Record	
PROGRAMMERDATE	Program Record	76
Partitioning (Op 17) 6 2nd OP 17 Library Module	Printer VOK Cards	

PROGRAM DESCRIPTION

Este Programa calcula enla primera parte la declimación del Astro Para las Ohrs. y las 29 Mrs, y en la segunda parte, se calcula el azimut De la línea en cuestión, usando la ecuación signiente:

Com Ag = Cos (90-5) - Cos (90-4) Cos (90-4)

Sen (90-4) Sen (90-4)

	USER INSTRUC	TIONS		
STEP	PROCEDURE	ENTER	PRESS	DISPLAY
[.7]	GÁLCULO DE LA DECLINACIÓN A LAS OHRS. Y A LAS 24HRS. (So, S ₂₄).			
l	IniciA		E'	0
2	DECLINACIÓN CORRESPOND. A UN DÍA ANTERIOR A LA FECHA DE OBSERVACIÓN.	ป _ู (G ,M,S)	R/S	IMPRIME U _I (G,M,S)
3	Declinación correspond. A la fecha de observación.	ป _ร (G,M,S)	R/S	<i>- smprima</i> ರ ₂ (G, M, S)
4:	DECLINACIÓN CORRESPOND. A UN DÍA POSTERÍOR A LA FECHA DE OBSERVACIÓN.	ર્ણ્ય (લ, મ ,ક)	R/s	SMPRIME (G,M,S)
		\Rightarrow		エMPRIME RESULTADOS a) じ。(G,M,S) b) じょ(G,M,S)

USER DE	FINED KI	EYS	DATA	REGIS	TERS (III	y (, , , , , , , , , , , , , , , , , , 				ı	ABELS (30 qC	3)		
A			0				0				iv) (ins	CE	. CLR	Fit _	(E)
В			1				1			10	<u></u>	. STO	_ (ACL) _	SUM	(Z *)
С		1	2			1	2] [II []	_0] _ 표 _		(X)
D		- 1	3			- }	3			10	-	RST		R/3	. 🗀
E		1	4			-	4			0	<u> </u>	QU	:-=-	_ = _	
A'			5			-	5				_=	Œ	·- - -		<u>. 53</u>
В,		. 1	6			Ì	8				0 _ 48 . D] ESS		
c.		11 a a a 12 a	7		* *		7					_ 1	(0)		
D.											80	7	_ 🕳 .		
E'			. 9				9			1	9. D				
FLAGS	0	1		2	3		4	-	5	6		7		0	9

TITLE CALCULO DE COIENT.	TI Programmable	136 J	
	Antronémica PAGE 2 OF 5	Program Record	46
Partitioning (Op 17) 62nd OP17	Library Module	PrinterCards_	4

M120°

M 105*

M90°

_	USER INSTRUC	TIONS		
STEP	PROCEDURE	ENTER	PRESS	DISPLAY
	CÁLCULO DE ORIENTACIÓN ASTRONÓMICA.			
1	Inicia.		CLR A	0
2	LATITUD DEL LUGAR.	φ(G,M,5)	R/s	φ
3	DECLINACIÓN A LAS OH .	(۵,۸,۶) کی	R/s	J (4)
4	Declinación a las 24 .	ري (4,M,S)	R/s	
5	DI FERENCIA DE HORA RESPECTO AL MERIDIANO 90.		1/5	0
6	TENPERATURA EN GRADOS FAHRENNEIT.	t°F	R/s	F
7	Presión en pulgadas de mercurio.	P" Hg.	R/s	360
8-	LECTURA DIRECTA (ZNICIAL).	تحديك	R/5	لعدك
9	Lectura embresa (final).	LEF	2/5	ĺ
10:-	ANGULO NORIZONTAL POSICIÓN DIRECTA.	€ (4,M,S)	R/s	⊕ (6)
11:-	" VERTICAL " " .	ф. (6,м,5)	R/S	ф (6)
12-	HORA POSICIÓN DIRECTA.	T. (H,M,S)	R/S	T. (Hx)
13.	ANGULO HORIZONTAL POSICIÓN ZNVERSA.	€ (6,M,S	R/s	€ 2 (4)
H:	" VERTICAL " " .	φ_ (4,M,S)	R/s	φ, (4)
15:-	HORA POSICIÓN INVERSA.	T. (H,M,S)	1 2/s	T2 (HR)
1 1		TAKEN IAAR	カテミンノ アネスハ・	Antonoma // : was

USER DEFINED KEYS	DATA REGISTERS	(MY 100)	LABELS (Op 08)
٨	0	0	LINV INE CE CLR MIL ME
9	1	1	(7) Va STO RC SUM 7
С	2	2	Ⅲ _□_±_Ⅲ_X_
. 0		3	
	1	-	
A ¹	5	5	
1.			
c.	,	,	166 660 150 150 150 150 150 650 650 650 150 150
0,	1.	1	
	1	"	
·	 		
FLAGS 0	1	3 4 5	6 7 8 9

C. 1977 Texas Instruments Incorporated



LOC CO	DE KEY	COMMENTS	Tioc	CODE	KEY	COMMENTS	Loc	CODE	KEY	COMMENTS
000 7		COMMENTS	055	95	=	COMMENTS	.110	06	6	COMMENTS
001			054	55.			111	00	ő	
002 4			057	03	- 2		112	32	x:T	
.: . •	9 09		058	06			113	91	R /5	
004 3		_	059	00	ō		114	88	DMS	
005 4			.060	00	ŏ		115	42	STO	
∞6 2			061	95		1 - 1	116	08	08	. 77.77 \$
007 4			062	42	STO		117	أو	R/S	
oot 0	-, ,		068	19	19		118	88	DMS	
009 5			064	92	RTN		119	85	+	
e10 O	2		065	76	LBL		120	01	1	
011 0	9 9		066	19	_ D'		121	<i>0</i> 8	8	
012 9	5	1:	067	.22	LINY		122	00	· 0	
013 0	99		068	7.7	GE		123	95	. =	
014 0	2		069	00	_00		124	19	D'	1 323
015 5			070	76.	76		125	85	+	
016 6		.:	071	75]	126	43	RCL	
017 0			072	.03.	3		127	08	08	
018 01			073	-06.	6		128	95.	Ħ.	
Ola Ol			074	.00.	0		129	55	÷	
020 5			075	.95.	=		130	02	2	*
021 5		·	076	92	RIN	1	131	95	=	3. A-1-7
022 0			077	.76	LBL.	1	133	42	STO	4.3.1
023 O	-		.079	11	A		134	91	08 R/S	ele de la lace
024 O			080	47 91	CMS	*	135	88	DMS	• 1
026 4			081	88	DMS		136	42	STO	
027 0			082	42	STO		137	10	10	
028 5			083	02	02		138	91	R <i>i</i> s	1.00
029 5			084	91	R/S		139	88	DMS	
030 6			085	88	DMS		140	42	STO	1.0
031 5			084	42	STO		141	Q9	. 09	
032 D	6 6		087	03	03		142	91	R/S	
033 O	0 0		OBE	.91_	R/S		143	88	DMS	
034 9	3		089	88	DMS	ļ ļ	144	42	STO	
035 0			090	75	·		145	111	11,	
036 6			091	43	RCL		146	91	R/S	
037 4			092	.03	03		147	88	DMS	تاريات بريانه ر
038 2			094	.95 55	├ <u>-</u>		148	85	+	
		-	095		2		150	08	l l	
	· · · · · · · · · · · · · · · · ·		096	04	4		151	00	8.	
ONS O			097	95	=======================================		152	95	=	
043 0			098	42	SŤO		153	19	ים י	
044 6			099	04	04		154	85	+	
045 4			100	91	R/S_	[155	43	RCL	
046 2		-	101	42	STO		156	l io	10	
047 3			102	05	Q 5	[]	157	95	=	
048 6			103	91	R/S		158	55	÷	
049 4			104	42	STO.	[159	02	2	
050 2			106	06	06	[MERGED COL	
OEI 5			106	.91	R/5_			3 =	72 (316) (18) 73 (18)	
052 9	5 =		107	42	STO	ļ		3 3	74 112	
053 7	5 <u> </u>		108	.07	07			TEXA	SINSTRU	MENTS
064 Q£	3 8		109	03	3	L			INCORPORAT	LD.



PROGRAMMER.

LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC COD	E KEY	COMMENTS	LOC COD	KEY	COMMENTS
160	95	=		215 12	12		270 43	RCL	
161	42	STO		216 75			271 13	13	
162	10	l 10		217 53	RCL.		272 95	=	.]
163	91	R/S		218 43	RCL		273 42	STO	
164	88	DMS	1	219 02	1 02		274 18	18	
165	75			220 38	SIN		275 19	D,	
166	03.	3		221 65	×	1	276 42	STO	
167	A/-	· /-		1 2221 47			277 18	18	
168	00	0		223 09	09		278 00	0	
169	95			224 39	COS		279 32	X:T	
170	94	<u> </u>		225 54			280 43	RCL	'
171	8.5_	+		226 54	د ـاـ		281 18	. 18	
172	43.	RCL		227 55	+		282 77	GE	
173	09.	09		228 53	.		283 02		
174	95	=		229 43	RCL		284 90		
175	55	<u> </u>		230 02	02		285 85	+	
176	02.	2		231 39	_C05		286 03	3	Į.
177	95	=		232 65	X .		287 06	6	
178	42	STO		233 43	RCL		288 00	0	
179	09.	09	<u> </u>	234 09	09		289 95	=	
180	91.	R/S		235 38	SIN		290 22	INV	
181	88	DMS		236 54	1 2		291 88	DMS	
182	85	+		237 95			292 58	FIX	
183	43	RCL		238 22	INV		293 04	04	
184	11	11		239 39	COS		294 42	ST0	• 1
185	9 5	=		240 42	STO		295 17	17	
186	55	🕏		241 13			296 03	3	
187	02	2		242 01	13		297 06		
188	95	=		243 02	X.T RCL		298 00		
189	42	STO		244 32	X:T	•	299 32	X:T	
190	11.	Ш		245 43	RCL		300 43	RCL	
191	43	RCL		246 11		and the second	301 17	17_	
192	11	JĮ.		247 77 248 17 249 18 250 76 251 17 252 03 253 06	GE.	**************************************	302 99	PRT	
194	85			240 [. <u>.</u>			GTO	
195	45.	RCL		250 7	L C'.		304 01	01	
196	.05.	_05		250 76	LBL		305 34	34	}
197	95			251 17	B'		306 76	LBL	
198	65	X		252 .02	کو		307 15	E	
199	43	RCL		254 00) b			R/S	
200	04	04	l	2271 00	- <u>-</u>			PRT	·
201							310 88	DMS	
202	43.	RCL			I. RCL.		311 42	ST0	
203		0		257 13 258 95	I 13	1	, , ,	01	!
				259 42	STO			R/S PRT	
205	35	SIN		260 13	510			PKI	
206	76.	S.LU		261 18	13	1	315 88 316 42	DMS	
1 207	וחו	E 7				· . · · ·	316 42 317 02	ST0 02	.
208		<u>-</u>		262 76 263 18			318 91	R/5	
200	.00	DC!		264 43	C'		319 99	PRT	
210	70	K\			RCL	} .	713139	MERGED COD	DES.
	U71	()~		265 08 266 75	08		62 (30)	72 510	83 (270)
212	122	STA		267 47	RCL	-	63 tr Fd	73 RCL 191	84 💯 🚯
213	76	212		267 43 268 10	10		64 (25) (8)		
214	42	09 RCL		269 85	1 10		TEX	AS INSTRU	MENTS
1 1027 7	40	RC L	L1	1 -w1 QD		L	<u> </u>	INCORPORATI	T1-24151

TITLE CALCULO DE ORIENT. ASTRONÓMICA. PAGE 5 OF 5 TI Programmable PROGRAMMER DATE Coding Form



ROGRAMME	ER				DATE _		COOL	ng ror	III
OC CODE	KEY	COMMENTS		CODE	KEY	COMMENTS	LOC CODE	KEY	COMMENTS
98	ADV.		5						
88	DMS.					ļ		-	
2 42	STO	ļ	7						
3 .03	_03		В	-		.}	}		•
4 43	RCL	ļ:	9				[] <u>;</u> -[•• · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
25 01	.01		0						
6 85	. <u>.</u>		1						
27 43 28 02	RCL	·	}						
	02		4			J			
29 95 30 55						·			
	<u>T</u>	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	1,				 		
31 02 32 95 .	_2	·				1			
	=	} ····· ···	8			·			
	INV				•		H=: =		
34 88 35 99	DMS PRT								
6 43	RCL								
36 43 37 02	02		-						
38 85	+								
39 43	RCL		4	- '		100 A SE A 100 A			
10 03	03		5					25661975	
40 03 41 95			ε		1.14				
12 55									
43 02			B.						
14 95	=		7-79			1			
	INV		7		T. T. T 177				
46 88	DMS		1						
	PRT		2						
	ADV								
49 91	R/S		4			Colorador (Section)	李麗朝 李藤		
50		FIN	5			10.5.50		A SHE'THE BETT	
			1.5						
1 ' ["			7						
			9	, , , , ,					
-									
			1	į į	•				
1 1		1	- 2						
			3				Harima Interna		
4 1.			4						
1									
									}
3		ļi	7]]		
1 1		ļ	B						}
4		ļl							į
		ļl	· ·			ļ			,
=		 					<u>*</u>	'	ļ
- }		 	2				11		
		ļ	3			ļ	- "		
-11-		}	4			L	(MEBOEDOO	
		ļ	5				62	MERGED CO	83 (10) (21
+ -+		 	<u> 6</u>				63 11	73 (C) 100 74 (C) 100	84 (7 (7
1		J	7 8				64 239 200	74 804 100	92 (NV) (SBR
-		 				, <u></u>	TEXA	SINSTRU	MENTS
			9	·			Ц	INCORPORAT	TI-241

TRANSFORMACIÓN DE COORTILE GROGRÁFICAS A COORDENABAS	LA T.M. PAGEOF_	5_ TI Prog	gramm	nable (j
PROGRAMMER	DATE	Progra	m Ro	ecord 💛
Partitioning (Op 17) Library	Module	Printer_	VOK.	Cards2
	PROGRAM DESCRIP	TION		
$y_{=}(I) + (II)p^{2} + (III)p^{4}$ $x_{=} 500,000 \pm x^{4} $		1)+(II)p*4A,	Appropriate X.	(IX)p+(X)p+B ₈

	USER INSTRUC	TIONS		
STEP	PROCEDURE	ENTER	PRESS	DISPLAY
23	Inicia Introduzca Laritus del rusto. Introduzca Lenairus del punto.	φ λ	A 18 2 5	THE THE
			ORD 4.7.M.	a) Yutm b) Xutm

		
USER DEFINED KEYS	DATA REGISTERS (INV IIII)	LABELS (Op 08)
*	0	INV link CE CUR KIL KI
•		7 Va 550 RO 504 Y
c	2	
D	3	(M) (E) (M) (E) (M) (E) (M) (M) (M) (M) (M) (M) (M) (M) (M) (M
E		
4.		
-		_ 60_60 _60_60_
· ·		
C'	7	Maria Mari
D.		
·ε·		62 _ 101 _
FLAGS 0 1	, 2 3 4 5	6 7 0

TRANSFORMACIÓN DE COORDENADAS



roc	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
000	76	LBL	301111111111111111111111111111111111111	055	43	RCL	50000000000	110	05	55555 = 1 M + 5 H	COMMENTS
]	11	A		E	101	01			05	5	
	47	CMS		7	65	X			05	5	
	60	CMS		8	055 8	01 01			05 05	5	
	00	_			95		ļ		95 94	=	
'	91	R/S X:T ADV		060	38	SIN		1	94	+/-	
	32	X:T			65	X]]	1	144	SUM	
}	98	ADV		<u>:</u>	03	3			44 15 43	15,	
h in	02	7.		4	05 65	5IN X 3 5X		}	43	KCL	
010	03				07	· • • • • • • • • • • • • • • • • • • •		120	01 65	0,	
1	07	7		5 5	00		7	0	20	â	
	69	7 0P		7	8 45				89 55	' \	_
·	04	04		7 8	01	<u>-</u>	1	ر	01	1	
	04 32 69	04 X:T 0P _06		9	38X5X	Ō			OBI	. <u>ā</u>	
	69	0P		070	94	+/-			00	Ō	
	1061	_06			95	, = ,		J	65 93	X	
	88	DMS		2	94	+ <i>7</i> - ST0	[· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	-	93		
	42	01 510]. <u> </u>	42	.ST0		-	09	9 .	
020	90 01	ότ			15	15 ·		130	03	9	
UEU	00	0	· · · · ·		43	. Kich]	,30	80	δ.	
	91 32	R/S X:T		;	01 65	<u>or</u>	4	1	03	3	
	02	2		₈ ,	2	â	1		05	5	
	02 07 02	7			04 95 38				06	36	
	02	2		080	38	SIN	1		08	ă	
[02	2]	!	65	PCL OL X 4 = SIN X	["		07	15C0×〒+ 80×・908800008-0	
	294X9684X58595	X:T 2 7 2 0P 04 X:T 0P 0% DMS STO 02		[65 93	. •			nal	9	
	04	_04_		,	וססו	. 0			95 44	sum	
030	32	X:T		1	00	0			44	SMW	
030	67	.02		_:	00	000		.140	15 43	12	
-	20	DIAC		- "	00		1.	1 :	15	I KCL	
, ,	42	STO.		13	02	2			122	73	
	02	02.		اُو			 	1	65 06	6	
	53			090	06	8	[03	ž	
	06	6			08	. 8	[" '		03	7	
	95	=			ן גט	Ĭ]		08	8	
	59	INT		3	95 44		1		08 00 00 00	2	
أعمما	65	X	<u></u> -	4	44	T2 SUM			00	0	
040	06 85 03	X 4 + 3		3	15	15		150	06	5000 -4000 -4000	
٠.,	었	******		7	43 01	RCL	ļ.,		984 425 55	,	
	U2.		···	9	CE	OI X 2 SIN X		1	104	STA	
ا	75 3 2 2 5 5 6 5	RCL 02		}	65 02	X	1.		17	310	
1	02	02		100	95				95	70	
ជ	95	=		F	38	SIN	!	1	122	STO	
-	65	. X .			38 65	X			١ĩ١	II I	
	กฉ	3	l. <u> </u>		93		1		1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1		
	06	6		4	00	0		159	00	O MERGED COD	
050	.00	# Xm @00			00	, O .		62	1	MERGED COD	ES
<u>-</u>	8000		- -	- <u>:</u>	. 02	2		63	13 133	72 (sf0) = 13 73 (cc) = 13	83 <u>(370</u>) ed 84 (3. 144
	95	5T0		(05	.002542	1 1	64	3 2 3	74 800	92 INV SER
084	42	າວາດ	J		04	¶]		TEXA	s Instru	MENTS
054	US	03	LL	109	UZ		لـــــا	L		INCORPORATE	.D

TRANSFORMACIÓN DE COORDENADAS TRANSFORMACIÓN DE COORDENADAS TITLE GEOGRÁFICAS A COORDENADAS LITM PAGE 3 OF 5 TI Programmable PROGRAMMER DATE Coding Form



	CODE	KEY	COMMENTS		CODE		COMMENTS		CODE	KEY	COMMENTS
160	00	_0		215	65	Χ		270	65	RCL	
L	.06.	_6		6.	43	_RCL_			43	RCL	
	07	_ 7		7	01	01			01	OT I	
1	06	6		8	39 35 43	COS		J	38	SIN	
1:	0.8	8		9.	65	_X			95	.: =	i
	06	<u>6</u>		220	43	RCI ·			95 65 43	X RCL 07	
	05	. <u>. 5</u> 	·	<u> </u> !	13	.13			43	RCL	
ļ	08.	8		2	65 43	X RCL	ليند الشامر		07	07	
J	42	STO.			43	RCL		J	95		
1	12	12	·		03 33 55	03			42	STO	
170	65	X RCL			23			280	07	_07	
	43	_RCL_		- 4	_55	X² ÷			43	RCL	
1	07	. OT			02 95	٠,, -, کـ			03	03	
1	38 33 35	SIN X2			32	SUM		. "	.33	- X ~	
	35			230	44	211 20W	,	l .	33	-3-	
+	94	ュラー			43	201		l	65 43	ا برکر	
1	85			1 2	01	RCL 01		Ì		ISCL	
178	85		·	3	OT	01		·	07	OT RCL D3 X2 X X RCL O1 COS	
116	OT.	· 4			39	cos Y*			39 65	COS	
180	95	JŽ.		5	45 04	4		290		X RCL	
, 80	34	-Y-7		6	-,,,,,				43	13	
}	35 65	TX			65 43	X RCL		,	.13 .95	75	
} _	43	RCL .		8	08	. RCL	,		22	STO	
1 .	10			9	33.	08 X ² × 4		}	42	210	
1	75	<u></u>	·	240	. 35. . 65.	· · · · · ·		.	43	00 RCL	
h : 7.1	95. 42	STO		-	- 63	~ 3		F 6	04	KUL	5
	13	13			Or.				45	Ç,×	
1	01			?	3540m			+	43	ا ز.	l
	75				75	_STO			25		
190	43	RCL			<u>⊿</u> 3	ואם		300	95 65	$\overline{\mathbf{v}}$.	
	12	12			oĭ	OL COS X RCL			43	Pal 1	
	125 35 35 35	= -		7	39	cos			വരി	200	
,	35	ΙŽΧ		0	39 33	XŽ			95	=	
	65	X RCL		8	65	¥			95 55	÷	-
	43	RCL		250	43	RCL	···]	į	02	2	
i	12	12			08	08			04	$\widetilde{\mathbf{a}}$	
· ·	95	=			65	X	·]	1	95	8×4 = x28 =+24 = x2	
	42	STO		3	.09	9		:	65	X	
	08	STO 08		4	95	=		ĺ.,	43	RCL	
200	OT	<u>‡</u>		- 4 5 6 7 8	44	08 X 9 = SUM		310	07	07 = +	
1	55	÷	· ·	в	07	07		1	95	=	·
2	.03	. 3		7	_43	_RCL			85	. +	
3	06	- 6			OT	O.T		1	43	RCL	
L. 3.	.00	0.		9	30	TAN			177	11	I
	.00	Q		260	_94	+/	l	:	95	=	
<u>=</u>	. 95	=			85	+			65	X	·
Z	_38_	SIN		2 3	05	5			93		
]	42	STO		3	95	=			09	9	i
	04	04 X ²		4	44 07	SUM.		319	09	9	
210	.33	X2		5	07	0.7		00-		MERGED COD	ES
	65	X		5 6 7	43.	_RCL		63		72 570 183	83 <u>(170</u> 23
1	43	RCL		7	01	OT .		64		74 200	92 (NV) (SBR)
	or	01		5	39	COS					
214	38	SIN	<u> </u>	269				<u>L</u>		S INSTRU	D
JS 1977 Tex	as Instruma	nts incorporated			in						TI-24151

