

## Bibliografía

1. Berry R. *et al.*, CCD Camera cookbook, Willmann-Bell, 1993.
2. Buil C., CCD Astronomy, Willmann-Bell, 1991.
3. Cruz-Gonzalez I., *et al.* Resumen Ejecutivo del proyecto de modificación del diseño del telescopio óptico/infrarrojo mexicano de nueva tecnología: TIM. IA UNAM, 1996.
4. Fisher M., A high resolution incremental tape encoder on the William Herschel Telescope, *SPIE* 2199, 1994.
5. Francon M., Laser speckle and applications in optics, Academic Press, 1979
6. Goodman J., Some fundamental properties of speckle, Journal of the Optical Society of América, vol. 66(11), 1976.
7. Hayashi A. *et al.*, High-resolution rotation-angle measurement of a cylinder using speckle displacement rotation, Applied Optics vol. 22 No. 22, 1983
8. Holst G., CCD Arrays, cameras and displays, *SPIE*, 1996.
9. Jähne B., Digital image processing, Springer-Verlag 1991.
10. Jähne B., Practical handbook on image processing for scientific applications. CRC Press, 1997.
11. Janesick J., CCD Camera design and application, *SPIE Symposium*. 1994
12. Lewis H. *et al.*, Pointing and tracking performance of the W.M. Keck Tel., *SPIE* 2199 1994.
13. Mancini D., The Galileo Italian National Telescope (TNG) drive system. *SPIE* 2199, 1994.



## **UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso**

### **DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL**

Todo el material contenido en esta tesis está protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

14. Michel-Murillo R., Development of the big MIC image photon counting unit, PhD Thesis, UCL, 1997.
15. Nachtigal C., Instrumentation and control, Willey 1990.
16. Schier A. *et al.*, A new telescope encoder, *SPIE* 2199 (1994).
17. Sihori r. *et al.*, Optical components systems and measurement technics, Marcel Decker, 1991.
18. Ravensbergen M. *et al.*, Encoders for the altitude and azimuth axes of the VLT, *SPIE* 2479, 1995.
19. Robinson D. *et al.*, Interferogram Analysis, IOP Publishing, 1993.
20. Russ J., The image processing handbook, CRC Press, 1992
21. Saddlemeyer L., High Resolution encoding using redundant edge detection, *SPIE* 2479 (1995).
22. Taylor J., An introduction to error analysis, University science books, 1982.
23. Wells L., Rectifying and Registering images with IRAF, NOAO 1994.
24. Wilkes, J. *et al.*, Selection of a tape encoding system for the main axis of the Gemini Telescopes, *SPIE* 3112, 1997.
25. Yamaguchi I., Speckle displacement and decorrelation in the diffraction and image fields for small object deformation, *Optica Acta* vol. 28(10), 1981.
26. Yamaguchi I., Automatic measurement of in-plane translation by speckle correlation using a linear image sensor, *Journal of Physics E: Scientific instruments*, vol 19, 1986.
27. Yamaguchi I. *et al.*, Laser rotary encoder, *Applied Optics*, vol. 28 No. 20, 1989.
28. Yamaguchi I. *et al.*, Linear & rotary encoders using electronic speckle correlation, *Optical Eng.* Vol. 30 No. 12, 1991.
29. Catálogo: *Optical encoders, Computer Optical Products*, 1997.
30. Catálogo: *Heindenhain angle encoders*, 1997.
31. Catálogo: *Aerotech Positioning Systems*, 1997.
32. Catálogo: *Apogee Instruments Inc.*, 1997.
33. Catálogo: *Thomson-CFS Semiconducteurs spécifiques*, 1996.

34. Catálogo: *Optical encoders*, Dynamics Research Co., 1995.
35. Catálogo: *Product guide*, Renco Encoders., 1996.
36. Catálogo: *Optical encoder design guide*, BEI Motion Systems., 1996.
37. Hoja de datos RL1024G, EG&G Reticon, 1992.
38. Manual: Star I CCD Camera system, Photometrics Inc., 1995.



