

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA

DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA Y LAS CONDICIONES DE OPERACIÓN EN LA PERFORACIÓN DE POZOS

TESIS PROFESIONAL

PARA OBTENER EL TÍTULO DE:

INGENIERO PETROLERO

PRESENTAN:

BRITO JIMÉNEZ UUAN LUIS <u>GONZÁLEZ SÁNC</u>HEZ GABRIEL RODRÍGUEZ FLORES LEÓN ANTONIO

DIRECTOR: M. I. JOSÉ MARTÍNEZ PÉREZ







Universidad Nacional Autónoma de México



UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis esta protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

FACULTAD DE INGENIERÍA DIRECCIÓN 60-1-782



VNIVERIDAD NACIONAL AVFNIMA DE MEXICO SR. JUAN LUIS BRITO JIMÉNEZ Presente

En atención a su solicitud, me es grato hacer de su conocimiento el tema que propuso el profesor M. I. José Martínez Pérez y que aprobó esta Dirección para que lo desarrolle usted como tesis de su examen profesional de Ingeniero Petrolero:

OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA Y LAS CONDICIONES DE OPERACIÓN EN LA PERFORACIÓN DE POZOS

RESUMEN INTRODUCCIÓN **REOLOGÍA DE LOS FLUIDOS** 1 11 PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN EI I OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA IV CAPACIDAD DE ACARREO DE LOS RECORTES v PRESIONES GENERADAS POR EL MOVIMIENTO DE TUBERÍAS VΓ MODELOS MATEMÁTICOS DE OPTIMIZACIÓN EN LA PERFORACIÓN ANEXO A ANEXO B BIBLIOGRAFÍA

Ruego a usted cumplir con la disposición de la Dirección General de la Administración Escolar en el sentido de que se imprima en lugar visible de cada ejemplar de la tesis el título de ésta.

Asimismo, le recuerdo que la Ley de Profesiones estipula que se deberá prestar servicio social durante un tiempo mínimo de seis meses como requisito para sustentar examen profesional.

A tentamente "POR MI RAZA H Cd. Universitaria, D.F	ABLARÁ EL ESPÍRITU" y a 10 de julio de 2003
EL DIRECT OR	1.lllll
M. en C. GERARD	O FERRANDO BRAVO
GFBNAGC*gtg	



FACULTAD DE INGENIERÍA DIRECCIÓN 60-1-783

SR. GABRIEL GONZÁLEZ SÁNCHEZ Presente

En atención a su solicitud, me es grato hacer de su conocimiento el tema que propuso el profesor M. I. José Martínez Pérez y que aprobó esta Dirección para que lo desarrolle usted como tesis de su examen profesional de Ingeniero Petrolero:

OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA Y LAS CONDICIONES DE OPERACIÓN EN LA PERFORACIÓN DE POZOS

	RESUMEN .
	INTRODUCCIÓN
1	REOLOGIA DE LOS FLUIDOS
п	PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN
111	OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA
IV	CAPACIDAD DE ACARREO DE LOS RECORTES
v	PRESIONES GENERADAS POR EL MOVIMIENTO DE TUBERÍAS
VL	MODELOS MATEMÁTICOS DE OPTIMIZACIÓN EN LA PERFORACIÓN
	ANEXO A
	ANEXO B

BIBLIOGRAFÍA

Ruego a usted cumplir con la disposición de la Dirección General de la Administración Escolar en el sentido de que se imprima en lugar visible de cada ejemplar de la tesis el título de ésta.

Asimismo, le recucrdo que la Ley de Profesiones estipula que se deberá prestar servicio social durante un tiempo mínimo de seis meses como requisito para sustentar examen profesional.

Atentamente "POR MI RAZA HABLARÁ EL ESPÍRITU" Cd. Universitaria, D.F., a 10 de julio. EL DIRECTOR-M. cn C. GERARDØ FERRANDO BRAVO GFB*JAGC*gtg-

C





VAIVERADAD NACIONAL AVENOMA DE MEXICO

SR. LEÓN ANTONIO RODRÍGUEZ FLORES Presente

En atención a su solicitud, me es grato hacer de su conocimiento el tema que propuso el profesor M. I. José Martínez Pérez y que aprobó esta Dirección para que lo desarrolle usted como tesis de su examen profesional de Ingeniero Petrolero:

OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA Y LAS CONDICIONES DE OPERACIÓN EN LA PERFORACIÓN DE POZOS

RESUMEN

INTRODUCCIÓN

I REOLOGÍA DE LOS FLUIDOS

II PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN

III OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA

IV CAPACIDAD DE ACARREO DE LOS RECORTES

V PRESIONES GENERADAS POR EL MOVIMIENTO DE TUBERÍAS

- VI MODELOS MATEMÁTICOS DE OPTIMIZACIÓN EN LA PERFORACIÓN ANEXO A
 - ANEXO B

BIBLIOGRAFÍA

Ruego a usted cumplir con la disposición de la Dirección General de la Administración Escolar en el sentido de que se imprima en lugar visible de cada ejemplar de la tesis el título de ésta.

Asimismo, le recuerdo que la Ley de Profesiones estipula que se deberá prestar servicio social durante un tiempo mínimo de seis meses como requisito para sustentar examen profesional.

Atentamente "POR MI RAZA HABLARÁ EL ESPÍRITU" Cd. Universitaria, D. F./a 10 de julio de 2003 EL DIRECTOR-M. en C. GERARDO FERRANDO BR GFB*DAGC*gtg

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

DIVISIÓN DE INGENIERÍA EN CIENCIAS DE LA TIERRA

"OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA Y LAS CONDICIONES DE OPERACIÓN EN LA PERFORACIÓN DE POZOS"

Tesis presentada por: Brito Jiménez Juan Luis González Sánchez Gabriel Rodríguez Flores León Antonio

Dirigida por: M. I. José Martínez Pérez

JURADO DEL EXAMEN PROFESIONAL

PRESIDENTE: Ing. MANUEL VILLAMAR VIGUERAS

VOCAL: M. I. JOSE MARTINEZ PEREZ

SECRETARIO: Ing. BERNARDO MARTELL ANDRADE

IER. SUPLENTE: Ing. MARIA CRISTINA AVILES ALCANTARA

2DO. SUPLENTE: ing. CARLOS GARNICA HERNÁNDEZ

m

AGRADECIMIENTOS.

Ante todo quiero agradecer a Dios, por el darme la de dicha de vivir y estar en buena salud y así lograr una meta que me propuse en la vida para ser una persona de bien.

A mis Padres;

Celía Jiménez y Eulalio Brito, por su cariño, su amor, su apoyo y además por la educación que me inculcaron y así poder darme los estudios que he logrado porque siempre confiaron y creyeron en mi ;

A mis Hermanos;

Juan, Carmen, Román, por su cariño, su apoyo y su comprensión porque siempre confiaron en mi; y en especial estoy muy agradecido con Quela ya que con su apoyo, comprensión y consejos estudie esta carrera para que ahora sea un hombre de bien, además de que siempre estuvo apoyándome en las buenas y en las malas, porque siempre creyó en mi; gracias Quela.

A una gran persona que gracias a su apoyo logre concluir una carrera universitaria, ya que me dio la confianza y la comprensión que siempre necesite en las buenas y en las malas, gracias Tony.

A mis amigos ;

Gabriel y León A. por su amistad y su colaboración para la realización de este trabajo ; A Octavio, Anteimo, José Pablo, Jaime T. Daniel, Luis A. Fidel, Arturo Z. José Luis H. Simona, Keyla, Aidé, Iván, Arturo V. Erick G. Y a todos los que faltaron por su amistad durante la carrera en la facultad de ingeniería.

A mis profesores;

A todos mis profesores que durante toda la carrera con su enseñanza me formaron y así poder abrirme las puertas de una etapa de la vida; En especial quiero agradecer a nuestro director de tesis el M.I. José Martínez Pérez por las atenciones brindadas, además por la asesoria recibida.

Juan Luis Brito Jiménez.

Este agradecimiento es para mi madre Francisca Sánchez por haberme hecho un hombre de bien y haberme enseñado todo lo bueno de la vida, por su cariño, su amor y su respaldo en todos los momentos que necesite de ella, por haber creido en mi, gracias mamá por ser la mujer que más e admirado en la vida. Gracias por todo Mamá.

A mi padre por darme el ser.

A mis hermanos:

Flor, Juan, Javier, Martha y Cris por la gran unión que hemos tenido por todos los sacrificios que hemos pasado y por su apoyo incondicional que me han brindado por que sin el nunca lo hubiera logrado.

A mi sobrino:

Luis Fernando por haberme demostrado que cuando se quiere vivir se puede, por que lo que necesita uno es la valentía y las ganas de vivir.

A mi novia:

Yolanda por el amor y compresión que me a dado y por demostrarme que el amor es lo que te impulsa a luchar contra viento y marea para lograra tus objetivos, gracias por haber llegado en el lugar y en el momento preciso.

A mis grandes amigos:

Alejandro Zenteno y Sandra Arcos por darme su amistad incondicionalmente por escucharme y por apoyarme siempre.

A mis amigos:

Octavio flores y Patricia por estar siempre conmigo en toda mi carrera. También a Juan Luis Brito, Hayde Coronado, Daniel Dillanes, León A. Flores, Antelmo Garcia, Rey David Gomez, José Pablo González, Luis A Montes de Oca, Ivan Olea, Keyla Ramírez, Arturo Rivas, José Luis Robledo y Jaime Ztompanzi.

Gabriel González Sánchez.

Estoy convencido de que en este día somos dueños de nuestro destino, que la tarea que nos han impuesto no es superior a nuestras fuerzas, que sus acometidas no están por encima de lo que puedo soportar. Mientras tengamos fe en nuestra causa y una indeclinable voluntad de vencer, la victoria estará en nuestro alcance.

Winston Churchill

Doy gracias:

A Dios:

Por haberme dado la oportunidad de haber terminado mis estudios, como parte de uno de mis más grandes sueños.

A mis padres:

Antonio Rodríguez Fernández y Amada Flores Trejo que por siempre estar conmigo cuando más los necesite en mi vida y que por su inalcanzable apoyo, paciencia y dedicación no hubiera sido posible alcanzar esta meta en mi vida.

A mis Hermanos:

Ignacio Rodriguez Flores que siempre ha sido un motor para superarme dia con dia, y a Alma Maria Rodriguez Flores¹ que siempre me dio la fuerza para seguir adelante y que siempre estuvo y estará conmigo en mi corazón.

A mi Novia:

Jeanet Mera de la Barrera por su gran cariño y apoyo incondicional.

A mis grandes amigos:

Christian I. Zúñiga Ángeles, José Cruz Ángeles Calva, Ignacio Sánchez Flores y Rogelio Escamilla Flores por darme su amistad incondicionalmente por escucharme y apoyarme siempre.

A mis amigos:

Gabriel y Juan Luis por su amistad y colaboración para la realización de éste trabajo; Lucy Jacome, Rey David Gómez, Daniel Morgado, Octavio Flores, Simona González, Keyla Ramirez, Alejandro Cortes, Hayde Coronado, Iván Olea. Y todos los que faltaron por su amistad durante la carrera en la Facultad de Ingeniería.

A mis profesores:

A todos mis profesores que durante toda la carrera que con su enseñanza me formaron para conocer la forma de vida de un ingeniero Petrolero. En especial agradecimiento al director de este trabajo; M.I. José Martínez Pérez por las atenciones y la asesoria recibida.

León Antonio Rodríguez Flores

INDICE

DECUMEN		INDICE		
INTRODUCCIÓN				2
CAPÍTULO I	REOL	GIA DE LOS FLUIDOS		
	1.	Introducción		3
	••	1.1. Reología		š
		1.2. Deformación		3
		1.3. Corte		4
		1.4. Fluido		5
	2.	Clasificación y Descripción de lo	os Fluidos	6
		2.1. Fluidos Newtonianos		7
		2.2. Fluidos No-Newtonlano	S	8
		2.2.1. Fluidos Indepen	dientes del Tiempo	. 9 .
		2.2.2. Fluidos Depend	ientes de Tiempo	11
		2.2.3. Fluidos Viscoela	isucos	12
		2.3. Fluidos de Perforación		12
	3. Mod	los Reológicos		12
		3.1. Modelo de Newton		13
		3.2. Modelo de Bingham		13
		3.3. Modelo de Ley de Poter	icias	14
		3.4. Modelo de Ley de Poter	icias Modificado	14.
		Determinación do las constante	e Poolégiese	16
	4.	4 1 Modelo de Bingham	s Reologicas	17
		4.1. Modelo de Bingham 4.2 Modelo de Lev de Poter	nciae	18
		4.3. Modelo de Ley de Poter	ncias Modificado	19
1		·····		
1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 -	5.	Nomenclatura		21
CARITULOU	DEDD		AN1	
CAPITOLO II	PERU	AS DE PRESION POR FRICCI	<u>ON</u>	
	. 1.	ntroducción		22
	2.	Ecuación de Balance de energia	3	23
	3.	Régimen de Flujo		25
		5.1. Fiujo Laminar Bologida de Magan Deia	eville.	25
		Relacion de Hagen-Pois	eullie	20
		Eactor de Ericción	in the second	20
		Tactor de l'hocion		. 20
	4.	Pérdidas de Presión por Fricciór del Pozo	en el Sistema Hidráulico	27
		1.1. Determinación de las Pé	rdidas de Presión por	
		Fricción a Través del Int	erior de Tuberias y	. 29
		Espacios Anulares		
	•	1.2. Determinación de las Pé	rdidas de Presión a	
		Través de las conexione	s Superficiales	30
		1.3. Determinación de las Pé	rdidas de Presión por	24
		Fricción a Través de las	Toberas de La Barrena	31

5.	Determinación en el Campo de las Pérdidas de Presión por Fricción		
	5.1. Determinación de los Valores de m y K	34	
6.	Densidad Equivalente de Circulación	36	
7.	Nomenciatura	37	

----- m

CAPÍTULO III OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA

1.	Introducción	38
2.	Hidráulica Optima	38
З.	Criterios de Optimización	39
	3.1. Máxima Potencia Hidráulica	40
	3.2. Máximo Impacto Hidráulico	41
	3.3. Máxima Velocidad en las Toberas	41
4.	El Problema y su Solución Teórico	42
5.	Procedimiento Para la Optimización de la Hidráulica	a 45
	5.1. Método Analítico	45
	5.2. Método Gráfico	48
6.	Nomenclatura	51

CAPÍTULO IV CAPACIDAD DE ACARREO DE LOS RECORTES

1.	Introd	lucción	52
2.	Veloc	idad Terminal de Asentamiento	52
з.	Fluido	Newtoniano	53
4.	Fluido	os No-Newtonianos (Fluidos de Perforación)	56
5.	Corre	laciones	57
	5.1.	Correlación de Chien	57
	5.2.	Correlación de Moore	58
	5.3.	Correlación de Metzner & Reed	60
	5.4.	Correlación de Walker y Mayes	61
6.	Relac	ión de Transporte	63
7.	Regla	is Empiricas	64

CAPÍTULO V

PRESIONES GENERADAS POR EL MOVIMIENTO DE TUBERIAS

1.	Introducción	65
2.	Descripción Teórica de la Generación de las Presiones de	65
	Empuje y Succión	
	2.1. Presión de Empuje	66
	2.2. Presión de Succión	67
	2.3. Régimen de Flujo	67
3.	Efectos de las Presiones de Empuje y Succión	68
	3.1. Importancia de la Magnitud de las Presiones de Empuje y Succión	68
4.	Determinación de las Presiones de Empuje y Succión	69
	4.1. Tuberia Cerrada y Tuberia Abierta con Bomba Operando	70
	4.2. Tuberia Abierta sin Bomba	72
5.	Aplicación de la Determinación de las Presiones de Empuje	76

y Succión Ejempio

6.

CAPÍTULO VI

MODELOS MATEMÁTICOS DE OPTIMIZACIÓN EN PERFORACIÓN

1.	Resu	men	83
2.	Bourg	јоуле у Үсилд	84
	2.1.	Introducción	84
	2.2.	Modelo de Perforación	85
	2.3.	Efectos de la Resistencia de la Formación	85
	2.4.	Efecto de la Compactación	- 86
	2.5.	Efecto de la Presión Diferencial	87
	2.6.	Efecto del Peso sobre Barrena, diámetro de la Barrena	89
	2.7.	Efecto de la Velocidad de Rotación	90
	2.8.	Efecto del Desgaste del Diente	90
	2.9.	Efecto de la Hidráulica de la Barrena	91
	2.10.	Modelo de Desgaste de la Barrena	92
	2.11.	Tablas	95
З.	Mode	lo de Galle and Woods	99
	3.1.	Ecuación de Ritmo de Penetración	100
	3.2.	Ecuación de Ritmo de Desgaste del Diente	101
	3.3.	Ecuación de Desgaste del Balero	102
	3.4.	Determinación de los Parámetros de Perforación	103
	3.5.	Abrasividad de la Formación (Ar)	104
	3.6.	Constante del Desgaste del Balero(S)	106
	3.7.	Método para Determinar el Costo Mínimo de Perforación	106
	3.8.	Interrelación entre el Desgaste en el Diente y el Balero (D y B _t)	107
	3.9.	Procedimiento de Cálculo	108
	3.10.	Nomenclatura	119
4.	Model	o de Young	i ing
	4.1.	Ecuación del ritmo de Desgaste del Balero	122
	4.2.	Ecuación del ritmo de desgaste de los dientes	- 123
	4.3.	La constante de Abrasividad A _t :	124
	4.4.	Prueba de Perforabilidad	124
	4.5.	Determinación del Peso Minimo para Iniciar la Perforación	127
	4.6.	Procedimiento de Cálculo para Determinar el Mínimo costo de Perforación Asociado al Peso sobre Barrena y Velocidad de rotación	128
FOR	MULARK	<u>D DE HIDRÁULICA</u>	130
TUT	ORIAL DE	EL PROGRAMA OPTIMIZACIÓN "OPTIPERF"	161

ANEXO A ANEXO B

BIBLIOGRAFIA

173

TESIS CON FALLA DE ORIGEN

RESUMEN

La optimización de la perforación de pozos petroleros es un proceso mediante el cual el ingeniero petrolero tiene que buscar la selección adecuada de todas las magnitudes variables controlables que puedan originar la minimización del costo de la perforación en un pozo petrolero.

Todas las variables posibles que sean alterables son un punto de apoyo para poder seguir un proceso mediante el cual nos dará la máxima penetración y el ritmo óptimo de perforación disminuyendo el costo que a la larga nos dará un gran beneficio pues la ingeniería petrolera óptima busca dar los mejores resultados con el menor costo posible y así poder hacer un proyecto de gran certeza en donde los beneficios que puedan traer sean muy satisfactorios.

Aquí plasmamos una serie de capítulos en donde la hidráulica de la perforación es muy importante para optimizar costos, con la cual mediante cálculos podremos llegar a la hidráulica óptima, además en este trabajo se presentan tres modelos de optimización (Bourgoyne & Young), Galle & Woods y Young) de la perforación con los cuales podemos saber el ritmo y peso optimo de penetración.

Además podremos encontrar dos anexos de un programa que realizamos utilizando los tres modelos matemáticos antes mencionados para poder obtener el ritmo de penetración y la velocidad óptima además de un formutario de hidráulica

INTRODUCCIÓN

El proceso de perforación involucra para su realización dos tipos de energía: Energía Mecánica y Energía Hidráulica.

La energía mecánica impuesta sobre el fondo del pozo se refiere a la aplicación de la carga sobre barrena, trasmilida a la formación a ser perforada por esta última, y a la velocidad de rotación impuesta en la barrena mediante la sarta de perforación y la mesa rotaria. Con esto, los elementos cortadores de la barrena realizan la función de rascar, triturar o fracturar las formaciones.

La energía hidráulica proporcionada por la circulación del fluido de control a través del sistema circulatorio del pozo, tiene como principal función la limpieza del fondo del pozo y del agujero, así como el transporte de los mismos hacia la superficie.

Con la aplicación de estas dos energías, se cumple con el fundamento básico de la perforación: destruir la roca y remover los recortes generados.

Con respecto a la energia hidráulica empleada en el proceso de perforación de pozos petroleros, la cual en estas notas se le denomina HIDRAULICA DE PERFORACION, es común suponer que ésta se refiere únicamente a la determinación de la relación entre el gasto volumétrico de flujo (gasto de circulación) y la presión de bombeo, así como a la selección de las toberas de la barrena que satisfaga alguna función objetivo (criterio de optimización). A esto se le ha denominado Optimización de la Hidráulica.

Sin embargo, el empleo de la energía hidráulica durante las operaciones de perforación incluye otros aspectos tales como el comportamiento de flujo de los fluidos (reología), las pérdidas de presión por fricción, las presiones generadas por el movimiento de tuberías dentro del pozo, el transporte de recortes desde el fondo del pozo hasta la superficie (capacidad de acarreo de recortes) y la utilización eficiente de la energía (optimización de la perforación).

Por lo tanto, la determinación de la utilización apropiada de la energía hidráulica disponible no estará completa si no se toman en cuenta los aspectos mencionados.

En estas notas se pretende proporcionar en forma práctica y simple, las diferentes relaciones empleadas en el análisis de la Hidráulica de Perforación, cubriendo los aspectos antes mencionados.

En la literatura técnica se pueden encontrar las relaciones mostradas en este trabajo y la ventaja de éste, es el hecho de que las relaciones están expresadas en el sistema de unidades prácticas de campo empleadas en México.

Finalmente, el autor está consciente de que existen en la literatura técnica un mayor número de enfoques, métodos y procedimientos para la determinación de la Hidráulica de Perforación. No obstante, es la opinión del autor, que los aquí presentados son los más comúnmente empleados y los resultados obtenidos no presentan grandes diferencias con los resultados obtenidos en la práctica de campo.

• • •

PAGINACIÓN DISCONTINUA

CAPITULO I

REOLOGÍA DE LOS FLUIDOS

1. INTRODUCCIÓN

El flujo de fluidos o sistemas de fluidos, a través de conductos circulares y espacios anulares, es uno de los aspectos comúnmente encontrados en el campo de la ingeniería; especialmente en la perforación, terminación y reparación de pozos petroleros.

Por lo tanto, las características reológicas o de flujo de los fluidos deberán de ser bien definidas, a fin de diseñar adecuadamente los requerimientos de polencia necesaria para circularlos.

Además, en el diseño de sistemas de fluidos y en el comportamiento de flujo a diferentes condiciones; así como el efecto de diversos contaminantes sobre los fluidos, es posible obtenerlos solamente a partir de un estudio reológico o de las variaciones en sus propiedades reológicas.

1.1 REOLOGÍA

Es la ciencia de la deformación y flujo de los materiales. Es la rama de la física que trata sobre la mecánica de los cuerpos deformables.

La mayoría de la teoría sobre reología trata con casos idealizados, basados en ecuaciones diferenciales de primer orden y sobre el concepto de que las constantes en esas ecuaciones no varian con los cambios en las variables involucradas.

Sin embargo, existen numerosas excepciones de los conceptos ideales, las cuales han sido matemáticamente desarrolladas. Por tanto estos sistemas reológicos, llamados "anómalos", parecen ser aún más comunes que los sistemas ideales.

Además, aun cuando la teoría sobre reología, tanto cualitativa como cuantitativamente, trata con fenómenos reversibles, a menudo se encuentra la irreversibilidad.

1.2 DEFORMACION

La deformación que sufren los materiales puede ser arbitrariamente dividida en dos tipos generales:

- · Deformación espontáneamente reversible llamada ELASTICIDAD.
- Deformación irreversible denominada FLUJO.

ELASTICIDAD

Esta deformación corresponde a una energía mecánicamente recuperable. Es decir, el trabajo empleado en deformar un cuerpo perfectamente elástico, es recuperado cuando el cuerpo es retornado a su forma original indeformada. Por lo que esta deformación elástica es considerada como una función del esfuerzo.



FLUJO

La deformación llamada flujo corresponde a la conversión de la energía mecánica en calor. El trabajo empleado en mantener el flujo es disipado en una forma de calor y no es mecánicamente recuperable. En el flujo, la deformación es una función del corte.

Debido a la similitud que existe entre la resistencia viscosa al flujo y la fricción entre dos superficies sólidas, la resistencia al flujo de un fluido es, algunas veces, denominada "fricción interna".

En estas notas, el término "viscoso" será utilizado como un término genérico para describir el fenómeno de flujo y no se refiere a un coeficiente particular de viscosidad

En términos generales, las ecuaciones que describen los efectos viscosos y elásticos, en una forma combinada, son establecidos en base a tres términos principales: Un término elástico que incluye la deformación, uno viscoso que incluye el ritmo de la deformación y un tercer término de inercia, el cual incluye la aceleración.

Por lo tanto, desde el punto de vista de la reología, las propiedades mecánicas de todos los materiales pueden ser totalmente descritas en términos de las contribuciones elásticas, viscosas y de inercia.

1.3 CORTE

El corte es un tipo de deformación muy importante. En donde el corte simple es un caso especial de una deformación laminar y puede ser considerado como un proceso, en el cual planos paralelos infinitamente delgados, se deslizan uno sobre otro; como en un paquete de naipes.

En el corte simple las láminas de fluido son planas, pero el corte o deformación laminar puede ser encontrada en otras geometrías, como se muestra en la Figura I.1.

En la Figura I.1 se observa que los tipos de corte mostrados en b y c son muy importantes en reología; pues éstos representan el tipo de flujo encontrado en viscosímetros rotacionales y capilares respoctivamente.



1.4 FLUIDO



1.4 FLUIDO

Un fluido puede ser definido simplemente como una sustancia la cual tiende a fluir bajo la acción de un esfuerzo, no importando la consistencia de éste. En un fluido, los esfuerzos entre las partículas adyacentes son proporcionales al ritmo de deformación y tienden a desaparecer cuando cesa el movimiento.

Un fluido ideal (fluido viscoso) no puede soportar deformaciones por largos períodos de tiempo, debido a que éstos son aliviados por el flujo. Por supuesto, algunos fluidos pueden exhibir una deformación elástica por períodos de tiempo considerables (períodos infinitamente cortos con respecto al tiempo necesario para obtener un flujo apreciable).

Por lo tanto, un material determinado puede ser considerado como un cuerpo elástico ideal para periodos de tiempo relativamente cortos y como un fluido viscoso ideal para periodos de tiempo relativamente largos.

Independientemente de la geometría del cuerpo y de la deformación, un fluido siempre fluirá en una forma de corte laminar.

Govier y Aziz emplean el término "mezclas complejas" para referirse a todos los fluidos de una fase que son No-Newtonianos en su comportamiento; así como a todas las mezclas multifásicas (fluido-fluido, sólido-fluido), las cuales son capaces de fluir a través de un conducto. Esta clasificación se muestra en la Tabla I.

		TABL	AI		
C DESDE EL I	CLASIFICA PUNTO DE VISTA	CIÓN DE MI DEL EFECTO DI OMPORTAMIENT	EZCLAS CO E LA CONDICIÓN O REOLÓGICO	MPLEJA	S SOBRE SU
(GAS-LÍQL		NDO, LÍQUIDO-LÍ	IULTIFÁSICOS QUIDO, GAS-SOL	.IDO, LÍQUIDO	-SÓLIDO)
UNA FASE	DISPERS	IÓN FINA	DISPERSIÓN GRUESA	MACRO	ESTRATI- FICADO
	SEUDOHO	MOGÉNEO	н	ETEROGÉNEC	Na na fagina
HOMOGÉNEO VERDADERO	LAMINAR O TURBULENTO	SOLO TURBULENTO			andra in the
COMPORTAMI	ENTO COMO DE FASE	COMPORTA	MIENTO DE FLU		LTIFÁSICO
	. · · ·			i de la segura des	and and the second

El término mezclas complejas es solamente una conveniencia y se reflere a un fluido o sistema de fluidos, para los cuales la mecánica de fluidos convencional (newtonianos - una fase) no se ablica.

MEZCLAS DE UNA FASE

Los fluidos de una fase son verdaderamente homogéneos y aun cuando su comportamiento de flujo no siempre es simple, este comportamiento no es complicado por la variación en la concentración de las fases.

Luder ward FALLA DE ORIGEN

MEZCLAS MULTIFÁSICAS

Estas mezclas pueden ser descritas de acuerdo con las condiciones reales de flujo y la distribución de cada una de las fases; así, es posible definir:

Dispersión Fina

Pequeñas burbujas de gas, gotas de líquidos inmiscibles o partículas sólidas más o menos uniformemente dispersas en una fase líquida continua; o bien continua; o bien, partículas sólidas o gotas de líquidos más o menos uniformemente distribuidas en una fase gaseosa continua.

Dispersión Gruesa

Burbujas de gas, gotas de líquido inmiscible o partículas sólidas grandes y dispersas en una fase continua líquida; o grandes gotas de líquido o partículas sólidas dispersas en una fase continua de gas.

Macro-Mezclas

Mezcla altamente turbulenta de gas y líquido o de líquidos inmiscibles bajo condiciones de flujo en donde ninguna de las fases es continua.

Estratificado

Mezcla de gas-líquido o dos líquidos inmiscibles, bajo condiciones de flujo donde ambas fases son continuas.

FLUIDO SEUDOHOMOGÉNEO

Ya sea que una dispersión fluido-fluido o fluido-sólido se comporte como un fluido homogéneo o no, dependerá del grado de turbulencia del flujo o de la velocidad de separación de las fases, la cual a su vez depende del tamaño, forma, densidad y concentración de las partículas, así como de la densidad y viscosidad del fluido.

En este manual, los fluidos de una fase y las mezclas multifásicas que son "estables" en ausencia de turbulencia, serán referidas únicamente como fluidos.

2. CLASIFICACIÓN Y DESCRIPCIÓN DE LOS FLUIDOS

Los fluidos pueden ser clasificados de acuerdo con su comportamiento bajo la acción de un esfuerzo cortante y a la velocidad de corte inducida por dicho esfuerzo resultante en un flujo laminar y unidireccional, a temperatura constante.

Considere un sistema de dos placas paralelas separadas por un fluido, como el mostrado en la Figura I.2. Las placas son infinitamente grandes con respecto a la separación entre ellas.

Suponga que la placa superior se está moviendo con una velocidad $u_x + du_x$, en tanto que la placa inferior lo hace a una velocidad u_x . Así, la velocidad de flujo adyacente a las placas es la misma que la velocidad de éstas. Por lo tanto, el fluido está sujeto a una deformación du/dy la cual es un gradiente de velocidad de corte γ .

En tanto que la fuerza cortante F por área unitaria A, impuesta sobre el fluido y tendiente a causar el movimiento del mismo, es denominada esfuerzo cortante τ.

6 DE ORIGEN



Así, para todos los fluidos existe una relación entre el esfuerzo cortante impuesto y la velocidad de corte resultante. Por consiguiente, esta relación es diferente para todos los fluidos y puede ser distinta para el mismo fluido, bajo condiciones diferentes de presión y temperatura.

Por lo tanto, la relación:

τ = f (γ)

Es única para cada tipo de fluido; siendo característica para un fluido bajo condiciones dadas de presión y temperatura.

Esta relación funcional entre el esfuerzo y la velocidad de corte es conocida como la ecuación reológica o constitutiva del fluido. Sin embargo, en el caso general, esta relación no es tan simple, ya que depende de otros factores tales como interacciones químicas, cambios de orientación y alineamiento de las partículas o moléculas, concentración de las fases, etcétera.

De esta manera, basados en la forma de las ecuaciones reológicas o en sus reogramas (representación gráfica de la ecuación reológica), los fluidos se clasifican en varios tipos.

Así, los fluidos se clasifican principalmente en dos grandes grupos: FLUIDOS PURAMENTE VISCOSOS y fluidos que exhiben propiedades viscosas y elásticas, denominados FLUIDOS VISCOELÁSTICOS.

Sin embargo, de acuerdo con su comportamiento bajo la acción de un esfuerzo cortante y la velocidad de corte inducida por dicho esfuerzo, los fluidos se clasifican como FLUIDOS NEWTONIANOS y FLUIDOS NO-NEWTONIANOS, como se muestra en la Tabla II.

2.1. FLUIDOS NEWTONIANOS

Los fluidos newtonianos o ideales son aquellos cuyo comportamiento reológico puede ser descrito de acuerdo con la LEY DE LA VISCOSIDAD DE NEWTON.

ISIS CON FALLA DE ORIGEN

(1.1)



Es decir, son aquellos fluidos que exhiben una proporcionalidad directa entre el esfuerzo cortante aplicado y la velocidad de corte inducida, como se muestra en la Figura I.3.

FLUIDOS NO-NEWTONIANOS 2.2.

Los fluidos no-Newtonianos son aquellos fluidos que no se comportan de acuerdo con la Ley de la Viscosidad de Newton. Por exclusión, en este grupo se incluye a todos los fluidos que no exhiben una relación directa entre el esfuerzo cortante y la velocidad de corte. A su vez, éstos pueden ser subdivididos en dos grupos: Fluidos Independientes del Tiempo y Fluidos Dependientes del Tiempo.



2.2.1. FLUIDOS INDEPENDIENTES DE TIEMPO

Son así denominados debido a que sus propiedades reológicas no cambian con la duración del corte o con su historia de corte. Entre éstos se encuentran los Fluidos Plásticos de Bingham, Seudoplásticos, Dilatantes, y Seudoplásticos y Dilatantes con Punto de Cedencia.

FLUIDOS PLÁSTICOS DE BINGHAM

Son un caso idealizado de los fluidos no-Newtonianos; pues a fin de iniciar su movimiento se requiere vencer un esfuerzo inicial finito, denominado esfuerzo o punto de cedencia. Una vez que dicho esfuerzo inicial ha sido excedido, estos fluidos exhiben una relación lineal entre el esfuerzo cortante y la velocidad de corte, como se muestra en la Figura I.4.



FLUIDOS SEUDOPLÁSTICOS

Son aquellos fluidos para los cuales un esfuerzo cortante infinitesimal iniciará su movimiento y para el cual el ritmo de incremento en el esfuerzo cortante decrece conforme se incrementa la velocidad de corte, según se observa en la Figura 1.5.





FLUIDOS DILATANTES

Estos fluidos presentan un comportamiento similar a los Fluidos Seudoplásticos, con la diferencia de que en los Fluidos Dilatantes el ritmo del incremento del esfuerzo cortante con la velocidad de corte se incrementa, como se observa en la Figura I.6.



Matemáticamente éstos fluidos son similares a los Fluidos Seudoplásticos y por lo tanto, para ambos tipos de fluidos se aplican las mismas ecuaciones empíricas, con vatores apropiadamente diferentes de ciertas constantes reológicas.

FLUIDOS SEUDOPLÁSTICOS Y DILATANTES CON PUNTO DE CEDENCIA

Son aquellos fluidos que exhiben un esfuerzo inicial finito o punto de cedencia, como en el caso de los Fluidos Plásticos de Bingham; pero una vez que el esfuerzo inicial ha sido rebasado la relación entre el esfuerzo cortante, en exceso del esfuerzo inicial, con la velocidad de corte resultante no es lineal. Es decir, una vez que el esfuerzo de cedencia ha sido excedido, su comportamiento esfuerzo-deformación se asemeja al comportamiento de los Fluidos Seudoplásticos o Dilatantes, como se muestra en la Figura 1.7.



2.2.2. FLUIDOS DEPENDIENTES DE TIEMPO

Estos fluidos se caracterizan porque sus propiedades reológicas varian con la duración del corte (esfuerzo cortante y velocidad de corte), dentro de ciertos limites. Los Fluidos Dependientes del Tiempo se subdividen en: Fluidos Tixotrópicos y Fluidos Reopécticos.

FLUIDOS TIXOTRÓPICOS

Son aquellos fluidos en los cuales el esfuerzo cortante decrece con la duración del corte (Figura I.8).



