

65
201



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

**DISEÑO DE UN PROGRAMADOR DE MEMORIAS
PARA UNA COMPUTADORA PERSONAL
(PC. COMPATIBLE)**

T E S I S

QUE PARA OBTENER EL TÍTULO DE;

INGENIERO MECÁNICO ELECTRICISTA

P R E S E N T A :

SERGIO ARTURO GONZÁLEZ JACOME

DIRECTOR: ING. RODOLFO PETERS L.

MEXICO, D. F.

**TESIS CON
FALLA DE ORIGEN**

1990



UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis está protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

INDICE

1. INTRODUCCION.....	1
2. MEMORIA SEMICONDUCTORA.....	2
2.1 CELDA EPROM.....	6
3. METODO CONVENCIONAL DE PROGRAMACION.....	11
3.1 ALGORITMO DE PROGRAMACION INTELIGENTE.....	12
3.2 ALGORITMO DE PROGRAMACION DE PULSO RAPIDO....	14
3.3 METODO UTILIZADO EN EL PROGRAMADOR DESARROLLADO.....	16
4. OPERACION DEL PROGRAMADOR.....	18
4.1 DISEÑO DE LA TARJETA.....	20
4.2 MAPA DE PUERTOS.....	22
4.3 BASE DE TIEMPO.....	24
5. MANUAL DE USUARIO.....	26
5.1 SELECCION DE MEMORIA.....	28
5.2 SELECCION DE VOLTAJE DE PROGRAMACION.....	30
5.3 LECTURA DE UN ARCHIVO DE DISCO.....	31
5.4 ESCRITURA DE UN ARCHIVO DE DISCO.....	32
5.5 LECTURA DE MEMORIA.....	33
5.6 ESCRITURA A MEMORIA.....	34
5.7 VERIFICACION DE BORRADO.....	35
5.8 EDICION.....	36
5.9 COMPARACION MEMORIA-BUFFER.....	39
5.10 SALIDA.....	40
APENDICE A.....	41
APENDICE B.....	43

APENDICE C.....	50
APENDICE D.....	54
APENDICE E.....	59
BIBLIOGRAFIA.....	84

Debido al auge de los microcontroladores, microprocesadores y circuitos digitales específicos, la utilización de memorias semiconductoras ha ido en aumento.

Las computadoras, en general, necesitan de memorias que inicialicen su operación y faciliten su uso. Estas memorias son necesariamente del tipo de sólo escritura y no volátiles.

En el caso de microcontroladores esta generalizado el uso de memorias denominadas reprogramables o "EPROM", lo que crea la necesidad de contar en cualquier laboratorio de desarrollo de sistemas digitales con un programador de memorias del tipo EPROM. En el mercado existen muchos tipos de memorias, sin embargo, cuando apareció la familia 27XXX, esta se transformó en un estándar. La mayoría de las aplicaciones de sistemas digitales necesitan una capacidad de memoria ROM que se ve cubierta (desde 2 hasta 64 Kbytes) con esta familia.

2. Memorias Semiconductoras

En esta parte daremos una breve introducción a las memorias semiconductoras que permitirá aclarar algunas dudas acerca del funcionamiento de las mismas sin pretender ser una explicación total y mucho menos formal de las mismas.

Nos enfocaremos principalmente a las memorias semiconductoras del tipo MOS, que son programables según el concepto conocido como compuerta flotante.

Definiremos algunos conceptos que hemos considerado básicos para entender el funcionamiento de este dispositivo.

La memoria es un dispositivo que permite almacenar la información requerida para el funcionamiento de los distintos sistemas digitales (microcontroladores, microcomputadoras, etc.). La memoria puede clasificarse desde varios puntos de vista:

Por su Modo de direccionamiento se clasifican en acceso directo y secuenciales: **Direccionamiento directo:** A cada paquete de información (palabra), le corresponde una dirección determinada y su acceso toma el mismo tiempo, independientemente de la dirección de

la misma (RAM y ROM).

Direccionamiento Secuencial: Se tiene acceso a la información en forma secuencial de la misma manera en que se grabó originalmente la misma, siendo el tiempo de acceso a la misma dependiente de la posición en la que se guardó la información (Discos, Cintas, etc.). El tiempo de acceso a la información es mayor que en las anteriores.

Normalmente las memorias de acceso directo se utilizan como memoria principal de un sistema, pues permite el direccionamiento de las instrucciones y de los datos necesarios en un mínimo de tiempo. Las memorias de acceso secuencial son utilizadas como memorias de almacenamiento masivo. Normalmente se tiene que el costo por bit es más elevado para las memorias de direccionamiento directo que para las de almacenamiento secuencial.

Otra clasificación se hace basada en la posibilidad de modificar la información de la memoria (de solo lectura o de escritura-lectura) o no.

Memoria de lectura y escritura (R/W o RAM): Es aquella cuya información puede ser modificada de acuerdo a las necesidades dinámicas de un usuario.

Memoria de únicamente escritura (ROMs): son aquellas que son direccionables como las de RAM, pero su escritura se ve restringida o no es posible.

De este tipo existen dos tipos, la ROM propiamente dicha, cuya información es grabada por el fabricante, y otra que puede ser programada (escrita) por el usuario (PROM).

De estas últimas existen las que pueden borrarse y programarse muchas veces (EPROM). Existe otra división basada en el método de borrado, así existen las EEPROM que pueden ser borradas aplicando una señal eléctrica en una de sus terminales y la UVROM, que para borrarse debe exponerse a una fuente de luz ultravioleta.

Es importante resaltar la más importante ventaja de la ROM: la no volatilidad de la información, esto es, que al cortar el suministro de energía, los datos en una ROM permanecen en ella y en una RAM se pierden. Esta ventaja ha ido perdiendo peso con la llegada de la memoria RAM MOS de baja potencia, pues para ella es sencillo colocar una fuente de respaldo que mantenga los valores de la RAM cuando un sistema está fuera de operación. Debido a que en este trabajo se diseñó un programador de memorias del tipo EPROM, explicaremos brevemente cómo y porqué es posible

programar este dispositivo.

2.1 Celda EPROM

El prototipo de la EPROM utiliza un transistor esquematizado en la figura 1, la cual nos muestra un MOSFET canal n del tipo ensanchamiento (es decir sin canal n) con dos compuertas (gate) de material de polisilicio.

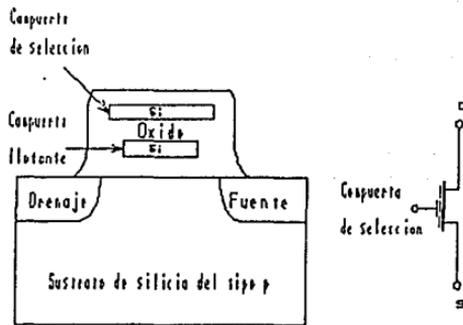


FIGURA 1

Una de las compuertas se encuentra sin conexión eléctrica con el resto de circuito (se encuentra aislada por capas de óxido de silicio), y por lo mismo es conocida como compuerta flotante ("Floating gate") y la otra es una compuerta normal de un MOSFET de ensanchamiento, conocida como compuerta de selección.

El transistor conocido como transistor de compuerta flotante tiene un símbolo como el mostrado en la figura 1, en la que se indica con una línea punteada la compuerta flotante. La celda de memoria fabricada con este transistor es conocida como celda de compuerta apilada.

Originalmente no existe carga alguna en la compuerta flotante y el transistor opera de manera regular como un MOSFET de ensanchamiento. Para programar el transistor, se aplica V_{oc} entre la Fuente ('Source') y el Drenaje ('Drain'), y voltaje alto (V_{pp}) en la compuerta de selección simultáneamente.

En este punto, como en cualquier transistor MOSFET de ensanchamiento de canal y debido a que el voltaje en la compuerta es grande, se genera un canal afilado que hace que los electrones del último adquieran una gran energía cinética que les permite llegar a la compuerta flotante donde quedan atrapados (figura 2) .

Pulse Programming'), se aprovecha el margen de variación de V_{pp} y V_{cc} , para acelerar al máximo permisible los electrones.

Para reconocer que la memoria se programó (se cambió el umbral de conducción), sólo se tiene que observar su comportamiento. En la siguiente figura se observa el comportamiento de un transistor antes y después de programarse. Si se aplica un V_{gs} intermedio entre las dos curvas (este valor esta normalizado al nivel TTL alto, es decir 5 V), la que conduzca (no tendrá carga en la compuerta flotante que impida la formación del canal) estará sin programar, es decir con un '1' lógico y la que no lo haga (debido al campo eléctrico de la carga almacenada) estará programada con un '0' lógico.

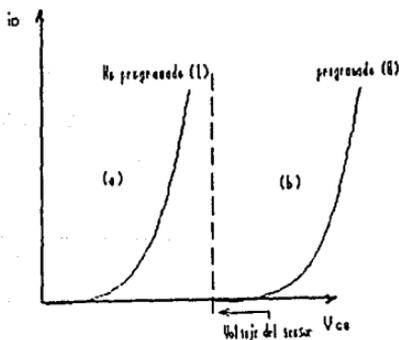


FIGURA 3

Para devolver al transistor de compuerta flotante su condición inicial ('no programado' o 'borrado'), es necesario remover la carga almacenada en la compuerta. Debido a que en la UVPRM no existe conexión física a la compuerta flotante, no puede removerse por medio de un pulso eléctrico. Para hacerlo hay que exponer al transistor a una luz ultravioleta con una longitud de onda de 2537 Å⁰ durante un tiempo determinado (normalmente de 15 a 20 minutos). Esto suministra energía suficiente a los electrones atrapados en la compuerta para atravesar el óxido de silicio y regresar al sustrato. Para permitir el paso de la luz, las memorias de este tipo tienen una ventana de cuarzo.

Las Memorias semiconductoras tienen un arreglo matricial para su direccionamiento. De tal manera que internamente se selecciona renglón y columna (en memorias grandes se direcciona también bloque), pero esto es totalmente invisible para el usuario, que sólo ve a la memoria como una tabla de relación entre la dirección y la información guardada

3. Método Convencional de Programación

Para la programación, hasta 1983, se había utilizado únicamente el algoritmo que utilizaba el hecho de que con un pulso de programación de 50 ms la información quedaba grabada en forma correcta, dando esto por resultado que para memorias de, por ejemplo, 32 kbytes (27256) se tuvieran tiempos de programación de hasta 24 minutos.

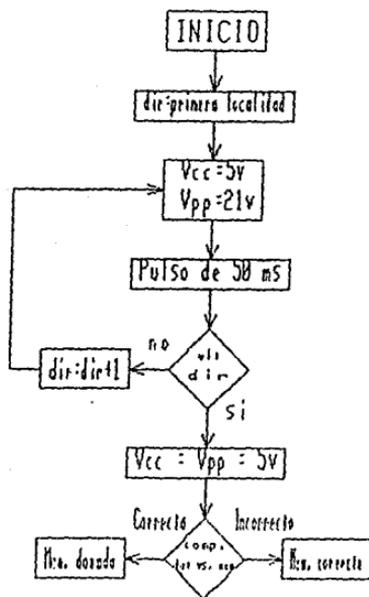


FIGURA 4

3.1 Algoritmo de Programación Inteligente (Intelligent Programming Algorithm)

Entonces apareció un método desarrollado por Intel, que permitía reducir el tiempo de programación hasta aproximadamente 6 minutos (en la misma ROM 27256).