# Apéndice A

## Programa desarrollado

```
***** PROG. PRINCIPAL DE CODIFICADOR (CODISTAR.PRJ)*****
```

```
*****agosto'97 (para 2m)
```

Caracteristicas:

- \* correlacion binaria, (0--1) con busqueda de maximo
- \* el umbral de binarizacion es la media
- \* usa 1 sola imagen (adquiere 1 y compara con la anterior)
- \* 1 de cada n pix (ajustar umbral de binarizacion segun n)
- \* precision de sub-pixel por ajuste de parabola
- \* obtiene valores reales: micras, segarc, vel (para 2metros)
- \* ultima mod 20/sept/97 durante pruebas en SPM \*/

```
***** DEFINICIONES *****
```

```
#define MAIN
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <dos.h>
#include <ctype.h>
#include <conio.h>
#include <graphics.h>
#include <math.h>
#include <time.h>
```

```

#include "codista.h"
#include "decl.h"
#include "gogui.h"

#define RESULTADO      // despliega valores reales
#define ARCHIVO        // genera archivo de datos
#define VELOCIDAD      // calcula velocidad promedio en NVECES
#define NVECES 30      // numero de lecturas consecutivas
#define FACTSTAR 1.7908 // factor de pixeles star a micras:
                     // 1 micra = factstar* pixeles
                     // sigmaX = 23 / FACTSTAR

#define RADIO 0.892    // radio del punto de lectura
#define iteraciones 30 // limites de los corrimientos

int nit= 5;           // pixeles por corrimiento
                     // (1 iteracion cada nit)

int bufferI1[ANCHO * LARGO]; //buffers que contienen la imagen
int bufferI2[ANCHO * LARGO];
int bufferR2[ANCHO * LARGO];

int LArgo = ANCHO;     // ANCHO = 2 (definido en gogui.h)
int ANcho = LARGO;     // LARGO = 350
double sumaANG=0;

/********************* PRINCIPAL ********************

void main(void)
{

#endif VELOCIDAD
    clock_t start, end;
#endif                         // umbral de seleccion de pico
    double umbral=0.7;
    if (nit==1 || nit==2) umbral=0.85;
    if(nit==3 || nit==4) umbral=0.8;
    if(nit<1 || nit>4 ) umbral=0.7;
    int media;
    int itr =nit;
}

```



```

        }
        XAnt=X;
    }

/***** BUSQUEDA FINA *****/
XAnt=-1,max=0.0,pico=0;           // fino
int INDICE=0;
int ventanaI = (k-itr)-itr;
int ventanaD = k + itr;
for(int l=ventanaI;l<=ventanaD; l++) {
    double X=pasa_y_corr(bufferI2, bufferR2,
                          l, ANcho-abs(l));
    valoresF[INDICE++] = X;

#endif ARCHIVO
bitacora("Lagx =", l, "Xfino =", X);
#endif

if(X<XAnt && XAnt>=umb) {
    pico=1;
    break;          // pendiente negativa
}
else {                      // pendiente positva

    if(X > max && X>=umb) {
        // encontre un maximo
        max=X;
        kmax=INDICE-1;
    }
}
XAnt=X;
}
int kmaximo = kmax+ventanaI;

if (pico==1) parabola(valoresF, kmax, kmaximo);

else printf(" DESPLAZAMIENTO MAYOR QUE LOS LIMITES!! \n");

cambia_nom(bufferI2, bufferR2);   // img = referencia
}

```

```

***** CALCULA VELOCIDAD *****

#define VELOCIDAD
    printf("Tiempo : %f\n", (end - start) / CLK_TCK);
                    //clock_t define CLK_TCK
    double SUMAANG;
    if (sumaANG<0) SUMAANG= -sumaANG;
    else SUMAANG= sumaANG;
    printf("despl = %.4f segarc\n",sumaANG);
    printf("Velocidad media:      W= %.4f segarc/s\n",
           SUMAANG/((end - start) / CLK_TCK));
    int minANG = (int)(SUMAANG/60);
    int minAR = (int) ((SUMAANG/15)/60);
    double segANG = SUMAANG -(double)(minANG*60);
    double segAR = (SUMAANG/15) -(double)(minAR*60);
    printf("= 00 %2d' %.2f'          AR= 00h %2dm %.2fs \n",
           minANG,segANG,minAR,segAR);
#endif
#define ARCHIVO
    bitacora("tiempo=",((end - start) / CLK_TCK) , "W =",
             SUMAANG/((end - start) / CLK_TCK));
    bitacora("(min)=",minANG , "AR(seg)=", segAR);
#endif

    printf("Oprime una tecla para continuar...\n");
    getch();
} // main

***** BINARIZA *****

***** MEDIA ***** calcula la media de los valores de la imagen

int Media(int huge *BUFFER)
{
    int huge *p= BUFFER;
    long SUMA=0, j;
    long limite=LArgo*ANcho;
    for(j=0;j<limite;j++) {
        SUMA+=p[j];
    }
}