TRANSFORMACIÓN DE COORDENADAS

TITLE GEOGRÁFICAS A COORDENADAS U.T.M. PAGE 4 OF 5

TI Programmable Coding Form



PROGRAMMER

DATE

SUM



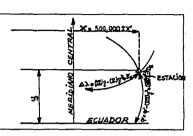
LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
480	43	RCL		5				c			
	05 85	05		5 6	[:	1		
	85	+		7							ļ'
د	43	RCL		8				[,		-	
	12	. 12		9						e iz elitare e	
ļ	. 95.	=		9 9 0						13.7	
	42	STO									
	12	12					-		100		
	43	RCL.			l .			3.5			
1 :- 1	ΟŢ	OT .									
490	39	COS						1			
	65.	X									Storage Table
1	43	RCL		; 8 9					2.3	140.00	
	13	13		<u></u> -							NEW CONTRACTOR
	\$ 43	X_ RCL				·			7.75		A Service
	CP	KUL		٠							
	09 65	0,5			•			Ser.			
	43	X RCL		3	<u> </u>			1			230
	12	12		4				77.7			
500	95		L'	5			The state of the s	- 6			
- 300	85	=		<u>e</u>							
	05	·		7					5		
	00	0					· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	77725			
	00			3		****			25.00°	11220 404	
	00	Ö		·		• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •					
	00	0		1							
	00	0		1) 2				- 100 C		and the same of the same	
	95	=		3	1				45.8		1
1. 1	98	VAA		4							
510	42	STO									
	25	25					1.0	144			
	OT	↓			'						
	07	7		1 2		*					
515	00	0	_•:							• .	·
515			FIN								
	1							1.			
								l .	1		
- · :				3 4				ļ ,			
	· · 			5							
		<u>.</u>									
-				- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				· ·		•	
17 3				8				-	•		
- 1											
	* *.			٠ د	-	· · .					
								1			!
[7				2			*****				
2				3							
-		···· 		1.							
							[[MERGED COL	ES
				[·				62		72 (570) 13 73 (RGL) 13	83 (TO 143 84 (3) 24
1				7				64		73 RCJ 63	92 (NV (SER)
								-			
				<u> </u>				<u> </u>	I E X A	S INSTRU	TI-24151

TRANSFORMACIÓN DE COORDENADAS TITLE //.T.M. A COORDENADAS GROSSÁFICASPAGE 1 OF 6 TI Programmable PROGRAMMER DATE Program Record Partitioning (Op 17) Library Module Printer Vok Cards 2

PROGRAM DESCRIPTION

HEED INCTRHOTIONS

$$\varphi = \varphi' - (\underline{\mathcal{M}})g^2 + (\underline{\mathcal{M}})g^4 - D_6$$
 $\underline{\qquad}$ 0
 $\lambda = \lambda_0 \stackrel{!}{=} \Delta \lambda$ $\underline{\qquad}$ 0
 $\Delta \lambda = (\underline{\mathcal{M}})g - (\underline{\mathcal{M}})g^3 + E_5$ $\underline{\qquad}$ 0



	USER INSTRUC	TIONS		
STEP	PROCEDURE	ENTER	PRESS	DISPLAY
1 2 3	Inicia Introduzca coordepada U.T.M. (3) Introduzca coordepada U.T.M. (X)	X H	A R/s R/s	TMPRIME MAPRIME MAPRIME MAPRIME MAPRIME RESULTADOS
				a) Ф Ілгігир. b) Х Іонціпир.
	en e	:		

USER DEFINED KEYS	DATA REGIST	ERS (IW)	=)		LABELS (Op 08)				
A	0		0		(FeV)	inz CE	CLP	_ E I	
[B	1		1		@ _(1/E \$10	RCL SUA		
C	2		2		_ III _ I	┅	<u>+</u> Gro)_[X]_	
[p	3		3		\$ 99 0 (RST	+ R/3	<u> </u>	
ε			4		€	☲	IKV		
۱ ۵۰	5		5		} == !				
] ₈ .					<u> </u>				
c.	1 .		1.		==-!				
_	1		1 :		1 == ==	M _ D _			
D'	•		•		1		 CE	###	
€,	9		9		(CS)1	<u> </u>			
FLAGS 0	2	3	•	5	6	7		9	

TRANSFORMACIÓN DE COORDENADAS TITLE U.T.M. A COORDENADAS GEOGRÁFICAS.

PAGE 2 OF 6 TI Programmable Signate Coding Form



PROGRAMMER_

	CODE	KEY	COMMENTS		CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
000	76	LBL		055	06	-6		110	95		
	11	A		6	04	4			42	STO	
j''' i	47	CMS		7	08	В			05	05	
	60	DEG			05	5		11.	43	RCL	
1	98	ADV		9	02			1			
1]	060	- 02	2		- i	03	03	
ļ	9T	R/s			_93	• _.			65	X ·	
1	99	PRT		1 2	07	.7		- "	04	4	
]]	.98	ADV .		2	_03	э 1	[l. 1	95	=	
1	00	.0			. O.L	1	1	1 1	38	SIN	
[4	91	R/S		4	95	=		1 4	65	X	1 1 1 1
010	42	STO		3	65	X		120	43	RCL	
1	00	. 00		6	07]	1 :	_ 05	. 05	
	03	3		7	08	8		1	95	=	
	OT.	1		8	00.	<u> </u>			44	SUM	100
	00	0	····		.55	<u></u>					
, '				070	22	7		1	04	04	11.11
	00	0			89	π_			04	4	
	69	P			95	= .		1.	93	•	
.	. 04	04		3	42	ST.O.]		04	. 4	<i>"</i>
į t	43	RCL			Q3	03		1 "	OT	1 4	100
.[00	00		5 6	65	X		1 9	01	Ī	1 1 2 7
020	69	OP		5	.02	2		130	04	4	
1	0.5	.06		6	95	=		-	00	' '	
1 1	25	CLR		7	38	SIN			02	0	
} }				8			1	ļ · .		~	en a
((91	RZS		3	65	X			06	6	f
1 1	42	STO			93	. •			09	9	
1 1	OT	O <u>.L</u>		080	.01	1			08	8	•
1	OT			2	_04_	4		1 1	65	02698X10 X	
1 1	07			2	.05	5			01	Ţ	
[· [00	0		1	09	_ 9]		00	٥	
	00	0			02	2] '. "		45	Y×	
030	69	0P_		4 271	04	4		140	07	ż	•
	04	. 04		ن ن	08	8	1 .,,	l'' '	94	+ /_	
1 1	43	RCL		7	06	2			95	=	
1 .1	01	01		ď	07			1	42	ST0	
1 .1			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			05		
1 "	69	OP		090	" OT	4		ł I		05	
[]	06_	06		030	95	.		1	43	RCL	
1 1	25	CLR		[-]	42	STO	1		03	<i>0</i> 3	
1 1	91	R/5		d	.04	. 04		Į į	65	X	
1	.42	STO		3	_02	2	l	1 4.	06	6	
3	02	02 .		3 4 5	93				95	=	
040	03	3		5	01	1		150	38	SIN	
1	00	0		5 7 8	06	. 6		1	65	×	
2	OT	1		7	07	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~		5	43	RCL	
1 13	05			a	09	ģ		7.79		05	
1 "				}5l		6	.		05 95		•
1	69	OP		100	06.		-] '		=	
	04	:04		'00	06	6		1	44	รมพ	
1 4	43	RCL		J	. 03	38		ŀ	04	04	
7 01	. 02.	02		<u>=</u>	08.	 8)	ļ., .	OT	1	
1 9	69	OP	l <u></u>	3	02	2	l. • l	. 4	93	•	•
] .]	06	06		- 4	65	X		159	00	Q.	
050	43	RCL			OT	.1] · · · ·]			MERGED COL	
	00	00		1	00	Λ.	1	62	. 4 5	72 STO 12	83 GTO 121
1	55	÷		· · · · ,	45	Υ×	1	63		73 RCI	64 67 151
1 1		6		1 1	04	7				74 SUM 14	
1000	06			109	94	ユブ)	TEXA	SINSTRU	MENTS
054	03	3		109			<u> </u>	L		INCORPORAT	t D

TRANSFORMACIÓN DE COORDENADAS



roc	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE		COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
160	02	2		215	34	4X		270	33	X ²	
1	00.	o		- 6	3.5	1/x		J	65	×	1
L	02	2		7	65	X		:	.43	RCL	
	09	9		8	06				03	03	
	.00.	0	<u>ا</u>	9	.03	3		<u> :</u> -	95	=	
·;'-	03_	3		220	.07.	7		5	85	+	
	03	4 3		2	_08_	8		ا <u>۔۔۔</u> ن	95	1	
	65	X	·	-3	02	0 -		a6	65	= X	
.	07			4	06	6		J	43	RĈL	
170	00	0_		· ·	93			280	04	04	
	45	Ϋ́×		_ 6	04	4	-			TAN	
	09	9		7	95	_ =		. :	.30 95	ıı.↓-	
	94	+/-		В	42.	STO			55	÷	
	95	STO		9	.05	0.5			43	RCL	
	42	.sTQ.		230	43_	RCL			09	09	
'	05	05_		1	. 03 .	03 .	1		95	=	
	43	RCL			9.4	オノー		1	55	-	
[.]	03	0.3.		3	85	* .		1	93	9 11. · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
180	65	X		- 4	0T			290	09	ן א	
	08.	8		Ε.	95	17x		~30	09	٥	
}	95 38	SIN		1 7	35 65	X			06	6	
	65	X		ä	43	RCL		1.	42	STO	
	43	RCL		9	. 03	03	***************************************	1	07	07	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
	05	05		240	95	=			33	X2	
К	95	=		1	42	STO		6	95	=	
	44_	SUM		2	03	03			65	X	
;	04	04			OT	⊥		. 5	OT	1 :	
	43	_RCL			55	†			00	0,	
190	03.	EO		J3	.03	3		300	.45	Ϋ́×	
}···	44	.SUM.		7	_06.	6	,		OT	1 2	
	. 04_	_04			00	Q			. 02		
	93			5	. 00. 95	0			95 42	= 5T0	
1	00	0		250	38	SIN			08	98	
	06	6		1	42	STO			05	5	
, n	07.	7			06	.06	. "		00	0	
	06	6		3	43	RCL.		V .	00	ŏ	la a la companya di salah di s
	.08	8		4	05	05		·	00	Ō.	• •
200	06	6		2	65	X		310	00	.0	
	05	5			43	RCL			00	. 0	
]. 2	08.	8		7	.06	06			94.	+/-	*
3	_42_	STO_	ļi	- a	65	X			. 85.	+	Ì
	.03.	. 03		260	.43_	RCL			43	RCL	,
E	65	X		260	05	05			οī	OT "	
7	43	RCL	<u> </u>	2	65	X			. 95 . 65	= X	
- 9	-04	04 SIN		3	95				97	1	
- 9	38	X ₃			42	STO		319	00	0	
210	95			5	09	09		1		MERGED COL	ES .
1	94	+7-		6	00	0		62		72 (570) 73 (60)	83 (10) 53
	85	+		7	43	RCL		63 E		73 RCL 201	84 6 15 92 INV 588
7	OT				_04.	04		[L			
214	95	=		269	39	COS		<u> </u>	LEXA	S INSTRU	MENIS
© 1977 Tex	as instrume	nts incorporated			128:						71-24161



Loc	CODE	KEY	COMMENTS	TLOC	CODE	KEY	COMMENTS	Loc	CODE	KEY	COMMENTO
320	45	Y×.	COMMENTS				COMMENTS	430			COMMENTS
320	49	1		6	03	03		430	04	. 4	
	06			7	_33_	X2			95	= 	
- · · · · ·	94	+/-			.33	_X ²		ļ	42	STO.	
	95				.65_	X		· '	12	12	
}	33	X ²	:	9	03	3		ł	43	RCL	
-	34.	1X		1	95				04	04	
	42.	STO	·		_94	+ sum]		.30	TAN	
-	.09	09		L	44.	_5UM		1	55	÷ RCL	
	43.	. RCL		3	- <u>Ť</u> Ť-	11		1 %	43	KCL	
f `	-08	80		4	.43	RCL		440	12	12	
330	55	<u>T</u>		ļ	.04.	_ 04		440	65	X	
}· .	93	3		- 6	_38	_ŞŢŅ _		<u>'</u>	43	RCL	14.
-	06	6			.33.	X		1 .	17	77	
i .	QQ.	o		8	65	X			95	=	. 734
	00	0		9	43	RCL_			42	STO	
 .	95				.03	03		- · · 3:	13	13	
	65	X		1	65	×	[]	- :	65	Ϋ́	
ļ	.43.	_RCL_			06	6			OT	1 1	
ħ	. 09	09		3	95			. 5	00	°×	
ļ '	33	_X2		1	94	+7-			45	Y^	
340	95.			5	.44.	SUM		450	02	2 4	1000
	94.	Z		7	. 11 .	11]	04	4	
	85	+			.43_	RCL)	.95	=	
	43	RCL		3	_04.	. 04			55	÷	
1	04	04_		9	.39.	COS X2			43	RCL	n para springer
1 [95	=			.33	X2		1	07	07	ST Philip
	42	STO		1	65	Χ	l		45	Υ×	
	.10.			2	43	RCL		1	04	4	
] ·]	43.	RCL	.:		03	03		. 4	95	= }. ₩ 0 0	
	04	04		4	65	- X			. 55	÷	
350	38	SIN		5	.06			460	03	3	
	33	_04_ SIN X2	·	. 6	. 95.	-=			06	6	
ļ j	65	. X		7	44.	SUM			∞	0	
	43	RCL		0	. 11.	11			00	0	
	04.	.04		S	43	RCL		-	95	=	
	39	COS_			04	04			65	×	1
	33	X ²		1	_30	_TAN			43	RCL	
ا ـ ا	.65.	X		3	.33.	X ²			.09	09	
L	.43.	RCL		3	65	LX.		5	.45	, Y ^x	
	.03.	03 X²		4	03	3		الأحر م	04	09 Y* 4	
360	33.	X²		5	_95.	= .,	L	470	95	=	
	33	X2		ຮ 7	.85.	+		} ¹ 1	85	+	*
ļ <u>4</u>	.65	X			05	5		ļ j	43	RCL	
L. :	09	9		- 8	. 95.	L=	J		70	70	
L 1	95	+		. 9	44	. SUM.			95.	=	'
 	.94_	+/			77	77		. 1	42	STO	
	42	STO			43	RCL			12	12	. !
7	_11_			2	.06.	06			43	RCL	
9	.43	RCL		3	_65	X	ļ		06	06	
	. 04	04			43	RCL	(<u>.</u>	479	65	X	
370	.39	cos			05.	05	l			MERGED COD	ES 03 FEET -
	33	X ² X ²	L	6	_33.	V2	1	62 E	, ou 2 (4)	72 550 13 73 RGL 14	83 (17) (12) 84 (1)
-	33	X ²		[[7.]	33	X^2	<u> </u>	64	ي و	74 5034	92 INV 588
]	65	X		8	65.	×	[·				
374	43	RCL		429	02	2_	·	<u> </u>	LEAM	SINSTRU	D



	TRAI	VSFORMAC	ión de Coo	PADEN	'ADA'S	;			_		
TITLE	<i>11.T.</i>	M. A. Coor	IÓN DE COO IDENADAS GE	OG RÁI	EICAS	PAGE_	5_OF_6_		Joë	gramma	ple 1 %
PROG	RAM	MER	 			DATE_		C	odi	ng For	m 战
LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
480	43	RCL		535	95			590	22	INV	
	05	05		£	65.	X		`.	88	SMC	
{	65 43	X RCL		- 7	43 07	RCL 07			42	STO	ł
"	07	07			45				<i>20</i> 98	20 ADV	Ï
	65	×		540	03	3			02	2	ļ
	43	RCL		1	95	=,			07	2	,
ļ.	04	04		3	35	1/X		'	03	3 7	Ì
.	39 95	cos		- :-	.42.	STO		"	07	OP	
490	95. 35	ı7x			18	X		မထ	69	04	
: :	65	X		6	43	RCL		1	43	RCL	
	OT	1		7	15.	. 15			20	20	
	00	0,		- d	.95	=		<u> </u>	69	OP	
	45	Y"		550	65	X.]		06	∞	
	06 95	<u>ن</u> و ا		250	OO OT	Ϋ́			05	5	
	42	STO		;	45	Ϋ́×			80	0	
1 1	14	14		,	01	i			00	0	
	43	RCL		4	08	8			00	0	
500	04	. 04.			95	=		610	00	0	
	39	COS			42	STO			75	-	
-	33 65	X2.		B	17 43	17 RCL		ļ .	43	RCL 01	
	43	RCL		9	14	14			95	= 01	
	03	_03_		560	65	X		. 4	32	x:T	
	95	=		1	43	_RCL		15	00	0_	
	.42.	STO.		2	09	09			32	X:T	
	15 43	RCL			95	STO			77	GE B	
510	04	04			19	19		620	61	น์ To	
	30	TAN		ô	43	RCL			13	C	
	33.	_X2		7	17	17			76	LBL	
	65	X			. 65	X		h	12	В	
	02 95	2	ļ	570	43	RCL			43	RCL	
	85	_=		3.10	45	09 Y×	·	.	19	7.3	
	OT	1			03	3			43	RCL	
	95			a	95	=			02	02	
امما	44	SUM		4	94	+/-			95	=	
520	15	15		- 5 6	44	SUM)	630	22	INV	
_	43	RCL 05			19.	19 RCL			88 42	DMS STO	
	44	Y×		В	19	19		11111	20	20	
	. 03	3		à	55	-		1	61	GTO	
5	. 95	=		580		3		5	06	06	
<u>6</u>	65	×	 	1	06	6] ;	.49.	49	
- 7	06	6		$\frac{2}{3}$.00				76.	LBL	
5	65 43	RCL		4	95	o		639	_13 . 43	RCL	
530	06	06			42	STO				MERGED COD	
1	65	X		δ	19.	19				72 sto	
	.43.	RCL		7	00	0	أستناه مساعدتها أشاط	84		74 200	
- ·	04	04		500	43	RCL				S INSTRU	MENTS
554	39	COS ints Incorporated		589	12	12		ل		INCORPORATI	71-24181

TRANSFORMACIÓN DE CORRENDAS TITLE 4.7.M. A CORRENADAS GEORGÍFICAS. PAGE 6 OF 6 TI Programmable

TEXAS INSTRUMENTS



Coding Form PROGRAMMER. DATE LOC CODE LOC CODE COMMENTS LOC CODE KEY COMMENTS KEY COMMENTS 640 02 ...02... 75 43 RCL 19 19 95 22 INV 88 42 DMS. STO 20 02 07 20 2 650 02 02 69 64 43 OP a 04 RCL 20 .. 20... 69 OP. 06 06 00 .00... 660 43 RCL 12 12 22 88 INV _DMS 42 STO 21 R/5 21 9Ĭ 61 GITO_ 00 00 00 670 MERGED CODES 62 7 72 510 83 (000 H) 84 C U 73 RCI 13 63 17 64 92 (NV) [S89]

TIT: -	Cálculo M. Co	MPENSACIÓN	D. 05 1	o= 0	TI Door	ommolele ∏°			
TITLE	DE AZIMU	723.	PAGE		Den a sa a s	TI Programmable (1) rogram Record			
	RAMMER	\ l=	DATE		rrogram	record (
Partitio	oning (Op 17)	Library Modu	le		Printer	OKCards1			
		PF	OGRAM DESC	RIPTION					
	Agr .		_	6 <u>s</u>	Aze co Aze	O.A. Lie TO a P. R. E			
1	Att		Air	Ou //Aga		r.c.			
Res	Conocido el azin	Azz out de paztida lada y se campi	y el va lor de	e cada dng In del azir	ulo, se calculo nut de cierre.	an Los aginates			
STEP		ROCEDURE	USER INSTRUC	ENTER					
1		icia		CNIE	A				
2	AgimuT inverso Angulo porizonTa	de partida.		Agin	انطا	3.000 Imprime Ar inv. Intrime Intrime			
	, /	4 .				ASSULTADO ASSIMAT DE EDDA LADO			
4	Repita desde e sus ángulas y lle de cienne.	ed paso No.3 gan ad azingi	hosta ageler Tdol Lado						
1 2	<u>EARA CO</u> Ivici AzimuT okl Jado	•	1gc)	Aza	B 8/s	HAPRIME Agc HAPRIME PESULTADOS			
	Nom:- Copacidad d 59 azimu7c		hasTa			a) Dif. angular b) Azimot compension de cada			
USEF	DEFINED KEYS	DATA REGISTERS	(HV)		LABELS (Op 08)			
A B C D E A'		0 1 2 2 3 4 5	0 1 2 3 4 5						

AND THE RESERVE OF THE CONTROL OF TH

0

D'

FLAGS

2

8

6 ...

