10) zijeni.

## UNIVERSIDAD NACIONAL AUTONOMA DE MEXICO

Facultad de Ciencias

## DIVERSOS USOS DEL CONCEPTO DE RESONANCIA PARA TRAZAR ANALOGIAS FISICAS

# TESIS

## que para obtener el título de

FISICO

### presenta

## BALDOMERO CARRERA SANTACRUZ



EXAMENES PROFESICHALES

México, D. F. 1981



Universidad Nacional Autónoma de México



UNAM – Dirección General de Bibliotecas Tesis Digitales Restricciones de uso

#### DERECHOS RESERVADOS © PROHIBIDA SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL

Todo el material contenido en esta tesis esta protegido por la Ley Federal del Derecho de Autor (LFDA) de los Estados Unidos Mexicanos (México).

El uso de imágenes, fragmentos de videos, y demás material que sea objeto de protección de los derechos de autor, será exclusivamente para fines educativos e informativos y deberá citar la fuente donde la obtuvo mencionando el autor o autores. Cualquier uso distinto como el lucro, reproducción, edición o modificación, será perseguido y sancionado por el respectivo titular de los Derechos de Autor. **TESIS CON FALLA DE ORIGEN** 

# C O N T E N I D O

INTRODUCCION				
CAPITULO	1.	ANALOGIAS	1	
	1.1	Algunos Ejemplos Clásicos de Analog <b>ias Fi</b> sicas	2	
	1.2	Las Analogías Mecánicas de	7	
	1.3	Analogia Trazada por Hamiton	/	
		Mecánica Newtoniana Así Como sus Relaciones con la Mecánica Cuán-		
		tica	11	
	1.4	La Analogía	17	
CAPITULO	2.	RESONANCIAS EN FISICA CLASICA	20	
	2.1	El Oscilador Armónico	20	
	2.1.1	Oscilador Armónico Libre	20	
	2.1.2	Osilador Forzado	25	
	2.1.3	Oscilador Amortiguado	29	
	2.1.4	Oscilador Amortiguado Forzado	35	
	2.2	Péndulos Acoplados	44	
	2.3	Cuerda Vibrante	50	
	2.3.1	Ecuación de Movimiento para		
	6	Cuerda Vibrante	50	
	222	Cuanda Vibnanta con Extnomos		
	2.3.2	cuerua fibrance cun excremus		

			Pág.
	2.3.3	Cuerda Vibrante Amortiguada	
		Forzada	55
	2.4	Acoplamiento Entre un Oscilador	
		y una Cuerda Vibrante	5 <del>9</del>
	2.5	Membrana Vibrante	66
	2.6	Circuitos Eléctricos	69
	2.6.1	R L C en Serie	69
	2.6.2	Circuitos R L C Acoplados	79
	2.7	Indice de Refracción	82
	2.8	Cavidades Resonantes	88
CAPITULO	3.	RESONANCIAS EN FISICA CUANTICA	95
	3.1	Ecuación de Schrödinger	95
	3.2	Colisiones Cuántica	101
	3.3	Amplitud de Difusión	112
	3.4	Fuerzas, Tiempos y Reacción de	
		Leyes de Conservación	119
	3.5	Resonancias en Física de Altas	
		Energías	125
	3.6	Resonancias en Física Nuclear	135
	3.6.1	Resonancia en una Reacción Nuclear	136
	3.6.2	Resonancia Magnética Nuclear	143
	3.7	Resonancias en Física Atómica	4
		y Molecular	149
CAPITULO	4.	PRINCIPIO DE INCERTIDUMBRE. TIEMPO	
		DE RETARDO. RELACIONES DE DISPER-	
		SION Y TEOREMA OPTICO	174
	4.1	Principio de Incertidumbre	174
	4.2	Tiempo de Retardo	179
	4.3	Relaciones de Dispersión y Teorema	
		Optico	183

