# UNIVERSIDAD NACIONAL AUTONOMA DE MEXICO

ESCUELA NACIONAL DE ESTUDIOS PROFESIONALES ARAGON

54



# APLICACION DE LAS TECNICAS DE PROGRAMACION LINEAL PARA LA LOCALIZACION DE SUBESTACIONES

Sist. 29205

T E S I S

QUE PARA OBTENER EL TITULO DE;
INGENIERO MECANICO ELECTRICISTA
P R E S E N T A

ANGEL GUDIÑO TEJEDA

MEXICO, D. F. 1983





UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

# DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis esta protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor.

# ESCUELA NACIONAL DE ESTUDIOS PROFESIONALES ARAGON DIRECCION



ANGEL GUDIÑO TEJEDA PRESENTE.

En contestación a su solicitud de fecha 24 de marzo del año en curso, relativa a la autorización que se le debe conceder para que el señor profesor, Ing. PASCUAL RIVERA MUÑOZ pueda dirigirle el trabajo de Tesis denominado "APLICACION DE LAS TECNICAS DE PROGRAMACION LINEAL PARA LA LOCALIZACION DE SUBESTACIONES ", con fundamento en el punto 6 y siguientes, del Reglamento para Exámenes Profesionales en esta Escuela, y toda vez que la documentación presentada por usted reune los requisitos que establece el precitado Reglamento; me permito comunicarle que ha sido aprobada su solicitud.

Sin otro particular, aprovecho la ocasión para reiterar a usted las bondades de mi distinguida consideración.

"POR MI RAZA HABLARA EL ESPIRITO"
San Juan de Aragón, Edo. de Méx., mayo 16 de 1983.

LIC. SERGIO ROSAS ROMERO

c.c.p. Coordinación de Ingeniería.
Unidad Académica.
Departamento de Servicios Escolares.
Director de Tesis.

A LA MEMORIA DE MIS PADRES :

ANGEL GUDIÑO AGUAYO Y FRANCISCA TEJEDA NUÑEZ

OFELIA GONZALEZ DE GUDIÑO, MI ESPOSA Y COMPAÑERA, COMO MUESTRA DE MI FERVIENTE CARIÑO Y RESPETO; POR EL APOYO QUE SIMPRE ENCUENTRO EN ELLA.

A MI PEQUEÑO HIJO: "ANGEL" QUE CON SU SONRISA INOCENTE ME AYUDA A ESFORZARME MAS CADA DIA, PORQUE EN EL FORJO MIS MAS CAROS ANHELOS.

A MI QUERIDA FAMILIA: MIS HERMANOS, IRMA, ROSALBA, LO RENZO, PEDRO, MARIA DEL REFUGIO, EVANGELINA, EDUARDO Y FAMILIARES ALLEGADOS POR LA CONFIANZA Y APOYO QUE EN - TODO MOMENTO ME HAN BRINDADO Y EN PARTICULAR A MI HERMANA HILDA PORQUE SIEMPRE ME MOTIVO Y TUVO CONFIANZA - EN QUE YO LLEGARA A LOGRAR UNO DE MIS MAS CAROS ANHE-LOS.

CON MI MAS PROFUNDO AGRADECIMIENTO A MI DIRECTOR Y ASESOR DE TESIS ING. PASCUAL RIVERA MUÑOZ, POR EL APOYO, DIREC--CION Y COLABORACION QUE PERMITIO LA REALIZACION DE LA MISMA.

AGRADEZCO A LA ESCUELA NACIONAL DE ESTUDIOS PROFESIONALES ARAGON ( UNAM ) LA OPORTUNIDAD QUE ME BRINDO PARA CULMI--NAR MI CARRERA PROFESIONAL.

AGRADEZCO A LOS MAESTROS QUE INTERVINIERON EN LA FORMA---CION ACADEMICA QUE ME PERMITE HOY OBTENER LA LICENCIATURA EN INGENIERIA MECANICA ELECTRICA.

POR TODO EL APOYO Y CARIÑO DE TODAS ESAS PERSONAS ME BRIN DARON, GRACIAS.

# " APLICACION DE LAS TECNICAS DE PROGRAMACION LINEAL PARA LA LOCALIZACION DE SUBESTACIONES "

# INDICE

		PAG
	INTRODUCCION	1
CAPITULO I	MODELO GENERAL PARA LA II LACION DE NUEVAS SUBESTA	
	1 GENERALIDADES 2 MODELOS 3 MÉTODO 4 CÁLCULO DE DISTANCIA 5 OPTIMIZACIÓN DE LAS DE SERVICIO 6 APLICACIÓN DEL PROCI	ÁREAS 13
CAPITULO II	MODELO PARA EL PRONOSTICO LA DEMANDA	D DE , 1
	1 SIMULACIÓN 1.1. PLANEACIÓN DE MULACIÓN	17 LA SI-
	2 1,2. SIMULACIÓN DE DE DISTRIBUCIÓ TRICA	

		PAG.
	<ul> <li>2 MÉTODO DE MONTECARLO</li> <li>3 TASA DE CRECIMIENTO DE LA DEMANDA</li> <li>4 MODELO PARA EL NÚMERO DE SUBESTACIONES POR AÑO</li> <li>5 MODELO PARA LOS LOTES DIS PONIBLES</li> <li>6 MODELO PARA LA CAPACIDAD DE LAS SUBESTACIONES</li> <li>7 ALGORITMO DEL PRONÓSTICO DE LA DEMANDA USADO EN UN PROGRAMA DE COMPUTADORA</li> </ul>	21 23 24 28 30 32
CAPITULO III	DESCRIPCION DEL ALGORITMO DE - DIJKSTRA Y DE TRANSPORTE PARA LA LOCALIZACION DE SUBESTACIO- NES	
	1 ALGORITMO DE DIJKSTRA	38
	( DISTANCIA MÍNIMA )	
	2 DESCRPCIÓN DEL ALGORITMO	38
	3 ALGORITMO DE TRANSPORTE 4 PLANTEAMIENTO DEL PROBLE MA	42
	5 MÉTODO DEL EXTREMO NORO-	45
	ESTE (SOLUCIÓN BÁSICA INICIAL)	45
	6 PROCEDIMIENTO DE CÁLCULO UTILIZANDO EL ALGORITMO DE TRANSPORTE	47

		PAG
CAPITULO IV	EJEMPLO DE APLICACION	
	<ul> <li>1 DESCRIPCIÓN DEL EJEMPLO</li> <li>2 APLICACIÓN DEL PROGRAMA         DE LAS DISTANCIAS MÍNI-         MAS FACTIBLES</li> <li>3 APLICACIÓN DEL PROGRAMA         DE TRANSPORTE</li> <li>4 RESULTADOS</li> </ul>	<ul><li>53</li><li>56</li><li>67</li><li>76</li></ul>
	CONCLUSIONES	77

BIBLIOGRAFIA

#### INTRODUCCION

UNA DE LAS CARACTERÍSTICAS DEL DESARROLLO ECONÓMICO ACTUAL, ES LA DEPENDENCIA CASI TOTAL Y ABSOLUTA DE LOS - PROCESOS PRODUCTIVOS SOBRE EL USO DE LA ENERGÍA ELÉCTRICA. ESTA DEPENDENCIA SE MANIFIESTA POR UNA PRESIÓN CONSTANTE Y CRECIENTE POR PARTE DE LOS USUARIOS QUE EXIGEN - UN SERVICIO ELÉCTRICO CADA DÍA DE MAYOR CALIDAD Y MEJOR ADAPTADO A SUS NECESIDADES. LA CALIDAD DE SERVICIO ELÉCTRICO TOMA FORMA A TRAVÉS DE DOS CONCEPTOS :

ESTABILIDAD DEL VOLTAJE, FRECUENCIA, MAGNITUD Y FOR MA DE ONDA.

CONTINUIDAD Y PERMANENCIA DEL SERVICIO.

ANTE ESTA SITUACIÓN, EL SECTOR ELÉCTRICO TIENE COMO FUNCIÓN PRINCIPAL EL DISEÑAR LAS REDES DE DISTRIBUCIÓN - DE ENERGÍA ELÉCTRICA PARA SATISFACER LA DEMANDA, TAN ECO NÓMICAMENTE COMO SEA POSIBLE Y CON UN NIVEL LÍMITE DE CALIDAD DE SERVICIO ESTABLECIDO POR EL REGLAMENTO PARA SUMINISTRO DE LA ENERGÍA ELÉCTRICA.

LA MAYOR INFLUENCIA DE LA CARGA SOBRE EL DISEÑO Y - DESARROLLO DE LA RED QUE LA ALIMENTA, DEPENDE PRINCIPAL-MENTE DE SU FORMA DE CRECIMIENTO. BÁSICAMENTE LA CARGA PUEDE CRECER EN FORMA VERTICAL, HORIZONTAL Y COMBINADA.-ATENDIENDO AL TIPO DE EVOLUCIÓN DE LA CARGA LOS PLANES - DE DESARROLLO DE LOS SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN, CONSISTEN GENERALMENTE, EN LA CONSTRUCCIÓN DE NUEVAS SUBESTACIONES Y AUMENTO DE CAPACIDAD EN LAS EXISTENTES. SIN EMBARGO, EXISTEN OTROS PARÁMETROS QUE LIMITAN LA REALIZACIÓN DEL

PLAN RECOMENDADO, TALES COMO LA ESCACEZ DE TERRENOS PARA NUE-VAS SUBESTACIONES, ENCONTRÁNDOSE CADA VEZ MAYOR DIFICULTAD EN LA ADQUISICIÓN DE ESTOS PREDIOS EN ÁREAS URBANAS YA ESTABLEC<u>I</u> DAS.

LAS CARGAS INDUSTRAILES SE CONSIDERAN EN FUNCIÓN DE SU DEPENDENCIA SOBRE EL SERVICIO ELÉCTRICO COMO DE EMERGENCIA Y CRÍTICAS. POR LO TANTO, LA RED DEBE SER DISEÑADA Y ESTRUCTURADA DE TAL MANERA QUE PERMITA REALIZAR MANIOBRAS DE OPERA---CIÓN Y MANTENIMIENTO, TANTO EN CONDICIONES PROGRAMADAS COMO -EN CONDICIONES DE EMERGENCIA, CON EL MÍNIMO DE AFECTACIÓN EN LA CONTINUIDAD DEL SERVICIO DE ESTAS CARGAS.

EN GRAN BRETAÑA Y OTRAS CIUDADES DE EUROPA NUEVOS CONSUMIDORES DOMÉSTICOS SON SUMINISTRADOS POR REDES DE BAJO VOLTA-JE. A CAUSA DE LA GRAN INVERSIÓN DE CAPITAL EN ESTAS REDES,-HAY CONSIDERABLES INCENTIVOS PARA ASEGURAR CONSISTENTEMENTE -ALTOS ESTÁNDARES DE DISEÑO, LO CUAL A LA VEZ, REQUIERE UNA -GRAN CANTIDAD DE INGENIEROS EXPERTOS TRABAJANDO A MANO PARA -DISEÑAR LAS EXTENSIONES DE REDES.

LA IMPORTANCIA ECONÓMICA DE ESTE PROBLEMA DE DISEÑO FUE DESCRITA POR COPLAND ( 2 ), QUIEN SUGIRIÓ MÉTODOS TEÓRICOS Y PRÁCTICOS PARA AYUDAR EN LOS DISEÑOS MANUALES DE REDES. MÁS RECIENTEMENTE LOS PROGRAMAS DE COMPUTADOR HAN SIDO DESARROLLA DOS PARA AYUDAR A LOS INGENIEROS, PERO LA MAYORÍA DE ESTOS -- PROGRAMAS SOLAMENTE REPRODUCEN LAS COMPUTACIONES MANUALES ORIGINALES Y NO PRODUCEN DISEÑOS DE REDES DIRECTAMENTE. EN EL - CENTRO DE INVESTIGACIÓN DEL CONSEJO DE ELECTRICIDAD ( ECRC ) DE LA GRAN BRETAÑA SE DESARROLLÓ UNA TÉCNICA COMPUTACIONAL -- QUE PRETENDE NO SOLAMENTE DECIDIR EN LONGITUDES DE CABLE Y TA MAÑO, SINO TAMBIÉN, ABORDAR EL PROBLEMA MÁS DIFÍCIL DERIVADO

DE UNA DISPOSICIÓN ÓPTIMA DE CABLE.

EL PROBLEMA GENERAL EN EL DISEÑO DE REDES DE DISTRIBUCIÓN DE BAJO VOLTAJE ES ESCENCIALMENTE LA SELECCIÓN DE SITIOS Y TAMA ÑOS DE SUBESTACIONES PARA SUMINISTRAR UNA DISTRIBUCIÓN DE CAR-GAS ESTIMADAS DENTRO DE RESTRICCIONES TÉRMICAS Y DE VOLTAJE AL COSTO GLOBAL POSIBLE MÁS BAJO.

UNA GRAN ÁREA URBANA GENERALMENTE ES ALIMENTADA POR DIFERENTES SUBESTACIONES DE DISTRIBUCIÓN. LA LOCALIZACIÓN Y NÚMERO DE SUBESTACIONES DEPENDE DE DIFERENTES FACTORES TALES COMO: -- CARGAS, LIMITACIONES GEOGRÁFICAS, CONSIDERACIONES DEL MEDIO AMBIENTE, DERECHO DE VÍA, DISPONIBILIDAD DE TRASMISIÓN. A MEDIDA QUE EL SISTEMA DE POTENCIA SE AMPLÍA LA CAPACIDAD DEL TRANSFORMADOR DEBE SER AGREGADA EN LOS INCREMENTEOS PRÁCTICOS Y ECONÓMICOS. SIN EMBARGO, ES IMPROBABLE QUE TODAS LAS SUBESTACIONES DE DISTRIBUCIÓN LLEGUEN A SOBRECARGARSE AL MISMO TIEMPO. AÚN CUANDO SE TOME UNA DECISIÓN ESTA DEBE SER HECHA EN EL MOMENTO EN -- QUE LA SUBESTACIÓN SEA AMPLIADA.

LA AMPLIACIÓN DE ESTAS SUBESTACIONES RESULTARÁ EN CAPACIDAD EXCESIVA EN ALGUNAS ÁREAS, DE TAL MANERA, SE HACE NECESARIO TOMAR UNA DECISIÓN, EN CUANTO A COMO ESTA CAPACIDAD EXCESIVA -- PUEDE SER MEJOR UTILIZADA HACIENDO UNA DISTRIBUCIÓN ADECUADA DE LA CAPACIDAD DISPONIBLE DEL CONJUNTO DE SUBESTACIONES EN EL --- ÁREA.

EN UN SISTEMA GRANDE DE SUBESTACIONES DE DISTRIBUCIÓN, EL PROCESO DE ARRIBA, PRODUCE UN NÚMERO EXTREMADAMENTE GRANDE DE -POSIBLES ALTERNATIVAS. POR EJEMPLO: PARA UN SISTEMA DE 70 SUBESTACIONES POR CADA 3 POSIBILIDADES DE AMPLIACIÓN, SE DICE QUE EL NÚMERO TOTAL DE COMBINACIONES ES 370. POR CONSIGUIENTE, LA

LOCALIZACIÓN DE SUBESTACIONES Y SU DEMANDA ELÉCTRICA PUEDE TE-NER UN FUERTE IMPACTO EN LOS COSTOS DE OPERACIÓN. EN EL CAPÍTU LO III SE PRESENTA UNA SOLUCIÓN A ESTE PROBLEMA, APLICANDO UN -MODELO DE PROGRAMACIÓN MATEMÁTICA CONOCIDO COMO EL ALGORITMO DE TRANSPORTE.

EL MODELO DE PROGRAMACIÓN MATEMÁTICA SE DESCRIBE EN EL CAPÍTULO I Y SE DA UN EJEMPLO DE APLICACIÓN DE DICHO MODELO EN EL CAPÍTULO IV. LA SIMULACIÓN DE LA PREDICCIÓN DE LA DEMANDA SE - RESUELVE EN EL CAPÍTULO II CON EL MÉTODO DE MONTECARLO COMO PAR TE DEL PROGRAMA PARA LA LOCALIZACIÓN ÓPTIMA DE SUBESTACIONES.

# CAPITULOI

MODELO GENERAL PARA LA INSTALACION DE NUEVAS SUBESTACIONES

1.- GENERALIDADES :

EL PRINCIPAL OBJETIVO DE ESTE CAPÍTULO ES, EL PRE SENTAR UN MODELO DE PLANEACIÓN DE SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN, EL CUAL, PUEDE SER USADO POR LOS PROYECTISTAS DE SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN PARA DETERMINAR LOS PATRONES O ALTERNATIVAS DE AMPLIACIÓN ÓPTIMA SELECCIONANDO:

- 1) LOCALIZACIÓN ÓPTIMA DE SUBESTACIONES ( SI---- TIOS ).
- 2) AMPLIACIÓN ÓPTIMA DE SUBESTACIONES.
- 3) CAPACIDADES ÓPTIMAS DE LAS SUBESTACIONES.
- 4) TRANSFERENCIAS DE CARGA ENTRE SUBESTACIONES Y CENTROS DE DEMANDA.

TODO LO ANTERIOR ESTÁ SUJETO A UN NÚMERO DE RES-TRICCIONES, PARA MINIMIZAR EL VALOR DE LOS COSTOS TOTA
LES INVOLUCRADOS. LOS MODELOS DE OPTIMIZACIÓN SON HERRAMIENTAS MUY VALIOSAS EN LA PLANEACIÓN DE SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN.

LA PLANEACIÓN DE SISTEMA DE DISTRIBUCIÓN REQUIERE UN PROCEDIMIENTO COMPLEJO PORQUE :

A) SE INVOLUCRAN GRANDES NÚMEROS DE VARIABLES.

B) LA REPRESENTACIÓN MATEMÁTICA DE MUCHOS REQUE RIMIENTOS Y CONDICIONES DE RESTRICCIÓN ESPE-CIFICADOS POR CONFIGURACIONES DE SISTEMA ES UNA TAREA MUY DIFÍCIL.

ALGUNAS DE LAS TÉCNICAS USADAS EN EL FUNCIONA--MIENTO DE ESTA TAREA INCLUYEN :

- 1) EL MÉTODO DE VIGILANCIA-ALTERNATIVA, EL CUAL, COMPARA UNAS POCAS ALTERNATIVAS Y SELECCIONA LA MEJOR DE ELLAS.
- II) LA TÉCNICA DE DESCOMPOSICIÓN EN LA CUAL, UN PROBLEMA GRANDE ES DIVIDIDO EN DIFERENTES -- SUBPROBLEMAS MÁS PEQUEÑOS Y CADA UNO ES RE-- SUELTO SEPARADAMENTE.
- III) LOS MÉTODOS DE PROGRAMACIÓN LINEAL Y PROGRA-MACIÓN ENTERA, LINEALIZAN EL CONJUNTO DE --RESTRICCIONES.
  - IV) LA TÉCNICA DE PROGRAMACIÓN DINÁMICA.

CADA MÉTODO TIENE SUS PROPIAS VENTAJAS Y DESVEN-TAJAS. EN LA PLANEACIÓN A LARGO PLAZO, EN PARTICULAR, ES INVOLUCRADO UN GRAN NÚMERO DE VARIABLES Y AHÍ PUE-DE EXISTIR UN NÚMERO DE PROYECTOS ALTERNATIVOS POSI--BLES, LOS CUALES HACEN DE LA SELECCIÓN DE LA ALTERNA-TIVA ÓPTIMA UNA TAREA MUY DIFÍCIL.

