

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UN ELECTROENCEFALÓGRAFO PORTÁTIL CON SALIDA A UN EQUIPO DE CÓMPUTO

T E S I S

QUE PARA OBTENER EL TITULO DE

INGENIERO ELÉCTRICO-ELECTRÓNICO INGENIERO EN COMPUTACIÓN

PRESENTAN:

JUAN ALEJANDRO ALONSO TOLEDO HERSON DANIEL DIAZ LUNA JOSÉ ROBERTO MENDOZA PASTOR



DIRECTOR DE TESIS: ING. JESÚS MANUEL ALVAREZ LÓPEZ

MÉXICO D.F.

CIUDAD UNIVERSITARIA





UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis esta protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

Agradecimientos

Herson Daniel Diaz Luna

Agradezco con todo el corazón a mi madre, que ha sido siempre el motor de todos mis logros, mi respaldo y apoyo en todos los momentos. Eres mi guía, mi sostén, mi Luna favorita. A mi hermano Jairo, que siempre ha estado a mi lado, al cual admiro y respeto. Los amo, gracias por ser de mí.

A la familia Luna, en especial a mis abuelos, con los cuales tuve siempre un consejo y abrigo. Los dos pilares de esta familia. Los guiero a todos.

Gracias a mi padre, pieza fundamental en mi crecimiento y formación.

Gracias a todas las personas que se han cruzado en mi camino en esta aventura de cinco años, grandes momentos y sonrisas las que compartimos. Gracias a mis compañeros de clases, que después se convirtieron en grandes amigos: Erick, Caro, Ivonne, Gustavo, Ramón, Néstor, Jorge, Diego, Germán, Alex.

Agradezco también a mis amigos con los que conviví fuera de las aulas y que siempre dibujan risas, alegría e ilusiones en mi mente: Maggie, Paola, Jaquelin, Karen, Iván, Omar, Gonzalo, Daniel.

Gracias a la señora Lula, por hacerme parte de su gran familia.

Doy gracias a mis profesores, formadores de la persona que ahora soy. Gracias por permitirme aprender de ustedes.

Gracias a Jesús Manuel, por que además de ser un gran profesor, asesor y director de tesis, es una gran persona y siempre un buen amigo. A mis compañeros: Alejandro y Roberto.

Agradezco a las personas que me han permitido comenzar a desarrollarme profesionalmente, por su paciencia, conocimientos y amistad.

Gracias a la UNAM, mi segundo hogar, a veces el primero. Me abrigaste con tus enseñanzas, tu grandeza me ha hecho crecer. A la Facultad de Ingeniería, en donde pasé los mejores años, y que es la principal moldeadora de mi presente.

José Roberto Mendoza Pastor

Antes que nada, dedico este gran logro, a una persona que desde el principio de este camino, me dio el consejo más importante de mi vida, que en donde quiera que esté, me cuida y me guía por el mejor sendero. Gracias papá...

Quiero agradecer a mis mujercitas: mi madre, por la gran educación que me ha brindado y a mi hermana, que aunque siempre me da mis jalones de oreja, se que lo hace porque me quiere y desea lo mejor para mí. A mis angelitos: mi tía patita y tía coquita, que Dios sabe que por ellas y gracias a ellas, estoy aquí en este momento, por todas y cada una de sus enseñanzas.

A mis hermanos, Pepe, Daniel y Franco que han compartido los malos, los buenos y los excelentes momentos de este largo camino.

A la Chop que me echó mis porras y que me animaba cuando las cosas se tornaban complicadas.

A la familias Ibarra Pastor, Munguía Pastor, Topete Atilano y Mendoza Cervantes porque me hicieron parte de su vida.

A mis amigos, Ivonne, Sergio, Jon, Chava, Erika, Karina, Ana, Janet, Octavio, etc. que han estado conmigo en algún momento y lo han llenado de alegría. Agradezco también a todos los que forman parte de mi vida.

Finalmente doy gracias a mis Maestros, Sinodales y Director de tesis que me apoyaron, capacitaron y guiaron para la realización de este proyecto. De igual forma agradezco a la Universidad Nacional Autónoma de México, en especial a la Facultad de Ingeniería por la formación profesional y experiencia que me concedió.

Juan Alejandro Alonso Toledo

A mis padres por el gran esfuerzo hecho para darme todo, la vida, enseñanzas, educación y por lo que ahora he llegado a este momento.

A mi hermana querida por estar siempre conmigo.

A mi hijo por ser el motivo de todo en mi vida desde que llegó.

A Brenda por el apoyo incondicional.

A Jesús Manuel por ser un gran profesor, pero sobretodo un excelente amigo.

A mis amigos por que cada uno de ustedes me hace lo que soy ahora.

A Juan Manuel por el apoyo dado en la realización de este proyecto.

A la UNAM porque tus enseñanzas no solo son impartidas en las aulas.

A la Facultad de Ingeniería por tener grandes profesores que me guiaron y acompañaron hasta lograr mi objetivo.



2. Indice

DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UN ELECTROENCEFALÓGRAFO PORTÁTIL CON SALIDA A UN EQUIPO DE CÓMPUTO

Índice

1 DEFINICION DEL PROBLEMA	2
1.1 Resumen	3
1.2 Contexto	
1.3 Objetivo.	
1.4 Justificación	
1.5 Alcances.	
1.5 Alcances	
2 ELECTROENCEFALOGRAFIA	5
2.1 Registro de la señal electroencefalográfica	
2.2 Electrodos y Montaje	
2.3 Características del EEG	ΩΩ
2.4 Aplicaciones	
2.4 Aplicaciones	9
3 MÉTODO	
3.1 Programación Extrema	11
4 DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DEL EEG	13
4.1 Etapa de amplificación	
4.2 Etapa de filtrado	
4.3 Etapa de Compensación de offset	
4.4 Etapa de Aislamiento	
4.5 Fuente de alimentación	
4.6 Multiplexión	
4.0 ividitiplexion	
5 DESPLIEGUE EN LA PC	62
5.1 Software (Adobe Audition)	63
5.2 Conexión a la PC por medio de la tarjeta de audio	64
5.3 Resultados	
6 CONCLUSIONES	80
7 BIBLIOGRAFÍA	83

1



1. Definición del problema

1 DEFINICIÓN DEL PROBLEMA



1. Definición del problema

1.1 Resumen

Este trabajo se desarrolló con la finalidad de diseñar y construir un electroencefalógrafo, portátil y que permita realizar un rápido estudio de una zona especifica del cerebro del paciente. Al utilizar el software Adobe Audition permite desplegar los datos en la computadora en tiempo real, de igual manera pueden ser grabados en el disco duro de la computadora para un análisis posterior, todo esto con bastante simplicidad gracias al software empleado.

1.2 Contexto

Un estudio encefalográfico en la actualidad requiere de un tiempo prolongado, de un equipo muy especifico, de gran tamaño, lo que lo hace poco portátil, además de ser una señal que se imprime en papel. Para este proyecto se pretende que mediante el uso de los conocimientos adquiridos durante el estudio de las licenciaturas de Ingeniería Eléctrica y Electrónica y Computación. Diseñar y construir un sistema que permita hacer dicho estudio de una manera más ágil y sin necesidad de un equipo de gran tamaño y poco portable.

Si bien en la actualidad no se tiene un conocimiento absoluto del funcionamiento del cerebro, se han descubierto ciertas señales que resultan importantes, ya que describen comportamientos específicos de las neuronas y de su forma de comunicación. A su vez se traducen en una variedad de actividades realizadas por el individuo; estas señales se pueden observar en zonas muy particulares del cerebro y durante actividades ya conocidas.

Todavía así resulta de una gran complejidad la comprensión de estas señales, ya que para su lectura se requiere de personas con bastos conocimientos en neurología clínica y una gran experiencia en este tipo de estudios.

Debido a lo ya mencionado se pretende facilitar este tipo de estudios, creando el equipo necesario para visualizar estas señales, al diseñar el equipo portátil y de fácil manejo cualquier neurólogo conseguirá realizar este estudio con facilidad, y puesto que ellos tienen los conocimientos para leer dichas señales se agiliza el tratamiento, ya que no se requiere de un especialista para hacer el estudio y otro para interpretarlo.

El estudio electroencefalográfico se lleva a cabo con la colocación de los electrodos en el paciente, en diferentes puntos de la cabeza, seguido de esto se debe llevar al paciente a un estado de



1. Definición del problema

relajación o estrés dependiendo de lo que se quiera observar, una vez hecho esto, el aparato detecta las señales que emite el cerebro, las cuales se hacen pasar por una serie de filtros y un amplificador de instrumentación para poder observar claramente las señales, finalmente dichas señales se despliegan en una pantalla y se analizan; generalmente este estudio se lleva a cabo con muchas derivaciones para observar un comportamiento más integral del cerebro.

1.3 Objetivo

Diseñar y construir un electroencefalógrafo portátil, el cual permitirá un primer análisis de manera rápida de una zona específica del cerebro del paciente, desplegando los datos en tiempo real, de igual manera podrán ser guardados para un futuro análisis.

1.4 Justificación

Los estudios electroencefalográficos actualmente son realizados con aparatos complejos y de alto costo, tomando en cuenta esto el desarrollo de este aparato, cuyo uso es muy fácil, al ser portátil, es práctico y al contar con 2 canales, el estudio se realiza de una manera muy rápida, logrando ver los datos en tiempo real y de esta manera realizar un diagnóstico rápido, todo esto sin la necesidad de contar con mucho equipo especializado y debido a su bajo costo de producción sería asequible a gran parte de la comunidad médica para su adquisición y también por su fácil manipulación.

1.5 Alcances

- -Desarrollar una herramienta de estudio que permita visualizar el comportamiento de una zona específica del cerebro.
- -Visualización y grabación de los datos en tiempo real.
- -Bajo costo de producción.



2 ELECTROENCEFALOGRAFÍA



2.1 Registro de la señal electroencefalográfica

Actualmente, el registro del EEG es una técnica no invasiva de medición de la actividad cerebral, y particularmente la obtención del EEG de superficie es la técnica clínica más empleada para valorar el funcionamiento cerebral, a continuación se muestran las principales divisiones anatómicas del cerebro, así como sus áreas funcionales:

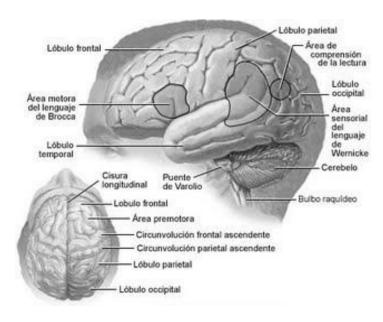


Fig. 1 El cerebro y sus zonas.

2.2 Electrodos y montaje

La señal electroencefalográfica es registrada sobre el cuero cabelludo. Se registra la actividad de grupos o poblaciones neuronales. En el EEG se emplean electrodos de cúpula o microelectrodos, colocados sobre la región de interés o según la configuración estándar.



Fig. 2 Electrodos de cúpula



Los registros de EEG pueden realizarse en una configuración monopolar, en donde se registra la diferencia de potencial entre un electrodo de registro y uno denominado de referencia, o en modalidad bipolar, en donde se mide la diferencia entre el potencial de dos electrodos colocados en zonas eléctricamente activas de la corteza.

Selección de la Referencia

El registro electroencefalográfico requiere del empleo de una referencia común, que debe ser teóricamente inactiva, respecto a la actividad que se va a estudiar. La información registrada en un electrodo proviene de las estructuras subyacentes. Cada canal de registro es llamado derivación, este canal registra la diferencia de potencial existente entre los dos puntos en estudio, es decir, entre el electrodo activo y el electrodo de referencia. Debido a esto es deseable que el electrodo de referencia se encuentre lo más cercano a un potencial nulo. Cabe destacar que el uso de un montaje de electrodos, hasta utilizando una configuración referencial, tiene el efecto de un filtro espacial, esto quiere decir, que amplificará en mayor medida ciertas áreas con el claro detrimento de otras.

Referencia de orejas interconectadas

Consiste en tomar dos electrodos conectados a los lóbulos de las orejas y unirlos en un punto común por medio de resistencias con un valor elevado. Esta referencia tiene como consecuencia una importante reducción de la amplitud de las señales registradas en las zonas temporales, debido a su proximidad.

Referencia mentón o nariz

Estas referencias son por lo general poco activas, pero existe un riesgo considerable de encontrar artefactos miográficos. En particular, la referencia frontal es comúnmente usada, aun cuando presenta cierta actividad de origen cerebral.



2.3 Características del EEG

La interpretación de los trazos electroencefalográficos es un proceso que requiere de un alto grado de conocimiento y entrenamiento. En el espectro del EEG se han definido bandas específicas de frecuencias.

BANDA ESPECTRAL	RANGO [HZ]
Delta (δ)	0 - 3.5
Theta (θ)	4 – 7.5
Alfa (α)	8 – 13.5
Beta (β)	14 - 30
Gamma (γ)	30 - 110

Las ondas delta aparecen principalmente durante etapas de sueño profundo cuando se realiza el estudio en infantes, en cambio, cuando el estudio se realiza en adultos estas ondas se asocian a la presencia de enfermedades orgánicas graves, masas tumorales y Alzheimer.

Las ondas theta aparecen principalmente en las regiones parietal y temporal en los niños, pero también aparecen durante un estrés emocional en algunos adultos, particularmente durante periodos de decepción y frustración.

Las ondas alfa son ondas rítmicas que aparecen en el EEG de casi todas las personas normales cuando están despiertas en un estado quieto y descansado. Estas ondas ocurren más intensamente en la región occipital, pero a veces pueden registrarse en las regiones parietal y frontal. Cuando la atención del sujeto despierto se dirige hacia algún tipo de actividad mental específica, las ondas alfa son reemplazadas por ondas asíncronas de mayor frecuencia pero menor amplitud. Cuando el sujeto está dormido, las ondas alfa desaparecen completamente.

