

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTONOMA DE MEXICO

FACULTAD DE INGENIERIA

APLICACION DE CABLES DE FIBRA OPTICA A LOS SISTEMAS DE PROTECCION DE EQUIPO ELECTRICO

QUE PARA OBTENER EL TITULO DE INGENIERO MECANICO ELECTRICISTA PRESENTAN:

JOSE HUMBERTO AVILA ROUGON LEON OSCAR PALACIOS CONTRERAS MARIA ANGELICA GAMBOA LOPEZ

México, D. F.

1992







UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis está protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

INTRODUCCION

I. GENERALIDADES EN PROTECCION DE SISTEMAS ELECTRICOS DE POTENCIA

Un sistema eléctrico de potencia es el conjunto de equipos, aparatos y máquinas que tienen como finalidad, la generación, transmisión y distribu-ción de energía eléctrica. El servicio proporcionado por la compañía eléc trica, debe cumplir con ciertas características de calidad como son: ponibilidad de energía eléctrica, regulación de voltaje, control de la frecuencia, bajo contenido de armónicas, continuidad en el suministro, etc. -Para mantener un servicio eficiente y dentro de las características anterio res, se ha recurrido a diferentes medidas como lo son un adecuado diseño, dispositivos que reduzcan posibles fallas, topología del sistema que permita medios alternos de suministro de energía, protección por relevadores, etc. -Este último aspecto es de gran importancia, pues existen diversos factores fortuitos que por su naturaleza son imposibles de predecir o evitar, los cua les pueden llegar a producir una falla, es aquí donde el equipo de protección juega un papel importante al tratar de reducir los efectos causados por esta "La función de la protección de relevadores, es originar el retiro rápido del servicio de cualquier elemento de un sistema de potencia, cuando este sufre un cortocircuito (falla) o cuando empieza a funcionar en cualquier forma anormal que pueda originar daño o interferencia con el funcionamiento eficaz del resto del sistema".

Para cumplir con su finalidad, los relevadores de protección actuan sobre interruptores, cuya función es la desconexión del elemento defectuoso. los relevadores reciben la información necesaria para su funcionamiento -de transformadores de potencial (TP) y de transformadores de corriente (TC), los cuáles aislan de la alta tensión del circuito de potencia, a los
instrumentos de medición y de protección, además de proporcionar una señal
con magnitudes suficientemente pequeñas para que los equipos sean poco -costosos y de reducidas dimensiones.

Independientemente de las características de los transformadores de potencial y corriente, de los interruptores, y de los reveladores de -protección, estos deben cumplir con los siguientes requisitos: " Selectividad " " Sensibilidad " y " Velocidad ". " Cualquier equipo de protección debe ser lo suficientemente sensible para que funcione en forma segura cuando sea necesario... Debe ser capaz de selec cionar entre aquellas condiciones en las que se requiere un funcionamiento rápido y aquellas en las que se requiere funcionamiento de acción retar dada. Y debe funcionar a la velocidad requerida". Además de lo antes mencionado es importante señalar una característica propia de cada equipo, la Confiabilidad, que puede expresarse como "La probabilidad de falla" -del mismo, como se observa es un término cualitativo, en el que entre otros aspectos debe considerarse la calidad de la mano de obra, el diseño y manu factura de los relevadores, el mantenimiento a que se someten, etc.

¿ QUE ES LA PROTECCION POR RELEVADORES ?

Los relevadores son parte muy importante dentro de un sistema eléctrico de potencia y esto lo podemos notar si hacemos un pequeño análisis don-

de se presenten como base tres aspectos importantes.

- a) Funcionamiento normal
- b) Previsión de una falla eléctrica
- c) Reducción de los efectos de la falla eléctrica

El primero de los casos "FUNCIONAMIENTO NORMAL" supone que no hay fallas del equipo, errores del personal y factores aleatorios, sin embargo hay que hacer notar que las previsiones para un funcionamiento normal comprenden un costo mayor para el equipo y el funcionamiento, pero un sistema diseñado de acuerdo con éste sólo aspecto no podría satisfacer los requisitos que se presentan ya que las fallas del equipo eléctrico originarian sa lidas intolerables. Es por esto que debe haber previsiones adicionales para disminuir el daño al equipo y las interrupciones del servicio cuando ocurren las fallas.

Dos recursos que se manejan son:

- Incorporar características de diseño con el fin de impedir las fallas.
- 2. Incluir previsiones para reducir los efectos de la falla cuando ésta_
 ocurre, normalmente se emplean ambos recursos en mayor o menor grado._
 Pero es en vano tratar de impedir todas las fallas esto no se justifi_
 ca económicamente, es mucho más provechoso, dejar que ocurran algunas
 de ellas y preveer para reducir sus efectos.

Con relación al recurso de "impedir o prevenir fallas eléctricas" se citan algunas características de diseño y funcionamiento como son:

a.- Provisión del aislamiento adecuado.

- b.- Coordinación de la resistencia de aislamiento con las capacidades de los pararrayos.
- c.- Uso de hilos de guarda y baja resistencia de tierra de las torres.
- d.- Resistencia mecánica de diseño para reducir la elongación y para disminuir la probabilidad de fallas originadas por animales, pájaros, insectos, polvo, granizo, etc.
- e.- Funcionamiento y prácticas de mantenimiento apropiados.

Con relación al recurso de reducir los "efectos de la falla" también - se cita algunas características de diseño y funcionamiento.

- A. Características que reducen los efectos inmediatos de una falla eléctr<u>i</u>
 - 1. Diseño para limitar la magnitud de la corriente de corto circuito.
 - a) Evitando concentraciones muy grandes de capacidad de generación.
 - b) Utilizando impedancia limitadora de corriente.
- Diseño para soportar los esfuerzos mecánicos y los calentamientos debi dos a corrientes de corto circuito.
- Dispositivos de baja Lensión con acción retardada en interruptores, pa ra evitar la caída de las cargas durante disminuciones de tensión momentáneas.
- 4. Neutralizadores de fallas a tierra.
- B. Características para conexión rápida de los elementos defectuosos.
- 1. Protección por relevadores.

- . Interruptores con suficiente capacidad interruptiva
- Fusibles
- C. Características que reducen la pérdida del elemento defectuoso
 - . Circuitos alternados
- 2. Capacidad de reserva de generadores y transformadores
- 3. Recierre automático
- D. Características que funcionan en todo el período desde la iniciación de la falla hasta que se elimina ésta, para mantener la tensión y la estabilidad.
- 1. Regulación automática de la tensión
- 2. Características de estabilidad de los generadores
- E. Medios para observar la eficiencia de las características anteriores.
- 1. Oscilográfos automáticos
- 2. Observación humana eficiente y registro de datos
- F. Inspecciones frecuentes a medida que cambia el sistema o adiciones que se hagan para estar seguro de que las características anteriores sonaún adecuadas.

Es por esto que la protección por relevadores es una de las diversas - características del diseño de un sistema relacionado con la disminución del daño al equipo y con las interrupciones al servicio cuando ocurren las fa-llas eléctricas. De esta manera los relevadores protegen y junto con otro equipo ayudan a disminuir el daño y a mejorar el servicio.

REDES DE TIERRA

Dentro de las medidas de diseño que permiten la protección contra sobretensiones de equipo y personal de una subestación la "red de tierra",destaca por su importancia, pues se requiere para la conexión de los neutros de los aparatos, los pararrayos, los cables de guarda, las estructuras metálicas, los tanques de los aparatos y todas aquellas otras partes metálicas que deben estar a potencial de tierra.

Las funciones que debe cubrir la red de tierra son:

Proporcionar un circuito de muy baja impedancia para las corrientes a tierra, ya sea debidas a fallas de aislamiento ó a la operación de un para rrayo.

Evitar durante la circulación de estas corrientes de tierra, la elevación de diferencias de potencial entre puntos de la subestación, que puedan ser peligrosas para el personal.

Facilitar mediante sistemas de relevadores la eliminación de las fallas a tierra en los sistemas eléctricos.

Se considera que existen 3 tipos de redes de tierra.

S. Radial.

Consiste en uno ó varios electrodos a los cuáles se conectan a las de rivaciones de cada aparato. Este sistema tiene el problema de propiciar_elevados gradientes de potencial.

S. de Anillo.

Se obtiene, colocando en forma de anillo un cable de cobre en torno a la superficie ocupada por la subestación y conectando derivaciones a cada_aparato usando cables más delgados.

S. de Red.

Es el sistema más usado debido a su gran eficiencia, consiste en una_
malla formada por cable de cobre y conectado a través de electrodos de varillas de "copperweld" a partes más profundas para buscar zonas de menor resistividad.

El método de cálculo consiste en encontrar mediante operaciones interactivas las dimensiones de la red que hacen que las tensiones y corrientes
sean menores que las tolerables por el cuerpo humano, tomando en cuenta factores como: resistividad del suelo, máximas corrientes de falla, área ocupada por la subestación, tiempo de duración de la falla, efecto de los_
hilos de guarda, etc.

I.1 HILO PILOTO.

El término "PILOTO" significa que entre los extremos de la línea de transmisión hay un canal de interconexión de alguna clase en el que puede_
transmitirse la información.

Tres tipos diferentes de un canal semejante están ya en uso y se les_
conoce por: "HILO PILOTO", "Piloto por corriente portadora" y "Piloto por
micro-ondas".

Un "HILO PILOTO"consiste generalmente de un circuito de dos hilos del tipo de linea telefónica, ya sea hilo abierto ó cable, con frecuencia di-chos circuitos pertenecen a la compañía local de teléfonos.

Un "piloto por corriente" portadora para propósitos de protección por relevadores es uno en el que se transmiten corrientes de baja tensión y alta frecuencia (30khz a 200 khz) a lo largo de un conductor de una línea de potencia hacia un receptor en el otro extremo; la tierra y el hilo de guarda funcionan generalmente como el conductor de retorno.

Un piloto por onda centimétrica ó micro-onda es un sistema de radio - de muy elevada frecuencia que funciona arriba de 900 Mega Hertz.

Un hilo piloto es económico generalmente para distancias hasta 5 ó 10 millas, además de que un piloto por corriente portadora viene a ser de ordinario más económico, los pilotos por micro-onda se utilizan cuando el número de servicios que requieren canales piloto exceden las capacidades técnicas ó económicas de la corriente portadora.

No hay que olvidar que la protección por piloto sólo proporciona protección primaria; la protección de respaldo debe proporcionarse por protección suplementaria.

La razón principal por la que no se utilizan relevadores diferentes de corriente para proteger las líneas de transmisión es que tendrían que ser demasiadas interconexiones entre los transformadores de corriente (TC)
para hacer económicamente factible este tipo de protección en las distancias comunes incluidas en la protección de líneas de transmisión.

Otras razones para no utilizar la protección diferencial de corriente son:

- La probabilidad de funcionamiento inadecuado debido a las impresiciones de los TC bajo las cargas pesadas que se incluirían.
 - 2) El efecto de la corriente de carga entre los hilos piloto.
- Las grandes caídas de tensión en los hilos piloto que requieren mejor aislamiento.
- Las corrientes y tensiones piloto serían excesivas para los circuitos piloto pertenecientes a una compañía telefônica.

PILOTOS DE DISPARO Y DE BLOQUEO

PROTECCION

Como se estableció anteriormente el propósito de una piloto es transmitir cierta información de un extremo de una sección de línea al otro, para hacer posible el disparo selectivo. De tal forma que si el equipo de protección en un extremo de la línea debe recibir una cierta señal o muestra de corriente del otro extremo, para impedir el disparo en un extremo se dice que la protección piloto va a ser un "PILOTO DE BLOQUEO". Sin -- embargo si un extremo no puede disparar sin la recepción de una cierta señal o muestra de corriente del otro extremo, se dice que la protección piloto va a ser un "PILOTO DE DISPARO".

SUPERVISION DE CIRCUITOS DE HILOS PILOTOS

Hay dos tipos de equipos:

- a) EQUIPO MANUAL: Para hacer pruebas periódi-cas del circuito piloto, el cuál proporciona medios para medir las magni-tudes del hilo piloto y la contribución de los extremos.
 - b) EQUIPO AUTOMATICO: Para supervisar continua mente el circuito piloto, el cual superpone corriente directa en dicho circuito; el disturbio origina aumento o disminución en la corriente supervisora de C.D., la que se detecta por relevadores auxiliares. El equipo automático puede arreglarse no sólo para hacer sonar una alarma cuando los hilos piloto están en circuito abierto o en corto circuito, sino también para abrir el circuito de disparo o evitar el disparo no deseado.

DISPARO REMOTO EN LOS HILOS PILOTO

Si se deseara disparar el interruptor remoto bajo cualquier circunstancia, esto puede hacerse superponiendo corriente directa en el circuito_
piloto. Si se utiliza equipo supervisor automático, la magnitud de la -tensión de C.D., impuesta momentáneamente en el circuito de disparo remoto
es más elevada que la tensión contínua utilizada para propósitos superviso_
res.

Una desventaja de este método de disparo remoto es la posibilidad de_
disparo no deseado, si, durante la prueba, sc aplica inadvertidamente una_
tensión de prueba de C.D., a los hilos pilotos. Para evitar esto, han si

El funcionamiento satisfactorio del equipo de protección por hilo piloto depende primeramente de la confiabilidad del circuito del hilo piloto. Los registros de la protección por relevadores son en general más exigentes que los de cualquier otro servicio que utiliza circuito piloto. El circuito piloto ideal es uno que es propiedad del usuario y está construído para que no esté expuesto a las descargas, a la inducción mutua con otro hilo piloto ó a otros circuitos de potencia, a diferencias, del potencial de tierra de la estación, o contacto directo con cualquier conductor de potencia. Sin embargo, puede obtenerse el funcionamiento satisfactorio donde estos ideales no están completamente realizados, si se utilizan medidas contrarias adecuadas.

Si no se utiliza el equipo supervisor ó disparo remoto, es decir; si_
no hay conexiones del equipo terminal a los hilos piloto en el lado del transformador de aislamiento del hilo piloto, éste es sólo una cuestión de
si el transformador de aislamiento y los hilos del piloto pueden soportar la
tensión a tierra que éstos obtendrán en la inducción mutua y de la diferen
cia de potenciales de tierra en la extensión, entonces los transformadores
de aislamiento pueden contar tan sólo con tener aislamiento suficiente y los hilos piloto necesitarán solamente examinarse críticamente.

Pero si se incluye equipo supervisor, o si los hilos piloto pueden p \underline{o} nerse a tierra de otra manera en un extremo y no tienen aislamiento sufi-

ciente, pueden requerirse medios adicionales que incluyen transformadores neutralizadores para proteger al personal o al equipo.

Los hilos piloto expuestos a las sobretensiones de descargas deben protegerse con pararrayos. Igualmente, deben protegerse los hilos piloto expuestos al contacto con un circuito de potencia.

1.2 PROTECCION DIRECCIONAL

Los relevadores direccionales son accionados por dos magnitudes eléc tricas independientes, por lo que el ángulo de fase entre ellas puede cambiar. Básicamente un relevador direccional de AC, puede reconocer ciertas diferencias en el ángulo de fase entre dos magnitudes proporcionadas en las entradas del relevador. La magnitud que produce uno de los flujos es conocida como magnitud polarizante y es la referencia contra la que se compara el ángulo de la otra magnitud. En consecuencia el ángulo de fase de la magnitud polarizante debe permanecer fijo, cuando la o tra magnitud, llamada de operación, sufre cambios. La magnitud polarizan te puede ser una corriente (1 pol) o un voltaje (V pol), mientras que la magnitud de operación generalmente es una corriente (1 op).

En el caso del relevador corriente-corriente, el valor del par es:

$$T=K$$
 1 pol 1 op COS $(\Theta-\delta)-K$(1)

Donde:

T = Valor del par

 K_1 = Constante K = Restricción mecánica I_{pol} = Corriente de polarización I_{op} = Corriente de operación θ = Angulo de fase δ = Angulo de par máximo

Un relevador direccional corriente-tensión, recibe una magnitud de influencia de un transformador de tensión. La ecuación que define su comportamiento es:

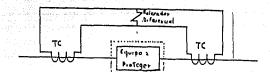
$$T = K_1 V_{pol} I_{op} \cos (\theta - \delta) - K_2 \dots (2)$$

Como se observa de las ecuaciones 1 y 2, el par máximo ocurre cuando el ángulo de fase es de 90 grados, sin embargo en general se desea que el par máximo ocurra en algún valor diferente de 90 grados, para lo cual una de la bobinas actuantes del relevador debe ponerse en derivación con una resistencia ó capacitor. Con este cambio, el par máximo ocurrirá a un valor diferente de 90 grados entre las fuentes, pero seguirá ocurriendo a 90 grados con respecto a las corrientes en las bobinas de operación.

1.3 PROTECCION DIFERENCIAL

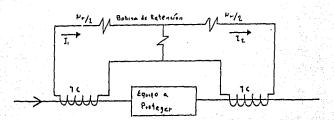
Un relevador diferencial es el "que funciona cuando el vector diferencia de 2 o más magnitudes eléctricas similares excede una cantidad predeterminada". "Estas pueden ser, la magnitud de la corriente, la dirección de la potencia, la fase relativa de las corrientes en los extremos de la zona o aparato protegido, etc." Este tipo de relevadores tienen gran aplicación y la forma de operar depende del equi po a proteger, pudiendo ser estos: el embobinado de un generador, unas barras colectoras (buses), transformadores, motores ó líneas.

El relevador diferencial de corriente que es un arreglo muy simple se muestra en la figura siguiente:



La parte punteada representa el elemento protegido, los secundarios - de los transformadores de corriente se interconectan y se conectan a la bobina de operación del relevador. Si la falla es externa al elemento protegido y suponiendo que los TC tienen igual relación de transformación, - las corrientes no circulan por el relevador, pero si la falla es entre los TC, la suma de las corrientes fluye por el relevador.

Una forma más común es el relevador diferencial de tanto por ciento, esta conexión se obtiene haciendo circular la corriente por una bobina auxiliar que ejerce una fuerza restrictiva. La corriente diferencial requerida para accionar el relevador es variable debido al efecto de la bobina de retención. En la siguiente figura se muestran los elementos de este arreglo.



La fuerza de restricción: K $(I_1+I_2)\frac{Nr}{2}+S$ La fuerza de operación es: K (I_1-I_2) No

Donde:

No Número de vueltas de la bobina de operación.

Nr Número de vueltas de la bobina de restricción.

(Constante

Restricción mecánica (resorte).