PAGE 2 OF 2 TI Programmable Coding Form



PROGRAMMER.

LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
000	76	LBL		055	98	ADV		110	42	STO	
	16.	Α'		.6	.18	C'			01	01	
1.	22	INV		 ;-	85	4			22	INV	
	77	GE		n	01		· -	·	88	DMS	
	00	-00			08	8			10	E,	
ŀ	11			060	ő	_ 0			99		
1				*****	Q				98	PRT	
1	75	3		<u>1</u>	.95 .77	=		- :	1 1	VŒA	.
ļ: ·	.03			3	1.5	6E			02	2	'
} .	06	6			.15	E			22	INV	
	00	Q		4		STO.		120	44	SUM	
010	95	=			01	óτ		120	00	00	,
]- ·	92	RIN			οr	. I			43	RCL	
1	76	LBL		1	.4.4	_ SUM		i	07	ÓŢ	
ļ	10	E'		<u>b</u>	00	. 00			55	*	
	58	FIX			61	GTO			43	RCL	
ļ.	04	04		070	00.	00		1	00	· ∞	
.	92	RTN.			39	39			95	. =	
	.76	LBL.		1. 2.	76	LBL		1	42	ST0	
1. "	19	D,			_17	ъ,]		OT	OT	
	22	_INV		4	72	ST*	1		42	STO	<u> </u>
020	58	FIX		<u>5</u>	.00	00		130	02	02	
1 .	92	RIN		E	92	RTN		ľ	03	3	
	76	LBL			76	LBL			42	STO	
	ii	A	1	1 8	18	C'		l	00	00	
1 .1	03	3			73	RC*	. "	- 1	10	E,	· ·
1 1	06	6	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	080	00	00			18	<u>.</u> .	
ŀ	00	. 0			92	RTN	*****		85)+	
	32	X.T.		1 2 J	76	LBL		1 :	43	RCL	
100	03	3			15	E			02	02	
	42	STO			75			· · · ;	95	=	
030	00	00			03	2		140	22	INV	
	98	ADV			06	6	† · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	** : ***		DMS	
1 .	91	R/5		. 7	00	0.			88	PRT	
1 1	10	E,		1	95	O		٠. ٠	43		
1 1	99	PRT		1	61 61	610			00	RCL 00	
			· · · · · · · · ·	090	00			i i			
1	19	D'				. 00 .64	[1	22	INV	
1 .	88	DMS	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	;	64	שט		Ι.	77	GE	
}	42	STO.		- 3	76	LBL	. [OT	ΟŢ	
	δī	01_		ار. ال	12	B			50	50	
040	91	R/S			O.L.	<u>I</u> .		150	91	R/S	'
040	10.	E'		5	22	VNI			1.04	1	ļ
 	99.	PRT		<u>ε</u>	44	_SUM			.44	SUM	
	19.	<u>,</u>		L7	00	00			00	00	
1	88	_DMS	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	ą. ų	43.	RCL				RCL	
1	85	<u>+</u> _			00	00			OT	OT	
	43	RCL		100	32	X:T	ļ., .		44	SUM.	
	. OT .	L		1!	10	E'			02	02	
	95	=_		2	.91	R/S			61	GTO	
5 5	16	_A'		3		ADV			OT	OT	
	72	ST*		4	99	PRT		159		35	FIN
050	0.0	00		5		ים	L			MERGED COO	
1	22	VAI		5	. 88	_DMS_		62		72 STO	83 <u>(10)</u> 84 (2)
1. 3	88	DMS.		7	75	-	·	64		74 (1)	92 INV (SER).
	10	E'		L :i	18	c,					
054	99	PRT		109		=		TEXAS INSTRUMENTS			

PROC	CÁLCULO DE LA DISTANCIA Y TITLE EL AZIMUT ENTRE DOS PROS. PAGE 1 OF 4 TI Programmable PROGRAMMER DOS PROS. PAGE 1 OF 4 Program Record PROGRAMMER DOS PROGRAMMER DATE PROGRAMMER									
Partiti	Partitioning (Op 17) Library Module Printer OK Cards									
					CRIPTION	 				
la	Conociendo las posiciones geográficas (4,2) de dos vértices, el programa calcula la distancia y los azientes diaceto e inverso estre andos vérticas.									
	(۵،۵۱) کیم	X = S sen of	: 5 = X cs	· ~ ~ 0	Δλ A's send	: seco' = A'-X s	ienoc sec ly'@			
	4-2 = ? 5-2 = ?	9 = 5 cos x	. ; S = 9 se	c <i>d</i> –Ø	X = Δλ" cos Α'	s γ' — Ø				
	L(42, 22)					¹² +D(J(φ") ² +E(Δ(φ	מ [*xלי			
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			•	Χ = Δλ" cos φ'	-			
ETER	,	BBOCEBUE		INSTRU	ICTIONS	9 A'h	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
STEP		PROCEDUR	<u> </u>		ENTER	PRESS	DISPLAY			
1	1	vicia				A	XMPRIME			
2	LATITUD DEL				$arphi_{f \perp}$	R/s	INDRIME			
3	LONGITHD DAL V		•		λ.	R/5	XMPRIME X			
4	LATITUD DEL V	ártica 2.			Q2	R/s	Y2 IMPRIME			
5	Longino Del V	ÉRTICE 2.			λ2	P/5	کو			
					2		IMPRIME			
	t e e e e e			i mar			RESULTADOS			
				gar semin Sangaran			۵) ط			
		•			1		b) o(144 2-2			
1					*		c) Disr. (5)			
						1 1				
						. -				
						1 1	1			
						1 1	1			
	eg telit									
F	englished grown and the light									
USE	R DEFINED KEYS	DATA REGI	STERS (INV)			LABELS (Op 08	1			
A		0		, 			CLR X:1 X			
8		1		, ,		i	RCL (SUM TO			
C		2		2						
0		3		3		SSR _ = _ RST				
E .		4		1 .						
A'.		6								
C.	·	7		, ,						
D.		8		6						
Ę,		9	age of the second	. 9	V	III NI				
FLAC	SS 0 1	2	3	n. 1919 - 4	5	6 7	8 9			
c. 1977 Tex	as Instruments Incorporated		1	34	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		1014966-1			

CALCULO DE LA DISTANCIA Y

TITLE EL AZIMUT ENTRE DOS Pros. PAGE 2 OF 4

TI Programmable Coding Form



(PROBLEMA INVERSO) PROGRAMMER_ DATE

[LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
- {	000	76	LBL		055	42	.5T0		110	34	٧x	
- 1		11	A		- 6	_07	07		1	55	÷	
ı		22	INV		7	01	1			43	RCL	
-	3	58	FIX		. 8	55_			1	08	08	
- 1		47	CMS		9	03	. 3			95	=	ľ
ı		60	DEG		040	06	6		1	35	1/x	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
-		00	0		1	00	Õ	• • •		65	- X	3.3
.		92	RIN		2	00	0			43	X RCL	5. S.A. S.
ŀ	• •	99	PRT			95	<u>U</u>		1	06	06	4.7 mil
- {		88	_ DMS _		4	.38	SIN.			65	. V	
ł	010					42	5T0	,	120	03	X 3	
-	•.•	42	STO		5 ,				****		6	
-		OT	OT		<u> </u>	11	1) '		·	06		
		00	0,			65	X	orene e e e e e e e e e e e e e e e e e e	1	00	0	
ļ	-	91	R/5		- B	06	6			00	0	
Ì		99	.PRT		070	03	3		1	65	X RCL	
-		88	DMS		070	0.7	7	4.5	1	43	RCL	
		42	_STQ			08	. 8			07	07	
ļ	.	02	02		1. 3	02	. 2	7 (Table 1)	1:	39	C05	
- [1	98	ADV			00	. 0	اء در در	1.	95	=	
-	٠	00	0			06	. 6		1	42	ST0	
(020	91	R/S			93	•		130	12	12	
		99	PRT		4,	04	4		1	οι I	1	n a value de
		88	DMS		1.7	95	=		1	75		
		42	STO.		3	42	STO			43	RCL	
		03	03		3	.08	08	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		09	09	
1	l	60			080	93				95	=	
- [Į	91	R/5			06				65		
-					1.1	_07	9	* * . *	ł .	43	X RCL	
- 1		99	PRT			-0.7	· 7		l _		08	
	· ·	88.	DMS			06				08		
- }	030	42.	STO		4	.08	_ \$		140	95	=	and the second
┨	030	04.	04			.06	6		''	42	STO	20 47 47 74 4
J		94	+/-		٤.	. 05	5			13	13	
1		85.	+			07	7	*		43	RCL	3.00
		43	RCL		3	09	997:			10	ŤŐ	
-	i	02	D2			09	9			45	Ϋ́×	
1)	95			090		7		1	OT	7	
		42	STO		1	55			l	93	•	· 1
		06	06		2	.01	7		l	05	5	1
Ī		43	RCL			.00	Ö		1	95	• 5 = ÷	. [
ľ		01	OT.		-4	00	i õ			55	÷	
Į	040	75			[95	=	.,	150	43	RCL	
١	1	43	RCL		J	42	STO			13	13	
-		03	03		-	09		, .		95	=	
[95	=		ย	65	X		.)	43	STO	[
1	- ::1	42	STO		9	43.	RCL			13	13	
-	-	05	510 .		100	07	07			43	RCL	
		43		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		20			1	06	~~-	
1			RCL			.38 .33	.SIŅ		1		% ?	ĺ
1		⁻ŏ₹	_ 4			.55.	X	*	- :	55	· •	
- }		85	+			95	- 		1	02	2	į
- }		43	RCL		4	94		<u>-</u>	159		MERGED COD	EC
- 1	050	. <u>03</u> .	03		5	.85			62 1	(A)	72 STÖ	83 670 61
.		. 95			5	OT	4		63 E	17 50	73 (RCL) 101	84 6
- }	"	55	+		7	95	_		64		74 SUM (5)	92 INV (SBR)
1		02.	2		3	42	_STO				SINSTRU	MENTS
L	054	95	=		109	10	70		<u> </u>		S INSTRU	T):24151
- 7			nte Incorporated									T1-24181

CALCULO DE LA DISTANCIA Y

TITLE EL AZIMUT ENTRE DOS PIDE.
(PROBLEMA INVERSO)

TI Programmable Coding Form

PROGRAMMER.

DATE.

LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS		CODE	KEY	COMMENTS
160	39.	COS		215	43	RCL		270	43	RCL	
	65	_X		5	06	. 06		1	17	17	
	43	RCL	L	7	95	=	l	1.	95	=_	
	05.	Q5			65	🗶			94	+/-	
	65	X	l	ţı	03	3		1	55	÷	
	03	3		220	06	6			03	3	
	06	6 .			00	0			06	000	
	8	. 0			.00	. 0		ì	00	O	
	∞	0 .			95	=		1	00 95	=	
	55	• •		"	65	X	- 1	280		- -	
170	43	RCL			43	RCL	l· (200	55 02	•	
	13	13			.25.	25			98	2 ADV	
	95			L !	.95	=			95	. = V	1.1
	94	±7=		- 8	42	STO			42	STO	
	42 16	STO.		230	17 43.	RCL			19	19	
	43				07	07			32	X:T	
	12	12_		1 2	20	cos		7	43	RCL	
	55			3	39 33	X		J	12	12	-
- 1	43.	POI			65	Ž.		9	77	GE	
180	16	17		4	43	RCL		290	12	B	
"	95			· · · · · · · · · · · · · · · · · ·	07	.07			61	GTO	+ 31.5
	22	INV				SIN]		13	C	
	30	TAN		13	.95			l.	76	LBL	
1	42	STO	1	9	65	×			12 43	ъ.	٠.
	14	14		240	43	RCL	1			RCL	
	22	_INV		1	11	11	1	}	علا	76	,
	88	DMS.		1. 2	95	. =	1	}	77	GE	
	00 1	0			65	. X	{ .}	1	14	D	3.00
	99	PRT			43	RCL	1.		61	GTO	
130	43	RCL.	, ,	1	11	11		300		E	
	12	12		5	95	-		1	76	LBL	
	33	X2			55	÷			13	C RCL	
2	85	+		. "	01	1			43		
. *	43	RCL	-	350	02	2		İ	147	16 GE	
	16	<u> 16 </u>			95 42	STO			17	B'	
	33	X2		1		78			61	GTO	
	95	- ,= -		3	43	RCL		3	16	A'	
	34	ΛX			06	06			76	LBL	
200	95.	STO			33.	X2		310	14	D	
~~	15	15		1	65	X		1	43	RCL	
. ,	43	RCL		7	43	RCL		1	14	14	
	05			· 3	06	Õ6		1.	85	+	
:	55			H	65	_ X			43	RCL	
	02	02		260	.03	3			19	19	
3	95	=			06	6			85	+	
7	39	COS		2	00	0		1	07	7	
9	35	1/X		5	00	0			80	8	,
	42				95	==]	319		0	
210	25	25			65	×		85=	W Ald	MERGED COD	83 (170) (171
i • !	43	BCL		1	43	RCL.	1			73 RGL 10	84 101 12
=	07	07		1	78	18				74 5014 150	
	38	SIN			95	=			TEXA	SINSTRU	MENTS
214	65	X	1	269	B5	+	<u> </u>	1		INCORPURATI	T/-24181
V 1077 7	as tasterma	nts (negrograted			104						

CALCULO DE LA DISTANCIA Y TITLE EL AZIMUT ENTRE DOS PTOS. (PROBLEMA INVERSO)

PAGE_4_OF_4__

TI Programmable Coding Form

PROGRAMMER_

LOC	CODE	KEY	COMMENTS		CODE	KEY	COMMENTS		CODE	KEY	COMMENTS
320	95	=		375		+		430	95	=	
	22.	VNL		S	43	RCL		į į	22	·INV	
	88	DMS			19	19		1	88	DWZ	
	99	PRI		6	85	+		1	99	PRT	
1	43	RCL.		9	OI	<u> </u>]		43	RCL	
}. ·	14	. 14		380		, . g ,		} '	15	<u></u>	
} :	75			1	_00	0		1	99	PRT	
	43	RCL			95				57	R/S	
	75	19			.22	INV		439	61	GTO	∓IN ·
330	95	· =		·	88	DMS		755	00	00	+TM
1 330	22	INV		1	43	PRI			1 1	l	ĺ
1	88 99	DMS PRT			14	14					
	43	RCL		8	75				1 [·	
	15	15.			43	RCL) ·]		
	99	PRT		390	19	19			l Ì		
	91	R/s		1 2 2	85	4			i		
	61	GTO		1	03	. 3			1		
1 :	00	00		5	06	6					
1	∞	00		- 4	00	. 0					
340	76	LBL		5	95	= =					
	16	A'.		3	22	INV					
	43	RCL		7	88	DMS					
	14	14		3	99	PRT					
1	85	+	;	7	43	RCL					
	43	RCL		400	15	15					
	19	19		-	99	PRT		- 10			
	95	=		. 8	91	R/S					
	22	INV			61	GTO					
1	88	DMS			00	. 00					
350	99	PRT			00	. 00 .					
	43	RCL		-	76	LBL		1 1 1 1 1 1			
[' '	14	14.			15	E					
	75			, "	43	RCL		,			
	43	RCL		١	14 85	14					1
	19	.19		410	. 85	.+			((
	85	_ _		į.	43	RCL	1	1			
}	OT	· 🛓			73	79_]]]
1	08	<u>8</u>		i	.85	+			l	•	.
360	00	O		1	.03	3	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		1		
360	95			<u>2</u>	-06	6		1	1		}
1	88	INV DMS_			95	0	. *	1	}	,	1
	99	PRT	L		22	. IÑV .) :		} '
1 :1	43	RCL		1	88	DMS.			1		1
1	15	15		420	.99	PRT					{
1	99	PRT		421	43	RCL	i ' i		(1
7	<u> 1</u>	B/S		7	141	14			}		
	61	GTO	· · · · · ·	3	75]]]		J i
	00	00		4	43	RCL	[L_ 1		
370	00	00			1 19	T9		00.		MERGED COL	ES
	76	LBL		[. 7	85	+		62	10 Ed	72 510 13 73 RCL 14	83 <u>(50</u>) 14
"	17	В'		1 '	OT	1		64	24 01	74 500	92 INV SER
	43	RCL			08	. 8				SINSTRU	
374	14	14		429		0 .		<u> </u>		INCORPURATI	ED

TITLE EN LA C.U.T.M. PAC ELIPSOIDE DE CLARKE 1866. PROGRAMMER DAT Partitioning (Op 17) 6 2nd OP 17 Library Module	•	TI Proc Progra	m Re	cord
PROGRA	AM DESCRIPTION	· · .	 	
I. CORRECCIONES A DISTANCIES. A) FACTOR DE ESCALA: K= Ko [1 + (XVIII)q2 + 0.00003q4] B) CORRECCION AL NIVEL DEL MAR: C= 1 - h + h ² R Rodio Medio = 6'374,063 m.	II. Correction A) CONVERG C = (XII) p + (XI	ENCIA:	X = D Y = D	OYECCIONES. c * Sen Az _ D c * Cos Az _ D c * Cos Az _ D c * Dist de lo.
	INSTRUCTIONS	'		·
STEP PROCEDURE	ENTE	R PRE	SS	DISPLAY

<u> </u>	USER INSTRUC	TIONS		
STEP	PROCEDURE	ENTER	PRESS	DISPLAY
	"CALCULO DE COORDENADAS DE LA POLÍGONAL	. Maria 1		
1	Inicia		CLR A	IMPRIME
2	Elevación del pTo. de partida.	(汉 p)	R/5	ZMPRÍME
3	LaTitud Media de la ligea.	((Pm)	R/s	THERTHE
4	Coondepada del pto de poetida Este.	(X_p)	R/s	XP
5	Coordenada " " " NonTe.	(Y_p)	P/s	TAPRIME YP TAPRIME
6	Azimult compensado.	(Azc)	R/S	ASC EMPRIME
7	Angulo vertical genital.	(cv)	R/s	CV
8	Bistageia incligada medida.	(Di)	18/5	Di
1 1				IMPRIME
	and the second of the second o			RESULTADOS
1 . 1	Nora- El Mouse calculação la elevación.			a) De
1 1	de apunto es con el jin de pacese		───────────────	ъ) X,
	la corrección al givel del mor.			c) Y'
1			' 1	(q) \(\(\Z \) \(\)
9	Regneso al paso lo y siga metiondo da- tos pasta agotor todos sus véntices.			}
	Tos hasta agotoe Todos sus ventices.			
				<u> </u>

USER DEFINED KEYS	DATA REGISTERS (INV IIII)	LABELS (Op 08)
B	5 6	NO
C' D' E' FLAGS 0 1	7 7 8 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9 9	

TITLE_	CALCULO A	DE POLICONI A G.U.T.M. DE CLARKE	PAGE			ammable Liji
PROGR			DATE		Progran	n Record 🏻 🖑
Partitioni	ing (Op 17) 62nd	OP17 Library N			_	OK / Cards /
			PROGRAM DES	CRIPTION		
Noras	RCL LO = .	Sumo de dis				
}	RCL 20 -	Elavacibo d	e los puntos.			
Pope	cuando exista	eppor en	alain stan	este h a	la Tomio, an	unción u en house
lac	Levación en l	unción de i	ared manage	en la ma	nopin Pase	ponción y calogue ectiva.
Col	que las que	uns coop de	nachs de ce	panove:	yenaa naag	
	Presione		,			
	Presione					
			USER INSTRU	JCTIONS		
STEP		PROCEDURE		ENTER	PRES	S DISPLAY
1 14	Sin salin de	I paggaana	y una vez ago	p-	1 1.0	
72	idos los plos	de la post	igonal, pase	:	1	
a	l'ajuste de	coop denado	23.			
"	0					
II	Obranción de	datos de l	Tierre de 1	a		
7	Policional."			1		}
10	Into	ia		1	E	O. OOO SHPRINE
11 0	condegada de	1 pto de cie	PRE EsTe.	(X^c)	P/s	Xc
12 6	condenda "	<i>"</i> " "	" NoRTO.	(Ye)	R/s	Ye
	•				1 1 .	IMPRIME RESULTADOS
						a) Dy. X (Ex
]					·}	b) Dy. Y (Ev.
III	" ASUSTE D	E COORDENA	DAS."			(c) Precision.
	Distancia d			(Dc)	R/s	
	oondenada .			(x')	R/5	}
	condequada L			(Y')	R/s	
	ZapiTA desde	e al 2000 /	3. basta aso			ZMPRÍME RESULTADOS
7	e Todos los	vérticas.	, , , ,		HATH ASUSTA	DAS X ASUSTADO
	EFINED KEYS	DATA REGISTE	RS ([NV] LS)		LABELS (
A		0] 0			
8		1	1		@_ @	STO RCL SUM _ Y'
C		2	2		ſ	
C F		3	3			
۸,		5	5			
, B*		6	8			
C.		7	7		109 _ 20 1	_61 _ 61 61 _ 65 _
D.		8				
c.		u	į s			

0

FLAGS

3

CALCULO DE POLICIONAL

TITLE

ELIPSOIDE DE CLARKE 1866 . PAGE 3 OF 5

TI Programmable



Coding Form PROGRAMMER DATE LOC CODE KEY COMMENTS LOC CODE KEY COMMENTS LOC CODE KEY COMMENTS LBL 055 43 RCL مند 05 05 76 39 COS 14 14 10 E' 65 93 85 43 X RCL 43 RCI 04 04 õ 20 20 ٥ 95 85 06 6 43 07 95 RCL 42 STO 08 8 07 04 07 08 04 09 20 20 4 43 RCL = 42 STO 20 20 09 92 010 8... 55 09 43 RTN RCI 4 LBL 12 76 12 9 95 3 8 X Α 94 85 47 CMS RCL 070 02 + 00 ٥ 00 0 01 00 95 0 00 ٥ 42 STO 33 55 08 STO _T3 13 42 130 020 11 68 ĬΙ NOP NOP 06 6 68 01 93 05 03 374 68 NOP NOP 07 68 85 68 04 NOP ō0 080 68 0 OI. 68 06 6 03 42 2 3 NOP 09 9 8 42 STO 13 _ 13 STO 4 LLR R/S 030 65 _ X. 43 RCL 25 91 04 _04... STO 20 PRT R/S 42 95 RCL = 20 STO 60 42 99 91 090 04 .04 01 54 65 93 99 PRT PRT 99 89 33 42 2 SUM 44 DMS 10 92 76 10 COS X STO RTN 999 040 09 LBL 19 D' 727 09 RCL 02 43 09 05. 38 Ŏ5 91 R/S 06 95 6 76 SIN LBL = 100 16 65 65 X X FIX 43 RCL 58 43 RCI 03 42 03 04 04 04 .04 STO 95 85 42 159 õ STO... 43 RCL 06 MERGED CODES 050 06 06 04 62 (72 23 72 STO 23 83 GTO 🗰 43 15 39 RCL 95 84 0 04 73 RG 42 STO. 64 🚾 📆 15. 92 [KV] (SBR) 74 SUM 101

COS

109

.08.