Este método se basa en el hecho de que no se necesita aplicar un pulso de 50 ms. Lo que hacen es aplicar 2 tipos de pulsos, el primero en una ráfaga formada por pulsos de 1 ms y el segundo un pulso de reprogramación (overprogramming) de $3X$ ms, donde X es un contador de iteraciones, que cuenta cuantos pulsos de 1 ms fueron aplicados antes de que se verificara que los datos de la ROM son iguales a los originales. La secuencia completa de pulsos de programación y la verificación se realizan con V_{cc} en 6 V y V_{pp} en su valor nominal. En este método, se utiliza la reprogramación (overprogramming) debido a que con la secuencia de pulsos se aplica poco a poco carga en la compuerta flotante y que puede en un momento dado dar lugar a falsas lecturas (el umbral para el reconocimiento de los bits '0' y '1' lógicos es inestable), Por lo que al aplicar un pulso del triple de duración se asegura que este umbral se encuentre estable.

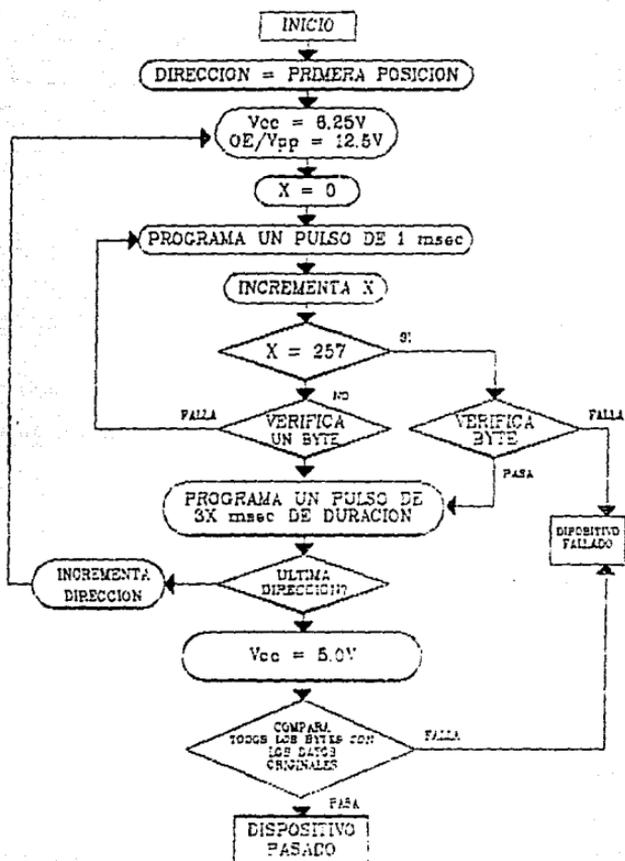


FIGURA 5

3.2 Algoritmo de Programación de Pulso Rápido (Quick Pulse Programming Algorithm)

Este es el último y más rápido algoritmo de programación utilizado. Este aplica pulsos de 100 μ s hasta un número de 25 de estos . El pulso de sobre-escritura es eliminado ya que se eleva el umbral lógico al colocar Vcc en 6.25 V, lo que permite asegurar que la carga en la compuerta es suficiente para diferenciar entre un cero y un uno. Vpp en el valor nominal más 0.25 V para proporcionar mayor energía.

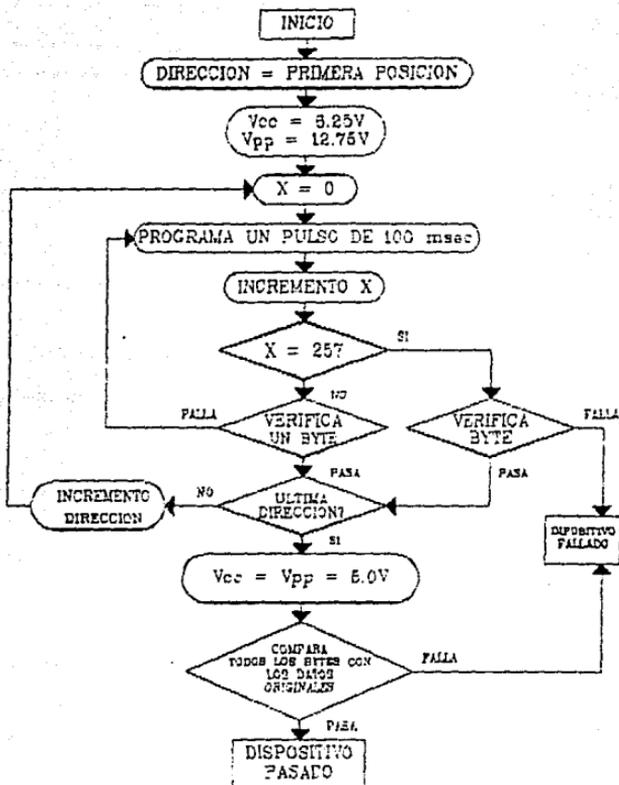


FIGURA 6

3.3 Método utilizado en el programador desarrollado

Se utilizó un procedimiento que permite variar poco a poco el periodo del pulso de programación hasta encontrar el tiempo mínimo requerido para programar la primera localidad, es decir se prueba con diferentes anchos de pulso hasta que se observa en modo de lectura que los datos escritos son iguales a los enviados. Se toma este ancho de pulso como patrón para los siguientes pero permitiendo en las escrituras posteriores que el ancho del mismo se vea incrementado aún más.

Esto se puede hacer debido al hecho de que los transistores forman parte del mismo integrado, es decir, los transistores están fabricados sobre la misma oblea y tienen por consiguiente, prácticamente, las mismas características. Por ello el pulso de programación de las siguientes localidades será el mismo (o casi el mismo) que el usado para programar la primera localidad. Esto nos permite minimizar los tiempos de programación sin tener que elevar los voltajes de programación y polarización a valores cercanos a los límites máximos.

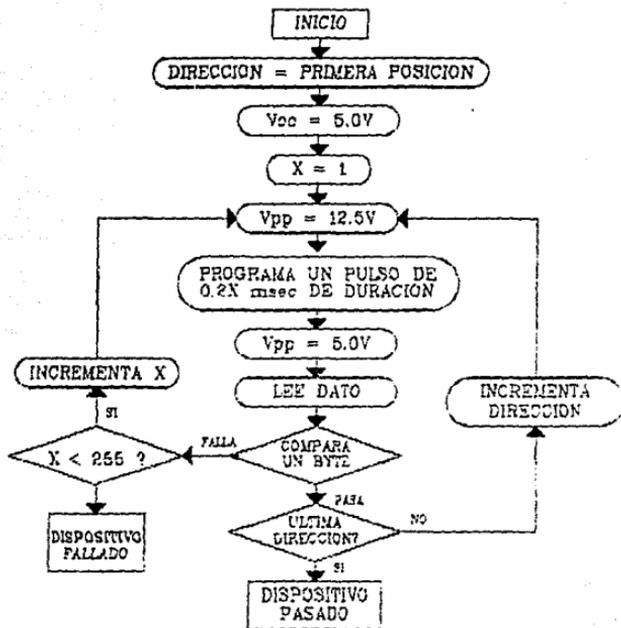


FIGURA 7

4. Operación del Programador

En esta sección solamente daremos una visión general de como funciona el programador. En capítulos posteriores se darán mas detalles.

Por programa se varia el voltaje de programación entre los valores estandarizados (12.5, 21.0 y 25.0 V), así como la ubicación del mismo (se pueden seleccionar únicamente las terminales 1, 22 y 23), con lo cual se permite una posible expansión del número de dispositivos factibles de programar (como por ejemplo la EPROM Paginada 27513) que tengan estos voltajes en las terminales mencionadas.

Esto último con la salvedad de que la terminal OE del dispositivo sea verificada baja y se encuentre en la terminal número 20. Esto es debido a que esta terminal comanda la dirección del puerto A del 8255 para lectura de Datos (refiérase al apéndice C).

Se utilizó una sola base (de las denominadas cero esfuerzo) para colocar la memoria a programar (La mayoría de los programadores en el mercado tienen 2 bases para programar las mismas memorias, una para las de 24 terminales y la otra para las de 28), que se coloca externamente sobre la PC o en su soporte y que se encuentra conectada por medio de un cable plano a la

tarjeta interna (conectada a la ranura o "slot" de la PC apéndice B).

4.1 Diseño de la Tarjeta

El Voltaje de Programación se obtiene a través de la fuente de 5 V de la ranura de la PC utilizando una fuente conmutada elevadora de voltaje (TL497 de Texas Instrument).

Esta fuente nos permite obtener los 3 voltajes de programación necesarios conmutando el juego de resistencias en su realimentación. Esta conmutación se realiza a través de 3 transistores comandados por las 3 líneas libres del Puerto C del 8255 (las otras están dedicadas al control y estado del Puerto A cuando trabaja en Modo 2) denominado Voltaje Prog. Cuando no se genera ninguna realimentación, esta fuente deja de conmutar, y a la salida de la misma tendremos un voltaje de 5 V (Refiérase al apéndice D diagrama 3 para mayores detalles).

Debido a que la terminal donde se aplica el voltaje de programación varía (terminales 1, 22 y 23) entre un tipo y otro de memoria, se maneja un arreglo de transistores que nos permite aplicar el V_{pp} en la terminal necesaria. El direccionamiento se realiza por medio de 3 líneas del 'Latch' denominado de Control. Si nosotros no aplicamos señal a los transistores se tiene una resistencia a tierra que

mantiene esta señal en bajo, lo que nos da la facilidad de seleccionar 5 posibles voltajes (25, 21, 12.5, 5 y 0 V) en cualquiera de las terminales Vpp(1, 22 y 23 en la base de cero esfuerzo).

La familia 27 tiene un buen número de líneas en común, y se tomó esto como base para el diseño (apéndice A).

Debido a que en la familia 27 los datos tienen la misma posición con respecto a la terminal de la referencia (GND). Se utilizó la base de cero esfuerzo con estas líneas en común por lo que al colocar la memoria debe de cuidarse de que quede en la posición apropiada.

Los Datos (D0-D7) son comunes a todas las memorias, por lo que se utilizó el puerto A del 8255, aprovechando que este puede configurarse de modo bidireccional (apéndice D diagrama 1).

Las Direcciones son también comunes a todos pero se tiene el problema que en algunas memorias, en lugar de ellas existen señales de control y/o la polarización y Voltaje de programación en la base de cero esfuerzo.

La parte mas conflictiva del diseño se presentó

debido a que se tienen terminales que corresponden a una dirección en una memoria y a la terminal donde se aplica el voltaje de programación en otra. Para evitar dañar la salida del puerto o del latch, se colocó a la salida de estos (en las terminales 1, 22 y 23) diodos. Así, cuando se aplica un voltaje de programación, no se daña el puerto, en el otro caso el puerto determina el comportamiento.