En el punto de equilibrio y despreciando el efecto del resorte, se tiene:

$$K (I_1 - I_2) No = K (I_1 + 2) \frac{Nr}{2}$$

de donde:

$$\frac{1_{1} - I_{2}}{(I_{1} + I_{2})(\frac{1}{2})} = \frac{No}{Nr}$$

La relación entre la corriente diferencial y la corriente promedio -
de retención es un porcentaje fijo, lo que da el nombre a este
arreglo.

Este tipo de relevador reduce el funcionamiento inadecuado, ya que su característica de puesta en marcha crece a medida que aumenta la corriente, y minimiza el error producido por la diferencia entre transformadores_supuestamente idénticos, pero que tienen ligeras variaciones en sus propiedades magnéticas.

1.4 PROTECCION DE SOBRECARGA

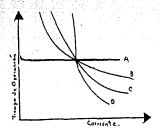
Los relevadores de sobrecarga son los que funcionan cuando el nivel_
de la corriente excede un valor prefijo como carga máxima. Generalmente,
se clasifican en instantáneos, de tiempo definido y de tiempo inverso. El
relevador de sobrecorriente instantáneo, es aquel en el que no existe retraso intencional. Este tipo de relevadores tiene la ventaja especial
de reducir el tiempo de operación a un minimo para fallas cercanas a la
fuente cuando la corriente es máxima.

En el relevador de tiempo definido, el tiempo de operación permanece prácticamente constante en su intervalo de trabajo.

Los relevadores cuya característica de tiempo es tal que, el tiempo de operación es menor a medida que aumenta el nivel de la corriente se conocen como relevadores de tiempo inverso y a medida en que este efecto se acentúa se dice que es "más inverso", es decir cuanto mayor es la pendiente de la característica de tiempo, más inverso es el relevador. De esta forma puede encontrarse relevadores llamados de tiempo inverso, de tiempo muy inverso y de tiempo extremadamente inverso.

Estos relevadores son en general de inducción da tipo copa ó disco y funcionan con una sola variable (corriente). El tiempo de operación puede elegirse mediante la selección de una característica de tiempo entre un gran número de curvas, graduando el viaje del motor, desde su posición de reposición a la de operación. Esto se lleva a cabo ajustando el tope de reposición.

A continuación se presentarán algunas características de tiempo de -los relevadores de sobrecorriente de tiempo variable.



Curvas de algunos tipos de relevadores de sobrecorriente

- A) Tiempo definido
- B) Tiempo inverso
- C) Tiempo muy inverso
- D) Tiempo extremadamente inverso

. I.1 HISTORIA DE LAS COMUNICACIONES OPTICAS

7	GRECIA	Observación de la transmisión de la luz en
		un trozo de vidrio.
7	VENECIA	Flores decorativas hechas en fibra de vi
		drio.
1609	GALILEO (ITALIA)	Lente de Galileo.
1626	SNELL (HOLANDA)	Ley de Snell.
1668	NEWTON	Telescopio de reflexión.
1870	TYNDALL	Guía de la luz con un hilo de agua fino.
1873	MAXWELL (GB)	Estudios teóricos sobre las ondas electr <u>o</u>
	(05)	magnéticas.
1888	HERTZ (ALEMANIA)	Confirmación de la existencia de ondas e-
		lectromagnéticas y de su carácter común -
		con la luz.
1897	RAYLEIGH (GB)	Análisis de una guía de onda.
1930	LAMB (ALEMANIA)	Experiencias con una fibra de silice.

de fibras ópticas.

HOPKINGS Y

KAPANY (GB)

Transmisión de una imágen con un conjunto

1958-59	KAPANY	Fibras ópticas con revestimiento.
4-4-1-20-24	(GB)	Tiblias opricas con revessiments
1960	MAIMAN (USA)	Funcionamiento del laser de rubi.
1960	JAVAN (USA)	Funcionamiento del laser de He-Ne
1961	KAPANY Y SNITSER	Análisis de los modos de propagación en
	(GB)	una fibra óptica.
1962	USA	Funcionamiento del laser de semiconduc
(14) 14 (14) 14 4부 작용하다 (14) 14 16 (14) 15		tor.
1966	KAO Y HOCKHAM	Sugestiones de empleo de fibra óptica
	(GB)	para transmisión a gran distancia.
1966	UCHIDA, KAWAKAMI Y NISHI ZAWA	Guía de onda óptica con índice gradual.
1970	KAPRON Y KECK (USA)	Fibra con atenuación de 10 dB/Km.
1972	GAMBLING (GB)	Ancho de banda del orden gigahertz en 1
		Km.
1975	PAYNE Y GAMBLING	Estudio teórico que provee una disper
	(GB)	sión de material, nula a 1.3 um.
1976	HORIGUCHI Y OSANI	Fibra con atenuación de 0.47 dB/Km a
	(JAPON)	1.3 um.
		- 20 -

1978	GAMBLING Y MAT SUMURA (GB)	Dispersión de primer orden, nula en bras unimodales.	fi 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 -
1979	MIYASHITA (JAPON)	Fibra con atenuación de 0.2 dB/Km a um.	1.5-
1979	SHIMADO (JAPON)	Transmisión por fibra en 100 Km.	
1981	BEALES	Dispersión inferior a 4 ps/nm/km en	una
		fibra unimodal.	

II. FIBRA OPTICA.

II.2 PANORAMA GENERAL.

Desde el inicio de los tiempos ha sido indispensable la comunicación entre los seres vivos, tanto para la subsistencia individual, como de la propia especie. Hoy día las telecomunicaciones engloban a todos aquellos-sistemas, equipos y métodos que facilitan la transmisión de información - generalmente por métodos electrónicos.

La información adquiere la forma de voz, documentos, gráficas, códigos, imágenes, datos. Todo ello es susceptible de ser procesado electrónicamente y así hacerlo fluir a través de los medios de comunicación que inos rodean. Nos encontramos inmersos entre rádios, televisores, teléfonos cables, microondas, satélites e incluso fibras ópticas.

Cada uno de estos medios alternos ha encontrado un lugar y una aplicación particular en las telecomunicaciones. De entre todos ellos destacan las fibras ópticas (FO) por sus muy singulares propiedades. Las FO son pequeñas, ligeras, compactas, con bajas pérdidas, gran capacidad de transmisión de información y prácticamente libres de interferencias e intercepciones. Son la solución a la creciente demanda de canales de comunicación terrestre, tanto para pequeñas, como para grandes distancias.

II.2 ESPECTRO ELECTROMAGNETICO, PRINCIPIOS OPTICA Y PROPAGACION.

II.2.1. ESPECTRO ELECTROMAGNETICO:

El conocimiento de este espectro se inició cuando el Fisico Alemán -

Heinrich Hertz descubrió las ondas hertzianas hoy simplemente ondas de rádio u ondas electromagnéticas. Ellas se generan en un conductor (ante-na) debido a la oscilación de una corriente eléctrica en el mismo. Es decir, se deben a las variaciones, temporales del campo eléctrico y del -campo magnético, asociados con una corriente eléctrica.

El siguiente rango de frecuencia dentro del espectro, está cubierto por el infra-rojo (IR). Esto abarca tres sub-regiones: lejano, medio y -- cercano. Fué el IR inicialmente explorado por los ópticos, quienes ha---bían comenzado sus estudios en el rango visible del espectro. El visible comprende todas las ondas electromagnéticas perceptibles por el ojo huma-no, detectadas como rojo, naranja, amarillo, verde, azul y violeta, en -- orden creciente de frecuencias.

Después del visible encontramos el ultra-violeta (UV), los rayos-X - y los rayos gamma. Dentro de estos tres últimos rangos aún falta mucho -- por desarrollar en sistemas electrónicos comerciales. Los avances actua-- les son solamente de aplicaciones particulares en laboratorios o en la -- milicia.

Actualmente las FO han sido utilizadas en el visible para efectos or namentales, también en aplicaciones médicas con fibroscopios, para observación, iluminación e incluso cirugía (cauterización y bisturi). En el - UV las fibras tienen una mayor atenuación y por tanto menos aplicaciones.

La más amplia utilización de las FO ha sido en el IR cercano, en longitudes de ondas cercanas al visible. Los nuevos desarrollos en FO son.

con mayores longitudes onda, adentrándose más en el IR.

II.2.2 INDICE DE REFRACCION

Las ondas electromagnéticas viajan en el vacío a la velocidad de la - luz, "c". En el aire es casi la misma velocidad, pero en otros medios,ta les ondas viajan a menores velocidades, "v". Para cuantificar esta diferencia de velocidades se ha definido el índice de refracción, "n", como el cociente c/v.

II.2.3 LEY DE SNELL

Viajando la luz (onda electromagnética) dentro de un mismo material,mantiene una velocidad y una dirección de propagación. Sin embargo, alpasar de un medio a otro, no sólo cambia la velocidad sino también la dirección de propagación. Esta propiedad de la luz fue explicada cuantitativamente por el Físico Holandés Snell, con base al diagrama anexo, la leyde refracción de la luz, se expresa como:

$$n1 sen (A1) = n2 sen (A2)$$

donde n1 y n2 son los indices de refracción y A1 y A2 los ángulos de las direcciones de propagación, medidos éstos con respecto a la normal (perpendicular) a la frontera entre los dos medios, i y 2.

Esta ley de refracción es válida para cualquier tipo de ondas electromagnéticas, en todo el espectro de frecuencias, en tanto los materiales in volucrados sean "transparentes" a la frecuencia ó longitud de onda de in-

terés. Para otros fenómenos ondulatorios es también válida dicha ley, si se cumple además la condición de transparencia del material.

Dentro del rango visible del espectro, el ojo distingue claramente un material opaco de uno transparente. Las ondas sonoras tienen cierta intensidad en el aire, pero en el agua ó en el acero parecen ser más intensas.Es decir que el agua y los metales son transparentes al sonido. Igualmente la parafina es transparente en un rango de micro-ondas; el silicio y el germanio son transparentes en un amplio rango del infra-rojo.

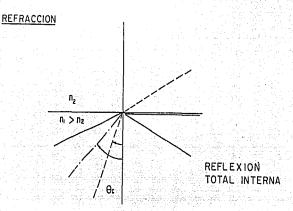
II.2.4 REFLEXION TOTAL INTERNA

La ley de refracción es válida para un rayo de luz que vaya del medio con índice nl al medio con índice n2 pero también es igualmente válida para el sentido opuesto. Este es el principio de reversibilidad, válido en general, para un gran número de fenómenos ondulatorios.

Un caso de interés particular es cuando n1 > n2 y tenemos un rayo que va del medio 1 al medio 2. Con referencia al diagrama de refracción, vemos que al aumentar el ángulo Al se puede llegar al caso en que A2=90'. - Esto significaría que el rayo "saliente" no se propagaría ya más en el medio 2, sino a lo largo de la frontera entre los dos medios. Bajo esta - circunstancia se denomina Al=C, el ángulo crítico.

Para ángulos de incidencia mayores a ese ángulo crítico, la luz sufre una reflexión total interna. En tal situación ya no es válida la ley de Snell, sino que se requiere de una explicación más profunda, dentro de la teoría electromagnética.

Consideremos ahora una "franja" horizontal de material nl, limitado - por material n2, siendo nl > n2 (ver diagrama).



Tomemos dentro del medio nl un rayo de luz, viajando de izquierda a - derecha, con una inclinación tal que está próximo a la horizontal. Enton ces dicho rayo se reflejará sucesivamente en las fronteras entre los medios y permanecerá dentro del medio i. Ante esta situación el medio 2 puede - ser finito, estando limitado a una cierta extensión más allá del medio 1 - (ver diagrama anexo).

Hemos llegado así a descubrir una guía de onda, puesto que no se halimitado la extensión del medio i, ni tampoco la posibilidad de que estesea curvo al extenderse. Esto es, hemos descrito lo que acontece dentro de una fibra óptica.

II.3 CARACTERISTICAS GENERALES

La luz, presente desde siempre, es ahora utilizada como uno de los más eficientes métodos de comunicación a través de las fibras ópticas.

Las fibras ópticas están contruídas de manera tal que la luz viaja dentro de ellas, a través de muchos kilómetros con la mínima atenuación y sin salirse de las mismas. Por ello nos referimos a las fibras ópticas
(F.O.) como guías de onda ópticas.

Las características de las F.O. están determinadas principalmente por el diámetro y perfil del índice de refracción del núcleo de la fibra. Es tos parámetros determinan el número de modos posibles del recorrido de la luz por la fibra. En cada modo la luz pasa el eje de la fibra con cierto ángulo y con una cierta distancia entre pasos. Cada modo está caracterizado por estar la luz sometida a un cierto factor de atenuación y la dispersión de pulsos de un cierto tramo de fibra dependerán por tanto de la cantidad de potencia luminosa que se aplicó por cada modo desde un príncipio, es decir de la distribución en modos. A causa de irregularidades en la fibra hay que contar con una cierta mezcla de modos. Si éstas irregula ridades están homogéneamente distribuidas a lo largo del tramo de fibra, la distribución de modos adopta después de una cierta longitud de fibra de una forma estable característica: fig. 1. Con longitudes de fibra todavía mayor es la variación de la atenuación en función de la longitud es lineal y la dispersión es un proceso más regular.

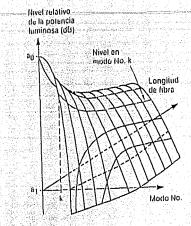
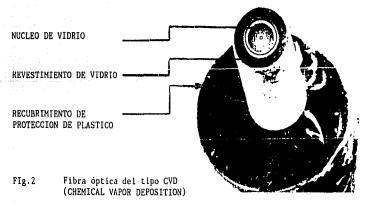


Fig. 1 Variación de la distribución de modos en función de la longitud de fibra.

Una fibra óptica está compuesta por un núcleo central que conduce la luz, un revestimiento sin el cuál se perdería el efecto de guía de onda, sobre el conjunto núcleo/revestimiento se aplica una fina capa o envoltura protectora de plástico llamada protección primaria. fig.2.



Núcleo y revestimiento forman una sola unidad siendo ambos de vidrio, de muy alta pureza. La luz que viaja en el núcleo se refleja en el reves timiento y regresa al núcleo para continuar viajando a través del mismo.

Las dimensiones de las fibras ópticas son de micras (milésimas de milímetro), el revestimiento ha sido prácticamente estandarizado a 125 micras
de diámetro. En cambio el núcleo tiene típicamente dos diámetros: 50 micras y 9 micras. Apreciamos que estas dimensiones son comparables con las de las longitudes de onda utilizadas, ya que 1000 NM = 1 MICRA (MICRA
= UM). Con lo anterior se distinguen 2 tipos de fibras ópticas las multimodo (MM) y la unímodo (UM), cada una operando en diferentes longitudes de onda.

FO	DIMENSIONES (UM)	LONGITUD DE ONDA (NM)
MM	50/125	850,1300
UM	9/125	1300,1500
	N/R	·

Los parámetros de mayor interés en una fibra óptica son:

PARAMETRO	CARACTERISTICAS
DIAMETRO DEL NUCLEO	DIMENSIONAL
APERTURA NUMERICA	CONO DE ACEPTACION DE LUZ
ATENUACION	LONGITUD DE COMUNICACION
ANCHO DE BANDA	CAPACIDAD DE INFORMACION

Estos 4 parámetros son aplicables tanto a las fibras ópticas multimodo como a las unimodo. En las UM hay otros 2 parámetros:

- 1. LONGITUD DE ONDA DE CORTE
- DISPERSION

ATENUACION:

La premisa más importante para la comunicación óptica es poder disponer de un material de fibras con baja atenuación para la luz, es decir reducir la pérdida de energía.

La atenuación en una fibra depende de su absorción * y de la difusión - de la lu $z^{\pm\pm}$. Para conseguir una baja atenuación se requiere un material de fibra extremadamente puro y libre de inhomogeneidades de cualquier clase.

- La luz es absorbida en el vidrio, principalmente por los iones de impurezas, y se convierte en calor. Los iones OH de agua de constitución del vidrio dan una absorción con máximos a 950 y 1400 nm (y a otras longitudes de onda). Los iones de ciertos metales, hierro, cobre, cromo, manganeso, niquel y cobalto, dan absorciones muy diferentes según sea la longitud de onda luminosa y la composición del vidrio. Incluso porcentajes tan bajos como 10 milésimas de millón de impurezas pueden dar atenuaciones adicionales de 1dB/Km. Este contenido representa 10 mg/tonelada.
- Por difusión se entiende que la luz es reflejada de la dirección deseada. La difusión de Rayleigh tiene lugar desde centros de difusión de las mismas dimensiones que la longitud de onda luminosa y depende de variaciones locales, difíciles de evitar, en la composición del vidrio. La difusión de Rayleigh decrece en función de la longitud de onda proporcionalmente a ta difusión independiente de la longitud de onda tiene lugar por inhomogeneidades de mayores dimensiones que la longitud de onda luminosa, por ejemplo: burbujas de aire, y por efectos de tensiones mecánicas.

APERTURA NUMERICA

La apertura numérica, "NA", de una fibra está determinada por el ángulo máximo con que la luz se puede aplicar a una fibra y el ángulo máximo del cono de luz que se puede formar en el extremo de salida de la fibra; fig. 3.

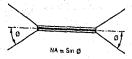


Fig. 3 Definición de apertura numérica a partir del mayor cono de rayos entrantes o salientes NA Apertura Numérica.

Es por ello que en fibras ópticas multimodales se utilizan fuentes LED, con grandes conos de emisión, como las fibras ópticas unimodo tienen
menores conos de aceptación, entonces son utilizados los laseres, que son
fuentes de luz muy direccionales, conos angostos con lo cuál es posible aco
plar mayor potencia dentro de la fibra óptica.

Una apertura numérica reduce las pérdidas de acoplamiento a la fuente luminosa y detector, pero exige una gran diferencia en composición química entre el núcleo y su revestimientos lo cuál implica generalmente mayor atenuación.

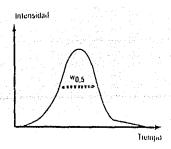
ANCHO DE BANDA

Capacidad de respuesta en freeuencia desde DC (corriente directa) hasta el punto donde la señal de salida (del equipo ó de la F.O.) baja 3dB con respecto al máximo.

Las fibras ópticas protegidas convenientemente en un cable, se pueden instalar en longitudes de varios kilómetros. Entonces el ancho de banda es teórico, se calcula dividiéndo el ancho de banda específicado, por ejem plo: 300MZH-KM, entre longitud instalada. Con las fibras ópticas multimodo se alcanzan hasta 10 KMS., resultando en 30 MZH de ancho de banda, pero con las fibras unimodo se pueden alcanzar fácilmente 30 KMS., y recientemente se han logrado enlaces de poco más de 100KMS. con anchos de banda medios de 4 GHZ en la longitud total, esto significa una muy alta capacidad de transmisión de información. (Equivalente a más de 60.000 canales telefónicos).