	4.4	Otras Propiedades Generales Conec-	
		tadas con las Relaciones de Dispe <u>r</u>	
		sión	189
	4.4.1	Causalidad	189
	4.4.2	Linealidad	190
	4.4.3	Simetría Temporal	191
	4.4.4	Altas Frecuencias	193
	4.4.5	Relaciones de Cruce	204
CAPITULO	5.	FISICA CLASICA Y FISICA CUANTICA	206
	5.1	Analogías entre Fenómenos de Fís <u>i</u>	
		ca Clásica	206
	5.2	Analagías entre Guías de Ondas,	
		Cavidades Resonantes y Física	
		Cuántica	218
	5.2.1	Guías de Ondas	218
	5.2.2	Ondas EMT, MT, ET	221
	5.3	Tunelamiento y Guías de Ondas	231
	5.4	Cavidades Resonantes y Guías de	
		Ondas Acopladas y Partículas Ele-	
		mentales	241
	5.4.1	Ecuación de Klein-Gordon	246
	5.4.2	Analogías entre Física de Parti-	
		culas Elementales y Electromagne-	
		tismo	249
CONCI	LUSI	0 N	258
		APENDICE A	260
		APENDICE B	268
		NOTAS	274
		REFERENCIAS	277

Pág.

#### INTRODUCCION

. i

Ante la necesidad de encontrar solución a nuevos problemas a los que el hombre de ciencia<sup>\*</sup> se enfrenta, lo mismo al docente que al divulgador cuando se trata de transmitir con<u>o</u> cimientos nuevos, poco comúnes o difíciles de entender, e i<u>n</u> cluso, como formas de recreación intelectual, se ha recurrido frecuentemente a formular dichos problemas en términos de problemas ya conocidos y suficientemente trabajos o bien a problemas más sencillos, suprimiendo o agregando hipótesis al problema original. Para ello, se ha tenido que romper con métodos tradicionales u ortodoxos para encontrar soluci<u>o</u> nes, cuando esto es posible. Lo anterior ha llevado al est<u>u</u> dio de la ANALOGIA y la HEURISTICA, estudios estos antiguos ya, pero poco explotados explícitamente hoy en día.

Uno de los propósitos de este trabajo es el de aclarar, hasta donde sea posible, el uso de la ANALOGIA en FISICA, p<u>a</u> ra lo cual estudiaremos en el primer capítulo una serie de analogías que nos aclaren lo que se entiende por *analogías* físicas sin llegar a definiciones finales.

\* Lo mismo sucede en otras áreas del conocimiento humano. Dentro de los fenómenos que aparecen en la física y que han despertado un gran interés para su estudio se encuentra el fenómeno de *resonancia*. Este fenómeno se encuentra, prácticamente en todos los ámbitos de la física.

El fenómeno de resonancia constituye actualmente un momento de crísis en la historia de la física y que se prese<u>n</u> ta agudamente con el descubrimiento de las llamadas *partícu las resonantes* en Física de Altas Energías. Así mismo, ta<u>n</u> to en Física Nuclear como en Física Atómica y Molecular se tienen problemas que vienen atacándose de manera muy importante desde la década de los 60's.

Un segundo propósito que nos hemos fijado es el de tratar de entender el uso que se le ha dado al Concepto de Resonancia tanto en FISICA CLASICA como en FISICA CUANTICA, para ello, desarrollaremos en los capítulos 2 y 3 algunos problemas que nos parecen fundamentales para el entendimien to de dicho concepto. Así, en el capítulo 2 analizamos cómo se presenta el fenómeno de resonancia en Mecánica, Circuitos Eléctricos, Optica y Electromagnetismo, haciendo notar la manera en que se pueden trazar algunas analogías para su comprensión. En el capítulo 3 se estudiarán — sin profundizar demasiado — el tipo de resonancias que aparecen en Física Atómica y Molecular, Física Nuclear y Física de Altas Energías.

.ii

En el capitulo 4 trataremos el concepto de tiempo de r<u>e</u> tardo, un principio estadístico clásico de incertidumbre, el teorema óptico y relaciones de dispersión, observándose una conexión muy estrecha entre estos temas y el de resona<u>n</u> cia.

El tercero y último de nuestros propósitos es el de trazar y establecer otras analogías física que se derivan del material desarrollado en los primeros cuatro capítulos. Este propósito se lleva a cabo cuando en el capítulo 5 se desarrollan las analogías entre cuerdas, líneas de transmisión y barreras de potencial cuánticas, las analogías entre diversos fenómenos cuánticos y clásicos como por ejemplo la colisión de partículas elementales y cavidades resonantes y guía de ondas acopladas.

