

Universidad Nacional Autónoma de México Escuela Nacional de Estudios Profesionales

INGENIERIA

85

" ARAGON "

# SISTEMAS DE TRANSMISION HEXAFASICA



# TESIS

QUEPARAOBTENERELTITULODEINGENIEROMECANICOELECTRICISTAPRESENTANJAIMEMEZAGOMEZJOSELUISYAÑEZPLATASAN JUAN DE ARAGON, EDO. DE MEX.1985



Universidad Nacional Autónoma de México



UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

# DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis esta protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

ESCUELA NACIONAL DE ESTUDIOS PROFESIONALES Aragon Dirección

VNIVERIDAD NAGONAL AVIENMA

> JAIME MEZA GOMEZ PRESENTE.

En contestación a la solicitud de fecha 31 de enero del año en curso, presentada por José Luis Yañez Plata y usted, relativa a la autorización que se les debe conceder para que el señor profesor, Ing. PASCUAL RIVERA MUÑOZ pueda dirigirles el trabajo de Tesis denominado " SISTE-MAS DE TRANSMISION HEXAFASICA ", con fundamento en el punto 6 y siguientes, del Reglamento para Exámenes Profesionales en esta Escuela, y toda vez que la documentación presentada por ustedes reune los requisitos que establece el precitado Reglamento; me permito comunicarle que ha sido aprobada su so licitud.

Sin otro particular, aprovecho la ocasión para reiterar a usted las bondades de mi distinguida consideración.

ATENTAMENTE "POR MI RAZA HABLARA EL ESPIRITU" San Juan de Aragón Mex., febrero 18 de 1985. EL DIRECTOR 2 LIC SERGIO ROSAS ROMERO

c.c.p. Coordinación de Ingeniería (26). Unidad Académica. Departamento de Servicios Escolares. Asesor de Tesis.

#### A MIS PADRES:

Jaime e Isabel

A MIS HERMANOS: Ma. Margarita Estela Rosalia Miguel Ma. Isabel y Amigos.

Que con su apoyo y comprensión me ayudaron a concluir una etapa importante más en mivida y a todas aquellas personas que en -alguna u otra forma me motivaron y auxili<u>a</u> ron en la realización y conclusión del pr<u>e</u> sente trabajo, así como la valiosa colaboración del Ing. Pascual Rivera Muñoz.

#### A MIS PADRES:

José y Asensión

Con todo mi agradecimiento, cariño, respeto y por todo su apo yo, porque su ejemplo significó el mayor de los impulsos para lograr la meta a la que hoy ll<u>e</u> go.

A MIS HERMANOS:

Ernesto, Jaime, Alejandro y -Liz, con cariño por su comprensión y ayuda para lograr este objetivo.

A NORMA:

Con todo mi amor, admiración y respeto por todo su apoyo, cariño y comprensión.

# INDICE

IN	ITROD	UCCION.		PAG.
I	VEN'	TAJAS Y	DESVENTAJAS DE LA TRANSMISION HEXAFASICAS	3
II	PARA MIEN	AMETROS NTO DE S	ELECTRICOS Y CARACTERISTICAS DE FUNCIONA- SISTEMAS HEXAFASICOS.	
	2.1	Introd	lucción.	28
	2.2	Paráme	etros Eléctricos.	28
		2.2.1	Componentes Simetricos.	28
		2.2.2	Impedancias en Líneas de Transmisión	
			Hexafásicas.	39
		2.2.3	Impedancias de Secuencia en Líneas de	
			Transmisión Hexafásica.	42
		2.2.4	Impedancias de Secuencia en Líneas de	
<i>4</i> •			Transmisión Hexafásica con un Hilo de	
			Guarda.	44
	2.3	Evalua	ción de las Características de la Línea -	
		de Tra	nsmisión.	51
		2.3.1	Características Independientes de la Lon	
			gitud de la Linea.	52
		2.3.2	Características Dependientes de la Dis	
			tancia.	53

III	SELEC	CION DE	L TRANSFORMADOR TRIFASICO/HEXAFASICO.	
	3.1	Introdu	cción.	59
	3.2	Transfo	rmadores Trifásicos/Hexafasicos	60
		3.2.1	Transformador Delta/Estrella	64
	·	3.2.2	Transformador Ye/Estrella	75
		3.2.3	Transformador Ye/Hexágono	79
		3.2.4	Autotransformador Conectado en Estrella.	83
IV	ANALIS	SIS DE (	CORTO CIRCUITO EN SISTEMAS HEXAFASICOS.	
	4.1	Introduc	ción.	89
	4.2 1	Falla de	Línea a Tierra.	91
	4.3 I	Falla Tr	ifásica a Tierra.	96
	4.4 1	alla De	ntafésica a Tionna	1.2.5

4.4	Falla	Pentafásica a Tierra.	100
4.5	Falla	Pentafásica.	10 6
4.6	Falla	Hexafásica a Tierra.	10 8
4.7	Falla	Hexafásica.	111
4.8	Falla	Bifásica	111
	4.8.1	Falla Bifásica a 120°	
	4.8.2	Falla Bifásica a 180°	115
	4.8.3	Falla Bifásica a 60°	120

## CONCLUSIONES

124

PAG.

# APENDICE

A. COMPONENTES SIMETRICAS.

127

			I AG.
B.	IMPE	DANCIAS EN LINEAS DE TRANSMISION TRIFASICAS.	
	B.1	Línea de Carson.	141
	B.2	Impedancias de Fase en Líneas de Transmisión.	14 3

BIBLIOGRAFIA.

150

## PAG.

## INTRODUCCION

El objetivo de este trabajo es introducir el concepto de la transmisión Multifásica en términos de líneas de seis fases (hexafásicas) y conocer las ventajas que plantea este nuevo concepto, el cual puede ser utilizado como una herramienta más en la planeación de sistemas, para satisfaser gran des demandas de carga, especialmente cuando el derecho de vía es limitado.

El continuo crecimiento y la demanda de potencia en los próximos años, indica un gran aumento de energía eléctrica, de tal forma que surge el problema de como incrementar es ta potencia sin aumentar las fuentes de energía (hidraúlica,térmica, geotérmica, etc.) marcando una diferencia notable en cuanto al costo de generación de esta potencia.

Una perspectiva al problema sería analizar las ventajas que ofrece una línea de transmisión hexafásica, la cual con su arreglo ofrece más potencia de transmisión con el mismo derecho de vía que de un sistema de doble circuito trifás<u>i</u> co o bien para futuras líneas.

El concepto de usar 6, 9 ó hasta 36 fases más, en lugar de la convencional trifásica para líneas de transmisión fue propuesta en 1972 en CIGRE por BARTHOL y BARNES. A raíz de esto, cuatro años más tarde (1976), se ha interesado también la WEST VIRGINIA UNIVERSITY and POWER - -TECHNOLOGIES INC., sobre las ventajas que ofrece este sistema.

Sin embargo, este estudio no está aún completo por -que se encuentra aún en etapa de investigación, pero se han logrado avances considerables, para hacerlo cada vez una realidad.

La planeación realizada para desarrollar el presentetrabajo, permitió ordenar la información recabada en cuatro capítulos los mismos que exponen los resultados obtenidos enlos términos siguientes:

En el primer capítulo, se discute las principales ve<u>n</u> tajas y desventajas de la transmisión multifásica en términos de seis fases con respecto a la trifásica.

En el segundo capítulo se tratará una evaluación analítica de los principales parámetros y características de las líneas hexafásicas.

El tercer capítulo, se enfoca principalmente a la selección del equipo terminal, entendiendose esto como la mejor selección para la transformación trifásica-hexafásica y hexafásica - trifásica.

En el cuarto capítulo, se presenta el análisis de op<u>e</u> ración en corto circuito y los avances en el análisis del mi<u>s</u> mo.

Las conclusiones se presentan al final de este trabajo así como las referencias bibliograficas utilizadas en la elaboración del mismo.

### GAPITULO I

VENTAJAS Y DESVENTAJAS DE LA TRANSMISION HEXAFASICA

El concepto de la transmisión multifásica es vista a<u>c</u> tualmente como una herramienta más en la planeación de la - transmisión de energía, en esta sección son analizadas algu-nas ventajas de la transmisión hexafásica:

(1) Incremento en la Capacidad de transmisión.

La potencia Natural de la línea (SIL) es aproximada-mente proporcional al número de fases, mientras la carga térmica (THL) es directamente proporcional al número de fases -por la tensión de línea a neutro y la corriente de línea queson constantes.

Con la ayuda de un ejemplo esto puede verse más claro.

Al considerar tres tipos de línea de 230 KV, un sólocircuito, un doble circuito trifásico y un circuito hexafásico. El tipo de conductor útilizado para estas líneas es ACSR 900 MCM y la disposición de los conductores para 3 fases 1 -circuito se ilustra en la figura 1(a) y para 3 fases 2 circu<u>i</u> tos y 6 fases 1 circuito, que es la misma, se ilustra en la figura 1(b). Los parámetros de la línea, la SIL y THL para estas líneas se encuentran resumidos en la tabla I.1, se ob--



Pigura 1 (a) : Disposición de los conductores para las líneas de un solo circuito trifásico de 230 KV.



Figura 1 (b) ; Disposición de los conductores para las líneas de doble circuito trifásico y hexafásico de 230 KV.

Tipo de Linea	Impedancia Serie ohms/ fase / milla	Admitancia Shunt ohms / fase / milla	SIL MW	THL MW
Un solo etc. 36	0.1204 + j0.7919	5.419	138.38	438
Doble cto. 36	0.0601 + j0.3852	11.18	569.98	876
Un circuito 6ø	0.1202 + j0.7954	5.419	828.4	1518

Tabla 1.1 : Parámetros de la línea de 230 KV y varias capacidades de líneas diferentes.

Voltaje del S	istema	No de fases	N2. de Circuitos	Capacidad de -	
V <sub>L - L</sub> en KV.	V <sub>L_N</sub> en KV			Potenci <b>a</b> Relativa.	
230	133	3	1	0.5	
230	133	3	2	1.0	
133	133	6	•	1.0	
0ر ط	5 <b>X</b>	. 3	1	0.87	
400	230	3	2 .	74	
230	230	6	1	1.73	

Table 1.2 : Capacidad de potencia relativa de diferentes sistemas de transmisión.

serva de esta tabla que la línea hexafásica, tiene un incre-mento notable en la capacidad de transmisión sobre las líneas trifásicas por lo tanto se puede concluir que a mayor númerode fases mayor es la capacidad de transmisión de la línea.

(2) Incremento en la utilización del derecho de vía.

7 .

Este punto se hara con los siguientes ejemplos que -muestran como el derecho de vía puede ser mejor utilizado ensistemas de transmisión hexafásica.

 a) Esta ventaja se realiza al convertir un doble cir cuito trifásico existente a un sistema de seis fases.

Una línea convencional de doble circuito trifásico a-230 KV puede transmitir una potencia de:  $2(\sqrt{3}X 230 X I_1 - \cos \emptyset) = 796.74I_1 \cos \emptyset$  MW, donde I<sub>1</sub> esta en KA.

Si esta misma línea es convertida a una línea hexafásica conservando al conductor, el tamaño de la torre y el derecho de vía, que seria el mismo en términos de potencia, ll<u>e</u> varía más que el sistema trifásico; este permitiría transmi-tir una potencia de:

(6 X 230 X  $I_1 \cos \emptyset$ ) = 1380  $I_1 \cos \emptyset$  MW, lo que sign<u>i</u> fica que para una cantidad relativamente pequeña de costo incremental, para convertir la línea existente al sistema hexafásico, se obtiene un incremento de:

 $(1380 I_1 \cos \emptyset/796.74 I_1 \cos \emptyset) = 1.732$  veces, de lapotencia original que puede ser transmitido por el mismo der<u>e</u> cho de vía. El costo adicional de conversión se deriva del equipo terminal y de las protecciones.

Los resultados anteriores son resumidos en la tabla -I.2 con los valores correspondientes para líneas de 230 y 400 KV.

 b) Este segundo ejemplo es con la intención de sacar ventaja del derecho de vía para futuras líneas.

Esto es, si se desea transmitir potencia a un centrode carga (digamos 2000 MW) pueden existir dos formas de hace<u>r</u> lo:

b1) Un doble circuito trifásico de 400 KV el cual -transportaría 2( $\sqrt{3}$  X 400 X I<sub>1</sub> cos Ø) =**i385.64 I<sub>1</sub>cos Ø** 

b2) Un solo circuito hexafásico de 230 KV el cual -puede transportar (6 X 230 X  $I_1 \cos \emptyset$ ) = 1380  $I_1 \cos \emptyset$ .

Aunque ambas alternativas son eléctricamente equiva-lentes, la última requiere de mucho menor derecho de vía, como se observa en las figuras I.2(a) y I.2(b).

Otra forma de observar la relación de línea a línea,a la de línea a neutro, que es la misma en el sistema hexafásico, se representa en el diagrama fasorial de tensión en lafiguraL3.



Figura 1.2 (a) : Configuración típica para líneas de doble circuito trifásico de 400 KV.



Figura 1.2 (b) : Configuración típica para líneas de seis fases de 230 KV.

10



Fig.I.3; Diagrama fasorial de tensión para un sistemahexafásico.

(3) Requerimientos de Aislamiento.

La relación de tensión de línea a línea ( $V_{L-L}$ ) a la -tensión de línea a neutro ( $V_{L-N}$ ) de un sistema de N fases esta dado por:

 $\frac{V_{L-L}}{V_{L-N}} = \text{sen } (360^{\circ}/\text{N})/\text{sen}(90^{\circ} - 180^{\circ}/\text{N})$ (I.1)

Donde: 
$$N = 3, 6, 9 \dots n$$

Al referirse al sistema hexafásico, se observa en la-tabla I.3, la relación  $(V_{L-L})/(V_{L-N})$ .

La tabla I.3, muestra esta relación para diferentes

11

		$V_L - L$ Seguido del $V_L - N$ en KV.				No. de ctos.	
Nº.de fases	$v_L = L / V_L = N$	uses $V_L = L / V_L = N$ 400		230	230	133	eqs. trifá - sicos.
3	1.732	692	400	40C	2 30	1	
6	1.00	400	230	230	133	2	
9	0.648	260	150	150	86	3	
12	0.518	207	119	119	69	4	
15	0.416	116	96	96	55	5	
18	0.347	139	80	80	46	6	
21	0.293	119	69	69	40	7	
24	0.261	104	60	60	35	8	
27	0.232	93	-53	53	31	9	
30	0.209	84	48	48	28	10	
33	0.190	76	. 44	45	25	11	
36	0.174	70	- 40	40	23	12	
39	0.161	64	37	37	21	13	
42	0.149	60	34	34	.20	14	
45	0.139	56	32	32	18	15	
				and the second second			

Tabla 1.3 Razón (  $V_L = L/V_L = N$  ) y Circuitos trifásicos equivalentes para diferentes Números - de Fase.

números de fases; se observa que en una tensión de línea a -neutro constante y a mayor número de fases es menor la ten- sión de línea a línea.

De lo anterior se puede concluir que los requerimientos de línea a línea disminuyen como se incrementa el númerode fases para una tensión constante de línea a neutro.

Por ejemplo, para un sistema hexafásico los requeri-mientos de aislamiento para soportar una fase de otra adyace<u>n</u> te es el mismo requerido para soportar una fase a el punto de potencial cero.

#### (4) Estabilidad.

Para transmitir la misma potencia, la línea hexafásica puede operar con ángulos de potencia más pequeños que unalínea trifásica. Esto significa que la línea hexafásica ofr<u>e</u> ce mejor margen de estabilidad que la línea trifásica, lo anterior se puede comprobar, de la siguiente manera:

La potencia en el usuario de una línea de transmisión de N fases es:

$$P_{R} = \frac{N}{R^{2} + \chi^{2}} \left[ \frac{-R/V/R^{2} + R/V_{R}/V_{R}/\cos{\delta} + \chi/V_{S}//V_{R}/\sin{\delta} \right]$$
(I.2)

Donde:  $V_S$  = Tensión en el envio en KV.

- $V_R$  = Tensión de línea a neutro en el final en KV.
- $\delta$  = Angulo de potencia  $\Delta / v_S$ ,  $v_R$
- R = Resistencia de la línea en ohms/fase/milla.
- X = Reactancia inductiva de la línea en ohms/fase/mi lla.

Para obtener el límite de estabilidad en estado estable  $P_{max}$ , la derivada  $\partial P_R / \partial S$  deberá igualarse a cero.

$$\frac{N |V_S| |V_R|}{R^2 + X^2} - \operatorname{Rsen} \delta + \operatorname{Xcos} \delta = 0$$

Diferenciando la ecuación anterior y al suponer  $/{\rm V/}_{\rm S}{=}$   $/{\rm V/}_{\rm p}$  . se obtiene:

Tan 
$$\delta = \frac{X}{R}$$
  $\delta = \arctan \frac{X}{R}$ 

De tal forma que la máxima transferencia ocurre cuando,

S máx. = arctan (X/R) lo cual indica:

$$P_{max.} = \frac{N}{R^{2} + X^{2}} \begin{bmatrix} -R/V_{R}/^{2} + R/V_{S}//V_{R}/\cos(\delta_{max}) + X/V_{S}//V_{R}/\sin(-\delta_{max}) \\ -(\delta_{max}) \end{bmatrix}$$
(I.3)

Se obtiene potencia máx., para cuatro diferentes ti-pos de línea considerados en este trabajo.

(a) Un solo circuito trifásico a 230 KV donde:  $V_S = V_R = (230/\sqrt{3}) = 132.79$  KV y Z=0.11473 + j0.786760 hms/fase/mi



Figura 1.4 (a): Configuración de los conductores, tipo de estructura A.1 (Datos proporcionados por C.F.E. Configuración usada en las líneas de 230 KV para líneas de 3 fases -1 cto.).



Figura 1.4 (b) : Configuración de los conductores, tipo de estructura A.2 (Datos proporcionados por -C.F.E. Configuración usada en las líneas de 400 KV para líneas - 1 circuito).

16



Figura 1.5 (a) : Configuración de los conductores, tipo de estructura B.1 (Datos proporcionades por C.F.E. Configuración usada para líneas de 3 fases 2 circuitos para 230 KV).

17



Figura 1.5 (b) ; Configuración de los conductores, tipo de estructura B.2 (Datos proporcionados por C.F.E. Configuración usada para las líneas de 3 fases 2 circuitos para 400 KV.) Tipo de estructura  $A_1$ , descrito en la figura 1.4(a) - con un conducto de 954 MCM de ACSR.

(b) Doble circuito trifásico a 230 KV donde:  $V_S = V_R = (230\sqrt{3}) = 133$ KV y Z = 0.0493 + j0.3786 ohms/fase/mi

Tipo de estructura  $B_1$  descrito en la figura 1.5(a) -con un conductor de 1113 MCM de ACSR.