## 2.- MODELOS:

A CONTINUACIÓN SE PRESENTA EN FORMA RESUMIDA ALGUNOS MODELOS QUE HAN SIDO DESARROLLADOS PARA LA SOL $\underline{\sf U}$ 

CIÓN DE LA LOCALIZACIÓN DE SUBESTACIONES.

LA TÉCNICA USADA POR LAWRENCE, MONTMEAT, PATTON Y WAPPLER ( 4 ) EN SU MODELO DE "PLANEACIÓN DE SISTE MAS DE DISTRIBUCIÓN AUTOMATIZADOS ", ES UN BUEN EJEMPLO DE LOS MODELOS AD HOC. EN AÑOS RECIENTES HA HABI DO UN NÚMERO DE AVANCES EN LA APLICACIÓN MATEMÁTICA - PARA LOS MODELOS DE PLANEACIÓN DE SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN. SOLO RECIENTEMENTE LA EFICACIA DE LAS COMPUTADORAS HA ALCANZADO EL PUNTO DONDE LAS CAPACIDADES - DE VELOCIDAD Y ALMACENAMIENTO SON SUFICIENTES PARA RESOLVER UN PROBLEMA DE TAL MAGNITUD, COMO LA PLANEA--- CIÓN DE DISTRIBUCIÓN, DONDE LA NATURALEZA INTERACTIVA DE LAS DECISIONES, ACOPLADAS CON LA INCÓMODA CANTIDAD DE DATOS, PRESENTA UNA FORMIDABLE TAREA AÚN PARA EL MEJOR EXPERTO Y EXPERIMENTADO INGENIERO DE PLANEACIÓN.

JURICEK, FUKUTOME Y CHEN ( 8 ), DESARROLLARON UN MODELO QUE EMPLEA UN ANÁLISIS DE FLUJO DE CARGA PARA DETERMINAR FUTURAS CONDICIONES DEL SISTEMA BASADAS EN EL CRECIMIENTO DE LA CARGA Y CONDICIONES PRESENTES. - UN CONJUNTO DE POSIBLES MODIFICACIONES DEL SISTEMA, - COMPUESTO DE COMBINACIONES DE AMPLIACIÓN O CONSTRUC-CIÓN Y ALIMENTADORES ES PROPUESTO. ESTE CONJUNTO DE MODIFICACIONES ES GENERADO POR UNA TÉCNICA DE ANÁLI-SIS DE TRANSPORTACIÓN, LA CUAL, MODELA LA RED DE DISTRIBUCIÓN COMO UN SISTEMA DE TRANSPORTE.

MASUD (3), DESARROLLÓ UN MODELO EN EL CUAL IN-CLUYÓ UNA TÉCNICA DE PROGRAMACIÓN ENTERA PARA OPTIMI-ZAR LA CAPACIDAD DEL TRANSFORMADOR DE LAS SUBESTA---CIONES Y UNA TÉCNICA DE PROGRAMACIÓN LINEAL PARA OPTI MIZAR LAS TRANSFERENCIAS DE CARGA. EL PROCEDIMIENTO PRIMERO INVOLUCRA LA MINIMIZACIÓN DE LAS CAPACIDADES DEL TRANSFORMADOR DE LAS SUBESTACIONES PARA CADA AÑO Y LUEGO , OPTIMIZA LAS CAPACIDADES DEL TRANSFORMADOR DE LAS SUBESTACIONES PARA CADA AÑO, POSTERIORMENTE - OPTIMIZA LAS TRANSFERENCIAS DE CARGA.

RECIENTEMENTE, SHELTON Y MAHMOUND (10), TRATARON LA MISMA TAREA CON LA MISMA TÉCNICA QUE USÓ MA-SUD (3) Y OTROS, ANTERIORMENTE. LA ÚNICA DIFERNCIA EN SU TÉCNICA ES, QUE EL VALOR PRESENTE DE LOS CARGOS DE ACARREO EN LAS INVERSIONES HECHAS DURANTE EL PERIODO DE ESTUDIO ES MINIMIZADA. SHELTON Y MAHMOUND (10), CONSIDERARON LA AMPLIACIÓN DE SUBESTA-CIONES, APERTURA DE NUEVOS SITIOS, AMPLIACIÓN DE CIRCUITOS Y DECISIONES EN LOS INTERCAMBIOS DEL TRANFORMADOR.

LAS CARACTERÍSTICAS DEL MODELO DESARROLLADO POR ADAMS Y LAUGHTON (6), INCLUYEN COSTOS DE LINEALIZACIÓN DE PÉRDIDAS DE ALIMENTADOR-COPPER Y EL USO CONSTANTE DE MÚLTIPLES PERIODOS DE TIEMPO.

HINDI Y BRAMELLER ( 7 ), USARON UN MÉTODO DE -PROGRAMACIÓN MIXTA-ENTERA LLAMADO "BRANCH AND BOUND "
EN SU MODELO. ELLOS CONSIDERARON LOS EFECTOS DE SITIOS DE SUBESTACIONES, RUTAS DE ALIMENTADORES Y EL COSTO DE ALIMENTADORES, TRANSFORMADORES Y CONSTRUC-CIÓN DE SUBESTACIONES. SOBRESALIENDO DEL MODELO, LA
REPRESENTACIÓN GRÁFICA-DIRIGIDA DE LAS REDES DE DISTRIBUCIÓN Y ADICIÓN DE LAS RUTAS ARTIFICIALES POR DI
VISIÓN DE CARGA.

CRAWFORD Y HOLT ( 9 ) HAN DESARROLLADO UNA TÉC-

NICA DE PROGRAMACIÓN LINEAL, LA CUAL, UTILIZA TAMBIÉN UN ALGORITMO DE TRANSPORTE PARA OPTIMIZAR LAS ÁREAS DE SER-VICIO MINIMIZANDO EL PRODUCTO DE DEMANDAS Y DISTANCIAS - DE LAS SUBESTACIONES. EL MODELO DETERMINA LA CARGA RE-QUERIDA PARA CADA SUBESTACIÓN.

UNA TÉCNICA DE PROGRAMACIÓN DINÁMICA PARA LA PLA--NEACIÓN DE SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN HA SIDO DESARROLLA-DA POR OLDFIELD Y LANG (11), Y TAMBIÉN POR ADAMS Y LAU GHTON ( 12 ). COMO UN COMPROMISO ENTRE LAS DIFICULTA--DES DEBIDO AL GRAN NÚMERO DE VARIABLES, MÁS LA COMPLEJI DAD DEL PROCESO DE DISEÑO Y LAS ECONOMÍAS QUE DEBEN SER GANADAS EN LA BÚSQUEDA DE OPTIMABILIDAD. OLDFIELD Y ---LANG (11), HAN SUGERIDO UN MÉTODO DE PLANEACIÓN DE DOS ETAPAS; LA INTENCIÓN ES PREVEER UN MÉTODO EN EL CUAL, --LOS PROCESOS DE DISEÑO Y OPTIMIZACIÓN SON AMPLIADOS CON-SECUTIVAMENTE MÁS BIEN QUE SIMULTÁNEAMENTE. EL MODELO -USADO POR ADAMS Y LAUGHTON ( 12 ), DETERMINA LOS ESQUE--MAS DE TRANSFERENCIA DE CARGA Y LA INSTALACIÓN DE SUBES-TACIONES MINIMIZANDO EL COSTO DE PÉRDIDAS DEL TRANSFORMA DOR DE LAS SUBESTACIONES. SU TÉCNICA DE PROGRAMACIÓN DI NÁMICA EXAMINA TODAS LAS COMBINACIONES POSIBLES DE EXPAN SIÓN ALTERNATIVAS, EXPLÍCITAMENTE, PARA CADA PERIODO DEL ESTUDIO.

WALL Y NORTHCOTE-GREEN ( 13 ), IDEARON UN MODELO -QUE CONTIENE TODOS LOS DETALLES DEL MODELO DE ADAMS Y LUGHTON ( 5 ) PARA UN SOLO PERIODO DE TIEMPO, EXCEPTO PA
RA LOS CARGOS FIJOS EN SEGMENTOS ALIMENTADORES. ES USADO UN CÓDIGO DE TRANSBORDO ALTAMENTE EFICIENTE PARA RE-SOLVER EL MODELO, EL CUAL, INCORPORA DIFERENTES AVANCES
SIGNIFICATIVOS RECIENTES, DE ESTE MODO, DISMINUYE EL --TIEMPO DE SOLUCIÓN DE TALES PROBLEMAS. ELLOS MOSTRARON
CÓMO SU MODELO UTILIZA APROXIMACIONES LINEALES DE FUNCIO

NES DE COSTO NO-LINEALES, PERO LAS ECUACIONES EXPLÍCITAS PARA LOGRAR ESTO NO SON DADAS.

#### 3.- METODO :

EN ESTE TRABAJO SE SUGIERE UN MÉTODO QUE ESTÁ BASA-DO EN UNA TÉCNICA MATEMÁTICA, LA CUAL NOS PERMÍTE ORTE--NER UN DISEÑO A COSTO MÍNIMO DE UNA RED PARA ALIMENTAR -VARIOS PUNTOS DE DEMANDA DESDE VARIAS SUBESTACIONES. EL MÉTODO ESTÁ BASADO EN EL USO DE TÉCNICAS DE PROGRAMACIÓN LINEAL QUE HAN SIDO DESARROLLADAS POR ECONOMISTAS Y MATE MÁTICOS DESPUÉS DE LA ÚLTIMA GUERRA, ESTAS TÉCNICAS HAN SIDO AMPLIAMENTE USADAS EN LA SOLUCIÓN DE MUCHOS PROBLE-MAS DE LA INDUSTRIA. EL PROBLEMA ESTÁ PLANTEADO DE TAL MANERA QUE LA RELACIÓN ENTRE UN CONJUNTO DE VARIABLES --CON OTRO ESTÁ DIFINIDA POR UN CONJUNTO DE ECUACIONES LI-NEALES LLAMADAS RESTRICCIONES Y SUJETAS A UNA CONDICIÓN GENERAL, LA CUAL, CONSISTE EN QUE ESTAS VARIABLES DEBE--RÁN SER SIEMPRE NO-NEGATIVAS. ENTONCES PUEDE EXISTIR UN GRAN NÚMERO DE SOLUCIONES Y EL PROBLEMA ES ENCONTRAR, --AQUÉLLA SOLUCIÓN QUE CONTENGA CIERTAS CARACTERÍSTICAS --QUE PREVIAMENTE SE ESTABLEZCAN, TALES COMO DISTANCIA MÍ-NIMA, COSTO MÍNIMO, FLUJO MÁXIMO. ESTE TIPO DE PROBLE--MAS DIFÍCILMENTE PUEDEN SER RESUELTOS POR LOS MÉTODOS --NORMALES DE ÁLGEBRA, POR LO QUE SE PREFIEREN LOS MÉTODOS DE LA PROGRAMACIÓN MATEMÁTICA CON EL AUXILIO DE LAS COM-PUTADORAS. EL DIAGRAMA DE FLUJO DE LA FIG. 1-1, MUESTRA EL MODELO GENERAL PARA LA LOCALIZACIÓN DE LAS SUBESTACIO NES.

PARA INICIAR EL ESTUDIO DE UN ÁREA DETERMINADA, ÉS-TA ES DIVIDIDA EN UNA RED DE SUB-ÁREAS, QUE SE LES DENO-MINA SECTORES. PARA CADA SECTOR SE DEBE TENER UN PRONÓS TICO DE LA DEMANDA MÁXIMA PARA EL PERIODO DE TIEMPO EN -

# DIAGRAMA DE FLUJO GENERAL PARA LA LOCALIZACION DE SE.

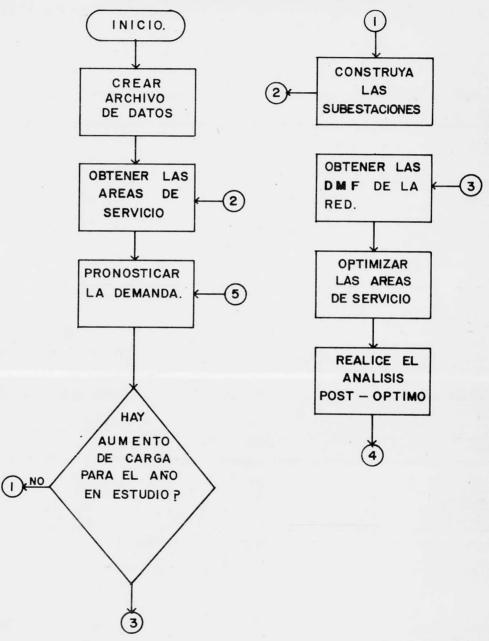
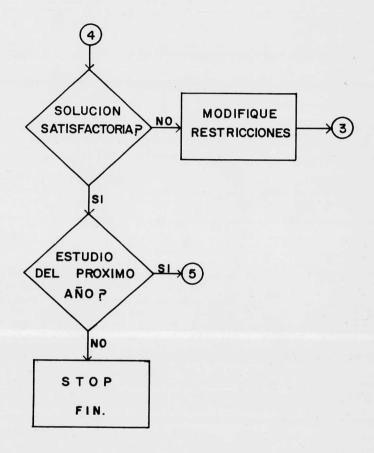


FIG. 1.1



CONT. FIG. I. I

ESTUDIO.

### 4.- CALCULO DE DISTANCIAS :

EL ALGORITMO SE INICIA CALCULANDO LAS DISTANCIAS MÍNIMAS FACTIBLES (DMF) DE CADA SUBESTACIÓN EXISTENTE O - SUBESTACIÓN EN PROYECTO A CADA UNO DE LOS SECTORES DE DEMANDA. PARA EL CÁLCULO DE ÉSTAS ES UTILIZADO EL ALGORITMO DE TRANSPORTE DESARROLLADO POR DIJKSTRA (21), EL CUAL, ES EXPLICADO EN EL CAPÍTULO III, TOMANDO EN CONSIDERACIÓN LAS RESTRICCIONES REALES QUE EXISTAN DENTRO DE LA ZONA EN ESTUDIO, TALES COMO UN AEROPUERTO, UN RÍO.

#### 5.- OPTIMIZACION DE LAS AREAS DE SERVICIO :

DESPUÉS DE ENCONTRAR LAS CARGAS DE CADA SECTOR Y -LAS DMF DE CADA RUTA SUBESTACIÓN-SECTOR, EL OBJETIVO ES ESTABLECER LOS LÍMITES DE INFLUENCIA DE CADA SUBESTACIÓN,
DE TAL MANERA QUE CADA SECTOR SEA ALIMENTADO LO MÁS ECONÓ
MICAMENTE POSIBLE SIN SOBRECARGAR LAS SUBESTACIONES. ESTO SE LOGRA A TRAVÉS DEL ALGORITMO DE TRANSPORTE EXPLICADO EN EL CAPÍTULO III.

EL MODELO DE TRANSPORTE CONSISTE DE M FUENTES, CADA UNA CON UNA POTENCIA DISPONIBLE  $S_{\rm I}$  Y N DESTINOS, CADA UNO CON UNA DEMANDA  $D_{\rm J}$ . EL MODELO REQUIERE QUE LA CANTIDAD - DE CARGA QUE SE SUMINISTRE SE CONSUMA. EN ESTE CASO PARA QUE SE CUMPLA ESTA CONDICIÓN SE DEBE CONSIDERAR UN SECTOR ARTIFICIAL CON DEMANDA IGUAL A LA CAPACIDAD SOBRANTE DE - LAS SUBESTACIONES CON RESPECTO A LA DEMANDA TOTAL DE LOS SECTORES, LA DMF DEL SECTOR ARTIFICIAL A CADA UNA DE LAS SUBESTACIONES ES DEFINIDA COMO CERO.

EN UNA PARTE DE LA SOLUCIÓN, EL ALGORITMO USA UNA -

MATRIZ C DE M x N, QUE ESTÁ FORMADA POR LAS DMF, QUE EN - TÉRMINOS DE LA INVESTIGACIÓN DE OPERACIONES CORRESPONDE A LA MATRIZ DE COSTOS. AL FINAL DEL PORCESO DE SOLUCIÓN SE OBTIENE OTRA MATRIZ F QUE REPRESENTA LA DEMANDA DE LOS N SECTORES SUMINISTRADA POR LAS M SUBESTACIONES. ENTONCES, LA CANTIDAD MINIMIZADA POR EL ALGORITMO DE TRANSPORTE ES LA SUMA DE LOS PRODUCTOS DE LAS DEMANDAS SERVIDAS Y LAS - DISTANCIAS SOBRE LAS CUALES ESTAS DEMANDAS SON ALIMENTA--DAS.

EN ESTE CASO EL ALGORITMO DE TRANSPORTE SE PUEDE E $\underline{X}$  PRESAR DE LA SIGUIENTE MANERA :

SUJETO A: 
$$\sum_{J=1}^{N} F_{IJ} = S_{I}$$
  $I = 1, 2, \dots, M$ 

LA FUNCIÓN OBJETIVO OPTIMIZADA ES ÚTIL EN LA COMPA-RACIÓN DE VARIAS ALTERNATIVAS Y LA SUMA DE LOS PRODUCTOS DISTANCIA-DEMANDA PARA CADA SUBESTACIÓN ES TAMBIÉN ÚTIL -PARA DETERMINAR EL ÁREA DE SERVICIO DE CADA SUBESTACIÓN.-EL ALGORITMO DE TRANSPORTE HACE LA TRANSFERENCIA ÓPTIMA DE CARGA ENTRE SUBESTACIONES.

## 6.- APLICACION DEL PROCEDIMIENTO :

COMO SE PUEDE OBSERVAR EN LA PARTE ANTERIOR, EL MODE LO FUNDAMENTALMENTE ESTÁ CONSTITUIDO POR DOS ETAPAS DE SO-LUCIÓN, LA PRIMERA RESUELVE EL PROBLEMA DE LAS DISTANCIAS Y LA SEGUNDA DA LA DEMANDA QUE DEBE CUBRIR CADA SUBESTA---CIÓN A CADA SECTOR. AHORA BIEN, DADA LA MAGNITUD DE LOS -PROBLEMAS A RESOLVER Y PARA QUE LA UTILIDAD DEL MODELO SEA EFECTIVA ES NECESARIO EL USO DE COMPUTADORAS, POR LO TANTO, DE LOS PROGRAMAS DESARROLLADOS PARA LA SOLUCIÓN DE TALES -PROBLEMAS SE PUEDEN OBTENER DOS RESULTADOS:

- SE OBTIENE UNA LISTA DE CADA SUBESTACIÓN CON LAS DISTANCIAS MÁS CORTAS A CADA SECTOR, INCLUYENDO LA TRAYECTORIA DE ESTA DISTANCIA.
- 2) SE OBTIENE UNA LISTA DE CADA SUBESTACIÓN CON LA DEMANDA SERVIDA A CADA SECTOR

TAMBIÉN SE PUEDE OBTENER UN TERCER RESULTADO, ÉSTE - PUEDE SER UNA GRÁFICA REPRESENTANDO EL ÁREA EN ESTUDIO MOS TRANDO CADA SUBESTACIÓN CON SU ÁREA DE INFLUENCIA.