Las ondas beta se registran más a menudo en las regiones parietal y frontal.

Por su parte, en las ondas gamma es donde se han identificado respuestas sincronizadas a estímulos transitorios (visual, auditivo, etc.)



2.4 Aplicaciones

Desde sus comienzos, el EEG ha sido clave para el diagnóstico y tratamiento de la epilepsia. Hay una gran variedad de fenómenos paroxísticos asociados a los diversos tipos de trastornos convulsivos. El EEG no solo ayuda al diagnóstico, sino que también desempeña un papel importante en la clasificación de la epilepsia.

El EEG también tiene una gran utilidad para el diagnóstico y el tratamiento del estado epiléptico. Su papel en este campo no se limita únicamente a los cuadros obvios de convulsiones mayores repetidas, sino también a los de cualquier otro tipo de estado epiléptico caracterizado por confusión o disminución del nivel de conciencia.

El EEG es útil en el estudio de otros procesos neurológicos al margen de la epilepsia. Una razón habitual para la realización de un EEG, especialmente por parte de los especialistas que no son neurólogos, es la alteración del estado mental.

Otras áreas importantes para el uso del EEG son accidentes cerebrovasculares, el incremento de la presión intracraneal, el hematoma subdural, la demencia y el coma, entre otros.

El EEG aporta una información complementaria, y a menudo clave, en una amplia gama de enfermedades neurológicas.



3 MÉTODO

3. Método



3.1 Programación Extrema

Para lograr los objetivos planteados, se hace necesario recurrir a un método de trabajo, que permita desarrollar cada actividad de una manera estructurada y eficaz, obteniendo así un ahorro considerable en esfuerzo, tiempo y dinero, cosas que son muy importantes en el desarrollo de cualquier proyecto. Para este fin se eligió el método llamado Programación Extrema (XP, por sus siglas en inglés).

La programación extrema es un proceso de desarrollo de software creado por Kent Beck, éste es uno de los llamados procesos ágiles.

La programación extrema define rápidamente un plan global del sistema a desarrollar, posteriormente se debe llevar a cabo la liberación rápida y básica del sistema ya que posteriormente se le irán haciendo mejoras en cada iteración.

Este método es particularmente exitoso ya que entrega el sistema con lo que se necesita cuando se necesita, en lugar de una sola entrega final con todas las características que se puedan requerir en un futuro lejano, también cabe señalar que el método tiene incorporadas sesiones de pruebas y mejoras, de igual forma considera una integración continua, lo que elimina la necesidad de elaborar cada módulo por separado y al final integrar todo, lo que implica una mayor dificultad.

Durante las sesiones de pruebas, las cuales deben aprobadas cien por ciento, se logra que la etapa que está siendo llevada a cabo y que posteriormente será integrada no cause mayores problemas, el método nos permite ir haciendo para ello cambios en el sistema, los cuales también tienen que ser integrados de manera inmediata.

Finalmente una de las mejores características es la realimentación entre el desarrollador y el cliente final, lo que tiene como resultado una satisfacción total.



Reglas y Prácticas de la Programación Extrema

Planeación

En esta etapa esencialmente se define lo que se tiene a la entrada del sistema y lo que se quiere a la salida del mismo, en posteriores iteraciones se irán introduciendo mejoras y más capacidades.

Diseño

Aquí se realiza el diseño del sistema que fue planteado en la etapa anterior, éste diseño debe ser siempre muy sencillo y sin entrar en redundancias ni en etapas inservibles.

Codificación

Aquí se procede a la construcción del sistema.

Pruebas

Finalmente se somete el sistema entregado a pruebas, que como ya se mencionó deben ser aprobadas en su totalidad, y en el caso de ser necesario integrarse al sistema que ya se tenía en la iteración anterior.



Fig. 3 Diagrama funcional de la Programación Extrema



4 DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DEL EEG

SIN SIN

4. Diseño y Construcción del EEG

4.1 Etapa de amplificación

En general las señales generadas por el cuerpo humano tienen amplitudes muy pequeñas, comprendidas entre 1µV y 100 mV, aunado a ello existen grandes niveles de interferencia y ruido asociado a las mismas. Estas señales requieren ser amplificadas para hacerlas compatibles con una variedad de dispositivos, como equipos de cómputo, display y convertidores A/D, y de esta manera también se pueden manipular y trabajar a nuestra conveniencia, en este caso, un electroencefalógrafo. Para ello existen algunas recomendaciones que se deben tener en cuenta:

- ✓ El proceso fisiológico que será monitorizado no debe ser modificado de ninguna forma alguna por el amplificador.
- ✓ La señal medida no debe estar distorsionada.
- ✓ El amplificador debe ofrecer una señal de salida limpia, es decir sin interferencias.
- ✓ El amplificador debe ofrecer protección al paciente de cualquier shock eléctrico.
- ✓ El amplificador debe tener una protección contra daños causados por altos voltajes de entrada, ya que estos están presentes durante el uso de desfibriladores o algún otro elemento como un mal diseño de la instalación eléctrica, que no sea de grado médico o un mal sistema de tierras, es decir, que su impedancia esté por arriba de los 10 ohms.

El amplificador más recomendable para este fin es el amplificador de instrumentación debido a que cumple con todas las especificaciones ya comentadas.



El amplificador de instrumentación ofrece el comportamiento más cercano a un amplificador ideal, la siguiente imagen muestra el símbolo del Amplificador de instrumentación (AI).

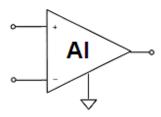


Fig. 4. Amplificador de instrumentación.

Los amplificadores de Instrumentación son amplificadores diferenciales que cumplen unos requisitos generales:

- Ganancia: seleccionable, estable, lineal.
- Entrada diferencial: con Razón de Rechazo en Modo Común (CMRR) alta.
- Error despreciable debido a las corrientes y tensiones de offset.
- Impedancia de entrada alta.
- Impedancia de salida baja

El circuito INA129 es el que mejor se adecua a nuestras necesidades ya que cuenta con un offset bajo, una corriente de bias mínima.

El circuito INA129 nos permite ajustar la amplificación a nuestra conveniencia simplemente modificando el valor de una resistencia llamada R_G como se muestra en la figura 5, de tal modo que no es necesario calibrar resistencias:



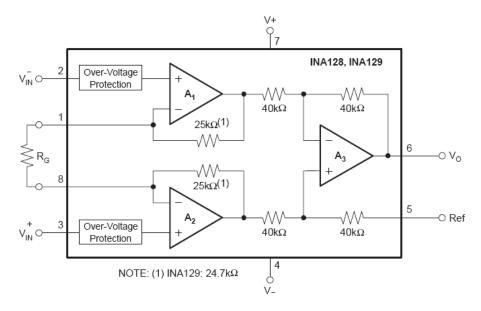


Fig. 5 INA129

En el diagrama se puede apreciar que el circuito integrado (CI) ya tiene un módulo de protección para sobre voltaje, antes de la amplificación.

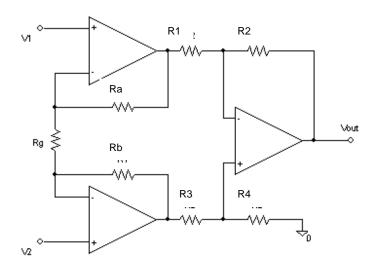
Observar que R_G permite variar la ganancia sin afectar la razón de rechazo en modo común, detallando que las resistencias ya están calibradas y nuestros acoplamientos establecidos por el INA129, la ganancia se obtiene con la siguiente expresión:

$$G = 1 + \frac{49.4k\Omega}{R_G}$$

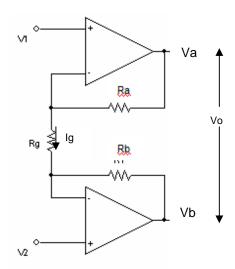


Análisis matemático.

Amplificador de Instrumentación: INA129



Se realiza el análisis de corriente en la resistencia Rg.



$$Ig = \frac{V_1 - V_2}{Rg} \; \; ; \; \; Ig = \frac{Va - Vb}{Ra + Rg + Rb}$$



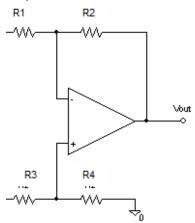
Para cumplir con una alta Razón de Rechazo en Modo Común, hacemos que Ra=Rb=R, entonces se igualan las ecuaciones.

$$\frac{V_1 - V_2}{Rg} = \frac{Va - Vb}{2R + Rb}$$

$$Vo = Va - Vb = \left(2R + Rg\right)\frac{V_1 - V_2}{Rg}$$

$$Vo = \left(1 + \frac{2R}{Rg}\right)\left(V_1 - V_2\right)$$

Etapa diferencial



Obtenemos Vout, aplicando los valores al amplificador diferencial.

$$V_{out} = -\frac{R_2}{R_1} Va + \frac{1 + \frac{R_2}{R_1}}{1 + \frac{R_3}{R_4}}$$

Esta es la expresión general. Para una condición ideal en la que R1=R3 y R2=R4, se tiene:

$$V_{out} = -\frac{R_2}{R_1} (Va - Vb)$$



Cómo Vo=Va-Vb, entonces, el caso general:

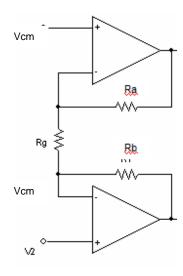
$$V_{out} = -\frac{R_2}{R_1} \left(1 + 2\frac{R}{Rg} \right) (V_1 - V_2)$$

La ganancia:

$$G = \frac{R_2}{R_1} \left(1 + 2 \frac{R}{Rg} \right)$$

Para calcular el CMRR se sabe que:

$$\mathsf{CMRR} \text{=} \frac{Gd}{Gcm}$$



Se deduce que la tensión en V1 y V2 es la misma por lo que:

$$\mathsf{CMRR} \hspace{-0.05cm} = \hspace{-0.05cm} \frac{Gd}{Gcm} \hspace{-0.05cm} = \hspace{-0.05cm} \frac{Gd_1.x.Gd_2}{Gcm_2} \hspace{-0.05cm} = \hspace{-0.05cm} Gd_1 * CMR_2$$



La etapa de amplificación está basada como anteriormente se mencionó en el circuito integrado INA129, ya que éste solo nos provee de una ganancia máxima igual a 1,000 se manejarán tres etapas adicionales de amplificación, las cuales serán amplificadores inversores, cabe señalar que estos amplificadores serán TL062, para lograr una ganancia igual a 1,000,000 con la finalidad de ver las señales neuronales en una escala de 0 a 0.5 volts, y así mismo esto servirá para poder realizar la comunicación con la computadora, ya que el muestreo de las señales tiene que estar en el orden de los volts para poder ser monitorizados y muestreadas por la computadora; de tal forma que las ganancias de las etapas quedarán de la siguiente manera:

- Amplificador de instrumentación: Para este amplificador se manejará una ganancia de 100, para que este no trabaje a su máxima potencia y vaya a introducir ruido en la señal a causa de la frecuencia que se maneja.

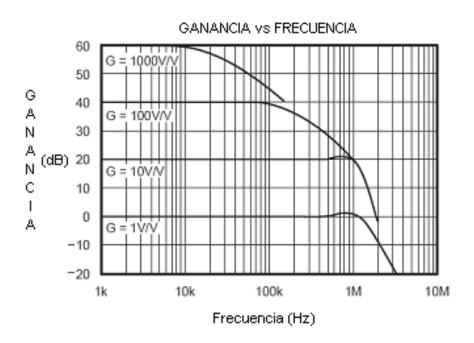


Fig. 6 Comportamiento del INA129



Se calculó con la siguiente expresión:

$$G = 1 + \frac{49.4K\Omega}{RG}$$

$$100 = 1 + \frac{49.4K\Omega}{RG}$$

$$RG = \frac{49.4K\Omega}{}$$

Por lo tanto el valor de la resistencia 498.98Ω

9ara el primer amplificador es de RG=

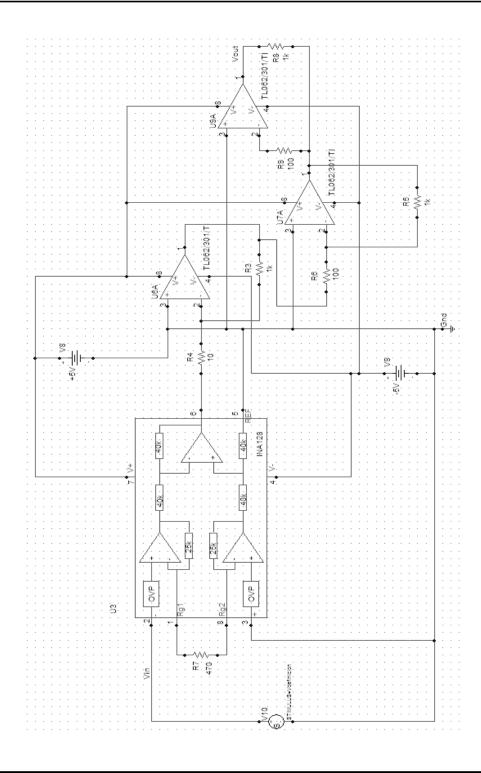
- Post amplificadores inversores: En esta etapa se manejarán dos ganancias una de 100 para la segunda etapa y otra de 10 para la tercera y cuarta etapas, la finalidad de agregar una cuarta etapa es que la señal no quede invertida y se calculó de la siguiente manera:

Vout = - Vin
$$\frac{Rf}{Rin}$$

- Así que para la segunda etapa, con ganancia de 100, se utilizaron resistencias Rf=10 k Ω y Rin=100 Ω , lo que brinda una ganancia de 100.
- Y finalmente para la tercera y cuarta etapa, la ganancia de 10, se utilizaron resistencias Rf=1 $k\Omega$ y Rin=100 Ω , lo que nos brinda una ganancia de 10.