Otro problema que se halló durante el diseño fue que, debido a su tamaño, en la terminal 26 esta colocado el Vcc en algunas memorias y en otras A13. La salida del 8255 es insuficiente para manejar la corriente necesaria, en el primer caso y por lo mismo se utilizó un seguidor armado con un inversor y un transistor, que sigue el comportamiento de la salida del puerto, por lo que es transparente su utilización

Mientras que en la mayoría las memorias el pulso de programación se aplica en la terminal denominada CE, en las memorias 2764 y 27128, se debe aplicar un pulso de programación en la terminal 27 (PGM), y se aplica cuando la dirección, los datos y el voltaje de programación están estables. Por ello, para manejarlo únicamente desde el Puerto de Control, se utiliza una compuerta AND, para asegurar que el pulso en realidad existe, y no se aplique una señal de DC.

4.2 Mapa de Puertos

PUERTOS	NOMBRE EN PROGRAMAS	DIR. DISP.
Datos (D0-D7)	Pto_Datos	F78 8255 (A)
DireccionesLS(A0-A7)	Pto_Dir_H	F79 8255 (B)
DireccionesMS(A8-A15)	Latch_Dir_L	F7E LATCH
Voltaje Prog (Vpp)	Pto_Vpp	F7A 8255 (C)
Configuración	Pto_Conf	F7B 8255
Control	Latch_Dir_V	F7D LATCH

(Para mayor detalle consultar el apéndice D diagrama 2)

4.3 Base de Tiempo

Para el Manejo del Ancho de Pulsos de Programación se consideran 2 opciones.

Software - A través de ciclos

Hardware - A través de circuitos del tipo
monoestable ('one shot')

Para la primera se encontró que el valor obtenido era dependiente de la máquina (XT, AT, PC turbo, etc) donde se encontrara la tarjeta. Ya que un ciclo implementado en una PC XT (4.77 MHz) tarda aproximadamente el doble que en una máquina PC turbo (8 Mhz).

Para la segunda se encontró que eran necesarios varios monoestables o un monoestable 'programable', lo que requería que la tarjeta fuera más grande y que se necesitara un número mayor de componentes electrónicos.

La solución fue utilizar el "hardware" provisto por la PC. Se programó el circuito 8253 de la PC para producir un sonido de 5 kHz (a través de su bocina), mediante la instrucción SOUND de Pascal, esta señal a su vez es muestreada por uno de los puertos del circuito 8255 de la PC (con dirección 62H) en el bit 5. Para evitar el sonido de 5 kHz se apaga la bocina mediante el

bit 0 del puerto 61.

Este método nos permite variar la duración del Pulso de Programación en múltiplos de 0.2 ms hasta 51 ms de una manera sencilla (apéndice D diagrama 4).

5. Manual de Usuario

El Usuario que desee programar alguna memoria solamente debe de seleccionar las opciones adecuadas en la barra de opciones y responder a las preguntas que se le harán. Deberá tener cuidado en colocar la memoria EPROM cuidando que la terminal 14 o 12 (dependiendo si es una memoria con 28 o 24 terminales) esté alineada en la parte inferior izquierda de la base. Si esto no se realiza correctamente, es probable que la misma se dañe pues se polarizará en forma inversa (Vcc en Gnd y viceversa).

Para ejecutar el programa sólo hay teclear

A>PII

y enseguida aparecerá una pantalla en la cual se tienen 2 áreas.

La primera muestra un bloque o página de 256 localidades de un byte (en total el 'buffer' de memoria tiene 256 de estas páginas, lo que da un total de 64 kbytes). A la izquierda, se nos muestra el código hexadecimal y a la derecha el carácter ASCII correspondiente. En la parte superior se le muestra en que localidad se encuentra en este 'buffer'.

La segunda es una barra, en la cual se encuentran las diferentes opciones que puede seleccionar el usuario. Para seleccionar alguna, deberá posicionarse sobre la misma utilizando las flechas, o bien con los números del 1 al 9, y después pulsar Enter. Estas opciones serán explicadas brevemente en las páginas siguientes.

5.1 Selección de Memoria

Permite seleccionar la memoria a programar. Esta selección configura a la base de cero esfuerzo en una forma especial para cada memoria. La tecla Esc (o Del) retrocederá en las memorias (de mayor a menor capacidad es decir de la 27512 -> 27256 -> 27128 -> 2764 -> 2732 -> 2716 -> 2516), mientras que la tecla Enter (o Ins) avanzará, es decir es complementaria. Esta tarea debe realizarse siempre cuidadosamente, pues una selección errónea puede dañar su dispositivo irreparablemente o no programarlo en forma debida (o no realizar ninguna tarea).

Para ilustrar esto daremos 2 ejemplos:

Si se tiene una memoria 27512, cuyo voltaje de programación se debe aplicar en la terminal 22, y por equivocación le indicamos al programa que es una memoria. 27256, se dañará el dispositivo, pues se aplicará el voltaje de programación sobre una terminal de la memoria que no está diseñada para voltajes de esta magnitud (una línea de direcciones con límite de voltaje igual a $V_{cc} + 1$ V).

Si se tiene una memoria 27256 y se le indica al programa que se tiene una 2764, no se dañará la memoria, pues ambas tienen el V_{pp} asignado a la

terminal 1, pero como la memoria 2764 tiene una terminal PGM que corresponde a una direccion en la 27256, no se programará correctamente (de hecho no marcará un error al llegar a la dirección 4000 pues tratará de escribir de nuevo en la dirección 0000 que tal vez ya esté programada con otra información).

5.2 Selección de Voltaje de Programación

Esta operación es también muy importante, pues si el usuario no da el valor adecuado la programación tampoco se realizará apropiadamente. Debido a que existe un gran número de fabricantes de memorias y que no existe un voltaje de programación determinado para cada tipo de las mismas, el usuario deberá investigar en el manual de memorias del fabricante cuál es el voltaje correspondiente. Si se aplica un voltaje de programación más grande del indicado el dispositivo se dañará. Si es apremiante la programación y no puede consultar el manual, puede probar con el voltaje mínimo (12.5 V) y si no se programa correctamente, aumentar gradualmente el mismo hasta que lo haga correctamente (aumentar a 21 y 25 V). Para seleccionar el voltaje de programación las teclas Esc (o Del) y Enter (o Ins) tienen la misma función que en la opción anterior (Enter 12.5 -> 21.0 -> 25.0 y Esc 25.0 -> 21.0 -> 12.5).

5.3 Lectura de un Archivo de disco

Esta opción permite la lectura de un archivo con el código hexadecimal de información. Esta opción nos permite evitar el tecleado de la información múltiples veces. Al realizar esta operación, la información en la pantalla variará para mostrar esta variación en el 'buffer'.

Al seleccionar esta opción, se le cuestionará acerca del nombre del archivo a leer. Si no existe archivo con el nombre suministrado, se le informará y se le repetirá la pregunta, pudiendo salir de esta opción suministrando el nombre "X". Se deberá tomar en cuenta que solamente se cargarán los primeros 64 kbytes del mismo pues esta es la capacidad del 'buffer'. También se necesitará saber si desea un desplazamiento ("offset") al cargarse la memoria.

5.4 Escritura a un Archivo de disco

Esta opción nos permite copiar totalmente o en parte la información contenida en el 'buffer' de memoria. Junto con la opción anterior permite el copiado de la información de una memoria, cuando no se tiene una disponibilidad simultánea de ambas memorias (Fuente y Destino).

Al seleccionar esta opción, se le cuestionará sobre el nombre del archivo que se quiere generar, si ya existe le dará la oportunidad de cancelar la operación o de sobrescribir. Con "X" se le permite salir de esta opción. El otro dato que proporciona el usuario es el número de bytes que se quiere copiar al archivo.

5.5 Lectura de Memoria

La opción de Lectura de memoria permite copiar la información contenida en la memoria que se encuentre en la base al 'buffer' de 64 Kbytes anteriormente señalado. Al seleccionar esta opción la información de la página visible en la pantalla variará para mostrar la página acabada de leer.

5.6 Escritura a Memoria

La opción de Escritura a memoria, es la parte más importante de todas, pues es la que programa en sí a la memoria. Se le preguntará al usuario que porción del buffer se grabará en la memoria, y desde que localidad en la misma.

5.7 Verificación de Borrado

La opción de verificación de borrado permite revisar antes de programar una memoria si está correctamente borrada, es decir, que en todas las localidades tengan 'FF'. Si se encuentra información diferente a 'FF' en cualquier localidad se incrementa un contador y al terminar la operación aparecerá un mensaje informando cuantas localidades con información se tienen, o en caso contrario, el mensaje indicará que la memoria esta completamente borrada. Se recomienda utilizar esta opción antes de cualquier escritura a memoria.

La opción de edición tiene en realidad dos funciones:

A la primera se tiene acceso pulsando una vez (sólo una) Enter (o Ins) cuando la opción esta marcada en la barra de opciones. Se indicará que entra a modo de inspección cambiando el color (de violeta a azul) de la localidad en la que se encuentre (si tiene monitor monocromático cambiará el tono del mismo).

Esta opción permite observar la información del 'buffer', y movernos a lo largo de los 64 kbytes de información utilizando las teclas siguientes:

Flechas: sirven para moverse a las localidades adyacentes en la pantalla (arriba, abajo, izquierda y derecha). Si nos encontramos en las localidades límites de la misma (localidad inicial o final de cada página), nos moveremos a la página anterior o siguiente según sea el caso. 'Home': Nos posiciona en el primer byte del buffer, es decir en la primera localidad de la primera página de 256 bytes (Localidad '0000').

'End': Nos posiciona en la última página y último byte de la capacidad de la memoria seleccionada.

Así, con la memoria 27512, nos colocará en la localidad 'FFFF', en la 27256 en la '7FFF' en la 27128 en la '3FFF' en la 2764 en la '1FFF', en la 2732 en la '0FFF' en la 2716 en la '07FF'.

'PgUp': Nos permite mover a la localidad que se encuentra a 256 bytes hacia atrás de la localidad en la que nos encontremos (si estamos en la localidad '0A25', al pulsarla nos colocaremos en la '0925').

'PgDn': Nos permite mover a la localidad que se encuentra a 256 bytes hacia adelante de la localidad en la que nos encontremos (si estamos en la localidad '0A25', al pulsarla nos colocaremos en la '0B25').

Como puede verse, 'PgUp' y 'PgDn' realizan funciones complementarias.

Para salir de este modo de inspección, se deberá pulsar la tecla Esc (o Del), lo cual regresa el control a la barra de opciones.

A la segunda opción de edición se tiene acceso si, estando en la opción de inspección, se pulsa Enter (o Ins). Hecho esto cambiará el color nuevamente (de azul a blanco) para indicarle que está en modo de edición, además de aparecer el mensaje '** En Edición **' en la parte superior.

En este modo, sólo se reconocen las teclas que representan los dígitos hexadecimales ('01234546789ABCDEF') o las teclas Esc (o Del) y Enter (o Ins). Estas últimas nos permiten brincar a la siguiente localidad sin necesidad de haber tecleado ambos dígitos hexadecimales. 'Esc' nos permite salir del modo de edición al modo de inspección. Es útil cambiar entre el modo de inspección y el de edición cuando se quieren cambiar datos en localidades no consecutivas, pues la opción de inspección nos da más movilidad.

5.9 Comparación Memoria - Buffer

La opción de comparación nos permite comparar una porción o la totalidad de la memoria EPROM con sus correspondientes localidades en el "Buffer" de la computadora.

Si existe diferencia nos indicará la primera localidad donde existió la variación en la información.