EN LA PLANEACIÓN A LARGO PLAZO CON EL MÉTODO QUE --AQUÍ SE PRESENTA, EL PRIMER PASO ES ESTABLECER EL HORIZONTE ECONÓMICO DE PLANEACIÓN, USUALMENTE 10 AÑOS, POSTERIORMENTE CON EL MODELO PARA EL PRONÓSTICO DE LA DEMANDA SE OB
TIENE LA CARGA DE CADA UNO DE LOS SECTORES PARA CADA AÑO Y
LAS CAPACIDADES DE CADA SUBESTACIÓN SE ASIGNAN ARBITRARIA
MENTE GRANDES. UNA VEZ ESTABLECIDAS ESTAS CONDICIONES SE
APLICA EL PROCEDIMIENTO PARA DETERMINAR PRIMERO LAS DMF Y
POSTERIORMENTE EL PROCEDIMIENTO PARA DETERMINAR LAS ÁREAS
ÓPTIMAS DE SERVICIO.

COMO EN TODOS LOS PROGRAMAS DE PLANEACÓN A LARGO PLAZO, ES POSIBLE QUE DENTRO DEL HORIZONTE ECONÓMICO SE PRESENTEN ALGUNAS VARIACIONES, TANTO A LA FUNCIÓN OBJETIVO, COMO AL CONJUNTO DE RESTRICCIONES, POR LO QUE EL INGENIERO DE -- PLANEACIÓN PUEDE HACER LOS CAMBIOS NECESARIOS Y DE AHÍ PARTIR PARA ENCONTRAR UNA NUEVA SOLUCIÓN USANDO ALGÚN MÉTODO -- DE POST-OPTIMIZACIÓN O BIEN HACIENDO NUEVAS CORRIDAS CON -- LAS CONDICIONES MODIFICADAS.

#### CAPITULO II

#### MODELO PARA EL PRONOSTICO DE LA DEMANDA

#### 1.- SIMULACION

UNO DE LOS PROBLEMAS QUE SE PRESENTAN AL DISEÑAR UN - SISTEMA DE DISTRIBUCIÓN DE ENERGÍA ELÉCTRICA ES LA FALTA DE INFORMACIÓN ADECUADA SOBRE LA CARGA PROBABLE DE CADA UNO DE LOS CONSUMIDORES, PARA ESTIMAR LA DEMANDA QUE PUEDE SER ESPERADA EN ÁREA DADA. TENIÉNDOSE ADEMÁS LA LIMITANTE DE NO PODER REALIZAR EXPERIMENTOS EN EL SISTEMA FÍSICO REAL, DEBIDO AL COSTO QUE REPRESENTA.

DEBIDO A LA NATURALEZA DEL PROBLEMA, LAS TÉCNICAS DE SIMULACIÓN SON APLICABLES EN EL PRONÓSTICO DE LA DEMANDA -- ( KVA ) DE LOS SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN DE ENERGÍA ELÉCTRICA, ES DECIR, LA PREDICCIÓN DE LA DEMANDA SIGUE UNA LEY PROBABILISTICA, DEBIDO A PROCESOS ALEATORIOS.

LA SIMULACIÓN ES LA OPERACIÓN DEL MODELO QUE SE REALIZA CON EL FIN DE OBTENER INFORMACIÓN SOBRE EL COMPORTAMIENTO DEL SISTEMA, BAJO LAS CONDICIONES EXTERIORES QUE SE ESPERA ENCUENTRE EL PROTOTIPO. POR LO TANTO, LA SIMULACIÓN ES UN INSTRUMENTO ÚTIL EN SISTEMAS, CUYO ANÁLISIS MATEMÁTICO - RESULTA DEMASIADO COMPLEJO. SIN EMBARGO, LA SIMULACIÓN NO DA RESULTADOS ÓPTIMOS, YA QUE ES UNA APROXIMACIÓN DEL SISTEMA REAL, CON EL CUAL SE EXPERIMENTA PARA DIFERENTES CONDITORES. EL MODELO EN EL QUE SE BASA LA SIMULACIÓN ES DEFINIDO POR UNA FUNCIÓN QUE DESCRIBE EL COMPORTAMIENTO DE LAS PARTES DE UN SISTEMA FÍSICO REAL Y ES USADO COMO UNA ABS---TRACCIÓN DEL SISTEMA PARA HACER PREDICCIONES.

#### 1.1.- PLANEACION DE LA SIMULACION

LA PLANEACIÓN DE UN EXPERIMENTO DE SIMULACIÓN REQUIE RE EN GENERAL DE LAS SIGUIENTES PARTES :

#### 1. - FASE DE DEFINICION :

- A) ESTABLECIMIENTO PRECISO DEL PROBLEMA Y DEFINI-CIÓN DEL OBJETIVO.
- B) OBTENCIÓN DE DATOS E INFORMACIÓN.

#### 2.- FASE DE PREPARACION :

- c) Formulación y diseño del modelo.
- D) PRUEBAS DE CONSISTENCIA Y VERACIDAD DEL MODELO
- E) DISEÑO DE EXPERIMENTOS Y PLAN DE SIMULACIÓN.

#### 3.- FASE DE PRODUCCION :

- F) DESARROLLO DE LOS EXPERIMENTOS DE SIMULACIÓN.
- G) ANÁLISIS Y EVALUACIÓN DE RESULTADOS.
- H) REMODELACIÓN Y DEPURACIÓN DEL PROGRAMA DE SIMULACIÓN.

LOS PASOS ANTERIORES DEPENDEN DEL MODEEO Y EL SISTEMA A SIMULAR, POR TANTO, NO SIEMPRE SE NECESITAN TODOS ESTOS PA-SOS.

# 1.2.- SIMULACION DE LA RED DE DISTRIBUCION ELECTRICA

PARA SIMULAR UN SISTEMA DE DISTRIBUCIÓN ELÉCTRICA EN LA PREDICCIÓN DE SUS DEMANDA SE REQUIERE DE LOS SIGUIEN TES PASOS:

SE ESTABLECE EL MODELO DEL SISTEMA DE DISTRIBU
CIÓN ELÉCTRICO QUE PERMITA PREDECIR EN QUE AÑO

Y EN QUE LUGAR APARECERÁN CARGAS ELÉCTRICAS PUNTUALES DEBIDO AL CRECIMIENTO NATURAL DE LA CARGA EN LA ZONA. POR ELLO, ES NECESARIO LLEVAR UN CONTROL DEL CRECIMIENTO HORIZONTAL Y VERTICAL DE LA CARGA. SE TOMAN LOS DATOS E INFORMACIÓN TALES COMO: LÍMITES DE ZONA, VOLTAJE DE OPERACIÓN, NÚMERO Y CAPACIDAD DE CORRIENTE DE LOS ALIMENTADORES DE ALTA Y BAJA TENSIÓN, CANTIDAD Y CAPACIDAD DE LOS TRANSFORMADORES, ESTRUCTURA DE ALTA Y BAJA TENSIÓN, DEL ANTEPROYECTO DEFINIDO CON ANTERIORIDAD. SE HACEN ESTUDIOS DE LA DENSIDAD DE CARGA Y TASA DE CRECIMIENTO DE LA CARGA.

- II) SE FORMULA EL MODELO DEL SISTEMA DE DISTRIBUCIÓN ELÉCTRICO EN ESTUDIO, CONOCIENDO PREVIAMENTE EL COMPORTAMIENTO DE LA RED DE DISTRIBUCIÓN PARA DEFINIR EL PROCESO BAJO UN CRITERIO PREDETERMINADO. EL MODELO DEBE SER SIMPLE Y PRECISO PARA QUE SE CONSIDERE UNA ABSTRACCIÓN DEL SISTEMA FÍSICO REAL. SE VERIFICA EL AJUSTE DE LAS CURVAS DE LOS MODE-LOS QUE REPRESENTAN EL COMPORTAMIENTO DEL SISTEMA REAL CON LA DISTRIBUCIÓN PROBABILÍSTICA INICIAL.
- III) CON LAS FUNCIONES DE DISTRIBUCIÓN PROBABILÍSTICAS INVOLUCRADAS EN EL MODELO DEL PASO 2, ES UN MUESTREO ALEATORIO, EL CUAL, PERMITE HACER LA PREDICCIÓN DE LA DEMANDA PARA EL AÑO O LOS AÑOS EN ESTUDIO. EN ESTE PASO SE HACEN VARIOS MUESTREOS ALEATORIOS, PARA DIFERENTES VALORES INICIALES, CON EL PROPÓSITO DE TENER UNA SIMULACIÓN LO MÁS PRÓXIMA A LA REALIDAD.

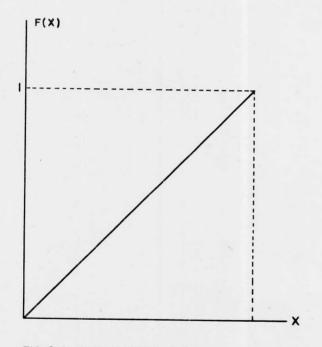


FIG. 2.1. FPA UNIFORMEMENTE DISTRIBUIDA.

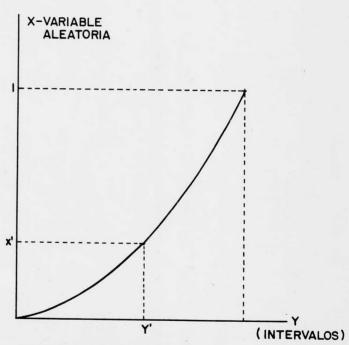


FIG. 2.2 MUESTREO ALEATORIO DE LA FPA.

#### 2.- METODO DE MONTECARLO.

EN LO QUE SIGUE DE ESTE CAPÍTULO SE DESCRIBE EL MÉTODO DE MONTECARLO Y SU APLICACIÓN A LA PREDICCIÓN DE LA DEMANDA DE ENERGÍA ELÉCTRICA EN UNA RED DE DISTRIBUCIÓN.

EL MÉTODO DE MONTECARLO ES UN MÉTODO DE SIMULACIÓN CON EL CUAL SE HACEN OBSERVACIONES ALEATORIAS A PARTIR DE UNA -- DISTRIBUCIÓN PROBABILÍSTICA, ES DECIR, SE APOYA EN LOS CONOCIMIENTOS QUE SE TIENEN DEL SISTEMA A SIMULAR, AUXILIÁNDOSE DE LA PROBABILIDAD Y ESTADÍSTICA MATEMÁTICA Y PROGRAMACIÓN DE - COMPUTADORAS.

Una población cualquiera puede ser descrita por una fu $\underline{N}$  ción de probabilidad acumulada ( FPA ). Si se desea obtener en forma aleatoria cualquier elemento que pertenesca a la PO blación en estudio se procede de la siguiente manera :

I) SE GRAFICA LA FUNCIÓN DE PROBABILIDAD ACUMULADA. ES
TA ES UNA FUNCIÓN CONTÍNUA O DISCRETA, DONDE EL VA-LOR X DE UNA VARIABLE ALEATORIA X SE DISTRIBUYE UNIFORMEMENTE, ES DECIR, X TIENE LA MISMA PROBABILIDAD
DE CAER EN UN INTERVALO DEFINIDO DE LA FPA. ESTA -FUNCIÓN ES EXPRESADA POR LA SIGUIENTE ECUACIÓN:

$$P(X_T \leq T) = F(T) \dots (1)$$

LA ECUACIÓN (1) QUIERE DECIR, QUE EL VALOR DE LA FPA EN UN PUNTO T ES IGUAL A LA PROBABILIDAD DE QUE LA -VARIABLE ALEATORIA X TOME UN VALOR MENOR QUE T. LA REPRESENTACIÓN GRÁFICA DE LA FPA PARA UNA DISTRIBU--CIÓN UNIFORME SE MUESTRA EN LA FIG. 2.1

II) SE OBTIENE UN NÚMERO AL AZAR ENTRE CERO Y UNO, CON TANTOS DECIMALES COMO SE DESEE. UN NÚMERO AL AZAR -

SE PUEDE OBTENER MEDIANTE RELACIONES DE RECURRENCIA, LO CUAL CONSISTE EN OBTENER CUALQUIER NÚMERO DE UNA SUCESIÓN A PARTIR DEL NÚMERO ANTERIOR, POR EJEMPLO,-SEA LA SUCESIÓN X<sub>1</sub>, X<sub>2</sub>, X<sub>3</sub>, ...., X<sub>N</sub>, ENTONCES:

$$x_{I} = F(x_{I-1})$$
 ..... (2)

PARA RESOLVER EL PUNTO II SE PROPONE EL MÉTODO CON--GRUENCIAL MULTIPLICATIVO QUE GENERA NÚMEROS ALEATO--RIOS Y ES LO SIGUIENTE :

SE ELIGEN 4 PARÁMETROS PARA LA ECUACIÓN (2):

X<sub>0</sub> - VALOR INICIAL, MAYOR O IGUAL QUE CERO.

A - MULTIPLICADOR, MAYOR O IGUAL QUE CERO.

C - INCREMENTO, MAYOR O IGUAL QUE CERO.

M - MÓDULO, MAYOR QUE A Y QUE CERO.

ENTONCES LA ECUACIÓN (2) DE RECURRENCIA PUEDE ES-CRIBIRSE COMO :

$$X_{N+1} = (AX_N + C) \text{ MOD } M \dots (3)$$

EN PALABRAS SIGNIFICA QUE EL ENÉSIMO NÚMERO DE LA SUCESIÓN X<sub>N+1</sub> ES IGUAL AL RESIDUO QUE QUEDA AL DI VIDIR (AX<sub>N</sub> + C) ENTRE M. EL MÉTODO CONGRUENCIAL MULTIPLICATIVO PRODUCE SECUENCIAS CÍCLICAS Y SU - UTILIDAD SERÁ MAYOR CUANTO MAYOR SEA LA LONGITUD DEL PERIODO, YA QUE TENDRÁ MAYOR CANTIDAD DE NÚMEROS ALEATORIOS ANTES DE QUE TERMINE EL CICLO, PARA LOGRAR ÉSTO LOS PARÁMETROS DE LA ECUACIÓN (3) SE ELIGEN DE LA SIGUIETNE MANERA :

EL MÓDULO M SE CALCULA CON LA EXPRESIÓN :

$$M = P^{E}$$
 ..... (4)

#### DONDE :

- P ES LA BASE DEL SISTEMA DE NUMERACIÓN QUE EMPLEA LA COMPUTADORA.
- E ES EL NÚMERO DE DÍGITOS POR PALABRA QUE -- ACEPTA LA COMPUTADORA.

EL INCREMENTO C ES NULO. EL MULTIPLICADOR "A" SE ELIGE CON LA SIGUIENTE ECUACIÓN :

$$A = 8T + 3 \dots (5)$$

Donde T es cualquier número entero positivo.Sin embargo, "a" debe ser en orden de magni-Tud comparable con m. El valor inicial x<sub>0</sub> -Puede tomar cualquier número entero impar. -Con esta elección de los parámetros el método
se vuelve más eficiente.

- III) EL NÚMERO AL AZAR DEL PUNTO II SE LOCALIZA EN EL -EJE DE LAS ORDENADAS Y SE PROYECTA HORIZONTALMENTE
  HASTA CORTAR EN UN PUNTO A LA FUNCIÓN PROYECTÁNDOLO A SU VEZ SOBRE EL EJE DE LAS ABSCISAS, EN DONDE
  SE PODRÁ LEER EL VALOR Y' DE LA MUESTRA O POBLA--CIÓN, COMO PUEDE OBSERVARSE EN LA FIG. 2-2.
- 3.- TASA DE CRECIMIENTO DE LA DEMANDA,

COMO DATOS ESTADÍSTICOS DE LA RED DE DISTRIBUCIÓN SE TIENEN LAS DEMANDAS DE LA ZONA PARA N AÑOS EN EL PASADO, - LAS CUALES SE OBTIENEN DE LAS PRUEBAS DE CARGA Y VOLTAJE - REALIZADAS EN DICIEMBRE DE CADA AÑO. ESTAS DEMANDAS SE -- UTILIZAN COMO PUNTOS PARA APROXIMAR UNA CURVA QUE MODELE - EL CRECIMIENTO DE LA CARGA EN LA ZONA. LA CURVA ES DE LA FORMA:

$$Y = A E^{BX} \dots (6)$$

$$B = \frac{\sum X_{I} LN Y_{I}}{\sum X_{I}^{2}} - \frac{(1/N)(\sum X_{I})(\sum LN Y_{I})}{(1/N)(\sum X_{I})^{2}} \dots (6.A)$$

$$A = E^{(( \ge 1N Y_I/N))} - B( \ge X_I/N))$$
 ..... (6.8)

DONDE :

 ${\sf X}_{
m I}$  - ES EL VALOR DE LOS AÑOS PARA LOS CUALES SE TIENE SU DEMANDA.

 ${\sf Y}_{\sf I}$  - ES EL VALOR DE LAS DEMANDAS PARA LOS AÑOS  ${\sf X}_{\sf I}$  EN - KVA.

SU REPRESENTACIÓN GRÁFICA SE MUESTRA EN LA FIG. 2.3. LA - ECUACIÓN (6) PARA UN CASO PARTICULAR PERMITE OBTENER LAS DE MANDAS EN LOS AÑOS SIGUIENTES AL ÚLTIMO DATO DE DEMANDA EN LA RED HASTA INTERCEPTARSE CON LA RECTA DE CAPACIDAD FIRME DEL BANCO DE LA SUBESTACIÓN.

## 4.- MODELO PARA EL NUMERO DE SUBESTACIONES POR AÑO.

EL MODELO DEL NÚMERO DE SUBESTACIONES POR AÑO PARA LA - RED DE DISTRIBUCIÓN FUTURA, SE CONSTRUYE EN BASE A LOS AU- MENTOS DE CARGA QUE HA HABIDO EN LA ZONA DURANTE LOS ÚLTI- MOS AÑOS (ENTRE 4 Y 6 AÑOS). SE TABULA UNA TABLA QUE IN DIQUE PARA CADA AÑO EL NÚMERO DE SUBESTACIONES QUE HAN APA RECIDO Y SU CAPACIDAD, LUEGO SE CLASIFICA EL NÚMERO DE SUB ESTACIONES POR AÑO, OBTENIÉNDOSE ASÍ SU FRECUENCIA, POSTERIORMENTE SE CALCULA LA FRECUENCIA RELATIVA (PI) CON LA SIGUIENTE ECUACIÓN:

$$P_{I} = N_{I}/N \qquad (7)$$

FIG. 2.3.

DONDE :

N<sub>I</sub> - ES LA FRECUENCIA DE LAS SUBESTACIONES CLASIFICADAS.

N - ES LA MUESTRA DE LAS SUBESTACIONES QUE HAN APARECIDO.

P<sub>T</sub> - ES LA FRECUENCIA RELATIVA.

ENSEGUIDA SE OBTIENEN LAS FRECUENCIAS RELATIVAS ACUMULA-DAS (FRA ) DE ACUERDO CON LA SIGUIENTE ECUACIÓN :

$$\underset{I=1}{\overset{K}{\succeq}} P_{I} = 1 \dots (8)$$

De las ecuaciones (7) y (8) se observa que cada probabilidad relativa P  $_{\rm I}$  es un intervalo del espacio muestra en donde que dan clasificados los valores N  $_{\rm I}$  .