Ya teniendo las ganancias se realiza el cálculo de la ganancia total que es 100x100x10x10= 1,000,000.





22



Fig. 7 Diseño de la etapa de amplificación

Una vez calculado, la simulación arroja lo siguiente:

Simulación

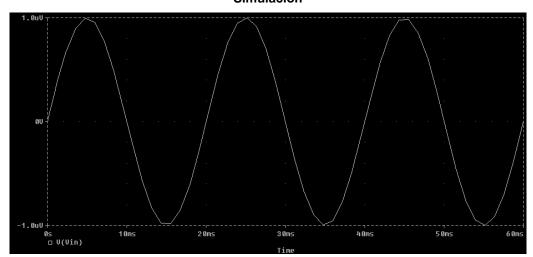


Fig. 8 Señal de entrada (Vin) = $2\mu V_{PP}$ @50Hz

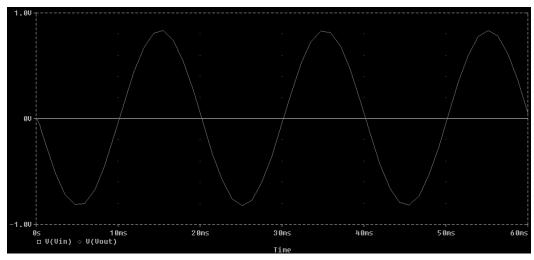


Fig. 9 Señal de salida (Vout) ≈1.6V_{PP}@50Hz



4.2 Etapa de filtrado

Los filtros son de los elementos más utilizados en equipos eléctricos. Su función es separar y dejar pasar las señales presentes en ciertas bandas de frecuencia y bloquear las señales de otras bandas que no sean deseables. En general en un filtro eléctrico deben pasar, sin perdidas, la energía en algunas frecuencias e introducir atenuación en otras.

Los electroencefalógrafos empleados en las clínicas y hospitales, se diseñan dentro de las frecuencias de importancia clínica, comprendidas entre los 0.1 y los 50 Hz; por lo tanto, para el modelo clínico, la frecuencia superior deberá estar limitada mediante un filtro pasa bajas, con una frecuencia de corte en los 50 Hz, sin embargo el diseño cuenta con una frecuencia de corte de 120 Hz para permitir a los neurólogos el estudio de la banda gamma. Para esto se utiliza el apoyo del amplificador, el cual proporciona impedancia de entrada alta por lo tanto corriente de entrada baja e impedancia de salida baja.

Para esta aplicación se han elegido filtros activos, ya que los filtros pasivos RLC presentan grandes inconvenientes prácticos para las bajas frecuencias. Esto se debe a que cuanto más baja es la frecuencia, más grandes, y deficientes son los inductores.

Otras ventajas de los filtros activos son:

- <u>Tamaño reducido</u>.- Debido al empleo de Amplificadores Operacionales (AO) integrados, se reducen las dimensiones del circuito, siendo los capacitores (de mayor tamaño a menor frecuencia) los que generalmente fijan el tamaño del dispositivo.
- 2. <u>Independencia entre etapas</u>.- Permite la realización de filtros de cualquier orden, simplemente conectando en cascada etapas de primer y segundo orden; además cada etapa puede ser ajustada por separado.
- Ganancia en la banda de paso. Además de proveer rechazo para las frecuencias, no deseadas, amplifica las señales cuya frecuencia se encuentra en la banda de paso del filtro.
- 4. Costo reducido.- El costo del filtro lo determina el amplificador operacional.

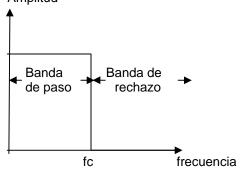


En el manejo de señales electroencefalográficas se tienen señales no periódicas y que hacen irreconocible la señal que verdaderamente se quiere estudiar, a esto se le conoce como ruido. Al amplificar es posible que se magnifiquen las señales biológicas a medida que se aumenta la amplificación. Esto quiere decir que al utilizar una máxima amplificación, señales demasiado pequeñas podrían ser detectadas. Cuando la señal biológica se encuentra en el nivel de una señal ruidosa o en el mismo nivel, ambas señales serán amplificadas por igual, perdiéndose el valor de la señal de interés. El nivel de ruido en la electroencefalografía, es un potencial generado por los amplificadores y también puede ser externo, y no debe exceder de 2μV; este potencial se origina en la primera etapa de amplificación.

En el tratamiento de señales se debe tomar en cuenta que existen algunas frecuencias que no son deseadas. Se requiere eliminar señales que tengan valores de frecuencia que pudieran interferir y obstruir la exacta observación de las señales electroencefalográficas. Para éste propósito después de la etapa de amplificación utilizamos una etapa de filtrado en la que se empleó un filtro paso bajas y un filtro supresor de banda, esto por las características de las señales a tratar.



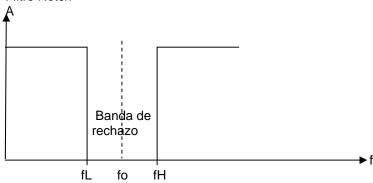
Filtro paso bajas Amplitud



La respuesta en amplitud es

$$f(dB) = 20\log_{10}\left(\frac{Vo}{Vi}\right)$$

Filtro Notch



fo en función de Q, y la ganancia de banda de paso Ao, la respuesta del filtro notch en amplitud dB:

$$A_{dB} = Ao(dB) + 20\log_{10} \left[\frac{1 - \left(\frac{fin}{fo}\right)^{2}}{\left(1 - \left(\frac{fin}{fo}\right)^{2}\right)^{2} + \left(\frac{fin}{Qfo}\right)^{2}} \right]$$

Donde

$$fo = \frac{f_L + f_H}{2}$$
; $f_L = \frac{-BW + \sqrt{BW^2 + 4fo^2}}{2}$; $f_H = f_L + BW$

 $fo = \sqrt{f_L f_H}$, este ofrece un mejor promedio geométrico.



$$Q = \frac{fo}{BW}; BW = f_H - f_L$$

Por tanto:

$$Q = \frac{fo}{f_H - f_L} = \frac{\sqrt{f_L f_H}}{f_H - f_L}$$

Filtro Butterworth

La respuesta en frecuencia generalmente:

$$A = \frac{A_{PB}}{\sqrt{1 + \left(\frac{fin}{fc}\right)^{2n}}} \text{ o } AdB = A_{PB}(dB) - 10\log_{10}\left[1 + \left(\frac{fin}{fc}\right)^{2n}\right]$$

fin - frecuencia de entrada

fc - frecuencia de corte

 $A_{\it PB}$ - ganancia de voltaje

n- orden del filtro

Filtros de 2º orden.

Función de transferencia:

$$H(s) = \frac{P(s)}{1 + a1s + a2s^2}$$

P(s) depende del tipo de respuesta.

$$a2 = \frac{1}{\omega o^2}$$
; $a1 = \frac{2\zeta}{\omega o}$

Factor de calidad:

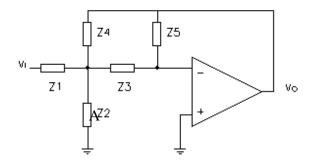
$$Q = \frac{1}{2\zeta}$$
 ; por tanto $a1 = \frac{1}{Q\omega o}$



Para un filtro paso bajas:

$$H(s) = \frac{\omega o^2}{s^2 + \frac{\omega o}{Q}s + \omega o^2}$$

Tomamos en cuenta que utiliza la estructura:



Analizamos V' en el punto A:

$$Vo = IZ_5; I = \frac{Vo}{Z_5}$$

$$V' = -IZ_3 = -Vo\frac{Z_3}{Z_5}$$

Aplicamos Kirchhoff en el Punto A:

$$\frac{Vi - V'}{Z_1} + \frac{0 - V'}{Z_2} + \frac{Vo - V'}{Z_4} + \frac{Vo}{Z_5} = 0$$

Despejamos Vi

$$\frac{Vi}{Z_1} = -Vo\left(\frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5}\right) + V'\left(\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_4}\right)$$



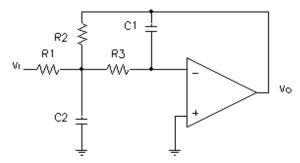
Usando V'

$$\frac{Vi}{Z_1} = -Vo\left(\frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5}\right) - Vo\frac{Z_3}{Z_5}\left(\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_4}\right) = -Vo\left(\frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5} + \frac{Z_3}{Z_5} + \left(\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_4}\right)\right)$$

Así la función de transferencia:

$$\frac{Vo}{Vi} = -\frac{\frac{1}{Z_1}}{\frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5} + \frac{Z_3}{Z_5} + \left(\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_4}\right)}$$

Haciendo Z1, Z4 y Z3 resistencias y Z2, Z5 capacitores:



Tomando en cuenta que $Z_2 = \frac{1}{sC_2}$ y $Z_5 = \frac{1}{sC_5}$

$$\frac{Vo}{Vi} = -\frac{\frac{1}{R_1}}{\frac{1}{R_2} + sC_1 + R_3 sC_1 \left(\frac{1}{R_1} + sC_2 + \frac{1}{R_2}\right)} = -\frac{\frac{R_2}{R_1}}{1 + s\left(R_2C_1 + \frac{R_2R_3C_1}{R_1} + R_3C_1\right) + s^2\left(C_1C_2R_3R_2\right)}$$

Para una ganancia unitaria R2=R1:

$$\frac{Vo}{Vi} = -\frac{1}{1 + sC_1(R_2 + 2R_3) + s^2R_3R_2C_1C_2}$$

Cómo
$$\frac{1}{\omega o^2} = R^2 C_1 C_2$$
 si hacemos C1=C2

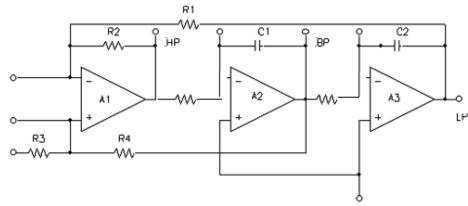


$$\frac{1}{\omega o^2} = R^2 C o^2$$
; Obteniendo R

$$R = \frac{1}{\omega Co}$$

Filtro Universal

Al conectar 3 amplificadores Operacionales, se puede tener un paso bajas de orden 2, paso altas y paso banda, con gran factor de calidad Q.



A1 es un Amplificador diferencial, A2 y A3 integradores.

En la etapa de filtrado se empleo el circuito integrado UAF42 de Texas Instruments, un filtro universal activo que dentro de las ventajas que brinda es que puede ser configurado de distintas formas para poder convertirlo en un filtro paso bajas, paso altas y paso bandas. Su configuración se basa en un amplificador inversor y dos integradores. En este circuito los integradores incluyen capacitores de 1000pF. Este tipo de arquitectura resuelve un problema que se presenta al diseñar filtros activos, que es obtener una tolerancia ajustada, y tener capacitores de baja pérdida.

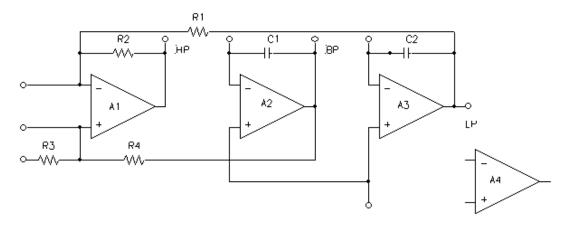
Para este circuito

$$fc = \frac{1}{2\pi RC}$$
; $RA = (3Q - 1)R_3$

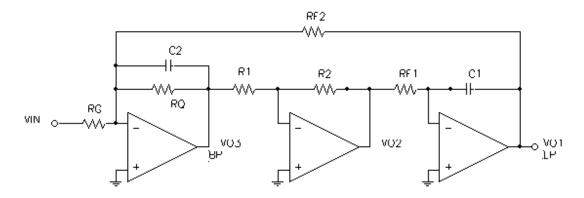
Este filtro permite valores de Q muy altos, con buena estabilidad.



Filtro Universal: UAF42



Filtro paso bajas usando el UAF42



$$Vo_1 = -\frac{Vo_2}{sRF_1C_1}$$
; $Vo_2 = -\frac{R_2}{sRF_1C_1}$

$$Vo_1 = Vo_3 \frac{R_2}{sRF_1R_1C_1}$$

Vo3 depende de las entradas, por tanto:



$$Vo_{3} = -Vi \frac{\frac{RQ}{sC_{2}}}{RQ + \frac{1}{sC_{2}}} - Vo1 \frac{\frac{RQ}{sC_{2}}}{RQ + \frac{1}{sC_{2}}} = -Vi \frac{RQ}{RG(sC_{2}RQ + 1)} - Vo1 \frac{RQ}{RF_{2}(sC_{2}RQ + 1)}$$

Sustituyendo Vo1:

$$Vo_3 = -Vi\frac{RQ}{RG(sC_2RQ+1)} - Vo_3\frac{R_2}{sRF_1R_1C_1}\frac{RQ}{RF_2(sC_2RQ+1)}$$

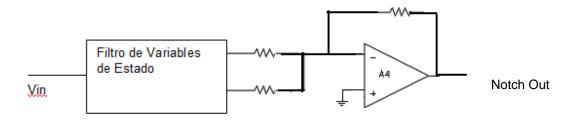
$$Vo_3 \left[1 + \frac{RQR_2}{RF_2(sC_2RQ+1)sRF_1R_1C_1} \right] = -Vi\frac{RQ}{RG(sC_2RQ+1)}$$

La función de transferencia es:

$$\frac{Vo_3}{Vi} = -\frac{\frac{RQ}{RG(1 + sC_2RQ)}}{1 + \frac{RQR_2}{(sC_2RQ + 1)sRF_1RF_2R_1C_1}} = -\frac{\frac{RQ}{RG}}{1 + sC_2RQ + \frac{RQR_2}{sRF_1RF_2C_1R_1}}$$

$$\frac{Vo_3}{Vi} = -\frac{\frac{s}{RGC_2}}{s^2 + \frac{S}{C_2RQ} + \frac{R_2}{RF_1RF_2C_1C_2R_1}}$$

Una característica del filtro universal es que se puede sumar el paso bajas y el paso altas, lo que nos da un filtro Notch de variables de estado. Para esto se requiere un amplificador Operacional adicional y 3 resistencias iguales.