5.10 Salida

Esta opción nos permite terminar la sesión. Obviamente, la información en el buffer de memoria se pierde, por lo que deberá estar seguro que la misma no tiene importancia o ya ha sido utilizada. El control regresa al DOS.

APPENDICE A

Huella de la
Familia 27XXX

512	256	128	64	32	16	Base	16	32	64	128	256	512
A15	Vpp	Vpp	Vpp			-1 28			Vcc	Vcc	Vcc	Vcc
A12	A12	A12	A12			-2 27			Vcc	PGM	PGM	Vcc
A7	A7	A7	A7	A7	A7	-3 26	Vcc	Vcc	-	A13	A13	A14
A6	A6	A6	A6	A6	A6	-4 25	A8	A8	A8	A8	A8	A8
A5	A5	A5	A5	A5	A5	-5 24	A9	A9	A9	A9	A9	A9
A4	A4	A4	A4	A4	A4	-6 23	Vpp	A11	A11	A11	A11	A11
A3	A3	A3	A3	A3	A3	-7 22	OE	OE/Vpp	OE	OE	OE	OE/Vpp
A2	A2	A2	A2	A2	A2	-8 21	A10	A10	A10	A10	A10	A10
A1	A1	A1	A1	A1	A1	-9 20	CE	CE	CE	CE	CE	CE
A0	A0	A0	A0	A0	A0	-10 19	D7	D7	D7	D7	D7	D7
D0	D0	D0	D0	D0	D0	-11 18	D6	D6	D6	D6	D6	D6
D1	D1	D1	D1	D1	D1	-12 17	D5	D5	D5	D5	D5	D5
D2	D2	D2	D2	D2	D2	-13 16	D4	D4	D4	D4	D4	D4
GND	GND	GND	GND	GND	GND	-14 15	D3	D3	D3	D3	D3	D3

APPENDICE B

GND	R1	A1	TOCHCK
RESET	R2	A2	A7
+5V	R3	A3	A6
TRAP	R4	A4	A5
-5V	R5	A5	A4
DR02	R6	A6	A3
-12V	R7	A7	A2
WRITE	R8	A8	A1
+12V	R9	A9	A0
GND	R10	A10	TOCHRDY
RD	R11	A11	RDEN
RD0	R12	A12	A19
RD08	R13	A13	A18
RD01	R14	A14	A17
DR03	R15	A15	A16
DR02	R16	A16	A15
DR01	R17	A17	A14
DR00	R18	A18	A13
DR00A	R19	A19	A12
CLK	R20	A20	A11
TR07	R21	A21	A10
TR06	R22	A22	A9
TR05	R23	A23	A8
TR04	R24	A24	A7
TR03	R25	A25	A6
TR02	R26	A26	A5
TR01	R27	A27	A4
TR00	R28	A28	A3
+5V	R29	A29	A2
OSC	R30	A30	A1
GND	R31	A31	A0

BUS DE IBM PC O COMPATIBLE

Señales del Bus de la PC

Siendo el programador una tarjeta de expansión para una computadora PC a continuación se describen las señales del bus:

A0-A19

Son las direcciones de los bit 0 al 19 las cuales se utilizan para direccionar la memoria y los dispositivos de entrada salida del sistema. Estas líneas pueden ser generadas ya sea por el procesador o un controlador de DMA.

ALE

(Address Latch Enable). Es una señal empleada para habilitar los acondicionadores de las direcciones de salida del 8088.

CLK

Reloj del sistema con una frecuencia que depende del tipo de máquina. Para las máquinas PC XT es de 4.77 MHz y el ciclo de trabajo es del 33%.

AEN(CPUI)

(CPU Inhibit). Inhibe al controlador del bus 8288 y a los acondicionadores de las direcciones para permitir que el DMA asuma el control del bus.

D0-D7

Líneas del 0 al 7 de datos que constituyen el bus de datos de 8 bits

DACK0-DACK3

(DMA Acknowledge channels). Estos canales de reconocimiento del DMA activos bajos notifican a dispositivos periféricos individuales cuando se ha otorgado un servicio de DMA.

DREQ1-DREQ3

(DMA Request channels). Un dispositivo periférico puede obtener servicio del DMA a través de estos canales de petición de entrada.

EOP

(End of Process). Señal de salida que representa la terminación de un servicio del DMA.

HRQIOC

Reservada.

IOCHCK

(I/O Channel Check). Señal generada por una tarjeta externa en el bus de expansión que informa al CPU de una falla catastrófica dirigida al CPU por medio de la circuitería del NMI.

IOCHRDY

(I/O Channel Ready). Señal de "handshake" para una tarjeta externa en el bus de expansión empleada cuando se insertan estados de espera a los ciclos de reloj del CPU o un DMA.

IORD

(I/O Read). El CPU activa en bajo a esta señal para realizar una lectura de un dispositivo periférico del sistema.

IOWR

(I/O Write). El CPU activa en bajo a esta señal para realizar una escritura hacia un dispositivo periférico

del sistema.

IREQ2-IREQ7

(Interrupt Request Channels). Estas señales de entrada son canales de petición al 8259; los niveles de prioridad de los mismos son establecidos por el diseñador del sistema.

MRD

(Memory read). Señal que el CPU habilita en bajo cuando realiza una lectura a memoria.

MWR

(Memory Write). Señal que el CPU habilita en bajo cuando el CPU realiza una escritura a memoria.

OSC

Señal cuya frecuencia es equivalente a la frecuencia del cristal de 14.318 MHz, usada exclusivamente por la circuitería del video.

RESET

Señal para restablecer o iniciar el sistema lógico.

VOLTAJES

Los voltajes que se enlistan están disponibles en el bus de expansión:

+ 5 V

- 5 V

+12 V

-12 V

GND

Nota: Las señales DACK, HRQIOC, IOCHCK, IORD, IOWR, MRD, MWR son señales activas bajas.

APPENDICE C

**INTERFAZ PERIFERICA PROGRAMABLE
(PROGRAMMABLE PERIPHERAL INTERFACE)**

8255A/8255-5

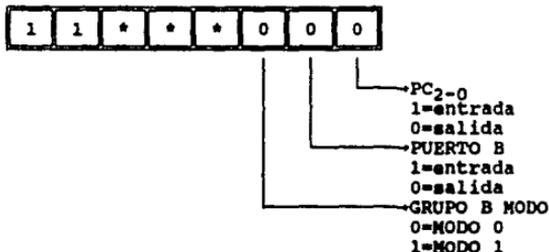
El 8255 es un dispositivo de entrada/salida programable de uso general con microprocesadores Intel, este tiene 24 patas de entrada/salida (e/s) las cuales se pueden programar individualmente en dos grupos de 12 y usadas en tres modos mayoritarios de operación. En el primer modo (MODO 0), cada grupo de 12 patas e/s pueden ser programados en grupos de 4 patas para ser entrada o salida. En el segundo modo (MODO 1), cada grupo se puede programar para tener 8 entradas y 8 salidas, las restantes patas se utilizan para protocolo e interrupciones. Por último el tercer modo (MODO 2) es un modo de canal (bus) bidireccional donde 8 patas son bidireccionales y 5 patas se utilizan para protocolo.

En este proyecto el modo seleccionado fue el MODO 2 por lo que a continuación se describe el aspecto funcional para este caso de operación del circuito 8255.

Definiciones funcionales:

- 1.- Puerto bidireccional (Puerto A)
- 2.- Puerto de control y protocolo (Puerto C bits 3-7)
- 3.- Puerto programable en dos direcciones (Puerto B)

4.- Para poder utilizar el MODO 2 se debe escribir al puerto de control la siguiente palabra.



Nota:

Para obtener una salida en el puerto B solo es necesario escribir en el puerto con dirección (01).

Para controlar la dirección del puerto A se tiene el siguiente protocolo.

Definición de señales de control:

INTR (Interrupt Request pto. C pata 3). Un nivel alto en esta entrada puede ser usado para interrumpir al CPU en las operaciones de entrada o salida.

OBF (Output Buffer Full pto. C pata 7). La salida OBF irá a un nivel bajo para indicar que el CPU ha escrito datos al puerto A.

ACK (Acknowledge pto. C pata 6). Un nivel bajo en esta entrada habilita las salidas del "buffer tri-state" del puerto A y saca los datos, de otra forma las salidas del "buffer" estarán en alta impedancia.

STB (Strobe Input pto. C pata 4). Un nivel bajo en esta entrada carga los datos dentro del "latch" de

entrada en el puerto A.

IBF (Input Buffer Full F/F pto. C pata 5). Un nivel alto en esta salida indica que los datos han sido cargados en el "latch" de entrada.

APENDICE D

DIAGRAM 2.