(c) Línea hexafásica a 230 KV donde:  $V_S = V_R = 230$  KV y Z = 0.095818 + j0.788 ohms/fase/mi

Tipo de estructura B.1 descrito en la figura 1.5(a) con un donductor 1113 MCM de ACSR.

(d) Doble circuito trifásico a 400 KV donde:  $V_S = V_R = (400/3) = 230.9 \text{ KV y Z} = 0.0493 + j0.3787 \text{ ohms/fase/mi}$ 

Tipo de estructura B.2 descrito en la figura 1.5(b) con un conductor 1113 MCM de ACSR.

Ahora con la ecuación I.2, la curva del ángulo de potencia se puede dibujar para los cuatro tipos de líneas diferentes variando desde 0° a 90°.

Estas curvas se encuentran representadas en las figuras 1.6 y 1.7 y para cada una se muestra su  $P_{máx}$ , de trabajoque es casi el mismo para líneas a 230 KV hexafásico y de 400 KV de doble cirucuito trifásico.

En la figura 1.7 se desarrolló la curva del ángulo de potencia para  $\mathcal{S}$  variándola de 0° a 18°, este dominio es de i<u>n</u> terés ya que es la operación normal del sistema de potencia.

	POTENCIA NW						
GRADOS ELECTRICOS	LINEA HEXAPASICA 230 KV	DOBLE CIPCUITO TRIFASICO 400 KV	DOBLE CIRCUITO TRIPASICO 230 KV	CIFCUITO TRIFASICO - SENCILLO 230 KV			
00	0	0	0	o			
100	2270.08	2373.22	788.7	377.4			
202	4424.36	4631.31	1535.26	733.4			
409	8121.38	8436,35	2813.20	1339.~8			
602	10645.15	11100.14	3679.66	1745.99			
802	11691.249	12157.41	4030.14	1902.78			
90¢	11613.208	12054.58	3996.05	1880.48			
	POT.MAX.= :1710 Scax= 93.072	FOT.MAX.= 12171 Stat = 82,589	POT.MAX.= 4034 Smax = 82.550	POT.MAX.= 1903 Shax = 81.20			

RESULTADOS DE LA PIGURA 1.6 (ESTOS VALORES FUERON CALCULADOS PARA UNA LONGITUD DE 30 UTILAS).

20

\_ 21 Hig 230 KV SEIS FASES

i int Ŧ

/ 1.11 

#1..... -in H -----1

Tid d -=

-==; 5000 1.4 1. H 

KY ARES FASES 2 CIRCUITOS 230 --

-X Σ -ď 230 KN TRES FASES I CACUITO The state 

..... 

60 70 10 20 30 40 5D 80 90 ANGUED DE POTENCIA ( GRADOS ELECTRICOS)

FIG. 1.5 CURVA DE ANGULO DE POTENCIA i all



Es posible calcular & para cada una de las cuatro líneas si la potencia transmitida por la línea es la carga térmica, la cúal se puede calcular por:

THL = 
$$N_c$$
 (N)  $V_{L-N} I_1 \times 10^{-3}$  MVA (1.4)  
Donde:  $N_c$  = Número de circuitos  
N = Número de fases  
 $V_{L-N}$  =Voltaje de línea a neutro  
 $I_1$  = Capacidad de corriente en Amp.

El cálculo de cada uno de estos comportamientos paralos cuatro tipos de líneas diferentes y para una corriente --I = 1100 Amp., se encuentra resumida en la tabla 1.4 y de estos resultados se concluye que una línea de 230 KV de seis f<u>a</u> ses puede operar con un ángulo de potencia menor (6.5°) que un doble circuito trifásico a 230 KV (11.3°), cuando ambas 1<u>í</u> neas sean llevadas a transmitir su respectiva capacidad térm<u>i</u> ca.

Al analizar de otra manera la explicación anterior t<u>e</u> nemos: las líneas hexafásicas se espera que sean más estables que las líneas de doble circuito trifásico, con una falla delínea a tierra en una línea hexafásica, esta puede funcionarcomo una línea de cinco fases, 5/6 de la potencia, sin hacerpeligrar seriamente el sistema de estabilidad, con el mismo tipo de falla en la línea trifásica, esta sólo puede funcio-nar como una línea de transmisión de dos fases transportandomenos potencia.

TIPO DE LINEA	POTENCIA MAXIMA NV	CAPACIDAD TERMICA	ANGULO DE POTENCIA (grade electrice)
230 KV = (6 = 10to)	11710	1518	6.5
230 KV - (30 - 2020)	4034	876	11.3
230 KV - (30 - 1cto)	1903	438	11.8
400 KV - (30 - 20to)	12171	1524	6.1

TABLA I.A ANGULOS DE POTENCIA PARA CUATRO TIPOS DE LINEA.

(5) Efecto Corona.

En un conductor de radio constante, la tensión disminuye cuando el número de fases se incrementa.

La reducción de la tensión por incrementar el númerode fases reduce la radiointerferencia.

(6) Arreglos Simétricos del Conductor.

Barnes propuso un tipo hexagonal para el sistema hex<u>a</u> fásico, este por ser simétrico puede esperarse que exista menor desbalance que el que existe en líneas trifásicas, el - cual se observa en la fig. 1.8.

(7) Regulación de Voltaje.

Estudios de flujo de carga preliminares conducidos -por el equipo de investigaciones de la WEST VIRGINIA UNIVERSI TY en un sistema combinado trifásico-hexafásico, mostró mucho mejor regulación de voltaje para las líneas hexafásicas que para las líneas de doble circuito trifásico.

Este punto se trata en el capítulo dos de este trabajo.

#### (8) Eficiencia.

En estudios de flujo de carga también se demostró que la eficiencia se eleva con el uso de líneas hexafásicas que para las líneas de doble circuito trifásico.

Para conocer la demanda incrementada utilizable se -tienen dos alternativas:

Figura 1.8 Arreglo simétrico del conductor.

a) Conversión de las líneas de doble circuito de 230
 KV a líneas hexafásicas a 230 KV ó.

b) Subir el nivel de tensión a 400 KV en líneas de doble cirucuito trifásico, las cuales son eléctricamente equi valentes a las líneas hexafásicas de un sólo circuito a 230 -KV. El último puede requerir menos derecho de vía y tambiénpuede guiar a menos perdidas por efecto corona, el ruido y ra diointerferencia, en términos de eficiencia.

## CAPITULO II.

## PARAMETROS ELECTRICOS Y CARACTERISTICAS DE FUNCIONAMIENTO DE SISTEMAS HEXAFASICOS

#### 2.1 Introducción.

La evaluación analítica de ciertas características ycomportamientos para sistemas de transmisión son importantespara el diseño y la planeación de sistemas. Estas caracterí<u>s</u> ticas son:

(1) Carga Térmica, (2) Impedancia Característica, (3)
 Regulación de voltaje, (4) Eficiencia, (5) Capacidad de la Má
 xima Potencia de transmisión en la línea.

En este capítulo se calculan estas características p<u>a</u> ra cinco líneas diferentes de transmisión, usando las config<u>u</u> raciones mostradas en el capítulo anterior:

(1)	230	KV	tres	fases,	un circuito.
(2)	230	KV	tres	fases,	dos circuitos.
(3)	230	KV	seis	fases,	un circuito.
(4)	400	KV	tres	fases,	un circuito.
(5)	400	KV	tres	fases.	dos circuitos.

### 2.2 Parámetros Elécticos.

2.2.1 Componentes Simétricas.

Para aplicar el método de las componentes simétricas-
a un sistema hexafásico en desequilibrio se utiliza el operador "b". Este operador es un número complejo que gira cual-quier vector 60° sin alterar su magnitud. La figura 2.1 mue<u>s</u> tra el diagrama fasorial de diferentes potencias del operador "b".





En la ecuación (2.1) se sintetizan las funciones másimportantes del operador "b" y su relación con el operador --"a".

 $b = 1 \left\lfloor \frac{60^{\circ}}{2} = 0.5 + j \ 0.866 = -a^{2} = (b^{5})^{*} \\ b^{2} = 1 \left\lfloor \frac{120^{\circ}}{2} = -0.5 + j \ 0.866 = a = (b^{4})^{*} \\ b^{3} = 1 \left\lfloor \frac{180^{\circ}}{2} = -1 \\ b^{4} = 1 \left\lfloor \frac{240^{\circ}}{2} = -0.5 - j \ 0.866 = a^{2} \\ b^{5} = 1 \left\lfloor \frac{300^{\circ}}{2} = 0.5 - j \ 0.866 = -a \\ \end{array}\right]$ 

(2.1).

 $1 + b + b^{2} + b^{3} + b^{4} + b^{5} = 0$   $1 + b^{3} = 0$   $1 + b^{2} + b^{4} = 1 + a + a^{2} = 0$  $b + b^{3} + b^{5} = 0$ 

El método de las componentes simétricas sirve para -simplificar el análisis de sistemas eléctricos desequilibra- $dos \frac{1}{}$ .

Al aplicar el método a un sistema hexafásico desequilibrado, se divide en seis subsistemas balanceados llamados:

- a) Secuencia primera ó Secuencia positiva.
- b) Secuencia segunda.
- c) Secuencia tercera.
- d) Secuencia cuarta.
- e) Secuencia quinta ó Secuencia negativa.
- f) Secuencia sexta ó Secuencia cero.

El subsistema de secuencia positiva consiste de seisfasores de igual magnitud desfasados  $60^{\circ}$  y con secuencia derotación a, b, c, d, e, f.

En la figura 2.2 se representa un sistema de fasoresde secuencia positiva.

1/ Ver Apéndice A.



Figura 2.2 Secuencia Positiva.

Utilizando el operador "b" se deduce:

I <sub>al</sub>	=	Ial
I <sub>b1</sub>	Ì	b <sup>5</sup> I <sub>al</sub>
I <sub>c1</sub>	-	b <sup>4</sup> I <sub>al</sub>
I <sub>d1</sub>	=	b <sup>3</sup> I <sub>al</sub>
I <sub>el</sub>	=	b <sup>2</sup> I <sub>a1</sub>
I <sub>f1</sub>	=	bI <sub>al</sub>

El subsistema de secuencia segunda consiste de seis fasores de igual magnitud, existiendo un desfasamiento de - -120° en la secuencia de rotación ad, be, cf. En la figura 2.3 se representa un sistema de fasoresde secuencia segunda.



Figura 2.3 Secuencia Segunda

Utilizando el operador "b" tenemos:

I <sub>a2</sub>	=	I <sub>a2</sub>
I <sub>b2</sub>	=	b <sup>4</sup> I <sub>a2</sub>
I <sub>c2</sub>	=	b <sup>2</sup> I <sub>a2</sub>
I <sub>d2</sub>	=	I <sub>a2</sub>
I <sub>e2</sub>	=	b <sup>4</sup> I <sub>a2</sub>
I <sub>f2</sub>	=	b <sup>2</sup> I <sub>a2</sub>

El subsistema de secuencia tercera consiste de seis fasores de igual magnitud, existiendo un desfasamiento de 180° en el sentido de rotación ace, bdf. En la figura 2.4 se representa un sistema de fasoresde secuencia tercera.



Figura 2.4 Secuencia Tercera

Utilizando el operador "b" tenemos:

 $I_{a3} = I_{c3} = I_{e3}$ 

 $I_{b3} = I_{f3} = I_{d3} = b^3 I_{a3}$ 

El subsistema de secuencia cuarta consiste de seis f<u>a</u> sores de igual magnitud y con sentido de rotación contrario a la secuencia segunda ad, cf, be.

En la figura 2.5 se representa un sistema de fasoresde secuencia cuarta.



Figura 2.5 Secuencia Cuarta

Al utilizar el operador "b" tenemos:

$$I_{a4} = I_{a4}$$

$$I_{b4} = b^2 I_{a4}$$

$$I_{c4} = b^4 I_{a4}$$

$$I_{d4} = I_{a4}$$

$$I_{e4} = b^2 I_{a4}$$

$$I_{f4} = b^4 I_{a4}$$

El subsistema de secuencia negativa consiste de seisfasores de igual magnitud defasados  $60^{\circ}$  y con sentido de rot<u>a</u> ción contrario a la secuencia positiva a, f, e, d, c, b.

En la figura 2.6 se representa un sistema de fasoresde secuencia negativa.



Figura 2.6 Secuencia Negativa Al utilizar el operador "b" tenemos:  $I_{a5} = I_{a5}$  $I_{b5} = b I_{a5}$  $I_{c5} = b^2 I_{a5}$  $I_{d5} = b^3 I_{a5}$  $I_{d5} = b^4 I_{a5}$ 

 $I_{f5} = b^5 I_{a5}$ 

El subsistema de secuencia cero consiste de seis fas $\underline{o}$ res de igual magnitud y en fase.

En la figura 2.7 se representa un sistema de fasoresde secuencia cero.



Figura 2.7 Secuencia Cero

 $I_{a0} = I_{b0} = I_{c0} = I_{d0} = I_{e0} = I_{f0}$ 

Como cada uno de los fasores desequilibrados originales es igual a la suma de sus componentes, los fasores originales expresados en función de sus componentes son:

 $I_{a} = I_{a0} + I_{a1} + I_{a2} + I_{a3} + I_{a4} + I_{a5}$   $I_{b} = I_{b0} + I_{b1} + I_{b2} + I_{b3} + I_{b4} + I_{b5}$   $I_{c} = I_{c0} + I_{c1} + I_{c2} + I_{c3} + I_{c4} + I_{c5}$   $I_{d} = I_{d0} + I_{d1} + I_{d2} + I_{d3} + I_{d4} + I_{d5}$   $I_{e} = I_{e0} + I_{e1} + I_{e2} + I_{e3} + I_{e4} + I_{e5}$   $I_{f} = I_{f0} + I_{f1} + I_{f2} + I_{f5} + I_{f4} + I_{f5}$ 

Al utilizar el operador "b" la ecuación (2.2) se es-cribe de la siguiente forma:

$$I_{a} = I_{a0} + I_{a1} + I_{a2} + I_{a3} + I_{a4} + I_{a5}$$

$$I_{b} = I_{a0} + b^{5}I_{a1} + b^{4}I_{a2} + b^{5}I_{a3} + b^{2}I_{a4} + bI_{a5}$$

$$I_{c} = I_{a0} + b^{4}I_{a1} + b^{2}I_{a2} + I_{a3} + b^{4}I_{a4} + b^{2}I_{a5}$$

$$I_{d} = I_{a0} + b^{3}I_{a1} + I_{a2} + b^{3}I_{a3} + I_{a4} + b^{3}I_{a5}$$

$$I_{e} = I_{a0} + b^{2}I_{a1} + b^{4}I_{a2} + I_{a3} + b^{2}I_{a4} + b^{4}I_{a5}$$

$$I_{f} = I_{a0} + bI_{a1} + b^{2}I_{a2} + b^{3}I_{a3} + b^{4}I_{a4} + b^{5}I_{a5}$$

La ecuación (2.3) en forma matricial:

	7						-	
Ia		1	1	1	. 1	1	1	I <sub>a0</sub>
Ib		i	<sup>ь5</sup>	b <sup>4</sup>	b <sup>3</sup>	b <sup>2</sup>	b	Ial
<sup>I</sup> c	-	1	b <sup>4</sup>	b <sup>2</sup>	1	ь4	b <sup>2</sup>	I <sub>a2</sub>
~ <sup>I</sup> d		1	b <sup>3</sup>	1	b <sup>3</sup>	1	b <sup>3</sup>	I <sub>a3</sub>
I <sub>e</sub>		1	b <sup>2</sup>	ь4.	1	b <sup>2</sup>	ь <sup>4</sup>	I <sub>a4</sub>
If		1	b	ь²	b <sup>3</sup>	ь4	ь <sup>5</sup>	I <sub>a5</sub>

ó bien en forma abreviada:

$$\begin{bmatrix} I_p \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_s \end{bmatrix}$$

(2.4)

Donde:

Matriz de transformación para líneas hexafásicas.

$$\begin{bmatrix} I_p \\ P \end{bmatrix} = Matriz de corrientes de fase$$
$$\begin{bmatrix} I_s \end{bmatrix} = Matriz de corrientes de secuencia$$
Por lo tanto las componentes de secuencia son:  
$$\begin{bmatrix} I_s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_6 \end{bmatrix}^{-1} \qquad \begin{bmatrix} I_p \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} I_{a0} \\ I_{a1} \\ I_{a2} \\ I_{a3} \\ I_{a4} \\ I_{a5} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & b & b^2 & b^3 & b^4 & b^5 \\ 1 & b^2 & b^4 & 1 & b^2 & b^4 \\ 1 & b^3 & 1 & b^3 & 1 & b^3 \\ 1 & b^4 & b^2 & 1 & b^4 & b^2 \\ 1 & b^5 & b^4 & b^3 & b^2 & b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_d \\ I_d \\ I_e \\ I_f \end{bmatrix}$$

Donde:

 $T_6^{-1}$  = Matriz de transformación inversa

Ecuaciones similares a (2.4) y (2.5) pueden ser obtenidas para las tensiones, esto es:

$$y \begin{bmatrix} V_{p} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_{6} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{s} \end{bmatrix}$$
(2.6)  
$$\begin{bmatrix} V_{s} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_{6} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} V_{p} \end{bmatrix}$$
(2.7)

38

(2.5)

2.2.2 Impedancias en líneas de transmisión hexafásica.

El cálculo de las impedancias de los conductores defase de una línea de transmisión hexafásica que opera en condiciones desequilibradas se realiza de la misma forma que elcaso de una línea de circuito sencillo trifásico.

En la figura 2.8 se representa un sistema hexafásicocon retorno por tierra.



Figura 2.8 Sistema Hexafásico con Retorno por Tierra.