. i i i

"Precisamente", contestó Alicia "Entonces", continuó la Liebre, "debieras decir lo que piensas" "Pero isi es lo que estoy haciendo!", se apresuró a replicar Alicia. "Al menos..., al menos pienso lo que digo..., que después de todo viene a ser la misma cosa ¿no?" ";La misma cosa" ¡De ninguna manera!", negó enfáticamente el sombrerero. "iHala! Si fuera así, entonces también daría igual decir 'veo cuanto como' que 'como cuanto veo'". "¡Qué barbaridad!", coreó la Liebre de Marzo. "Sería como decir que da lo mismo afirmar que 'me gusta cuanto tengo' que. 'tengo cuanto me gusta'". "Valdría tanto como querer afirmar", añadió el Lirón, que parecía hablar en sueños, "que da igual decir 'respiro cuando duermo' que 'duermo cuando respiro'".

#### LEWIS CARROLL

"Alicia en el País de las Maravillas" cap. 7

## CAPITULO 1 A N A L O G I A S

El uso de las analogías ha sido de gran importancia para las ciencias, no obstante hay quienes ven en ella sólo un valor heurístico y quienes consideran que le corresponde nada menos que una función rectora en la investigación científica, basta con hacer las siguientes citas para darnos cuenta de lo anterior:

[..] es una ayuda muy valiosa para el estudian te en el desarrollo de un entendimiento intuitivo digno de confianza y productivo [..] — PAULING-WILSON<sup>(1)</sup>.

Y yo estimo las *analogias* más que nada, son mis guías más dignas de confianza. Ellas conocen todos los secretos de la Naturaleza y deberían ser menos descuidadas en geometría --- KEPLER<sup>(2)</sup>.

Aun en las ciencias matemáticas nuestros instrumentos principales para descubrir la verdad son la inducción y la analogía --- LAPLACE<sup>(3)</sup>. La interpretación que se le ha dado al término analogía es muy variada y hasta el momento no se tiene una idea clara y precisa que unifique los criterios que expresen sus alcances y limitaciones. En este capítulo ofreceremos algunas ideas y ejemplos relacionados con los diversos usos de la analogía en física

## 1.1 ALGUNOS EJEMPLOS CLASICOS DE ANALOGIAS FISICAS

Se da, a continuación, una lista de analogías físicas, que sin ser exhaustiva; dado que no es nuestra intención, sino más bien ex plicativa, es generadora de algunas acepciones que se le han dado al término analogía y más restringidamente a aquellas que se le han dado en física.

- (i) La analogía trazada por Huygens entre ondas de luz, soni do y agua.
- (ii) La analogía trazada por Maxwell<sup>(4)</sup> entre el campo eléctrico y un fluido incompresible imaginario cuyo flujo se establece a través de tubos de sección transversal vari<u>a</u> ble.
- (iii) La analogía notada por Kelvin entre la atracción electr<u>o</u>s tática y la conducción de calor.
- (iv) La analogía trazada entre el campo de fuerzas nuclearesy el campo electromagnético.
- (v) La analogía entre la físión nuclear y la división de una gota en dos gotas más pequeñas.
- (vi) La analogía entre un gas y un recipiente de bolas de billar.

(vii) La analogía entre un átomo y un sistema solar.

(viii) La analogía entre el spin isotópico y el spin ordinario.

(ix) La analogía entre el flujo de una corriente eléctrica
 en un alambre y el flujo de un fluido en un tubo.

Aclaramos a continuación algunos de estos ejemplos con más detalle.

Veamos, por ejemplo, en qué consiste la analogía entre la conducción del calor y la atracción electrostática.

El flujo calorífico o rapidez de transferencia de calor Q a tr<u>a</u> vés de una superficie A localizada en r, está dado por la ley de Fourier

$$Q = -kA \frac{dT}{dr}$$
 1.1

donde k es el coeficiente de conductividad térmica y T la temperatura. Si en el centro de una esfera uniforme y homogénea se tiene una fuente de calor, entonces, el gradiente de temperaturas viene dado por

$$\frac{dT}{dr} = -\frac{Q}{4\pi k} \frac{1}{r^2} \qquad 1.2$$

#### y por lo tanto

$$T = \frac{Q}{4\pi k} \frac{1}{r}$$

. 3

o bien

$$\Gamma = \frac{1}{4\pi k} \int \frac{q dA}{r}$$
 1.4

refiriéndonos a q como la intensidad de flujo calorífico, es decir, la cantidad de flujo calorífico por unidad de área.