FLUIDOS REOPÉCTICOS

A diferencia de los Fluidos Tixotrópicos, en los Fluidos Reopécticos el esfuerzo cortante se incrementa conforme se incrementa la duración del corte, como se aprecia en la Figura I.9.





2.2.3. FLUIDOS VISCOELÁSTICOS

Los Fluidos Viscoelásticos son así denominados debido a que presentan características intermedias entre los fluidos puramente viscosos y los sólidos puramente elásticos, especialmente la característica de deformación bajo la acción de un esfuerzo y de retornar a su forma original indeformada cuando cesa la acción de dicho esfuerzo. Es decir, recobran su forma original después de la deformación a la que han estado sujetos, cuando cesa la acción de esfuerzo.

2.3. FLUIDOS DE PERFORACION

Los fluidos de perforación son generalmente suspensiones de sólidos en líquidos, los cuales presentan características de flujo bastante complejas, pues no siguen, al menos en una forma rigurosa, ninguno de los comportamientos reológicos descritos anteriormente.

Además, las condiciones de flujo tales como la presión y la temperatura, así como las diferentes velocidades de corte encontradas en los pozos petroleros, tienden a agravar el entendimiento de las propiedades de flujo de estos fluidos.

De acuerdo con las funciones que tienen que cumplir estos fluidos, las características tixotrópicas son deseables; pero esta dependencia del tiempo deberá de ser eliminada antes de estudiarlos desde el punto de vista reológico. Sin embargo, los fluidos de perforación (lodos de perforación), pueden ser estudiados como Fluidos no-Newtonianos e Independientes de Tiempo; es decir, pueden ser considerados como Fluidos Plásticos de Bingham y/o Seudoplásticos con y sin Punto de Cedencia.

3. MODELOS REOLÓGICOS

La descripción reológica de los fluidos ha sido expresada mediante relaciones matemáticas complejas. Afortunadamente en el campo de la ingeniería los fluidos no-Newtonianos más abundantes, estudiados y mejor entendidos son los fluidos seudoplásticos.

F ORIGEN

Algunas de las relaciones empleadas para describir a estos fluidos han sido aplicadas al comportamiento reológico de los fluidos de perforación, terminación y reparación de pozos petroleros.

Por lo tanto, los fluidos de perforación, terminación y reparación de pozos pueden ser representados por varios modelos reológicos o ecuaciones constitutivas; entre las cuales, las más empleadas son el modelo de Bingham, Ostwald-de Waele y Herschel-Bulkley. Recientemente, los modelos de Robertson y Stiff y de Casson han sido propuestos para caracterizar a los fluidos de perforación y las lechadas de cemento.

Modelos reológicos más complejos como el modelo de Ellis y el de Sisko han sido y pueden ser empleados en algunos casos.

Indudablemente, existen muchos modelos reológicos que involucran más de tres parámetros ajustables. Sin embargo, estos modelos están fuera del alcance de este manual; por lo tanto, si el tector desea estudiar algunos de ellos, el lector es referido a la bibliografía.

3.1. MODELO DE NEWTON

Este modelo propuesto por Newton, representa a los fluidos ideales. Es decir, caracteriza a aquellos fluidos cuya relación entre el esfuerzo cortante y la velocidad de corte es lineal. La constante de proporcionalidad, conocida como coeficiente de viscosidad o simplemente viscosidad, es suficiente para describir su comportamiento de flujo.

Matemáticamente, esta relación se expresa como:

$$\tau = \frac{\mu}{g_c} \gamma \tag{1.2}$$

donde μ es la viscosidad absoluta, viscosidad Newtoniana o simplemente viscosidad. Esta viscosidad permanece constante a cualquier velocidad de corte; siempre y cuando el flujo sea laminar y las propiedades del fluido permanezcan inalterables.

Ejemplos de fluidos newtonianos lo son todos los gases, líquidos de moléculas simples no elongadas y suspensiones seudohomogéneas de particulas esféricas en gases o líquidos.

3.2. MODELO DE BINGHAM

Este tipo de fluidos es el más simple de todos los fluidos no-Newtonianos, debido a que la relación entre el esfuerzo cortante y la velocidad de corte exhibe una proporcionalidad directa, una vez que un esfuerzo inicial finito, necesario para iniciar el movimiento, ha sido excedido.

A este esfuerzo inicial se le denomina punto de cedencia, τ_{yi} en tanto que la pendiente de la porción tineal del reograma es conocida como coeficiente de rigidez o simplemente viscosidad plástica, η_{p} .

Así, el modelo de Bingham esta representado como:

$$\tau = \frac{\eta_p}{g_c} \gamma + \tau_y \tag{1.3}$$

donde:

Aunque este modelo es un caso idealizado, las suspensiones de arcillas (20 a 60% de arcillas cálcicas en aqua) y el flujo de fluidos de perforación en espacios anulares, asemejan su comportamiento de fluio a este modelo.

Por simplicidad, este modelo ha sido empleado extensivamente en la ingeniería petrolera; aun cuando el comportamiento real del lodo de perforación no presenta una relación lineal entre el esfuerzo y la velocidad de corte.

3.3. MODELO DE LEY DE POTENCIAS

El modelo de Ostwald-de Waele, comúnmente conocido como modelo de Ley de Potencias. es uno de los más usados en el campo de la ingeniería y una de las primeras relaciones propuestas entre el esfuerzo contante y la velocidad de corte. Esta relación está caracterizada por dos constantes reológicas y expresada como:

$$t = K \gamma^n \qquad (l.4)$$

en donde el Indice de consistencia K, es un término semelante a la viscosidad e indicativo de la consistencia del fluido. Es decir, si el valor de K es alto, el fluido es más "viscoso" y viceversa. En tanto que el índice de comportamiento de flujo n, es una medida de la no-Newtonianidad del fluido. Entre más alejado de la unidad sea el valor de n. más no-Newtoniano es el comportamiento del fluido.

Si el valor de n es mayor que cero y menor que la unidad, el modelo representa a los fluidos seudoplásticos; en tanto que si n es mayor que la unidad, el modelo representa a los fluidos dilatantes. Notese que este modelo se reduce a la Ley de la Viscosidad de Newton (ecuación 1.2), si n es igual a la unidad, con K = μ/q_c .

No obstante que el modelo de Ley de Potencias es eminentemente empírico, ha sido ampliamente utilizado, debido a que a gradientes de velocidad intermedios reproduce adecuadamente el comportamiento de flujo de muchos fluidos seudoplásticos y dilatantes. Otra ventaja en el uso de este modelo, lo constituye el hecho de que es simple y posee unicamente dos constantes reológicas (n v K); además de que cuando ha sido empleado en problemas de flujo en tuberlas ha dado excelentes resultados.

3.4. MODELO DE LEY DE POTENCIAS MODIFICADO

El modelo de Herschel-Bulkley, también conocido como modelo de Ley de Potencias con Punto de Cedencia, fue propuesto con el fin de obtener una relación más estrecha entre el modelo reológico y las propiedades de fluio de los fluidos seudoplásticos y dilatantes que presentan un punto de cedencia.

Entre los modelos propuestos que involucran el uso de tres constantes o parámetros ajustables, el modelo de Herschel-Bulkley es de los más simples y exactos. Este modelo está representado por:

$$\tau = K \gamma^{n} + \tau_{\nu} \tag{1.5}$$

con:

γ = 0 si τ ≤ τ_ν γ ≠ 0 si τ > τ_v

donde τ_v representa un esfuerzo inicial o punto de cedencia.

	Provention of the second			
14	TP	ÇIQ.	COT	
	FALLA	DE	ORIGI	an I
			01001	441

Las constantes n y K tienen un significado similar a las constantes reológicas del modelo de Ley de Potencias.

Como puede observarse en la ecuación I.5, este modelo es más general que los anteriores. Es decir, los modelos de Newton, Bingham y Ostwald-de Waele con soluciones particulares de éste; pues si n es igual a la unidad y τ_y es cero, el modelo se reduce a la Ley de Newton (ecuación I.2); en tanto que si τ_y es diferente de cero, este modelo representa al modelo de Bingham (ecuación I.3), con K = η_0/g_c .

Por otro lado, si n es diferente de la unidad y τ_y es cero, resulta el modelo de Ley de Potencias (ecuación I.4). Por este motivo, a este modelo se le ha denominado como modelo de Ley de Potencias Modificado.

4. DETERMINACIÓN DE LAS CONSTANTES REOLÓGICAS

Se debe tener en mente que el término "viscosidad" es apropiado solamente para fluidos newtonianos. Para los fluidos no-Newtonianos, este término no tiene sentido, al menos en sentido estricto.

Sin embargo es común referirse a la relación entre el esfuerzo cortante y la velocidad de corte como un término de viscosidad, esto es:

$$\eta = g_c \frac{\tau}{\gamma} \tag{1.6}$$

De tal manera que para fluidos no-Newtonianos, el término "viscosidad" significa exactamente la relación entre el esfuerzo cortante y la velocidad de corte, τ_y y γ , cualquiera que sea la relación existente entre ambas, $\tau = f(\gamma)$. Por este motivo, la viscosidad deberá ser especificada a una velocidad de corte determinada.

En el campo, es necesario determinar las propiedades reológicas de los fluidos de perforación, terminación y reparación de pozos, en una forma rápida y sencilla de tat manera que los cálculos a realizar sean fáciles y los resultados prácticos y confiables.

Para la determinación de las constantes reológicas en el campo, se supone que la velocidad de corte depende únicamente de la geometría del viscos/metro y de la velocidad de rolación; es decir, no depende de las propiedades reológicas (esto es solamente cierto para fluidos newtonianos). Además, en algunos casos se supone que la lectura del aparato, 0, es igual al esfuerzo cortante.

En este manual, se considerará el viscosímetro Fann 35-VG (Figura 1.10), comúnmente empleado en la industria petrolera, equipado con la combinación estándar de bob-camisa y resorte de torsión No. 1, por ser éstos los suministrados con cada aparato. Para combinaciones o aparatos diferentes, referirse a los catálogos y manuales del proveedor; no obstante, el procedimiento a seguir es similar, variando entonces los valores de las constantes y otros factores.





FIG. 1.10.- VISCOSÍMETRO ROTACIONAL FANN 35-VG® Marca registrada de NJ/Barcad/ML indusines, inc

Para el viscosímetro rotacional de campo y la combinación bob-camisa estándar y resorte de torsión No. 1, se tiene:

Rc =	1.8420	cm
Rb =	1.7250	cm
he =	4.0500	cm
β =	1.0678	ali e se la companya da se la companya Na companya da se la c
K _R =	387.0000	dinas – cm prado

TESIS CON

16

Por lo que el esfuerzo de corte estará definido por la ecuación:

ORIGEN

$$\tau_{b} = \frac{\kappa_{R} \theta}{2 \pi R^{e} he} = \frac{387 \theta}{2 \pi (1.725)^{2} (4.050)}$$
$$\tau_{b} = 5.1109 \theta \quad \left\{\frac{\text{dinas}}{\text{cm}^{2}}\right\} \qquad (1.7)$$

y en unidades prácticas de campo:

$$\tau_{b} = 1.067 \, \theta \quad \left\{ \frac{lb_{f}}{100 \, pies^{2}} \right\} \tag{1.8}$$

Por otro lado, la velocidad de corte está definida por la ecuación:

$$\gamma_{w} = \frac{\Pi N}{15} \left(\frac{\beta^{2}}{\beta^{2} - 1} \right) = \frac{\Pi N}{15} \left(\frac{1.06782^{2}}{1.06782^{2} - 1} \right)$$
$$\gamma_{w} = 1.703 \, \text{N} \quad \{ \text{seg}^{-1} \}$$
(1.9)

En tanto que la viscosidad del fluido, a cualquier velocidad de corte está definida por:

$$\begin{split} \eta &= g_{c} \, \frac{\tau_{b}}{\gamma_{w}} = 32.17 \, \frac{1.067 \, \theta}{(100) \, (1.703) \, N} \\ \eta &= 0.2016 \, \frac{\theta}{N} \qquad \left\{ \frac{|b_{m}|}{p \, ie \cdot seg} \right\} \end{split} \tag{1.10}$$

y en unidades de campo:

$$\eta = 300 \frac{\theta}{N} \qquad \text{(l.11)}$$

4.1 MODELO DE BINGHAM

La determinación de la viscosidad plástica y el punto de cedencia se basa en las lecturas a 600 y 300 rpm. Evaluando el modelo de Bingham en estas lecturas;

$$\tau_{600} = \frac{\eta_p}{g_c} \gamma_{600} + \tau_y$$
$$\tau_{300} = \frac{\eta_p}{g_c} \gamma_{300} + \tau_y$$

y resolviendo las dos ecuaciones anteriores para la viscosidad plástica, se tiene:

$$\eta_{p} = g_{c} \left(\frac{\tau_{600} - \tau_{300}}{\gamma_{600} \gamma_{300}} \right)$$
(I.12)

Sustituyendo en la ecuación 1.12 las expresiones 1.8 y 1.9:

المسجمة البادية المصارعة وتسعينا الألاطية وتساري الراب

$$\begin{split} \eta_{p} &= \frac{(32.17)(1.067)(\theta_{600} \cdot \theta_{300})}{(100)(1.703)(300)} \\ \eta_{p} &= 0.000672(\theta_{600} - \theta_{300}) \qquad \left\{ \frac{lb_{m}}{pie - seg} \right\} \end{split} \tag{1.13}$$

y en unidades prácticas:

$$\eta_{p} = (\theta_{600} - \theta_{300}) \{cp\}$$
 (I.14)

El punto de cedencia se obliene del modelo de Bingham evaluado a 300 rpm, sustituyendo η_P de la expresión I.12 y resolviendo para τ_{ν} , asi:

$$\begin{aligned} \tau_{y} &= \tau_{300} - \left(\frac{\tau_{600} - \tau_{300}}{\gamma_{600} \cdot \gamma_{300}}\right) \gamma_{300} \\ \tau_{y} &= \tau_{300} - (\tau_{600} \cdot \tau_{300}) \end{aligned}$$

Suponiendo que $\tau = \theta$:

 $\tau_{y} = \Theta_{300} - (\Theta_{600} - \Theta_{300})$

pero por la ecuación 1.14, finalmente resulta:

angener og her hader at her

$$y = \theta_{300} - \eta p \qquad \left\{ \frac{lb_f}{100 \text{ pies}^2} \right\}$$
(I.15)

Nótese que el valor del punto de cedencia es una aproximación, pues de acuerdo con la expresión I.8, $\tau\neq 0.$

4.2 MODELO DE LEY DE POTENCIAS

A partir de la ecuación constitutiva del modelo evaluada a 600 y 300 rpm, resultan:

$$\tau_{600} = K \gamma_{600}^{n}$$

 $\tau_{300} = K \gamma_{300}^{n}$

las cuales pueden ser resueltas simultáneamente. Así, para el índice de comportamiento de flujo, se tiene:





y en base a las lecturas Fann y revoluciones por minuto (ecuaciones 1.8 y l.9):

$$n = \frac{\log\left(\frac{\partial_{600}}{\partial_{300}}\right)}{\log\left(2\right)}$$

n = 3.32 log $\left(\frac{\theta_{600}}{\theta_{300}}\right)$ {adim}

(1.16)

Ahora, despejando K del modelo:

$$K = \frac{\tau}{\gamma n}$$

de acuerdo con la ecuación 1.9 y suponiendo que $\tau = \theta$:

$$K = \frac{\theta_{600}}{1022^{n}} = \frac{\theta_{300}}{511^{n}} \qquad \left\{ \frac{lb_{f} \cdot seg^{n}}{100 \, ples^{2}} \right\}$$
(I.17)

4.3. MODELO DE LEY DE POTENCIAS MODIFICADO

Este modelo presenta tres parámetros reológicos, lo cual hace difícil la evaluación de éstos, Por lo que, para su solución es necesario suponer:

donde θ_o es el valor de gelatinosidad (gel) inicial; considerado en este caso como una aproximación al verdadero valor de τ_y .

Mediante la evaluación del modelo a 600 y 300 rpm se tiene:

 $\tau_{600} = K \gamma_{600}{}^n + \tau_y$

$\tau_{300}=K\,\gamma_{300}{}^n+\tau_y$

Resolviendo simultáneamente ambas ecuaciones, resulta:

$$n = \frac{\log\left(\frac{\tau_{600} - \tau_y}{\tau_{300} - \tau_y}\right)}{\log\left(\frac{\gamma_{600}}{\gamma_{300}}\right)}$$

y en función de las lecturas del viscos/metro y las revoluciones por minuto:

$$n = \frac{\log\left(\frac{\theta_{600} - \theta_0}{\theta_{300} - \theta_0}\right)}{\log(2)}$$

$$n = 3.32 \log \left(\frac{\theta_{600} - \theta_0}{\theta_{300} - \theta_0} \right) \qquad \text{{adim}}$$

(1.18)

(1.19)

Asl mismo, despejando K del modelo:

$$K = \frac{\tau - \tau_y}{\gamma^n}$$

y en función de las lecturas, suponiendo que $\tau=\theta$ y $\tau_y=\theta$ o:

$$K = \frac{\theta_{600} - \theta_0}{1022^n} = \frac{\theta_{300} - \theta_0}{511^n} \qquad \left\{ \frac{lb_f - seg^n}{100 \text{ pies}^2} \right\}$$



5. NOMENCLATURA

9c	:	Constante gravitacional (M-L/(F-T)
he	:	Altura efectiva del bob (L)
ĸ	:	Indice de consistencia (F-T ⁿ /L ²)
KR	•	Constante del resorte de torsión del Viscosimetro FANN 35 - VG (F-L/grados)
N	•	Velocidad de rotación de la camisa (rpm)
n	•	Indice de comportamiento de flujo (adim)
Rb	:	Radio del bob (L)
	1930.05	
Rc	:	Radio de la camisa (L)
β		Relación entre el radio de la camisa y el bob (adim)
γ	•	Velocidad de corte (1/T)
η	•	Viscosidad del fluido a una g delerminada (M/(L-T))
η _Ρ	•	Viscosidad plástica (M(L-T))
θ	•	Lectura Fann, deflexión del resorte (grados)
μ	•	Viscosidad absoluta o Newtoniana (M/(L-T))
τ	•	Esfuerzo cortante (F/L ²)
τ,	:	Esfuerzo de cedencia (F/L ²)

NOTA: Sistema de unidades homogéneas, excepto las correspondientes a la Sección 4 de este Capítulo, las cuales se indican en las fórmulas.

÷.

CAPITULO II

PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN

1. INTRODUCCIÓN

La utilización apropiada de la potencia hidráulica de la bomba es uno de los factores de mayor importancia en las operaciones de perforación rotatoria.

Por lo tanto, con la finalidad de emplear la energía hidráulica disponible del equipo, en una forma más eficiente, se requiere del entendimiento de los componentes del sistema circulatorio del pozo, los cuales consumen potencia; así como de la determinación analítica de la presión existente en varios puntos del sistema hidráulico del pozo.

La determinación de las fuerzas de fricción en el sistema circulatorio del pozo es una tarea bastante complicada de describir matemáticamente. No obstante, a pesar de la complejidad del sistema, el efecto de esas fuerzas de fricción deberá de ser calculadas, a fin de poder determinar adecuadamente los siguientes parámetros:

- a). La presión de fondo estática y dinámica durante las operaciones de perforación y cementación.
- b). La densidad equivalente de circulación durante las operaciones de perforación y cementación.
- c). El programa hidráulico del pozo (gasto de flujo, presión de bombeo y tamaño óptimo de las toberas de barrena.
- d). Capacidad de acarreo de los recortes generados por la barrena.
- e). Presiones de empuje y succión durante los viajes.
- f). Las presiones superficiales y de fondo del pozo, a diferentes gastos de circulación, generadas durante las operaciones de control del pozo.

La determinación de las caldas de presión por fricción en las diferentes secciones del pozo se basa principalmente en las leyes que rigen la mecánica de los fluidos y la aplicación de las siguientes leyes físicas de la dinámica de fluidos:

- a). Ecuación de Energía o Ley de la Conservación de Energía
- b). Ecuación de Continuidad o Ley de la Conservación de Masa
- c). Ecuación de Momento o la aplicación de la Segunda Ley de Newton

Por lo tanto, las ecuaciones que describen el comportamiento de flujo del fluido de perforación son obtenidas a partir de la aplicación de las leyes anteriores, en combinación con el modelo reológico o de flujo del fluido y la correspondiente ecuación de estado.

22

En la rama de la perforación de pozos, los modelos reológicos comúnmente empleados son:

- a). Modelo Plástico de Bingham
- b). Modelo de Ley de Potencias
- c). Modelo de Ley de Potencias Modificado

En tanto que las ecuaciones de estado más utilizadas son:

- a). Fluido Incompresible
- b). Fluido Compresible
 - Ecuación de los gases ideales
 - Ecuación de los gases reales

En este manual únicamente se tratará el caso de los fluidos incompresibles fluyendo en régimen laminar, transicional y turbulento.

2. ECUACIÓN DE BALANCE DE ENERGÍA

La ecuación de balance de energía es un postulado que establece el balance entre el contenido de energía inicial en un sistema, la energía externa la cual puede ser adicionada o removida del sistema y el contenido final de energía en el sistema mismo.

El principio de la conservación de la energía establece que el cambio de energía en un sistema es igual a la energía que entra al sistema menos la energía que sale del sistema, más o menos el trabajo y calor adicionado o extraído del sistema.

Las formas de energía incluidas en la ecuación incluyen:

- U
 :
 Energía interna por unidad de masa

 V²/2g_c
 :
 Energía cinética por unidad de masa

 gZ/g_c
 :
 Energía potencial por unidad de masa

 P/ρ
 :
 Presión-volumen o energía de compresión

 Q
 :
 Calor adicionado o removido por unidad de masa
- W : Trabajo por unidad de masa, realizado por o sobre el sistema

Considere un sistema general de flujo como el mostrado en la Figura II.1, bajo condiciones de flujo estacionario, donde fluye un fluido incompresible. La ecuación de balance de energía puede ser expresada mediante:

$$U + \frac{P}{\rho} + \frac{V^2}{2g_c} + \frac{gZ}{g_c} = Q + W$$
 (ii.1)
La ecuación II.1 puede ser expresada es los siguientes términos:

$$\int dU + \int d\frac{P}{\rho} + \frac{1}{9c} \int V \, dV + \frac{g}{9c} \int dZ = Q + W$$
(II.2)

De acuerdo con las leyes de la termodinámica, la entalpla H está definida por:

$$\int dH = \int dU + \int d\frac{P}{\rho} = \int T dS + \int \frac{1}{\rho} dP$$

pero:

∫TdS=Q+F

por lo tanto, introduciendo estas dos relaciones en la expresión II.2, resulta:

$$\int \frac{1}{\rho} dP + \frac{1}{g_c} \int V dV + \frac{g}{g_c} \int dZ + W - F = 0$$
(ii.3)

La expresión II.3 es conocida como la ecuación de la energía mecánica, en donde el término F es la pérdida de presión por fricción por unidad de masa. El término F incluye todas aquellas pérdidas de energía degradada de la energía interna como un resultado de la irreversibilidad y en forma general, se expresa por dP//r.



Por otro lado, para un fluido incompresible se tiene:



$$\int \frac{1}{\rho} dP = \frac{1}{\rho} \int P$$

Finalmente, suponiendo que el fluido no realiza ningún trabajo, ni el medio efectúa trabajo sobre el fluido (W = 0), la ecuación de la energía mecánica puede ser expresada, en forma diferencial:

$$\frac{dP}{\rho} + V \frac{dV}{g_c} + \frac{g}{g_c} \frac{dZ}{g_c} - \frac{dPf}{\rho_c} = 0$$
(II.4)

En los problemas de flujo de fluidos, el término dPf deberá de ser evaluado separadamente a partir de la ecuación de balance de momento y de la ecuación constitutiva del fluido.

3. RÉGIMEN DE FLUJO

Cuando un fluido fluye a través de un conducto, éste puede fluir ya sea en régimen laminar, transicional o turbulento.

La distinción entre estos regimenes de flujo fue primeramente observada por Osborne Reynolds. Los experimentos realizados por Reynolds mostraron que a una velocidad suficientemente baja un fluido fluye uniformemente en forma de láminas, mientras que a velocidades mayores el movimiento del fluido se torna caótico.

Además, Reynolds mostró que el criterio para romper el movimiento laminar del fluido y la transición al flujo turbulento depende de una cantidad adimensional denominada como Número de Reynolds.

El concepto del número de Reynolds, originalmente delerminado empiricamente, es de gran importancia en la solución de los problemas de flujo y relaciona las fuerzas de inercia a las fuerzas viscosas que son desarrolladas por el fluido en movimiento.

Para el flujo de fluidos en tuberías, el Número de Reynolds está definido mediante:

$$NRe = \frac{Fuerzas de Inercia}{Fuerzas Viscosas}$$

$$NRe = \frac{\frac{\rho V^2}{\mu V}}{\frac{\mu V}{D^2}}$$

$$NRe = \frac{D V \rho}{\mu}$$
(II.5)

3.1. FLUJO LAMINAR

Cuando un fluido fluye en régimen laminar a través de un conducto, las particulas de fluido se mueven en línea recta, paralelas al eje longitudinal del conducto y las capas adyacentes del fluido se deslizan unas sobre otras sin mezclarse. En éste régimen de flujo, las caídas de presión por fricción son debidas únicamente al esfuerzo cortante originado por el deslizamiento entre las capas adyacentes del fluido.

En este caso, las expresiones que relacionan el gasto de flujo a las pérdidas de presión por fricción se pueden desarrollar basados en las ecuaciones constitutivas del fluido (modelos reológicos).

RELACIÓN DE HAGEN-POISEUILLE

La relación de Hagen-Poiseuille es aplicable al flujo laminar estacionario de un fluido incompresible, Newtoniano, fluyendo a través de un conducto circular de sección transversal uniforme.

Mediante la aplicación de las ecuaciones de estado, continuidad, y momento; así como la ecuación constitutiva del fluido se obtiene:

$$\frac{dPf}{dx} = \frac{32 V \mu}{g_c D^2} \tag{II.6}$$

La relación teórica expresada por la ecuación II.6 ha sido ampliamente verificada mediante determinaciones experimentales y es completamente válida para las condiciones supuestas; es decir, flujo isotérmico, estacionario e incompresible de un fluido Newtoniano.

Para fluidos no-Newtonianos es posible derivar expresiones análogas, mediante la aplicación de la ecuación constitutiva del fluido correspondiente.

3.2 FLUJO TURBULENTO

El flujo lurbulento se caracteriza por la fluctuación en los componentes de la velocidad en todas direcciones; es decir, el flujo se vuelve caótico y las particulas de fluido se mueven en todas direcciones.

Fuera de la región laminar, el análisis teórico de las pérdidas de presión por fricción ilega a ser extremadamente complejo. Sin embargo, se ha realizado una gran cantidad de trabajo experimental, los cuales han definido la relación entre los factores que afectan tas pérdidas de presión por fricción en régimen turbulento.

Mediante la aplicación del análisis dimensional, las pérdidas de presión por fricción al gasto volumétrico de flujo se relacionan en función del llamado factor de fricción.

FACTOR DE FRICCIÓN

El factor de fricción es un parámetro adimensional que indica el nivel de esfuerzo cortante en la pared del conducto. Por lo que el factor de fricción es la relación entre el esfuerzo cortante en la pared τ_w y la energía cinética por unidad de volumen del fluído; es decir:

$$f = \frac{2\tau_w g_c}{\rho V^2}$$

pero de un balance de fuerzas se puede obtener:

$$\tau_{w} = -\frac{D}{4} \frac{dPf}{dx}$$

por lo que f está definida por:

20	FALLA	DE	ORI	JEN

$$\frac{dPf}{dx} = \frac{2f\rho V^2}{g_c D}$$
(11.7)

La expresión II.7 es conocida como la Ecuación de Fanning, la cual es válida para el flujo turbulento de cualquier fluido, siempre y cuando el valor del factor de fricción f sea apropiadamente determinado.

En régimen laminar el valor de f deberá de ser tal que las ecuaciones II.6 y II.7 proporcionen el mismo valor para el gradiente de presión por fricción. Así, igualando estas expresiones y resolviendo para f se tiene, que para flujo laminar:

$$f = \frac{16}{NRe}$$
(II.8)

4. PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN EN EL SISTEMA HIDRÁULICO DEL POZO



Debido a que el fluido entra al pozo y sale de él a la misma altura, la velocidad del fluido a la entrada y a la salida del pozo es la misma, entonces:

TESIS CON FALLA DE ORIGEN



9. dZ = 0 9c

Por lo tanto, de acuerdo con lo establecido en la sección 1, la ecuación II.4 se reduce a:

dP = dPf

por lo que:

$\Delta P = \Delta P f$

La expresión anterior indica que la presión superficial de la bomba (presión de bombeo), necesaria para circular el fluido a través del sistema hidráulico del pozo (Figura 11.2), es únicamente la suma de las caídas de presión por fricción en cada una de las secciones que lo componen; es decir:

 $\Delta Ps = \Delta Pcs + \Delta PTP + \Delta PLB + \Delta Pb + \Delta PTPa + \Delta PLBa$

(11.9)

donde:

Ps :	Presión superficial de bombeo.
ΔP _{cs} :	Caida de presión por fricción a través de las conexiones superficiales.
ΔΡτρ :	Caída de presión por fricción en el interior de la tubería de perforación.
ΔPLB :	Caída de presión por fricción a través del interior de los lastrabarrenas.
ΔPb :	Calda de presión por fricción a través de las toberas de la barrena.
ΔΡ _{τΡа} :	Caída de presión por fricción en el espacio anular, alrededor de la tubería de perforación.
∆P _{LBa} :	Caída de presión por fricción a través del espacio anular alrededor de los lastrabarrenas.

Con el objeto de poder determinar la presión superficial de bombeo para circular el fluido de perforación a través del sistema circulatorio del pozo, es necesario determinar las caídas de presión en cada una de las secciones.

4.1 DETERMINACIÓN DE LAS PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN A TRAVÉS DEL INTERIOR DE TUBERÍAS Y ESPACIOS ANULARES

Considerando una sección de tubería o espacio anular, de sección transversal constante, fluido incompresible y flujo isotérmico, se tiene:

$$\frac{V \, dV}{g_c} = 0$$
$$\frac{g}{g_c} \, dZ = 0$$

por lo que la ecuación de balance de energía mecánica (ecuación II.4) se reduce a:

 $\Delta P = \Delta P f$

La expresión anterior indica que la caida de presión en una sección interior o anular es únicamente debida a la fricción, basados en las siguientes suposiciones:

- La sarta de perforación está colocada concéntricamente dentro del agujero o de la tubería de revestimiento.
- No existe rotación de la sarta de perforación.
- Las secciones de agujero descubierto son circulares y de diámetro conocido.
- · El fluido de perforación es incompresible.

El flujo es isotérmico.

En realidad, ninguna de las suposiciones anteriores es totalmente válida, además de que los modelos reológicos del fluido no toman en cuenta la naturaleza tixotrópica del mismo. Sin embargo en la práctica se ha demostrado que las suposiciones realizadas no afectan en gran medida los resultados.

El procedimiento de cálculo de las caídas de presión por fricción se efectúa mediante la determinación de los parámetros reológicos del modelo, que mejor caracteriza el comportamiento del fluido, determinar la velocidad media del lodo y el régimen de flujo, a fin de poder determinar la caída de presión por fricción ya sea en régimen de flujo laminar, transicional o turbulento.

Las ecuaciones requeridas para el cálculo de las caldas de presión por fricción, de acuerdo con el modelo reológico del fluido, se encuentran disponibles en el Anexo "Hidráulica Práctica (Formulario de Hidráulica de Perforación)".

4.2 DETERMINACIÓN DE LAS PÉRDIDAS DE PRESIÓN A TRAVÉS DE LAS CONEXIONES SUPERFICIALES

Debido a que los equipos de perforación rara vez están equipados con las el mismo equipo superficial (conexiones superficiales), estas caldas de presión son variables.

Las conexiones superficiales consideradas en el anàlisis de las caídas de presión son la tubería de pie (stand pipe), la manguera, el tubo lavador de la unión giratoria (swivel), el cuello de ganso y la flecha.

La estimación analítica de las caídas de presión en las conexiones superficiales es compleja por los cambios de dirección del flujo y geometría de sus componentes.

Una forma para la determinación de las caídas de presión sería medirlas, circulando el lodo de perforación, solamente a través de las conexiones superficiales, a diferentes gastos. Sin embargo, ésta no es una práctica recomendable.

Generalmente, para las aplicaciones prácticas de campo, las caldas de presión por fricción en las conexiones superficiales se determinan considerando una longitud equivalente de tubería de perforación, de acuerdo con cualquiera de las cuatro combinaciones de equipo superficial mostradas en la Tabla III.

		C	ONEXION	TABLA III	RFICIAL	ES		
	COMBINACIONES TIPICAS (CASOS)							
COMP	COMPONENTES DE LAS CONEXIONES SUPERFICIALES		CASO 2		CASO 3		CASO 4	
CONEXIC			Di	L	Di	L	Di	L
				(m)	(pg)	(m)	(PG)	(m)
т				12.2	4.00	13.7	4.00	13.7
	MANGUERA		2.50	16.8	3.00	16.8	3.00	16.8
TUBO LAVADOR DE LA UNION		2.50	1.5	2.50	1.5	3.00	1.8	
	GANSO		3.25	12.2	3.25	12.2	4.00	12.2
TUBERÍA DE PERFORACIÓN								
De	PESO	Di	LONGITUD EQUIVALENTE DE LAS CONEXIONES SUPERFICIALES, EN METROS DE TUBERÍA DE PERFORACION				DRACION	
(pg)	(ib/pie)	(pg)						
3.50	13.30	2.764	49.10					
4.50	16.60	3.826	232	.00	146	.00	103	.70
5.50	19.50	4.276	5 248.80 176.50				.50	

Por lo tanto, para determinar las caidas de presión a través de las conexiones superficiales de un equipo, se selecciona el caso de conexiones, de acuerdo con las dimensiones de las conexiones superficiales, y de la tabla anterior se determina la longitud equivalente de tubería de perforación y su diámetro interior.

Por ejemplo, suponga que el equipo de perforación está dotado de conexiones superficiales del tipo CASO 4, entonces se tiene:

Longitud equivalente: 103.7 metros de TP de 3.826 pg de diámetro interior

o bien:

Longitud equivalente: 176.5 metros de TP de 4.276 pg de diámetro interior

Una vez determinada tanto la longitud equivalente de tubería de perforación como el diámetro Interior, la caída de presión por fricción se determina en forma similar a las caídas de presión a través del interior de tuberías (Sección 4.1).

4.3 DETERMINACIÓN DE LAS PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN A TRAVÉS DE LAS TOBERAS DE LA BARRENA

La calda de presión por fricción a través de las toberas de la barrena, comúnmente referida como calda de presión en la barrena, está basada principalmente en el cambio de la energía cinética de un fluido fluyendo a través de una restricción corta, como una tobera y las siguientes suposiciones: en and the state of the second states and

Basados en las siguientes suposiciones:

- El fluido es incompresible
- Fluio isotérmico.
- El cambio en la presión debido a un cambio de elevación es despreciable (o/gc dZ = 0).
- La velocidad a la entrada de las toberas es despreciable con respecto a la velocidad a la salida (Vn)
- Las pérdidas de presión por fricción a través de las toberas son despreciables (dPf/o = 0).

Un balance de energía (ecuación II.4), resulta:

$$\Delta P = \Delta P b = \frac{\rho}{2g_c} (v_1^2 \cdot v_2^2) = \frac{\rho \cdot v_1^2}{2g_c}$$

y despejando la velocidad en las toberas, se tiene:

$$Vn = \left(\frac{2 g_{c} \Delta Pb}{\rho}\right)^{1/2}$$

Sin embargo, para una la calda de presión a través de las toberas de la barrena la velocidad del fluido, determinada con la expresión anterior, nunca es obtenida. Esto se debe a la inevitable pérdida de energía mecánica causada por la fricción.