SE VUELVE A TABULAR UNA TABLA QUE CONTENGA LA FRA Y LAS  $P_I$ . LA FUNCIÓN DE FRECUENCIA RELATIVA ACUMULADA SE OBTIENE APROXIMAN DO A UNA RECTA LOS DATOS OBTENIDOS DE ESTA TABLA. SU REPRESENTA CIÓN GRÁFICA SE MUESTRA EN LA FIG. 2.4. Y SU ECUACIÓN ES DE LA -SIGUIENTE FORMA :

$$Y = AX .....(9)$$

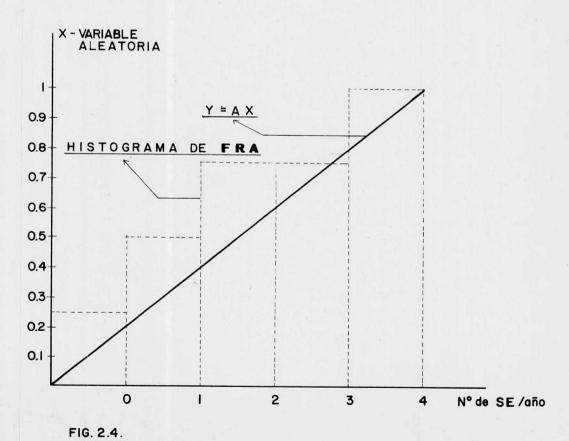
DONDE :

Y - ES EL NÚMERO DE SUBESTACIONES POR AÑO.

X - ES LA FRA ( VARIABLE ALEATORIA ).

A - ES EL NÚMERO DE INTERVALOS DE LA MUESTRA.

SE DEBERÁ HACER EL AJUSTE DE LA CURVA DE LA ECUACIÓN (9) - PARA CADA CASO PARTICULAR CON EL OBJETO DE TENER LA CERTEZA DE - UNA BUENA APROXIMACIÓN DE DICHA FUNCIÓN.



## 5.- MODELO PARA LOS LOTES DISPONIBLES.

PARA OBTENER ESTE MODELO ES NECESARIO CONOCER LAS CARACTE-RÍSTICAS DE LA ZONA DE LA RED DE DISTRIBUCIÓN FUTURA Y CONSIDERA CIONES SOBRE LA DISPONIBILIDAD DE LOS LOTES QUE SON PUNTOS POTEN CIALES PARA AUMENTOS DE CARGA. LOS LOTES DISPONIBLES SE PUEDEN CLASIFICAR EN :

- A) ESTACIONAMIENTOS PRIVADOS.
- B) ESTACIONAMIENTOS PÚBLICOS.
- C) TALLERES MECÁNICOS.
- D) EDIFICIOS EN RUINAS.
- E) LOTES BALDÍOS.
- F) EDIFICIOS EN CONSTRUCCIÓN.

A CADA CLASIFICACIÓN DE LOS LOTES DISPONIBLES SE LES ASIG-NA UN PESO PROBABILÍSTICO, DE ACUERDO A LA DISPONIBILIDAD QUE SE TIENE DE ELLOS PARA CONSTRUIR EDIFICIOS QUE PUDIERAN DEMANDAR --UNA CARGA FUERTE DE ENERGÍA ELÉCTRICA, LA CUAL SERÁ SUMINISTRADA POR LAS SUBESTACIONES.

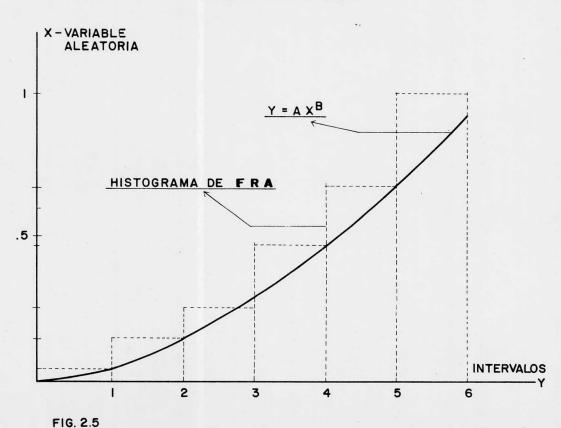
SE TABULA UNA TABLA QUE CONTENGA EL PESO PROBABILÍSTICO DE SIGNADO A CADA TIPO DE LOTE DISPONIBLE, INTERVALO,  $P_I$  Y FRA APLI CANDO LAS ECUACIONES (7) Y (8). CON ESTOS DATOS SE APROXIMA UNA FUNCIÓN DE FRA COMO MODELO PARA LOS LOTES DISPONIBLES. LA FUNCIÓN ES DE LA SIGUIENTE FORMA :

$$Y = AX^{B} \dots (10)$$

$$B = \frac{\sum (\ln X_{I}) (\ln Y_{I}) - ((\sum \ln X_{I}) (\sum \ln Y_{I})/N)}{\sum (\ln X_{I})^{2} - ((\sum \ln X_{I})^{2}/N)}$$

$$\dots (10.A)$$

$$A = E \dots (10.B)$$



29

#### DONDE :

Y - ES EL INTERVALO DE TIPO DE LOTE DISPONIBLE.

X - ES LA FRA ( VARIABLE ALEATORIA ):

N - ES EL NÚMERO DE PARES DE X Y Y.

Se hace el ajuste de la ecuación (10) con el propósito de observar el error ocasionando en dicha aproximación, comparando Y  $_{\rm REAL}$  Y Y  $_{\rm CALCULADA}$ . La representación gráfica se muestra en - LA Fig. 2.5.

### 6.- MODELO PARA LA CAPACIDAD DE LAS SUBESTACIONES:

EL MODELO DE CAPACIDAD DE LAS SUBESTACIONES ES CONSTRUIDO EN BASE AL TOTAL DE SUBESTACIONES DE LA RED DE DISTRIBUCIÓN EN - ESTUDIO, ASÍ COMO TODOS LOS EVENTOS POSIBLES DE LAS CAPACIDADES DE SUBESTACIONES.

Para construir el modelo que represente la capacidad de - las subestaciones se obtienen las  $P_{\rm I}$  y las FRA para cada capacidad probable de subestación, haciendo uso de las ecuaciones (7) y (8). Los datos estadísticos y cálculos se resumen en una ta-bla que contenga: el intervalo, la capacidad, la frecuencia, la  $P_{\rm I}$  y la FRA. Con estos datos es posible pasar de la distribu-ción discreta a una distribución contínua para ser utilizada por el programa de computadora.

LA APROXIMACIÓN DE LA CURVA DE DISTRIBUCIÓN CONTÍNUA CONO CIENDO LOS INTERVALOS Y SU FRA SE HACE POR EL MÉTODO DE LOS MÍNI MOS CUADRADOS APROXIMANDO UNA FUNCIÓN POLINOMIAL DE LA FORMA :

$$F(x) = D_0 + D_1 x + D_2 x^2 + D_3 x^3 + D_4 x^4 \dots (11)$$

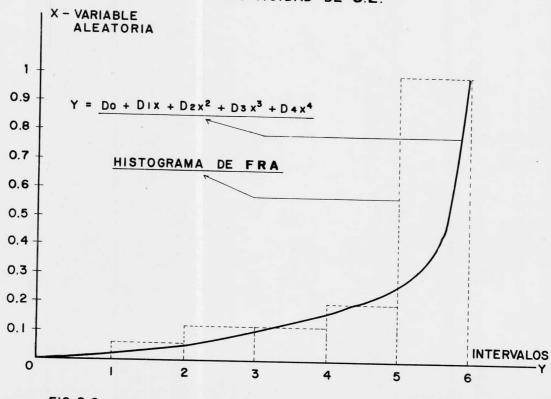


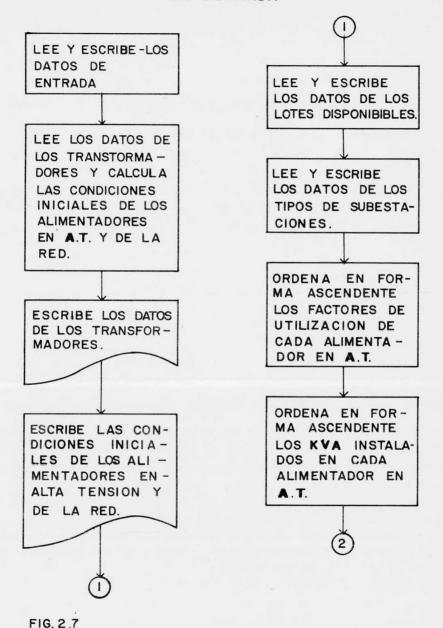
FIG. 2.6

SE HACE EL AJUSTE DE LA CURVA DE LA ECUACIÓN (11) PARA VER EL ERROR OCASIONADO EN LA APROXIMACIÓN, DE LA MISMA FORMA EN QUE SE REALIZÓ EN LAS PARTES (4) Y (5) DE ESTE CAPÍTULO. - LA REPRESENTACIÓN GRÁFICA DE LA ECUACIÓN (11) SE MUESTRA EN - LA FIG. 2-6.

7.- ALGORITMO DEL PRONOSTICO DE LA DEMANDA USADO EN UN PROGRAMA DE COMPUTADORA.

EL ALGORITMO DE LA SIMULACIÓN DE LA APARICIÓN DE CARGAS DE UNA RED DE DISTRIBUCIÓN, UTILIZANDO EL MÉTODO DE MONTECARLO ES MOSTRADO EN EL DIAGRAMA DE FLUJO DE LA FIG. 2.7.

# DIAGRAMA DE FLUJO DEL PRONOSTICO DE DEMANDA



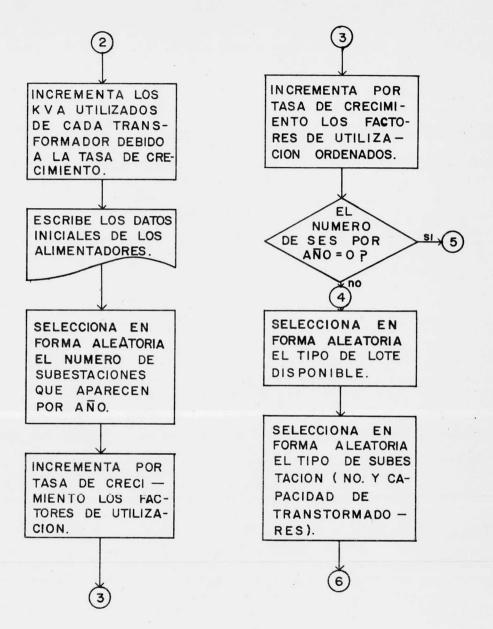


FIG. 2.7. CONT.

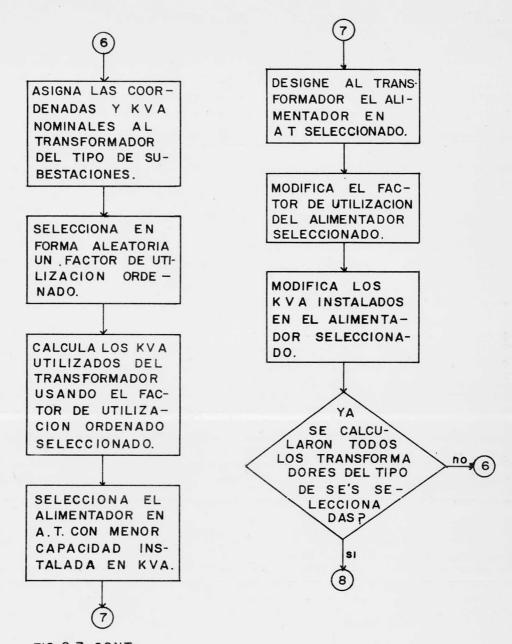


FIG. 2.7. CONT.

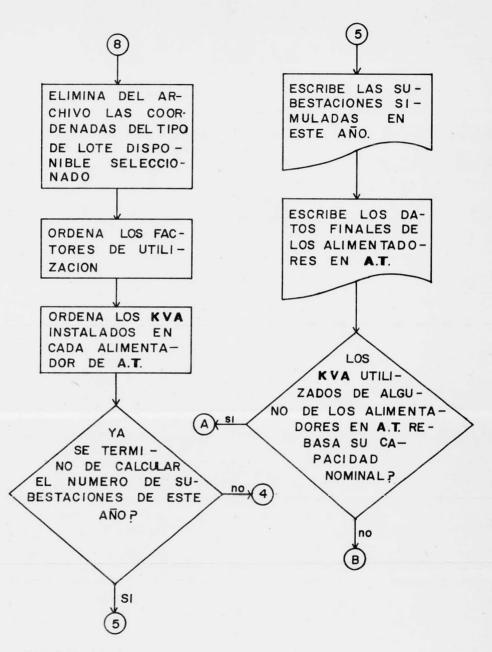


FIG. 2.7. CONT.

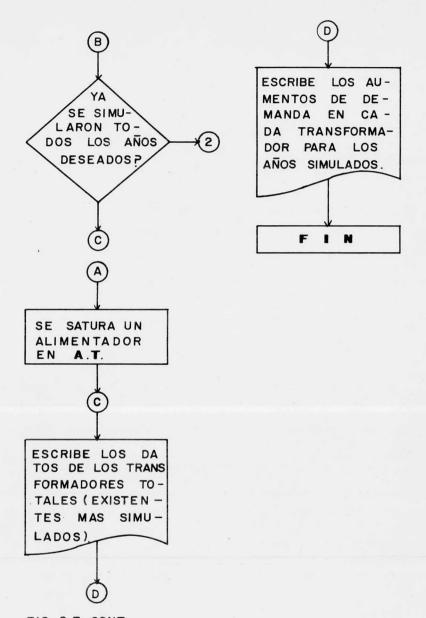


FIG. 2.7. CONT.

#### CAPITULO III

# ALGORITMO DE DIJKSTRA Y DE TRANSPORTE PARA LA LOCALIZACON DE SUBESTACIONES

#### 1.- ALGORITMO DE DIJKSTRA ( DISTANCIA MINIMA ).

ESTE ALGORITMO TRATA EL PROBLEMA FUNDAMENTAL DE LA TEORÍA DE REDES, ÉSTO ES, ENCONTRAR LA DISTANCIA MÍNIMA EN UNA RED, DA-DO UN NODO INICIAL A OTRO NODO. ESTE PROBLEMA PRESENTA MUY FRE-CUENTEMENTE COMO UN SUBPROBLEMA DE LOS PROBLEMAS DE OPTIMIZACIÓN.

Todo arco  ${\rm A_{IJ}}$  de una red, tiene asociada una distancia --  ${\rm D_{IJ}}$ . El problema es encontrar una ruta de un nodo  ${\rm N_S}$  a un nodo  ${\rm N_T}$  en el cual, las sumas de las distancias de todos los arcos de esa ruta sea la mínima.

#### 2.- DESCRIPCION DEL ALGORITMO.

PRIMERO SE DEBE SUPONER QUE TODAS LAS DISTANCIAS  $D_{IJ}$  son - POSITIVAS Y SI UN PAR DE NODOS NO ESTÁ CONECTADO POR UN ARCO, LA DISTANCIA ENTRE ESE PAR SE DEFINE COMO INFINITO. ASÍ MISMO, - LAS DISTANCIAS SON ARBITRARIAS Y NO NECESARIAMENTE DEBEN SATISFA CER LA DESIGUALDAD  $D_{IJ}$  +  $D_{JK} \gtrsim D_{IK}$ . También se supone que las DISTANCIAS  $D_{IJ}$  son IGUALES A LAS DISTANCIAS  $D_{JI}$ .

EN LUGAR DE ENCONTRAR LA DISTANCIA MÍNIMA DE  $N_S$  A  $N_T$  SE - ENCONTRARÁ LA DISTANCIA MÍNIMA DE  $N_S$  A LOS DEMÁS NODOS QUE COMPONEN LA RED. LA RAZÓN POR LA CUAL SE HACE ÉSTO, ES QUE CUAL---- QUIER NODO  $N_C$  PUEDE SER UN NODO INTERMEDIO, SOBRE LA RUTA DE DISTANCIA MÍNIMA ENTRE  $N_S$  Y  $N_T$ , SI UN NODO  $N_I$  ESTÁ SOBRE LA RUTA DE DISTANCIA MÍNIMA DE  $N_S$  A  $N_T$ , ENTONCES LA SUBRUTA DE  $N_S$  A  $N_I$  DEBE SER LA DISTANCIA MÍNIMA  $N_S$  A  $N_I$ .

SI SE CONSIDERAN TODOS LOS ARCOS, USADOS EN TODAS LAS - DISTANCIAS MÍNIMAS DE  $N_{S}$  A  $N_{I}$ , ÉSTOS FORMARAN UNA GRÁFICA. SE DEBE ELIMINAR DE LA GRÁFICA TANTOS ARCOS COMO SEA POSIBLE Y - SOLO MANTENER UNA RUTA DE  $N_{S}$  A TODOS LOS NODOS  $N_{I}$ . ( SI EXISTE UNA SOLA DISTANCIA MÍNIMA DE  $N_{S}$  A TODOS LOS NODOS  $N_{I}$ , ENTON CES NO ES POSIBLE LA ELIMINACIÓN ). SI EXISTEN DOS DISTANCIAS MÍNIMAS DE  $N_{S}$  A  $N_{I}$ , ENTONCES ALGUNOS ARCOS SOBRE UNA DE LAS RUTAS A  $N_{I}$  PUEDE SER ELIMINADO. LA GRÁFICA RESULTANTE DESPUÉS DE ELIMINAR NODOS FORMA UN ÁRBOL. POR LO TANTO, SI  $A_{IJ}$  ES UN ARCO EN EL ÁRBOL, LA DISTANCIA MÍNIMA DE  $N_{I}$  A  $N_{J}$  SERÁ EL MISMO ARCO  $A_{IJ}$ .

Entonces como se ha dicho anteriormente, se quiere obte ner un árbol, el cual contenga la distancia mínima del nodo  $N_{\rm S}$  a todos los demás nodos de la red. Una vez que se ha obtenido el árbol, la distancia mínima consiste de las sumas de las distancias, asociadas a los arcos que pertenecen al árbol. Se de be considerar que todos los arcos no pertenecen al árbol y lo que hace el algoritmo es ir incrementando el número de arcos - pertenecientes al árbol, desde cero hasta n-1, donde n es el - número de nodos en la red.

EN EL INICIO,  $N_S$  debe ser un nodo del árbol; luego se supone que se tienen m arcos del árbol ( m = 0, 1,2,...,n-2). Sea  $L_{SK}$  la distancia mínima de  $N_S$  a  $N_K$ , usando arcos del árbol y cuando más un arco que no pertenece al árbol. Si todas las distancias de  $N_S$  a  $N_K$  necesitan más de un arco que no pertenece al árbol, entonces  $L_{SK}'$  es igual a infinito. En general  $L_{SK}'$  es mayor o igual que  $L_{SK}$ . Se supone que se ha obtenido parte del árbol y se han considerado todos los nodos adyacentes del árbol.  $N_K$  es un nodo vecino del árbol, si existe un arco  $A_{IK}$  ó  $A_{KI}$  donde  $N_I$  es cualquier nodo del árbol. Para los nodos adyacentes  $N_K$ , se obtiene :

$$L'_{SK} = MIN \qquad (L_{SI} + D_{IK}) \qquad \dots \qquad (1)$$

AHORA SI SE HACE :

$$L'_{SR} = \min_{K} L'_{SK} \dots (2)$$

ENTONCES:

$$L'_{SR} = L_{SR} = L_{SI} + D_{IR} \dots (3)$$

Y EL ARCO  $\mathbb{A}_{IR}$  DEBERÁ SER CONSIDERADO COMO ARCO DEL ÁRBOL. ESTO SE OBSERVA COMO SIGUE :

Como  $L_{SR}'$  es menor o igual que  $L_{SK}'$  cualquier distancia hacia r-pasando por k deberá tener una distancia más grandes que  $L_{SK}'$ -por tanto, es más grande que  $L_{SR}'$ . Entonces  $N_K'$  representa todos los nodos adyacentes al árbol, cualquier distancia de  $N_S$  a  $N_R'$ , si no pertenece completamente al árbol, primero contendrá un nodo que no pertenece al árbol, el cual, es  $N_K'$ .