En electrostática sabemos que:

$$F = -\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^2}$$
 1.5

$$\psi(r) = \frac{e}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{r}$$

o bien

$$\psi(r) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int \frac{\rho dA}{r}$$
 1.7

Además, como F es un campo de fuerzas conservativo,

$$\frac{d\psi(r)}{dr} = -\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r^2}$$

Aquí, e es la cantidad de carga,  $\psi$  es el potencial electrostático y  $\rho$  es la cantidad de carga por unidad de área.

Por medio de (1.2) - (1.4) y de (1.5) - (1.8) observamos que la similitud que existe entre la temperatura en un fenómeno de transferencia de calor por conducción y el potencial electrostát<u>i</u> co, proveniente también, de la similitud entre la intensidad del flujo calorífico y la densidad de carga electrostática, es muy estrecha. Así,

$$T \longleftrightarrow \psi \qquad 1.9$$

$$q \longleftrightarrow \rho$$

Consideremos, ahora, la analogía entre el flujo de la corrie<u>n</u> te eléctrica en un alambre conductor y el flujo de un fluido en un tubo.

Poiseville investigando el flujo de la sangre en las arterias, venas y capilares, encontró que en un tubo de longitud L y de r<u>a</u> dio interior r por el que circulaba un fluido de viscosidad n, la rapidez volumétrica del flujo **Φ estaba dado po**r

$$\Phi = \frac{\pi r^4}{8\eta} \frac{p_1 - p_2}{L}$$
 1.10

en donde (p<sub>1</sub> - p<sub>2</sub>) es la diferencia de presiones entre los extr<u>e</u> mos del tubo.

En el caso del flujo de corriente eléctrica en un alambre conductor de longitud L y de sección transversal A, la densidad de corriente J se expresa mediante la siguiente ecuación,

$$J = \sigma \frac{\psi_1 - \psi_2}{L}$$
 1.11

o bien

$$\psi_1 - \psi_2 = RI \qquad 1.12$$

Las ecuaciones 1.11 y 1.12 son la bien conocida ley de Ohm, en las

cuales ( $\psi_1 - \psi_2$ ) significa la diferencia de potencial entre los ex tremos, I la corriente eléctrica y R la resistencia; esta última definida por

$$R = \frac{1}{\sigma A} . \qquad 1.13$$

Nuevamente, la similitud entre 1.10 y 1.11 resulta evidente para estos dos fenómenos.

Ahora bien, el papel de k en 1.1 y de la  $\sigma$  en 1.13, es el mismo, de tal manera que si sustituímos k por  $\sigma$  en 1.13, obtenemos

$$R_{k} = \frac{L}{kA} \cdot 1.14$$

es decir, la resitencia al flujo calorífico.

Por lo anterior es fácil ver, entonces, que podemos trazar una ley de Ohm para el fenómeno de conducción de calor análoga a 1.12, dando por resultado,

 $T_1 - T_2 = R_k Q_1$ , 1.15

esto es, la diferencia de temperaturas entre dos puntos es igual a la resistencia al flujo calorífico por el flujo calorífico.

1.2 LAS ANALOGIAS MECANICAS DE LANDAU Y LIFSHITZ<sup>(5)</sup>.

Las ecuaciones de movimiento de un sistema con S grados de libertad son

$$\frac{d}{dt}\left(\frac{\partial L}{\partial q_{i}}\right) - \frac{\partial L}{\partial q_{i}} = 0 \quad ; \qquad i = 1, 2, ..., s. \qquad 1.16$$

Estas ecuaciones, más conocidas como ecuaciones de Lagrange, quedan inalteradas al multiplicar la función de Lagrange L por una constante, lo cual posibilita inferir algunas conclusiones sobre las propiedades del movimiento, sin necesidad de integrar las ecua ciones.