	De 1	circ	uito	tenem	ios:				
V <sub>a</sub> - V'a		Ξ <sub>aa</sub>	<i>ī</i> <sub>ab</sub>	ī <sub>ac</sub>	$\overline{z}_{ad}$	ī <sub>ae</sub>	2 <sub>af</sub>	ī <sub>ag</sub>	Ia
$v_b - v_b$		<sup>ī</sup> ba	Σ <sub>bb</sub>	ī <sub>bc</sub>	$\bar{z}_{bd}$	ī <sub>be</sub>	$\overline{z}_{bf}$	Ξ <sub>bg</sub>	IЪ
$V_c - V'_c$		<sup>Ž</sup> ca	<sup>z</sup> cb	<sup>z</sup> cc	$\bar{z}_{cd}$	<sup>z</sup> ce	$\bar{z}_{cf}$	<sup>z</sup> cg	I <sub>c</sub>
$v_d - v_d$	=	<sup>z</sup> da	₫ <sub>db</sub>	<sup>z</sup> dc	$\bar{z}_{dd}$	$\overline{z}_{de}$	$\bar{z}_{df}$	$\bar{z}_{dg}$	I <sub>d</sub>
V <sub>e</sub> - V'e		<sup>Ž</sup> ea	<sup>Z</sup> eb	Ž <sub>ec</sub>	$\bar{z}_{ed}$	Σ <sub>ee</sub>	<sup>2</sup> ef	<sup>z</sup> eg	I <sub>e</sub>
v <sub>f</sub> - v <sub>f</sub>		<sup>Ž</sup> fa	ī <sub>fb</sub>	<sup>z</sup> fc	$\overline{z}_{fd}$	<sup>Z</sup> fe	ī <sub>ff</sub>	$\bar{z}_{fg}$	I <sub>f</sub>
v <sub>g</sub> - v'g		<i></i> z <sub>ga</sub>	$\bar{z}_{gb}$	<sup>z</sup> gc	$\bar{z}_{gd}$	<b>Z</b> ge	$\overline{z}_{gf}$	<sub>Z</sub> gg	Ig

Ademas observamos que:

 $I_{g} = -(I_{a} + I_{b} + I_{c} + I_{d} + I_{e} + I_{f}) \qquad V_{g} = 0$   $V'_{g} - V'_{a} = 0 \qquad V'_{g} - V'_{b} = 0 \qquad V'_{g} - V'_{c} = 0$   $V'_{g} - V'_{d} = 0 \qquad V'_{g} - V'_{e} = 0 \qquad V'_{g} - V'_{f} = 0$ 

Aplicando el mismo procedimiento que se utiliza en -una línea de transmisión de un sólo circuito trifásico $\frac{2}{}$ , esdecir, restando la última ecuación a cada una de las otras -seis restantes se obtiene:

2/ Ver Apéndice B.

$$\begin{bmatrix} V_{a} \\ V_{b} \\ V_{b} \\ V_{c} \\ V_{d} \\ V_{e} \\ V_{f} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{aa} & Z_{ab} & Z_{ac} & Z_{ad} & Z_{ae} & Z_{af} \\ Z_{ba} & Z_{bb} & Z_{bc} & Z_{bd} & Z_{be} & Z_{bf} \\ Z_{ca} & Z_{cb} & Z_{cc} & Z_{cd} & Z_{ce} & Z_{cf} \\ Z_{da} & Z_{db} & Z_{dc} & Z_{dd} & Z_{de} & Z_{df} \\ Z_{ea} & Z_{eb} & Z_{ec} & Z_{ed} & Z_{ee} & Z_{ef} \\ Z_{fa} & Z_{fb} & Z_{fc} & Z_{fd} & Z_{fe} & Z_{ff} \\ \end{bmatrix}$$
(2.8)

Donde:

$$Z_{pq} = (\bar{Z}_{pp} - \bar{Z}_{pg} - \bar{Z}_{qg} + \bar{Z}_{gg}) \quad \text{para } p, q = a,b,c,d,e,f.$$

$$Z_{pq} = (r_a + r_d) + jwk \log \frac{D_e}{D_{sa}} \quad \text{ohms/unidades de long.}$$

$$para p = q = a,b,c,d,e,f.$$
(2.10)

$$Z_{pq} = r_{d} + jwk \log \frac{D_{e}}{D_{pq}} \qquad ohms/unidades de long.$$

$$P \neq q \qquad p,q = a,b,c,d,e,f. \qquad (2.11)$$

En una forma abreviada la ecuación (2.8) se representa como: -

$$\begin{bmatrix} V_{\mathbf{p}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{\mathbf{p}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{I}_{\mathbf{p}} \end{bmatrix}$$
(2.12)

Donde:

2.2.3 Impedancias de Secuencia en Líneas de Transmisión Hexa fásicas.

En el análisis para obtener la matriz de impedancia de secuencia se utiliza la ecuación (2.4) y (2.6) en (2.12).



(2.13)

La ecuación 2.13 es la expresión que se utiliza paraobtener la matriz de secuencia. En una forma desarrollada tenemos:

200	<sup>2</sup> 01	Z <sub>02</sub>	<sup>Z</sup> 03	z <sub>04</sub>	Z <sub>05</sub>		1	1	1	1	1	1		
. <sup>2</sup> 10	<sup>Z</sup> 11	<sup>Z</sup> 12	<sup>2</sup> 13	<sup>Z</sup> 14	z <sub>15</sub>		1	ь <sup>5</sup>	ъ4	b <sup>3</sup>	ь2	ь		
Z <sub>20</sub>	$z_{\dot{2}1}$	Z 2 2	Z <sub>23</sub>	<sup>Z</sup> 24	Z <sub>25</sub>	= 1/6	1	b <sup>2</sup>	ь4	1	b <sup>2</sup>	b <sup>4</sup>	Ec.2.8	Ec.2.4
Z <sub>30</sub>	<sup>Z</sup> 31	<sup>Z</sup> 32	<sup>Z</sup> 33	<sup>Z</sup> 34	Z <sub>35</sub>		1	b <sup>3</sup>	1	ь3	1	b <sup>3</sup>		
z <sub>40</sub>	<sup>Z</sup> 41	<sup>Z</sup> 42	<sup>Z</sup> 43	z <sub>44</sub>	Z <sub>45</sub>		1	ь4	ь <sup>2</sup>	1	ь4	ь <sup>2</sup>		
<sup>Z</sup> 50	Z <sub>51</sub>	. <sup>Z</sup> 52	Z <sub>53</sub>	Z 5 4	Z <sub>55</sub>		1	b	b <sup>2</sup>	b <sup>3</sup>	ь <sup>4</sup>	ь <sup>5</sup>		

Si existen trasposiciones entre los seis conductoresen cada 1/15 de longitud de la línea de transmisión, es decir, que cada conductor ocupa la posición original de cada uno delos otros conductores sobre una distancia igual, las impedancias mutuas entre secuencias son iguales a cero $\frac{3}{}$ . Si se con sidera este concepto y se efectúan las operaciones respecti-vas se llega al resultado siguiente:



3/ IEEE. Six phases (MULTI-PHASE) power transmission sistems (vol #3, may/june 1977). Donde:

z <sub>0</sub>	= .	Impedancia	de	secuencia	cero
<sup>z</sup> 1	=	Impedancia	de	secuencia	positiva
z <sub>2</sub>	=	Impedancia	de	secuencia	segunda
Z <sub>3</sub>	=	Impedancia	de	secuencia	tercera
z <sub>4</sub>	=	Impedancia	de	secuencia	cuarta
Z <sub>5</sub>	=	Impedancia	de	secuencia	negativa

$$Z_0 = Z_{SS} + 5Z_m$$
 (2.14)

$$Z_1 = Z_2 = Z_3 = Z_4 = Z_5 = Z_{SS} - Z_{Sm}$$
 (2.15)

$$Z_{SS} = 1/6 (Z_{aa} + Z_{bb} + Z_{cc} + Z_{dd} + Z_{ee} + Z_{ff})$$
 (2.16)

$${}^{Z}Sm = \frac{1}{15} ({}^{Z}ab^{+Z}ac^{+Z}ad^{+Z}ae^{+Z}af^{+Z}bc \qquad (2.17)$$

$${}^{Z}bd^{+Z}be^{+Z}bf^{+Z}cd^{+Z}ce^{+Z}cf^{+Z}de^{+Z}df^{+Z}ef) \qquad (2.17)$$

## 2.2.4 Impedancias de secuencia en líneas de transmisión hex<u>a</u> fásica con un hilo de guarda.

Para proteger las líneas de transmisión contra las -descargas directas de rayos sobre los conductores se colocan-

cables de guarda ó de tierra conectados a tierra en cada to-rre. La función de estos cables de guarda consiste en interceptar los rayos y descargarlos a tierra a través de las to-rres.

En la figura 2.9 se muestran los dos tipos de torresde transmisión más usuales y la colocación de los cables de guarda con respecto a los conductores, para obtener un blind<u>a</u> je eficaz.

La experiencia obtenida indica que el ángulo de pro-tección, que se muestra en la figura antes citada, no debe -ser mayor de 30°.

La fig. 2.10 representa un sistema hexafásico con unhilo de guarda. Del circuito se obtiene las Ec. siguientes.

$v_a - v_a'$	]	<sup>z</sup> aa	ī <sub>ab</sub>	Zac	$\bar{z}_{ad}$	$\bar{z}_{ae}$	$\bar{z}_{af}$	Ī <sub>aw</sub>	Ī <sub>ag</sub>	[Ia]
v <sub>b</sub> - v <sub>b</sub>		Ī <sub>ba</sub>	īz <sub>bb</sub>	$\bar{z}_{bc}$	z <sub>bd</sub>	<sup>z</sup> be	$\overline{z}_{bf}$	ī <sub>bw</sub>	<b>z</b> <sub>bg</sub>	Ib
v <sub>c</sub> - v <sub>c</sub>		ī <sub>ca</sub>	ī <sub>cb</sub>	ī <sub>cc</sub>	$\bar{z}_{cd}$	$\bar{z}_{ce}$	$\bar{z}_{cf}$	<sub>z</sub> cw	ī <sub>cg</sub>	I <sub>c</sub>
v <sub>d</sub> - v <sub>d</sub>	=	<sup>z</sup> da	<sup>z</sup> db	<sup>z</sup> dc	$\bar{z}_{dd}$	$\bar{z}_{de}$	z <sub>df</sub>	$\bar{z}_{dw}$	ī <sub>dg</sub>	Id
V <sub>e</sub> - Ve		<sup>z</sup> ea	<sup>z</sup> <sub>eb</sub>	$\bar{z}_{ec}$	$\bar{z}_{ed}$	$\bar{z}_{ee}$	$\bar{z}_{ef}$	<sup>z</sup> ew	<sub>z</sub> eg	Iе
V <sub>f</sub> - V <sub>f</sub>		$\bar{z}_{fa}$	$\bar{z}_{fb}$	$\bar{z}_{fc}$	$\overline{z}_{fd}$	<sup>Z</sup> fe	$\bar{z}_{ff}$	$\bar{z}_{fw}$	<sub>z</sub> fg	I <sub>f</sub>
V <sub>w</sub> - V <sub>w</sub>		ī, <sub>wa</sub>	Ī <sub>wb</sub>	$\bar{z}_{wc}$	$\overline{z}_{wd}$	<b>Z</b> we	$\bar{z}_{wf}$	Z <sub>ww</sub>	Σ <sub>wg</sub>	Iw
V <sub>g</sub> - V'g		Ī <sub>ga</sub>	₫ <sub>gb</sub>	Σ <sub>gc</sub>	$\overline{z}_{gd}$	$\overline{z}_{ge}$	$\bar{z}_{gf}$	<sub>Z</sub> gw	z,	Ig

Del circuito anterior tenemos:

 $I_a + I_b + I_c + I_d + I_e + I_f = -(I_g + I_w)$ 



Figura 2.9 Disposición de los cables de guarda en las torres de transmisión.



Figura 2.10 Sistema hexafásico con un hilo de guarda

٧¦	-	v'a	=	0	Vg	-	v	=	0	٧'g	-	v;	=	0	v; - '	$V_d = 0$
٧'g	-	٧¦	=	0	v	- -	۷¦	=	0	۷'g	-	V'	=	0	$V_g = 0$	$V_w = 0$

De nuevo se aplica el procedimiento de restar la últ<u>i</u> ma ec., a las siete restantes obteniendose:

v <sub>a</sub>		Z <sub>aa</sub>	<sup>Z</sup> ab	Z <sub>ac</sub>	$^{\rm Z}{}_{\rm ad}$	<sup>Z</sup> ae	<sup>Z</sup> af	Zaw	Ia
v <sub>b</sub>		<sup>Z</sup> ba	z <sub>bb</sub>	<sup>Z</sup> bc	Z <sub>bd</sub>	z <sub>be</sub>	<sup>Z</sup> bf	z <sub>bw</sub>	Ъ
v <sub>c</sub>		Zca	<sup>Z</sup> cb	Zcc	$^{\rm Z}$ cd	Zce	<sup>Z</sup> cf	Z <sub>cw</sub>	<sup>I</sup> c
v <sub>d</sub>	= .	Zda	z <sub>db</sub>	<sup>Z</sup> dc	<sup>Z</sup> dd	<sup>Z</sup> de	<sup>Z</sup> df	z <sub>dw</sub>	Id
v <sub>e</sub>		Zea	Z <sub>eb</sub>	Zec	Zed	Z <sub>ee</sub>	<sup>Z</sup> ef	Z <sub>ew</sub>	Гe
v <sub>f</sub>	1	Zfa	<sup>Z</sup> fb	$z_{fc}$	$^{\rm Z}_{\rm fd}$	$^{\rm Z}{\rm fe}$	Zff	Zfw	If
V <sub>w</sub>		Zwa	Z <sub>wb</sub>	Zwc	Zwd	Zwe	Zwf	Z <sub>ww</sub>	-I <sub>w</sub> -I <sub>d</sub>
						(2.18	1		

Donde:

$$Z_{pq} = (r_a + r_d) + jwk \log \frac{D_e}{D_{sa}}$$
 ohms/u.1. (2.19)

para: p = q = a,b,c,d,e,f,w

$$Z_{ww} = (r_w + r_d) + jwk \log \frac{D_e}{D_{sw}} \quad ohms/u.1. \quad (2.20)$$
$$Z_{pq} = r_d + jwk \log \frac{D_e}{D_{pq}}$$

para:  $p \neq q y p, q = a,b,c,d,e,f,w$ .

El siguiente paso para obtener la matriz de impedan-cias de fase de una línea de transmisión hexafásica con hilode guarda, es eliminar los renglones y las columnas que corresponden al hilo de guarda, w, esto se logra por medio de la reducción de krón<sup>4/</sup> aplicada a matrices. Esto es a la matriz 7 x 7 de la ecuación (2.18), la partimos en las siguientes submatrices:

		Zaa	<sup>Z</sup> ab	Zac	Zad	$^{\rm Z}ae$	$^{\rm Z}$ af		[	Zaw	
		<sup>Z</sup> ba	z <sub>bb</sub>	<sup>Z</sup> bc	<sup>Z</sup> bd	Zbe	<sup>Z</sup> bf			Z <sub>bw</sub>	
7		<sup>Z</sup> ca	Z <sub>cb</sub>	Zcc	Zcd	Zce	Zcf		7	Zcw	
<sup>2</sup> p	-	Zda	Z <sub>db</sub>	Zdc	z <sub>dd</sub>	Zde	Zdf		<sup>2</sup> 1 <sup>=</sup>	<sup>Z</sup> dw	
		Zea	Zeb	Zec	$^{\rm Z}$ ed	Z <sub>ee</sub>	Zef			Zew	
		<sup>Z</sup> fa	Z <sub>fb</sub>	$^{\rm Z}{\rm fc}$	<sup>Z</sup> fd	<sup>Z</sup> fe.	$z_{ff}$			Zfw	
							·		Г	1	
<sup>Z</sup> 2	-	<sup>Z</sup> wa	<sup>Z</sup> wb	<sup>Z</sup> wc	Zwd	Zwe	Zwf		<sup>Z</sup> <sub>3</sub> =	Zww	
	ſ	Al a	plica	r la	reduc	ción	de Kr	ón se	obtien	le:	
	1	$z_{p} =$	Zp	] - [	<sup>Z</sup> 1][	$\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}^{-1}$	$\begin{bmatrix} z \\ z \end{bmatrix}$	•			(2.22)

Donde el orden de la matriz  $Z_p$  después de aplicar lareducción es de 6 x 6.

4/ P. Anderson; "Analysis of Faculted power System" (The --Iowa State University Press Arnes Iowa 1973).

$$\hat{z}_{p} = \begin{pmatrix} \hat{z}_{aa} & \hat{z}_{ab} & \hat{z}_{ac} & \hat{z}_{ad} & \hat{z}_{as} & \hat{z}_{af} \\ \hat{z}_{ba} & \hat{z}_{bb} & \hat{z}_{bc} & \hat{z}_{bd} & \hat{z}_{be} & \hat{z}_{bf} \\ \hat{z}_{ca} & \hat{z}_{cb} & \hat{z}_{cc} & \hat{z}_{cd} & \hat{z}_{ce} & \hat{z}_{cf} \\ \hat{z}_{da} & \hat{z}_{db} & \hat{z}_{dc} & \hat{z}_{dd} & \hat{z}_{de} & \hat{z}_{df} \\ \hat{z}_{ea} & \hat{z}_{eb} & \hat{z}_{ec} & \hat{z}_{ed} & \hat{z}_{ee} & \hat{z}_{ef} \\ \hat{z}_{fa} & \hat{z}_{fb} & \hat{z}_{fc} & \hat{z}_{fd} & \hat{z}_{fe} & \hat{z}_{ff} \end{pmatrix}$$

Donde:

 $\hat{z}_{p}$  = Matriz de impedancias de fase para una línea detransmisión hexafásica con un hilo de guarda.

$$\hat{Z}_{pq} = Z_{pq} - \frac{Z_{pw} - Z_{wg}}{Z_{ww}}$$
 (2.24)

para p,q = a,b,c,d,e,f.