RCI

CÁLCULO DE POLIGONAL EN LA C.U.T.M.

PAGE 4 OF 5 TI Programmable Coding Form

ELIPSOIDE DE CLARKE 1866.

PROGRAMMER_

10 99 PRT	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
91 R./S									_			30
Te LBL	٠- ,	91			6		0					
170 170 120 233 172 151 15 15 15 15 15 15					7	52	EE			98		
12 STO	1 1		B		8				7			
071 O7					9							
98 PRT 22 INV 15 15 15 15 15 15 15 15		07			220							
51 R/S		99			1				. 6		15	
51 R/S	. 1	98	ADV			52	E.E.		1	91	R/5	'
10 04 04 04 03 03 03 04 04		91	R/5							99	PRT	
170 O4 O4 O4 O4 O4 O4 O4 O		58	FIX		-4	.03				42	STO	
88 DMS	170		04 .			10	E'		280		7.7	
88 DMS			PRT			19.	_ D' .	i		75	_	
12 5TO 12 2 8 95 5 5 99 PRT 99		88	DMS			66	. PAU .		ļ	43		
91 R			STO			76	LBL		ŀ		,	
99 PRT 99 99 99 99 99 99 99												
88 DMS					230			,				
100 38 SIN												
15									-			
180 38 SIN			STO		<u> -</u> :				.	99		•
12 12 12 12 12 13 14 14 14 14 14 14 14	ا ـ ـ ا		15			.06.						
01 01 01	180						RCL		290			
91 R/S 58 FIX 03 03 240 07 07 99 PRT 42 STO 20 20 14 14 14 14 99 PRT 42 STO 98 ADV 190 04 04 25 CLR 01 01 01 68 68 68 43 RCL 191 D' 42 STO 250 13 C 04 04 43 RCL 01 01 01 68 68 08 143 RCL 04 04 04 04 19 D' 43 RCL 04 04 04 19 D' 43 RCL 05 = 176 LBL 14 14 14 14 19 PRT 06 5 X 43 RCL 07 07 98 ADV 13 13 13 13 13 14 14 14 14 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 15 1	.				#5		09				12	
S8 FIX					7	99		. 4	!			
03		57				98						
99 PRT										09		·
42 STO										95		
14]						RCL.					
190 04 04 04 25 CLR 300 99 PRT 99 PRT 90 04 04 04 04 04 05 25 CLR 33 X ² 85 +							20					
190 04 04 04 25 CLR 300 99 PRT 33 X ² 43 RCL 01 01 01 85 + 01 01 95 = 76 LBL 14 14 42 STO 250 13 C 99 PRT 33 X ² 19 D' 04 04 95 = 43 RCL 32 INV 06 06 44 SIM 35 I/X 200 85 + 10 10 10 310 65 X 43 RCL 32 INV 35 I/X 200 85 + 10 10 10 310 65 X 43 RCL 95 = 3 43 RCL 95 = 55 + 08 08 7 01 01 01 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	ļ				- 4.							*
65 X	190							1	200			. 1
43 RCL								. •	500		V2	. 1
01 01 01 68 68 76 141 14 14 14 14 14 14 14 14 14 14 14 14	-				·-· "							
95 =	· .	: - 1							1			
42 STO				· · · · · · ·					1			
O4					250				1			
19 D'							DCI.				Y2	
43 RCL 3 22 INV 35 I/X 35	l		75						ļ	95		
200 85 + 10 10 10 310 65 X 43 RCL 558 FIX 08 08 7 01 01 10 10 10 95 = 9 43 RCL 99 PRT 02 2 2 240 99 PRT 00 00 00 1 75 - 143 RCL 99 PRT 05 5 2 09 09 PRT 00 0 0 99 PRT 00 0 99 PRT 00 0 0 0 0 0 99 PRT 00 0 0 0 99 PRT 00 0 0 0 0 0 99 PRT 00 0 0 0 0 0 99 PRT 00 0 0 0	1				3						νīχ	" .
200 85 +					d			· 1		35		
43 RCL 58 FIX 43 RCL 10 10 10 95 = 5 43 RCL 95 = 5 43 RCL 95 = 5 43 RCL 95 = 5 55 ± 2 240 99 PRT 00 00 00 00 00 00 00	200								310			
08 08 7 01 01 10 10 95 = 543 RCL 95 = 55 ± 9 08 08 58 FIX 00 00 00 00 00 99 PRT 00 00 00 00 99 PRT 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00					ε.				1		RCL	
95 = 9 43 RČL 95 = 58 FIX 02 2 240 99 PRT 00 00 75 - 1 43 RCL 99 PRT 05 5 2 09 09 98 ADV 00 0 0 99 PRT 00 00 0 4 98 ADV 00 0 0 59 PRT 00 00 0 61 GTO 00 0 0 61 GTO 00 0 0 61 GTO 00 0 0 68 G8 54 20 73 E 84 E 85 64 25 T 74 E 85 10 C 74 E 85 1	:				7					To		
55			=		9						=	
02 2 2 240 99 PRT 00 00 00 75 - 1 43 RCL 99 PRT 99 PRT 99 PRT 98 ADV 98 ADV 58 FIX 58 FIX 50 00 0 4 98 ADV 58 FIX 50 02 02 02 04 98 ADV 59 PRT 58 FIX 58 FIX 59 02 02 02 04 98 ADV 59 PRT 58 FIX 58 FIX 59 02 02 02 02 04 98 ADV 59 PRT 58 FIX 5	- 1		_ _ _			08					FIX	4
75 143 RCL 99 PRT 05 5 2 09 09 98 ADV 00 0 99 PRT 00 0 0 498 ADV 210 00 0 61 GTO 00 0 0 61 GTO 00 0 68 68 54 0 76 LBL 214 55 2 269 15 E 1 43 RCL 99 PRT 98 ADV 58 FIX 519 02 02 02 04 98 ADV 58 FIX 519 02 02 04 05 63 69 65 65 65 65 65 65 65 65 65 65 65 65 65			2		260							
05 5 2 09 09 98 ADV 58 FIX 50 02 02	.1				1					99	PRT	
OQ Q 99 PRT 58 FIX OQ Q 99 OQ OQ OQ OQ OQ	7		5		5							
210 OO O	7				.;		PRT		1.			
210 OQ Q GI GITO OI					4		ΑDV	· · · · ·	319	02	02	
00 0 0 68 68 68 74 55 5 269 15 E	210						GTO				MERGED COD	
00 0 54 5 68 68 64 68 64 68 74 5 64 68 64 68 64 68 64 68 64 68 68 64 68 68 68 68 68 68 68 68 68 68 68 68 68												84 (CTO) (CS
54) 76 LBL TEXAS INSTRUMENTS											74 500	92 (KV) (SBR)
214 55 ÷ 269 15 E INCORPORATED		54)		L		LBL					
	214	55	<u>.</u>		269	15	E		<u></u>	4 EAA	INCORPORATE	TI-2417

	CÁLCULO	DÆ	POLIGON	'AL
TITLE	EN	4_	W.T. M.	

TI Programmable Coding Form

ELIASOIDE DE CLARKE 1866.

DATE_ PROGRAMMER.

	CODE		COMMENTS		CODE	KEY	COMMENTS	roc	CODE	KEY	COMMENTS
320	43	RCL		5							
.	13	13		6	T					, i	[]
	55 43		[7]				1
.	43	RCL		1			1		1		
	75	10			1			1	•		A Service Control
	10 95			1	1				} :	₹	1444
1	42	=			} · · ·				1		
ł	42	STO		١.	l •						
- {	13 43	13			•				0.00		
	43	RCL	· · · · · · · · · · · · · · · · ·	}			•	藏法	2		
330	14	14		5				1 :			
340	55	÷			100,000	- 4 2			元绩		
[43	RCL_		5							
- 1	70	10		7				1	2015	1000	
- 1	95	=_		8	.			1.25	整寶		
··j	42	STQ		9	l				100 T	为知识 不能。	
	14	14						1	基 图		
	<u>5</u>	R/S		1	1.00						
	44	SUM		7	{			The state of the s			
	15	15			7			100	維護		
	91	R/S			Γ.			1007	清洁		
340	85	+								美国建筑市	
	43				1	l the second				o 64 1.6	
	45	RCL					***				
	43554359935455	. 15			} ·						
	65	X						13.2	.as :		148 P. 148 P. 178
	43	RCL		} <u>:</u>							
	13	.13.									
	95	=		ļ <u>:</u>							
	99	PRT		2	1 .						
	91	R/S				<u>.</u>					
	85	+		L:					[]		
350	43	RCL			l				1	1	
	15	15		3	L				1		
	65	X		7	[1		
ٔد	43 14	RCL		4	1				i i		
ر :	14	14		6	1						
	95	=======================================		0]]	1		1 A V
	95 99 98	PRT							1		1
	32.	VQA			1			<u> </u>	1	ļ	
	30	GTO	·	3	· ·-			{}	1	}	1
٠.	61	GTO 03							1	[}
360	03			I						٠.	į į
	36	36		5	}		<u> </u>	{}	1	}	1
361	00	0	FIN	ļ					·	1	1
				L]]		1	1
				3				-	1	}	į į
	1 1				<u>.</u>			11 .	1		1
	1			2		.		}}		l	
			[1		l	1	11		l	1
7	[]			2	1			.	1	[1
				3			1	ll ·	1	{	1
-	1 1						1		L	L	<u> </u>
•	1 1			1				-		MERGED CO	DES
	·							62 g		MERGED COI 72 500 500 73 RG 600 74 500 500	83 @ 21
	├ }			ļ ;		····		63		73 (80)	92 (mV) (588)
			··	- 9				64 2			
	} }				 '		h]}	TEXA	SINSTRI	JMENTS
	1 /		ı i	1 3	ī	l .	1			.ACURPORA:	

TITLE CALCULO DE PAC	MADIOS ANGULARES PAGE	OF4	TI Progra	mmable Jin
PROGRAMMER	DATE		Program	
Partitioning (Op 17) 1625	•	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	. –	Cards
	PROGRAM	M DESCRIPTION	•	
Calcula el	va laz de los ángula		en maicida a	lisacto a invessa.
promediando um	das posicionas; si la	diferencia .	entes ambas	es yepar a 15."
		ح ک	•	
GPD = Angula	posición disecta.	ΘPD ΘPI		PI= 40
OPI = Angula	posición disecta.	9	Si 40 < 15", E	
	The second secon		<i>ο</i> Θ ₁	2 <u>Or</u>
		ISTRUCTIONS		
STEP	PROCEDURE	ENTER	PRESS	DISPLAY
II CALCULO DE	Promedios Horizon	LES		
/	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		E	
	Inicia	(محا)	R/s	IMPRIME LD
3 LecTupa "	cial posición disector inversa	(LI)	R/S	IMPRIME
	nal posición direct		. ho / l	IMPRIME LFD
5 LecTura	" inverse	a. (LFI) R/s	INTRIME LFI
		.]	.	ZMPRIME RESULTADOS
				1 . 1
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			1) Angulo Horiz.
1/ 72-				Posic. Die (APD) 2) Angulo Horiz
PERPESE AL	calcular más prome aso 1 y oppimo E qu	20103		Butc. IN (OPI)
mente.	2 9 47 170			7
				3) Difer. (00)
	en en Santaga esta esta en			4) Angulo Horig
				From. (Op)
USER DEFINED KEYS	DATA REGISTERS (IIIV))	LABELS (O	
A		1		STO _ RCL _ SUM _ Z* _
c	2	2	i —	
0 E		3	₩	
A'	5	5		
B'	8	•	177 _ 1750 _	
0'		7		
£.	,	9		
F(400 A	ا ا ا		al :	rt al 91

143

(C) 1977 Texas Instruments Incorporated

1014968-1

TITLE CALCULO DE PO	MEDIOS ANGULARES, PAGE 2			
PROGRAMMER	DATE	Pr	rogram R	ecord 🌱
Partitioning (Op 17)	Library Module		PrinterQK	Cards 1
	PROGRAM DESC			•
	•			
STEP	PROCEDURE USER INSTRUC	ENTER	PRESS	DISPLAY
	Promedias Verticales	EIAIEU	Thesa	DISPLAT
THE STATE OF	I RUMEDIOS UERTICALES			
1 7	WiciA		A' R/s R/s	
2 Distancia 30	unital posición directa. """ inversa.	Фр	P/5	THPOINE DD THPRINE
3 Distarcia	" " inversa.	ФІ	7/5	ΦΙ
		,		IMPRIME
				RESULTADOS
				1) Diyer. (10)
				7 ·
				2) Dist. Zeniki Paom. (Op)
Norm - Pare	a calcular más promedios I paso 1 y oprima A'nue-			PROM. (OP)
pegeese a	I paso I y opisina A'nve-			'
vanjente.			•	
		<u></u>		<u> </u>
USER DEFINED KEYS	DATA REGISTERS (W)		LABELS (Op 08)
A .	0		1	
c	2		ᅋ□_□	X
0	3			
Ε Α'	5 5		W CO (5)	
B*	6		65 _ 65 _ 69	
D. C.	' '			
E'	9		0.0	
FLAGS 0	2 3 4	5	6 7	8 9
1977 Texas Instruments Incorporated	144			1014966-

144

PROGRAMMER_______DATE_______ PAGE 3 OF 4 TI Programmable Coding Form



PROGRAMMER___

LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
000	76	LBL		065	95	1		110	15	15	
	15	E		6	42	_STO			22	INV	
	58	FIX		7	04	04			77	GE	
	04.	04		8	98 43	RCL.		-	01	01 46	
	25 95	CLR .		060	03	03	• • • • • •		25	CLR	
}	98	ADV .			75	- 23			69	OP	and the second
	91	R/S			43	RCL			00	00	
	76	LBL			1. OT .	01			03	3	
	TT	A		4	95	=			00	o l	1.4 销售
010	99	PRT			22	INV		120	οī	7	
	88	DWS			88	_DMS_			07	(
	42	STO	-· · ···		<i>5</i> 0.	PRT	• • •		01	3	
	91	R/S		9	42	570]		3	
	76	LBL		070	05	.05			03	173136	
	12	B			43	RCL			00	0	
	99	PRT			0.4	04			OT	1 1	
'	88	_DMS_		3	75.			[-]	69	OP	
020	42	STO.		5	43	RCL		130	02	02	
020	02	02			95	. 02			01	7	The second se
	91	R/S.			22	INV			03	á	
	13	C		в	88	DMS			05	5	
	99	PRI		<u>8</u>	99:	PRT]	١.	03	3	e e l'accept
	88	DMS		080	42	STO]		05	5	
	42	STO			.06	06]		00	0	
	03	.03		2	43	RCL			OT	~35350135 0 3	
	5T	R./S		4	05	05		-	03	3	4,5,5
030	76. 14	LBL			88 75	_DW2		140	69	Λ ρ	
550	99	PRT			43	RCL	' ' '		04	04	
	88	DMS		7	06	06			69	OP I	
	42	STO		, , , , ,	88	DMS			05	05	
	04	04		\$	95	=_	ļ .	1	25	CLR	·
	32	X:T		090	50	IXI		ļ	91	R/S	
	0.1	Ţ	h		22	.INV		ļ	43 05	RCL 05	
}	08	8		3	.88	DMS.		}	88	DMS	
	00 22	INV			99	PRT STO	• • • •		85	+)	
040	77	GE		5	OT.	07.		150	43	RCL	
'	00	00		5 B	98	ADV.			06	06	
	57.	57			25	CLR		ļ	88	DMS	
. 3	OI			8	32	XIT	(<u>-</u>		95	÷	
. '.	. 08	8		9	.00	0	f	;	55	-	
	.00	0		100	.93		{- · - ·{	·	95	. 2	
	77	GE_			80	0 .		"	22	INV	
,	49	49		3	01	1			88	DMS	
:	43	RCL		4	06	6	! I	159	99	PRT	:
050	04	04		5	32	X:T				MERGED COD	ES 93 GHD
]	85	+			43	RCL	{	63		72 (570) 200 73 (85) 200	83 (ff) 24 84 (ff) 24
	03	3_			. 07	07	[64		74 8182 883	92 WV SER
	06	6		- 3	77	GE.			TEXA	SINSTRU	MENTS
054	00	0	L	109	OT	OT.	1	1		INCORPORATE	71-14151

TITLE CILCULO DE PROMEDIOS ANGULAZES PAGE 4 OF 4 TI Programmable PROGRAMMER DATE Coding Form



LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
160	98	ADV		5							
1 1	91	R/S		3				1			1
	76	LBL		7				ì			
1 1	16.	A'		8				,	ĺ		
1 1	47	CMS_						1			
1 1	00	0		"							
1 1	91	R/S						1		1 1	
	99	PRT.		2							
1 1	88	DW2						1	· .	[:: 11일 단위	
170	42	STO.		5							
1	9T 0T	01 R/S						,	1.0		
	76	LBL		7					3.5		
1 1	19	D,		8							
1 1	99	PRT									
1 1	88	DMS.	'	5 to 1							
1 1	94	+/-			` '						reservable
1 1	85	+					gaā nasiA (flassis) saad saadan Laga (anasi				
(03	3.				***************************************		1			
	06	6									
180	00	0]	J (1		1.5			5.5		
))	95	=			٠,			1			
1 1	42	_STO.					1986		5.77		
1	02	02						l - 1			
}	43	RCL						}	100		
1	Οī	<u></u> 01						}			
))	75 43	RCL						}			
ا. ا	02	02		3					100		
1 1	95	=		-				1			
190	9 <u>5</u>	IXI							100		
[]	22	INV		. 8) :		Regulation	
1 1	88.	DMS		7] :			
	99	PRI						. 1			
"	98	VAN_		<u>\$</u>				. :			and grown and the
1	43	RCL		0		<u>.</u> .	i de la				
) i	ΟŢ	01.		-				1			
1 1	85 43	RCL		- 3		** *					1
	02	02		1							}
200	95	=					; · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	-			j
1 1	55	÷					[-			
	02	2		,			·				ļ
1 1	95	= =		9							
ļ. :[22	VMI		9							}
	88.	_ ZMG_									
- 4	99.	PRT		1				1 1			1
] []	98.	ADY_		$-\frac{2}{3}$							
209	. 9 <u>T</u>	R/S	FIN				· ·	-			}
209	00_	o		 5				 		MERGED COL	ES
1 1	٠				r			62 🗖		72 510 🚾	83 <u>ල</u> ල ප
· · ÷				;		· ······ · · · · · · · · · · · · · · ·		63 📆		73 mg. 111 74 gga 113	84 92 (147) (388)
				5							
				4				l	IEXA	SINSTRU	MENIS

TITLE	CALCULO S	U Compensación Elación	, PAGE	of_ 2 T	1 Programr	moble _[~~
PROG	RAMMER		DATE	Pr	ogram R	ecord (18)
	oning (Op 17) 62nd	OP17			_PrinterOK_	
. 6	orming (Op 17)				Lundi — 62	Calus
		P	ROGRAM DESC	RIPTION		······
	sistimi. Dete pivel de ref vación de par grama compe de puntos, ce	eminar la en	lavación de	puntos (co	To 5/c) con 2	raspecto a un
	nivel de Rof	erencia o plan	o de compañ	ración (N.M.A	(.), en funci	ion de upa este-
	vación de par	lida y de 16.	s despivede	s calculado	חמק בשאתם בי	los. El pro-
ء ا	grama compe	nsa elepror	lolas en a	l leano pive	sado es fu	nción al núme-
مع	de puntos, ca	Icu Xapdo Aas	coras compe	nsaaas de 1	os pros. car	en spondientes
			USER INSTRUC			
STEP		PROCEDURE		ENTER	PRESS	DISPLAY IMPRIME
1	Introduzca e	ERROR TOTAL	ഗു ട്യൂഹാ തു		A	IMPRIME
	Nº de Esta		1	(Nº. Est)	B/	Nº. Est. , FACT. GRU IMPRIME
	Elovación de			(Zi)	R/5	IMPRIME.
4	Desnived: M	ro.de portida e	Lsig. PTO.	(AZI)	R/s	ΔZi
			_			IMPRIME
						RESULTADOS
_	9 1					a) Cota S/C
5	Rograso al Todos los des	paso 4 pasta	agolare.			(1) COTA COMP.
	ladas Las des	spive les.				
				1		
]					· ·	
	•					
						·
-						
USEF	DEFINED KEYS	DATA REGISTERS	(HO) •)		LABELS (Op 08)) .
A		0	0		(INV) [INE CE	CR st st
8		1	1		1 .	
C D		2	3		See RST	
E		4	Ĭ		₩ _=_ 	
A *		5	5			
8.		6	6		20 _ 20 _ 20	
u. C.		7	'			