COMO EL NÚMERO DE ARCOS QUE PERTENECEN AL ÁRBOL ES INCREMENTADO EN UNO, SE TIENE QUE VOLVER A CALCULAR  $L_{\rm SK}$  PARA TODOS LOS NODOS ADYACENTES DEL NUEVO ÁRBOL.

SE COMPARA LA  $L_{SK}$  OBTENIDA ANTERIORMENTE CON  $L_{SR}$  +  $D_{RK}$ . SI  $L_{SR}$  ES MÁS PEQUEÑA, ENTONCES  $L_{SK}$  ES REMPLAZADA POR EL MENOR VALOR. SI  $L_{SR}$  +  $D_{RK}$  ES MÁS GRANDE,  $L_{SK}$  PERMANECE SIN CAMBIO.

LO ANTERIOR SE PUEDE INDICAR SIMBÓLICAMENTE POR :

$$L'_{SK} = MIN (L'_{SK}, L_{SR} + D_{RK}) \dots (4)$$

DONDE EL SIGNO = SIGNIFICA SER REEMPLAZADO POR.

DE UNA FORMA BREVE SE PUEDE RESUMIR EL ALGORITMO DE LA SIGUIENTE MANERA :

- PASO 0.-  $L_{SK}' = D_{SK}'$ . AL INICIAR  $N_S$  ES EL ÚNICO NODO EN EL ÁRBOL Y PARA EL PASO 1, SE HACE  $L_{SS} = 0$ .
- Paso 1.-  $L_{SR}$  = MIN  $L_{SK}$  =  $L_{SJ}$  +  $D_{JR}$ . Los  $N_K$  son los nodos adyacentes del árbol.
- PASO 2.- INCLUIR EN EL ÁRBOL EL ARCO AJR.
- PASO 3.- SI EL NÚMERO DE ARCOS DEL ÁRBOL ES N-1, SE --TERMINA EL PROCESO, EN CASO CONTRARIO, SEGUIR CON EL PASO 4.
- PASO 4.-  $L'_{SK}$  = MIN ( $L'_{SK}$ ,  $L_{SR}$  +  $D_{RK}$ ). REGRESAR AL PASO 1.

ESTE ALGORITMO SE DEBE CONDUCIR A TRAVÉS DE ETIQUETADO DE NODOS. CADA NODO  $N_K$  RECIBIRÁ UNA ETIQUETA DEL TIPO (L,I). - LA PRIMERA PARTE DE LA ETIQUETA ES EL VALOR DE  $L_{SK}$  O  $L_{SK}$  Y LA - SEGUNDA PARTE DE LA ETIQUETA INDICA EL ÚLTIMO NODO QUE ESTÁ SOBRE LA DISTANCIA MÍNIMA DE  $N_S$  A  $N_K$ . SI LA ETIQUETA ES  $(L_{SK},I)$  SE LE LLAMA ETIQUETA TEMPORAL Y SI ES  $(L_{SK},I)$  SE LE LLAMA ETIQUETA TEMPORAL Y SI ES  $(L_{SK},I)$  SE LE LLAMA ETIQUETA PERMANENTE. AL PRINCIPIO,  $N_K$  SON LOS NODOS VECINOS A  $N_S$ . ENTONCES TODOS LOS NODOS  $N_K$  TIENEN ETIQUETA  $(D_{SF},S)$  Y  $L_{SR}$  ES - EL MIN $_K$   $L_{SR}$ . ENTONCES  $(L_{SR},S)$  =  $(L_{SR},S)$  Y SE VUELVE UNA ETIQUETA PERMANENTE.  $N_R$  ES EL ÚLTIMO NODO QUE HA SIDO INCLUIDO - AL ÁRBOL Y  $N_K$  ES EL CONJUNTO DE NODOS ADYACENTES AL ÁRBOL. SE CUENTA EL NÚMERO DE ADICIONES Y COMPARACIONES NECESARIAS PARA - COMPLETAR EL ALGORITMO, USANDO EL REEMPLAZO DE LA EXPRESIÓN (4).

SE NECESITAN CUANDO MÁS N ADICIONES EN (4). SOBRE EL LADO DERECHO SE NECESITAN N COMPARACIONES Y DEL OTRO LADO SE NECESITAN OTRAS N COMPARACIONES PARA HACER UNA ETIQUETA PERMANENTE, COMO TENEMOS N NODOS, SE NECESITAN CUANDO MÁS  $3N^2$  OPERACIONES.

#### 3.- ALGORITMO DE TRANSPORTE.

EL PROBLEMA DE TRANSPORTE CONSISTE EN ENVIAR CIERTOS ARTÍCULOS DESDE M PUNTOS DE DESPACHO LLAMADOS ORÍGENES, HACIA N DESTINOS. EN EL I-ÉSIMO ORIGEN SE TIENE  $A_I$  UNIDADES DE LOS ARTÍCULOS (  $I=1,2,3,\ldots$  ) Y EL J-ÉSIMO DESTINO DEBE RECIBIR  $B_J$  UNIDADES DEL ARTÍCULO (  $J=1,2,3,\ldots$  ). SE SUPONE QUE :

$$\sum_{i=1}^{M} A_i = \sum_{i=1}^{N} B_i$$

SE REQUIERE PLANEAR LA OPERACIÓN DE TRANSPORTE DE LOS A $\underline{R}$  TÍCULOS EN TAL FORMA QUE EL COSTO SEA MÍNIMO.

SI  $X_{IJ}$  ES EL NÚMERO DE UNIDADES DE LOS ARTÍCULOS LLEVADOS DEL I-ÉSIMO ORIGEN AL J-ÉSIMO DESTINO, EL PROBLEMA SE REDUCE MATEMÁTICAMENTE A ENCONTRAR LAS CANTIDADES  $X_{IJ}$  NO NEGATIVAS QUE - SASTIFAGAN LAS IGUALDADES SIGUIENTES :

$$\sum_{j=1}^{N} X_{i,j} = A_i$$
 (I = 1,2, ...., M)

$$\sum_{i=1}^{M} X_{i,j} = B_{j} \qquad (j = 1,2, \dots, N)$$

$$X_{i,j} \ge 0$$

PARA EL CUAL SE MINIMICE EL COSTO DE TRANSPORTE ;

$$C = \underset{M}{\overset{I=1}{\sim}} \underset{N}{\overset{I=1}{\sim}} C^{I} \underset{N}{\overset{1}{\sim}} X^{I}$$

DONDE  ${\sf C}_{{\sf IJ}}$  ES EL COSTO UNITARIO DE TRANSPORTE, AL LLEVAR LOS ART $\underline{\sf I}$  CULOS DEL I-ÉSIMO ORIGEN AL J-ÉSIMO DESTINO.

#### 4.- PLANTEAMIENTO DEL PROBLEMA.

Un problema general de transporte respecto al costo, -- puede formularse de la manera siguiente : Sean  $A_1$ ,  $A_2$ ,  $A_3$ , ...,  $A_M$  el número de unidades de un cierto artículo en cada uno de los morigenes y sean  $B_1$ ,  $B_2$ ,  $B_3$ ,....,  $B_1$  el número de unidades requeridas en cada uno de los n destinos. Como se dijo, sea  $X_{IJ}$  el número de unidades del artículo a transportar del i-ésimo origen al j-ésimo destino. Para simplificar se supone que la cantidad-total disponible es igual a la cantidad total requerida, es de-cir :

$$\stackrel{M}{\succeq} A_{I} = \stackrel{N}{\succeq} B_{J} \qquad .....(5)$$

$$I=1 \qquad J=1$$

Una solución a este problema es la matriz X =  $[X_{IJ}]$  m x n con elementos no negativos  $X_{IJ} \geq 0$  que satisfagan las condiciones :

La condición (6) establece que se debe trasladar todo - el material del I-ésimo origen y la condición (7) establece que todo el material requerido hay que llevarlo al J-ésimo destino.- Entonces el problema consiste en determinar una solución no nega tiva de  $X=[X_{I,J}]$  para el cual el costo total de transporte es :

$$C = \underset{I=1}{\overset{M}{\succeq}} \underset{J=1}{\overset{N}{\succeq}} C_{IJ} \quad \chi_{IJ} \quad \dots (8)$$

PARA EJEMPLIFICAR LO ANTERIOR, SE CONSIDERA EL SIGUIENTE PROBLEMA :

	$D_1$	$D_2$	D <sub>3</sub>	D <sub>4</sub>	D <sub>5</sub>	AI
01	X <sub>11</sub>	X <sub>12</sub>	X <sub>13</sub>	X <sub>14</sub>	X <sub>15</sub>	10
02	X <sub>21</sub>	X <sub>22</sub>	X <sub>23</sub>	X <sub>24</sub>	X <sub>25</sub>	12
03	X <sub>31</sub>	X <sub>32</sub>	X <sub>33</sub>	X <sub>34</sub>	X <sub>35</sub>	5
04	X <sub>41</sub>	X <sub>42</sub>	X <sub>43</sub>	X <sub>44</sub>	X <sub>45</sub>	10
В	6	8	3	9	11	

LA MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS  $\mathsf{C}_{\mathsf{IJ}}$  ES :

	$D_1$	$D_2$	D <sub>3</sub>	D <sub>4</sub>	D <sub>5</sub>
01	4	2	5	5	1
02	2	1	4	1	4.
03	3	4	1	2	1
04	2	2	3	4	2

SE DESEA ENCONTRAR UNA MATRIZ  $X = [X_{IJ}]$  4 x 5 con elemen-

TOS NO NEGATIVOS QUE SATISFAGAN LAS CONDICIONES (6) Y (7).

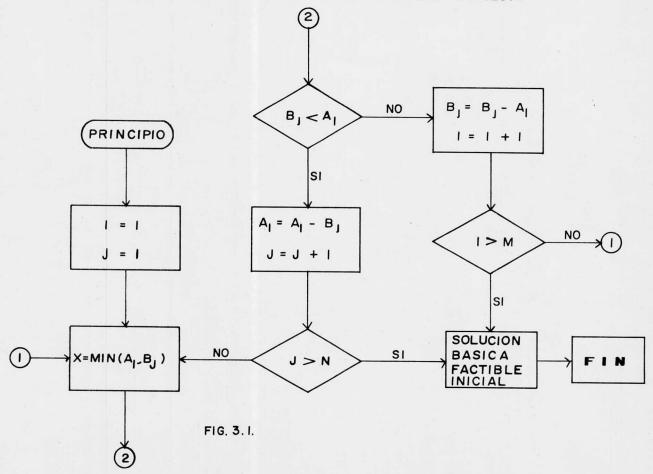
PRIMERO SE ENCUENTRA LA MATRIZ DE ENVÍOS X =[ $X_{IJ}$ ]4 x 5  $X_{IJ}$  $\stackrel{>}{\sim}$  0 que satisfaga las condiciones (6) y (7) aún cuando el -costo total de transporte no sea el mínimo. Es decir, debemos iniciar con una solución básica factible, que puede ser encon-trada por varios métodos, uno de ellos es el del extremo noroes te, su diagrama de flujo se da en la fig. 3.1.

## 5.- METODO DEL EXTREMO NOROESTE.

ESTE MÉTODO CONSISTE EN ASIGNAR EL MÁXIMO POSIBLE DE - UNIDADES  $A_1$ ,  $A_1$ ,  $B_1$ , SI QUEDAN DISPONIBILIDADES DE  $A_1$ , ES DECIR, SI  $\stackrel{5}{\mathbb{Z}}$   $X_{IJ}$  <  $A_1$  SE ASIGNA EL MÁXIMO POSIBLE A  $B_2$ , HASTA QUE LA -- 5 IGUALDAD  $\stackrel{\mathbf{Z}}{\mathbb{Z}}$   $X_{IJ}$  =  $A_1$  SE CUMPLA, POSTERIORMENTE SE PASA A  $A_2$  Y - ASÍ SUCESIVAMENTE. APLICANDO ESTE MÉTODO, EL EJEMPLO QUEDA :

	$D_1$	$D_2$	$D_3$	D <sub>4</sub>	$D_5$	AI
01	6	4				] 10
02		4	3	5		12
03		#T- F-		4	1	5
04					10	10
В	6	8	3	9	11	i. Alas

SE PUEDE OBSERVAR QUE ESTA PRIMERA SOLUCIÓN CUMPLE CON LAS CONDICIONES (6) Y (7), AÚN CUANDO EL COSTO TOTAL NO SEA EL MÍNIMO.



46

LA MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS  $\mathbf{C}_{\mathbf{I},\mathbf{J}}$  CORRESPONDIENTE A LA MATRIZ DE ASIGNACIONES  $\mathbf{X}_{\mathbf{I},\mathbf{I}}$  ES :

	$D_1$	$D_2$	D <sub>3</sub>	D <sub>4</sub>	D <sub>5</sub>	
01	4	2				
02		1 .	4 .	1		= C <sup>I J</sup>
03				2	1	
04					2	

Y EL COSTO DE ESTA SOLUCIÓN ES :

$$C = \stackrel{4}{=} \stackrel{5}{=} C_{IJ} \quad X_{IJ} = 6x4 + 4x2 + 3x4 + 5x1 + 4x2 + 4x2 + 4x1 = 82$$

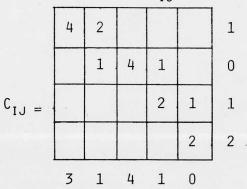
ASÍ SE HA ENCONTRADO LA PRIMERA SOLUCIÓN BÁSICA FACTI-BLE QUE DETERMINA UN PROGRAMA DE TRANSPORTE CON UN COSTO TOTAL DE 82 UNIDADES EN DINERO.

AHORA SE ENCUENTRA LA SIGUIENTE SOLUCIÓN, ES DECIR, SE DETERMINA OTRO PROGRAMA DE TRANSPORTE A PARTIR DE LA SOLUCIÓN - BÁSICA FACTIBLE DONDE SE REDUZCA EL COSTO.

- 6.- PROCEDIMIENTO DE CALCULO UTILIZANDO EL ALGORITMO DE TRANSPOR TE.
  - 1.- SE ESTABLECE UNA MATRIZ $[C_{IJ}]$ QUE CORRESPONDA A LA MA

TRIZ DE ASIGNACIÓN  $X_{IJ}$ .

- 2.- SE DETERMINAN LOS VALORES DE LOS COSTOS INDIRECTOS QUE NO APARECEN EN  $\overline{C_{IJ}}$  DE LA SIGUIENTE FORMA :
  - A) SE SELECCIONA EL MENOR COSTO INDIRECTO QUE APARECE EN  ${\rm C}_{{
    m IJ}}$ . Y SE COLOCA EN EL MARGEN DERECHO DE CUALQUIER  ${\rm A}_{{
    m I}}$ .
  - B) SE ENCUENTRAN LAS DEMÁS CIFRAS DE LOS MÁRGENES DERECHO E INFERIOR DE TAL MANERA QUE SU SUMA -- SEA IGUAL AL COSTO DE LA INTERSECCIÓN DE LA I-É SIMA A $_{\rm I}$  Y J-ÉSIMA B $_{\rm J}$  A QUE PERTENECEN ( ESTOS VALORES CORRESPONDEN A LAS VARIABLES DUALES ).- LA MATRIZ [  $C_{\rm I,I}$  ] es :



c) Se suman los elementos marginales derechos e inferiores de los  $a_I$  y  $B_J$  a que pertenecen para formar la nueva matriz  $\overline{C_{IJ}}$ .

$$C_{IJ} = 
 \begin{bmatrix}
 4 & 2 & 5 & 2 & 1 & 1 \\
 3 & 1 & 4 & 1 & 0 & 0 \\
 4 & 2 & 5 & 2 & 1 & 1 \\
 5 & 3 & 6 & 3 & 2 & 2 \\
 3 & 1 & 4 & 1 & 0
 \end{bmatrix}$$

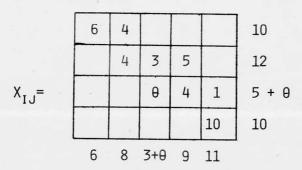
3.- SE CALCULAN LAS DIFERENCIAS DE CADA COSTO INDIRECTO, - MENOS SU CORRESPONDIENTE COSTO ORIGINAL.

DE LA MATRIZ  $\overline{C_{IJ}}$  -  $C_{IJ}$  SOLAMENTE INTERESAN LAS CIFRAS POSITIVAS PUÉS, ÉSTO NOS INDICA LA POSIBILIDAD DE MEJORAR NUESTRO PROGRAMA DE TRANSPORTE. SI TODOS LOS ELE

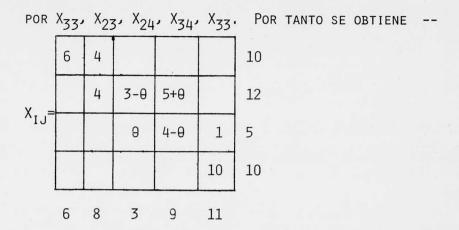
MENTOS DE  $C_{IJ}$  -  $C_{IJ}$  SON MENORES O IGUALES QUE CERO IM-PLICA QUE SE HA ALCANZADO LA SOLUCIÓN ÓPTIMA, ES DECIR, QUE LA MATRIZ ANTERIOR  $X_{IJ}$  REPRESENTA EL MEJOR PROGRAMA

4.- EN LA MATRIZ  $C_{IJ}$  -  $C_{IJ}$  SE SELECCIONA EL MAYOR ELEMENTO POSITIVO, Y EN NUESTRO CASO POR LA POSICIÓN QUE OCUPA - ESTE ELEMENTO INDICA QUE LA VARIABLE  $X_{33}$  VA A ENTRAR A LA NUEVA SOLUCIÓN.

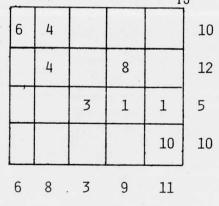
ESTO QUIERE DECIER, QUE SE DEBE TRANSPORTAR CIPRTA CANTIDAD DEL ORIGEN  ${\rm A_3}$  AL DESTINO  ${\rm B_3}$ . SI SE DESIGNA ESTA --CANTIDAD POR THETA (  $\theta$  ) Y SE SUMA LA MATRIZ X $_{\rm IJ}$  SE OBTIENE UNA NUEVA X $_{\rm IJ}$  QUE CORRESPONDE A OTRO PROGRAMA DE TRANSPORTE ( NOTE QUE X $_{\rm 33}$  NO PERTENECE A LA SOLUCIÓN BÁSICA INICIAL ).



