UNIVERSIDAD NACIONAL AUTONOMA DE MEXICO

Facultad de Ciencias

"DOMINIOS SEMANTICOS PARA LENGUAJES DE PROGRAMACION"

TESIS PROFESIONAL

que para obtener el título de :

M A T E M A T I C O

presenta :

VLADIMIR ESTIVILL CASTRO

México D.F.

1985





UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis está protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

INDICE

INTRODUCCION

PRIMERA PARTE

CAPITULO I ELEMENTOS PRELIMINARES

Sección 1 Sintaxis, semantica y pragmatica.

Sección 2 Sintaxis Concreta.

Sección 3 Descripción Semantica Formal.

Sección 4 Métodos de Semantica Formal.

Seccion 5 Semantica Denotativa.

SEGUNDA PARTE

CAPITULO II LA CATEGORIA DE DOMINIOS

Sección 6 La teoria de Dana Scott.

Sección 7 Dominios mediante Sistemas de Información.

Seccion & Elementos.

Sección 9 Intuición y presentaciones anteriores.

Sección 10 Morfismos de Dominios.

CAPITULO III CONSTRUCCIONES

Sección 11 Producto y Unión Ajena.

Sección 12 El espacio de funciones.

CAPITULO IV TEORIA DE DOMINIOS

Seccion 13 Puntos fijos.

Seccion 14 Consideraciones categoricas.
Seccion 15 Dominios Reflexivos.

TERCERA PARTE

CAPITULO V APLICACIONES

Sección 16 Dominios sintacticos y semanticos.

Sección 17 Interpretación.

Sección 18 Procedimientos, ambientes y saltos.

Seccion 19 Un lenguaje funcional.

Sección 20 Sintaxis sensible al contexto.

Sección 21 Dominios semanticos en PASCAL.

NOTACION

El conjunto vacio.

AS
T

La intersección de los conjuntos S en la familia T

N

Los números naturales

P(A)

El conjunto de subconjuntos de A

U{ (u) | u = x u finito}

La unión de los conjuntos (u) donde

u£x y u es finito

#(A)

#(A)

La cardinalidad de A

#(N)=Xo

Para toda, para todo

INTRODUCION

La presente tesis introduce una Teoria de Computación que enfoca matematicamente, en vez de operacionalmente, los aspectos de procesamiento en computadoras. La teoria se basa en que tipos de datos pueden definirse matematicamente bajo una idea de aproximación, sus propiedades y los mapeos resultantes, lo cual conduce al desarrollo de una teoria matematica para la semantica de lenguajes de programación.

Es mediante los lenguajes de programación que el hombre consigue manejar maquinas computadoras, y es en estos lenguajes donde surge una importante y urgente oportunidad de estudio. La formalización sintàctica de los lenguajes de programación està muy avanzada mientras que la teoría semántica es incompleta. A pesar de contar con numerosos ejemplos es necesario proporcionar respuestas matemáticas a interrogantes como Ç Què es un proceso computable ? Ç Cómo simula una maquina un proceso ? Los programas entran naturalmente como descripciones de procesos, y es aquí donde aparece la importancia de una definición precisa del significado de un programa. Esta definición requiere explicar cuales son los objetos de cómputo (la estática del problema) y como son transformados (la dinàmica).

La Teoria de Autômatas, como parte de una Teoria matemàtica de Computación, resulta de profundo interès para la parte dinàmica y ha logrado formalizar parte de las descripciones, concentrandose en los aspectos algebráicos y considerando estados finitos de una maquina.

Parece ser, que el comprender las características de los llamados lenguajes de alto nivel proporcionarà un nuevo paso en el desarrollo de la teoría matemàtica de Computación.

El trabajar con objetos finitos nos fuerza a pasar por varios niveles de descripción de los conceptos e ideas para llegar a la

formalización y simulación de una maquina con las características adecuadas para su aplicación en la realidad. Estos niveles pueden ser exactos matematicamente si encontramos la correcta abstración para representar las estructuras necesarias. La presente tesis muestra este esfuerzo.

La motivación para formular la teoría matemática presentada es proveer una semantica matemàtica para los lenguajes de programación de alto nivel. La palabra matematica debe contrastar en el lector con la imagen operacional de la semantica. El significado matematico de un procedimiento debe entenderse como una función de un tipo de datos en las variables de entrada en el tipo de datos de la salida. No consideraremos el enfoque operacional que presenta una historia de los calculos y operaciones obedeciendo la secuencia señalada por la definicibn del procedimiento e involucra una eleccion en representaciones finitas de datos, probablemente en algunos patrones de "bits". El punto es que matematicamente las funciones son idependientes de nombres y maneras de calcularlas, y en este sentido son más simples que las secuencias de operaciones generadas paso a paso, en representaciones particulares.

La semantica matemàtica evita estas dificultades, y resulta más adecuada para estudiar problemas como la equivalencia de programas. Sin embargo el aspecto operacional no debe ser olvidado por completo, ya que finalmente el programa trabajara en una maquina, así pues la semantica formalizada matemàticamente, que representa la primera parte de la definición de un lenguaje de programación, debe encaminarse naturalmente a una simulación operacional de los objetos abstractos. Al trabajar con funciones definidas matemàticamente, puede suceder que la función no sea calculable en sentido practico, a pesar de conocerse que es computable; es importante pues que una teoría de cómputo, además de proveer abstraciones, presente realizaciones físicas para

calcular.

El punto esencial que guia la tesis es que hasta que no exista una definición matematica global, no es posible determinar si alguna implantación de un lenguaje es correcta, pues no existe un modelo objetivo, y comunmente un lenguaje de programación esta sujeto al compilador particular en que se trabaja.

El proposito de una semantica matematica es hacer que el conocimiento y entendimiento de un lenguaje sea visible. Esta nueva perspectiva se alcanza mediante la abstración de ideas centrales en objetos matematicos, los cuales , pueden ser manipulados en formas matematicas conocidas.

La Teoria de Dominios dentro de la Semantica Denotativa proporciona modelos para los espacios donde se definen funciones computables. Los tipos de espacios necesarios en Semantica Denotativa no solo incluyen espacios complicados, (por ejemplo espacios de funciones) también incluyen espacios definidos recursivamente (los que llamaremos Dominios Reflexivos). Son necesarias, además construcciones especiales de Dominios (o funtores) para crear las estructuras deseadas.

Dentro de esta categoría se desarrolla la Teoría de Dominios para semantica Denotativa, la cual intenta crear un modelo matemàtico para un sistema de tipos y explicar la noción de computabilidad con respecto a estos tipos (anteriormente espacios). La construcción de Dominios significa la justificación de definiciones recursivas de tipos.

El beneficio de esta teoría, consiste en la posibilidad de manejar tipos con elementos finitos. La desventaja parece ser que los Dominios deben poseer elementos parciales y elementos totales. En este enfoque fue donde inicialmente se trabajo y las primeras investigaciones fueron proyectadas bajo las definiciones de enrejados (redes o lattices). El oden parcial (\le) para $\times \le y$ fue utilizado para expresar que

x era menos definido (mas parcial) que y. La relación 5 debla ser sometida a muchos axiomas para que tuviese las aplicaciones deseadas. El nuevo enfoque realiza la construcción basada en pocos axiomas.

Las ventajas son las siguientes:

- .Definiciones simples de los conceptos.
- . Propiedades especificas son demostradas en vez de ser asumidas como axiomas.
- .Las definiciones son apoyadas fuertemente por la intuición y la construcción resulta natural.
 - .Los Dominios resultan mas utiles.
- .Aparecen mas aplicaciones, pues es facil producir Dominios mas complejos.

El proposito de la presente tesis es presentar e iniciar el estudio de la Categoria desde el punto de vista de Sistemas de Información, más simple e incorporando muchos éjemplos. Los Dominios son presentados en base a la Teoria de Conjuntos con la ayuda de las ya mencionadas estructuras matemáticas de información. Estos Sistemas de Información son conocidos en la Lógica y su uso parece ir a la par con la intuición.

El objetivo central incluye llevar el trabajo en Teorla de Dominios, anteriormente fundamentado en ideas topològicas (Sistemas de Vecindades), al enfoque lògico basado en Sistemas de Información acompañado de gran cantidad de ejemplos. La tesis inserta este objetivo dentro del desarrollo de la Semantica Denotativa. Con esto en mente, la tesis utiliza la dirección de temas de Stoy[77] pero con un nuevo modelo matemàtico presentado por D. Scott[82]. Queda, la tesis conformada en tres partes.

La primera parte presenta el contexto en que se desarrolla este campo de investigación y debe considerarse también como una intriducción al tema; esta parte incluye un panorama de los objetivos de la

formalización y sus fundamentos, la necesidad del uso de Dominios se plantea y se muestra un trazo de la dirección en que ha surgido y se dirige la teoria.

La segunda parte constituye el nucleo del trabajo, presenta la Categoria de Dominios rodeada de ejemplos. Las construcciones y realizaciones teóricas sobre Dominios quedan detalladas en esta parte bajo el enfoque de Sistemas de Información. Muchos de los ejemplos son tomados del enfoque topológico por D. Scott[81] y esto pretende completar la presentación inicial de Scott[82].

En la tercera parte se muestran algunos ejemplos de aplicaciones concretas y su desarrollo. Estos ejemplos son casos mucho mas globales que los ejemplos anteriores.

PRIMERA PARTE

Capitulo I

ELEMENTOS PRELIMINARES

Seccion 1 Sintaxis, semantica y pragmatica.

Entendemos que un lenguaje de programación es un sistema de notaciones para describir cálculos y operaciones. Un lenguaje de programación debe entonces ser capaz de describir (para programadores y usuarios de programas) algoritmos e indicar (para una implantación en computadora) las operaciones. Las grandes e inmensas diferencias entre los seres humanos y las computadoras dificultan encontrar una notación adécuada a las capacidades de humanos y máquinas; pensamos entonces en lenguajes en favor de los humanos como "lenguajes de alto nivel", mientras que aquellos a favor de las computadoras los llamamos "lenguajes de bajo nivel".

En este sentido los casos extremos que se presentan son, en principio los siguientes: El lenguaje más poderoso en una computadora particular es su lenguaje de máquina, el cual proporciona control sobre todos los recursos disponibles en la máquina. Sin embargo, este lenguaje no puede usarse en otras computadoras y para los programadores es muy difícil escribir o leer programas en lenguaje de máquina, simplemente porque los humanos no podemos afrontar la falta de estructura tanto en los programas (sucesiones de instruciones de máquina) como en la representación de los datos (palabras o celdas de memoria).

Por otra parte se encuentran los lenguajes naturales (como el Español o Francès). Pero en la mayoria de los campos de la ciencia y la tecnologia ha quedado demostrado que las notaciones simbòlicas

formales, principalmente de las Matemàticas y la Lògica, son indispensables para la formulación de conceptos e ideas del razonamiento científico. Desafortunadamente, la mayoría de las notaciones y conceptos matemàticos no son implantables, por diversas razones, en una computadora.

Se espera que en el futuro, el lenguaje de programación ideal combinara las ventajas de los lenguajes de maquina y la notación matematica; a pesar de la fuerte investigación en este sentido la tarea parece aun extremadamente dificil. Varios lenguajes existentes han solo logrado combinar algunas características y en la mayoria de los casos el resultado final ha sido dificil de implantar además de que su uso ha resultado incómodo. Ejemplos conocidos de estos esfuerzos lo constituyen los lenguajes LISP, PROLOG y EUCLID.

Existen tantos lenguajes de programación, tan complejos e irregulares, que resulta casi imposible aprender con detalle cada caracteristica de cada lenguaje (aunque se trate de los 15 mas importantes). Afortunadamente, muchos conceptos son comunes a los lenguajes de programación; incluso aquellas características que parecen totalmente diferentes son globalmente generales a los mismos principios. Dirigiremos nuestra atención hacia los aspectos generales y conceptos fundamentales.

El estudio de los lenguajes naturales tanto como los artificiales (en particular los de programación) es clasificado tradicionalmente en tres àreas principales:

(a)Sintaxis, la cual concentra sus esfuerzos al estudio de la forma, la estructura y la composición de frases y expresiones en el lenguaje. Es decir la correcta estructuración.

(b)La Semantica enfoca el significado, las ideas y conceptos de las estructuras o frases del lenguaje.

Finalmente, el campo de

(c) la Pragmàtica estudia los origenes, usos y efectos del lenguaje. Así, los aspectos pragmàticos de un lenguaje de programación incluyen tècnicas de implantación, metodología de la programación o historia del desarrollo del lenguaje.

Las fronteras de esta división no estan claramente marcadas, algunos aspectos de los lenguajes pueden ser vistos o tratados como sintácticos o como semánticos, pero para nuestros objetivos la clasificación no dará lugar a confusiones.

El presente trabajo enfoca sus intereses hacia la formalización de la investigación semantica. La formalización sintactica esta practicamente completa, ya que es esencialmente un problema mucho mas sencillo. Presentamos a continuacuón las principales ideas formales de la Sintaxis.

Sección 2 Sintaxis Abstracta y Concreta

En realidad es sencillo especificar informalmente la sintaxis de un lenguaje de programación, pero también es sencillo y mucho más conveniente una descripción formal específica. la notación que se utiliza para describir la sintaxis de un lenguaje recibe el nombre de meta-lenguaje. En esta sección presentaremos un meta-lenguaje muy usado para describir la sintaxis y posteriormente abandonaremos toda discusión de los aspectos sintacticos.

La sintaxis de un lenguaje de programación puede ser especificada simplemente enumerando las clases sintàcticas y listando todas las formas posibles de las estructuras de dichas clases sintàcticas. De esta manera, la primera parte de una definición sintàctica enlista las

clases sintacticas y los simbolos para denotar elementos arbitrarios de cada clase, en la segunda parte aparecen las diferentes opciones de cada clase no elemental a la derecha del simbolo ::= separadas por el simbolo | (ver ejemplo en: APLICACIONES "sintaxis abstracta de PASCAL").

La sintaxis abstracta dice cuales son las estructuras sintacticas disponibles pero no especifica si una cadena de caracteres està bien formada, ni tampoco su estructura; por ejemplo, bajo la sintaxis abstracta de PASCAL

"if E then C" e "if E then C else C"
son señaladas como estructuras correctas de enunciados pero no especifica claramente si

"if a then if b then p else q"
es un texto correcto y en este caso ¿a que "then" corresponde el
"else"?.

Estos aspectos se tratan en una Sintaxis Concreta o Gramatica.

El meta-lenguaje Backus-Naur-Form(BNF) es el más conocido para especificar la sintaxis concreta de un lenguaje de programación . Se especifica una tetrada constituida por un conjunto de elementos Noterminales, un conjunto de simbolos terminales, un simbolo inicial distinguido y un conjunto de reglas o producciones.

Por ejemplo, considerese la gramàtica para expresiones aritmèticas dada por las producciones de la Tabla #1.

Los objetos no terminales de la gramatica son representados entre () y los objetos terminales aparecen tal cuales, el símbolo inicial (no terminal) es el elemento a la izquierda de la primera regla.

En el ejemplo de la tabla #1, la primera regla especifica que una expresión es un termino, o una expresión seguida de un operador de suma seguido a su vez de un termino. La interpretación de las otras reglas es analoga.

Las producciones señalan cuales son las estructuras del lenguaje y los textos de expresiones que pueden ser reconocidos como validos o no a partir de las reglas.

Por ejemplo, A+B*C es reconocido como una expresión cuya estructura es:

⟨expresion⟩ ⟨operador suma⟩ ⟨termino⟩

donde el termino es B*C. Similarmente un analisis indica A*B+C como una estructura resultante de:

⟨expresion⟩ (operador suma) ⟨termino⟩

donde ahora el termino es C. (ver tabla #2)

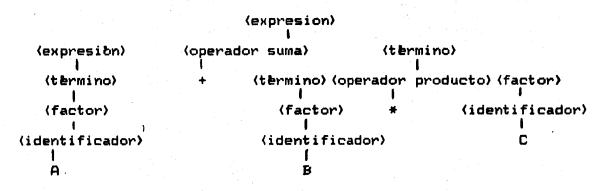


Tabla #2

Entonces A+B*C es equivalente a A+(B*C) y A*B+C es equivalente a (A*B)+C. Es decir la sintaxis indica que operadores tienen mayor precedencia. (Los operadores de producto tienen mayor prioridad que los de suma).

En resumen, la gramàtica hace posible recuperar la sucesión de reglas aplicadas a partir del simbolo inicial para obtener el texto o frase particular del lenguaje. A tal sucesión se le denomina una derivación. Una descripción sintàctica formal se llama ambigua si para alguna frase del lenguaje existen dos o mas derivaciones distintas. Por ejemplo si se remplaza la primera producción de la tabla #1 por

(expresion)::=(termino) | (expresion) (operador suma) (expresion) el texto A-B-C sería reconocido como A-(B-C) y (A-B)-C las cuales no son equivalentes. No es deseable tener una gramatica ambigua pero no existe un método general para demostrar si una gramatica es ambigua; sin embargo es posible probar que una gramatica particular no es ambigua. (Para una mayor discusión sobre las metodologías de representación y reconocimiento de las sintaxis en lenguajes de programación el lector puede consultar Aho y Ullman [79].

BNF no es la unica notación para definir formalmente la sintaxis de un lenguaje de programación, (existen otras descripciones como Metacoból o Sintaxis por Diagramas) pero el objetivo de nuestra discusión es mostrar que los problemas de descripción sintactica no son de altisima complejidad por lo que la descripción formal se encuentra muy avanzada.

Sección 3 Descripción Semantica Formal

La descripción formal de la semantica de un lenguaje de programación es una especificación precisa del significado de los programas para que sea utilizada por programadores, diseMadores e implantadores de lenguajes, así como en investigaciones teóricas de lenguajes y computabilidad.

Originalmente el objetivo de utilizar una definición suficientemente precisa del significado de los programas fue la correcta construcción de interpretes y compiladores, posteriormente también se intento realizar afirmaciones de los programas rigurosamente fundamentadas, el objetivo tal vez más importante a futuro parece ser el diseño de lenguajes con descripciones cada vez más simples. Todo esto lleva a que los programas, al construirse naturalmente, sean correctos, evitando la constante y costosa corrección y prueba.

Para alcanzar estos objetivos, las descripciones formales deben proporcionar conceptos independientes a la implantación particular, técnicas no ambiguas de especificación y una teoría rigurosa que soporte las afirmaciones sobre programás. Explicaremos a continuación el porque de estos requisitos y como las diferentes descripciones semánticas formales proponen su solución.

Las descripciones semanticas no formales, comunmente necesitan una base de conocimientos y conceptos sobre programación para explicar el significado de una frase del lenguaje; por ejemplo los conceptos de variable (distinto al concepto matemàtico), ambiente, valor actual o valor de una expresión son utilizados en la descripción de PASCAL (Jensen y Wirth [74]) para explicar el significado de la asignación. En la mayoría de los casos esto conceptos son explicados en terminos de la implantación, lo cual hace que diferntes implantaciones señalen significados distintos a los mismos conceptos. En realidad, la esencia de las ideas no depende de ninguna maquina particular. Una definición semantica formal, produce un conjunto universal de conceptos en terminos de objetos matemàticos abstractos, lo cual permite definir, por

ejemplo la asignación sin hacer referencia a ningún mecanismo de implantación.

Las técnicas no ambiguas de especificación son necesarias para que no haya confusión y así, usuarios e implantadores del lenguaje reciban del diseñador una descripción comprensible, sencilla y completa. BNF junto con las técnicas de lenguajes formales ha suministrado una manera adecuada de especificar y pensar acerca de la sintaxis en los ultimos 15 años. Desafortunadamente, al enfrentar una problemàtica más ardua, el desarrollo de la notación y conceptos en semántica ha sido más lento; lo cual ha resultado en que la mayoría de los lenguajes son definidos en Inglès. A pesar de que estas descripciones son aparentemente muy claras, frecuentemente las encontramos inconsistentes e incompletas. La experiencia ha mostrado que no es posible alcanzar la precisión deseada mediante descripciones informales.

Las técnicas de semântica formal posibilitan las demostraciones rigurosas de afirmaciones sobre propiedades de los programas y los lenguajes de programación. Esto se debe a que para probar que un programa es correcto es necesario mostrar que el significado del programa y el significado deseado coinciden, y por lo tanto, ambos significados deben ser claros formalmente. Es gracias a la herramienta de la semântica formal que es posible probar cuales reglas de inferencia sobre programas son vâlidas en algún lenguaje particular. Los intentos por diseñar lenguajes tales que la intuición sobre reglas de inferencia correspondiese al resultado de las intrucciones y no fuese necesaria la formalización del programa mostraron un gran fracaso cuando los diseñadores del lenguaje EUCLID no pudieron hacer afirmaciones sobre programas en tal lenguaje. (Ver London[78], Gordon[79]).

Otro reciente uso de la semantica formal, se deriva del hecho de que las descripciones formales son legibles, representables y manejables por computadoras. Esto permite la produción de programas para

manejar las definiciones semanticas y utilizarlos como generadores de sistemas en implantaciones, analogamente a como se producen a partir de las definiciones sintacticas, los reconocedores sintacticos o herramientas para compiladores (Ver Moses [76]).

Son claras las ventajas alcanzadas bajo el uso de una descripción matemàtica de la semantica, pero ¿Como se realizan estas descripciones?, esta pregunta es respondida, en terminos generales a continuación.

Sección 4 Métodos de Semantica Formal

Existen tres metodologías principales para presentar una descripción semántica de los lenguajes de programación. Estas son: el enfoque operacional, (representado principalmente por el Vienna Definition Language: VDL), el enfoque axiomático y el enfoque denotativo. Cabe subrayar que estos metodos no son rivales. Realmente todas son semánticas matemáticas. Sin embargo algunas presentan desventajas con respecto a los objetivos inicialmente señalados y esto ha impulsado los esfuerzos hacia las otras en busca de respuestas a problemas particulares.

El enfoque operacional se esfuerza por explicar las operaciones con las cuales las maquinas ejecutan los programas. Estas operaciones pueden ser descritas mediante notaciones orientadas hacia las maquinas o utilizando técnicas no denotativas como la Teoría de Autômatas. La idea consiste en definir perfectamente una maquina abstracta y el codigo de operaciones en ella, a pesar de que el modelo matematico así construido es totalmente impractico, la descripción es tan simple que no existe confusión alguna sobre el codigo de operaciones. Finalmente el significado de un programa es dado por una traducción a este codigo.

La primera desventaja de este metodo se presenta al definir la semantica de las intrucciones en la maquina abstracta (la unica base para esto es su sencillez). Es decir el problema solo se traslada a un nivel mas bajo, lo cual complica las aplicaciones practicas. Sin embargo, lo que resulta aun mas serio es que el significado de un programa se describe en terminos de simular operaciones y este no es nuestro trabajo, sino el trabajo de la computadora. Una desventaja mas resulta de que programas con significado operacional no corresponden a las estructuras usadas por los programadores, tanto en cuestión de instruciones, como de datos, esta falta de relación hace al enfoque operacional muy incomodo.

La principal ventaja de este método es que sugiere muchas técnicas de implantación y facilita la construción de compiladores.

El enfoque axiomàtico se ocupa de proporcionar axiomas y reglas de inferencia para realizar deduciones sobre programas. A cada enunciado del lenguaje se le asocia uno o más axiomas, que presentan una posible afirmación con respecto a la ejecución del enunciado o instrucción, en terminos de lo que sería cierto después y antes de la ejecución.

La principal desventaja del enfoque axiomàtico es que solo es aplicable a situacuiones muy simples y en aplicaciones reales resulta muy dificil señalar los axiomas, incluso para los diseñadores del lenguaje. A pesar de esto, esta tècnica ha sido muy exitosa para la demostración de la correción de programas.

En este trabajo nos concentraremos en Semantica Denotativa, y explicaremos esta area en la sección siguiente.

Sección 5 Semantica Denotativa.

La idea bàsica de este enfoque consiste en definir funciones (semanticas), las cuales llevan las estructuras sintàcticas en objetos matemàticos abtractos que modelan su significado. Esto es, construcciones sintàcticas denotan objetos matemàticos y las funciones que nos traducen las construciones sintàcticas en los objetos matemàticos que denotan son las funciones semanticas. Las definiciones de las funciones semanticas son así, denotativas, y estructuradas de manera que el significado de una frase compuesta se expresa en terminos del significado de sus componentes inmediatos.

La construción de estas funciones (usualmente definidas en terminos de objetos descritos recursivamente) plantea la problemática de definir sus dominios (también usulamente definidos de manera recursiva). Esta tesis se concentra en la construción de los codominios de las funciones semánticas.

La Semantica Denotativa permite manejar conceptualmente los significados de los programas. Es posible la demostración de la existencia de un lenguaje con los significados específicos (lo cual no ha sido realizado desde el enfoque axiomático). La presente tesis se encuentra dentro del marco de investigación de los fundamentos matemáticos de la computación.

Es conveniente insistir en que los métodos de la semantica formal estan muy relacionados pero parece ser que el enfoque operacional es mas adecuado al implantador, el axiomático para el programador y el denotativo para el diseñador. Incluso invitamos al lector interesado a consultar los Capítulos 13 y 14 de Stoy[77] donde las herramientas de los enfoques axiomático y operacional son utilizadas para una definición denotativa.

Presentamos a continuación un ejemplo, y recordamos que la Semántica Denotativa considera a las construciones sintácticas correctas como notaciones de objetos matemàticos. En realidad el manipular objetos abstractos es dificil sin usar una notación 'particular. Por ejemplo para hablar de los números naturales necesitamos algún conjunto de nombres como: {1,2,3,4,5...} o tal vez {1,11,111,...} o {uno,dos,tres,...}. Como no podemos manipular entidades abstractas, sino hablar de ellas, tal vez las únicas cosas que existen son los lenguajes, no entraremos en discusiones filosòficas de esta indole, pero consideramos importante señalar que en el presente trabajo concevimos siempre diferentes los objetos matemàticos de la notación para hablar de ellos.

Ejemplo:Notacióm en base B.

Sea B6N un numero natural B) 2 (y por el momento B(10), sabemos que todo numero entero puede ser escrito en base B si tenemos B simbolos diferentes. (En realidad estos simbolo ya fueron diseñados y son los digitos 0,1,2,3,...,9). La escritura de un numero en base B es una notación para los numeros enteros, construidos a partir de los naturales y estos fundamentados en los axiomas de Peano (ver Stoll[63]). Es importante distinguir que los enteros son independientes de la notación decimal usual para hablar de ellos.

Presentamos aqui la sintaxis y semantica de este lenguaje en la Tabla #3. Supondremos la existencia de B simbolos distintos, los cuales denotamos por $0,1,\ldots,B-1$. Supondremos también la existencia de un dominio sintactico Not, que tiene un subconjunto llamado Pos y un Dominio semantico Ent (que contiene a los enteros) para la función semantica que definiremos a continuación.

Sintaxis Concreta

No-terminales= $\{N, M\}$ Terminales= $\{Q, 1, ..., B-1\}$

Ne Not Me Pos

 $\langle N \rangle$: = $\langle M \rangle$ | $\langle -M \rangle$

 $\langle M \rangle$:== \underline{Q} | $\underline{1}$ | ... | $\underline{B-1}$ | $\langle M \rangle \underline{Q}$ | ... | $\langle M \rangle \underline{B-1}$

Dominio Semantico

Ent= $\{0, 1, -1, 2, -2, \ldots\}$ (Dominios de los números enteros)

Funcion Semantica

IN: Not -> Ent

IN[[0]] = 0

 $IN[[\ \underline{1} \]] = 1$

IN[[$\underline{B-1}$]] = B-1

INCC MQ)) = $B \times IN(C M)$

INCL M1]] = $(B \times INCL M]]) +1$

IN[[MB-1]] = (B x IN[[M]]) + B-1

IN[[-M]] = -IN[[M]]

Tabla #3

La sintaxis la presentamos en BNF e indica simplemente que Not consiste de todas las sucesiones finitas arbitrariamente largas de simbolos de $\{0,1,\dots,B-1\}$, opcionalmente antecedidas del signo -. N es un elemento arbitrario en Not y M denota un elemento arbitrario en Pos (las notaciones de los positivos). Para definir la función semantica IN en la tabla #3, esta se define en todos los casos sintacticos posibles, (en algunos de ellos recursivamente). La función asocia a cada notación en base B (a cada numero en base B) un unico numero

entero, podemos decir que en cierta forma la función evalua la notación. Es muy importante observar la diferencia entre simbolos subrayados y aquellos que no lo estan; los simbolos subrayados son simbolos (letras) del lenguaje Not, es decir, el lenguaje que estamos definiendo, mientras que los no subrayados representan objetos matemáticos ya conocidos (como el cero, la unidad), las funciones binarias recursivas de los enteros (suma y multiplicación) y la función inverso aditivo. M es una variable sobre Not y los simbolos subrayados son simbolos considerados tal cuales, el escribirlos juntos sólo por ejemplo indica una concatenación del valor de M y el simbolo Q. Para hacer evidente que la función va de estructuras sintàcticas utilizamos [[]] para indicar el argumento, el\cual es alguna expresión del metalenguaje sintàctico.

En muchos casos practicos no se especifican los conjuntos de terminales y no terminales pues pueden deducirse de las producciones (por la notación ()). Ahora probaremos que este es el lenguaje que buscamos.

AFIRMACION: Toda notación en Not representa un unico entero todo numero entero se representa por al menos una notación en Not

().

Esto es decir que Not es un conjunto de nombres para los número enteros.

DEMOSTRACION.-La demostración es sencilla y se sigue por inducción sobre la longitud de N.

Primera parte. Toda notación representa un unico entero.

Caso 1) Supongamos N no tiene signo, (es de la forma M).

Si la longitud de N es 1. entonces N=0 o N=1 ... o N=B-1 en cuyo

caso N representa exclusivamente al cero o al uno ,etc.

Supongamos que todas las notaciones de longitud k representam un unico entero, y sea N de longitud k+1 y sin signo; luego se tiene que exclusivamente.

con M de longitud k, supongamos N=Mb y por hipôtesis de inducción que M representa al entero z, entonces N representa a:

$$(z \times B) + b$$

lo cual completa la inducción.

Caso 2)Si N tiene signo menos, es de la forma -M, entonces M no tiene signo menos y por el caso 1) M representa un unico entero z, lo cual implica N representa a -z.

Segunda parte. Para todo entero existe al menos una notación en Not.

Sea z un entero arbitrario, si z es positivo aplicamos inducción. Si z=0 se representa por $\underline{0}$, supongamos todo número positivo menor que z es representable en Not, como

z=qB+r, B) r) 0, B), 2 tenemos q $\langle Z$

y entonces q se representa como algun M en Not, pero entonces z se representa como Mr. Finalmente si z $\langle 0$ entonces -z se representa como algun M, lo cual implica que z se representa como -M.

D.

Observese que la primera parte implica que la función semantica toma valores enteros y esta bien definida, la segunda parte es equivalente a que la función sea sobre(en los enteros).

El lenguaje que hemos definido formalmente es simplemente la notación posicional para los enteros; esta notación no es obvia y es uno de los más grandes inventos matemáticos de la humanidad. (Nótese que otros lenguajes totalmente diferentes han sido utilizados para

denotar los mismos objetos matemàticos, como los Numeros Romanos). Esta notación hizo mecànicas las operaciones aritméticas y permitib concentrar el pensamiento matemàtico en algo más. La espectativa de alcanzar nuevos niveles de abstración mediante la formalización semantica (es decir una adecuada notación de los lenguajes de programación) aparece en el horizonte.

SEGUNDA PARTE

Capitulo II

LA CATEGORIA DE DOMINIOS

La construcción de funciones semanticas comienza por definir sus dominios. Sorprendentemente en el capitulo anterior utilizamos la palabra Dominio en lugar de Conjunto para nuestro ejemplo. Esto se debe a razones matemàticas tècnicas que son el objeto de nuestro estudio. Es decir, un Dominio posee para nosotros una estructura matemàtica distinta que lo diferencia del concepto que aparece en la definición de función matemàtica. En realidad los Dominios son conjuntos con una estructura particular. Las ideas intuitivas y las aplicaciones, si se manejan unicamente bajo la Teoría de Conjuntos, es decir dentro de la Categoría de Conjuntos sin más estructura, enfrentan serios problemas.

Un problema dificil de resolver formalmente aparece cuando los conjuntos sobre los cuales deben definirse funciones semanticas deben ser definidos recursivamente por consideraciones practicas; por ejemplo, el uso de procedimientos con efectos colaterales en un lenguaje de programación (ver ejemplos en las APLICACIONES) lleva a que los Dominios tengan una forma como en la Tabla #4.

Las ecuaciones de la tabla son recursivas; Estado esta definido en terminos de Salida, la cual esta en terminos de Valor, el cual esta en terminos de Procedimiento y este nuevamente en terminos de Estado.

Estado=Memoria x Entrada x Salida

Memoria=Id → [Valor+{noligado}]

Salida=Valor[∞]

Entrada=Valor[∞]

Valor=Numero + BOOL + Procedimiento

Procedimiento=Estado → [Estado + {error}]

Tabla #4

En la Categoria de Conjuntos no siempre existen conjuntos que satisfacen las ecuaciones de este tipo, principalmente por problemas de Cardinalidad. Afortunadamente el trabajar en la Categoria de Dominios nos permite interpretar los operadores +, \times , -) e ∞ de manera que construyamos soluciones. Es decir, las ecuaciones en general no pueden siempre ser resuletas pero al restringir nuestro dominio de discurso podemos lograr un gran avance.

Algunas de las ideas principales para obtener soluciones se basan en que A-BS (fif:A-B) (el espacio de funciones entre Dominios) sea un Dominio donde los mapeos preservan la estructura, y que el = es una representación para isomorfismo y no igualdad.

Finalmente, el hablar de conceptos de programación de alto nivel nos lleva a considerar el espacio de funciones como también un objeto; como una función en general es un objeto infinito, surge la idea de aproximación por objetos finitos (como se aproximan valores en Análisis Numérico). Sin embrago, resulta aun mas difícil de justificar formalmente los conceptos operacionales de programación como procedimientos no restringidos que permiten procedimientos como argumentos. Matemáticamente esto es, funciones que deben estar bien definidas para ser aplicadas a todas las funciones. Hasta ahora, si no restringimos

nuestro dominio de discurso no podemos permitir con toda la 'libertad la aplicación de funciones a funciones sin llegar a ser inconsistentes. La teoría matemática presentada a continuación logra restringir las funciones para que funciones puedan ser aplicadas (incluso a si mismas) consistentemento.

Es importante señalar que el problema de aplicación recursiva (a si misma) surge en la interpretación matemàtica de efectos colaterales y almacenamiento de instrucciones en lenguajes de programación.

Para el problema de almacenar instrucciones, operacionalmente existen muchas soluciones, pero matematicamente debemos definir una función que enlace los contenidos de las localidades o celdas de memoria. Es decir debemos definir una función matemática, llamemosla E (estado de la memoria) de las celdas de memoria en los posibles contenidos. Esta función nos dice, dada una localidad de memoria, el valor del contenido ahí almacenado.

E:L-)V donde ké L (el conjunto de localidades de memoria) y

E(k)éV(el conjunto de valores posibles). Si S es el conjunto de Esta
dos ¿ Que es una instrución del lenguaje?. Esta es una modificación de

los valores almacenados en memoria, matemiticamente una funciin Y:S->S

a o

Como operacionalmente las instrucciones del programa son almacenadas, la mas directa formalización de esto nos lleva a suponer que si E es el estado actual de la maquina y $k\in L$ es donde se guarda una instrucción. es decir E(k) es una instrucción, tenemos E(k):S->S pero \hat{U} Qué es E(k):S->S pero \hat{U} Qué es instrucción pero para realizar la descripción formal de tal lenguaje de programación, nos enfrentamos a serias dificultades.

Seccubn 6 La Teoria de Dana Scott

Inicialmente la formalización comenzó con la idea de aproximar los elementos infinitos de las funciones semanticas mediante elementos finitos. Se trabajó entonces con ordenes parciales que indicaban una relación entre mayor y menor contenido de información; posteriormente se observó que funciones con sentido práctico entre estos conjuntos (ordenes parciales) deblan ser monótonas, es decir a mayor información como datos de entrada, mayor información serla producida como salida. Esta estructura no fue suficiente, pues fue necesario que al aproximar un elemento por elementos finitos el valor de la función en el elemento fuese aproximado por los valores de la función en los elementos finitos. Esto llevó a que las funciones fuesen además continuas y el enfoque se envolvió por conceptos topológicos.

Estos enfoques permitieron uno de los mayores avances en la descripción semantica formal de los lenguajes de programación; que tuvo lugar cuando Dana Scott mostro una Categoria donde podía interpretar consistentemente definiciones recursivas, (tanto de funciones como Dominios).

Muchas de las ideas sobre Semantica Denotativa hablan surgido mucho antes, por ejemplo el pionero de las definiciones denotativas, Stratchey, publico en 1966 "Towards a Formal Semantics" y anteriormente John Mc. Carthy habla logrado esbozar la semantica denotativa de un subconjunto de ALGOL-60.

En resumen, lo que D. Scott logrò fue fundamentar la semàntica denotativa al dar una estructura a los conjuntos para que formacen los objetos de una Categoria y definir x, + y -> en ellos, mostrar como los elementos de los Dominios eran definidos, como aparecla la idea de aproximar y como los Dominios mismos podían ser definidos recursivamente.