Para compensar por esta diferencia entre los valores de velocidad calculados y medidos se introduce un factor de corrección, denominado coeficiente de descarga (Cd); de tal manera que la expresión anterior resulta:

$$Vn = CD \left(\frac{2g_{c}\Delta Pb}{\rho}\right)^{1/2}$$

Por otro lado, la velocidad del flujo a través de las toberas de la barrena se puede expresar mediante:

$$Vn = \frac{Q}{At}$$

Combinando esta expresión con la anterior y resolviendo para la caída de presión resulta:

$$\Delta Pb = \frac{\rho Q^2}{2 q_a A l^2 C D^2} \qquad (II.10)$$

Eckel y Bielstein mostraron que un valor del coeficiente de descarga igual a 0.95 produce resultados satisfactorios, por lo que introduciendo este valor en la ecuación II.10 y expresándola en unidades prácticas de campo, se liene:

$$\Delta Pb = \frac{\rho Q^2}{18511.7 Al^2}$$
(II.11)

donde:

 ρ
 =
 Densidad del fluido de perforación, gr/cm³

 Q
 =
 Gasto volumétrico de flujo, gpm

 At
 =
 Area total de flujo (área de toberas), pg²

 ΔPb
 =
 Calda de presión a través de la barrena, kg/cm²

Debido a que en la derivación de la expresión II.10 los efectos viscosos (fricción) del fluido se consideran despreciables, la expresión II.11 es aplicable a cualquier tipo de fluido incompresible fluyendo a través de las toberas de la barrena, lo que la convierte en una ecuación muy precisa.

Por otro lado, las barrenas tienen más de una tobera, cuyo diámetro se expresa generalmente en 1/32 de pulgada; por lo que el área total de flujo se expresa como:

At =
$$\frac{\Pi}{4096} (d_1^2 + d_2^2 + d_3^2 +)$$
 (11.12)

donde:

d₁, d₂, d₃ = Diámetro de las toberas, 1/32 pg

5. DETERMINACIÓN EN EL CAMPO DE LAS PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN

La determinación analitica de las caídas de presión por fricción en el sistema circulatorio del pozo (Sección 4), proporciona resultados, si no exactos, si bastante cercanos a los valores reales medidos en el equipo de perforcación.

Los valores determinados son aplicables en la mayoría de los casos, pese a las suposiciones involucradas. Sin embargo, en ciertas situaciones, tales como brotes, optimización de la hidráulica, etc., es necesario determinar las caídas de presión por fricción a varios gastos de flujo en una forma más exacta.

Es posible medir directamente en el equipo de perforación la calda de presión por fricción en el sistema a varios gastos de circulación, obteniendo de esta manera valores reales de las pérdidas de presión a través del sistema hidráulico del pozo.

El procedimiento básicamente consiste en circular el fluido de perforación a diferentes gastos de circulación (minimo dos diferentes gastos) y medir la presión de bombeo superficial necesaria para vencer las pérdidas por fricción. Esto deberá realizarse colocando la barrena o extremo de la sarta de perforación a la profundidad de interés.

Si se consideran las pérdidas de presión por fricción a través del sistema circulatorio excluyendo la barrena como ΔPp , es decir:

$$\Delta P p = \Delta P C S + \Delta P T P + \Delta P L B + \Delta P T P a + \Delta P L B a$$
(II.13)

Donde ΔPp es denominada como la caída de presión parásita (caída de presión en el sistema excluyendo a la barrena), debido a que ésta representa la presión necesaria para circular el fluido de perforación, la cual no produce beneficio alguno. Es decir, es una presión que es necesario gastar si se desea circular el lodo a través del pozo.

Por lo tanto, la presión superficial de bombeo definida por la expresión II.9 se reduce a:

$$Ps = \Delta Pp + \Delta Pb$$
 (II.14a)

De la expresión II.14a, la caida de presión a través de las toberas de la barrena, ΔPb, puede ser determinada con exactitud mediante La expresión II.11; en tanto que la presión superficial de bombeo, Ps, es directamente medida en el manómetro de la tubería de pie. De aquí, es posible despejar la calda de presión parásita; es decir:

(II.14b)

(II.15)

Como se mencionó anteriormente (sección 3.1 y 3.2), las pérdidas de presión por fricción dependen de las dimensiones del conducto a través del cual se circula el fluido, las características reológicas y físicas del fluido, el gasto de fluijo y el régimen de flujo.

En régimen laminar (sección 3.1), la caída de presión por fricción es una función líneal de la velocidad de flujo o del gasto de circulación (ecuación II.6):

En tanto que en régimen de transición o turbulento (sección 3.2), la pérdida por fricción es una función de la velocidad de flujo o del gasto al cuadrado (ecuación II.7):

$$\Delta P = f(V^2) = f(Q^2)$$

Dependiendo principalmente de las características del fluido y del gasto de circulación, a través del sistema circulatorio del pozo se pueden presentar varios regimenes de flujo (turbulento y/o transicional en el interior de la sarta de perforación y laminar y/o transicional en el espacio anular), por lo que las pérdidas de presión parásitas se pueden representar mediante:

donde:

K = Constante denominada calda de presión por fricción por gasto unitario, la cual depende de las características del fluido y de la geometría del pozo, kg/cm²/gpm

m = Constante que depende principalmente del régimen de flujo y de las características del fluido, adim.

Scott demostró que el valor de la constante m varia entre un valor tan bajo como 1.12 y tan alto como 1.96. Como una aproximación, el valor de m puede ser considerado igual a 1.86.

De aquí, es posible afirmar que expresión il.15 expresa la calda de presión parásita a través del sistema circulatorio del pozo, excluyendo la barrena, como una función del gasto de circulación.

5.1 DETERMINACIÓN DE LOS VALORES DE m Y K

Los valores de las constantes m y K pueden ser determinados directamente en equipo de perforación, circulando el fluido a varios gastos y midiendo la presión superficial de bombeo (presión registrada en el manómetro de la tubería de pie).

5	<u></u>	<u>ک</u>
TATA	DF	ORIGEN
(rumu	יינע	OIIIODIA

Mediante la aplicación de la expresión II.11, se determina la calda de presión a través de la barrena a cada uno de los gastos y de aquí la calda de presión parásita en el sistema (ecuación II.14b).

Una vez determinadas las caldas de presión parásitas a cada uno de los gastos de flujo, el valor de las constantes m y K se pueden determinar mediante una gráfica logaritmica de Δ Pp contra Q. como se muestra en la Figura II.3.



La expresión II.15 representa una línea recta cuando se grafica en coordenadas logarítmicas la presión contra el gasto, es decir:

$$\log (\Delta Pp) = \log(K) + m \log(Q)$$

Donde m representa la pendiente de la recta y K es el valor de la ordenada al origen.

En caso de que se cuente con más de dos valores de presión superficial de bombeo contra gasto, un ajuste lineal por minimos cuadrados proporcionará una mejor determinación de las constantes m y K.

En el caso de que solo se cuente con dos valores, entonces:

v

$$m = \frac{\log\left(\frac{\Delta P p_1}{\Delta P p_2}\right)}{\log\left(\frac{Q_1}{Q_2}\right)}$$
(II.16)



$$K = \frac{\Delta P P_1}{Q_1^m} = \frac{\Delta P_{P_2}}{Q_2^m}$$
(II.17)

Es conveniente aclarar que el procedimiento descrito en esta sección es un método de campo para la determinación de la relación entre las caídas de presión por fricción a través del sistema hidráulico del pozo y el gasto de flujo; el cual ha sido erróneamente denominado optimización de la hidráulica por el método de campo.

6. DENSIDAD EQUIVALENTE DE CIRCULACIÓN

Uno de los aspectos más importantes en el cálculo de las caldas de presión por fricción es la determinación de la presión total ejercida en el fondo del pozo.

La presión total en el fondo del pozo se origina por el efecto combinado de la presión hidrostática ejercida por la columna de lodo y la presión ejercida por la circulación.

La presión total ejercida en cualquier punto del pozo, cuando se está circulando un fluido, es igual a la suma de la presión hidrostática en ese punto más las pérdidas de presión por fricción desde ese punto hasta el final del círcuito hidráutico (Figura II.4).

Así, en el fondo del pozo se tiene:

Plondo = Ph +
$$\Delta$$
Panular (II.18)

Es común expresar la presión total en cualquier punto del sistema (fondo del pozo, zapata, etc.) en términos de una densidad de lodo equivalente, denominada densidad equivalente de circulación. Por lo tanto, de la expresión II.18, la densidad equivalente de circulación se define como:

: Calda de presión en el espacio anular desde un punto hasta la superficie, ko/cm²

$$\rho_{ec} = \rho + \frac{10 \,\Delta P_{anular}}{L} \tag{II.19}$$

donde: Pec

٥

1

Densidad equivalente de circulación, gr/cm³

: Densidad del lodo de perforación, gr/cm³

ΔPanutar

: Profundidad total. (m)





7. NOMENCLATURA

d ₁	:	Diámetro de	la tobera	1,	(1/32 pg))
----------------	---	-------------	-----------	----	-----------	---

- d₂ : Diámetro de la tobera 2, (1/32 pg)
- d₃ : Diámetro de la tobera 3, (1/32 pg)
- ΔP : Caída de presión por fricción en cualquier sección del sistema hidráulico del pozo, (kg/cm²)
- ΔPa : Caida de presión por fricción anular, (kg/cm²)
- ΔPb : Caída de presión por fricción a través de las toberas de la barrena, (kg/cm²)
- K : Constante que depende de la geometria del pozo y las características del pozo, (kg/cm²/gpm)
- L : Profundidad total, (m)
- m : constante que depende del régimen de flujo, (adim)
- Q : Gasto de flujo, (gal/min)
- V : Velocidad del flujo, (pies/min)

TESIS CON FA DE ORIGEN

CAPÍTULO III

OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA

1. INTRODUCCIÓN

El empleo óplimo del caballaje hidráulico (potencia hidráulica) de la bomba de lodos es uno de los aspectos de mayor importancia en las operaciones de perforación, especialmente en lo que a la oplimización de ésta se refiere.

Por este motivo, es necesario contar con el conocimiento cabal del equipo hidráulico superficial y sus componentes; así como de la evaluación analítica de la energía hidráulica disponible; asociándose generalmente el término potencia hidráulica con el empleo en el campo de las barrenas de toberas.

La principal función de las toberas de la barrena es la de mejorar la acción de limpieza del fluido de perforación en el fondo del pozo, incrementando de esta manera la velocidad de perforación, mediante la remoción "casi inmediata" de los detritos generados y permitir que los dientes de la barrena incidan sobre formación virgen.

Antes de la introducción y empleo de las barrenas de toberas en el campo, la limpieza de los recortes del fondo del pozo era ineficiente y gran parte de la vida de la barrena se consumía remoliendo los recortes; lo cual a su vez generaba problemas en la perforación del pozo.

Por lo tanto, la aplicación de un nivel adecuado de la energía hidraulica disponible en el fondo del pozo, producirá un incremento sustancial en la velocidad de penetración; ya que si se logra obtener una "limpieza perfecta" en el fondo del pozo, los recortes serán removidos con la misma rapidez con que se generan.

De aquí la gran importancia que tiene la determinación del tamaño apropiado de las toberas, la cual es una función de la energía disponible en la barrena y por lo tanto de las caldas de presión por fricción.

De lo antes expuesto es posible establecer que el principal objetivo de la optimización de la hidráulica de perforación es el de maximizar una función objetivo que permita obtener una limpleza eficiente del fondo del pozo y de la barrena y no la de hacer agujero, aun cuando en formaciones muy suaves el chorro del lodo puede por sí solo ayudar a "hacer agujero".

Es decir, en lo que hacer agujero se refiere, la hidráulica de perforación se emplea únicamente para lograr una limpieza eficiente del fondo del pozo.

2. HIDRÁULICA OPTIMA

La hidráulica de perforación óptima se define como el balance apropiado entre los elementos de la hidráulica con el fin de obtener una limpieza adecuada del fondo del agujero y de la barrena, empleando la potencia hidráulica disponible tan eficientemente como sea posible.

En la optimización de la hidráulica de perforación, los elementos considerados en el análisis son:

GASTO DE FLUJO: Determina la velocidad anular del fluido y las caidas de presión por fricción en el sistema circulatorio del pozo.

PRESIÓN DE BOMBEO: Determina la velocidad del fluido en las toberas de la barrena.

A DE ORIGES

RELACIÓN GASTO-PRESIÓN DE BOMBEO: Determina la potencia hidráulica disponible en la barrena.

FLUIDO DE PERFORACION: Determina las pérdidas de presión por fricción en el sistema y la velocidad de acarreo de los recortes.

A la fecha, la verdadera oplimización de la hidráulica de perforación no ha sido completamente definida. Esto se debe a que no se han desarrollado modelos que permitan una mejor definición del efecto de la hidráulica sobre:

- a). La velocidad de penetración
- b). Los costos de operación
- c). El desgaste de la barrena
- d). Los problemas potenciales del agujero (erosión, etc.)
- e). La capacidad de acarreo de los recortes

Por otro lado, aún en la actualidad existe desacuerdo en el sentido de cual o cuales de los parámetros deberán de ser empleados para indicar el nivel adecuado de limpieza hidráulica.

Sin embargo, actualmente los parámetros o criterios de diseño hidráulico más comúnmente empleados incluyen:

- a). La máxima potencia (caballaje) hidráulica en la barrena
- b). La máxima fuerza de impacto hidráulico
- c). La máxima velocidad del fluido en las toberas de la barrena

Recientemente, aun cuando no muy bien definido. la velocidad del flujo cruzado (cross-flow) en el fondo del pozo ha sido definida como un criterio alterno de diseño hidráulico. Investigaciones recientes han demostrado que la maximización de este parámetro permite una mejor limpieza del fondo del pozo. Sin embargo a la fecha no ha sido posible la definición completa de este parámetro.

Así, la práctica común en el diseño de un programa hidráulico optimizado consiste en la determinación apropiada de los gastos de flujo y tamaño de toberas de la barrena, para un pozo y fluido determinado, que como resultado permitan que alguno de los criterios de optimización sea máximo.

La decisión con respecto a como definir el balance apropiado entre los elementos de la hidráulica hace de ésta una de las fases más difíciles de la optimización de la perforación. No obstante, el balance entre los elementos de la hidráulica puede ser representado por la Figura III.1.

3. CRITERIOS DE OPTIMIZACIÓN

La práctica de campo ha demostrado que la velocidad de perforación se incrementa conforme la energla hidráulica disponible en el fondo del pozo se incrementa; aumentando así la efectividad del empleo de las barrenas de chorro.

TES	SIS	CUR
FALLA	DE	ORIGEN

Sin embargo, una vez que se alcanza un nivel de limpieza "perfecta", cualquier aumento de la energia hidráulica en la barrena ya no trae consigo un aumento en la velocidad de penetración.



MÁXIMA POTENCIA HIDRÁULICA 3.1.

Potencia define como la capacidad de realizar un trabajo por unidad de tiempo, por lo que la potencia hidraulica que el fluido desarrolla al moverse a través del sistema circulatorio está definida por la relación pasto-presión.

POTENCIA HIDRÁULICA SUPERFICIAL DISPONIBLE

La potencia hidraulica superficial disponible de la bomba está definida por la siguiente relación:

$$HPs = \frac{PsQ}{120.7 Ev}$$

POTENCIA HIDRÁULICA EN LA BARRENA

La potencia hidráulica en la barrena se expresa mediante:

$$HPb = \frac{\Delta Pb Q}{120.7}$$
(III.2)

أحجار أعاوت

(11.1)

La potencia hidráulica (caballaje) desarrollada por la bomba se utiliza en parte para vencer la resistencia ofrecida por el sistema circulatorio (pérdidas de presión por fricción parásitas), mientras que el resto disponible se destina a la barrena.

o	المعناد	Ľ.	.	÷
	FALLA	DE	OR	IGEN

Si se deseara incrementar la potencia superficial a fin de utilizar la máxima potencia de la bomba, sería necesario aumentar el gasto de circulación, manteniendo la presión de la bomba constante e igual a la presión superficial máxima. Esto traería como consecuencia un incremento en las pérdidas por fricción a través del sistema circulatorio, debido al incremento en el gasto de flujo.

Por lo tanto, gran parte de la potencia superficial desarrollada por la bomba sería destinada a vencer principalmente la resistencia a la circulación del fluido, a costa del caballaje en la barrena.

Lo anterior significa que el parámetro que se requiere maximizar es la potencia hidráulica en la barrena y no la potencia superficial.

3.2. MÁXIMO IMPACTO HIDRÁULICO

La fuerza de impacto hidráulico se define como la rapidez en el cambio de momento del fluido con respecto al liempo; es decir, es la fuerza impartida a la formación por el fluido saliendo de las toberas de la barrena e incidiendo sobre el fondo del pozo.

La teoría del impacto hidráulico considera que la remoción de los recortes depende de la fuerza con la cual el fluido golpea el fondo del pozo.

La fuerza del impacto hidráulico es proporcional al gasto de flujo y a la raíz cuadrada de la calda de presión en la barrena, definida mediante:

$$Fb = \left(\frac{\rho \Delta P b Q^2}{28.27}\right)^{1/2}$$
(111.3)

Trabajos experimentales reportados en la literatura han determinado que la velocidad de perforación se incrementa con el incremento en la fuerza de impacto hidráulico. Experimentos más recientes han mostrado que maximizando el impacto hidráulico se maximiza la velocidad del flujo a través del fondo del pozo (cross-flow), obteniéndose así una mayor velocidad de penetración. Por lo tanto, a fin de obtener una mejor limpleza en el fondo del pozo, es necesario maximizar la fuerza de impacto hidráulico en la barrena.

3.3. MÁXIMA VELOCIDAD EN LAS TOBERAS

Estudios realizados con las primeras barrenas de toberas mostraron que la velocidad de penetración se mejoraba notablemente conforme la velocidad del fluido a travás de las toberas se incrementa.

Antes de la introducción de las barrenas de toberas, las bombas se operaban generalmente al gasto correspondiente a la mínima velocidad anular requerida para levantar los recortes. En cierto punto, esta práctica actualmente continúa siendo válida.

La velocidad del fluido a través de las toberas es proporcional a la raíz cuadrada de la caida de presión en la barrena e inversamente proporcional a la densidad del fluido. De tal manera que ésta puede ser expresada como:

$$V_{n} = \left(\frac{1902.81 \Delta Pb}{\rho}\right)^{1/2}$$
(111.4)

La optimización consiste en seleccionar el tamaño de las toberas de la barrena de tal manera que la presión superficial a un gasto mínimo indispensable para levantar los recortes sea la máxima presión superficial disponible.

Por lo tanto, la velocidad del fluido a través de las toberas de la barrena es máxima cuando la caída de presión en la barrena es máxima y la caída de presión en la barrena es máxima cuando la caída de presión por fricción en el sistema es mínima y la presión superficial es máxima.

A su vez, la caida de presión por fricción en el sistema es mínima, cuando el gasto de circulación es mínimo. Por lo que la velocidad del lodo en las toberas es máxima cuando el gasto es mínimo y la presión superficial es máxima.

4. EL PROBLEMA Y SU SOLUCIÓN TEORICA

El empleo en el campo de las barrenas de toberas está sujeto a las siguientes limitaciones de la hidráulica:

- a). La máxima presión superficial de la bomba (Psmax)
- b). El máximo gasto que puede aportar la bomba a la máxima presión, de tal manera que se obtenga la máxima potencia hidráulica de la bomba, (Q_{max} @ Ps_{max}).
- c). El gasto máximo de la bomba, empleando la camisa de mayor diametro (Qmax)
- d). La máxima potencia hidráulica superficial que puede aportar la bomba (HPsmax)
- e). La presión superficial de la bomba a cualquier gasto (Ps)
- f). La potencia hidráulica superficial de la bomba a cualquier gasto (HPs)
- g). El gasto mínimo para lograr una remoción adecuada de los recortes generados por la barrena (Q_{min})
- h). A cualquier profundidad, la variación de las caídas de presión por fricción en el sistema circulatorio del pozo, excluyendo la barrena, con respecto al gasto de circulación (ΔPp @ Q).

a de la companya de l

wier die 19

Estas limitaciones pueden ser representadas en la Figura III.2 en una gráfica de presión contra gasto.





Desde el punto de vista práctico, normalmente en el campo se selecciona una tamaño de camisa de la bomba apropiado para la perforación total del pozo, en lugar de reducir periódicamente los tamaños de las camisas conforme la profundidad se incrementa.

Por lo tanto las limitaciones de la hidráulica, de acuerdo con la Figura III.3, se reducen a:



- a). La máxima presión de la bomba (Psmax)
- b). El gasto máximo de la bomba (Q_{max})

Ambos parámetros (Psmax y Qmax) relacionados por:

$$HPs = \frac{PsQ}{120.7 Ev}$$

н

(111.5)

c) El gasto mínimo necesario para levantar los recortes (Q_{min}); el cual depende de las condiciones del agujero y de las características del fluido de perforación.

En caso de contar con un valor de la velocidad anular mínima requerida, el gasto mínimo puede ser determinado mediante:

$$Q_{\min} = \frac{V_{a\min} \left(Da^2 - DTP^2 \right)}{24.51}$$

(111.6)

43

o bien, en una forma aproximada, mediante la relación empírica propuesta por Fullerton:



$$Q_{min} = \frac{57.54 (Da - DTP)}{\rho Da}$$
(III.7)

 d). A la profundidad deseada, la relación entre las pérdidas de presión parásitas y el gaslo (ΔPp @ Q).

Esta relación está expresada mediante la siguiente ecuación:

$$\Delta P p = K Q^{m}$$
 (III.8)

 e) La relación entre la presión parásita óptima y la presión superficial máxima, de acuerdo con el criterio de optimización seleccionado (ΔPp_{op}/Ps_{max}).

MÁXIMA POTENCIA HIDRÁULICA

$$\Delta P P_{opt} = \begin{pmatrix} 1 \\ m+1 \end{pmatrix} P s_{max}$$
(III.9)

$$\Delta Pb_{opl} = \left(\frac{m}{m+1}\right) Ps_{max} = Ps_{max} - \Delta Ppopt$$
(III.10)

MÁXIMA FUERZA DE IMPACTO HIDRÁULICO

$$\Delta P P_{opt} = \begin{pmatrix} 2 \\ m+2 \end{pmatrix} P s_{max}$$
(III.11)

$$\Delta Pb_{opt} = \left(\frac{m}{m+2}\right) Ps_{max} = Ps_{max} - \Delta Ppopt \qquad (III.12)$$

MÁXIMA VELOCIDAD EN LAS TOBERAS

 $\Delta Pp_{opt} = \Delta Pp @ Qmin$

 $\Delta Pb_{opt} \simeq Ps_{max} - \Delta Ppopt$

Q_{opt} = Qmin

(111.5)

(00.4

(III.13)

5. PROCEDIMIENTO PARA LA OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRAULICA

El objetivo de la optimización de la hidráulica de perforación es la obtención de una limpieza adecuada del fondo del pozo y de la barrena, mediante el balance aproplado de los elementos de la hidráulica.

Por lo que se puede establecer, considerando las limitaciones de la hidráulica en el campo, que dicha optimización consiste en la selección del tamaño adecuado de las toberas de la barrena y del gasto de circulación óptimo, que permitan maximizar una función objetivo.

5.2. MÉTODO ANALÍTICO

El método analítico consiste de una secuencia de cálculo para la determinación de la hidráulica de perforación optimizada, como se muestra a continuación:

- a). Determinar la presión y gasto máximo de la bomba.
- b). Determinar el gasto de circulación mínimo para levantar los recortes.
- c). A la profundidad deseada determinar un valor de presión parásita (ΔPp) a un gasto de flujo (Q).
- d). Determinar el valor de la constante m

d.1). Si se cuenta con dos datos de presión superficial contra gastos (Ps vs Q):

n

$$n = \frac{\log\left(\frac{\Delta Pp_1}{\Delta Pp_2}\right)}{\log\left(\frac{Q_1}{Q_2}\right)}$$

(111.16)

con APp expresada como:



45

y ∆Pb definida por:

$$\Delta Pb = \frac{\rho Q^2}{18511.7 \, \text{At}^2}$$
 (III.18)

$$At = \frac{\Pi}{4096} \left(d_1^2 + d_2^2 + d_3^2 \right)$$
(III.19)

d.2). Si no se cuenta con valores de Ps contra Q, emplear un valor de m teórico:

 e). Determinar las pérdidas de presión óptima en el sistema, de acuerdo con el criterio du optimización.

En caso de que el criterio de optimización seleccionado sea la máxima velocidad en las toberas, determinar el gasto óptimo ($Q_{opt} = Q_{min}$) y continuar en el paso h.

f). Determinar el gasto de circulación óptimo

$$Q_{opt} = Q \left(\frac{\Delta P popt}{\Delta P p} \right)^{1/m}$$
(III.21)

g). Corregir el gasto óptimo, si es necesario.

Si Qoot >>Qmax, entonces:

(111.22)

Si Qopt << Qmine entonces:

Qopt = Qmin

(11.23)



h). Si se cumple cualquiera de las dos restricciones del paso g (anterior), o si el criterio seleccionado fue el de máxima velocidad en las toberas, determinar la calda de presión por circulación óptima. En caso contrario continuóe en el paso I.

$$\Delta P p_{opt} = \Delta P p \left(\frac{Q_{opt}}{Q}\right)^m \tag{III.24}$$

i). Determinar la presión disponible para utilizarla en la barrena

$$\Delta P b_{opt} = P s_{max} - \Delta P p_{opt} \tag{III.25}$$

- j). Determinar el tamaño adecuado de las toberas de tal manera que se consuma la presión disponible en la barrena
 - j.1.). Obtener el área de flujo

$$At = \left(\frac{\rho Q^2}{18511.7 \,\Delta P b_{opt}}\right)^{1/2}$$
(III.26)

J.2). Determinar la combinación de toberas que proporcione una área de flujo igual o mayor que la requerida

Para mayor facilidad en las Tablas 3.1 y 3.2 se presentan las combinaciones de toberas contra el área de flujo para varias combinaciones de toberas.

k). Para la combinación de toberas y área de flujo seleccionadas, determinar la calda de presión real en la barrena (Ecuación III.18), la presión superficial requerida de la bomba (Ecuación III.5), la potencia hidráulica requerida de la bomba (Ecuación III.5), la potencia hidráulica empleada en la barrena (Ecuación III.6), la fuerza de impacto hidráulico la barrena (Ecuación III.7) y la velocidad del fluido a través de las toberas de la barrena (Ecuación III.7).





- La determinación de las toberas de la barrena y del gasto de flujo, para la optimización de la hidráulica, puede ser facilmente realizada empleando el método gráfico (gráfica log-log de Q vs P), como se ilustra en la Figura III.4.
- a). Determinar la presión y gasto máximo de la bomba, gasto de circulación mínimo, a la profundidad deseada determinar un valor de presión parásita (ΔPp) a un gasto de flujo (Q) y el valor de la constante m (mismos pasos desde el inciso a hasta el inciso d del método analítico)
- b). En una gráfica logarítmica de gastos contra presión, graficar las siguientes líneas:
 - Presión máxima de la bomba

MÉTODO GRÁFICO

5.2.

- Gasto máximo de la bomba
- Gasto de circulación mínimo
- c). Graficar la calda de presión por fricción en el sistema excluyendo la barrena (ΔPp) a un gasto (Q) y trazar una recta de pendiente m a través de este punto.

Si se cuenta con dos datos de PS contra Q, determinar primero los valores Δ Pp a cada gasto Q, graficar los dos puntos y trazar una recta a través de ellos.



La recta trazada a través de este o estos puntos representa la relación ΔPp = K Q^m.

 d). Determinar las pérdidas de presión en el sistema, de acuerdo con el criterio de optimización.

En caso de que el criterio de optimización seleccionado sea la máxima velocidad en las toberas, determinar el gasto óptimo (Qopt = Qmin) y continuar en el paso g.

- e). Determinar el gasto de circulación óptimo en el punto donde ocurre la intersección entre la recta ΔPp = K Q^m y la recta de pérdida de presión por circulación óptima ΔPp_{oxt}.
- f). Si el gasto óptimo es menor que el gasto mínimo o mayor que el gasto máximo, corregir el gasto óptimo:

Si Q_{oot}>>Q_{max}, entonces:

Qopt = Qmax

(111.27)

Si Q_{opt} <<Q_{min}, entonces:

Qopt = Qmin

- (111.28)
- g). Si se cumple cualquiera de las dos restricciones del paso f (anterior), o si el criterio seleccionado fue el de máxima velocidad en las toberas, determinar la calda de presión por circulación óptima en la intersección del gasto óptimo con las líneas de gasto máximo (Q_{max}) o gasto mínimo (Q_{min}), ver Figura III.4
- h). Determinar la presión disponible en la barrena (ΔPb_{opt}).
- Determinar el tamaño adecuado de las toberas de tal manera que se consuma la presión disponible en la barrena
- j). Para la combinación de toberas y área de flujo seleccionadas, determinar la caída de presión real en la barrena (Ecuación 16), la presión superficial requerida de la bomba (Ecuación 22), la potencia hidráulica requerida de la bomba (Ecuación 22), la potencia hidráulica requerida de la bomba (Ecuación 1), la potencia hidráulica empleada en la barrena (Ecuación 2), la fuerza de impacto hidráulico la barrena (Ecuación 3) y la velocidad del fluido a través de las toberas de la barrena (Ecuación 4).

Como se ilustra en la Figura III.4, las condiciones para la selección apropiada de las condiciones de operación de la bomba y del tamaño de las toberas de la barrena, ocurren en la intersección de las líneas que representan las pérdidas de presión por fricción en el sistema (APp) y la trayectoria de hidráulica óptima, la cual está representada por los intervalos 1.2 y 3.

INTERVALO 1:

Definido por la línea de gasto igual a gasto máximo, $Q = Q_{max}$, corresponde a la parte somera del pozo donde la bomba de lodos es operada al máximo gasto de flujo posible y a la máxima presión de bombeo, de acuerdo con el tamaño de la camisa y la potencia de la bomba.

En éste intervalo, a fin de obtener una velocidad anular adecuada para una buena limpleza del agujero, el gasto de flujo deberá de ser el máximo debido a los diámetros grandes de los agujeros superficiales y a las bajas caldas de presión por fricción en el sistema.

TES	SIS	CÓN	
FALLA	DE	ORIGEN	

INTERVALO 2:

Definido por la caída de presión optima en el sistema excluyendo a la barrena ($\Delta P p_{opt}$) constante, corresponde a la parte intermedia del pozo donde el gasto de flujo se deberá reducir gradualmente a fin de mantener la relación $\Delta P p_{opt} / P s_{max}$ al valor apropiado para obtener la máxima potencia hidráulica y/o la máxima fuerza de impacto hidráulico en la barrena.

INTERVALO 3:

Definido por la línea de gasto igual a gasto mínimo, Q = Q_{min} , corresponde a la parte profunda del agujero donde el gasto de flujo se ha reducido al valor mínimo necesario para levantar los recortes hasta la superficie.

El gasto de circulación deberá mantenerse al mínimo debido a que las profundidades elevadas del agujero y lo pequeño de sus diámetros, consumen una gran parte de la presión superficial disponible de la bomba.



6. NOMENCLATURA

At	:	Area de las toberas, pg ²
At _{opt}	:	Area de toberas óptima, pg ²
d	:	Diámetro de toberas, 1/32 pg
Da	:	Diámetro del agujero, pg
DTP	:	Diámetro exterior de la tubería de perforación, pg
Ev	:	Eficiencia volumétrica de la bomba, %
Fb	:	Fuerza de impacto hidráulico, Ibf
HPb	:	Potencia hidráulica en la barrena, HP
HPs _{ma} ,	: :	Máxima potencia hidráulica superficial, HP
к	:	Pérdida de presión por fricción por gasto unitario, kg/cm²/gpm
m	:	Constante que depende de las propiedades del lodo y del régimen de flujo, adim
Ps	:	Presión superficial de la bomba, medida en la tubería de pie a un gasto Q, kg/cm ²
Psmax	:	Presión superficial máxima, kg/cm ²
Q	:	Gasto de flujo, gpm
Q _{max}	:	Gasto máximo de flujo, gpm
Qmin	:	Gasto mínimo para levantar los recortes, gpm
Qopt	:	Gasto de circulación óptimo, gpm
Va _{min}	:	Velocidad anular minima requerida, pies/min
Vn	:.	Velocidad del fluido a través de las toberas, pies/seg
ΔPb	:	Caída de presión en la barrena, kg/cm²
∆Pb _{opt}	:	Caída de presión óptima en la barrena, kg/cm ²
ΔΡρ	:	Pérdidas de presión en el sistema, excluyendo la barrena a un gasto Q, kg/cm ²
∆Pp _{opt}	:	Pérdidas de presión en el sistema óptima, excluyendo la barrena, a un gasto óptimo, kg/cm ²
ρ	:	Densidad del fluido, gr/cm ³

a segura da la casa de Casa de la c Casa de la c

Sec. 2. 2. 2. 4

CAPITULO IV

CAPACIDAD DE ACARREO DE LOS RECORTES

1. INTRODUCCIÓN

Una función importante del fluido de perforación es el transporte de las particulas generadas por la barrena (recortes) hasta la superficie. Esto es comúnmente referido como la capacidad de acarreo de los recortes.

2. VELOCIDAD TERMINAL DE ASENTAMIENTO

Cuando una particula se asienta en el seno de un fluido; la particula alcanza una velocidad constante, la cual se define como la velocidad terminal de asentamiento.

Cuando la partícula alcanza el equilibrio entre las fuerzas viscosas y las fuerzas gravitacionales, la velocidad de asentamiento es constante y depende de la densidad y viscosidad del líquido, densidad, forma y rugosidad de la partícula y de la forma y área proyectada de la partícula.

Comúnmente, la velocidad de deslizamiento (asentamiento) de una partícula, cuando el fluido está fluyendo, se supone igual a la velocidad terminal de asentamiento de la partícula.

Debido a que el movimiento de los recortes en el espacio anular es complejo, la suposición de que la velocidad terminal de la partícula es la misma que la velocidad de asentamiento es cuestionable.

La capacidad de acarreo de los recortes depende.

- Gasto de flujo (velocidad anular del fluido)
- Propiedades reológicas del fluido.
- Velocidad de asentamiento de la partícula
- Tamaño y geometría de la partícula
- Concentración de las partículas
- Densidad del fluido
- Geometría del espacio anular (inclinación, excentricidad)
- Rotación de la sarta

Una partícula puede caer en régimen laminar, transicional o turbulento

- En régimen laminar la resistencia que se opone a la calda es causada por las fuerzas viscosas del liquido. Las fuerzas de momento son despreciables.
- En el régimen turbulento la única resistencia que retarda la caída de las partículas es causada por las fuerzas de momento del líquido. La viscosidad del fluido no tiene efecto alguno.

52

 Entre los dos regimenes se encuentra la transición donde ambas, las fuerzas viscosas y de momento retardan la caída de la particula,

Si el fluido en el espacio anular está fluyendo en régimen turbulento, la partícula caerá en régimen turbulento, en tanto que si el flujo en el espacio anular es laminar, la partícula podrá caer en régimen laminar, transicional o turbulento, dependiendo de la geometría de la particular y las propiedades viscosas del fluido.

La Figura IV.1 muestra la relación entre la velocidad de asentamiento de una partícula (V_s) con respecto a su velocidad terminal de asentamiento (Vt) y la velocidad del fluido (Va).