A partir de la matriz  $\hat{Z}_p$  y al aplicar las matrices de transformación se obtienen las impedancias de secuencia de -una línea de transmisión hexafásica con hilo de guarda, estoes:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{Z}_{s} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{T}_{6} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \mathbf{\hat{Z}}_{p} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{T}_{6} \end{bmatrix}$$
(2.25)

Al utilizar el mismo desarrollo que en el caso ante-rior obtenemos:

$$Z_{0} = Z_{ss} + 5Z_{sm}$$

$$Z_{1} = Z_{2} = Z_{3} = Z_{4} = Z_{5} = Z_{ss} - Z_{sm}$$

$$Z_{ss} = 1/6 (\hat{Z}_{aa} + \hat{Z}_{bb} + \hat{Z}_{cc} + \hat{Z}_{dd} + \hat{Z}_{ee} + \hat{Z}_{ff}) \qquad (2.26)$$

(2.23)

$$Z_{sm} = 1/15 (\hat{z}_{ab} + \hat{z}_{ac} + \hat{z}_{ad} + \hat{z}_{ae} + \hat{z}_{af} + \hat{z}_{bc} + \hat{z}_{bd}$$
  
$$Z_{be} + \hat{z}_{bf} + \hat{z}_{cd} + \hat{z}_{ce} + \hat{z}_{cf} + \hat{z}_{de} + \hat{z}_{df} + \hat{z}_{ef}) \qquad (2.27)$$

En una línea de transmisión hexafásica con dos condu<u>c</u> tores de tierra (w,u), las impedancias de secuencia se obtie-nen al realizar un análisis semejante al visto anteriormente-(un hilo de guarda). Por tanto:

$$\hat{z}_{p} = \begin{bmatrix}
\hat{z}_{aa} & \hat{z}_{ab} & \hat{z}_{ac} & \hat{z}_{ad} & \hat{z}_{ae} & \hat{z}_{af} \\
\hat{z}_{ba} & \hat{z}_{bb} & \hat{z}_{bc} & \hat{z}_{bd} & \hat{z}_{be} & \hat{z}_{bf} \\
\hat{z}_{ca} & \hat{z}_{cb} & \hat{z}_{cc} & \hat{z}_{cd} & \hat{z}_{ce} & \hat{z}_{cf} \\
\hat{z}_{da} & \hat{z}_{db} & \hat{z}_{dc} & \hat{z}_{dd} & \hat{z}_{de} & \hat{z}_{df} \\
\hat{z}_{ea} & \hat{z}_{eb} & \hat{z}_{ec} & \hat{z}_{ed} & \hat{z}_{ee} & \hat{z}_{ef} \\
\hat{z}_{fa} & \hat{z}_{fb} & \hat{z}_{fc} & \hat{z}_{fd} & \hat{z}_{fe} & \hat{z}_{ff}
\end{bmatrix}$$

$$\hat{z}_{pq} = z_{pq} = \frac{z_{pu}^{Z}_{ww}^{Z}_{uq} - z_{pu}^{Z}_{uw}^{Z}_{wq} - z_{pw}^{Z}_{wu}^{Z}_{uq} + z_{pw}^{Z}_{uu}^{Z}_{wq}}{z_{uu}^{Z}_{ww} - z_{uw}^{2}}$$
(2.28)

Para p,q = a,b,c,d,e,f

$$Z_0 = Z_{ss} + 5Z_{sm}$$
  
 $Z_1 = Z_2 = Z_3 = Z_4 = Z_5 = Z_{ss} - Z_{sm}$ 

2.3 Evaluación de las características de la línea de transmi sión.

Se evalúan cinco características diferentes:

Como son: (1) Potencia natural de la línea y (2) Car ga térmica que son independientes de la longitud de la línea. Las otras tres, (3) Regulación de tensión, (4) Eficiencia y -(5) Capacidad de la máxima potencia transferida en la línea,dependientes de la longitud de la línea.

Características independientes de la longitud de la lí 2.3.1 nea

> (1) Potencia natural de la línea.  $SIL = N (V_{I-N})^2 / SI$ MW (2.29)Donde: SI =  $\sqrt{X_1/Y_1}$ MW N = Número de fases  $V_{I-N}$  = Tensión de línea a neutro en KV. SI = Impedancia característica.  $X_1$  = Reactancia Inductiva de secuencia positiva en -ohms/milla. Y<sub>1</sub> = Admitancia shun de secuencia positiva en ohms/mi lla. (2) Carga térmica. THL =  $N_{C}(N)V_{L-N}I_{1} \times 10^{-3}$

**MVA** 

52

(1.4)

2.3.2 Características dependientes de la distancia.

Las tres características dependientes de la distancia se pueden evaluar, al usar el modelo  $\widehat{n}$  de la línea, el cualse muestra en la figura (2.11).



Figura 2.11 Modelo II para líneas de transmisión.

Los valores de impedancia Z y admitancia shun para -una longitud de línea se calculan:

$$Z = Z_1 X L$$
  
 $Y = Y_1 X L$  (2.30)

Con estos parámetros se calculan las constantes A,B,C y D para el modelo  $\widetilde{\mathfrak{u}}$  de la línea.

 $A = 1 + (Z \times Y)/2$  B = Z  $C = Y + (Z \times Y^{2})/4$   $D = 1 + (Z \times Y)/2$ (2.31)

El próximo paso es suponer las cantidades en el final de la línea.

Estas son:

- a) Tensión el cual se supone igual a la tensión delsistema.
- b) Factor de potencia de la carga al final de la línea.
- c) Potencia real al final de la línea, el cual se -asigna a las siguientes restricciones.

SIL ≤ Potencia Real ≤ THL

Si la potencia real es  $P_1$  se tiene:

 $\delta = \delta$  nominal = Arcsen(P<sub>1</sub> X nominal/3/V/<sub>R</sub><sup>2</sup>) (para 3Ø) = Arcsen(P<sub>1</sub> X nominal/6/V/<sub>R</sub><sup>2</sup>) (para 6Ø) (2.32)

Con X nominal y  $/V_S / = /V_R /$ , entonces, la potencia r<u>e</u> ceptora se calcula de acuerdo a la ecuación (1.2) como sigue:

$$P_{R} = \frac{3V_{R}^{2}}{R^{2} + \chi^{2}} \qquad \boxed{-R + R\cos(\beta \text{ nominal}) + \chi \sin(\beta \text{ nominal})}$$
(para 30)

$$P_{R} = \frac{6/V/R}{R^{2} + X^{2}} - R + R\cos(\delta_{nominal}) + Xsen(\delta_{nominal})$$
(para 6\$\vec{\vec{\vec{p}}})

Conocidos  $V_R$ ,  $P_R$  y el factor de potencia es posible calcular la corriente final  $I_R$ ; entonces, nuestro paso siquiente es calcular la corriente, el voltaje y potencia realen el inicio de la línea como sigue:

$$V_{S} = AV_{R} + BI_{R}$$

$$I_{S} = AV_{R} + DI_{R}$$

$$P_{S} = REAL (3V_{S}I_{S}^{*}) \qquad (para 3\emptyset)$$

$$P_{S} = REAL (6V_{S}I_{S}^{*}) \qquad (para 6\emptyset)$$

Conocidos estos parámetros de la línea se calculan -las características dependientes de la longitud de la línea.

> (3) Regulación de tensión. Regulación de tensión =  $\frac{(V_S/A - V_R)}{V_R} \times 100$

egulación de tensión = 
$$\frac{(V_S/A - V_R)}{V_R} \times 100$$
 (2.34)

(4) Eficiencia de transmisión.

$$Eficiencia = \frac{P_R X 100}{P_S} \%$$
(2.35)

 (5) Máxima potencia transferida; conocida también co mo limite de estabilidad en estado estable se calcula como:

$$P_{máx} = \frac{N}{R^2 + X^2} \begin{bmatrix} -R/V_R^2 + F/V_S//V_R/\cos(\delta_{máx}) + X/V_S//V_R/ \\ sen(\delta_{máx}) \end{bmatrix}$$

Donde:

N	=	3		para	3	fases	
N	=	6		para	6	fases	

Estas características de la línea de transmisión y -sus parámetros eléctricos son calculados para los cinco tipos de líneas mencionadas al inicio de este capítulo y para diferentes arreglos de conductores. Estos resultados se encuen-tran resumidos en las tablas 2.1 y 2.2, y los diferentes arr<u>e</u> glos de conductores utilizados se muestran en las figuras 1.1 y 1.2 del primer capítulo.

(2.36)

	TIPO DE LINEA Y CONFIGURACION - DE LOS CONDUCTO RES.	TIPO DE CONDUCTOR	Z <sub>11</sub> ohms/ph/milla	B <sub>14</sub> s/ph milla	SIL WW	THL MV A	PARA UNA LONGITUD DE 30 MILLAS Y F.P = 1.0				
							REG.DE VOLTAJE	EFICIEN CIA.	LIMITE DE ESTABILI DAD EN EDO.ESTABLE		
1	230 KV	ACSR 795 MCM	0.1307 + j0.7965	5.378	137	459	3.94	97.41	1913		
	3 PASES - 1 CTO.	ACSR 900 MGM	0.1204 + j0.7919	5.419	137	386	4.11	97.43	1957		
	CONFIGURACION	ACSR 954 MCM	0.1147 + j0.7877	5.445	139	402	4.20	97.45	1984		
	A.1	ACSR 1113 MCM	0.0988 + j0.7785	5.514	140	438	4.28	97.60	2056		
2	230 KV	ACSR 900 MCM	0.0601 + j0.3852	11.18	283	773	4.02	97.43	3999		
	3 PASES - 2 CTO.	ACSR 954 MCM	0.0573 + j0.3834	11.23	285	805	4.11	97.45	4054		
	CONFIGURACION	ACSR 1113 MCM	0.0493 + j0.3786	11.38	289	876	4.18	97.61	4206		
	B.1	ACSR 1113-BL MCM	0.0479 + j0.3816	11.33	287	884	4.19	97.63	4197		
3	230 KV	ACSR 900 MCM	0.1202 + j0.7954	5.419	824	1339	2.03	98.50	11 <b>4</b> 21		
	SEIS - PASES	ACSR 954 MCM	0.1145 + j0.7923	5.45	832	1394	2.05	98.51	11571		
	CONFIGURACION	ACSR 1113 MCM	0.0986 + j0.7830	5.52	839	1518	2.04	98.60	11978		
	B.1	ACSR 1113-BL MCM	0.0956 + j0.7887	5.49	834	1532	2.03	98.63	11955		
4	400 KV	ACSR 900 MCM	0.0601 + j0.3852	<b>11.18</b>	856	1344	1.99	98.50	11816		
	3 PASES - 2 CTO.	ACSR 954 MCM	0.0573 + j0.3834	1 <b>1.23</b>	861	1399	2.01	98.52	11973		
	CONFIGURACION	ACSR 1113 MCM	9.0493 + j0.3786	11. <b>38</b>	874	1524	1.99	98.61	12416		
	B.1	ACSR 1113-BL MCM	9.0479 + j0.3816	11.13	868	1524	1.96	98.65	12385		
5	400 KV	ACSR 795 MCM	0.1307 + j0.7965	5.378	413	624	1.96	98.49	5653		
	3 PASES - 1 CTO.	ACSR 900 MCM	0.1204 + j0.7914	5.419	416	672	2.01	98.51	5781		
	CONFIGURACION	ACSR 954 MCM	0.1147 + j0.7877	5.445	419	700	2.04	98.52	5857		
	A.1	ACSR 1113-BL MCM	0.0982 + j0.7785	5.514	424	762	2.03	98.61	6065		

TABLA 2.1 PARAMETROS ELECTRICOS Y CARACTEPISTICAS DE CINCO TIPOS DIFERENTES DE LINEA.

	TIPO DE LINEA Y CONFIGURACION - DE LOS CONDUCTO RES.	TIPO DE CONDUCTOR	Z <sub>11</sub> ohmas/ph/milla	B <sub>1</sub> s/ph/ milla	SIL MW	THL MV A	PARA UNA 30 MILLA	PARA UNA LONGITUD DE LINEA DE 30 NILLAS Y F.P = 1.0		
							REG. DE Voltaje	EFICIEN- CIA.	LIMITE DE ESTABILI- DAD EN EDO.ESTABLE MW.	
1	230 KV	AUSR 795 MGM	0.1298 > j0.8493	5.0143	128	359	4.09	97.43	1823	
	3 FASES - 1 CTO.	ACSR 900 MGM	0.1195 + j0.8412	5.050	126	386	4.29	97.45	1863	
	CONFIGURACION	ACSR 954 MGM	0.1138 + j0.8405	5.072	130	402	4.39	97.47	1887	
	A.2	ACSR 1113 MCM	0.0979 + j0.8313	5.130	131	438	4.51	97.63	1951	
2	230 KV	ACSR 900 MCM	0.0500 + j0.4117	10.41	2 <b>65</b>	773	4.22	97.44	3797	
	3 FASES - 2 CTO.	ACSR 954 MCM	0.0572 + j0.4099	10.45	266	805	4.32	97.46	3847	
	CONFIGURACION	ACSR 1113 MCM	0.0492 + j0.4053	10.58	269	876	4.42	97.61	3981	
	3.2	ACSR 1113-BL MCM	0.0478 + j0.4082	10.54	268	884	4.44	97.66	3973	
3	230 KV SEIS FASES CONFIGURACION B,2	ACSR 900 MCM ACSR 954 MCM ACSR 1113 MCM ACSR 1113-BL MCM	0.12017 + j0.8507 0.11447 + j0.8471 0.09857 + j0.8378 0.09577 + j0.8335	5.048 5.07 5.13 5.11	769 <b>773</b> 783 779	1339 1394 1518 1532	2.09 2.13 2.13 2.13 2.13	98.50 98.51 98.61 98.63	10826 10959 11319 11297	
4	400 KV	ACSR 900 MCM	0.0600 + j0.4117	10.41	800	1344	2.05	98.51	11206	
	3 FASES - 2 CTO.	ACSR 954 MCM	0.0572 + j0.4099	10.45	804	1399	2.08	98.52	11348	
	CONFIGURAJION	ACSR 1113 MCM	0.0492 + j0.4053	10.58	815	1524	2.07	98.61	11734	
	B.2	ACSR 1113-BL MCM	0.0478 + j0.4082	10.54	810	1524	2.04	98.65	11707	
5	400 KV	ACSR 795 MCM	0.1298 + j0.8493	5.0143	387	624	2.00	98.50	5382	
	3 PASES -1 CTO.	ACSR 900 MCM	0.1195 + j0.8442	5.05	382	672	2.07	98.52	5496	
	CONFIGURACION	ACSR 954 MCM	0.1138 + j0.8405	5.072	394	700	2.10	98.53	5564	
	A.2	ACSR 1113 MCM	0.0979 + j0.8313	5.138	396	762	2.10	98.62	5748	

TABLA 2.2 PARAMETROS ELECTRICOS Y CARACTERISCAS DE CINCO TIPOS DIFERENTES DE LINEA.

## CAPITULO III.

SELECCION DEL TRANSFORMADOR TRIFASICO/HEXAFASICO

## 3.1 Introducción.

Una realidad esencial en el estudio de la transmisión de potencia hexafásica, es que su generación y utilización -continuará siendo trifásica, esto naturalmente plantea la necesidad de transformar la generación de tensiones trifásicas, a tensiones de transmisión hexafásica, las cuales deben ser reducidas a niveles de tensión de distribución trifásica, las transformaciones se pueden hacer con sistemas de transformad<u>o</u> res adecuados.

Un paso importante en el uso del concepto hexafásicoestá en encontrar el mejor tipo de transformador desde el pu<u>n</u> to de vista de potencia, capacidad de manejo, costo, confiab<u>i</u> lidad, relación de tensión y corriente, regulación de voltaje, eficiencia, las necesidades de cambio de tema y protección.

En este capítulo se trata de encontrar las mejores c<u>a</u> racterísticas para la selección de transformador trifásico/h<u>e</u> xafásico, basados en los tatos proporcionados por el laborato rio de potencia de la WEST VIRGINIA UNIVERSITY, para investigar las diferentes configuraciones de transformadores posi-bles y obtener los modelos y evaluar sus características.

3.2 Transformadores Trifásicos/Hexafásicos.

Después de un análisis de los diferentes tipos de - transformadores trifásicos/hexafásicos, se decidió enfocar la atención en los cuatro tipos específicos de transformadores los cuales están situados idealmente para el proceso de tran<u>s</u> formación de tensión. Estos se muestran en la fig. 3.1.

Estos transformadores no sólo transforman las tensiones, como los transformadores convensionales, sino que también la alimentación trifásica a la alimentación hexafásica y viceversa. Aunque otro tipo de conexión como,  $\triangle$  (delta),  $\bigcirc$ (hexágono) son posibles, no fueron considerados debido a la falta del neutro, requerida para la protección de las líneasen cualquiera de los lados del transformador.

Con el fín de determinar el modelo y evaluar sus ca-racterísticas constantes condicionadas, cada una de las cua-tro conexiones mostradas en las fig. 3.1 se simularon en el laboratorio de potencia de la WEST VIRGINIA UNIVERSITY, usando unos transformadores trifásicos sencillos y conectándolosconvenientemente.

Cada uno de estos transformadores tiene una potenciamáxima de 1.5 KVA 230-115/230-115 V y 60 Hz, y su esquema se-



Transformador DELTA / ESTRELLA



Transformador  $Y_e$  / ESTRELLA





Transformador Y<sub>e</sub> / HEXAGONO



AUTOTRANSFORMADOR CONECTADO EN ESTRELLA

Figura 3.1

muestra en la fig. 3.2.



Figura 3.2 Esquema de un transformador de fase senci lla utilizada para un estudio de simula-ción.

Si las dos bobinas en los lados primarios y secunda-rios están conectados en serie, se obtienen 230 Volts. Enton ces la corriente a 1.5 KVA es:

$$I = \frac{1.5 \text{ KVA}}{230 \text{ V}} = 6.52 \text{ Amp}$$

Si las otras dos bobinas están conectadas en paralelo, una puede obtener 115 Volts, en cuyo caso la relación de co-rriente es igual a:

 $I = \frac{1.5 \text{ KVA}}{115 \text{ V}} = 13.04 \text{ Amp}$ 

A continuación se encontrarán las características, de los cuatro tipos de conexiones de transformadores, menciona-das en la sección anterior.

3.2.1 Transformador Delta - Estrella.

El esquema para esta conexión de transformador es elsiguiente:


Figura 3.3 Diagrama esquemático de la conexión de un transformador Delta/Estrella.

Los valores para esta conexión son:

Trifásico

Hexafásico

Pot. en KVA = 3x1.5 = 4.5Tensión de línea a línea

 $V_{AB} = 230 V$ 

Tensión de embobinado

 $V_{AB} = 230 V$ Corriente de embobinado  $I_{AB} = \frac{1500}{230} = 6.52 Amp$  Pot. en KVA = 6x0.75 = 4.5Tensión de línea a néutro

 $V_{an} = 115 V$ 

Tensión de línea a línea entre fases adyacentes:

 $V_{ab} = 115 V$ 

Corriente de embobinado

 $I_a = \frac{750}{115} = 6.52$  Amp

Corriente de línea

Corriente de línea

criente de línea  $I_A = \sqrt{3}$  (6.52) = 11.29 Amp  $I_L = 6.52$  Amp

La relación de enrrollado entre un embobinado trifási co y un embobinado hexafásico es igual a:

$$r = \frac{230}{115} = 2$$

Por tanto, la relación es de 2:1

La razón de corriente de línea es igual a =  $\frac{11.29}{6.52} = \sqrt{3}$ Por tanto, la relación es de  $\sqrt{3}$  : 1

El diagrama fasorial de tensión para esta conexión se muestra en la figura 3.4



Figura 3.4. Diagrama fasorial de tensión para una conexión DELTA - ESTRELLA.