D. Scott definio un lenguaje LAMBA, el cual en principio es capaz

de expresar la semantica de cualquier lenguaje, todas las funciones o funcionales computables son definibles en LAMBA. Por lo tanto, todo lenguaje definido en LAMDA es implantable en principio. Ademas, LAMBDA es un lenguaje matemàtico (notación matemàtica) que no incluye actualizaciones ni saltos, y el ligado de identificadores o variables se realiza en la forma matemàtica convencional. Esta propiedad permite que LAMBDA sea matemàticamente manipulable en demostraciones. Sin embargo, a pesar de su importancia teòrica al garantizar que todo lenguaje tiene almenos una definición semantica (como subconjunto de LAMBA), el lenguaje LAMBA resulta totalmente impractico.

Es importante indicar que las poco fundamentadas teorias y los primeros e inconsistentes trabajos conducen a versiones modernas. Mucho se avanzo en Semantica Denotativa antes de que existiese una demostración de que los objetos y modelos manejados tenian una fundamentación matemàtica; pero la mezcla de los conceptos teóricos ha contribuido a enriquecer las técnicas de descripción. Las ideas originales y el trabajo inicial en este sentido son de inclaculable valor.

Los agradables recultados tebricos obtenidos hasta ahora han impulsado la investigación en esta area, y las construciones tebricas iniciales (como el mismo D. Scott[82] ha dicho) que requerían de muchas herramientas, suposiciones y restricciones evolucionan hacia desarrollos más claros intuitivamente y más completos formalmente. Presentamos a continuación un desarrollo más sencillo y elegante de la Teoría de Dominios.

Sección 7 Dominios mediante Sistemas de Información

Intuitivamente, un Sistema de Información es un conjunto de

proposiciones o afirmaciones sobre "posibles elementos" del Dominio buscado. El sistema debe contener suficientes proposiciones para distinguir dos elementos distintos, y entonces de manera abstracta podemos identificar el elemento con el conjunto de todas las proposiciones ciertas de bl.

Así, dando proposiciones y afirmaciones sobre un elemento, y agrupandolas, construimos la definición del elemento. Pensamos en agrupaciones finitas, pues son las almacenables en una computadora, y pensamos en elementos infinitós como aquellos que requieren de una definición con una infinidad de afirmaciones.

De esta manera intuitiva, elementos parcialmente definidos poseen conjuntos pequeños de propiedades o afirmaciones, mientras que elementos tos totalmente definidos se identifican con conjuntos grandes de afirmaciones, posiblemente maximales. Para hacer estas ideas precisatores presentamos esta:

<u>Definición 7.1</u> Un Sistema de Información es una estructura (D, ^, Con, I-)

donde:

D es un conjunto(el conjunto de datos o proposiciones).

es un elemento distinguido de D(el menor informante).

Con es un conjunto de subconjuntos finitos de D(los conjuntos de datos consistentes).

I- es una relación binaria entre elementos de Con y D (relación de implicación).

tales que Con satisface los siguientes axiomas V u, v(D finitos:

(i) Bi usv . vFCon => ufCon

(ii) $Si X \in D = X \in Con$

(iii) Si ul-X => uU{X} tCon

y I- satisface los siguientes axiomas V u, v&Con y V X&D

(iv)ul-4

(v)Si Xeu => u1-X

(vi)Si ul-Y ¥ Yev y vl-X => ul-X

0.

Esta definición dice que:(i) Con es cerrado bajo subconjuntos, (ii) contiene todos los singoletes, (iii) la unión de un dato implicado por un conjunto consistente, al conjunto, es consistente, (iv) es implicado por cualquier cosa (v) I- es reflexiva y (vi) es transitiva.

Para pensar que quiere decir esta definición, pensamos en los elementos de Con como conjuntos finitos de datos consistentés, algunos de los cuales proveen más información que otros. La proposición que no da ninguna información es a. Los objetos de datos nos dan información sobre posibles elementos del Dominio que construiremos, de manera que si utilizamos unicamente a obtenemos el elemento menos definido denotado por 1. No cualquier colección de datos describe un posible elemento, para esto utilizamos la noción de consistencia, si ué Con es falso entonces las proposiciones en u no pueden aplicarse a un mismo elemento simultaneamente. El significado intuitivo de 1- en u1-X es que si todas las proposiciones en u son ciertas de un elemento entonces también X lo es. Esto justifica porque pedimos los axiomas (iv), (v) y (vi).

Ejemplo i)Sea D=NU(0), los enteros no negativos donde si n(D, n) significa la proposición n(x, n) donde x es un elemento por determinar elidentificamos (D, n) con (D, n)

Con={SISED y #(S) () }

y definimos I- como la siguiente relacion:

{n ,...,n } l-m (=) m=0 b m(n para algun i(k.
0 k-1
El sistema anterior verifica los axiomas (i), (ii) (iii) y (iv) de

la definición trivialmente, pues Con son todos los subconjuntos fini tos de D y SI-O Y S(Con. Verificamos:

(v) Sea u={n,...,n } + Con y n + u i=0,1,..,k-1.

entonces n (n por lo que u!-n (vi) Sea v={n ,...,n } y u={m ,...,m } ambos en Con y supongamos vi-m i=0,1,...,l-1 y ui-X, sea n=max{n in {v} , entonces m {n

reomo ul-X X{n de donde

avi Hereni vI-X

231

Ejemplo 2) En el primer ejemplo todos los conjuntos finitos aparecen como consistentes. Modificando ligeramente el ejemplo rior obtenemos es siguiente Sistema de Información.

Sea $D=\{(n,m)\mid n,m\{N\}\}\}$ una pareja denota la proposución n(xím para algun posible elemen-

to x: claramente debemos hacer a las parejas (0,3) y (4,7) inconsisten tes. Para a incluimos la pareja (0,0) con la interpretación natural.

 $u \in Con (=)$ $\exists t \in MU(D) 't' n \notin (m, m) \in u$

para la relación de implicación definimos

 $u = (n, m) = t \in N(C)$ y n(t(m \forall (n, m) $\in u$ implica

Nuevamente es necesario verificar que se cumplen los axiomas

(i) Es evidente.

definición.

Ahora, definimos

(ii)Si X=(n,m) tomese t=n y entonces {X}{Con.

(iii) Si u(Con y ul-X=(n, m) entonces, por la consistencia de u,

I t ENIKO) 't' nit im V (n, m)eu . pero entonces como ul-X , n (t (m

lumpo t (MUCO) y nit (m V (n, m) (EuU(X))

· uÚ(X) e con.

(iv) y (v) son inmediatos.

(vi)Si VI-Y \forall Yeu y $uI-X=(n_{,m_{,}})$ entonces,

sea t(NI)(0) 't' n(t(m V (n, m)ev

debemos probar que n_{t{m .

Como vI-Y=(k,r) Y Yeu, k(t(r Y (k,r)eu

y como ul-X , n (t (m.

<u>Pefinición 7.2.</u> - Una relación de implicación |- es minimal cuando |- ul-|-X si y sólo si |- 6 |-X \in u, y |- así definida se llama la relación minimal.

Lema 7.3. -Toda relación minimal satisface los axiomas (iv), (v) y (vi).

DEMOSTRACION. -(iv) y (v) son inmediatos de la definición ante-

Ahora para (vi) , sean u, v&Con y vI-Y Y Y&u , uI-X; como uI-X,

si X=4 entonces vI-X;

si Xeu como vI-Y \ Yeu, en particular vI-X'. []

<u>Definición</u> 7.4. - Llamamos maximal a la siguiente relación de implicación:

uI-X (=) X=4 8 \forall V2u , $v\in Con$, se tiene $vU(X)\in Con$. ()

Proposición 7.5.—La relación maximal cumple los axiomas (iv), (v) y (vi) de la definición de Sistemas de Información. ().

DEMOSTRACION. -

(iv) trivialmente ul-4.

(v) Si Xeu, entonces V v2u veCon,

V(){X}=V; .. V(){x}€Gon .. u1-X.

(vi)Si vI-Y ♥ Yeu y ul-X, debemos probar vI-X.

Si X=4 , entonces v!-X;

consideremos weCon wev,

como vI-Y Y Y&u si u={Y ,Y ,...,Y } ,

1 2 n

wU{Y } & Con y wU{Y } ? v , de donde

1 1

/ })U{Y } & Con y por inducción se obtiene

(wU{Y })U{Y } & Con y por inducción se obtiene
1 2
wUueCon;

pero wuyu y ul-X, por la definición de la relación maximal tenemos wull{X}{Con, pero,

WYEXTE W U UUEXT

j. wU€X}€ Con

'. ∨I-X.

Proposición 7.6. -Sea ahora I- otra relación sobre los mismos o conjuntos Con y D, y que satisface los axiomas para Sistemas de Información, emtonces si ul- X, se tiene que ul-X bajo la relación maximal.

DEMOSTRACION. -Si ul- X, entonces, Y v2u v(Con obtenemos que vi- Y Y Y(u, y como ul- X, vi- X, de donde o vi- X).

y por lo tanto, ul-X bajo la relación maximal.

Ejemplo 3) Sean A y B conjuntos, y sea D=AxBV(4). Interpretamos

como la información contenida en (a,b) como la afirmación b=f(a) para alguna función f por determinar. Intuitivamente un conjunto finito de datos (proposiciones) es consistente si tales parejas pueden pertenecer a una función, esto es:

(1) {(a,b),...,(a,b)} ℓ Con (=) \forall i,j(k si a =a' =) b =b o o k k i j i j y si $u\ell$ Con entonces siempre $uV\ell^{\triangle}\ell$ Con. (Este problema puede evitarse si en lugar de (a,b) se considera ℓ (a,b) y ℓ =ø').

Damos como I- la relación minimal.

El axioma (i) se satisface pues si ucCon y veu, en particular también para v se satisface la relación (1), por lo que vcCon.

(ii)Los singoletes cumplen (1).

(iii) Si ul-X entonces X=0 b X \in u , en ambos casos es directo que u $\setminus \{X\}$ (Con.

Por ultimo, como se trata de la relación minimal la verificación de que se trata de un Sistema de Información es completa.

Ejemplo 4) Sea $D=\{^{\Delta},0,1,00,01,10,11,...,1^{N}\}$, es decir todas las cadenas finitas de longitud menor o igual que n, formadas por 0 5 1, además del simbolo $^{\Delta}$ para la cadena vacla.

Como notación auxiliar indicamos L(s)=longitud de s, V $s \in D$ y $L(\triangle)=0$, y s(i) al i-esimo símbolo de izquierda a derecha en la cadena.

Sea u(D finito, decimos que u(Con si y sôlo si \forall s, t (u se tiene s(i)=t(i) i=1,2,...,min(L(s),L(t)) y como (- utilizamos la relación minimal.

Probaremos que la descripción anterior es un Sistema de Información.

(i) Sea u \in Con y \vee_{ξ} u , tomemos s, t \in \vee , entonces s, t \in u y por lo tanto u(i)=t(i) $i=1,2,\ldots,min\{L(s),L(t)\}$, de donde \vee_{ξ} Con.

(ii) Bi s 6D , es claro que (s)6Con pues si s, t6(s) s=t=s

en consecuencia $s(i)=t(i) \forall i$.

En este ejemplo interpretamos una cadena s de D como la información acerca de los L(s) digitos binarios de un posible número entre O
n-1
y 2 , es decir, una cadena nos define parcialmente un número y Con
son los conjuntos con cifras consistentes.

Ejemplo 5) Sea D=P(ND-{ ϕ }={ S | S(N|y S $\neq \phi$ } hacemos \triangle =N

y F={S,...,S}*Con si y sôlo si $\bigcap_{i=0}^{\infty} S \neq \emptyset$ b F= \emptyset donde por |- damos la relación minimal.

Claramente se satisfacen los axiomas (i) y (ii) de la definición 7.1, ahora

(iii) Supongamos FI-S

si SEF entonces FV(S)=F6Con

Si S===N| AS = AS =6

Por ultimo, como i- es minimal tenemos que (iv), (v) y (vi) son verdaderos.

Podemos interpretar que un dato $X\in D$ proporciona como información el hecho de que el elemento por definir pertenece a X, es decir, X representa la afirmación $x\in X$.

Posteriormente extenderemos los últimos dos ejemplos con relaciones !- mas fuertes.

Los ejemplos anteriores y algunos que exploraremos más adelante muestran que algunas veces la estructura radica principalmente en Con

y otras veces en 1-y en algunos casos en ambas. El objeto $^{\circ}$ puede ser de considerable importancia pràctica y sin duda de gran utilidad teòrica, ya que garantiza que todo Sistema de Información es no vacio y Con contiene a $\{^{\circ}\}$ y al ϕ .

Debido al axioma de transitividad podemos extender !- a una relación binaria entre conjuntos de Con y abusando de la notación la denotaremos también por !-, identificando (X) con X.

Definición 7.7.-Sean u,
$$ve$$
Con , entonces $ul-v$ (=> $ul-X$ \forall Xev . \langle \rangle .

A continuación presentamos algunas propiedades.

Proposición 7.8. - V u, v, w, u', v'&Con

- (i) 61-4
- (ii)Si ul-v => uUv & Con
- (iii)ul-u
- (iv) ul-v y vl-w implican ul-w.
- (v)Si u'2u ul-v v2v' => u'l-v'.
- (vi)Si ul-v y ul-v' => ul-vVv'.

DEMOSTRACION. - (iii) y (v) Son inmediatos de las definiciones de Sistema de Información y la definición anterior.

().

- (i) be u & us Con . de Con.
- (ii)Se prueba por inducción sobre la cardinalidad de v.
- Si #(v)=1 por el tercer axioma de Sistemas de Información queda comprobado.

Ahora, si #(v)=n y ul-v, sea X6v, entonces $\#(v-\{X\})=n-1$ y por hipbtesis de inducción tenemos

ademàs $uV(v-\{X\}) = V$ Yeu y como u=X $uV(v-\{X\}) = X$

de donde uU(v-{X})U{X}=uUv & Con.

(iv)Sea X w arbitrario, debemos probar ul-X.

Como vi-w en particular vi-X y como ui-v .

por el sexto axioma de la definición 7.1 ul-X.

(vi)Si X(vUv' entonces X(v à X(v' pero por las hipòtesis correspondientes a este inciso , tenemos ul-X

[].

Es importante señalar que tomando (i), (ii), (iv), (v) y (vi) de la proposición anterior y los dos primeros axiomas de nuestra definición se construye una definición de Sistema de Información equivalente a la que presentamos, a partir de una relación binaria I- sobre Con y posteriormente definiendo la relación original comos

ul-X si y sôlo si ul-{X}. (No realizaremos los detalles).

Como notación, un Sistema de Información se designa por

$$A=(D, \triangle, Con, I-)$$

מ' מ' מ' מ

para decir que A es un Sistema de Información cuyas componentes son las indicadas; la notación sin subindices nos bastara cuando trabajemos con un solo sistema, pero nos sera de gran utilidad cuando varios sistemas esten involucrados.

Seccion 8 Elementos

Consideremos un Sistema de Información A, los datos significan afirmaciones o proposiciones sobre elementos, es decir, si $X \in D$ y x es

un elemento, es entonces factible decir que X es cierto de x. Como lo unico a nuestro alcance son los datos, suponemos que siempre podemos distinguir elementos distintos, (de lo contrario debemos cambiar a un mayor Sistema de Información).

Formalmente x=y si y solosi todas las proposiciones ciertas de x son ciertas de y, e inversamente, todas las proposiciones ciertas de y lo son de x. Bajo este principio lo que haremos es identificar un elemento con el conjunto de proposiciones que son ciertas de el. En nuestro modelo los elementos son conjuntos de datos, pero observese que para que un conjunto de datos pueda representar un elemento:

- (i)debe ser consistente; y
- (ii)debe ser cerrado bajo implicación.

Los requisitos anteriores son claros, pues se trata de posibles elementos y la implicación de una afirmación por proposiciones ciertas acerca de un elemento nos dice que la afirmación es cierta. Inversamente cualquier conjunto con las propiedades (i) y (ii) constituye una definición para un elemento (tal vez parcialmente definido). Esto nos conduce a la siguiente:

<u>Definición</u> 8.1.-Los elementos de un Sistema de Información A donde $A=(D, -\infty, Con, I-\infty)$ son precisamente aquellos subconjuntos x de A A A A B D tales que:

(i)Si usx y #(u)(孔, =) ueCon.

(ii)Si uéCon , uéx y ul-X => Xex. (>.

<u>Definición</u> 8.2.-El conjunto de elementos de A se llama el Dominio |A|. Como notación escribimos $x \in |A|$ para decir que x es un elemento del Dominio definido por el Sistema de Información A.

En el transcurso de la tesis no distinguiremos entre el Sistema de Información A y el Dominio IAI que define, salvo aclaraciones explicitas.

<u>Definicion</u> <u>8.3</u>. -Un elemento x es total si no está contenido propiamente en algún otro elemento y. En caso contrario decimos que x es parcial. El conjunto de elementos totales de A se denota Tot.

().

<u>Definición</u> 8.4. - Un conjunto que satisface que todo subconjunto finito esten Con se llama consistente. ().

<u>Proposición 8.5.-Si</u> x es consistente, entonces

y= {X| u|-X para algun u∈Con u≤x}

es un elemento llamado el elemento generado por x, denotado ⟨x⟩.

().

DEMOSTRACION.-Verificaremos la dos propiedades de la definición de elemento.

(i) Sea y' un subconjunto finito de y=(x), entonces

entonces

de donde

y trivialmente

por lo que

aplicando inducivamente el axioma (iii) obtenemos

b) Sea usy u finito y tal que ul-X, entonces debemos comprobar que XEy, es decir que

donde Z es tal que existe u ≤ x u finito J J J

y u I-Z ,sea

entonces v es finito y por lo tanto veCon, ademas vi-u

Proposición 8.6.-x es un elemento si y solo si

DEMOSTRACION. - Inmediata de la proposicion anterior.

Algunas otras propiedades sobre elementos también son inmediatas, por ejemplo:

Proposición 8.7.-

 $a)^{\triangle} \in x$ \forall elemento x.

b) Todo Dominio contiene un elemento minimo bajo contención de conjuntos:

$$\underline{1} = \langle \triangle \rangle = \{ X \in D \mid \{ \triangle \} \mid -X \}.$$

c)Todos los subconjuntos finitos de D son consistentes si y solo
A
si D es el maximo elemento denotado por T . ().

Ejemplos

Ejemplo 1) Recordando el primer ejemplo de Sistemas de Información en la sección 7, donde n significaba la proposición n(x, los elementos son los conjuntos finitos

DEMOSTRACION.—Tenemos un màximo elemento MJ(0)=K por la proposición 8.7 c), probar que Km es un elemento es directo, pues como es finito, Km Con y en consecuencia todos sus subconjuntos también, ahora si

Probar que son los unicos elementos es sencillo pues si $L \in M \setminus \{0\}$

es elemento,

V k&L {n|n{k}⊆L, esto es claro ya que si k&L, {k}|-n V n{k; y {k,n}≤L ∀n{k

si L no es acotado , L=N\\(O\), si no L=Km com m=max(L).

Ejemplo 2)El segundo ejemplo se Sistemas de Información produce como elementos los conjuntos

[].

 $R(m,p)=\{(n,q)\mid n\not\in\{p\not\in\}\}$

donde m(p son dados y q puede ser . Los elementos totales corresponden con los enteros no negativos (existe una biyección), mientras que los elementos parciales corresponden a los casos donde las cotas m y o no coinciden.

DEMOSTRACION. - Probaremos que los R(m,p) son elementos.

Sean $m, p \in N \setminus \{0\}$ y $m \neq p$, entonces para todo subconjunto finito u de R(m, p), tenemos u $\in Con$ pues en particular $n \neq q$ para cualquier $(n, q) \in u$.

Ahora verificamos la segunda condición para ser elemento; sea $u \in R(m,p)$ y supongamos u!-(n,q) u finito, debemos probar o o que

(n,q)€R(m,p)

como usR(m,p) en particular

n(m(p(q \ (n,q)e u

entonces como ul-(n ,q) , n $\langle m \langle p \langle q \rangle \rangle$ o o c por lo que (n ,q) $\in R(m,p)$.

A continuación mostraremos que estos son los unicos elementos posibles.

Sea Q un elemento, entonces sea $p=\inf\{q \mid (n,q)\in Q\}$ y $m=\sup\{n \mid (n,q)\in Q\}$, afirmamos Q=R(m,p).

Si $(n,q)\in \mathbb{Q}$ entonces $n \leq m \leq p \leq q$ por lo que $(n,q)\in \mathbb{R}(m,p)$

.. QER(m,p) .

Si (n,q)(R(m,p) entonces n(m(p(q y por la definición de m y p existen

(n,q) { Q 't' n { n } 0 (n,q) { Q 't' q { q .

donde $(n,q)\in Q$

Como $P=\{(n,q),(n,q)\}\le Q$ y Q es elemento, ya que P es finito o o 1 1 se debe tener que $P\{Con, pero por la definición de Con existe un entero <math>k$ 't' $n \leqslant k \leqslant q$ i=0,1; entonces $n \leqslant k \leqslant q$, pero por la definición dada para l- esto nos dice que $P\{-(n,q), como Q$ sea elemento, es cerrado bajo implicación de

Como se cumple la domble contención tenemos comprobada la afirma ción. La afirmación sobre Tot es ahora clara. [].

Ejemplo 3) Sefialaremos que en el ejemplo del Sistema de Información a base de parejas ordenadas de posibles funciones los elementos parciales son gráficas de funciones parciales de A en B junto con 4; y los elementos totales corresponden a funciones totales, es decir definidas en todo A.

Ejemplo 4) En el quinto ejemplo de la sección anterior tenlamos $D \neq P(N) - \{6\}$, N = 4, I - 1 a relación minimal y

F={S,...,S}*Con (=) F=\$ \$ AS \$\$.

Afirmamos que R ={ S | S2So} SocD es un elemento, pues si $\mathcal{E}_{\mathcal{O}}$ FCR es finito Ω S2So b F=ø, por lo tanto FcCon.

Si FI-S entonces S=N| & StF , en cualquier caso StSo, y se concluye StR

Finalmente si T es un elemento, si tomamos So= (S entonces

TS R

Sin embargo la conteción puede ser propia , por ejemplo sea $T=\{\{1\},N\}\}$, entonces todos los subconjuntos finitos de T son:

Los elementos R i (N) son elementos totales , esto resulta del $\{i\}$ hecho de que si SiS' entonces R $\{i\}$ y concluimos Tot es isomorfo a S' S los naturales.

Observaciones. -

a) Para que los elementos coincidan con los R debe considerarse un Sistema de Información similar pero con una relación : mas fuertes por ejemplo:

FI-S' si y solo si Q S£S'.

La demostración es similar al ejemplo 2.

b) En el ejemplo anterior utilizamos los naturales N) como conjunto base y consideramos todos los subconjuntos no vacios como las proposiciones o datos; el ejemplo se puede generalizar a un conjunto base arbitrario ya que su definición se basa unicamente en conceptos conjuntistas.

Ejemplo 5) Este ejemplo es una extensión del ejemplo de cadenas binarias de la Sección 7. Si ahora $D=\{0,1\}\cup\{4\}$, es decir todas las cadenas formadas de 0 ó 1 de longitud finita y la cadena vacía bajo el conjunto Con definido igualmente comos

ueCon (=) \forall s, teu s(i)=t(i) i=1,..., min{L(t), L(s)} con L(\triangle)=0 y si ueCon y s es una cadena

Es fàcil verificar que en efecto la descripción anterior conforma un Sistema de Información. Por ejemplo , el axioma (iii) se sigue así:

Supongamos uéCon y ul-s , debemos probar que ulles leCon.

Sean s, teul(s),

si s, t ϵ u directamente se sigue que s(i)=t(i) i=1,.., min $\{L(s),L(t)\}$; si s=t=s entonces s(i)=t(i) \forall i :

finalmente si seu y t=s como ul-s

s (i)=s(i) i=1,..,min(L(s),L(s)) entonces o s(i)=t(i) i=1,...,min(L(s),L(t)).

Y con la misma facilidad se comprueban los demas axiomas. Los elementos de este Dominio que llamaremos "Binario" pueden ser identificados con una unica cadena de la manera siguiente: Si @ es una cadena formada de O y 1 que puede ser vacla ,finita o infinita, denotamos por @ a la cadena o segmento inicial de los primeros n simbolos de @ (n(L(@) si L(@)() y n(L(@) si L(@)=).

Los elementos de Binario son entonces L = {@n|n|(L(@))}. Es claro @ que L es un elemento pues si @n,@m(L entonces @ @ @ @n(i)=@m(i)=@(i) i=1,..,min(m,n) y si u(L es tal que ul-s entonces @ s=@ . Es claro también que todos los elementos son de esta forma L(s) ya que si se considera T un elemento y T es finito sea \$ 't' \$ fT y L(\$)=max{L(s) | s ft}, entonces T=L . \$ Si T es infinito se construye @ inductivamente , @(1)=s(1) para algun s ft, si conocemos @(1),..,@(n) entonces @m ft, m=1,..,n ya que T es elemento y como es infinito existe s ft tal que s fem m=1,...,n sea @(n+1)=s(n+1).

Observese como en este ejemplo aparece la idea de aproximación a elementos infinitos (cadenas infinitas) mediante elementos finitos (sus segmentos iniciales).

Algunas propiedades de los Dominios son presentadas a continuación.

Teorema 8.7.-Si A es un Sistema de Información y x \in |A| para n=0,1,..., y x \subseteq x \subseteq ... x \subseteq ... x \subseteq ... \cap entonces $\bigvee_{n=0}^{\infty}$ x \in |A|. \cap \(\rangle \)

DEMOSTRACION.—Sea $u \in \bigcup_{n=0}^\infty x$ un conjunto finito, entonces existe n 't' $u \notin \bigcup_{n=0}^\infty x$ entonces como $x \in A$ se tiene que o no u $\in Con$.

Ahora, si uf $\int_{-\infty}^{\infty} x$ u es finito y u1-X entonces existe n 't' $\int_{-\infty}^{\infty} n$ o uf $\int_{-\infty}^{\infty} x = x$ y como x es elemento $X \in X$, and $\int_{-\infty}^{\infty} n$ no $\int_{-\infty}^{\infty} n$ no entonces $X \in V_X$,

Teorema 8.8. -Si x, y (| A | entonces x (y (| A | . . .)).

DEMOSTRACION.-Sea u un subconjunto finito de x(y), entonces u g(x) es finito, ... ucCon pues x es elemento.

Además, si usxíly es tal que ul-X entonces como usx, ul-X y xciAl, Xcx, anàlogamente usy, ul-X yciAl de donde Xcy

.. Xe xAy y la prueba està completa. [].

<u>Teorema</u> 8.9.-Si x_{q} , $\alpha \in \mathbb{Q}$ es una familia arbitaria de elementos de IAI entonces

DEMOSTRACION. -Si $u \in \mathcal{A}_{x_0}$ es finito, $u \in x_{x_0}$ $\forall x y$ como x_{x_0} es elemento $u \in Con$, además si $u \mid -X$ y $u \in x_{x_0}$, entonces $X \in x_{x_0}$ $\forall x_0$.

(1).

Sección 9 Intuición y presentaciones anteriores.

A continuación presentamos un marco de las ideas que han contribuido a la presentación que hemos hecho de los Dominios. Mostraremos que los enfoques por enrejados (lattices) y espacios topológicos permanecen en nuestro modelo. El lector puede saltar esta sección y continuar con la descripción de la Categoría de Dominios en la siguiente.

Cuando tenemos un Sistema de Información A, los elementos del Dominio IA! son conjuntos y podemos definir una relación entre ellos mediante la inclusión de conjuntos. La relación x sy tiene un impor-

tante significado intuitivo, nos dice que x esta menos determinado o mas parcialmente definido que y, ya que significa que toda proposición cierta de x lo es de un elemento y (aunque probablemente no inversamente). Esta relación tiene impotancia en el sentido de las 'aplicaciones practicas ya que aproximamos elementos infinitos por información finita y entonces pensamos en x(y como x aproxima a y.

La relación posee todas las propiedades de su definición conjuntista, en particular:

- (i) $x \le x$ (reflexiva).
- (ii) $Si \times Sy y \subseteq z =$ $x \subseteq z$ (transitiva).
- (iii)Si xsy y2x => x=y (simetrica).

<u>Proposición 9.1.</u>-Todo Dominio IAI es un orden parcial bajo

DEMOSTRACION. -Observese que esto es directo de la definición de orden parcial. Además no lo estamos asumiendo como axioma de los Dominios, lo hemos probado. (Las primeras construcciones que surgieron asumian que los Dominios eran conjuntos parcialmente ordenados).

Proposición 9.2. - Todo Dominio (A) es una inf-semired. ().

DEMOSTRACION.-Como ya vimos x \hat{N} y es elemento para toda pareja x $_{j}$ y de elementos, lo cual prueba IAI es una inf-semired.

CJ.

Teorema 9.3. - Todo Dominio IAI es una inf-semired completa.

DEMOSTRACION.-La prueba es directa del Teorema 8.9. [].

Sin embargo la unión de elementos no funciona para obtener los supremos como puede notarse de que xUy puede no ser consistente, y en caso de serlo puede no ser cerrado bajo implicación. El resultado siguiente nos da la caracterización buscada.

<u>Definición</u> 9.4. – Sean x, y elementos, si z es un elemento 't' $x \le z$ y $\le z$, y \lor w \in !Al 't' $x \le w$ y $\le w$ se tiene $z \le w$, entoncés z es el supremo, y lo denotamos por $x \sqsubseteq y$.

Lema 9.5 .—Sean x, y elementos, x \parallel y existe si y sblo si x \parallel y es consistente, en cuyo caso x \parallel y= \langle x \parallel y \rangle el generado por x \parallel y.

⟨⟩.

M

DEMOSTRACION.—Si xUy es consistente, entonces (xUy) es un elemento que cumple con $x \le (xUy)$, $y \le (xUy)$. Si consideramos la familia de elementos z 't' $x \le z$ y $\le z$, esta es no vacia, sea z un elemento de dicha familia, entonces $xUy \le z$, ahora si $u \le xUy$ es tal que $u \mid -X$ entonces $u \le z$ y $u \mid -X$, como z es elemento $X \in z$,

.. (xUy) = z

.'. ⟨xŬy⟩=x⊔y.

Inversamente, si x||y|| existe , entonces x||y|| x||y||, de donde directamente x||y|| es consistente.

Proposición 9.6.-Si z es un elemento y u $\le z$, entonces (u) $\le z$. ().

DEMOSTRACION. - Tomese x=u y=d y sigase la demostración del lema

anterior. [].

DEMOSTRACION. - Analoga al caso para dos elementos. [].

Teorema 9.8. - Si T existe, entonces IAI es una red Completa.

DEMOSTRACION.-Si T existe, y $x_q \in IAI$ es una familia A arbitraria de elementos, entonces $\bigcup x_q \in T$, por lo que $\bigcup x_q$ es consistente y $\langle \bigcup x_q \rangle$ es el supremo. [].

Las formalizaciones de Dominios se han trabajado bajo modelos de enrejados y a pesar de su exito, su exposición era complicada y poco intuitiva. No profundizaremos más en las propiedades de los Dominios en este sentido y unicamente señalaremos que no toda red completa representa un Dominio. (No incluiremos los detalles porque rebazan los objetivos del trabajo). Aquellas redes que representan Dominios se laman "Completely Consistent Algebraic cpo's".

<u>Definición 9.9.</u>-Un elemento es finito si es de la forma $\langle u \rangle$ para $u \in Con$

Esto nos lleva al siguiente resultado:

Proposición 9.10. - Sea $x \in |A|$ entonces $x = |K(u)| |u \le x|$ ().

DEMOSTRACION.—Sea $X \in X$, entonces $\{X\} \in Con \ y \ (\{X\}\} \in X \in X)$ por lo que $X \in V \in A$ u finito $Y \in A$.

1. x≤U{(u) | u∈x u finito}.

Ahora si $X \in V \in \{(u) \mid u \le x \mid u \mid finito\}$ entonces $X \in \{(u) \mid para \mid a \mid g \mid u \in Con \mid y \mid u \le x \mid x \mid u \mid -X \}$ pero como $x \in a \mid g \mid u \in Con \mid y \mid u \in x \mid x \mid u \mid -X$, pero como $x \in a \mid g \mid u \in X \in X$.

 $x=U(\{u\} \mid u \in x \mid u \mid finito\}.$ [].

La proposición anterior representa intuitivamente el hecho de que todo elemento en el Dominio es el "limite" de sus aproximaciones finitas. Esta idea de limite fue la que se formalizó topològicamente y se exploró dando una estructura topològica a los Dominios. Em nuestro modelo podemos preservar dicha estructura mediante la siguiente:

<u>Definición 9.11</u>. - Sea u(Con, la vecindad de u en IAI se define por:

[u] ={xelAl | uex}.

Las vecindades de un elemento x son todas las [u] tales que $u \le x$ y denotamos por:

Nx={[u] | usx}

al conjunto de todas las vecindades del elemento x.

njunto de todas las vecindades del elemento x. ().

Proposición 9.12. - Sea ucCon , ucy si y solo si

[u] \in Ny. $\langle \rangle$.

DEMOSTRACION.—Si u≤y entonces [u] ≤ Ny por definición.
A
Si [u] ≤ Ny u≤y tambi**e**n por definición. [].
A

<u>Proposición 9.13. - Las vecindades están en correspondencia biuni-</u>

voca con los elementos finitos de IAI.

().

DEMOSTRACION.-Recuerdese que y es finito si y solo si u ϵ Con y y= ϵ (u). Definiremos una biyección de las vecindades en los elementos finitos.

Definimos $\ell([u])=\langle u\rangle$. Es fàcil verificar que l'està bien definida. A Claramente $\ell([u])$ es un elemento finito, l'es sobre pues si $\langle u\rangle$ es un elemento finito, ucCon y [u] es una vecindad tal que $\ell([u])=\langle u\rangle$. A

Ahora, si $\langle u \rangle = \langle v \rangle$,

entonces sea $x \in [u]$ entonces $u \le x$ en consecuencia $\{u\} \le x$, es decir A $\{v\} \le x$ pero entonces $x \in [v]$ A A A

Simetricamente [v] [u]

.. [u] =[v] A A

∴ Y es una biyección. [].

Proposición 9.14. -Si u, véCon entonces

(). (\u)=[u]\u]. ().

DEMOSTRACION.—Si u|v es inconsistente, ambos lados son el é.

Ahora, x([u] () [v] si y sòlo u(x y v(x , y esto ocurre si y sòlo

A A

si u|v(x, es decir, x([u|v].

<u>Proposición 9.15</u>. -Sean x, y elementos tales que Nx=Ny, entonces x=y.

toda usx , por lo que xsy.

Simetricamente y2 x.

. x=y.

[].

De la proposición anterior se sigue que IAI es un espacio topológico To, pues dos puntos con las mismas vecindades son iguales. De estos resultados el enfoque topológico condujo el estudio hacia el análisis de las funciones continuas entre Dominios, nuestro objetivo aquí fue mostrar que nuestro modelo preserva las estructuras trabajadas anteriormente, pero aquí, las propiedades antes asumidas son probadas a partir de muy pocos y naturales axiomas.

Por ejemplo:

<u>Proposición 9.16.-Todo elemento puede extenderse a un elemento total t.</u>

DEMOSTRACION.—Sea $x \in [A]$, entonces la familia de elementos que contienen a x es no vacia pues x està en ella. Ademas es una familia inductiva por el Teorema 8.7. Aplicando el Lema de Zorn, sabemos que existe al menos un màximo elemento t de la familia

. xct.

Si ahora z es tal que $t \le z$, entonces $x \le z$, de donde z està en la familia, lo cual implica $z \le t$, pues t es màximo.

∠ z=t ;

.. t es total.

נו.

Como Tot ≤ IAI, Tot es un subespacio topològico pero ademàs A A

<u>Proposición 9.17.-</u> Tot es un subespacio topológico Haudorf.

DEMOSTRACION. -Supongamos s, teTot y s#t.

Si \forall u(Con 't' u(s se tiene u(t , entonces se tendia s(t (ya que si X(s entonces (X)(Con y se tendia (X)(t); entonces como s es maximo s=t , lo cual contradice la suposición.

Concluimos, existe ucCon 't' uss y ugt, y como tgs existe X6t 't' Xgu.

Sea r={X{t| X{u}}, entonces r{t} y no es vacio, sea v<r 't' v{Con y uVv{Con,

(Si ∀ v∈Con v⊆r uUv∈Con afirmamos que (uUt) es elemento

Para comprobar la afirmación basta mostrar que u Ut es consistente:

Si keuUt k finito, entonces

como (u/t)2t , (u/t)=t pues t es maximo pero entonces tou/t es decir u \le t lo cual contradice las propiedades de u)

Ahora $\vee \in Con$, $\vee \le$ t y [u] $\cap [v] = [u/v] = \emptyset$

... Tot es Haudorf. [].

Sección 10 Morfismos de Dominios

Una de las principales motivaciones e ideas importantes se desarrollan bajo el concepto de los mapeos de un Dominio a otro. Su importancia radica en hacer notar que el espacio de morfismos de Dominios serà a su vez un Dominio.