3. FLUIDO NEWTONIANO

Para una particula cayendo a través de un fluido a su velocidad terminal de asentamiento, la suma de fuerzas verticales, como se indica en la Figura IV.2, actuando sobre la particula deberá ser cero.

$$-FW + FB + FV = 0 \qquad (IV.1)$$

donde:

Fw : Fuerza debida a la gravedad

FB : Fuerza de flotación

Fv : Fuerza debida al arrastre viscoso del fluido

La fuerza gravitacional de una partícula de densidad po y volumen Vo puede ser expresada por:



La fuerza de flotación F_{B} puede ser expresada en términos del peso del líquido desplazado mediante:

$$FB = p_f Vp g$$

por lo que sumando las fuerzas verticales se obtiene

$$FV = FB - FW = (p_p - p_f)Vpg$$

(IV.2)

(IV.3)

y para una partícula esférica, el volumen está definido por:

$$Vp = \frac{1}{6} \pi Dp^3$$

por lo tanto, la fuerza viscosa se expresa por:

DÆ

$$Fv = (p_p - \rho_f)g\left(\frac{\pi Dp^3}{6}\right)$$





Por otro lado, Stokes demostró que para un flujo donde el fluido alrededor de la particula pasa suavemente sin formar turbulencia (régimen laminar), el arrastre viscoso está relacionado a la velocidad de asentamiento de la esfera a través del fluido mediante:

$$Fv = 3\pi dp \mu Vs$$
 (IV.4)

Igualando IV.2 y IV.3, y resolviendo para Vs se tiene:

$$Vs = \frac{d\rho}{8\mu} (\rho_p - \rho_f)g \qquad (IV.5)$$

la cual es conocida como la LEY DE STOKES.

La Ley de Stokes puede ser empleada para determinar la velocidad de deslizamiento de una particula esférica asentándose en un fluido estático-Newtoniano en régimen laminar.

Para iniciar el régimen turbulento, se requiere un cierto nivel del Número de Revnolds de la particula definido por:

$$NRep = \frac{dp Vs \rho_{f}}{\mu}$$
 (IV.6)

La Ley de Stokes proporciona una exactitud aceptable para NRep menores de 0.1. Para NRep mayores, se deberá emplear un factor empírico de arrastre definido por:

$$C_D = \frac{FV}{AE_K}$$

(IV.7)

55

donde:

Co = Coeficiente de arrastre o factor de fricción

= Área de la partícula

А Eĸ

= Energía cinética por unidad de volumen

con

 $E_{K} = \frac{1}{2} \rho_{f} Vs$ 2 $A = \frac{\pi D p}{r}$



entonces, sustituyendo las dos ecuaciones anteriores y la ecuación IV.2 en la ecuación IV.6, resulta:

$$Co = \frac{4}{3} g \frac{Dp}{Vs^2} \left(\frac{\rho_p \cdot \rho_f}{\rho_f} \right)$$
(IV.8)

El coeficiente de arrastre es una función del Número de Reynolds y de la esfericidad de la particula.

La expresión del coeficiente de arrastre (Ec. IV.7) puede ser expresado en términos de Vs:

$$V_{S} = \left[\frac{4}{3}g\frac{Dp}{Co}\left(\frac{\rho_{p}-\rho_{f}}{\rho_{f}}\right)\right]^{1/2}$$
(IV.9)

La cual proporciona la velocidad de deslizamiento de la partícula en régimen transicional o turbulento.

Para NRep < 0.1:

$$CD = \frac{24}{NRep}$$

(IV.10)

Para NRep > 0.1, se requiere emplear las correlaciones gráficas de NRep contra C_D disponibles en la literatura.

4. FLUIDOS NO NEWTONIANOS(FLUIDOS DE PERFORACIÓN)

En las operaciones de perforación, el fluido y los recortes se están moviendo simultáneamente. Además, debido al hecho de que la velocidad del fluido varía desde cero en las paredes de las tuberías hasta un máximo en el centro del espacio anular, la situación es más complicada.

En la práctica, esto ha conducido a incrementar la viscosidad del fluido, la velocidad del flujo o ambos, con los efectos adversos que esto representa en las operaciones de perforación.

Varios investigadores han propuesto correlaciones empíricas para estimar la velocidad de deslizamiento de los recortes. Estas correlaciones definitivamente no proporcionan resultados exactos debido a la complejidad del flujo, sin embargo permiten obtener información valiosa en la selección de las propiedades del fluido y las condiciones de operación de la bomba.

5. CORRELACIONES

5.1 CORRELACIÓN DE CHIEN

Para la determinación del Número de Reynolds de la partícula, Chien propuso el empleo de una viscosidad aparente dependiendo del tipo de fluido a través del cual se está asentando la partícula. Así,

 $\mu_0 = \mu_p$

Fluidos políméricos:

$$\mu_{a} = \mu_{p} + 5 \frac{\tau_{y} Dp}{Va}$$
(IV.11)

Fluidos bentoníticos:

donde:

Por lo que el Número de Reynolds está definido por:

Para Números de Reynolds de la partícula mayores que 100, Chien recomienda el uso del coeficiente de arrastre igual a 1.72, por lo que, la ecuación IV.8, en unidades de campo se reduce a:

$$V_{S} = 1.44 \left[Dp \left(\frac{\rho_{p} - \rho_{f}}{\rho_{f}} \right) \right]^{1/2}$$
 (IV.14)

En tanto que para Números de Reynolds iguates o menores que 100, la velocidad de asentamiento de la partícula está definido por:

$$V_{S} = 0.0009 \left(\frac{\mu_{a}}{\rho_{f} Dp}\right) \left[\sqrt{\frac{2553512 Dp}{\left(\frac{\mu_{p}}{\rho_{f} Dp}\right)^{2}} \left(\frac{\rho_{p} - \rho_{f}}{\rho_{f} Dp}\right) + 1} - 1 \right]$$
(IV.15)



Dp = Diámetro de la partícula, pg.

= Velocidad anular de flujo, pies/min.

Velocidad de deslizamiento de la partícula, pies/seg.

Viscosidad aparente, cp.

Viscosidad plastica, cp.

Vs

Punto de cedencia, lb/100 pies².

= Densidad de la partícula, gr/cm³.

Densidad del fluido gr/cm³.

5.2. CORRELACIÓN DE MOORE

Va

μa

μρ

τ,

D.

Di

Moore propuso una correlación, basada en la determinación de una viscosidad basada en el método propuesto por Dodge y Metzner, igualando las ecuaciones para determinar las pérdidas por fricción para un fluido no-Newtoniano a las correspondientes de los fluidos Newtonianos y resolviendo para la viscosidad Newtoniana aparente. La viscosidad aparente obtenida se expresa entonces por:

$$\mu_{a} = \frac{\kappa}{144} \left[60 \left(\frac{Da - DTP}{Va} \right) \right]^{1-n} \left(\frac{2 + \frac{1}{\sqrt{n}}}{0.0208} \right)^{n}$$
(IV.16)

El Número de Reynolds está definido por la ecuación IV.12:

$$NRep = 7730 \frac{Dp Vs \rho_{f}}{\mu_{B}}$$
(IV.17)

Moore desarrolló una correlación entre el coeficiente de arrastre y el Número de Reynolds de la particula, empleando recortes de caliza y lutita. Para Números de Reynolds mayores que 300, el flujo alrededor de la particula es totalmente turbulento y el coeficiente de arrastre adquiere un valor constante e igual al 1.5, por lo que la ecuación IV.8 en unidades de campo se reduce a:

$$V_{S} = 1.54 \left[Dp \left(\frac{\rho_{p} - \rho_{f}}{\rho_{f}} \right) \right]^{1/2}$$
 (IV.18)

Para Números de Reynolds menores que 3, el patrón de flujo es considerado laminar y el coeficiente de arrastre es una línea recta definido por:

$$CD = \frac{40}{NRep}$$
(IV.19)

Para esta condición, la combinación de las ecuaciones IV.17, IV.5 y IV.8 conducen a:

$$VS = 691 \frac{D\rho^2}{\mu_a} \left(\rho_p - \rho_f \right)$$
(IV.20)

En tanto que para Números de Reynolds iguales o mayores que 3 e iguales o menores que 300, el patrón de flujo es transicional y la relación entre el coeficiente de arrastre y el Número de Reynolds puede ser aproximada por:

$$CD = \frac{22}{1/2}$$
 (IV.21)
NRep

Por lo tanto, la velocidad de asentamiento de la partícula puede está definida por:

$$s = \frac{5.889 \text{ Dp} (\rho_{\rho} - \rho_{1})^{0.867}}{\rho_{1}^{0.333} \mu_{\rho}^{0.333}}$$
 (IV.22)

donde:

Da = Diametro de agujero (TR), pg.

De = Diámetro exterior de la TP, pg.

Dp = Diámetro de la partícula, pg.

Va =Velocidad anular de flujo, pies/min.

Vs = Velocidad de deslizamiento de la partícula, pies/seg.

n = Indice de comportamiento de flujo, adimensional; definido por:

μ_a =Viscosidad efectiva, cp.

ρ_p = Densidad de la partícula, gr/cm³.

ρ_f = Densidad del fluido gr/cm³.

$$n = 3.32 \log \left(\frac{\theta_{600}}{\theta_{300}} \right)$$

(IV.23)

59

K = Indice de consistencia de flujo, cp equivalentes; definido por:
$\zeta = \frac{0.000_{30}}{511^n}$

(IV.24)

 θ_{300} = Lectura Fann a 300 rpm. θ_{800} = Lectura Fann a 600 rpm.

5.3. CORRELACIÓN DE METZNER & REED

Metzner & Reed proporcionaron una ecuación para determinar la velocidad de deslizamiento de las partículas, la cual no es otra que la Ley de Stokes. Sin embargo, si proporcionan correlaciones para determinar el coeficiente de arrastre en función del Número de Reynolds de la partícula. Así, la velocidad de asentamiento de la partícula está definida por la ecuación IV.8:

$$Vs = 1.891 \left[\frac{D\rho}{C_0} \left(\frac{\rho_p \cdot \rho_l}{\rho_l} \right) \right]^{1/2}$$
 (IV.25)

Metzner y Reed desarrollaron una correlación para el coeficiente de arrastre en función del Numero de Reynolds de la particula, para el régimen laminar (NRep menores o iguales a 1), régimen turbulento (NRep mayores a 100) y para el régimen de transición, ASI:

Si NRep ≤ 1

 $D = \frac{24}{NRep}$

(IV.9)

Si NRep > 100

$$CD = \frac{1.75}{0.1}$$

(IV.23)

Si 1 > NRep ≤ 100



(IV.24)



y el Número de Reynolds está definido por:

$$NRe_{p} = 581.91 \frac{P_{f} Vs^{2}}{K} \left(\frac{Dp}{36 Vs}\right)$$

donde:

Dp -	 Diámetro de la partícula, pg. 	
κ.	= Indice de consistencia, (lbr-seg")/100 p	oies².
n	= Indice de comportamiento de flujo, adi	mensional.
Vs	= Velocidad de deslizamiento de la parti	cula, pies/seg
Pp .	 Densidad de la partícula, gr/cm³. 	
01	 Densidad del fluido, gr/cm³. 	1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 -

τ

5.4. CORRELACIÓN DE WALKER Y MAYES

La correlación propuesta por Walker y Mayes considera un coeficiente de arrastre definido para una partícula en forma de disco cayendo con la cara horizontal en la dirección opuesta al flujo, en lugar de considerar partículas esféricas.

Para este caso, definieron que una partícula se aslenta en régimen turbulento cuando el número de Reynolds es mayor que 100 y el coeficiente de arrastre es constante e igual a 1.12. Para estas condiciones propusieron:

Para Régimen turbulento

$$Vs = \frac{0.096 \tau_{\rm p}}{\rho_{\rm p}}$$
(IV.26)

Para Régimen laminar o transicional

$$Vs = 0.01195 \tau_{p} \left(\frac{Dp \gamma_{p}}{\rho_{p}^{1/2}} \right)^{1/2}$$
 (IV.27)

con:

$$p = 22.80 \left[hc \left(\rho_{\rm P} - \rho_{\rm f} \right) \right]^{1/2}$$
 (IV.28)



61

(IV.25)

DETERMINACIÓN DEL RÉGIMEN DE CAIDA DE LA PARTÍCULA

Para determinar el régimen de calda de la particula se requiere determinar la velocidad de corte desarrollada por la particula (γ_0):

$$\gamma_p = \left(\frac{\tau_p}{K}\right)^{1/n}$$

y la velocidad de corte crítica (yc):

si γ_P < γc el régime

$$\gamma_{c} = \frac{64.65}{Dp \sqrt{\rho_{p}}}$$

(IV.30)

(IV.29)

y compararlas una vez que ambas velocidades de corte han sido determinadas. Asi:

si $\gamma_p > \gamma_c$ el régimen es Turbulento si $\gamma_p < \gamma_c$ el régimen es Laminar o Transicional

Una vez determinado el régimen de flujo, este puede ser comprobado mediante el empleo de la ecuación IV.12, empleando la ecuación IV.29 para el término de la viscosidad aparente.

donde:

Dp	=	Diámetro de la partícula, pg.
к	=	Índice de consistencia, lb _f - seg ⁿ /100 pies ² .
n	=	Índice de comportamiento de flujo, adimensional.
vs	=	Velocidad de deslizamiento de la partícula, pies/seg.
τ _p	=	Punto de cedencia, Ib/100 pies ² .
Ŷρ	Ξ	Velocidad de corte desarrollada por la partícula, 1/seg.
Ye	=	Velocidad de corte critica, 1/seg.
Ρ ρ	=	Densidad de la particula, gr/cm ³ .
Pt	=	Densidad del fluido gr/cm ³ .

Nota:

K y n deberán ser determinadas en el rango de τ_p, mediante:



$$n = \frac{\log \left(\frac{\theta_1}{\theta_2}\right)}{\log \left(\frac{N_1}{N_2}\right)}$$
(IV.31)

$$K = \frac{\theta_1}{(1.703 N_1)^n} = \frac{\theta_2}{(1.703 N_2)^n}$$
(IV.32)

con:

 $\theta_1 y \theta_2$ = Lecturas Fann a la velocidad de corte N₁ y N₂ respectivamente, grados. N₁ y N₂ = Revoluciones por minuto del viscosímetro Fann.

6. RELACIÓN DE TRANSPORTE

El avance de los recortes hacia la superficie a una velocidad igual a la diferencia entre la velocidad del fluido y la velocidad de deslizamiento de la partícula se conoce como la velocidad de transporte, definida por:

y la relación de transporte es entonces definido como la velocidad de transporte entre la velocidad anular, por lo tanto:

$$RT = \frac{VT}{Va} = \frac{Va - Vs}{Va} = 1 - \frac{Vs}{Va}$$
(IV.34)

Para relaciones de transporte positivo, los recortes serán transportados hacia la superficie. De la ecuación IV.33 se observa que para una velocidad de asentamiento de la particula igual a cero, la velocidad media del recorte será igual a la velocidad anular y la relación de transporte será Igual a 1. Conforme la velocidad de deslizamiento se incrementa, la relación de transporte decrece y la concentración de recortes en el espacio anular hacia la superficie se incrementa. Por lo tanto, se puede establecer que la relación de transporte es una medida excelente de la capacidad de acarreo de un fluido de perforación en particular.

Sifferman y colaboradores establecieron que la relación de transporte es una medida apropiada de la capacidad de acarreo de los fluidos.

En un trabajo presentado por Sample y Bourgoyne, se muestra que una gráfica de la relación de transporte contra el recíproco de la velocidad anular es una excelente técnica.

En operaciones practicas de campo, una relación de transporte de 50% es adecuado para tener una buena limpieza del agujero. Así:

si $R_T = 0.5 \implies Va_{min} = 2 Vs \implies 0.5$

Qamin

7. REGLAS EMPÍRICAS

En la industria petrolera existe una gran variedad de reglas empíricas para la determinación de parámetros a emplear durante la perforación de pozos. Con respecto a la capacidad de acarreo de recortes, las reglas empíricas más empleadas son, el empleo de una velocidad anular del fluido de aproximadamente igual 120 ples por minuto, para tener una buena limpieza del espacio anular:

Va_{min} ≈ 120 pies/min

(IV.35)

y aquella propuesta por Fullerton, la cual está expresada en términos del diámetro del agujero y la densidad del fluido empleado:

Dager

(IV.36)

donde:

= Diámetro del agujero o de la TR, pg

Dag Va_{min} Pr

Velocidad anular minima, pies/min.

= Densidad del fluido, gr/cm³.



CAPITULO V

PRESIONES GENERADAS POR EL MOVIMIENTO DE TUBERÍAS

1. INTRODUCCIÓN

El movimiento de tuberlas en el interior del pozo (introducción, extracción, elevación e introducción al conectar una junta, etc.) genera incrementos o decrementos de la presión impuesta en el pozo.

Debido a las propiedades reológicas del fluido de perforación, cuando las luberias son movidas dentro del pozo, el fluido no puede ser desplazado a la misma velocidad con que se desplazan las tuberías; por esta razón se generan los cambios en la presión impuesta.

Desde el punto de vista de la mecánica de fluidos, no importa si el fluido se mueve a través de un conducto (tubería), o es la tubería la que se mueve en el seno de un fluido. De cualquier manera existirá una pérdida de presión por fricción.

2. DESCRIPCIÓN TEÓRICA DE LA GENERACIÓN DE LAS PRESIONES DE EMPUJE Y SUCCIÓN

OPERACIÓN: BAJAR UN TRAMO DE TR

- a) Elevar la TR para quitar cuñas
- b) Bajar la TR
- c) Aplicar freno para parar el descenso de la TR
- d) Tramo adicionado colocado en las cuñas
 - Se desarrolla una presión positiva a la máxima velocidad de la tuberla (b y B): Arrastre viscoso del fluido.
 - Uno o más picos de presiones negativas ocurren cuando la tubería es desacelerada por la aplicación del freno (e y C): Efecto de inercia.
 - Cuando la tubería es elevada de las cuñas, invariablemente ocurre presiones negativas (a y A): Efectos de inercia y/o rompimiento de la gel del lodo.

De acuerdo con las Figuras V.1 y V.2 cada uno de los picos en las presiones (positivos o negativos) puede ser originado por uno o más de los siguientes efectos:

- Arrastre viscoso del fluido de perforación
- Inercia de la columna de lodo



Rompimiento de la gel del lodo

2.1. PRESIÓN DE EMPUJE

Esta presión es también conocida como presión de pistoneo y es provocada por el flujo ascendente del fluido que esta siendo desplazado hacia afuera del pozo debido a la introducción de un volumen de acero (tuberla).

المراجعة المراجعة المراجعة

La presión general por la introducción de la tubería tiende a incrementar la presión en el fondo.









2.2. PRESIÓN DE SUCCIÓN

También denominada ce Swabeo, es debida al flujo descendente del fluido que tiende a llenar el espacio dejado por la tubería, cuando esta es extraída del pozo.

Esta presión es neçativa, es decir tiene un efecto neto sobre la presión en el fondo, reduciéndola.

2.3. RÉGIMEN DE FLUJO

Dependiendo de la veocicad de introducción o extracción de las tuberías, el régimen de flujo del fluido puede ser laminar, transicional o turbulento. La Figura V.3 muestra los perfiles de velocidad desarrollaces en el interior de la tubería y en el espacio anular cuando se extrae tubería del pozo.



3. EFECTOS DE LAS PRESIONES DE EMPUJE Y SUCCIÓN

3.1 IMPORTANCIA DE LA MAGNITUD DE LAS PRESIONES DE EMPUJE Y SUCCIÓN

- 25% de los brotes son resultado directo de las presiones de empuje y succión.
- Problemas de pérdidas de circulación son el resultado de las presiones de empuje por la introducción rápida de tuberías.
- Problemas de pozo (derrumbes, puenteos, altas concentraciones de sólidos, etc.) pueden resultar de movimientos alternado de tuberías (conexiones).
- La reducción de la presión por succión pueden dar como resultado contaminaciones del lodo.
- Las presiones de empuje y succión (en algunos casos) son de igual magnitud, pero de signo contrario:

PRESIÓN DE EMPUJE

Positiva, incrementa la presión de fondo

PRESIÓN DE SUCCIÓN

Negativa, reduce la presión de fondo

PRESIÓN EN EL FONDO DEL POZO

Pfondo = Ph ± PEMP/SUC

en términos de densidad equivalente:

 $P_{eq} = P \pm \frac{10 P_{EMP/SUC}}{D} = P \pm \frac{P_{EMP/SUC}}{0.052 D}$

donde:

Peq	, ; •	Densidad equivalente, lb/gal, g/cm ³
ρι	:	Densidad del fluido, ib/gal, gr/cm ³
PEMP/SUC	:	Presión de empuje o succión, psi, kg/cm²
D	:	Profundidad, pies, m

EJEMPLO:

¿Cuál será el efecto sobre la presión en el fondo del pozo cuando se extrae o introduce tubería del pozo a una velocidad tal que la PEMP/SUC es igual a 700 psi?

D	= 12000 pies	3
ρ	= 16 lb/gai	
GFRAC	= 17 lb/gal @	2 12000'
GEORM	= 15.2 lb/gal	@ 12000

68

SUCCIÓN

P_{eq} = 16 - 700 (0.052) (12000) P_{eq} = 14.9 lb/gal < G_{FORM} : BROTE

EMPUJE

$P_{eq} = 16 + \frac{700}{(0.052)(12000)}$

Peg = 17.1lb/gal < GFRAC : PÉRDIDA

4. DETERMINACIÓN DE LAS PRESIONES DE EMPUJE Y SUCCIÓN

La solución analítica para la determinación de las presiones de empuje y succión es relativamente fácil de obtener si se tiene en el pozo un fluido Newtoniano y geometría simple.

Sin embargo, las ecuaciones para fluidos no Newtonianos son bastante complejas para aplicaciones en el campo.

Burkhart presentó en 1961 una técnica simplificada para determinar las presiones de empuje y succión empleando como modelo reológico el de Bingham.

Posteriormente Fontenot & Clark presentaron un procedimiento computarizado, basado en el presentado por Burkhari, empleando los modelos de Bingham y de Ley de Polencias y puede ser extendido para el modelo de Ley de Potencias con Punto de Cedencia.

CASOS

Para propósitos de determinar las presiones de empuje y succión, las tuberías pueden ser clasificadas como:

- Tubería cerrada
- Tuberla abierta con bomba operando
- Tubería abierta con la comba apagada

El método se basa principalmente en la determinación de la velocidad efectiva del fluido en el espacio anular y el empleo de las ecuaciones correspondientes para la determinación de tas pérdidas de presión por fricción, apropladas al modelo reológico correspondiente.

Una vez determinada la velocidad efectiva del fluido y la pérdida de presión por fricción, en cada una de las secciones del espacio anular, la presión de empuje y succión total se determina mediante:





TUBERÍA CERRADA Y TUBERÍA ABIERTA CON BOMBA OPERANDO 4.1.

La velocidad efectiva del fluido en cada sección del espacio anular esta definida por:

$$V_{EMP} = Va + Vd + Vv \tag{V.1}$$

$$V_{SUC} = Va - Vd - Vv \tag{V.2}$$

donde:

Va	•	Velocidad anular del fluido resultante del gasto de flujo proporcionado por	r Ia
1981	1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1	bomba; pies/min (para tuberia cerrada: Va = 0).	
Vď	1	Velocidad anular del fluido debida al desplazamiento de la sarta: pies/min	
14.	$a_{1} \in \{0,1\}$		

Velocidad anular

(V.3)

donde:

-	-			- 1 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2	Contraction and the second	A case a second case of a	1 K.	
<u> </u>	• • • • • • • • • • • • • • • • • • •	nto de	s fluin	010000	ionodo	nor la l	homba	000
~		510 06	3 1111110		aurenuu		JULI KIA	

da . Diámetro del agujero o de la TR, pg

de

: Diámetro exterior de la sección de tubería, po

Velocidad por desplazamiento:

De acuerdo con Burkhart, la componente de velocidad debida al desplazamiento de la tubería esta definida por:

$$Vd = 60 Vp \left(\frac{De^2}{Da^2 - De^2}\right)$$
(V.4)

donde:

Vp

: Velocidad de introducción o extracción de la tubería, pies/seg

Velocidad por arrastre viscoso:

La componente de velocidad debido al arrastre viscoso no es tan simple, debido a que esta depende del régimen de flujo resultante en la sección anular.

Burkhart desarrollo expresiones para determinar el arrastre viscoso tanto en régimen laminar y turbulento.

Para régimen laminar el arrastre viscoso esta expresado por:

$$v_{L} = -60 \text{ Vp}\left[\frac{1 - \alpha^{2} + 2 \alpha^{2} \ln(\alpha)}{2(1 - \alpha^{2}) \ln(\alpha)}\right]$$
(V.5)

con:

Para el régimen turbulento la expresión resultante es complicada por lo que Burkhart la represento en forma gráfica en términos de una constante de colgamiento; así

De

$$V_{VT} = 60 \text{ K } \text{Vp} \tag{V.6}$$

donde K es la constante de colgamiento, representada gráficamente como una función de α y para fines de cálculo. K puede ser considerada como 0.5.

Para determinar V_{EMP} o V_{SUCC} es necesario determinar primeramente el régimen de flujo resultante, lo cual es desconocido debido a la falta de la velocidad efectiva del fluido (V_{EMP} o V_{SUCC}).

En este caso, se supone primeramente régimen laminar y se obtiene V_{EMP} o V_{SUCC} empleando la expresión correspondiente de la componente por arrastre viscoso (Vv) y se prueba la suposición. Si ésta es correcta se determina la P_{EMP} o P_{SUC} con las expresiones apropladas al modelo reológico seleccionado, reemplazando el término de V por V_{EMP} o V_{SUCC} en la sección correspondiente.

En caso de que la suposición sea incorrecta se emplean las expresiones del flujo turbulento, tanto para la componente de la velocidad por arrastre viscoso (Vv) como las correspondiente a las pérdidas de presión por fricción.

Otra forma de determinar las presiones de empuje y succión es determinar primero la caída de presión por fricción en régimen turbulento y posteriormente en régimen laminar, seleccionando como verdadera aquella que resulte mayor.

Una vez determinadas las presiones de empuje y succión en cada una de las secciones del espacio anular, la presión total será:



Presión de empuje

Presión de succión

 $P_{SUC} = \sum_{i=1}^{NSECC_{a}} SP_{SUCCi} = \sum_{i=1}^{NSECC_{a}} \Delta Pa_{i}$

con:

S = +1 si $V_{SUC} > 0$ S = -1 si $V_{SUC} < 0$

donde:

ΔPaí : Pérdida de presión por fricción en la sección i del espacio anular, psi o kg/cm²
 P_{EMP} : Presión de empuje, psi o kg/cm²
 P_{suc} : Presión de empuje, psi o kg/cm²

4.2. TUBERÍA ABIERTA SIN BOMBA

En este caso, la velocidad efectiva del fluido en el espacio anular no es tan simple como en el caso anterior, debido a que el gasto de fluido desplazado por el movimiento de la sarta es libre de fluir a través del espacio anular y/o por el interior de la sarta, como se muestra en la figura V.4.

Esto depende del tamaño de la abertura; es decir, dependiendo del tamaño de las aberturas de la sarta y del espacio anular (área de flujo), será la fracción del gasto total de fluido desplazado que fluya por cada uno de los conductos, de tal manera que:

$$Q_{T} = Q_{ad} + Q_{id} \tag{V.9}$$

donde:

QT : Gasto total desplazado por la sección de fondo de la sarta, gpm

Qad

: Gasto del fluido desplazado por la tubería, fluyendo por el espacio anular, gpm

Qid

: Gasto de fluido desplazado por la tubería, fluyendo por el interior de la tubería, gpm

(V.7)

(V.8)



La determinación del gasto de flujo que fluye por el interior de la sarta (Qid) y por el espacio anular (Qad) es difícil y debe ser resuelto por ensaye y error.

El verdadero gasto que fluye por el espacio anular y el gasto por el interior de la tubería debe de ser determinado de tal manera que en el fondo de la sarta, por ser un punto común, las caídas de presión por fricción sean iguales. Es decir, hasta que:

(V.10)

con:

NSECCI ∑∆Pjj :

ii : Sumatoria de las pérdidas por fricción en el Interior de la tubería, kg/cm²

Nsecca ∑∆Pai:

Sumatoria de las pérdidas por fricción en el espacio anular, kg/cm²

Expresando el gasto fluido por el interior de la sarta y por el espacio anular, se tiene; como una fracción del gasto total

$$Q_{id} = Q_{T} \left(\frac{Q_{id}}{Q_{T}} \right)$$
(V.11)



$$Q_{ad} = Q_T \left(1 - \frac{Q_{id}}{Q_T} \right)$$
(V.12)

entonces, la expresión 9 resulta:

presión 9 resulta:

$$Q_{T} = Q_{T} \left(\frac{Q_{id}}{Q_{T}} \right) + Q_{T} \left(1 - \frac{Q_{id}}{Q_{T}} \right)$$
(V.9a)

Fontenot y Clark presentaron una expresión para determinar el gasto total del fluido desplazado por la sección de fondo de una sarta de perforación o TR:

$$Q_{T} = \frac{60 V p \left[(L_{Ts} - L_{j}) De^{2} + L_{j} D_{j}^{2} \right]}{24.51 L_{Ts}}$$
(V.13)

donde:

L _{Ts} :	Longitud total de la sección de fondo; m
Dj :	Diámetro promedio de hules, coples, etc.; pg
ц. :	Longitud de los hules, coples, etc.; m
De :	Diámetro exterior de la sección de fondo, pg.

y para tubería franca:

$$Q_{T} = 60 Vp \frac{(Da^{2} - De^{2})}{24.51}$$
(V.14)

Por lo tanto, la velocidad efectiva del fluido a través del Interior de cada sección de la sarta, será:

vei =
$$\frac{24.51 \Omega_T}{Di^2} \left(\frac{Qid}{\Omega_T} \right)$$
 (V.15)

En tanto que la velocidad efectiva del fluido en cada sección del espacio anular y causantes de las presiones de empuje y succión, es la suma de las velocidades producidas por el desplazamiento de la sarta y la velocidad debida al arrastre viscoso, menos la velocidad correspondiente al volumen de fluido que fluye por el interior de la sarta; es decir:

$$Vea = Vd + Vv - Va_{Qi} \qquad (V.16)$$

74

donde:

$$Va_{QI} = \frac{24.51Q_T}{Da^2 - De^2} \left(\frac{Qid}{Q_T}\right)$$

con:

Vda = Definida por la expresión 4

Vv = Definida por la expresión 5 ó 6

Una vez determinado el gasto del fluido desplazado por la sección de fondo que fluye por el interior y el espacio anular, las presiones de empuje y succión se determinan considerando:

El proceso de Solución es iterativo y primeramente se supone una fracción del gasto por el interior (Qid/QT) y si las caldas de presión por fricción y totales en el interior y en el espacio anular no son iguales se realiza una segunda suposición, obteniendo C (despejando) de:

y de aquí, un nuevo valor de Qid, mediante:

$$Q_{id} = \begin{pmatrix} N_{SECC1} & N_{SECCa} \\ \sum \Delta P_{ii} + & \sum \Delta P_{ai} \\ \frac{|=1}{2C} \end{pmatrix}^{1/2}$$
(V.19)

cuidando que Qid no sea mayor de Qad, y la presión de empuje succión será:

$$P_{EMP/SUCC} = */- \sum_{i=1}^{NSECC_{a}} \Delta Pa_{i}$$
(V.20)



(V.17)

(V.18)

5. APLICACIÓN DE LA DETERMINACIÓN DE LAS PRESIOINES DE EMPUJE Y SUCCIÓN

La aplicación principal de la determinación de las presiones de empuje y succión es muy importante durante las operaciones de perforación, debido a que de ellas depende la presión impuesta en el fondo del pozo cuando se introduce o extrae de él las diversas sartas de tuberla empleadas.

Las presiones de empuje y succión son importantes para prevenir brotes y/o pérdidas de circulación.

El cálculo sistematizado de estas presiones permiten determinar la cédula de viaje para las operaciones.





6. EJEMPLO

Realizar la optimización de la hidráulica para el siguiente caso:

N(seg ^{·1})	(N)
3	6
6	9
100	12
200	18
300	24
600	38

 $TP = 5^{*} \times 4.446^{*} @ 2900 m.$ $L_{B} = 8^{*} \times 3^{*} @ 400 m.$ $TR = 95/8^{*} \times 8.750^{*} @ 2400 m.$ $\rho_{L} = 1.40 gr / cm^{3}$ Q = 140 gpm $Ps \max = 240 kg / cm^{2} \approx 204 kg / cm^{2} a l85\%$ Ev = 85% $Q \max = 350 gpm$ $\phi_{TB} = 16 - 16 - 16(1/32)^{*}$ $\rho_{*} 2.3 gr / cm^{3} dp = 0.4^{*}$



Conexiones superficiales



Etapas

$$\begin{split} I &= TP, \dots, TR = 9 \; 5/8" \times 8.750", @ \; 2400 \; m., \\ II &= LB, \; TP = 5" \times 4.446" @ \; 2900 \; m \\ III &= LB - AG, \; L_B = 8" \times 3", @ \; 400 \; m. \\ IV &= TP - AG \; \phi_{BNA} = 8.375 \\ V &= TP - TR \end{split}$$

Primero debernos calcular la viscosidad plástica con las lecturas del viscosimetro utilizando la siguiente formula.

$$\eta_{p} = \theta_{600} - \theta_{300}$$
$$\eta_{p} = 38 - 24 = 14$$

Ahora calcularemos el punto de cedencia utilizando la lectura del viscosimetro y con la siguiente formula.

$$\tau_y = \theta_{300} - \eta_p$$

$$\tau_y = 24 - 14 = \underline{10}$$

Ahora debemos de calcular la velocidad de flujo con la siguiente formula:

$$\mathcal{V} = 24.51 \frac{Q}{D_1^2}$$
$$\mathcal{V} = 24.51 \left(\frac{140}{4.446^2}\right)$$
$$\mathcal{V} = 173.59$$

Ahora procederemos a calcular la velocidad critica:

$$V_{C} = \frac{7.75\eta_{P} + 7.75 \left(\eta_{P}^{2} + 109.83\rho D_{1}^{2} \tau_{y}\right)^{1/2}}{\rho D1}$$

$$V_{C} = \frac{7.75(14) + 7.75(196 + 109.83(1.4)4.446^{2}(10))^{1/2}}{11.4(4.46)}$$

Encontrara el numero de Reynolns

$$N \text{ Re} = 129 \left(\frac{D_1 V \rho}{\eta p} \right)$$

$$NRE = 129 \left(\frac{4.446 (173.59) 1.4}{14} \right)$$

$$N \text{ Re} = 9955.976$$

Después calcularemos la caída de presión por fricción(en régimen turbulento).