Se observa facilmente de este diagrama fasorial:

V <sub>AB</sub>	=	230 <u>/120°</u>	V	Van	=	115	<u> 20°</u>	V	
V <sub>BC</sub>	=	230 <u>0°</u>	V	v <sub>ab</sub>	=	115	<u>/60°</u>	v	
V <sub>CA</sub>	=	230 <u>240°</u>	v	Vac	=	$\sqrt{\frac{3}{2}}$	(115)	(2 <u>)⁄30°</u>	_ v
					=	200	<u>/30°</u>	V	
				V <sub>ad</sub>	=	230	<u>/0°</u>	V	

Por tanto las relaciones del ángulo de fase entre los diferentes tensiones, primarias y secundarias son:

V <sub>AB</sub> ,	Van	. =	120°		V <sub>AB</sub> ,	V <sub>ab</sub>	=	<b>6</b> 0°
V <sub>AN</sub> ,	V <sub>an</sub>	=	90°		V <sub>ac</sub> ,	v <sub>an</sub>	=	30°

Con el fin de determinar los circuitos equivalentes,las pruebas de corto circuito y circuito abierto fueron aplicados en este transformador. La prueba de corto circuito seaplicó tanto en el lado trifásico como en el lado hexafásico, con el fin de que exista diferencia entre los parámetros en-contrados.

Aplicando una baja tensión de 5.4 V, entre las líneas del lado trifásico (delta) y poniendo en corto circuitoel lado hexafásico del transformador de modo tal que las co-rrientes máximas, fluyen en ambos lados del transformador.

Se obtuvieron las siguientes lecturas:

Tensión entre líneas:

$$V_{AR} = 5.4$$
 V

P<sub>cc</sub> = 36 Watts (Potencia trifásica representando las pérdidas de energía)

 $I_{A} = 11.4 A$ 

Por tanto, para la corriente entre fases:

$$I_{AB} = \frac{11.4}{\sqrt{3}} = 6.582$$
 A

Usando estos datos los parámetros de corto circuito asignados al lado trifásico son los siguientes:

$$Z_{cc} = \frac{V_{AB}}{I_{AB}} = \frac{5.4 \text{ V}}{6.582 \text{ A}} = 0.82 \text{ ohms/fase}$$

 $R_{cc} = \frac{P_{cc} \text{ por fase}}{I_{AB}^2} = \frac{36/3}{(6.58)^2} = 0.276 \text{ omhs/fase}$ 

$$X_{cc} = \sqrt{Z_{cc}^2 - R_{cc}^2} = \sqrt{(0.82)^2 - (0.276)^2} = 0.772$$
 ohms/fase

Al poner estos parámetros en base por unidad:

Impedancia base en el lado trifásico =  $\frac{(KV \text{ base})^2}{MVA \text{ base}}$ 

$$Z_{\text{base}} = \frac{(0.23)^2}{(1.5\text{KVA}/1000)} = 35.266 \text{ ohms}$$
$$Z_{\text{p.u.}} = \frac{Z_{\text{ohms}}}{Z_{\text{base}}}$$

$$Z_{cc} = \frac{0.82}{35.266} = 0.0232 \text{ p.u.}$$

$$R_{cc} = \frac{0.276}{35.266} = 0.0078 \text{ p.u.}$$

 $X_{cc} = \frac{0.772}{35.266} = 0.0218$  p.u.

Ahora al conectar<sub>1</sub>en corto circuito el embobinado endelta y usando otro transformador Delta - Estrella, una ali-mentación hexafásica generada en el laboratorio, se aplicó en el lado de la estrella del transformador bajo prueba. Las -lecturas relevantes fueron:

 $I_{a} = 6.1 A$ 

 $V_{ab} = V_{an} = 2.9 V$ 

P<sub>cc</sub> = 33 Watts (potencia hexafásica)

Con estos datos, los parámetros de corto circuito referidos al lado hexafásico se determinaron de la siguiente -forma:

$$Z_{cc} = \frac{V_{an}}{I_{a}} = \frac{2.9}{6.1} = 0.475$$
 ohms/fase  

$$R_{cc} = \frac{P_{cc} \text{ por fase}}{I_{a}^{2}} = \frac{33/6}{(6.1)^{2}} = 0.1478$$
 ohms/fase  

$$X_{cc} = \sqrt{Z_{cc}^{2} - R_{cc}^{2}} = \sqrt{(0.475)^{2} - (0.1478)^{2}} = 0.4518 \text{ sc}/\text{fase}$$

(3.1)

Encontrando la impedancia base hexafásica, para poder poner los parámetros encontrados en por unidad:

$$Z_{\text{base}} = \frac{(0.115)^2}{(0.75/1000)} = 17.6333$$

Parámetros por unidad:

$$Z_{cc} = \frac{0.4754}{17.6333} = 0.02696$$
 p.u

 $R_{cc} = \frac{0.1478}{17.6333} = 0.0083$  p.u.

$$X_{cc} = \frac{0.4516}{17.6333} = 0.02562$$
 p.u.

Al comparar las ecuaciones (3.1) y (3.2) y eliminar la pequeña diferencia debida a los errores de medición, se v<u>e</u> rifica que los valores por unidad de los parámetros de cortocircuito del transformador son los mismos en el lado trifásico ó en el lado hexafásico.

Este importante descubrimiento confirma que se pueden usar los valores de los parámetros por unidad directamente en sistemas en estudio, sin tener que preocuparse por el tipo de conexión del transformador y el número de fases.

El siguiente paso en la evaluación del modelo, es ladeterminación de los parámetros en el nucleo. La prueba de circuito abierto se realizó alimentando una tensión de 230 Ven el lado trifásico con el embobinado en estrella mantenién-

(3.2)

ohms

dolo abierto.

De esta prueba se obtuvieron las siguientes lecturas:  $V_{AB} = 230 V$  $I_{AB} = 0.1039 A$ 

P<sub>ca</sub> = 30 Watts (Potencía trifásica representando las pérdidas en el nucleo).

Con estos datos, los parámetros del circuito abiertose encuentran de la siguiente manera:

$$Y_{ca} = \frac{{}^{1}AB}{V_{AB}} = \frac{0.1039}{230} = 0.00045$$
  $\neg /fase$ 

 $G_{ca} = \frac{P_{ca} \text{ por fase}}{(V_{AB})^2} = \frac{(30/3)}{(230)^2} = 0.000189 \text{ sc/fase}$ 

 $b_{ca} = \sqrt{Y_{ca}^2 - G_{ca}^2} = \sqrt{(0.00045)^2 - (0.000189)^2}$ = 0.0004084 \sqrt{fase}

Al encontrar la admitancia base:

$$Y_{\text{base}} = \frac{1.5/1000}{(0.230)^2} = 0.02835 = (35.276 \text{ ohms})^{-1}$$

Los parámetros encontrados por unidad quedan de la m<u>a</u> nera siguiente:

$$Y_{ca} = \frac{0.00045}{0.02835} = 0.0159$$
 p.u.  
 $G_{ca} = \frac{0.000189}{0.02835} = 0.00667$  p.u.

$$b_{ca} = \frac{0.0004084}{0.02835} = 0.0144$$
 p.u.

Los modelos actuales y en base por unidad son repre-sentados en la figura 3.5 y 3.6 respectivamente:



Figura 3.5. Modelo del transformador Delta - Estrella referido al lado delta.

72



Figura 3.6 Modelo del transformador Delta - Estrella en base por unidad.

En la mayoría de estudios de sistemas de transformado res, las pérdidas en el núcleo son despreciables en cuyo caso sólo se toma el diagrama simplificado en corto circuito y por unidad, el cual se observa en la figura 3.7.



Figura 3.7

Modelo del transformador Delta - Estrella para el estudio de sistemas. Ya obtenidos los modelos anteriores, la eficiencia yla regulación de tensión de este tipo específico de transformadores, el siguiente paso es encontrar estas características de la manera siguiente:

Eficiencia en carga total:

Asumiendo un factor de potencía de carga = 0.8 en retraso. Potencia de salida = 1500 x 0.8 = 1200 Watts Pérdidas de energía = 36 Watts (de la prueba de corto circuito). Pérdidas en el núcleo = 30 Watts (de la prueba de circuito -abierto). Potencia de entrada = 1200 + 36 + 30 = 1266 Watts EFICIENCIA =  $\frac{1200}{1266}$  = 0.9478 p.u. = 94.78%

Regulación de Tensión en Carga Total

Nuevamente con el factor de potencia de carga en re-traso igual a 0.8 f.p., y utilizando el circuito equivalentedado en la figura 3.7.

- $V_{\rm S} = V_{\rm R} + I(R_{\rm cc} + jX_{\rm cc})$ 
  - = 1.0 + j0 + 1.0(0.8 j0.6)(0.0078 + j0.0218)
  - = 1.0 + j0 + 0.0195 + j0.0128
  - =  $1.0195 + j0.0128 = 1.0196 / 0.72^{\circ}$

% REGULACION DE TENSION =  $\frac{V_S - V_R}{V_R} \times 100$ =  $\frac{1.0196 - 1}{1} \times 100 = 1.96\%$  Los cálculos realizados para las otras tres conexio-nes se obtienen en forma similar a partir de sus modelos respectivos, no se repetirán las operaciones para las otras con<u>e</u> xiones.

### 3.2.2 Transformador Ye - Estrella.



Figura 3.8 Esquema de una conéxión de un transformador Ye - Estrella.

Los valores del transformador Ye - Estrella de la figura 3.8 son:

## Trifásico

Hexafásico

Pot. en KVA =  $3 \times 1.5 = 4.5$ Tensión de línea a línea

 $V_{AB} = 230 V \text{ (aplicado)}$ 

Tensión de embobinado

$$V_{\rm AN} = \frac{230}{\sqrt{3}} = 132.79 \text{ V}$$

Corriente de embobinado

$$I_A = \frac{1.5 \times 10^3}{132.79} = 11.29 A$$

= Corriente de línea

Pot. en KVA = 
$$6 \times 0.75 = 4.5$$

Tensión de embobinado

$$V_{an} = \frac{115}{\sqrt{3}} = 66.4$$

Tensión de línea a línea  $V_{ab}$  = 66.4 V

Corriente de embobinado

 $I_a = \frac{750}{66.4} = 11.29$  A

= Corriente de línea

La relación de vueltas entre un embobinado trifásicoy un embobinado hexafásico es:

r =  $\frac{132.78}{66.4}$  = 2 Por tanto la relación es de: 2 : 1

La razón de tensión de línea a línea =  $\frac{230}{66.4}$  = 3.4638

Por tanto la relación es de : 3.46 : 1

La razón de corriente de línea = 
$$\frac{11.29}{11.29}$$
 = 1

Por tanto, la relación es de: 1:1

Los diagramas fasoriales de tensión para esta cone- - xión son:



Figura 3.9 Diagrama fasorial de tensión para un transformador Y<sub>e</sub> - Estrella.

V <sub>AN</sub>	=	132.79 <u>/0°</u>	v	•	V <sub>an</sub>	= 66.4 <u>0°</u>	v
V <sub>AB</sub>	н.	230 <u>30°</u>	v		v <sub>ab</sub>	= 66.4 <u>60°</u>	v
V <sub>BN</sub>	=	132.79 <u>/-120°</u>	V		v <sub>ac</sub>	= 115 <u>30°</u>	v
					V <sub>ad</sub>	= 132.79/0°	v

Por tanto, las relaciones de ángulo de fase entre las tensiones diferentes primarias y secundarias son:

 $\begin{array}{c} V_{AN}, V_{an} &= 0^{\circ} \\ V_{AB}, V_{AN} &= 30^{\circ} \end{array} \begin{array}{c} V_{AB}, V_{ab} &= -30^{\circ} \\ V_{ab}, V_{an} &= 60^{\circ} \end{array}$ 

77

Para determinar el circuito equivalente, las pruebasde corto circuito y circuito abierto fueron aplicados en esta conexión del transformador Delta - Estrella. Al realizar laprueba de corto circuito, en el lado trifásico con el lado h<u>e</u> xafásico en estrella, en corto, el valor de los parámetros -son:

$$Z_{cc} = 0.842$$
 ohms  
 $R_{cc} = 0.1622$  ohms  
 $X_{cc} = 0.8262$  ohms

Estos valores por unidad se encontraron, determinando primero la base de impedancia (trifásica) como:

 $Z_{\text{base}} = \frac{230/\sqrt{3}}{11.29} = 11.76$  ohms

Por tanto los parámetros por unidad son:

 $Z_{cc} = \frac{0.842}{11.76} = 0.07159 \quad \text{p.u.}$   $R_{cc} = \frac{0.1622}{11.76} = 0.01379 \quad \text{p.u.} \quad (3.3)$   $X_{cc} = \frac{0.8262}{11.76} = 0.0702 \quad \text{p.u.}$ 

La prueba de corto circuito fue repetida nuevamente en forma similar, mientras el lado Ye trifásico esta en corto, los medidores se mantuvieron en lado hexafásico. Los parámetros en este caso son:

 $Z_{cc} = 0.372$  ohms.  $R_{cc} = 0.0811$  ohms  $X_{cc} = 0.3631$  ohms

Con base de impedancia hexafásica igual a:

 $Z_{\text{base}} = \frac{66.4}{11.29} = 5.88$  ohms

Los valores por unidad son los siguientes:

$$Z_{cc} = \frac{0.372}{5.88} = 0.0632$$
 p.u.

$$R_{cc} = \frac{0.811}{5.88} = 0.01379 \text{ p.u.}$$
(3.4)

 $X_{cc} = \frac{0.3631}{5.88} = 0.0617$  p.u.

Los valores respectivos en (3.3) y (3.4) concuerdan bastante, las discrepancias, se pueden atribuir a errores demedición. Las pruebas en circuito abierto (valores), son encontrados en la tabla 3.1.

3.2.3 Transformador Ye - Hexagóno.

El esquema para este transformador se muestra en la figura 3.10.



Figura 3.10

Esquema de una conexión de un transformador Ye - Hexagóno.

Los valores para este transformador con 230 Volts - - aplicados entre línea y línea del lado trifásico y hexafásico

Trifásico

Pot. en KVA =  $3 \times 1.5 = 4.5$ Tensión de línea a línea  $V_{AB} = 230$  V

Tensión de embobinado  $V_{AN} = \frac{230}{\sqrt{3}} = 132.79$  V Pot. en KVA = 6 x 0.75 = 4.5 Tensión de embobinado  $V_{ab} = \frac{115}{\sqrt{3}} = 66.4$  V

Corriente de embobinado I<sub>ab</sub> =  $\frac{750}{66.4}$  = 11.29 A 80

Corriente de embobinado Iab = Corriente de línea  $I_A = \frac{1.5 \times 10^3}{132.78} = 11.29$  A

= Corriente de línea

La relación de vueltas entre un embobinado trifásicoy un embobinado hexafásico es:

$$r = \frac{132.79}{66.4} = 2$$
 Por tanto la relación es de: 2 : 1  
La razón de tensión de línea a línea =  $\frac{230}{66.4} = 3.464$   
Por tanto la razón es de: 3.464 : 1  
La razón de corriente de línea =  $\frac{11.29}{11.29} = 1$ 

Por tanto la razón es de: 1:1

El diagrama fasorial de tensión para esta conexión es el representado en la figura 3.11.



Figura 3.11 Diagrama fasorial de tensión para un transformador Ye - Hexagóno.

Del diagrama se puede observar facilmente:

 $V_{AN}$ ,  $V_{an} = 0^{\circ}$  y  $V_{AB}$ ,  $V_{ab} = -30^{\circ}$ 

Igualmente, el diagrama fasorial de corriente para el lado hexafásico es:



Figura 3.12 Diagrama fasorial de corriente para el lado hexagonal del transformador Ye --Hexagóno.

Del diagrama se muestra que:

 $I_A, I_a = 0$  y  $I_a, I_{ab} = 60^\circ$ 

Ya que las tensiones de línea a línea en ambos lados, son los mismos para los transformadores Ye - Estrella y Ye --Hexágono. Los parámetros medidos en este caso son casi iguales a los obtenidos en la anterior conexión. También los datos de corto circuito y circuito abierto se encuentran en la tabla 3.1.

3.2.4 Autotransformador Conectado en Estrella.



Figura 3.13 Diagrama esquemático de un autotransformador trifásico - hexafásico conec tado en estrella.

En el esquema anterior, si todas las seis terminalesde entrada son alimentadas, entonces este transformador forma un autotransformador Hexafásico/Hexafásico. Ya que las diferentes terminales no eran aprovechables en los transformado-res trifásicos sencillos usados para simular la conexión ante rior, se conectaron de tal forma que las salidas se unieron como se muestra arriba.

Los valores para esta conexión con 230 Volts., aplic<u>a</u> dos entre línea a línea en el lado trifásico como el hexafás<u>i</u> co son:

Trifásico

Pot. en KVA = 3 x 1.5 = 4.5 Tensión de línea a línea  $V_{AB} = 230$  V Pot. en KVA = 6 x 0.75 = 4.5 Tensión de embobinado  $V_{an} = \frac{115}{\sqrt{3}} = 66.4$  V

Tensión de embobinado V<sub>AN</sub> = 132.79 V

Corriente de embobinado

 $I_{A} = 11.29$  A

Impedancia base  $Z_{base} = \frac{230/\sqrt{3}}{11.29} = 11.75 \text{ ohm}$  Corriente de embobinado  $I_a = \frac{750}{66.4} = 11.29$  A Corriente de línea = 11.29 A Impedancia base  $Z_{base} = \frac{66.4}{11.29} = 5.88$  ohm

Admitancia base =  $\frac{1}{11.75}$  = 0.08515 ~

por fase

La relación de vueltas entre el embobinado trifásicoy el embobinado hexafásico para este caso particular es:

r = 2 Por tanto la relación es de: 2 : 1

La razón de tensión de línea a línea es:

## 3.464 : 1

La razón de corriente de línea es:

### 1 : 1

Para determinar el modelo del autotransformador, se aplicó primero la prueba de corto circuito con medidores mantenidos en el lado trifásico y el lado hexafásico en corto.

Basados en los datos obtenidos los parámetros son:

Zcc	=	0.38	ohms	=	$\frac{0.38}{11.75}$ =	-	0.0323	p.u.
R <sub>cc</sub>	=	0.09	ohms	=	$\frac{0.09}{11.75} =$	=	0.0077	p.u.
Xcc	=	0.369	ohms	=	$\frac{0.369}{11.75}$ =	-	0.0310	p.u

La prueba de circuito abierto, se realizó alimentando el lado trifásico, con el lado hexafásico en circuito abierto, los parámetros en el núcleo obtenidos son:

$$Y_{ca} = 0.00135 = \frac{0.00135}{0.08515} = 0.0159 \quad \text{p.u.}$$
  

$$G_{ca} = 0.000567 = \frac{0.000567}{0.08515} = 0.00666 \quad \text{p.u.}$$
  

$$b_{ca} = 0.001225 = \frac{0.001225}{0.08515} = 0.0144 \quad \text{p.u.}$$

TABLA 3.1 CAPACIDADES Y RESULTADOS DE PRUEBA EN CUATRO TIPOS DE CONECCIONES DE TRANSPORMADORES BAJO ESTUDIO.