DISPERSION

La dispersión o prolongación de pulsos decide la densidad con que los pulsos pueden emitirse en serie por una fibra óptica y por tanto la cantidad de información que puede transmitirse por unidad de tiempo. La dispersión se calcula a partir de la anchura de los pulsos de entrada y de salida, fig. 4. La anchura de banda disminuye al aumentar la dispersión.



ig. 4 Definición de la dispersión de pulsos a partir de la anchura de la respuesta de pulsos a la mitad de la altura.

La distorsión se produce por varios mecanismos dispersivos; dispersión de modo, dispersión debida al material y dispersión debida a la guía de on das.

DISPERSION DE MODOS, FIBRAS MULTIMODO Y MONOMODO

En fibras corrientes, fibras multimodo, con núcleo de unos 50 Jlm la luz se propaga en miles de modos diferentes. Con núcleo de índice de refracción constante estos modos se propagan con velocidades algo diferentes en sentido axial, entre otras razones porque diferentes partes de los rayos luminosos tienen que recorrer diferentes distancias. Fabricando las fibras con un perfil de índice de refracción n(r), exactamente controlado en sentido radial, se les puede dar a los diferentes modos la misma velocidad en sentido axial reduciéndose a un mínimo la distorsión de modo. Se habla entonces de una fibra con índice gradual de refracción. A menudo se procura dar perfil parabólico de índice de refracción.

En fibras monomodo la propagación de la luz tiene lugar en solamente_
un modo (o más estrictamente en un par de modos) y por tanto sin distorsión
de modo. Para obtener una propagación monomodo, el diámetro del núcleo debe ser menor de un cierto valor crítico determinado por la diferencia en
índice de refracción y la longitud de onda empleada. El diámetro de núcleo es en la práctica 5-10 ¿¿m. La fibra monomodo es más difícil de acoplar a la fuente de luz y más difícil de empalmar que los restantes tipos
pero tiene un interés potencial para telecomunicaciones a causa de su alta
capacidad de transmisión y largas distancias de transmisión.

DISPERSION DEBIDA AL MATERIAL Y DEBIDA AL GUIAONDAS

La dispersión debida al material y la dispersión debida al guíaondas_
dependen de la anchura espectral de la fuente luminosa empleada y de que los rayos de luz de diferentes longitudes de onda se propagan con diferentes velocidades. Estos tipos de dispersión afectan a ambas fibras monomodo y multimodo.

LONGITUD DE ONDA DE CORTE

Indica la frontera que separa el comportamiento multimodal del comportamiento unimodal de una fibra. Debe trabajar por arriba de ella para que la fibra se comporte como unimodal.

La definición más usada es: la longitud de corte efectiva "\(\lambda\)c" es aquella longitud de onda para la cuál la atenuación de un tramo de fibra - enrollado en un tambor de 20mm excede en 0.1dB la atenuación de la misma - fibra, sujeta a una curvatura no inferior a 25 mm.

II.4 FABRICACION DE FIBRA OPTICA

Dos partes se requieren para formar una guía de ondas de luz. Por un lado el primer medio de índice de refracción nl, por otro lado el medio de índice n2 que actuará como frontera para confinar las ondas dentro del primer medio. Para eficientar la acción de "guiado" y poder alcanzar grandes distancias, las dimensiones de la guía deben ser del mismo orden de magnitud que las de la longitud de onda de las señales a transmitir. Esto explica el porqué de las dimensiones micrométricas de las fibras ópticas.

Se conocen 2 métodos para la fabricación de fibras ópticas; el método de Doble Crisol (DC) y el CVD (Chemical Vapor Deposition).

La impresión general es que el vidrio es un material fácilmente quebradizo. Pero la verdad es que se pueden fabricar fibras de vidrio conmayor resistencia que el acero. La tensión de rotura en pruebas de tracción de fibra óptica se encuentra normalmente en un valor tan alto como-3000 MN/m2 (fibras DC) y 5000 MN/m2 (CVD) correspondientes a 4 y 7 %, respectivamente de dilatación elástica. Una fibra CVD de 125 Jm puede sopor tar un peso de 5kg sin romperse.

Una premisa para que las fibras sean altamente resistentes es que no tengan microfisuras u otros defectos en la superficie ó en la masa del vidrio.

Según el método CVD el material de vidrio se produce por medio de una reacción gaseosa mientras que según el método de Crisol Doble se recurre a procesos de fundición similares a los que se emplean para la producción - convencional de objetos de vidrio.

METODO CVD

FIBRAS CVD
PRODUCCION DEL MATERIAL DE PARTIDA

El material de partida según el método CVD es un tubo de cuarzo, gene ralmente de 20 mm de diametro externo, y de 1 m de longitud. En el interior del tubo se precipita vidrio procedente de una fase de vaporización._
El tubo constituirá el revestimiento de la fibra y el vidrio precipitado -

el núcleo.

El vidrio se precipita en el interior del tubo colocándo éste en un torno y calentándolo con un quemador de hidrógeno-oxígeno que se desplazaen vaivén a lo largo del tubo. El oxígeno se hace pasar por cámaras de borbotaje que contienen productos químicos (fig. 5) los cuáles junto con el oxígeno, reaccionan químicamente en la zona calentada por el quemador y forman una delgada película de vidrio con un índice de refracción que puede ser mayor o menor que el del tubo original. Variando la composición del gas que se aplica al tubo puede irse formando un perfil de índice de refracción de tipo gradual. Para dar a la fibra un perfil de índice sufícientemente gradual deben depositarse hasta 50 capas de vidrio.

Una vez finalizada la fase de deposición se aumenta la temperatura - del quemador y su velocidad de vaivén se disminuye con lo que el tubo se - contrae a causa de la tensión superficial y forma una barra maciza(preform) con el vidrio depositado en el centro. Esta barra, de 8-12 mm de diámetro puede después estirarse para formar la fibra.

ESTIRADO DE FIBRA DE VIDRIO

La barra obtenida en el torno se fija en un mandril encima de un horno de alta temperatura y se sumerge en éste con velocidad constante. El horno está calentado por resistencia con un elemento de grafito y su temperatura máxima es de unos 2400°C. Es necesaria una atmósfera de protección para que el elemento de grafito y el oxígeno del aire no formen dióxido de carbono a estas temperaturas. Como gas inerte se emplea argón. La par-

te de la barra de vidrio que se encuentra en la zona caliente del horno se reblandece y de ella se estira la barra de vidrio hasta formar una fibra - con un diámetro externo de $125\pm1\,\mathrm{Mm}$.

El diámetro de la fibra se mide continuamente al mismo tiempo que se está estirando, sin ningún contacto mecánico, por medio de un laser. Sobre la fibra se aplica una primera protección de plástico haciéndola pasar por un depósito de goma silicónica. Esta protección primaria se endurece calentando en un horno y la fibra se embobina por fin en un tambor de 1 metro de diámetro. Una barra de material de partida da normalmente 3-4 km. de fibra acabada que se puede embobinar en uno ó más tambores.

METODO DOBLE CRISOL

Son dos crisoles concentrados, en el interior se funde vidrio con indice nl y en el crisol externo se tiene vidrio de indice n2.

FIBRAS DE CRISOL DOBLE (DC)

COMPOSICION DEL VIDRIO

Los componentes principales del vidrio para fibras formadas según el método de crisol doble son óxido de sodio, trióxido de Boro y dióxido de - Silicio, con otros óxidos. Se aparejan clases de vidrio adecuadas para vidrio de núcleo y vidrio de revestimiento con objeto de obtener una diferencia de índice de refracción que resulta en la apertura numérica deseada. Otro objetivo es que los coeficientes de dilatación térmica de ambos tipos de vidrio sean casi iguales para reducir las tensiones internas, un conte-

nido elevado de óxido de sodio resulta en cristalizaciones y ciertos compuestos con bajo contenido de óxido de sodio resultan en separación de fases
con vidrio inestable que tiende a separarse en zonas ricas de dióxido de silicio y otras ricas en trióxido de boro lo que naturalmente es fatal para la atenuación y la resistencia mecánica.

PRODUCTOS DE LAS BARRAS INICIALES

Las materias primas principales para el vidrio son carbonato sódico,ácido bórico y dióxido de silicio en forma de polvos muy puros. Estos componentes se pesan, se mezclan y se funden en un crisol de cuarzo puro bajo control preciso de atmósfera. La temperatura es 1100-1300°C. Del
carbonato sódico se desprende dióxido de carbono y del ácido bórico agua.

Una vez se ha preparado la masa de vidrio éste se estira en forma de barras a 850-950°C.

ESTIRADO DE LAS FIBRAS

Para cada fibra se necesitan dos masas fundidas, una para el núcleo con índice de refracción más alto y otra para el vidrio de revestimiento con índice más bajo.

Las barras primaria para vidrio de núcleo y vidrio de revestimiento - se colocan en un crisol compuesto por dos crisoles concéntricos de metal,-fig. 6. El vidrio fluye lentamente por boquillas del fondo de los crisoles. El vidrio del núcleo recorre un trayecto por el interior del crisol con el vidrio del revestimiento. La velocidad está regulada por la visco

sidad de los dos vidrios y por la temperatura; aproximadamente 1000°C. La temperatura es considerablemente menor que con el método CVD por lo que el horno puede ser más sencillo.

Desde la boquilla del crisol del revestimiento el vidrio se estira para formar la fibra; fig. 6. La protección del plástico, bobinado y control de calidad son similares a los mismos procesos para fibras CVD.

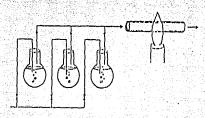


Fig. 5 Fundamento del proceso CVD. En cámaras de borbotaje se satura oxígeno con los productos químicos deseados. El gas formado reacciona en un tubo de cuarzo depositándose vidrio en el interior del tubo.

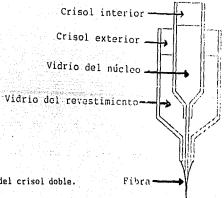


Fig. 6 Fundamento del crisol doble.

PERFILES DE INDICES DE REFRACCION

Las primeras fibras ópticas tuvieron índice de refracción homogéneos_tanto en el revestimiento como en el núcleo. Esto se denomina índice escalonado. El siguiente paso fue la graduación del índice desde el valor del mismo en el revestimiento, hacia un valor más alto en el centro del núcleo. Todo esto era en fibras multimodales.

El advenimiento de las fibras unimodales se inició también con índices escalonados. Hoy se perfilan los índices de acuerdo a la particularidad_de transmisión que se desea. Entre otros se tienen:

PERFIL TRIANGULAR - Para mover el punto de cero dispersión de 1300 nm a 1550 nm;

PERFIL ESCALONADO O TRIANGULAR CON CLAD DEPRIMIDO -

Para aumentar la diferencia de índices y disminuir la atenuación;

PERFIL EN "W" - Para reducir la dispersión al mínimo desde 1300 hasta 1550 nm.

El método de crisol doble (DC) se presta particularmente bien para $f_{\underline{a}}$ bricar fibras de índice escalonado, con índice de refracción constante en el núcleo y transición abrupta al índice más bajo de refracción del revest \underline{i} miento.

Este tipo de fibras es apropiado para transmisión para cortas distanccias, hasta unos kilómetros. Para trasmisión por grandes distancias, que es normal en telecomunica ciones, las fibras con índice escalonado resultan en alta dispersión es de cir, prolongación de los pulsos. En este caso se emplean preferentemente fibras con índice de refracción gradual a las que se les ha dado un perfil de índice de refracción precisamente Optimizado, gradualmente decreciente desde el centro del núcleo hasta el revestimiento. El método CVD, de deposición por vaporización se juzga actualmente como el más apropiado para fabricar fibras con índice gradual.

OTROS TIPOS DE FIBRAS

Los métodos de fabricación descritos son fibras con vidrio tanto en el núcleo como en el revestimiento. Otras construcciones que han aparecido son las siguientes:

NUCLEO/REVESTIMIENTO

- (a) vidrio / vidrio
- (b) liquido / vidrio
- (c) vidrio / plástico
- (d) plástico / plástico
- (a) plástico / aire

Exceptuando el tipo (a), todas son índice escalonado. El plásticomás común es el PMMA (poli-metil-metacrilado) o acrílico. Las fibras plás
ticas tienen atenuaciones más altas que las de vidrio. Sin embargo tienen amplias aplicaciones en redes locales y en vehículos. Las fibras del
tipo (e) son las más sencillas, con mayores atenuaciones y aplicación par-

ticular en ornato. Las fibras plásticas son hechas por extrusión. En el caso del núcleo, son intolerables las burbujas a impurezas, ya que ellas son causas de aumentos en la atenuación.

II.5 CABLES DE FIBRA OPTICA

El campo de empleo de un cable con fibras ópticas determina su número de fibras y decide el tipo de fibra a emplear. La forma de tendido por otra parte determina los requisitos sobre las características mecánicas del cable y su resistencia al ambiente.

Por lo que el diseño del cable debe dar a la fibra protección contra_
estiramientos, curvaturas, torceduras, vibraciones y aplastamientos durante la manufactura, instalación y operación. La fibra óptica debe ser igualmente protegida contra los efectos del medio ambiento a las variaciones de la temperatura, humedad, químicos y relámpagos.

Las fibras ópticas no deben curvarse excesivamente. Aún pequeñas curvaturas pueden incrementar pérdidas debido al escape de luz del núcleo_
de la fibra.

Cuando las fibras ópticas se someten a esfuerzos de tensión bajo condiciones ambientales difíciles, de temperatura y humedad, se ven expuestas a un proceso de envejecimiento que da como resultado la ruptura de la fibra en un cierto tiempo. Dicho proceso sufre una aceleración debido a la presencia de las "microcurvaturas", las cuáles se encuentran distribuidas_ aleatoriamente a lo largo de la fibra, tanto en forma superficial como interna. Así los esfuerzos de tensión se concentran en dichos "microdefec-

tos", propagándose conforme el esfuerzo permanece o aumenta. Con esto, la resistencia mecánica de las fibras se reduce considerablemente.

En contraste con estos esfuerzos relacionados a las fallas instantáne as bajo una tensión aplicada, el fenómeno de fatiga estática se basa en un crecimiento lento de las microfacturas en la fibra. De esta manera, ante variaciones de temperatura y humedad, cambiando ciertos valores de tensión aplicada al cable (Tensión de trabajo) y resistencia inicial a la tensión de la fibra óptica, se produce un rápido envejecimiento de la fibra con la consecuente degradación y posible pérdida de la transmisión.

Es por esto que se debe tener sumo cuidado durante los procesos de fabricación é instalación, proveyendo a la fibra de las protecciones plásticas y metálicas más convenientes. De esta forma el tiempo de vida útil del cable se incrementa, protegiendo a las fibras ante la influencia del medio ambiente.

La F.O. como tal, núcleo y revestimiento de fábrica, se protege inicialmente con una capa de acrilato, que las protege contra la humedad, ya que el agua es altamente nociva para las fibras. Comunmente el acrilado es de 250 micras, pero también se hace de 500 um. A dicho acrilado se le conoce como protección primaria.

La construcción de un cable se inicia con la protección secundaria - que puede ser de 2 tipos holgada y adherida:

1 - CONSTRUCCIONES ADHERIDAS, en las que la fibra se encuentra inmersa en el material plástico. Es por ello que el comportamiento térmico y mecánico de este influye directamente en la calidad de la transmisión.

2 - CONSTRUCCIONES HOLGADAS, caracterizadas por una estructura que permite a la fibra óptica un cierto grado de libertad (Margen de elongación -contracción), a fin de minimizar los problemas de curvaturas y microcurvaturas.

Actualmente la preferida es del tipo holgado. Ya que así no se trans miten directamente a la fibra muchos de los esfuerzos a que se someten los cables. La intención de la protección holgada es permitir a la F.O. un libre movimiento dentro de ella. Es claro entonces que un tubo termoplástico de unos pocos milímetros de diámetro, es diez veces el tamaño de la FO y es una adecuada protección secundaria holgada. En la mayoría de las fibras ópticas, hay dentro del tubo un compuesto gelatinoso que sirve como repelente a la humedad.

CONSTRUCCIONES DENSAS

a) CONSTRUCCIONES DENSAS TRENZADAS.

Se emplea la extrusión de uno o más recubrimientos plásticos como refuerzos y protección de la fibra óptica antes de su ensamblado por gruposo capas. El uso de varias capas de recubrimiento disminuye las pérdidas por microcurvaturas generadas por la extrusión y el ensamblado. Se reducen también así las variaciones de la atenuación con la temperatura. En la fig. 6 se observa un cable de construcción adherida monofibra de 3 capas, en donde se aprecia un recubrimiento primario (Diámetro 250 um) sobre el que se aplica una capa espesa (Diámetro 0.45 mm) de resina de sílicón -

que posee un bajo módulo de elasticidad mediante extrusión, se le recubre, con material termoplástico con un alto modo de elasticidad, y un bajo coeficiente de expansión térmica (Es) a fin de prevenir las pérdidas por microdobleces causadas por la variación en la estabilidad térmica del material. En este caso, el silicón permite absorber las deformaciones de la fibra producidas por la tensión del trenzado, así como las inhomogeneidades de los parámetros geométricos y de los materiales en la capa extruída. También se reducen con esto los cambios en atenuación debidos a los efectos térmicos.

Las características de este cable le permiten un tamaño reducido y gran flexibilidad, además de lograr una continuidad de transmisión en el caso de alguna fisura en la fibra. Sin embargo, los materiales empleados son muy susceptibles a la absorción de iones OH y a la compresión lateral. Esto último lo hace de manejo delicado, pero la absorción de iones OH es intolerable, ya que al llegar estos a las F.O., las degradan rápidamente, incrementándose su atenuación. La absorción de estos iones se propicia en ambientes de alta humedad relativa.

b) CONSTRUCCIONES DE CINTAS DENSAS

Este tipo de estructuras maneja un gran número de fibras ópticas por cable con 12 F.O. se forman cintas, las cuáles se agrupan una sobre otra,-hasta tener 12 cintas, así se forma una matriz de 144 F.O., esta matriz se aplica helicoidalmente para que soporte mejor los rádios de curvatura a los que se somete el cable. Sin embargo, es importante que se tenga un con-trol de la operación de torsión de la hélice, ya que ello puede causar es-

fuerzos mecánicos sobre la fibra, de acuerdo a su posición en la matriz.

La fig. 7 muestra una estructura de 144 fibras ópticas constituyendo una matriz de 25 mm2. dicha matriz va cubierta exteriormente con una capa de polietileno lineal de baja densidad (LLDPE) de 12 mm de diámetro, este ti po de estructura se emplea tanto para fibras multimodales como unimodales. En este último caso se ha probado con una atenuación promedio de -0.38 db/km a 1310 nm y 0.23 db/km a 1550 nm de longitud de onda.