ε

79

EN

$$\Delta P_f = \frac{\nu_n \rho L}{389081D_1^2} + \frac{r_y L}{913D_1}$$
$$\Delta P_f = \frac{(173.59)1.4(2900)}{389081(4.446)} + \frac{(10)2900}{913(4.446)}$$
$$\Delta P_f = 8.056kg / cm^2$$

Ahora calcularemos la velocidad de flujo de la siguiente etapa:

$$V = 24.51 \frac{Q}{D_1^2}$$
$$V = 24.51 \left(\frac{140}{3^2}\right)$$
$$V = 381.26$$

De la misma manera calcularemos la velocidad critica de esta etapa

$$V_{C} = \frac{7.75\eta p + 7.75(\eta p^{2} + 109.83\rho D_{1}^{2} r_{y})^{1/2}}{\rho D_{1}}$$

$$V_{C} = \frac{7.75(14) + 7.75(196 + 109.83(1.4)3^{2}(10))^{1/2}}{1.4(3)}$$

Vc = 244.43

Ahora el número de reynols

$$N \operatorname{Re} = 129 \left(\frac{D_1 V_{\rho}}{\eta p} \right)$$
$$NRE = 129 \left(\frac{3(381.26)1.4}{14} \right)$$
$$N \operatorname{Re} = 14754.70$$

Ahora calcularemos las presiones por fricción (en régimen turbulento).

$$\Delta P_f = \frac{f \rho v^2 L}{48251D_1}$$

$$f = \frac{0.079}{N \, \text{Re}^{0.25}}$$

$$f = \frac{0.079}{14754.71^{0.25}}$$

$$f = 7.169 \times 10^{-3}$$

$$\Delta P_f = \frac{7.169 \times 10^{-3} (1.4)381.2^2 (400)}{48251 (3)}$$

$$\Delta P_f = 3.281 \, \text{kg/cm}^2$$

Ahora calcularemos la velocidad en el espacio anular:

$$\nu = 24.51 \frac{Q}{D_{u} - D_{1}^{2}} \\
\nu = 24.51 \left(\frac{140}{8.375^{2} - 8^{2}} \right) \\
\nu = 558.8$$

calcular le velocidad critica del espacio anular:

$$V_{C} = \frac{7.75\eta p + 7.75(\eta p^{2} + 109.83\rho(D_{a}^{2} - D_{1}^{2})r_{y})^{1/2}}{\rho(D_{a} - D_{1})}$$

$$V_{C} = \frac{7.75(14) + 7.75(196 + 109.83(1.4)(8.375^{2} - 8^{2})(10))^{1/2}}{1.4(8.375 - 8)}$$

$$V_{C} = 1465.95$$

calcular la caída de presión por fricción (régimen laminar)

$$P_f = \frac{V_n \rho L}{389081(D^2 a - D_1^2)} + \frac{r_y L}{913(D_{a-}D_1)}$$
$$\Delta P_f = \frac{(558.75)1.4(2900)}{389081(8.375 - 8)^2} + \frac{(10)2900}{812.6(.375)}$$
$$\Delta P_f = 21.7kg / cm^2$$

Ahora la velocidad de flujo pero para el turbutento:

$$V = 24.51 \frac{Q}{D_{a} - D_{1}^{2}}$$
$$V = 24.51 \left(\frac{140}{8.375^{2} - 5^{2}} \right)$$
$$V = 76.015$$

Calcular la velocidad critica de flujo:



$$\nu_{c} = \frac{7.75\eta_{P} + 7.75(\eta_{P}^{2} + 109.83\rho(D_{a}^{2} - D_{1}^{2})r_{y})^{1/2}}{\rho(D_{a} - D_{1})}$$

$$\nu_{c} = \frac{7.75(14) + 7.75(196 + 109.83(1.4)(8.375^{2} - 5^{2})(10))^{1/2}}{1.4(8.375 - 5)}$$

$$\nu_{c} = 397.89$$

$$P_f = \frac{V_n \rho L}{389081(D^2 a - D_1^2)} + \frac{r_y L}{913(D_a - D_1)}$$
$$\Delta P_f = \frac{(76.01)!.4(500)}{389081(8.375 - 5)^2} + \frac{(10)500}{812.6(3.375)}$$
$$\Delta P_c = 2.0 kg / cm^2$$



CAPITULO VI

MODELOS MATEMÁTICOS DE OPTIMIZACIÓN EN PERFORACIÓN

1. RESUMEN

La optimización de la perforación es el proceso mediante el cual se busca seleccionar las magnitudes de la variables de perforación controlables que minimicen el costo por unidad de distancia perforada en un pozo.

La definición anterior no implica, forzosamente, que se busque maximizar el ritmo de penetración de la barrea, RP, ya que a mayor velocidad de penetración, se tiene menor duración de la barrena, y por consiguiente, cambios frecuentes de la misma.

Las variables que intervienen en la perforación de un pozo, se dividen en dos grupos que a continuación se definen:

Todas las variables alterables intervienen en el proceso de optimización; lo cual hace difícil el planteamiento de una solución analítica para la optimización. Diversos investigadores han estudiado en el campo y en el laboratorio los efectos de diversos parámetros sobre el ritmo de penetración. Este trabajo hace un revisión sobre los modelos Bourgoyne & Young, Galle & Woods y Young.

83

ALTERABLES

Fluido de perforación

- Tipo de Fluido
- Contenido de Sólidos
- Viscosidad
- Densidad
- Cantidad de filtrado

Hidráulica

- Presión de Bombeo
- Velocidad en toberas
- Gasto
- Velocidad Anular

Tipo de Barrena

- Peso de Barrena
- Velocidad de Rotación
- Tiempo de viaje de la Barrena

INALTERABLES

- Condiciones climáticas
- Condiciones de equipo
- Gases corrosivos de pozo
- Temperatura de fondo
- Propiedades de la roca
- Tipo de formación
- Presión de formación

2. BOURGOYNE & YOUNG

El modelo propuesto está perfeccionado a través del análisis por regresión lineal múltiple de datos de perforación obtenidos de intervalos cortos y en el cual se incluyen los siguientes efectos:

- a) Resistencia de la formación.
- b) Profundidad de la formación.
- c) Compactación de la formación.
- d) Presión Diferencial.
- Diámetro y peso sobe la barrena.
- f) Velocidad de rotación.
- g) Desgaste de la barrena
- h) Hidráulica de la barrena

Se presentan además, los procedimientos para emplear este modelo en:

- a) Seleccionar el peso sobre barrena, velocidad de rotación y la hidráulica óptima.
- b) Calcular la presión de formación.

2.1. INTRODUCCIÓN

El personal encargado de la búsqueda de hidrocarburos ha determinado que el costo de los pozos se incrementa cuando son perforados en áreas de muy difícil acceso y en mayores profundidades. Un estudio realizado por Young y Tanner¹ han indicado un incremento de aproximadamente 7.5% por año en el costo promedio por metro perforado, por tal motivo, es necesario la aplicación de una tecnología basada en la optimización de tales operaciones lo que redituará en la reducción de los costos y proporcionará confianza en las operaciones de la perforación. Como se mencionó anteriormente, el objetivo de la perforación desde el punto de vista ingenieril, es el de perforar cada metro al costo más bajo posible reduciendo al mínimo los tiempos de perforación.



Con el objetivo visto; en el presente, se usa un modelo para la optimización del peso sobre barrena y velocidad de rotación, otro para la optimización del diámetro de las toberas en la hidráulica de la barrena y aún más para la detección de la presión de formación empleando datos de perforación, sin embargo, el modelo propuesto por Bourgoyne & Young ha tratado de:

- Combinar lo que es conocido acerca del proceso de perforación rotatoria en modelo único.
- Desarrollar ecuaciones para calcular: la presión de formación, peso sobre barrena, velocidad de rotación óptimos así como el diámetro de las toberas en la hidráulica de la barrena, las cuales sean coherentes con el modelo planteado.
- Dar un método para la "calibración" sistemática del modelo la cual consiste en obtener con datos de campo, los valores numéricos de las constantes del modelo, que garanticen su validez al menos en algún intervalo determinado.

Es necesario aciarar que la recopilación de grandes volúmenes de datos en campos en desarrollo en México, permitirá realizar un análisis más completo lo cual transformará el modelo propuesto, o bien, será necesario diseñar uno con características propias de dicha zona.

2.2. MODELO DE PERFORACIÓN

El modelo propuesto por Buorgoyne & Young es:

$$RP = Exp(a_1 + \Sigma_{1=2}^{\delta} a_1 x_1)$$
 (VI.1)

Donde: x_j representa los efectos de los parámetros que influyen en el ritmo de perforación, RP, y en el cual la Exp (z) es usada para indicar la función exponencial. El modelo de perforación actúa en un tipo de formación dado acompañado por la calibración de las constantes a₁ a la a₆ en la ecuación (VI.1). Debido a que la ecuación (VI.1), es lineal, esas constantes pueden ser determinadas mediante el análisis por regresión lineal múltiple a través de datos de campo.

2.3. EFECTO DE LA RESISTENCIA DE LA FORMACIÓN

La constante a, primeramente representa el efecto de la resistencia de la formación sobre el ritmo de penetración la cual es inversamente proporcional al logaritmo natural del cuadro de la resistencia de perforabilidad discutido por Maurer. Maurer derivó una ecuación de ritmo de perforación basado en los mecanismos de formación de cráteres; es decir, esto tiene por fundamento que la perforación con barrena de conos tiene dos principios de operación:

- La formación de cráteres bajo los dientes de la barrena.
- Remover los cortes de los cráteres.

nun ben te and the best provide the second					
		ANTOTIN			
I FALLA	DE	ORIGEN			
L					

Una vez que se entendieron dichos mecanismos, el autor definió lo dicho anteriormente en función de volúmenes del cráter para dar por resultado que tal volumen varia directamente con el cuadrado de la fuerza efectiva sobre el diente y además es inversamente proporcional al cuadro de la resistencia de perforabilidad de la formación.

La publicación anterior a este trabajo; la cual estuvo sujeta a correcciones, estableció que el efecto de la resistencia de la formación también se denomina como: la constante de perforabilidad de la formación. Dicha constante depende de varios parámetros como son: las propiedades de la roca, propiedades del lodo (por ejemplo: el contenido de sólidos); así como el diseño de la barrena; todos estos parámetros no han sido definidos matemáticamente, lo cual permite concluir que todos aquellos parámetros "que no han sido modelados matemáticamente" sean adjudicados a la constante de perforabilidad.

2.4. EFECTO DE COMPACTACIÓN

Los términos a₂ x₂ y a₃ x₃ representan el efecto de compactación sobre el ritmo de penetración el cual está definido por:

¥. =	10	ann	- 3	28	P
· · · · · ·			_		

(VI.2)

Donde:

: Exponente de la tendencia normal de compactación.

P :Profundidad vertical, en metros.

De este modo, se supone una disminución de la exponencial en el ritmo de penetración con la profundidad considerando una formación normalmente compactada. El exponente de la tendencia normal de compactación fue señalado en los datos publicados por Murray (datos de microbarrena y de campo); así como por los datos de campo mostrados por Combs.(ver fig VI:1)

x3 está definida por:

$$x_3 = 2.27 P^{0.69} (8.337 Gp - 9)$$

(VI.3)

Donde,

:l Exponente de bajo compactación.

a₃ Go

:Gradiente de la presión de formación, en gr/cc.

86



Se supone en la ecuación(VI.3) un incremento exponencial en el ritmo de penetración con el gradiente de la presión de formación. El exponente del efecto de bajo compactación en el ritmo de penetración está sugerido por la teoría de la compactación aunque todavía no ha sido verificada experimentalmente. Hay que aclarar que el efecto de la compactación sobe el ritmo de penetración, e^(a₂ x₂ + a₃ x₃), ha sido normalizado para igualarse a uno en una formación normalmente compactada a 3,000 metros (10,000 pies).

2.5. EFECTO DE LA PRESIÓN DIFERENCIAL

El término a₄ x₄ representa el efecto de la presión diferencial presente entre la presión hidrostática debida al lodo y la presión de la formación las cuales actuan sobre el ritmo de penetración. x₄ está definida por:

(VI.4)



Donde:

a4 : Exponente de la presión diferencial

DEC : Densidad equivalente de circulación del lodo, en gr/cc.

Se supone una disminución exponencial en el ritmo de penetración con un exceso de presión en el fondo. (Ver figura VI.2)



A medida que los pozos se profundizan, los ritmos de perforación disminuyen; tal reducción es primeramente una función de la presión diferencial incrementada. Sobre la base de investigaciones de laboratorio, varios autores están de acuerdo que el ritmo de perforación disminuye si se incrementa la presión diferencial. Maurer condujo pruebas de volumen de cráter mientras se variaba las presiones de sobrecarga, hidrostática y de formación. Finalmente concluyó que el ritmo de perforación está influenciado por una combinación de la presión hidrostática y la diferencial e independiente de la presión de sobrecarga.

Gamier y Van Linghen señalaron que la presión diferencial afecta tanto la resistencia de la roca como la salida del corte explicando esto mediante una serie de fuerzas que tienen los cortes en el fondo del agujero y las cuales son de naturaleza estática y dinámica siendo una función de casi todos los parámetros de perforación conocidos.

IS CUN 88 A DE ORIGEN

Conclusiones al afecto de la presión diferencial.

- a) El ritmo de perforación está afectado en forma significante por cambios en la presión diferencial.
- El ritmo de perforación se incrementa tanto como la presión de la formación es mayor que la columna del lodo.
- c) Observando el ritmo de perforación; un incremento en la presión de formación puede detectarla. Datos sobre el ritmo de perforación permiten evitar reventones y perforar cerca de las condiciones hidrostáticas balanceadas. Esto disminuye los e incrementa el ritmo de perforación.
- d) La sensibilidad del ritimo de perforación tanto a incrementos en la presión diferencial como a incrementos en el peso sobre barrena permite establecer una relación práctica en la detección de incrementos en la presión de formación a través del ritimo de perforación. Esto se puede realizar siempre y cuando se tenga suficiente peso sobre barrena para desarrollar totalmente la relación de ritimo – presión diferencial.
- e) No hay indicación que las presiones de sobrecarga y la hidrostática afecten el ritmo de perforación.

Vidrine y Benit también notaron una relación aparente entre el efecto de la presión diferencial y el peso sobre barrena; sin embargo, no se obtuvo una correlación aceptable como se menciona en el punto 4 y por tal motivo no se incluye en la ecuación (VI.4).

2.6. EFECTO DEL PESO SOBRE BARRENA DIAMETRO DE LA BARRENA

El término $a_5 x_5$ representa el efecto del peso sobre barrena y el diámetro de ésta en el ritmo de penetración. x_5 está definido por:

$$x_{5} = \frac{In5.595(PSB - PSIB)}{(4.0 - 5.595PISB)}$$
(VI.5)

1 . . .

Donde:

PSB : Peso sobre barrena, en ton/cm. PISB : Peso inicial sobre barrena, en ton/cm

a5 : Exponente del peso sobre barrena.

De este modo, se supone que el ritmo de penetración es directamente proporcional al PSB⁶₅ como lo indicaron varios autores. La teoría básica de estos autores es la de reconocer que el ritmo de perforación y el desgaste de la barrena son funciones del peso sobre barrena y la velocidad de rotación. De acuerdo con esto, permaneciendo constante la velocidad de rotación, condición de la barrena y el nivel de la hidráulica de la barrena; si el peso sobre barrena se incrementa, el ritmo de perforación también se incrementa hasta el momento en el cual la hidráulica de la barrena no sea la suficiente para remover los cortes generados; llamado embolamiento.

Es necesario establecer que el grado al cual disminuye el ritmo de perforación conforme la barrena se desgasta (ya sea en cuanto dientes o balero) depende de la naturaleza de la formación, del tipo de barrena y de las propiedades del fluido de perforación; por tal motivo, incrementos de peso generan un aumento en el desgaste de la barrena hasta el momento que se alcance el peso en el cual los dientes sean destruídos instantáneamente lo cual es tomado en cuenta por el modelo propuesto.

Hay que hacer notar que el término e^(as xs) está normalizado para igualarse a uno para 0.715 toneladas por centimetro de diámetro de la barrena. El peso inicial sobre barrena, PISB, debe ser estimado con pruebas de ritmo de perforación (drill -- off) (Ver apéndice E). Los valores reportados del exponente del peso sobre barrena es entre 0.6 a 2.0.

2.7. EFECTO DE LA VELOCIDAD DE ROTACIÓN

El término as xe representa el efecto de la velocidad de rotación sobre el ritmo de penetración. La función xe está definido por:

$$X_{6} = In\left(\frac{VR}{100}\right) \tag{VI.6}$$

(VI.7)

De acuerdo con esta expresión, se supone que el ritmo de penetración es directamente proporcional a la velocidad de rotación elevado a la as como lo indicaron varios autores. La expresión e^(as xs) está normalizada para igualarse a uno cuando la velocidad de rotación es de 100 rpm. Los valores reportados del rango del exponente de la velocidad de rotación es de 0.4 para formaciones duras a 0.9 para formaciones suaves.

2.8. EFECTO DEL DESGASTE DEL DIENTE

El término a₂ x₂ representa el efecto del diente sobre el ritmo de penetración y cuya función es:

 $x_7 = -h$

Donde:

H: Altura fraccional del diente gastado.

Autores previos han usado expresiones más complejas para modelar el desgaste del diente; sin embargo, esas expresiones no fueron ajustadas mediante el procedimiento de análisis por regresión múltiple la cuat permite evaluar el exponente del desgaste del diente, az, a través de datos de

campo. La figura (VI.3) muestra una comparación típica de la relaciones publicadas previamente y la función e^(a, x,).



El valor del exponente depende primeramente del tipo de barrena y en menor grado del tipo de formación, sin embargo, cuando son usadas las barrenas con insertos de carburo, el ritmo de penetración no varia de manera significativa con el desgaste del diente. En tal caso, el exponente de desgaste de diente, a, se supone que sea cero dando por resultado que la función del desgaste del diente es uno: o bien, cuando h es cero.

2.9. EFECTO DE LA HIDRAULICA DE LA BARRENA

El término as xa representa el efecto de la hidráulica de la barrena sobre el ritmo de perforación, xa está determinada por:

$$X_8 = \frac{lnDG}{68.559dtVa}$$
(VI.8)

1997. 1997. 1997.

	and the second
D	: Densidad del Lodo, en gr/cc.
G	: Gasto, en It/min.
Va	: Viscosidad aparente, en cp.
Dt	: Diámetro de las toberas de la barrena, en cm.

Donde:

Esta expresión está basada en experimentos de microbarrena desarrollados por Eckel¹³. Eckel encontró que el ritmo de penetración es proporcional al número de Reynolds (D Q / Va dt) elevado a la 0.5 potencia. Debido a que la viscosidad aparente a 10,000 seg.¹ no es medida rutinariamente; por tal motivo, en la ecuación (VI.9) la viscosidad aparente debe calcularse usando la siguiente ecuación:

$$V_a = \frac{VP + PC}{20} \tag{V1.9}$$

Las pruebas reportadas por Eckel fueron realizadas permaneciendo constante el peso sobre barrena y la velocidad de rotación y variando las propiedades del lodo, el gato y el diámetro de las toberas dando por resultados los siguientes puntos:

- a) El ritmo de penetración bajo un sistema bajo el cual permanecen constantes tanto el gasto como la velocidad en la tobera; se ha observado que el ritmo de penetración es función de la viscosidad cinemática del fluido de perforación medido en la tobera.
- b) El efecto combinado de las propiedades del fluido y de la hidráulica sobre el ritmo de penetración en pruebas de microbarrena, es una función del número de Reynolds.
- c) Para la misma viscosidad cinemática; el ritmo de penetración es independiente del contenido de sólidos y de la pérdida de fluidos; sin embargo la perforabilidad de la roca es afectada fuertemente por la presión diferencial. El efecto de sólidos y de filtración durante las pruebas dio lugar a la conclusión que el ritmo de perforación no se controla con el fluido perdido en formación de baja permeabilidad. La selección del tipo de lodo a emplearse – según Eckel – debe hacerse sobre la base de la viscosidad cinemática.

2.10. MODELO DE DESGASTE DE BARRENA

En adición al modelo del ritmo de penetración; se vió la necesidad de usar una ecuación que nos permita estimar la condición de la barrena a cualquier tiempo. De acuerdo con esto la condición de la barrena puede ser estimada desde 2 puntos de vista:

- a) Desgaste del diente como límite de la vida de la barrena.
- b) Desgaste del balero como límite de la vida de la barrena.

Desgaste del Diente

$$\frac{dh}{dt} = \frac{H_3}{TH} \left(\frac{\nu_r}{100}\right)^{H_1} * \left(\frac{5.595PMSB - 4}{5.595(PSMB - PSB)}\right) * \left(\frac{1 + H_2}{2} + \frac{1}{1 + H_2h}\right)$$
(VI.10)

Donde:

H₁,H₂ y H₃: Constantes del tipo de Barrena (Tabla VI.1)

PMSB: Peso máximo sobre barrena, en ton/cm. (Tabla VI.1 Y VI.2)

h: Altura fraccional del diente gastado.

TH: Constante de abrasión, que es función de las propiedades del fluido de perforación, del tipo de barrena y de la formación.(Para ejemplo de cálculo ver Apéndice D)

Desgaste del Balero

El desgaste del balero fue estimado haciendo uso de la siguiente expresión:

$$\frac{dB}{dt} = \frac{1}{TB} \frac{V_r}{100} \frac{PSB^b}{0.7148}$$
(VI.11)

والمتحدث فيحافظ والمتحا والمعارك والمقاطعة

•

Donde:

- b : Constante que depende del tipo de balero y del lodo. (Tabla VI.3)
- TB : Constante del balero, la cual es calculada en función del desgaste de la barrena.
- B : Desgaste normalizado del balero.
- PSB : Peso sobre barrena, en ton/cm.

Nótese que la ecuación 10 está normalizada para que el factor de abrasión TH, sea numéricamente igual a las horas de vida del diente de la barrena si fuese operada a condiciones estándar una barrena de clase 1. Estas "condiciones estándar" son: un peso sobre barrena de 0.7148 ton/cm y una velocidad de rotación de 100 rom.

Del mismo modo, la ecuación (VI.11) está normalizada para que la constante del balero, TB, sea numéricamente igual a las horas de vida del balero que resultará si la barrena fuese operada a condiciones estándar. De esta manera; normalizando las ecuaciones de desgaste de la barrena, el personal de campo puede atacar una medición física de las constantes de desgaste de la barrena.

Estes Ha señalado que el ritmo de desgaste de la barrena será excesivo si se emplea un gran peso sobre la barrena. Según Estes, los máximos pesos sobre barrena están mostrados en la tabla (VI.2) los cuales están basados en la capacidad del balero para barrenas de dientes maquinados y sobre la estructura de corte de la barrenas de insertos.

Es necesario recordar que una barrena puede ser construida con cualquiera de los 4 tipos de ensambles de baleros:

1. No sellado o estándar

2. Sellado - Sistema rodillos – balines - fricción - Sistema de fricción

Según Estes, la clase 1 a 4 (tabla VI.2) son barrenas de dientes maquinados y de la clase 5 a 9 son insertos de carburo de tungsteno.

La clase 5 y 6 están diseñados para perforar formaciones abrasivas que han sido previamente perforadas por la clase 1 y 2. Aunque la clase 5 y 6 permanecerá en el fondo un mayor tiempo que la clase 1 y 2 costará 5 veces más así que para escoger el tipo de barrena a emplear dependerá de la economia de la barrena. En cuanto a las características de diseño, las barrenas de formación suave tienen menor cantidad de dientes pero son más largos que las barrenas para formación dura. La clase 1 está diseñada para cavar en lugar de triturar, los conos están compensados y el diente está hecho en forma aguda con materiales duros en su superfície

. Si es aplicado el peso necesario, el diente se desgastará lo que causará que la barrena se retarde progresivamente a medida que se perfore. Las barrenas de formación media, clase 2-1 y 2-2 son de carado duro mientras que la clase 2-3 no lo es; a si no se le puede aplicar el peso necesario para causar su acción de desquebrajamiento, debe de usarse una barrena de formación más suave.

Las barrenas para formación más dura tienen un diente más corto, con una mayor capacidad de balero, una mayor cantidad de dientes y ningún cono compensado. Esto implica una mayor cantidad de acero para resistir el desgaste pero también requiere más peso para efectuar una acción de trituramiento.

Se ha visto, que la vida del balero está relacionado de manera cualitativa a la clase de la barrena ya que resulta que los números de clase mayor tienen una mayor capacidad que los de clase menor; así mismo, el modelo de Bourgoyne y Young hace uso del peso máximo de diseño sobre barrena como límite superior de trabajo, ya que, arriba del cual se romperia instantáneamente la barrena. Dicho peso depende del tipo de barrena y de su tamaño.

Estos máximos pesos no deberán excederse si se desea tener una vida económica de la barrena ya que en caso contrario se estima que la vida de tal barrena sería de menos de 6 horas.

La tabla (VI.1) muestra los pesos máximos para las diferentes clase de barrenas recalcándose que para barrenas de baleros sellados son del 8 al 10% más bajos y para barrenas de baleros journal son del 10 al 12% más altos; además se ha visto que los pesos óptimos son generalmente del 20 al 30% menores que los pesos máximos.

La capacidad del balero para barrenas de insertos es mayor que el aguante de su estructura de corte, de tal manera, que los pesos máximos para barrenas de insertos son aquellos pesos en los cuales el 80% o más de sus insertos sean enterrados; sin embargo, si se exceden esos pesos, las barrenas estarán corriendo en los cascos de los conos.

Después de haber dado un bosquejo de los máximos pesos sobre barrena según Estes, es necesario recalcar los siguientes puntos de vista:

- Úsese la barrena para formación más suave la cual dará una corrida más econômica.
- Si el peso sobre barrena es limitado, úsese la barrena de formación más suave.
- Si la formación no responde al peso sobre barrena, úsese las condiciones de operación de la barrena más suave.

2.11. TABLAS

		TABLA VI. 1			
Clase de la barrena	H1	H ₂	H,	Peso Máximo sobre Barrena, ton/cm	
1-1 a 1-2	1.90	7	1.00	1250	
1-3 a 1-4	1.84	6	0.80	1.429	
2-1 a 2-2	1.80	5	0.60	1.519	
2-3	1.76	4	0.48	1.609	
3-1	1.70	3	0.36	1.787	
3-2	1.65	2	0.26	1.787	
3-3	1.60	2	0.20	1.787	
4-1	1.50	2	0.18	1.787	
insertos	1.50	1	0.02	Ver tabla 3	

VALORES RECOMENDADOS DE LAS CONSTANTES DE LA BARRENA Y DEL PESO MÁXIMO SOBRE BARRENA


						TAI	BLA VI.	2						
	<u> </u>	<u> </u>	T	CL	ASE DE	BAR	RENA	- SI	JBCLA	SE				r
	Diámetro	Barrena	1-1	1-2	2 1	1-3	1-4	4	2-1		2-3	3		4
	cm	(plug)					ļ		2-2					
	15.558	6.125		1.00)1 1.	072	1.18	30	1.23	3		1.41	2	<u> </u>
	17.145	6.750	L	1.01	9 1.	090	1.8	0	1.26	9	1.287	1.51	9	
	20.003	7.875	1.072	1.10	08 <u>1.</u>	180	1.25	51	1.34	1	1.358	1.55	5	10680
	22.225	8.750	1.108	1.16	2 1.	215	1.28	37	1.34	9	1.430	1.69	<u> </u>	1.787
	25.083	9.875	1.162	1.19	8 1.	269	1.25	51	1.35	8	<u>1.</u> 376	1.59	1	-
	26.988	10.625	-	1.14	4	-	1.25	51	-		-	1.57	3	-
1	31.115	12.250	1.055	1.09	0 1.	144	1.19	8	1.30	5	1.323	1.519	9	-
	37.450	14.750	-	0.94	7	-	1.03	17	-		1.126	1.323	2	-
	38.000	15.000		0.94	7	-	1.03	7	-		1.126	1.323	3	-
	44.450	17.500	-	0.89	4	-	1.01	9	-		-	1.251		-
					_									
					BARR	ENAS	DE IN	SER	TOS_					
		Dián	netro E	Barren	5	Í	6	ł	7		8	9		
		d	e	а										
		(C	<u>m)</u>	(puig.)										
		17.	145	6.750	.		•		•		·			
		20.	003	7.875	0554	0	.786	0	.804).929	0.715		
		22.	225	8.750	0.626	0	.804	0	.894	1	.019	0.804		
		25.	083	9.875	0.661	0	.912	0	929	1	.037_	0.804		
		26.	988 1	0.625	0.643	0	.912	0.	912	_1	.055	0.822		
		31.	115 1	2.250	0.626	0	.894	0.	894	1	.037	0.804		
		37.4	450 1	4.750	0.626	0	.876	0.	876	1	.001	0.786		

0.751 PESO MÁXIMO DE DISEÑO SOBRE BARRENA EN TON/CM

0.840

0.840

0.858

0.858

0.751

0.965

0.965

0.858

0.769

0.769

0.679



38.000

44.450

17.145

15.000

17.500

6.750

0.608

0.608

0.536

	TABLA VI.3	
Topo de balero	Fluido de perforación	b
	Lodo con barita	1.00
	Lodo sulfanatado	0.25
No ellado	Agua	1.90
	Lodo arcilloso	1.90
	Lodo base aceite	2.55
sellado		2.80

VALORES RECOMENDADOS DEL PARÁMETRO DEL DESGASTE DEL BALERO

	TABL	A VI.4
[numero de parámetros	mínimo numero de puntos
	8	30
	7	_25
[6	20
· [5_	15
· . [4	10
	3	7
	2	4

TABLA	VI.5
FUNCIÓN	RANGO MÍNIMO*
X2	2000
X3	15000
X	15000
X_5	0.40
X_	0.50
X7	0.20
X.	0.50

RANGO MÍNIMO RECOMENDADO DE LAS FUNCIONES (f2 O f2) PARA INCLUIRSE EN LA REGRESIÓN. *VALOR MÁXIMO OBSERVADO MENOS EL VALOR MÍNIMO OBSERVADO.



	<u>. 12</u>		_	T/	ABLA VI.6				
CONDICIÓN No.	PROFUNDIDAD.	BARRENA No.	RITMO DE PERFORACIÓN (m/h)	PSB Ton/cm	VEL. DE ROTACIÓN (rpm)	DESGASTE DE DIENTE	FUNCIÓN DEL No. DE REYNOLDS	DEC gr/cc	GRADIENTE DE PRESIÓN DE FORMACIÓN
1	2900.2	7	7.01	0.4611	113	0.77	0.964	1.14	1.08
2	2996.2	8	6.7	0.2056	126	0.38	0.964	1.14	1.08
3	3087.6	9	4.3	0.1448	129	0.74	0.827	1.15	1.08
4	3124.2	11	3.0	0.1698	87	0.15	0.976	1.16	1.08
5	3166.9	12	4.9	0.1823	78	0.24	0.984	1.16	1.08
6	3200.4		5.8	0.3021	81	0.61	0.984	1.16	1.08
7	3223.3		3.9	0.2788	81	0.73	0.984	1.16	1.09
8	3304.0	13	5.1	0.2913	67	0.38	09.32	1.16	1.1
9	3340.6		4.8	0.3271	65	0.57	0.878	1.18	1.12
10	3371.1		4.8	0.3628	69	0.72	0.878	1.18	1.13
11	3497.6	15	4.2	0.3021	77	0.20	0.887	1.18	1.14
12	3589.0	18	4.1	0.4129	58	0.12	0.852	1.24	1.14
13	3639.3	21	1.9	0.4039	67	0.20	0.976	1.42	1.21
14	3678.9	22	2.9	0.3700	84	0.08	0.994	1.88	1.49
15	3753.6		4.7	0.5559	69	0.40	1.185	1.96	1.56

EJEMPLOS DE DATOS PARA EL ANÁLISIS DE REGRESIÓN LINEAL MÚLTIPLE

TESIS CON FALLA DE ORIGEN

3. MODELO DE GALLE & WOODS

En 1960 Galle & Woods publicaron su primer trabajo en donde se define la forma de su modelo que propone el calculo de un sistema de perforación en el cual el peso sobre la barrena y la velocidad de rotación varían gradualmente durante la vida de la barrena. En 1963 publican su segundo artículo en el que propone el cálculo de la mejor combinación de peso sobre barrena y velocidad de rotación para oblener el mínimo costo de perforación cuando se emplean barrenas tricónicas.

Los procedimientos de este método se utilizan para determinar:

- La mejor combinación de peso sobre la barrena y velocidad de rotación.
- · El mejor peso sobre la barrena para cualquier velocidad de rotación.
- La mejor velocidad de rotación para cualquier peso sobre la barrena.

El primer punto tendrá aplicación en donde la flexibilidad del equipo permita el manejo de cualquier peso sobre la barrena o velocidad de rotación, el segundo punto donde se tenga limitaciones del equipo o problemas de vibración que restringen el uso de algunas velocidades de rotación y por ultimo el tercer punto donde las condiciones del agujero o el numero limitado de lastrabarrenas dictan el máximo peso que puede emplearse.

Cuando se perforan formaciones suaves, las barrenas con poco desgaste del diente se sacan debido a fallas en los cojinetes. En lales casos, el peso sobre la barrena y la velocidad de rotación no variaran mucho para este procedimiento. Ya que se esta empleando un verdadero proceso de optimización cuando el desgaste del diente es muy poco, es posible que sea más conveniente utilizar un proceso sobre barrena y velocidad de rotación constante en este tipo de formación.

Para encontrar el peso sobre barrena y velocidad de rotación que resulten en una corrida de barrena más económica, es necesario conocer.

- La relación entre el ritmo de penetración y los factores que afectan.
- La relación entre el rítmo de desgaste de la estructura de corte de la barrena y los factores que lo afectan.
- La relación entre el ritmo de desgaste de los cojinetes y los factores que lo afectan.

La acción de corte de una barrena es bastante complicada, por lo que es dificil obtener relaciones exactas para los tres puntos antes señalados, sin embargo se han desarrollado fórmulas empíricas a partir de pruebas de campo y estudios de laboratorio

A continuación se presentan las ecuaciones de ritmo de penetración y del desgaste en dientes y baleros que utiliza este modelo.

3.1. ECUACIÓN DE RITMO DE PENETRACIÓN

A partir de la experiencia en el campo, Se sabe que el ritmo de penetración se encuentra afectado por el peso sobre barrena, velocidad de rotación, desgaste del diente, fluido de perforación, hidráulica de la barrena y del tipo de formación.

والمستعدية وأنصح بعصية وأربي ويهجج والمتكرم والوالدي والمراج

Resultaría demasiado costoso el correr la barrena varias veces durante su vida útil para determinar el desgaste que sufre el diente. Debido a esto, los resultados de laboratorio se usaron y modificaron para estar de acuerdo con la experiencia de campo.

and the second second

Así la ecuación del ritmo de penetración de este modelo es:

$$\frac{df}{dt} = C_f \left(\frac{w^K r}{a^P} \right)$$

donde :

dF / dt	: ritmo de penetración
W	: peso sobre la barrena.
Ci	: parámetro de perforabilidad.
ĸ	: exponente del peso sobre barrena.
R	: función de la velocidad de rotación.
Α	; función de desgaste de diente.
Р	: exponente del valor de la función a.

En la ecuación anterior el valor de la función r es igual a la velocidad de rotación, a una potencia fraccional y es una función de la velocidad de rotación. Esto se expresa mediante:

r =e^{(-100 / N2)+}N^(0.428) + 0.2N [1- e^(-100 / N2)]

Paras formaciones duras

 $\mathbf{r} = \mathbf{e}^{(-100/N2)} \cdot \mathbf{N}^{(0.75)} + 0.5\mathbf{N} \left[1 - \mathbf{e}^{(-100/N2)}\right]$

Para formaciones suaves

100

(VI.12)

(VI.13)

(VI.14)

	TABLA VI	.7	
[Formaciones	к	
	Suave	0.95	
	Media	1.0	
	Dura	0.05	
PARAE	L VALOR DE K A DIFI	ERENTES FO	RMACIONES

El valor del exponente de la función que expresa el desgaste del diente estará en función del tipo de dientes que tenga la barrena.

p = 1.0	Dientes de cresta plan	а
p = 0.5	Dientes autoafilables	
p = 0	Dientes sin desgastes	o insertos

El exponente p se toma como cero cuando los dientes no han sufrido desgastes o cuando se tienen insertos de carburo de tungsteno.

Otro parámetro importante involucrado en esta ecuación, es el valor de la función a que representa el desgaste del diente y se puede expresar matemáticamente así:

es prése

Donde:

D :: es la fracción gastada del diente en octavos

De esta forma el ritmo de penetración se incrementa con la perforabilidad, peso sobre la barrena y velocidad de rotación y se decrementa con el desgaste del diente.

En la ecuación del ritmo de penetración los efectos del tipo de barrena, hidráulica, fluido de perforación y tipo de formación, se incluyen en la constante de perforabilidad C₁.