FLAGS

PAGE 2 OF 2 TI Programmable Grante Coding Form



PROGRAMMER__

LOC	CODE	KEY	COMMENTS		CODE		COMMENTS	LOC	CODE	KEY	COMMENTS
000	76	LBL		055	99	PRT					
	17	A		5	42	_SIO					
	47 42	CMS) <u> </u>	' 9	76	07 LBL					
	οî	07	l'.		15	E					
	58	FΪ́Χ		060	43	RCL		l			
	03	03]}		. 04	04	j]			
	99	PRJ	.		85	+					
	3T	R/S			or	1		1			
010	76	LBL B	-		95 42	ST0					
	稻	_STO_	** **	1.	04	- 04	1	F \$			
·	02.	02			43.	RCL					
j	99	PRI		8	04.	04					
	00	0		9	65	X					
	42	STO		070	43	RCL	·	. ₹	计数	100 mm	
	04	04		: :	.Q3	03		7.		Article State	
	43	RCL		5	95 85	<u>-</u>					建
	01 55			4	43	BCL					The Control of the Co
020	43	RCL		5.	07	Q7	· ·				
	02	02.		č	95	=					
	95	. = .		/	58	FIX					
	42	STO			.03	03			1000		
	03	03.		080	99	PRI					
	58 03	FIX 03	. 1	UBU	25 32	CLR X:T					
	99	PRT			43	RCL					
١	98	VAA			04	04		Į			
	91	R/5		[32	\mathbf{x} :T					
030	98	ADV			43	RCL					
	99	PRT		5	02	_02					
	42 05	ST0 . 05			22 67	INV	1				
	98	VAA		\$	00	00					
	43.	RCL		090	34	34					TANTARDAR ERE
	08	08			98	ADV			1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 -		
	85	. ‡		? 3	25	CLR					
	ŏΤ				31	_1R_/S			100		
040	95	TOT		5	76 13	LBL		; [*] ,			
- ' '	42	PRT		<u> </u>	91	R/s					
:	08	08		7	42	STO		[1		
-1	91	R/s_		3	. 05	. Õ5 .					
	99	PRT		4	.42.	STO.			1		
.	42	STO		100	07	_07					
:: [06	_06		·;	37	R/5		i	1		
:	.43	RCL.	·	1	42	STO O4		1	Ì		
·	.05 .85	<u> </u>	· · · ·	1	42	STO					
050	43	RCL			08	08				MERGED CO	DES
	06	۵6			61	GTO		62		72 STG 103 73 (CL) 103	83 (370) 13 84 1. 14
	95	=			00	00		64		74 304 10	92 (NV) (SBA)
	42	STO .		المسا	34	. 34		-	TEXA	SINSTRU	JMENTS
054	05	0.5 his incorporated	L	109	00		FIN	L		INCORPORAT	FD TI-24151

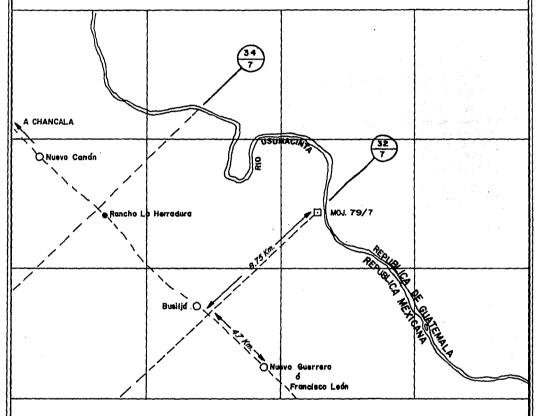
APENDICE B.

Itinerario de Mojoneras y Cruceros

CROQUIS DE LOCALIZACION DE MOJONERAS

AREA: YAXCHILAN

PROSPECTO: OCOTAL - DAMASCO



COORDENADAS

x = <u>683,730.29</u> Y = <u>1'894,622.93</u> ELEV. = <u>95,566</u>

LUGAR: So. Javier

MUNICIPIO: Ocosingo

ESTADO: Chie pos

LEVANTO: Baigada SES-7

CALCULO: Tan. Gaga Faez.

DESCRIPCION: Mo joneza de capcreta con placa de bregce al captro, sobresa le del terrena 10cm

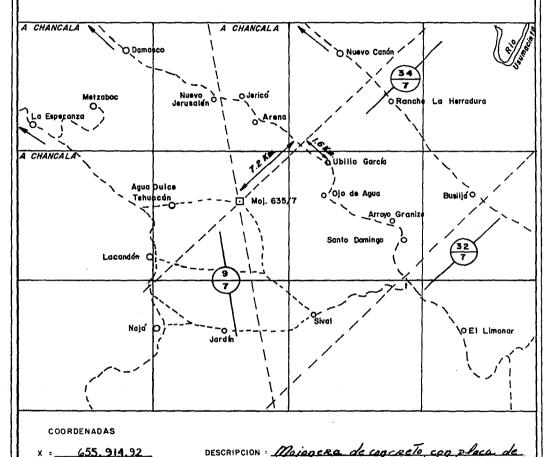
Tostiendo de Palengue, Chis. par la cance-Tega a Crosingo, Toronnole la deserbeiro a Chescales se contigue, bacia. Nue encarere a 1.7 kg. de esta perife de se encuentra la precipa de 2n. de aprise de la 1-32; a una distancia de 8.75 kg. facia el NE se lacaliza de Maj 79.

CROQUIS DE LOCALIZACION DE MOJONERAS AREA: YAXCHILAN PROSPECTO: OCOTAL - DAMASCO A CHANCALA Najá (O) La Culebra Santa ORita Santa Elena A OCOSINGO TI Mbl. 1073/7 COORDENADAS x = <u>647, 703.72</u> Y = 1'860, 581.62 ITINERARIO : MUNICIPIO: Ocasingo

CROQUIS DE LOCALIZACION DE MOJONERAS

AREA: YAXCHILAN

PROSPECTO: OCOTAL - DAMASCO



655, 914.92

Y = <u>1'884', 733.99</u> 671.944

LUGAR: Sn. Sevice
MUNICIPIO: Ocosingo

CALCULO: INE Gme. Trez. al SW se loca

beance al centro, sobresa.

SES-7 de apepa de

CROQUIS DE LOCALIZACION DE MOJONERAS AREA: YAXCHILAN PROSPECTO: OCOTAL - DAMASCO A CHANCALA O Ubilio Garcia O Tumbo A CHANCALA Agus Duice Tehuacán Ojo de O Arroyo Granize Santo Domingo /O Lacandón O __Ośival Jardín O El Limonar La Culebra Cintalapa O Santa Rita Moj. 777/7 Monte Libano Santa Elen El Censo Taha Perla COORDENADAS DESCRIPCION: Mo jonera de concreto con placo de bronce al centro, so preso le del Tenrepo 10 cm. 658, 423, 89 Y = 1'870, 693, 59 ELEV. = 1055.145 ITINERARIO

pacia el SUI se loca liza

LEVANTO: Brigoda SES-7

CROQUIS DE LOCALIZACION DE MOJONERAS AREA: YAXCHILAN PROSPECTO: OCOTAL - DAMASCO A CHANCALA Nuevo Candn O Rancho La Herradura Ubilio García Ojo de O Busilja O. ⊡_Moj. 323/7 .Arroyo Granizo Muevo Guerrero Santo Domingo /6 Francisco León El Limonar Cin talopa COORDENADAS DESCRIPCION: Majonera de concreta con placa de Deonce alcentro, sobresale del Terreno 10 mm. x = 674,920.42Y = 1'886, 178.03 ITINERARIO : LUGAR: So, Savier MUNICIPIO: Ocosio 90

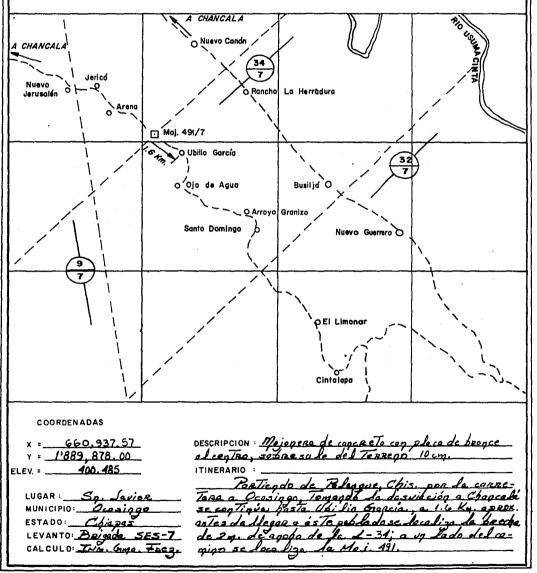
La Mai. 323

LEVANTO: Brig

CROQUIS DE LOCALIZACION DE MOJONERAS

AREA: YAXCHILAN

PROSPECTO: OCOTAL - DAMASCO



CRUCE DE LINEAS

PROSPECTO: OCOTAL - DAMASCO AREA: YAXCHILAN BRIGADA: SES - 7

LINEA	P.V	CRUCE	P. V .	LINEA	CROQUIS
30	488		1448	5	1449 488
	489		1449		489 1448
9	777		776	32	778 776
			778		778 776
9	1060		638	34	1081 638
	1061	•	639		639 1060

A PENDICE C. Registro de Campo Planimetría



perforadata, s.a. de c.v.

	ANG. HTAL.	DIST.	ANG. VERT.	HILO CENTRAL	DIF. ELEV.	COTA INSTR.	COTA PUNTO	A O	P.V. EST.	OBSERVACIONES
l	00° 00' 05	31.804	/03°47′52″	-1.23	- 7.59			A	R-7	
	180 00 09									
	176° 00' 04"	61.155	77° 07'24"	+ 1.23	+13.63			T.	R-8	
١	176 00 13	61.155	77 07 26					 -		
١	356°00' 14"		282 52 38		+13.63			0	22-9	
- {		12.500	103 02 07		- 2.75			RAD	507	지수의 기계를 받는다.
١		39.000	79 49 06	-1.23	+ 6.78			RAD	508	
	00° 00' 10"	61 155	102° 52' 17	-/.37	-/3.62			A	R-8	
	180 00 00	01.755	102 -21		2.5.0			T		
•• 1	/8/°27'37"	56,492	67° 10' 11"	+1.37	+21.92			$\boldsymbol{\pi}$	2-9	
	181 27 45	56.492	67 10 11							
	01-27-39	56.492	292 49 50	-1.37	+21.91			0	R-10	
Ì		33.500	67 42 0/	-1.37	+11.76			RAD	509	
	000 00'08"	56 492	112.49.02	- 1.33	- 21.90			A	2-9	
1	180 00'04"	371772	7,2							
١	178° 26' 32"	25,940	74" 57" 17"	+ 1.33	+6.73			7	R-10	
ď	178 26 38		74 57 16							
	358°26′38		285 02 43	- /-33	+ 6.72			0	510	
	0000000	25, 939	105*00'05*	-1.36	-6.71			A	R-10	
Ì	180 00 05							1		
	180 58 03	47.2/8	95°45'11"	+ 1.36	- 4.73			T	510	
×	180 58 OB	47.218	95 45 /2							
	00°58'08	47. 2/8	261 H 50	-1.36	-4.73	ı		0	R-11	

F-10



perforadata, s.a. de c.v.

A	NG. HTAL.	DIST.	ANG. VERT.	HILO CENTRAL	DIF. ELEV.	COTA INSTR.	COTA PUNTO	A	P.V. EST.	OBSERVACIONES
0	00'00'07"	47.218	84°/5'34"	-1.40	+ 4.72			Δ	510	
	80 00 07				l			 		
_	83° 52' 28		67.01.09	+1.40	+ 12.60			<u></u>	R-IL	
	83 52 35 03 52 35	32, 280 32, 278	292 58 51	- 1.40	+12.60			0		
۲	(15 52 35	3.100	45 35 40		+ 1.17			RAD	R-12	1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,1986年,19
F			33,40	71.10	1			IVAL		
	00 00 02	32.278	112° 57'37"	- 1.35	-12.59			A	R-11	
U	30 00 02									
Z	77°01'44	55,928		+ 1.35	+2.70			T	R-12	
ĽZ	77 01 45		87 /3 52					ļ		
3	57°01'47"	<u>55.927</u>	272 46 09	- 1.35	+ 2.70			0	R-13	
+	00.00.10	CE 017	92°46'00	- / 3/	-2.69			A	R-12	
_	8D 00 10	35.721	72 46 00	- 1.36	-2.67			-	K-12	
	RA" AR" IA"	45.590	95°/3'53"	+ 1.34	-4.16			7	R-13	
	80 08 24	45. 589	95 /3 56		1			1	15.17	
	00' 08'24"	45.591	264 46 10	-1.36	-4.16			0	R-14	
		34.000	95 31 30	-1.36	-3.26				512	
		17.100	98 03 04	-1.36	-2.37	····		RAD	513	
-					 			<u> </u>		
,-		45.591	84°45'30'	- 1.38	+4.16			A	R-13	
	80 00 14	16.747	%° 01'53'	1120	-4.91			 	R-14	
	79 03 46	46.748	% 01 53	T 1.30				-4	בובון	
ᆘ	59 03 48	46.745	263 58 07	-/38	-4.91			0	R-15	

F-10

APENDICE D.

Métodos, Formatos y Ejemplos de Cálculo

CALCULO DE LOS LEVANTAMIENTOS TOPOGRAFICOS Y GEODESICOS EN LA PROYECCION UNIVERSAL TRANSVERSA DE MERCATOR.

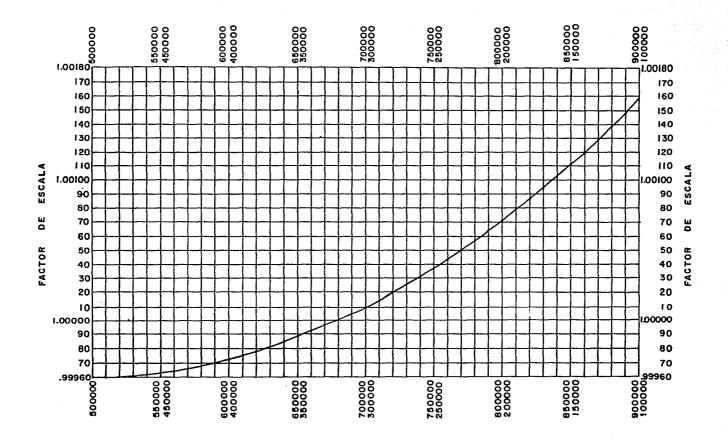
Las condiciones que exige un sistema plano de coordenadas para poder establecer las diferentes posiciones de los puntos que los contenga, es que su azimut y distancia sean las funciones que guarden las relaciones entre cada uno de los elementos constitutivos, por tal característica es requisito proyectar el azimut y la distancia geográficos a la Proyección Universal Transversa de Mercator, mediante el cálculo del azimut proyectado y el factor de escala aplicado a las distancias.

Distancias en la Proyección Universal Transversa de Mercator.

Para que las distancias medidas sobre la superficie de la Tierra cumplan con las condiciones de precisión a que estén destinadas, tienen que aplicárseles varias correcciones, como son: estandarización, temperatura, desnivel, catenaria, tensión y reducción de la distancia al nivel del mar. Esta última corrección es la que siempre se aplica a las distancias medidas para fines cartográficos y se excluye en los trabajos de Cartográfía Urbana (Levantamientos de Planos Catastrales y de Planos Reguladores). Frecuentemente esta corrección se combina con el factor de escala haciendoseles factores y el producto de ellos se les aplica a las distancias medidas para obtenerlas en la Proyección Universal Transversa de Mercator.

Para levantamientos cuya precisión sea hasta 1: 1000 no es necesario aplicarles el factor de escala a las distancias, porque el cambio producido es menor que una parte en 1000; ante estas precisiones, la Proyección U.T.M. actúa como un sistema de Proyección Ortogonal. En la figura D.17 que muestra la curva del factor de escala que empieza en el Meridiano Central con el valor de 0.9996 y va aumentando en función de X' (Distancia entre el M.C. y el punto considerado), el factor de escala vale la unidad cuando se está a 180,000m. del M.C. (abscisas 320,000 y 680,000) puesto que es donde coincide el cilindro con el elipsoide, y de aquí en adelante el valor es mayor a la unidad. Esto da como resultado que en el M.C. exista una relación de 4 partes en 10,000 equivalente a 1: 2500 que aumenta en precisión hasta el límite en la coincidencia para volver a decrecer; de esto se deduce que para los trabajos, cuya precisión es inferior a 1: 1000, no es necesario aplicaries el factor de escala.

Para levantamientos cuya precisión sea de 1:1000 a 1:10,000, el factor de escala puede ser determinado con suficiente precisión utilizando la gráfica de la figura D.17 "Curva del Factor de Escala". En esta curva, puede leerse fácilmente un quinto de división equivalente a 0.00002 que arroja una precisión de 1:50,000. El factor de escala también puede ser determinado utilizando la "Tabla del Factor de Escala", en la cual por interpolación se tiene una precisión de ±0.00001 o sea 1:100,000, entrando con la abscisa como argumento.



ABSCISAS EN METROS

fig. D.17 Curva del factor de escala.

TABLA DEL FACTOR DE ESCALA

	BSCISAS	FACTOR DE ESCALA	LOG. FACTOR DE ESC.		
500,000	500,000	0.99960	9.99983-10		
490,000	510,000	0.99960	9.99983		
480,000	520,000	0.99960	9.99983		
470,000	530,000	0.99961	9.99983		
460,000	540,000	0.99962	9.99983		
450,000	550,000	0.99963	9,99984		
440,000	560,000	0.99934	9.99984		
430,000	570,000	0.99966	9.99985		
420,000	580,000	0.99968	9.99986		
410,000	590,000	0.99970	9.99987		
400,000	600,000	0.99972	9.99988		
390,000	610,000	0.99975	9,99989		
380,000	620,000	0.99978	9.99990		
370,000	630,000	0.99981	9.99992		
360,000	640,000	0.99984	9.99993		
350,000	650,000	0.99988	9,99995		
340,000	660,000	0.99992	9.99997		
330,000	670,000	0.99996	9.99998-10		
320,000	680,000	1.00000	0.0000		
310,000	690,000	1.00005	0.00002		
300,000	700,000	1.00009	0.00004		
290,000	710,000	1.00014	0.00006		
280,000	720,000	1.00020	0.00009		
270,000	730,000	1.00025	0.00011		
260,000	740,000	1.00031	0.00013		
250,000	750,000	1.00037	0.00016		
240,000	760,000	1.00043	0.00019		
230,000	770,000	1.00050	0.00022		
220,000	780,000	1.00057	0.00025		
210,000	790,000	1.00064	0.00028		
200,000	800,000	1.00071	0.00031		
190,000	810,000	1.00079	0.00034		
180,000	820,000	1.00086	0.00037		
170,000	830,000	1.00094	0.00041		
160,000	840,000	1.00103	0.00045		
150,000	850,000	1.00111	0.00048		
140,000	860,000	1.00120	0.00052		
130,000	870,000	1.00129	0.00056		
120,000	880,000	1.00138	0.00060		
110,000	890,000	1.00148	0.00064		
100,000	900,000	1.00158	0.00069		

En esta tabla están enlistados los valores del factor de escala con sus logaritmos cada 10,000m. para abscisas de 100,000 hasta 900,000 metros. Para los levantamientos de tercer orden se utiliza esta tabla, en la cual se entra con el punto medio de abscisas que tengan los extremos de la línea levantada. En los levantamientos de áreas pequeñas es suficiente trabajar con el factor de escala para el punto medio de dicha área, dentro de una cercanía a 1000 metros.

El factor de escala extraído de las tablas, debe ser multiplicado por la distancia medida en el terrreno para obtener la distancia en la proyección Universal Transversa de Mercator llamada "distancia de cuadrícula". Por ejemplo, si la distancia medida es de 301.06m. en el terreno y esta línea se encuentra en una localidad de vecindad a 790,000 metros de abscisa, se tiene que:

En la tabla del factor de escala para 790,000 le corresponde 1.00064, que multiplicando por la distancia medida en el terreno $301.26 \times 1.00064 = 301.25m$. La solución por logaritmos es:

$$log. 301.06 = 2.47865$$

 $log. 1.00064 = 0.00028$

Total
$$log. = 2.47893$$
Anti $log. = 301.25$ metros

Para los levantamientos 1: 10,000 la fórmula: $k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]$ es usada en el cálculo del factor de escala. La letra k representa el factor de escala por determinar; k_0 es el factor de escala del Meridiano Central igual a 0.9996; los factores q^2 y q^4 son obtenidos a partir de la base $q = 0.000001X^i$; los valores de la función XVIII se extraen de la tabulación correspondiente, entrando con la ordenada media como argumento. El cálculo del factor de escala se realiza para el punto medio del área por levantar o el punto medio de una línea, siempre y cuando no sea mayor de ocho kilómetros (cinco millas). El cálculo del factor de escala k, para la línea cuyos extremos tiene las coordenadas:

$$X_1 = 244,834.55$$

 $Y_1 = 2'994,009.54$
es el siguiente:

$$X_2 = 236,047.26$$

 $Y_2 = 2'995,873.38$

Conociendo:

$$X = 240,400; Y = 2'995,000$$

$$X' = 500,000 - 240,400 = 259,600$$

$$k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]; k_0 = 0.9996$$

$$q = 0.2596$$

 $q^2 = 0.06739$
 $q^4 = 0.00454$

De la tabulación:
$$(XVIII) = 0.012349$$

Calculando:

$$1 = 1.0000000$$

$$(XVIII)q^2 = 0.0008322$$

$$0.00003q^4 = 0.0000001$$

$$[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4] = 1.0008323$$

Finalmente:

$$k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4] = 1.0004320$$

Cuando las distancias levantadas exceden de ocho kilómetros, la ecuación anterior no satisface las precisiones requeridas en la mayoría de los casos en vista de que si la línea considerada corre con una dirección cercana a la Este-Oeste, el factor de escala varía rápidamente, pero si en el levantamiento predomina la dirección Norte-Sur el factor de escala varía lentamente.