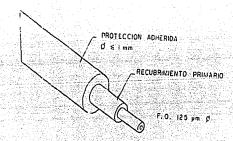


Fig. 6

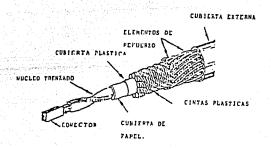


Fig. 7 Cable óptico que contiene 144 fibras

2. CONSTRUCCIONES HOLGADAS

Estas pueden ser: de fibras libres en tubos, de cintas con fibras y de estructura cilindrica ranurada.

a) ESTRUCTURA DE FIBRAS LIBRES EN TUBOS

El principio básico de estas estructuras es permitir un márgen de elongación a la fibra óptica contenida en un tubo plástico extruído. Cada
fibra contenida en dichos tubos presenta una ventana de elongación/con--tracción en la que la fibra óptica permanece libre de esfuerzos. Esta
ventana se determina por el espacio interno de la fibra óptica en el tubo
(W) y el período de la hélice (U) de la fibra dentro del tubo. En este
caso, el márgen de elongación puede llegar hasta 0.1%. Si se aumenta la
carga de esfuerzo sobre el cable óptico, se disminuye el márgen de elonga
ción, la fibra óptica se encuentra sometida a un estado de esfuerzos de tensión, por lo que se empiezan a generar pérdidas por microcurvaturas en
los puntos donde la fibra se apoya en la pared interna del tubo. Esta sítuación produce un incremento en la atenuación y en los efectos de fati
ga estática.

Es por ello que para prevenir cambios irreversibles de la atenuación, o la ruptura de la fibra óptica, el cable debe mantenerse en un estado de esfuerzo de tensión por períodos cortos de tiempo, lo que implica necesariamente una reducción al máximo del tiempo del tendido, de manera contraria, también se puede presentar un incremento en el márgen de elongación (Es) a causa del encogimiento de los materiales plásticos del tubo duran

te una baja en la temperatura de operación del cable. La atenuación permanece constante hasta que los efectos del enfríamento producen un acortamiento de la hélice de la fibra, generando las pérdidas por doblamientos períodicos. Este efecto produce además una disminución de la ventana hacia la contracción.

Esta estructura de tubos pueden ser seca o rellena. Los enlaces - instalados han demostrado que la mayoría de las aplicaciones operan mejor rellenas. Además de actuar como una barrera contra la migración del agua al interior del tubo, dicha gelatina le sirve como amortiguador a la fibra. Con esto se evita el rozamiento de la misma con las paredes del tubo que la contiene, es conveniente aplicar también una gelatina sobre los tubos cableados.

b) CONSTRUCCIONES DE CINTA CON FIBRAS LIBRES

La estructura consta de una cinta de 5 alveolos en forma hexagonal,con círculo inscrito de 450 um de diámetro, el cable óptico se construye_
termosellando dos bandas de aluminio cubiertas en sus caras opuestas por
una película de polietileno, se acoplan en grupos de 10 y se envuelven en
dos cintas protectoras, con un esfuerzo de material plástico y enrollados
en una espiral. Dicha estructura tiene ventajas sobre la afectabilidad_
de los esfuerzos mecánicos, comparativamente con las estructuras de cinta
densas.

c) ESTRUCTURA CILINDRICA RANURADA

El elemento del cable se forma por un cilindro ranurado en "V" (ver_

fig. 8) de diámetro (D) en el que se alojan (ibremente las fibras ópticas de diámetro exterior (de) (RECUBRIMIENTO PRIMARIO) con lo que se les permite un margen de elongación. Las ranuras se disponen en espiral con una profundidad (h), y un paso helicoidal (p) continuo o alternado (S-Z), lo que permite por una parte, mayor holgadura a las fibras ópticas liberrándolas de esfuerzos mecánicos dentro de un cierto rango de elongación / contracción. Por otra parte, debido a que el cable puede someterse a condiciones de elongación prolongadas, se requiere agregar una longitudadicional de fibra óptica bucleada en las ranuras, a fin de aumentar el rango de trabajo. El cilindro ranurado se refuerza por un miembro central de diámetro (Dp), logrando un mejor comportamiento térmico y mecánico del cable (Rr, Re, PORCENTAJE DE ELONGACION AZ, COEFICIENTE DE EXPANSION TERMICA). Así, el paso de la hélice (p), su profundidad (h) y las curvaturas debidas al cable (Ps), son factores importantes en cálculo del margen de elongación de la fibra, y de la calidad de la transmisión.

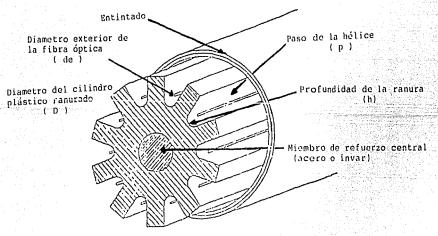


Fig. 8 Estructura cilindrica removedora en "V"

PROCESOS DE MANUFACTURA EN CABLES DE FIBRA OPTICA

Para la fabricación de los cables de fibra óptica se requiere de maquinaria diversa y especializada para cubrir cada uno de estos procesos con una alta calidad. En algunos de los procesos emplean principios basados en la manufactura de cables tradicionales de telecomunicaciones. En estos casos se han requerido adaptaciones para manejar las condiciones a las que se ve sometida la fibra óptica sin degradar sus características principalmente en la calidad de transmisión esperada. A continuación se presenta en secuencia cronológica las diferentes etapas que se requieren para la manufactura de los cables ópticos.

CABLES OPTICOS MULTIFIBRAS

a) ENTINTADO

Una vez que la fibra óptica ha sido recibida, inspeccionada y autorizada para la fabricación de un cable óptico, la primera etapa a la que ingresa es la de entintado. Cada una de la fibras es pintada con un determinado color. Para su identificación en un cable terminado al manejarse una construcción de más de una fibra por tubo, (Minitel o Tetratel).

El proceso consiste en desenrrollar la fibra a través de un mecanismo de tensión controlada y pasarla por un baño de tina especial (de secado rápido), e inmediatamente introducirla a un horno de secado con aire-caliente, posteriormente se recupera en un enrollador con un control de paso muy fino, a fin de asegurar el mismo paso con el cuál el fabricante en trega la fibra. También se precisa un control de tensión específico y

constante, para evitar algún deterioro en la calidad de la fibra óptica.Alternativamente a este proceso de curado "térmico", existe otro de curado"ultravioleta" que permite aumentar la productividad, con una calidad comparable o mejor a la del proceso anterior.

b) EXTRUSION

Este proceso puede realizarse de varias maneras dependiendo del tipo de construcción a fabricar, para una construcción adherida, la fibra no pasa por la etapa de entintado y se le aplica una capa termoplástica adherida (Nylon, por lo general) la cuál puede ser natural o de color para identificación como cable terminado.

Cuando se fabrica un cable con tubos que contienen una o más fibras, se pueden manejar secos o rellenos de gelatina. La gelatina es para evitar la migración de la humedad al interior del tubo y a la fibra, en caso de algún daño en el cable.

La fabricación del tubo es por un típico proceso de tabulado, donde - las fibras entran a la cabeza de extrusión con una tensión constante, - prácticamente al mismo tiempo que la gelatina, formándose el tubo que alberga a las(s) fibra(s). Dicho tubo se enfría a través del canal de enfriamiento y se recupera en un enrollador con control de tensión constante.

En el caso del núcleo ranurado, este se fabrica por medio de una cabeza con dado giratorio y elemento central fijo. Así se logra la formación de una estructura con un paso helicoidal unidireccional, o del tipoS-Z. Un núcleo de este tipo puede albergar una o más fibras por ranura, al igual que en el caso de la estructura en tubos, la fibra será natural_cuando se emplea una por ranura, y diversos colores cuando se colocan varias F.O. en una misma ranura, para su identificación.

c) CABLEADO

Para el proceso de cableado se dispone de diversas maquinarias dependiendo de la estructura a fabricar. En el caso de una estructura adherida esta se puede fabricar con un paso helicoidal unidireccional tanto en una cableadora tipo planetaria, este tipo de maquinaria tiene la desventa ja de ocupar un gran espacio cuando se requiere de un gran número de fibras en el cable. Otro tipo de máquina es una cableadora tubular, la cual presenta mayores limitaciones de espacio alternativamente se puede realizar un proceso de cableado S-Z, que requiere también de un gran espacio conforme el número de fibras aumenta.

Para las estructuras de tubos holgados, se pueden emplear procesos - de cableado helicoidal en cableadoras tubulares o planetarias, con la ven taja de requerir menor espacio al manejar el concepto multifibra otro tipo de cableado es con un paso S-Z, por medio de una cableadora para este propósito, con control de tensión, constante en cada posición.

En estructura de núcleo ranurado, las fibras se depositan con un con trol de tensión constante en cada una de las ranuras, una vez reunidas to das ellas alrededor de un elemento central metálico dieléctrico, son traccionadas mediante un capstan y recibidas en un enrrollador con tensión constante durante todo el proceso.

d) PRIMERA CUBIERTA Y REFUERZOS MECANICOS TEXTILES

Una vez que se han reunido en una o más capas las fibras para formar un núcleo óptico, se pueden proteger contra los diversos agentes externos que las rodean durante su operación. Para ello se le aplican una o más cubiertas de material termoplástico. En algunas ocasiones la aplicación del cable en particular requiere de una estructura totalmente dieléctrica por lo que se emplean diversas fibras textiles para reforzar mecánicamente a la estructura durante las operaciones de instalación. Estas se aplican en varias capas y de manera homogénea a fin de aprovechar óptimamente sus características mecánicas. El proceso de aplicación de cubiertas se realiza de la misma forma que para un cable de cobre. La aplicación de refuerzos textiles se hace de manera independiente en una máquina similar a las encintadoras, con cabezas múltiples, para colocar los carretes de los textiles.

e) CUBIERTA POLIACERO

En esta etapa de fabricación del cable se busca la protección mecánica de las fibras, en particular ante el posible ataque de roedores, median te la aplicación en TANDEM de una cinta longitudinal de acero corrugada y una cubierta de material termoplástico. Dicha construcción además ofrace la ventaja de una mayor flexibilidad con respecto a una armadura de fleje de acero aplicada helicoidalmente, y una mayor productividad en este proceso. En el caso de una instalación en ductos normalmente es suficiente una sola cubierta poliacero. Sin embargo, en aplicaciones de cables directamente enterrados, se pueden llegar a emplear hasta dos o tres

cubiertas de este tipo, a fin de garantizar la protección mecánica del cable.

CABLES TERMINALES

Para la fabricación de cables terminales (PIGTAILS) se requiere partir de una fibra óptica a la que se le aplica una protección adherida. So bre esta se colocan en TANDEM un refuerzo mecánico textil y una cubierta externa de un material retardante a la flama, ya que por lo general dichocable se emplea para interiores en oficinas. Esta construcción puede realizar se con una o dos fibras ópticas, dependiendo si se emplea en comunicaciones uni, o bidireccionales en el caso de dos fibras, esto se realiza mediante la unión de dos cables de una fibra, a los que se les aplica una segunda cubierta del mismo material para darle una estructura más compacta. Su aplicación específica demanda de longitudes muy cortas para interconexión entre los equipos terminales y el cable óptico multifibra. Por lo general se instalan en algunas decenas de metros.

OTROS CABLES

Cuando se requiere la fabricación de un cable híbrido para telecomunicaciones (pares metálicos y fibras), normalmente los pares se integran al cable como una posición más dentro de la cableadora, o bien se colocan en alguna de las ranuras disponibles dentro de la estructura. Cabe indicar que durante este proceso puede agregarse o no una gelatina de relleno intersticial para protección contra la migración de la humedad al cable.

II.6 INSTALACION Y EMPALMES

INSTALACION

La utilización de las fibras ópticas (F.O.) es una realidad gracias_
a las diferentes protecciones que se les aplican afin de conformarlas en
un cable. Los cables más importantes por su capacidad en F.O. y fibras_
de ingeniería asociadas, son las multifibras, es decir, aquellos con seis
o más F.O. Dichos cables tiene en general un elemento central alrededor
del cual depositan o cablean las F.O. ya con su protección holgada adheri
da. Sobre el cableado se aplican como protección una o más cubiertas plásticas y muy frecuentemente una armadurade acero e incluso elementos textiles de refuerzo.

El elemento central o núcleo de tracción debe tener rigidez mecánica adecuada para soportar el peso del cable y las tensiones de instalación a lo largo de la longitud total o tramo de cable que se va a manejar. Si la tracción se hiciera solamente sobre el núcleo, tanto el cableado como_las cubiertas podrían retraerse. Es por ello que también la cubierta exterior yen su caso los refuerzos textiles intermedios, se utilizan para el halado del cable. Esto aumenta el factor de seguridad la operación.

Cuando el elemento central del cable es métalico, es suficiente haccerle un bucle, para así sujetarse con el cable de tracción. El halado sugle hacerse con un cable de acero, que tiende a torcerse. Por tanto entre ambos cables es necesario instalar un destorcedor que evite esfuerzos adicionales en el cable óptico.

Para sujetar la cubierta exterior se utiliza una malla metálica, co-

munmente conocida como "CALCETIN", si no se dispone de ella, puede elaborarse manualmente con alambre de acero una vez aplicado el CALCETIN, a cs
te se sujeta también el núcleo de tracción y en su caso, elementos textiles de refuerzo mecánico.

2. EMPALMES

Todos los cables de F.O. se hacen en longitudes finitas. Así es ne cesario unir un tramo con otro, a fin de lograr realizar un enlace entredos puntos distantes algunos kilómetros. Dicha unión o concatenación es un trabajo que requiere de mano de obra muy bien calificada. La unión de las F.O. en si, se hace con equipo especializado que permita un corte adecuado y la unión propia de las F.O.

El corte de las F.O. debe hacerse perpendicular al eje de la misma, con un error menor a 3 grados. Dicho corte generalmente se hace por fractura, pero debe ser con la suficiente delicadeza para no dejar astillas en la superficie. La limpieza de esta operación es primordial ya que las partículas de polvo, grasa y agua son de dimensiones comparables a las del núcleo de la F.O.

Fara poder empalmar las fibras se deben primero quitar ambas protecciones primaria y secundaria.

Previo a la unión, las dos F.O. deberán alinearse en ejes, x,y,z, incluyendo una rotación con respecto al eje de la misma. Para esto, el
equipo a utilizar deberá permitir todos esos grados de libertad al menos_
en una de las F.O., en tanto que la otra deberá tener como mínimo el movi

miento del eje Z, colineal con el eje de la F.O. los ajustes en estos movi mientos deben ser micrométricos, dadas las dimensiones de las fibras.

La unión permanente de las F.O.se logra por fusión del material que - las forma. Los métodos más comunes para lograr la fusión son una microflama de gas y un arco eléctrico el primero es más delicado, tanto en la - pureza de los gases como en el sistema de aplicación. El arco eléctrico es muy común, más sencillo de realizar (fabricación y uso) y más limpio - (menor riesgo de micropartículas).

Alineadas las F.O., estando separadas aprox. 100 micras, se aplica una primer descarga o "prefusión", que limpia y condiciona las fibras. A continuación se acercan a tope, y se inicia la descarga para la fusión de no avanzar más las F.O., el material se adelgazaría en el punto de fusión, formando un microcuello que limitaría el paso de luz. Cada etapa, prefusión, avance y fusión, requieren un control adecuado de sus tiempos de duración. Los valores típicos son décimas de segundo para los dos primeros y 5 segundos. para el tercero el arco en si es de 3 KV con 20 mA todos estos valores son regulables e incluso programables en la mayoría de los equipos empalmadores por fusión.

3. CIERRE DE EMPALMES:

Los cables ópticos son generalmente herméticos, para mayor seguridad—
de las F.O., sin embargo para realizar la unión de 2 tramos es necesario tener las F.O. al descubierto, esto induce a cuestionar como protegerlas en el punto de empalme la solución es tener una envolvente que incluya tan

to a los empalmes de las F.O. como una sección de ambos cables.

Dicho envolvente es conocido como cierre de empalme, dicho cierre es necesariamente hermético en su totalidad y en particular alrededor de los cubles, dentro del cierre hay generalmente una ó mas charolas (organizador)-donde se distribuyen comodamente los excesos de F.O. y se dejan y protegen los empalmes tales excesos en longitud son de uno a dos metros por fibra,-por cable, esto se hace a fin de poder trasladarel empalme de las F.O.desde el equipo de fusión hasta el organizador, adicionalmente se tiene conesto una longitud de reserva para el caso en que se requiera intervenir el empalme, lo cuál es común para casos de localización de fallas y modificaciones en los enlaces.

Una vez soldada la fibra deberán restablecerse sus protecciones primaria y secundaria.

Para realizar los empalmes entre tramos, pueden hacerse las mediciones con la fibra desnuda en los extremos del enlace, para llegar a los equipos de transmisión y recepción, es necesario conectar o rematar el cable con cables terminales (pigtails). Estos remates son cables cortos (5,10,15 mt) y en su extremo llevan aplicados los conectores antes de conectar los cables terminales.

II.7 CONECTORES

A) La interconexión en sistemas de comunicación por fibra óptica, se - soluciona básicamente por dos métodos: empalmes y conectores.

Los empalmes se utilizan cuando se requiere una conexión permanente o -

semipermanente entre dos fibras y pueden ser elaborados por fusión o aclopa miento mecánico.

Los conectores son usados para dar flexibilidad y facilidad de conexión y desconexión entre sistemas de fibra y un componente activo (led, laser, PIN, APD etc.), estos conectores son por lo general elementos mecánicos de muy alta precisión.

B) Pérdidas en un conector óptico.

La interconexión de dos fibras es una de las partes críticas en un sistema de transmisión por fibra óptica. Esta unión es sensible de tener pérdidas en la potencia óptica por diversos factores que están en función_del alineamiento físico de los 2 núcleos y de la calidad de su acabado. Las pérdidas son intrísecas cuando son atributibles a defectos en el dimensionado de las fibras o en sus especificaciones ópticas. Son extrínsecas, o de inserción, cuando se pueden atribuir al diseño y/o acabado del conector (tabla 1).

TABLA 1. PERDIDAS EN UNA CONEXION OPTICA

PERDIDAS INTRINSECAS

a) Variaciones entre los diámetros de los núcleos.

Cuando se unen dos fibras con núcleos de distintos diámetros, el solapamiento de las dos áreas produce una pérdida tanto en la dirección del diámetro mayor al menor, como del menor al mayor.

En el primer caso, la pérdida es debida a que existe una cantidad de modos que se pierden al entrar directamente al revestimiento de la fibra_con núcleo menor. En el segundo caso, esta pérdida se produce como resultado de una nueva redistribución modal.