3.2. Ecuación de ritmo de desgaste del diente

El ritmo de desgaste del diente se encuentra afectado por el peso sobre la barrena, velocidad de rotación y desafilamiento de la barrena. Es difícil determinar el ritmo de desgaste del diente bajo condiciones de laboratorio, debido a que los dientes de diferentes hileras no se gastan al mismo tiempo. Por lo tanto deben hacerse medidas extremadamente exactas de la altura del diente por

101

(VI.15)

intervalos para poder obtener valores consistentes del desgaste. Las roturas de los dientes causan complicaciones adicionales.

Sin embargo, los resultados de laboratorio se modificaron para que estuvieran de acuerdo con el rendimiento de la barrena en el campo. El resultado es la siguiente ecuación empirica:

Donde:

dD / dt	:	ritmo de desgaste de diente
1	:	función de la velocidad de rotación
а	:	función del desgaste del diente
m	:	función del peso sobre barrena
Ar	:	parámetro de abrasividad de la formación.
	dD/dt i a m A _f	dD/dt : i : a : m : A _f :

En la ecuación anterior i y m son funciones que relacionan la velocidad de rotación y el peso sobre la barrena con el ritmo de desgaste del diente, estos valores puede calcularse de la siguiente forma:

m = 1359.1 - 714.19 log₁₀W*

3.3. ECUACIÓN DE DESGASTE DEL BALERO

La vida del balero depende de la capacidad del balero de la barrena, peso sobre la barrena, velocidad de rotación y del tipo de fluido de perforación que opera. La ecuación que gobierna la vida del balero es:

$$B = \frac{SL}{N}$$

Donde:

s

Ľ. N : vida del balero de la barrena.

: parámetro del fluido de perforación

: función tabulada de W

: velocidad de rotación.

102

(VI.19)

(VI.18)

(VI.16)

La función L se decrementa con el incremento del peso, como puede observarse en la ecuación:

$$L = \frac{20,457}{(1+0.03W)^{3.23}}$$
 (VI.20)

La ecuación de vida del cojinete se aplica sólo si el peso sobre barrena y la velocidad de rotación son constantes durante el tiempo t.

$$B_x = \frac{t}{B} = \frac{N}{SL}$$
(VI.21)

Esto se aplica sólo si el peso sobre la barrena y la velocidad de rotación son constantes durante el tiempo t.

Si el peso de la barrena y la velocidad de rotación varían, entonces se tiene:

$$\frac{dB}{dt} = \frac{N}{SL}$$
(VI.22)

3.4. DETERMINACIÓN DE LOS PARÁMETROS DE PERFORACIÓN

Para efectuar el cálculo de las constantes de la formación (A_t y C_t) y la constante del balero B_F, es necesario tener la siguiente información.

- Tamaño y tipo de barrena.
- Costo por hora del equipo costo de la barrena.
- Tiempo de viaje.
- Profundidad.
- Tipo de formación.
- Intervalo perforado.
- Tiempo de rotación.
- Peso sobre la barrena.
- Velocidad de rotación.
- Condiciones de desgaste del diente.
- Condición de desgaste del balero.

A partir de los datos de operación de una corrida de barrena de un intervalo similar es posible determinar los parámetros A_t , $C_t y D_{F_t}$

3.5. ABRASIVIDAD DE LA FORMACIÓN (AF)

El primer paso necesario es que todas las funciones del peso sobre barrena se normalicen a una barrena de 7 7/8 de diámetro, mediante:

$$W^{*} = \frac{7.875W}{D_{b}}$$
 (VI.23)

$$m^{*} = \frac{m}{7.1419}$$
(VI.24)

Donde es D_b el diàmetro de la barrena o del agujero.

A partir de la ecuación de desgaste del diente se sustituye el valor normalizado de m (m*), resultando la siguiente ecuación:

$$\frac{dD}{dt} = \frac{i}{714.19A_{fam}}$$
(VI.25)

integrando la ecuación anterior:

$$=\frac{A_{fm}}{i}714.19 \int_{0}^{D} a dD$$
 (VI.26)

Introduciendo un valor. U para representar a la integral de la función a:

т

$$T = 714.19 \int_{0}^{d} a dD$$
(VI.27)

 A statistical statistic statistical statistic statistical statistica statistical statis

Finalmente sustituyendo el valor de la función a(ecuación 1.4) en la ecuación anterior e integrando para obtener el valor de U en función del desgaste del diente

Por lo que la ecuación del tiempo de rotación t, a partir del desgaste en el diente queda :

$$T_r = \frac{A_f m^{\circ} U}{i}$$

TESIS CON FALLA DE ORIGEN

104

(VI.28)

(VI.29)

PERFORABILIDAD DE LA FORMACIÓN (DF)

A partir de la ecuación de la ecuación del ritmo de penetración tenemos:

$$dF = C_f \left(\frac{W^K r}{a^p}\right) dT_r$$

Pero además de la ecuación de desgaste del diente despejamos el valor de dTr.

$$dT_r = \frac{A_f ma}{i} dD$$
 (VI.31)

(VI.30)

Sustituyendo la ecuación (2.9)en la (2.8) :

dF

$$= \frac{C_{f}A_{f}W^{K}ra}{ia^{p}}dD$$
 (VI.32)

Ahora sustituiremos los valores de las funciones normalizadas (W* y m*):

$$Df = \frac{C_f A_f W^k r}{i} 714.19 \frac{a}{a^p} dD \tag{VI.33}$$

integrando la ecuación anterior y definiendo una nueva variable Z nos permite conocer el intervalo perforado F:

$$F = \frac{D_f m^* W^{*k} rZ}{I}$$
(VI.34)

donde:

$$Z = 714.19 \int_{0}^{D} \frac{a}{a^{p}}$$
(VI.35)

$$D_F = A_f C_f \qquad (VI.36)$$

La función Z relaciona el desgaste y el tipo de diente que tiene la barrena, además variara cuando el valor de p cambia.

Cuando p = 1, Z se reduce a:

Sip = 0.5, Z se reduce a:

Donde:

$$A = \frac{1.8525D_d + 6}{3.7125} \left(0.928125D_d^2 + 6D_d + 1 \right)^{0.5}$$
(VI.39)

$$B = 2(0.861416D^{2}_{d} + 5.56875D_{d} + 0.928125)^{0.5} + 0.85625D_{d} + 6$$
 (VI.40)

Finalmente si p = 0, Z se reduce a:

4

$$Z = U = 220.952531D^{3}_{d} + 2142.57D^{3}_{d} + 714.19 D_{d}$$
(VI.41)

California - Calif

Silensi.

Calculando el parámetro de perforabilidad de la formación D_f:

$$D_f = \frac{Fi}{m^* W^{*k} r^2} \tag{V1.42}$$

3.6. CONSTANTE DEL DESGASTE DEL BALERO(S)

Partiendo de la ecuación de ritmo de desgaste del balero

Integrando esta ecuación a partir del desgaste del balero nos queda:

المركبة ويستروك وأستنب

$$T_r = \frac{SLB_f}{N}$$
 (VI.44)

Despejando el valor de S para conocer el factor del desgaste del balero:

$$S = \frac{T_{f}N}{B_{f}}$$
(VI.45)

MÉTODO PARA DETERMINAR EL COSTO MÍNIMO DE PERFORACIÓN 3.7.

La solución para las ecuaciones fundamentales (VI.12, VI.16 y VI.22) que representan el ritmo de penetración y los ritmos de desgaste en dientes y baleros, se obtuvo mediante la integración de ellas.

Así tenemos tres ecuaciones derivadas de las principales ecuaciones de este modelo:

Intervalo perforado.

$$= \frac{D_{f} \mathbf{m}^{k} \mathbf{W}^{k} \mathbf{r} \mathbf{Z}}{\mathbf{i}}$$

Tiempo de rotación:

$$T_r = \frac{A_f \mathbf{m}^2 U}{i}$$
(VI.47)
$$T_r = \frac{SLB_F}{N}$$
(VI.48)

3.8. INTERRELACIÓN ENTRE EL DESGASTE EN EL DIENTE Y EL BALERO (D Y B_F)

El objetivo de esta interrelación entre el desgaste que sufre el diente (D) y el desgaste que sufre el balero B, es el encontrar que factor limitara la vida de la barrena, para optimizar las condiciones de operación a que estará sujeta.

Igualando las ecuaciones de (VI.47) y (VI.48)

$$\frac{A_{fm}U}{I} = \frac{SLB_{f}}{N}$$

Despejando el valor de U obtenemos:

$$U = \frac{SLB_{fl}}{A_f m^* N}$$
(VI.49)

Para determinar que factor limita la corrida de la barrena, efectuamos los siguientes dos pasos principales:

- Primero suponemos que el diente se desgasta totalmente, esto es consideramos que D vale 1.
- Calculamos el valor de la función de este desgaste del diente (U) sustituyéndolo en la ecuación.

U = 220.952531(13) + 2142.57(12) + 714.19(1)

U = 3077.713



107

(VI.46)

Por lo tanto dependiendo de este valor se determina quien limita la vida útil de la barrena, mediante:

Si U < 3078 El balero limita la vida de la barrena

Si U 3078 El diente limita la vida de la barrena

3.9. PROCEDIMIENTO DE CALCULO

Método para determinar el costo minimo de perforación

La solución para las ecuaciones que representan el ritmo de penetración y los ritmos de desgaste de los dientes y baleros, se obtuvo mediante la integración de ellas.

Así tenemos tres ecuaciones derivadas de las principales ecuaciones de este modelo:

F = -

 $T_r = \frac{A_f m U}{i}$

_ SLB(

Ecuación de ritmo de penetración

Tiempo de rotación en función del diente:

Tiempo de rotación en función del balero:

EL DIENTE LIMITA LA VIDA DE LA BARRENA

1.- Tomar el valor del desgaste del diente como 1 y respectivamente utilizar la siguiente fórmula

$$U = 220.952531D_{d}^{3} + 2142.57D_{d}^{2} + 714.19D_{d}$$

a a state of the s

Con el valor de 1 sustituido en la formula nos dará U = 3078



2.- Calcular la vida de la barrena (tiempo de rotación) mediante el empleo de la ecuación:

$$T_r = \frac{A_f m^U}{I}$$

Primero calcularemos I que es función de la relación de velocidad de rotación con la siguiente formula:

i = N +4.348*10^{.5}N³

Ahora calcularemos m la cual es función del peso sobre barrena a su vez esta relacionado con el peso normalizado y se calcula con la siguiente fórmula:

Después de esto debemos calcular a mª que es el normalizado con la siguiente fórmula.

$$m^* = \frac{m}{714.19}$$

Ya con las datos obtenidos podemos calcular el valor de Ar que es el parámetro abrasividad de la formación:

$$A_f = \frac{T_f i}{m^* U}$$

Ttes el valor de del tiempo final del intervalo anterior o de algún pozo vecino.

Nota: el valor de la abrasividad puede ser calculado o puede ser dato del intervalo anterior o de pozos vecinos.

a second a second s

Ya obtenidos los datos anteriores podemos calcular la vida de la barrena con la ecuación (1).

3.- Ya obtenido el tiempo de rotación obtendremos el desgaste del balero con la siguiente fórmula:

$$B_f = \frac{T_r N}{SL}$$



Donde:

Tres el tiempo de rotación .

N la velocidad de rotación.

S es el parámetro de fluido de perforación.

L función que depende del peso normalizado.

Primero calculamos a L con la siguiente fórmula

$$\frac{20,457}{(1+0.03W)^{3.23}}$$

Después calculamos el parámetro del fluido de perforación con la siguiente fórmula:

$$S = \frac{T_r N}{B_r}$$

Donde:

B_{st} es la fracción final de la vida gastada del balero.

Ya obtenido los valores anteriores se calcula el desgaste del balero con la ecuación (2).

4. - Calcularemos el valor del intervalo perforado (F) con el empleo de la ecuación:

and the second secon

$$F = \frac{D_f m^* W^k r Z}{M}$$

donde:

: Desafilamiento final del diente de la barrena.

: Exponente de peso para la velocidad de rotación.

: Función de la velocidad de rotación

: Función relacionada con el desgaste y el tipo de diente.

Primero calculamos el valor de r con las siguientes formulas:

 $r = e^{(-100 / N2)*} N^{(0.428)} + 0.2N [1 - e^{(-100 / N2)}]$

Para formaciones suaves

Dr K

r Z

 $r = e^{(-100/N2)} N^{(0.75)} + 0.5N [1 - e^{(-100/N2)}]$

Para formaciones duras.

Ahora calcularemos el parámetro de la perforabilidad de la formación con la siguiente ecuación:

$$C_{f} = \frac{F_{f}i}{A_{f}rWmV}$$

Donde:

Fr : es la distancia final perforada por la barrena.

V : es un dato de acuerdo al desgaste del diente.

Después obtenemos a D_t con ayuda de la siguiente ecuación:

$$D_f = A_f C_f$$

Ahora bien el valor de K dependerá del tipo de formación aquí se muestra una tabla de los valores de K:

Formaciones	ĸ
 Suave	0.95
 Media	1.0
Dura	0.05

Después calcularemos el valor de Z que dependerá del exponente que depende del diente de la barrena:

La función Z relaciona el desgaste y el tipo de diente que tiene la barrena, además variara cuando el valor de p cambie.

Cuando p = 1, Z se reduce a:

Z = 714.19Dd

Si p = 0.5, Z se reduce a:

Z = 714.19[A - 4.513744LnB +7.728405]

Donde:

D

$$A = \frac{1.8525D_d + 6}{3.7125} \left(0.928125D_d^2 + 6D_d + 1 \right)^{0.5}$$

 $B = 2(0.861416D_{d}^{2} + 5.56875D_{d} + 0.928125)^{0.5} + 0.85625D_{d} + 6$

Finalmente si p = 0, Z se reduce a:

$$Z = U = 220.952531D^{3}d + 2142.57D^{2}d + 714.19 D_{d}$$

5. - Calcular el tiempo de viaje (Tt) con la siguiente ecuación, si es que no se conoce:

$$T_t = \frac{0.4D}{100}$$

: representa la profundidad y estará en metros

6. - Haciendo uso de la siguiente ecuación calculamos el costo por metro perforado:

$$C_T = \frac{\left(C_B + C_r \left(T_t + T_r\right)\right)}{F}$$

7. - Finalmente se repiten los cálculos del paso 1 al 6, para diferentes valores de peso sobre la barrena y velocidad de rotación, y de esto es el que produzca el menor costo de de perforación será el valor de la combinación optima W-N

EL BALERO LIMITA LA CORRIDA DE LA BARRENA

1.- Tomar el valor del desgaste del balero como 1

112	TESIS-	train 1
	FALLA DE	ORIGEN
	Sec. 2.	

2.- Calcular la vida de la barrena (tiempo de rotación) mediante el empleo de la ecuación:

 $T_r = \frac{SLB_f}{N}$

Primero calcularnos a L con la siguiente fórmula

$$L = \frac{20,457}{(1+0.03W)^{3.23}}$$

Después calcularemos s que es el parámetro del fluido de perforación con la siguiente fórmula:

$$S = \frac{T_r N}{B_{xf} L}$$

Donde:

B_{st} : es la fracción final de la vida gastada del balero

Luego calcularnos el desgaste del balero Br

$$B_f = \frac{T_f N}{SL}$$

Y finalmente utilizamos la ecuación, para obtener la vida de la barrena

3.- A partir del valor de U obtenido con la ecuación:

Determinar el valor del desgaste del diente (D_d) debido a que es difícil despejar el valor de (D_d), se resuelve la ecuación con ayuda de métodos numéricos o a partir de las tablas siguiente:



		Z cuando p =		
U	D	0	0.5	1
0	0	0	0	0
7	0.01	7	7	7
15	0.02	15	15	14
23	0.03	23	22	21
32	0.04	32	30	29
41	0.05	41	38	36
51	0.06	51	47	43
61	0.07	61	55	50
71	0.08	71	64	57
82	0.09	82	72	64
93	0.1	93	81	71
105	0.11	105	90	79
117	0.12	117	100	86
130	0.13	130	109	93
453	0.14	1453	119	100
156	0.15	156	129	107
170	0.16	170	139	114
184	0.17	184	149	121
99	0.18	199	159	129
245	0.19	245	170	136
230	0.2	230	180	143
47	0.21	247	191	150
263	0.22	263	202	157
280	0.23	280	213	164
98	0.24	298	221	171
316	0.25	316	236	179
334	0.26	334	247	186
383	0.27	383	259	193
73	0.28	373	270	200
93	0.29	393	282	207
413	0.3	413	294	214
434	0.31	434	307	221
155	0.32	455	319	229
77	0.22	477	331	236

TABLA VI.8A DETERMINA EL VALOR DEL DESGASTE DEL DIENTE



			Z cuando p =		
U	D	o	0.5	1	
499	0.34	499	344	243	
522	0.35	522	357	250	
545	0.36	545	370	257	
569	0,37	569	383	264	
593	0.38	593	396	271	
618	0.39	618	409	279	
643	0.4	643	422	286	
668	0.41	668	436	293	
694	0.42	694	450	300	
721	0.43	721	463	307	
748	0.44	748	477	314	
775	0.45	775	491	321	
803	0.46	803	505	329	
832	0.47	832	520	336	
861	0.48	861	534	343	
890	0.49	890	549	350	
920	0.5	920	563	357	
951	0.51	951	578	364	
982	0.52	982	371	371	
1013	0.53	1013	379	379	
1045	0.54	1045	386	386	
1078	0.55	1078	393	393	
1111	0.56	1111	400	400	
1144	0.57	1144	407	407	
1178	0.58	1178	414	414	
1213	0.59	1213	421	421	
1248	0.6	1248	428	428	
1283	0.61	1283	436	436	
1319	0.62	1319	443	443	
1356	0.63	1356	450	450	
1393	0.64	1393	457	457	
1430	0.65	1430	467	464	
1468	0.66	1468	813	471	
1507	0.67	1507	830	479	

1. The state of the state of

TABLA VI.8B DETERMINA EL VALOR DEL DESGASTE DEL DIENTE



	<u>ا ا</u>		Z cuando p =	
U		0	0.5	. 1
1549	0.68	1549	847	486
1585	0.69	1585	863	493
1626	0.7	1626	880	500
1666	0.71	1666	894	507
1707	0.72	1707	914	514
749	0.73	1749	932	521
791	0.74	1791	949	528
1834	0.75	1834	957	539
877	0.76	1877	981	543
921	0.77	1921	1002	550
965	0.78	1965	1020	557
2010	0.79	2010	1038	564
2056	0.8	2056	1056	571
2102	0.81	2102	1074	578
2148	0.82	2148	1092	586
2195	0.83	2195	1110	593
2243	0.84	2243	1129	600
2291	0.85	2291	1147	607
2339	0.86	2339	1166	614
2389	0.87	2389	11185	621
2438	0.88	2438	1203	628
489	0.89	2489	1222	639
2539	0.9	2539	1241	643
2591	0.91	2591	1261	650
643	0.92	2643	1280	657
2695	0.93	2695	1599	664
2748	0.94	2748	1319	671
2802	0.95	2802	1338	678
856	0.96	2856	1358	686
910	0.97	2910	1388	693
966	0.98	2966	1397	700
021	0.99	3021	1417	707
1078	1	3078	1437	714

TABLA VI.8C

DETERMINA EL VALOR DEL DESGASTE DEL DIENTE



4. - Calcularemos el valor del intervalo perforado (F) con el empleo de la ecuación:

$F = \frac{D_{f} m^{*} W^{k} r Z}{i}$

; Desafilamiento final del diente de la barrena.

: Exponente de peso para la velocidad de rotación.

: Función de la velocidad de rotación

: Función relacionada con el desgaste y el tipo de diente.

Primero calculamos el valor de r con las siguientes formulas:

$$r = e^{(-100/N2)} N^{(0.428)} + 0.2N [1 - e^{(-100/N2)}]$$

Para formaciones suaves

D_I

к

r : Z

$$= e^{(-100/N2)} \cdot N^{(0.75)} + 0.5N [1 - e^{(-100/N2)}]$$

Para formaciones duras.

Ahora calcularemos el parámetro de la perforabilidad de la formación con la siguiente ecuación:

$$C_f = \frac{F_f i}{A_f W^* m^* V}$$

Donde:

F۰

v

:Es la distancia final perforada por la barrena.

:Es un dato de acuerdo al desgaste del diente.

Después obtenemos a D_f con ayuda de la siguiente ecuación:

 $D_i = A_i C_i$

Ahora bien el valor de K dependerá del tipo de formación aquí se muestra una tabla de los valores de K:

Formaciones	к
Suave	0.95
Media	1.0
Dura	0.05

n na sanggan digi sangking ng haripata

Después calcularemos el valor de Z que dependerá del exponente que depende del diente de la barrena:



La función Z relaciona el desgaste y el tipo de diente que tiene la barrena, además variara cuando el valor de p cambie.

Cuando p = 1, Z se reduce a:

Sip = 0.5, Z se reduce a:

Z = 714.19[A - 4.513744LnB +7.728405]

Donde:

$$A = \frac{1.8525D_d + 6}{3.7125} \left(0.928125D_d^2 + 6D_d + 1 \right)^{0.5}$$

$$B = 2(0.861416D_{d}^{2} + 5.56875D_{d} + 0.928125)^{0.5} + 0.85625D_{d} + 6$$

Finalmente si p = 0, Z se reduce a:

 $Z = U = 220.952531D_{d}^{2} + 2142.57D_{d}^{2} + 714.19 D_{d}$

5. - Calcular el tiempo de viaje (Tt) con la siguiente ecuación, si es que no se conoce:

$$T_t = \frac{0.4D}{100}$$

D representa la profundidad y estará en metros

6. - Haciendo uso de la siguiente ecuación calcularnos el costo por metro perforado:

$$C_{T} = \frac{(C_{B} + C_{r}(T_{t} + T_{r}))}{r}$$

7. - Finalmente se repiten los cálculos del paso 1 al 6, para diferentes valores de peso sobre la barrena y velocidad de rotación, y de esto es el que produzca el menor costo de de perforación será el valor de la combinación optima W-N



Características del modelo

- Los efectos del tipo de barrena, litología, propiedad del fluido de perforación e hidráulica en el ritmo de penetración y desgaste de la barrena, se incluyen en los valores de las constantes de perforabilidad y abrasividad respectivamente.
- Los valores de las constantes de perforabilidad, abrasividad y del balero se determina con datos de pozos vecinos.
- Contempla la utilización de barrenas con insertos de carburo de tungsteno y dientes autoafilables
- La solución final de N y W óplimas se pueden presentar en forma gráfica, lo cual reduce el uso de los programas de computo.
- La optimización de la perforación se hace en forma general, pue se emplea literales independientes (i,m,a,r) cuya forma funcional puede variarse.
- No requiere de pruebas especiales de campo para la terminación de los parámetros involucrados en el método.

3.10. NOMENCLATURA

- Ar: parámetro de la abrasividad de la formación.
- B_f: desgaste del balero.
- C : costo por metro perforado.
- C_B: costo de la barrena.
- C_f: parámetro de la perforabilidad de la formación.
- C_r: costo del equipo.



- D : profundidad (metro)
- D_d: desgaste del diente.
 - D_f: perforabilidad de la formación.
- F : intervalo perforado.
- F1: es la distancia final perforada por la barrena.
- i : función de la velocidad de rotación.
- K : parámetro de perforabilidad de la roca.
- L : función tabulada de W.
- m : función de peso sobre barrena.
- N : velocidad de rotación:
- r : función de la velocidad de rotación
- S : parámetro del fluido de perforación.
- T_r: tiempo de rotación
- T₁: tiempo total
- V : es un dato de acuerdo al desgaste del diente.
- U : es un dato de acuerdo al desgaste del diente.
- W : peso sobre barrena



4. MODELO DE YOUNG

Este modelo logra la optimización del uso de barrena a través de la selección del peso sobre barrena y rotaria en base a una minimización del costo por unidad de longitud perforada.

El modelo establece tres ecuaciones fundamentales que conforman el método de optimización,

El costo de perforación, el desgaste del diente y el desgaste del balero, donde estas relacionan el desgaste de la barrena con el ritmo de penetración.

La ecuación del ritmo de penetración involucra los efectos del PSB(W), la velocidad de rotación (N) y el desgaste de los dientes. En función de ellos se puede determinar la cantidad de pies o metros perforados en cierto tiempo de rotación, donde dicha ecuación es:

$$RP = \frac{\gamma}{T_r} = \frac{K_f (PSB - PISB)N^2}{(1 + C_2 h)}$$
(VI.50)

Donde:

RP

Kf

:ritmo de penetración (m / hr),

constante de perforabilidad que involucra los efectos de la formación, PSB, Vr, y fluido de perforación. Este valor se puede determinar mediante la prueba de perforabilidad o también a partir de datos de la perforación de la barrena anterior como:

$$f_f = \frac{\left(Y \frac{\left(1 + C_2 H_f\right)}{2}\right)}{\left(T_r (PSB - V_r)V_r^2\right)}$$

(VI.51)

Donde:

C₂

DCD	٠	naco cobro	10	harrona	1403	Ib tool
F30	•	peso sobia	10	parrena	(10-	10,1011)

PISB :: peso minimo para empezar a perforar (10³ lb,ton).

Vr : velocidad de rotación (rpm).

С

: constante de desgaste de la barrena . esta constante depende de la historia del desgaste de la barrena anterior:

$$P_2 = \frac{(Rpi - Rpf)}{(0.75Rpf - 0.25Rpi)Hc}$$

(VI.52)

Donde:

Rpi	: ritmo de penetración inicial (pie /hr)
Rpf	: ritmo de penetración final (pie /hr)
Hr	: desgaste final del diente (1/8 pg).

4.1. ECUACIÓN DEL RITMO DE DESGASTE DEL BALERO

Esta ecuación involucra los efectos de PSB, N y en función de ellos se determina el ritmo de desgaste de los baleros de la barrena a un cierto tiempo de rotación y queda expresado como;

$$B = \frac{NW^{\sigma}}{b}$$
(VI.53)

(VI.54)

donde:

b = constante del desgaste del balero, varia con la composición del fluido de perforación y el contenido de sólidos y el tamaño y tipo de barrena. Esta constante se determina a partir de los datos anteriores de perforación de la barrena:

$$B = \frac{N(PSB)T_r}{B_r}$$

ş

donde:

N ST	: velocidad de rotación (rpm).
PSB .	: peso sobre la barrena (10 ³ lb,ton)
Tr	: tiempo de vida de la barrena (hrs)
Bf	: desgaste final del balero (1/8 pg)

El exponente del PSB (o) relaciona el ritmo de desgaste del balero para el mismo PSB y se determina de manera experimental.

se tiene que:

- 1.2 ; para balero no sellado y lodo base aceite. .
- 1.5 ; para balero no sellado y lodo base agua.
- 2.0 ; para balero sellado y cualquier base de lodo.

TESI

4.2. ECUACIÓN DEL RITMO DE DESGASTE DE LOS DIENTES

Esta ecuación describe los efectos del PSB y N con el desgaste de los dientes y en función de ello se determina el ritmo de desgaste de los dientes para un cierto tierno de rotación, lo cual queda como:

$$\frac{h}{T_r} = \frac{A_f \left(P V_r - Q V_r^3 \right)}{1000 \left(-D_1 P S B + D_2 \right) \left(1 + C_1 h \right)}$$
(VI.55)

Las constantes P, Q, C_1 , D_1 , D_2 son parámetros del desgaste del diente y estos son de acuerdo al tipo y tamaño de la barrena, para ello se tiene las siguientes tablas:

SERIE	CLASIFICACIÓN	SUBGRUPO	P	Q	C,	FVB
1	Suave	1	2.5	1.09e-4	7	1.0
		2	2.0	0.87e-4	6	1.2
		3	2.0	0.087e-4	6	1.2
2	Media	1	1.5	0.653e-4	5	1.2
		2	1.2	0.522e-4	4	1.2
		3	0.9	0.392e-4	3	1.2
3	Dura	1	0.65	0.283e-4	2	1.4
		2	0.5	0.218e-4	2	1.4

PARÁMETROS DEL DESGASTE DEL DIENTE.

DIÁMETRO (pg)	D1	D ₂			
6%	0.088	5.5			
6 1/4	0.083	5.61			
7 7/8	0.074	5.94			
8 5/8	0.071	6.11			
9 1/2	0.0665	6.325			
9 5/8	0.066	6.38			
9 7/8	0.065	6.44			
10 3/4	0.062	6.68			
12 1⁄4	0.0580	7.15			
13 1/4	0.0055	7.56			
TABLA VI.10					
PARA DIÁMETROS QUE NO SE INDICAN:					
D ₁ = 0.26*Db^0.5975					

D₂= 2.6*Db^0.4

PARÁMETROS DEL DIÁMETRO DE LA BARRENA.



4.3. LA CONSTANTE DE ABRASIVIDAD AF

La constante de abrasividad A, involucra los efectos de dureza y abrasividad de la formación. Esta se determina de una corrida de barrena anterior y su expresión es:

$$A_{f} = \frac{(-D_{1}PSB + D_{2})1000\left(\frac{H_{f} + C_{1}H^{2}}{2}\right)}{T_{r}(PV_{r} + QV_{r}^{3})}$$

(VI.56)

El valor de Af puede ser empleado para indicar de manera aproximada el grado de abrasividad de la formación, esto es:

- Af = 0-4; para formaciones poco abrasivas
- Af = 4-5; no esta bien definido
- Af = 5-10; para formaciones abrasivas.

4.4. PRUEBA DE PERFORABILIDAD

La prueba de perforabilidad también se le conoce como la prueba de los cinco pasos , la cual tiene por objetivo determinar los parámetros mas específicos de la formación a perforar como de los efectos del fluido de perforación, estos parámetros son:

- Peso mínimo para perforar (PISB)
- Exponente del efecto de la velocidad de rotación
- Factor de perforabilidad
- · Etc.

Donde estos parámetros describen la respuesta del ritmo de penetración a los cambios de peso sobre la barrena PSB y la velocidad de rotación (rotaria).

Los datos de esta prueba dependen del ritmo de penetración que se dan por varias combinaciones de PSB y rotaria.

Esta prueba se realiza cada vez que se inicie a perforar con barrena nueva.

La prueba consiste en perforar seis intervalos cortos de 1 metro cada uno, variando el PSB y la rotaria como se muestra en la figura.





FIGURA VI.5 GRÁFICA DE RP CONTRA PSB PARA LA DETERMINACIÓN DE M.

6

RP (pie/hr)



з



Si el ritmo de penetración en los puntos 1 y 6 están dentro de un rango aceptable de error (10 al 15 %) uno del otro, se considera aceptable, de otra manera se procede a repetirla.

Una prueba se puede considerar fallida cuando:

- Existe un cambio de litología
- Presencia de intercalaciones
- Es mal realizada

En la prueba de perforabilidad se tiene que

- PSB₂ = PSB₃; pero Vr₂ ≠ Vr₃, e indica el cambio de ritmo de penetración (RP) con respecto a un cambio de velocidad de rotación PSB.
- PSB₄ =PSB₅, pero Vr₄ ≠ Vr₅, como el anterior.
- Vr₂ =Vr₅, pero PSB₂ ≠ PSB₅ e indica el cambio de RP con respecto a cambios de PSB.
- Vr₄ = Vr₃, pero PSB₄≠ PSB₃, indicando lo mismo que el anterior.

De lo anterior resulta que:

$RP_2 \neq RP_3 \neq RP_4 \neq RP_5 \neq RP_6 = RP_1$

Los tres pasos sobre la barrena empleados se recomienda que estén en el rango de 1.8 a 2.7 ton. Por pulgada de diámetro de barrena de lal suerte que la interacción entre el peso y el exponente de la velocidad de rotación sea despreciable; la velocidad de rotación aplicada deberá variar de 70 a 150 rpm para formaciones ligeramente abrasivas y de 40 a 80 rpm para formaciones abrasivas.

De esta prueba se pueden determinar las constantes de la ecuación que relaciona el ritmo de penetración con las condiciones de operación, el desgaste de la barrena y las propiedades de la formación y que es:

126

 $RP = \frac{K_f (PSB - M) V_r^{\lambda}}{f(H)}$

Esta prueba se realiza con barrena nueva, por lo tanto la función del desgaste de la barrena no tiene efecto sobre el RP, es decir f(H) = 1, por lo que:

$$RP = K_f (PSB - M) V_r^{\lambda}$$

4.5. DETERMINACIÓN DEL PESO MÍNIMO PARA INICIAR LA PERFORACIÓN

La constante M se puede determinar a partir de una grafica de RP contra W, como se muestra en la figura; esta debe ser realizada a una velocidad de rotación constante., siendo M la extrapolación de la parte recta hasta el eje de las abscisas, pero debido a que se cuenta con dos pares de valores de velocidades de rotación constantes, se oblenen los valores de M y se promedian para obtener un valor medio de M.

DETERMINACIÓN DEL MÍNIMO COSTO POR UNIDAD DE LONGITUD PERFORADA

La ecuación para determinar el costo de perforación por unidad de longitud perforada se expresa de la siguiente forma:

$$C_{p} = \frac{C_{B} + C_{E}(T_{V} + T_{r})}{T_{V}}$$

Donde:

CP = Costo de Perforación.

CB = Costo de la Barrena.

TV = Tiempo de viaje.

TR = Tiempo de vida de la barrena.

Y = Longitud perforada o a perforar.

La siguiente figura muestra el típico comportamiento del costo por unidad de longitud perforada contra longitud perforada:



127

(VI.57)

(VI.58)

(VI.59)



En la figura se denotan tres zonas en las que se puede observar:

- Intervalo 90-100 %; existe la cantidad de intervalo a perforar y presenta el costo de perforación mas bajo. Pero en esta zona se puede presentar con mayor frecuencia problemas de pesca por la perdida de conos, fallas premaluras de la barrena, lo cual aumentaría el tiempo en las operaciones y el tiempo de perforación real.
- En el rango de 80-90 % se tiene un intervalo a perforar menor pero no tan alejado del rango anterior, sucediendo lo mismo con el costo de perforación y siendo este mayor al anterior pero no de una forma significativa.
- . En el rango de 50-80 %; se tienen los menores valores de longitud a perforar con los mayores costos, lo cual no es la finalidad del método.

4.6. PROCEDIMIENTO DE CALCULO PARA DETERMINAR EL MÍNIMO COSTO DE PERFORACIÓN ASOCIADO AL PESO SOBRE BARRENA Y VELOCIDAD DE ROTACIÓN

determinar los valores de λ , M, Kf, de los datos aportados de una prueba de perforabilidad.

determinar el valor de C2, y de "b" de la corrida de la barrena anterior, teniendo como datos RP1, RP2, TR, PSB, Vr, h, B, tipo de lodo, tipo de barrena etc.



con los valores de las cles P, C₁, D₁, D₂, encontrados en las tablas 4.1 y 4.2, correspondientes a la barrena anterior, determinar Af.

oblener los parámetros P, Q, D, D, D, Y, Y C, de las tablas 4.1 y 4.2 para la nueva barrena y corregir C₂ y "b" en caso necesario.

seleccionar del rango 80-90 % de PSB y Vr máximos, la combinación de PSB y Vr a usar en los cálculos.

obtener los valores de la vida del diente y de balero y determinar cual limita la vida de la barrena.

dependiendo de lo que limite la vida de la barrena determinar el desgaste final del balero y del diente así como el intervalo a perforar.

calcular el costo de perforación asociado a la combinación de PSB, y Vr elegida en el paso 5. obtener las graficas de:

- intervalo a perforar VS costo de perforación
- horas de rotación VS ritmo de penetración
- desgaste del balero VS ritmo de penetración
- desgaste del diente VS ritmo de penetración.