En algunos levantamientos el factor de escala se obtiene y aplica para diferentes seccionamientos previos que se realizan a cada una de las líneas levantadas, utilizando la ecuación ya descrita en paárrafos anteriores:

$$k = k_0 [1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]$$
(D.35)

En los levantamientos, cuyas precisiones son mayores de 1:10,000 y sus distancias son mayores de ocho kilómetros, frecuentemente la ecuación anterior se aplica utilizando un promedio para el valor de "q" obtenido por medio de la ecuación:

$$q^2 = \frac{1}{3}(q_1^2 + q_1q_2 + q_2^2)$$
 (D.36)

donde:

$$q_1 = 0.000001X_1'$$

$$q_2 = 0.000001X_2'$$

siendo X_1' y X_2' las abscisas con respecto al Meridiano Central del punto inicial y final de la línea levantada, respectivamente.

Para trabajos de alta precisión, como son las líneas bases de las triangulaciones, el factor de escala que se usa es un promedio de éstos:

$$\frac{1}{k} = \frac{1}{6}(\frac{1}{k_1} + \frac{4}{k_3} + \frac{1}{k_2}) \tag{D.37}$$

En donde los elementos que intervienen son:

k =Factor de escala de la línea considerada.

 $k_1 =$ Factor de escala del punto inicial de la línea.

 k_2 = Factor de escala del punto extremo final de la línea.

 k_8 = Factor de escala del punto medio de la línea.

Ejemplo: Calcular la distancia geodésica entre los vértices Potrero y Ciénega, Oax., conociendo sus coordenadas U.T.M.

(1) Potrero
$$X = 315,625.66$$

$$Y = 1'813,632.34$$

(2) Ciénega
$$X = 352,626.42$$

$$Y = 1'815,036.57$$

La distancia en la Proyección U.T.M. se obtiene por medio de la diferencia de coordenadas:

Dist.
$$1-2=[(X_2-X_1)^2+(Y_2-Y_1)^2]^{\frac{1}{2}}=37,027.40m.$$

Cálculo de k1.

Conociendo:

$$X_1 = 315,625.66$$
 $Y_1 = 1'813,632.34$ $X_1' = 184,374.84$

 $a_1 = 0.18437434$

 $q_1^2 = 0.03399390$

De la tabulación: (XVIII) = 0.012371

 $q_1^4 = 0.00115558$

Calculando:

$$1 = 1.00000000$$

$$(XVIII)q_1^2 = 0.00042053$$

$$0.00003q_1^4 = 0.00000003$$

$$[1 + (XVIII)q_1^2 + 0.00003q_1^4] = 1.00042056$$

Finalmente:

$$k_1 = k_0[1 + (XVIII)q_1^2 + 0.00003q_1^4] = 1.00002040$$

Cálculo de k2.

Conociendo:

$$X_2 = 352,626.42$$
 $Y_2 = 1'815,036.57$ $X_2' = 147,373.58$

$$q_2 = 0.14737358$$

 $q_2^2 = 0.02171897$
 $q_2^4 = 0.00047171$

De la tabulación: (XVIII) = 0.012371

Calculando:

$$1 = 1.00000000$$

$$(XVIII)q_2^2 = 0.00026868$$

$$0.00003q_2^4 = 0.00000001$$

$$[1 + (XVIII)q_2^2 + 0.00003q_2^4] = 1.00026869$$

Finalmente:

$$k_2 = k_0[1 + (XVIII)q_2^2 + 0.00003q_2^4] = 0.99986859$$

Cálculo de ka.

Conociendo:

$$X_8 = 334, 126.04 \quad Y_8 = 1'814, 334.45 \quad X_8' = 165, 873.96$$

$$q_3 = 0.16587396$$

 $q_3^2 = 0.02751417$ $q_3^4 = 0.000340.38$ De la tabulación: (XVIII) = 0.012371

Calculando:

$$1 = 1.00000000$$

$$III)_{00}^{2} = 0.00034038$$

$$(XVIII)q_a^2 = 0.00034038$$
$$0.00003q_8^4 = 0.00000002$$

Finalmente:

$$k_5 = k_0[1 + (XVIII)q_5^2 + 0.00003q_5^4] = 0.99994026$$

 $[1 + (XVIII)q_8^2 + 0.00003q_8^4] = 1.00034040$

Cálculo de k.

De la Ec. (D.37) se tiene que:

$$\frac{1}{k} = \frac{1}{6}(\frac{1}{k_1} + \frac{4}{k_3} + \frac{1}{k_2})$$

Sustituvendo valores:

$$\frac{1}{k} = \frac{1}{6} \left(\frac{1}{1.00002040} + \frac{4}{0.99994026} + \frac{1}{0.99986859} \right)$$

Finalmente haciendo operaciones:

$$\frac{1}{E} = \frac{1}{0.99994167}$$

Por lo tanto:

$$k = 0.99994167$$

Cálculo de la Distancia Geodésica "e".

De la ecuación:

$$d = sk = Distancia en la Proyección U.T.M.$$

(D.38)

Se tiene que:

$$s = \frac{4}{k} = Distancia Geodésica$$

(D.39)

Sustituyendo valores en la Ec. (D.39) y haciendo operaciones:

$$s = \frac{37,027.40}{0.99994167} = 37,029.56m.$$

Por lo tanto:

Distancia Geodésica = s = 37,029,56m.

Para la comprobación de este resultado, se procederá por el método geodésico bajo las siguientes fases:

- a).— Cálculo inverso en la Proyección Universal Transversa de Mercator de los vértices Ciénega y Potrero, Oax., para obtener las coordenadas Geográficas (transformación de coordenadas U.T.M. a coordenadas Geográficas).
- b).- Determinación de la distancia, azimut directo y azimut inverso, por medio del cálculo inverso geodésico a partir de la transformación de coordenadas.

VALORES DE LA FUNCION (XVIII) U.T.M.

 $q=0.000001X^{\prime}$

Factor de Escala

k = 0.9996

 $k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]$

ELIPSOIDE DE CLARKE 1866

ORDENADAS

ORDENADAS

Hemisferio	Hemisferio		Hemisferio	Hemisferio	
Sur	Norte	(XVIII)	Sur	Norte	(XVIII)
10 000 000	000 000	0.012384	5 500 000	4 500 000	0.012313
9 900 000	100 000	0.012384	5 400 000	4 600 000	0.012311
9 800 000	200 000	0.012384	5 300 000	4 700 000	0.012308
9 700 000	300 000	0.012384	5 200 000	4 800 000	0.012305
9 600 000	400 000	0.012384	5 100 000	4 900 000	0.012303
9 500 000	500 000	0.012383	5 000 000	5 000 000	0.012300
9 400 000	600 000	0.012383	4 900 000	5 100 000	0.012297
9 300 000	700 000	0.012382	4 800 000	5 200 000	0.012295
9 200 000	800 000	0.012382	4 700 000	5 300 000	0.012292
9 100 000	900 000	0.012381	4 600 000	5 400 000	0.012290
9 000 000	1 000 000	0.012380	4 500 000	5 500 000	0.012287
8 900 000	1 100 000	0.012379	4 400 000	5 600 000	0.012284
8 800 000	1 200 000	0.012378	4 300 000	5 700 000	0.012282
8 700 000	1 300 000	0.012377	4 200 000	5 800 000	0.012279
8 600 000	1 400 000	0.012376	4 100 000	5 900 000	0.012277
8 500 000	1 500 000	0.012375	4 000 000	6 000 000	0.012274
8 400 000	1 600 000	0.012374	3 900 000	6 100 000	0.012272
8 300 000	1 700 000	0.012372	3 800 000	6 200 000	0.012269
8 200 000	1 800 000	0.012371	3 700 000	6 300 000	0.012267
8 100 000	1 900 000	0.012370	3 600 000	6 400 000	0.012265
8 000 000	2 000 000	0.012368	3 500 000	6 500 000	0.012262
7 900 000	2 100 000	0.012366	3 400 000	6 600 000	0.012260
7 800 000	2 200 000	0.012365	3 300 000	6 700 000	0.012258
7 700 000	2 300 000	0.012363	3 200 000	6 800 000	0.012256
7 600 000	2 400 000	0.012361	3 100 000	6 900 000	0.012253

VALORES DE LA FUNCION (XVIII) U.T.M.

 $q=0.000001X^{\prime}$

Factor de Escala

k = 0.9996

 $k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]$

ELIPSOIDE DE CLARKE 1866

ORDENADAS

ORDENADAS

Hemisferio Sur	Hemisferio Norte	(XVIII)	Hemisferio Sur	Hemisferio Norte	(XVIII)
7 500 000	2 500 000	0.012359	3 000 000	7 000 000	0.012251
7 400 000	2 600 000	0.012358	2 900 000	7 100 000	0.012249
7 300 000	2 700 000	0.012356	2 800 000	7 200 000	0.012247
7 200 000	2 800 000	0.012354	2 700 000	7 300 000	0.012245
7 100 000	2 900 000	0.012352	2 600 000	7 400 000	0.012243
7 000 000	3 000 000	0.012349	2 500 000	7 500 000	0.012241
6 900 000	3 100 000	0.012347	2 400 000	7 600 000	0.012240
6 800 000	3 200 000	0.012345	2 300 000	7 700 000	0.012238
6 700 000	3 300 000	0.012343	2 200 000	7 800 000	0.012236
6 600 000	3 400 000	0.012340	2 100 000	7 900 000	0.012234
6 500 000	3 500 000	0.012338	2 000 000	8 000 000	0.012233
6 400 000	3 600 000	0.012336	1 900 000	8 100 000	0.012231
6 300 000	3 700 000	0.012333	1 800 000	8 200 000	0.012230
6 200 000	3 800 000	0.012331	1 700 000	8 300 000	0.012229
6 100 000	3 900 000	0.012329	1 600 000	8 400 000	0.012227
6 000 000	4 000 000	0.012326	1 500 000	8 500 000	0.012226
5 900 000	4 100 000	0.012323	1 400 000	8 600 000	0.012225
5 800 000	4 200 000	0.012321	1 300 000	8 700 000	0.012224
5 700 000	4 300 000	0.012318	1 200 000	8 800 000	0.012223
5 600 000	4 400 000	0.012316	1 100 000	8 900 000	0.012222

Azimutes en la Proyección Universal Transversa de Mercator.

Los azimutes se determinan a través de las direcciones (ángulo entre una línea o plano y una línea de referencia o plano arbitrariamente seleccionado) observadas en los levantamientos de campo. El proceso de promediar los puntos observados, de corregir las excentricidades de estaciones y de ajustar los ángulos, se lleva a cabo por procedimientos convencionales de acuerdo con los levantamientos. La transformación de las direcciones observadas en direcciones que se puedan usar en la Proyección Universal Transversa de Mercator, es una operación de cálculo, así como la transformación inversa de valores en la proyección para pasar a los de campo.

El azimut de una dirección es el ángulo diedro formado por el plano meridiano que pasa por el lugar y el plano vertical que contiene a la dirección dada, se mide en sentido retrógrado de 0° a 360° y de acuerdo con el meridiano a que esté referido será el tipo de azimut, siendo los principales: el magnético, de cuadrícula, astronómico, geodésico, etc. A estos dos últimos se acostumbra medirlos con origen en el Sur, con objeto de hacerlos distinguir de los demás. Los azimutes de cuadrícula están dados con origen en el Norte de Cuadrícula. Las direcciones magnéticas se utilizan para levantamientos expeditivos de poca precisión y es necesario fecharlos para poder hacer los ajustes por la variación magnética anual.

Los símbolos que se emplean para las diferentes clases de azimut son:

- (t) = Asimut plano.
- (T) = Asimut geodésico proyectado.
- $(\alpha) = Azimut geodésico$
- $(\alpha') = Azimut geodésico inverso.$

Los azimutes (t) y (T) se refieren frecuentemente sin distinguirlos a los de cuadrícula en los levantamientos de poca precisión y con distancias cortas. Para los levantamientos de mayor precisión con líneas largas, es necesario distinguir el azimut (t) del (T) porque llevan valores numéricos diferentes de proporciones significadas. El azimut geodésico aparece como una línea curva en la Proyección Universal Transversa de Mercator (excepto cuando coincide con el Meridiano Central) y determina un ángulo con la meridiana geodésica que también aparece en la proyección como línea curva.

Las correcciones que se aplican a los valores angulares son:

 $(\Delta \alpha)$ = Simboliza la convergencia de meridianos y se aplica en la ecuación del azimut inverso:

$$\alpha' = \alpha + 180^{\circ} + \Delta \alpha$$

C = Declinación de cuadrícula, causada por la convergencia de meridianos y consiste en la separación de la línea Norte-Sur de cuadrícula con la línea meridiana, se aplica en la ecuación:

$$(T) = \alpha_-^+ C + 180^\circ$$

(t-T) = Torsión que es la diferencia angular entre el azimut plano (t) y el azimut proyectado (T) que salen del mismo punto y su valor es llamado corrección por torsión.

Cálculo del azimut plano (t).— Por definición el azimut plano de una línea AB es el ángulo medido en sentido retrógrado (sentido en que giran las manecilias del reloj) a partir del Norte de cuadrícula a una línea dada AB, que es recta en la proyección y curva en la superficie terrestre. En función de sus coordenadas el azimut plano (t) de A hacia B se determina por la ecuación:

$$tan(t) = \frac{X_2 - X_1}{Y_2 - Y_1} = \frac{\Delta X}{\Delta Y}$$

(D.40)

En donde: X_1 y Y_1 , son las coordenadas del punto inicial A. X_2 y Y_2 , son las coordenadas del punto final B.

El resultado de esta ecuación es un ángulo simbolizado por β que estará determinado en cualquier cuadrante, y para referirlo al Norte de cuadrícula y en sentido retrógrado se hace por medio de los signos que se obtengan para ΔX y ΔY , así se tiene:

- $(t) = \theta \qquad \text{si: } +\Delta X + \Delta Y$
- $(t) = 180^{\circ} \beta \text{ si: } +\Delta X \Delta Y$
- $(t) = 180^{\circ} + \beta \text{ si: } -\Delta X \Delta Y$
- $(t) = 360^{\circ} \beta \text{ si: } -\Delta X + \Delta Y$

El azimut plano (t) también puede ser determinado conociendo el azimut geodésico y una referencia de cuadrícula aproximada, utilizando la ecuación $(T) = \alpha^{+}C + 180^{\circ}$ en donde C es la convergencia calculada por medio de la ecuación:

$$C = (XII)p + (XIII)p^3 + C_5 = (XV)q - (XVI)q^3 + F_5$$

(D.41)

Para los trabajos de baja precisión considerados de 1: 1000 a 1: 3000 no se aprecian las diferencias entre los azimutes plano (t) y geodésico proyectado (T), además en el cálculo de la convergencia los dos últimos términos no tienen significado, por lo tanto:

$$C = (XV)q$$
 y $(t) = \alpha_{-}^{+}(XV)q$

en donde la función (XV) se obtiene de la tabla condensada expresada a continuación. Se adicionará 180° a la ecuación anterior para determinar el azimut plano (t) si el azimut geodésico (α) ha sido medido a partir del Sur.

La estimación en las abscisas es a los 100 metros más cercanos enteros y en las ordenadas a los 10,000 metros. El procedimiento general consiste en determinar X' para obtener el valor q con 3 decimales y después leer los valores de la función (XV). El término (XV)q es el valor de la declinación de cuadrícula en segundos y es lo que debe sumarse o restarse al aximut geodésico para encontrar el aximut plano (t). El signo que debe emplearse está en función del Hemisferio y de la situación Este u Oeste del Meridiano Central, así para el Hemisferio Norte es positivo cuando el punto tiene una abscisa menor de 500,000m, y negativo si se encuentra al Este del Meridiano Central; en el Hemisferio Sur positivo y negativo si el punto considerado se encuentra respectivamente al Este y Oeste del Meridiano Central.

· TABLA CONDENSADA DE LA FUNCION (XV) U.T.M.

Ordenada	f(XV)	Ordenada	f(XV)	Ordenada	f(XV)
1 450 000	7 538	1 700 000	8 898	1 950 000	10 285
1 460 000	7 591	1 710 000	8 954	1 960 000	10 341
1 470 000	7 646	1 720 000	9 008	1 970 000	10 397
1 480 000	7 700	1 730 000	9 061	1 980 000	10 453
1 490 000	7 755	1 740 000	9 116	1 990 000	10 508
1 500 000	7 810	1 750 000	9 172	2 000 000	10 565
1 510 000	7 865	1 760 000	9 227	2 010 000	10 622
1 520 000	7 919	1 770 000	9 282	2 020 000	10 679
1 530 000	7 969	1 780 000	9 340	2 030 000	10 736
1 540 000	8 024	1 790 000	9 396	2 040 000	10 793
1 550 000	8 079	1 800 000	9 447	2 050 000	10 850
1 560 000	8 13 4	1 810 000	9 503	2 060 000	10 907
1 570 000	8 189	1 820 000	9 560	2 070 000	10 964
1 580 000	8 244	1 830 000	9 616	2 080 000	11 021
1 590 000	8 295	1 840 000	9 672	2 090 000	11 078
1 600 000	8 349	1 850 000	9 728	2 100 000	11 135
1 610 000	8 405	1 860 000	9 780	2 110 000	11 192
1 620 000	8 460	1 870 000	9 836	2 120 000	11 249
1 630 000	8 516	1 880 000	9 893	2 130 000	11 306
1 640 000	8 570	1 890 000	9 949	2 140 000	11 363
1 650 000	8 626	1 900 000	10 006	2 150 000	11 420
1 660 000	8 676	1 910 000	10 063	2 160 000	11 477
1 670 000	8 732	1 920 000	10 114	2 170 000	11 534
1 680 000	8 787	1 930 000	10 171	2 180 000	11 591
1 690 000	8 843	1 940 000	10 228	2 190 000	11 648

· TABLA CONDENSADA DE LA FUNCION (XV) U.T.M.

Ordenada	f(XV)	Ordenada	f(XV)	Ordenada	f(XV)
2 200 000	11 705	2 450 000	13 174	2 700 000	14 676
2 210 000	11 763	2 460 000	13 235	2 710 000	14 740
2 220 000	11 822	2 470 000	13 295	2 720 000	14 801
2 230 000	11 880	2 480 000	13 355	2 730 000	14 863
2 240 000	11 938	2 490 000	13 416	2 740 000	14 925
2 250 000	11 997	2 500 000	13 476	2 750 000	14 986
2 260 000	12 055	2 510 000	13 535	2 760 000	15 049
2 270 000	12 113	2 520 000	13 594	2 770 000	15 108
2 280 000	12 172	2 530 000	13 654	2 780 000	15 174
2 290 000	12 230	2 540 000	13 713	2 790 000	15 234
2 300 000	12 289	2 550 000	13 772	2 800 000	15 297
2 310 000	12 347	2 560 000	13 831	2 810 000	15 357
2 320 000	12 406	2 570 000	13 891	2 820 000	15 421
2 330 000	12 464	2 580 000	13 950	2 830 000	15 485
2 340 000	12 523	2 590 000	14 009	2 840 000	15 545
2 350 000	12 581	2 600 000	14 070	2 850 000	15 610
2 360 000	12 640	2 610 000	14 130	2 860 000	15 671
2 370 000	12 698	2 620 000	14 190	2 870 000	15 733
2 380 000	12 756	2 630 000	14 251	2 880 000	15 798
2 390 000	12 815	2 640 000	14 31 1	2 890 000	15 860
2 400 000	12 873	2 650 000	14 371	2 900 000	15 922
2 410 000	12 933	2 660 000	14 431	2 910 000	15 988
2 420 000	12 993	2 670 000	14 494	2 920 000	16 051
2 430 000	13 054	2 680 000	14 555	2 930 000	16 114
2 440 000	13 114	2 690 000	14 615	2 940 000	16 177

· TABLA CONDENSADA DE LA FUNCION (XV) U.T.M.

Ordena da	f(XV)	Ordenada	f(XV)	Ordenada	f(XV)
2 950 000	16 241	3 200 000	17 865	3 450 000	19 566
2 960 000	16 304	3 210 000	17 935	3 460 000	19 634
2 970 000	16 368	3 220 000	18 001	3 470 000	19 702
2 980 000	16 432	3 230 000	18 068	3 480 000	19 774
2 990 000	16 497	3 240 000	18 134	3 490 000	19 843
3 000 000	16 562	3 250 000	18 201	3 500 000	19 911
3 010 000	16 626	3 260 000	18 268	3 510 000	19 985
3 020 000	16 688	3 270 000	18 336	3 520 000	20 054
3 030 000	16 753	3 280 000	18 403	3 530 000	20 123
3 040 000	16 819	3 290 000	18 467	3 540 000	20 193
3 050 000	16 885	3 300 000	18 535	3 550 000	20 267
3 060 000	16 947	3 310 000	18 604	3 560 000	20 338
3 070 000	17 014	3 320 000	18 672	3 570 000	20 408
3 080 000	17 077	3 330 000	18 741	3 580 000	20 479
3 090 000	17 144	3 340 000	18 806	3 590 000	20 549
3 100 000	17 207	3 350 000	18 876	3 600 000	20 621
3 110 000	17 274	3 360 000	18 945	3 610 000	20 692
3 120 000	17 338	3 370 000	19 011	3 620 000	20 763
3 130 000	17 406	3 380 000	19 081	3 630 000	20 835
3 140 000	17 470	3 390 000	19 151	3 640 000	20 907
3 150 000	17 535	3 400 000	19 218	3 650 000	20 980
3 160 000	17 604	3 410 000	19 289	3 660 000	21 052
3 170 000	17 669	3 420 000	19 355	3 670 000	21 125
3 180 000	17 734	3 430 000	19 427	3 680 000	21 198
3 190 000	17 799	3 440 000	19 494	3 690 000	21 272

Ejemplo. – Calcular el azimut plano de una línea en el Hemisferio Norte, teniéndose: X = 728,000m., Y = 3'182,000m. y $\alpha = 45^{\circ}18'$ medido desde el Norte.