- b) Distinta apertura numérica.
- Cuando se conecta una fibra de alta apertura numérica (N.A.) a otra de menor N.A., se produce una párdida por los modos que no "guía" o capta la fibra de menor N.A. (relación indice de refracción con la -- N.A.).
- c) Excentricidad del núcleo.
 La excentricidad del núcleo también causa pérdidas debido al solapamiento de las áreas. (Fig. 9).

PERDIDAS EXTRINSECAS

a) Desplazamiento lateral.

El desplazamiento lateral (Fig. 10) es debido a tolerancias en la ma nufatura del conector y el efecto es similar al que ocurre cuando hay excentricidad del núcleo, produciéndose una atenuación de 75 dB con una relación Desplazamiento Lateral (L)/ Diámetro (D) de 10%. Estas tolerancias se hacen especialmente criticas en conectores unimodales donde un desplazamiento de 2 micras, produce una pérdida de .5 dB.

b) Desalineación angular.

Cualquier ángulo entre las caras de las fibras, produce pérdidas.
La desalineación angular (Fig. 10), es producida por el pulido ó corte de

la fibra, o también por un mal diseño del conector. Esta pérdida depende

de la apertura numérica de la fibra óptica, siendo menor la pérdida al au

mentar la N.A. de la fibra.

Separación entre las caras de la fibras.

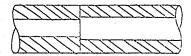
La separación entre las caras de las fibras (Fig. 10), tiene influen cia en el aumento de atenuación en una interconexión óptica, siendo mayor_ a medida que aumenta la apertura numérica.

d) Calidad en el acabado de las caras.

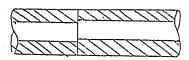
Existe otra causa más para producir pérdidas entre conectores, y esta es la atenuación por el efecto Fresnel que ocurre cuando dos fibras están_separadas por aire (Fig. 10). Esta pérdida aumenta con las imperfecciones de las caras de las fibras, por lo que se exige un pulido a espejo en la mayoría de conectores.

El efecto Fresnel consiste en pérdidas por reflexion que ocurren cuando la luz trasmitida por la fibra óptica cambia de un indice de refracción a otro. Las pérdidas por efecto Fresnel, se pueden disminuir e in
cluso suprimir logrando un contacto físico entre las dos fibras eliminando así el cambio del indice de refracción.

PERDIDAS INTRINSECAS



a) Distinto diámetro de núcleo.



b) Excentricidad del núcleo.

Fig. 9

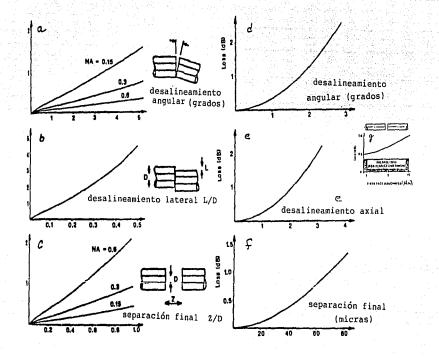


Fig. 10 Párdidas extrinsecas. a-c y g) fibra multimodo, d-f) fibra unimodo.

- c) Tipos de conectores.
- Para la evaluación de un conector, es necesario tener en cuenta las siguientes características.
 - * Baja pérdida por inserción.
 - * Facilidad de montaje.
 - * Compatibilidad con distintos fabricantes del mismo conector.
 - * Pequeña variación en la pérdida por inserción después de un

gran número de conexiones y desconexiones (repetitividad).

- * Insensibilidad a factores ambientales (temperatura,polvo, etc.).
- * Buena relación costo/beneficio.
- 2. Conectores para fibra multimodal.
- 2.1 El conector SMA, un conector tipo.

Dentro de los muchos diseños, especificaciones y fabricantes de conectores para fibra multimodal, aproximadamente el 80% del mercado esta cubier to con conectores SMA (Subminiatura tipo A) desarrollo por AMPHENOL PRODUCTS.

El SMA, su atenuación oscila de .5 dB a 2 dB, dependiendo de la versión. Las partes que constituyen un conector SMA, se pueden considerar_básicas en el diseño de un conector óptico, por lo que vamos a describirlas detalladamente.

* FERRULA. - Es la parte principal de un conector óptico, pues es el elemento que contiene en su interior la fibra óptica, ayudando a su alineación. En los conectores SMA, existen dos versiones de férrula, tipo 905 y tipo 906. El tipo 905 es el diseño original y tiene una respuesta adecuada en empalmes terminales. Pero sus cualidades resultan bajas en donde se requiera acoplamiento entre conectores. Pensando en estas últimas aplicaciones, se diseño el tipo 906 que soluciona en parte los problemas del 905 en cuestión de alineación. En el conector SMA, la longitud de la férrula es crítica.

* TUERCA DE ACOPLAMIENTO.- Es el elemento mecánico que sujeta el -conector al receptáculo del transmisor o del detector.

* CUERPO.- Es la parte del conector en donde se inserta el pigtail
y la cuál soporta los distintos elementos del conector. En el conector_
SMA la férrula está integrada al cuerpo.

*CASQUILLO DE SUJECCION.- Es el elemento que asegura la tracción - del pigtail por medio del kevlar.

* BUJE PROTECTOR. - Es una pieza de plástico moldeado, o de spaguetti termocontráctil, que cubre el casquillo de sujección y parte del cuerpo para majorar la protección y la apariencia del conector.

2.2. Conector S.T. (mini BNC).

Desarrollado por AT & T.

El S.T. (Fig. 11)tiene una configuración parecida a la del conductor SMA, pero con características superiores. Sus ventajas son:

- 1. Pérrula cerámica de precisión, que mejora la alineación al tener tolerancias de 2 micras.
- Dispositivo de fijación, que evita la rotación obteniendo así mayor repetitividad.
- La tuerca de aclopamiento no es roscada, sino del tipo bayoneta que hace que la conexión y desconexión sea más rápida.
- 4. Atenuación típica de .4 dB.

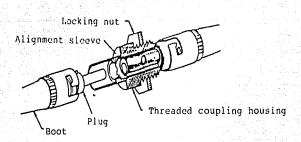


Fig. 11 Pareja de conectores S.T. con cople.

3. Conectores para fibra unimodal.

En aplicaciones donde se requiere un gran ancho de banda y una baja atenuación, como por ejemplo en compañías telefónicas, se hace necesario el uso de fibra unimodo.

a. Conector NTT-FC.

El conector FC (Fig. 12), fué en principio desarrollado para la NTT (Nippon Telephone and Telegraph) de Japón. Este conector consta de una férrula métalica que contiene un elemento de cerámica capilar, el cuál es el encargado de alinear la fibra. Las tolerancias de concentricidad y diámetro de orificio, no sobrepasan tolerancias de l micra, asegurando una atenuación menor de 1 dB. El F.C. incorpora una rondana de ajuste que asegura:

- 1. Optimización de la menor pérdida al tener ocho posiciones distintas.
- 2. Mayor repetitividad al fijar la posición de la férrula.

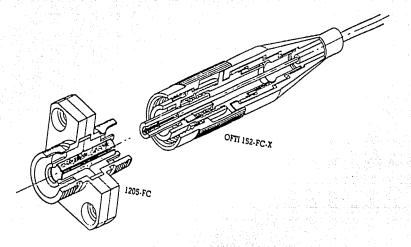


Fig. 12 Corte transversal. Conector FC y cople.

b. Conector F.C. / P.C.

Como se comentó en el inciso B.2.d, parte de la luz incidente en el extremo pulido de una fibra, es reflejada debido al efecto Fresnel. En conectores unimodales convencionales esta reflexión se calcula en aproximadamente 3% de la luz incidente, lo cuál equivale a .15 dB de atenuación por esta causa. Para eliminar la atenuación debido a esta causa sin usar un fluido igualador de indice. Se creo el conector de contacto fisico FC/FC y se le proporciona a la terminación de las caras un pulido convexo que permite el contacto físico entre las dos caras. En la Tabla 2 se pueden com parar los valores típicos de atenuación del conector F.C. y F.C. / P.C.

Tabla 2

CONECTORES	PERDIDA INSERCION (dB)	PERDIDAS RETORNO (dB)
FC	0.7	13
FC/PC	0.2	28

C. Conector bicónico.

Desarrollo también por AT & T, (Fig. 13 a,b) El conector bicónico,es el dispositivo más popular de haz expandido. Consta de una férrula cónica insertada en un cuerpo metálico y una tuerca de acoplamiento de ma
terial plástico. La cara de la fibra esta cubierta de epoxy moldeado que hace la función de un lente. Su pulido y ajuste es algo complejo, por lo que se han desarrollado versiones de aclopamiento fibra/fibra.

D. Conector temporal (laboratorio y campo).

El conector más sencillo y más utilizado en un laboratorio de pruebas y en el campo, consiste en tan sólo 3 pequeñas barras circulares. Tenien do una más corta, las otras dos servirán de guía para llevar las F.O. alinterior del conjunto. Previamente, en dicho interior se ha depositado un medio de aclopamiento y minimizará las reflexiones en las superficies (bien cortadas) de ambas fibras.

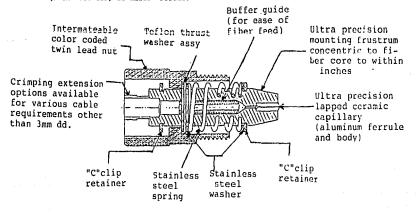


Fig. 13a Corte transversal conector bicónico OFTI.

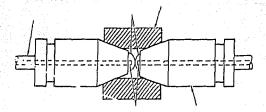


Fig. 13b Corte transversal de una pareja de conectores bicónicos.

D. Proceso de ensamble.

Las partes en las que se divide el ensamble de un conector, son las siguientes:

- 1. Preparación del cable terminal.
- 2. Ensamble del conector.
- 3. Pulido.

PREPARACION DEL CABLE TERMINAL (PIGTAIL)

El primer proceso consiste en preparar el pigtail con las dimensiones específicadas por el fabricante del conector, tanto en lo que se refiere_ al kevlar como a la (s) cubierta (s). Esta operación también incluye - una limpieza cuidadosa de la fibra.

2. ENSAMBLE DEL CONECTOR

En la segunda operación, se ensamblan las distintas partes del conec-

tor introduciendo la fibra por el orificio de la férrula, no sin antes haber aplicado la resina epóxica.

Posteriormente se sujetan los elementos de tracción, se cura el epo xy y se corta la fibra sobrante.

3. PULIDO

El pulido es la parte más delicada del proceso, tanto en el ensamble, como en el apego a las especificaciones del fabricante. El proceso puede ser manual o auxiliado de máquinas pulidoras. El procedimiento consta normalmente de tres pulidos:

- * GRUESO (12 micras). Para eliminar el exceso de epoxy.
- * MEDIO (3 micras).
- * FINO (.3 micras),
- II.8 Fuentes de luz, transmisores y receptores.
- A) Fuentes de luz.

CONVENCIONALES

Siendo la electricidad y la luz de la misma naturaleza, ondas electromagnéticas, resulta evidente que una pueda dar origen a la otra. Las celdas solares son un ejemplo. Fue Thomas A. Edison quien desarrolló la fuente de luz convencional más común en los tiempos modernos, olvidándonos del fuego.

La lámpara incandescente es una bombilla de vidrio, el vacío, dentro de la cuál hay un filamento metálico. El filamento es en sí la fuente -

de luz, ya que se calienta al rojo-blanco por efecto de la corriente eléctrica que ahí circula y de la resistencia eléctrica del mismo. Dicho calentamiento es debido al choque de los electrones en la estructura del metal. El vacío se hace para evitar la rápida oxidación del metal bajo las severas condiciones térmicas a las que es sometido.

Otra fuente de luz muy común hoy día son las lámparas fluorescentes.Estas consisten en un tubo lleno por un gas a baja presión, así como un par de electrodos al que se aplica un alto voltaje, por medio de la balas
tra, ocasionando un arco eléctrico. Este arco excita las moléculas del gas y de ahí la generación de luz. Los gases más comuncs son el neón y el
vapor de sodio.

Para entrar a la fuente de luz modernas, haremos una breve descripción de los materiales.

SEMICONDUCTORES

En un material dieléctrico los electrones están fuertemente ligados - al sistema atómico y es muy difícil interactuar con ellos. A diforencia_ de esto, en un metal hay exceso de electrones libres y eso propicia la fácil conducción de una corriente eléctrica (flujo de electrones).

Los materiales semiconductores naturales son los del Grupo IV de la Tabla Periódica. En la órbita externa tienen cuatro electrones que pueden
liberarse, o bien se pueden atrapar cuatro electrones para completar esa órbita a un total de ocho electrones. En consecuencia, se tiene una banda
de valencia y una banda de conducción. En la primera están atrapados los
electrones, y en la segunda ellos quedan libres para participar en la con-

ducción de la electricidad.

Actualmente hay una gran variedad de materiales semiconductores compuestos, formados por combinaciones de elementos de los grupos II, VI, o bien de los grupos III.— V. Estos últimos han sido los más exitosos para la generación de luz. Esto ha sido porque la transición de un electrón - (excitado) de la banda de conducción a la banda de valencia, se hace mediante la emisión de un fotón. Dicho fotón tiene una energía exactamente igual a la diferencia entre csas dos bandas (niveles energéticos).

Este breve tocnicismo da pie a la explicación de las fuentes de luz - que identificamos como:

ELECTRONICAS

En algunos tipos de semiconductores, los fenómenos de relajación mencionados son similares a los que ocurren en los gases a causa de un flujo
de electrones, pero los voltajes y las corrientes de trabajo son mucho menores.

A tales dispositivos se les conoce como diodos electroluminiscentes,más popularmente LED, light emmitting diode. Estos tienen en general una
amplia superficie de la que surge la luz, por lo que se le denomina SLED,surface LED'S, de emisión superficial.

Como cualquier otra fuente de radiación, antena, foco, etc. Los LEDS tienen un patrón de radiación. Los SLED'S tienen conos de emisión del orden o mayores a los 20° (grados angulares, generalmente mayores a la apertura mecánica de las FO-MM. Es por ello que tienen baja eficiencia de aco-

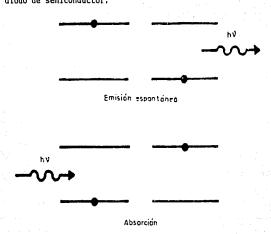
plamiento y requirieron el desarrollo de otro tipo de dispositivo.

Una fuente de luz más direccional son los ELED'S, edge emmitting, -LED'S, de emisión de borde. Como se indica, éstos tienen un patrón de ra
diación a partir de una orilla de la unión p-n del diodo semiconductor. Es
to se puede visualizar como una ventana rectangular, con un lado angosto,por donde se emite la luz. Aún cuando estos dispositivos son en efectodireccionales, existe otro tipo de fuentes más direccionales.

Los láseres son la sofisticación última dentro del grupo de fuentes que estamos considerando. LASER es realmente el acrónimo correspondiente a Light Amplification by Stimulated Emmision of Radiation, amplificación de la luz por emisión estimulada de la radiación. Adentrándonos en este concepto, una molécula en estado excitado pierde esa energía en forma eventual y la referimos como una emisión espontánea. Más si esa energía es liberada por la presencia de un fotón idéntico al que está por salir, hablamos de una emisión estimulada. Esto es el efecto láser, en el que salen dos fotones, uno que llega y otro que se genera en la molécula por efecto del primero. Si llega uno y salen dos, se tiene entonces una ganancia /amplificación (Ver Fig. 13). La realización práctica de estas fuentes de luz y osciladores, fue inicialmente con medios gaseosos como el He-Ne.-Hoy día hay una gran variedad de medios activos.

Además del medio activo se requiere una cavidad resonante, la cuál lo contiene y propicia la oscilación del campo electromagnético generado en - su interior. Tal cavidad se construye con dos espejos cóncavos, o bien - uno plano y uno cóncavo. En los diodos láser (LD, laser diode) se emplean

dos espejos planos, cuyo perfecto paralelismo es posible gracias a que tales espejos son los dos cortes en los extremos del cristal en el cuál seforma el diodo de semiconductor.



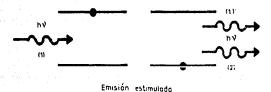


Fig. 13

B. Transmisores ópticos.

Los transmisores acoplados a las F.O. son interfases optoelectrónicas, diseñadas para convertir una señal eléctrica de comunicación en una señalóptica. Es por ello que en estas interfases se tiene como entrada una se

ñal eléctrica, que puede ser de audio, de video, de datos, o una señalde control. En el interior se tiene un circuito electrónico con el cuál se alimenta a una fuente de luz, LED ó láser (LD), lo que genera la señalóptica a transmitir.

El circuito electrónico mencionado puede ser tan sencillo como un amplificador de acoplamiento. Así solamente se transfiere la señal recibida a la fuente de luz, para ser transmitida a través de la F.O.

Para transmisores más elaborados, el circuito citado no solamente recibe la señal eléctrica, sino que la modula, ó la codifica. En cualquiera de los casos, el propósito es asegurar una transmisión adecuada. Con una modulación generalmente se traslada la señal a una mayor frecuencia, la de la portadora.

Un cambio en la codificación es deseable para adicionar bits redunda tes a fin de detectar, y en lo posible corregir, errores azarosos en la comunicación. Bien podrían transmitirse directamente los códigos de la señal entrante, sin embargo es una práctica común el cambio de código para garantizar una adecuada y confiable comunicación.

Características de los LED'S.

- * Buena linealidad con respecto a la corriente inyectada.
- * Bajas variaciones por efectos térmicos.
- * Operación en amplio rango de temperatura.
- * Modulación limitada de 50 a 100 Mhz.
- * Patrón de emisión pobre.

- 2. Características de los LD'S.
 - * Mayor directividad.
 - * Mayor potencia acoplada en la fibra óptica.
 - * Posibilidad de modulación hasta 8 Ghz.

3. Transmisores, Cuadro Comparativo

	LED	LD
Potencia óptica del componente	1 mW	10 mW
Potencia útil acoplada en fibra	0.1 mW	2 mW
Corriente de operación	100 mA	30 mA
Corriente de disparo		100 mA
Ancho de banda espectral	40 nm	3 nm
Ancho de banda eléctrico	100 Mhz	8 Ghz
Temperatura máxima de operación	80 °C	50 'C
Tiempo de vida esperado	1,000,000 hrs.	100,000 hrs.
Facilidad de uso	+	-
Tipo de fibra	мм	MM,UM
Patrón de radiación	amplio	direccional
Perfil espectral	Gaussiano	Lambertiano
Longitud (Es) de onda	850,1300 (nm)	850,1300,1550 (nm)

C. Receptores ópticos.

Los receptores ópticos, o fotoreceptores, son dispositivos diseñados_
para convertir la señal eléctrica. Por el material de construcción existen dos tipos muy comunes, basados en:

Silicio, con respuesta en 0.85 um.