A continuación desarrollamos dos casos que dan lugar a muchos casos importantes de analogías:

ler. caso

La función de Lagrange L está definida por

$$L = \sum_{i} \frac{1}{2} m_{i} v_{i}^{2} - U(\vec{r}_{1}, \vec{r}_{2}, ..., \vec{r}_{n}), \qquad 1.17$$

entonces, si U es una función homogénea<sup>(6)</sup> de grado k de las coordenadas, es decir,

$$U\left(\alpha \vec{r}_{i}\right) = \alpha^{k} U\left(\vec{r}_{i}\right) \qquad 1.18$$

y además t + βt, se debe de cumplir

 $\alpha^{k} = \frac{\alpha^{2}}{\beta^{2}}$ 

1.19

$$1 - \frac{1}{2} k$$
  

$$\beta = \alpha \qquad 1.20$$

Asi, tenemos que, cuando  $\ell' = \alpha \ell^{(7)}$  y t' =  $\beta$ t,

$$\frac{1}{t} - \frac{1}{2} k$$

$$\frac{t'}{t} = \left(\frac{\ell'}{\ell}\right)$$
1.21

$$\frac{\ell'}{v} = \left(\frac{\ell'}{\ell}\right)^{\frac{1}{2}k}$$
 1.22

$$\frac{E'}{E} = \left(\frac{\ell'}{\ell}\right)^{k} \qquad 1.23$$

$$\frac{1 + \frac{1}{2} K}{M} = \left(\frac{\ell}{\ell}\right)$$
 1.24

De esta manera, llegamos a la siguiente conclusión: si la ene<u>r</u> gia potencial es una función homogénea de grado k, entonces, las ecuaciones de movimiento admiten trayectorias geométricamente semejantes.

2do. caso

Dado que la energía cinética es una función homogénea de grado dos, entonces, por el teorema de Euler,

$$\sum_{i} \vec{v}_{i} \cdot \frac{\partial T}{\partial \vec{v}_{i}} = 2T. \qquad 1.25$$

La ecuación anterior se puede reescribir como

$$2T = \frac{d}{dt} \left( \sum_{i} \vec{p}_{i} \cdot \vec{r}_{i} \right) - \sum_{i} \vec{r}_{i} \cdot \vec{p}_{i} \qquad 1.26$$

recordando que,

$$\vec{P}_{i} = \frac{\partial T}{\partial \vec{v}_{i}} . \qquad 1.27$$

Si las cantidades físicas del sistema son finitas se tiene, de 1.26, lo siguiente,

$$(2T) = \langle \Sigma \vec{r}_i \cdot \frac{\partial U}{\partial \vec{r}_i} \rangle^{(8)}, \qquad 1.28$$

ya que

У

$$\langle \frac{d}{dt} \left( \sum_{i} \vec{p}_{i} \cdot \vec{r}_{i} \right) \rangle = 0 \qquad 1.29$$

$$\dot{s}_{i} = -\frac{\partial U}{\partial \dot{r}_{i}}$$
 1.30

A la cantidad  $\langle \Sigma \vec{r}_i \cdot \frac{\partial U}{\partial \vec{r}_i} \rangle$  con frecuencia se le llama el *i*  $i \cdot \frac{\partial U}{\partial \vec{r}_i}$ virial del sistema.

Cuando en un sistema U es una función homogénea de grado k de las r<sub>i</sub>, entonces, aplicando el teorema de Euler, una vez más, .10

en 1.28, obtenemos

$$<2T> = ,$$
 1.31

resultado conocido con el nombre teorema del virial.

Como, 
$$(T> + (U) = E,$$
 1.32

se tiene por tanto

$$= \frac{2E}{k+2}$$
 1.33

$$\langle T \rangle = \frac{kE}{k+2}$$
 1.34

Para ilustrar en casos concretos, tomemos:

(a) pequeñas oscilaciones

En este caso, k = 2 y por tanto

 $\frac{t'}{t} = 1^{(9)}$  1.35

$$\frac{\mathbf{v}^{\mathrm{H}}}{\mathbf{v}} = \frac{\mathbf{\ell}^{\mathrm{H}}}{\mathbf{\ell}} \qquad 1.36$$

$$\frac{E^{i}}{E} = \left(\frac{\ell^{i}}{\ell}\right)^{2} \qquad 1.37$$

$$\frac{M'}{M} = \left(\frac{L'}{L}\right)^2 \qquad 1.38$$

$$< T > = < U > (10)$$
 1.39

(b) atracción Newtoniana e interacción Coulombiana: En ambos casos, k = -1, así que