32



A continuación se muestra el diseño interno de este circuito integrado:

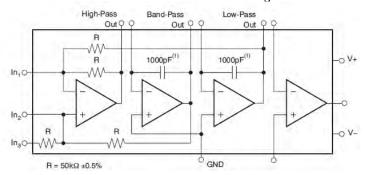


Fig. 10 Diseño interno del UAF42

La topología clásica de este circuito forma un filtro de tiempo continuo. Libre de anomalías y ruido conmutado asociado a filtros con capacitores conmutados.

Diseño de la etapa de filtrado

Para poder obtener una configuración exacta y con los valores precisos se utilizó un software compatible con DOS (sistemas operativos de disco), este software mediante los valores deseados de frecuencia que se quiere obtener y la tolerancia requerida brinda la configuración y los valores exactos de resistencias y capacitores externos para poder generar los filtros utilizados.

El software utilizado, proviene de una serie de programas de diseño llamado FilterPro creados por Burr-Brown. Utilizando el llamado FILTER42, que es específicamente usado para configuraciones del UAF42. El programa es sencillo, es una guía paso a paso y realiza el cálculo exacto de los valores de los componentes. Para un filtro Butterworth, se tiene una atenuación de 3dB en la frecuencia de corte. El circuito más simple consiste en un solo subcircuito de dos polos como se muestra en la figura

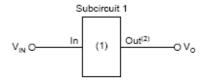


Fig. 11 Subcircuito 1



Otros filtros más complejos son armados en cascada. Incluso filtros de otros órdenes son implementados completamente con secciones de dos polos con el UAF42 y no se requieren capacitares externos.



Fig. 12 Filtros en cascada

En este caso la etapa de filtrado se arma en cascada, primero la señal pasa por el filtro pasa bajas y después por el filtro de rechazo de banda mediante herramientas que se muestran más adelante.

Por las características mencionadas antes, se utilizó un filtro Butterworth que entrega mejores resultados que las otras familias, maximiza la magnitud de aplanamiento en la respuesta en un paso banda, un buen comportamiento completo, una respuesta de pulso mejor que el Chebyshev y una razón de atenuación mejor que el Bessel.

El programa provee subcircuitos de par-polo, estos consisten en una configuración de estado variable. Dos parámetros deben ser configurados para el par-polo son el filtro Q y la frecuencia natural fo. Para esto se tienen dos resistencias, Rf1 y Rf2 para configurar fo. Y una resistencia externa RQ es usualmente utilizada para configurar Q.



El programa:

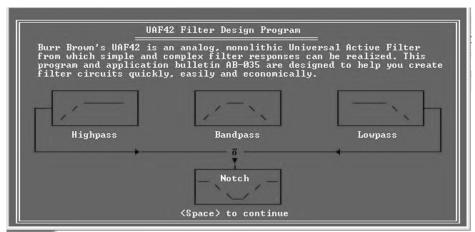


Fig. 13 Pantalla inicial del programa

En la ventana se muestra el tipo de filtros que puede diseñar el programa, a continuación para poder entrar al menú de configuración, el cual nos presenta una pequeña guía.

Fig. 14 Menú del programa

El menú *Desire Response*. Permite elegir entre cuatro tipo de filtros: Paso bajas, paso altas, paso banda y rechazo de banda.

El menú Filter Type. Nos da a elegir entre varios grupos de filtros.



El menú *Parameters*. Esta sección permite configurar los parámetros de orden del filtro n (de 2 a 10), y la frecuencia del filtro.

El menú Filter Response. Para poder configurar la respuesta en frecuencia.

En este caso se eligió un filtro paso bajas tipo Butterworth, y se configuran los valores de frecuencia y respuesta deseados.

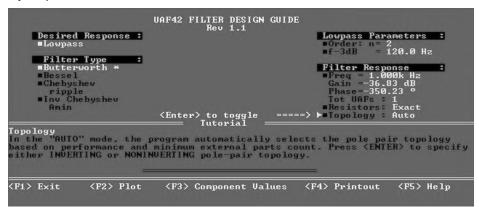


Fig. 15 Elección de la topología

La topología a utilizar se obtiene automáticamente mediante el programa y se busca en la hoja de especificaciones, son los llamados par-polo (PP). En la parte inferior muestra un menú, ahora se elige la opción Component Values, para obtener los valores exactos.



Fig. 16 Valores de los componentes a usar



La ventana muestra una serie de valores de frecuencia natural (fo) en este caso de 120 Hz, los valores de RF1 y RF2, así como de RQ y Rg, los cuales proporcionan una ganancia unitaria. También indica que PP utilizar para el filtro paso bajas y en este caso es el PP3 el cual se muestra a continuación.

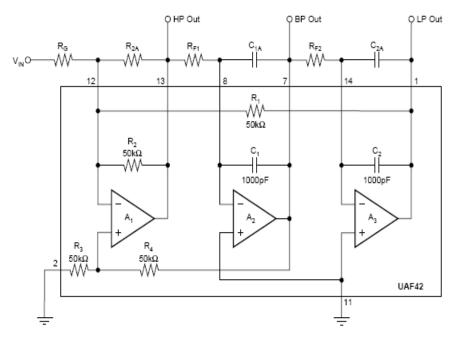


Fig. 17 Configuración del filtro paso bajas



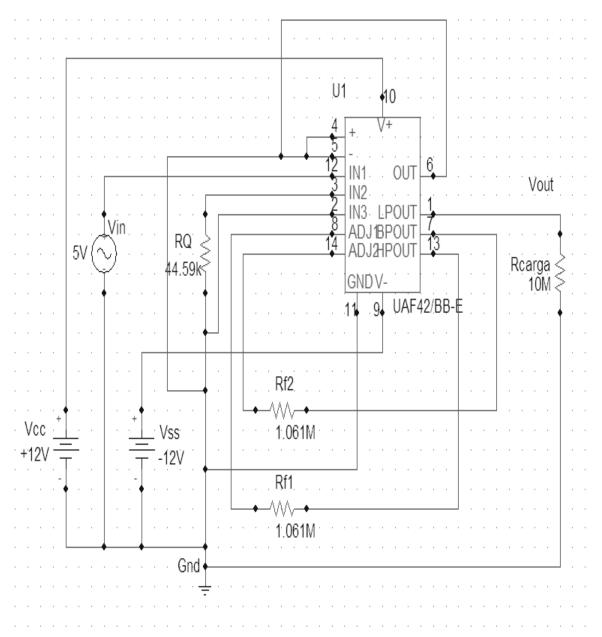


Fig. 18 El diseño utilizado para el filtro de paso bajas



Mediante este software es posible visualizar una gráfica de fase contra frecuencia. Esto para comparar entre filtros y ver como se comportará en la implementación. Para este caso se observa así, donde la línea señalada por la flecha negra muestra el comportamiento del filtro.

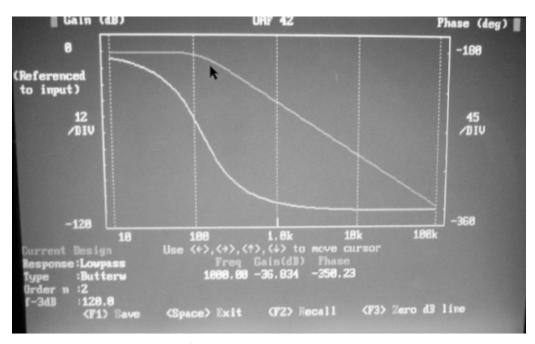


Fig. 19 Gráfica del comportamiento del filtro

Para el filtro rechazo de banda se realiza lo mismo, solo que debemos elegir el filtro Notch. Configurar el orden, que en este caso es de 4º orden, la frecuencia de corte de 60Hz y un ancho de banda de 10 Hz. Como se muestra en la figura 20.





Fig. 20 Elección de la topología

El siguiente paso es conocer los valores y el tipo de topología a utilizar (PP). Mediante la opción Component Values.

Respons Type Order n				lter Compon Config: In		fnoto	idth	: 60.00Hz : 10.00Hz : exact
Sub Ckt 1	Subckt C ext PP6	fo Rp 63.65Hz 	Q Cp 8.500	fz Rz1 60.00Hz 11.25kû	RF1,2 Rz2 2.501Mû 10.00kû	RQ Rz3 2.041kû 10.00kû	RG Skt-gai 50.00 888.7	ðkû
Sub Ckt 2	PP6 	56.56Hz 	8.500	60.00Hz 8.887kû	2.814MÛ 10.00kÛ	2.041kû 10.00kû	50.00 1.125	•
					Gain	, Max Vir	ı: 1000].mU/V , 1.17V
			KSp a	ace> to exi	t			

Fig. 21 Valores de los componentes a usar

El cual proporciona una serie de valores para las resistencias y el subcircuito PP a utilizar, en este caso es el PP6, esta configuración suma las salidas de paso bajas y paso altas utilizando un amplificador operacional auxiliar A4 dentro del UAF42.



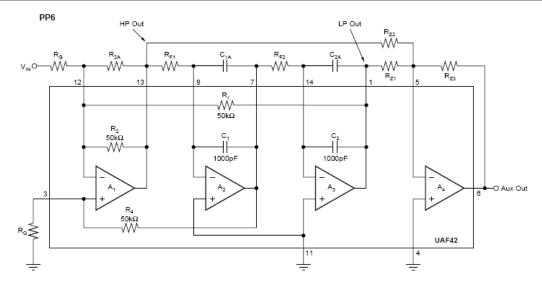


Fig. 22 Configuración del subcircuito para el filtro rechazo de banda.

Para lograr el filtro rechazo de banda, se requiere colocar dos subcircuitos PP6 en cascada como se muestra en la figura 23.

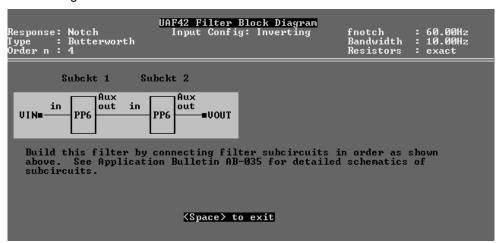


Fig. 23 Diagrama de bloques del filtro rechazo de banda.

Quedando el diseño del filtro supresor de banda de la siguiente manera, utilizando dos UAF42 conectados en cascada.



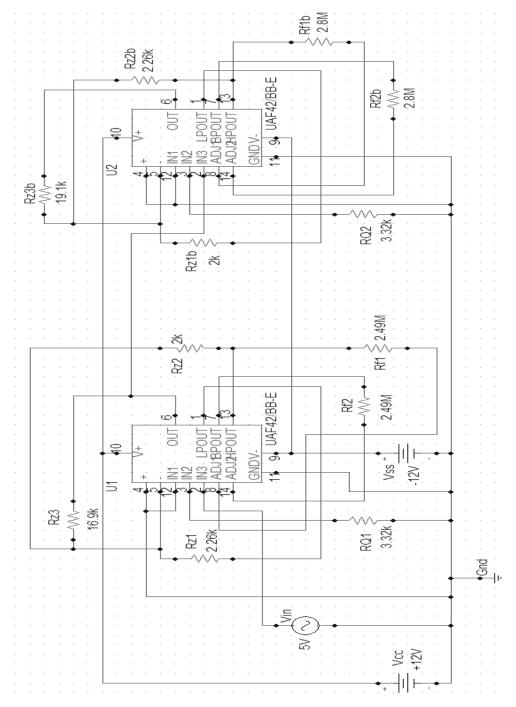


Fig. 24 Filtro rechazo de banda



También usando la utilidad Plot se obtuvo la gráfica de cómo se comportará nuestro filtro rechazo de banda.

La línea señalada con la flecha negra indica el comportamiento del filtro el cual tiene su mayor atenuación al llegar a los 60Hz.

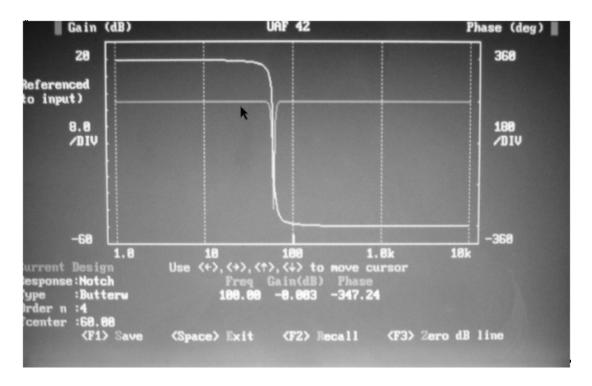


Fig. 25 Gráfica del comportamiento del filtro



4.3 Etapa de compensación de offset

En las aplicaciones de amplificadores de corriente continua, ciertas características eléctricas del amplificador operacional pueden provocar errores en el voltaje de salida, para ello es posible implementar un circuito divisor con resistencias aceptablemente complejo que pueda imprimir un pequeño voltaje variable para compensar los efectos de la desviación de voltaje en la entrada y la desviación de corriente. Sin embargo, los componentes extra son más costosos y grandes de lo necesario.

Generalmente uno de los principales problemas que se tiene en el registro de un EEG es el corrimiento de la línea de base producido por causas tan variadas como; movimientos involuntarios del paciente, polarización de los electrodos por un mal contacto, fluctuaciones de temperatura, etc.; lo que dificulta tener una buena calidad en la señal registrada, por lo que contar con un sistema de compensación de offset es sumamente necesario.