Consideremos dos Dominios, un mapeo f tomarà información sobre un posible elemento como sus datos de entrada y producirà como resultado un conjunto de afirmaciones que generan un elemento o posible valor de la función. Para un conjunto consistente u, el resultado debe ser un conjunto de afirmaciones consistente v del segundo Dominio, a la relación datos->resultado producida por la f la escribimos ufv y para obtener el efecto completo de f debemos considerar todas las posibles v ya que información finita como datos de entrada puede producir una infinidad de resultados. (un ejemplo práctico de esto se presenta en un programa que entra en "loop").

Formalmente escribimos:

<u>Definición 10.1</u>. -Sean A y B Sistemas de Información. Un mapeo aproximable f:A-)B es una relación binaria entre Con y Con tal que:

A B

(i) ofo.

(ii) ufv y ufv' implican $vUv'\in Con$, uf(vUv') \forall u $\in Con$ y B A \forall $v,v'\in Con$.

(iii) Si u'l- u, ufv, vl-v entonces u'fv' A B \forall u, u' \in Con \forall v, v' \in Con . ().

Intuitivamente la relación ufv nos dice que si proporcionamos u información sobre un posible elemento obtenemos v afirmaciones sobre el valor de la función en el elemento, y entonces las condiciones de la definición dicen que: si no se proporciona información no obtenemos información, si dos conjuntos consistentes son posibles su unión es consistente y por lo tanto un conjunto de afirmaciones del posible valor de la función, finalmente tenemos que la funcion preserva la relación I-, es decir si proporcionamos más información que en una entrada anterior onbtendremos cualquier conjunto de resultados impli-

cados por los resultados de la aplicación anterior.

Una propiedad inmediata es la siguiente:

<u>Proposicion 10.2.</u>—Si f es un mapeo aproximable de A en B entonces

ufv si y sôlo si uf{Y} ♥ Yév. ().

DEMOSTRACION.-(=))Si ufv y Y $_{\ell}$ v entonces vI- Y y por la parte . B (iii) de la definición de mapeo aproximable uf $_{\ell}$ Y} .

($\langle = \rangle$ Como v es finito aplicamos inducción sobre su cardinalidad: Si $\#(\vee)=1$ $\vee=\{Y\}$ y uf $\{Y\}$ entonces uf \vee .

Supongamos que, si uf{Y} \forall Yev y #(v)=n entonces ufv; sea v 't' #(v)=n+1 y uf{Y} \forall Yev, considerese v'=v-{Y} Yev 0 0 entonces por hipbtesis de inducción se tiene ufv', es decir, tenemos ufv' y uf{Y}, como f es aproximable, por (ii) en la definición de 0 mapeo aproximable uf(v'U{Y})

:. ufv . [].

<u>Definición 10.3.</u>-Si f:A-) B es un mapeo aproximable entre Sistemas de Información y $x\in A$ definimos el valor de f en x, (la imagen de la función) como:

 $f(x)={Y \in D \mid uf(Y) \text{ para algun uex u finito}}.$

⟨⟩.

<u>Proposicion 10.4</u>. -Bajo la definición anterior $f(x) = \{ \{ \{ \{ \} \mid \forall \in Con \mid y \text{ ufv para algun uex} \} \}. \}$

DEMOSTRACION.-f(x) f(x) f(x)

f(x)? U(v | v(Com ufv para algun usx) se sigue de la proposición B 10.2.

CJ.

Las propiedades siguientes justifican el nombre de función entre Dominios y la notación de función además de proporcionar algunas cualidades que utilizaremos posteriormente.

<u>Proposición 10.5</u>. -Sean f, g:A->B dos mapeos aproximables entre dos Sistemas de Información, entónces:

- (i)f siempre mapea elementos en elementos.
- (ii)f=g (=) f(x)=g(x) ¥ x€|A|.
- (iii)fcg (=) f(x)≤g(x) ¥ x∈IAI.
- $(iv) \times y$ en |A| implica $f(x) \le g(x)$ en |B|.

DEMOSTRACION. -

- (v) (=))Si u&Con y v&Con y ufv , sea X&(v) ,

 A B

 entonces vI- X , de donde uf{X} pues f es aproximable

 B

 como u \{\ulletu\) , X\ulletf(\ulletu\).
- ((=)Sean ucCon y vcCon 't' (v)cf((u)),

 A B
 por la proposición anterior uf(Y) ∀ Ycv implica ufv,

 sea Ycv, debemos probar uf(Y); pero Ycvc(v) entonces

 Ycf((u)) es decir rf(Y) para algun r≤(u), ahora como r≤(u)

 ul-r y entonces uf(Y).
- (i)Sea x un elemento, y=f(x), comprobaremos y es un elemento directamente de la definición.

pero entonces $\bigcup_{i=1}^{n} u \subseteq x$, $\bigcup_{i=1}^{n} u = x$ finito, por lo que $\bigcup_{i=1}^{n} u = 1, 2, ..., n$ por lo tanto $\bigcup_{i=1}^{n} u = 1, 2, ..., n$ por

Ahora si VI-X, $\bigcup_{i=1}^{N} u$ f(X), es decir X \in y, por lo tanto, y es elemento de IBI.

(iii) (=) Supongamos ffg y sea x6|A|, debemos probar que f(x)fg(x), sea Y6f(x), entonces uf{Y} para algun u6Con ufx, A pero como ffg uf{X} implica ug{X} entonces Y6g(x).

((=)Supongamos $f(x) \le g(x) + x \in Ai$, por demostrar que $+ u \in Con + v \in Con + u \in Con + v \in Con + u \in C$

Supongamos ufv, y sea Yev arbitraria, basta probar que ug{Y} se cumple; como ufv y Yev tenemos uf{Y}, por hipòtesis

f((u)) ≤ g((u)) y

ug{Y}.

 $f(\langle u \rangle) = \{X \in D \mid rf\{X\} \text{ para algun } r \le \langle u \rangle \} \text{ por lo que}$ B $Y \in f(\langle u \rangle) \le g(\langle u \rangle)$ y

 $g(\langle u \rangle) = \{X \in D \mid rg\{X\} \text{ para algun } r \leq \langle u \rangle \}$, entonces B existe r 't' $rg\{X\}$ y $r \leq \langle u \rangle$, concluimos $u \mid -r$, y

(ii)Observese que esto es inmediato de (iii).

(iv) Sean x, yell | x \le y, sea Xef(x), entonces por definición de imagen, uf(X) para algun ueCon uex, como uex \le y, Xef(y), A = f(x) \le f(y).

[].

Obsérvese que todas las funciones aproximables son monbtonas, y esto es una consecuencia de la definición y no un supuesto de la teoría.

Es importante distinguir entre la relación ufv y la función f que

manda x en f(x), sin embargo no haremos mayor diferenciación pues trabajaremos solo con funciones aproximables, es decir aquellas para las cuales existe una relación ufv que las define.

Una de las proposiciones más importantes, que nos permite dar mapeos aproximables entre Dominios especificando unicamente una función entre elementos y que caracteriza a las funciones entre Dominios que provienen de mapeos aproximables es:

<u>Proposición 10.6.</u>-Si f:A-)B es una función aproximable entre Dominios entonces la función f:|A|-)|B| satisface:

(2) f(x) = ||f(x)|| + ||f(x)||

DEMOSTRACION. $-\langle = \rangle$) Sea f:A->B un mapeo aproximable, y sea x61A1 arbitrario.

Si $X \in f(x)$ entonces $\{u \in x \mid u \text{ finito 't' uf}(X) \text{ (por la definición de imagen de f), entonces } u \in (u) y entonces <math display="block">X \in f((u)) \text{ por lo que } f(x) \in \bigcup \{f((u)) \mid u \in x \mid u \text{ finito}\}.$

Ahora sea $X \in U\{f(\langle u \rangle\} \mid u \le x \ u \ finito\}$, entonces existe $u \ 't' \ u \le x$ y $X \in f(\langle u \rangle)$, es decir existe $v \le \langle u \rangle$ v finito tal que $v \in Con$ y $v \in X \in A$ pero $v \le \langle u \rangle \le x$ entonces $X \in f(x)$

- $J: U\{f(\langle u \rangle) \mid u \in x \mid u \mid finito\} \subseteq f(x)$
 - f(x)= $\bigcup \{f(\{u\}) | u \le x | u | finito\}.$
- ((=)Definimos la relación f' como el siguiente mapeo aproximable:

 ufv si y sólo si (v)cf((u)).

Probaremos que f proviene de f' y f' es aproximable.
Claramente df'd pues d està contenido por todo elemento.

 $\langle v \rangle \leq f(\langle u \rangle)$ y $\langle v \rangle \rangle \leq f(\langle u \rangle)$, entonces $\langle v \rangle V \langle v \rangle \rangle \leq f(\langle u \rangle)$ y como $\forall V \rangle \leq \langle v \rangle V \langle v \rangle \rangle \leq f(\langle u \rangle)$, es elemento, de donde $\langle v V v \rangle \leq f(\langle u \rangle)$ uf' $\langle v V v \rangle \rangle$.

Resta comprobar el tercer inciso de la definición de mapeo aproximable.

Supongamos u!-u', u'f'v' y v'!-v entonces

A g $(v') \le f(\langle u' \rangle)$ y $\langle u \rangle \ge \langle u' \rangle$ y $\langle v' \rangle \ge \langle v \rangle$ de donde $\langle v \rangle \le f(\langle u' \rangle)$,

pero f satisface (2), $f(\langle u' \rangle) \le f(\langle u \rangle)$.

Verificaremos ahora que f proviene de f'.

Supongamos uf'v y uf'v' entonces

 $f'(x)=\{Y\in D \mid uf'\{Y\} \text{ para algun } u\le x\}$, claramente si $Y\in f'(x)$ B existe u 't' uf'\{Y\}, entonces por como se definiò f'

.f proviene de un mapeo aproximable. [].

Es importante indicar que la condición anterior, es decir (2), corresponde a la petición de que nuestras funciones sean monotonas y continuas. Del resultado anterior y el Teorema 8.7 es facil deducir que si f es aproximable y $x \in x \in ,..., \le x \in ,...$ son elementos, entonces

$$f(\overset{\square}{\underset{i=1}{\square}}\times)=f(\overset{\square}{\underset{i=1}{\square}}\times)=\overset{\square}{\underset{i=1}{\square}}f(x)=\overset{\square}{\underset{i=1}{\square}}f(x).$$

Un resultado interesante que enriquece la teoría consiste en que la composición de mapeos aproximables es aproximable, esto nos conduce al siguiente:

Teorema 10.7. -Los Dominios y los mapeos aproximables forman una

Para su demostración utilizaremos los dos siguientes lemas.

<u>Lema 10.8</u>. -Sea A un Sistema de Información, la siguiente fórmula define un mapeo aproximable I :A-)A

(i) V u, v Con uI v (=) u! - v
A A A A
(ii) este mapeo es tal que I (x)=x V x 6|A|.

DEMOSTRACION. - (i) Verificamos directamente de la definición que se trata de un mapeo aproximable:

a)Claramente, por la proposición 7.8 él é.

- b) Si uI v y uI v' tenemos ul-v y ul-v' entonces nuevamente por A A la proposición 7.8 ul-vVv' entonces uI vVv'.
- c)Supongamos u'l-u uI v y vI-v', por la transitividad ya probada u'l-v', entonces u'I v'.
- (ii)Sea x&|A| entonces I (x)={Y&D | uI {Y} para u&x}
 A A A
 ={Y&D | u|-Y para algun u&x }={x}=x
 [].

La demostración anterior también puede realizarse en términos de la proposiciones 10.6 y 9.10.

El lema anterior nos dice que la relación I- define un mapeo A aproximable en A y que la identidad en IAI es aproximable.

<u>Lema 10.9</u>. -Sean f:A->B y g:B->C dos mapeos aproximables, (A,B y C Sistemas de Información), entonces la siguiente fórmula define un mapeo aproximable de A en C denotado por (g o f)

(i) Y u&Con Y w&Con u(g o f)w (=) ufv y vgw para algun v&Con , B \times C B y es tal que

(ii)(g o f)(x)=g(f(x)) \(\forall \times \text{x6|A|.}

() .

DEMOSTRACION. - Verificamos la definicibn.

a)ø(g o f)ø pues ø6Con_ y øfø øgø

b) Supongamos $u(g \circ f)w y u(g \circ f)w$ entonces existen v y v tales que ufv vgw ufv' v'g w', como f y g son aproximables uf(v|V) y (v|V)g(w w') se cumplen, entonces

ú(g o f)wUw'.

c)Si u'l- u u(g o f)w y wl- w', entonces existe véCon 't' A \cdot C B ufv y vgw, como f y g son aproximables tenemos u'fv y vgw', pero esto implica u'(g o f)w'.

Esto comprueba las clausulas de mapeo aproximable, ahora probaremos que $(g \circ f)(x)=g(f(x))$ $\forall x \in A$.

(ii) Sea $X \in \{g \circ f\}(x)$, entonces existe us $x \cdot t$ u(g o f) $\{X\}$ entonces $\{X\} \in \{g \circ f\}(x)\}$ entonces $\{X\} \in \{g \circ f\}(x)\}$ entonces $\{X\} \in \{g \circ f\}(x)\}$ esto implica que existe $\{X\} \in \{g \circ f\}(x)\}$ es decir $\{X\} \in \{g \circ f\}(x)\}$ inversamente,

. (g o f) (x)=g(f(x)).
□ [].

DEMOSTRACION. - (Teorema 10.7) Por el lema 10.8 todo Dominio posee identidad, y por el lema 10.9 la composición es asociativa y las identidades se cancelan.

Por ejemplo,

Para decir que dos Dominios son isomorfos utilizamos el concepto categòrico de isomorfismo.

<u>Definición</u> 10.10. - |A| es isomorfo a |B| si y solo si existen morfismos (mapeos aproximables) f:A->B y g:B->A tales que

(g o f)=I y (f o g)=I. En este caso f y g son llamados A B isomorfismos. $\langle \rangle$.

Es importante señalar las siguientes propiedades sobre isomorfismos.

<u>Proposiciion 10.11</u>. -Si f: |A|-> |B| es una función en los elementos de los Dominios, entonces son equivalentes:

- a)f es un isomorfismo (como morfismo de la categoria de conjuntos) que preserva el orden.
- b)f proviene de un mapeo aproximable y es biyectiva en los elementos de IAI y IBI.
- c)f es un isomorfismo en la categorla de Dominios, es decir, de acuerdo a la definición 10.10.

DEMOSTRACION. -

- a) => b) Supongamos f es un isomorfismo de conjuntos, entonces es biyectiva en los elementos, además si definimos la relación f' como uf'v $\langle = \rangle$ $\langle v \rangle \mathcal{E} f(\langle u \rangle)$ es directo comprobar que f' es aproximable y f proviene de f'.
- c) =) a) Es inmediato pues, si f es isomorfismo en la Categoria de Dominios, proviene de un mapeo aproximable, por lo tanto es monôtiona y preserva el orden, y por la regla de composición (que coincide para elementos con la composición de morfismos entre conjuntos) f es

un isomorfismo en conjuntos para elementos.

b) =) c) Sea $g(y)=f(y) \forall y \in BI$, g esta bien definida como función pues f es biyectiva en los elementos, además $f(g(y))=y \forall y \in BI$ y $g(f(x))=x \forall x \in AI$, lo cual prueba que g es un isomorfismo en los conjuntos de elementos (es decir, un morfismo en la Categoría de Conjuntos) y si $y \in Y$, entonces $y=f(x) \quad y'=f(x')$ para $x, x' \in AI$ pues f es sobre en los elementos, entonces $x \in X'$ (pues si $X \ni X'$ como f es aproximable y por lo tanto monôtona $f(x') \ni f(x)$ entonces $y' \ni y = Y'$ entonces $g(y) \in g(y')$, como ya probamos a) =) b) y g satisface a) tenemos que g proviene de un mapeo aproximable; entonces f y g son aproximables y

 $(g \circ f)(x)=g(f(x))=x \quad y \quad (f \circ g)(x)=f(g(x)) \quad \forall x \in [A] \quad \forall y \in [B]$... f es isomorfismo de Dominios. [].

En lo sucesivo, solo hablaremos de isomorfismos de Dominios pero es importante tener una caracterización en terminos de funciones.

<u>Proposición 10.12.</u>—Si $f:A-\rangle B$ es un isomorfismo, la imagen de ur elemento finito es finita.

DEMOSTRACION.—Sea uéCon 't' $y=\langle u \rangle$, como $f(\langle u \rangle)$ es elemento, A $f(\langle u \rangle)=\langle f(\langle u \rangle) \rangle$, resta entonces probar que $\frac{1}{2}$ véCon 't' B $f(\langle u \rangle)=\langle v \rangle$

Sea v ={XED | rf{X} rfu r finito} entonces B Si Xff((u)) entonces } rf(u) 't' rf{X}

=) u!-r y como f es aproximable $uf\{X\}$ pero entonces con r'=u $r'f\{X\}$ y $r'\le u$ por lo que $X\in V$ y entonces

=> f((u)) < (v)

[].

Proposición 10.13.-Si f:A->B es aproximable, entonces

V xelAl

$$f(x)=f(\bigcup \{(u) \mid u \subseteq x \mid u \text{ finito}\})=\bigcup f(\{u\}).$$
 ().

DEMOSTRACION.-Este resultado es consecuencia directa de proposiciones anteriores.

Una observación importante es que un mapeo aproximable queda univocamente determinado por su efecto en los elementos finitos.

Daremos a continuación algunos ejempio más de mapeos aproximables.

<u>Proposición</u> 10.14. - Dados Sistemas de Información A, B, C y D, y un elemento $b \in |B|$ fijo, existe un unico mapeo aproximable

const b:A)B tal que:

(i) (const b) (x)=b $\forall x \in [A]$.

Ademas

(ii)f o (const b)=const f(b) V mapeo aproximable f:B-)C.

(iii) (const b) o $g=(const b) \lor mapeo aproximable <math>g:D-A$.

().

Observese que abusamos de la notación ya que en (iii) (const b) tiene dos significados, uno como mapeo de A y otro como mapeo desde D.

DEMOSTRACION.—Sea bélB!, y sea (const b) definida como sigue: \forall uéCon y véCon u(const b) \lor (=) \lor 5b.

Claramente ø(const b)ø;

y si u(const b)v, u(const b)v' entonces vcb y v'sb por lo que vVv';

finalmente, para probar que (const b) es aproximable:

Si u'l-u u(const b) v vl-v' tenemos véb y como b es elemento y vl-v', entonces v'éb de donde u'(const b) v'.

.'. const' b es aproximable.

Ahora si x es un elemento arbitrario, es claro que

(const b) $(x) \subseteq b$,

si X6b, tenemos que para cualquier usx con u finito

u(const b){X}

entonces X((const b)(x), de donde concluimos

(const b)(x)=b,

la unicidad se sigue de que si $f(x)=g(x) \ \forall \ x \in |A|$ entonces f=g.

(ii) (f o (const b))(x)= $f((const b)(x))=f(b) \forall x \in AA$, por ur argumento de unicidad

fo (const b)=const f(b).

(iii) ((const b) o g) (x)=(const b) (g(x))=b \forall x \in IDI, nuevamente por unicidad

(const b) o g=const b. [].

Ejemplo

Considerese el siguiente Sistema de Información.

D ={ {0},{1},{0,1}=^ }

FSD FCCon (=) F= ϕ δ Ω S= ϕ y la relación de implicación es:

Es fàcil comprobar que se trata de un Sistema de Información, mediante la verificación de los axiomas de la definición, también es fàcil notar que los elementos totales son:

y un solo elemento parcial

Indefinido= $\{\{0,1\}\}$.

LLamamos a este Dominio, el Dominio de los valores de Verdad y lo denotamos por

BOOL={Verdadero, Falso, Indefinido}.

Definimos un mapeo aproximable del Dominio de cadenas binarias llamado Binario (ver ejemplo 4 de elementos Sección 7) en el Dominio de valores de verdad, como sigue: Recuerdese que los elementos de Binario son determinados por una unica cadena (cuya longitud puede ser finita o infinita), cuando leemos una cadena binaria de izquierda a derecha, contamos el numero de simbolos O antes del primer 1 si esto es impar, damos el valor Verdadero, si es par, Falso, es decir, queremos definir una función f de las cadenas binarias de longitud arbitraria a los valores de verdad tal que, por ejemplo:

f(0011011...)=Falso f(00011011101...)=Verdadero

f(00000101...)=Verdadero

f(00001101110...)=Falso

f(00000000000...)=Indefinido

ya que la cadena puede contener su primer simbolo i en una posición par o impar, o probablemente contiene una infinidad de ceros.

Para ser mas precisos queremos una función tal que:

 $f(0 i_{\perp}) = \begin{cases}
Verdadero & si n es impar \\
Falso & si n es par \\
Indefinido & si son puros ceros.$

Para esto definimos un mapeo aproximable tal que

ufv <=>

a) u, ∨≕ø,

- b b)v=Indefinido
- b c) \exists @eu @(i)=0 i=1,...,n y @(n+1)=1 con n par y \lor \$Falso
- b d) 7 @eu 't' @(i) i=1,..,n y @(n+1)=1 con n impar y v≤Verdadero.

Probaremos que f asi definida es un mapeo aproximable.

(i)Claramente ófó se cumple.

(ii) Si ufv y ufv' debemos analizar varios casos, analizaremos el caso en que ufv y ufv' cumplen c) de la definición anterior para f y los demás casos se siguen similarmente o más facilmente, (por ejemplo ufv y ufv' no se pueden dar , una por el caso c) y la otra por d) pues entonces u sería inconsistente).

Supongamos \mathcal{J} @\(\epsilon\) i=1,..,n @\(\n+1\)=1 con n par y \\(\sigma\) Falso \(\n\frac{1}{2}\) u 't' \(\tau(i)=0\) i=1,..,m \(\cap(m+1)=1\) y m es par con \\(\sigma'\) Falso, como \(\epsilon\) \(\tau(i)=\tau(i)=\tau(i)\) i=1,2,..,min\(\mathbb{L}(\theta),\mathbb{L}(\tau)\).

.. m=n y Wv'&Falso entonce uf(vVv').

(iii)Si u'l-u ufv vl-v' (nuevamanete realizaremos un solo caso, y los demàs se siguen similarmente).

Caso ufv se cumple por d), entonces $\cite{1.00}\cite{$

. u'fv'.

Ahora veremos como trabaja f con los elementos de Binario.

f(L)={ YeD | uf{Y} para algun ucL }
@ V @ @
sid neN 't' @neL @n(i)=D i=1,...,n-1 @n(n)=1 entonces
@ -si n es par tomando u={@n} vemos que f(L)=Verdadero.
@ -si n es impar tomando u={@n} f(L)=Falso

y -si no existe tal n, f(L)=Indefinido.(f(L)) no puede @ @ contener ni X={0} ni X={1} ya que @n(i)=0 i=1,..., $n \lor n$ }.

Ejemplo

Deseariamos construir una función de Binario en Binario que realizara lo siguiente:

n k n+1 1)g(0 1 0c)=0 e

2)g(1 $^{\omega}$)=1 Binario 3)g(0 1 $^{\omega}$)=0.

Este ejemplo manda un elemento total en un elemento parcial (tercer inciso). Intuitivamente g elimina los primeros símbolos 1 consecutivos en una cadena. Realizaremos la definición de mapeo aproximable que logra este efecto en los elementos de Binario.

ugv (=) a)u,v=ø,

b b)v=<u>l</u> Binario

¥ te u

- b c) $\not \exists$ Seu 't' S(i)=0 i=1,...,n (n)0) y si Tev, L(T) (n+1 y \forall teu T(i)=t(i) i=1,...,min(L(T),L(t)).

T(i)=t(i) i=1,..., min(n, L(T), L(t)) y T(i)=t(i+k+1) i=min(n, L(T), L(t)+1),..., min(L(T), L(t)-k-1).

No probaremos que la definición anterior corresponde a un mapeo aproximable, ya que la prueba es una rutinaria verificación de la definición de mapeo aproximable analizando todos los casos posibles.

Veamos que pasa con los elementos.

Sea L un elemento de Binario (determinado por una unica cadena Φ). Utilizaremos como notación $g(\Phi)$ como $g(L_{\mu})$, y entonces como por

definición g(L)={Y&D |ug{Y} para algun u≤L } tenemos

1) Si $@=1^\infty$ observese que $Y=^c(g)$ y no puede ser otro, ya que si $Y=^c(g)$ entonces debe existir $u\in Con$ 't' $u\in L$ y $ug\{Y\}$ pero obsérvese que para toda Seu se tendría S(1)=1 (no tiene ceros iniciales) así las opciones c) y d) quedan canceladas.

Esto prueba g(100)=1

2)Si @=0 1 entonces tomando u={@m}=v por el caso c) tenemos ugv, sin embargo no podemos tener $v={@(m+1)}$ y ugv para ninguna u ya que para cualquier u si Séu s(i)=0 i=1,..,min{L(S),m} y como L(@(m+1))=m+1 se anula el caso c) y no existe S con la propiedad pedida en d) . Asi g(@)=L y por lo tanto

g(0 1°)=0 .

3)Si @=0 1 Oc entonces si llamamos T=0 c es fàcil ver que por d) {@r}g{Tr} Y r{N} es decir T=g(@) y esto es equivalente a m k m+1 g(0 1 Oc)=0 c.

1. La función tiene el efecto que deseamos. [].

Capitulo III
TEORIA DE DOMINIOS

Seccion 11 Producto y Union Alena

En la Categoria de Conjuntos, el producto cartesiano se construye simplemente considerando el conjunto formado por las parejas ordenadas; esta metodología, como veremos, funciona para Dominios, pero su estructura, basada en Sistemas de Información queda oculta. Por esto daremos la definición en terminos de Sistemas de Información y posteriormente veremos en que forma un elemento del Dominio resultante es una pareja ordenada de elementos de los Dominios constituyentes.

La idea de la definición se refiere a la idea de dar información sobre posibles elementos. Para dar información sobre un elemento o pareja, hacemos afirmaciones sobre cada coordenada del elemento.

<u>Definición 11.1</u>.-Sean A y B Sistemas de Información, 11amamos AXB, el Sistema Producto, al sistema donde:

Obsérvese que los dos conjuntos que unimos en (i) son copias de

y D respectivamente.

Para mostrar que nuestra construcción tiene sentido realizamos la siguiente:

Proposición 11.2. - Si A y B son Sistemas de Información entonces: a) AXB es Sistema de Información.

b)Existen mapeos aproximables

prm:AXB -> A y sqd:AXB -> B

tales que, para cualquier Sistema de Información C y mapeos aproximable

 $f:C \rightarrow A$ $y g:C \rightarrow B$

existe un Unico mapeo aproximable (f.q):C -> AXB tal que:

 $\underline{prm} \circ \langle f, g \rangle = f \quad y \quad \underline{sgd} \circ \langle f, g \rangle = g \quad \langle \rangle.$

DEMOSTRACION. - Verificamos que AXB satisface los axiomas definición 7.1.

(i)Si u2v y u6Con entonces

sqd(v)={YeD | (△ , Y) ∈ v} ≤ {YeD | (△ , Y) ∈ u}=sqd(u) ∈ Con

veCon

(ii)Si X&D entonces

AXB

 $X=(\triangle,Y)$

X=(Z, -)

con {Y}4Con y {Z}4Con

entonces $prm(\{X\}) = \{ \triangle \}$

sgd({X})={Y} **{** \(\(\(\) \) \)

en cualquier caso {X}&Con

AXB

y ul- X entonces AXB AXP (iii)Supongamos ufCon

```
prm(uV(X)) = \{Z \in D \mid (Z, \triangle) \in uV(X) \}
                  sgd(u)(X})={Y&D | (4, Y)& u0(X} }
      como ul-
              AXB
      si X=(Z, \triangle) prm(u) I-Z, entonces prm(u)U\{Z\} (Con., de donde
 sgd(uU{X})=sgd(u)€Con y prm(uU{X})€Con
      si X=(-4,Y) simetricamente sgd(u)V\{Y\}\in Con , y observamos que en
 cualquier caso
                 prm(ul){X})&Con
                                   y sgd(uU{X})&Con
 por lo que
                               ultx36Con
      (iv)^{\Delta} = (\Delta, \Delta), si ufficiences
             y sgd(u)!- 4 , por lo que
prm(u) |- 4
                      BB
                                  AXB AXB
      (v) Sea Xeu , ucCon
                          entonces
si X=(Z, \triangle) Ziprm(u) concluimos prm(u) I-Z, entonces
                                       X
                                   AXB
si X=(^ ,Y) Y(sgd(u) entonces sgd(u)!- Y luego entonces
                                   AXB
     (vi)Supongamos ul- W
                                 ¥ W€v y vI- X , debemos probar
                        AXB.
                                              AXB
que ul- X.
     Si X=(Z, \Delta) entonces prm(v) I-Z,
                                              ahora si Me prm(v)
W=(M, ^ )€v y entonces ul-W ,es decir
     prm(u)I- M
                  Y Meprm(v)
como prm(u) E Con prm(u) I - Z entonces
     Igualmente si X=(A, Y).
```

Concluimos que AXB es Sistema de Información y definiremos ahora los mapeos aproximables

prm:AXB -> A y sgd:AXB -> B
utilizando la definición de los conjuntos prm() y sgd().

Probaremos que estos son mapeos aproximables, verificando la definición para (a) ya que para (b) es analoga.

(i) $\delta \underline{prm} \delta$ se cumple trivialmente por la proposición 7.8 .

(ii)Supongamos u<u>prm</u>v y u<u>prm</u>v`, entonces

prm(u) |- v y prm(u) |- v' por lo que prm(u) |- (v\sqrt{V}\sqrt{V}\sqrt{V})

A

A

... uprm(v\sqrt{V}\sqrt{V}\sqrt{V}).

(iii) Supongamos u!- u` u`prmv` y v`!- v entonces

AXB

u!- X V X&\(\epsilon\) por lo tanto

AXB

prm(u)!- Z V X=(Z,^\(\epsilon\) \&\(\epsilon\) entonces

A B

prm(u)!- prm(u`)!- v`!- v

A A A

\(\epsilon\) uprmv.

<u>Definición 11.4.-Sea</u> C un Sistema de Información y f:C-)A y g:C-)B mapeos aproximable, definimos

como el siguiente mapeo

$$t(f,g)u \iff tf(prm(u)) y tg(sgd(u)). ().$$

Demostraremos que es aproximable.

```
øgø pues f y g son aproximables.
      (ii) Supongamos t(f,g)u y t(f,g)u' entonces
           tf(prm(u)), tf(prm(u')) ,tg(sgd(u)) y tg(sgd(u'))
pero f y g son aproximables entonces tenemos -
              tf(prm(u)Uprm(u')) y tg(sgd(u)Usgd(u')) pero
             prm(u) \iint prm(u') = \{Z \in D \mid (Z, \triangle) \in u\} \iint \{Z \in D \mid (Z, \triangle) \in u'\}
={ZED i(Z.4)eulu'}= prm(ullu') entonces
      tf(prm(u||u')) y analogamente tq(sqd(u||u'))

♣ t (f, g) (u()u').
      (iii)Si t'l- t t(f,g)u
                                       y ul-
                                                u', entonces
tf(prm(u)) y tg(sgd(u)) como ul- u' tenemos
                                          y sgd(u) l- sgd(u')
                     prm(u) |- prm(u')
finalmente f y g son aproximables, asi que
                   t'f(prm(u')) y t'g(sgd(u')) es decir
                                     t' (f, g) u'.
      Ahora sea cfiCi un elemento de ICI
      \underline{prm} \circ \langle f, g \rangle \langle c \rangle = \underline{prm} (\langle f, g \rangle \langle c \rangle)
      {Z&D | uprm{Z} para algun u \le (f, g)(c)}
             | prm(u)|- I para algun us(f,g)(c) }
            I tf{Z} para alguna t \in C = f(c)
=(3) { Z \in D
      La igualdad (3) se sigue al comprobar la doble contención:
      Para (2) tomese u=\{(Z, \Delta)\}\subseteq (f, g)(c) y para (5) obsérvese que si
prm(u) = Z y u \in (f, g) (c) entonces tf(prm(u)) entonces tf\{Z\}.
      De la misma manera se tiene
                        snd o \langle f, g \rangle \langle c \rangle = g \langle c \rangle \quad \forall c \in [C]
                   ... <u>prm</u> o (f, g) = f
                                            y <u>sgd</u> o ⟨f,g⟩=g
      Probaremos ahora el siguiente :
```

(i) $\phi(f,g)\phi$ se cumple pues prm(ϕ) = ϕ y sgd(ϕ) = ϕ y se tiene $\phi f\phi$

Lema 11.5. -Si r, p son elementos de AXB tales que prm(r)=prm(p) y sqd(r)=sqd(p)

1 entonces

r=p .

() .

DEMOSTRACION. -Sea Xer si X=(Z, $^{\triangle}$), Zeprm(r)=prm(p)

B

prm(p)={ZeD | uprm{Z} para algun usp}

A

={ZeD | prm(u)|- Z para algun usp} entonces

A

si Zeprm(p) existe usp 't' prm(u)!- Z , es decir

A

ul- (Z, $^{\triangle}$)

y como p es elemento Xép.

Analogamente si $X=(^{\triangle},Y)$ se tiene por $\underline{sgd}(r)=\underline{sgd}(p)$ que A

rep.

Simetricamente pr y

... r=p.

[].

Probaremos ahora la unicidad de (f,g). Si h:C -> AXB es una función tal que

orm o hef y sgd o heg,

sea celCl , entonces

prm(h(c))=prm((f,g)(c))

ggd(h(c))=ggd((f,g)(c)) y por el lema anterior

 $h(c)=\langle f,g\rangle(c)$, como c fue elegida arbitrariamente en |C| $h=\langle f,g\rangle$

... (f, g) es unica [].

Hemos concluido esta larga demostración de la construcción del producto. Mostraremos que podemos dar una biyección entre los elementos del producto y las parejas ordenadas de elementos.

Definicion 11.6. -Una pareja de elementos es:
$$(x,y)=(const x, const y)(\underline{i}_{c})$$
 ().

Es decir (x,y) es el elemento de lAXBI que resulta al considerar f=const $x:C \rightarrow A$ y g=const $y:C \rightarrow B$ y evaluar la función producto (const x, const y) en <u>i</u>.

Observese que la definición no depende del Sistema de Información C que se tome, pues si

$$0 = \frac{1}{2} \frac{1}{2} ((x,y)) = \frac{1}{2} \frac{1}{2} \frac{1}{2} ((x,y)) = \frac{1}{2} \frac{1}$$

y por el lema 11.5

$$(x,y)=(x',y').$$

Como notación, para eliminar parentesis inutiles, las funciones evaluadas en eneadas seran directamente escritas por el nombre de la función seguido de la eneada, asi

$$\underline{\operatorname{prm}}((x,y)) = \underline{\operatorname{prm}}(x,y).$$

La verificación de la consistencia de la definición 11.6 de hecho prueba los incisos (ii) y (iii) de la siguiente:

Proposición 11.7. - Sean A y B Sistemas de Información entonces:

 $(ii) \underline{prm}(x, y) = x$

(iii) and (x, y) = y

```
(vi)(x,y) 5(x',y') (=> xcx' ycy'.
```

⟨⟩.

DEMOSTRACION. $-(x,y) \in |AXB|$ pues es la imagen de un elemento bajo un mapeo aproximable.

Ahora, (i) si t={(Z, $^{\triangle}$) | Zex}U{($^{\triangle}$, Y) | Yey}, es facil ver que t B A es un elemento, y entonces

 $\frac{prm}{(t)} = \{Z \in D \mid \cdot u \ \underline{prm}\{Z\} \ para \ algun \ u \leq t\}$ $A = \{Z \in D \mid prm(u) \mid - Z \ para \ algun \ u \leq t\}$ A . ASi $Z \in x$, entonces $u = \{(Z, \triangle)\} \in t \ y \ prm(u) \mid - Z$ B . A $. \underline{prm}(x, y) = x \leq \underline{prm}(t).$

Si Zé<u>prm</u>(t) entonces existe u 't' uct y prm(u)!- Z pero Prm(u)sx y como x es elemento Zéx

x=prm(t)

igualmente y=sgd(t) y aplicando el lema 11.5

(x, y) = t.

(iv)Aplicando (ii), (iii) y nuevamente el lema 11.5 a

prm(z)=prm(prm(z), sqd(z))

 $\underline{spd}(z) = \underline{spd}(\underline{prm}(z), \underline{spd}(z))$

tenemos el resultado.

(v)Aplicando (ii), (iii) y la propiedad universal para (f,g) tenemos \forall c \in |C|

prm((f,g)(c))=f(c) y prm(f(c),g(c))=f(c)

 $\underline{\operatorname{sgd}}(\{f,g\}(c))=g(c)$ y $\underline{\operatorname{sgd}}(f(c),g(c))=g(c)$ y por el lema 7.5 (f,g)(c)=(f(c),g(c)).

(vi)((=)Supongamos x(x' y(y' entonces por (i)

 $(x,y) = ((Z, \triangle) | Z \in x) \cup \{(\triangle, Y) | Y \in y\}$ $B \qquad A$

\${(Z, 4) | Z \(x \) } {(4 , Y) | Y \(y \) } = (x \, y \).

(=))Supongamos (x,y) (x',y')

entonces por ser <u>prm</u> y <u>sqd</u> aproximables , son monotonas, de donde $prm(x,y) \le prm(x',y')$ y <u>sqd</u>(x,y) $\le prm(x',y')$ entonces

() .