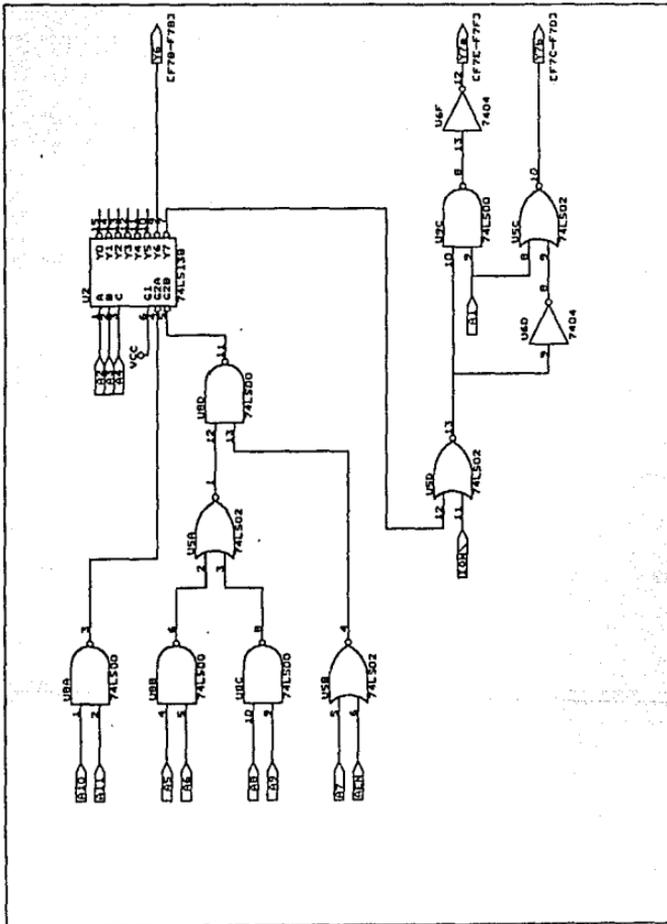
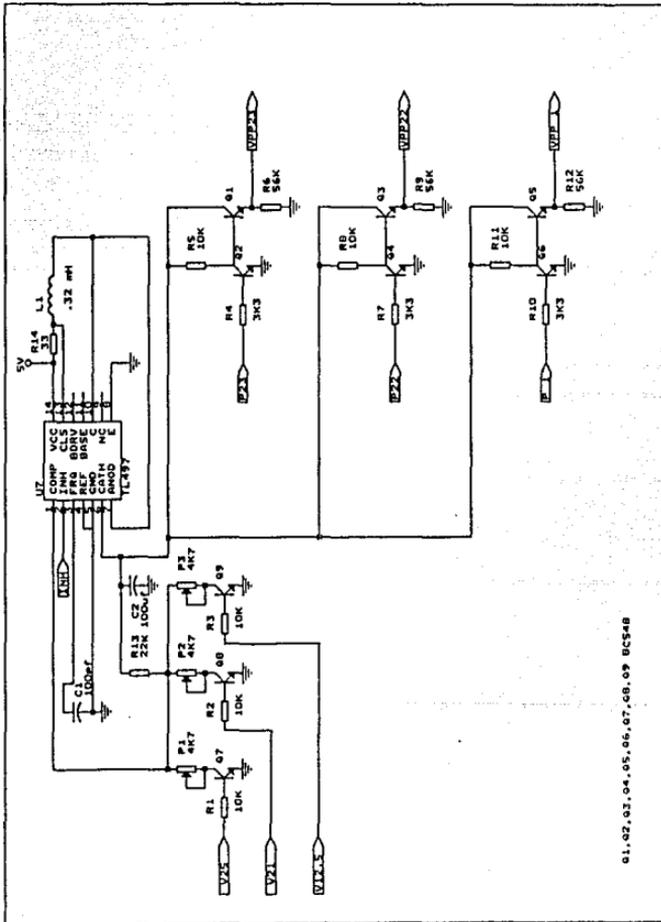
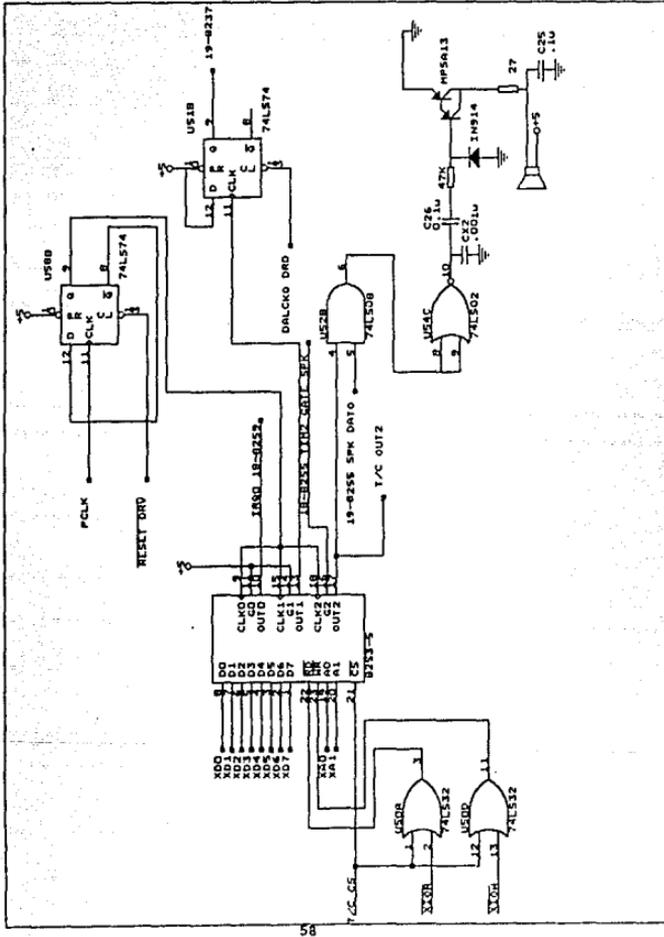


DIAGRAM 3.



01.02.03.04.05.06.07.08.09 BC548

DIAGRAMA 4.



APENDICE B

```

Program Memoria;
(SL PII)
(SF-)
(SA-)
Uses Crt,Dos;
Type
  Apuntador=Char;
  Str2 =String(2);
  Str4 =String(4);
const Mem54K      :Word = $FFFF;
  Llenado         = $FF;
  Bloques(288)te:Word = 512;
  Home           = $71;
  Up             = $72;
  PD             = $73;
  Fin            = $79;
  Down          = $80;
  PU            = $81;
  Iw            = $82;
  Del           = $83;
  Right         = $77;
  Left          = $75;
  Enter         = $1B;
  Esc           = $27;
  Negro         = 0;
  Azul          = 1;
  Rojo          = 4;
  Cafe         = 6;
  Blanco       = 7;
  Amarillo     = 14;
  Verde        = 10;
  AzulClaro    = 11;
  Memor        : Array[1..9] Of String(8)
    =('2516 ',
      '2716 ',
      '2716-Esp',
      '2532 ',
      '2732 ',
      '2764 ',
      '27128 ',
      '27256 ',
      '27512 ');
  Opcion       : Array[1..10] Of String(6)
    =('S Memo',
      'S Vpp ',
      'L Arch',
      'E Arch',
      'L Memo',
      'E Memo',
      'V Borr',
      'Editar',
      'Comper',
      'Salida');
  Opciones     :String= ' S Memo S Vpp L Arch E Arch L Memo E Memo V Borr Editar Comper Salida ';
  Vpp          : Array[1..3] Of String(4)
    =('25.0',

```

```

'21.0',
'12.5');

Var
Paso      : Str2 ;
Paso2     : Str4 ;
Nombre    : String ;
Archivo   : File ;
Datos     : Apuntador;
Entra     : Boolean ;
Opta      :
Opta2     :
Opta3     : Char ;
Llave     :
l         : Byte ;
Indice    :
Ik        :
Com       :
Namo      :
Volt      :
Ayuda     :
V_pp_L   :
V_pp_E   :
Dir_Or    :
Dir_And   :
Dir_V_L   :
Dir_V_E   :
Fallas   :
Pto_Vpp  :
Pto_Conf :
Termino   :
Pto_Datos :
Pto_Dir_M :
Resultado :
Inicio_ROM :
Principio :
Seg_Datos :
Retraso  :
Latch_Dir_L :
Latch_Dir_V :
Pal_prog :
Pagina_de_inicio : Word ;
Numero, Result : LongInt ;
(.....)
( Funcion para Convertir un Numero en hexadecimal )
Funcion Hexa(Num:Integer):Str2;
Var
  Dig1, Dig2 : Integer;
Begin
  Dig2:=Num Mod 16;
  Dig1:=Num Shr 4;
  If Dig2>9 Then
    Dig2:=Dig2+55
  Else
    Dig2:=Dig2+48;
  If Dig1>9 Then

```

```

    Dig1:=Dig1+55
  Else
    Dig1:=Dig1+48;
    Hexa:=Chr(Dig1)+Chr(Dig2);
  End;
)*****
Procedure Inicializa ;External;
Procedure Check_Blank ;
External;
Procedure EscMem ;
External;
Procedure LeeMem ;External;
Procedure Compara;External;
Procedure Pantalla;
Begin
  ClrScr;
  TextColor(Amarrillo);
  GotoXY(1,1);
  WriteLn('
  WriteLn('
  WriteLn('
  WriteLn('
  WriteLn('
  GotoXY(1,1);
  TextColor(Blanco);
  WriteLn('
  WriteLn('
  WriteLn('
  WriteLn('
  GotoXY(1,12);
  TextColor(Cafe+7);
  WriteLn('
  WriteLn('
  GotoXY(35,19);
  TextColor(AzulClaro);
  WriteLn('Autoreo');
  GotoXY(1,21);
  WriteLn('
  WriteLn('
  TextColor(negro);
  TextBackground(Negro);
  Write(' ');
  TextColor(15+BLINK);
  GotoXY(73,24);
  Write('<Enter>');
  GotoXY(1,23);
  While not Keypressed do
    :=0;
  ReadLn;
End;
)*****
Function Donde(K:String):Byte;
Begin
  Donde:=(Pos(X,'0123456789ABCDEF')-1);
End;

```

```

(.....)
( Funcion para Convertir un Numero en decimal )
Funcion Decim(Num:Str2):Byte;
Begin
  Decim:=(Donde(Num[1]) Shl 4) Or Donde(Num[2]);
End;
(.....)
( Funcion para Convertir un Numero en decimal )
Funcion Decim4(Num:Str4):Word;
Begin
  Decim4:=(Donde(Num[1]) Shl 12)
    Or (Donde(Num[2]) Shl 8)
    Or (Donde(Num[3]) Shl 4)
    Or Donde(Num[4]);
End;
(.....)
( Funcion para proteccion en despliegue de Caracteres de Control )
Funcion Car(C:Byte):Char;
Begin
  If C In [0,7,8,9,10,11,12,13,255] Then
    Car:='.'
  Else
    Car:=Chr(C);
End;
(.....)
( Beep para Beep )
Procedure Beep;
Begin
  Sound(300);
  Delay(500);
  NoSound;
End;
(.....)
( Funcion para Calculo de la posición de un Caracter (ABCII) )
Funcion Xb(I:Word):Byte;
Begin
  Xb:=((( Mod 256) Mod 16)*54);
End;
(.....)
( Funcion para Calculo de la posición X de un Caracter (NEX) )
Funcion Xh(I:Word):Byte;
Begin
  Xh:=((( Mod 256) Mod 16)*1)*3;
End;
(.....)
( Funcion para Calculo de la posición Y de un Caracter (NEX) )
Funcion Y(I:Word):Byte;
Begin
  Y:=((( Mod 256) Shr 4)*3);
End;
(.....)
( Subrutina para informar acerca de la posición del cursor (NEX) )
Procedure Mess(I:Word);
var
  Dig1,Dig2 : Word;

```

```

Begin
  Dig1:=Seg(1);Dig2:=Ofs(1);
  TextColor(Amarillo);
  GotoX(1,1);
  Write('Posición : ',Hexa(Mem[Dig1:Dig2])*Hexa(Mem[Dig1:Dig2]));
  GotoX(Xh(1)-1,Y(1));
  Write(char(16));
  GotoX(Xh(1)+2,Y(1));
  Write(char(17));
End;
(*****
( Subrutina para llenado de la pantalla )
Procedure Llena(Pagina_de_Inicio;Word);
var
  I      :Word ;
  C      :Byte  ;
  Cadena,Rem:String;
Begin
  TextColor(Negate);
  Window(3,3,30,19);
  Cadena:='';
  Rem :='';
  For I:=Pagina_de_Inicio to Pagina_de_Inicio+255 Do
    Begin
      C:=Mem[Seg_Datos:I];
      Rem:=Rem+Hexa(C)+' ';
      Cadena:=Cadena+Car(C);
      If I Mod 16 =15 Then
        Begin
          Write(Rem);
          Rem:='';
        End;
      End;
      Window(54,3,69,19);
      Write(Cadena,Car(C));
      Window(1,1,80,25);
    End;
(*****
( Programa Principal )
(*****
Begin
  Pantalla;
( Direccion de Puertos )
  Pto_Datos:=80F7B;
  Pto_Dir_M:=80F79;
  Pto_Vpp :=80F7A;
  Pto_Conf :=80F7E;
  Latch_Dir_L:=80F7E;
  Latch_Dir_V:=80F7D;
( Inicia Variables para Direccionamiento en Pascal )
  Inicializa;
  Indice:=0;
  Pagina_de_Inicio:= 0;