El efecto de la tensión de offset de entrada sólo es influida por la ganancia de la etapa, y esta es una característica funcional que está establecida en las especificaciones del diseño. Hay dos formas de atenuar el efecto del offset de tensión:

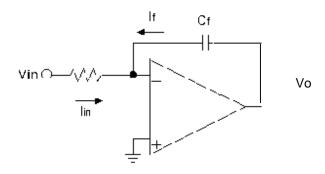
- 1. Seleccionando el amplificador operacional adecuado: Los fabricantes reducen el offset de tensión de entrada de los amplificadores operacionales utilizando técnicas especiales de diseño del amplificador. Actualmente se ofrecen amplificadores operacionales con offset muy bajos.
- 2. Compensando el offset mediante un circuito interno o externo: En aplicaciones de precisión, se debe compensar el efecto combinado del offset de tensión de entrada, de la intensidad de polarización y de la intensidad de offset.

Cuando un amplificador no posee un mecanismo de compensación de offset interno, se puede añadir algunos elementos externos que realicen su cancelación. En estos circuitos es muy importante tener en cuenta lo pequeño del valor del offset que se está compensando. Para este proyecto se utilizó un modelo de corrector de offset a la salida de la etapa de filtrado, con la finalidad de garantizar una señal limpia, libre de voltaje de offset, ya que debido a la naturaleza de



nuestra ganancia fácilmente es posible amplificar ruido de 60 Hz si no están bien calibradas nuestras etapas de filtrado.

Integrador (Compensador de Offset)



$$\Delta Vo = -\frac{1}{RC}Vin \bullet t$$

$$Iin = \frac{Vin}{R}; \ If = -Cf \frac{\Delta Vo}{\Delta t}; \ \Delta Vo = -\frac{1}{RCf} Vin\Delta t$$

$$A_{CL} = rac{X_c}{R} \Longrightarrow$$
 ganancia de lazo cerrado ; $A_{Cl} = rac{1}{2\pi fRCf}$

En este caso se utilizó el TL062, utilizando la configuración de un amplificador integrador, en el cual se observó que el elemento que lleva a cabo la realimentación en el integrador es el condensador C1. Por consiguiente, la corriente constante I, en C1 da lugar a una rampa lineal de tensión. La tensión de salida es, por tanto, la integral de la corriente de entrada (que proviene de la salida de la etapa de filtrado), que es forzada a cargar C1 por el lazo de realimentación, obteniendo una señal de salida sin corrimiento, desviación de voltaje, la configuración se muestra en la siguiente imagen:



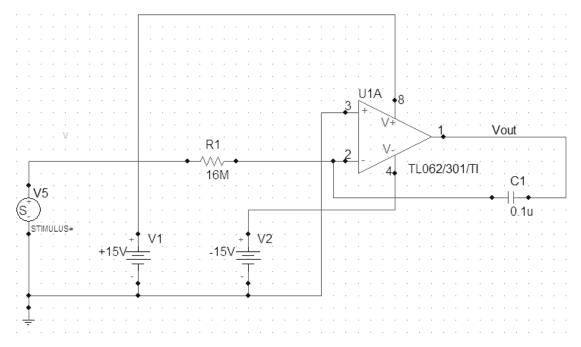


Fig. 26 Compensador de offset

Tomando como base un capacitor de 0.1µF y una frecuencia de trabajo de 0.01Hz se calculó la resistencia necesaria del modo siguiente:

$$f = \frac{1}{2\pi RC}$$

$$R = \frac{1}{f2\pi C}$$

$$R = \frac{1}{0.01(2\pi)0.1\mu} = 16M\Omega$$



Con esta última etapa termina el módulo del acondicionamiento de la señal, que es la parte elemental del diseño e implementación del electroencefalógrafo que se ha construido.

4.4 Etapa de aislamiento

Independientemente de lo simple o complejo que sea un dispositivo médico de medición, este debe ser seguro, la seguridad debe ser el primer objetivo del diseño. Cuando se habla de seguridad se refiere principalmente a la seguridad eléctrica, debido a que los daños que pueden ser causados al cuerpo humano son severos, por ejemplo se sabe que una corriente, de 60Hz, con una intensidad de 10µA que fluye a través del corazón causará un daño permanente al mismo o incluso la muerte. Por lo cual se deben tener en consideración las bases para diseñar y construir un sistema médico eléctricamente seguro.

Efectos de la corriente eléctrica en el cuerpo humano

Las corrientes eléctricas producen tres tipos de efectos en el cuerpo humano: alteraciones funcionales por estimulación de células excitables (tejidos nervioso y muscular); destrucción irreversible de tejidos por efecto Joule; y quemaduras químicas. Los dos primeros son los más graves generalmente y no dependen del origen de las corrientes. Las quemaduras químicas se producen al reaccionar con la piel los electrólitos liberados por el paso de una corriente continua o de muy baja frecuencia. Para evitarlas hay que limitar su valor a 10µA como máximo.

En los tejidos excitables se ha encontrado experimentalmente que hay una relación entre la intensidad y la duración de la corriente necesarias para que se produzca la estimulación, y que varía según los tejidos. Cuando se presentan estímulos cortos, hace falta más corriente, y por ello al aumentar la frecuencia es mayor la amplitud necesaria para lograr la estimulación. Las peores frecuencias resultan ser precisamente las de 50-60Hz. Por otra parte, por debajo de una intensidad mínima (denominada reobase) no hay estimulación aunque esté aplicada durante mucho tiempo. Por último, cabe destacar que el parámetro de interés no es la tensión sino la intensidad de corriente, aunque, como el área de contacto puede ser muy variable, los límites se dan como valores de intensidad de corriente.

El nivel mínimo en el que una persona puede detectar conscientemente si hay o no un estímulo presente (cosquilleo), define el umbral de percepción. Depende sobre todo de la zona del cuerpo y del área de contacto, del sexo y de la frecuencia. Por ejemplo, para frecuencias de 50-60Hz,

47



cuando un hombre se encuentra tocando un conductor con la mano, el valor medio es de 1.1mA. Si solo se apoya ligeramente el dedo, es de 0.36mA, mientras que deslizándolo es de $10\mu\text{A}$. Con la lengua el valor mínimo es de $4\mu\text{A}$ y el valor medio $43\mu\text{A}$. Para las mujeres, los valores al tocar o tocar con la mano son del 67% de los del hombre. A frecuencias menores y mayores, el umbral aumenta. El valor medio para hombres, tocando con la mano, es de 5.2mA en continua y de 12mA a 10kHz. Cuando el nivel de la corriente aumenta se alcanza un punto en el que la sensación es irritante si se va repitiendo.

Con niveles de corriente mayores se producen contracciones musculares involuntarias. Si el estímulo ocurre de forma inesperada, produce un reflejo muscular involuntario.

Para corrientes de 60Hz, el valor medio de la corriente necesaria en hombres es de 16mA. En si no es un peligro, pero, si se prolonga, puede producir asfixia. Para corrientes de 23mA, aparecen dificultades respiratorias en el 50% de los hombres.

La frecuencia de la corriente influye en los niveles necesarios para tener los efectos anteriores. En la siguiente figura se presentan las gráficas en función de la frecuencia. Para la corriente continua, la intensidad $I_{c.c.}$ que produce el mismo efecto que una corriente alterna (50-60Hz) $I_{c.a.}$, para tiempos entre 10ms y 10s, es:

$$I c.c = I c.c log t$$

Cuando la corriente es mayor, si el camino de la corriente incluye al corazón hay peligro de fibrilación auricular o ventricular, con la consiguiente pérdida de eficiencia en el bombeo de sangre. A diferencia de los efectos mencionados anteriormente, la fibrilación no desaparece al cesar el estímulo, y solo se puede detener mediante una descarga intensa. En el caso de un contacto directo con el miocardio, una intensidad de 100µA puede ser fatal.

Para corrientes mayores de 100mA se puede producir tetanización muscular (parálisis respiratoria si quedan afectados los músculos del tórax), y quemaduras externas si la intensidad de corriente es suficiente, con independencia de su frecuencia en este caso.



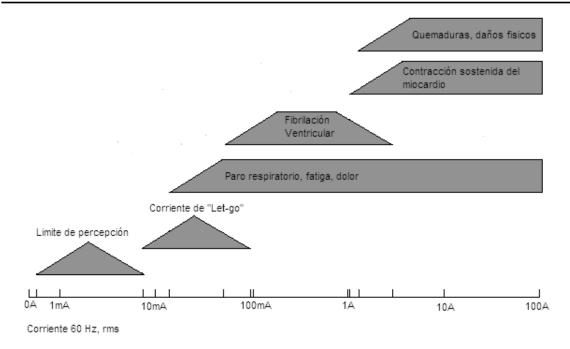


Fig. 27 Efectos de la corriente que fluye a través de un paciente.

También es importante para minimizar riesgos tomarse el tiempo necesario para instruir a los miembros del equipo clínico en el uso correcto del dispositivo y los posibles riesgos que pudieran existir en caso de negligencia o mal uso del mismo; recordar que si algo sale mal es el personal clínico quien deberá salvarle la vida al paciente.

4.5 Fuente de alimentación

Tomando en cuenta lo ya mencionado sobre seguridad del paciente una alternativa muy conveniente para alimentar los equipos médicos es el uso de baterías. Esto no solo asegura de manera inherente que las corrientes de fuga sean mínimas, también hace el equipo altamente portátil y permite tener un equipo muy seguro debido a que se asegura que el paciente y el equipo quedan totalmente aislados de la línea eléctrica sin importar que la instalación sea grado médico. Para este caso el uso de dos baterías recargables fue suficiente, lo que resulta muy conveniente ya que el costo es reducido aún teniendo que adquirir el cargador para dichas baterías.



4.6 Multiplexión

Una vez que se tiene el módulo completo de amplificación construido y funcionando, se procede al diseño de la etapa de multiplexión, esta etapa tiene gran importancia, ya que es la que nos va a permitir visualizar los 32 canales. Primero se procede al análisis de los elementos, debido a que la tarjeta de la computadora es estéreo, contamos con dos canales de entrada, por lo cual se utilizarán dos módulos de amplificación, una vez mencionada esta consideración, continuamos con el diseño de la multiplexión.

En un estudio estándar de electroencefalografía, se cuenta con un total de 21 electrodos y se colocan de la manera en que muestra la figura 28:

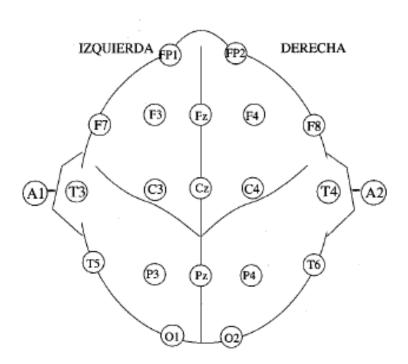


Fig. 28 Posición de los eléctrodos.

Con esta colocación se tiene la posibilidad de hacer un registro longitudinal o un registro transversal.



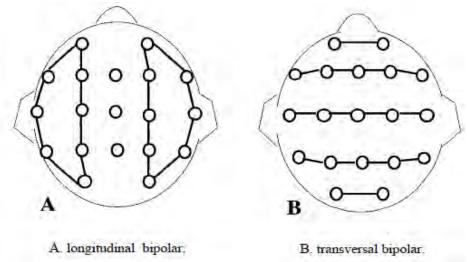


Fig. 29 Registro longitudinal y transversal.

En la siguiente tabla se muestran las comparaciones que se hacen para cada canal dependiendo el tipo de registro:

Canal	Longitudinal	Transversal	Canal	Longitudinal	Transversal
1	FP1 - F3	FP1 – FP2	9	FP1 – F7	Cz – C4
2	F3 - C3	F7 – F3	10	F7 – T3	C4 – T4
3	C3 – P3	F3 – Fz	11	T3 – T5	T4 – A2
4	P3 – O1	Fz – F4	12	T5 – O1	T5 – P3
5	FP2 – F4	F4 – F8	13	FP2 – F8	P3 – Fz
6	F4 – C4	A1 – T3	14	F8 – T4	Pz – P4
7	C4 – P4	T3 – C3	15	T4 – T6	P4 – T6
8	P4 – O2	C3 – Cz	16	T4 – O2	01 – 02

Como se observa son 16 canales por cada tipo de registro, esto da la pauta a que el equipo diseñado registre esos 32 canales de manera que se obtienen en un solo estudio sin mayor complicación, para lograr esto con solo dos módulos de amplificación se requiere de una multiplexión.

Un multiplexor es un selector de datos, es decir, que permite la entrada de datos desde varias fuentes, pero solo permite la salida a una de ellas, dicha salida es controlada digitalmente, manipulando las llamadas entradas de selección. A continuación se muestra el diagrama funcional de un multiplexor:



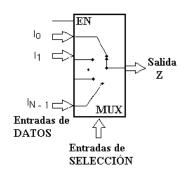


Fig. 30 Diagrama funcional de un multiplexor.

Las flechas de entrada se representan de esa manera para mostrar que no se refiere solo a una línea de entrada sino que pueden ser varias líneas, la línea de entrada marcada con "EN" se refiere al habilitador, la cual se coloca en un potencial cero para que el multiplexor funcione.

Para el control del multiplexor, que como ya se mencionó se hace de manera digital, se empleo una memoria EEPROM, la cual tiene los datos de control de cada multiplexor, de esta manera cada uno de los multiplexores sabe qué señal es la que debe de mandar a la salida, a su vez esta memoria es controlada por un contador binario de 4 bits, esto con la finalidad de que el control de cada multiplexor se lleve a cabo de manera autónoma, y por último se implementó mediante un temporizador una señal de reloj, requerida por el contador, con frecuencia de 1Hz para que cada señal sea muestreada por periodos de 1 segundo.

Para la implementación se eligieron los multiplexores de la serie CD405X, estos son multiplexores que manejan tanto señales digitales así como analógicas de hasta 20V_{p-p}, tiene un tiempo de propagación de 20ns y un manejo de ancho de banda de hasta 10MHz, tomando en cuenta estas características principales se adaptan fácilmente a las necesidades de nuestro diseño.