TIPO DE COMINECCION	DELTA/ESTRELLA		YE/ESTRELLA		YE/HEXAGONO		AUTOTRANSFORMADOR CONEC TADO EN ESTRELLA.	
VARIABLE	LADO - TRIPASICO	LADO - HEXAPASICO	LADO - TRIFASICO	LADO - HAXAPASICO	LADO - TRIPASICO	LADO - HEXAPASICO	LADO - TRIPASICO	LADO - HEXAPASICO
CAPACIDADES TOTALES KVA (TRES 0 GEIS PASES)	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5	4.5
v <sub>L-L</sub> (pases advacentes),v	230	115	230	66,4	230	66.4	230	66.4
۷ <sub>L</sub> -",۷	132.8	115	132.8	66.4	132.8	66.4	132.8	66.4
I <sub>lines,</sub> A	11.29	6,52	11,29	11.29	11.29	11.29	11.29	11.29
I <sub>devanade</sub> , <sup>A</sup>	6.52	6.52	11.29	11.29	11.29	11.29	11.29	11.29

a) - CAPACIDADES.

. 8

### CAPACIDADES Y RESULTADOS DE PRUEBA EN CUATRO TIPOS DE CONECCIONES DE TRANSFORMADORES BAJO ESTUDIO.

CON PRUEBAS CONDUCIDAS EN PARAMETROS	LADO - TRIPASICO	LADO - HEXAPASICO	LADO - TRIPASICO	LADO - HEXAPASICO	LADO TRIPASICO	LADO TRIPASICO
ZSC, ohans	0,8200	0.4750	0.842	0.572	0,788	0.88
R <sub>SC</sub> , ohas	0,2770	0,1480	0, 1622	0,0811	0.111	0.09
XSC, ohns	0.7710	0.4510	0,8262	0.3631	0.780	0.369
Zbase, ohnis.	35.27	17.63	11.75	5.87	11,75	11.75
Z <sub>SC+P-u-</sub>	0,0233	0.0270	0.0717	0.0634	0.0670	0,0323
R <sub>SC,p.z.</sub>	0.0079	0,0084	0.0138	0.0138	0.0094	0,0077
X <sub>SC</sub> ,p.u.	0.0219	0.0256	0.0703	0.0619	0.0663	0.0310

b) .- PARAMETROS DE PRUEBAS DE CIRCUITO CORTO.

8 7

CAPACIDADES Y RESULTADOS DE PRUEBA EN CUATRO TIPOS DE CONECCIONES DE TRANSFORMADORES BAJO ESTUDIO.

CON PRUEBAS CONDUCIDAS EN PARAMETROS	LADO TRIFASICO	LADO TRIFASICO	LADO TRIFASICO	LADO TRIPASICO
Y <sub>OC</sub> ,Siemens	0.00045	0.00136	0.00147	0.00135
ge, Siemens	0.000189	0.00055	0.00060	0.00057
b <sub>m,</sub> Siemens	0.00041	0.00124	0.00134	0.00123
Y <sub>base</sub> ,Siemens	0.02830	0.08510	0.08510	0.08610
Y <sub>oc,</sub> p.u.	0.01590	0.0.1600	0.01730	0601590
gc, p.u.	0.00668	0,00650	0.00710	0,00668
b <sub>m</sub> , p.u.	0.01440	0.01460	0.01570	0.01440

c) .- PARAMETROS DE PRUEBAS DE CIRCUITO ABIERTO.

88

### CAPITULO IV

ANALISIS DE CORTO CIRCUITO EN SISTEMAS HEXAFASICOS

#### 4.1 Introducción.

El complejo análisis de fallas en sistemas hexafási-cos es mucho más grande que los sistemas trifásicos. Por esta razón el objetivo de este capítulo esta enfocado a anali-zar los tipos de falla más probables.

La diferencia entre los tipos de falla en un sistematrifásico y hexafásico y las combinaciones que existen se ilustran en la tabla 4.1, 4.2. Como se observa en las tablas el número de fallas significativas es solo 4 para el sistematrifásico, mientras es 22 para el sistema hexafásico.

El número significativo de fallas se obtiene eliminan do las combinaciones que producen el mismo valor de corriente de falla. Por ejemplo en un sistema trifásico balanceado, -cualquier falla de línea a línea produce el mismo valor de co rriente de falla. Esto significa que hay 5.5 veces distintos valores de corriente de falla para sistemas hexafásicos que las que existen para sistemas trifásicos.

Los tipos de fallas que se analizan en este trabajo son: a) Falla de línea a tierra.

b) Falla trifásica a tierra.

- c) Falla pentafásica a tierra.
- d) Falla pentafásica.
- e) Falla hexafásica a tierra
- f) Falla hexafásica.
- g) Falla bifásica.

Tipo de falla	# t n	otal de comb <u>i</u> aciones.	<pre># significativo de combinaciones.</pre>
Trifásica		1	1
Trifásica a tierra		1.	
Bifásica		3	1
Bifásica a tierra		3	1
Fase a tierra		3	1
	Total	11	4

Tabla 4.1 Tipos de fallas para un sistema trifásico

Tipo de falla	<pre># total de combi naciones.</pre>	<pre># significativo de combinaciones.</pre>
Hexafásica	1	1
Hexafásica a tierra	1	
Pentafásica	6	1
Pentafásica a tierra	6	1
Cuatro fases	15	3
Cuatro fases a tierra	15	3
Trifásica	20	3
Trifásica a tierra	20	3
Bifásica	15	3
Bifásica a tierra	15	3
Fase a tierra	6	
Tota	1 120	22

Tabla 4.2 Tipos de fallas para un sistema hexafási co.

Para simplificar el análisis se considera en la falla una configuración simétrica con respecto a la fase "a".

4.2 Falla de Línea a Tierra.

La falla que se representa en la figura 4.1, es el -más probable tipo de falla a ocurrir en un sistema de poten-cia.



Figura 4.1 Falla de una fase a tierra.

Condiciones de la falla.

$$V_a = 0$$

 $I_b = I_c = I_d = I_e = I_f = 0$ 

Las componentes simétricas de la corriente son:

$$I_{ao} = 1/6(I_{a} + I_{b} + I_{c} + I_{d} + I_{e} + I_{f}) = 1/6 I_{a}$$

$$I_{a1} = 1/6(I_{a} + bI_{b} + b^{2}I_{c} + b^{3}I_{d} + b^{4}I_{e} + b^{5}I_{f}) = 1/6 I_{a}$$

$$I_{a2} = 1/6(I_{a} + b^{2}I_{b} + b^{4}I_{c} + I_{d} + b^{2}I_{e} + b^{4}I_{f}) = 1/6 I_{a}$$

$$I_{a3} = 1/6(I_{a} + b^{3}I_{b} + I_{c} + b^{3}I_{d} + I_{e} + b^{3}I_{f}) = 1/6 I_{a}$$

$$I_{a4} = 1/6(I_a + b^4I_b + b^2I_c + I_d + b^4I_e + b^2I_f) = 1/6 I_a$$
  
$$I_{a5} = 1/6(I_a + b^5I_b + b^4I_c + b^3I_d + b^2I_e + bI_f) = 1/6 I_a$$

$$I_{a0} = I_{a1} = I_{a2} = I_{a3} = I_{a4} = I_{a5}$$
 (4.1)

Las componentes simétricas de voltaje son:

v <sub>a0</sub>		0	Zo	0	0	0	0	0	I <sub>ao</sub>
Val		Eal	0	<sup>2</sup> 1	0	0	0	0	Ial
V <sub>a2</sub>		0	0	0	Z <sub>2</sub>	0	0	0	I <sub>a2</sub>
V <sub>a3</sub>	=	0	ʻ 0	0	0	Z <sub>3</sub>	0	0	I <sub>a3</sub>
v <sub>a4</sub>		0	0	0	0	0	Z4	0	I <sub>a4</sub>
v <sub>a5</sub>		0	0	0	0	0	0	Z <sub>5</sub>	I <sub>a5</sub>
	L 1		L						

$$V_{a0} = -I_{a0}Z_{0}$$

$$V_{a1} = E_{a1} - I_{a1}Z_{1}$$

$$V_{a2} = -I_{a2}Z_{2}$$

$$V_{a3} = -I_{a3}Z_{3}$$

$$V_{a4} = -I_{a4}Z_{4}$$

$$V_{a5} = -I_{a5}Z_{5}$$

(4.2)

Como 
$$I_{a0} = I_{a1} = I_{a2} = I_{a3} = I_{a4} = I_{a5}$$

$$V_{a0} = -I_{a1}Z_{0}$$

$$V_{a1} = E_{a1} - I_{a1}Z_{1}$$

$$V_{a2} = -I_{a1}Z_{2}$$

$$V_{a3} = -I_{a1}Z_{3}$$

$$V_{a4} = -I_{a1}Z_{4}$$

$$V_{a5} = -I_{a1}Z_{5}$$

$$V_{a} = V_{a0} + V_{a1} + V_{a2} + V_{a3} + V_{a4} + V_{a5}$$
$$V_{a} = -I_{a1}Z_{0} + E_{a1} - I_{a1}Z_{1} - I_{a1}Z_{2} - I_{a1}Z_{3} - I_{a1}Z_{4} - I_{a1}Z_{5}$$

De las condiciones  $V_a = 0$ 

$$-I_{a1}Z_{0} + E_{a1} - I_{a1}Z_{1} - I_{a1}Z_{2} - I_{a1}Z_{3} - I_{a1}Z_{4} - I_{a1}Z_{5} = 0$$

$$-I_{a1}(Z_{0} + Z_{1} + Z_{2} + Z_{3} + Z_{4} + Z_{5}) = -E_{a1}$$

$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{Z_{0} + Z_{1} + Z_{2} + Z_{3} + Z_{4} + Z_{5}}$$
(4.3)

Como  $I_{a1} = I_{a2} = I_{a3} = I_{a4} = I_{a5}$  quiere decir que las seis redes de secuencia deben conectarse en serie, y se representa en la figura 4.2.



# Figura 4.2 Conexión de las redes de secuencia para una falla de línea a tierra.

95

4.3 Falla Trifásica a Tierra.

En la figura 4.3 se ilustra el diagrama representativo de una falla trifásica a tierra ocurrida en las fases b, d y f.

Condiciones de la falla:

$$I_{a} = I_{c} = I_{e} = 0$$
$$I_{b} + I_{d} + I_{f} = I_{n}$$
$$V_{b} = V_{d} = V_{f} = 0$$

Si eliminamos las condiciones del fallo, las compone<u>n</u> tes simétricas de la corriente son:

$$I_{a0} = 1/6(I_b + I_d + I_f)$$

$$I_{a1} = 1/6(bI_b + b^3I_d + b^5I_f)$$

$$I_{a2} = 1/6(b^2I_b + I_d + b^4I_f)$$

$$I_{a3} = 1/6(b^3I_b + b^3I_d + b^3I_f)$$

$$I_{a4} = 1/6(b^4I_b + I_d + b^2I_f)$$

$$I_{a5} = 1/6(b^5I_b + b^3I_d + bI_f)$$

Al multiplicar,  $I_{a1}$  por  $b^3$ :

 $b^{3}I_{a1} = 1/6(b^{4}I_{b} + b^{6}I_{d} + b^{8}I_{f})$ 



Figura 4.3 Falla trifásica a tierra.

97

$$-I_{a1} = 1/6 (b^{4}I_{b} + I_{d} + b^{2}I_{f})$$
Al multiplicar,  $I_{a2}$  por  $b^{3}$ :
$$b^{3}I_{a2} = 1/6 (b^{5}I_{b} + b^{3}I_{d} + b^{7}I_{f})$$

$$-I_{a2} = 1/6 (b^{5}I_{b} + b^{3}Id + bI_{f})$$

Por lo tanto:

 $I_{a0} = -I_{a3}$  $I_{a1} = -I_{a4}$  $I_{a2} = -I_{a5}$ 

Las componentes simétricas de voltaje son:

$$V_{a0} = 1/6 (V_a + V_c + V_e)$$

$$V_{a1} = 1/6 (V_a + b^2 V_c + b^4 V_e)$$

$$V_{a2} = 1/6 (V_a + b^4 V_c + b^2 V_e)$$

$$V_{a3} = 1/6 (V_a + V_c + V_e)$$

$$V_{a4} = 1/6 (V_a + b^2 V_c + b^4 V_e)$$

$$V_{a5} = 1/6 (V_a + b^4 V_c + b^2 V_e)$$

(4.4)

Así que:

$$V_{a0} = V_{a3}$$
$$V_{a1} = V_{a4}$$
$$V_{a2} = V_{a5}$$

Al sustituir la ecuación (4.4) en (4.2):

$$V_{a0} = -I_{a0}Z_{0}$$

$$V_{a1} = E_{a1} - I_{a1}Z_{1}$$

$$V_{a2} = -I_{a2}Z_{2}$$

$$V_{a3} = I_{a0}Z_{3}$$

$$V_{a4} = I_{a1}Z_{4}$$

$$V_{a5} = I_{a2}Z_{5}$$

De la ecuación anterior se observa que:

$$I_{a0} = I_{a3} = I_{a2} = I_{a5} = 0$$
 (4.6)

Si

 $V_{a1} = V_{a4}$   $E_{a1} - I_{a1}Z_{1} = I_{a1}Z_{4}$  $I_{a1}(Z_{1} + Z_{4}) = E_{a1}$  (4.5)

$$I_{a1} = -I_{a4} = \frac{E_{a1}}{Z_1 + Z_4}$$
(4.7)

La ecuación (4.5) se cumple conectando la primera y la cuarta, segunda y quinta, tercera y cero, redes de secuencia en paralelo figura (4.4).

4.4 Falla Pentafásica a Tierra.

En la figura 4.5 se ilustra el diagrama de una fallapentafásica a tierra ocurrida en las fases b,c,d,e y f.

Condiciones de la falla:

 $I_{a} = 0$ 

 $V_{b} = V_{c} = V_{d} = V_{e} = V_{f} = 0$ 

La ecuación anterior implica:

 $V_{a0} = V_{a1} = V_{a2} = V_{a3} = V_{a4} = V_{a5}$  (4.8)

La corriente I<sub>a</sub> en términos de sus componentes simé-tricas es:

 $I_{a} = I_{a0} + I_{a1} + I_{a2} + I_{a3} + I_{a4} + I_{a5} = 0$  $I_{a1} = -(I_{a0} + I_{a2} + I_{a3} + I_{a4} + I_{a5})$


Figura 4.4 Conexión de las redes de secuencia para una falla trifásica a tierra.



Figura 4.5 Falla pentafásica a tierra.

Al sustituir la ecuación (4.8) en (4.2):

$$V_{a1} = -Z_0 I_{a0}$$

$$V_{a1} = E_a - Z_1 I_{a1}$$

$$V_{a1} = -Z_2 I_{a2}$$

$$V_{a1} = -Z_3 I_{a3}$$

$$V_{a1} = -Z_4 I_{a4}$$

$$V_{a1} = -Z_5 I_{a5}$$

Por lo tanto:



(4.9)

$$I_{a1} = -(I_{a0} + I_{a2} + I_{a3} + I_{a4} + I_{a5})$$

$$I_{a1} = \frac{V_{a1}}{Z_0} + \frac{V_{a1}}{Z_2} + \frac{V_{a1}}{Z_3} + \frac{V_{a1}}{Z_4} + \frac{V_{a1}}{Z_5}$$

$$I_{a1} = V_{a1} \left(\frac{1}{Z_0} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5}\right)$$

$$V_{a1} = \frac{I_{a1}}{\frac{1}{Z_0} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5}}$$
(4.10)

Finalmente:

 $V_{a1} = E_a - Z_1 I_{a1}$ 

Si:

 $\frac{I_{a1}}{\frac{1}{Z_0} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5}} = E_a - Z_1 I_{a1}$ 

$$I_{a1} (Z_1 + \frac{1}{\frac{1}{Z_0} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5}}) = E_{a1}$$

$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{Z_{1} + \frac{1}{Z_{0}} + \frac{1}{Z_{2}} + \frac{1}{Z_{3}} + \frac{1}{Z_{4}} + \frac{1}{Z_{5}}}$$
(4.11)

La ecuación (4.8) indica que todas las redes de se-cuencia están conectadas en paralelo, figura 4.6.





Conexión de las redes de secuencia para una falla pentafásica a tierra.

## 4.5 Falla Pentafásica.

La falla pentafásica es similar al caso de una fallapentafásica a tierra. Al suponer que la fase "a" es la fasesin falla, el diagrama para esta condición se muestra en la figura 4.7.



Figura 4.7 Falla Pentafásica.

### Condiciones de la falla:

$$I_{a} = 0$$

$$V_{b} = V_{c} = V_{d} = V_{e} = V_{f}$$

$$I_{b} + I_{c} + I_{d} + I_{e} + I_{f} = 0$$

$$I_{b} = - (I_{c} + I_{d} + I_{e} + I_{f})$$

Con estas condiciones las componentes simétricas son:  $I_{a0} = 1/6(I_a + I_b + I_c + I_d + I_e + I_f) = 1/6(0 + I_b - I_b) = 0$  $V_{a1} = V_{a2} = V_{a3} = V_{a4} = V_{a5}$ (4.12)

La corriente I<sub>a</sub> en términos de sus componentes simé-tricas es:

$$I_{a} = I_{a1} + I_{a2} + I_{a3} + I_{a4} + I_{a5} = 0$$
$$I_{a1} = -(I_{a2} + I_{a3} + I_{a4} + I_{a5})$$

Al seguir el mismo desarrollo que en el caso anterior, tenemos:

$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{Z_1 + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3} + \frac{1}{Z_4} + \frac{1}{Z_5}}$$
(4.13)

La ecuación (4.12) se cumple conectando las redes desecuencia primera hasta la quinta en paralelo, con la red desecuencia cero en circuito abierto, figura 4.8.

4.6 Falla Hexafásica a Tierra.

En la figura 4.9 se representa el diagrama de una falla hexafásica a tierra.

Condiciones de la falla:

$$V_a = V_b = V_c = V_d = V_e = V_f = 0$$
$$I_a + I_b + I_c + I_d + I_e + I_f = I_n$$

De acuerdo a las condiciones anteriores las componentes simétricas de la tensión son iguales a cero.

 $V_{a0} = V_{a1} = V_{a3} = V_{a4} = V_{a5} = 0$  (4.14)

Si sustituimos la ecuación (4.14) en (4.2) se observa que para este tipo de fallas sólo circulan corrientes de se-cuencia positiva.

$$V_{a1} = E_{a1} - I_{a1}Z_{1}$$
$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{Z_{1}}$$

(4.15)



Figura 4.8 Conexión de las redes de secuencia para una falla pentafásica.