De esta manera a una pareja de elementos $x \in |A|$ y $y \in |B|$ le asociamos el elemento (x,y), dado un elemento $z \in |AXB|$ le asociamos la pareja ordenada $(\underline{prm}(z), \underline{snd}(z))$. Esta biyección muestra que |AXB| es isomorfo a |A|X|B| donde este último es el producto cartesiano de los conjuntos de elementos.

Mostraremos que en nuestra categoria existe objeto terminal y por lo tanto es una categoria con productos finitos.

Considerese el siguiente Sistema de Información:

De esto se concluye que todos los mapeos aproximables $f:\mathbb{L}\to A$ son constantes y $f:A\to \mathbb{L}$ es siempre un unico mapeo aproximable, es mas se trata de $f=(const\ \underline{l}\)$ y es denotado por f=0.

Lo mencionado antes prueba la:

<u>Proposición 11.8.-</u>E es objeto terminal de la Categoria de Dominios.

Algunos resultados interesantes para el producto son los siguientes

<u>Proposición 11.9</u>.-Sean u,∨€Con entonces AXB u!- v si y sòlo si prm(u)·!- prm(v) y sgd(u)!- sgd(v). AXB A A

DEMOSTRACION. - Directamente de la definicion 11.1 tenemos

II- v si y solo si AXB

```
ul- X \( \times \times \) y esto se cumple si y sblo si

AXB

\[ \text{prm(u)} \cdot \times \times \times \( \times \) \( \times \times \) \( \times
```

Proposición 11.10.-Sea $t \subseteq (x,y) \in IAXBI$ entonces (t) = ((u), (v)) donde u = prm(t) y = sqd(t). ().

DEMOSTRACION.—Clatamente $t \in (\langle u \rangle, \langle v \rangle)$ y como este ultimo es elemento $\langle t \rangle \subseteq (\langle u \rangle, \langle v \rangle)$.

Si X \in ((u),(v)), supongamos X=(Z, \triangle), entonces Z \in (u) de manera que B prm(t)!- Z pero entonces (Z, \triangle) \in (t) y entonces A B \in (t) \supseteq ((u),(v)).

<u>Proposición 11.11.</u> -Una función f: $|AXB| - \rangle$ |C| de dos argumentos, dada en los elementos, proviene de un mapeo aproximable si y sólo si V a $\in |A|$ y V b $\in |B|$ las funciones

f:|A| -> |C| y f:|B| -> |C| dadas por b a f (x)=f(x,b) y f (y)=f(a,y) b a respectivamente, provienen de mapeos aproximables. ()

DEMOSTRACION.—Supongamos f proviene de un mapeo aproximable,
entonces f = f o (I , const b) y
b A f = f o (const a, I)
a B
de donde es claro que f y f provienen de mapeos aproximables.
b a
((=)Observese que
f(x,y)=f(x)=U{f((u)) | ucx u finito}=

y y
U{f((u),y) | ucx u finito}=

U{ f (y) | ucx u finito}=

(u)
U{U{f ((v)) | vcy v finito} ucx u finito}

Definiremos ahora un objeto cercano al coproducto de Dominios.La idea es que los elementos de este Dominio sean, elementos de los Dominios constituyentes, pero de manera exclusiva.

<u>Definición 11.12</u>. -Sean A y B Sistemas de Información. Por A+B, el sistema unión ajena(suma directa), entendemos el sistema donde tenemos un dato of D y of D y: ={(X, 4) | XED }U {(4, Y) | YED }U{(4, 4)} = (4.4). (ii)≏ (=) izq(u)&Con y der(u)=ø (iii)uECon b (inclusivo) $izq(u)=\delta y der(u) \in Con$. (iv')u|- (X,4) (=) der(u)= δ e izq(u)|-X. (4, Y) (=) izq(u)=6 y der(u) |- Y. A+B (△, △) -\ ueCon donde u es un subconjunto finito de D en (iii) y en , ademās, la notación izq y der significa: (iv'') ueCon $izq(u)=\{Z\in D \mid (Z, \triangle)\in u\}$

Observese que $(^{\diamond},^{\diamond})$, $(^{\diamond},^{\diamond})$ y $(^{\diamond},^{\diamond})$ no son equivalentes en este B A sistema, además |- esta definida de manera disyuntiva en vez de A+B conjuntiva como |- . Esto nos lleva a que A+B contenga copias ajenas AXB de A y B ademas de un elemento extra $(\underline{l},\underline{l})$.

 $der(u) = \{Y \in D \mid (\triangle, Y) \in u\}.$

Para mostrar los objetivos de la definición anterior tenemos la siguiente : <u>Proposición 11.13</u>.—Si A y B son Sistemas de Información entonces: (i)A+B también lo es.

(ii)Existen mapeos aproximables

ini:A -> A+B e ind:B -> A+B'

tales que para cualquier Sistema de Información C y mapeos aproximables f:A -> C y g:B -> C existe un único mapeo aproximable

tal que:

[f,g] o ini=f , [f,g] o ind=g y [f,g]
$$\langle \underline{l} \rangle = \underline{l}$$
. A+B C $\langle \cdot \rangle$.

DEMOSTRACION.-Para ver que se trata de un Sistema de Información veremos que se verifican los axiomas.

der (u) der (v)

de manera que si izq(v) ECon entonces izq(u) ECon
A
si der(v) ECon entonces der(u) ECon
B
y
si izq(v) = Ø entonces izq(u) = Ø
si der(v) = Ø entonces der(u) = Ø.

(ii) Sea X&D , si X=(Z, △) con Z&D , entonces

A+B

izq({X})={Z}\$ y der({X})=Ø , {X}&Con ...

A+B

Si X=(△, Y) con Y&D entonces izq({X})=Ø y der({X})={Y}

B

.'. {X}&Con .

A+B

4) = \(\frac{1}{2} \) = \

Finalmente si $X=(^{\circ},^{\circ})$ =) $izq({X})=der({X})=b$ y

#. {X}6Con . A+B (iii)Supongamos ul- X ,si X=(4,4) entonces A+B izq(u)=izq(uV{X}) y der(u)=der(u[{{X}}). Si $X=(Z, \triangle)$, entonces $izq(uU(X))=izq(u)U(Z)\neq \emptyset$ e $izq(uU(X))\in Con$ por la definición de I- y además A A+B $der(uU(X))=der(u)=\emptyset$

. uV{X}6Con . A+B

Analogamente si $X=(^{\circ}, Y)$.

(iv)Como ul- ($^{\triangle}$, $^{\triangle}$) siempre, el axioma se cumple automaticamente. A+B

(v) Supongamos Xeu u&Con

A+B

si X=(△,Y), entonces Y€der(u) por lo que der(u)≠ø y der(u)!- Y B entonces u!- (△,Y).

H+F

De la misma manera se prueba si $X=(Z, \triangle)$ y trivilamente si $X=(\triangle, \triangle)$.

(vi)Supongamos ul- W V W(v y vl- X debemos probar que A+B A+B

ul- X. A+B

Supongamos $X=(^{\triangle},Y)$ entonces $der(\vee)\neq \delta$ y $der(\vee)$ |- Y afirmamos que B der(u)|- M Y Méder(\vee); sea Méder(\vee) entonces existe $W=(^{\triangle},M)\in \vee$ y' por B hipòtesis u|- $(^{\triangle},M)$ de donde $der(u)\neq \delta$ y der(u)|- M, aplicando la A+B B transitividad de |- tenemos der(u)|- Y y por lo tanto u|- X.

La prueba se sigue igualmente si $X=(Z, \triangle)$ y aun mas facilmente si $X=(\triangle, \triangle)$.

Concluimos que A+B es un Sistema de Información.

Definimos ahora ini:A -> A+B e ind:B -> A+B mediante:

<u>Definición 11.14</u>. -Sean A y B Sistemas de Información, definimos los mapeos aproximables ini:A -> A+B e ind:B -> A+B como:

(a)
$$\vee$$
 ini $u = (Z, \triangle) \mid Z \in \vee I - u$.
A+B
(b) \vee ind $u = (\triangle, Y) \mid Y \in \vee I - u$.
A+B

Debemos probar que estas definiciones corresponden a mapeos aproximables. Realizaremos Unicamente (a) ya que (b) es analogo.

(i)ø ini ø es directo.

(ii) Supongamos que tenemos v ini u y v ini u', entonces por definición

 $\{(Z, \triangle) | Z \in V\}\} = \{(Z, \triangle) | Z \in V\}\} = \{(Z, \triangle) | Z \in V\}\} = \{(Z, \triangle) | Z \in V\} = \{(U, V)\} \}$ por lo que V ini $\{u \mid U \mid V\}$.

(iii) Supongamos v|- v' v' ini u' y u'|- u entonces

A+B
{(Z, △) | Z∈v}|- {(Z, △) | Z∈v'} pues

A+B
izq({(Z, △) | Z∈v})=v e izq({(Z, △) | Z∈v'})=v' y v|- v'

Por lo tanto {(Z, △) | Z∈v}|- u

A+B

A+B

V ini u.

Hemos comprobado la definición de mapeo aproximable para ini y ahora comprobaremos que ini e ind cumplen con la propiedad universal para la unión ajena.

Sea C un Sistema de Información arbitrario y f:A -> C y g:B -> C mapeos aproximables.

Definición 11.15. - Definimos entonces

[f,g]:A+B -> C por

u[f,g]s (=) ø|- s C b izq(u)≠ø e (izq(u))fs b der(u)≠ø y der(u)gs. ()

Probaremos que [f,g] es aproximable verificando la definición.

(i)&[f,g]& se cumple por el primer caso de la definición anterior.

(ii) Supongamos u[f,g]s y u[f,g]s', entonces si izq(u)=der(u)=d entonces u[f,g](sUs') debe cumplirse nuevamente por el primer caso.

De la contrario, uno y sólo uno de los conjuntos der(u) e izq(u) es distinto del vacio, supongamos der(u) ró, entonces tenemos

der(u)gs y der(u)gs' pero g es aproximable, de donde der(u)g(sUs') con lo que concluimos

u[f,g](sVs').

Simètricamente obtenemos u[f,g](s|s') si izq(u)≠ø.

(iii) Supongamos ul- u' u'[f, g]s' y s'[- s. $\Theta+B$

Haremos el caso $izq(u')\neq \delta$ y los casos $der(u')\neq \delta$ y ambos vacios se siguen fàcilmente.

Como izq(u')fs' y s'!-s tenemos, pues f es aproximable, izq(u')fs C ahora, como u!-u' e $izq(u')\neq \emptyset$ obtenemos que para toda $(Z,\triangle)\notin u'$ A+B $u!-(Z,\triangle)$ de donde $izq(u)\neq \emptyset$ e izq(u)!-Z utilizando nuevamente que f A+B es aproximable y que izq(u)!-izq(u') concluimos izq(u)fs, es decir A u[f,g]s.

Comprobaremos ahora la conmutatividad afirmada por la propiedad universal.

Sea afiAi entonces

 $[f,g] \circ ini(a)=[f,g](ini(a))$

como ini(a)={XeD u ini {X} para algun uga}

[f,g](ini(a))={SED | r[f,g]{S} para algun rsini(a) }

(4) ={S&D | uf{S} para algun usa} = f(a).

La igualdad (4) se sigue de la doble contención de los conjuntos correspondientes:

(2)Si SfD y usa es tal que uf(S) entonces si $r=\{(Z, \triangle)|Z\in U\}$ tenemos r[f, g](S) pues izq(r)=u y ademas

 $r \in \{X \in D \mid u \text{ ini}\{X\} \text{ para algun } u \in a\}=ini(a)$ ya que u ini $\{X\}$ para A+B toda $X \in r$ pues

 ψ inifX} si y solo si $\{(Z, \triangle) | Z \in U\} | - X$ si y solo si r | - X A+B A+B (5)Sea S6D 't' r[f,g]{S} para algun r ini(a), como r es finito C r={X,...,X} y existen u ,...,usa 't' u ini{X} i=1,...,n por definition in the second se

nicibn de imagen.

Sea $u = \bigcup_{i=1}^{n} u_i$ entonces, como ini es aproximable tenemos u ini r y uça, afirmamos uf{S}. Sea $r' = \{(Z, \triangle) \mid Z \in u\}$ entonces $r' \mid -$ r y como [f, g] A+B es aproximable, $r' \mid f, g \mid \{S\}$ pero izq $\{r'\} = u$ de donde izq $\{r'\} f \mid \{S\}$.

De la misma manera se prueba que [f, g] o ind= g. Para probar que [f, g]($\underline{1}$ ')= $\underline{1}$ observese que:

[f,g](<u>l</u>)={Y&D | u[f,g]{Y} para algun u<u>cl</u>}

O+B C O+B

={YeD | u[f,g]{Y} ø|- u} ={YeD | ø[f,g]{Y} }
C A+B C

={Y&D | 61- Y }=1.

Finalmente, para la unicidad tenemos necesidad del:

Lema 11.16.—Sean A,B Sistemas de Información, si $x \in A+B$ y $x \neq 1$ A+B entonces existe $a \in A+B$ (exclusivo) $b \in B$ tal que:

ini(a)=x δ (exclusivo) ind(b)=x. $\langle \rangle$.

DEMOSTRACION. -Sea $x \in |A+B|$ $y \neq y \neq y = x \in A$ A+B A

si $a=\emptyset$, tomese $b=\{Y \in D \mid (^{\triangle}, Y) \in x\} \neq \emptyset$ $y = x \in A$ B

Si $a\neq\emptyset$, afirmamos $a \in |A|$ $e = x \in A$

Verificamos la definición de elemento para a: sea v≤a y v finito, ∫ si v=ø entonces v∈Con_, si v≠ø tenemos

r={(Z, 4) | Z { v} } x

como x es elemento r \in Con pero izq(r)=v y por la definición de unión A+B ajena esto implica $v\in$ Con .

Ademas, si VI-Z, entonces VI-Z, VI-Z, entonces VI-Z, VI-Z, entonces VI-Z, VI-Z,

🚣 a es elemento.

ini(â)={X6D | u ini{X} para algun usa} A+B ={XED | {(Z, ^) Z6u}|- X para algun usa} A+B A+B

Si X ϵ x entonces X=(Z, Δ) (X no puede ser de la forma (Δ ,Y) pues

 $a\neq \emptyset$ y entonces x no seria elemento pues tendria un subconjunto finito inconsistente). Tomando $u=\{Z\}$ se comprueba que Xéini(a).

Si Xi ini(a) entonces por definición de ini(a) existe u 't' $\{(Z, \triangle) \mid Z \in u\} \mid -X \text{ y } \{(Z, \triangle) \mid Z \in u\} \leq x$, como x es elemento, Xix.

Como hemos verificado la doble contención queda probada la igualdad.

El b es exclusivo, pues de no ser asi tomariamos un dato de b y uno de a y obtendriamos un subconjunto de x finito e inconsistente lo cual contradice que x es elemento.

Probaremos ahora la unicidad de [f, g] y con esto concluimos la demostración de la afirmación para la unión ajena.

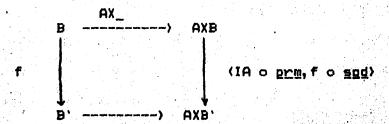
Supongamos h:A+B -> C es otra función tal que

hoini=f yhoind=g yh($\frac{1}{1}$)= $\frac{1}{1}$.

Sea $x \in A+B$, si x=1 entonces directamente h(x)=[f,g](x) A+Bsi $x\neq 1$, por el lema anterior existe $a\in A+B$ A+Bini(a)=x (si no ind(b)=x) pero esto nos dice

Por las propiedades universales del producto y la unión ajena, así como del objeto terminal, puede verificarse que estos son unicos salvo isomorfismo.

Además es fácil comprobar que _XA y AX_ son extendibles a funtores, lo mismo que _+A y A+_; por ejemplo si consideramos



Para verificar que es funtor observese que directamente

EJEMPLOS

Ejemplo 1)Observese que si II denota al Dominio con un solo elemento, entonces

BOOL≃I + I

ya que $\mathbb{I} + \mathbb{I} = \{ 1, (1, ^{\triangle}), (^{\triangle}, 1) \}$ \mathbb{I} y además todo mapeo aproximable de BOOL en algún otro Dominio queda determinado por los valores que tome en

l=Indefinido (l , ^)=Verdadero (^, l)=Falso E bajo la restricción que:

(5) La imagen de 1 debe estar contenida en la intersección de las imagenes de Verdadero y Falso.

Inversamente, toda función que satisface (5), cuyo dominio de definición es BOOL, proviene de un mapeo aproximable.

Ejemplo Sea A un Sistema de Información, entonces existe diag: A-) AXA un mapeo aproximable tal que

DEMOSTRACION.—Sea f=I y g=I conforme a la definición del producto de funciones, llamamos diag=(I, I) la cual es garantizada por A A la propiedad universal del producto, y por esto mismo

〈〉.

grm o diag=I y ggd o diag=I A A A entonces claramente V xEIAI diag(x)=(x,x). [].

(i) IAXBI≃IBXAI. (ii) IAX (BXC) I≃I (AXB) XCI. (iii)Si |A|*|A'| y |B|*|B'| entonces |AXB|*|A'XB'|. **()** . DEMOSTRACION. - (i) Sea D=AXB y E=BXA entonces prm :AXB ->A y sgd :AXB -> B y tenemos (sad , prm) : AXB -> BXA analogamente (sgd , prm):BXA -> AXB ahora (sgd , prm) o (sgd , prm):AXB -> AXB y \ (x, y) IAXBI (sgd , prm) o (sgd , prm) (x, y) =(sgd , prm)((sgd , prm)(x,y)) = (sgd , prm) (sgd (x, y), prm (x, y)) $=\langle \underline{\mathsf{sud}},\underline{\mathsf{prm}}\rangle(y,x)=(x,y)$ por lo tanto esta composición es I Simetricamente (sad , prm) o (sad , prm)=I IAXBI≃IBXAI. de donde (ii) Definimos f: | A|X|BXC| -> | AXB|X|C| y g: | AXBIXIC| -> | AIXIBXC| en los elementos como sigue: f(x, (y, z)) = ((x, y), z) y g((x, y), z) = (x, (y, z)), por las proposición 10.6 y 11.11 resulta rutinario verificar que provienen de mapeos aproximables y claramente f y g son isomorfismos. (iii) Sean f:A -> A' y g:B -> B' isomorfismos si D=AXB y E=A'XB' entonces (foprm, gospd):D-) E

spd):E -> D

Proposición 11.17. - Si A, B y C son Sistemas de Información entonces:

Es claro que por ser producto y composición de aproximables, los mapeos anteriores son aproximables, y también son inversos, es decir, definen el isomorfismo buscado.

Construiremos ahora un ejemplo que simula un producto infinito y cuyos elementos resultan sucesiones.

<u>Proposición 11.18</u>. -Sea A un Sistema de Información, entonces el siguiente sistema es un Sistema de Información denotado por A

La verificación de los axiomas de Sistemas de Información para probar la proposición se sigue rutinariamente y la omitiremos. Sin embargo de mucho mayor interes resulta la:

<u>Proposición 11.19</u>. -Los elementos de A estan en correspondencia biunivoca con las sucesuiones de elementos de A mediante

DEMOSTRACION.-Sea (x.) una sucesión de elementos de A. primero

n

veremos que $y=V(\langle x \rangle)$ es un elemento al verificar la definición.

n(v) & Con V n(N) .. veCon.

Si ademàs VI-R, entonces si $R=^{\Delta}$ no hay nada que probar;

A A A A A A A A entoncex $X \in X$ de donde $R \in Y$ $X \in X$ y es elemento.

Sea ahora y un elemento de A , construiremos una sucesión de elementos de A $(\langle x \rangle)$ tal que $\Psi(\langle x \rangle)=y$.

Para cada neN sea

 $x = U(\underline{n}(u) \mid u \in y \mid u \text{ finito}$.

Debemos probar que x asi definido es elemento de A.

Sea ufx u finito, deben existir u ,.., u 't' u finito, uf n i n i n i n i n i n uf n n i n

Ahora si u!- X entonces $\underline{n}(r)$!- X y como y es elemento \underline{n} \underline{n}

Corolario 11.20. – Si A es un Sistema de Informción entonces $A^{\infty} = A \times A^{\infty}$ ().

DEMOSTRACION.-Identificamos los elementos de A $^{\omega}$ con las sucesiones de elementos de A $^{\omega}$ y definimos

 $f:A^{\infty}$ -> A como $f(\langle x \rangle)=x$ y g:A -> A como g($\langle x \rangle)=\langle x \rangle$, es fàcil n 1 n n+1 verificar que tanto f como g provienen de mapeos aproximables y entonces $\langle f,g \rangle:A^{\infty}$ -> A x A^{∞}

Puede verse entonces que si definimos h: AXA -> A por

h(x, (x))=(y) donde y=x y=x n > 1, n n 1 n n-1h resulta aproximable y la inversa de (f,g) lo que prueba que son isomorfismos, y concluimos $A^{\infty} = AXA^{\infty}$.

<u>Proposición 11.21.</u> -En A_{\bullet}^{\bullet} si x=(x) y=(y) son elementos, entonces n n $x \in Y$ si y solo si $x \in Y$ Y $n \in NL$ ().

DEMOSTRACION. - (=)) Supongamos xsy, sea n un natural arbitrario, si X ϵ x entonces $(4, ..., 4, X) \epsilon$ x y por lo que $X \epsilon_{\Omega}(\{(4, ..., 4, X\}) \epsilon$ y n A A n

De manera muy similar podemos probar que APAXA.

Proposición 11.23. -A-AXAX

DEMOSTRACION. - Construimos la biyección:

Dada (x): A obtenemos ((a), (b)) AXA definida por n n n prm((a), (b)) = (a) = (x) y (b) = (x) n n 2n-1 n 2n (no haremos los detalles).

EJEMPLO. - Un pequeño lenguaje.

Trabajaremos ahora la definición de un pequeño lenguaje de programación para enfocar las construcciones presentadas hasta el momento dentro del marco de las definiciones semanticas de lenguajes de programación.

En este ejemplo, haremos uso del Dominio BOOL donde recordamos

que BOOL={Verdadero, Falso, Indefinido} y x5y si y sôlo si x=Indefinido b x=y. Como red, BOOL se ve como



llamaremos $S = BOOL^{\infty}$, las sucesiones de valores de verdad donde recuerdes que s, té $BOOL^{\infty}$, sit si y sôlo si sit V neNL

Intuitivamente, la información sobre un valor de verdad puede ser insuficiente para determinarlo, pero con más información podemos definirlo; así mismo, una sucesión de valores de verdad esta mejor definida o la información que la especifica es más completa si alguna de sus coordenadas o entradas esta mejor definida.

Por ejemplo las siguientes sucesiones, cada vez especifican mejor una sucesión de valores de verdad(la aproximan) aunque todas son elementos del Dominio $BOOL^{O}$.

(Indefinido, Indefinido, Indefinido, ...)
(Verdadero, Indefinido, Indefinido, Indefinido, ...)
(Verdadero, Falso, Indefinido, Indefinido, ...)

La primera diferencia que podemos notar entre BOOL yS es que BOOL es un Dominio finito mientras que S es infinito, es decir, tiene un numero infinito de elementos, además esto implica que algunos elementos requieren una infinidad de Información para su definición. Observese como nuestras definiciones de elementos finitos se incorporan a estas ideas.

Podemos usan el orden que tenemos definido en 5 para aproximar

elementos infinitos por elementos finitos. (Recuerdese que un elemento finito es el generado por un conjunto en Con) Es fàcil verificar que los elementos finitos corresponden a aquellas sucesiones que tienen un número finito de entradas distintas de Indefinido.

Ademas, si definimos

$$\langle xn|m \rangle = \begin{cases} xn & sin (m+1) \\ Indefinido & sin m \end{cases}$$

es decir $(x \mid m)$ es el segmento inicial de $(x \mid x)$ de longitud m, resulta n nuevamente directo verificar que estos elementos satisfacen:

(i) (x lm) ⊆ (x lm+1) n n y por el Teorema 9.10

$$\langle x \rangle = \prod_{m=1}^{\infty} \langle x \mid m \rangle$$

Esto nos permite definir un lenguaje de programación sobre BOOL y discutir que operaciones son computables y como se aproximan los valores por valores finitos.

Primeramente presentamos las producciones de la sintaxis:

b ::= V | F | Cabeza s

s := b | bs | cola s | si b entonces s' sino s''

par s | impar s | mezcla s' s'

y la definición de las funciones semanticas esta dada por:

IB:Clase semantica de b -> BOOL

IC:Clase semantica de s -> 3

(donde b denota una variable en el dominio de la función ${\bf IB}$ y s,s' y s' son variables en el Dominio de la función ${\bf IC}$).

IB [[V]] = Verdadero

IB [[F]] = Falso

IB [[cabeza s]] =]C [[s]]

Este es el primer ejemplo donde construimos una definición de un lenguaje y aunque su justificación matemàtica aun no es completa, esperamos provea al lector con una idea de como se enlazan los conceptos (incluso los de computabilidad y aproximación).

Observese que contiene una copia isomorfa a Binario que corresponde a la imagen de la función (que proviene de un mapeo aproximable)

F(L) =
$$\langle x \rangle$$
 donde
$$\begin{cases} x = Verdadero & si @(1) = 1 \\ n & x = Falso & si @(n) = \emptyset \\ n & x = Indefinido en otro caso. \end{cases}$$

Ejemplo)Definimos la siguiente función cond: |BDOLXAXA| -> |A| en los elementos, como sigue:

- (i) cond (Verdadero, x, y) = x
- (ii)cond(Falso,x,y)=y
- (iii) cond (Indefinido, x, y) = $\lfloor \frac{1}{2} \rfloor$

Afirmamos que cond proviene de un mapeo aproximable, notese que esta definición es muy similar a la función en LISP del mismo nombre.

Por la Proposición 11.11 basta probar que f proviene de un mapeo

aproximable en cada uno de sus argumentos.

Sección 12 El espacio de funciones.

Como ya hemos mencionado antes, las funciones o mapeos entre Dominios son de gran importancia para las definiciones semanticas, e incluso resulta indispensable poder manejar el conjunto de mapeos entre dos Dominios para las aplicaciones en lenguajes de programación particulares.

Lo interesante de la Categoria de Dominios es que el conjunto de mapeos aproximables entre Dominios posee a su vez, una estructura de Dominio. Esto se alcanza, como ya habiamos explorado en un ejemplo, mediante la:

<u>Definición 12.1</u>. -Sean A y B Sistemas de Información. Por A-)B, el espacio de funciones, entendemos el sistema donde:

Las ideas en que se basa la definición anterior son las siguientes Para determinar un mapeo aproximable f:A-)B debemos decir que parejas (u,v) uéCon y véCon estah relacionadas bajo ufv. Cada pareja A B proporciona una cantidad finita de información acerca de las funciones posibles que contendrían tal pareja. La pareja que menos información nos da es pues (ó, ó) ya que toda función aproximable tiene esta pareja, así que esta pareja no nos da ninguna idea de que función particular estamos definiendo.

Debemos dar una formalización para la consistencia de parejas y la implicación de parejas. Esto es lo que hace la definición, una preja (u, v) significa la proposición o afirmación siguiente sobre la función: si se proporciona u información a la función obtenemos cuando menos v información sobre el valor de la función.

En realidad toda pareja por si sola es consistente, pero un conjunto de parejas puede no ser consistente, por esto utilizamos (iii) en la definición que nos dice:

Si las afirmaciones en w son ciertas de al menos un mapeo aproximable se debe tener (iii), pues si consideramos un conjunto de indices I para el cual la unión de las u es consistente, debe ser información que puede ser suministrada conjuntamente a la función correspondiente a las afirmaciones de w, y por lo tanto el conjunto de valores posibles debe ser consistente, ya que el objeto definido debe ser un mapeo aproximable y la unión de los valores debe ser un posible resultado.

Observese que si (iii) es cierto w podria extenderse al menos a una función aproximable.

(iv) Nos dice que una serie de afirmaciones sobre un mapeo aproximable en w implican una pareja (u',v') si y sòlo si el conjunto
formado por las segundas componentes de aquellas parejas, cuya primer
componente es implicada por u', implica v', lo cual intuitivamente es
claro: si un posible dato u' implica un conjunto de datos de los
cuales conocemos sus resultados y estos implican un resultado v', esta

pareja (u',v') debe estar en la función; ahora si (u',v') es una pareja de un mapeo aproximable, debe cumplirse el tercer axioma de mapeo aproximable y por lo tanto la relación.

La base de nuestra justificación està en la:

Proposición 12.2.—Si A y B son Sistemas de Información, entonces

A->B también lo es y además los mapeos aproximables

f:A->B son exactamente los elementos de |A->B|. ().

DEMOSTRACION. - Primero probaremos que A-) B es Sistema de Información.

. w'eCon

(iii) Supongamos wl-(u', v') debemos demostrar que

WU{(u', v')} + Con

Sea $w=\{(u,v),...,(u,v)\}$, si llamamos (u,v) a 0 0 n-1 n-1 n n (u',v') y tomamos $I \subseteq \{0,1,2,...,n\}$

Si Is $\{0,1,..,n-1\}$ no hay nada que probar pues $w \in \mathbb{C}$ on A->BSea I 't' nel y $\bigcup u \in \mathbb{C}$ on por la definición y como i Aw|-(u,v), si L={j|u|-u}, $\bigcup u \in \mathbb{C}$ on e

n n $\bigcup u$ $\bigcup A$ $\bigcup u$ $\bigcup u$ $\bigcup a$

pues $n \in I$, entonces $\bigcup_{i=1}^{n} \bigcup_{j=1}^{n} \bigcap_{j=1}^{n} \bigcap_{j=$

```
1 \ 2 \ \ \ 1
ademas Uv I- v por 10 que
               como
                         wU{(u', v')} Con
     (iv)wl- (0,0) se sigue por vacuidad.
     (v) Sea (u , v ) 6 w debemos probar que
u \mid -u de donde si I={i|u|-u} v \in \bigcup v
     (vi)Supongamos w' = (u, v) \forall (u, v) \in w \ y \ w = (u', v') \ comprobaremos
que w'i-(u',v').
          W'=\{(u ', v '), ..., (u ', v ')\}, como
ademās V ičī w' |- (u , v ) & w si llamamos Ji={j| u |-u '} tenemos
por la transitividad de I-
                      u'l-u' ∀ j ŲJi entonces
   Uu 'ECon y como w'ECon
                               B J & Con entonces
    J = \{J \mid u, J - u, \} \quad \bigcup_{j \in J} v_j \quad \text{y por la transitividad de } I - B
como Uv 'I- Uv
                         " M, I- (n,'A,)"

" A , I- (n,'A,)"
     Concluimos que A->B es Sistema de Información, pues verifica los
axiomas.
```

y si K={j|u |-u j \n}

Ahora sea f:A->B un mapeo aproximable, probaremos que es un elemento de (A-)B (pensando f como una realción (u,v) (=) ufv).

(i) Sea $w \le f$ w finito entonces $w = \{u(, v), ..., (u, v)\}$ y sea $0 \ 0 \ n$ n I $\{\{0, 1, ..., n\}$ 't' $\bigvee_{i \in Con} u \in Con$

como u fv i=0,1,2,...,nUu fv V iéI , entonces como I es finito Uv & Con y Uu flv .. weCon (ii)Si ademas wl-) entonces si A-> B i(n+1) tenemos debemos ahora. claramente Uu (Con y como f es aproximable tenemos u fv Vu fv pero u 1- Vu ∀ i∈ I por lo que n+1 I i i por lo que 🏞 f es elemento.

Inversamente, si f es un elemento de IA-)BI, afirmamos que f es aproximable.

(ii) Supongamos ufv y ufv' se cumplen, debemos probar que uf($\vee V \vee$ ') se cumple.

Pero si llamamos $w=\{(u,v),(u,v')\}$ f entonces $u\in Con$ entonces por A el inciso (ii) de la definición del sistema A-)B $vVv'\in Con$ y además B ul- u y vVv'1- vVv'2 por lo que wl- (u,vVv'2) pero como f es elemento A B (u,vVv'2) $\in Con$ y además B (u,vVv'3) $\in Con$ y además B (u,vVv'4) $\in Con$ y además B $\cap Con$ y $\cap Con$ y además B $\cap Con$ y $\cap Con$ y

(iii)Supongamos u`l- u ufv y vl- v`, sea w={(u,v)} entonces

A B

wl- (u`,v`) pues si u=u v=v I={ i | u`l-u }

A->B i i

Vu =u Vv =v y como vl- v` tenemos u`fv`.

I i F i B

Esto prueba que f es un mapeo aproximable por lo que la demostracibn de la proposición 12.2 queda concluida. [].

El nombre de mapeo aproximable para los morfismos de la Categoria que estamos describiendo se debe al hecho que observamos inicialmente.

de que los elementos en los Dominios son los limites de sus aproximaciones finitas, y los mapeos aproximables forman los elementos de un Dominio particular, (el Dominio del operador -). Dado que podemos construir explicitamente los mapeos aproximables finitos (w), al examinar las definiciones presentadas nos damos cuenta de como, de manera constructiva los mapeos aproximables se pueden aproximar por funciones simples (aquellas que toman solo un numero finito de valores). Este es el sentido preciso de aproximación que da el nombre.

El operador -> puede combinarse con los operadores + y X e incluso repetirse iterativamente; esto se realiza para construir los tipos de datos de alto nivel de las funciones semanticas. En muchas categorias el operador -> no puede utilizarse de manera constructiva, ya que la categoria no resulta cerrada bajo esta operación. Muchos autores, entre los que se incluye D. Scott consideran esta propiedad muy valiosa y por ello llaman a la Categoria Cartesianamente Cerrada; sin embargo, en nuestro concepto, basado en la Teoria de Categorias presentada en Mac Lane[72] la categoria no resulta Cartesianamente Cerrada (no existen coproductos ni objeto inicial).

Comprobaremos estas afirmaciones un poco más adelante, donde contaremos con todos los elementos necesarios, por ahora continuaremos nuestra presentación con algunos ejemplos de importancia sobre mapeos aproximables entre construcciones de Dominios.

DEMOSTRACION. -Definiremos la relación para eval como sigue:

sea $r \in Con$ entonces si w=prm(r) y u'=sgd(r) sea $v' \in Con$ (B-)C)XB

definimos r eval v' si y sblo si wl- (u'.v'). Afirmamos que eval así definido es un mapeo aproximable: (i)Claramente & eval & se cumple. (ii)Si r eval v' y r eval v entonces (u',v') y wl- (u',v) de donde wl- {(u',v'),(u',v)} y ya vimos en la demostración anterior que de esto tenemos: $\{(u', \vee), (u', \vee')\} = \{u', \vee U \vee '\}$ (u', v V v') por lo que (r eval v V v') se cumple. por lo tanto wi-(iii) Supongamos rl-r' (r' eval v') y v'l- v , entonces tenemos que (u',v') y v'!-v, tambien vimos en la prueba anterior que estos dos hechos nos dan: w' |- (u, v) por lo tanto, como rir' tenemos prm(r) |- prm(r') y enton (B-)C)XB B-> C CES WI-W' ... wi-(u, v) .r eval v y entonces se satisface la definición de mapeo aproximable. Para terminar la demostración sea g:B-)C aproximable y y6!Bl. Sea $X \in g(y) = \{X \in D \mid ug(X)\}$ para algun usy u finito}, entonces existe ueCon 't' u y ug{X} y como {X}eCon sea $w=\{(u,\{X\})\}\in Con$, y llamemos B->C) | WEW > V { (- , U) | UEU } entonces por definición reCon pues (B-)C)XB prm(r)=w {合 } Con B->C sgd(r)={^ }Vue Con ademas, claramente r (g,y) pues prm(r) g y sgd(r) gy , por la construcción es claro que prm(r) (-(u, (X)) r eval {X} se cumple como eval $(q, y) = \{X \in D \mid r \text{ eval } \{X\} \text{ para algun } r \leq (q, y)\}$ Xt eval (g, y)

. g(y) eval(g,y).

Ahora si Xéeval(g,y)]réCon 't' (r eval {X}) y ri(g,y)

(B-)C)XB

sea w=prm(r)6 Con y u=sgd(r)6 Con entonces w!- (u,{X}) pero

B-)C B B-)C

w=prm(r)ig y como g es elemento (u,{X})6g de donde ug{X} se cumple

pero esto es Xég(y) pues uiy y concluimos que

[].

El resultado anterior es de profundo interes para nuestra teoría pues presenta las bases para considerar el operador \rightarrow como una exponenciación categórica y además nos dice que la operación evaluación de una función es aproximable, lo que en otras palabras puede expresarse como que f(x) puede considerarse como una expresión en función de x y también de f.

<u>Proposición</u> 12.4.—Sean A,B,C Sistemas de Información, entonces para todo mapeo aproximable h:AXB -> C existe un unico mapeo aproximable curryh:A -> (B-)C) tal que:

$$h = eval o ((curryh) o prm , sqd). ()$$

DEMOSTRACION.—Sea u&Con y r={(b,c),...,(b,c)} definimos A 0 0 n-1 n-1 u curryh r si y sòlo si

 \forall I \leq {0,1,2,...,n-1} 't' \bigvee_{i} \in Con se cumple $\langle (X, \triangle) | X \in U \rangle \bigvee_{i} \langle (\triangle, p) | p \in b \rangle h \bigvee_{i} c$.