```

```

( Inicia Valores de los Menus )
Volt := 1;
Lleve := 1;
Meno := 2;

( Inicia Colores para menu principal )
TextColor(Negro);
TextBackground(Negro);
Clrscr;

( Reserva 64 K Bytes para los Datos )
Getmem(Datos,Memb4K);
Seg_Datos:=Seg(Datos);
TextColor(Cafe);
GotoXY(1,2);
WriteLn('-----');
For i:=3 to 18 Do
WriteLn(' | ');
WriteLn('-----');
Fillchar(Datos,Memb4K,Llenado);
Mem[Seg_Datos:Memb4K]:=Llenado;

( For indice:=0 to 8FF do Mem[Seg_Datos:indice]:=0;
For indice:=9100 to 91FF do Mem[Seg_Datos:indice]:=indice-9100; )
indice:=0;
Llene(Pagina_de_inicio);
While Lleve<=10 Do
Begin
If Not (Lleve in [1,2,3,8]) Then
Llene(Pagina_de_inicio);
If Volt=1 Then
V_pp_E:=1
Else
If Volt=2 Then
V_pp_E:=2
Else
V_pp_E:=4;
V_pp_L :=#80;
Dir_Or :=#00;
Dir_And :=#2d; ( 0010 1101 0 01 Vpp 1 01 PGM 0 11 Vterm 01 No DE )
Dir_V_E :=#20; ( 0010 1111 Vpp en 1 DE (Inhabilitado DE habilitado And desh)
Dir_V_L :=#4C; ( 0100 1100 Vpp en apog DE y CE habilitado And desh)
GotoXY(25,25);
Write(' ');
GotoXY(25,25);
TextColor(Cyan=#8link);
Case Meno of
1: ( 2516 )
Begin
Dir_Or :=#20;
Dir_V_E :=#1b; ( 0001 1011 Vpp en 23 DE y CE (Inhabilitado)
Dir_V_L :=#58; ( 0001 1000 Vpp en 23 DE y CE habilitado)
Numero :=#07ff;
If (Volt in [2,3]) Then Write('Voltaje inferior al Estandar');
End;
2: ( 2716 )
Begin
Dir_Or :=#20;

```

```

Dir_V_E :=#1b; ( 0001 1011 Vpp en Z3 OE y CE inhabilitados)
Dir_V_L :=#58; ( 0101 1000 Vpp en Z3 OE y CE habilitados)
Numero :=#07ff;
If (Volt In (2,3)) Then Write('Voltaje inferior al Estandar');
End;
3: ( 2716 Esp )
Begin
Dir_Or :=#20; ( Vcc en A13 )
Dir_V_E :=#1b; ( 0001 1011 Vpp en Z3 OE y CE inhabilitados)
Dir_V_L :=#5C; ( 0101 1100 Vpp en Z3 OE y CE habilitados)
Numero :=#07ff;
If (Volt In (2,3)) Then Write('Voltaje inferior al Estandar');
End;
4: ( 2532 )
Begin
Dir_Or :=#20;
Dir_V_E :=#00; ( * )
Dir_V_L :=#1C;
Numero :=#0fff;
If Volt=3 Then Write('Voltaje inferior al Estandar');
If Volt=1 Then Write('Voltaje Superior al Estandar');
End;
5: ( 2732 )
Begin
Dir_Or :=#20;
Dir_V_E :=#37;
Dir_V_L :=#7C;
Numero :=#0fff;
If Volt=1 Then Write('Voltaje inferior al Estandar');
If Volt=3 Then Write('Voltaje Superior al Estandar');
End;
6: ( 2764 )
Begin
Dir_Or :=#40;( 1 )
Dir_V_L :=#2C;( 010 1100)
Dir_V_E :=#2d;( 110 1101)
Dir_And :=#0d;( 100 1101)
V_pp_L :=V_pp_E;
Numero :=#1fff;
If (Volt In (1,2)) Then Write('Voltaje Superior al Estandar');
End;
7: ( 27128 )
Begin
Dir_Or :=#40;
Dir_V_E :=#2D;
Dir_And :=#0D;
Dir_V_L :=#2C;
V_pp_L :=0 ( V_pp_E );
Numero :=#3fff;
If (Volt In (1,2)) Then Write('Voltaje Superior al Estandar');
End;
8: ( 27256 )
Begin
V_pp_L :=#00;
Dir_Or :=#00;

```

```

Dir_V_L :=#6C; ( 0110 1100 )
Dir_V_E :=#2F; ( 0010 1111 )
Dir_And :=#2D; ( 0010 1101 )
Numero :=#7fff;
If (Volt In(1,2)) Then Write('Voltaje Superior al Estandar');
End;
9: ( 27512 )
Begin
V_pp_L :=#00;
Dir_Or :=#00;
Dir_V_L :=#7C; ( 0111 1100 )
Dir_V_E :=#37; ( 0011 0111 )
Dir_And :=#35; ( 0011 0101 )
Numero :=#ffff;
If (Volt In (1,2)) Then Write('Voltaje Superior al Estandar');
End;
End;
NoSound;
Opte:=#0;
TextColor(AzulClaro);
TextBackground(2);
GotoY(Xh(Indice),Y(Indice));
Write(Hexa(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]));
TextBackground(Azul);
Mess(Pagina_de_inicio+Indice);
GotoY(1,21);
Ayuda:=Numero;
( Presentacion y captura de opcion de menu principal )
WriteLn(Memor[Mem], ' ',Vpp[Volt], ' Volta ',Hexa(Ayuda Shr 8),Hexa((Ayuda And $FF), ' KBytea ');
While Not (Opte In [Ins,Enter,Del,Esc]) Do
Begin
TextBackground(AzulClaro);
TextColor(Cafe);
GotoY(1,23);
Write(Opciones);
TextColor(Rojo);
TextBackground(LightGray);
GotoY(7*(Llave-1)+3,23);
Write(Opcion(L Llave));
TextColor(Amarillo);
GotoY(7*(Llave-1)+2,23);
WriteChr(16);
GotoY(7*(Llave)+2,23);
WriteChr(17);
GotoY(79,24);
TextBackground(Azul);
Opte:=#0;
While Not (Opte In [Right,Left,Up,Down,PU,PD,Ins,Enter,Del,Esc,'0'..'9']) Do
Begin
Opte:=ReadKey;
If Opte=#0 Then
Begin
Opte:=ReadKey;
If Not (Opte In [Right,Left,Up,Down,PU,PD,Ins,Del,Enter,Esc]) Then
Opte=' ';

```

```

        End;
    End;
    If ((Llave=2) and (Opta in [Esc,Del])) Then Opta:=' ';
    Case Opta Of
        Right,Up,PJ:
            If Llave=10 Then
                Llave:=1
            Else
                Inc(Llave);
            Left,Down,PD:
                If Llave=1 Then
                    Llave:=10
                Else
                    Dec(Llave);
            '0'..'9':
                Llave:=Pos(Opta,'1234567890');
    End;
End;
( Ejecucion de las Seleccin hecha en el menu anterior )
TextColor(Magenta);
TextBackground(Negro);
Case Llave Of
1:
    Begin
        If (Opta in[ins,Enter]) Then
            If Memo=9 Then
                Memo:=1
            Else
                Inc(Memo)
            Else
                If Memo=1 Then
                    Memo:=9
                Else
                    Dec(Memo);
        End;
2:
    Begin
        If (Opta in[ins,Enter]) Then
            If Volt=3 Then
                Volt:=1
            Else
                Inc(Volt)
            Else
                If Volt=1 Then
                    Volt:=3
                Else
                    Dec(Volt);
        End;
3:
    Begin
        Nombre:='';
        Entra:=true;
        While Entra do
            Begin
                TextColor(Magenta);

```

```

TextBackground(Negro);
GotoXY(20,1);
Write('¿Cuál Es el Archivo? (Salir X) ');
Readln(Nombre);
GotoXY(20,1);
Write(' ');
If (nombre<>'X') and (nombre<>'x') Then
  Begin
  (B1-)
  Assign(Archivo,Nombre);
  Reset(Archivo,1);
  (B1+)
  If (OResult=0) Then
  Begin
  Principio:=0;
  GotoXY(40,1);
  Writeln('Inicio (0000)');
  Paso2:= ' ';
  For i:=1 to 4 Do
  Begin
  GotoXY(55+1,1);
  While Not (Paso2[i] In ['0'..'9','a'..'f','A'..'F',Del,Enter]) do
    Paso2[i]:=ReadKey;
  If Paso2[i] In ['0'..'9','a'..'f','A'..'F'] Then
  Begin
  Paso2[i]:=Ucase(Paso2[i]);
  Writeln(Paso2[i]);
  End
  Else
  If Paso2[i]=Enter Then
    Paso2:=Copy('0000',1,5-1)+Copy(Paso2,1,1-1)
  Else
    If i>1 Then i:=i-1
  End;
  Principio:=Deciml(Paso2);
  Blockread(Archivo,Ptr(Seg_Datos,Principio),Mem64K-Principio,Resultado);
  If (Resultado<>0) then
    Blockread(Archivo,Ptr(Seg_Datos,Mem64K),1,Resultado);
  Close(Archivo);
  GotoXY(20,1);
  Write(' ');
  Entra:=False;
  End
  Else
  Begin
  GotoXY(20,1);
  Writeln('No Existe el archivo ');
  delay(1000);
  End;
  End
  Else
  Begin
  Entra:=False;
  End;
  GotoXY(20,1);

```

```

Write(' ');
End;
Llena(Pagina_de_inicio);
End;
4:
Begin
Nombre='';
Entra:=true;
While Entra do
Begin
TextColor(Magenta);
TextBackground(Negro);
GotoXY(20,1);
Write('¿A cuál Archivo? (Salir X) ');
Readln(Nombre);
For i:=1 to Length(Nombre) do
Nombre[i]:=UpCase(Nombre[i]);
GotoXY(20,1);
Write(' ');
If Nombre[i] <> 'X' Then
Begin
(BI-)
Assign(Archivo,Nombre);
Reset(Archivo,1);
(BI-)
If IOResult=0 Then
Begin
GotoXY(20,1);
Write('¿Quiere sobrescribir? [S/N] ');
Paso2[i]:=UpCase(ReadKey);
If Paso2[i]='S' Then
entra:=False;
End
Else
If Nombre <> '' Then
entra:=False;
GotoXY(20,1);
Write(' ');
End;
If (Nombre[i] <> 'X') and (Paso2[i] <> 'N') Then
Begin
GotoXY(20,1);
Write('¿Cuántos Bytes? ');
Paso2:= ' ';
For i:=1 to 4 Do
Begin
GotoXY(55+i,1);
While Not (Paso2[i] In ['0'..'9','a'..'f','A'..'F','Del','Enter','Ins','Esc]) do
Paso2[i]:=ReadKey;
If Paso2[i] In ['0'..'9','a'..'f','A'..'F'] Then
Begin
Paso2[i]:=UpCase(Paso2[i]);
WriteLn(Paso2[i]);
End
Else