- (1) Cálculo de q = 0.000001X' = 0.228
- (2) De la tabla condensada: (XV) = 17,747
- (3) Cálculo de C = (XV)q

Sustituyendo (1) y (2) en (3):

$$C = 17,747 \times 0.228 = 4046''$$

Por lo tanto:

$$C = 1^{\circ}07'26''$$

(4) Obtención del azimut plano restando la convergencia C al azimut geodésico (por encontrarse en el Hemisferio Norte y al Este del Meridiano Central).

Azimut Geodésico medido desde el Norte

 $\alpha = 45^{\circ}18'$

Cálculo de la declinación

 $C = -1^{\circ}07'$

Azimut plano

 $(t) = 44^{\circ}11'$

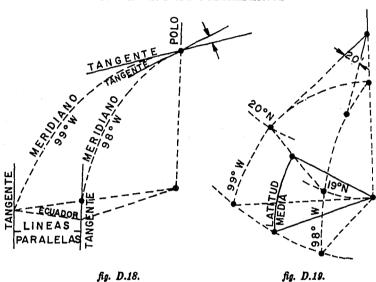
Si el azimut geodésico estuviese dado a partir del Sur, el azimut plano se determinaría:

$$(t) = 45^{\circ}18' + 180^{\circ}00' - 1^{\circ}07' = 224^{\circ}11'$$

Convergencia de Meridianos.— La convergencia de meridianos, es una cantidad real que debe tenerse en cuenta en todos los levantamientos calculados en la Proyección Universal Transversa de Mercator al convertir azimutes geodésicos a planos. La convergencia de meridianos es la acumulación angular de los meridianos geográficos al pasar del Ecuador a los polos. Todos los meridianos son paralelos en el Ecuador y al pasar de aquí, hasta encontrarse en los polos se intersectan en ángulos que son iguales a sus diferencias de longitud geográfica. La expresión "convergencia de meridianos" también se usa para designar la diferencia relativa ($\Delta \alpha$) de dirección de meridianos en puntos específicos sobre los meridianos; así en una línea geodésica, el azimut en un sentido difiere del azimut en sentido opuesto de 180º más o menos la cantidad de la convergencia de meridianos, así el azimut inverso α' está expresado por: $\alpha' = \alpha + 180^{\circ} \pm \Delta \alpha$. La corrección $\Delta \alpha$ o convergencia de meridianos en un levantamiento, puede variar de cero a varios minutos de arco dependiendo del desarrollo en sentido Este—Oeste. Si el trabajo del levantamiento se refiere a los valores de la proyección, las diferencias entre los azimutes directo con el inverso son exactamente 180° .

La característica de la convergencia de meridianos (figura D.18) está demostrada en una representación simplificada donde se han trazado líneas tangentes a los meridianos 98º W y 99º W en el Ecuador y en el polo Norte.

CONVERGENCIA DE MERIDIANOS



La convergencia de meridianos es directamente proporcional al seno de la latitud media y al incremento de la longitud $\Delta \lambda$. La Geodesia demuestra que:

$$-\Delta\alpha = \Delta\lambda sen\frac{1}{2}(\varphi'+\varphi)sec\frac{1}{2}(\Delta\varphi) + (\Delta\lambda)^{3}F$$

dado que los valores: $\sec_{\theta}(\Delta \varphi)$ es aproximadamente igual a 1 y el término $(\Delta \lambda)^3 F$ es muy pequeño, la convergencia de meridianos se determina con bastante aproximación por medio de la ecuación:

$$-\Delta\alpha = \Delta\lambda sen\frac{1}{2}(\varphi'+\varphi)$$

(D.43)

así en la figura D.19 para la latitud media de 19°30' con $\Delta \lambda = 1^{\circ}$ arroja una convergencia de 20'.

La convergencia de meridianos influye en el valor numérico del azimut geodésico para las diferentes posiciones a lo largo de la misma línea. Para representar esta influencia, en la figura D.20 se ha escogido la línea AB perpendicular a un meridiano en cualquier punto M, por construcción LS y MD son líneas paralelas; el azimut $MB = 270^\circ$; el azimut $LB = 270^\circ - \Delta \alpha$. En el diagrama expuesto en la figura D.21 en donde los triángulos RMD y MDL son iguales, el azimut $RL = 270^\circ + \beta$; el azimut inverso $LR = 90^\circ - \beta$, cuya diferencia es:

 $270^{\circ} + \beta - 90^{\circ} + \beta = 180^{\circ} + 2\beta$ o también $180^{\circ} + \Delta \alpha$.

INFLUENCIA DE LA CONVERGENCIA DE LOS MERIDIANOS

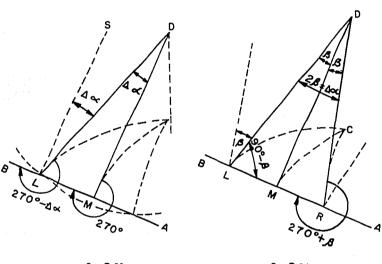


fig. D.20.

fig. D.21.

En los levantamientos geodésicos, convencionalmente se inscriben los azimutes directo e inverso, así por ejemplo al inicio de un levantamiento en cuanto a la dirección de la estación Coltzi a la estación Azteca, Méx., es de 196°41'23".9 a partir del Norte, pero la dirección Azteca a Coltzi se lee $16^{\circ}40'54''.1$ desde el Norte. La diferencia entre el azimut directo e inverso es de $180^{\circ}00'29''.8$ y la cantidad 29''.8 es la convergencia de meridianos $\Delta \alpha$ que se estima por medio del cálculo geodésico.

Azimut geodésico proyectado (T).— El azimut geodésico proyectado es el ángulo medido en sentido retrógrado desde el Norte de cuadrícula a un punto sobre la superficie terrestre. Se representa en la figura D.22 por el ángulo NC A C.

AZIMUT GEODESICO PROYECTADO MERIDIANO CENTRAL

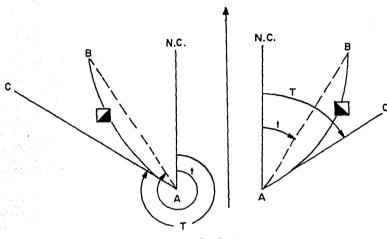


fig. D.22.

Centrado un teodolito en la estación A, a partir del Norte de cuadrícula el ángulo giraría al punto distante B; la línea de A hacia B al proyectarse sobre la carta, no apuntará en la dirección de la línea recta A - B; sino que describirá una línea curva de tal forma que el observador verá la bandera alineada con el punto B. Si por el punto A de la curva AB se traza la tangente A - C, el angulo en A contado a partir del Norte de cuadrícula hacia C en el sentido en que giran las manecillas del reloj, será el ángulo que el teodolito medirá con el Norte de cuadrícula cuando esté apuntando hacia B y a este ángulo se le llama "aximut geodésico proyectado" y se le designa con la letra (T), su valor es una cantidad físicamente real que se puede obtener del aximut geodésico (α) aplicándole a éste la convergencia (C). La diferencia angular de los aximutes geodésicos proyectados medidos desde el mismo vértice, es igual al ángulo leído directamente en el teodolito y formado por las visuales dirigidas a los puntos observados sobre la superficie terrestre.

Las visuales largas aparecen como líneas curvas al estableceme en la proyección U.T.M., esta curvatura es cóncava hacia el Meridiano Central a menos que se encuentren en coincidencia con dicho meridiano en cuyo caso aparecen como líneas rectas. La concavidad es más pronunciada para las líneas que predominan en la dirección Norte-Sur y es de menor curvatura cuando su desarrollo está predominando en la dirección Este- Oeste.

En resumen, los levantamientos de orden bajo, no discriminan los dos azimutes de cuadrícula porque la diferencia no entra en los cálculos. Para los levantamientos de tercer orden (precisión

- 1:5000) y más precisos, es necesario hacer distinguir el azimut geodésico proyectado (T) del azimut plano (t). Antes de proceder a llevar a cabo los cálculos precisos que conciernen a la declinación de cuadrícula (C), el azimut geodésico proyectado (T), el azimut plano (t), y la corrección de torsión (t-T), es necesario tener en cuenta las siguientes características:
- 1).— La diferencia angular de dos azimutes geodésicos proyectados, es igual al ángulo entre estas dos líneas cuando un observador las midiera, pero la diferencia angular entre dos azimutes planos no produce el ángulo geodésico verdadero.
- 2).— El azimut geodésico proyectado es una cantidad real que se puede obtener a partir del azimut geodésico, aplicándole la convergencia. El azimut plano es una ficción matemática que no muestra una dirección geodésica verdadera.
- 3).— Una visual se transforma en una línea curva cuando se establece en la proyección U.T.M. La curvatura es siempre cóncava hacia el Meridiano Central, siendo más pronunciada para líneas con dirección N-S que para E-W. Una línea recta sobre la proyección representa una curva sobre el terreno excepto para las líneas que estén en coincidencia con el Meridiano Central o el Ecuador.
- 4).— El azimut plano es muy útil porque es sencilla su obtención a partir de las coordenadas U.T.M. y porque casi es igual al azimut geodésico proyectado que le corresponde. Para ciertos trabajos es permisible usar el azimut plano y el azimut geodésico proyectado como el mismo término común de azimut de cuadrícula.
- 5).— Los azimutes geodésicos generalmente se observan a partir del Sur. Los azimutes meridionales son medidos desde el Norte, existiendo una diferencia de 180° entre ambos, que se establece en la ecuación para el cálculo del azimut geodésico proyectado: $T=\alpha_{-}^{+}C+180^{\circ}$. Además existen cuatro condiciones para poder seleccionar el signo que le corresponde a la convergencia en la ecuación anterior.

HEMISFER10	MERIDIA NO CENTRA L	SIGNO DE C
Norte	Oeste	(+)
Norte	Este	()
Sur	Oeste	(-)
Sur	Este	(+)

6).— La declinación de cuadrícula se calcula por la ecuación: $C = (XII)p + (XIII)p^3 + C_5 = (XV)q - (XVI)q^3 + F_5$ con auxilio de las tablas apropiadas. Los términos gráficos C_5y F_5 se omiten en los trabajos de poca exactitud.

Cálculo del azimut geodésico proyectado (T).— Para determinar el azimut geodésico proyectado se utiliza la ecuación: $T = \alpha \pm C + 180^{\circ}$ en la cual α es el azimut geodésico observado a partir del Sur y C es la convergencia de meridianos que puede calcularse en función de las coordenadas geográficas o en coordenadas de la Proyección Universal Transversa de Mercator.

A partir de las coordenadas geográficas, la convergencia se calcula por medio de la ecuación: $C = (XII)p + (XIII)p^3 + C_5$. Las funciones (XII) y (XIII), así como el término C_5 se determinan utilizando los valores expresados en las tablas correspondientes o también se pueden calcular mediante la programación automatizable, empleando el elipsoide de Clarke de 1866 para la República Mexicana. El término p es igual a un diezmilésimo de la diferencia de longitudes expresada en segundos entre el Meridiano Central y el meridiano que contiene al punto en consideración.

A partir de las coordenadas de la Proyección Universal Transversa de Mercator, la convergencia se calcula por medio de la ecuación: $C = (XV)q - (XVI)q^3 + F_5$ que es un término que debe calcularse para sustituirse en $T = \alpha^+ C + 180^\circ$ para la determinación del aximut geodésico proyectado; α es el aximut geodésico conocido observado desde el Sur. Las funciones (XV), (XVI) y el término F_5 se determinan con los valores tabulados expresados en la tabla siguiente, o pueden ser determinados mediante la programación automatizable, empleándose los parámetros del elipsoide de Clarke de 1866 para los puntos situados en la República Mexicana. El término q es igual a un milionésimo de la distancia de cuadrícula expresada en metros desde el Meridiano Central, hasta la posición del punto que se está calculando.

FUNCIONES (XII), (XIII) Y C_5 U.T.M. ELIPSOIDE DE CLARKE 1866 $p = 0.0001\Delta\lambda''$ $C = (XII)p + (XIII)p^5 + C_5$

	(XIII)	DIF. 1"	(XII)	TUD	LATI
	2.033	0.04660	2 756.374	00,	16°
	2.035	0.04658	2 759.170	01'	
	2.037	0.04660	2 761.965	02'	
•	2.038	0.04658	2 764.761	03'	
	2.040	0.04660	2 767.556	04'	
_	2.042	0.04658	2 770.352	05'	16°
C_5	2.044	0.04657	2 773.147	06'	
	2.045	0.04658	2 775.941	07'	
"600. ٦	2.047	0.04657	2 778.736	08′	
3°30'-	2.049	0.04657	2 781.530	09'	
005"	2.050	0.04657	2 784.324	10'	16°
	2.052	0.04655	2 787.118	11'	
3°20'004"	2.054	0.04655	2 789.911	12'	
F.004	2.056	0.04655	2 792.704	13'	
3°10'-	2.057	0 .046 55	2 795.497	14'	
-0	2.059	0.04655	2 798.290	15'	160
3°00'-	2.061	0.04653	2 801.083	16'	
20.50'	2.062	0.04653	2 803.875	17'	
2°40'-	2.064	0.04653	2 806.667	18'	
2°30'001"	2.066	0.04653	2 809.459	19'	
+	2.067	0.04652	2 812.251	20 [,]	160
"ە ەە. ـــــــ ' ەە°ە	2.069	0.04652	2 815.042	21'	
	2.071	0.04652	2 817.833	22'	
	2.073	0.04652	2 820.624	23'	
	2.074	0.04650	2 823.415	24'	
	2.076	0.04650	2 826.205	25'	160
	2.078	0.04650	2 828.995	26'	
	2.079	0.0 46 50	2 831.785	27'	
	2.081	0.04648	2 834.575	28'	•
	2.083	0.04648	2 837.364	29'	

FUNCIONES (XII), (XIII) Y C_5 U.T.M. ELIPSOIDE DE CLARKE 1866 $p=0.0001\Delta\lambda''$ $C=(XII)p+(XIII)p^5+C_5$

	LAT	ITUD	(XII)	DIF. 1"	(XIII)	
			(/		(******)	
	16°	30'	2 840.153	0.04648	2.084	
		31'	2 842.942	0.04648	2.086	
		32'	2 845.731	0.04648	2.088	
		33'	2 848.520	0.04647	2.089	
		34'	2 851.308	0.04647	2.091	
	16°	35 ′	2 854.096	0.04647	2.093	
		36'	2 856.884	0.04645	2.094	C_5
		37'	2 859.671	0.04645	2.096	- 3
		38'	2 862.458	0.04647	2.098	.900° —
		39'	2 865.246	0.04643	2.099	3°30′ – .006″
	16°	40'	2 868.032	0.04645	2.101	.005"
		41'	2 870.819	0.04643	2,103	
		42'	2 873.605	0.04643	2.104	3°20'004"
		43'	2 876.391	0.04643	2.106	,,,,,
		44'	2 879.177	0.04643	2.108	3°20'004" 3°10'003"
	160	45'	2 881.963	0.04642	2.109	3°00′ —
		46'	2 884.748	0.04642	2.111	
		47'	2 887.533	0.04642	2.113	2°50'002"
		48'	2 890.318	0.04642	2.114	2°40'—
		49'	2 893.103	0.04640	2.116	2°30'001"
1.0						1
	16°	50°	2 895.887	0.04640	2.118	+
		51'	2 898.671	0.04640	2.119	"0 00. - - '00°0
		52'	2 901.455	0.04640	2.121	
		53'	2 904.239	0.04638	2.123	
		54'	2 907.022	0.04638	2.124	
	16°	55 ′	2 909.805	0.04638	2.126	
		56'	2 912.588	0.04638	2.128	
		57'	2 915.371	0.04637	2.129	
		58'	2 918.153	0.04637	2.131	
		59'	2 920.935	0.04637	2.133	
	170	00'	2 923.717		2.134	

FUNCIONES (XV), (XVI) Y F_δ U.T.M. ELIPSOIDE DE CLARKE 1866 q=0.000001X' $C=(XV)q-(XVI)q^\delta+F_\delta$

LATI	TUD	(XV)	DIF. 1"	(XVI)	
16°	00'	9 274.38	0.1696	81.8	
	01'	9 284.56	0.1697	81.9	
	02'	9 294.74	0.1697	82.0	F_5
	03'	9 304.92	0.1697	82.1	- 5
	04'	9 315.11	0.1697	82 .2	r.012"
100	or!	0.005.00	0.1000	00.0	
16°	05'	9 325.29	0.1698	82.3	
	06'	9 335.48	0.1698	82.4	
	07'	9 345.66	0.1698	82.5	010"
	08'	9 355.85	0.1699	82.6	010"
	09'	9 366.05	0.1699	82.7	
160	10'	9 376.24	0.1699	82.8	
	11'	9 386.43	0.1699	82.9	008"
	12'	9 396.63	0.1700	83.0	.38
	13'	9 406.83	0.1700	83.1	.367
	14'	9 417.03	0.1700	83.2	
					000"
16°	15'	9 427.23	0.1701	83.3	.36-
	16'	9 437.43	0.1701	83.4	.00
	17'	9 447.64	0.1701	83.5	
	18"	9 457.85	0.1701	83.7	.34 "
	19'	9 468.05	0.1702	83.8	004"
160	20'	0.470.07	0.1700	99.0	.32-
100		9 478.27	0.1702	83.9	.02
	21'	9 488.48	0.1702	84.0	.30-
	22'	9 498.69	0.1703	84.1	002"
	23'	9 508.91	0.1703	84.2	
	24'	9 519.12	0.1703	84.3	.25-
1.60	25'	9 529.34	0.1703	84. 4	
	26'	9 539.56	0.1704	84.5	∟.000"
	27'	9 549.79	0.1704	84.6	
	28'	9 560.01	0.1704	84.7	
	29'	9 570.24	0.1705	84.8	

FUNCIONES (XV), (XVI) Y F_δ U.T.M. ELIPSOIDE DE CLARKE 1866 $q = 0.000001X^t$ $C = (XV)q - (XVI)q^3 + F_\delta$

LAT	ITUD	(XV)	DIF. 1"	(XVI)	
16°	30'	9 580.46	0.1705	84.9	
	31'	9 590.69	0.1705	85.0	
	32'	9 600.92	0.1705	85.1	F_5
	33'	9 611.16	0.1706	85.2	• 5
	34'	9 621.39	0.1706	85.3	۳.012
16°	35′	9 631.63	0.1706	85.4	
	36'	9 641.87	0.1707	85,5	
	37'	9 652.11	0.1707	85.7	010"
	38′	9 662.35	0.1707	85.8	010°
	39'	9 672.59	0.1708	85.9	
				_	and the second second
16°	40'	9 682.84	0.1708	86.0	
	41'	9 693.09	0.1708	86.1	008"
	42'	9 703.33	0.1708	86.2	.38 —
	43'	9 713.58	0.1709	86.3	. }
	44'	9 723.84	0.1709	86.4	
					006"
16°	45′	9 734.09	0.1709	86.5	.36-
	46'	9 744.35	0.1710	86.6	
	47'	9 754.61	0.1710	86.7	
	48'	9 764.86	0.1710	86.8	.34
	49'	9 775.13	0.1711	86.9	.004"
16°	50'	9 785.39	0.1711	87.0	.32 –
10	51'	9 795.65	0.1711	87.1	
	52'	9 805.92	0.1711	87.2	.30-
	53'	9 816.19	0.1712	87. 4	002"
	54'	9 826.46	0.1712	87.5	
	03	9 020.10	0.1712	61.0	.25-
16°	55'	9 836.73	0.1712	87.6	L _{.0 00"}
	56'	9 847.01	0.1713	87.7	- .000
	57'	9 857.28	0.1713	87.8	
	58'	9 867.56	0.1713	87.9	
	59'	9 877.84	0.1714	88.0	
1 7°	00 ′	9 888.12		88.1	
					2.47

Cálculo de los Levantamientos.

Levantamientos de precisión 1:1000.— Estos levantamientos se consideran como planos resolviéndose por métodos de trigonometría plana; se omiten las correcciones de escala y dirección. En los levantamientos cerrados (terminan donde han empezado) los aximutes deben ser de cuadrícula (U.T.M.), no se pueden usar los geodésicos, astronómicos o magnéticos a menos que se les aplique la corrección por convergencia "C". Los aximutes de cuadrícula para levantamientos cerrados se pueden obtener por alguna de las medidas siguientes:

- 1.- De levantamientos terminados y reconocidos de mayor orden.
- 2.— De los azimutes geodésicos o astronómicos en los cuales la corrección de cuadrícula ha sido aplicada.
- 3.— De azimutes magnéticos a los cuales se les ha aplicado su corrección. Estos deben usarse únicamente en casos de emergencia.

Levantamientos de precisión 1:3000.— En estos levantamientos se toma en cuenta la curvatura de los meridianos cuando están proyectados en la cuadrícula (U.T.M.). El azimut de principio debe derivarse de un azimut geodésico o astronómico corregido por la convergencia: C = (XV)q y a las distancias se les aplica el factor de escala utilizando el método gráfico de la figura D.17 "Curva del Factor de Escala".

Levantamientos de precisión 1:5000.—En estos levantamientos se encuentran los de tercer orden que usan el azimut geodésico proyectado (T) como azimut fijo de partida. Cuando se conocen los azimutes geodésicos o astronómicos, para obtener el azimut geodésico proyectado (T) se calcula por medio de la ecuación $T = \alpha + C + 180^{\circ}$, donde la convergencia C se determina por:

$$C = (XII)p + (XIII)p^5 + C_5$$
 (de coordenadas U.T.M.).
 $C = (XV)q - (XVI)q^5 + F_5$ (de coordenadas geográficas).