Es rutinario probar que curryh asi definido es un mapeo aproximable, lo interesante es probar que:

¥ xEIAI y ¥ yEIBI h(x,y)=(curryh)(x)(y)

Lo cual termina la demostración de las afirmaciones de la proposición pues:

eval o (curryh o prm, sgd) (x, y)

=eval(curryh o prm (x,y), sqd(x,y))
=eval(curryh(x),y)
=(curryh)(x)(y).

 \mathcal{L} X\(\text{h}(x,y)=\{X\(\text{D}\) | z h \(\text{X}\) para algun z\(\text{s}(x,y)\) \\

y v=sgd(z) sgd((x,y)) $\leq sgd(x,y)=y$ entonces u&Con y A B trivialmente {X}&Con , sea r={(v,{X})} afirmamos u curryh r , esto es C directo de la definición de la relación para curryh y que

Xecurry(x)(y).

La igualdad se sigue de las dos contenciones. [].

El resultado siguiente contribuye a la caracterización de nuestra categoría.

<u>Proposición 12.5.</u> -Sean A, B y C Sistemas de Información, entonces $|(AXB)-\rangle C| \cong |A-\rangle (B-)C\rangle |$ ().

DEMOSTRACION. -Si h: AXB -> C entonces curryh: A-> (B->C) y si g:A-> (B->C) entonces

cong=eval o (g o prm, sqd):(AXB)-)C

y es aproximable pues es la construcción y composición de mapeos aproximables. Por el resultado anterior

h=eval o (curryh o <u>prm, gsd</u>) ... con(curryh)=h ahora, tenemos que

eval o (g o prm, sqd)=cong

pero por la proposición para curry , también tenemos

eval o (curry(cong) o prm, sqd)=cong ,

por la unicidad de la funcibn que satisface la relacibn anterior

curry(cong)=g

lo cual muestra la biyección que da el isomorfismo de conjuntos, pero como consecuencia de la proposición 10.11 puede verse que "con" y "curry" son isomorfismos de Dominios y por lo tanto aproximables.

· [].

Este hecho, como ya mencionamos, ha motivado a muchos autores a clasificar a la Categoría de Dominios como Cartesianamente Cerrada, sin embargo, como veremos, la Categoría de Dominios no lo es en el sentido de la definición de Mac Lane [72].

Presentamos algunos ejemplo más, que corresponden a funciones (operadores) que ya hemos empleado pero no hemos descrito el marco correspondicente. Por ejemplo el mapeo

const: $B \rightarrow (A-B)$

que manda cada elemento bélB! en la función

const b:A ->B.

Proposición 12.6. -const es un mapeo aproximable.

⟨⟩.

DEMOSTRACION. -Comprobaremos la proposición 10.6, es decir que

const b= U(const (u) | usb u finito).

Sea Xé const b ,entonces X=(w,v) wéCon y $v \in Con$, ahora por A B tratarse de la función const b $v \le b$, como b es elemento $v \le \langle v \rangle \le b$ y $v \in Con$

 \therefore (w, v) \in const (v) \therefore X \in U(const(u) | u \(\psi \) u \(\text{finito} \)

Para la contención inversa, tomese

 $X=(w,v)\in U\{const(u) \mid u \le b \ u \ finito\}$

entonces existe u 't' Xéconst (u) ugCon usb, entonces $\sqrt{2} \partial n \sqrt{\chi} \in U$ g χ (u) g b, entonces por definición Xéconst b. [].

Un ejemplo mas es la función que resulta de la propiedad universal del producto, podemos pensar en el operador asi:

<u>Proposición 12.7</u>. -Sean A, B y C Sistemas de Información entonces la función

$$\langle , \rangle : (C-)A)X(C-)B) - \langle (C-)(AXB) \rangle$$

dada por

$$\langle , \rangle \langle f, g \rangle = \langle f, g \rangle$$

es un mapeo aproximable.

Igualmente la función que resulta de la propiedad universal de la unión ajena nos presenta:

<u>Proposición 12.7.-Sean A,B y C Sistemas de Información, entonces</u>

la función

$$[,]:(A-)C)X(B-)C) -> (A+B)-)C$$

dada por

$$[,](f,g)=[f,g]$$

es un mapeo aproximable.

().

Y finalmente señalaremos la composición como otro mapeo aproximable. Esta Proposición dice que si llamamos D a la Categoría de Dominios entonces la Categoría de Dominios es una D-Categoría (sobre si misma) en el sentido de Mac Lane[72], para algunos autores D es una Categoría Enriquecida.

<u>Proposición</u> <u>12.8.</u>-Sean A,B y C Sistemas de Información entonces la función

$$O:(B-)C)X(A-)B) \rightarrow (A-)C)$$

dada por

$$o(g,f)=g o f$$

es un mapeo aproximable.

⟨⟩.

DEMOSTRACION.-Realizaremos unicamente la prueba para la composición, ya que para el producto y la unión ajena la demostración es muy similar.

Verificamos la proposición 10.6, es decir debemos comprobar que: $o(g,f)=\bigcup\{o(\langle p\rangle) \text{ donde } p\$(g,f) \text{ p finito}\}$

Veremos que se cumple la doble contención,

sea Xt(g o f) entonces {X}tCon X=(u,w) utCon wtCon y ademas A->C A C como {X}tg o f existe v 't' vtCon ufv vgw entonces B

(u, v) 6f y (v, w) 6g ,

sea $p=\{((u,v), \triangle) , (\triangle , (v,w))\}$ entonces $p \in (g,f)$ y B->C A->B claramente $X \in O((p))$

.: X€U{ o((p)) p⊆(q̄, •) p finito}.

Inversamente, si $X \in \mathcal{V} \{o(\langle p \rangle) \text{ donde } p \le \langle q \rangle, \not q \}$ p finito $\mathcal{V} = \mathbb{R}$ entonces existe p 't' $X \in O(\langle p \rangle)$, supongamos X = (u, w) u $\in Con$ we Con como A B $p \ge m (\langle p \rangle) \le q$ y $p \le m \le m \le m$

prm((p)):B-)C y sqd((p)):A-)B y como

```
X& o( \underline{prm}(\langle p \rangle), \underline{sqd}(\langle p \rangle) ) existe v&Con 't' 'B B V \underline{prm}(\langle p \rangle) W Y u \underline{sqd}(\langle p \rangle) V pero entonces tenemos ugw y ufV ... u(g o f)w es decir (u,w)& g o f entonces X&(g o f)=o(g,f). [].
```

Señalaremos algunos ejemplos más de isomorfismos y funciones de los cuales omitiremos su demostración.

Proposición $\frac{1}{12.9}$. -Sean A,B y C Sistemas de Información, entoncesce (i) A->(BXC) $\stackrel{(r)}{=}$ (A->B)X(A->C)

bajo la biyyección dada por

si f A-> (BXC)
$$\langle \underline{prm} \circ f, \underline{sgd} \circ f \rangle$$
 $\langle A-\rangle B \rangle X \langle A-\rangle C \rangle$
y si $\langle h, g \rangle (A-\rangle B) X \langle A-\rangle C \rangle$ entonces $\langle h, g \rangle : A-\rangle (BXC)$.

bajo la biyección:

Si f:A->B entonces f:A->B dada por f(a)=f(a)

n

n

y si f:A->B entonces f:A->B esta dada por

n

f(a) =f(a).

(iii) (A+B) -> C = (A->C)X(B->C)

donde si [f,g] $(\tilde{A}+B)-C$ entonces

si C ([f,g]) = [f,g] o izq y C ([f,g]) = [f,g] o der 1 2 entonces

C:(A+B)-)C -> (A->C) y C:(A+B)->C -> (B->C) (B) 2 por la propiedad universal del producto

(C,C):(A+B)->C -> (A->C)X(B->C)

[f,g] o $izq=f:A-\rangle C$ y [f,g] o $der=g:B-\rangle C$

inversamente si (f,g) (A-)C)X(B-)C) entonces

<u>prm</u>(f, g):A->C y <u>sqd</u>(f, g):B->C

por la propiedad universal de la unión ajena [prm(f,g), ggd(f,g)] :(A+B)->C entonces

 $K=[\underline{prm}(),\underline{sgd}()]:(A-)C)X(B-)C)-$ (A+B)-)C y observese que define una biyección. ().

Presentamos ahora dos morfismos de interes para las aplicaciones, especialmente en la definición de funciones semanticas. Sin embargo no son isomorfismos.

Proposición 12.10. -Sean A,B y C Sistemas de Información entonces ind o
$$\langle \underline{prm} , \text{const} | \underline{l} \rangle$$
 :AX(B+C) -> (AXB)+(AXC) ini o $\langle \underline{prm} , \text{constt} | \underline{l} \rangle$:AX(B+C) -> (AXB)+(AXC)

Limites

Existe otra manera de construir Dominios, la cual discutiremos muy brevemente y mostraremos algunos ejemplos. Esta forma de construcción parte de un Dominio conocido y utilizando los operadores o construcciones como +, X y -> repite iterativamente la construcción y considera el límite. De esta metodología resultan contrucciones intuitivamente claras de Dominios complicados.

Presentamos un primer ejemplo para ilustrar este metodo:

Consideramos una sucesión de Dominios An (n)0, donde A es un 0Dominio que contiene por lo menos dos elementos (de no ser así la construcción resulta trivial), y llamamos A al Dominio A $-\rangle$ A, es n+1 n n decir al espacio de funciones de A.

Asi, llamamos A al limite de la sucesión de Dominios y A es la construcción que se obtiene por este método. Los elementos del Dominio A pueden hacerse corresponder formalmente a sucesiones de elementos de cada uno de los Dominios A.

El metodo produce soluciones satisfactorias pero deben verificar-

se muchas cosas para afirmar propiedades de la construcción.

Una característica particular del ejemplo anterior y que se utiliza frecuentemente en este tipo de operadores es que pueden definirse mapeos aproximables uno a uno(inclusiones)

A =A ->A n+1 n n podemos sospechar (y en efecto puede comprobarse) que

$$A \cong A - A$$

Esta ultima expresión nos dice que A es un modelo para el Calculo Lambda de Church, ya que un elemento de A puede considerarse como un argumento de un Dominio o como una función del Dominio en el Dominio.

Otro ejemplo similar consiste en considerar el Dominio de sucesiones de valores en BOOL como nuestro Dominio de partida y llamar

 $F = \begin{cases} F = F \rightarrow f, \dots, F = F \rightarrow f, \dots \\ 0 & 1 & 0 & n \\ 1 & 0 & n & n-1 \end{cases}$ de esta manera puede probarse (ver Scott [70].) que F puede incluirse en F y además

A partir de esta relación y utilizando los isomorfismos $(A-)B)X(A-)B)\cong A-)(BXB)$ y $A-)(B-)C)\cong (AXB)-)C$

obtenemos resultados sorprendentes como:

F X F≅(F-)\$)X(F-)\$)≅F->(\$X\$) y como \$X\$≅\$ F X F≅F->\$≅F

y F-)F=F-)(F-)\$)≅F X F ->\$ ≅F->\$ ≤F

Finalmente presentamos un último ejemplo de esta tipo de construcción.

Sea A un Dominio y A = $\overline{AXAXA...XA}$ 2 11amamos A =A , A =A +A , A =A +A ,..., 0 1 0 2 1

$$A = A + A'$$
, si A denota el l'imite puede deducirse que $+ + + n$ $A = A + A + A$

y esta ultima expresión nos hace observar que A tiene como elementos todas las listas finitas de elementos de A.

Capitulo IV

TEORIA DE DOMINIOS

Seccion 13 Puntos fijos

En la descripción semantica de un lenguaje de programación, los significados de las estructuras sintacticas estan dados por funciones, sin embargo los valores de estas funciones, en la mayoría de los casos practicos, no pueden darse explicitamente. La herramienta que nos permite describir, por ejemplo, iteraciones y llamadas recursivas (estructuras de control frecuentes en lenguajes de programación) es la descripción recursiva de las funciones semanticas y sus valores, lo cual ya hemos observado en algunos ejemplos.

Las construcciones de funciones entre Dominios y las construcciones de Dominios que hemos desarrollado proporcionan una gran variedad de ejemplos de nuevos Dominios y funciones aproximables, (objetos
y morfismos de nuestra Categoría). Sin embargo, una de las técnicas
más productivas y más útiles en la práctica para construir funciones
consiste en iterar infinitamente los operadores que hemos definido, y
esto lo hacemos mediante definiciones recursivas.

El describir y utilizar definiciones recursivas con un sentido formal es una de las ideas centrales de la teorla matemàrica de Scott.

La definición recursiva de una función semantica o un valor que des-

cribe el significado sintactico de una estructura de un lenguaje de programación determina una ecuación funcional, o funcional cuyos puntos fijos son las funciones que satisfacen la ecuación recursiva.

TOTALINE STATE CONTROL OF THE PROPERTY OF THE STATE OF TH

Los puntos fijos son de profundo interes para resolver ecuaciones recursivas. En nuestro caso particular elegimos el minimo punto fijo (recuerdese que nuestros Dominios son inf--lattices y el espacio de funciones es un Dominio).

Existen muchas razones de peso para elegir este punto fijo como la definición o significado de nuestras expresiones recursivas. Las principales, como veremos, son que:

- (i) Siempre existe y es unico.
- (ii)Las implantaciones basadas en un "stack" calculan esta solución.
- (iii)El minimo punto fijo es consistente con cualquier otro punto fijo.

La importancia de los resultados que presentaremos a continuación radica en que muestran que todo mapeo aproximable posee un unico minimo punto fijo y además la operación de obtener el minimo punto fijo es aproximable. De esta manera podemos garantizar la solución de ecuaciones recursivas e identificar la definición con el minimo punto fijo.

Teorema 13.1. - Sea A un Sistema de Información, entonces existe un unico operador, "el operador minimo punto fijo", fij, tal que:

- (i) fij:(A->A). -) A es aproximable,y ∀ f:A->A mapeo aproximable
 - (ii) f(fij(f)) f fij(f)
 - (iii) $\forall x \in |A|$ si $f(x) \le x$ entonces $fij(f) \le x$. ()

DEMOSTRACION. - A pesar de ser un poco extraño, por simpleza proba-

remos primeramente la unicidad y después la existencia.

Supongamos existe fij' otro operador que también satisface (i), (ii) y (iii) y sea f un elemento arbitrario de $|A-\rangle A|$, por (i) fij y fij' serlan aproximables y tendrlamos

pero aplicando (iii) para x=fij(f) tendriamos

simetricamente fij(f)sfij'(f) pero entonces

$$fij(f)=fij'(f) \forall f:A-A$$

por lo que son iguales, de donde fij es unico.

Probaremos ahora la existencia, definimos fij:(A-)A) -> A en los elementos cono sigue: Sea f:A-)A entonces

fig(f)= \bigcup { v | veCon y existe una lista u , u , . . , u e Con A O 1 n A `t`

Debemos probar que fij(f) es elemento de IAI.

Comprobaremos la definición de elemento, para ello primeramente debemos mostrar que si $v \le fij(f)$ y v es finito entonces $v \in Con$.

Supongamos $v=\{Y, ..., Y\}$ entonces existen $v, ..., v \in Con$ tales que 1 n 1 n A Y \in v i=1,..., n y n listas u ,..., u tales que satisfacen los requii i i im sitos a), b) y c) para cada i=1,..., n.

Sean v y v como hemos descrito y consideremos sus respectivas
i j

listas u ,...,u y u ,...,u 'con todas las ues en Con ; sin peril im jl jm A

dida de generalidad podemos asumir m =m ya que si alguna de las
i j

listas es menor incluimos como ues el & al inicio de la lista hasta
igualar m con m y las listas siguen satisfaciendo a), b) y c).

u Vu , u Vu ,...,u Vu satisface a), b) y c) para il jl i2 j2 im jm

u fu y u fu
ik i(k+1) jk j(k+1)
como u V u = ø para k=1 u V u є Con
i1 j1 ik jk A
y si para k tenemos que u V u є Con entonces
ik jk A
uü HV uj Hfu[i(k+1)Vu(j(k+1)) por lo que

Afirmamos que la lista

u Uu 6 Con y se satisface b). i(k+1) j(k+1) A

Ahora para concluir que fij(f) (lAl debemos comprobar que si ademàs VI-Z entonces Z (fij(f); pero si VI-Z de lo realizado antes A existe una lista u ,..., u que satisface a), b) y c) para que V sea uniendo, (VI-Z) u). Entonces, por (ii) y (iii) tenemos u VI-Z como k ik n-1 f es aproximable u VI-Z pero entonces VI-Z es uniendo en la definición de fij(f) VI-Z (fij(f).

Probaremos ahora que fij es aproximable. Por la proposición 10.11 debemos probar que:

 $fij(f) = U \{ fij(\langle w \rangle) \mid w \le f w finita \}$.

Verificamos la doble contención:

Sea Xffij(f), por la definición la función fij existe vfCon y
A
u,..,ufCon tales que X6v y u =ø, u fu i in, y u =v
1 n A 1 i i+1 n
Considèrese w={(u,u),(u,u),...,(u,u)} entonces wff y w es

finito, como Xev Xefij((w)).

fig(f) S U (fig((w)) | wsf w finito)

Si X&U{ fij((w)) | w\(f \) w finito\(f \) entonces existe w 't'

X\(fij(\(w \) \) y por la definición de la relación para fij tenemos que

existe v\(Con \) y u , u , ..., u \(Con \) 't' X\(v \) u =\(o \) , \(\((u \) \) , ..., \((u \) \) u \) \(\(A \) 1 & 2 & n-1 \) n

y u =\(v \) pero f es elemento entonces \((w \) \(f \) y por lo tanto

n

\((u \, u \) , ..., \(u \, u \) \) \\(\(f \) \\((u \, v \) \) ..., \(u \, u \) \\((u \, v \) \) \((u \, v \) \) \\((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \) \((u \, v \) \) \((u \, v \, v \, v \) \((u \, v \, v \, v \) \((u \, v \, v \, v \) \((u \, v \, v \, v \, v \) \((u \, v \, v \, v \, v \, v \) \((u \, v \, v \, v \, v \, v \, v \) \((u \, v \) \((u \, v

.. fij es aproximable.

Ahora probamos (ii) del Teorema 13.1, sea $f:A-\rangle A$ un mapeo aproximable sea $X \in f(fij(f))$, entonces, por definición de imagen existe u $\in Con$ u $\in fij(f)$ 't' u $\in f(X)$, pero ya probamos que si u $\in Con$ y u $\in fij(f)$ A existe una lista u ,..,u $\in Con$ 't' u = \emptyset , u fu i $\in f(X)$, entonces 1 n A 1 i i+1 n tomando u = $\{X\}$ tenemos una lista para $\{X\}$ \therefore $X \in fij(f)$ n+1

(iii) Sea x6(A) 't' f(x) x y debemos comprobar que fij(f) x.

.. f(fij(f)) ≤ fij(f)

Sea X & fij(f) entonces por la relación fij existe v & Con y A α u ,.., u & Con 't' X & v u = Ø, u fu i \(\frac{1}{n}, \) y u = v ahora, & \(\frac{1}{n} \) x es elemento \(\frac{1}{n} \) x como f es monbtona f \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) x entonces u \(\frac{1}{n} \) x entonces u \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) entonces u \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) entonces \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) entonces \(\frac{1}{n} \) entonces \(\frac{1}{n} \) y \(\frac{1}{n} \) entonces \(\frac{1}{n} \) entonces

<u>Proposición 13.2</u>.-Sea A un Sistema de Información y f:A->A a-proximable entonces

DEMOSTRACION.-Por el inciso (iii) del Teorema anterior $f(fi_{1}(f)) \leq fi_{1}(f)$

y tomando Xefij(f) vemos que existe veCon 't' Xev y

A

u,..,ueCon 't' u =0, u fu i(n, y u =v entonces (basta tomar la

1 n A 1 i i+1 n

lista haxta n-1) y como Xev vI- X y de u fv concluimos u f{X}

A n-1 n-1

I u=u efij(f) 't' ueCon y uf{X}

n-1 A

Xef(fij(f))

∴ f(fij(f))2 fij(f) y la proposición queda probada. [].

Presentamos ahora una serie de resultados generales sobre el minimo punto fijo antes de mostrar algunos ejemplos particulares.

<u>Proposición 13.3.</u>-Sea A un Sistema de Información, entonces n $\mu f (1)=fij(f) \quad \forall f:A->A aproximable. <math>\langle \cdot \rangle$.

DEMOSTRACION.-Sea f aproximable, en consecuencia es monôtona y por lo tanto

por lo que 🗓 f (LA) es un punto fijo.

Si c es un punto fijo entonces $\underline{!}$ \$c y entonces $f(\underline{!})$ \$f(c)=c y por A A inducción f($\underline{!}$) \$c \forall n\text{N}, como c es elemento, c es cota superior de A {f($\underline{!}$) n\text{N}}

<u>Teorema 13.4.-(Principo de Inducción para puntos fijos). Sea A un Sistema de Información y supongamos f:A->A es aproximable, si SSIAI es un conjunto tal que:</u>

(i) [6 S A (ii) x6S siempre implica f(x)6S

entonces:

DEMOSTRACION. – $\underline{1}$ ϵ S , entonces es fàcil comprobar por inducción n A que (ii) implica f ($\underline{1}$) ϵ S \forall n ϵ IN y ademàs

f (1) f (1) pues f es aproximable y por lo tanto monôtona,
A A tomando

$$x = f(\underline{I}) \text{ tenemos}$$

$$fij(f) = \bigcup_{n=1}^{\infty} f^{n}(\underline{I}) = \bigcup_{n=1}^{\infty} x \in S. \quad [].$$

Corolario 13.5.-Si f,g,h:A-)A son aproximables y h(\underline{I})=g(\underline{I}) con A A h o f=f o h,y f o g=g o f, entonces

fij(f)
$$\in \{x \in A \mid A \mid h(x) = g(x)\}.$$
 ().

DEMOSTRACION.-Por la proposición anterior, tomando $S=\{x\in A\mid A\mid h(x)=g(x)\}$ observamos que:

(f o h)(x)=f(h(x))=f(g(x)), entonces h(f(x))=g(f(x))

(iii)Sea (x) 't' g(x)=h(x) ∀ n y x ≤ x entonces por ser n n n n+1 g y h aproximables

$$g(\tilde{U}_{X}^{N}) = g(\tilde{U}_{X}^{N}) = \tilde{U}_{X}^{N}g(x) = \tilde{U}_{X}^{N}h(x) = h(\tilde{U}_{X}^{N}x) = h(\tilde{U}_{X}^{N}x)$$

<u>Teorema 13.6</u>.-Para todo Sistema de Información A existe una función aproximable

 $\psi:((A-)A)-(A)\rightarrow A)$ ((A-)A)-A) dada por

si $\Theta: (A-)A)-A$ y f:A-A entonces

 $\Upsilon(\Theta): (A-)A)-A$ y $\Upsilon(\Theta)(A)=F(\Theta(A)$

ademās fij:(A-)A)-A es el m1nimo punto fijo de 4 . A

DEMOSTRACION.—Como ℓ està dada en los elementos debemos probarque: $\ell(\Theta) = \bigcup \{ \ell(\langle w \rangle) \} \}$ donde ws Θ y w finito ℓ .

Verificamos la doble contención de los conjuntos,

Sea X $\in \P(\Theta)$ (f) , entonces X $\in \P(\Theta(f))$ entonces existe $u \in \Theta(f)$ 't' $uf\{X\}$ y $uf\{X\}$ y

Inversamente si $X \in V \in V (\langle w \rangle)$ with with $V \in V (\langle w \rangle) = V V (\langle w$

de donde $X \in f(\Theta(f))$ es decir $X \in V(\Theta)(f)$.

Veremos ahora que fij es punto fijo de ♥ , es decir

pero ∀ f:A->A

y es el minimo pues si fjj es también otro punto fijo de \P entonces $\P(f_{1,1})=f_{1,1}$

es decir V f:A->A

$$Y(f_{J})(f)=f_{J}(f)$$

entonces f(f)(f)=f(f) es decir f(f) es punto f(f) de f pero esto

implica $fij(f) \le fjj(f)$ por la definición de minimo punto fijo, pero esto es \forall f:A-)A entonces $fij \le fjj$.

<u>Teorema 13.7.</u>—Sea A un Sistema de Información y aciAl entonces: (i)Existe un Dominio IA $1=\{x\in |A| \mid x\in a\}$

(ii)Si a es un punto fijo, todo mapeo aproximable f:A- \rangle A puede ser restringido a un mapeo aproximable f':A- \rangle A donde a a f'(x)=f(x) \forall x \in IA I

(iii)f' tiene un solo punto fijo en IA | l y es fij(f). fij(f) (iv)Si a es un punto fijo , entonces todo punto fijo de f' en

IA | esta contenido en a. ().

DEMOSTRACION. - (i) El Dominio buscado es fàcil de construir bajo:

D ={XED | Xea};
Aa A
ueCon <=> ueCon y <u>> a
Aa A
A = A
I = I - .
Oa A

Es rutinario verificar los axiomas de Sistema de Información, sin embargo supongamos xє IA I, debemos probar que xsa ,pero si X є x, a entonces X є D de donde X є a.

(ii) Definimos f'(x)= $f(x) \ \forall \ x \in IA \ I$ entonces como xsa, f(x)sf(a)=a y como esta definida en terminos de un mapeo aproximable, es directo que f'es aproximable.

(iii)Si x,y \in IA I son puntos fijos de f' entonces x,y \in fij(f) pero x=f'(x)=f(x) y y=f'(y)=f(y) entonces como fij(f) es el minimo punto fijo de f x,y \in fij(f) de donde

x=y=fij(f).

(iv)Esto es directo de la definición de lA l. [].

Teorema 13.8.-El operador minimo punto fijo està univocamento determinado por las siguientes condiciones:

(i)Fij ; (A-)A)-)A V Sistema de Información A.

(ii)Fij (f)=f(Fij (f)) Vf:A-)A.

(iii) $f:A\rightarrow A$, $g:B\rightarrow B$, $h:A\rightarrow B$ y h o f=g o h y h($\frac{1}{L}$)= $\frac{1}{A}$ B implican h(Fij (f))=Fij (g). ().

DEMOSTRACION.-Si Fij es el operador minimo punto fijo para el A
Sistema de Información A, es decir, Fij =fij considerado en A, entonA
ces ya vimos que satisface las condiciones (i) y (ii) debemos comprobar satisface (iii).

Si $h(\underline{L})=\underline{L}$ entonces $g(h(\underline{L}))=g(\underline{L})$ pero g o h=h o f de donde A B A B h(f(\underline{L}))=g(\underline{L}) aplicando g a esta ultima relación tenemos P

g(h(f(<u>l</u>)))=g(<u>l</u>) A B

por la relación g o h=h o f tenemos

h(f (<u>i</u>))=g (<u>i</u>)

y por un argumento de inducción tenemos

$$h(f(\underline{I}))=g(\underline{I})$$

com h es aproximable

Fij
$$(g) = \coprod_{i=1}^{\infty} g (\underline{i}) = \coprod_{i=1}^{\infty} h(f(\underline{i})) = h(Fij(f)).$$

. Inversamente, si Fij satisface las condiciones señaladas en el A Teorema 13.8 debemos comprobar que corresponde al minimo punto fijo, pero nuevamente lo unico que resta comprobar es que si $x \in |A|$ y f(x) = x entonces Fij (f)9 x.

Sea h:A -)A. dado por h(x)=x (h es la inclusión) entonces si lamamos $f'=f \Big|_{Q_{X}}^{X}$ observamos que

$$h(\underline{1}) = \underline{1} = \underline{1} y$$

hof'=foh

pues \forall yélA | h(f'(y))=h(f(y))=f(y) y f(h(y))=f(y) x aplicando el resultado anterior tenemos que como

$$h(Fij (f'))=Fij (f) y Fij (f') es punto fijo de f'$$
 Ax
 A
 $Fij (f') \le x$ entonces $Fij (f) \le x$. [].
 Ax

<u>Proposición 13.9.</u>—Sean f, g:A- \rangle A aproximables, entonces si g(\underline{I})= \underline{I} b f(I)=I se tiene

$$fij(f \circ g)=f(fij(g \circ f)).$$
 ().

DEMOSTRACION. -Si $f(\underline{1}) = \underline{1}$ tomando h=f en el Teorema anterior y .

Si $f(\underline{1}) \neq \underline{1}$ entonces $g(\underline{1}) = \underline{1}$ y

$$fij(f \circ g) = \prod_{n=1}^{\infty} (f \circ g) (\underline{1}) = \prod_{n=1}^{\infty} f(g \circ f) (g(\underline{1}))$$

y como f es aproximable esto es

$$f(\bigcup_{n=1}^{\infty} (g \circ f)) = f(fij(g \circ f)).$$
 [3.

Presentamos ahora algunos ejemplos.

El ejemplo más comun de una definición recursiva o ecuación funcional, es la función factorial, cuya definición está dada por

$$f(n) = \begin{cases} 1 & \text{si } n=0 \\ n(f(n-1)) & \text{en otro caso.} \end{cases}$$

Este ejemplo ilustra la forma general de una definición recursiva dada por:

$$f(x) : (= \Upsilon(f)(x),$$

y eso significa que f=I(f), es decir que f es un punto fijo de \mathcal{T} . Como ya mencionamos, el problema es a cual punto fijo se refiere la definición.

Por las razones ya mencionadas, elegimos como el significado de una definición recursiva al minimo punto fijo de la funcional.

Sin embargo esta elección del minimo punto fijo como significado de las definiciones recursivas puede parecer arbitraria. Para algunos autores, es preferible la elección de optimo punto fijo (aquel punto fijo que es el maximo punto fijo con la propiedad de ser consistente con todos los puntos fijos). La idea central para elegir el aptimo punto fijo como significado consiste en proporcionar la maxima solución posible a partir de la definición recursiva sin caer en posibles inconsistecias o ambiguedades.

Debido a serios inconvenientes, como que no siempre el optimo punto fijo es computable nos concentraremos en considerar unicamente el minimo punto fijo y remarcamos sus ventajas, comprobadas en los resultados anteriores, entre las más importantes, que siempre existe, es unico y es aproximable. Pára una mayor discusión sobre el optimo punto fijo recomendamos ver Bracho[79].

Ejemplo 1) Definimos f:A->B recurs vamente por

entonces
$$\mathcal{T}:(A-\rangle B) \rightarrow (A-\rangle B)$$
, $\mathcal{T}=I$

$$A-\rangle B$$
de donde concluimos $f=fij(\mathcal{T})= \bot = const \bot$

$$A-\rangle B$$

Ejemplo 2)En los ejemplos de la sección 7 vimos Dominios N cuyos elementos totales corresponden a los enteros no negativos y aplicando el operador $^{\infty}$ tenemos el Dominio N $^{\infty}$ cuyos elementos son sucesiones en N.

Es importante señalar que N no es isomorfo a N- \rangle N; como veremos a todo elemento de N o sucesión de elementos de N le corresponde al menos un mapeo aproximable en N- \rangle N pero inversamente, todo mapeo aproximable en N- \rangle N define una sucesión en N, sin embargo diferentes mapeos aproximables en N- \rangle N pueden definir la misma sucesión ya que pueden coincidir en los elementos totales y diferir en los parciales. Es importante indicar que si F es el Dominio de funciones (parciales o

totales) de los naturales en lo naturales, donde función quiere decir morfismo de la Caregoría de Conjuntos, ver ejemplo 4 sección 7 entonces F es isomorfo a Tot , no haremos los detalles.

Definimos las siguiente función aproximable (el lector puede verificar que proviene de un mapeo aproximable)

val:FXN -> N dada en los elementos por

$$\operatorname{val}(\hat{r},n) = \begin{cases} \Upsilon(n) & \text{si } \Upsilon \text{ est A definida en } n \\ \frac{1}{N} & \text{en otro caso.} \end{cases}$$

Puede igualmente trabajarse con N°

Es făcila verificar que

curry(val):
$$F \rightarrow (N-)N$$
)

es una función uno a uno en los elementos.

Definimos $\mathcal{T}:F\rightarrow F$ por

$$\int (\pi) (n) = \begin{cases} 0 & \text{si } n=0 \\ \pi(n-1)+n-1 & \text{si } n > 0 \end{cases}$$

Algunas observaciones que el lector puede verificar son:

(i) $si \ \Upsilon$ es total en F entonces $\tau(\Upsilon)$ es total en F

(ii)Si γ es parcial, entonces $\tau(\gamma)$ es parcial (ya que si τ no esta definido en k, $\tau(\gamma)$ no esta definido k+1)

(iii) ((Y) siempre està definida en O.

(iv)Ademàs es aproximable pues

 $\chi(r) = V (\chi(r)) \text{ dodne (9) } y \text{ (finita)}$

(esto ultimo se verifica mostrando que \forall elemento $n \in \mathbb{N}$

Por el Teorema 13.1 tenemos que fij(τ) es el minimo punto fijo y nos preguntamos \dot{i} quien es f si f=fij(η)?.

Tenemos f(0)=0 y f(n+1)=(f)(n+1)=f(n)+n y por un argumento de inducción se prueba que

$$f(n) = \sum_{i \in \mathbb{N}} i$$

Ejemplo 4)Sea T el Dominio del ejemplo 2) de la sección 8 cuyos elementos totales son los naturales y sean:

pred, succ:N->N

dados por las relaciones

u succ \vee (=) neN 't' ne(a,b) \forall (a,b)eu

y $n+1 \in (c,d) \ \forall \ (c,d) \in V_*$

u pred v (=) neN 't' n+16(a,b) V(a,b)6 u

y ne(c,d) ∀ (c,d)ev.

Es nuevamente directo verificar que pred y succ son aproximables y además satisfacen

succ(n)=n+1

y pred(n)= $\begin{cases} n-1 & \text{si n} > 0 \end{cases}$ $\underline{1}$ en otro caso.

Ademas, la función

$$cero(n) = \begin{cases} Verdadero & si n=0 \\ Falso & si n\neq 0 \ y n\neq \underline{l} \end{cases}$$

$$\underbrace{ \begin{cases} L & si n=\underline{l} \end{cases}}$$

proviene de un mapeo aproximable cero:N->BOOL y podemos entonces definir:

+:NXN -> N como

sea (:(NXN)-)N-) (NXN)-)N dada por,

dada f:NXN->N

((f)(n,m)=cond(cero(m), n, f(succ(n), pred(m)))

entonces

y si definimos $T:(N-)N) \rightarrow (N-)N)$ por, dada f:N-)N

T(f)(n)=cond(cero(n), 0, f(pred(n)) + pred(n))

entonces por lo visto en el ejemplo anterior

$$\sum_{i=fij} (T) (n).$$

En los ejemplos anteriores, es fàcil ver que τ y ϵ son aproximables, pues son la composición de mapeos aproximables. El lector puede verificar que ϵ corresponde a la suma de naturales.

Seccibn 14 Consideraciones Categoricas.

Mostramos una subcategoría de los Dominios de gran interes y utilidad así como resultados que fundamentan las definiciones recursivas de Dominios.

<u>Definición 14.1</u>.-Sea f:A->B un mapeo aproximable, entonces f es estricto, notación $f:A_{\overline{s}}>B$, si y solo si

$$f(\underline{I}) = \underline{I}$$
 $\langle \rangle$.

Como puede comprobarse directamente el objeto terminal en la categoría D-estricta es L ya que todo mapeo que llega a L es estricto, además el producto de dos mapeos aproximables estrictos es estricto pues .

 $\langle f,g\rangle (\cline{1})=(f(\cline{1}),g(\cline{1}))=(\cline{1},\cline{1})=\cline{1}} \\ C C C A B AXB \\ por lo que la Categoria estricta tiene productos finitos en el sentido categòrico.$

La unión ajena, es efectivamente el coproducto categórico en la Categoría estricta(recuerdese que la unión ajena no es coproducto en la Categoría de Dominios pero esto nos muestra que esta muy cerca de serlo).

. En la Categoría D-estricta II es el objeto inicial, pues V Dominio (A), const \underline{I} :II-)A es estricto y si f:II-)A es otro mapeo estricto A entonces f(\underline{I})= \underline{I} y esto nos dice que

 $f(x)=const \underline{I} \quad \forall x elemento de \underline{I}$

entonces f=constl_.

Por este altimo hecho la Categoria D-estricta tiene coproductos finitos, y el objeto inicial coincide con el terminal, es decir existe el objeto nulo, una conclusión de esto es que la Categoria D-estricta no es Cartesianamente Cerrada en el sentido de MacLane[72].

Sin embargo, algunos autores la llaman Cartesianamente Cerrada pues la colección de mapeos aproximables estrictos forman también un Dominio bajo la

<u>Definición 14.2</u>.—Sean A y B Sistemas de Información, el espacio de funciones estrictas, denotado $A_3 > B$, es el sistema donde:

No probaremos el siguiente:

Teorema 14.4.-Si A y B son Sistemas de Información entonces A; B

es Sistema de Información y los mapeos aproximables estricos son exactamente los elementos de $IA_3 > BI$. ().

Un resultado interesante, que muestra un funtor en sentido opuesto a la inclusión de la Categoría D-estricta en la Categoría de Dominios es:

<u>Proposición 14.4.</u> -Sean A y B dos Sistemas de Información, entonces Estricto: (A-)B) -> $(A_3)B$) definido para todo f:A->B por

u Estricto(f) v (=) Øl- v B

DEMOSTRACION.-Probaremos primeramente que la relación que aparece en la proposición es un mapeo aproximable:

(i)ø Estricto(f) ø se cumple pues ø!- ø.