Si bien ya mencionamos las características de los multiplexores, cabe señalar que no fueron explotados al 100%, ya que las señales de entrada que se manejan son de una magnitud muy pequeña, este mismo multiplexor nos permite manejarlas sin distorsión considerable ni ruido, también el rango que maneja para las señales analógicas permite tener una libertad total en las señales como se muestra en la siguiente gráfica, cabe señalar que la respuesta en el rango es prácticamente lineal.



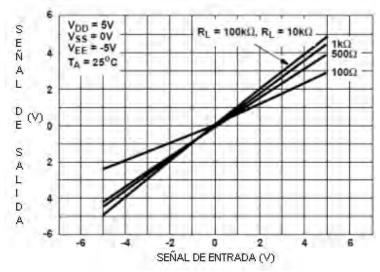


Fig. 31 Comportamiento de las señales en el multiplexor.



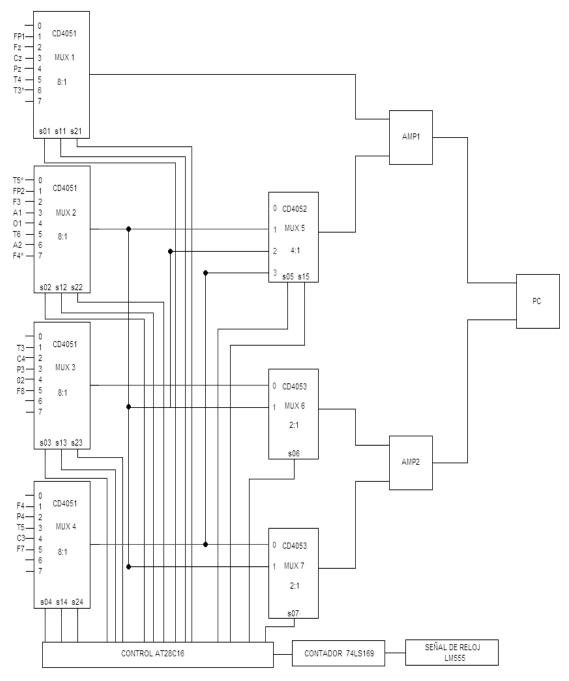


Fig. 32 Diagrama de bloques del equipo.



Como se observa se utilizan tres diferentes multiplexores, el CD4051, el CD4052 y el CD4053.

El CD4051 es un multiplexor 8:1, se utilizan 4 de este tipo, en el se conectan todos los electrodos, estos son los que llevarán el control principal de cada uno de ellos, según el canal que vaya a ser muestreado será la señal que manden a la salida, a la salida de ellos encontramos que la salida del MUX1 va directamente hacia una entrada del amplificador 1(AMP1), sin embargo las salidas de los MUX2, MUX3 y MUX4 se dirigen a otro grupo de multiplexores, en el caso del MUX5 se trata de un CD4052 que es un multiplexor 4:1, mientras que los MUX6 y MUX7 son CD4053 que son multiplexores 2:1, esta disposición fue necesaria para manejar toda la combinación que se debe hacer de las señales de los electrodos para registrar los 32 canales, como se observa dependiendo del canal que se vaya a muestrear, serán enviados los datos a la entrada de control de cada uno de los multiplexores por la memoria para que de esta manera las señales sean enviadas a cada una de las entradas de los amplificadores, y a la salida de estos últimos a cada uno de los canales de la computadora y de esta manera sean visualizados.

A continuación se presenta la tabla de verdad de cada uno de los multiplexores:

- 1	NPUT ST											
INHIBIT C		В	Α	"ON" CHANNEL(S								
CD4051B												
0	0	0	0	0								
0	0	0	1	1								
0	0	1	0	2								
0	0	1	1	3								
0	. 1 .	0	0	4								
0	1	0	1	.5								
0	- 1	1.	0	6								
0	- 1	1	1	7								
- 1	X	×	×	None								

CD4052B			
INHIBIT	В	A	
0	0	0	0x, 0y
0	0	1	1x, 1y
0	1	0	2x, 2y
0	1	1	3x, 3y
1	X	x	None
CD4053B			
INHIBIT	AORBO	ORC	
0	0		ax or bx or cx
0	1		ay or by or cy
1	X		None

Tabla 1 Tabla de verdad de los multiplexores.



Como se había mencionado para el control de los multiplexores se utilizó una EEPROM, lo cual significa que es una memoria de solo lectura, además de no ser volátil, lo cual garantiza que se tendrán los datos aunque la alimentación sea desconectada, en este caso se eligió la AT28C16, que es una memoria de 64Kb, es decir, almacena 8192 palabras de 8 bits cada una, si bien debemos señalar que está muy sobrada en cuanto a capacidad para la aplicación, la disposición de entradas y salidas es perfecta, y considerando la relación precio beneficio se optó por ésta, utilizamos 2 módulos de memoria, y con ello se logró cubrir por completo cada una de las entradas de control de los multiplexores.

Los resultados del análisis que se hizo se para determinar como se llevaría a cabo el control se presentan en la siguiente tabla, es decir, se analizo la señal de que electrodo se requería en cada instante y de esta manera saber que señal se debía mandar a cada uno de los multiplexores:



Combinaciones		Canales		Control									
		ĺ		Mux	Mux	Mux	Mux	Mux	Mux	Mux			
				1	2	3	4	5	6	7			
FP1-F3	C3-P3	1	2	1	2	3	4	1	0	0			
F3-C3	F8-T4	3	4	5	2	5	4	2	1	0			
P3-O1	FP1-F7	5	6	1	4	3	5	3	0	1			
FP2-F4	T4-O2	7	8	5	1	4	1	2	1	0			
F4-C4	T4-T6	9	10	5	5	2	1	1	0	0			
C4-P4	FP1-FP2	11	12	1	1	2	2	1	0	0			
P4-O2	F3-Fz	13	14	2	2	4	2	1	0	0			
F7-T3	T4-A2	15	16	5	6	1	5	1	0	0			
T3-T5	F4-F8	17	18	6	7	5	3	3	0	1			
T5-O1	Cz-C4	19	20	3	4	2	3	2	1	0			
FP2-F8	Fz-F4	21	22	2	1	5	1	3	0	1			
F7-F3	C4-T4	23	24	5	2	2	5	2	1	0			
T3-C3	T5-P3	25	26	6	0	3	4	3	0	1			
C3-Cz	01-02	27	28	3	4	4	4	3	0	1			
P3-Fz	P4-T6	29	30	2	5	3	2	2	1	0			
Pz-P4	A1-T3	31	32	4	3	1	2	3	0	1			

Tabla 2 Tabla de control de los multiplexores.

Una vez que ya se tiene hecha la tabla de verdad para el manejo de los multiplexores se procede a transformar la información a datos binarios para de esta manera obtener los datos que se grabaron en cada una de las memorias.

El primer módulo de memoria maneja los multiplexores 1, 2 y 5, mientras que el otro módulo maneja los multiplexores 3, 4, 6 y 7.

La tabla que se presenta a continuación ya contiene los datos en la forma que se grabaron en cada una de las memorias, mostrando a qué canal pertenece, y también qué datos recibe cada multiplexor:



Can	ales		Control													
		Mux1		Mux2			Mux3			Mux4		Mux5	Mux6	Mux7		
1	2	0	0	1	0	1 ()	1	1	1	0	0	0 1	0	0
3	4	1	0	1	0	1 () 1		0	1	1	0	0	1 0	1	0
5	6	0	0	1	1	0 () ()	1	1	1	0	1	1 1	0	1
7	8	1	0	1	0	1 () 1		0	0	0	0	1	1 0	1	0
9	10	1	0	1	1	0]	C)	1	0	0	0	1	0 1	0	0
11	12	0	0	1	0	0]	C)	1	0	0	1	0	0 1	0	0
13	14	0	1	0	0	1 (1		0	0	0	1	0	0 1	0	0
15	16	1	0	1	1	1 ()	0	1	1	0	1	0 1	0	0
17	18	1	1	0	1	1 1	1		0	1	0	1	1	1 1	0	<mark>1</mark>
19	20	0	1	1	1	0 ()	1	0	0	1	1	1 0	1	0
21	22	0	1	0	0	0]	1		0	1	0	0	1	1 1	0	1
23	24	1	0	1	0	1 ()	1	0	1	0	1	1 0	1	0
25	26	1	1	0	0	0 () C)	1	1	1	0	0	1 1	0	1
27	28	0	1	1	1	0 (1		0	0	1	0	0	1 1	0	1
29	30	0	1	0	1	0	C)	1	1	0	1	0	1 0	1	0
31	32	1	0	0	0	1	C)	0	1	0	1	0	1 1	0	1

Tabla 3 Datos de control.

Como se observa en el diagrama de bloques las memorias están conectadas a su vez a un contador, que en este caso es un 74LS169, se trata de un contador síncrono de 4 bits, al ser de 4 bits, nos permite hacer una cuenta de 16 números, es decir desde cero hasta 15, todo esto de manera digital, tomando en consideración esto y sabiendo que debemos muestrear 32 canales sacamos ventaja de este hecho.

Puesto que son 32 canales a muestrear, y se cuenta con dos entradas en la computadora, es decir se muestrean 2 canales de manera simultánea, y por lo tanto es como si fueran solamente 16 canales, resulta ser la cuenta exacta que ofrece el "chip".

De esta manera las salidas del contador van conectadas de manera directa a cada memoria, por lo que se logra manipular las entradas de la memoria, cada vez que el contador aumenta una unidad la memoria accede a otra dirección de datos en su interior, lo cual ocasiona que mande otros datos a su salida y por lo tanto los multiplexores mandarán ahora lo que se les indique. El contador realiza su cuenta de manera continua, sin embargo se debe considerar que cuando se prenda el dispositivo no sabemos en qué número se encuentra la cuenta, por lo cual para identificar qué canal se observa se debe asegurar que la cuenta siempre comience en cero cuando es encendido, para esto se introduce un botón, que al ser apretado manda el contador al inicio de la cuenta, de

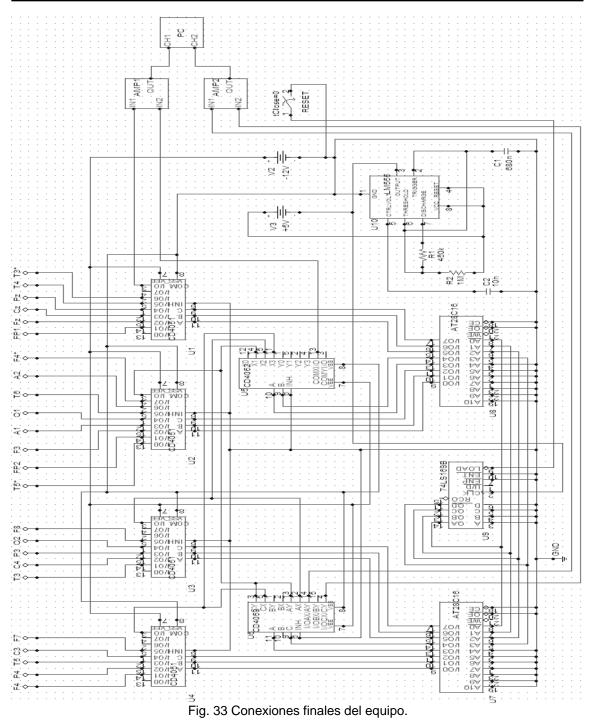


esta forma se asegura aseguramos que siempre sea cero al inicio y se identifica el canal que se está observando.

Cabe señalar que dicho contador requiere una señal de reloj, esta señal lo que hace es que cada que le llegue un pulso positivo al contador aumenta una unidad a la cuenta, observamos que gracias a este hecho se puede manipular el tiempo que se desea que sean muestreados cada par de canales, en este caso se decidió poner una señal de 1Hz para lograr que cada par de canales sean visualizados por 1 segundo.

Para generar esta señal de reloj, se utilizó un temporizador LM555 en su configuración astable con ciclo de trabajo de 50%, los valores de los componentes para lograr la señal de las características ya mencionadas se observan en el diagrama final de conexiones que se muestra en la figura 33:





60



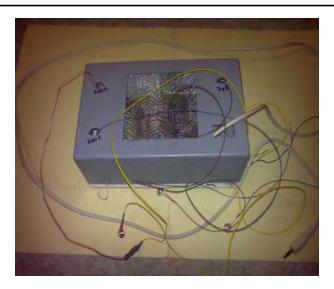


Fig. 34 Dispositivo final.



Fig. 35 Prueba del equipo.



5 DESPLIEGUE EN LA PC

5. Despliegue en la PC

5.1 Conexión a la PC por medio de la tarjeta de audio

La adquisición de señales analógicas es un trabajo que cada vez se hace más necesario en todos los campos relacionados con la electrónica y la ingeniería biomédica. Hoy en día este proceso cuenta con más instrumentación para poder realizarlo, permitiendo el análisis de señales en las áreas de telefonía, procesos industriales y en todas aquellas en las que una señal análoga se encuentre presente.

El propósito general de la adquisición de datos, es obtener señales análogas de una o más fuentes y convertirlas en una secuencia de datos o códigos digitales que representan el valor instantáneo de la señal presente. Para realizar este proceso se debe contar con dispositivos digitales (computadoras, microprocesadores, microcontroladores, DSP's) que conviertan las señales en datos adecuados para ser almacenados o analizados automática o posteriormente.

Existen muchos métodos e instrumentos que permiten realizar la adquisición de señales análogas, en este caso se empleó una aplicación, con la que se leen los datos análogos utilizando como principal elemento, la tarjeta de sonido de una computadora personal.