У

У

$$\frac{t'}{t} = \left(\frac{\ell'}{\ell}\right)^{3/2}$$
 1.40

$$\frac{\mathbf{v}^{\prime}}{\mathbf{v}} = \left(\frac{\boldsymbol{\ell}^{\prime}}{\boldsymbol{\ell}}\right)^{-1/2}$$
 1.41

$$\frac{E'}{E} = \left(\frac{\ell'}{\ell}\right)^{-1}$$
 1.42

$$\frac{M'}{M} = \left(\frac{\ell'}{\ell}\right)^{1/2}$$
 1.43

< U > = -2 < T >, 1.44

1.3 ANALOGIA TRAZADA POR HAMILTON ENTRE LA OPTICA GEOMETRICA Y LA MECANICA NEWTONIANA ASI COMO SUS RELACIONES CON LA MECA NICA CUANTICA.

En Optica Geométrica el principio fundamental que la rige es el *Principio de Fermat*, que en su versión más moderna se establece como sigue:

Un *rayo* de luz al viajar entre dos puntos en un medio óptico cualquiera, sigue un camino que corresponde a un valor estacionario de los caminos ópticos.

Usando la notación del cálculovariacional el P. de Fermat se escribe como

$$\delta \int n(\vec{r}_i, v) ds = 0$$
 con  $v = const.$  1.45

Por otra parte, la *trayectoria* de una particula en un campo de fuerzas, para el cual las leyes de Newton sean válidas, es decir, las leyes de la Mecánica Clásica, se puede deducir de un principio muy general como lo es el *Principio de Hamilton*<sup>(12)</sup>, esto es,

$$\delta \int p(\vec{r}, E) ds = 0$$
 con  $E = const.$  1.46

Lo anterior se puede escribir como sigue:

$$\delta \int p(\vec{r}, E) ds = 0 \implies m \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} = -\nabla U(\vec{r})$$
 1.47

Así, planteadas las cosas de esta manera, podemos observar una similitud muy estrecha entre la Optica Geométrica y la Mecánica Newtoniana, de tal forma que si identificamos al índice de refracción con la cantidad de movimiento o momentum de una partícula, entonces, los conceptos de rayo y trayectoria son equivalentes<sup>(13)</sup>.

Debido a que la Optica Geométrica era insuficiente para resolver ciertos problemas, como por ejemplo, los de *défracción, interfe rencia, dispersión,* fundamentalmente, hubo la necesidad de construir la óptica de ondas, misma que fue iniciada por Huygens en 1690 y cuya base está dada por el llamado Principio de Huygens:

Cada punto sobre un frente de ondas puede ser

considerado como una nueva fuente de ondas.

Este principio, cuya aplicación correcta fue hecha más de un siglo después por Fresnel, está contenido escencialmente en la ecu<u>a</u> ción de la eikonal<sup>(14)</sup> — expresión esta última introducida por H. Bruns —, como caso límite de la Optica de Ondas, es decir, cuando  $\lambda \rightarrow 0$ .

Establecida la unidad entre la Optica y Electromagnetismo por Maxwell, tenemos que la luz como onda electromagnética cumple con la ecuación de onda escalar

$$\nabla^2 \psi + k^2 = 0$$
,  $k = \omega \sqrt{\varepsilon \mu} = \frac{2\pi}{\lambda}$  1.48

Cuando  $\lambda \neq 0$ , y de aquí  $k \neq \infty$ , la ec. diferencial anterior degenera. Con el fin de obtener conclusiones cuantitativas en este caso hagamos las siguientes suposiciones:

$$\psi = Ae^{ik_0S}$$
,  $k_0 = \omega \sqrt{\varepsilon_0 \mu_0} = \frac{2\pi}{\lambda_0}$  1.49

S es la *eikonal* y describe a un sistema de rayos en un medio óptico de indice n . A y S son funciones de las coordenadas que varian lentamente de tal manera que no se van a infinito con k<sub>o</sub>.