ANEXO A

FORMULARIO DE HIDRÁULICA REOLOGÍA DE LOS FLUIDOS

Dimensiones del viscosímetro Fann 35-VG (Combinación resorte-bob-carnisa estándar)

$K_R =$	387.000	dina-cm/grado
he =	4.050	cm
Rb =	1.725	cm
Rc =	1.842	cm

Esfuerzo cortante

 $\tau = 1.0670$

Velocidad de corte

 $\gamma = 1.703 \, \text{N}$

Viscosidad aparente del fluido

 $\eta = 300 \frac{\theta}{N}$

MODELOS REOLÓGICOS

Modelo de Newton

$$\tau = \frac{\mu \gamma}{478.69}$$
$$\theta = \frac{\mu \gamma}{510.76}$$
$$\mu = \frac{478.69 \tau}{\gamma}$$
$$\mu = 300 \frac{\theta}{N}$$



Modelo de Bingham

$$\begin{split} \tau &= \frac{\eta_P \, \gamma}{478.69} + 1.067 \, \tau_y \\ 0 &= \frac{\eta_P \, N}{300} + \tau_y \\ \eta &= \eta_P \cdot \frac{510.76 \, \tau_y}{\gamma} \\ \eta &= \eta_P \cdot \frac{300 \, \tau_y}{N} \end{split}$$

Modelo de Ley de Potencias

Modelo de Ley de Potencias con Punto de Cedencia $\tau = 1.067 \, \text{K} \, \gamma \, \, ^n \! + 1.067$

$$\begin{aligned} \tau &= 1.067 \text{ K } \gamma^{n} + 1.067 \text{ t}_{\gamma} \\ \theta &= \text{K} \left(1.703 \text{ N} \right)^n + \text{t}_{\gamma} \\ \eta &= 510.76 \text{ K } \gamma^{n-\frac{1}{4}} + 510.76 \frac{\text{T}_{\gamma}}{\gamma} \\ \eta &= 510.76 \text{ K} \left(1.703 \text{ N} \right)^{n-\frac{1}{4}} 300 \frac{\text{T}_{N}}{\gamma} \end{aligned}$$

CONSTANTES REOLÓGICAS

MODELO DE BINGHAM

Viscosidad plástica

 $\eta_P = \theta_{600} - \theta_{300}$

Punto de cedencia

 $\tau_y = 0_{300} - \eta_p$
MODELO DE LEY DE POTENCIAS

Índice de comportamiento de flujo

n = 3.32
$$\log\left(\frac{\theta_{600}}{\theta_{300}}\right)$$

Indice de consistencia

$$K = \frac{\theta_{600}}{1022} = \frac{\theta_{300}}{511}$$

MODELO DE LEY DE POTENCIAS CON PUNTO DE CEDENCIA

Punto de cedencia

Índice de comportamiento de flujo

$$n = 3.32 \log \left(\frac{\theta_{600} - \theta_0}{\theta_{300} - \theta_0} \right)$$

Índice de consistencia

$$\mathsf{K} = \frac{\theta_{600} - \theta_0}{1022} = \frac{\theta_{300} - \theta_0}{511}$$

PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN

MODELO DE BINGHAM

Viscosidad plástica

 $\eta_P = \Theta_{600} - \Theta_{300}$

Punto de cedencia

 $\tau_y = \Theta_{300} - \eta_P$

132

Factor de fricción (Regimen turbulento)

 $f = -\frac{0.079}{0.25}$

INTERIOR DE TUBERÍA

Velocidad de flujo

$$V = 24.51 \frac{Q}{Di}$$

Velocidad critica

$$V_{\rm C} = \frac{7.75\eta_{\rm P} + 7.75(\eta_{\rm P}^2 + 109.83\rho{\rm Di}^2\tau_{\rm y})^{1/2}}{\sigma{\rm Di}}$$

Número de Reynolds del flujo

NRe =
$$129\left(\frac{\text{DiV}\rho}{\eta p}\right)$$

Caída de presión por fricción (Régimen laminar)

$$\Delta P t = \frac{V \eta p L}{389081 \text{Di}} + \frac{\tau y L}{913 \text{Di}}$$

Caida de presión por fricción (Régimen turbulento)

$$\Delta P I = \frac{f \rho V^2 L}{48251 D I}$$

ESPACIO ANULAR

Velocidad de flujo

Velocidad critica

$$Vc = \frac{7.75\eta_{P} + 7.75[\eta_{P}^{2} + 82.37\rho (Da^{2} - De^{2})\tau_{y}]^{1/2}}{\rho (Da - De)}$$

Número de Reynolds del flujo

$$NRe = 129 \left[\frac{(Da - De) \vee \rho}{\eta_P} \right]$$

Calda de presión por fricción (Régimen laminar)

$$\Delta P_{\rm f} = \frac{V \eta_{\rm P} L}{259387 (Da - De)^2} + \frac{\tau_{\rm Y} L}{812.6 (Da - De)}$$

Caída de presión por fricción (Régimen turbulento)

 $\Delta Pf = \frac{f \rho V^2 L}{48251 (Da - De)}$

MODELO DE BINGHAM

CRITERIO DEL NÚMERO DE HEDSTROM

Darby, R. y Melson, J.; "How to Predict the Fricction Factor for Flow of Bingham Plastics"; Chemical Engineering; dic. 28, 1981; pág. 59-61.

Este método para la determinación del factor de fricción proporciona resultados más confiables.

La calda de presión por fricción se determina mediante el empleo de la ecuación de Fanning, dependiendo del conducto a través del cual está fluyendo el fluido.

De acuerdo con este enfoque, los factores de fricción están definidos como:

Factor de fricción (Régimen laminar)

$$f_{L} = \frac{16}{NRe} \left[1 + \frac{NHe}{6NHe} - \frac{NHe}{3} \frac{4}{f_{L} NRe} \right]$$

Factor de fricción (Régimen turbulento)

 $f_{T} = 10^{8} N Re^{-0.193}$

con:

a = - 1.378 [1 + 0.146 e (-2.9 x 10⁻⁵ NHe)]

Factor de fricción general

 $f = {f_L^m + f_T^m}$

con:

 $m = 1.7 + \frac{40000}{NRe}$

Número de Hedstrom (Interior de tubería)

$$NHe = \frac{308689 \text{ Di}^2 \rho \tau_y}{2}$$

Número de Hedstrom (Espacio anular)

Notas:

Cuando el valor de NHe es mayor de 300 000, el valor del exponente "a" para el factor de fricción en régimen turbulento se reduce a un valor igual a -1.378.

Cuando el valor de NRe es menor de 4000, el factor de fricción será al que resulte mayor de f_L y f_T. Así mismo, el régimen de flujo estará dictado por el valor de fl y fl, de acuerdo con el mayor de éstos.

MODELO DE LEY DE POTENCIAS

Índice de comportamiento de flujo

$$n = 3.32 \log \left(\frac{\Theta_{600}}{\Theta_{300}}\right)$$
$$n = 3.32 \log \left(\frac{2 \eta_{P} + \tau_{y}}{\eta_{P} + \tau_{y}}\right)$$

Índice de consistencia

$$K = \frac{\theta_{600}}{1022} = \frac{\theta_{300}}{511}$$
$$S = \frac{2\eta_p + \tau_y}{1022} = \frac{\eta_p + \tau_y}{511}$$

Número de Reynolds critico (Laminar-transición)

Número de Reynolds critico (Transición-turbulento)

NRe_{ct} = 4270 - 1370 n



Factor de fricción (Régimen turbulento)

con:

$$a = \frac{\log{(n)} + 3.93}{50}$$
$$b = \frac{1.75 - \log{(n)}}{7}$$

INTERIOR DE TUBERÍA

Velocidad de flujo

$$V = 24.51 \frac{Q}{Di}$$

Número de Reynolds del flujo

NRe =
$$\frac{\rho V^2}{2.319 K} \left[\frac{2.5 \text{ Din}}{V (3n+1)} \right]^{11}$$

Factor de fricción (Régimen de transición)

$$= \frac{16}{NRe_{CL}} + \left[\frac{NRe - NRe_{CL}}{800} \right] \frac{a}{NRe_{CL}} + \frac{16}{NRe_{CL}}$$

-

Calda de presión por fricción (Régimen laminar)

. f

$$\Delta P f = \frac{KL}{1300.5 \text{ Di}} \left[\frac{(3n+1)V}{2.5 \text{ Din}} \right]$$

Caída de presión por fricción (Régimen turbulento o transición)

$$\Delta P f = \frac{f \rho V^2 L}{48251 D i}$$

ESPACIO ANULAR

Velocidad de flujo

$$V = 24.51 \frac{Q}{Da^2 - De^2}$$



Número de Reynolds del flujo

$$NRe = \frac{\rho V^2}{1.65 K} \left[\frac{1.25 (Da - De)n}{V (2n+1)} \right]^{11}$$

Factor de frícción (Régimen de transición)

$$I = \frac{24}{NRe_{CL}} + \left[\frac{NRe - NRe_{CL}}{800}\right] \left[\frac{B}{NRe_{CT}} - \frac{24}{NRe_{CL}}\right]$$

Caída de presión por fricción (Régimen laminar) ΔPr

$$\Delta P f = \frac{KL}{1300.5 (Da - De)} \left[\frac{(2n + 1)V}{1.25 (Da - De)n} \right]^{T}$$

Caída de presión por fricción (Régimen turbulento o transición)

$$\Delta P t = \frac{f \rho V^2 L}{48251 (Da - De)}$$

MODELO DE LEY DE POTENCIAS CON PUNTO DE CEDENCIA

Indice de comportamiento de flujo

$$\begin{split} n &= 3.32 \log \! \left(\frac{\theta_{\text{goo}} - \theta_0}{\theta_{300} - \theta_0} \right) \\ n &= 3.32 \log \! \left(\frac{2\eta_p + \tau_y \cdot \theta_0}{\eta_p + \tau_y \cdot \theta_0} \right) \end{split}$$

Índice de consistencia

$$K = \frac{\theta_{600} - \theta_0}{1022} = \frac{\theta_{300} - \theta_0}{511}$$
$$K = \frac{2\eta_p + \tau_y - \theta_0}{600^n} = \frac{\eta_p + \tau_y - \theta_0}{300^n}$$

 $\theta = \theta_0 + K R^n$

Lectura Fann equivalente

Número de Reynolds del flujo

 $NR\theta = \frac{\rho V^2}{2.474 \theta}$

Número de Reynolds critico (Laminar-transición)

NRe_{cl} = 3470 - 1370 n

Número de Reynolds critico (Transición-turbulento)

NRe_{ct} = 4270 - 1370 n

Factor de fricción (Régimen turbulento)

NRe

f

con:

 $a = \frac{\log{(n)} + 3.93}{50}$ $b = \frac{1.75 - \log{(n)}}{7}$

INTERIOR DE TUBERÍA

Velocidad de flujo

$$V = 24.51 \frac{Q}{Di^2}$$

Velocidad de rotación equivalente

$$R = 0.939 \left(\frac{G V}{Di} \right)$$

Factor geométrico

$$G = \left[\frac{3n+1}{4n}\right] 8.13 \text{ n } 0.123^{1/n}$$

Factor de fricción (Régimen de transición)

$$f = \frac{16}{NRe_{CL}} + \left[\frac{NRe - NRe_{CL}}{800}\right] \left[\frac{a}{NRe_{CL}} - \frac{16}{NRe_{CL}}\right]$$



Caída de presión por fricción (Régimen laminar)

 $\Delta P f = \frac{\theta L}{1218.8 D i}$

Caida de presión por fricción (Régimen turbulento o transición)

$$\Delta P t = \frac{f \rho V^2 L}{48251 D t}$$

ESPACIO ANULAR

Velocidad de flujo

$$V = 24.51 \frac{Q}{Da^2 - De^2}$$

Velocidad de rotación equivalente

$$R = 0.939 \left(\frac{G V}{Da - De} \right)$$

Factor geométrico

$$G = \left[\frac{(3-c)n+1}{(4-c)n}\right] \left[1+\frac{c}{2}\right] 8.13n0.123^{1}$$

con:

$$\alpha = \frac{De}{Da}$$
$$x = 0.37 \, n^{-0.14}$$
$$c = 1 - \left(1 - \alpha^{X}\right)^{1/x}$$

Factor de fricción (Régimen de transición)



Caída de presión por fricción (Régimen laminar)

$$\Delta Pt = \frac{\theta L}{1218.8 (Da - De)}$$



Caída de presión por fricción (Régimen turbulento o transición)

$$\Delta P f = \frac{f \rho V^2 L}{48251 (Da - De)}$$

DETERMINACIÓN DE LAS PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN A TRAVÉS DE LAS CONEXIONES SUPERFICIALES

Seleccionar una longitud y diámetro de tubería equivalente al caso de conexiones superficiales del equipo y proceder en forma similar a la determinación de las pérdidas de presión por fricción a través del interior de tubería, de acuerdo con el modelo reológico seleccionado.

COMPONENTES DE LAS CONEXIONES SUPERFICIALES			COMBINACIONES TÍPICAS (CASOS)					
			CASO 2		CA	CASO 3		CASO 4
-			Di (pg)	L (m)	Di (pg)	L (m)	Di (pg)	L (m)
	TUBERÍA DE	PIE	3.50	12.2	4.00	13.7	4.00	13.7
	MANGUER	۸	2.50	16.8	3.00	16.8	3.00	16.8
TUBO LAVADOR DE LA UNIÓN GIRATORIA Y CUELLO DE GANSO			2.50	1.5	2.50	1.5	3.00	1.8
	FLECHA			12.2	3.25	12.2	4.00	12.2
TUBER	ÍA DE PERFO	DRACIÓN	LONGITUD EQUIVALENTE DE LAS CONEXIONES					
De (pg)	PESO (Ib/pie)	Di (pg)	SUPERFICIALES, EN METROS DE TUBERÍA DE PERFORACIÓN			DE		
3.50	13.30	2.764	49.10					
4.50	16.60	3.826	232.00 146.00 103.70			.70		
5.50 19.50 4.276				248.80		176	.50	

DETERMINACIÓN EN EL CAMPO DE LAS PÉRDIDAS DE PRESIÓN POR FRICCIÓN

Presión de bombeo

 $Ps = \Delta Pp + \Delta Pb$

Caída de presión por fricción en el sistema circulatorio del pozo excluyendo a la barrena

 $\Delta Pp = KQ^{m}$

ORIGEN

Caída de presión en la barrena

$$Pb = \frac{\rho Q^2}{18511.7 Al^2}$$

Área de toberas

$$At = \frac{\Pi (d_1^2 + d_2^2 + d_3^2)}{4096}$$

Exponente m

$$m = \frac{\log\left(\frac{\Delta P p_1}{\Delta P p_2}\right)}{\log\left(\frac{Q_1}{Q_2}\right)}.$$

Constante K

$$K = \frac{\Delta P p_1}{Q_1} = \frac{\Delta P p_2}{Q_2}$$

OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA

Ecuaciones generales

Presión de bombeo

$$Ps = \Delta PCS + \Delta PTP + \Delta PLB + \Delta Pb + \Delta PTPa + \Delta PLBa$$

 $\Delta Pp = \Delta Pcs + \Delta PTP + \Delta PLB + \Delta PTPa + \Delta PLBa$

Ps = ∆Pp + ∆Pb

Caida de presión por fricción en el sistema circulatorio excluyendo a la barrena

$$\Delta Pp = KQ^m$$

 $\Delta Pp = kDQ^m$

Caida de presión en las toberas de la barrena

$$\Delta Pb = \frac{\rho Q^2}{18511.7 At^2}$$

Área de toberas

$$At = \frac{\Pi \left(d_1^2 + d_2^2 + d_3^2 \right)}{4096}$$



Exponente m a partir de una prueba de flujo

$$m = \frac{\log\left(\frac{\Delta P p_1}{\Delta P p_2}\right)}{\log\left(\frac{Q_1}{Q_2}\right)}$$

Exponente m teórico

Potencia hidráulica superficial disponible

$$HHPs = \frac{Ps_{max} Q_{max}}{120.7 Ev}$$

Gasto de circulación mínimo necesario para levantar los recortes

$$Q_{\min} = \frac{V_{amn} (Da^2 - De^2)}{24.51}$$

Gasto de circulación mínimo necesario para levantar los recortes (Regla empirica propuesta por Fullerton)

CONDICIONES ÓPTIMAS PARA MAXIMIZAR LA POTENCIA HIDRÁULICA A TRAVÉS DE LAS TOBERAS DE LA BARRENA

Potencia hidráulica a través de las toberas de la barrena

$$HHPb = \frac{\Delta Pb Q}{120.7}$$

Pérdida de presión parásita óplima

$$\Delta P \rho_{opt} = \left(\frac{1}{m+1}\right) P S_{max}$$

Caída de presión en la barrena óptima

$$\Delta Pb_{opt} = \left(\frac{m}{m+1}\right) Ps_{max}$$

 $\Delta Pbopt = Psmax - \Delta Ppopt$

142

Gasto de circulación óptimo

$$\begin{aligned} \mathbf{Q}_{opt} &= \left[\frac{\mathbf{P}_{Smax}}{(m+1)K}\right]^{1/m} \\ \mathbf{Q}_{opt} &= \left[\frac{\mathbf{P}_{Smax}}{(m+1)KD}\right]^{1/m} \\ \mathbf{Q}_{opt} &= \mathbf{Q} \left[\frac{\Delta \mathbf{P} \mathbf{p}_{opt}}{\Delta \mathbf{P} \mathbf{p}}\right]^{1/m} \end{aligned}$$

CONDICIONES ÓPTIMAS PARA MAXIMIZAR LA FUERZA DE IMPACTO HIDRÁULICO EN EL FONDO DEL POZO

Fuerza de impacto hidráulico en el fondo del pozo

$$Fb = \left(\frac{\rho Q^2 \Delta Pb}{28.17}\right)^{1/2}$$

Pérdida de presión parásita óptima

$$\Delta Pp_{opt} = \left(\frac{2}{m+2}\right) PS_{max}$$

Calda de presión en la barrena óptima

$$\Delta Pb_{opt} = \left(\frac{m}{m+2}\right) Ps_{max}$$

 $\Delta Pbopt = Ps_{max} - \Delta Pp_{opt}$

Gasto de circulación óptimo

$$Q_{opt} = \left[\frac{2 P_{Smax}}{(m+2)K}\right]^{1/m}$$
$$Q_{opt} = \left[\frac{2 P_{Smax}}{(m+2)kD}\right]^{1/m}$$
$$Q_{opt} = Q\left[\frac{\Delta P_{Popt}}{\Delta Pp}\right]^{1/m}$$



CONDICIONES ÓPTIMAS PARA MAXIMIZAR LA VELOCIDAD DEL FLUIDO A TRAVÉS DE LAS TOBERAS DE LA BARRENA

Velocidad del fluido a través de las toberas de la barrena

$$Vn = \left(\frac{1902.8 \,\Delta Pb}{\rho}\right)^{1/2}$$

Gasto de circulación óptimo

Qoot = Qmin

Pérdida de presión parásita óptima

 $\Delta Ppopt = \Delta Pp come$

$$\Delta P p_{opt} = \Delta P p \left(\frac{Q_{opt}}{Q} \right)^{TT}$$

Caida de presión en la barrena óptima

ΔPbopt = PSmax - ΔPpopt

CONDICIONES DE OPERACIÓN DE LA BOMBA PARA MAXIMIZAR LA POTENCIA HIDRÁULICA EN LA BARRENA

PARÁMETRO	Qmin≤Q≤Qmax			
Profundidad	D ₁	D ₂	D ₃	
Presión superficial	Psmax	Psmax	P5 _{max}	
Gasto de flujo	Qmax	Qopt	Qmm	
Calda de presión parásita	APp @Omes	$\left(\frac{1}{m+1}\right)$ Psmax	∆Рр @Олип	
Caída de presión en la barrena	Рзтах - АРр	$\left(\frac{m}{m+1}\right)$ Psmax	Ратах - ДРр	

RANGO DE PROFUNDIDADES

0≤D≤D1	Q = Qmax	$D_{1} = \frac{P_{3max}}{(m+1)k Qmax}$
D15D5D2	Q = Qopt	
D > D ₂	Q = Qmin	$D_2 = \frac{Psmax}{(m+1)k \text{ Gmin}}$



CONDICIONES DE OPERACIÓN DE LA BOMBA PARA MAXIMIZAR LA FUERZA DE IMPACTO HIDRÁULICO EN EL FONDO DEL POZO

PARÁMETRO	Qmin ≤ Q ≤ Qmax			
Profundidad	Dt	D ₂	D3	
Presión superficial	Psnux	Psma	Psmax	
Gasto de flujo	Qmax	Qapi	Qmm	
Caída de presión parásita	∆Pp @ Qmax	$\left(\frac{2}{m+2}\right)$ Psmax	ΔPp @ Qmm	
Caída de presión en la barrena	Ралаг - АРр	$\left(\frac{m}{m+2}\right)$ Psmax	Ралек - ДРр	

RANGO DE PROFUNDIDADES

0sDsD1	Q = Qmax	$D_1 = \frac{2Psmax}{(m+2)kQmax}$
D1≤D≤D2	Q = Qopt	
D>02	Q = Qmin	$D_2 = \frac{2 Psmax}{m}$ (m + 2)k Qmin

CONDICIONES DE OPERACIÓN DE LA BOMBA PARA MAXIMIZAR LA VELOCIDAD DEL FLUIDO A TRAVÉS DE LAS TOBERAS DE LA BARRENA

Parámetro	Q = Qmin	
Profundidad	Cualquier profundidad	
Presión superficial	Рзпах	
Gasto de flujo	Q = Qmin	
Caída de presión parásita	۵۳۶ 🌒 Qmin	
Caída de presión en la barrena	Psmax – ΔPp @ Omn	

RANGO DE PROFUNDIDADES

Todo el rango de	
profundidades	Q = Qmin



MÉTODO GRÁFICO PARA LA OPTIMIZACIÓN DE LA HIDRÁULICA (A LA PROFUNDIDAD D)

Determinar los limites;

Qmax Qmin Ps_{max}

En un gráfico logaritmico de gasto contra presión, Q vs P (papel log-log), marque las líneas de:

Qmax Qmin PS_{max}

Determinar, (de acuerdo con el criterio (HPBmax o FBmax):

ΔPp_{opt}

- Dibuje la línea de ΔPp_{opt} en el gráfico.
- Trazar el punto de ΔPp a un gasto cualquiera Q y pasar a través de éste una recta de pendiente m.
- Las condiciones óptimas se determinan en la intersección ΔPp con la trayectoria de hidráulica óptima.
- Si el criterio seleccionado es Vn_{max}, el gasto óptimo, Qopt, será igual a Qmin y en la intersección de éste con la trayectoria de hidráulica óptima se encuentran las condiciones óptimas.
- Determinar las pérdidas de presión óptimas, en el sistema y en la barrena (ΔPp_{oot} y ΔPb_{oot}).
- Determine el tamaño de las toberas y la información restante de manera similar a la mostrada en los
 procedimientos analíticos.

CAPACIDAD DE ACARREO DE RECORTES

ECUACIONES GENERALES

Relación de transporte

Vτ ≕ Va - 60 Vs

$$R_{T} = \frac{V_{T}}{Va} = \frac{Va - 60 Vs}{Va} = 1 - \frac{60 Vs}{Va}$$

En operaciones prácticas de campo, una relación de transporte de 50% es adecuada para tener una buena limpleza del agujero. Así:

Si: RT = 50

Vamn = 120 Vs

Velocidad anular mínima - regla de dedo (empiricas)

Vama = 120 pies

Relación de Fullerton:

 $Va_{min} = \frac{1416.56}{Da P_i}$

Gasto de recortes en el pozo

 $Q_p = \frac{DaR}{448.38}$

TESIS CON FALLA DE ORIGEN

Fracción volumétrica de recortes

fp

Densidad efectiva del fluido en el espacio anular

١

$$P_m = P_f (1 - f_p) + P_p f_p$$

CORRELACIÓN DE CHIEN

Velocidad de deslizamiento del recorte

Si: NRep>100

$$Vs = 1.44 \left[Dp \left(\frac{\rho_p \cdot \rho_f}{\rho_f} \right) \right]^{1/2}$$

Si: NReps 100

$$V_{\rm S} = 0.0009 \left(\frac{\mu_{\rm a}}{\rho_{\rm f} \, D_{\rm P}}\right) \left[\sqrt{\frac{2553512 \, D_{\rm P}}{\left(\frac{\mu_{\rm a}}{\rho_{\rm f} \, D_{\rm P}}\right)^2}} \left(\frac{\rho_{\rm p} - \rho_{\rm f}}{\rho_{\rm f}}\right) + 1 - 1 \right]$$

Número de Reynolds del recorte

NRep = 7730
$$\frac{Pr VS Dp}{\mu_a}$$

Viscosidad aparente Para fluidos bentoníticos

 $\mu_a = \mu_p$

Para fluidos poliméricos

NRep > 300

$$\mu_{a} = \mu_{p} + \frac{5\tau_{y}Dp}{Va}$$

CORRELACIÓN DE MOORE

$$Vs = 1.54 \left[Dp \left(\frac{\rho_p - \rho_f}{\rho_f} \right) \right]^{1/2}$$

Si: 3≤NRep≤300 Si: NRep≤3

SI:

$$V_{s} = \frac{5.889 \, Dp \, (\rho_{p} - \rho_{f})^{2/3}}{\rho_{f}^{1/3} \, \mu_{a}^{1/3}}$$

$$Vs = 691 \frac{Dp^2}{\mu_a} (\rho_p - \rho_f)$$

Número de Reynolds

$$NRep = 7730 \frac{P_{f} Vs Dp}{\mu_{a}}$$

Viscosidad aparente

$$\mu_{a} = \frac{\kappa}{144} \left[\frac{60 \left(\text{Da} - \text{De} \right)}{\text{Va}} \right]^{1 - n} \left(\frac{2 + \frac{1}{n}}{0.0208} \right)^{n}$$

Indice de consistencia

$$K = 511 \frac{\theta_{300}}{511}$$

148				
- 1	TR	CIC	CONT	1
- 1	111	010	CON	1
- f	FALLA	יזת	ODIOD	J
Ľ	min	102	UKUGEN I	ł
				ľ

CORRELACIÓN DE METZNER & REED

Velocidad de deslizamiento del recorte

$$Vs = 1.891 \left[\frac{Dp}{Co} \left(\frac{\rho_{p} - \rho_{f}}{\rho_{f}} \right) \right]^{1/2}$$

Número de Reynolds

$$NRep = 581.91 \frac{Pr Vs^2}{K} \left(\frac{Dp}{36 Vs}\right)^n$$

Coeficiente de arrastre Si: NRep > 100

> CD = - 1.75 0.1 NRep

Si: 1 < NRep ≤ 100

 $CD = \frac{18.5}{0.6}$ NRep

Si: NRep≤1

 $CD = \frac{24}{NRep}$

CORRELACIÓN DE WALKER Y MAYES

Velocidad de deslizamiento del recorte (Régimen turbulento)

$$Vs = \frac{0.096 \tau_p}{\rho_p^{1/2}}$$

Velocidad de deslizamiento del recorte (Régimen transición o laminar)

$$Vs = 0.01195 \tau_p \left(\frac{Dp \, \gamma_p}{\rho_p}\right)^{1/2}$$

Esfuerzo cortante alrededor del recorte

$$\tau_p = 22.80 [hc (\rho_p - \rho_f)]^{1/2}$$

· 149

TESIS CON

DE ORIGEN

FALLA

Velocidad de corte alrededor del recorte

con:

n y K determinadas en el rango de τ_e

Velocidad de corte critica alrededor del recorte

 $\gamma_c = \frac{64.65}{Dp P_p}$

Determinación del régimen de flujo de la partícula

Régimen laminar o transicional

Si:

Si: $\gamma_{D} \leq \gamma_{C}$

Y > Y

Régimen turbulento

PRESIONES GENERADAS POR EL MOVIMIENTO DE TUBERÍAS (PRESIONES DE EMPUJE Y SUCCIÓN)

ECUACIONES GENERALES

Presión en el fondo del pozo (@ cualquier profundidad D)

Plondo = Ph ± PEMP / SUC

Densidad equivalente en el fondo del pozo (@ cualquier profundidad D)

 $P_{eq} = P \pm \frac{10 P_{EMP} / suc}{D}$

Presión de empuje y/o succión

PEMP / SUC = PEMP / SUCI

Las presiones de empuje y succión se obtienen mediante la determinación de la velocidad efectiva de empuje y succión en el espacio anular y las ecuaciones para la determinación de las pérdidas de presión por fricción, reemplazando el termino de velocidad por el valor absoluto de V_{EMP} y/o V_{SUC}

Como es imposibile conocer de antemano el régimen de flujo, primeramente se determina la presión, de empuje y/o succión, en cada sección en régimen laminar y posteriormente en régimen turbulento (o transicional y turbulento), seleccionándose como verdadera aquella que tenga el mayor valor absoluto.

150

TUBERÍA CERRADA Y TUBERÍA ABIERTA CON BOMBA OPERANDO

Velocidad efectiva del fluido (En cada sección del espacio anular)

Para tubería cerrada: va = o

Velocidad anular

$$Va = \frac{24.51Q}{(Da^2 - De^2)}$$



Velocidad por desplazamiento

$$Va = 60 Vp \left(\frac{De^2}{Da^2 - De^2}\right)$$

Velocidad por arrastre viscoso (Régimen laminar)

$$V_{VL} = -60 \text{ Vp} \left[\frac{1 - \alpha^2 + 2\alpha^2 \ln(\alpha)}{2(1 - \alpha^2) \ln(\alpha)} \right]$$

De Da

con:

Velocidad por arrastre viscoso (Régimen turbulento)

$$V_{VT} = 60 \text{ K Vp}$$

K puede oblenerse de la figura 1, en función de a (Fontenot y Clark recomiendan, para fines de cálculo, un valor aproximado igual a 0.5).

Presión de empuje

$$P_{EMP} = \sum_{i=1}^{NSECCa} P_{EMPi} = \sum_{i=1}^{NSECCa} \Delta Pa_i$$

Presión de succión

$$P_{SUC} = \sum_{i=1}^{NSECCa} SP_{SUCCi} = \sum_{i=1}^{NSECCa} S\Delta Pa_i$$

S = +1 si $V_{SUC} > 0$ S = -1 si $V_{SUC} < 0$

1.5

151

con:

TUBERÍA ABIERTA SIN BOMBA

El gasto verdadero que fluye por el espacio anular y por el interior de la sarta o tubería se obtiene cuando:

$$\sum_{i=1}^{N \text{secc}_i} \Delta P_{ii} = \sum_{i=1}^{N \text{secCa}} \Delta P_{ai}$$

Gasto total desplazado por la sección de fondo

(Sana de perforación)

$$Q_{T} = \frac{60 \text{ Vp} \left[(L_{Ts} - L_{j}) \text{De}^{2} + L_{j} \text{D}_{j}^{2} \right]}{24.51 L_{Ts}}$$

Gasto total desplazado por la sección de fondo

(Tuberla franca)

 $Q_T = 60 Vp \frac{(Da^2 - Da^2)}{24.51}$

Gasto total

152

$$Q_T = Q_{ad} + Q_{id}$$

$$\mathbf{Q}_{\mathsf{T}} = \mathbf{Q}_{\mathsf{T}} \left(\frac{\mathsf{Q}_{\mathsf{i}\mathsf{d}}}{\mathsf{Q}_{\mathsf{T}}} \right) + \mathbf{Q}_{\mathsf{T}} \left(\mathbf{1} - \frac{\mathsf{Q}_{\mathsf{i}\mathsf{d}}}{\mathsf{Q}_{\mathsf{T}}} \right)$$

Gasto por el interior de la sarta

$$\Omega_{id} = Q_T \left(\frac{Q_{id}}{Q_T} \right)$$

Gasto por el espacio anular

$$Qad = Q_T \left(1 - \frac{Qid}{Q_T} \right)$$

TESIS CUN LA DE ORIGI

Velocidad efectiva del fluido por el interior de la sarta

$$Vel = \frac{24.51Q_T}{Di^2} \left(\frac{Qid}{Q_T} \right)$$

Velocidad efectiva del fluido por el espacio anular

Velocidad por desplazamiento

$$Vd = 60 Vp \left(\frac{De^2}{Da^2 - De^2}\right)$$

Velocidad por arrastre viscoso (Régimen laminar)

$$V_{\rm VL} = -60 \, \rm Vp \left[\frac{1 \cdot \alpha^2 + 2 \, \alpha^2 \ln(\alpha)}{2 \, (1 - \alpha^2) \ln(\alpha)} \right]$$

 $\alpha = \frac{De}{Da}$

con:

Velocidad por arrastre viscoso (Régimen turbulento)

V_{V7} = 60 K Vp

K puede obtenerse de la figura 1, en función de a (Fontenot y Clark recomiendan, para fines de cálculo, un valor aproximado igual a 0.5).

Componente de velocidad correspondiente al gasto de fluye por el interior de la sarta

$$Va_{Qi} = \frac{24.51Q_T}{Da^2 - De^2} \left(\frac{Qid}{Q_T} \right)$$

Velocidad de empuie

V_{EMP} = Vea

Velocidad de succión

V_{SUC} = -Vea

Presión de empuje

$$P_{EMP} = \sum_{i=1}^{NSECC_{a}} P_{EMPi} = \sum_{i=1}^{NSECC_{a}} P_{a_{i}}$$

153

TESIS CON

 \mathbf{DE}

FALL

Presión de succión

 $P_{SUC} = - \sum_{i=1}^{NSECC*} P_{SUCi} = - \sum_{i=1}^{NSECC*} P_{a_i}$

Caida de presión en la barrena

 $p Q_{\tau}^{2} \left(\frac{Q_{\tau}}{Q_{\tau}}\right)^{2}$ APb = -18511.7 At



NOMENCLATURA

REOLOGÍA DE LOS FLUIDOS DE PERFORACIÓN

he	:	Altura efectiva del bob, cm.	
к	:	Indice de consistencia, Ibr seg"/100-pies ² .	TTCCTC
KR	:	Constante del resorte de torsión, dinas-cm/grados.	1000
N	:	Velocidad de rotación de la camisa, rpm.	FALLA DE
n	:	Indice de comportamiento de flujo, adim.	
Rb	:	Radio del bob, cm.	
Rc	:	Radio de la camisa, cm.	
γ	:	Velocidad de corte, 1/seg.	
η	:	Viscosidad aparente del fluido a una (N) determinada, cp.	
μ	:	Viscosidad absoluta o Newtoniana, cp.	
η_{p}	:	Viscosidad plástica, cp.	
0	:	Lectura Fann, deflexión del resorte, grados.	
τ	:	Esfuerzo cortante, lb/100-pies ² .	
τ _y	:	Esfuerzo de cedencia, lb _i /100-pies ² .	