(ii)Supongamos uEstricto(f)v y uEstrifto(f)v'

si σ I- v entonces si σ I- v inmediatamente σ I- vVv entonces B B uEstricto(f)vVv';

si $\mathscr{A} | \mathcal{F} \vee$ tenemos ufv' y como

v'l- \emptyset , v'l- \vee , por ser f aproximable tenemos B B uf($\vee V \vee$) entonces uEstricto($\vee V \vee$).

Los otros casos se siguen similarmente.

(iii)Supongamos u|- u' u'Estricto(f)v' y v'|- v,

A

si Ø|- v entonces directamente uEstricto(f)v;

B

si Ø|+ v entonces Ø|+v' y por definición u'fv' y Ø|+ u' entonces Ø|+u

B

(si Ø|-u como u|-u' Ø|-u' !!!) y como f es aproximable tenemos ufv,

pero esto es uEstricto(f)v.

Lo anterior prueba que la relación uEstricto(f)v define un mapecaproximable.

Para ver que es estricto observamos que:

B .. Estricto(f)(1_)(1_

Inversamente, sea X61 entonces $\emptyset1-X$ de donde B uEstricto(f){X} \forall u6Con , en particular

 $dEstricto(f){X}$ entonces X6 Estricto(f)($\underline{1}$)

∴ <u>l</u> =Estricto(f)(<u>l</u>).

B

(En realidad puede concluirse directamente de

Estricto(f)(<u>l</u>)(<u>l</u>)(<u>l</u>

la igualdad pues se trata la imagen de un elemento bajo un mapecaproximable, entonces Estricto(f)(\underline{l}) es elemento).

Sea (u,v) (Estrico(f) debemos probar que (u,v) (f

si ϕ l- \vee entonces uf ϕ se cumple pues f es aproximable γ en consecuen- B cia, también uf \vee , \therefore (u, \vee) \in f.

Si $\delta | \neq v$ entonces $\delta | \neq u$ (si $\delta | = u$ entonces $u \notin \underline{I}$ entonces B A A A Estricto(f)((u)) $\subseteq \underline{I}$ entonces $v \notin \underline{I}$, $\delta | = v$!)

B B B entonces $u \notin V$ $(u, v) \in f$.

Sea ahora f's f y f' aproximable estrico, debemos probar que f's Estricto(f).

Sea (u,v)6f' u6Con y v6Con B

si Øl- v entonces (u, v)& Estricto(f)

si $\emptyset| \neq \vee$ entonces $\emptyset| \neq u$ (ya que si $\emptyset| = u$ (u)sl y como f'es aproximable f'((u))sf'(l)=l entonces \vee sl , $\emptyset| = \vee$!).

Como f'sf entonces (u,v)6f, pero entonces ufv se cumple y esto

nos dice que uEstricto(f) \vee , es decir (u, \vee) ϵ Estricto(f)

. f'⊆Estricto(f).

Para probar que Estricto es aproximable probaremos que:

Estrifto(f)=U(Estricto((w)) | wcf w finito).

Para toda wif, (w)if pues f es elemento, entonces

Estricto((w)) (w) 4f

.. Estricto((w)) Estricto(f) V wef

ya que Estricto(f) es el mayor mapeo aproximable estricto contenido en f: entonces

Estricto(f)2U{Estricto((w)) wef w finito}

Sea $(u, v) \in Estricto(f)$ entonces $(u, v) \in f$ sea $w = \{(u, v)\}$ afirmamos $(u, v) \in Estricto(\langle w \rangle)$

Si Ølf v como (u, v)6 Estricto(f) ya se við que entonces

B
Ølf u pero (u, v)6 w entonces u(w) v de donde (u, v)6 Estricto((w)).

A

Si Øl-v entonces (u, v)6 Estricto((w)).

- .. Estricto(f) SU(Estricto((w)) wsf w finito)
- : Estricto(f) = U(Estricto((w)) wef w finito)
 - ∴ Estricto es aproximable ⟨⟩.

Una pequeña aplicación de los mapeos aproximables estrictos aparece en el siguiente resultado:

Proposición 14.5. - AXA ≃(BOOL-)A) V Sistema de Información A.

DEMOSTRACION.-El isomorfismo esta dado por el mapeo aproximable estrico, cond, dado por

x, y & IAI y telBOOLI

$$conf(x,y)(t) = \begin{cases} x & si t=Verdadero \\ y & si t=Falso \end{cases}$$

$$\frac{1}{\alpha} \qquad si t=Indefinido. \qquad [].$$

Para finalizar esta sección mostraremos que la Categoría de Dominios NO tiene objeto inicial, esto se debe a que, de todo Dominio IAI en todo Dominio IBI, existe al menos la función aproximable const $\underline{1}:A-B$.

Si Ø fuese el objeto inicial, entonces const! :0-)A debe ser el A unico morfismo que existe de Ø en A, pero esto indicarla que Ø es objeto inicial de la Categoría D-estricta, es decir isomorfo a E pero ya sabemos que E no es inicial en la Categoría de Dominios.

Seccion 15 Dominios Reflexivos

Una de las razones principales que motivan la Teoria de Dominios es que esta proporciona una noción de computabilidad incorporando elementos finitos e infinitos. En los ejemplos que hemos presentado hemos visto como funciones (en particular operadores o funcionales) pueden ser definidos en Dominios y debido a sus facultades para ser continuas y aproximables hemos mostrado como pueden ser calculadas por aproximaciones finitas. (Recuerdese que todo elemento es el limite de elementos finitos y los morfismos en la Categoria de Dominios son a su vez elementos de Dominios particulares).

Sin embargo, una razon extremadamente importante para el desarrollo de la teoría radica en la justificación de definiciones recursivas
de Dominios, es decir, utilizando las construcciones +, X y -> escribimos una ecuación recursiva y pensamos en el Dominio que la satisface
como el Dominio definido por la ecuación.

Los Dominios definidos recursivamente reciben el nombre de Dominios Reflexivos porque, en la mayoría de los casos, estos Dominios contienen copias de si mismos como parte de su estructura. La manera en que esta contención se presenta es mediante el isomorfismo planteado en la ecuación recursiva o Ecuación de Dominios, este isomorfismo relaciona el Dominio definido con una expresión de Dominios donde aparece el Dominio buscado.

Un ejemplo de esto lo constituye algun Dominio D que modele 'el Calculo Lambda, entonces se debe tener que

$$D \cong D \longrightarrow D$$

Consideramos importante que se revicen cuidadosamente los ejemplos que aparecen en el Capítulo APLICACIONES, donde se refleja el hecho de que desde los ejemplos prácticos más simples, los Dominios utilizados son reflexivos.

A continuación introduciremos un panorama de la Teoría que fundamenta la resolución de ecuaciones recursivas para Dominios. (Esta teoría también se aplica para fundamentar muchas de las afirmaciones realizadas en el parrafo de Limites del Capitulo anterior pero con un enfoque ligeramente distinto).

<u>Definición</u> 15.1.—Llamamos a T un endofuntor en una categoría, a un funtor de la Categoría en si misma; en particular, en la Categoría de Dominios, T es una doble función, que a cada Dominio A le asocia otro Dominio T(A) y a cada mapeo aproximable $f:A-\rangle B$ le asocia otro mapeo aproximable $T(f):T(A)-\rangle T(B)$ de manera que las identidades y composiciones se preservan, es decir,

$$T(I)=I$$
 $y T(f \circ g)=T(f) \circ T(g)$ $().$
A $T(A)$

Por ejemplo, sea A un Dominio y definimos T en los Dominios por T(B)=A+(BXB)

y si f:B->C definimos

$$T(f)=I+(fXf)$$
 donde

fXf: (BXB) -> (CXC)

està dada en los elementos por

$$(fXf)(b,b')=(f(b),f(b'))$$

I +(fXf):A+(BXB) -> A+(CXC) dada en los elementos por

(I.+(fXf))(I)=I

А

y si $x \in A+(BXB)$ | $x \neq \underline{I}$ por la proposición 11.16 existe exclusivamente a $\in A$ (b $(b,b') \in BXB$) tal que

izq(a)=x & der(b, b')=x

entonces definimos

(I + (fXf))(x) = izq(a) (b (I + (fXf))(x) = der o fXf (b,b'))

A

Es directo verificar que T(f) es aproximable y

T(IB)=IA+(IBXIB) entonces

T(I)(x)=(der o I XI)(b,b')=der(b,b')=x

Similarmente T preserva composiciones, de donde deducimos que T es un endofuntor.

Observese que en este ejemplo T(f) es siempre estricto de manera que T también es un endofuntor en la Categoria D-estricta.

Presentamos ahora una definición que hace referencia a un concepto categórico, pero para no extendernos en nuestra discusión lo presentaremos de una manera más simple a como aparece en Teoría de Categorías.

<u>Definición 15.2</u>.-Sea T un endofuntor en la categoría de Dominios, una T-Algebra es una pareja formada por un Dominio E y un mapeo aproximable k:T(E) -) E. Si m:T(F) -) F es otra T-Algebra entonces un morfismo entre T-Algebras es un mapeo aproximable h:E -> F tal que el diagrama

$$T(E) \xrightarrow{k}$$

$$T(E) \xrightarrow{h} E$$

$$T(h) \downarrow h \qquad (6)$$

$$T(F) \xrightarrow{m} eonmuta,$$

$$m$$

$$es decir h o k = m o T(h). \qquad ().$$

En nuestro ejemplo particular, una T-algebra es un mapeo aproximable

Es importatnte señalar que si se aplica la definición categòrica de T-algebra entonces k es necesariamente estricto, esto se debe al hecho de que, en tal definición se pide la conmutatividad de ciertos diagramas, formados por dos transformaciones naturales (cuya existencia también es un requisito), y una de las tales transformaciones naturales $\eta:I-$) T debe satisfacer entre otras cosas que:

$$E \xrightarrow{\eta_{\varepsilon}} T(E)$$

$$E \text{ consute,}$$

$$(7)$$

en este ejemplo particular f_{ϵ} =der o diag (donde diag :E -> EXE y diag(b)=(b,b)).

Para un estudio más profundo de T-Algebras sugerimos ver Mac Lane[72].

Un hecho basico para nuestro estudio es:

<u>Proposición 15.3</u>. -Sea T un endofuntor en la Categoria de Dominios entonces las T-Algebras forman una Categoria.

La demostración de este resultado se sigue por verificación directa, y entonces podemos hacer la:

<u>Pefinición 15.4</u>. -Una T-Algebra es inicial si es objeto inicial de la Categoria de T-Algebras. O.

Y a partir de esta nomenclatura y con el objetivo de determinar un Dominio D de manera que $T(D)\cong D$ formulamos la:

<u>Proposición 15.5.</u>—Si i:T(B)—)B es una T-Algebra inicial, entonces 2 también lo es T(i):T(B)—)T(B) e i es un isomorfismo de T(B) en B.

⟨⟩.

DEMOSTRACION.—Como T es funtor, claramente $T(i):T(B)\to T(B)$, es decir, es una T-âlgebra; para ver que es inicial tomamos $m:T(F)\to F$ una T-âlgebra y g, $h:T(B)\to F$ dos mapeos aproximables tales que:

$$T(B) \xrightarrow{T(l)} T(B)$$

$$T(B) \xrightarrow{T(l)} T(B)$$

$$T(h) \downarrow \qquad \qquad \downarrow T(g) \qquad \downarrow g \qquad (9)$$

$$T(F) \xrightarrow{m} \qquad \qquad T(F) \xrightarrow{m} \qquad \qquad m$$

es decir, h o T(i)=m o T(h) y g o T(i)=m o T(g) como i:T(B)->B es inicial existe J:B->T(B) tal que

$$T(i) \circ T(j) = j \circ i$$

es decir,

$$T(B) \xrightarrow{i} B$$

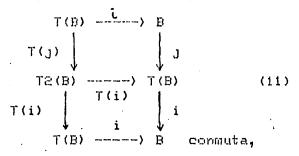
$$T(J) \downarrow \qquad \qquad J$$

$$T^{2}(B) \xrightarrow{T(i)} T(B) \text{ commuta}$$

$$(10)$$

de donde se tiene el diagrama (11), pero entonces, i o j es un morfismo del objeto inicial i:T(B)-B en si mismo, de donde i o j=I, además tenemos que h o j y g o j son dos

morfismos de la T-algebra i:T(B)->B en m:T(F)->F, por unicidad h o j



eg o j, pero j es sobre pues i o j=I tenemos h=g lo que prueba que B 2
los dos morfismos que salen de la T-Algebra T(i):T (B)->T(B) son uno solo, la existencia esta garantizada por el hecho de que si i:T(B)->B es inicial entonces solo es necesario componer con j para obtener un morfismo de T(i):T (B)->B en cualquier otra T-Algebra.

Probaremos ahora que i es isomorfismo, ya vimos que i o j=I y B además ver diagrama (10) j o i=T(i) o T(j) de donde

j o
$$i=T(i o j)=T(I)=I$$
 . B $T(B)$. i es un isomorfismo y j su inverso. [].

Del resultado anterior, vemos que si tenemos una T-Algebra inicial, tenemos un Dominio tal que $B^{\cong}T(B)$; desafortunadamente, el hecho de que $T(B)^{\cong}B$ no garantiza que la T-Algebra i:T(B)-)B, donde i es es isomorfismo, sea inicial.

<u>Definición 15.6.</u>-En la Categorla D-estricta, un endofuntor T es continuo en funciones si para cualesquiera dos Dominios B y C la función T'=T en los mapeos aproximables, dada por

es aproximable.

⟨⟩.

Teorema 15.7.-Si T es un endofuntor continuo en funciones (en la

Categoria D-estricta) y $E^{\pm}T(B)$ entonces la T-algebra i: $T(B) \rightarrow B$ dada por el isomorfismo, es tal que para toda T-algebra k: $T(E) \rightarrow E$ existe un morfismo de T-algebras de i: $T(B) \rightarrow B$ en k: $T(E) \rightarrow E$.

⟨⟩.

DEMOSTRACION.—Sea i: $T(B) \rightarrow B$ la T-Algebra dada por el isomorfismo y sea j: $B \rightarrow T(B)$ el isomorfismo inverso, supongamos k: $T(E) \rightarrow E$ es una T-Algebra, buscamos un mapeo aproximable h: $B \rightarrow E$ que satisfaga

$$h \circ i = k \circ T(h)$$

b aplicando j a la izquierda

(12)
$$h=k \circ T(h) \circ j$$
.

En el Dominio B- \rangle E, (12) es una ecuación recursiva y la función que la define es aproximable por nuestra hipótesis sobre T, entonces aplicando el operador minimo punto fijo obtenemos h=fij(k o T() o j) existe, sin embargo no siempre es la unica función con la propiedad (12)

La interrogante final es si existe en la Categoria de Dominios un minimo Dominio tal que T(B) B, en tal caso ¿ por que?. La razon se debe a que los endofuntores más usuales poseen propiedades de continuidad en los Dominios. Estas ideas son mejor expresadas en terminos del concepto de subdominio. Este concepto puede definirse cartegoricamente a partir del concepro de subobjeto, a pesar de esto, preferimos presentarlo aqui desde el punto de vista de su definición en terminos de Sistemas de Información, ya que de esta forma se conservan muchas de las ideas intuitivas.

<u>Definición 15.8</u>.-Sean A y B Sistemas de Información, decimos que B es menor que A, denotado por B4A si y sólo si

 $y \mapsto (es decir, si ul - X entonces ul - X).$

En este caso decimos que IBI es un subdominio de IAI y también lo denotamos por IBI^4IAI . $\langle \rangle$.

<u>Definición</u> 15.9.-Sea A un Sistema de Información y D:D 't' $\triangle \in \mathbb{N}$ A A llamamos $|\langle D \rangle|$ al subdomio generado por el Sistema de Información:

$$\langle D \rangle = \langle D, \triangle, Con \rangle, \langle D \rangle = \langle D \rangle$$

Observese que si lAMABN entonces MANSIBN y si BSMAN y 16Bes
A
facil construir el Sistema de Información a partir de A que tiene como
Dominio B.

Una proposición que contribuye a la caracterización de subdominios en términos de funciones aproximables es:

<u>Proposición 15.10</u>.-Si A® entonces existe mapeos aproximables i:A->B y j:B->A tales que:

A una pareja que satisfaga (i) se le llama la pareja de proyección, y en el caso anterior i, j son Unicas. ().

Omitiremos la demostración pues es muy sencilla y el lector la puede imaginar sin problema.

<u>Proposición</u> 15.11.-Si A4B e (i,j) es la pareja de proyección entonces i,j son estrictos.

DEMOSTRACION.—Es claro que $i(\underline{1})=\underline{1}$ por la definición de i ahora $j(\underline{1})=j(i(\underline{1}))=I$ $(\underline{1})=\underline{1}$.

Continuando con nuestro desarrollo tebrico presentamos la:

<u>Definición</u> <u>15.12.</u>—Un endofuntor en la Categoría de Dominios es monotono en Dominios si y solo si, siempre que $A \cdot B$ con pareja de proyección i,j ,se tiene $T(A) \cdot T(B)$ y T(i),T(j) es la pareja de proyección de T(A) y T(B).

<u>Definición</u> <u>15.13</u>.-Decimos que un endofuntor monotono en Dominios es continuo en Dominios si y solo si , para cada cadena

Nos encontramos ahora en condiciones de enunciar el siguiente Teorema que cubre una amplia gama de ejemplos.

Teorema 15.14.—Si T es un endofuntor continuo en funciones, monôtono y continuo en Dominios y existe un Dominio A tal que A4T(A) entonces existe una T-âlgebra inicial. $\langle \rangle$.

DEMOSTRACION.-Las hipòtesis sobre el Dominio A nos dicen que T(A) proviene de un Sistema de Información sobre el mismo conjunto de afirmaciones, por la monotonia de T y aplicando inducción tenemos:

T (A)4T (A). (denotamor T (A)= $\{\underline{1}\}$

definimos B= $\bigcup_{i=1}^{n}$ T (A) entonces por ser T continuo en Dominios tenemos

$$T(B) = T(\bigcup_{n=0}^{\infty} T(A)) = \bigcup_{n=0}^{\infty} T(A) = B,$$

entonces B es una T- λ lgebra bajo el morfismo identidad, I :B- λ B es una B T- λ lgebra y como T es continuo en funciones por el Teorema 15.7 para toda T- λ lgebra k:T(E)- λ E existe un morfismo de T- λ lgebras, de I :T(B)- λ B en k:T(E)- λ E definido por un mapeo aproximable h:B- λ E que B satisface k o T(h)=h.

Debemos comprobar que h es unico para comprobar que $I:B\rightarrow B$ es inicial.

Como T (A)4B para cada n, existe una pareja de proyección (i ,j)

n n n
tal que i :T (A)->B y j :B->T (A) , definimos p :B->B como p =i o j ,

n n n n n n n
observese que p es estricto pues j e i lo son, y ya que T es

n n n
monotono en Dominios

T(p)=T(i) o T(j)=i o j=p n n n+1 n+1 n+1 Observese que p esta dado por,

n
p (b)=b {Y | Ysa para algun elemento a&IT (A)|}
n
de donde es claro que p (b)sp (b) V b&IB| por lo que
n n+1
psp V n&IN

Sea b 6/B/ arbitrario, es claro que p (b) \$ b \$ n6(N) de donde p \$ p \$ y entonces $\bigvee_{n=1}^\infty$ p tiene sentido y n B

Si be $IBI = \bigcup_{n=0}^{\infty} T$ (A) entonces existe M 't' be IT (A) , entonces p (b) = b de donde p (b) = b \forall n) M

 $\lim_{h \to \infty} p_{h}(h) = b.$

Definimos h =h o p :B->E , recuerdese que del Teorema 15.7 h es n n estricto y p (x)=1 $\forall x \in B$, entonces h (x)=1 $\forall x \in B$ estricto y p B C B

$$h = \underline{I} \qquad ;$$

$$0 \quad B \rightarrow E$$

además como:

=h o p =h

n+1 n+1

si llamamos R: $(B_3)E) \rightarrow (B_3)E)$ dado por R(f)=k o T(f) observamos que R es aproximable y R(h)=h $_1$ por lo que:

ahora, "o" es un mapeo aproximable en dos varibles por lo que es aproximable en la segunda, y entonces obtenemos:

$$\bigvee_{k=0}^{N}(h \circ p) = h \circ \bigvee_{k=0}^{\infty} p = h \circ I = h$$

Concluimos que h=fij(R), es decir, si h y h' son dos morfismos de T-Algebras de $I:T(B)-\rangle B$ en $k:T(E)-\rangle E$ entonces h=fij(R) y h'=fij(R) de B donde h=h', es decir h es unico y por lo tanto $I:T(B)-\rangle B$ es una T- B Algebra inicial.

<u>Definición</u> <u>15.15</u>.-Decimos que B es un retracto de A, y lo escribimos B4A si y solo si

<u>Proposición</u> <u>15.16</u>. - B&A si y sòlo si existe una pareja (también llamada pareja de proyección, no necesariamente única)

i:B->A. y j:A->B con

DEMOSTRACION.-(=))Si B{A sea B`™B tal que B'4A, sea k:B'-)B el isomorfismo e (i',j') la pareja de proyección de B'4A, entonces llama-mos

((=)Basta construir B' como la impen de i donde j o i=I y si B $\times \epsilon$ | B' | existe y 't' i(y)=x pero entonces i o j(x)=i(j(i(y)))=i(y)=x para construir B' sòlo se requiere definir

[].

Es importante mencionar que el nombre de retracto se deriva de consideraciones topològicas iniciales en esta àrea, donde retracto se refiere a la imagen de una función "a" con la propiedad de que a o a=a, en nuestro caso a=i o j pues

El siguiente resultado, nos dice, en terminos de la relación $\mathfrak A$, en que sentido una T-Algebra inicial es m1nima.

<u>Teorema 15.17.</u>—Si T es un endofuntor en la Categoria D-estricta continuo en funciones, si i:T(B)—B es una T-Algebra inicial, entonces para cualquier Dominio E tal que $E^{\alpha}T(E)$ tenemos B4E.

<> ⋅

DEMOSTRACION.—Como i:T(B)—>B es inicial, existe un mapeo aproxiamble h:B—>E que define un morfismo de T—Algebras de i:T(B)—>B en u:T(E)—>E (donde i,u son isomorfismos), ahora como T(E)≃E por el Teorema 15.7 existe un mapeo aproximable g:E—>B que define un morfismo de T—Algebras en sentido opuesto a h. Pero entonces, g o h define un morfismo i:T(B)—>B en si mismo y por ser inicial se debe tener g o h=I, este hecho, y el resultado anterior nos hacen ver que sòlo es B necesario probar que h o g\$I

Como i:T(B)-)B es inicial (Teorema 15.5) i es isomorfismo, sea

j=i :B->T(B) y sean u:T(E)->E y v:E->T(E) los isomorfismos debidos a la hipòtesis E \cong T(E). Del hecho de que g y h definen morfismos en la Categoría de T-algebras tenemos

ademas por ser h unico con esta propiedad y el Teorema 15.7 g y h son los minimos puntos fijos de sus respectivas ecuaciones recursivas, de manera que si definimos inductivamente:

ý

 $g = i \circ T(g) \circ \lor$, $h = u \circ T(h) \circ j$ n+1 n n+1 n entonces por el Teorema 13.3

$$g = 0$$
 g y $h = 0$ h

Ahora observamos que h o $g:E_{5}\rangle E$ y

h o g =const<u>l</u> o const<u>l</u> =const<u>l</u> O O E B E

concluimos h o $g = \underline{I}$ / y ademas

h og =uoT(h)ojoioT(g)ov n+i n+i n n

=u o T(h) o I o T(g) o v

=u o T(h) o T(g) o v=u o T(h o g) o v

y como la composición "o" es aproximable en sus dos variables

 $\mathsf{hog} = \mathbb{I}_{q}^{\mathsf{g}} \mathsf{g} \circ \mathbb{I}_{q}^{\mathsf{g}} \mathsf{h} = \mathbb{I}_{q}^{\mathsf{g}} \mathsf{(hog})$

concluimos que h o g es el minimo punto fijo para la ecuación

pero I es un punto fijo de esta ecuación pues

Revisaremos algunos ejemplos para ilustrar como se pueden hacer construcciones explicitas.

Ejemplo 1)Un Dominio de expresiones S.

Sea A un Dominio (Sistema de Información), nuestro objetivo es construir un Dominio S de Arboles binarios construidos por elementos de A como Atomos, la ecuación de Dominios que queremos resolver es

$$S = A + (S X S)$$

Si tal Dominio existe, podemos decir, salvo por isomorfismo que los elementos de S son \underline{I} o elementos del Dominio A o parejas de elementos de S.

La existemcia de tal Dominio puede realizarse de muchas maneras, como ya hemos visto, pero ahora realizaremos una construcción. Para realizar una construcción explícita debemos considerar que información debe proporcionarse de un posible elemento. Al proporcionar información podemos entrar en un ciclo hacia atras que para los elementos finitos no será interminable. Como veremos los elementos infinitos de S pueden contener replicas de si mismos, pero para definir un Dominio por completo lo unico indispensable consiste en construir los elementos finitos a partir de los datos en forma sistemática. Afortunadamente las condiciones para satisfacer la ecuación que hemos presentado no son complicadas.

En primer lugar, necesitamos copias de todos los objetos de datos del sistema A en la unión ajena; la manera de conseguir esto consiste en tomar un dato $^{A}/^{D}$ y definir $^{A}=(^{A},^{A})$. Esto nos provee un miembro A S de D , aquel que debemos siempre tener. La copia de un dasto $^{A}/^{D}$ serà A (X, A). Los otros miembros de D seràn de la forma (A , A) donde R nos da información sobre otra clase de elementos de S. Como S debe ser la unión ajena utilizamos el esquema de la definición 11.12 .

A continuación pensamos que clase de información debe contener una estructura R, como nuestro objetivo es que sea información sobre un producto, nos imaginamos que ya hemos definido D y observamos la definición del producto, con esta idea en mente realizamos la siguien-

e definición inductiva para D .

(1) 4 E D

(2)(X, △)∈D siempre que X∈D

(3)Si Y, $Z \in D$ entonces $(\triangle, (Y, \triangle))$ y $(\triangle, (\triangle, Z)) \in D$

Definir los objetos de datos no define el Dominio, ya que los mismos datos pueden definir Sistemas de Información muy distintos. Los datos son sólo particulas y su significado aparece cuando Con y los Son definidos. Como ya conmocemos las nociones que se aplican para definir el producto y la unión ajena, unicamente copiamos estos patrones adecuadamente para realizar la definición de Con ,

(5) ull(4) 6Con siempre que u 6Con

S S S

(6) Si w@Con entonces {(X, 4) | Xew }@Con

(7) ¥ u, ve Con

{(\$, (Y, \$)) | Yeu}V{(\$, (\$, Z)) | Z€v}€Con

Es importante señalar que en nuestras definiciones nos referimos al conjunto definido como el menor conjunto bajo contención que satisface las condiciones de la definición.

Observese que hemos conseguido que un conjunto consistente (sin considerar a $^\Delta$) sea una copia de un conjunto consistente para el S sistema A o una copia de un conjunto consistente para SXS.

Resta definir la relación I- , presentamos a continuación las S clausulas que son practicamente establecidas por nuestro objetivo.

(B) ul- + Y ucCon

(9)Si ul- Y entonces ul(4 } |-

S S

(10)Si wl- W entonces

€(X, 4) | Xew}|-_(W, 4)

(11)Si ul- X y v&Con entonces

{ (4, (Y, 4)) | Yeu} \{ (4, (4, Z)) | Zev} - (4, (X, 4))

y (12)Si vi- X y ufCon entonces

(수, (Ÿ, ♠)) | YeusU((♠, (♠, z)) | zev>1- (♠, (♠, x))

Debe verificarse a través de una demostración inductiva que se satisfacen los axiomas para que S sea un Sistema de Información. Los pasos de la demostración son mecanicos y se concentran en analizar los casos especificados de (4) a (7) y de (8) a (12).

Una vez verificado que S es un Sistema de Información puede construirse el sistema A+(SXS) y observarse, sin mayor dificultad que es identico a S. Este hecho, aparentemente sorprendente no es una coincidencia pues se debe a que nuestra notación y construcción de S fueron realizadas a la par con las definiciones de unión ajena y producto.

Puede ahora verificarse que S es la minima solución a la ecuación en el sentido del Teorema 15.17 pues es una T-Algebra inicial. Intuitivamente es claro que la solución construida debe ser minima en algun sentido pues unicamnete incluimos los requisitos indispensables a la ecuación y nada más.

Señalaremos sin embargo que existen muchas soluciones a esta ecuación de Dominios.

Para finalizar con este ejemplo, indicaremos porque lo hemos llamado el Dominio de expresiones S. La razon se debe a que existen mapeos aproximables

Atomo: A-) S que corresponde a la inclusión de A en S

Esatomo: S-) BOOL que decide si un elemento es un atomo, es decir una copia de un elemento de A en S.

Ademās como SXS es parte de S podemos definir mapeos aproximables par:SXS->S (la inclusión de SXS en S)

prm:S->S y sgd:S->S

que en la terminologia de LISP corresponden a las funciones CONS, CAR y CDR respectivamente.

Nuestro Dominio tiene, sin embargo, algunas diferencias sobre las

expresiones S que estamos acostumbrados a trabajar en las implantaciones de LISP, pues aparecen elementos infinitos muchos de los cuales no son directamente representables por la implantación, por ejemplo si a&ISI entonces utilizando el operador minimo punto fijo resolvemos ecuacibn

$$x=par(Atomo(a), x)$$

cuya solución corresponde a una lista ligada infinita de aes y que en este caso particular puede intentarse simular operacionalmente por una estructura como:

a.

Esta es solo una muestra de la riqueza del Dominio construido ya que si representamos las expresiones S como arboles binarios observamos que el Dominio S. además de tener los arboles finitos. (corespondientes a los elementos finitos), continene todos los infinitos.

Similarmente, presentamos el siguiente ejemplo como una construcción explicita para la ecuación

$$D = A + (D -) D)$$

La construcción se realiza de manera analoga a la que se hizo para S. siguiendo los patrones de la unión ajena y el espacio funciones. Presentamos las clausulas de la construcción a continuación donde $^{\triangle}D$ es un dato y definimos $^{\triangle}=(^{\triangle},^{\triangle})$.

- (1) △ € D
- (2)(X, 4)&D siempre que X&D
- (3)Si $u, v \in Con$ entonces $(4, (u, v)) \in D$
- (4) & (Con
- (5) uV{4 }€Con ¥ uéCon
- (6)Si w∈Con entonces {(X, 4) | X∈w}∈Con

No haremos los detalles que comprueban que se trata de una solución, ya que preferimos mostrar otro ejemplo para una construcción explicita.

El caso que presentamos ahora corresponde a la construcción de un Dominio Universal U, el nombre de Dominio Universal se debe a que puede probarse que todo Dominio que posee una base D contable (ver A Scott[82]) es isomorfo a un subdominio de U, es decir, que si A es un Sistema de Información y D es contable (#(D)(L) existe una pareja de A A proyección a:A-)U y b:U-)A tal que b o a=I y a o bél o aplicando la notación A&U, A es un retracto de U. Para un estudio más completo del Dominio Universal y sus retractos sugerimos consultar Scott[76], Scott[81], Stot[82] y Bracho[79].

Esta propiedad para U hacen posible que U->U este isomorfamente contenido en U y por lo tanto U->U es un modelo de Calculo es deciruna solución para la ecuación

$$D = D \rightarrow D$$

Sin embargo, a pesar de la riqueza y poderio de este Dominio existen todavia muchas interrogantes sobre el que son motivo de investigación, entre estas se encuentran la investigación sobre la unicidad de la pareja de proyección para un retracto, e incluso determinar si una pareja determina univocamente un Dominio.

U también ha sido usado para construir un Dominio de Dominios, es

decir, un Dominio cuyos elementos sean Dominios pero el desarrollo de la teoria que determine que endofuntores y funtores corresponden a mapeos aproximables es un nuevo campo de estudio e investigación, para mayores detalles en estos aspectos consultese Scott[82].

La construcción de U, después de todo es muy simple, primeramente se contruye V un Dominio con un elemento maximo tal que satisface minimamente la ecuación

$$V = V X V$$

La definición inductiva para V esta dada por:

(2)(X, $^{\triangle}$) \in D δ ($^{\triangle}$, Y) \in D siempre que X \in D \vee \vee \vee \vee \vee \vee respectivamente.

En realidad partimos de dos objetos de datos distintos y construimos dos copias simulando el producto.

(3)u6Con V u6D u finito V V y para la relación de implicación tenemos

Es importante señalar que en esta construcción V implica todo, esto normalmente es incomodo y es usual la realización de la eliminación de para construir un nuevo Dominio, en nuestro caso esta eliminación produce finalmente U.

(8)
$$D = D - \{\emptyset\}$$

(9)4 =4

(10)Con ={u∈D | l u es finito y ul/ ▼ }

(11)ul-Y si y sôlo si u(Con YtD y ul-Y

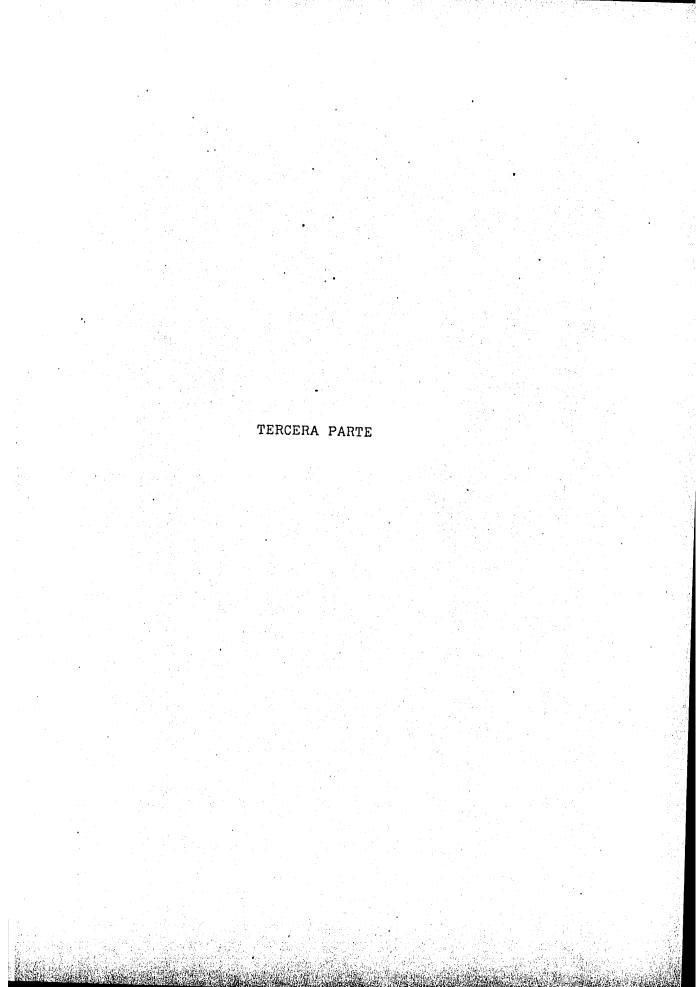
El mismo tipo de eliminación funciona cuando tenemos un Sistema

de Información con un dato que implica todo, es decir:

Esperamos que los ejemplos anteriores logren mostrar las ideas que estan presentes rodenado una construcción explicita de Dominios, en particular, la consatrucción explicita de una solución a una ecuación de Dominios.

Las construcciones realizadas se derivan de su necesidad practica, los productos de Dominios son necesarios para el uso de eneadas y para funciones con varios argumentos, la unión ajena de Dominios se utiliza para hacer copias de Dominios y unirlas formando Dominios que contienen directamente a sus componentes, los espacios de funciones como Dominios proveen operadores que pueden aplicarse a operadores y producir operadores como valores.

Con la teoria presentada tenemos los fundamnetos matemáticos que respaldan las aplicaciones que presentamos a continuación.



Capitulo V

APLICACIONES

Durante este capitulo presentamos ejemplos de descripciones semanticas denotativas; los ejemplos que mostraremos aparecen dentro del
marco formal que hemos construido en los capitulos anteriores, por lo
que haremos algunas referencias a la terminología y resultados de
dichos capítulos. Sin embargo mantendremos nuestra atención en la
problemática de la semántica de lenguajes de programación y nos concentraremos en ilustrar los accanismos de una descripción semántica
formal.

Sección 16 Dominios Sintacticos y Semanticos

Una definición semantica formal en forma denotativa esta dada primordialmente por la especificación de funciones semanticas, estas funciones mapean estructuras sintacticas en objetos matematicos, de manera que el significado de una frase sintacticamente correcta es el objeto matematico asociado.

Las funciones semanticas tienen pues como dominios de definición lo que llamamos Dominios Sintacticos y como codominios de definición Dominios Semanticos. Los Dominios Semanticos son, precisamente, Dominios en la Categoría de Domínios que hemos definido. Los Dominios

Sintàcticos no necesariamente son Dominios en la Categoria descrita en la tesis.

Presentamos brevemente algunos Dominios que necesitaremos para las aplicaciones practicas. Frecuentemenmte mencionaremos Dominios que por su gran utilidad, son comunes a muchas definiciones semanticas, a estos Dominios se acostumbra llamarlos Dominios Estandar y los presentamos sin mayor explicación, ya que si no fueron introducidos anteriormente en ejemplos de capítulos anteriores, su estructura es sencilla o muy similar a algun ejemplo ya presentado y el lector no encontrara problema para construir su definición axiomática.