```

```

        If Paso2[i] In [Enter,Ins] Then
            Paso2:=Copy('0000',1,5-1)+Copy(Paso2,1,1-1)
        Else
            If i>1 Then Paso2[i]:=' ';
        End;
        Termino:=Decimal(Paso2);
        GotoXY(40,1);
        Writeln(' ');
        Assign(Archivo,Nombre);
        Rewrite(Archivo,1);
        BlockWrite(Archivo,Datos',Termino,Resultado);
        blockwrite(Archivo,Ptr(Seg_Datos,Principio+TERMINO)',1,Resultado);
        Close(Archivo);

    End;
    If nombre[1]='X' Then Entra:=False;
    GotoXY(20,1);
    Write(' ');

End;
End;
5:
Begin
    GotoXY(40,1);
    TextColor(Verde+blink);
    Writeln('Lectura de Memoria ');
    Termino :=Numero;
    Principio := 0;
    LowMem;
    GotoXY(40,1);
    TextColor(Blanco);
    Writeln(' ');

End;
6:
Begin
    Entra :=True;
    Falla :=0;
    Principio:=0;
    While (Termino-Principio>Numero) Or Entra Do
    Begin
        Entra:=False;
        GotoXY(17,1);
        Writeln('Entre (0000) y ('+Hexa((Numero And $fff0) shr 8),Hexa(Numero And $00ff),')');
        GotoXY(40,1);
        Writeln('Inicio (0000)');
        Paso2:=' ';
        For i:=1 to 4 Do
        Begin
            GotoXY(55+i,1);
            While Not (Paso2[i] In ['0'..'9','a'..'f'],'A'..'F',Del,Enter]) do
                Paso2[i]:=ReadKey;
            If Paso2[i] In ['0'..'9','a'..'f'],'A'..'F'] Then
                Begin
                    Paso2[i]:=Uppcase(Paso2[i]);
                    Writeln(Paso2[i]);
                End
            Else

```

```

If Paso2[1]=Enter Then
  Paso2:=Copy('0000',1,5-1)+Copy(Paso2,1,1-1)
Else
  If I>1 Then I:=I-1
End;
Principio:=Decimal(Paso2);
GotoXY(40,1);
WriteLn(' ');
GotoXY(40,1);
WriteLn('Termino ('+Hexa(((Numero+Principio) And $fff0) Shr 8),
        Hexa((Numero+Principio) And $00ff),' ');
Paso2:= ' ';
For I:=1 to 4 Do
  Begin
    GotoXY(55+I,1);
    While Not (Paso2[I] In ['0'..'9','A'..'F',Del,Enter]) do
      Paso2[I]:=Uppcase(ReadKey);
    If Paso2[I]=Enter Then
      If I<=1 Then
        Paso2:=Copy('0000',1,5-1)+Copy(Paso2,1,1-1)
      Else
        Paso2:=Hexa(((Numero+Principio) And $fff0) Shr 8)+Hexa((Numero+Principio) And $00ff)
    Else
      If Paso2[I]<>Del Then
        WriteLn(Paso2[I]);
      Else
        Begin
          Paso2[I]:=' ';
          I:=I-1;
        End
    End;
  Termino:=Decimal(Paso2);
  GotoXY(17,1);
  WriteLn(' ');
End;
If Termino-Principio<=0 Then
  Begin
    GotoXY(40,1);
    WriteLn('Inicio en ROM ('+Hexa((Principio) And $fff0) Shr 8),
            Hexa((Principio) And $00ff),' ');
    Paso2:= ' ';
    For I:=1 to 4 Do
      Begin
        GotoXY(65+I,1);
        While Not (Paso2[I] In ['0'..'9','A'..'F',Del,Esc,Enter,Ins]) do
          Paso2[I]:=Uppcase(ReadKey);
        If Paso2[I] In [Enter,Ins] Then
          If I<=1 Then
            Paso2:=Copy('0000',1,5-1)+Copy(Paso2,1,1-1)
          Else
            Paso2:=Hexa((Principio) And $fff0) Shr 8)+Hexa((Principio) And $00ff)
        Else
          If Not (Paso2[I] In [Del,Esc]) Then
            WriteLn(Paso2[I]);
          Else

```

```

        Begin
            Paso2[1]:=1 ;
            i:=i-1;
        End

        End;
        GotoXY(17,1);
        Writeln(' ');
        Inicio_RDM:=Decime(Paso2);
        TextColor(Blanco);
        Retraso :=1;
        GotoXY(25,1);
        Sound(5000);
        GotoXY(25,1);
        TextColor(Verde+blink);
        Write(' Programando . . . ');
        GotoXY(25,1);
        EscMm;
        If Retraso < $FF Then
            Write(' ',hexa(Retraso))
        Else
            Write ('Fallo la Programacion');
        Delay(1000);
        GotoXY(25,1);
        Write(' ');
        NoSound;
    End;
End;
7:
Begin
    Fallas:=0;
    Principio:=0;
    Termino:=Numero;
    Check_Blank;
    If (Fallas<>0) or ((Termino=1) and (Memo=9)) Then
        Begin
            GotoXY(25,1);
            Writeln('No. de Localidades con Informacion ',hexa((Fallas shr 8) and $FF),hexa(Fallas and $FF));
            GotoXY(60,1);
            If ((Termino=1) and (Memo=9) and (fallas=0)) then Writeln('1');
            Delay (1000);
            GotoXY(25,1);
            Writeln(' ');
        End
    Else
        Begin
            GotoXY(25,1);
            Writeln('Completamente Borrada');
            Delay (1000);
            GotoXY(25,1);
            Writeln(' ');
        End;
    End;
End;
8:
Begin
    Opta2:=#0;

```

```

While Not(Opta2 In [Del,Esc]) Do
Begin
  If Indice>255 Then
  Begin
    Pagina_de_inicio:=Pagina_de_inicio+Indice;
    Indice:=0;
    Llana(Pagina_de_inicio);
  End( If );
Opta2:=#0;
  TextColor(Cyan);
  GotoXY(Xh(Indice),Y(Indice));
  Write(Mesa(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]));
  GotoXY(Xb(Indice),Y(Indice));
  Write(Car(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]));
  GotoXY(80,23);
  While Not (Opta2 In [Right,Left,Up,Down,PU,PD,Ins,Del,Enter,Esc,Fin,Home]) Do
  Begin
    Opta2:=ReadKey;
    If Opta2=#0 Then Opta2:=ReadKey;
  End;
  TextColor(Magenta);
  GotoXY(Xh(Indice)-1,Y(Indice));
  Write(' ',Mesa(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]),' ');
  GotoXY(Xb(Indice),Y(Indice));
  Write(Car(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]));
  GotoXY(80,23);
  Case Opta2 Of
  Up:
    Case Indice Of
    0:
      Begin
        Indice:=#00FF;
        Pagina_de_inicio:=Pagina_de_inicio-$0100;
        Llana(Pagina_de_inicio);
      End;
    1..15:
      Indice:=Indice+239;
    16..255:
      Indice:=Indice-16;
    End;
  Down:
    Case Indice Of
    255:
      Inc(Indice);
    0..239:
      Indice:=Indice+16;
    240..255:
      Indice:=Indice-239;
    End;
  Left:
    If Indice=0 Then
    Begin
      Indice:=#FF;
      Pagina_de_inicio:=Pagina_de_inicio-$100;
      Llana(Pagina_de_inicio);
    End;
  End;
End;

```

```

        End
    Else
        Dec(Indice);
Right:
    If Indice=255 Then
        Begin
            Indice:=0;
            Pagina_de_inicio:=Pagina_de_inicio$100;
            Llana(Pagina_de_inicio);
        End
    Else
        Inc(Indice);
PU:
    Begin
        Pagina_de_inicio:=Pagina_de_inicio+256;
        Llana(Pagina_de_inicio);
    End;
PD:
    Begin
        Pagina_de_inicio:=Pagina_de_inicio-256;
        Llana(Pagina_de_inicio);
    End;
Nome:
    Begin
        Pagina_de_inicio:=0;
        Indice :=0;
        Llana(Pagina_de_inicio);
    End;
Fin:
    Begin
        Pagina_de_inicio:=Numero And $FFD0;
        Indice :=$FF;
        Llana(Pagina_de_inicio);
    End;
Enter,Ins:
    Begin
        Opta3:= ' ';
        GotoXY(40,1);
        Write('** Edicion ** ');
        Hexa(Pagina_de_inicio+Indice);
        While Not (Opta3 In [Del,Esc]) Do
            Begin
                TextColor(Bianco);
                GotoXY(Xh(Indice),Y(Indice));
                Write(Hexa(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]));
                GotoXY(Xb(Indice),Y(Indice));
                Write(Car(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]));
                GotoXY(80,2);
                Opta3:=#0;
                Paso:=Hexa(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]);
                While Not (Opta3 In ['0'..'9','A'..'F',Del,Esc,Enter,Ins]) Do
                    Begin
                        Opta3:=Uppcase(Readkey);
                        GotoXY(Xh(Indice),Y(Indice));
                        If Opta3 In ['0'..'9','A'..'F',Ins,Enter] Then

```

```

Begin
  If Not (Opta3 In [Enter,Ins]) Then Paso[1]:=Opta3;
  Write(Paso[1]);
  GotoXY(Xb(Indice),Y(Indice));
  Write(Car(Decim(Paso)));
  GotoXY(80,2);
End
Else
Begin
  If Opta3=80 Then Opta3:=ReadKey;
  Beep;
End;
End;
If Not (Opta3 In [Del,Esc,Ins,Enter]) Then
Begin
  Opta3:= ' ';
  While Not (Opta3 In ['0'..'9','A'..'F',Enter,Ins,Esc,Del]) Do
    If Not (Opta3 In ['0'..'9','A'..'F',Enter,Ins,Esc,Del]) Then
      Opta3:=Uppcase(ReadKey)
    Else
      Beep;
    If Opta3 In ['0'..'9','A'..'F'] Then
      Paso[2]:=Opta3;
    If Opta3 In [Esc,Del] Then
      Begin
        Opta3:=Enter;
        Paso:=Hexa(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]);
      End;
      GotoXY(Xh(Indice),Y(Indice));
      Write(Paso);
    End;
  Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]:=Decim(Paso);
  TextColor(Magenta);
  GotoXY(Xh(Indice)-1,Y(Indice));
  Write(' ',Hexa(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]),' ');
  GotoXY(Xb(Indice),Y(Indice));
  Write(Car(Mem[Seg_Datos:Pagina_de_inicio+Indice]));
  GotoXY(80,2);
  Inc(Indice);
  If Indice>255 Then
    Begin
      Pagina_de_inicio:=Pagina_de_inicio+Indice;
      Indice:=0;
      Llame(Pagina_de_inicio);
    End;
    Mess(Pagina_de_inicio+Indice);
  End;
End;
End;
Mess(Pagina_de_inicio+Indice);
TextColor(Negro);
GotoXY(40,1);
Write(' ');
GotoXY(80,23);
End;

```

```

End;
9:
Begin
  Entra := True;
  Falla := 0;
  Principio := 0;
  While (Termino - Principio > Numero) Or Entra Do
  Begin
    Entra := False;
    GotoXY(17,1);
    Writeln('Entre (0000) y (' , Hexa((Numero And $fff0) Shr 8), Hexa(Numero And $00ff), ')');
    GotoXY(40,1);
    Writeln('Inicio (0000)');
    Paso2 := ' ';
    For I := 1 to 4 Do
    Begin
      GotoXY(55+I,1);
      While Not (Paso2[I] In ['0'..'9', 'a'..'f', 'A'..'F', Del, Enter]) do
        Paso2[I] := ReadKey;
      If Paso2[I] In ['0'..'9', 'a'..'f', 'A'..'F'] Then
      Begin
        Paso2[I] := Uppcase(Paso2[I]);
        Writeln(Paso2[I]);
      End
      Else
      If Paso2[I] = Enter Then
        Paso2 := Copy('0000', 1, 5-1) + Copy(Paso2, 1, I-1)
      Else
        If I > 1 Then I := I-1
      End;
    Principio := Decimal(Paso2);
    GotoXY(40,1);
    Writeln(' ');
    GotoXY(40,1);
    Writeln('Termino (' , Hexa(((Numero + Principio) And $fff0) Shr 8),
      Hexa((Numero + Principio) And $00ff), ')');
    Paso2 := ' ';
    For I := 1 to 4 Do
    Begin
      GotoXY(55+I,1);
      While Not (Paso2[I] In ['0'..'9', 'A'..'F', Del, Enter]) do
        Paso2[I] := Uppcase(ReadKey);
      If Paso2[I] = Enter Then
        If I < 1 Then
          Paso2 := Copy('0000', 1, 5-1) + Copy(Paso2, 1, I-1)
        Else
          Paso2 := Hexa(((Numero + Principio) And $fff0) Shr 8) + Hexa((Numero + Principio) And $00ff)
      Else
        If Paso2[I] < Del Then
          Writeln(Paso2[I])
        Else
          Begin
            Paso2[I] := ' ';
            I := I-1;
          End
      End;
    End;
  End;