SE PUEDE NOTAR QUE SE HA MODIFICADO LA DISPONIBILIDAD - DE  $A_3$  Y LOS REQUERIMIENTOS DE  $B_3$ . PARA RESOLVER ÉSTO, SE FORMA UN CIRCUITO DIRIGIDO SIMPLE CON EL ELEMENTO - QUE ENTRA A LA NUEVA SOLUCIÓN Y LOS ELEMENTOS DE LA SOLUCIÓN BÁSICA INICIAL ( CIRCUITO DIRIGIDO SIMPLE ES UN CIRCUITO DIRIGIDO, EL CUAL NO TIENE MÁS DE DOS ELEMEN-TOS EN CUALQUIER RENGLÓN O COLUMNA ), LOS ELEMENTOS ADYACENTES A  $\theta$ , EN EL EJEMPLO EL CIRCUITO ESTÁ FORMADO -



5.- SE DETERMINA EL VALOR DE  $\theta$  PARA UNA NUEVA SOLU--- CIÓN. EL VALOR QUE TOMA  $\theta$  ES EL VALOR DEL ELEMEN TO QUE ABANDONA LA SOLUCIÓN BÁSICA INICIAL, PARA LOGRAR ÉSTO SE TOMA EL MENOR VALOR DE LOS ELEMENTOS ADYACENTES A  $\theta$ . DE OTRA MANERA EXISTIRÍAN VALORES MENORES QUE CERO EN  $X_{IJ}$  LO QUE CARECE DE -- SENTIDO. DE LO ANTERIOR SE DEDUCE QUE  $\theta$  = 3, OBTENIÉNDOSE LA NUEVA  $X_{IJ}$ 



Y LA NUEVA MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS  ${
m C}_{
m IJ}$  ES :

	4	2			
C <sub>1,J</sub> =		1		1	
			1 .	2	1
					. 2

ES DECIR, EL COSTO TOTAL PARA ESTA NUEVA SOLUCIÓN ES :

$$C_{IJ} = 6x4 + 4x2 + 4x1 + 8x1 + 3x1 + 2x1 + 1x1 + --2x10 = 70$$

PUEDE NOTARSE QUE PARA ESTA NUEVA SOLUCIÓN, EL COS TO TOTAL SE HA REDUCIDO Y ADMEÁS SE CUMPLEN LAS --CONDICIONES (6) Y (7).

De la misma manera se si que el procedimiento de -- cálculo hasta encontrar en  $\overline{C_{IJ}}$  -  $\overline{C_{IJ}}$  todos los valores menores o iguales a cero.

EL ALGORITMO DE TRANSPORTE AQUÍ DESCRITO ES IMPLEMENTADO EN UN PROGRAMA DE COMPUTADORA PARA RESOLVER EL PROBLEMA DE LA LOCALIZACIÓN DE SUBESTACIONES DADO EN EL CAPÍTULO IV.

#### CAPITULO IV

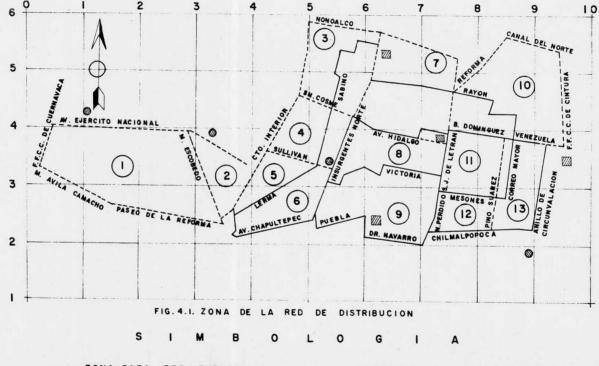
#### EJEMPLO DE APLICACION

#### 1.- DESCRIPCION DEL EJEMPLO.

EN EL CAPÍTULO III SE DESCRIBIÓ EL ALGORITMO DE LAS DISTANCIAS MÍNIMAS FACTIBLES Y EL ALGORITMO DE TRANSPORTE, LOS -- CUALES AHORA, HAN SIDO IMPLEMENTADOS EN UN PROGRAMA DE COMPUTADORA Y APLICADOS A UNA ZONA DE LA CIUDAD DE MÉXICO, DEFINIDA - EN LA FIG. 4.1.

SUPONIENDO QUE UNA PARTE DE LA ZONA ESTÉ COMPUESTA POR - ÁREAS FUTURAS Y LA OTRA POR ÁREAS EXISTENTES, ENTONCES SE DE-SEA EFECTUAR UN ANÁLISIS DE EXPANSIÓN DE LA RED DE DISTRIBU--- CIÓN EXISTENTE. ES POSIBLE QUE EN UN FUTURO, ALGUNAS SUBESTA-CIONES EXISTENTES CEDAN PARTE DE SU CARGA A LAS SUBESTACIONES FUTURAS Y ESTAS LAS RECIBAN, ADEMÁS DE MANTENER SU PROPIA CARGA. POR LO TANTO SE HACE NECESARIO SABER EN QUE CENTROS DE -DEMANDA SE LLEVA A CABO LA TRANSFERENCIA DE CARGA Y CUAL ES SU COSTO. LOS CENTROS DE DEMANDA Y SU INTERCONEXIÓN CON LAS SUB-ESTACIONES FUTURAS Y EXISTENTES SE MUESTRA EN LA FIG. 4.2.

HACIENDO REFERENCIA A LA FIG. 4.2. SE OBSERVAN 27 SECTO-RES, SE SUPONE QUE EXISTEN 4 SUBESTACIONES LOCALIZADAS EN LOS SECTORES 23, 24, 25, 27 Y QUE DADO EL AUMENTO DE CARGA, ES NE-CESARIO INSTALAR 4 NUEVAS SUBESTACIONES. ENTONCES SE TRATA DE BUSCAR SU LOCALIZACIÓN ÓPTIMA Y CONOCER A QUE SECTORES DEBEN - ALIMENTAR, USANDO EL PROGRAMA DE COMPUTADORA PARA LA LOCALIZACIÓN ÓPTIMA DE SUBESTACIONES.



---- ZONA PARA RED FUTURA

- ZONA PARA RED EXISTENTE

SUBESTACION EXISTENTE

WIIIA

SUBESTACION FUTURA

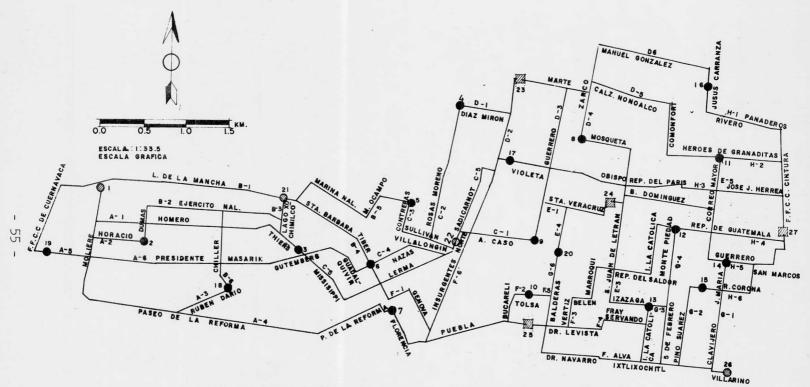


FIG. A.2. INTERCONEXION DE SUBESTACIONES Y CENTROS DE DEMANDA

SIMBOLOGIA

💹 SUBESTACIONES EXISTENTES 🚳 SUBESTACIONES FUTURAS 🌑 CENTROS DE DEMANDA

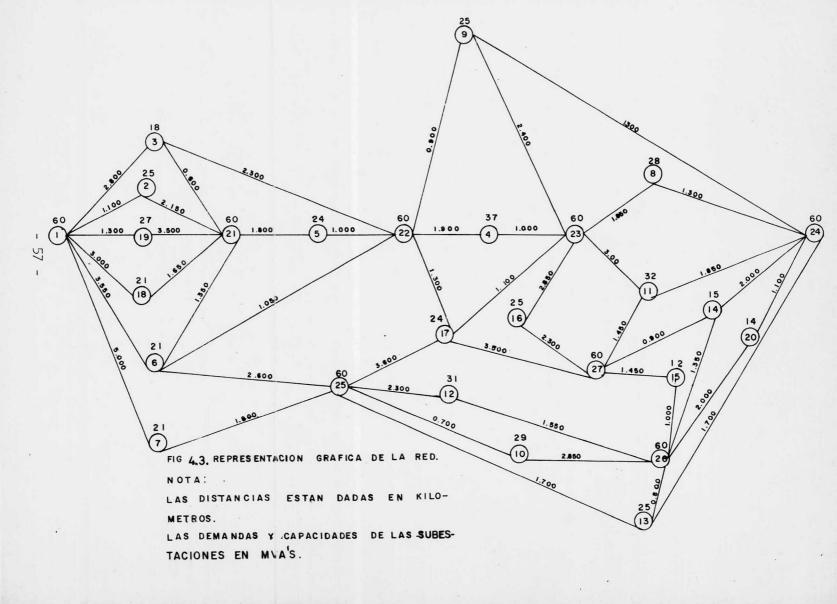
LA ZONA GEOGRÁFICA SE PUEDE REPRESENTAR POR LA RED MOS--TRADA EN LA FIG. 4.3., EN LA CUAL, LAS DISTANCIAS (EN KILÓME-TROS) ENTRE LOS SECTORES ES ANOTADA SOBRE LOS ARCOS, LOS NÚMEROS DE LOS SECTORES CORRESPONDEN A LOS NODOS Y SU DEMANDA SE -ANOTA ENCIMA DE ESTOS.

2.- APLICACION DEL PROGRAMA DE LAS DISTANCIAS MINIMAS FACTI-BLES.

APLICANDO EL PROGRAMA PARA ENCONTRAR LAS DISTANCIAS MÍNIMAS FACTIBLES SE OBTIENEN LOS RESULTADOS PRESENTADOS EN LA TABLA I. ESTOS RESULTADOS CORRESPONDEN A LAS DISTANCIAS MÍNIMAS DE LOS SECTORES 23, 24, 25, y 27 donde se encuentran localizadas las subestaciones existentes a todos los demás sectores. La columna de la derecha corresponde a los números de los sectores que forman la <u>trayectoria mínima</u> para llegar al sector que aparece a la izquierda de la tabla, las distancias mínimas son anotadas entre la columna " nodo " y la columna " ruta ".

# LA INTERPRETACIÓN DE LA TABLA I ES COMO SIGUE :

EN EL INCISO À DE LA TABLA SE QUIERE SABER POR EJEMPLO, CUAL ES LA DISTANCIA MÍNIMA Y CUALES SON LOS NODOS QUE DEFINEN LA TRAYECTORIA DEL NODO 23 ( SUBESTACIÓN ) AL NODO 10 ( CENTRO DE DEMANDA ). ENTONCES, EN LA COLUMNA NODO SE BUSCA EL NÚMERO 10 AL CUAL LE CORRESPONDE UNA DISTANCIA MÍNIMA DE 5.4 KILÓME-TROS POR LA RUTA QUE CONTIENE EL NODO 25, ÉSTE SE BUSCA EN LA COLUMNA DE LA IZQUIERDA, ENCONTRÁNDOSE AL NODO 17 EN LA COLUMNA " RUTA ", NUEVAMENTE ESTE SE BUSCA EN LA COLUMNA DE LA IZQUIER DA, ENCONTRÁNDOSE AL NODO 23 QUE ES EL NODO DE LA SUBESTACIÓN, POR TANTO, LA TRAYECTORIA DEFINIDA, ESTÁ FORMADA POR LOS NODOS 10, 25, 17 y 23. ESTOS NODOS EN LA FIG. 4.3, FORMAN LOS ARCOS ( 10,25 ), ( 25,17 ) y ( 17,23 ), LOS CUALES TIENEN UNA DISTAN



CIA ASOCIADA. LA SUMA DE ESTAS DISTANCIAS 0.700 + 3.600 + -- 1.100 = 5.400 ES IGUAL AL VALOR DE LA DISTANCIA MÍNIMA QUE - SE ENCONTRÓ EN EL INCISO A DE LA TABLA I. DE LA MISMA MANERA SE INTERPRETA PARA CUALQUIER NODO Y CUALQUIER INCISO DE LA TABLA. AHORA SE CONSIDERA, QUE LAS SUBESTACIONES QUE SE DESEA LOCALIZAR PODRÍAN QUEDAR EN LOS SECTORES 1,21,22 Y 26, POR LO TANTO ES NECESARIO CALCULAR LAS DISTANCIAS MÍNIMAS FACTIBLES DE LOS SECTORES QUE PERTENECEN A LAS SUBESTACIONES QUE SE ESTÁN LOCALIZANDO A TODOS LOS DEMÁS SECTORES. ESTOS RESULTADOS APARECEN EN LA TABLA II. EL LISTADO DEL PROGRAMA SE DA ENSEGUIDA DE LA TABLA II.

	NODO	DISTANCIA	RUTA	- 1	NUUO	DISTANCIA	KUTA
	27	4.4500	1.1				
	5P	5 -6 500	13		27	2•5000	4
	25	4.7000	17		<b>4</b> P	2.5000	£ 5
	24	3.1500	a		25	3.4000	د بلا
	23 -	- 0.0	17		24	U•0	C
	55	2.4000	17		53	3.1500	ò
	57	4.7000	6		55	5.5000	9
	20	4.2500	24		57	4.5600	۵
	19	0.000	57		50	<b>1.1</b> 000	c4
	18	b.3500	57		19	0.0000	cl
1	17	1.1000	23		18	b.1500	57
	lb.	2.8500	23		17	3.5000	55
	15	5.9000	27		J.P	3.2000	c7
5.44	4-5		er 24		15	3.5000	<b>2</b> 6
	14	5.1500			34	5.0000	<b>c4</b>
	73		24		73	1.7000	с4
	75	7.0000	25		15	4.0500	2ь '
	11	3.0000	23		77	1.8500	24
	70	5.4000	25		30	4.1000	25
5 - 4	9	2.4000	23		9	1.3000	24
	8	1.8500	53		8	1.3000	24
	7	F • 2000	25		7	5.2000	25
,	ь	3.4500	55		P	3.2500	26
	5	3.4000	55		5	3.2000	55
	4	1.0000	23		4	4.3000	cè
	3	4.7000	55		3	4.5000	23
	5	L-8500	21		è	6.6500	21
	ı	7.0000	Ь			<b>⊾</b> .à∪üÜ	Ь
		°. ( . A .)		TABLA I		( B )	
			-	59 -		+	

NODO	DISTANCIA	RUTA		NODO	DISTANCIA	RUTA
27	4.7500	14		27	0.0	14
56	2.5000	13		56	2.2500	14
25	0.0	17		25	4.7500	13
24	3.4000	73		24	0000.5	14
23.	4.7000	17		53	4.4500	11
55	3.6500	Ь		. 55	4.8000	17
57	3.8500	5		51	7.1000	6
50	4.5000	24 26		50	4.0000	24
19	7.3500	57		19	10.6000	57
18	5.5000	57		18	8.7500	21 .
17	3.6000	25		17	3.5000	27
16	7.0500	27		16	0.3000	27
15	3.5000	5P		1.5	1.4500	27
 14	3.8500	5P		14	0.9000	27
13	1.7000	25		13	3.0500	2 <b>6</b>
15	2.3000	25		75	3.8000	<b>5P</b>
11	5.2500	24		11	1.4500	27
1.0	0.7000	25		10	5.1000	<b>26</b>
9	4.5500	55	a va taku a	٩	4.2000	24
a	4.7000	24		A	4.2000	îaч — — — —
7	1.8000	25		7	6.5500	25
Ь	5.6000	25		Ь	5.8500	55
5	4.6500	55		5	5.8000	25
4	5.5500	25	***	4	5.4500	23
3	4.4500	57		3	7.1000	22
2	P*0000	57		2	9.2500	57
ı	b.1500	Ь		ı	9.4000	<b>L</b>
			CONT.			
	( C )	- Ag	TABLA I		( D )	egu z . Ki
			60 - ***			

NODO	DISTANCIA	RUTA		NODO	DISTANCIA	RUTA
27	9.4000	17		27	7.1000	17
5.	8.6500	13		5P	6.3500	13
25	b.1500	Ь		25	3.8500	AND THE CONTRACTOR OF
24	b.8000	9		24	4.5000	9
23	7.0000	17		23	4.7000	17
55	4.6000	<u>.</u>		55	2.3000	The state of the s
57	3.2500	5		<b>a</b>		<b>b</b>
50	7.9000	24			0.0	2
		17-21-52		50	5.6000	24
19	1.3000	7		74	3.5000	51
18	3.0000	1	- 7-12  %	18	1.6500	51
17	5 •9000	55		17	3-6000	. 22
J.P	9.8500	23.		16	7.5500	23
15	9.6500	SP		15	7.3500	<b>26.</b>
14	8.8000	54		34	6.5000	24
13	7.8500	25	i k	73	5.5500	25
75	8.4500	25	A. T	75	L.1500	25
33	8.6500	24		33	6.3500	24
10	6.8500	25		70	4.5500	25
٩	5.5000	22		. 9	3.2000	55
8	A-1000	. 24		8	5.8000	24
 7	5.0000	ı		7	5.6500	25
ь	3.5500	1		ь.	1.2500	21.
5	5.0500	57		- 5	1.8000	23
4	F-2000	55	4 1	4	4.2000	55
3	2.8000	ı		3	0.6000	2)
2	1.1000	1		2	2.1500	23
1,	0.0	٥		1	3.2500	2.
	(E)		TABLA II		(F)	
	W					