Figura 4.9 Falla hexafásica a tierra.

4.7 Falla Hexafásica.

En la figura 4.10 se representa el diagrama de una f<u>a</u> lla hexafásica.

La falla hexafásica es una extensión del caso hexafásico a tierra, la unica diferencia es que la red de secuencia cero se conecta en circuito abierto. Esto no cambia ningunode los valores de las corrientes de falla, por tanto:

$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{Z_1}$$

Mientras las otras corrientes de secuencia son cero.

### 4.8 Falla Bifásica.

Otro tipo de falla que se puede analizar completamente en un sistema hexafásico es la falla de línea a línea. Bá sicamente hay tres valores distintos de corrientes de falla,depende del ángulo que se forma entre las fases de falla, que pueden ser 60°, 120° y 180°.

## 4.8.1 Falla Bifásica a 120°.

Con un ángulo de fase de 120° entre las fases de fa-lla la corriente de falla es esencialmente la misma que en el caso de una falla de línea a línea de un sistema trifásico. -



Para mantener la configuración simétrica con respecto a la fa se de falla, ocurre en la fase b y f.

Condiciones de la falla:

$$I_a = I_c = I_d = I_e = 0$$
  

$$I_b + I_f = 0 \qquad I_b = -I_f \qquad V_b = V_f$$

Las componentes simétricas de la corriente son:

$$I_{a0} = 1/6(I_{b} + I_{f}) = 1/6(I_{b} - I_{b}) = 0$$

$$I_{a1} = 1/6(bI_{b} + b^{5}I_{f}) = 1/6(bI_{b} - b^{5}I_{b}) = 1/6(b - b^{5})I_{b}$$

$$I_{a2} = 1/6(b^{2}I_{b} + b^{4}I_{f}) = 1/6(b^{2} - b^{4})I_{b}$$

$$I_{a3} = 1/6(b^{3}I_{b} + b^{3}I_{f}) = 1/6(-I_{b} - I_{f}) = (-I_{b} + I_{b}) = 0$$

$$I_{a4} = 1/6(b^{4}I_{b} + b^{2}I_{f}) = 1/6(b^{4} - b^{2})I_{b}$$

$$I_{a5} = 1/6(b^{5}I_{b} + bI_{f}) = 1/6(b^{5} - b)I_{b}$$

Al multiplicar 
$$I_{a2} ext{ y } I_{a4} ext{ por } b^3$$
:  
 $-I_{a2} = 1/6(b^5 - b^7)I_b = 1/6(b^5 - b)I_b$   
 $-I_{a4} = 1/6(b^7 - b^5)I_b = 1/6(b - b^5)I_b$ 

Por tanto:

 $I_{a0} = I_{a3} = 0$ 

 $I_{a1} = I_{a2} = -I_{a5} = -I_{a4}$ 

Las componentes simétricas de voltaje son:

$$v_{a0} = 0$$
  

$$v_{a1} = 1/6(v_a + b^2v_c + b^3v_d + b^4v_e + (b^5 + b)v_f)$$
  

$$v_{a2} = 1/6(v_a + b^4v_c + v_d + b^2v_e + (b^4 + b^2)v_f)$$
  

$$v_{a3} = 0$$
  

$$v_{a4} = 1/6(v_a + b^2v_c + v_d + b^4v_e + (b^2 + b^4)v_f)$$
  

$$v_{a5} = 1/6(v_a + b^4v_c + b^3v_d + b^2v_e + (b + b^5)v_f)$$

Si se observa la ecuación anterior se llega al siguiente resultado:

$$V_{a1} + V_{a2} = V_{a4} + V_{a5}$$
 (4.17)

Al sustituir la ecuación (4.16) en (4.2):

$$V_{a1} = E_{a1} - I_{a1}Z_{1}$$

 $V_{a2} = -I_{a1}Z_{2}$ 

(4.16)

$$V_{a4} = I_{a1}Z_4$$
$$V_{a5} = I_{a1}Z_5$$

Si  $V_{a1} + V_{a2} = V_{a4} + V_{a5}$   $E_{a1} - I_{a1}Z_1 - I_{a1}Z_2 = I_{a1}Z_4 + I_{a1}Z_5$  $I_{a1} (Z_1 + Z_2 + Z_4 + Z_5) = E_{a1}$ 

$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{Z_1 + Z_2 + Z_4 + Z_5}$$
(4.18)

La ecuación (4.17) se cumple al conectar la primera y segunda red de secuencia en serie, la cuarta y la quinta redde secuencia en serie y la combinación de las dos series en paralelo, figura 4.11.

## 4.8.2 Falla Bifásica a 180°

En el caso donde el ángulo de fase es de 180° ocurreen las fases a y d.

Condiciones de la falla.

$$I_{b} = I_{c} = I_{e} = I_{f} = 0$$
$$I_{a} = -I_{d}$$
$$V_{a} = V_{d}$$



Figura 4.11 Conexión de las redes de secuencia para una falla Bifásica a 120°.

Las componentes simétricas de la corriente son:

0

$$I_{a0} = 1/6(I_{a} + I_{d}) = 1/6(I_{a} - I_{a}) =$$

$$I_{a1} = 1/6(I_{a} + b^{3}I_{d})$$

$$I_{a2} = 1/6(I_{a} + I_{d}) = 0$$

$$I_{a3} = 1/6(I_{a} + b^{3}I_{d})$$

$$I_{a4} = 1/6(I_{a} + I_{d}) = 0$$

$$I_{a5} = 1/6(I_{a} + b^{3}I_{d})$$

Por lo que:

$$I_{a0} = I_{a2} = I_{a4} = 0$$

 $I_{a1} = I_{a3} = I_{a5}$ 

Las componentes simétricas de tensión son:

$$\begin{aligned} v_{a0} &= 0 \\ v_{a1} &= 1/6((1 + b^3)V_a + bV_b + b^2V_c + b^4V_e + b^5V_f) \\ v_{a2} &= 0 \\ v_{a3} &= 1/6((1 + b^3)V_a + b^3V_d + V_c + V_e + b^3V_f) \\ v_{a4} &= 0 \\ v_{a5} &= 1/6((1 + b^3)V_a + b^5V_b + b^4V_c + b^2V_e + bV_f) \end{aligned}$$

(4.19)

Al sumar 
$$V_{a1}$$
,  $V_{a3}$  y  $V_{a5}$ :  
 $V_{a1} + V_{a3} + V_{a5} = 3/6(3(1 + b^3)V_a + (b + b^3 + b^5)V_b$   
 $+ (1 + b^2 + b^4)V_c + (1 + b^2 + b^4)V_e$   
 $+ (b + b^3 + b^5)V_f$ )

Al sustituir la ecuación (4.19) en (4.2):

 $V_{a1} + V_{a3} + V_{a5} = 0$ 

 $V_{a1} = E_{a1} - Z_{1}I_{a1}$   $V_{a3} = -Z_{3}I_{a1}$   $V_{a5} = -Z_{5}I_{a5}$ Si  $V_{a1} + V_{a2} + V_{a3} = 0$   $E_{a1} - Z_{1}I_{a1} - Z_{3}I_{a1} - Z_{5}I_{a1} = 0$   $I_{a1}(Z_{1} + Z_{3} + Z_{5}) = E_{a1}$ 

$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{Z_1 + Z_3 + Z_5}$$
(4.21)

La ecuación (4.20) implica que las redes de secuencia primera, tercera y quinta se conectan en serie, figura 4.12.

(4.20)



 $I_{a_1} = I_{a_3} = I_{a_5}$ 

# Figura 4.12

Conexión de las redes de secuencia para una falla bifásica a 180°.

4.8.3 Falla Bifásica a 60°.

La última falla de fase a fase a considerarse es en que las fases de falla estan a 60° y ocurre en las fases b yc.

Condiciones de la falla:

$$I_{a} = I_{d} = I_{e} = I_{f} = 0$$
$$I_{b} = -I_{c}$$
$$V_{b} = V_{c}$$

Las componentes simétricas de la corriente son:

$$I_{a0} = 1/6(I_{b} + I_{c}) = 0$$
  

$$I_{a1} = 1/6(bI_{b} + b^{2}I_{c}) = 1/6(b - b^{2})I_{b} = 1/6(0.5 + j0.866) + 0.5 - j0.866)I_{b}$$
  

$$= 1/6(I_{b})$$

 $I_{a2} = 1/6(b^{2}I_{b} + b^{4}I_{c}) = 1/6(b^{2} - b^{4})I_{b} = 1/6(-0.5 + j0.866) + 0.5 + j0.866)I_{b}$  $= 1/6(j\sqrt{3})I_{b}$ 

 $I_{a3} = 1/6(b^{3}I_{b} + I_{c}) = 1/6(b^{3} - 1)I_{b} = -2I_{b}$  $I_{a4} = 1/6(b^{4}I_{b} + b^{2}I_{c}) = 1/6(b^{4} - b^{2})I_{b} = -1/6(j\sqrt{3}I_{b})$ 

$$I_{a5} = 1/6(b^5I_b + b^4I_c) = 1/6(b^5 - b^4)I_b$$

Al multiplicar  $I_{a5}$  por  $b^3$ :

$$-I_{a5} = 1/6(b^8I_b + b^7I_c) = 1/6(b^2I_b + bI_c)$$
$$I_{a5} = 1/6(b - b^2)I_b$$

Por tanto:

 $I_{a0} = 0$ 

$$I_{a1} = I_{a5} = \frac{1}{j\sqrt{3}} I_{a2} = -\frac{1}{j\sqrt{3}} I_{a4} = -\frac{1}{2} I_{a3}$$
 (4.22)

Si aplicamos las condiciones de la falla a las componentes simétricas de tensión se llega al siguiente resultado:  $V_{a1} - j \sqrt{3} V_{a2} - 2V_{a3} + j \sqrt{3} V_{a4} + V_{a5} = 0$ 

Al sustituir la ecuación (4.22) en (4.2):

$$V_{a1} = E_{a1} - Z_{1}I_{a1}$$

$$V_{a2} = -Z_{2}(j\sqrt{3}I_{a1})$$

$$V_{a3} = Z_{3}(2I_{a1})$$

$$V_{a4} = Z_{4}(j\sqrt{3}I_{a1})$$

$$V_{a5} = -Z_{5}I_{a1}$$

Si 
$$V_{a1} - j\sqrt{3}V_{a2} - 2V_{a3} + j\sqrt{3}V_{a4} + V_{a5} = 0$$
  
 $E_{a1} - Z_1I_{a1} + Z_2(j\sqrt{3}I_{a1})(j\sqrt{3}) - 2Z_3(2I_{a1}) + Z_4(j\sqrt{3})$   
 $(j\sqrt{3}I_{a1}) - Z_5I_{a1} = 0$ 

 $E_{a1} - Z_1I_{a1} - 3Z_2I_{a1} - 4Z_3I_{a1} - 3Z_4I_{a1} - Z_5I_{a1} = 0$ 

$$I_{a1} = \frac{E_{a1}}{(Z_1 + 3Z_2 + 4Z_3 + 3Z_4 + Z_5)}$$
(4.24)

Las redes de secuencia para las restricciones de la ecuación (4.23) se interconectan por medio de un transforma-dor ideal, figura 4.13.



Figura 4.13

Conexión de las redes de secuencia para una falla Bifásica a 60°.

## CONCLUSIONES

Las presentes conclusiones se derivan de los resultados obtenidos en los capítulos anteriores, así como las bases para estudios posteriores y con ello, hacer el sistema hexafá sico cada vez más un hecho real.

I.- Para incrementar la capacidad de transmisión es posible utilizar dos alternativas:

a) Convertir las líneas de doble circuito trifásicode 230 KV en líneas hexafásicas a 230 KV. Con el mismo derecho de vía y sin cambios en la estructura de la torre, así co mo también en los conductores y en números de aisladores.

b) La capacidad de transmisión de la línea de doblecircuito a 230 KV también se puede incrementar convirtiéndola a una línea de doble cirucuito a 400 KV. Tal conversión re-querirá derecho de vía adicional.

II.- Para transmitir la misma potencia, una línea hexafásica se puede operar con un ángulo potencial más pequeño-(\$) que su equivalente trifásico. Esto significa que la línea hexafásica ofrece mayor margen de estabilidad que la lí-nea trifásica.

III.- Existen otras ventajas que las líneas hexafásicas pueden ofrecer:

Bajo requerimiento de aislación para tensión constante de línea a neutro.

Disminución en las pérdidas por efecto corona.

La regulación de tensión de una línea hexafásica es menor que su equivalente trifásico.

La línea hexafásica ofrece mejor eficiencia de transmisión que una línea trifásica.

IV.- La utilización y generación de la energía eléc-trica continuará siendo trifásica aún si el concepto hexafás<u>i</u> co se adopta para los propósitos de transmisión. Por tanto,las tensiones trifásicas generadas son transformadas a tensi<u>o</u> nes de transmisión hexafásicas y nuevamente a tensiones de -distribución trifásica, juegan un papel importante en el proceso de conversión. Esto plantea la necesidad de un análisis cuidadoso para esta transformación.

Las conexiones ideales de transformadores trifásicoshexafásicos que se encontraron para el proceso de conversiónson los siguientes: Delta/Estrella, Ye/Estrella, Delta/hexágono y autotransformador conectado en estrella.

Con los datos obtenidos de las pruebas de corto cir-cuito y circuito abierto que se realizaron a cada una de lasconexiones en el laboratorio eléctrico de potencia de la WUV, se calcularon sus circuitos equivalentes y sus característi-cas fueron evaluadas. Estos resultados se resumieron en la tabla 3.1 y se concluyó lo siguiente:

a) El modelo de cualquier transformador trifásico- -

hexafásico, los parámetros de corto circuito y circuito abier to por unidad son los mismos en el lado primario y en el lado secundario.

 b) El autotransformador conectado en estrella es eloptimo para interconectar en una red un sistema trifásico con un sistema hexafásico debido a su baja impedancia equivalente.

V.- En el caso de las líneas hexafásicas el número de fallas importantes a analizar es 22, y casi todas ellas se -pueden analizar usando la teoría del componente simétrico - hexafásico. Las fallas de línea a línea no sujetas a este -análisis se pueden analizar por transformaciones reales.

Finalmente podemos concluir que la solución al probl<u>e</u> ma de la demanda de energía eléctrica es convertir las líneas de doble circuito trifásico existentes en líneas hexafásicas, lo cual sería el sistema más ideal. Aunque éste se encuentra aún en etapa de investigación y por ello, presentará proble-mas que se podrán resolver al profundizar en este sistema.

# A P E N D I C E A COMPONENTES SIMETRICAS

A raíz de la creación de los grandes sistemas de ener gia eléctrica interconectadas, surgió el problema de estabili dad y de la coordinación y la protección de éstos. Como en la actualidad ya no se justifican instalaciones aisladas de energía eléctrica, se comprende que el análisis de sistemas se empieza a complicar a tal grado que los métodos convencionales de análisis referentes a corrientes de corto circuito y tiempos de operación de relevadores ya no son adecuados, porel enorme trabajo que hay que realizar. En vista de ello, -apareció un nuevo método llamado componentes simétricas, en el cual se hacen estos análisis de circuitos en forma senci-lla, en comparación con los anteriores y los resultados son aceptables.

Este método se basa en el operador "a" el cual, es un número complejo que gira cualquier vector 120° sin alterar su magnitud. En la figura A.1 se representa un sistema de fasores utilizando el operador "a".



Figura A.1

De la figura observamos:  $a = 1 / 120^{\circ} = -0.5 + jo.866$   $a^{2} = 1 / 120^{\circ} X / 120^{\circ} = 1 / 240^{\circ} = -0.5 - j0.866$   $a^{3} = a \times a^{2} = 1 / 120^{\circ} \times 1 / 240^{\circ} = 1 / 360^{\circ} = 1$   $a^{4} = a^{2} \times a^{2} = 1 / 240^{\circ} \times 1 / 240^{\circ} = 1 / 480^{\circ} = 1 / 120^{\circ} = a$ 

El método de las componentes simétricas sirve para -simplificar el análisis de sistemas eléctricos desequilibra-dos.

Este método consiste en dividir un sistema desequilibrado en tres subsistemas equilibrados, llamados de secuencia positiva, identificado con un subíndice (1), de secuencia negativa con un subíndice (2) y de secuencia cero, con un subí<u>n</u> dice (0).

El subsistema de secuencia positiva consiste de tresfasores de igual magnitud, defasados 120° y con secuencia derotación, a,b,c.

En la figura A.2 se representa un sistema de fasoresde secuencia positiva.



Figura A.2 Secuencia Positiva

Al utilizar el operador "a" tenemos:

 $I_{a1} = I_{a1}$ 

 $I_{b1} = a^2 I_{a1}$ 

 $I_{c1} = aI_{a1}$ 

El subsistema de secuencia negativa consiste de tresfasores de igual magnitud defasados 120° y con sentido de rotación contraria a la secuencia positiva, es decir a,c,b. En la figura A.3 se representa un sistema de faso-res de secuencia negativa.



Figura A.3 Secuencia Negativa.

Al utilizar el operador "a" tenemos:

 $I_{a2} = I_{a2}$  $I_{b2} = aI_{a2}$  $I_{c2} = a^2I_{a2}$ 

El subsistema de secuencia cero consiste de tres fas<u>o</u> res de igual magnitud y en fase.

En la figura A.4 se representa un sistema de fasores de secuencia cero.



Figura A.4 Secuencia Cero.