Derivando (1.49) obtenemos

$$\frac{\partial \psi}{\partial x} = i k_0 \psi \frac{\partial S}{\partial x} + \psi \frac{\partial \log A}{\partial x}$$
 1.50

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} = -k_0^2 \psi \left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)^2 + 2ik_0 \psi \left(\frac{1}{2} \frac{\partial^2 S}{\partial x^2} + \frac{\partial \log A}{\partial x} \frac{\partial S}{\partial x}\right) + \dots \qquad 1.51$$

por tanto

У

$$\nabla^2 \psi + k^2 = -k_0^2 \psi \left[ \left( \frac{\partial S}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial S}{\partial y} \right)^2 + \left( \frac{\partial S}{\partial z} \right)^2 - \frac{k^2}{k_0^2} \right] + 2k i_0 \psi \left[ \frac{1}{2} \nabla^2 S + \nabla \log A \cdot \nabla S \right] + \dots \qquad 1.52$$

Para que (1.52) satisfaga aproximadamente a (1.48) se requier que A y S satisfagan

(a)  $|\vec{\nabla}S| = n$  obien  $(\vec{\nabla}S)^2 = n^2$  1.53 (b)  $\vec{\nabla}\log A \cdot \vec{\nabla}S = -\frac{1}{2} \nabla^2 S$ . 1.54

En la Mecánica Ondulatoria se tienen dos resultados important

- $p = \frac{h}{\lambda}$  1.55
- E = hv 1.56

A la relación (1.55) se le conoce como ecuación de Broglie y  $\lambda$ , longitud de onda de Broglie.

Dado que la ecuación (1.45) se puede reescribir de la siguien manera:

$$\delta \int \lambda^{-1}(\vec{r}, v) dS = 0$$
 con  $v = \text{const.}$  1.57

la similitud entre (1.46) y (1.57) es nuevamente muy estrecha y s<u>u</u> poniendo<sup>(15)</sup> que la ecuación (1.48) vale también para sistemas Mecánico-cuánticos, entonces

$$\nabla^2 \psi + \frac{2m}{h} (E - U)\psi = 0.$$
 1.58

ya que

р

$$= \sqrt{2m(E - U)}$$
 1.59

y por tanto 
$$k^2 = \left(\frac{2\pi}{\lambda}\right)^2 = \frac{2m}{h^2} (E - U)$$
 1.60

La ecuación (1.58) es la ecuación de Schrödinger, misma que h<u>a</u> ce cerrar una serie de analogías de gran importancia para toda la física.

Arnold Sommerfeld (15) hace mención a lo anterior diciendo:

La Optica Física está relacionada a la Optica de rayos en la misma forma en que la Mecánica Ondulatoria está relacionada a la Mecánica Clásica. Este hecho fue reconocido por Schrödinger sobre la base del profundo trabajo de Hamilton.





### 1.4 LA ANALOGIA

Iniciamos nuestro estudio con un fragmento de Alicia en el País de las Maravillas, en el que de una manera *lógico-literaria* se nos muestra el uso de *la analogía*. "*La analogía* ocupa todo nue<u>s</u> tro modo de pensar, tanto nuestras cotidianas conversaciones y nuestras más banales conclusiones como medios de expresión artíst<u>i</u> ca y las más altas realizaciones científicas. Así, pues, se emplea en los más diferentes niveles (17)". Sin embargo, el uso que se hace con frecuencia de *la analogía* es vago y superficial, sin atender a sus alcances y limitaciones.

.17

Para poder establecer lo que significa *La analogia en fisica* hemos destacado una cierta variedad de ejemplos en donde el uso de la analogía se haga notar lo más explicitamente posible y así de esta manera ofrecer algunas ideas que clarifiquen el uso y sentido de *La analogia*.

Es claro de las secciones anteriores que: *la analogía es una* especíe de semejanza, de similitud. Podemos distinguir aún más y decir entonces que hay analogía entre α y β cuando se sugiere la existencia de ciertas similaridades entre:

- (1) Objetos físicos (moléculas y bolas de billar)
- (2) Materiales (fluido de Maxwell y campo eléctrico)
- (3) Fenómenos (fisión nuclear y división de una gota de líquido en dos gotas más pequeñas).