Germanio, con respuesta en 1.3 y 1.5 um.

Los fotoreceptores más comunes son los diodos PIN y los APD. Los diodos PIN tienen suficiente velocidad de respuesta y sensibilidad adecuada para aplicaciones en redes locales, de relativa baja velocidad (cientos de Mhz). Los APD son significativamente más rápidos y sensibles, ya que operan por un efecto de avalancha, creando un mecanismo multiplicativo. Estos APD son por tanto de gran utilidad en sistemas de larga distancia, con altas velocidades de transmisión.

1. Receptores, Cuadro Comparativo.

		PIN	APD
Eficiencia quantica		0.6	
Sensibilidad		0.5 A/W	5 a 80 A/W
Factor de multiplicación			10 a 100 A/W
Voltaje de polarización			
Silicio	10	a-15 V	200 V
Germanio		10 V	10 a 15 V
InGaAs		10 V	15 a 20 V
Corriente de obscuridad		0.2 nA	5 nΛ
Temperatura de operación	0	a 70 'C	0 a 70 'C
Ruido dominante		térmico	térmico cuántico

CAPITULO "3"

APLICACION DE FIBRAS OPTICAS EN LA INDUSTRIA ELECTRICA

A continuación, se describirán dos sistemas: El primero de ellos ana lógico donde se puede utilizar parte del equipo ya instalado y el otro digital dando paso a la tecnología del futuro:

SISTEMA ANALOGICO

UN SISTEMA ANALOGICO DE FIBRA OPTICA PARA USO EN EMPRESAS DE ENERGIA ELECTRICA

Las empresas dedicadas al suministro de electricidad utilizan para la transmisión de mensajes las ventajas que ofrece la técnica de frecuencia portadora. Los sistemas más frecuentemente empleados son los equipos de frecuencia portadora Z12 y Z60, en los que se trata de sistemas bifila res para 12 y 60 canales telefónicos. Como nuevo medio de transmisión se añade ahora a las versiones de cables con hilos de cobre hasta aqui utilizados también la fibra óptica, que es completamente insensible a campos interferentes. Por ello no hay tampoco diafonía entre líneas en paralelo. Otras ventajas son su escaso peso y alta flexibilidad, de suerte que esta clase de cables puede ser tendido sobre mástiles preexistentes, sinque estos mástiles tengan que ser reforzados. Evitando las desventajas de línea de cobre, como distorción de atenuación y distorciones por efectos de temperatura en ese caso. Los circuitos eléctricos del sistema aqui expuestos están dimensionados de tal manera, que la acreditada concepción

de los equipos de la técnica analógica pueda ser mantenida sin modificaciones.

CONCEPTO DEL SISTEMA

Es cierto que los sistemas de fibra óptica están preferentemente diseñados para la transmisión de señales digitales.

En la transmisión de señales analógicas, la intensidad lumínica de - la fuente óptica se puede controlar con la señal de frecuencia portadora- (modulación en intensidad). Pero, como consecuencia de las distorsiones- no lineales este servicio dista mucho de cumplir las existencias que se plantean sobre una transmisión por onda portadora. Para evitar grandes - perturbaciones no lineales se utiliza la modulación angular; la señal a ser transmitida modula la frecuencia de una portadora; a continuación, es ta señal modula la intensidad de haz lumínico emitido, en el transductor- electroóptico. En esta técnica, las nolinealidades y fuentes de ruido - del sistema óptoelectrónico son eliminadas básicamente por un ensanchamiento del rango de frecuencias a transmitirse.

Como transductores electroópticos se emplean diodos luminiscentes que emiten luz cuando se les aplica una tensión polarizada en dirección de paso. La longitud de onda del máximo de radiación es dependiente del tipode material semiconductor utilizado para el diodo. Con un diodo luminiscente simple se puede acoplar potencias de 2 a 8 MW. Por causa de las diferentes potencias lumínicas, el diodo luminiscente simple sólo es utilizable para cortas distancias. Para alcances mayores se emplea el diodo

Burrus; otros valores aqui indicados fuerón determinados con este diodo.

Como transductores optoeléctricos se utilizan fotodiodos de silicio con efecto de avalancha o sin él. Para atenuaciones luminicas no muy grandes, es decir, para tramos de transmisión más bien cortos, es suficiente el diodo PIN simple. En cambio, para tramos más largos hay que em plear el diodo de avalancha, en el cual la potencia de entrada necesaria-es unos 10 dB menor que en los diodos de PIN. La desventaja de los diodos de avalancha en el presente contexto reside en la alta tensión de servicio de aproximadamente 150 a 300 V y en la dependencia que en la amplificación exhibe con respecto a la temperatura. A ellos se añade que el circuito amplificador debe ser dimensionado extremadamente pobre en ruido.

En los circuitos descritos a continuación para ambas direcciones detransmisión, la potencia de recepción óptica mínima está situada en aproximadamente 10 nW. De acuerdo con el tipo de fibra utilizado puede sobre puentearse atenuaciones por salto de alrededor de 35 dB. Hay que conside rar además todavía, algunos decibeles por empalmes, envejecimiento, etc.-Por ejemplo, con una fibra de 3 dB, y transmitiendo 24 canales telefónicos, se pueden sobrepuentear hasta 9 km, sin amplificador intermedio. Para bandas más anchas, por ejemplo para 120 canales de voz, el alcance sereduce por cuanto que, por una parte, se exige una reserva de modulaciónmás alta y, por otra, aumenta el ancho de banda de 100 a 550 kHz, elevándose el ruido básico a medida que se eleva la frecuencia.

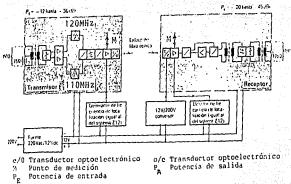


Fig 1. Circuito general de un sistema de fibra óptica para la transmisión de señales analógicas para los sistemas de ondas portadoras de 12,24,60,72,120 y 132 canales.

EQUIPO TERMINAL DE LINEA

En la fig. 1 Se muestra el circuito general correspondiente a una terminal de línea. El transmisor tiene a la entrada un transformador cuyo propósito es proveer la adaptación sobre los valores de impedencia usuales en los sistemas de frecuencia portadora, o sea 75 y 150 ohms: el
atenuador que viene a continuación sirve asimismo para la adaptación a los
diversos niveles de frecuencia portadora. Sigue un amplificador de portafase, una de cuyas salidas desíntoniza por medio de un diodo varactor uno de los generadores da acuerdo con la frecuencia portadora. La otra salida controla el segundo generador asimismo por medio de un diodo varactor. Las salidas de los generadores están enlazadas con las entradas del
modulador.

A la salida el modulador emite la señal modulada en frecuencia, cuya frecuencia central está situada en aproximadamente 10 MHz; el filtro queviene a continuación suprime productos de modulación no deseados. Luego viene un limitador que empina los flancos de la señal modulada en frecuen

cia. Postconectado al limitador está un amplificador que hace pasar la corriente por el transductor electroóptico.

El receptor recibe la señal óptica por medio del transductor optoeléctrico y, obtenida la señal eléctrica, la transmite sobre el amplificador de recepción. Sigue un limitador que por medio de una salida aportaseñal directamente al demodulador. La segunda salida es transferida pormedio de un órgano retardador sobre el demodulador. El pasabajos subsiguiente filtra la banda útil. Los demás circuitos sirven para la adaptación de impedancias a los diversos sistemas de frecuencia portado
ra.

Una estación terminal contiene además los circuitos del convertidorde tensión 12 V/200 V para la polarización del diodo de avalancha; en ca
so de emplearse el diodo PIN, no hace falta esta parte circuital. En la
mayoría de las aplicaciones se contará con una tensión de alimentación -proveniente de los equipos de onda portadora, de suerte que no será precisa una fuente de alimentación propia.

Por la fig. 1 se deduce, asimismo, que en el sistema pueden emplearse los así llamados dispositivos de frecuencia de localización usuales en la técnica de frecuencia portadora, dispositivos que son de importancia en particular cuando un tramo prolongado está construido sobre varios amplificadores intermedios. No sólo el tramo puede ser entonces constantemente supervisado, sino también la conversión electroóptica de la señal en la estación terminal.

En la estación terminal hay también puntos de medición para la deli-

mitación de fallas, con cuyo auxilio pueden medirse sobre el transmisor y sobre el receptor la señal modulada en frecuencia y también las frecuencias de localización.

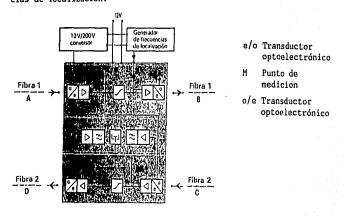


Fig. 2 Circuito general para un amplificador intermedio

AMPLIFICADOR INTERMEDIO

En fig. 2 se muestra el circuito general correspondiente a un amplificador intermedio. La via principal recorre los siguientes circuitos:-la señal luminica proveniente de la fibra 1 llega a un diodo receptor en avalancha que convierte la señal óptica en eléctrica. Sigue un amplificador de dos etapas que aporta la señal por medio de un limitador al amplificador de transmisión y, luego, a un diodo transmisor de Burrus. La via endirección contraria por la fibra 2 sigue un curso análogo. Lo peculiar en este circuito estriba en que sólo es amplificada la señal eléctrica en el rango de la modulación en frecuencia; no aparece aqui la señal de onda portadora en su posición original.

Este principio tiene considerables ventajas: no sólo se ahorran los circuitos del modulador, sino que también se reduce la absorción de poten cia desde la fuente de alimentación de 12V. Además no se producen distor siones en la atenuación, es decir, cuando existen varios puestos de amplificación intermedios no hay adición de las distorsiones, como es usual en la técnica de transmisión alámbrica. Se suman únicamente los factores de ruido.

Además, los circuitos están diseñados de tal manera que ambos transductores optoelectrónicos puedan trabajar con un convertidor de tensión común. En el amplificador intermedio se utilizará siempre un diodo de avalancha como transductor optoeléctrico y un diodo Burrus como transductorelectroóptico, para sobrepuentear distancias lo más grande posible.

Un problema especial es el tipo de alimentación de los amplificado - res intermedios. Todos los circuitos fueron dimensionados de manera de - minimizar la absorción de potencia, un amplificador intermedio completo - sólo necesita unos 4W. Con esta pequeña absorción de potencia es posible emplear una fuente de alimentación por energía solar con bateria tampón - adecuada incluso en iatitudes europeas, cuando sobre el emplazamiento de- uso no hay tensión de red disponible.

DISPOSITIVOS DE FRECUENCIA DE LOCALIZACION

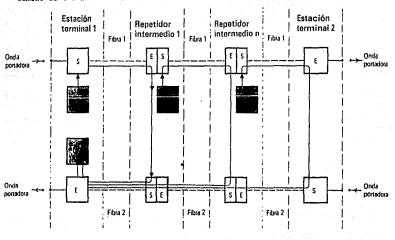
En técnica de transmisión alámbrica es usual que los amplificadoresintermedios sean supervisados remotamente. El princípio de estos dispos<u>i</u> tivos de localización fue adoptado también para el sistema de fibra óptica. Particularmente se tomó aquí en cuenta que algunos de los dispositivos de localización existentes en los sistemas de baja capacidad Z12 y -Z60 pudieran emplearse sin modificación.

A cada amplificador intermedio y también a cada uno de los equipos - terminales de líneas transmisores se le asigna una determinada frecuencia de localización que, como en los sistemas Z12 y Z60, está situada por las correspondientes bandas de onda portadora. Para una banda de transmisión de 6 a 108kHz se encuentran, escalonados en 3 kHz entre 117 y 147 kHz; para la banda de transmisión de 12 a 552 kHz en el rango de 597 a 627 kHz.- En consecuencia, desde un equipo terminal de línea se pueden supervisar remotamente 9 amplificadores intermedios.

En la fig. 2 está reproducido el itinerario de las frecuencias de lo calización en un amplificador intermedio. Sobre la entrada A la señal lu mínica llega al transductor optoeléctrico. En el amplificador de recepción, la señal modulada en frecuencia y también la señal de localización-son amplificadas en posición original.

Una salida del amplificador conduce a ambas señales sobre el limitador, que, sin embargo, deja pasar sólo a la señal modulada en frecuenciay suprime la señal de localización. La otra salida conduce sobre un amplificador y sobre un pasabajos, que sólo deja pasar la frecuencia de localización. Esta es aportada luego por medio de un circuito híbrido altransmisor de la dirección contraria y realimentada sobre el equipo termi
nal de línea juntamente con la señal modulada en frecuencia de la dirección contraria por medio de la salida D.

El amplificador de transmisión, antes de la salida B, es alimentado con la frecuencia de localización correspondiente para el amplificador : intermedio. Las frecuencias de localización que vienen por la entrada C rodean por un amplificador y un pasabajos, eludiendo el limitador en el camino de C a D.



E Receptor

OFA Detector de frecuencia de localización

s Transmisor

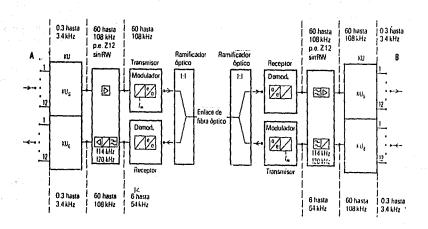
OFG Generador de frecuencia de localización

Fig. 3 Esquema de la localización de fallas por frecuencia de identificación.

En la fig. 3. Se muestra el itinerario de las frecuencias de localiza ción para un sistema total con amplificadores intermedios. En el equipo terminal de línea evaluador (fig. 1) son luego aportadas todas las frecuencias de localización al circuito de evaluación (módulo original 212).

SERVICIO BIFILAR A TRAVES DE UNA SOLA FIBRA OPTICA

Como ya se ha mencionado, para cada dirección de transmisión se nece sita una fibra. Pero el sistema ofrece también la posibilidad de arreglarse con una sola fibra para dirección de ida y vuelta. Este modo de servicio es realizable con ayuda de un ramificador óptico. [3].



e/o Transductor optoelectrónico

frecuencia de modulación

KU_B Demodulador de canal KU_B Modulador de canal

o/e Transductor optoelectrónico RW Filtro direccional

Fig. 4 Transmisión de señales de onda portadora a través de una unica fibra óptica

En la fig. 4 esta representado el circuito esquemático de un sistema de este tipo. Un translador de canal de la técnica de ondas portadoras en el puesto terminal A provee sobre su salida de transmisión un grupo --primario básico con el rango de frecuencia de 60 a 108 kHz, que es transferido a un sistema Z12 algo modificado, que no contiene el filtro direccional. La banda del grupo primario llega en la posición original directamente a la entrada del sistema de fibra óptica hasta aqui descrito. El transductor electroóptico del transmisor está enlazado ahora por medio de un ramificador óptico con la fibra. En el puesto terminal B, la señal lu minica llega al comienzo asimismo nuevamente a un ramificador óptico y, sólo después, lo hace al transductor optoeléctrico. La parte de recepción del sistema de fibra óptica la emite nuevamente en la posición degrupo primario básico sobre el dispositivo Z12 y, luego, sobre la parte de recepción del translador de canal.

En la dirección contraria la transmisión se efectúa en forma análoga sólo que aqui, en el puesto terminal B, la banda de grupo básico primario proveniente del convertidor de canal es convertida, en el dispositivo Z12 en la posición de frecuencia 6 a 54 kHz, antes de ser entregada sobre los circuitos de fibra óptica. En el puesto terminal A, el dispositivo Z12 repone la banda de frecuencia de 6 a 54 kHz en la posición de grupo prima rio básico.

CONSIDERACION FINAL

Con el sistema de fibra óptica aqui expuesto es posible operar tam -

bién sistemas de frecuencia portadora por el nuevo medio de transmisión -con buena calidad, siendo particularmente dignas de tomarse en cuenta las
ventajas que ofrece la aplicación en empresas de energía eléctrica. Puesuna transmisión de mensajes por medios alámbricos exige una erogación con
siderable en componentes y circuitos eléctricos para neutralizar sobre todo las influencias que sobre la transmisión por ondas portadoras ejercen campos electromágneticos interferentes (por ejemplo por fulminación o cortocircuito en las lineas energéticas). A ello se agrega que en esta técni
ca debe exactamente corregirse la atenuación de la linea, específica de ca
da tipo de cable; también debe suprimírse, mediante correctores especiales
la influencia de la temperatura sobre la atenuación del cable.

SISTEMA DIGITAL

Un sistema de fibra óptica para una transmisión de canal múltiple está illustrado en la fig. 1. El sistema está compuesto de una parte eléctrica y una parte óptica. Al final del transmisor, un multiplexor eléctronico combina varios canales para formar una señal multiplexada. Un codificador convierte esta señal múltiple dentro de un formato adecuado para latransmisión óptica. El convertidor electroóptico finalmente genera una señal de luz correspondiente a la señal eléctrica codificada.

Las ondas de luz son propagadas dentro del cable de fibra óptica al final del receptor y entran en el convertidor optoeléctrico en forma atenua
da. El convertidor transforma nuevamente a la señal óptica a una corriente eléctrica proporcional, después de amplificarse la señal eléctrica pue-

de ser decodificada y finalmente abierta entre varios canales para demultiplexarse.

El sistema de multiplexaje por división de frecuencia es usado ampliamente por los sistemas de enlace convencional de compañías poderosas. En este sistema los canales individuales análogos son colocados lado porlado de acuerdo a la frecuencia modulada en el multiplexaje.

Este procedimiento ahorra ancho de banda, especialmente cuando se -transmiten señales de discurso. Aunque una señal multiplexada de este ti po puede ser transmitida ópticamente, un procedimiento de multiplexaje di ferente es preferido para sistemas de fibra óptica; multiplexaje por divi sión de tiempo. En el sistema dígital de multiplexaje por división de tiem po, las muestras son tomadas de canales individuales periódicamente y transmitidas en forma digital durante una secuencia de tiempo. Una palabra sincronizadora al principio muestra cuando cada nuevo ciclo empieza.-Esto es requerido en el receptor para asegurar un demultiplexaje correcto. Señales análogas (ejemplo en telefonía) pueden ser digitalizadas por convertidores analógicos a dígital ya sea antes o después del multiplexaje. El incremento en el ancho necesitado para el convertidor A/D y el có digo binario para telefonía con modulación de pulsos codificados (PCM), por ejemplo, por un factor de ocho tiene poco o ninguna importancia paralas transmisiones ópticas porque el cable de fibra óptica tiene un anchode banda grande. Las señales dígitales pueden ser regeneradas en repetidores y consecuentemente, pueden ser transmitidas por varias secciones de repetidores sin deteriorización importante en cuanto a la calidad.