Debido al elevado costo de una tarjeta de adquisición de datos real, empleamos la posibilidad de la adquisición de señales utilizando la tarjeta de sonido, gracias a esto se pueden capturar dos canales al mismo tiempo usando dos conversores analógico/digital. Se deben tomar en cuenta las especificaciones de la tarjeta de sonido, pero en general, la tarjeta no se dañará a menos que se le suministre un voltaje muy superior al indicado. La entrada de las tarjetas de sonido es un conector estéreo como el de la imagen:

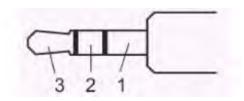


Fig. 36 Conector estéreo.



5. Despliegue en la PC

Donde:

- 1. Tierra
- 2. Canal derecho.
- 3. Canal izquierdo.

Un sistema de sonido estéreo tiene dos canales de entrada, aunque la mayoría de las tarjetas de sonido, sobre todo las integradas en la tarjeta madre no lo son, tienen dos canales pero internamente es el mismo, como si solo tuvieran un canal de entrada, es lo que se conoce como sistema mono.

El voltaje máximo de entrada que soporta una tarjeta de sonido es de 1 V pico, un voltaje mayor hará que se sature la entada, este voltaje lo podemos reducir dependiendo la configuración del sonido de Windows. También depende del volumen que Windows tiene asignado para la entrada de micrófono. Es posible cambiar esta configuración, utilizando el panel de control, en la parte de dispositivos de sonido y audio, seleccionando el botón de volumen que se encuentra en el marco de grabación de sonido, seleccionando el dispositivo y el volumen de la entrada analógica de audio.

5.2 Software (Adobe Audition)

Para los desarrollos en los que únicamente se necesita visualizar y leer la frecuencia de la señal, se puede utilizar software para grabación y edición de sonido digital; en los cuales se pueden encontrar ventanas que permiten ver la señal de entrada en tiempo real como en la pantalla de un osciloscopio. Además se pueden ajustar los tiempos de muestreo para calcular la frecuencia de la señal.

Para este caso se eligió trabajar con Adobe Audition 3.0, el cual actúa como un osciloscopio, en el cual se puede observar la señal tomada prácticamente en tiempo real. Una de las ventajas de este programa es que es muy simple de utilizar, además de que la señal es tomada por la tarjeta de sonido. Se puede grabar una secuencia de señales obtenidas del EEG y guardarlas en archivos de sonido en la computadora, para tenerlos almacenados y en cualquier instante reproducirlos y analizarlos. Adobe Audition permite ajustar la frecuencia de muestreo para obtener una visualización de la señal exacta a la que se esta obteniendo, además permite modificar en la ventana de visualización, ya sea abriéndola o cerrándola para apreciar mejor la amplitud, también se puede modificar la velocidad de reproducción para observar mejor la frecuencia de la señal.



5. Despliegue en la PC

Cuando se graba en Adobe Audition (Au), la tarjeta de sonido inicia el proceso de grabación y específica qué velocidad de muestreo y profundidad de bits se deben utilizar. A través de los puertos de línea o de entrada de micrófono, la tarjeta de sonido recibe una señal analógica y lo muestrea digitalmente a la velocidad especificada. Adobe Audition almacena cada muestra en orden hasta que se detiene la grabación. Cuando se reproduce un archivo en Au, tiene su lugar el proceso contrario. La tarjeta reconstruye la forma de onda original y la envía como señal analógica a través de los puertos de salida.

Para reproducir y visualizar la señal de la mejor manera, son necesarios pocos controles. Primero se abre el archivo deseado, y la grabación aparecerá en el panel principal.

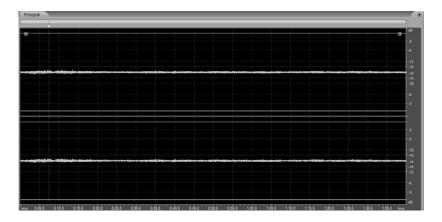
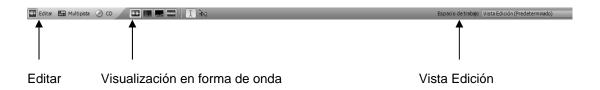


Fig. 37 Panel principal.

Se debe tener en el menú superior el espacio de trabajo en la opción Vista Edición, en Visualización en forma de onda.





En la parte izquierda del espacio de trabajo se tiene el panel de Archivos en donde se muestran los archivos que se encuentran abiertos, y los cuales pueden utilizarse.



Fig. 38 Panel de archivos.

Por último en la parte de inferior se encuentra una barra de paneles de control de la visualización, el panel de transporte que tiene los controles de grabación y reproducción. El de tiempo el cual nos indica el tiempo de la reproducción. La aplicación del zoom ajusta la vista de la línea de tiempo que aparece en el panel principal. El nivel de zoom ideal, depende de la tarea actual. Con estos controles se puede ampliar o reducir la vista de forma horizontal o vertical para realizar el análisis deseado. El panel selección/vista muestra el principio, el final y la longitud de la selección actual y la vista en el panel principal. Este panel muestra la información en el formato de tiempo aplicado en estos momentos, decimal o de barras y pulsaciones.



Fig. 39 Barra de paneles de control de la visualización.



5.3 Resultados

Para mostrar el funcionamiento del electroencefalógrafo se eligió un canal y se realizaron una serie de grabaciones de señales con tres distintos tipos de pruebas: con el paciente en reposo, con el paciente expuesto a luz estroboscópica, con distintas frecuencias en la luz, y con el paciente expuesto a un estímulo auditivo generado por medio de un software en MATLAB. A continuación se muestran capturas de la interfaz gráfica y como se observa la señal electroencefalográfica dependiendo de la situación a la que se haya expuesto el paciente.

Estas son imágenes de la primera prueba realizada en la que se muestra la señal electroencefalográfica en una situación normal en donde el sujeto de prueba solo abre o cierra los parpados durante la grabación.

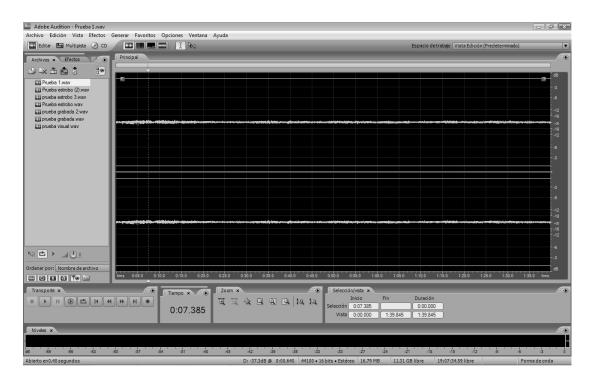


Fig.40 La señal mostrada con su zoom ideal.



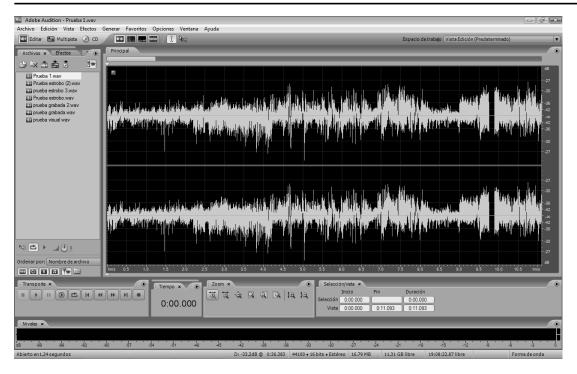


Fig. 41 La señal modificada con el zoom.

Las siguientes imágenes muestran una grabación tomada con el paciente en una situación "normal" solo abriendo y cerrando los ojos.

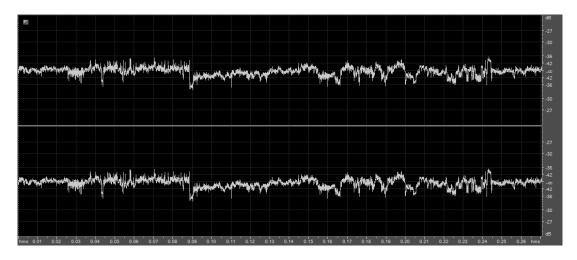


Fig. 42 Grabación en un estado normal.



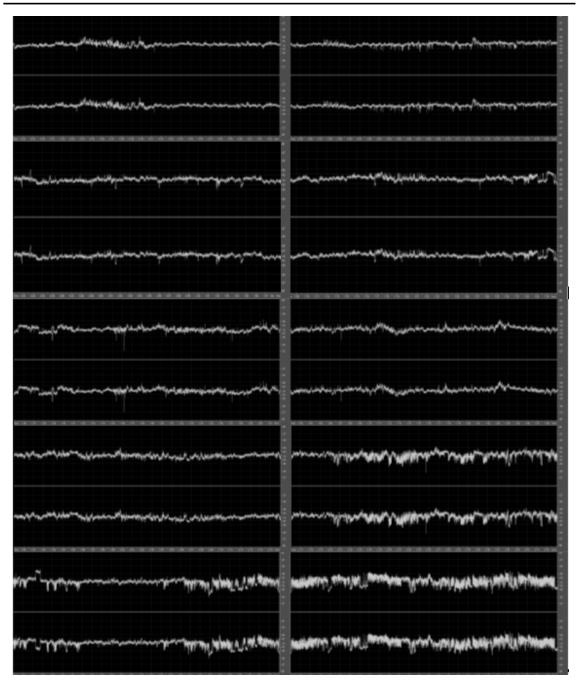


Fig. 43 Grabación en un estado normal.



Si es necesario una visualización más nítida de la señal mediante los controles es posible buscar la forma ideal para poder realizar un análisis más certero.

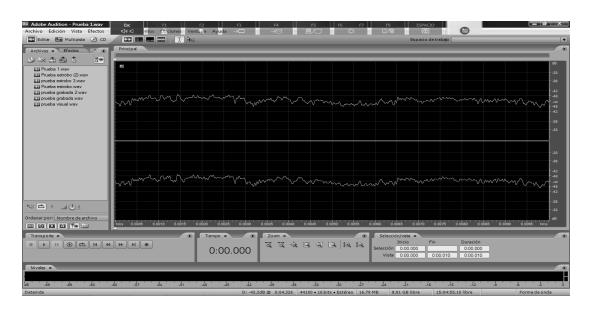


Fig. 44 Señal modificada.

Ahora se observa una grabación con el paciente sometido a una luz estroboscópica en la grabación observamos que la señal presenta espigas, las cuales aparecen cada vez que la luz destella, y nos dimos cuenta que la señal se sincroniza con la luz.



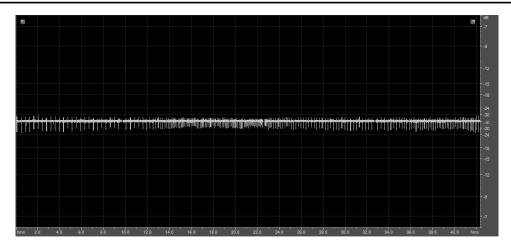


Fig. 45 Señal en zoom ideal.

A continuación se muestra un segmento de la grabación con una señal modificada para que se vea más clara la señal.

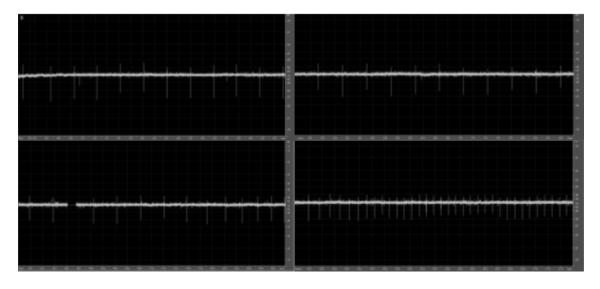


Fig. 46 Señal del paciente bajo la luz estroboscópica.



Aquí se observa que las espigas aparecen con más frecuencia, es por que se aumenta la frecuencia de la luz estroboscópica.

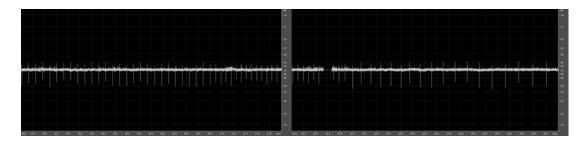


Fig. 47 Señal del paciente bajo la luz estroboscópica.

Aquí se reduce a frecuencia de la luz y se empiezan a separar las espigas.

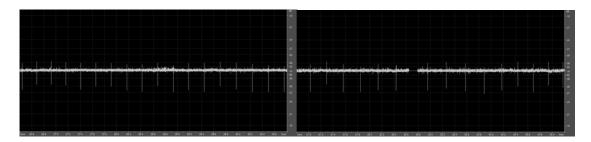


Fig. 48 Señal del paciente bajo la luz estroboscópica.

Y de nuevo se observa un aumento en la frecuencia de la luz y por consecuencia de las espigas.

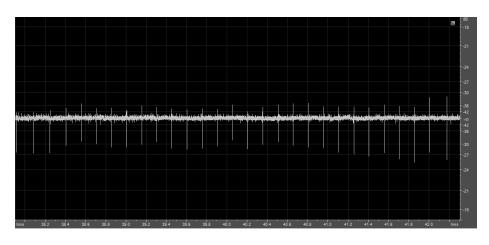


Fig. 49 Señal del paciente bajo la luz estroboscópica.



Ahora se muestran los resultados de la última prueba donde el paciente se encuentra estimulado por impulsos auditivos, aumentando y disminuyendo la frecuencia de los pulsos para observar como se modifica la señal del EEG, mientras mayor sea la frecuencia y el cambio, se observa más alterada la señal.

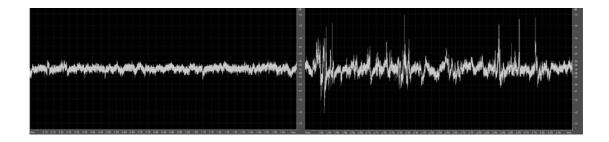


Fig. 50 Señal del paciente bajo impulsos auditivos.