NOD	DO DISTANCIA	RUTA		NODO	DISTANCIA	RUTA	
27	4.8000	17		27	2.2500	14	
5.P	4.7000	13		5P	0.0	13	
25	3.6500	Ь		25	2.5000	13	
24	5.5000	9		24	2.5000	13	
53	- 2.4000	17		53	5.6500	8	
25	0.0	Ь		55	, 4.7000	9	
57	5.3000	Ь		57	b.3500	Ь	
50	3.3000	24		50	5.0000	56	
19	5.8000	51		19	9.8500	57	
18	3.9500	57		18	8.0000	57	
17	1.3000	55		17	5.7500	27	
7.	5.2500	53		16	4.5500	27	
15	5.7000	5P		15	1.0000	56	
34	4.2000	24		14	1.3500	5P	
13	3.9000	24		13	0.8000	5P	4.
75	5.9500	25		75	1.5500	56	1
11	4.0500	24		77	3.7000	27	
10	4.3500	25		10	2.8500	5P	
٩	0.9000	55		9	3.8000	24	The state of the s
8	3.5000	24		8	3.8000	24	
7	5.4500	25	*	7	4.3000	25	
Ь	1.0500	55		Ь	5.1000	č5	
5	1.0000	55		5	5.7000	55	
4	1.9000	55		4	P.P000	55	
3	2.3000	22		3	6.9500	57	
2	4.4500	57		2	8.5000	57	
ľ	4.6000	Ь		1	8.6500	Ь	
	( G )		CONT. TABLA II		(H)		

```
C ALGURITME DE DIKSTRA PARA ENCONTRAR LA RUTA MAS CONTA, APLICADO A UN
C PROGRAMA DE PLANEACION DE UN SISTEMA DE DISTAILUCION
      COMPA=VALOR DE COMPARACION PARA ENCONTRAN EL MINIMU
      DISTA=MATRIZ DE DISTANCIAS ENTRE NODOS
      FEASI=VERIFICA SI LA RUTA OPTIMA ES MENOR O IGUAL QUE INFINITO
      FROM=NGDO AL CUAL ES MEDIDA LA DISTANCIA
      LEBEL = ETIQUETA DE CADA NODE
C
      LABNU-NUEMRO DE NODOS ASIGNADOS CON ETIQUETAS MERMANENTES
ć
      LASLA-ULTIMO NODO ETIQUETADO
C
      NODSE=CONJUNTO DE NODOS INDICE
C.
      NUMNO=NUMERO DE NUDOS EN LA RED
      TEMPO=VALOR TEMPORAL DE ETIQUETA
      INTEGER READE, PRINT, FROM, PULICISO, 51, OPTIO, FEASI
      REAL LABEL(50)
      DIMENSION DISTA(50,50), NOUSE(50)
      READ (5.1) NOCON
      READ (5.1) NUMNA
      KK=D
C
      DISTANCIAS DE LOS ELEMENTOS DE LA MATRIZ A INFINITU
C
      00 100 I=1.NUMNO
      DO 160 J=1, NUMNO
 100
      DISTA(I,J)=1.DE 30
      LEE DISTANCIAS PARA LLS NGOLS CONECTADOS
      00 125 11=1,NOCUN
      READ(5.1) I,J,DISTA(I,J)
      DISTA(J,I)=DISTA(I,J)
 125 CONTINUE
      USA EL MINIMO ENTRE 19 Y NUMB
      (COMMUN.PL) BNIM=MUNXAM
      IF (KK)127,128,127
  138 WRITE!
               6,8) (I,I=1,MAXNUM)
    & FORMAT (1H1, 10x, MATRIZ DE DISTANCIAS',//,
     #14,1916,/)
      DO 130 1=1. NUMNO
      WKITEL
                6,7) 1,(01STA(1,J),J=1,MAXNUM)
    7 FURMAT(/, LX, 13, Tb, 19(1x, F5.1)
  130 CONTINUE
      WRITE(6,8)(1,1=20,NUMNO)
      DU LBL I=1.NUMNU
      WRITE (6,7)1, (DISTA(1,J), J=20, NOMNU)
  131 CONTINUE
  10 READ(5,101) L
      IF(L.54.0) GO TO 999
 LOL FURMAT(12)
      INICIALIZANDO
      LASLA=L
      LABNU=L
  127 WRITE(6,21)
     DG LLC I=1.NUMNO
     NODSE(1)=I
     LABEL(I)=1.0E 30
110
  21 FORMATILHI, 10x, ETIQUETADO DE NODUS! .//)
```

MAIN

```
AN IV GL
         RELEASE 2.0
                                   MAIN
                                                      PATE = BIAG
                                                                            12/42/40
                  1F (OPT 10.GT.5) GO 10 430
            C
                  NUMERO DE RUTAS OPTIMAS ES ALMACENADA EN POLICIJALI
            C
                  PULICIJ, 1)=OPTIO-1
           .
C
            C
                  PULICIJ, OPTIL; = FRUM
              430 IF(FXUM.LT.NUMNO) GO TO 400
                  OPTIO=POLIC(J,1)+1
              420 WRITE(
                           6,3) J, LABEL(J), (POLIC(J,K),K=2,OPTIO)
                  KK=KK+1
                  GG TO 10
                1 FORMAT(215,F10.0)
                2 FORMAT(1H1,5x,'NODD',2x,'DISTANCIA',2x,'RUTA',//)
                ((E1, H1)+,E1,X1,+.014,X5,E1,X+, H1))TAMNO4 E
                4 FORMAT (1H1, 22HINFEASIBLE BEYOND NODE, 1x, 13, //)
              999 CALL EXIT
                  END
```

# 3.- APLICACION DEL PROGRAMA DE TRANSPORTE.

AHORA BIEN, CON LAS DISTANCIAS MÍNIMAS CALCULADAS DEL PUNTO ANTERIOR SE FORMA LA MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS (TABLA III), LA CUAL SE COMBINA CON LAS CAPACIDADES (S<sub>I</sub>) DE LAS SUBESTACIONES Y LAS DEMANDAS (D<sub>J</sub>) DE LOS SECTORES (TABLA IV), PARA FORMULAR EL PROBLEMA DE TRANSPORTE EN UN PROGRAMA DE COMPUTADORA, OBTENIÉNDOSE LOS RESULTADOS DE LA TABLA V. LA CAPACIDAD DE LAS SUBESTACIONES FUTURAS, DE ACUERDO CON LA DEMANDA TOTAL DE LA ZONA (454 MVA´S) Y LA CAPACIDAD TOTAL DE LAS SUBESTACIONES EXISTENTES (240 MVA´S) SE PUEDE ESTABLECER EN (240 MVA´S).

COMO SE MENCIONÓ EN LA PARTE REFERENTE A LA DES-CRIPCIÓN DEL MÉTODO EN EL CAPÍTULO III, ES NECESARIO CONSIDERAR UN SECTOR ARTIFICIAL (28), CUYA DEMANDA ES
LA DIFERENCIA ENTRE LA SUMA DE LAS CAPACIDADES DE LAS
SUBESTACIONES FUTURAS Y EXISTENTES Y LA DEMANDA TOTAL
DE LA ZONA. LA DISTANCIA DE ESTE SECTOR ARTIFICIAL -A TODOS LOS DEMÁS SECTORES ES CONSIDERADA IGUAL A CE-RO. EL LISTADO DEL PROGRAMA PARA EL PROBLEMA DE TRANS
PORTE SE MUESTRA A CONTINUACIÓN.

## CENTROS DE DEMANDA

		7	5	3	4	5	Ь.	7	8	9	70	7.7	75	73	14
SUBESTACIONES	ı	0	110	280	650	505	355	500	810	550	685	865	845	785	880
	5	325	235	60	420	180	125	565	580	350	455	635	615	555	650
	3	460	445	530	190	100	105	545	350	90	435	405	595	390	420
	4	700	685	470	700	340	345	650	185	240	540	300	700	485	515
	5	680	665	450	410	350	325	520	730	130	410	185	405	170	500
	Ь	615	P00	445	555	465	5F0	180	470	455	70	525	230	170	385
	7	865	850	L95	660	570	510	430	380	380	285	370	155	80	135
	8	940	925	710	545	580	585	655	420	420	510	145	380	305	90

MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS (COMT)

## CENTROS DE DEMANDA

		7.2	PP.	10	70	7.7	20	570	22	23	24	22	SP	21	28
SUBESTACIONES	ı	965	985	590	300	130	790	325	460	700	680	615	865	940	0
	5	735	755	360	165	315	560	0	530	470	450	385	635	710	0
	3	570	525	730	395	580	330	530	0	240	550	365	470	480	0
	4	590	285	1.10	635	820	425	470	240	0	315	470	565	445	0
	5	350	520	350	615	800	110	450	550	315	0	340	250	290	0
	Ь	350	705	360	550	735	450	385	365	470	340	0	250	475	D
	7	700	455	575	800	985	200	635	470	565	250	250	0	225	0
	8	145	530	350	875	70PD	400	.270	480	445	290	475	225	D	0

2

## CAPACIDADES

SUB	}= '	60	MVA
SUB	2=	P0	MVA
SUB	3=	50	MVA
SUB	4=	ь0	MVA
SUB	5=	60	MVA
SUB	b=	60	MVA
SUB	7=	PO	AVA
SHR	A =	LN	MVA

## DEMANDAS

CENTRO	DE	DEMANDA	1=	0	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	2=	25	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	3=	18	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	4=	37	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	5≃	24	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	b=	51	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	7=	23	MWA
CENTRO	DE	DEMANDA	8=	85	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	9=	25	AVM
CENTRO	DE	DEMANDA	10=	29	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	77=	32	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	75=	31	AVM
CENTRO	DE	DEMANDA	13=	- 25	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	14=	15	AVM
CENTRO	DE	DEMANDA	15=	12	AVA
CENTRO	DE	DEMANDA	16=	25	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	17=	24	AVM
CENTRO	DE	DEMANDA	18=	57	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	19=	27	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	50=	34	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	57=	0	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	55=	0	AVA
CENTRO	DE	DEMANDA	53=		MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	24=	. 0	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	25=	0	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	5P=	0	MVA
CENTRO	DE	DEMANDA	27=	. 0	AVM
CENTRO	DE	DEMANDA	-85	56	MVA

TABLA IV

MAIN

```
C PROGRAMA PARA LA SOLUCION DEL PROBLEMA DE TRANSPORTE USANDO EL ALGORIT
C MO DE FORD-FULKERSON
C PARTE I-DETERMINACION DE LOS PASOS DE ARRANQUE Y LA MATRIZ CERO
C LAS CAPACIDADES DEBEN SER IGUAL A LAS DEMANDAS
 MA=MATRIZ DE CAPACIDADES-MB-DEMANDAS-MC-MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS
C MATRIZ CERD=MZ, MW=PESOS UNITARIOS, MMW=PESOS COLUMNA, L=ETIQUETA RENGLON
C MM=ETIQUETA COLUMNA
      DIMENSION MA(30),MB(30),MC(30,30),MZ(30,30),MW(30),MWW(30),L(30),
     IMM(30), MR(30), MCOL(30), MMA(30), MMB(30)
    1 READ(5,101)M,N
      IF(M)999,999,1000
 1000 READ(5,101)(MA(I), I=1,M)
      READ(5,101)(MB(J),J=1,N)
  101 FORMAT(1615)
      DG 102 I=1,M
  102 READ(5,101)(MC(I,J),J=1,N)
  149 MSURP=0
      MSHRT=0
      DO 150 I=1.M
 150 MSURP=MSURP+MA(I)
      00 151 J=1,N
  151 MSHRT=MSHRT+MB(J)
      IF(MSURP-MSHRT)152,202,201
 201 N=N+1
      MB(N)=MSURP-MSHRT
      M. I=L 005 00
  200 MC(J,N)=0
  202 WRI TE(6,103)
 103 FORMAT(1H1,46x,'ENTRADA AL PROBLEMA DE TRANSPORTE',///)
      WRITE(6,104)
 104 FORMAT( CAPACIDADES ,/)
      WRITE(6, 105)(I, MA(I), I=1, M)
 105 FORMAT(2x, 'SUB', 12, '=', 15, ' MVA')
      WRITE(6.106)
 LOL FORMAT(//, DEMANDAS 1/)
      WRITE(6,107)(J,MB(J),J=1,N)
 107 FORMAT(2x, 'CENTRO DE DEMANDA ', 12, '=', 15, ' MWA')
      WRITE(6,108)
 LOS FORMAT(LHL, // MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS 1/)
      WRITE(6,109)(I,I=1,14)
 109 FORMAT( 1,20x, CENTROS DE DEMANDA 1//16x,2015)
      WRITE(6,110)(MC(1,J),J=1,14)
 110 FORMAT(/ SUBESTACIONES 1.,2015)
      M, S=1 111 00
 111 WRITE(6,117) I, (MC(I,J),J=1,14)
C CAPACIDADES IGUALES A DEMANDAS
      WRITE(6,1008)
1008 FORMAT(////, MATRIZ DE COSTOS UNITARIOS (CONT) 1//)
      WRITE(5,1009)(I,I=15,N)
1009 FORMAT(' ',20x,' CENTROS DE DEMANDA'//16x,2015)
      WRITE(6,1110)(MC(1,J),J=15,N)
1110 FORMAT(/ SUBESTACIONES 1.2015)
      DO 1111 I=2,M
1111 WRITE(6,117) I, (MC(I,J),J=15,N)
      GO TO 154
 152 WRITE(6,153)
```

```
153 FORMAT (// LA DEMANDA ES MAYOR A LA CAPACIDAD INSTALADA, TERMINA PR
     10CESO*,//)
      GO TO 1
  154 DO 170 I=1.M
      DO 170 J=1,N
      IF(MC(I,J))168,170,170
  170 CONTINUE
      GO TO 171
  168 WRITE(6,169)
  169 FORMAT(//' COSTOS DE TRANSPORTE NEGATIVOS, PROCESO ABORTADO',//)
      GO TO 1
  171 DO 172 I=1,M
  172 MMA(I)=MA(I)
      DO 173 J=1.N
  173 MMB(J) =MB(J)
C PESOS DE RENGLON INICIALES
  174 DO 3 I=1.M
      MW(I) = -MC(I,1)
      N,5=L E OG
      IF(Mx(I)+MC(I,J))2,3,3
    2 MW(I)=-MC(I.J)
    3 CONTINUE
C PESOS DE COLUMNA INICIALES
      DO 5 J=1,N
      MMW(J) = -(MC(L,J) + MW(L))
      M,5=1 2 00
      IF(MMW(J)+MC(I,J)+MW(I))4,5,5
    4 MMW(J) =- (MC(I, J) +MW(I))
    5 CONTINUE
C MATRIZ CERO INICIAL
      DO & I=1.M
      DO 8 J=1.N
      IF (MMW(J)+MC(I,J)+MW(I))6,7,6
    7 MZ(I,J)=-1
      GO TO 8
    6 MZ(I,J)=0
    8 CONTINUE
     DO 15 I=1,M
     DO 14 J=1.N
     IF (MZ(I,J))9,14,14
  9 IF (MA(I))15,15,10
10 IF (MB(J))14,14,11
  11 IF (MA(I)-MB(J))13,12,12
  12 MZ(I,J)=MB(J)
     MA(I)=MA(I)-MB(J)
     MB(J)=0
  14 CONTINUE
     GO TO 15
  13 MZ(I,J)=MA(I)
     MB(J)=MB(J)-MA(I)
     MA(I)=0
  15 CONTINUE
 160 DO 155 I=1,M
     IF(MA(I))36,355,36
 155 CONTINUE
     DO 156 J=1,N
```

```
IF(MB(J)) 16,156,16
  156 CONTINUE
      K=0
      60 TO 62
C PARTE II-PROCESO ITERATIVO
C ETIQUETADO INICIAL DE RENGLONES
   16 DG 17 I=1,M
      L(I)=MA(I)
   17 MCOL(I)=0
      DO 18 J=1,N
      MM ( J ) = 0
   18 MR(J)=0
   19 K=0
      DO 24 I=1,M
      IF(L(I)) 24,24,20
  20 DO 23 J=1,N
      IF (M2(I,J))21,23,21
  21 IF (MM(J)) 23,22,23
  22 MR(J)=I
      MM(J)=L(I)
      K=MR(J)
      IF(MB(J))50,23,50
  23 CONTINUE
  24 CONTINUE
      IF(K) 34,34,25
  25 DO 33 J=1,N
      45,EE,EE ((L)MM) 41
  SP DO 35 I=7'W
      IF (MZ(I,J)) 32,32,27
  27 IF (L(I)) 32,28,32
  28 IF (MZ(I,J)-MM(J)) 29,30,30
  29 L(I)=MZ(I,J)
     GO TO 31
  30 L(I)=MM(J)
   31 MCDL(I)=J
  32 CONTINUE
  33 CONTINUE
     GO TO 19
  34 DO 40 I=1.M
     IF (L(I)) 40,40,35
  35 DO 39 J=1.N
     IF (MR(J)) 39,36,39
  36 IF (K) 37,38,37
  37 IF (MC(I,J)+MW(I)+MMW(J)-K) 38,39,39
  \exists 8 \ K=MC(I,J)+MW(I)+MMW(J)
  39 CONTINUE
  40 CONTINUE
     DO 45 I=1.M
     IF (L(I)) 45,45,41
  41 DO 44 J=1.N
     IF (MR(J)) 44,42,44
  42 IF (MC(I,J)+MW(I)+MMW(J)-K) 44,43,44
  43 MZ (I,J)=-1
  44 CONTINUE
     MW(I)=MW(I)-K
  45 CONTINUE
```

MAIN

10/51/16

```
DO 49 J=1,N
      IF (MR(J)) 49,49,46
   46 DO 48 I=1,M
      IF (L(I)) 48,47,48
   47 MZ (I,J)=0
   48 CONTINUE
      MMW(J) = K + MMW(J)
   49 CONTINUE
      GO TO 19
   5D IF (MB(J)-MM(J))51,51,52
   51 K=MB(J)
     GO TO 53
   52 K=MM(J)
   53 MB(J)=MB(J)-K
   54 IF (MZ(I,J))55,55,56
   55 MZ(I,J)=0
   56 MZ(I,J)=MZ(I,J)+K
     IF(MCOL(I)) 60,60,57
   57 J=MCOL(I)
      MZ(I,J) = MZ(I,J) - K
      IF(MZ(I,J))59,58,59
   58 MZ(I,J)=-1
   59 I=MR(J)
      GO TO 54
   bo MA(I)=MA(I)-K
      K=0
      00 bl I=1,M
   LI K=MA(I)+K
IF (K) 66,62,16
C PARTE III IMPRIME LA SOLUCION
   ЬЬ K=0
   62 00 64 I=1,M
      DO 64 J=1,N
     IF (MZ(I,J)) 65,64,63
   ЫЗ K=MZ(I,J)*MC(I,J)+K
      GO TO 64
   65 MZ(I,J)=0
  64 CONTINUE
 130 00 135 I=1.M
      MZ SUM=0
     DO 131 J=1,N
 L31 M2SUM=MZ(I,J)+MZSUM
     IF(MMA(I)-MZSUM) 120,135,120
 135 CONTINUE
      60 TO 140
  120 WRITE(6,121)
 121 FORMAT(//" LA SUMA DE CANTIDADES TRANSPORTADAS ES INCORRECTA",//)
     GO TO 1
 140 00 145 J=1,N
     MZSUM=0
     DO 141 I=1,M
  141 MZSUM=MZ(I,J)+MZSUM
     IF (MMB(J)-MZSUM) 120,145,120
 145 CONTINUE
 119 WRITE(6,112)
```

112 FORMAT(1H1,43x, 'SOLUCION OPTIMA AL PROBLEMA DE TRANSPORTE',//)

WRITE(6,113)

113 FORMAT(/, CANTIDADES TRANSPORTADAS',//)

WRITE(6,114)(I,I=1,14)

MAIN

114 FORMAT( \* ',20x, 'CENTROS DE DEMANDA '//16x,2015) WRITE(6,115)(MZ(1,J),J=1,14)

115 FORMAT(/' SUBESTACIONES 1',2015)

00 116 I=2,M

116 WRITE(6,117) I, (MZ(I,J),J=1,14)

WEITE(6,1113)

1113 FORMAT(///, CANTIDADES TRANSPORTADAS (CONT) ',//)

WRITE(6,1114)(I,I=15,N) LLL4 FORMAT( ' ,20x, 'CENTROS DE DEMANDA 1//17x,2015)

WRITE(6,1335)(MZ(1,J),J=15,N)

1115 FORMAT(/' SUBESTACIONES 1',2015)

DO 111P I=5'W

1116 WRITE(6,117) I, (MZ(I,J),J=15,N)

337 FORMAT(35x,12,2015) WRITE(6,118)K

118 FORMAT(//' COSTO TOTAL DE TRANSPORTE',//115)

GO TO 1

999 CALL EXIT END

## CANTIDADES TRANSPORTADAS

	DEMA	

		l.	ä	!	3		4	5	ь	1	7	A	9	10	77	75	73	14
SUBESTACIONES	1	0	i	25	(	3	0	0		0	0	0	0	. 0	, 0	0	0	0
	- 5	0		0	16	3	. 0	. 0	1	ı	0	0	0	0	0	0	0	0
	3	0		0	1	3	0	24	1	.0	0	0	- 25	D	0	0	0	0
	4	0		0	. [	1	37	0		0	0	0		0	0	0	0	0
	. 5	0		0		]	0	. 0		0	0	28	0	0	75	0	0	0
	Ь	0		0	. (	}	. 0	0		0	21	0	0	29	0	8	0	0
	7	0	100	0	. [	]	0	0	. 4	0	. 0	0	0	0	0	23	25	0
	8	0		0		1	0	0		0	0	0	. 0	0	50	0	0	15

CANTIDADES TRANSPORTADAS (CONT)

# CENTROS DE DEMANDA

		15	16	17	18	19	50	57	55	53	24	25	56	27	28
SUBESTACIONES	1	0	0	0	0	27	0	0	0	0	В	0	0	0	В
	5	0	0	. 0	57	D	0	0	0	0	0	0	0	0	10
	3	0	. 0	1	0	0	0	0	0	. 0	0	0	0	0	0
	4	0	0	. 53	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	5	0	0	0	0	0	14	0	0	0	0	0		0	Ь
	6		D	0 .	. 0	. 0	D		. 0	0	0	0	0	0	2
	7	75	0	. 0	0	0	0	0	0	0	0	0	. 0	0	0
	8	. 0	25	. 0	0	. 0	. 0	0	. 0	0	0	0	D	0	0

COSTO TOTAL DE TRANSPORTE

ELDE

## 4.- RESULTADOS.

EN LOS RESULTADOS MOSTRADOS EN LA TABLA V SE OBSERVA, -- QUE CADA SUBESTACIÓN CUBRE LA CARGA REQUERIDA PARA DETERMINA-- DOS SECTORES DE DEMANDA Y EN ALGUNOS SECTORES LA DEMANDA ES CUBIERTA POR DOS SUBESTACIONES ASÍ, LA SUBESTACIÓN 1 CUBRE LA DEMANDA DEL SECTOR 2 DE 25 MVA'S Y DEL SECTOR 19 DE 27 MVA'S, -- QUEDANDO 8 MVA'S. LA SUBESTACIÓN 5 CUBRE LA DEMANDA DEL SECTOR 8 DE 28 MVA'S, DEL SECTOR 20 DE 14 MVA'S Y AYUDA A LA SUBESTACIÓN 8 EN EL SECTOR 11 CON 12 MVA'S, SOBRANDO 6 MVA'S. ESTO QUIERE DECIR, QUE LAS SUBESTACIONES 1 Y 5 MANTENDRAN UNA -- CARGA DE 52 MVA'S Y 54 MVA'S RESPECTIVAMENTE. LAS CARGAS RE-- QUERIDAS DE LOS CENTROS DE DEMANDA QUE SON ABASTECIDAS POR LAS DEMÁS SUBESTACIONES SE EXPRESAN DE IGUAL FORMA EN LA TABLA V.-A LAS SUBESTACIONES 1,2,3,4,5,6,7 Y 8 LES CORRESPONDEN LOS NODOS 1,21,22,23,24,25,26 Y 27 DE LA FIG. 4.3.