Ejemplos de estos Dominios son:

BOOL={Verdadero, Falso, Indefinido} que corresponde a los valores de verdad.

N , cuyos elementos estan en correspondencia biunivoca con los naturales (y \bot) y lo denotamos por {0,1,2,3...}

Ent , que corresponde al Dominio de los enteros.

Indicaremos los Dominios Sintacticos como conjuntos y asumiremos que estan dados inductivamente por las producciones sintacticas. Por ejemplo, si tenemos la producción:

para las expresiones de algún lenguaje de programación, entonces consideramos el Dominio Sintactico cuyos elementos son todas las expresiones de la forma indicada.

Las construcciones de Dominios Semanticos a partir de otros Dominios corresponderan a las construciones presentadas y seran denotadas por los operadores +, $X \rightarrow y \sim .$

Los Dominios Semanticos son objetos de la Categoria de Dominios y seran descritos de acuerdo a los ejemplos particualares. En algunos casos, haremos referencia a las tecnicas para la fundamentación de

Dominios Reflexivos ya que, las necesidades de la definición semantica formal nos forzaran a utilizar Dominios de este tipo.

Consideramos importante advertir que frecuentemente unimos a nuestros Dominios un Dominio como (error), es decir un Dominio cuya red es:



para equipar al Dominio original con un elemento extra que es incomparable con los otros elementos del Dominio. El incluir estos elementos extra permite, por ejemplo, definir funciones semanticas en situaciones de error o identificadores no iniciados.

Asumiremos que las proyecciones e inclusiones entre estos Dominios extendidos y sus componentes mapean "error" en si mismo. No especificaremos los detalles técnicos de esta suposición pues nos desviarla de nuestros objetivos y consideramos que el lector puede, a partir de la teoría presentada especificarlos fácilmente. Los elementos extra proveen, como ya mencionamos una forma natural de manejar cálculos u operaciones que conducen a resultados equivocados. La estructura es tal que la verificación de que algún valor es "error" es aproximable, lo cual permite que nuestras definiciones semánticas detecten errores y dirijan apropiadamente situaciones de error. Tampor co detallaremos las afirmaciones anteriores.

Sección 17 Interpretación.

Un pequeño lenguaje, TINY.

Describiremos la sintaxis y principalmente la semantica de un pequeño lenguaje de programación llamado TINY. Nuestro proposito es proveer un primer vehículo para ilustrar los conceptos formales en su aplicación. En nuestros próximos ejemplos describiremos más conceptos sistemáticamente, ahora realizaremos un esquema de las ideas centrales y técnicas asociadas.

TINY esta constituido por dos estructuras principales, "Expresiones" y "Comandos", ambos pueden contener "Identificadores", los cuales son cadenas de letras o digitos comenzando por una letra. Si I, denota identificadores arbitrarios, E,E,E expresiones arbitrarias y 1 2 C,C,C denota comandos arbitrarios, las estructuras de TINY pueden 1 2 especificarse por:

1 2

La notación es una variante de BNF, (recordamos que ::= representa algo como "puede ser" y | denota "ô").

Observese que en particualar, si utilizamos las producciones anteriores para definir una gramatica, esta resultarla ambigua pues no podemos específicar si

while E do C ;C

corresponde a

No nos preocuparemos por este detalle, el cual corregiremos en ejemplos siguientes.

Para describir intuitivamente la semantica del lenguaje TINY, semantendo que cada comando en TINY, cuando se ejecuta, altera el estado de la maquina, el estado lo consideramos formado por tres

partes:

- (i)La memoria, la cual es una correspondencia entre identificadores y valores. En realidad a cada identificador està ligado un valor b el identificador no està ligado (iniciado).
- (ii)La entrada es suministrada por el usuario para la ejecución del programa y consiste de una sucesión (posiblemente vacia) de valores que pueden ser leidos utilizando la expresión "read".
- (iii)La salida, que corresponde inicialmente a una sucesión vacia de valores, registra los resultados del comando "output E".

Cada expresión en TINY específica un valor, como la expresión puede contener identificadores (por ejemplo a+b) su valor depende del estado. Todos los valores, ya sean de expresiones, ligados a identificadores o valores de entrada y salida son valores de verdad (true, false) o números naturales nín y el cero.

Explicaremos informalmente que significa cada estructura.

- El valor de cada expresión es como sique:
- (1) 0 5 1
- El valor de O es el número cero y el valor de 1 es el número natural uno.
 - (2) true & false
- El valor de "true" es el valor de verdad Verdadero, mientas que el valor de "false" es el valor Falso.
 - (3) read
- El valor de "read" es la siguiente particula de la entrada (un error ocurre si la entrada es vacia). Como un efecto colateral, "read" retira la primer particula de la entrada de manera que después de su ejecución, la cadena de entrada es una particula más corta.
 - (4) I
 - El valor de la expresión anterior es el valor ligado al identifi-

cador en la memeoria (si I no está iniciado ocurre un error).

(5) not E

Si el valor de E es Verdadero, entonces "not E" es Falso, si E es Falso "not E" es Verdadero. En cualquier otro caso tenemos un error.

(6) E =E

El valor de E =E es Verdadero si el valor de E es el mismo que 1 2 i el valor de E y Falso en otro caso.

(7) E +E

El valor de esta expresión es la suma numerica de los valores de E y E , si alguno de estos valores no es un número aparece un error.

1 2
Para los comandos tenemos:

(B) output E

El valor de E es colocado al inicio de la sucesión de salida.

(9) I:=E

I es ligado al valor de E en la memoria encimando cualquier otra liga anterior.

(10) if E then C else C

Si el valor de E es Verdadero se ejecuta C , si E es Falso se 1 ejecuta C y en cualquier otro caso aparece un error.

(11) while E do C

Si el valor de E es Verdadero se ejecuta C y a continuación "while E do C" es repetido con el estado que resulta de la ejecución de C. Si el valor de E es Falso, no se realiza nada. Si el valor de E no es ni Verdadero ni Falso tenemos un error.

(12) C ;C 1 2 C se ejecuta y luego C

Como ejemplo de un programa en TINY tenemos el siguiente enunciado que calcula la suma de los números en la entrada.

Observese que abusamos de algunos detalles sintacticos como el uso de "(", ")" y la justificación de los margenes para la agrupación

de expresiones y comandos respectivamente.

Trataremos ahora de formalizar la descripción anterior de TINY. Esperamos que el lector comprenda las ideas principales a pesar de no dominar todos los detalles.

Una parte esencial del formalismo consiste en definir los Dominios, para trabajar la sintaxis definimos los siguientes Dominios Sintacticos:

Ide={ I | I es un identificador}
Exp={ E | E es una expresion}
Com={ C | C es un comando}

Los nombres de los Dominios comenzaran siempre con mayascula, obsérvese que los Dominios Sintacticos también pueden cambiar de lenguaje en lenguaje.

Ahora formalizaremos el concepto de estado. Para esto llamamos Estado, al Dominio cuyos elementos serán los posibles estados, Memoria al Dominio cuyos elementos serán nuetro modelo de memoria, Salida al Dominio correspodiente a las posibles salidas o sucesiones de resultados y Valor para el Dominio de valores. Las definiciones de estos Dominios estan dadas por las siguientes ecuaciones de Dominios.

- (i) Estado =Memoria X Valor X Salida
- (ii) Memoria = Ide -> (Valor + {noligado})

- (iii) Entrada = Valor
- (iv) Salida = Valor
- (v) Valor = N + BOOL

La ecuación (i) significa que Estado es el Dominio de tercias (m.e., sa) donde m{Memoria, e{Entrada y saeSalida.

(ii) Significa que memoria es el Dominio de las funciones aproximables del Dominio Ide en el Dominio extendido Valor+{noligado}. Si mémemoria e Iélde entonces el resultado de aplicar m al argumento I està en Valor o es no ligado, en el primer caso el valor m(I) es el valor asociado a I en m, en otro caso I no tiene valor asociado.

Tanto Entrada como Salida son sucesiones de valores en Valor mientras que (v) nos dice que los valores son o un numero o un valor de verdad.

Debemos ahora discutir las funciones semanticas para TINY. Las funciones semanticas definiran que es lo que denotan las estructuras sintàcticas, para TINY necesitamos:

IE : Exp -> {significados de expresiones}

IIC : Com -> {significados de comandos}

Es decir que si E es una expresión y C un comando IE[[E]] y IC[[C]] son los resultados de aplicar las funciones IE y IC a E y C respectivamente y son los significados definidos por la semantica de estas estructuras.

En general si X es una variable que corre sonbre algun Dominio Sintactico, utilizaremos IX para nombrar a la función semantica, de manera que por ejemplo

ID [[I:=E]] es el significado de I:=E.

Los parentesis [[y]] son usados indicando objetos o elementos sintacticos al aplicarseles una función semantica.

Para definir el significado de una expresión, ya que la expresión

produce un valor, pensariamos inicialmente que el significado fuese un mienbro de Valor. Para representar esta idea dariamos a la función semantica IE el tipo IE:-)Valor y entonces IE[[E]] seria el valor de E, por ejemplo

IE [[true]] = Verdadero

Esto funciona para expresiones que son literales o constantes pero:

(i)La posibilidad de expresiones que causen errores como 1+true;

(ii)La dependencia del valor de expresiones del estadao, como x+1 que depende del valor ligado a x en memoria, o también "read" que depende del valor de entrada;

(iii)La posibilidad de que la evaluación de una expresión modifique el estado, por ejemplo, "read" retira el primer elemento de la cadena de entrada;

no permiten una descripción tan simple para IE.

Para manejar(i) debemos definir

IE: Exp -> Valor+(error) de manera que

por ejemplo IE[[i+i]]=2 pero IE[[i+true]]=error

Para resolver la problemàtica planteada en (ii) debemos hacer el resultado de una evaluación una función de estado, es decir:

TE: Exp -> (Estado -> [Valor+(error}]) de manera que

y por ejemplo

IE [[1+x]](s)=
$$\begin{cases} 1+m(x) & \text{si } s=(m,e,sa) \text{ y } m(x) \text{ es numero} \\ \text{error} & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Finalmente para enfrentar (iii) debemos complicar aun mas el

valor de Æ pues debe también producirnos nuevos estados.

IE : Exp -> (Estado -> [Valor X Estado + {error}]) y
entonces

por ejemplo,

$$\text{IE[[read]]=} \left\{ \begin{array}{ll} (\text{ cb(e), (m, cl(e), sa) }) \text{ si s=(m, e, sa), } \text{ e es no} \\ & \text{vacio y tiene como primer} \\ & \text{elemento a cb(e) y como} \\ & \text{resto a cl(e).} \end{array} \right.$$

Formalmente se define IE en los diferentes casos de clases de expresiones, es decir en las clases de elementos de Exp. Por ejemplo para una expresión de la forma I definimos la clausula semantica:

TEI(I]] (m, e, sa) = (m(I) = noligado) -) error, (m(I), (m, e, sa))donde utilizamos la notación

para decir que cuando se cumple b el resultado de la funcion es v y de lo contrario es v', de manera que la clausula anterior dice que si m(I) es no ligado (es decir I no esta ligado en m) entonces se produce un error, de lo contrario, obtenemos el valor de I corresponde al valor ligado en la memoria, y no se modifica el estado.

De la misma manera, la clausula para el "read" se rescribe como: IE[[read]](m,e,sa)=vacia(e)->error,(cb(e),(m,cl(e),sa))

donde vacia(e) se cumple si e es vacia, cb(e) es el primer elemento de la cadena e y cl(e) es la cadena e sin el primer elemento.

Para los comandos, observamos que el efecto de ejecutar un comando es producir un nuevo estado o generar un error, entonces III:Com -> (Estado -> [Estado +(error}])

y una clausula semantica tipica es:

III[[] output E]](s) = (III[] E]](s) = (v, (m, e, sa)) - (m, e, v.sa), error donde las notación v.sa corresponde a la sucesión formada por v como primer termino seguido de la sucesión sa. De esta manera la clausula semantica <math>III[] output E]] dice que cuando se aplica a un estado s, primeramente se evalua E con respecto al estado s y si esta evaluación produce un valor v y un estado (m, e, sa) entonces el resultado es el estado (m, e, v.sa). De otra manera el resultado es un error.

Asi, las otras clausulas semanticas son:

- (1) IE([0])(s)=(0,s) IE([1])(s)=(1,s)
- El valor de los simbolos O y 1 es el número correspondiente y la evaluación no modifica el estado.
 - (2) IE[[true]](s)=(Verdadero, s) IE[[false]](s)=(Falso, s)

El valor de una constante "booleana" es el correspondiente valor de verdad y no se modifica el estado.

(5) IE[[not E]](s)=(IE[[E]](s)=(
$$v$$
, s'))-)

(esBOOL(v)-)(No(v),s'),error), error

donde esBOOL(v) es Verdadero si v se incluye en BOOL pues

veValor=N+BOOL

y Falso en otro caso, además No:BOOL->BOOL es el mapeo aproximable estricto dado por:

No(Verdadero)=Falso y No(Falso)=Verdadero

de manera que el valor de "not E" es la negación del valor de E (pero

un error se produce si E no tiene valor de verdad o E crea un error al

evaluarse). El estado cambia a s' que resulta de la evaluación de E.

Concluimos que el resultado de E =E en el estado s se obtine eva
1 2

luando primeramente E en s para obtener (v',s') (o error en cuyo caso

E =E produce error), y entonces se evalua E en s' para obtener

1 2

(v'',s'') (o error, en cuyo caso E =E causa también error) y final
1 2

mente (v'=v'',s'') es regresado como resultado de la estructura sin
tàctica.

Explicaremos algunas de las clausulas para enunciados.

$$(7) \times ([I := E]](s) = (IE[[E]](s) = (v, (m, e, sa))) -)$$

(m[I/v], e, sa), error

donde la notación [/] significa:

$$(m[I/v])(I') = \begin{cases} v & \text{si } I=I' \\ m(I') & \text{en otro caso.} \end{cases}$$

es decir, m[I/v] es la misma función que m salvo en I donde ahora toma el valor v.

Entonces IC[I]:=E]](s) es el estado identico al estado resultande de la evaluación de E en s excepto que el valor v de E es ligado a I en la memoria. (Si E produce error entonces también lo produce I:=E).

SDUCK (V)

(v'-)IC[[C]](s'), IC[[C]](s')), error), error

Cuyo significado es, si E produce como resultado (v',s') cuando es evaluado en s, entonces C o C son ejecutados en el estado s' 1 2 resultate de la evaluación de E dependiendo de si el valor v' es Verdadero o Falso, cualquier error se propaga para producir un error.

(9)
$$IC[[while E do C]](s) =$$

$$(IE[[E]])(s)=(v,s,))-)$$

III[[while E do C]](s''),error),s'),error),error

Si E produce un error al evaluarse, también "while E do C", si E

produce un valor v'y el estado s'entonce si v es Verdadero se ejecuta C para obtener el estado s'y entonces "while E do C" se ejecuta nuevamente comenzando con s', si v es Falso el resultado de "while E do C" es s', es decir el estado producido por E. Si v no es un valor de verdad o IC[[C]](s')=error entonces "while E do C" produce un error. Obsérvese que la clausula es recursiva, mientras que IE no lo es.

(10) IC[C ;C]](s)=(IC[C]](s)=error)->
1 2 1.
error, IC[C]](IC[C])(s))

es decir, si C produce un error, también lo produce "C ;C " de otra 1 2 manera C es ejecutado en el estado que resulte de la ejecución de C.

El ejemplo muestra como son necesarias funciones de alto nivel, uniones ajenas y definiciones recursivas.

Es importante señalar que existen en uso muchas abre iaturas y notaciones especiales para hacer las definiciones de las clausulas semanticas mucho más cortas y abstractas, introduciremos parte de la notación en ejemplos siguientes, pero sugerimos consultar Gordon[79] para familiarizarse con más simbología.

Como parte de esta simplificación observese que JE[[E]] es una función de los Estados en ValorXEstado+(error) y JE[[E]](s) es un error o una pareja formada por el valor v relativo al estado s y el nuevo estado. Para recortar el número de parentesis asumimos que la aplicación de funciones se asocia a la izquierda y omitimos los parentesis en los argumentos de funciones semánticas; entonces JE[[E]]s es equivalente a JE[[E]](s).

El presente ejemplo muestra que la definición formal de TINY consiste de tres partes principales:

- (i)Especificación de los Dominios Sintacticos Exp y Com.
- (ii) Especificación de los Dominios Semanticos : Valor, Estado,

etc.

(iii) Especificación de las funciones semanticas JE y JC que mapean estructuras sintacticas en sus significados.

En resumen la descripción formal de TINY està dada por:

an rability and account parallel for many on a rapid country por

Sintaxis Abstracta

If Ide

Identificadores

E&Exp

Expresiones

CeCom

Comandos

Me Pro

Programas

M ::= C

Dominios Semanticos

BDDL={Verdadero, Falso}

valores de verdad

 $N=\{0,1,2,...\}$

enteros no negativos

v & Valor = N + BOOL

e & Entrada = Valor

sa & Salida = Valor

s & Estado = Memoria X Entrada X Salida

m & Memoria = Ide -> [Valor + {noligado}]

Funciones Semanticas

JE : Exp -> (Estado -> [Valor X Estado + {error}])

IC : Com -> (Estado -) Estado+(error))

IM : Pro -> (Entrada -> Salida+(error))

```
IM[[C]] = (IC[[C]]) (((a, b)) = (m', e', sa)) - (sa, error)
IE[[ E ]]s=(0,s)
IE[[ E ]]s=(1,s)
IE[[ true ]]s=(Verdadero,s)
IE[[ false ]]s=(Falso.s)
TE[[ read ]]s=vacio(e)-)error, (cb(e), (m, cl(e), sa))
\mathcal{IE}[[I]](m,e,sa)=(m(I)=noligado)-)error,(m(I),(m,e,sa))
\mathbb{P}[[ \text{not E } ]] = ( \mathbb{P}[[ E ]] = (v', s')) - (esBOOL(v') - )
                     (No(v'), s'), error), error
IE[[ E =E ]]s=(IE[[ E ]]s=(v',s'))-)
      ( 正[[ E ]]s=(v'',s''))-)(v'=v'',s''),error),error
IE[[ E +E ]]s=( IE[[ E ]]s=(v',s'))-)
      ( IE[[ E ]]$=(v'',s''))-)
     (esNum(v') y esNum(v'')) \rightarrow (v'+v'',s''),error),error
IC[[output E]]s=(IE[[E]]]s=(v,(m,e,sa)))-)(m,e,v.sa),error
IC[[if E then C else C ]](s)=IE[[E]]s=(v',s')-)
  (esBOOL(v')-)(v'-)\mathcal{K}[[C]]]s', \mathcal{K}[[C]]])s'), error), error
DC[[ while E do C ]]s=( JE[[ E ]]s=(v',s') )-)
   (esBOOL(v')->(v->(( IC[[ C ]]s'=s'')->
     IC[[ while E do C ]]s'',error),s'),error),error
\mathbb{Z}C[C1;C2]]s=(\mathbb{Z}C[C1]]=error)-)error, <math>\mathbb{Z}C[C2]](\mathbb{Z}C[C1]]s)
```

donde o denota a la sucesión nula o a la memoria nula.

vacia:Entrada-)BODL no es aproximable, pero esto no tiene consecuencias pues es una función bien definida que unicamente se utiliza para definir una función, mientras que las siguientes son funciones aproximables:

cb:Entrada -> Valor

cl:Entrada -> Entrada

EsBOOL: Valor -> BOOL

No:BOOL -> BOOL

= : Valor X Valor -> BOOL

+ :NXN -> N

(además de otras como esNUM e "y")

Anteriormente discutimos como construir una definición semantica formal y ahora indicaremos los aspectos que deben tomarse en cuenta para interpretar un definición semantica dada. Para esto presentamos una ejemplo sencillo y trataremos de comprender la descripción semantica.

Dominios Sintacticos y Sintaxis Abstracta

n ENm1

Notación decimal de enteros

Itide

Identificadores

E€Exp

Expresiones

T, T, T & Com

Comandos

E : = true | false | n | I | -E

T:= skip | abort | I:=E | T;T | if E then T | while E do T

Dominios Semanticos

BOOL

Valores de verdad

Ent

Enteros

```
e \epsilon E = Ent + BOOL + {error} Valores expresables
s \epsilon S = (Ide ->E) + {error} Estados de memoria
```

Omitiremos las funciones semanticas para los enteros (para la función semantica IN ver ejemplo Capitulo I).

```
IE : Exp \rightarrow (S-)E)
\square: Com -> (S->S)
TE [[n]]s = IN [[n]]
IE [[ true ]]s = Verdadero
IE [[ false ]]s = Falso
IE [[ -E ]]s = esNum(IE [[ E ]]s)-) -IE [[ E ]]s, error
IE [[I]]s = (s=error)-)error, s(I)
IC [[ skip ]]s = s
IC [[ abort ]]s = (s=1)) , error
IC [[ I:=E ]]s= (si s#error y IE [[ E ]]s#error)
                     s[I/E[[ E ]]s], error
IC [[ T ; T ]]s = JC[[ T ]]( IC [[ T ]]s)
IC [[ if E then T ]]s =(s\neqerror y esBOOL( IE [[ E ]]s) )->
                (IE [[ E ]]s -> IC [[ T ]]s,s),error
IC [[ while E do T ]]s=fij(0e)s
     donde e=IE [[ E ]] y
     \theta (s')=(s'\neqerror y esBOOL(e(s')) )->
               e(s')-\theta (IC [[ T ]]s', s'), error
```

El problema consiste en interpretar la definición semantica anterior. Primeramente observamos que se trata de un lenguaje que posee un enunciado de asignación, el cual, claramente es utilizado para modificar el valor asociado a un identificador, para representar esto, se define el estado de la memoria como una función de los identificadores en los valores o un estado de error. Lo que en el ejemplo anterior resultaba la memoria.

As1, los significados de comandos son simplemente funciones que transforman estados. Observemos que si se alcanza un estado de error entonces estas funciones lo preservan produciendo como resultado final un estado de error.

Ahora, 2 que pasa con las expresiones?, de acuerdo a la función semantica IE, las expresiones dependen del estado de la maquina y esto concuerda con el hecho de que la expresiones pueden contener identificadores, ya que los significados de las expresiones estan dados por una función de los estados en los valores.

Notamos también el uso del operador minimo punto fijo para definir la clausula de "while E do T". En este ejemplo los Dominios no son reflexivos y las funciones semanticas se contruyen de manera inductiva, por lo que la fundamentación matematica del ejemplo es más simple.

De la clausula semantica de "skip", descubrimos que es un comando nulo, mientras que "abort" envla todos los estados a error salvo el estado nulo. Las definiciones de las otras clausulas son sencillas y su interpretación es muy similar a la instrucciones analogas de TINY.

El lenguaje que presentamos ilustra aspectos de las definiciones semanticas formales, sin embargo es totalmente impractico, pues no tiene comandos de entrada y salida.

Sección 18 Procedimientos, ambientes y saltos.

Continuando con nuestro desfile de ejemplos presentamos ahora un lenguaje con procedimientos (es decir un mecanismo para abstraer

instrucciones o fragmentos de código).

El lenguaje no tiene tipos, efectos colaterales en expresiones, ni variables locales, ni saltos para alterar la secuencia de control. En pròximos ejemplos incorporaremos estas ideas. La descripción del lenguaje es presentada a continuación:

Sintaxis Abstracta

I&Ide Identificadores

E&Exp Expresiones

C&Com Comandos

MéPro Programas

E ::= 0 | 1 | -E | not E | E+E | E=E | I | procedure C | (E)

M ::= program(I); C .

Dominios Semanticos

 $s \in S = Ide-\rangle (R+\{noligado\})$

T=BOOL Valores de verdad

Ent={...-1, 0, 1, 2, ...} Enteros

b (B = T + Ent Valores Basicos

r (R = B + P Valores almacenables

 $p \in P = S-G$ Procedimientos

e ℓ L = R + ℓ error Resultados de expresiones

Estados

g 6 G = S + {error} Resultados de Comandos

A = B + (error) Respuestas(Resultados)

Funciones Semanticas

 $\Sigma E : E \times p \rightarrow (S \rightarrow E)$

```
IE(( O ))s=0
                 IE[[ 1 ]]s=1
 IE[[ -E ]]s=e?Z-> -e, error
                                          donde e=IE[[ E ]]s
 IE[[ not E ]]s=e?T->No(e),error
                                   donde e=IE[[ E ]]s
 IE[[ E +E ]]s=e ?Z y e ?Z _->e +e ,error
                                 e =IE[(E ]]s i=1.2
 IE[[ I ]]s=s(I)?R- s(I),error
 IE[[ procedure C ]]s=IC[[ C ]]
 IE(( (E) ))s=IE(( E ))s
 IC[[ null ]]s=s
 IC[[ I:=E ]]s=e?R->s[I/e],error
                                        donde e=IE[[E]]s
 ICII call e ]]s=e?P->e(s),error
                                           donde e=IE[[E]]s
IDII C ;C ]]s=g?S-) IDIIC ]]g,error donde g=ICIIC ]]s
 ICC if E then C else C
                          ]]s=
      e?T-\rangle(e-\rangle ID[[C]]s, ID[[C]]s\rangle, error
 \mathfrak{L}[[ while E do C ]]s=p(s)
     donde recursivamente ∀ s'
p(s')=e?T->(e-)(g?S->p(g),error),s'),error
     donde e=IE[[ E ]]s' y g=IC[[ C ]]s'
ICCC begin C end ]]s=ICCC C ]]s
IM[[ program(I),C. ]]b=g?S y g(I)?B-)g(I),error
     donde g=IC([C])s(I/b) y \forall I', s(I')=noligado
```

IIC : Com -> (S -> G)

IM : Pro - > (B - > A)

Procedermos ahora a explicar la definición y la nueva notación introducida en ella.

De la definición sintàctica podemos observar que las formas de expresiones son: dos literales, "O" y "1", dos operaciones unarias ("-" y "not"), dos operaciones binarias ("+" e "="), identificadores

globales, un mecanismo para señalar procedimientos sin parametros, y encapsular con parentesis. Los comandos son: el enunciado nulo, la asignación, la llamada a un procedimiento (call),";" para control secuencial, "if" para composición selectiva de comandos y "while" para composición iterativa de comandos, mientras que "begin ... end" se utiliza para encapsular comandos.

A pesar de que la definición sintàctica presentada producirà una gramática ambigua consideramos resposibilidad del programador el adecuado uso de parentesis y "begin...end" para agrupar y formar las instrucciones del programa.

Un programa consiste de un comando con un identificador para entrada y salida, la entrada del programa se utiliza como valor inicial del identificador y el valor de este identificador después de la ejecución del programa es la salida; observese la clausula semantica para IM.

El siguiente es un ejemplo de un programa en este lenguaje: program(x);

begin

y:=x;
p:=(procedure x:=x+1);
if x=y then x:=x+(-1) else x:=0;
call p;
call p

end.

Para cualquier valor numerico como dato de entrada, el resultado del programa es el número más uno; sin embargo durante la ejecución del programa el valor de x es decrementado y luego incrementado dos veces. Un valor de verdad como dato de entrada produce un error asi como cualquier otro dato cuyo tipo no sea "número entero".

La afirmación correspondiente al parrafo anterior puede probarse formalmente a partir de la definición semantica presentada, en el próximo ejemplo veremos una prueba.

Como es constumbre en las definiciones semanticas, después de la sintaxis abstracta que define los Dominios Sintacticos, aparecen los Dominios Semanticos, definidos por una ecuación de Dominios; junto al Dominio Semantico, usualmente aparece un simbolo distintivo para denotar elementos de dicho Dominio, por ejemplo:

$$b \in B = T + Z$$
, valores basicos

especifica que "b" es un simbolo que siempre denota un valor basico, en este caso, puede ser un valor de verdad o un entero. Los estados de memoria son principalmente usados para definir las asignaciones. En este lenguaje los identificadores pueden ser asociados directamentes con los valores almacenados (cuando trabajemos ambientes y variables locales y globales necesitaremos manejar celdas o localidades de memoria).

De esta manera los estados de memoria son simulados por funciones de los identificadores en los valores almacenados, es decir

$$s \in S = Ide \rightarrow (R + \{noligado\})$$

por lo que para cada identificador I, s(I) es el valor de I en el estado s. Un identificador no iniciado o no usado es asociado al valor especial "noligado", de manera que el estado inicial tiene todos los identificadores (salvo el señalado como entrada y salida) asociados a "noligado".

Los procedimientos se simulan como funciones aproximables de los estados en los estados, (o error),

$$pEP = S - > G$$
 procedimientos

Si p es un procedimiento y s un estado, entonces p(s) es el resultado de invocar el procedimiento p en el estado s, es decir, s es el estado inicial para los computos del procedimiento. Observense las

definiciones para los Dominios Semanticos, y se notara que son mutuamente recursivas pues R esta en terminos del Dominio P, P esta en terminos de S y S en terminos de R.

Existen tres funciones semanticas $\mathbb E$ para expresiones, $\mathbb E$ para comandos y $\mathbb M$ para programas. Como una expresión nos da un valor (o error) al evaluarse con respecto a un estado y no produce efectos colaterales, $\mathbb E: \mathsf{Exp-} \rangle (\mathsf{S-} \backslash \mathsf{L})$ entonces si $\mathsf E$ es una expresión $\mathbb E([\mathsf E]]$ s es un error o el valor relativo a s. En la definición anterior asumimos que $\mathsf - \rangle$ se asocia a la derecha para escribir

Ejecutar un comando con respecto a un estado s produce un nuevo estado, o error, por esto definimos

$$MC : Com \rightarrow S \rightarrow G$$

y ID[[C]]s es el resultado de ejecutar C relativo al estado s.

Finalmente, ejecutar un programa dado un valor bàsico (o en un valor bàsico) nos da una respuesta, es decir un error (que es consecuencia de la aparición de algún error durante la ejecución) o un valor bàsico, por eso

DMCC M 336

es la respuesta o salida de ejecutar el programa M con el dato b.

Las ecuaciones que definen las clausulas semanticas hacen uso de funciones entre construcciones de T y Z como NO, +, -, = etc. las cuales hemos ya explicado con suficiente detalle.

Como puede notarse, frecuentemente es necesario preguntar a que componente de una unión ajena pertenece un elemento, para abreviar estas funciones utilizamos un prediacdo especial .?D donde D es la componente de la unión ajena, por ejemplo en:

$$B = T + Z$$

tenemos

que se define para b&B como

b?T = $\begin{cases} Verdadero & si b esta en la imagen de la inclusion de T en B \\ Falso & en otro caso \end{cases}$

es decir .?T corresponde a la función que anteriormente llamabamos es800L.

Como otra observación a la definición, apuntamos que si somos estrictos debemos utilizar proyecciones e inclusiones para manejar los valores de uniones ajenas, es decir, el esquema

$$B = T + Z$$

debería especificarse en la definición. A pesar de esto omitimos su aclaración pues las incluciones y proyecciones correspondientes son facilmente inferibles del contexto y el incluirlas nos forzarla a utilizar suficiente notación para oscurecer considerablemente la descripción semántica.

También hemos incluido en la definición anterior la notación auxiliar

... donde ...

la cual puede utilizarse para simplificar las clausulas semanticas, ademas, observese que como las expresiones no tienen efectos colaterales es irrelevante el orden de evaluación en E +E de E y E (no $1\ 2\ 1\ 2$ así en TINY).

Asi mismo, incluimos en la clausula de "while E do C" la palabra "recursivamente" para indicar unidefinición recursiva cuyo significado esta especificado por el operador minimo punto fijo.

Notese que, la aparición de un error se propaga a través de ejecuciones sucesivas de comandos, esto hace que el resultado de un programa sea error si en algún momento se produce un error.

Es importante abundar en el manejo de los procedimientos. La declaración de un procedimiento se evalua, simplemente aplicando II al

cuerpo del procedimiento y sin suministrar ningún estado, produciendose, como resultado de la evaluación, una función de los estados en los resultados de estados; la evaluación correspondiente puede también escribrise como:

TEII procedure C]]s=p donde V s' p(s')=TC[[C]]s'

lo cual aclara que el estado s' de invocación del procedimiento no
tiene por que ser el mismo que el estado s de su declaración. Notese
que la clausula para una llamada a un procedimiento define el significado de la estructura en terminos del valor de sus constituyentes
inmediatos sin hacer referencia a la declaración del procedimiento.

Ambientes

Extenderemos el lenguaje presentado en los parrafos anteriores para incluir "declaraciones". Supongamos que la sintaxis es aumentada para incluir dos formas de declaraciones y una nueva forma de bloque de comandos asi:

De Del

Declaraciones

D ::= new I=E | var I=E

C::= ... | with D do C

La declaración "new" es una declaración con valor inicial, es decir, la ecuación "new I=E" especifica que si no ha ocurrido un estado de error, el ambiente y estados nuevos difieren de los anteriores en que I está ligado a alguna localidad de memoria no usada antes y la localidad contiene el valor de E; el efecto que produce la remanchemente declaración "val" es unicamente ligar el identificador (con el valor de la expresión, modificando el ambiente, como si se tratase de una declaración CONST en PASCAL. El lenguaje que describiremos seguirá la liga estática y las convenciones de ambiente como en PASCAL.

Por ejemplo, el resultado del siguinete programa es O y no 1. Program(x);

with val a=0 do

with val p=procedure x:=a do

with val a=1 do

call p.

Sugerimos ver Stoy[80] donde aparece un ejemplo donde la semantica definida sigue la liga dinàmica.

La definición formal tiene ahora las siguientes diferencias:

Aparece un Dominio U de Ambientes, un ambiente, es una función que mapea identificadores, en los valores que denotan.

Los estados de memoria, mapean ahora elementos de un Dominio L de localidades o celdas de memoria en los valores que contienen.

Observese que el Dominio de los valores denotables D, es decir, aquellos valores denotables por los identificadores es distinto de los valores almacenables R en las localidades de memoria. Este tipo de diferencia existe en casi todos los lenguajes de programación usados comercialmente.

Las funciones semanticas para expresiones, declaraciones y comandos son ahora definidas de manera que las construcciones sintacticas son interpretadas con respecto a un ambiente así como a un estado, por ejemplo

ICCCCIJu

es la transformación de estados denotada por el enunciado C en el ambiente u, y por lo tanro

IC[[C]] u s

es el resultado (estado) de aplicar la transformación de estados al estado s, es decir, el estado resultante o error.

El interpretar una declaración produce un nuevo ambiente y un nuevo estado.

200 has right all hind the little man are the little and the littl

Sintaxis Abstracta

If Ide

Identificadores

Eé EXp

Expresiones.

De De l

Declaraciones

C4 Com

Comandos

MePro

Programas

 $E := 0 \mid 1 \mid -E \mid \text{not } E \mid E \mid E \mid E \mid E \mid I \mid \text{procedure } C \mid (E)$

C:= null | I:=E | call E | C;C | if E then C else C 1 2 1 2 while E do C | begin C end ! with D do C

D ::= new I=E ! val I=E .

M ::= program(I); C .

Dominios Semanticos

P & B = BOOL + N

r & R = B + P

 $s \in S = L - (R+\{noligado\})$

p6 P = S + G

 $d \in D = L + R + \{nodefinido\}$

u 6 U = Ide -> D

 $e6E=R+\{error\}$

 $g \in G = S + \{error\}$

 $A = B + \{error\}$

Localidades

Valores almacenables

Estados

Procedimientos

Valores denotables

Ambientes

Resultados de expresiones

Resultados de comandos

Resultados de programas

Funciones Semantices

TE: Exp -> U -> S -> E

 $\mathfrak{M}: \mathfrak{Dc}1 \rightarrow \mathfrak{U} \rightarrow \mathfrak{S} \rightarrow (\mathfrak{U}XG)$

IC: $Com \rightarrow U \rightarrow S \rightarrow G$

IM: Pro -> B -> A

```
IE[[ not E ]]u s=e?T-\rangleNo(E), error
                                               donde e=IE[[E]]u s
\mathbb{E}[[-E]]us=e?T-\rangle -e, error
                                               donde e=JE[[E]]u s
\mathbb{TE}[[E + E]]u s=e ?Z y e ?Z->e +e ,error donde e =\mathbb{TE}[[E]]u s
IE[[ E =E
           llu s=e ?B y e ?B->e =e ,error donde e =IE[[ E:
IE[[ I ]]u s=d?L-\rangle s(d),d?R-\rangle d,error
                                            donde d=u(I)
IE[[ procedure C ]]u s=IC[[ C ]]u
IE[[(E)]]u s=IE[[E]]u s.
ID[[ new I=E ]]u s=e?R y existe k L 't' s(k)=noligado-)
     (u(I/k), s(k/e)), (u, error) donde e=\mathbf{XE}(I E )]u s
ID[[val I=E]]us=e?R-)(u[I/e],s),(u,error) donde e=IE[[E]]us
IC[[ null ]]u s=s
IC[[I:=E]]u ==d?L y e?R-)s[d/e],error donde d=u(I) y e=IE[[E]]u
\mathbf{IC}([\text{call E }])u s=e?P->e(s).error donde e=\mathbf{IE}([\text{E }])u s
\mathbb{RC}(\{C, C, B\}) = \mathbb{RC}(\{C, B\}) = \mathbb{RC}(\{C, B\})
ICC if E then C else C ]]u s=e?T-)
                 ]]u s, IC[[ C ]]u s), error donde e=IE[[E]]u s
     (e-) IC[[C
III[ while E do C ]]u s=p(s) donde recursivamente Vs'
     p(s')=e?T-\rangle(e-)(g?S-)p(g),error),s'),error
     donde e=IE[[ E ]]u s y g=IC[[ C ]]s'
\mathbb{IC}([ begin \mathbb{C} end ]]u = \mathbb{IC}([ \mathbb{C} ]]u s
\mathbb{TC}[[] with D do C ]]u s=g?S->\mathbb{TC}[[] C ]]u' g,error
      donde (u',g)=ID[[D]]u s
\mathbb{D}M[[program(I);C. 1]b=g?S y g(k)?B-)g(k), error
     donde g=IC[[C]](u[I/k])(s[k/b])
     y donde \forall I' u(I')=nodefinido
     y donde V k' s(k')=noligado.
```

Es importante mencionar que:

1) Al especificar que cualquier localidad de memoria no usada puede ser tomada para un nuevo ambiente, estamos evitando las consideraciones correspondientes al manejo de memoria.