CON ORIGEN

155

PÉRDIDAS DE PRESION POR FRICCION

a	:	Exponente en el factor de fricción en régimen turbulento, para el criterio del número de Hedstrom, adim.
		Parámetro del factor de fricción para los modelos de Ley de Potencias y Ley de Potencias con Punto de Cedencia, adim.
At	:	Area de flujo de las toberas, pg.
b	:	Parámetro del factor de fricción para los modelos de Ley de Potencias y Ley de Potencias con Punto de Cedencia, adim.
c	:	Parámetro del factor geométrico para el modelo de Ley de Potencias con Punto de Cedencia, adim.
d	:	Diámetro de toberas, 1/32 pg.
Da	:	Diámetro del agujero o diámetro interior de lubería de revestimiento, pg.
De	:	Diámetro exterior de la tuberia, pg.
Di	:	Diámetro interior de la tuberla, pg.
f	:	Factor de fricción, adim.
fL	:	Factor de fricción laminar, adim.
f _T	:	Factor de fricción turbulento, adim.
G		Factor geométrico para el modelo de Lev de Potencias con Punto de Cedencia, edim

к		Indice de consistencia del fluido, modelo de Ley de Potencias y modelo de Ley de Potencias con Punto de Cedencia, lbr-segn/100-pies ² y lbr-rpmn/100-pies ² , respectivamente. Constante que depende de la geometría del pozo y las características del fluido (pérdida de presión por fricción por gasto unitario), Kg/cm ² /gpm.
L		Longitud, m.
m		: Exponente en el factor de fricción para cualquier régimen de flujo, para el criterio del número de Hedstrom, adim.
		Exponente del gasto que depende del régimen de flujo y características del fluido, adim.
n	:	Indice de comportamiento de flujo, adim.
NHe	:	Número de Hedstrom, adim.
NRe		Número de Reynolds, adim.
NRec	• :	Número de Reynolds crítico laminar, adim,
NRect	:	Número de Reynolds crítico turbulento, adim.
Ps -	:	Presión superficial de bombeo, Kg/cm ² .
Q	:	Gasto de flujo, gal/min.
R	:	Velocidad de rotación equivalente, rpm.
v	:	Velocidad del flujo, pies/min.
Vc	:	Velocidad crítica, pies/min.
×	:	Parámetro para del factor geométrico para el modelo de Ley de Potencias con Punto de Cedencia, adim.
α	:	Relación de diámetros, adim.
ΔPf	:	Pérdida de presión por fricción en cualquier sección del sistema hidráulico del pozo, Kg/cm ² .
JPP	:	Pérdida de presión por fricción a través de las toberas de la barrena, Kg/cm ² .
۵Pp	:	Pérdida de presión por fricción en el sistema circulatorio excluyendo a la barrena (pérdida de presión parásita) al gasto Q, Kg/cm ² .
ρ	:	Densidad del fluido, gr/cm ³ .
τ _y	:	Punto de cedencia del fluido, lb/100-pies ² .
0	:	Lectura Fann equivalente, lb/100-pies ² .
0 ₀	:	Gelatinosidad inicial (Punto de cedencia para el modelo de Ley de Potencias con Punto de Cedencia), lb/100-pies ² .
0 ₃₀₀	:	Lectura Fann @ 300 rpm, lb/100-pies ² .
θ ₆₀₀	:	Lectura Fann @ 600 rpm, lb/100-pies ² .
ηρ	:	Viscosidad plástica, cp.

OPTIMIZACION DE LA HIDRAULICA

- At : Area de flujo de las toberas, pg².
- d : Diámetro de toberas, 1/32 pg.

.

156 TESIS CON DE CRIGEN

		TESIS CON
		FALLA DE ORIGEN
D	•	Profundidad total. m.
Da	:	Diámetro del agujero o diámetro interior de la tubería de revestimiento (de la sección más grande del espacio anular), pg.
De	. :	Diámetro exterior de la tubería de perforación (de la sección más grande del espacio anular), pg.
Eν	:	Eficiencia volumétrica de flujo, %.
Fb	:	Fuerza de impacto hidráulico en el fondo del pozo, Ib _r .
ннрь	:	Potencia hidráulica a través de las toberas de la barrena, HP.
HHPs	:	Potencia hidráulica superficial disponible, HP.
k	:	Pérdida de presión por fricción por gasto unitario y por unidad de longitud, (Kg/cm²/gpm/m).
ĸ	:	Constante que depende de la geometría del pozo y las características del fluido (pérdida de presión por fricción por gasto unitario), Kg/cm ² /gpm.
m	:	Exponente del gasto que depende del régimen de flujo y características del fluido, (adim).
Ps	:	Presión superficial de bombeo, Kg/cm ² .
Psmax	:	Máxima presión superficial de bombeo disponible, Kg/cm ² .
Ο.	:	Gasto de flujo, gal/min.
Qmax	:	Gasto de circulación máximo entregado por la bomba, gal/min.
Qmin	:	Gasto de circulación mínimo necesario para levantar los recortes, gal/min.
Oopt	:	Gasto de circulación óptimo, gal/min.
Vamin	:	Velocidad anular minima para levantar los recortes, ples/min.
Vn	:	Velocidad del fluido a través de las toberas de la barrena, pies/seg.
ρ	:	Densidad del fluido, gr/cm ³ .
PCS	:	Pérdida de presión por fricción a través de las conexiones superficiales, Kg/cm ² .
7bp	:	Pérdida de presión por fricción a través de las toberas de la barrena, Kg/cm ² .
75PP ^{obt}	:	Pérdida de presión óptima a través de las toberas de la barrena, Kg/cm ² .
۶PLB	:	Pérdida de presión por fricción a través del interior de los lastrabarrenas (cuantas secciones tenga el pozo), Kg/cm ² .
76 ^{PLBa}	:	Pérdida de presión por fricción a través del espacio anular alrededor de los lastrabarrenas (cuantas secciones tenga el pozo), Kg/cm ² .
'7bb	:	Pérdida de presión por fricción en el sistema circulatorio excluyendo a la barrena (pérdida de presión parásita) al gasto Q, Kg/cm ² .
ንይb ^{obt}	:	Pérdida de presión por fricción óptima en el sistema circulatorio excluyendo a la barrena (pérdida de presión parásita óptima), Kg/cm ² .
ALB	:	Pérdida de presión por fricción a través del interior de la tubería de perforación (cuantas secciones tenga el pozo), Kg/cm ² .
ЪР _{ТРа}	:	Pérdida de presión por fricción a través del espacio anular alrededor de la tubería de perforación
		(cuantas secciones lenga el pozo), Kg/cm ² .
		1111-1111-1111-1111-1111-1111-111-111-

į

1100 070

~~...

CAPACIDAD DE ACARREO DE RECORTES

Cp	:	Coeficiente de arrastre, adim.
Da	:	Diámetro de agujero o diámetro interior de la tubería de revestimiento, pg.
De	:	Diámetro exterior de la TP, pg.
Dp	:	Diámetro de la partícula, pg.
fp	:	Fracción volumétrica de recortes en el espacio anular, %.
F	:	Coeficiente de la velocidad de corte equivalente, adim.
hc	:	Espesor de la particula (suponer: hc = dp), pg.
к	:	Indice de consistencia en el modelo de Moore, cp equivalentes. Indice de consistencia, Ib _r -seg ⁿ /100-pies ² .
n	:	Indice de comportamiento de flujo, adim.
NRep	:	Número de Reynolds de la partícula, adim.
Q	:	Gasto volumétrico de flujo, gal/min.
Qp	:	Gasto volumétrico de sólidos, gal/min.
R	:	Velocidad de penetración, m/hr.
RT	:	Relación de transporte, adim.
Va	:	Velocidad anular de flujo, pies/min.
Va _{min}	:	Velocidad anular minima para levantar los recortes, pies/min.
Vs	:	Velocidad de deslizamiento de la partícula, ples/seg.
VT	:	Velocidad de transporte, pies/min.
Ρf	:	Densidad del fluido, gr/cm ³ .
ρ _m	:	Densidad efectiva del fluido en el espacio anular, gr/cm ³ .
ρ _ρ	:	Densidad de la particula, gr/cm ³ .
γ _c	:	Velocidad de corte crítica alrededor de la particula, 1/seg.
γ _p	:	Velocidad de corte desarrollada por la partícula, 1/seg.
μ _a	:	Viscosidad aparente, cp.
μρ	:	Viscosidad plástica, cp.
^τ y	:	Punto de cedencia, lb/100-pies ² .
τ _p	:	Esfuerzo cortante alrededor de la partícula lb/100-pies ² .

.



158

PRESIONES GENERADAS POR EL MOVIMIENTO DE TUBERÍAS

D	:	Profundidad, m.					
Da	:	Diámetro del agujero o de la TR, pg.					
De	:	Diámetro exterior de la sección de lubería, pg.					
		Diámetro exterior de la sección de fondo, pg.					
Dj	:	Diámetro promedio de hules, copies, etc; pg.					
LTs	:	Longitud total de la sección de fondo; m.					
Lj	:	Longitud de los hules, coples, etc; m.					
NSECC	:	Número de secciones interiores o anulares.					
N _{SECC}	:	Número de secciones anulares.					
NSECCI	:	Número de secciones interiores.					
PEMP	:	Presión de empuje, Kg/cm².					
P _{EMP/SSUC}	:	Presión de empuje o succión, Kg/cm².					
Psuc	:	Presión de succión, Kg/cm ² .					
Q	:	Gasto de flujo proporcionado por la bomba, gpm.					
Qad	:	Gasto del fluido desplazado por la tuberla, fluyendo por el espacio anular, gpm.					
Qid	:	Gasto de fluido desplazado por la tubería, fluyendo por el interior de la tubería, gpm.					
QT	:	Gasto total desplazado por la sección de fondo de la sarta, gpm.					
Pfondo	:	Presión en el fondo del pozo (presión a cualquier profundidad de referencia), Kg/cm ² .					
Ph	:	Presión hidrostática, Kg/cm ² .					
s	:	Parámetro que depende del valor de la V _{succ} .					
Va	:	Velocidad anular del fluido resultante del gasto de flujo proporcionado por la bomba; pies/min.					
Va _{Qi}	:	Componente de la velocidad anular del fluido correspondiente al gasto que fluye por el interior de la tubería, pies/min.					
Vd	:	Velocidad anular del fluido debida al desplazamiento de la sarta; ples/min.					
Vea	:	Velocidad efectiva del fluido por el espacio anular, pies/min.					
Vei	:	Velocidad efectiva del fluido por el interior de la luberta, ples/min.					
VEMP	:	Velocidad de empuje, ples/min.					
Vsuc	:	Velocidad de succión, pies/min.					
√p	:	Velocidad de introducción o extracción de la tubería, pies/seg.					
v	:	Velocidad por arrastre viscoso (laminar o turbulento); ples/min.					
∕v _L	:	Velocidad por arrastre viscoso laminar; pies/min.					
/v _T	:	Velocidad por arrastre viscoso turbulento; pies/min.					
CAL	:	Relación de diámetros, adim.					
ΔРЬ	:	Pérdida de presión por fricción en la barrena, Kg/cm².					
∆Pai	:	Pérdida de presión por fricción en la sección i del espacio anular, Kg/cm².					

Pérdida de presión por fricción en la sección i del interior de la tuberla, Kg/cm². Densidad equivalente, g/cm³. Densidad del fluido, gr/cm³.

TESIS CON FALLA DE ORIGEN

ΔPii

Ρe

ρ

:

:

ANEXO B



TUTORIAL DEL PROGRAMA DE OPTIMIZACION DE LA PERFORACIÓN

"OPTIPERF"

Esté programa esta basado en tres métodos de perforación, utilizados para predecir el peso sobre barrena y velocidad de rotación óptimos para aplicarse en la perforación de una siguiente etapa del pozo petrolero.

Los modelos matemáticos utilizados son:

Método de Bourgoyne & Young

Método de Gaile & Woods

Método de Young

MÉTODO DE BOURGOYNE & YOUNG

Para comenzar a utilizar éste método se debe tener presente que datos se van a requerir, de los cuales se debe saber de donde provienen o si se pueden obtener de una manera sencilla y sobre todo saber en que unidades se necesitan.

	Datos	requeridos:
	EE	Elempio:
Tiempo de viajes:	6) (Hrs) the state of the state
Tiempo de conexión:	1	(Hrs)
Tiempo de rotación:	12	(Hrs)
Costo de barrena:	400	(Dólares)
Renta de equipo de perforación:	500	(Dólares / Hr)
Diámetro de barrena:	9.875	(pg)
Número de Reynolds:	900	
Desgaste fraccional del diente:	0.75	(Fracción)
Desgaste fraccional del balero:	0.75	(Fracción)
Peso inicial sobre barrena:	0.5	(1,000 Lb / pg)
Peso sobre barrena;	4	(1,000 Lb / pg)
Profundidad:	7000	(Ft)
Densidad equivalente de circulación:	10	(Lb/gal)
Velocidad de Rotación:	100	(RPM)
Ritmo de perforabilidad:	4.5	(Ft/Hr)

ege d

Datos de Regresión Líneal:

a1:	3
a2:	0.0002
a3:	0.002
a4:	0.00004
a5:	1.2
a6:	0.6
a7:	0.9
a8:	0.4

Las constantes a₁ - a₈ son obtenidas de un análisis de regresión lineal del cual intervienen los siguientes parámetros; la profundidad, el ritmo de penetración, el peso sobre barrena, la velocidad de rotación, desgaste de diente, función del número de Reynolds, densidad equivalente de circulación y el gradiente de poro.

Datos de Tipo de Barrena utilizada:

Ejemplo:

Datos de Tipo de Barrena Utilizada

Clase de Barren	a. 1-3 a 1-4 👻
Tipo de Balero:	Tipo de fluido de H1: 1.84 Perforación: H2: 6
 No Sellado Sellado 	Lodo Sulfonatado - H3: 0.8 PBmax: 8
14 QCH2UU	28

Los parámetros H_1 , H_2 , H_3 , PBmáx y b cambian al elegir la clase de barrena, el tipo de balero y el tipo de lodo usado.

Los parámetros son usados son:

Parametros de desgaste de diente recomendados



Clase de Barrena	н,	H ₂	H ₃	PBmáx
1-1 a 1-2	1.90	7	1.00	7.0
1-3 a 1-4	1.84	6	0.80	8.0
2-1 a_2-2	1.80	5	0.60	8.5
2-3	1.76	4	0.48	9.0
3-1	1.70	3	0.36	10.0
3-2	1.65	2	0.26	10.0
3-3	1.60	2	0.20	10.0
4-1	1.50	2	0.18	10.0
Insertos	1.50	1	0.02	

Parámetros de desgaste de balero recomendados

Tipo de Balero	Fluido de Perforación	ь
	Lodo con Barita	1.00
	Lodo Sulfnatado	1.25
No Sellado	Agua	1.90
	Lodo Arcilloso	2.04
	Lodo Base Aceite	2.55
Sellado		2.80



.... 163

Cuando se inserten todos los datos pedidos presionar el botón Ejecutar para obtener los resultados.



NOTA: Cuando se cambien los datos se tendrá que presionar el botón Ejecutar nuevamente. Resultados obtenídos:

Parámetros Obtenidos:

3000
-827.2274773
-19870.79414
0
0
-0.75
2.571428571
0.499658393

Estos parámetros ya han sido discutidos en la teoría del método y serán utilizados para obtener los resultados finales.

Resultados Finales Obtenidos: Constante de Abrasión de la formación: 15.75384615(Hrs) Constante de desgaste del balero: 0.394010096 Peso óptimo sobre barrena: 6.397435897(1,000 Lb / pg) Tiempo esperado de vida de la barrena: 16.12 (Hrs) Velocidad de rotación óptima: 60.07352858(RPM) Gradiente de poro: 7.161315123(Lb / gal) Costo por longitud perforada: 10.70267652(Dólares / Ft) Dentro de los resultados se encuentran la constante de abrasión de la formación, el peso sobre barrena óptimo y la velocidad de rotación óptima para está profundidad en especial.

1.1.1

Haciendo variar los pesos sobre barrena y velocidades de rotación se obtendrán varios costos por longitud perforada, el cual el menor de todos proporcionará el peso sobre barrena y la velocidad de rotación óptimos para operar la siguiente barrena.

Ejenipio.	Ej	e	m	p	lo:	
-----------	----	---	---	---	-----	--

RPM	Costo
200	18.53779982
190	17.55864989
180	16.62185734
170	15.72779019
160	14.87684098
150	14.06943
140	13.30600923
130	12.58706705
120	11.91313412
110	11.2847908
100	10.70267652
90	10.16750213
80	9.680066355
70	9.241278469
60	8.852190782
50	8.514047312
40	8.228361429
30	46.40325095
20	27.79811078
10	9.709984865

Costo por Longitud Perforada



MÉTODO DE GALLE & WOODS

Para comenzar a utilizar éste método se debe tener presente que datos se van a requerir, de los cuales se debe saber de donde provienen o si se pueden obtener de una manera sencilla y sobre todo saber en que unidades se necesitan.

Los datos requeridos necesitados son de una etapa anterior de perforación o de un pozo de correlación, estos datos son tomados del lugar de trabajo y de datos de fabricantes de barrenas.

Se va a determinar el tipo de formación que tenemos, teniendo una limitancia, no se hace la distinción de que tipo de litología esta presente, sino que clasifica solo si es suave o es dura.

Al elegir que tipo de formación es los valores de la constante K toman los valores siguientes:

Tipo de Formación	ĸ
Suave	0.95
Dura	0.05

Se debe tener en cuenta que al elegir el tipo de formación la constante K cambia automáticamente.

Ejemplo:

Datos Requeridos

Tiempo de rotación:	10	(Hrs)
Costo de barrena:	200	(Dolares)
Renta de equipo de perforación:	50	(Dolares / Hr)
Desgaste fraccional del diente:	0.75	
Desgaste fraccional del balero:	0.5	
Longitud perforada:	55	
Profundidad:	3048	
Velocidad de Rotación:	150	(RPM)
Peso sobre barrena:	20	(1,000 Lb / pg)
Constante de Abrasión de la formación:	2.32	

Tipo de Formación: Suave -0.95

165

CON

Cuando se inserten todos los datos pedidos presionar el botón Ejecutar para obtener los



resultados.

NOTA: Cuando se cambien los datos se tendrá que presionar el botón Ejecutar nuevamente.

Parámetros obtenidos:

r

U:	1833.48997
V:	
i:	
m:	429.917387
n*:	0.60196501
L:	4482.64556
S:	0.57748567
r:	8.63338852
Cf:	0.06999211
Df:	0.16238171
Z:	1166.89817

Estos parámetros ya han sido discutidos en la teoría del método y serán utilizados para obtener los resultados finales.

Resultados finales obtenidos:

Tiempo de rotación: 8.62887861 (Hrs) Desgaste del balero: 0.5 Intervalo perforado: 57.1370317 Tiempo de viaje calculado: 12.192 (Hrs) Costo por longitud perforada: 22.9203366 (Dólares / Hr)

Haciendo variar los pesos sobre barrena y velocidades de rotación se obtendrán varios costos por longitud perforada, el cual el menor de todos proporcionará el peso sobre barrena y la velocidad de rotación óptimos para operar la siguiente barrena.

ORIG

		0
	RPM	Costo
	200	18.25956744
	190	18.75895369
	180	19.33748023
	170	20.01050876
	160	20.79698719
	150	21.7204831
	140	22.81060972
	130	24,10504979
distanta anno 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 - 1997 -	120	25.65252473
	110	27.51731995
	100	29 78648483
	90	32 58184923
	80	26 08118301
		40 66781014
		40.55761914
	60	46.40053393
	50	54.59035086
	40	66.54416364
	30	86.04779886
	20	124.29086
	10	237.2726859





167

Í

ł

à
MÉTODO DE YOUNG

Para comenzar a utilizar éste método se debe tener presente que datos se van a requerir, de los cuales se debe saber de donde provienen o si se pueden obtener de una manera sencilla y sobre todo saber en que unidades se necesitan.

Datos de Barrena Anterior

Los datos requeridos de la barrena anterior son necesarios ya que se necesita que tipo de barrena se estaba utilizando, el tipo de balero, tipo de fluido de perforación y diámetro. Estas características definirán el valor que tomen los siguientes parámetros; P, Q, C1, FVB, D1, D2 y q, Y los cuales cambiarán al elegir estos datos.

Dentro de que condiciones se estaba trabajando la barrena como son; peso sobre barrena, tiempo de rotación, tiempo de viaje y velocidad de rotación.

Resultados obtenidos de esta etapa dentro de los cuales se oblienen los desgaste de diente y de balero y los ritmos de penetración inicial y final. Todos estos datos son necesarios para predecir un óptimo uso de la barrena siguiente.

Datos de Barrena Actual

Los datos requeridos de la barrena actual son necesarios ya que se definirán el tipo de barrena a utilizar, el tipo de balero y el tipo de fluido de perforación. Estas características definirán el valor que tomen los siguientes parámetros; P, Q, C1, FVB, D1, D2 y σ . Y los cuales cambiarán al elegir estos datos.

Los datos del fabricante determinarán cuales serán el peso sobre barrena y velocidad de rotación máximos de la siguiente barrena así como el costo de la misma, los cuales el usuario decidirá cuales son los porcentajes óptimos a utilizarse supuestos para obtener óptimos verdaderos.

Parámetros de desgaste del diente.

SERIE	CLASIFICACIÓN	SUBGRUPO	P	<u> </u>	C,	FVB
1 Sua		1	2.5	1.09e-4	7	1.0
	Suave	2	2.0	0.87e-4	6	1.2
		3	2.0	0.087e-4	6	1.2
2 Medi		1	1.5	0.653e-4	5	1.2
	Media	2	1.2	0.522e-4	4	1.2
		3	0.9	0.392e-4	3	1.2
3	Dura	1	0.65	0.283e-4	2	1.4
		2	0.5	0.2188-4	2	1.4

LA DE OR

168

TESIS CON FALLA DE CONCEN

Parámetros del diámetro

DIÁMETRO (pg)	D ₁	D ₂
6 1/4	0.088	5.5
6 %	0.083	5.61
7 7/8	0.074	5.94
8 5/8	0.071	6.11
9 1/2	0.0665	6.325
9 5/8	0.066	6.38
9 7/8	0.065	6.44
10 34	0.062	6.68
12 1⁄4	0.0580	7.15
13 1⁄4	0.0055	7.56

Ejemplo:

Datos requeridos de la Barrena Anterior	Parametros :
Clase de Barrena:	
1-1-1 👻	P : 2.5
Tipo de Balero:	Q :0.000109
Tipo de fluido de	C1 : 7
C No Sellado Perforación:	FVB
C Sellado	D1: 0.065
	D2: 6.44
Diámetro (pg) : 9.875	σ . 1.5
Peso sobre Barrena:	40 (1000 lb / pg)
Velocidad de Rotación:	100 RPM
Tiempo de Rotación:	11 (Hrs)
Tiempo de Viaje:	16 (Hrs)
Desgaste del Diente:	5 (1/8 pg)
Desgaste del Balero:	6 (1/8 pg)
Ritmo de Penetración Inicial:	28.29 (ft / hr)
Ritmo de Penetración Final:	17.45 (ft / hr)

Datos requeridos de la Barrena Actual Clase de Barrena: 2-2-1	Parámetros :
Tipo de Balero: Tipo de fluido de Perforación: C No Sellado C Sellado	P: <u>1.5</u> Q : <u>6.53E-05</u> C1: <u>5</u> FVB: <u>1.2</u> D1: <u>0.065</u>
Diámetro (pg) : 9.875 🔹	D2: 6.44 σ. 2
Datos de Fabricante de Barrena Costo de Barrena: Peso Máximo sobre Barrena: Velocidad Máxima de Rotación:	320 (Dólares) 40 (1000 lb / pg) 200 RPM
Elegir Peso Optimo	85% = 34 85% = 170
Renta del Equipo de Perforación:	311 (Dólares / hr)

Datos de la prueba de perforabilidad

1.11

La prueba de perforabilidad también se le conoce como la prueba de los cinco pasos , la cual tiene por objetivo determinar los parámetros mas específicos de la formación a perforar como de los efectos del fluido de perforación, estos parámetros son: Peso mínimo para perforar (PISB), exponente del efecto de la velocidad de rotación y factor de perforabilidad.

Sales and the second states of the

Second and the

Datos de Perforabilidad Peso sobre Ritmo de Rotaria Penetración Punto Barrena (rpm) (10³ lb) (ft / hr) 43 28 115 1 2 35 18 80 27 3 35 150 36 4 50 150 25 5 50 80 6 43 29 115

170

Ejemplo:

.... ş

Cuando se inserten todos los datos pedidos presionar el botón Ejecutar para obtener los resultados.



NOTA: Cuando se cambien los datos se tendrá que presionar el botón Ejecutar nuevamente.

Parámetros Obtenidos de Perforabilidad		
Error:	3.571428571	
λ:	0.612549804	
M:	24.88095238	
Kf:	0.067951562	

Valoración de la Prueba de Perforabilidad:

Buena

Párametros Obtenidos

C2:3.138888889 b:371040.5788 Af:1.937199291 Corrección C2:3.515555556 Corrección b:414328.6463

Estos parámetros serán utilizados para obtener los resultados finales, dentro de los cuales se encuentran: los tiempos de vida del balero y del diente, así como su desgaste; el menor de ellos determinará la vida de la barrena. Y el costo por longitud perforada la cual nos determinará el peso y velocidad óplima a la cual se trabajará la barrena actual.

Resultados Finales Obtenidos:

Tiempo de vida del Diente:	13.27236128(hrs)
Tiempo de vida del Balero	2.108328141(hrs)
Desgaste Final del Diente:	0.447585281
Desgaste Final del Balero:	1
Y:	23.59674829
Costo por longitud perforada:	484.2343071(Dólares / ft)

Haciendo variar los pesos sobre barrena y velocidades de rotación se obtendrán varios costos por longitud perforada, el cual el menor de todos proporcionará el peso sobre barrena y la velocidad de rotación óptimos para operar la siguiente barrena.

Ejemplo:

RPM	Costo
200	552.3369385
190	529.0254967
180	506.316175
170	484.2343071
160	462.8073325
150	442.0650753
140	422.0401353
130	402.7684796
120	384.2904019
110	366.6521604
100	349.9088987
90	334,1300356
80	319.4095714
70	305.8866083
_60	293.7884463
50	283.5280131
40	275.948803
30	273.0470118
20	280.7284152
10	326 2245751



Peso sobre Barrena: 34(1,000 lb / pg)



172

BIBLIOGRAFÍA

- Leon Loya, J.G.; "FUNDAMENTOS DE REOLOGÍA NO-NEWTONIANA Y VISCOSIMETRIA CAPILAR Y ROTACIONAL"; SUBD. TEC. EXPLOTACION, IMP; 1987.
- Leon Loya, J.G.; NOTAS PERSONALES, Cursos sobre Optimización de la Perforación y Cursos sobre Reología de Fluidos e Hidraulica, ESIA-IPN, DEPFI-UNAM.
- Leon Loya, J.G., Martinez, L.R. y Cortéz, A.M.: Reología de Fluidos No-Newtonianos a Través de Conductos Circulares; IMP, Subd. Tec. Explotación - Div. Perforación; febrero de 1986.
- Leon Loya, J.G.: "FUNDAMENTOS DE REOLOGÍA NO-NEWTONIANA Y VISCOSIMETRIA CAPILAR Y ROTACIONAL"; Segunda Edición; Subdirección de Tecnología de Explotación, I.M.P.; marzo de 1988.
- API BOLETIN "THE REOLOGY OF OIL-WELL DRILLING MUD"; American Petroleum Institute; API BUL 13D; Second Edition, mayo 15 de 1985.

- Cortéz, A.M., Martínez, L.R. y Leon Loya, J.G.; Características de Diseño de un Viscosimetro Capitar de Laboratorio; IMP, Subd. Tec. Explotación - Div. Perforación; agosto de 1986.
- Craft, B.C., Holden, W.R. y Graves, E.D.: Well Design Drilling and Production; Prentice Hall, New Jersey 1962.
- Dodge, D.W.: Turbulent Flow of Non-Newtonian Fluids in Smooth Round Tubes; Tesis de Doctorado, Universidad de Delaware (1958).
- Dodge, D.W. y Metzner, A.B.: "Turbulent Flow of Non-Newtonian Systems"; A.I.Ch.E. Jour.; Vol. 5, No. 2 (1959) 189-204.
- > Eirich, F.R.: Rheology Theory and Applications; Vol. 3; Academic Press., Inc.
- Govier, G.W. y Aziz, K.: The Flow of Complex Mixtures in Pipes; D. Van Nostrand Co., Inc.; Princeton, N.Y. (1972).
- Meztner, A.B.: "Non-Newtonian Technology: Fluid Mechanics, Mixing and Heat Transfer"; en Advances in Chemical Engineering; Vol. I, Academic Pres; N.Y. (1956).
- Metzner, A.B. y Reed, J.C.: "Flow of Non-Newtonian Fluid. Correlation of the Laminar, Transition and Turbulent-Flow Regions"; A.I.Ch.E. Jour.; Vol. 1, 434 (1955).

- Moore, P.L.: "DRILLING PRACTICES MANUAL": Tulsa: PennWell Books, 1974.
- 1.490.483.484.484.484.4 NL BAROID/NL indurties. Inc.: Manuales. 2
- Randall, B.V. v Anderson, D.B.; "Flow of Mud During Drilling Operations"; J. Pet. Tech.; julio 1982. >
- Streeter, V.L.: Handbook of Fluid Dynamics: McGraw Hill Book Co., Inc.: New York (1961). ۶
- Van Wazer, et.al.; Viscosity and Flow Measurement: A Laboratory Handbook of Rheology; 2 Van wazer, et.a., 1963). Interscience Publishers (1963).

and the second state of the second

Add Carol

- Azar, J.J.: DRILLING OPTIMIZATION; The University of Tulsa; Tulsa, OK. 3
- Azar, J.J.; PETROLEUM ENGINEERING; The University of Tulsa; Tulsa, OK ァ
- Eckel, J.R. y Bielstein, W.J.: "Nozzle Design and Its Effect on Drilling Rate and Pump Operation": API ъ Drilling and Production Practice, 1951, Pag. 28.
- Melrose, J.C., et al: "A Practical Utilization of the Theory of Bingham Plastic Flow in Stationary Pipes 20 and Annuli"; Transactions of AIME, 1958; pag. 316.
- Moore, P.L.: "DRILLING PRACTICES MANUAL": Tulsa: PennWell Books, 1974. ۶ and a second second
- Randall, B.V. v Anderson, D.B.: "Flow of Mud During Drilling Operations": J. Pet. Tech.: julio, 1982. 2
- 5 Scott, K.F.: "A New Approach to Drilling Hydraulics"; Petroleum Engineer; 1972, pag. 50-61.
- Streeter, V.L.: Handbook of Fluid Dynamics: McGraw Hill Book Co., Inc.: New York (1961). 2
- Zamora, M. y Bleier, R.: "Prediction of Drilling Mud Rheology Using a Simplified Herschel-Bulkley 7 Model"; J. of Pressure Vessel Technology; agosto (1977), 485-490.
- > Zamora, M. y Lord, D.L.: "Practical Analysis of Drilling Mud Flow in Pipes and Annuli"; Paper SPE 4976, Presented at the SPE-AIME 49th Annual Fall Meeting, Houston; October 6-9, 1974.
- > Kendal, W.A. y Goins, W.C.: "Design and Operations of Jet Bit Programs for Maximum Hydrautic Horsepower, Impact Force, or Jet Velocity"; Transactions of AIME, 1960, pag. 238.
- Randall, B.V.: "Optimun Hydraulics in the Oil Patch".

المحمد موجوعة المسابقة المتحافية المراجع وتجريح والمحقوق والمحقق المحقق والمحقق والمحقوق والمح

> Moore, P.L.: DRILLING PRACTICE MANUAL; Petroleum Publishing Company; 1974.

- Chien, Sze-Foo: "Anular Velocity for Rotary Drilling Operations": International Journal Rock Mechanics and Mining Sci.: Vol. 9; 1972.
- Walker, R.E., Mayes, T.M.: "Design Muds for Carrying Capacity"; Journal of Petroleum Technology; Julio 1975.
- Sifferman, et al.: "Drill Cutting Transport in Full-Scale Vertical Annuli"; Journal of Petroleum Technology; Nov. 1974.
- Williams, C.E., Bruce, G.H.: "Carrying Capacity of drilling Muds"; Transactions of AIME; 1951; Vol. 191.
- Zeidler, H.U.: "An Experimental Analysis of the Transport of Drilled Particles"; Soc. of petroleum Engineers Journal; Febrero, 1972.
- Zeidler, H.U.: "Fluid and Drilled Particle Dynamics Related to Drilling Mud Carrying Capacity"; Ph. Disertación, The University of Tulsa, 1974.
- Sample, K.J., Bourgoyne, A.T.: "An Experimental Evaluation of Correlations Used for Predicting Cutting Slip Velocity"; SPE Paper No. 6645; 1977.
- Sample, K.J., Bourgoyne, A.T.: "Development of Improved Laboratory and Field Procedures for Determining the Carrying Capacity of Drilling Fluids"; SPE Paper No. 7497; 1978.
- Fontenot, J.E. y Clark, R.K.: "An Improved Method for Calculating Swab and Surge Pressures and Circulating Pressures in a Drilling Well"; Soc. of Petroleum Engineers Journal; Octubre, 1974; pag. 451.
- Burkhardt, J. A.; "Wellbore Pressure Surges Produced by Pipe Movement"; Journal of Petroleum Technology; Junio, 1961; Trans. of AIME, Vol. 222.
- Schuh, F, J.; "Computer Makes Surge-Pressure Calculations Useful"; Oil and Gas Journal; Agosto 3, 1964; pag. 96.
- Bourgoyne, A. T. Jr y Young, F. S., Jr.: "A multiple regression approach to optimal drilling and abnormal pressure detection" SPE Journal. Agosto 1974. vol.14. #4; SPE 4238; Tran. AIME vol. 257.
- Young, F. S. Jr., y Tanner, K.D.: "Recent developments in onsite well monitoring systems". Petroleum s hort course, Texas Tech. U., (April 1972)

- Maurer, W. C.: "The Perfect Cleaning theory of rotary drilling", J. Pet. Tch. (Nov. 1962) 1270-1274; Trans., AIME, vol. 225
- Murray, A. S., y Cunningham, R. A.: "The effect of mud column pressure on drillind rates". Trans., AIME (1955) vol. 204, 196-204
- Coms, G. D.: "Prediction of pore pressure from penetration rate". Second symposium on abnormal subsurfase pore pressure, Baton Rouge, La. (February, 1970)
- Vidrine, D. J., y Benit, E. J.: "Field verification of the effects of differential pressure on drilling rate". J. Pet. Tech. (July 1968) 676-682
- Cunningham, A. J., y Eenink, J. G.: "Laboratory study of effect of overburden." Formation and mud column pressure on drilling rate of permeable formations". Trans., AIME (1959) vol. 216, 9-17

and the second second

- Gamier, A. J., y Van Lingen, N. H.: "Phenomena affecting drilling rates at depth", Trans., AIME (1959) vol. 216. 232-239
- Edwards, J. H.: "Enginnering design of drilling operations". Drill and Prod. Prac. API (1964) 39
- Galle, E. M. y Woods, A. B.: "Best constant weight and rolary speed for rolary rock bits" Drill and prod. Prac. API (1963) 48
- Graham J. W., y Muench, N. L.: "Analytical determination of optimum bit weight and rotary speed combinations". SPE 1319 – G presentado en el encuentro atofal anual 34avo. Del SPE – A IME, Dallas, Oct. 4 – 7, 1959.
- Young, F. S. Jr., y Tanner, K.D.: "Recent developments in onsite well monitoring systems", Petroleum short course, Texas Tech. U., (April 1972)
- Maurer, W. C.: "The Perfect Cleaning theory of rotary drilling". J. Pet. Tch. (Nov. 1962) 1270-1274; Trans., AIME, vol. 225
- Coms, G. D.: "Prediction of pore pressure from penetration rate". Second symposium on abnormal subsurfase pore pressure, Baton Rouge, La. (February, 1970)
- Vidrine, D. J., y Benit, E. J.: "Field verification of the effects of differential pressure on drilling rate". J. Pet. Tech. (July 1968) 676-682
- Cunningham, A. J., y Eenink, J. G.: "Laboratory study of effect of overburden. Formation and mud column pressure on drilling rate of permeable formations". Trans., AIME (1959) vol. 216, 9-17

Garnier, A. J., y Van Lingen, N. H.: "Phenomena affecting drilling rates at depth", Trans., AIME (1959) vol. 216. 232-239

> Edwards, J. H.: "Enginnering design of drilling operations". Drill and Prod. Prac. API (1964) 39

⊳

Graham J. W., y Muench, N. L.: "Analytical determination of optimun bit weight and rotary speed combinations". SPE 1319 – G presentado en el encuentro atoñal anual 34avo. Del SPE – A IME, Dallas, Oct. 4 – 7, 1959.

TESIS CON A DE ORIGEN