Cuando se conocen las coordenadas de cuadrícula (U.T.M.) se obtiene el azimut geodésico proyectado (T) a través del cálculo del azimut plano (t) y después se le corrige por torsión (t-T).

Para aplicar el factor de escala a las distancias que intervienen en estos levantamientos, deben considerarse dos tipos:

a).— Distancias menores de ocho kilómetros, a las cuales se les aplica el factor de escala deducido de la tabla correspondiente (véase "Tabla del Factor de Escala" en la pág. 163).

b).- Analíticamente por el empleo de la ecuación:

$$k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]$$

Levantamientos de precisión 1:10000.— Los cálculos de poligonales se hacen en función de los azimutes geodésicos proyectados (T), debido a la corta longitud de sus lados; los de triangulaciones en función del azimut plano (t), requisito necesario tratándose de lados de gran longitud con objeto de obtener la precisión pretendida. Además, debe tenerse en cuenta que el azimut plano (t), a diferencia del azimut geodésico proyectado (T), es una ficción matemática, cuya utilidad radica en el hecho de que es fácilmente calculado partiendo de las coordenadas de cuadrícula (U.T.M.) y es aproximadamente igual al azimut geodésico proyectado, sobre todo cuando se trata de líneas relativamente cortas; en líneas largas (mayores de ocho kilómetros) las diferencias entre los azimutes planos no pueden usarse para obtener los ángulos geodésicos verdaderos.

El factor de escala se calcula por la ecuación:

$$k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]$$

tomándose un promedio para q obtenido por:

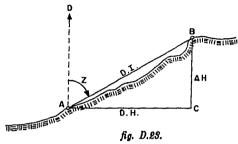
$$q^2 = \frac{1}{3}(q_1^2 + q_1q_2 + q_2^2)$$

Levantamientos de alta precisión.— En estos levantamientos están considerados todos aquellos que tengan precisión mayor a 1: 10000. El azimut que se emplea es el azimut plano (t) y el factor de escala aplicado a las distancias está dado por:

$$\frac{1}{k} = \frac{1}{6} (\frac{1}{k_1} + \frac{4}{k_3} + \frac{1}{k_2})$$

Reducción de Distancias por Inclinación o Desnivel.

Las distancias medidas en campo deben ser reducidas por inclinación, corrección también designada como reducción a la horizontal. Esta corrección se realiza cuando los extremos de la línea medida están a diferentes alturas, A y B, en la figura D.23.



En el campo el ángulo observado es DAB (distancia zenital Z) y la distancia medida es AB(distancia inclinada). En la fig. D.23, AC es la distancia horizontal que se desea calcular y ΔH es el desnivel entre A y B.

De la fig., se tiene que:

$$Sen Z = \frac{AC}{AB}$$

despejando AC:

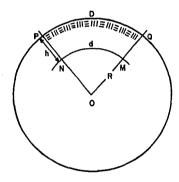
$$AC = ABSenZ$$

Reducción de Distancias al Nivel Medio del Mar.

Esta corrección es la que siempre se aplica a las distancias medidas para fines cartográficos y se excluye en los trabajos de Cartografía Urbana (Levantamientos de Planos Catastrales y de Planos Reguladores). Frecuentemente esta corrección se combina con el factor de escala haciéndoseles factores y el producto de ellos se aplica a las distancias medidas para obtenerlas en la Proyección Universal Transversa de Mercator.

El coeficiente de reducción al nivel del mar se puede tomar de la tabla correspondiente (veáse tabla de Coeficientes para Reducir Distancias al Nivel del Mar), empleando como argumento el promedio aproximado de elevación con relación al nivel del mar a lo largo del tramo considerado de la poligonal, o bién, calcularse de la siguiente manera.

Determinación del coeficiente "C", reductor de distancias al nivel del mar.



D=PQ= Distancia medida. d=NM= Distancia reducida al nivel del mar.

R= Radio terrestre.

h = Altitud media.

C = Coeficiente reductor.

fig. D.24.

De la figura se establece que:

$$\frac{D}{d} = \frac{R+h}{R}$$

Despejando d y haciendo operaciones:

$$d = D\frac{R}{R+h} = D\frac{1}{1+\frac{h}{L}} = D(1-\frac{h}{R}+\frac{h^2}{R^2})$$

Si la distancia medida D es la unidad, el primer miembro será el valor correctivo, coeficiente reductor por unidad de medida:

$$C=(1-\frac{h}{R}+\frac{h^2}{R^2})$$

(D.45)

COEFICIENTES PARA REDUCIR DISTANCIAS AL NIVEL DEL MAR C.R.N.M.

Radio Medio= 6'374, 063 metros.

ALTURA (h)	COEF.	REDUC.	ALTURA (h)	COEF.	REDUC.
100	0.999	9843	2 100	0.999	6705
200	0.999	9686	2 200	0.999	6549
300	0.999	9530	2 300	0.999	6392
400	0.999	9373	2 400	0.999	6235
500	0.999	9216	2 500	0.999	6078
600	0.999	9059	2 600	0.999	5921
700	0.999	8902	2 700	0.999	5764
800	0.999	8745	2 800	0.999	5607
900	0.999	8588	2 900	0.999	5451
1 000	0.999	8431	3 000	0.999	5293
1 100	0.999	8274	3 100	0.999	5137
1 200	0.999	8117	3 200	0.999	4980
1 300	0.999	7960	3 300	0.999	4823
1 400	0.999	7804	3 400	0.999	4666
1 500	0.999	7647	3 500	0.999	4509
1 600	0.999	7490	3 600	0.999	4352
1 700	0.999	7333	3 700	0.999	4195
1 800	0.999	7176	3 800	0.999	4038
1 900	0.999	7020	3 900	0.999	3881
2 000	0.999	6862	4 000	0.999	3725

Estos coeficientes están calculados con los dos primeros términos de la ecuación:

$$C=\big(1-\frac{h}{R}+\frac{h^2}{R^2}\big)$$

Cálculo de Poligonales en la Proyección U.T.M.

Las poligonales por lo general se encuentran apoyadas en vértices de triangulación de mayor precisión que previamente han sido calculados y compensados, por lo cual el primero y último de los lados de la poligonal son comunes a los de la triangulación; a los azimutes de estos lados se les denomina azimut fijo de partida y azimut fijo de llegada respectivamente. Para poder ser utilizados estos azimutes en la Proyección U.T.M. como los apoyos en dirección de una poligonal, se hace necesario transformarlos en azimutes geodésicos proyectados (T) = t - (t - T), con estos valores y con la suma angular se obtendrá: el cierre angular, su compensación y los azimutes de cada lado.

Las distancias medidas reducidas al horizonte y corregidas (por: tensión, catenaria, temperatura, etc.), se les aplica el factor de escala y su reducción al nivel medio del mar para que al hacerlas factores de las funciones trigonométricas de sus respectivos azimutes se obtengan las proyecciones ΔX y ΔY , con estos valores y las coordenadas de los vértices de apoyo de partida y llegada se determina: el cierre lineal, su compensación y las coordenadas de cada uno de los vértices de la poligonal.

El cálculo detallado en etapas se lleva bajo la siguiente forma:

- a).— Determinación de los azimutes geodésicos proyectados de los lados fijos.— Estos se obtienen a partir de las coordenadas de la proyección U.T.M. (T) = t (t T), o del azimut geodésico $(T) = \alpha \pm C + 180^{\circ}$.
- b).- CROQUIS.- Construyendo gráficamente con ángulo y distancia a la escala adoptada, se obtendrá un cróquis informativo que auxiliará al desarrollo del cálculo.
- c).— Vaciado de la información.— En la planilla de cálculo de la poligonal estarán consigados los datos de cálculo y de observación; en ella se encuentran inscritos los lados de la poligonal, en donde el primero y último lados son comunes a los de la triangulación. También deberán inscribirse los ángulos observados promediados. Las distancias medidas y corregidas por: tensión, temperatura, catenaria y desnivel si lo admiten, o en su defecto las distancias medidas reducidas al horizonte, también deberán inscribirse.
- d).— Obtención de los azimutes geodésicos proyectados de cada lado de la poligonal.— El azimut geodésico proyectado de cada lado se obtiene sumándole el ángulo compensado al azimut inverso del lado anterior, principiando con el azimut fijo de partida y terminando en el azimut fijo de llegada.
- Los ángulos compensados se determinan mediante la corrección que debe aplicarse a los ángulos observados. Para determinar esta corrección se calcula el error angular de cierre, que es igual a la suma de ángulos observados más el azimut fijo inverso de partida (si el número de vértices es par debe agregarse 180°) y reduciéndose esta suma a un valor menor de 360°, para lo cual debe restarse un número entero de vueltas, este resultado comparado con el azimut fijo de llegada arrojará el error angular que se distribuye equitativamente a través de todos los ángulos observados.

e).— Factor de escala y reducción al nivel medio del mar.— Las distancias inscritas (descritas en el luciso c)) debe aplicárseles el factor de escala y la reducción al nivel del mar para que puedan ser empleadas. En una sección o tramo dado de una poligonal, cuya longitud no exceda de 8km. y la diferencia de nivel entre el punto más bajo y más alto de dicho tramo no sea mayor de 300m., la corrección puede ser aplicada con suficiente precisión por medio de un simple factor que es el producto del factor de escala de la Proyección Transversa de Mercator multiplicado por el coeficiente de reducción al nivel del mar. Este coeficiente se puede tomar de la tabla correspondiente, empleando como argumento el promedio aproximado de elevación con relación al nivel del mar a lo largo del tramo considerado de la poligonal. El factor de escala se calcula por:

$$k = k_0[1 + (XVIII)q^2 + 0.00003q^4]$$

Para obtener los valores correctivos debe multiplicarse el factor de escala por el valor correctivo de reducción al nivel del mar. Las distancias en la proyección U.T.M. (distancias de cuadrícula) se calculan entonces mediante el producto de las distancias por el factor de escala reducido al nivel del mar (valor correctivo).

f).— Cálculo de las coordenadas U.T.M. de los vértices de la poligonal.— Por medio de las funciones trigonométricas del seno y coseno de los azimutes multiplicadas por las distancias U.T.M., se calculan las proyecciones en ambos ejes (X y Y). La condición geométrica dice: "La suma de las proyecciones parciales es igual a la total en cada eje "y la diferencia será el error de cada componente; la suma vectorial de ambas componentes es el error lineal y éste entre el desarrollo de la poligonal arroja la relación lineal (precisión).

Las correcciones en cada eje se determinan estableciendo el error unitario que se obtiene del cociente de elemento $(\Sigma \Delta X, \circ \Sigma \Delta Y)$, entre la suma con valor absoluto de las proyecciones parciales de su respectivo eje. El error unitario por cada una de las proyecciones calculadas arroja el valor de las correcciones. Las coordenadas se obtienen mediante la suma algebraica de: la coordenada anterior, la corrección y la proyección calculada, para las Xs y Ys respectivamente.

perforadata, s.a. de c.v.

CALCULO DE POLIGONAL

SISTEMA DE COORDENADAS:

		P	ROSPECTO (SUSPERN-A	DRELOS.	UNIVERSAL	TRANSVERSA DE MERCAT	OR	LATITUD	
		В	RIGADA _£	PRSU-13	_	(ELIPSO	DIDE DE CLARKE 1866)		FECHA	
ļ	ANGULO	AZIMUT	AZIMUT	ANGULO	DISTANCIA	COOR	DENADAS	COORDENADAS	GEOGRAFICAS	T
	OBSERVADO	INVERSO	COMPEN SADO	VERTICAL	INCLINADA	Ε	N	φ	λ	ELEVACIO
						194331.07	2'002 407, 35			1028.70
2		240 09 39	60 09 39	90 11 54	482.682	194749.91	72'002 647.37			1027.03
	265 11 21		145 20 59	90 29 46	196.339	194 861. 57	2'002 485.65	<u> </u>		1025.33
	179 20 14			89 27 53	130. B25	194937.21	2'002 378.76			1026.55
	179 23 55			89 49 02	655.127	195.321.60	2'00 847 . 49			1028.61
	181 23 32			90 28 40		195 500.77	2'00 1586 . 76			1026.01
Ĺ	178 59 05		144 27 37	90 40 38	330.058	195692.66	2'00/3/7.85			1022.11
	180 29 30		144 57 05	88 42 07	138.757	195 772.34	2'00 1204 . 14			1025.25
2	178 40 11		143 37 14	88 26 42	43.996	195 798 . 43	2'00/168.68			1026.41
	181 50 44		145 27 56	88 22 08	60.346	195832.61	2'001/18.93			1028.16
2	178 55 16		144 23 10	90 10 16	661.026	196217.66	2.000580.84			1026.19
7	180 06 44		144 29 52	88 31 49	784.266	196 673.08	1'999 941.75			1046.30
5	179 11 48		143 41 38	89 51 40	120.567	196 744 . 48	11999844.46			1046.59
	180 58 08	ļ	144 39 44	91 47 05	672.840	197 133.56	1.999295.14			1025.6A
	180 12 52			90 01 20		197.216.95	11999176.47	<u> </u>		1025.58
Ĺ	94 44 29		59 37 01	89 21 35	400.972	197562.95	11999 379.14	P v		1030.06
				I						
_				ļ			<u> </u>			
								100	Note at the Control	
		i			•		<u>. </u>			1

Calculó: ING. WALTER M.	Error Lineal: <u>Ey = -3.04</u>	Σο
Reviso: ING. POSADA.	Error Angular: +0°00°28°	Precisión 1: 1609



perforadata, s.a. de c.v.

DATOS DE CAMPO ORIENTACION ASTRONOMICA

LINEA: 32 SW	OBSERVO: Suventino Heredia Chi.	
LUGAR: R-246 - R-247	INSTRUMENTO: With T-2 No. 238146.	
FECHA: 9 de Noviembre de 1987.	BRIGADA: SES-7	
	GRAFICO	

DATOS DE OBSERVACION

SERIE	ESTACION	P.V.		ANG. HORIZONTAL		ANG. VERTICAL			HORA			
	R-246	R-24	7									
			1	o°	21	15"	48	42'	41"	14	10"	⁹ 50 ⁵
4		[2	o°	29'	19"	48°	49'	<i>2</i> 5"	14	1/"	¹ 32 ^s
		Ī	3	o°	25'	31"	48°	54'	25"	14	12"	015
<u> </u>			4	0°	41'	45"	48°	59'	33"	194	12"	'30°
			1	180°	49'	30"	310°	53'	32"	143	/3*	305
2		Ì	2	180°	58'	42"	310°	45'	14"	14 ^h	14"	165
		[3	/81°	06'	16"	310°	38'	32"	145	15 ^m	08 S
			4	181°	/3'	50"	3/0°	32'	16"	144	/5 ^m	28 ⁵

Temperatura Aprox.	28°C	
Lectura Directa (Inicial)	00° 00' 00"	4 39
Lectura Inversa (Final)	_179° 59' 55"	



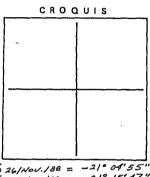
perforadata, s.a. de c.v.

CALCULO DE ORIENTACION ASTRONOMICA

LINEA: 1-627 LUGAR: Estación Ventura, S.L.P. OBSERVO: <u>Carlos Vela R.</u>
CALCULO: <u>AGUS Tin LOYA V.</u>
INSTRUMENTOS: Wild T-2.

DATOS DE OBSERVACION

SERIE	ESTACION	P.V.	ANG. ORIZONTAL	ANG. VERTICAL	HORA
	627/582 MoJ. CRO,	Aux.	00° 00′ 17″		
1		SoL	190° 34' 52"	80° 29′ 16′	17 h 08 m 15 s
			190° 36' 13"	1	
		SOL	190° 37′ 31″	80° 34' 00"	17h 08m38s
		SoL	190° 38′ 44″	80° 36' 12"	17h 08 49s
0		Soc	9° 47′ 36″	279°41′48″	17 h 09 m 095
		SOL	9° 49′ 08″	279° 38′ 27″	17 h 09 24 s
		SoL	9° 50′ 42″	279°35′54′	/7 ^h 09 ^m 37 ^s
		Sol	9° 52′ 10°	279° 33′ 06″	17h09m50s
	627/582 Mol. CRO.	Aux.	180° 00' 24"		



\$ 26/NOU./88 = -21° 04'55" \$ 27/NOU./88 = -21° 15'47" \$ 28/NOU./88 = -21° 26' 15"

DATOS DE CALCULO

Latitud c/o= 22° 22' 40"	·
Longitud -	$\delta(0 \text{Hrs}) = -21^{\circ} 10^{\circ} 21^{\circ\prime\prime}$
6 Alas Ohoras — (21° 10'21")	
6 A las 24 horas(21° 21' 01")	S(24Hps)= -21°21'01"
Dif. de hore M. G. OHRS	A31 = 51° 57'/6"
Temperatura (°F) 90°F	A32 = 5/° 57' 28" V of
Presión (") 30 PULG/Hg.	A33 - 51° 57' 22" VOK
Lecture Directs (Inicial)	A34 - 51° 57' 25"/ 05
Lectura Inversa (Final) 180° 00' 24"	A3 PROM. = 51° 57' 25" 04

AZIMUT GEODESICO	α= <u>5/° 57'25"</u>
CONVERGENCIA	c=
AZIMUT PLANO	t

REVISO:

perforadata, s.a. de c.v. NIVELACION BRIGADA



BRIGADA

.INEA	<u> 32/-</u>	7		AREA_	YAKCHILAN	TRAB	AJO PARA	KEME.	L HOJA No. 1:1
BN y/	o EG	DESNIVEL			COMPENSACION			, ·	NOTAS
В	J.121		WIII)			238.975			COTA DE ARRANQUE,
	591	-1.236	237	.739		237.728		70	
	592	+4.235	241	.974		241.952	11	11	
		*8.730				250.670		12-13	
		+52.120				272.779	- ''	14-15	
		+10.211				282.979		16	
		+ 6.240				290, 121		17	
		+ 6.780				303.118	11	19	
		+11.120				314.227	-11	20-21	
	600	-3,142	311	. 186		311.074	"	22	$E_{RROR} = + 0.235$
	601	7.180	304	. 006		303.883	"	23	
		-4.125				299.747		24	No. ESTACIONES = 21
		-2.720				297.016	н	25	
		-3.330				293.674	- 11	26	
		-2.450				291,213	",	27	
		-8.125				283.077	",	28	
	608	+0.120	204	400		283.186 284.297	",	"	
	609	+2.150	200	. 649		286,435	- "	"	
	610	+1.400	288	.048		287.824	"	"	
BN	1.500	+0.920	288	.968		288,733			COTA DE ASUSTE
			Coxe	75					
			علما	بحمت	-		ļ		
						 			
			-						
						·	 		
							<u> </u>	-	
							 		
						l			
							ļ		
							 		
							 		
					·		 		
						-	t		
							 		
							1		
						<u> </u>	<u> </u>	L	
	,								

BIBLIOGRAFIA

- [1] . Sumner, Johns. "Geophysics, Geologic structures and Tectonics". WNC Brown Company Publishers, 1969.
- [2]. Howell, Benjamin F. "Introducción a la Geofísica". Barcciona, Omega, 1962.
- [3] . Dobrin, M. "Introducción to Geophysical Prospecting", 3rd ed. New York, Mc Graw Hill, 1976.
- [4] . Telford, Geldert, Sheriff an Keys. "Applied Geophysics". Cambridge University Press, 1976.
- [5] . Nettleton. "Geophysical Prospecting for Oil", 2nd ed. New York, Mc Graw Hill, 1976.
- [6] . Griffith and King. "Geofísica Aplicada para Ingeniaros y Geólogos". Paraninfo, 1972.
- [7] Grant, F.S. and West, G.F. "Interpretation Theory in Applied Geophysics". New York, Mc Graw Hill, 1961.
- [8] . Olhovich, V. "Curso de Sismología Aplicada". Reverté, 1959.
- [9] . Dix, C.H. "Seismic Prospecting for Oil". New York, Harper and Brothers, 1952.
- [10] . Del Valle Toledo, Enrique. "Apuntes de Introducción a los Métodos Geofísicos de Exploración". México, Unidad de Difusión de la Facultad de Ingeniería U.N.A.M., 1987.

- [11] . Torge, Wolfgang. "Geodesia", 1era ed. México, Diana, 1983.
- [12] . Montes de Oca, Miguel. "Topografía", 4^e ed. revisada. México, Representaciones y Servicios de Ingeniería. S.A., 1980.
- [13] . Servicio Geodésico Interamericano. "Manual de Nivelación Geodésica", trad. por la Escuela Cartográfica del S.G.I. Fuerzas del Ejército EE,UU. Comando del Sur. S.G.I., 1970.
- [14] . Toscano, Ricardo. "Métodos Topográficos", 15ª ed. México, Editorial Porrúa, S.A., 1979.
- [15] . Pearl, Richard M. "Geología", 3º ed. revisada. México, C.E.C.S.A., 1981.
- [16] . Department of the Army Technical Manual. "Surveying Computers Manual TM5-237". Headquarters, Department of the Army U.S.A., October 1964.
- [17] . Ramirez Montes, Jaime C. "Especificaciones pera Nivelación Topográfica". México, Departamento de Cartografía Pernex, I.M.P., 1972.
- [18] . Alonso Lerch, Federico. "Apuntes de la Materia Geodesia Geométrica II", tomados durante el curso.
- [19] . Ruiz Galindo, Jesús Ma. "Apuntes de la Materia Cartografía I", tomados durante el curso.
- [20] . Ramirez Montes, Jaime C. "Cómputo y Cálculo Geodésico". México, Subdirección de Capacitación I.M.P., 1985.