2) Para un bloque declarado con "with D do C" un nuevo ambiente es creado para su cuerpo, pero otro tipo de estructuras y expresiones heredan el ambiente dado para su evaluación. En particular esto es cierto para la declaración de procedimientos de manera que los identificadores del procedimiento son ligados en el contexto de su definición y no en el de su invocación, por lo que la ejecución sigue la liga estàtica.

3)La evaluación de un identificador I bajo IE incluye una prueba para verificar si denota un valor o una localidad. Si I denota una localidad, el valor en la localidad es regresado. De esta forma, IE siempre produce el valor básico almacenable asociado a I (o error).

Por ejemplo si ejecutamos el programa antes mencionado tenemos: Paso 1)

IMI[Program(x);

with val a=0 do

with val p=procedure x:=a do

with val a=1 do

call p.]]b

=g?S y g(k)?B- \rangle g(k),error

donde g=IC[[with val a=0

with val p=procedure x:=a do

with val a=1 do

call p])(u[x/k])(s[k/b])

donde $\forall I' \in Ide u(I') = indefinido y \forall k' \in L s(k') = noligado.$

Paso 2)

Analizamos

```
III[[ with val a=0 do
       with val p=procedure x:=a do
          with val a=1 do
               call p ]](u[x/k])(s[k/b])
=g'?S-) ICCC with cal p=procedure x:=a do
               with val a=1 do
                    call p. ]]u' g', error
donde(u',g')=30[[val a=0]](u[x/k])(s[k/b])
ahora
D[[val a=0]](u[x/k])(s[k/b])
=e?R-\(u[x/k][a/e],s[k/b]),(u[x/k],error)
donde e=IE[[0]](u[x/k])(s[k/b])
pero 正[[0]](u[x/k])(s[k/b])=0
. D[[val a=0]](u[x/k])(s[k/b])=(u[x/k][a/0],s[k/b])
Paso 3)
IC[[ with val p=procedure x:=a do
          with val a=1 do
               callp]]u[x/k][a/0] s[k/b]
=g'?S->ID[[with val a=1 do
               call p ]]u' g',error
donde
(u',g')=ID[[ val p=procedure x:=a ]]u[x/k][a/O] s[k/b]
pero
ID[[val p=procedure x:=a]]u[x/k][a/D] s[k/b]
=e?R-\(u[x/k][a/0][p/e],s[k/b]),(u[x/k][a/0],error)
donde e=IE[[procedure x:=a]]u[x/k][a/D] s[k/b]
ahora
DE[[procedure x:=a]]u[x/k][a/O] s[k/b]=DC[[x:=a]]u[x/k][a/O]
ID[[val p=procedure x:=a]]u[x/k][a/0] s[k/b]
```

=(u[x/k][a/0][p/]C[[x:=a]]u[x/k][a/0]],s[k/b])

```
IDC[[with val a=1 do
       call p]]u[x/k][a/0][p/ID[[x:=a]]u[x/k][a/0] ] s[k/b]
=g'?S->IC[[ call p ]]u' g',error
donde
(u',g')=ID([val a=1]]u(x/k)[a/O][p/IC([x:=a]]u[x/k][a/O] ] s[k/b]
ahora
DD[[val a=1]]u[x/k][a/0][p/]C[[x:=a]]u[x/k][a/0]] s[k/b]
=e?R=)(u[x/k][a/O][p/DC[[x:=a]]u[x/k][a/O] ][a/e],s[k/b])
     (u[x/k][a/0][p/IC[[x:=a]]u[x/k][a/0]],error)
donde
e=TE[[1]]u[x/k][a/0][p/]C[[x:=a]]u[x/k][a/0] ] s[k/b]
por lo que e=1 entonces
paso 5)
IDC[call p]]u[x/k][a/0][p/IDC[[x:=a]]u[x/k][a/0] ][a/1] s[k/b]
=1D[[call p]]u[x/k][a/1][p/]C[[x:=a]]u[x/k][a/O] ] s[k/b]
=e?P->e(s),error
donde
e=IE[[p]]u[x/k][a/1][p/IC[[x:=a]]u[x/k][a/0] ] s[k/b]
ahora
JE[[p]]u[x/k][a/i][p/]C[[x:=a]]u[x/k][a/0] ] s[k/b]
=d?L->s(d),d?R->d,error donde d=u(p)
entonces d=IC[[x:=a]]u[x/k][a/0]
por lo que
TE[[p]]u[x/k][a/1][p/TD[[x:=a]]u[x/k][a/0] ] s[k/b]
     = DC[[ x:=a ]]u[x/k][a/O]
entonces
IC[[call p]]u[x/k][a/i][p/IC[[x:=a]]u[x/k][a/0]] s[k/b]
     = \mathbf{IC}([x:=a]) \cdot [x/k][a/0] \cdot s(k/b]
```

Paso 4)

=d?L y e?R-) s[k/b][d/e],error donde

d=u(x) y e=TE[[a]]u[x/k][a/O] s[k/b]

pero entonces d=k y]E[[a]]u[x/k][a/O] s[k/b]=O pues u(a)=O

LTC[[call p]]u[x/k][a/1][p/TC[[x:=a]]u[x/k][a/O]] s[k/b]

=s[k/b][k/O]=s[k/O]

. IC[[with val a=1 do

call p]]u[x/k][a/O][p/ID[[x:=a]]u[x/k][a/O]] s[k/b].

=s[k/0]

.. IC[[with val p=procedure x:=a do

with val a=1 do

call p J]u[x/k][a/0] s[k/b] = s[k/0]

.. JC[[with a=0 do

with val p=procédure x:=a do

with val a=1 do

call p]]u[x/k] s[k/b]=s[k/0]

.. IMII program(x);

with val a=0 do

with val p=procedure x:=a do

with val a=1 do

call p JJb=s[k/O](k)=0

[].

Lo hecho anteriormente puede no ser la manera mas directa de seguir la ejecución pero si la mas pausada y acorde a la definición. Esta ejecución prueba que no importa que dato se proporcione al programa, éste da como resultado el valor cero. Esperamos que el lector pueda comprobar la demostración comparando con la tabla de la descripción semantica formal.

Brincos o Saltos incondicionales

La semantica de los saltos es descrita en terminos del concepto de "continuación"; la "continuación" de un cómputo, calculo o operación en la maquina es cualquier sucesión de nuevos cómputos que puede seguir al primer calculo y formalmente se expresa como una función de los resultados esperados del calculo en el conjunto de posibles cómputos subsecuentes. Por ejemplo, el resultado esperado de un comando es un nuevo estado, entonces la "continuación" de un comando puede representarse por una función de los posibles estados producidos por el comando en las sucesiónes de comandos que podrían seguir a la ejecución del primer comando. Es decir, la continuación de la ejecución de un comando es la sucesión de operaciones que le sigue expresada como función del estado resultante de la ejecución.

Como un ejemplo más, considerese la ejecución de un comando de la forma:

C ;C

la continuación a la ejecución de C comienza por la ejecución de C 2 relativa al estado resultante de la ejecución de C. La ejecución de C tiene como continuación, la continuación del comando C;C es decir 2 1 2 lo que puede seguir a C es exactamente lo que puede seguir a C;C, 2 1 2 mientras que lo que puede seguir a la ejecución de C es unicamente la ejecución de C con respecto al estado resultante de la ejecución de C.

La continuación a la evaluación de una expresión depende del valor y estados resultantes de la evaluación. Por ejemplo, en la ejecución de un comando de la forma:

if E then C else C

1 2

la continuación (lo que puede seguir) a la evaluación de la expresión

E es la ejecución de C o C , y la discriminación entre estas posibles

1 2

continuaciones depende del valor de verdad producido por la evaluación

de E. Es claro que C o C (el seleccionado) hereda como continuación 12 la continuación de "if E then C else C ", es decir que todo lo que 12 sigue de C es unicamente lo que sigue de "if E then C else C ".

En realidad pensamos como la continuación de alguna operación como todas las operaciones que siguen a la ejecución de la operación hasta la terminación de la ejecución del programa, observese que pueden existir continuaciones infinitas que nunca terminan, las cuales corresponderan a elementos infinitos del Dominio de Continuaciones.

Similarmente a la evaluación de las expresiones, la continuación a interpretar una declaración es una operación que depende del ambiente y estado que la declaración produce. Por ejemplo, en la ejecución de un bloque como:

with D do C

la interpretación de D tiene como continuación la ejecución de C con respecto al ambiente y estado resultante de la interpretación.

Para analizar los saltos, consideramos por ejemplo el salto.

goto N

en PASCAL. Si queremos describir el efecto de la instrucción en terminos del significado de N, que es su unico constituyente inmediato, podemos asumir que la etiqueta N denota una continuación de comando que corresponde a proseguir la ejecución en el punto etiquetado.

Por ejemplo, si tenemos

begin

13 : x:=x+1;

end.

la etiqueta "13" denota la continuación que comienza por ejecutar "x:=x+1" y prosigue la continuación de este comando. Observese que el concepto de continuación es una abstración del concepto sintàctico de punto en el programa, ya que dos puntos distintos en el programa pueden representar la misma continuación, es decir, dos ejecuciones a partir de dos puntos son indinstinguibles si se obtiene siempre el mismo resultado para cualquier estado inicial. Por ejemplo si tenemos:

12: null ; 13: x:=x+1; ...

tanto "12" como "13" especifican la misma continuación pues para cualquier estado s, la ejecución a partir de "12" producira el mismo resultado que realizar la ejecución desde "13", pero las etiquetas se encuentran en puntos distintos del programa.

De la terminologia anterior, el efecto del comando

goto N

puede describirse como seguir la continuación denotada por N utilizando el estado actual. De esta forma, la continuación normal (la determinada por el contexto) es ignorada, por ejemplo en:

goto N; C

la continuación normal de goto N que comienza por la ejecución de C es ignorada. Esta es una característica de los saltos porque siempre ignoran la continuación determinada por el contexto y prosiguen con otra continuación.

- El "goto N" tiene ademàs dos propiedades importantes:
- a) La continuación del goto se obtiene evaluando el destino explícito señalado por su conponente inmediato N, y
 - b) La continuación del goto es la continuación de un comando.

Introduciremos ahora continuaciones en nuestras descripciones formales.

En los ejemplos anteriores, las funciones semanticas regresaban resultados locales intermedios a la ejecución como valores o estados temporales. Definiremos las funciones semanticas de manera que siempre

regresen un resultado global a todo el programa. Cada función semantica se define relativa a una continuación como argumento además de un
ambiente y estado. La continuación especifica que debe hacerse con el
resultado inmediato para que el programa produzca una respuesta (siempre que no haya error o salto).

Por ejemplo, la continuación de un comando especifica que acciones pueden seguir a la ejecución del comando, como una función de los resultados de ejecución. De esta forma, la continuación de un comando es una función cuyo argumento es un estado y que regresa una respuesta (i.e. resultado de programa).

c+C = S -> A continuaciones de comandos

donde S es el Dominio de estados y A es el Dominio de respuestas de

programa. Entonces la función semántica para los comandos será

III: Com -> U -> C -> S -> A

donde U es el Dominio de Ambientes. IC[C]]u c s es la respuesta calculada por el programa donde C es un comando. Si la ejecución de C provee un nuevo estado s', entonces el argumento c será aplicado a s' para producir una respuesta final al programa.

esto dice que la respuesta a ejecutar un comando nulo con continuación c relativo al estado s se obtiene aplicando (siguiendo) la continuación c al estado s. Es decir, la ejecución del programa debe continuar con la continuación dada sin ningún cambio en el estado.

Observese que los objetos que resultan de la clausula semantica anterior son respuestas, resultados de programas, y no resultados intermedios.

Un ejemplo de una clausula semantica en la cual una continuación es definida y usada es:

TC[[C ;C]]u c s= TC[[C]]u c s'
donde \(\forall \) s', c'(s')=TC[[C]]u c s'

esto especifica que la composición secuencial de los comandos C y C

1 2

debe ejecutarse como sigue: La respuesta de ejecutar C; C con conti1 2

nuación c en el estado s es la misma respuesta que ejecutar C con la

continuación c' en el estado s, donde c' es ejecutar C y luego la

continuación c dada; la especificación corresponde a que C es prime
ramente ejecutado relativo a la continuación c' que si se aplica a un

estado s' produce la respuesta obtenida por C ejecutado relativo a la

continuación c. Esto dide que C junto con la continuación c de la

estructura especifican la continuación de C.

Notese que no es necesario preguntar si un estado es error y entonces propagarlo como fue hecho en ejemplos precedentes. Cuando se produce un error, la respuesta de programa "error" es automaticamente seleccionada y todo otra respuesta es ignorada. Un ejemplo de este tipo de manejo de errores puede recalcarse en la clausula semantica de la asignación:

ID[[I:=E]]u c s=d?L-)c(s[d/r]),error donde d=u(I) cuya interpretación nos dice que si el identificador denota una localidad, la respuesta del programa se obtiene siguiendo la continuaión con el estado actualizado, de lo contrario la respuesta del programa es error.

Los mismos principios se aplican a otras clases sintàcticas. En nuestro lenguaje de programación particular el Dominio de continuaciones de expresiones serà

Similarmente, el Dominio de continuaciones de declaraciones estara dado por

Por ejemplo, la clausula semantica

ID[[val I=E]]u q s= IE[[E]]u k s

donde \forall r, k(r)=q(u[I/r])(s)

especifica que una declaración "val" es interpretada evaluando la expresión y suministrando el nuevo ambiente y estado a la continuación de la declaración q.

En la definición que presentamos a continuación, algunas clausulas han sido simplificadas cancelando los argumentos de las funciones. Por ejemplo, para la composición secuencial de comandos tenemos

ID(C;C]u c = ID(C)u c' donde c'=ID(C)u c 1 2 2 que expresa la igualdad de funciones aproximables (elementos del Dominio C).

Similarmente la ejecución para el bloque aparece como:

ICI[with D do C]]u c=ID[[D]]u q

donde ∀ u', g(u')=ICC[[C]]u' c

lo cual explica porque es conveniente considerar los Dominios como U-S-A y no (UXS)-A aunque sean isomorfos.

Con continuaciones en el modelo semantico es posible incluir saltos en el lenguaje del ejemplo anterior. La sintaxis puede aumentarse agregando un comando etiquetado y un salto incondicional asi:

S&S1t

S ::= goto I

C ::= ... | I:C | S

En el lenguaje que presentaremos, el alcance de la etiqueta en el comando

I:C

serà restringida al comando mismo.

Como un ejemplo de un programa en este lenguaje tenemos el siguiente que respondera con el valor 1 a cualquier entrada después de hacer un ciclo interno.

program(x);

begin

x:=0;

loop: if not(x=1) then

begin

x := x + 1;

goto loop

end

else

null

end.

La semantica es descrita formalmente ampliando el Dominio D para incluir continuaciones de comandos:

d&D=L+R+C+(nodefinido)

valores denotables

У

PC[[I:C]]u c=c'

donde recursivamente

lo cual especifica que la ejecución de C, relativa a un ambiente en el cual la etiqueta està ligada a una continuación, comienza por otra ejecución de C, es decir, C esta incluido entre lo que puede seguir a I:C. Esta definición recursiva, como ya hemos señalado corresponde al minimo punto fijo.

Aparece ahora una nueva función semantica

IS: S1t -> U -> S -> A

y entonces

IC((S))u c= IS((S))u

donde la clausula para el salto es:

INCC goto I]] u s=d?C-)d(s),error donde d=u(I)

de manera que la continuación c del comando S es ignorada y el efecto del "goto" es seguir la continuación denotada por la etiqueta. Observese que por esto, la función semantica IB para los saltos no requiere de un argumento con valor en las continuaciones.

Sintaxis Abstracta

Ié Ide Identificadores

E6Exp Expresiones

Cé Com Comandos

DéDcl Declaraciones

SeS1t Saltos

M& Pro Programas

E := 0 | 1 | -E | not E | E +E | E =E | I | procedure C | (E)

while E do C | begin C end | with D do C | I:C | S

S ::= goto I

M ::= program(x); C.

Dominios Semanticos

T=BOOL

Z={0, 1, -1, 2, -1,..}

b & B=T + Z

r & R=B + P

 $d \in D=L + R + C + \{nodefinido\}$

 $s \in S=L-$ (R + {noligado})

u 6 U=Ide -) D

c 6 C=5 -> A

Valores de Verdad

Enteros

Valores basicos

Valores almacenables

Valores denotables

Memorias

Ambientes

Continuaciones de Comandos

KEK=R -> A Continuaciones de expresiones q€Q=U -> S -> A Continuaciones de Definiciones p&P=C -> S -> A Procedimientos A=B + {error} Respuestas Funciones semanticas 正: Exp -> U -> K -> S -> A ID: Dcl -> U -> Q -> S -> A III: $Com \rightarrow U \rightarrow C \rightarrow S \rightarrow A$ IB:Sit -> U -> S -> A IM: Pro -> B -> A IE[[not E]]u k s=IE[[E]]u k' s donde \forall r, k'(r)=r?T-)k(No(r)),error TE[[-E]]u k s=TE[[E]]u k' s donde \forall r, k'(r)=r?Z-)k(-r),error 正[[E+E]]uks=压[[E]]uk donde $\forall r$, k (r)=r?Z-) IEII E]]u k s,error $y \forall r$, k (r)=r ?Z-)k(r+r), error 正[[E=E]]uks=距[[E]]uk]]u k k(r)=r?B-)k(r=r),error $\mathbb{E}[[I]]u \mid k = d?L- \}k(s(d)), d?R- \}k(d), error$ donde d=u(I) IE[[procedure C]]u k s=k(IC[[C]]u) IE[[(E)]]uks=IE[[E]]uks ID[[new I=E]]u q s=IE[[E]]u k s donde \forall r, k(r)=si existe $t\in L$ 't' s(t)=noligadoq(u[i/t])(s[t/r]),error

ID[[val I=E]]u q s=IE[[E]]u k s

```
donde \forall r, k(r) = q(u[I/r]) s
IS[[ goto I ]]u s=d?C-)d(s),error donde d=u(I)
DC[[ null ]]u c s=c(s)
ICCC I:=E ]]u c s=IECC E ]]u k s
     donde \forall r, k(r)=d?L->c(s[d/r]), error \forall d=u(I)
ICCC call E ]]u c s=IECC E ]]u k s
     donde \forall r, k(r)=r?P-\rangle r(c)(s), error
IDII C ;C ]]u c s=]C[[ C ]]u c' donde c'=ID[[ C ]]u c
ICC[ if E then C else C ]]u c s=IE[[ E ]]u k s
  donde \forall r, k (r)=r?T->(r-) ID[[C] ]]u c s, ID[[C] ]]u c s), erron
ICCC while E do C ]]u c s]]=c'(s)
     donde recursivamente c'(s')=JE[[ E J]u k
     y \forall r, k (r)=r?T-\rangle(r-) TC[[C]]uc's',c(s')),error
ICCC with D do C llu c s=IDCC D llu g s
     donde q(u')(s')=IC[[C]]u'cs'
ICCC begin C end ]]u c s=ICCC C ]]u c s
IC[[ S ]]u c=IS[[ S ]]u
IDC[[ I:C ]]u c= c' donde recursivamente c'=IDC[[ C ]](u[I/c'])c
IM[[ program(x); C. ]]b=IC[[C]](u[I/t]) c s[t/b]
     donde ∀ I' u(I')=nodefinido
     ∀ t' s(t')=noliqado
```

Recomendamos al lector seguir la ejecución de los tres ultimos programas presentados con respecto a la ultima definición y observar el manejo de los distintos elementos para comprender mejor la definición.

 \forall s', c(s')=s'(t)?B->s'(t),error

Presentamos ahora la definición formal de un lenguaje de programación de tipo funcional y no imperativo como los que hemos presentado hasta el momento.

Sintaxis Abstracta

BEBas

Notación valores básicos

I&Ide

Identificadores

EEExp

Expresiones

De Del

Declaraciones

E:= B | I | fn I:E | E (E) | if E then E else E | E where D | 1 2 3 | E wherec D | (E)

 $D ::= I = E \mid D \quad \text{and} \quad D$

Dominios semanticos

b6B

Valores Basicos

 $e \in E = B + F$

Valores expresables

feF = D - E

Funciones

 $d \in D = E$

Valores denotables

 $u \in U = Ide - \ (D + \{error\})$

Ambientes

Funciones semanticas

1B : Bas -> B

正: Exp -> U -> E

ID: Dcl -> U -> U

JB[[B]]= valor que denota B

TE[[B]]u=]B[[B]]

TECC I]]u=u(I)

IEIC fn I:E]]u=f donde f(d)=IEIC E]]u[I/d] V d

Donde, como la extensión a la notación

$$u[I/e](I') = \begin{cases} e & \text{si } I=I' \\ u(I') & \text{en otro caso} \end{cases}$$

utilizamos, para el dominio de u' contenido en el dominio u

$$u[u'](I) = \begin{cases} u'(I) & \text{si } u'(I) \text{ estå definido} \\ u(I) & \text{en otro caso} \end{cases}$$

El lector no debe encontrar dificultad en comprender la notación del ejemplo anterior por lo que presentamos un programa.

Considerese

Este programa define una función

$$f:B \rightarrow (B\rightarrow B)$$

donde f(x) = (fn y : x), es decir el valor de f(x) es la función

que es constante x, entonces ∀ y&B

$$f(x)(y)=x$$

de manera que el resultado del programa anterior debe ser 3.

Confirmemoslo !.

Paso 1)

```
正[[((fn x:(fn y:x))(3))(5)]]u
      =e ?F->e (1£[[5]]u),error
            donde e = IE[[(fn x:(fn y:x))(3)]]u
      Paso 2)
      \mathbb{E}[[(fn \times i(fn y:x))(3)]]u=e ?F-)e (\mathbb{E}[[3]]u),error
           donde e =IE[[fn x:(fn y:x)]]u
      Paso 3)
      IE[[fn x:(fn y:x)]]u=f donde
            f(d)=IE[[fn y:x]]u[x/d] \forall d
      Paso 4)
      Entonces,
      e (\mathbb{IE}[[3]]u)=e (3)=f (3)=\mathbb{IE}[[fn y:x]]u[x/3]
                     2
      Paso 5)
      Ahora
     Φ[[fn y : x]] u[x/3]=f
           donde f (d)=\mathbb{E}[[x]]u[x/3][y/d]
     pero \mathbb{E}[[x]]u[x/3][y/d]=u[x/3][y/d](x)=3
     4 f (d)=3 ∀ d
     .. e (Œ[[3]]u])(d)=f (d)=3
     Paso 6)
     e (IE[[5]]u)=e (5)=f (5)=3
y tenemos el resultado
     正[[((fn x:(fn y:x))(3))(5)]]u=3 ♥ u.
```

Invitamos al lector a realizar programas y ejecutarlos similarmente.

Sección 20 Sintaxis sensible al contexto

Otra de las aplicaciones de la Teoria de Dominios està presente

en el analisis de casos sintacticos determinados por contexto. Como señalamos en el primer capitulo este tema forma parte de la frontera entre sintaxis y semantica. Sin embargo, aspectos como la verificación de tipos pueden ser manejados en terminos de la Teoria de Dominios y la especificación formal de la semantica.

Presentamos un ejemplo de esto a continuación.

Realizaremos una verificación de las restricciones debidas al contexto en el lenguaje de programación que presentamos para saltos. Las restricciones que verificaremos para su correcta sintaxis son:

- a) El identificador de una asignación debe ser el identificador de entrada y salida del programa o debe haber sido declarado por un "new".
- b)El identificador que indica el destino de un goto debe ser una etiqueta.
- c) El uso de un identificador debe realizarzarse dentro del ambiente especificado por su declaración.

Las restricciones son indicadas formalmente definiendo funciones que verifican las frases con respecto a un contexto. El contexto puede pensarse como un ambiente estático o tabla de simbolos que se modela como un mapeo de identificadores en sus tipos.

x EX=Ide->Tp contextos

Para el lenguaje que estamos presentando los tipos son:

- a) lv, que es el tipo asociado al Dominio L de localidades de Memoria.
 - b) rv, que està asociado con el Dominio R de valores almacenables.
 - c) cv, que representa al tipo de las continuaciones de comando,
- d) indefinido, que es el tipo de los identificadores no iniciados.

Claramente para un lenguaje de programación más realista los

tipos resultarian mucho más complicados.

Las funciones semanticas para expresiones, saltos y comandos simplemente verifican que, respecto a un contexto, el argumento (una frase sintactica) satisfaga las restricciones antes mencionadas. La función para definiciones produce entonces un nuevo contexto, o propaga una bandera de error. Si M es una frase correspondiente a un programa completo entonces este es corresto sintacticamente si y solo si m[[M]]=Verdadero.

Sintaxis Abstracta

Eff Expresiones

DtDcl Declaraciones

SéSit Saltos

CeCom Comandos

TéTp Tipos

MéPro Programas

 $E : = 0 \mid 1 \mid -E \mid \text{ not } E \mid E \mid E \mid E \mid I \mid \text{ procedure } C \mid (E)$

D ::= new I=E | val I=E

S ::= goto I

C:= null | I:=E | call E | C;C | if E then C else C 1 2 1 2 while E do C | with D do C | begin C end | I:C | S

T ::= lv | rv | cv | indefinido

M ::= program(I); C.

Dominios semanticos

T=BOOL

e: Exp -> X -> T

 $d: Dc1 \rightarrow X \rightarrow (X + \{error\})$

5: Slt -> X -> T

g: Com -> X -> T

```
e[[ 0 ]]x=Verdadero e[[1]]x=Verdadero
e[[ not E ]]x=e[[ E ]]x
e[[ -E ]]x=e[[ E ]]x
e[[E+E]]x= (\mathbf{e}[[E]]x) y (\mathbf{e}[[E]
e[[E =E ]]x= (e[[E ]]x) y (e[[E
                                        (xcc
e[[I]]x=(x(I)=lv) b (x(I)=rv)
e[[ prodecure C ]]x=g[[ C ]]x
e[[ (E) ]]=e[[ E ]]x
d[[new I=E]]x=e[[E]]x-\rangle x[I/lv], error
d[[ val I=E ]]x=e[[ E ]]x->x[I/rv],error
s[[ goto I ]]x=(x(I)=cv)
c[[ null ]]x=Verdadero
\underline{c}[[I] = E]]x = (x(I) = lv) y (\underline{e}[[E]]x)
c[[ call E ]]x=e[[ E ]]x
c[[C;C]]x=(c[[C]]x) y (c[[C]]x)
g[[] if E then C else C ]]x=(g[[E]]x) y (g[[] C ]]x) <math>y (g[[] C ]]
c[[ while E do C ]]x=(c[[ E ]]x) y (c[[ C ]]x)
c[[ with D do C ]]x=)(d[[ D ]]x#error) y (c[[ C ]](d[[ D ]]x))
c[[ begin C end ]]x=c[[ C ]]x
c[[ I:C ]]x=c[[ C ]](x[[/ev])
c[[ S ]]x=s[[ S ]]x
m[[ program(I); C.]]=\underline{c}[[ C ]](x[I/lv]) donde \forall I' x(I')=indefinid
```

Sección 21 Dominios semanticos para PASCAL

En esta sección describiremos los Dominios Semanticos para el

lenguaje de programación PASCAL. Esperamos que este ejemplo ilustre que la semantica formal puede aplicarse a un lenguaje de programación real.

```
Sintaxis Abstracta de PASCAL
N numeros
B literales
O operadores
I identificadores
L expresiones a la izquierda
E expresiones
K expresiones estaticas
T expresiones de tipos
Q especificaciones de parametros
P parametros formales
D declaraciones
S saltos
C comandos
M programas
L ::= I | L.I | L[E] | E+
E ::= B | I | OE | EOE | I(..., E, ...) | L.I | L(E) | E↑ |
          [..., E,..., E.. E,...] / (E)
K ::= B | I | OK
T ::= I | (..., I,...) | K..K | TI | set of T | file of T |
     array[T]of T | record ...; I:T; ... end |
     record..I:T;...case I:Iof...;K:(...;I:T;...);...end
   ::= I:I | var I:I | procedure I(...;0;...) |
     function I(\ldots;Q;\ldots):I
P::= I:I | var I:I | procedure I(...;Q;...) |
```

M ::= program I(..., I,...);C.

Nota:Las abreviaturas para arreglos multidimensionales han sido omitidas, lo mismo que "label", "forward" y "packed".

Valores basicos

Los valores básicos o escalares en PASCAL son los valores de verdad, caracteres, enteros, átomos de enumeración, que corresponden a tipos enumerados definidos por el programador, subrangos de estos y finalmente los números reales. Asumimos pues la siguiente notación:

```
T={Falso, Veradero} Valores de Verdad

H={'a', 'b',..., 'z', 'O', '1',..., '9'} Caracteres

Z={-maxint,...,-2,-1,0,1,2,...,maxint} Enteros

At Atomos enumerativos

Re Reales
```

El Dominio de Atomos enumerativos puede ser cualquier Dominio isomotfo a N, mientras que Re puede representarse como el Dominio de cadenas de digitos y '.' donde el '.' puede solo aparecer cuando mas una vez, (puede definirse como inconcistentes más apariciones del '.')

El Dominio de indices, es decir, valores que pueden utilizarse como indices de arreglos es

$$I = T + H + Z + At$$
 indices

Para definir el Dominio R de valores almacenables, S de estados, Rv de valores a la derecha de una asignación y Lv el Dominio de valores a la izquierda de una asignación realizamos el siguiente analisis.

Los valores téoricos que son almacenables en una sola localidad en PASCAL incluyen a todos los valores básicos además de los conjuntos, los archivos, y los apuntadores. El valor de un conjunto es conveniente representarlo por una función de los valores de indices en los valores de verdad, de manera que, si el valor de la función es Verdadero el elemento pertenece al conjunto y si es Falso, el elemento no pertenece al conjunto, así definimos

Un archivo puede ser representado por sucesiones de valores en Rv mas una componente de lectura o esritura para identificar si el archivo es de entrada o salida, entonces:

Ar = Rv X {lectura, escritura} valores de archivos
Un apuntador es un valor izquierdo o el valor especial "nil"

$$Ap = Lv + {nil}$$
 apuntadores

Entonces el Dominio de valores almacenables es:

 $R = I + Re + C_J + Ar + Ap + \{nodefinido\}$ valores almacenables donde el valor "no definido" se asocia a un identificador no iniciado. Un estado lo representamos por una función de las localidades de memoria en los valores almacenables o el valor "no ligado" para localidades no ligadas. Consecuentemente:

$$S = L - (R + \{noligado\})$$
 estados

El Dóminio de valores a la derecha de asignaciones puede ser definido como un Dominio reflexivo consistente de la unión ajena de valores almacenables, valores de registros y valores de arreglos, donde los registros se representan por una función de los identifica-

dores en elementos de Rv mientras que los arreglos son funciones de los valores de indices en elementos de Rv:

$$RV = RV + (Ide-)RV) + (I-)RV$$

El Dominio de valores a la izquierda se construye similarmente pero su constituyente primitivo son las localidades de memoria.

$$Lv = L + (Ide-)Lv) + (I-)Lv) + (Lv X L)$$

donde el termino Lv X L representa archivos a la izquierda donde la componente Lv representa un "buffer" para el archivo y L continene un elemento en L.

Un ambiente en PASCAL mapea identificadores en valores de Lv o procedimientos. Los identificadores pueden también ser ligados a tipos o valores de Rv mediante las declaraciones "type" y "const" respectivamente, pero las asociaciones son más convenientemente representadas en terminos de un análisis de sintaxis sensible al contexto.

Los procedimientos pueden ser simulados por funciones matemàticas que producen respuestas de programas y que reciben argumentos uno por uno (mediante aplicaciones de "curry"). Estos argumentos corresponden a:

- 1)Una lista de valores expresados por los parametros actuales.
- 2)Una continuación que será seguida después de la ejecución del cuerpo del procedimiento, y
 - 3) Un estado.

Por lo anterior, los Dominios para procedimientos son:

P = E - C - S - A comandos de procedimientos

 $F = E - \lambda K - \lambda S - \lambda A$ expresiones de procedimientos donde los siguientes Dominios se señalan como:

- E valores expresables
- C continuaciones de comandos
- K continuaciones de expresiones

A respuestas de programas

De esta forma, el Dominio de valores denotables se especifica como:

$$D = L \vee + P + F + (F \times L)$$

donde el nombre de una función denota un elemento de la componente FXL en el ambiente de su definición, la localidad de esta pareja se utiliza para regresar un valor de la ejecución del procedimiento (funciones en PASCAL).

El Dominio de ambientes queda definido por la ecuación

 $U = (Ide-)D) \times (N-)C)$ ambientes

donde la componente N-)C es para etiquetas de comandos y el Dominio de valores expresables se define por:

$$E = Lv + Rv + P + F$$

Como es necesario el uso de continuaciones para comandos, expresíones y declaraciones, las cuales toman un estado como argumento y producen una respuesta final, los Dominios se definen por:

A respuestas

C = S -> A continuaciones de comandos

 $K = E \rightarrow S \rightarrow A$ continuaciones de expresiones

Q = U - S - A continuaciones de declaraciones

Invitamos al lector a comparar este analisis con los ejemplos anteriores y esbozar una definición semantica denotativa para PASCAL.

BIBLIOGRAFIA

Aho, A y Ullman, J.

1979 Principles of Compiler Design. Adison Wesley. 604pp.

Bjoner, D y Jones, C.

1978 The Vienna Development Method: The Meta-Language.

Lecture Notes in Computer Science. Springer-Verlag.

Bool, G y Jeffrey, R

1080 <u>Computability</u> <u>and <u>Logic</u>.Cambidge Univerity Press.</u>

Bracho F.

1979 <u>Fixed Points in Pw. Comunicaciones Técnicas</u>, Serie Naranja IIMAS, UNAM. 42pp.

Gordon, M.

1979 The <u>Denotational Description of Programming Languages.</u>
An <u>Introduction</u>. Springer-Verlag 159pp.

Hoare, C.A.y Wirth.

1973 An axiomatic Definition of the Programming Language PASCAL. Acta Informatica vol 2, Num 4 . 335-356pp.

1969 An axiomatic Basis of Computer Programming. Communications ACM, 12. 576-680, 583pp.

Jensen, K y Wirth, N.

1974 PASCAL User Manual and Report. Springer-Verlag.

London, R.L et al.

1978 Proof Rules for the Programming Language Euclid. Acta
Informatica Vol 10, Num 1.

Mac Lane, S

1972 <u>Categories for the Working Mathematician</u>. Springer-Verlag.

Mc. Carthy, J.

1966 A Formal Description of a Subset of ALGOL. Formal Language Description Languages for Computer Programming. 1-7pp.

Milne, R. E. y Stratchey, C.

1975 A Theory of Programming Language Semantics. John Wiley.

Moses, P. D.

1976 <u>Compiler Generation Using Denotational Semantics</u>.

Mathematical Fundantions of Computer Science. Springer-Verlag.

436-411pp.

Scott, D. S.

1970 <u>Outline of a mathematical theory of Computation</u>. Proc 4th Annual Princeton Conf On Information Sciences and Systems 169-176pp.

1976 <u>Data Types as Lattices</u>. SIAM Journal of Computing, vol 5. 522-587pp.

1977 Logic and Programming Languages. 1976 Turing Award Lecture. Communications ACM. Vol 20, Num 20.634-641 pp.

1981 <u>Lectures on a mathematical theory of Computation</u>. Oxford University Computing Laboratory Technical monograph. 148pp.

1982 <u>Domains for Denotational Semantics</u>. Depertment of Computer Science. Carnegie-Mellon University. 46pp.

Stoy, J. E.

1977 <u>Denotational Semanticas: The Scott-Strchey Approach to Programming Language Theory.</u> MIT. Press, 414pp.

1980 Some Mathematical Aspects of Eunctional Programming.

Oxford University Computing Laboratory. 217-252, pp.

Stoll

1963 Set Theory and Logic. Dover.

Stratchey, C.

1966 <u>Towards a Formal Semantics</u>. Formal Language Description Languages for Computer Programming. North Holland, 192-220pp.

Tennet, R.D.

1981 Principles of Programming Languages. Prentice-Hall.