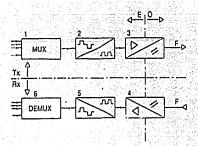


Fig. 1. Principio de un enlace de comunicación multicanal óptico.

E = Parte eléctrica

2 = Convertidor de código

0 = Parte óptica

3 = Convertidor electro-óptico

F = Fibra óptica

4 = Convertidor opto-electronico

Tx = Parte transmisora

5 = Decodificador

Rx = Parte receptora

6 = Demultiplexor

1 = Multiplexor

CONVERTIDOR ELECTRO-OPTICO

Para transmitir por fibras ópticas, dos tipos de transmisores ópticos son utilizados; El diodo de emisión de luz (LED) y el diodo laser semicon ductor (LD). Ambos son usados actualmente para emitir longitudes de ondaen la región de 850 y 1300 nm.

Con el LD la potencia de la luz es de 10 a 20 dB más fuerte que con - un LED que puede ser acoplado dentro de una tableta graduada entre 50/125-Um. En contraste la vida útil del laser es más corta y es menos confiable que el LED. Para enlaces de larga distancia un diodo laser de 1300 nm es-

el más adecuado elemento, porque permite máximas distancias entre repetidores.

CONVERTIDOR OPTO-ELECTRONICO

Para circuitos receptores ópticos 2 variables han probado su valía; El primero emplea un diodo PIN como fotoconductor, seguido por un pre-amplificador FET de bajo ruido y de baja capacitancia. Esta configuraciónes frecuentemente llamada como receptor PIN-FET.

La segunda variable emplea un fotodiodo avalancha (APD) como fotodetector.

SISTEMAS Y APLICACIONES

El campo de suministro de aplicaciones potenciales para enlaces de fibras ópticas son:

Enlaces expuestos a varios disturbios electromagnéticos o altas diferencias entre potenciales de tierra. (como resultado de fallas en la línea de potencia).

Ejemplos: Son los enlaces transmisores de datos y señales de protección del sitio de cambio al cuarto de control de la estación.

- b) Enlaces donde, debido a la falta de espacio o a la minimización del costo del transporte de energía y el flujo de información tienen que emplear la misma ruta.
- c) Enlaces de alimentación a través de áreas urbanas donde edificios de

multialmacenamiento impiden las comunicaciones de radio y la capacidad de los canales de los enlaces portadores en cables de cobre no es suficiente.

- d) Enlaces de larga distancia con una capacidad alta del canal en dondelas frecuencias de micro-ondas no son aprovechables.
- Enlaces existentes los cuáles tienen que ser duplicados para una segunda ruta.

Para ciertas aplicaciones en el suministro de energía, distancias cortas de transmision (<5 km) y pequeños números de canales son típicos. En tales casos es la propiedad dieléctrica de la fibra óptica la que recibe la mayor consideración. Los otros casos demandan un gran número de canales - (10 a 120 canales) y equipo óptico de alta potencia, los cuáles en el -- presente permiten que las distancias entre repetidores sean tan largas - como se puedan.

Estas condiciones limitantes imponen diferentes requerimientos en elequipo terminal. Una solución con óptimos costos puede ser solamente encontrada en dos diferentes combinaciones de equipo.

Una solución favorable es en cuanto a precio para transmisión ópticade más de seis datos o canales de protecciones sobre una distancia hastade 5 kilómetros.

La unidad básica se compone del multiplexor/demultiplexor, del codificador/decodificador óptico, la unidad de tiempo, con sincronizador y circuitos de monitores y el transmisor óptico puede ser alimentado con varias in

terfases como sean requeridas.

- Interfase de datos para la transmisión de datos asíncronos con rangos entre 50 y 2400 bauds (telecontrol de datos).
- Interfase de protección para la transmisión de comandos de protec- ción (línea o objetos de protección).
- Interfases análogas para la transmisión de un canal de telefonía.

La transmisión de comandos de protección impone especiales demandas en el equipo terminal. Señales de protección difieren de datos ordinarios por virtud de su pronunciada asimetría. Normalmente el canal estáen un estado de reposo ("O") y sólo rara vez transmite comandos de envio-("I"). En el estado de reposo el equipo terminal tiene que satisfacer las fuertes demandas de seguridad con respecto a un falso envío y el estado operativo debe asegurar la necesaria confiabilidad con respecto a la pérdida de comandos asociados con rápida respuesta. En este punto podría ser que aún con enlaces de fibra óptica que son fuertemente descritos como casi-infalibles o imperturbables, las condiciones arriba mencionadas todavía se aplican sín restricción. Casualmente los disturbios o fallas en el mecanismo pueden diferir de eso, de los sistemas análogos convencionales.

- Las funciones de canales de protección son verificadas automáticamen te por una fácil auto-prueba que opera en intervalos regulares.
- La estructura especial de la señal multiplexada casi excluye el ries go de falsa sincronización o errores de identidad de los seis cana -

les cuando demultiplexamos.

- Evaluación continua de bit error que verifica la calidad de la tran<u>s</u> misión.
- Un indicador de error de paridad en la transmisión o en el circuitoeléctrico.

Cuando una falla es reconocida las salidas son bloqueadas.

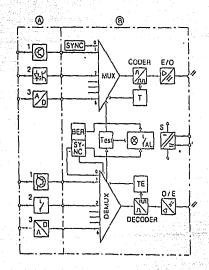


Fig. 2

Diagrama de bloques.

Del diagrama de bloques tenemos que:

A = Interfases opcionales

- 1 = Interfase de datos
- 2 = Interfase de protección
- Interfase análoga
 Ejemplo: Para telefonía

B = Equipo Básico

Mux = Multiplexor

E/O = Transmisor óptico

O/E = Receptor óptico

....

TE = Reloj de extracción

DEMUX = Demultiplexor

SYNC = Circuito sincronizador

BER = Supervisión del rango del bit de error

TEST = Facilidad para periódicamente auto-probar los canales de protección.

AL = Unidad de alarma

T = Suministro de tiempo reloj

S = Fuente de poder

RUTA DE TRANSMISION

Enlaces de largas distancias de Multicanales son en nuestros días usados por compañías poderosas como enlaces portadores. Aparte del equipo terminal es de particular importancia fijar la ruta de transmisión. Excelentes resultados han sido obtenidos con una ruta de comunicación integrada en la base del enlace de líneas de alto voltaje.

Es un paso obvio a utilizar el mismo método para transmisión óptica - para cables de fibra óptica. La operación de enlaces de fibra óptica pa-

ra telecomunicaciones ha sido integrada en los enlaces de lineas de pote<u>n</u> cia de alto voltaje.

CAPITULO "4"

APLICACION DE FIBRA OPTICA

Si resumimos las principales ventajas de las F.O. tenemos que son:

- Ligeras y Compactas
- Muy bajas pérdidas (Baja Atenuación)
- Gran capacidad de información
- Libres de interferencias eléctricas, como las interferencias electromagnéticas o de radio frecuencia.
- Poca posibilidad de intercepción
- Alta velocidad de transmisión

Podemos entonces apreciar el resumen del vasto panorama de sus aplicaciones.

Telefonía: Troncal, local, larga distancia.

T.V. : Blanco/negro, color circuito cerrado, por cable.

Señalización y telecontrol en zonas de alta interferencia interco -nexión de computadoras y sus terminales, bajada y distribución de antenas
parabólicas.

- Cables de fibras ópticas
- Sensores de fibras ópticas

Pero analicemos más a fondo alguna de las diversas aplicaciones.

ENLACES

a) Urbanos

Las redes de enlaces urbanos, tienen una separación media que oscila entre 3 y 9 Um. Utilizando FO, esta distancia puede cubrirse con sistemas de transmisión en 850 nm, a velocidades de 34 Mb/s y 140 Mb/s. En algunos casos se presentan distancias entre 15 y 20 Km. En tales situaciones y con el fin de evitar repetidores intermedios se trabaja a longitudes de onda de 1300nm, prefiriéndose velocidades de 140 Mb/s.

b) Interurbanos Terrestres.

Esta red es la que une centrales secundarias o terciarias, ubicadasen diferentes regiones o provincias. Las distancias varían entre 50 y -500 Km, y en algunos casos hasta 1009 Km(enlace de telecomunicaciones entre ciudades importantes).

La máxima distancia entre repetidores depende sensiblemente de la longitud de onda de trabajo y del tipo de fibra. Pero en general, para fibras multimodales y monomodales, es notablemente superior a la alcanzable con sistemas coaxiales de capacidad similar. En la Tabla se da una idea de las distancias máximas alcanzables, y del tipo de fibra recomenda
ble.

APLICACION EN TELEFONIA

Típicamente una llamada que se inicia en el aparato telefónico, se - propaga en conductores de cobre llegando al edificio de la central telefó

níca. Aquí automáticamente se selecciona la ruta a seguir, escogiendo las otras centrales por las cuáles pasará hasta llegar a su destino final.

Para hacer más eficiente el uso de los canales, se han desarrolladoequipos electrónicos que unen varios canales telefónicos sin alterarlos entre sí. Estos sistemas utilizan las técnicas digitales de modulación por impulsos codificados (MIC), que internacionalmente son conocidos como
sistemas PCM de las siglas en inglés para "Pulse Code Modulation".

La voz genera tonos desde 300 hz, donde hz = hertz = ciclo/segundo.Se ha estandarizado que un canal telefónico sea de 4,000 hz = 4 Khz, a lo
que nos referimos como su ancho de banda. Para modular un canal telefóni
co y sumarlos con otros, se requiere el doble de ancho de banda. Estohace que para cada orden de PCM se requiera a su vez un mayor ancho de -banda. Sin embargo, los pares de cobre no pueden satisfacer este requisi
to sino solamente para los sistemas de primer orden. Es aqui en donde las
fibras ópticas encuentran una de las más importantes aplicaciones, la transmisión de sistemas PCM de órdenes mayores, a través de un solo filamento.

Anteriormente se hizo una rápida descripción del origen de una llama da telefónica y su llegada a la central telefónica, donde se enruta y por un procesado electrónico, la llamada se envía junto con otras hacia otracentral. Este reunido de señales individuales se conoce como procesamien to multiplex, del cuál se deriva la señal que se entrega a la fuento luminosa conectada a la fibra óptica. Similarmente, la señal recibida enel extremo detector se de-multiplexa para separar los canales telefónicos

individuales que se envian independientemente a cada telefono receptor.

La interconexión de las centrales telefónicas es apenas el inicio de las aplicaciones de las fibras ópticas. Hoy día se tienen en la fase experimental el llegar hasta el abonado mismo, hasta su "teléfono particular", con una F.O. resaltamos la palabra teléfono para poner en relieve que eseya no sería propiamente un aparato sino un conjunto de equipos de comunicación y podemos tener el anhelado videoteléfono.

SISTEMAS DIGITALES MIC EN F.O.

ORDEN	VELOCIDAD	CANALES	LONG. DE ONDA	FIBRA	FUENTE
1	2 Mb/s	30	850 NM	MM	LED
2	8 Mb/s	120	850 NM	MM	LED
3	34 Mb/s	480	850 NM	MM	LED
			1 300 NM	MM,UM	LED, LD
4	140 Mb/s	1 920	1 300 NM	UM	rd .
			1 550 NM	UM	LD
5	560 Mb/s	7 680	1 300 NM	UM	TD .
			1 550 NM	UM	LD

REDES LOCALES (LAN)

Hasta comienzos de los ochenta, la fibra óptica no se consideraba idónea para redes locales, básicamente por la relación de costo frente a los conductores metálicos. Por ello sólo se justificaba para aplicaciones delarga distancia, altas velocidades de transmisión, y zonas de altas interferencias electromagnéticas, ruido, etc. Pero gracias a los avances en los componentes electrónicos y en los sistemas, se ha hecho cambiar la situa -

ción anterior.

Una red de área local (LAN), es un sistema que permite la intercomunicación de un conjunto de terminales, unos con otros. Estas redes operan en un ancho de banda que oscila entre 10 y 20 Mb/s normalmente. Su aplicación esta básicamente en edificios de oficinas, campos universitarios, comercios y negocios.

SISTEMAS DE COMUNICACION INDUSTRIAL

En fábricas y plantas de generación eléctrica, es frecuente que lossistemas de comunicación operan con redes instaladas en paralelo a las líneas da transmisión de potencia. Es así que las fibras ópticas entren como una solución idónea. La selección óptima son las redes LAN, aún cuando son más común, hoy día, las redes de terminales, sistemas de televigilancia y sistemas supervisorios de control industrial.

COMUNICACION POR VIDEO

En la transmisión de señales de video, los sistemas PCM son usados para transmitir a gran distancia. Para relativamente cortas distancias,el enlace se hace a través de la modulación analógica directa del LED.

Los dibujos que se indican a continuación, son algunos ejemplos de enlaces a corta distancia (menores a 10 KM).

Fig. a - Sistema de TV industrial

Fig. b - Sistema de TV para radiodifusión.

Fig. c - Sistema de abonado "telefónico.

Los principales parámetros a observar en estos sistemas, son:

Transmisión en VHF.

Transmisión en banda base 4 MHz

Transmisión de datos 1.5 Mb/s

Multiplexado en longitud de onda de 0.81 a 1.3 um.

Distancia de repetidoras 5 KM.

Fibra óptica 50/125 MM.

Relación señal a ruido 42 dB, o más.

Tasa de bits error par 1.5 Mb/s es de 1x10(-6), o mejor

Distancia entre repetidores con equipos sobre fibra óptica.

TABLA 1.

Velocidad Transmisión Mb/s	tipo de Fibra	aplicación (Enlaces)	Distancia de 850 mm	repetición (KM) 1 300 nm (Mb/s)
2.048	Multimodal	Especiales	14-20	20
8.4	Multimodal	Urbanos	10-15	20
34.3	Multimodal	Urbanos	7-12	20
	(Alta calidad)			
139.3	Multimodal	Urbanos	7-10 (MM)	16-20 (MM)
	Unimodal	Interurbanos		30-40 (UM)
560.0	Unimodal	Interurbanos	No se usa	15-20
560.0	Unimodal	Interurbanos	No se usa	15-20

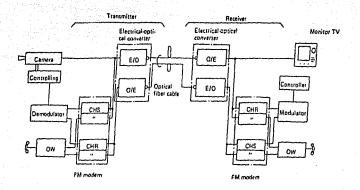


FIG. A

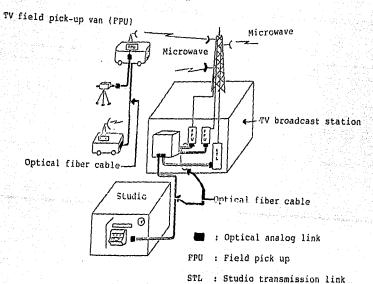


FIG. B

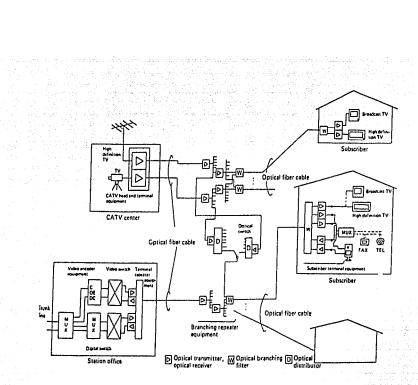


FIG. C

CABLES DE FIBRAS OPTICAS

Existen varias aplicaciones de las FO en otro tipo de cables, como son los cables de minas, los cables submarinos, los cables aéreos conductores de fase (energía), o el hilo de guarda (OPCW), desde luego que la utilización de fibras ópticas en cables aéreos demanda condiciones de fabricación diferentes de las consideradas en cables multifibra subterráneos. Esto es muy claro, puesto que se verá sometido a esfuerzos mecánicos constantes, acción del viento y de la lluvia, cargas de hielo, etc. Todo ello redundará en una necesaria protección mecánica mayor al núcleo-óptico para su integración al cable principal.

Cuando se habla de cables de energía es importante considerar que la utilización de las fibras ópticas normalmente es para aprovechar la disponibilidad del medio, o la vía de comunicación ya existente entre dos puntos. Por lo tanto, su incorporación al cable de energía debe ser tal que en ningún momento se afecten las características eléctricas o mecánicas de operación de uno y otro cables al integrarlos.

Para el caso de cables híbridos de energía, minas, u otras aplicacio nes, se construyen los núcleos ópticos considerándolos como un elemento (posición) dentro del cable principal. Son muchas alternativas, por locuál es necesario considerar caso por caso el diseño y construcción particular. Como recomendación general, debe ponerse especial atención en los esfuerzos mecánicos y térmicos a que será sometido el cable principal. Estos cuidados son previendo que dichos esfuerzos no sean transferidos seve

ramente hacía el núcleo óptico.

Ya que los enlaces digitales estan ampliamente extendidos mediante - cables metálicos, la introducción de la fibra óptica en las redes se adap tan principalmente a la evolución de las redes totalmente digitales.

SENSORES DE FIBRA OPTICA

Las fibras ópticas, cuya aplicación principal se encuentra en el cam po de las telecomunicaciones, presentan, además, características adecua das para la utilización en la transducción de variables fisicas.

En efecto, el mesurando, al interactuar con el campo óptico que se propaga en la fibra o en un elemento transductor externo, afecta a alguna de sus propiedades tales como la amplitud, la fase, la frecuencia, la polarización o la dirección de propagación. La radiación luminosa modifica da es detectada y procesada, obteniendose una función del mesurando.

Usadas como sensores, las fibras presentan ventajas interesantes, en tre las que pueden citarse; sensibilidad a gran cantidad de mesurandos; alta sensitividad, gran ancho de banda posibilidad de mediciones con Inte gración de línea; posibilidad de mediciones distribuidas; y baja atenuación de la luz con la propagación. Además el medio de medición es eléctricamente pasivo y fácilmente interconectable con enlaces de comunica -- ciones ópticas.

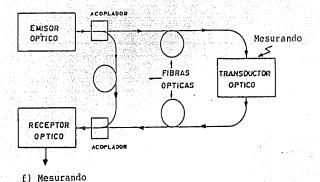


FIG. D DE SENSOR EXTRINSECO

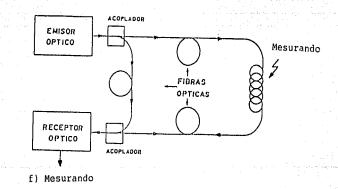


FIG. E SENSOR INTRINSECO

SENSORES BASADOS EN LA MODIFICACION DE LA INTENSIDAD LUMINOSA

En esta categoría de sensores, el mesurando afecta la intensidad de - la luz que se propaga en la fibra o en un transductor externo. Las figu - ras D, y E, ilustran el esquema utilizado; en este caso no se utiliza la referencia óptica proporcionada por los acopladores; se usan en general fi - bras ópticas multimodales.