LA CARGA REQUERIDA POR EL CENTRO DE DEMANDA 6 ES CUBIERTA CON 11 MVA'S SUMINISTRADOS POR LA SUBESTACIÓN 2 Y 10 MVA'S PROPORCIONADOS POR LA SUBESTACIÓN 3. LA DEMANDA DEL SECTOR 17 ES MANTENIDO CON LA SUBESTACIÓN 4 QUE LE SUMINISTRA 23 MVA'S Y LA SUBESTACIÓN 3 CON 1 MVA. LAS SUBESTACIONES 6 Y 7 CUBREN LA DEMANDA DEL SECTOR 12 CON 8 MVA'S RESPECTIVAMENTE.

LA TRANSFERENCIA DE CARGA ENTRE SUBESTACIONES Y CENTROS DE DEMANDA ARROJA UN COSTO TOTAL DE TRANSPORTE DE 56 055. ESTE VALOR NO ES EL COSTO ÓPTIMO, SIN EMBARGO SIRVE COMO REFERENCIA DE COMPARACIÓN CON OTROS COSTOS TOTALES DE TRANSPORTE, HACIENDO NUEVAS CORRIDAS DEL PROGRAMA, EN LAS CUALES SE CONSIDERAN SECTORES DIFERENTES PARA LAS SUBESTACIONES FUTURAS HASTA - ENCONTRAR EL COSTO ÓPTIMO DE TRANSPORTE.

# CONCLUSIONES

AL DESARROLLAR LA PRESENTE TESIS HE LLEGADO A LAS SIGUIEN TES CONCLUSIONES :

EL PROPÓSITO DE LA PLANEACIÓN DE UN SISTEMA DE DISTRIBU-CIÓN ES EL PROPORCIONAR ENERGÍA ELÉCTRICA EN FORMA ECONÓMICA,SEGURA Y CONFIABLE A LOS USUARIOS. ESTO SE LOGRA DESPUÉS DE ANALIZAR DISTINTAS ALTERNATIVAS DE EXPANSIÓN DEL SISTEMA DE -DISTRIBUCIÓN.

EL MÉTODO DE MONTECARLO, SE USA COMO MÉTODO PREDICTIVO PARA DETERMINAR LA DEMANDA PROBABLE DE LOS CONSUMIDORES EN EL ÁREA DEL SISTEMA DE DISTRIBUCIÓN. LA CARGA OBTENIDA MEDIANTE ESTE MÉTODO TIENE UNA MAYOR PROBABILIDAD DE PRESENTARSE EN EL FUTURO, QUE LAS OBTENIDAS POR MÉTODOS USUALES. UNO DE ESTOS MÉTODOS ES EL CENSO DE CARGA, EN EL CUAL SE ESTIMA LA CARGA INSTALADA PROBABLE DE CADA UNO DE LOS POSIBLES CONSUMIDORES; A CADA VALOR OBTENIDO SE LE APLICA UN FACTOR DE DIVERSIDAD Y UN FACTOR DE DEMANDA, SE ACUMULAN Y SIRVEN PARA OBTENER LA CAPACIDAD DE TRANSFORMACIÓN NECESARIA EN DICHA ÁREA.

LAS RESTRICCIONES DADAS AL PROGRAMA SON CON EL PROPÓSITO DE ESTABLECER UNA SIMULACIÓN LO MÁS APEGADA A LA REALIDAD, POR TANTO, SE DEBE ESTABLECER QUE :

- A) LA CAPACIDAD DE CADA ALIMENTADOR NO DEBE SER EXCEDIDA POR LA DEMANDA INSTALADA EN ALGUNO DE ELLOS. POR LO QUE SE HACE NECESARIA, LA TRANSFERENCIA DE CARGA ENTRE ALIMENTADORES EXISTENTES O LA CONSTRUCCIÓN DE NUE VOS ALIMENTADORES.
- B) LA CAPACIDAD FIRME DE LA SUBESTACIÓN DE POTENCIA NO -

PUEDE SER EXCEDIDA POR LA DEMANDA DE LA RED DE DISTRIBUCIÓN. POR TANTO, SE PROGRAMA UN AUMENTO DE CAPACIDAD DE LA SUBESTACIÓN, SE TRANSFIERE CARGA A SUBESTACIONES VECINAS O SE CONSTRUYE UNA NUEVA SUBESTACIÓN.

EL PROGRAMA, PERMITE TOMAR DECISIONES EN LA INVERSIÓN A - MEDIANO Y LARGO PLAZO. LAS INVERSIONES EN LOS SISTEMAS DE DISTRIBUCIÓN NO DEBEN SER DESCUIDADAS A LO LARGO DE SU VIDA ÚTIL, YA QUE DE ESO DEPENDERÁ SU EXPANSIÓN. LAS DECISIONES PRESENTES DEBEN ENCAMINARSE A LAS DECISIONES FUTURAS MINIMIZANDO LOS COSTOS DE INSTALACIÓN HASTA LLEGAR A LO ÓPTIMO.

EL PROGRAMA, DA LOS DATOS SUFICIENTES PARA ESTABLECER UN PLAN ECONÓMICO DE EXPANSIÓN, PROCURANDO EL DESARROLLO DEL MODE LO PARA DETERMINAR LA LOCALIZACIÓN ÓPTIMA DE SUBESTACIONES, AM PLIACIÓN ÓPTIMA DE SUBESTACIONES, CAPACIDADES ÓPTIMAS DE SUBESTACIONES Y TRANSFERENCIAS DE CARGA ENTRE SUBESTACIONES Y CENTROS DE DEMANDA.

EL USO DEL MODELO MUESTRA QUE, UNA VEZ QUE LOS DATOS HAN SIDO REUNIDOS, UN SOLO INGENIERO PUEDE COMPLETAR UN ESTUDIO EN POCO TIEMPO PARA DIFERENTES AÑOS.

LA PRESELECCIÓN DE SITIOS DE SUBESTACIÓN NO ES UN PROCEDIMIENTO ARBITRARIO. EL PRIMER LAZO EN EL DIAGRAMA DE FLUJO --- (FIG. 1.1, CAPÍTULO I ), ES USADO REPETIDAMENTE PARA DETERMINAR, EL EFECTO DE VARIAS CONFIGURACIONES DE SUBESTACIÓN Y CARGAS EN EL DESARROLLO DEL PROYECTO (10 AÑOS EN EL FUTURO).

EL PROGRAMA DE LAS DMF ASEGURA LA MINIMIZACIÓN DE LA DIS-TANCIA ENTRE SECTORES Y SUBESTACIONES PARA CADA PROYECTO ESTU-DIADO. CON ESTO SE OBTIENE LA MATRIZ DE COSTOS MINIMIZADA. LA TRANSFERENCIA DE CARGA SE ASEGURA CON EL PROGRAMA DE -TRANSPORTE. EL USO DEL PRONÓSTICO DE CARGA PROPORCIONA LA MATRIZ DE DEMANDA, LA CUAL SE ASOCIA A LA MATRIZ DE COSTOS PARA OBTENER EL COSTO MÍNIMO, LLEGANDO ASÍ, A LA SOLUCIÓN ÓPTIMA PARA EL SISTEMA DE DISTRIBUCIÓN. LA EVALUACIÓN DE LOS RESULTA-DOS DEL PROGRAMA, PERMITE AL PROYECTISTA SELECCIONAR LOS SI--TIOS DE SUBESTACIÓN.

EL INGENIERO DE PLANEACIÓN ENCUENTRA UN GRAN APOYO EN EL USO DE LOS MÉTODOS DE PROGRAMACIÓN LINEAL, APLICADOS A LAS COM PUTADORAS. EN ESTE CASO, EL MÉTODO AYUDA EN LA SELECCIÓN DE - NUEVOS SITIOS DE SUBESTACIONES, DANDO LA ALTERNATIVA EN BASE - AL COSTO MÍNIMO DEL TRANSPORTE DE CARGA REQUERIDA POR LOS CENTROS DE CONSUMO. EL MÉTODO PUEDE SER RESUMIDO EN LOS SIGUIENTES PASOS:

- 1,- CÁLCULO DE LAS DMF DE CADA SECTOR A CADA SUBESTACIÓN.
- 2.- OPTIMIZACIÓN DE LA CARGA Y EL ÁREA DE SERVICIO POR EL ALGORITMO DE TRANSPORTE.
- 3.- ANÁLISIS DE LOS RESULTADOS, HACIENDO LOS CAMBIOS NECE SARIOS EN EL SISTEMA, REPITIENDO LOS PASOS 1 Y 2 HASTA ENCONTRAR LA SOLUCIÓN FACTIBLE. ESTE MÉTODO NO DA POR SUPUESTO SOLUCIÓN EXACTA EN UNA SOLA CORRIDA PERO SIN EMBARGO, SI DA AL INGENIERO DE PLANEACIÓN UNA HERRAMIENTA QUE LE PERMITA EVALUAR VARIAS ALTERNATIVAS.

LA COMPUTADORA OFRECE, SIN DUDA ALGUNA, LA POSIBILIDAD DE MANEJAR EL SISTEMA DE DISTRIBUCIÓN CON TODAS LAS ALTERNATIVAS DE DECISIÓN, Y GRAN CANTIDAD DE DATOS REQUERIDOS, YA QUE A MEDIDA QUE CRECE DICHO SISTEMA AUMENTA LA CANTIDAD DE ALTERNATIVAS EN CONJUNTO CON LA INFORMACIÓN QUE SE REQUIERE MANEJAR. --

POR LO TANTO, EL INGENIERO PROYECTISTA DEBE ENFOCAR SU ATENCIÓN A LA APLICACIÓN DE TÉCNICAS DE PROGRAMACIÓN MATEMÁTICA, LAS CUALLES PERMITEN EL USO DE LA COMPUTADORA EN LA SOLUCIÓN DE PROBLEMAS DE PLANEACIÓN, EN ESTE CASO, LA LOCALIZACIÓN ÓPTIMA DE SUBESTACIONES.

## BIBLIOGRAFIA

## INTRODUCCION

- 1.- ING. HUMBERTO SOLORZANO A., E ING. ROBERTO ESPINOZA L., REDES DE DISTRIBUCIOÓN PARA ELECTRIFICACIÓN INDUSTRIAL. CÍA DE LUZ Y FUERZA DEL CENTRO, S.A., MÉXICO, D.F., ARTÍCULO.
- 2.- M.J. CARSON, PH. D., C. ENG., M.I.E.E. AND G. CORNFIELD B. Sc., A.F.I.M.A., DESIGN OF LOW-VOLTAGE DISTRIBUTION NETWORKS., PROC., IEE, Vol. 120, No. 5, May. 1973., PAPER.
- 3.- MASUD, E. AN INTERACTIVE PROCEDURE FOR SIZING AND TI--MING DISTRIBUTION SUBSTATIONS USING OPTIMIZACION TECHNI
  QUES. New YORK, JAN./Feb., 1974, Paper T 74

## CAPITULO I

- 4.- LAWRENCE, R.F., MONTMEAT, F.E., PATTON, A.D. AND WAPPLER D. AUTOMATED DISTRIBUTION SYSTEMS PLANNING, IEEE TRANS., 1964, Pp. 311-316.
- 5.- ADAMS, R.N., BEGLARI, R., LAUGHTON, M.A., AND MITRA, G.
  MATHEMATICAL PROGAMMING SYSTEMS IN ELECTRICAL POWER GENE
  RATION, TRANSMISSION AND DISTRIBUTION PLANNING. GRENO-BLE, SEPT. 1972, PAPER 1.1./13.
- 3.- MASUD, E. AN INTERACTIVE PROCEDURE FOR SIZING AND TIMING DISTRIBUTION SUBSTATIONS USING OPTIMIZATION TECHNIQUE. New York, Jan./Feb., 1974, Paper T 74.

- 6.- ADAMS, R.N. AND LAUGHTON, M.A. OPTIMAL PLANNING OF POWER NETWORKS USING MIXED-INTEGER PROGAMMING, PROC. IEE, 1974 Pp. 139-147.
- 7.- HINDI, K.S., AND BRAMELLER, A. DESIGN OF LOW-VOLTAGE DISTRIBUTION NETWORKS: A MATHEMATICAL PROGRAMMING METHOD, IBID., 1977, Pp. 54-58.
- 8.- JURICEK, M.M., FUKUTOME, A., AND CHEN, M.S., TRANSPORTA-TION ANALYSIS OF AN ELECTRIC POWER DISTRIBUTION SYSTEM.-NEW YORK, JAN. 1976, PAPER A 76 052-1.
- 9.- CRAWFORD, D.M., AND HOLT, S.B. A MATHEMATICAL OPTIMISA TION TECHNIQUE FOR LOCATING AND SIZING DISTRIBUTION SUB STATIONS AND DRIVING THEIR OPTIMAL SERVICE AREAS, IEEE TRANS., 1975, pp. 230-235.
- 10.- SHELTON, S.E., AND MAHMOUD, A.A. A DIRECT OPTIMISATION APPROACH TO DISTRIBUTION SUBSTATION EXPANSION, IEEE, -- Los Angeles, July, 1978, Pper A 78, 592-8.
- 11.- OLDFIELD, J.V., AND LANG, T. THE LONG TERM DESIGN OF ELECTRICAL POWER DISTRIBUTION SYSTEM. IEEE, MAY, 1965, PP. 671-682.

## CAPITULO II

- 12.- ADAMS, R.N., AND LAUGHTON, M.A., A DYNAMIC PROGRAMMING NETWORK FLOW PROCEDURE FOR DISTRIBUTION SYSTEM PLANNING IBID., 1973, Pp. 348-354.
- 13.- WALL, D.L., AND NORTHCOTE-GREEN, J.E.D. AN OPTIMISA--TION MODEL FOR PLANNING RADIAL DISTRIBUTION NETWORKS. -

14.- WAGNER, H., PRINCIPLES OF OPERATION RESEARCH. PRENTICE HALL, 1969.

## CAPITULO II

- 15.- DR. VICTOR GEREZ., M. AND C. MANUEL GRIJALVA., EL ENFO-QUE DE SISTEMAS., LIMUSA., MÉXICO, 1978.
- 16.- ERWIN KREYSZING., INTRODUCCIÓN A LA ESTADÍSTICA MATEMÁ-TICA PRINCIPIOS Y MÉTODO. LIMUSA., MÉXICO, 1976.
- 17.- THOMAS H. NAYLOR, JOSEPH L. BALINTFY, DONALD S. BURDICK AND KONG CHU., TÉCNICAS DE SIMULACIÓN EN COMPUTADORA., LIMUSA., MÉXICO, 1976.
- 18.- GEOFFREY GORDON., SYSTEM SIMULATION., PRENTICE HALL, -- INC., 1978.
- 19.- JAVIER CASTRO LOPEZ. EL MÉTODO DE MONTE CARLO APLICADO A LA PREDICCIÓN DE CARGAS EN UNA RED DE DISTRIBUCIÓN -- SUBTERRÁNEA., CÍA. DE LUZ Y FUERZA DEL CENTRO, S.A. -- ( EN LIQUIDACIÓN ). ARTÍCULO.

## CAPITULO III

- 14.- WAGNER H., PRINCIPLES OF OPERATION RESEARCH., PRENTICE HALL, 1969.
- 20.- FRANCISCO J. JAUFFRED M., ALBERTO MORENO BONETT, Y J. JE SUS ACOSTA F., MÉTODOS DE OPTIMIZACIÓN ( PROGRAMACIÓN LI NEAL-GRÁFICAS )., REPRESENTACIONES Y SERVICIOS DE INGENIERÍA, S.A., MÉXICO, 1976.

- 21.- ADDISON., HU, T.C. INTEGER PROGRAMMING AND NETWORK FLOW. WESLEY, 1970.
- 22.- FORD AND FULKERSON., FLOW IN NETWORKS., PRINCETON UNIVER SITY PRESS, 1962.
- 23.- O.T. BOARDMAN B. AND B.W. MOGG., COMPUTER METHOD FOR DESIGN OF ELECTRICITY SUPPLY NETWORKS, PROC. IEE Vol. 119, No. 7, July, 1972.
- 24.- F. SUCAR S., J.G. DURAN Y C.O. SERNA., LA PLANEACIÓN DE LA DISTRIBUCIÓN DE ENERGÍA ELÉCTRICA EN LA ZONA METROPO-LITANA DE LA CIUDAD DE MÉXICO., CÍA DE LUZ Y FUERZA DEL CENTRO, S.A., JULIO, 1975. ARTÍCULO.

CAPITULO IV

25.- PLANO DE LA CIUDAD DE MÉXICO Y AREA METROPOLITANA, DELE-GACIONES, COLONIAS Y ZONAS POSTALES., 1980., ESCALA: --1:33500