De la figura se observa que:

 $I_{a0} = I_{b0} = I_{c0}$ 

Un sistema de tres fasores desequilibrados sera igual a la suma de sus componentes; uno de secuencia positiva, unode secuencia negativa y uno de secuencia cero.

$$I_a = I_{a0} + I_{a1} + I_{a2}$$
  
 $I_b = I_{b0} + I_{b1} + I_{b2}$ 

(A.1)

 $I_{c} = I_{c0} + I_{c1} + I_{c2}$ 

Si utilizamos el operador "a" en la ecuación (A.1) se tiene:

$$I_a = I_{a0} + I_{a1} + I_{a2}$$

$$I_b = I_{b0} + a^2 I_{a1} + a I_{a2}$$
  
 $I_c = I_{c0} + a I_{a1} + a^2 I_{a2}$ 

La ecuación (A.2) en forma matricial:

	7 1				
Ia		1	1	1	I <sub>a0</sub>
г <sub>b</sub>	=	1	a <sup>2</sup>	a	I <sub>a1</sub>
I <sub>c</sub>		1	a	a <sup>2</sup>	I <sub>a2</sub>
L -				_	

6 bién en forma simplificada:

$$\begin{bmatrix} I_{abc} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{012} \end{bmatrix}$$
(A.4)

Las componentes de secuencia se obtienen de la siguiente forma:

$$\begin{bmatrix} I_{abc} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{012} \end{bmatrix}$$
$$A^{-1} \begin{bmatrix} I_{abc} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \end{bmatrix} A^{-1} \begin{bmatrix} I_{012} \end{bmatrix}$$

(A.3)

(A.5)

$$\begin{bmatrix} I_{012} \end{bmatrix} = A^{-1} \qquad \begin{bmatrix} I_{abc} \end{bmatrix}$$

Para obtener  $A^{-1}$  haremos el siguiente desarrollo:  $A^{-1} = \frac{\left[A\right]_{C}^{T}}{A}$ 

Donde:

 $A^{-1}$  = Matriz inversa de A  $\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{C}^{T}$  = Matriz de cofactores de A  $_{T}$  $\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{T}$  = Matriz Transpuesta de A.

$$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^{2} & a \\ 1 & a & a^{2} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{c}^{T} = -\begin{vmatrix} 1 & a \\ a & a^{2} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & a \\ 1 & a^{2} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & a^{2} \\ 1 & a^{2} \end{vmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{c}^{T} = -\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ a & a^{2} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & a^{2} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & a^{2} \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & a \end{vmatrix}$$
$$\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ a^{2} & a \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & a \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & a^{2} \end{vmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{c}^{T} = \begin{bmatrix} (a - a^{2}) & (a - a^{2}) & (a - a^{2}) \\ (a - a^{2}) & (a^{2} - 1) & (-a + 1) \\ (a - a^{2}) & (-a + 1) & (a^{2} - 1) \end{bmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} A \end{vmatrix} = (a^{4} - a^{2}) - (a^{2} - a) + (a - a^{2}) = a - a^{2} - a^{2} + a + a - a^{2} \\ = 3a - 3a^{2}$$

$$= 3(a - a^{2})$$

$$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}^{-1} = 1/3 \qquad \boxed{\begin{array}{c} \frac{a - a^{2}}{a - a^{2}} & \frac{a - a^{2}}{a - a^{2}} & \frac{a - a^{2}}{a - a^{2}} \\ \frac{a - a^{2}}{a - a^{2}} & \frac{a^{2} - 1}{a - a^{2}} & \frac{-a + 1}{a - a^{2}} \\ \frac{a - a^{2}}{a - a^{2}} & \frac{-a + 1}{a - a^{2}} \\ \frac{a - a^{2}}{a - a^{2}} & \frac{-a + 1}{a - a^{2}} \\ \boxed{\begin{array}{c} A \end{bmatrix}^{-1} = 1/3 \qquad \boxed{\begin{array}{c} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^{2} \\ 1 & a^{2} & a \\ \end{array}}$$

Por tanto:

$$\begin{bmatrix} I_{a0} \\ I_{a1} \\ I_{a2} \end{bmatrix} = \frac{1/3}{\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix}} \begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix}$$
(A.6)

Por tanto:

 $I_{a0} = \frac{1}{3}(I_{a} + I_{b} + I_{c})$   $I_{a1} = \frac{1}{3}(I_{a} + aI_{b} + a^{2}I_{c})$   $I_{a2} = \frac{1}{3}(I_{a} + a^{2}I_{b} + aI_{c})$ (A.7)

Si se toman fasores de voltaje, haciendo un desarro-llo análogo al anterior se tiene:

$\left[ v_{abc} \right] =$	$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{012} \end{bmatrix}$	(A.8)
$\begin{bmatrix} v_{012} \end{bmatrix} =$	$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} V_{abc} \end{bmatrix}$	(A.9)

bien:  

$$\begin{bmatrix} V_a \\ V_b \\ v_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_{a0} \\ V_{a1} \\ V_{a2} \end{bmatrix}$$

(A.10)



Ejemplo:

 $I_a = j10 = 10/90^\circ$ ,  $I_b = 5$ ,  $I_c = 15 + j10 = 18.02/33.6^\circ$ 

Encuentre las corrientes de secuencia:

Solución:

Secuencia Cero

 $I_{a0} = 1/3(I_a + I_b + I_c) = 1/3(j10 + 5 + 15 + j10) =$ 

 $= 1/3(20 + j20) = 9.42 / 45^{\circ}$  Amp

 $I_{a0} = I_{b0} = I_{c0}$ 

Secuencia Positiva

$$I_{a1} = \frac{1}{3}(I_{a} + aI_{b} + a^{2}I_{c}) = \frac{1}{3}(\frac{10}{90^{\circ}} + (\frac{1}{120^{\circ}} \times 5) + (\frac{1}{240^{\circ}} \times 18.02/33.69^{\circ}))$$

$$= \frac{1}{3} (10 \sqrt{90^{\circ}} + 5 \sqrt{120^{\circ}} + 18.02 \sqrt{33.69^{\circ}} + 240^{\circ})$$

$$= 1/3(j10 - 2.5 + j4.33 + 1.13 - j17.98)$$

=  $1/3(-1.37 - j3.65) = 1.29/249.4^{\circ}$  Amp.
$$I_{b1} = a^{2}I_{1} = 1 / 240^{\circ} \times 1.29 / 249.9^{\circ} = 1.29 / 129.9^{\circ} \quad \text{Amp.}$$
$$I_{c1} = aI_{1} = 1 / 120^{\circ} \times 1.29 / 249.9^{\circ} = 1.29 / 9.9^{\circ} \quad \text{Amp.}$$

Secuencia Negativa

 $I_{a2} = \frac{1}{3}(I_a + a^2 I_b + a I_c)$   $I_{a2} = \frac{1}{3}(j10 + (1 \ 240^\circ x \ 5) + (1 \ 120^\circ x \ 18. \ 33.69^\circ))$   $= \frac{1}{3}(j10 + 5 \ 240^\circ + 18.02 \ 33.69^\circ + 120^\circ)$   $= \frac{1}{3}(j10 - 2.5 - j4.33 - 16.15 + j7.98)$   $= \frac{1}{3}(-18.65 + j13.66) = 7.7 \ 143.7^\circ \quad \text{Amp.}$ 

$$I_{b2} = aI_2 = 1/120^{\circ} \times 7.7/143.77^{\circ} = 7.7/263.77^{\circ} \text{ Amp.}$$
$$I_{c2} = a^2I_2 = 1/240^{\circ} \times 7.7/143.77^{\circ} = 7.7/23.77^{\circ} \text{ Amp.}$$

A partir de las corrientes de secuencia se obtienen las corrientes de fase.

$$I_{a} = I_{a0} + I_{1} + I_{2} = 9.42 \underline{/45^{\circ}} + 1.29 \underline{/249.4^{\circ}} + 7.7 \underline{/143.77^{\circ}}$$
  
= 6.66 + j6.66 - 0.45 - j1.2 - 6.2 + j4.55  
= 0.01 + j10 Amp.

$$I_{b} = I_{b0} + I_{b1} + I_{b2} = 9.42 \underline{/45^{\circ}} + 1.29 \underline{/9.9^{\circ}} + 7.7 \underline{/23.77^{\circ}}$$
  
= 6.66 + j6.66 - 0.82 + j0.98 - 0.83 - 7.65  
= 5 - j0.01 Amp.

$$I_{c} = I_{c0} + I_{c1} + I_{c2} = 9.42 \underline{45^{\circ}} + 1.29 \underline{9.9^{\circ}} + 7.7 \underline{23.77^{\circ}}$$
  
= 6.66 + j6.66 + 1.27 + j0.221 + 7.04 + j3.1  
= 14.97 + j9.98 Amp.

Como observamos en el ejemplo anterior el método de las componentes simétricas nos divide a un sistema trifásicodesequilibrado en tres sistemas trifásicos equilibrados independientes, cada uno de los cuales se pueden representar me- diante un circuito equivalente monofásico.

Secuencia (+)



Secuencia (-)



Secuencia (0)



Si las fuerzas eléctromotrices aplicadas constituyenun sistema trifásico equilibrado esto se reduce al sistema de secuencia positiva:

Por tanto:

$$E_2 =$$

0

 $E_0 =$ 

0







## APENDICE B

IMPEDANCIAS EN LINEAS DE TRANSMISION TRIFASICA

## B.1 Línea de Carson.

Carson sustituyó el circuito real a través de tierra, por otro ideal, partiendo de la suposición de que la tierra tiene resistencia uniforme y es de extensión infinita, const<u>i</u> tuida por un conductor ficticio "g" de una unidad de longitud, colocada bajo tierra y en forma paralela a esta. El conduc-tor conduce una corriente con retorno por tierra.

La figura B.1 representa una línea de Carson.



## Figura B.1 Línea de Carson.

Si analizamos el circuito anterior tenemos:

$$V_{a} - V_{a}' = \overline{Z}_{aa}I_{a} + \overline{Z}_{ag}I_{g}$$
(B.1)  
$$V_{g} - V_{g}' = \overline{Z}_{ga}I_{a} + \overline{Z}_{gg}I_{g}$$
(B.2)

Si  $V'_g - V'_a = 0$   $V_g = 0$   $I_g = -I_a$ 

Al sustituir el valor de  $I_g$  en la ecuación (B.1) y -- (B.2) se deriva lo siguiente:

$$V_{a} - V'_{a} = \overline{Z}_{aa}I_{a} - \overline{Z}_{ag}I_{a}$$
(B.3)  
$$V_{g} - V'_{g} = \overline{Z}_{ga}I_{a} - \overline{Z}_{gg}I_{a}$$
(B.4)

Al efectuar la diferencia de (B.3) a (B.4)

$$(V_{a} - V_{a}') - (V_{g} - V_{g}') = \bar{z}_{aa}I_{a} - \bar{z}_{ag}I_{a} - (\bar{z}_{ga}I_{a} - \bar{z}_{gg}I_{a})$$

$$V_{a} - V_{a}' - V_{g} + V_{g}' = (\bar{z}_{aa} - 2\bar{z}_{ag} + 2\bar{z}_{gg})I_{a}$$

$$V_{a} + y_{g}'^{0} - y_{a}'^{0} - y_{g}'^{0} = (\bar{z}_{aa} - 2\bar{z}_{ag} + \bar{z}_{gg})I_{a}$$

$$V_a = Z_{aa}I_a$$

 $Z_{aa} = r_a + r_d + jwk \ Log \frac{D_e}{D_{sa}}$  ohms/unidades de long.

Donde:

r<sub>a</sub> = Resistencia del conductor

ohms/unidades de long.

r<sub>d</sub> = Resistencia de la tierra

$$r_{d} = \begin{cases} 1.588 \times 10^{-3} \text{ f} & \text{ohms/milla} \\ 9.869 \times 10^{-4} \text{ f} & \text{ohms/Km} \end{cases}$$

$$D_e = 2160 \sqrt{\frac{f}{f}}$$

f = Resistividad de la tierra f = Frecuencia D<sub>sa</sub> = Radio medio geométrico WK = Constante

B.2 Impedancias de Fase en Líneas de Transmisión.

Para obtener las impedancias de los conductores de f<u>a</u> se de una línea de transmisión trifásica se realiza semejante al de una fase.

La figura B.2 representa un sistema de tres fases uncircuito.

Resistividad	De (ft)		
r-m	60 HZ	50 HZ	
0.01 - 1.0	27.9 - 279	30.5 - 305	
1.0 - 100	279 - 2790	305 - 3055	
1000	8820	9660	
10 <sup>7</sup>	882000	966000	
	Resistividad r-m 0.01 - 1.0 1.0 - 100 1000 10 <sup>7</sup>	Resistividad     De (       r-m     60 HZ       0.01 - 1.0     27.9 - 279       1.0 - 100     279 - 2790       1000     8820       10 <sup>7</sup> 882000	

Tabla B.1 Resistividad de diferentes tipos de materiales.

Cte	Unidad de longitud	Logaritmo Natural	Log. base 10
K	Km	$0.2 \times 10^{-3}$	$0.4605 \times 10^{-3}$
	mi	$0.3219 \times 10^{-3}$	$0.7411 \times 10^{-3}$
2∏k	km	$1.257 \times 10^{-3}$	$2.893 \times 10^{-3}$
	mi	$2.022 \times 10^{-3}$	4.656 x $10^{-6}$
wk	km	0.86283	0.1446
(50 Hz)	mi	0.10111	0.2328
km	km	0.07539	0.1736
(60 Hz)	mi	0.12134	0.2794

Tabla B.2

Constantes para el calculo de reactancias en líneas de transmisión.



Figura B.2 Sistema Trifásico

Al analizar el circuito tenemos:

$$v_{a} - v_{a}' = \bar{z}_{aa}I_{a} + \bar{z}_{ab}I_{b} + \bar{z}_{ac}I_{c} + \bar{z}_{ag}I_{g}$$
(B.5)  

$$v_{b} - v_{b}' = \bar{z}_{ba}I_{a} + \bar{z}_{bb}I_{b} + \bar{z}_{bc}I_{c} + \bar{z}_{bg}I_{g}$$
(B.6)  

$$v_{c} - v_{c}' = \bar{z}_{ca}I_{a} + \bar{z}_{cb}I_{b} + \bar{z}_{cc}I_{c} + \bar{z}_{cg}I_{g}$$
(B.7)  

$$v_{g} - v_{g}' = \bar{z}_{ga}I_{a} + \bar{z}_{gb}I_{b} + \bar{z}_{gc}I_{c} + \bar{z}_{gg}I_{g}$$
(B.8)

Si 
$$I_g = -(I_a + I_b + I_c)$$
  $V_g = 0$   
-  $V'_a = 0$   $V'_g - V'_b = 0$   $V'_g - V'_c = 0$ 

٧'g

Si sustituimos el valor de I $_g$  en la ecuación (B.5) y-(B.8).

$$v_{a} - v_{a}' = \bar{z}_{aa}I_{a} + \bar{z}_{ab}I_{b} + \bar{z}_{ac}I_{c} - \bar{z}_{ag}(I_{a} + I_{b} + I_{c})$$
(B.9)  
$$v_{g} - v_{g}' = \bar{z}_{ga}I_{a} + \bar{z}_{gb}I_{b} + \bar{z}_{gc}I_{c} - \bar{z}_{gg}(I_{a} + I_{b} + I_{c})$$
(B.10)

Al efectuar la diferencia de (B.9) a (B.10) tenemos:

$$v_{a} - v'_{a} - (v_{g} - v'_{g}) = \overline{z}_{aa}I_{a} + \overline{z}_{ab}I_{b} + \overline{z}_{ac}I_{c} + \overline{z}_{ag}I_{g} - (\overline{z}_{ga}I_{a} + \overline{z}_{gb}I_{b} + \overline{z}_{gc}I_{c} + \overline{z}_{gg}I_{g})$$

Si agrupamos terminos tenemos:

$$V_a = Z_{aa}I_a + Z_{ab}I_b + Z_{ac}I_c$$

 $Z_{aa} = r_a + r_d + jwk Log \frac{D_e}{D_{ca}}$  $Z_{ab} = r_d + jwk \ Log \frac{D_e}{D_{ab}}$  $Z_{ac} = r_d + jwk \ Log \frac{D_e}{D_{ac}}$ 

ohms/unidades de long.

ohms/unidades de long.

ohms/unidades de long.

Al aplicar el mismo procedimiento a la ecuación (B.6) y (B.9) se obtiene:

 $V_{b} = Z_{ba}I_{a} + Z_{bb}I_{b} + Z_{bc}I_{c}$ (B.12)

 $V_c = Z_c a I_a + Z_c b I_b + Z_c C I_c$ 

Donde:

 $Z_{bb} = (\overline{Z}_{bb} - 2\overline{Z}_{bg} + \overline{Z}_{gg})$  $Z_{cc} = (\overline{Z}_{cc} - 2\overline{Z}_{cc} + \overline{Z}_{gg})$  $Z_{cb} = (\overline{Z}_{cb} - \overline{Z}_{cg} - \overline{Z}_{bg} + \overline{Z}_{gg})$ 

 $Z_{aa} = Z_{bb} = Z_{cc} = r_a + r_d + jwk \ Log = \frac{D_e}{D_{ca}}$  ohms/unidades de long.

(B.11)

(B.13)

$$Z_{cb} = r_d + jwk Log \frac{D_e}{D_{cb}}$$

ohms/unidades de long.

Las expresiones (B.11), (B.12) y (B.13) en forma ma-tricial:

$$\begin{bmatrix} V_{a} \\ V_{b} \\ = \\ Z_{ba} \\ Z_{ca} \\ Z_{bc} \\ Z_{cc} \\ Z_{cc}$$

ó en forma abreviada:

 $\begin{bmatrix} V_{abc} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_{abc} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{abc} \end{bmatrix}$ 

Donde:

 $\begin{bmatrix} Z \\ abc \end{bmatrix}$  = Matriz de impedancias de fase.

(B.14)

## BIBLIOGRAFIA

- Francis W. Sear. "Fundamentos de Fisica II, Electricidad y Maguetismo". Sexta Edición. Quinta Reimpresión 1978. España: Editorial Aguilar.
- Enríquez Harper Gilberto. "Introducción al Análisis de los Sistemas Eléctricos de Potencia". Primera Edición; -México: Editorial Limusa, S.A. 1972.
- William D. Stevenson, JR. "Análisis de Sistemas Eléctricos de Potencia". Segunda Edición; México: Editorial Li bros Mc Graw-Hill de México, S.A. de C.V. 1979.
- Viqueira Landa Jacinto. "Redes Eléctricos en Regimen Perma nente Desequilibrado y en Regimen Transitorio". Se-gunda Edición; México: Editorial Representación y --Servicios de Ingenieria, S.A. 1973.
- Enriquez Harper Gilberto. Curso de Transformadores y Moto-res Trifásicos de Inducción". Segunda Edición; México: Editorial Limusa, S.A. 1976.
- Perez Amador Barrón Victor. "Pruebas de Equipo Eléctrico. -Transformadores de Distribución y Potencia". Primera-Edición; México: Editorial Limusa, S.A. 1981.
- P. Anderson. "Analysis of Faulted Power System". The Iowa-State University Press Arnes. Iowa, 1973.

- L.O. Barthold and. H.C. Barnes. "High Plase Orden Power --Transmission" (IGRE Study Committee No. 31 Report, 1972 and ELECTRA, No. 24.
- S.S. Venkata. "Feasibility Studies of High-Orden Phase Electrical Transmission"; Allegheny Power Service Corporation Proyect Proposal (phase I), April. 1976 May 1977.
- West Virginia University. College of Engineering Morgantown West Virginia, "Final Report Feasibility. Studies of Nigher Order Phase Electrical.
- Enríquez Harper Gilberto. "Fundamentos de Instalaciones --Eléctricas de Mediana y Alta Tensión". Primera Edi-ción; México: Editorial Limusa S.A. 1976.