Existen sensores de diferentes variables; por ejemplo; sensores de -desplazamiento basados en cambios en la transmisividad de la luz entre dos
fibras a causa del movimiento de una pantalla opaca o de una red de difrac
ción situada entre ellas; sensores basados en variaciones en la potencia luminosa reflejada por el elemento cuyo desplazamiento se desea medir, uti
lizando ondas no planas; transductores de presión basados en variaciones de la potencia transmitida al modificarse las condiciones de reflexión total interna en la fibra al estar sometida a esfuerzos; sensores de concentración de gases, de detección de contaminantes, o de PH, utilizando la ab
sorción expectral del elemento analizado; sensores de temperatura empleanla fotoluminescencia de un material situado en el extremo de la fibra; sen
sores de radiación núclear usando la atenuación suplementaria producida -por aquélla sobre la fibra.

La ventaja de este tipo de sensores es que requieren componentes relativamente simples y el procesamiento de la señal eléctronica resultante es sencillo; sin embargo, son sensibles a variaciones de intensidad causadas por deformaciones en la fibra, fluctuaciones en la potencia óptica enviada y en las condiciones de acoplamiento.

SENSORES BASADOS EN LA MODIFICACION DE FASE DEL CAMPO OPTICO.

La operación de este tipo de sensores se basa en la detección de variaciones de fase causadas por cambios en la longitud de trayectoría óptica por acción del mesurando, a través de diversos fenómenos, tales como elastoóptico, electroóptico (Pockels, Kerr), magnetoóptico, (Paraday), Doppler, Sagnac.

Este tipo de sensores requiere de un montaje interferométrico que es en general, de tipo Mach-Zhender, con fibras ópticas unimodales, como semuestra en las figuras d y e, en las que el haz de referencia del interferómetro se deriva con acopladores ópticos.

La naturaleza unidimensional de la fibra óptica permite grandes longitudes de trayectoría de integración entre la luz y el mesurando, de modo que la acción de la variable medida es integrada a lo largo de la fibra siguiendo la geometría deseada. Esto constituye una ventaja debido a
la gran sensitividad obtenida al integrar el efecto sobre una trayectoría
larga; además, en otros casos, la cantidad requerida es la integral.

En el primer caso se tienen, por ejemplo, los hidrófonos y los girós copos; en el último caso, los sensores de corriente (como integral de linea del campo magnético) y de voltaje (integral de línea del campo eléctrico).

Estos sistemas presentan gran sensitividad y rango dinámico; sin em bargo, requieren fuentes ópticas de bajo ruido y frecuentemente, fibras con control de polarización y con piezoeléctrico; además, son sensibles a otras variables tales como temperatura y vibración. El procesamiento dela señal detectada es, en muchos casos, complicado.

SENSORES DE VARIABLES DISTRIBUIDAS.

La determinación del valor de una variable en función de la posición a lo largo de una fibra óptica puede realizarse de manera discreta o continua. En el primer caso la medición se realiza en puntos o secciones de la fibra; los transductores puede estar constituidos por fibras como parte integral de la fibra principal, o por elementos externos, con las fibras únicamente como elementos de conexión, como se ilustra en la figura-F.

En los sistemas distribuidos continuos, la manera habitual de identificar las diferentes posiciones a lo largo de la fibra es utilizando los diferentes tiempos de propagación de la luz desde el extremo emisor. Esto puede hacerse en el dominio del tiempo, midiendo tiempos de propagación de un pulso óptico, como se ilustra en la figura G o en el dominio de la frecuencia, usando técnicas de modulación de la frecuencia óptica.

Los sensores de fibras ópticas ofrecen posibilidades muy interesantes en la transducción de variables físicas. Sin embargo, quedan por resolver problemas fundamentales en su operación. Actualmente, se realiza investigación de diversos aspectos; nuevos fenómenos utilizables en lamedición de variables, esquemas interferométricos compensados, sensores de variables distribuidas, esquemas con multicanalización recubrimientos en las fibras, fibras con polarización controlada, componentes y subsistemas en óptica integrada.

A nivel industrial, actualmente se encuentran en operación sensores de tipo incoherente en el área aléctrica, química, médica y navegación.
Los de tipo interferométrico aún no se encuentran a este nivel de utilización, exceptuando algunas aplicaciones militares y en la navegación.

A pesar de todas las ventajas que ofrecen las fibras ópticas cabe - mencionar algunas desventajas.

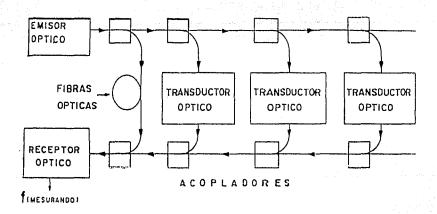


FIG. F SENSOR CUASIDISTRIBUIDO.

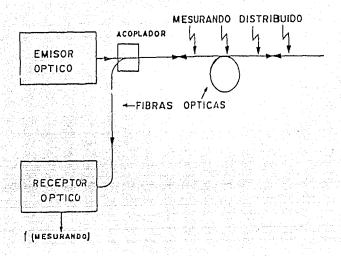


FIG. G SENSOR DISTRIBUIDO.

Las fibras ópticas son muy flexibles pueden romperse si se curvan mu cho por eso hay que tener cuidado durante su instalación.

Empalmar cables de fibra óptica es más complicado que empalmar cables de metal.

Por último la tecnólogia de fibras ópticas es nueva y su introduc -ción es enteramente muy personal puede elevar los costos, pero esto se -puede compensar, debido a que los precios en los cables se han reducido notablemente en los últimos años, además que el cable de fibra óptica pue

de colgarse en los mismos postes de línea de energía, etc.

Pero pese a lo anterior podemos concluir que:

La paralela miniaturización continuada de la electrónica nos lleva ría junto con las fibras ópticas a vívir en breve una maravillosa época de notables satisfacciones tecnológicas.

APENDICE "A"

SISTEMA DE COMUNICACION

- Modulación

La comunicación electrónica, consiste en establecer un enlace de intercambio de información entre dos puntos o más. La información que se transmite y recibe podrá ser de forma unidireccional o bidireccional.

En general, las señales de información, tal como se originan en --la fuente, no son adecuadas para su transmisión. Por tal motivo es necesario modificar la señal que contiene la información, de forma que sus características la hagan apropiada para ser enviada por el canal de transmisión seleccionado. A esta modificación de la señal de la información selecliama PROCESO DE MODULACION.

Existen dos razones por las cuáles es necesario el proceso de modula ción:

- * Para la transmisión por radiación.
- * Para la transmisión de varias señales por un mismo canal (Multicanalización).

Los diferentes métodos de modulación se pueden agrupar en tres tipos:

- 1. Modulación analógica o continua.
- 2. Modulación por pulso o discreta.
- 3. Modulación digital-analógica.

1. Modulación analógica.

información. (Ver Fig. 1).

Se denomina así porque la señal portadora es una señal contínua, generalmente una señal senoidal de frecuencia mucho mayor que la de la se mal de información.

- a. Modulación en amplitud (AM)
 La amplitud de la señal portadora, varía en función de la señal de
- b. Modulación en fase (PM)
 La fase de la señal portadora lleva la información al variar de --acuerdo con la señal de información. (Ver Fig. 2).
- c. Modulación en frecuencia (FM)
 La derivada de la fase con respecto al tiempo, es el parámetro variable con la señal de información. Prácticamente este se ve como

una variación en la frecuencia de la portadora. (Ver. Fig. 3).

2. Modulación por pulsos o discreta.

En este tipo de modulación la señal portadora es un tren de pulsos periódico. Existen cuatro clases principales que son:

- * Modulación por amplitud del pulso (PAM)
- * Modulación por posición del pulso (PPM)
- * Modulación por duración del pulso (PDM)
- * Modulación por pulsos codificados (PCM)

Esta última es la más importante de las modulaciones discretas. Es

utilizada para transmitir una señal analógica en forma digital.

La señal continua es muestreada, cuantizada y finalmente codificada.

Fig. 4.

3. Modulación dígital-analógica.

Es en realidad una combinación de los dos tipos de modulación antesde mencionados. Considerando el caso de una señal PCM que se tiene que radiar, entonces es necesario someterla a un proceso de modulación analógica. Es decir, la señal digital PCM va a modular en amplitud, frecuencia, o fase a una señal senoidal de frecuencia de radio.

Si la señal senoidal es modulada en frecuencia por la señal dígital, se tendrá el sistema FSK (Frecuency Shift Keying).

Si la señal senoidal es modulada en amplitud por la señal dígital, se tendrá el sistema ASK (Amplitude Shift Keying). Cuando la señal seno<u>i</u>
dal es modulada en fase por la señal dígital, el sistema de modulación se
conoce como PSK (Phase Shift Keying).

De estos tipos de modulaciones, la más utilizada en sistemas de tele control, datos y telefonía es la transmisión dígital, por las siguientes-razones:

- * El efecto del ruido como distorción es menor
- * Las fuentes de información generalmente son máquinas cuyo lenguaje es dígital.
- * Se maneja un ancho de banda mayor.

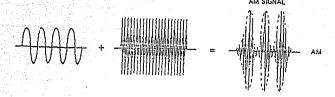
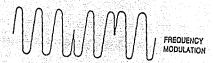


FIG. 1.



MODULATING WAVE

CARRIER

FIG. 2



FIG. 3

APENDICE "B"

TERMINOS ASOCIADOS A F.O.

FO Fibra óptica

MM Multimodal

SM Single-mode

UM Uni-modal

N.A. Numerical Apertura númerica. Define el cono de aceptación de la luz a la F.O.

nm Nanómetro = 10 (-9) metro = 10 (-6) mm = 1 millonésima de mm.

um Micrómetro = (Micron) = micras = 10 (-6) metro = 1 millonésima demetro.

Bandwidth - ancho de banda - Capacidad de respuesta.

- MFD Mode Field Diameter. Diámetro del modo de propagación. En la FO-UM la luz viaja dentro del núcleo y además un poco fuera de él. Tal extensión hacia el revestimiento (clad) se carácteriza con este parámetro, medida via VAMFF.
- LED Light Emitting Diode. Diodo emisor de la luz. Dispositivo semi--conductor de baja frecuencia, operable hasta 50 MHz.
- LD Laser diode, Diodo Laser. dispositivo semiconductor con operación similar al LED, pero con un cono de emisión de luz mucho más angosto y frecuencia de modulación hasta algunos GHz; (Gigahertz = 10 --- (+9) Hz.
- LASER Light Amplification by Stimulated Emisión of Radiation. Amplificación de luz por emisión estimulada de la radiación. - Técnica de ge-

neración de luz en una cavidad resonante.

- PIN Diode. Dispositivo semiconductor con una capa P, una capa N y en medio un semiconductor Intrínseco. Es sensible a la luz y al detectarla genera una corriente eléctrica proporcional, por elloes utilizado como detector.
- APD Avalanche Photo-Diode. Fotodiodo de Avalancha. dispositivo semiconductor, detector de luz, similar al PIN pero con un mayor ancho
 de banda y mayor eficiencia en la conversión opto-eléctrica. Taleficiencia se traduce en un mayor factor de ganancia, ó amplificación, con respecto a los diodos PIN.
- --- Fototransistor dispositivo optoelectrónico mucho más lento (me nor ancho de banda) que el PIN.
- S/N Signal to Noise ratio. relación señal a ruido cociente de los níveles de portencia, en dB, para evaluar sistemas.
 - Modem Modulador-Demodulador.- Equipo electrónico para transmitir y recibir señales. La señal original se transforma o "modula" según la técnica y medio de transmisión. El modem más comunmente llamado así es para señales de computadora en formato RS-232. La señal de la computadora es modulada adicionando señales de control. El modem eléctrico recibe una señal digital y envía una señal para canal telefónico. El modem óptico prácticamente sólo convierte la señal digital eléctrica en señal digital óptica.
 - MUX Multiplexor o multi-canalizador o multi-canalización. Técnica de modulación electrónica que permite conjugar varias señales analógicas o digitales para enviarlas por una misma vía de comunicación -

(par telef., micro-onda, FO, etc.). Existe MUX en frecuencia y el más común hoy es el MUX en tiempo. En este último, entre dos --bits consecutivos de una señal, se intercala uno o más bits correspondientes a una o más señales que se conjugarán. Esto es la basede PCM.

PCM

Pulse Code Modulation. - Modulación por Impulsos Codificados (MIC).

Técnica que convierte un canal telefónico (ancho de banda 4 kHz) en
una señal digital de 64kbits/s. Esto se debe a que cada canal se muestrea a una velocidad de 8 kHz o sea cada 125 Ms. y cada muestra
se codifica en 8 bits. Asi 8 bit x 8 kHz = 64 Kbit/s. Cada tramade PCM consiste de varios canales de voz y algunos canales para alineación o sincronía de trama.

-- Video.- El ancho de banda comercial par TV es 4.2 MHz más una peque

ña banda para audio. La separación entre canales comerciales es
6 MHz y esto se puede decir es el ancho de banda práctico.

-- Line code.- Código de línea.- Al modular una señal digital para -transmitirla, generalmente se agregan bits para tener una mayor se
guridad y poder detectar posibles errores de transmisión. El cam bio de código se expresa como 1B2B o 5B6B, expresando que entra un
bit y salen dos, o que entran cinco y salen seis. Estos dos casos
son los más comunes, pero son posibles varios más nBmB, siendo n(m.

BIBLIOGRAFIA

- 1. APUNTES DE LA CLASE: "PROTECCION DE SISTEMAS ELECTRICOS DE POTENCIA"
 ING. AUGUSTO O. HINTZE
 FACULTAD DE INGENIERIA UNAM.
- 2. EL ARTE Y LA CIENCIA DE LA PROTECCION POR RELEVADORES MASON, RUSELL ED. CECSA
 12 ED.
- 3. REVISTA: BROWN BOVERI REVIEW 5/6
 VOL. 70 (MAY/JUNE 1983).
 BROWN BOVERI
 VARIOS AUTORES
 BADEN/SUIZA
- 4. COMMUNICATION SYSTEM ENGINEERING HANDBOOK HAMSHER
- 5. COMUNICACIONES POR FIBRAS OPTICAS FEBRERO 1987 ERICSSON/LATINCASA
- 6. REVISTA: COMUNICACIONES OPTICAS, ED. ESPECIAL DE: "TELECOM REPORT" VOL. 6 1988 S I E M E N S VARIOS AUTORES
- 7. CONDUCTORES DE FIBRA OPTICA
 MAHLKE, GUNTHER
 GUSSING, PETER
 S I E M E N S
 ED. MARCOMBO S.A.
 - 8. CONFERENCIA: FIBRAS OPTICAS EN EL CAMPO DE LAS TELECOMUNICACIONES
 1987
 CONSUMEX DIVISION TELECOMUNICACIONES
 EXPOSITOR: ING. FRANCISCO RAMIREZ CUEVAS
 - 9. CURSO DE EDUCACION CONTINUA: FIBRAS OPTICAS JUNIO 1987 CONDUMEX DIVISION TELECOMUNICACIONES VARIOS AUTORES

- 10. ELECTRICAL TRANSMISSION AND DISTRIBUITION REFERENCE BOOK WESTING-HOUSE CORP.
 - 11. FUNDAMENTOS DE INGENIERIA TELEFONICA HERRERA PEREZ, ENRIQUE ED. LIMUSA
 - 12. MANUAL DE DISEÑO DE SUBESTACIONES CAPITULO IV:
 "DISEÑO DE REDES DE TIERRA"
 COMPAÑIA DE LUZ Y FUERZA DEL CENTRO, S.A.
 1975
- 13. PROTECCION DE SISTEMAS DE POTENCIA E INTERRUPTORES RAVINDRANATH,
 B. & CHANDLER, M.
 - 14. TECNICA EN TELECOMUNICACIONES
 VOL. 2
 GOESTCH
 ED. REVERTE
 - 15. TRANSMISION DE INFORMACION, MODULACION Y RUIDO SCHWARTZ, MISCHA MC GRAW HILL 1983

	INDICB	
	INTRODUCCION	
	Generalidades en protección de sistemas eléctricos	
	de potencia	1
	Que es la protección por relevadores	2
	PROTECCION	
	Redes de tierra	6
	Hilo piloto	7
		9
	Pilotos de disparo y de bloqueo	
	Protección direccional	12
	Protección diferencial	14
	Protección de sobrecarga	17
	FIBRA OPTICA	
A.	Historia de las comunicaciones ópticas	19
	Panorama general	22
	Espectro electromagnético	22
	Indice de refracción	24
	Ley de Snell	24
	Reflexión total interna	25
	Caracteristicas generales	27
	Dispersión de modos, fibras multimodo y monomodo	33

	병사를 가는 이번 이 이 시간을 살아가는 사람들이 되었다.	
	그는 그는 그는 그는 나는 이번 나는 사람들이라고 있다면 모든 사람이다.	hafeyî xer
	그리고는 나는 그 그는 물 하는 "사람이 많은 바람들은 회사를 하면 하는	
	Fabricación de fibra óptica	34
	Cables de fibra óptica	42
	Instalación y empalmes	55-56
	Instalacion y empaines	
	Aplicación de fibras ópticas en la industria eléctrica	78
	Aplicación de fibra óptica	98
	Apendice "A"	115
	Apendice "B"	119
	Bibliografía	121
- F - 1 - 1	Indice	123
- 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1		
	그 그 그는 이 집 하고 내 이렇게 하셨다면 하셨다고 하는데 뭐 없다.	
	는 그는 그는 그는 그는 것이 하는 것이 하셨다면서 그렇게 되는 것이 되었다.	
-4-4	남은 아이들이 많이 걸린 일반 않을 중요한 원인을 하고 있다.	
	어머니는 이 사람이 얼마나 가장 없다. 아이를 받는 것이 있다면 없다.	
17		
	현 등 이 경우의 하다고 하는 사람들이 되는 사이트 등록하는 것.	
	되는 사람들 병원에 대한 경험 경험 경험을 하고 있다. 하는 사람들이	
	성이 손님이 이 이렇게 하고 있다. 이 사람은 해생들으로 하고 있다.	
	그 그런 공연 화가에서 관련하고 호텔이 없게 되었다	
	그 그들의 하지만 걸 했는요. 하지만 그들은 얼굴을 받는	
and the second	, 사용하는 현대는 현실하게 하는 하는 경기에 함께 하는 	
	化环状态 经证据 医多种性 医感觉 医多克氏管 医电影 医二氯甲烷 医二氏管 医二氏管 化二	