```

```

        End;
        Termino:=Decimal(Paso2);
    End;
    GotoX(17,1);
    WriteLn(' ');
    Compara;
    GotoX(25,1);
    If Fallas=0 then
        WriteLn('Falló en la localidad :',Hexa((principio And $fff0) shr 8)+Hexa((principio And $00ff),
            ' Lee ',Hexa((termino And $00ff)));
    Else
        WriteLn('Comparación exitosa');
    Delay(3000);
    GotoX(17,1);
    WriteLn(' ');
End;
End;
End;
Clrcr;
End.
(*
Data Segment Word Public
    Extn V_pp_L:Word
    Extn V_pp_E:Word
    Extn Dir_Or:Word
    Extn Dir_And:Word
    Extn Dir_V_L:Word
    Extn Dir_V_E:Word
    Extn Termino:Word
    Extn Principio:Word
    Extn Inicio_ROM:Word
    Extn Seg_Datos:Word
    Extn Retraso:Word
    Extn Fallas:Word
    Extn Latch_Dir_V:Word
    Extn Latch_Dir_L:Word
    Extn Pto_Datos:Word
    Extn Pto_Dir_M:Word
    Extn Pto_Vpp:Word
    Extn Pto_Conf:Word
    Extn Pto_Conf:Word
    Extn Memo:Word
Data Ends
Code Segment Byte Public
    Assume Cs:Code,Ds:Data
    Public EscMem,LeaMem,Initialize,Check_Blank,Compara
    Buzzer equ 61h
    Muestra equ 42h
    FF equ 0ffh
    FB equ 0fbh
    FD equ 0fdh
    cero equ 00
    Apaga Proc
        In Al,Buzzer ; Verif Buzzer
        And Al,FD

```

```

Out Buzzer,Al      ; Apega Buzzer
Ret
Apega EndP
Detecta Proc
In Al,Muestra
Mov Ah,Al
Ciclo2:
In Al,Muestra
Cmp Al,Ah
Je Ciclo2
Mov Bh,Ah
Ret
Detecta EndP
Retrasos Proc
Ciclo1:
Mov Ah,Bh
In Al,Muestra ; 1er
Primer01:
In Al,Muestra ; 1er
Cmp Al,Ah ; Flanco
Jne Primer01
Primer02:
In Al,Muestra ; 2do
Cmp Al,Ah ; Flanco
Je Primer02
Loop Ciclo1
Ret
Retrasos EndP
Datosiniciales Proc
Mov Es,Seg_Datos ; Segmento Datos
Mov Di,Termino ; Offset Termino
Mov Si,Principio
Ret
Datosiniciales EndP
Modo_Leer Proc
Mov Dx,Pto_Vpp
Mov Ax,V_pp_L
Out Dx,Al
Mov Dx,Latch_Dir_V
Mov Ax,Dir_V_L
Or Ax,0001
Out Dx,Al
Mov Ax,Dir_V_L
Out Dx,Ax
Ret
Modo_Leer EndP
Modo_Prog Proc
Mov Dx,Pto_Vpp
Mov Ax,V_pp_E
Out Dx,Al
Mov Dx,Latch_Dir_V
Mov Ax,Dir_V_E
Out Dx,Al
Ret
Modo_Prog EndP

```

ESTA TESIS NO DEBE
SALIR DE LA BIBLIOTECA

```

Dir_Alta_E Proc
    Mov Dx,Latch_Dir_V
    Mov Ax,Dir_V_E
    Out Dx,Al
    Mov Ax,Inicio_ROM ; DirL-> Latch_Dir_L
    Mov Dx,Pto_Dir_M
    Mov Al,ah
    Or Ax,Dir_Or
    Out Dx,Al
    Ret
Dir_Alta_E EndP
Dir_Alta_L Proc
    Mov Dx,Pto_Dir_M
    Mov Al,ah
    Or Ax,Dir_Or
    Out Dx,Al
    Ret
Dir_Alta_L EndP
EscMem Proc Near
    Call Apaga
    Call inicializa
    Call Modo_Lea
    Call DatosIniciales
    Dec SI
Inicio:
    Inc SI
    Mov Al,Es:[SI] ; Dat -> Al
    Cmp Al,FF ; No Program
    Je No_programa ; en localidades
Programa: ; que tengan FF
    Mov Cx,Retraso ; iniciacion de Contador
    Mov Ax,Inicio_ROM ; DirL-> Latch_Dir_L
    Mov Dx,Latch_Dir_L
    Out Dx,Al
    Call Detecta
    Call Dir_Alta_E
    Mov Dx,Pto_Datos ; Datos -> Puerto Datos
    Mov Al,Es:[SI] ; Dat -> Al
    Out Dx,Al
    Call Modo_Prog
    Cmp Mem0,3
    Jle No_Ce
    Mov Dx,Latch_Dir_V
    Mov Ax,Dir_V_E
    Cmp Mem0,5
    Jg PGM
    And Al,FD
    Jmp Pulso
PGM:
    Mov Ax,Dir_And
Pulso:
    Out Dx,Al
    Out Dx,Al
    Out Dx,Al
No_Ce:

```

```

Call Retrasos
Call Modo_Leer
Mov Ax,Inicio_ROM ; Dir1-> Latch_Dir_L
Mov Dx,Latch_Dir_L
Out Dx,AI
Out Dx,AI
Out Dx,AI
Call Dir_Alta_L
Mov Dx,Pto_Datos
In AI,Dx ; Comparo Dato escrito con
In AI,Dx ; Comparo Dato escrito con
In AI,Dx ; Comparo Dato escrito con
Cap AI,Es:[SI] ; original
Je Sigue ; Si esta igual salgo
Inc Retraso ; Incrementa el Retraso
Cap Retraso,FF ; Verifica limite de pulso
Je Final ; de programacion
Jmp Programa ; Regresa A Ciclo

Sigue:
cap Fallas,00h
Jns No_Programa
Inc Fallas
Shl Retraso,1h
Jmp Programa

No_Programa:
Cap SI,DI ; ¿Se lleo Al final?
Je Final ; No Regreso
Inc Inicio_ROM ; Sig Dir en ROM
Inc Principio ; Sig Dir en RAM
Jmp Inicio

Final:
Sti
Ret

EscMem EndP
LeeMem Proc Near
Call Inicializa
Call Modo_Leer
Call Datosiniciales
dec SI

Lee_Otro:
Inc SI
Mov AX,SI
Mov Dx,Latch_Dir_L ; Dir 1-> Latch_Dir_L
Out Dx,AI
Call Dir_Alta_L
Mov Dx,Pto_Datos ; Paso Datos a RAM
In AI,Dx
In AI,Dx ; con el registro
Mov Es:[SI],AI ; Intermedio AI
Cap SI,DI ; ¿Se lleo Al final?
Jns Lee_Otro ; No Regreso
Ret

LeeMem EndP
Check_Blank Proc Near
Call Inicializa

```

```

Call Modo_Lee
Call DatosIniciales
Dec SI
Checa_Otro:
Inc SI
Mov Ax,SI
Mov Dx,Latch_Dir_L ; Dir L-> Latch_Dir_L
Out Dx,Al
Call Dir_Alta_L
Mov Dx,Pto_Datos ; Datos -> Al
In Al,Dx
In Al,FF ; Compare Datos con FF
Je Sigue2
Inc Fallas ; Fallas+1 -> Fallas
Jnc Sigue2
Mov Ax,1
Mov Termino,Ax
Sigue2:
Cmp SI,01 ; ¿Se lleo al final?
Jne Checa_Otro ; No Regreso
Ret
Check_Blink EndP
Compare Proc Near
Call Inicializa
Call Modo_Lee
Call DatosIniciales
Dec SI
Chec_Otro:
Inc SI
Mov Ax,SI
Mov Dx,Latch_Dir_L ; Dir L-> Latch_Dir_L
Out Dx,Al
Call Dir_Alta_L
Mov Dx,Pto_Datos ; Datos -> Al
In Al,Dx
In Al,Dx
Cmp Al,Est[SI] ; original
Je Sigue3
Mov Fallas,01h ; fallas=True
Mov Principio,SI
Mov Ah,0h
Mov Termino,Ax
Jmp Fin_comp
Sigue3:
Cmp SI,01 ; ¿Se lleo al final?
Jne Chec_Otro ; No Regreso
Fin_comp:
Ret
Compare EndP
Inicialize Proc Near
Cll
Mov Al,FB ; Configura Puerto A como Bidireccional
Mov Dx,Pto_Conf
Out Dx,Al
Mov Al,Cero

```

```

Mov Dx,Pto_Vpp
Out Dx,Al
Mov Dx,Latch_Dir_V
Out Dx,Al
Mov Dx,Pto_Vpp
Out Dx,Al
Mov Dx,Pto_Dir_H
Out Dx,Al
Mov Dx,Pto_Datos
Out Dx,Al
Mov Dx,Latch_Dir_L
Out Dx,Al
Ret
Initialize EndP
Code      EndS
End
*)

```

BIBLIOGRAFIA

- 1.- Brenner, Robert C.-IBM PC ADVANCED TROUBLESHOOTING AND REPAIR.
Howard W. Sams and Company
Estados Unidos 1988
- 2.- Duncan, Ray.- IBM ROM BIOS
Microsoft Press
Estados Unidos 1988
- 3.- Hnatek, Eugene R.-A USER'S HANDBOOK OF SEMICONDUCTOR MEMORIES.
John Wiley and Sons
Estados Unidos 1981
- 4.- IBM PC-XT MODEL 5160-086 COMPUTER.
Howard W. Sams and Company
Estados Unidos 1986
- 5.- MEMORY COMPONENTS HANDBOOK
INTEL
Estados Unidos 1988
- 6.- MICROPROCESSOR AND PERIPHERAL HANDBOOK VOLUME 1

MICROPROCESSOR

INTEL

Estados Unidos 1988

7.- LINEAR AND INTERFACE INTEGRATED CIRCUITS.

Motorola, Inc.

Estados Unidos 1985

8.- LINEAR INTEGRATED CIRCUITS

Texas Instrument

Estados Unidos 1977

9.- PERIPHERAL DESIGN HANDBOOK.

INTEL

Estados Unidos 1981

10.- TTL HANDBOOK

Texas Instrument

Estados Unidos 1976