```

```

        return (int)(SUMA/limite);
    } // Media

***** BINARIA ***** hace la binarizacion

void binaria(int huge *buffer_dec, int huge *buffer_bin, int media)
{
    long j;
    int huge *ptr_dec = buffer_dec;
    int huge *ptr_bin = buffer_bin;
    long limite=LArgo*ANcho;
    for(j=0;j<limite;j++) {
        if (*ptr_dec >= media) *ptr_bin = 1; //binariza (0 o 1)
        else *ptr_bin = 0;
        ptr_bin++;
        ptr_dec++;
    }
}

// binaria

***** CORRIMIENTO Y CORRELACION *****

double pasa_y_corr(int huge *II, int huge *IR, int lag, int ANcho1)
{
    int columnas, renglones;
    long npixs = LArgo * ANcho;
    long limite=LArgo*ANcho1;
    long x=0;
    int I=0, R=0,t=0;
    for(int i=0, r=0;i<npixs, r<npixs;i++, r++) {
        renglones = (int)(i/ANcho);
        columnas =(int)(i-(long)renglones*ANcho);
        if(renglones >= 0 && renglones < LArgo &&
            columnas >= 0 && columnas < ANcho1) {
            I=i;
            t++;
            R=r;
            if (lag>0) I=i+lag;
            else R=r-lag;
            if((II[I] ^ IR[R])==0) x++;
        }
    }
}

```

```

        }
        return (double)x/limite;
    } // pasa_y_corr

/********************* AJUSTE PARABOLICO *****/
double parabola ( double valcorr[100], int pos_max, int Kmaximo)
{
    int pos_ant, pos_des;
    double Sm;
    double valA;           //valor antes del maximo
    double valM;           //valor del maximo
    double valD;           //valor despues del maximo
    valM = valcorr[pos_max];
    pos_ant = pos_max - 1;
    valA = valcorr[pos_ant];
    pos_des = pos_max + 1;
    valD = valcorr[pos_des];
    Sm = Kmaximo+ ((valA-valD)/(2*(valD-2*valM+valA)));
}

/********************* VALORES REALES *****/
double lineal= Sm*FACTSTAR;
double angular= (1.296*lineal)/(RADIO*6.2831853);
//1.296 es (360 *3600 / 1 million)
sumaANG+=angular;

#ifndef RESULTADO
printf("Parabola: Sm = %+06.5f pixeles\n",Sm);
if (lineal>=0){
    printf("Despl: Lineal= %+06.5f micras a la DERECHA ",lineal);
    printf("Angular= %+06.5f segarc OESTE\n\n",angular);

}
else {
    printf("Despl: Lineal= %+06.5f micras a la IZQUIERDA ",-lineal);
    printf("Angular= %+06.5f segarc ESTE\n\n",-angular);
}
#endif

#ifndef ARCHIVO

```

```

        bitacora("Sm=", Sm, "angular=",angular );
#endif

        return Sm;
} // parabola

/******************* IMAGEN = REFERENCIA *******************/

void cambia_nom(int huge *buffer_img, int huge *buffer_ref)
{
    long j;
    int huge *ptr_img = buffer_img;
    int huge *ptr_ref = buffer_ref;
    long limite=LArgo*ANcho;
    for(j=0;j<limite;j++) {
        *ptr_ref = *ptr_img;
        ptr_ref++;
        ptr_img++;
    }

} // cambia_nom

/******************* GERNERA ARCHIVO *******************/

#ifndef ARCHIVO
void bitacora(char *A, double Ai, char *B, double Bi)
{
    FILE *fp;
    char *archivo= "d:\\bitacora.txt";
    if ((fp = fopen (archivo, "a+")) != NULL) {
        fprintf(fp,"%s %+.4f, %s %+.4f\n",A, Ai, B, Bi);
        fclose (fp);
    }
    else {
        fprintf (stderr, "Error al abrir la bitacora %s\n", archivo);
    }
} // archivo
#endif

```