En la figura 49, se muestra que la señal se altera, es cuando se modifica y aumenta la frecuencia de los pulsos.

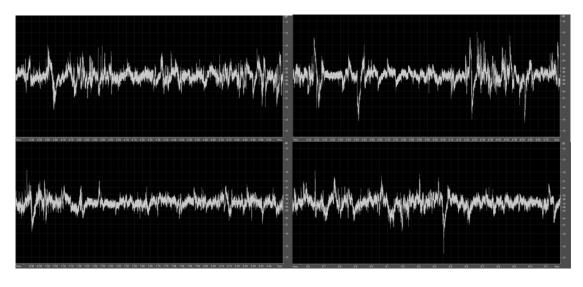


Fig. 51 Señal del paciente bajo impulsos auditivos.



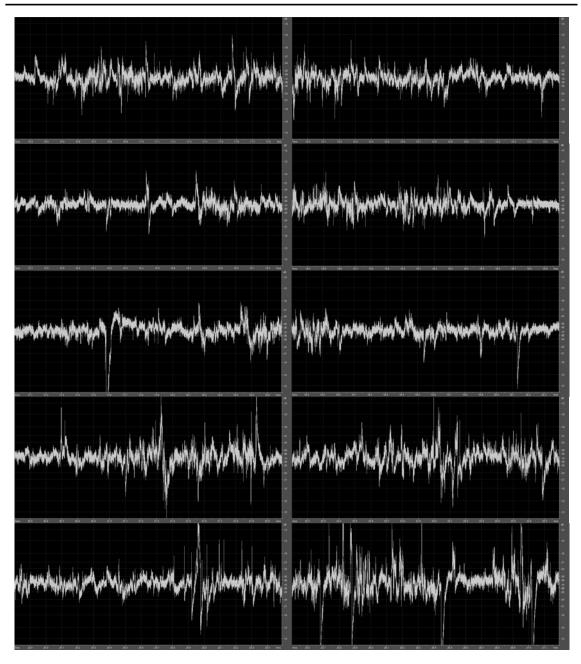


Fig. 52 Señal del paciente bajo impulsos auditivos.



En la siguiente imagen la frecuencia de los pulsos es muy grande, suena como un zumbido, provocando que la señal del EEG se altere demasiado:

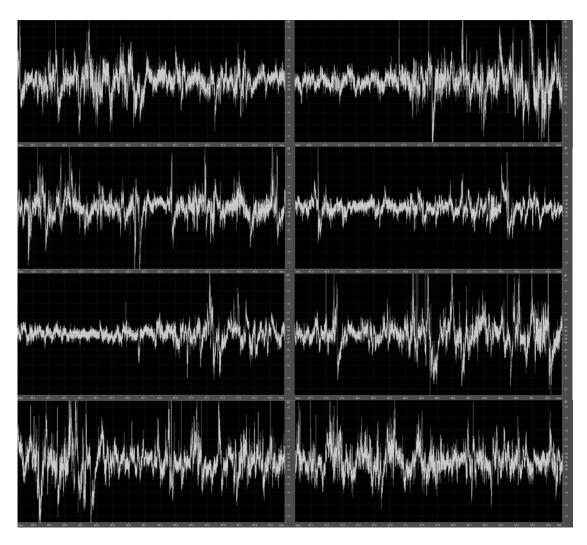


Fig. 53 Señal del paciente bajo impulsos auditivos.



Si bien para la realización de estas pruebas fue necesario documentarnos para saber lo que se observa, estas señales deben ser estudiadas por expertos, lo único que se busca con estas pruebas, es mostrar el funcionamiento del dispositivo construido ya que son estas pruebas las que ocupan los neurólogos como referencia de que el estudio a realizar sea correcto, y únicamente se ofrecen las imágenes y el análisis de las mismas de acuerdo con el grado de conocimiento que tenemos sobre dichas señales, aunque en algunos casos como con la luz estroboscópica se observan claramente las espigas en las otras pruebas no es tan clara la respuesta obtenida al estimulo, sin embargo queda demostrado que el dispositivo construido junto con el uso del software Adobe Audition ofrece los resultados buscados.

Aunque los resultados se muestran por separado, el estudio se realizó en una sola sesión, para ello se diseñó un hardware, con el cual se logró controlar el tipo de estímulo aplicado al paciente, la duración de cada uno y al mismo tiempo introducir una señal de control. El dispositivo consta de dos Circuitos LM555 que funcionan como temporizadores, están compuestos por flip-flops y comparadores. Con una operación monoestable como fue este caso, el tiempo de retraso es controlado por un potenciómetro externo y un capacitor.

La salida a través del capacitor aumenta exponencialmente con la constante de tiempo t=R1C1

Cuando el voltaje a través de C1 iguala dos tercios de Vcc el comparador interno del 555 se "resetea" el flip-flop, que entonces descarga el capacitor C1 rápidamente y lleva al terminal de salida a su estado bajo (low). El circuito es activado con un impulso de entrada que va en dirección negativa cuando el nivel llega a un tercio de Vcc.

La duración del estado alto (high) es dada por la ecuación: T=1.1(R1C1)

A continuación se muestra la composición interna del circuito.



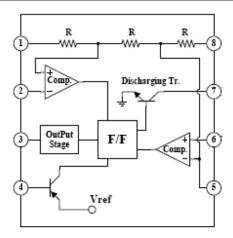


Fig. 54 LM555

El utilizar dos circuitos LM555 tiene la finalidad de que el primero genere un pulso que indique el inicio del estudio, y para un tiempo previamente configurado por un potenciómetro, el segundo indique el final del estudio, para ello se configuró el primer monoestable de tal forma que pasando 1 segundo después de presionar el botón nos genere el primer pulso indicando el inicio del estudio.

T=1.1(R1C1) para un C1= 100μ 1=1.1(R1(100μ)) R1=9.09k

Para indicar el final del estudio el circuito monoestable se configuró de tal manera que pasado determinado tiempo (15, 30 ó 45s) mande un segundo pulso, para ello se calcularon las resistencias para un capacitor de100 μ , lo que nos genera resistencias que van para 15s R1=150 K Ω , 30s R2=300 K Ω y así sucesivamente, el detalle que existe es que esto modifica el tiempo en alto de la salida, lo que nos indicaría que a más tiempo, el estado alto se mantendría también, lo que no daría el pulso final deseado, para lo que se conectó una compuerta XOR (C.I. 74LS86) con sus salidas negadas para obtener la siguiente tabla de verdad.



Entrada A	Entrada B	Salida S
0	0	1
0	1	0
1	0	0
1	1	1

Tabla 4 Tabla de verdad

Con la finalidad de que la entrada A se mantenga conectada a Vcc y la entrada B a la salida del segundo monoestable para que al momento de que inicie el pulso del segundo monoestable, que se sabe que durará más de 1 segundo, pase la compuerta de un estado (1,0) que da un estado bajo a un estado (1,1) que da un estado alto como salida e inmediatamente "resetee" el circuito, y solo nos permita ver un pequeño pulso al final. Y para evitar que la compuerta se accione debido al primer pulso y la señal generada por el EEG, colocamos un diodo después de la salida del segundo monoestable y el nodo que va a la entrada B de la compuerta. Y lo observamos de la siguiente manera.



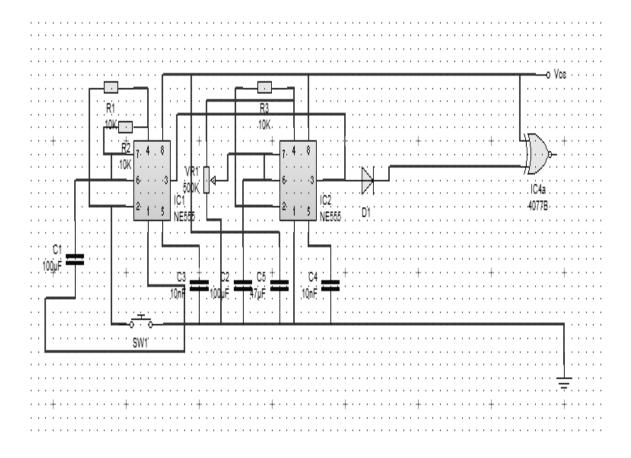


Fig. 55 Temporizador



6 CONCLUSIONES

6. Conclusiones



Conclusiones

Un electroencefalógrafo es un dispositivo utilizado frecuentemente en el diagnóstico de desórdenes neurofisiológicos. El objetivo principal es tener un equipo con gran capacidad de muestreo y que pueda ser portátil, y esto se logra con la reducción en el tamaño del mismo.

El equipo que se diseñó e implementó satisface las especificaciones encontradas en estándares ya establecidos. Es de fácil uso y su composición hace que se vuelva portátil. Otro de los puntos logrados es el mostrar la señal en tiempo real mediante el software mencionado, así como la seguridad del paciente ya que se encuentra totalmente aislado de la línea eléctrica, y que se puede utilizar en cualquier computadora que cuente con una tarjeta de sonido. La función primordial del equipo es obtener las señales de distintas partes del cerebro, y al visualizarlas poder facilitar un análisis para los médicos especialistas.

Se pudieron poner en práctica diversos conceptos de ingeniería biomédica, electrónica y computación en el desarrollo de este proyecto. Para el diseño y construcción de un sistema de este estilo se deben tener varias consideraciones: primero aprendimos sobre el funcionamiento del cerebro, neuronas, así como sus diferentes divisiones, de igual forma se investigó sobre el tipo de señales que se obtienen bajo un estudio de electroencefalografía, todo esto con el fin de comprender y tratar de interpretar las señales que serían vistas gracias al dispositivo y de esta manera distinguir el funcionamiento correcto de las anomalías que pudieran presentarse. Todo ello sin dejar de lado aquellas consideraciones de índole eléctrica y electrónica, y por supuesto las de mayor importancia que son las de protección al paciente.

Durante el desarrollo del proyecto se siguió una metodología XP, lo cual fue de vital importancia para llevar un orden en las ideas y en el desarrollo de las mismas y de esta manera optimar el tiempo invertido en dicho sistema.

Se adquirió el conocimiento acerca de cómo se debe acondicionar una señal para que esta pueda ser observada por el ojo humano, esto mediante el uso de instrumentos electrónicos orientados a la utilización en biomedicina, como son los amplificadores y los filtros. Los electrodos son de suma



6. Conclusiones

importancia ya que son el transductor con el cual se comunica al paciente con el sistema, así que deben ser de un buen material conductor y también es importante seleccionar el software que resultó útil para el diseño del sistema.

El punto fuerte de este sistema es el uso de la multiplexión para reducir el sistema, evitando así el uso de una cantidad mayor de componentes. La función básica es que se "conmuta" el amplificador para de esta manera despegar los distintos canales en la pantalla, de esta manera es sencillo observar la zona del cerebro que se requiera. Este equipo fue diseñado con la finalidad de tener un dispositivo confiable, seguro, y eficiente. Todo esto se logró, además se puede retomar y mejorar en futuros proyectos.



7 BIBLIOGRAFÍA

7. Bibliografía

Bibliografía

(1) Pilar Castellanos Abrego

Electrofisiología humana: un enfoque para ingenieros UAM, México DF 1997

(2) Conill Ramón

ABC de electroencefalografía

Barcelona; México 1982

(3) A. James Rowan, Eugene Tolunsky

Conceptos básicos sobre EEG

Elsevier, España 2004

(4) Kenneth E. Kendall & Julie E. Kendall

Análisis y Diseño de Sistemas

Prentice-Hall Hispanoamericana, S.A. México DF. México 1997

(5) Wallace, Doug

Extreme programming for Web projects

Addison-Wesley, Boston, Massachusetts 2003

(6) García Talavera

Líneas y Filtros eléctricos.

LIMUSA, México, D.F. 2004

(7) HAYT, William H.

Circuitos Eléctricos.

McGraw Hill, 1966

(8) K. M. Becker and J. J. Whyte

Clinical evaluation of medical devices: principles and case studies

Wall Street's perspective on medical device evaluation, Innovation investing 2a edición

(9) Javid, M., Brenner, E.

Analysis, Transmission and Filtering of Signals

McGraw Hill

(10) WILLIAMS, Arthur B.

Amplificadores operacionales. Teoría y sus aplicaciones.

McGraw Hill

(11) Texas Instruments.

Hojas de especificaciones UAF42

(12) L. A. Geddes and L. E. Baker

Applied Biomedical Instrumentation,



7. Bibliografía

John Wiley & Sons, New York 1989

(13) Robert F. Couglin, Frederick F. Driscoll; tr. Raúl Bautista Gutiérrez. Amplificadores operacionales y circuitos integrados lineales Prentice Hall, México1999

(14) Molina, Johnie. Stitt, R. Mark.

Application Bulletin. Filter Design Program for the UAF42 Universal Active Filter. Burr – Brown, Tucson, Arizona 2000

(15) Quiroga, Gonzáles Javier.

Sistema de adquisición de datos por tarjeta de sonido. TEINCO, Colombia.

(16) Kuo, Benjamín C.

Sistemas de Control Digital. CECSA, México, 1997.

(17) Bronzino, Joseph D.

The Biomedical engineering handbook CRC Press/Taylor & Francis, Boca Raton, Florida 2006

(18) Prutchi, David. Norris, Michael

Design and Development of medical electronic instrumentationJohn Wiley & Sons, Inc., Hoboken, New Jersey 2005

(19) Boylestad, Nashelsky

Electrónica. Teoría de Circuitos

(20) Shenoi, Belle A.

Introduction to digital signal processing and filter design Wiley-Interscience, New Jersey 2006.

(21) Paarmann, L. D.

Design and analysis of analog filters Kluwer Academic, New York 2001.

(22) L. A. Geddes and L. E. Baker.

Applied Biomedical Instrumentation, John Wiley & Sons, New York 1989.

(23) Fairchikd Semiconductor.

Hojas de especificaciones LM555,