Las similaridades, también, a su vez, pueden ser de varias clases, señalemos aquellas que se dan en los ejemplos que homos manej<u>a</u>

do:

- (a) A y B pueden ser similares en virtud de satisfacer los mi mos principios (o bien los principios pueden ser similare pero no idénticos).
- (b) Similaridad entre configuraciones geométricas
- (c) Similaridad en el papel que desempeñan.

Las analogías pueden ser formales debido a la similaridad de las ecuaciones y no implica que haya alguna similaridad física en tre cantidades que ocupen la misma posición en sus respectivas ec ciones.

Al trazar la analogía uno considera no sólo la estructura for mal de las ecuaciones sino también similaridades en la designata de los símbolos contenidos en ellas.

La analogía puede alcanzar el nivel de la precisión matemática<sup>(18)</sup>.

(i) Dos sistemas de elementos matemáticos S y S' tienen entre sí una dependencia tal que ciertas relaciones entre los elementos de S están regidas por las mismas leyes que rigen la relaciones correspondientes entre los elementos de S'.
(ii) Los elementos de dos sistemas S y S' se corresponden biunívocamente bajo ciertas relaciones. Es decir, que si existe una relación entre los elementos de uno de los sistemas la misma relación debe existir entre los elementos correspondientes del otro sistema. Este tipo de relación entre dos sig temas es un género muy particular de analogía, recibe el nombr de *isomonfismo* o *isomonfismo holoedro*.

(iii) Los elementos de dos sistemas S y S" se corresponden entre sí de tal modo que un elemento de S corresponde a varios elementos de S" bajo ciertas relaciones. Este género de relación (importante en diversas ramas de la matemática avanz<u>a</u> da, en particular para la *teoría* de grupos) recibe el nombre de *isomorfismo meroedro u homomorfismo* o mejor dicho homeomorfismo. Se puede considerar el *isomorfismo meroedro* como otro tipo muy preciso de analogía.

# CAPITULO 2 RESONANCIAS EN FISICA CLASICA

A continuación nos vamos a referir a una serie de fenómenos físicos que dan lugar al Concepto de Resonancia en Física Clási ca, para ello, estudiaremos algunos sistemas oscilatorios fund<u>a</u> mentales en Mecánica, Electricidad, Optica y Electromagnetismo.

Comenzaremos con el estudio de las oscilaciones mecánicas, que aparte de ser el más sencillo, parece ser — tal vez por su sencillez — el más fundamental, no sólo en la Física Clásica, sino también en la Física Cuántica. Además, las oscilaciones mecánicas son un fenómeno que nos resulta muy familiar.

## 2.1 EL OSCILADOR ARMONICO

## 2.1.1 OSCILADOR ARMONICO LIBRE

El caso más simple de oscilaciones se presenta cuando una partícula está separada de su posición de equilibrio estable, en un campo de fuerzas conservativo. Este caso queda muy bien representado por un sistema (ver figura) regido por la Ley de Hooke.



Fig. 2

Cuando la masa del cuerpo en la Fig. 2 se separa a una dista<u>n</u> cia A a partir de su posición de equilibrio O, entonces el m<u>o</u> vimiento que efectuará dicha masa estará dado por la ecuación d<u>i</u> ferencial

$$m\xi + k\xi = 0$$
 2.1

0 bien

 $\ddot{\xi} + \omega_0^2 \xi = 0$ 

donde  $\omega_0^2 = \frac{k}{m}$  2.3

Matemáticamente hay dos situaciones por analizar al resolver la ecuación (2.1):

(i) Si  $\omega_0^2 < 0$ , la solución es

$$\xi_0(t) = a_1 e^{+\omega_0 t} + a_2 e_{\prime}^{-\omega_0 t}$$
 2.4

(ii) Si  $\omega_0^2 > 0$ , entonces

$$\xi_0(t) = a_1 e^{+i\omega_0 t} + a_2 e^{-i\omega_0 t}$$
 2.5

Como  $\xi(t)$  es un número real, debemos tener  $\xi(t) = \xi^*(t)$  para cualquier t y así,  $a_1 = a_2^*$  y  $a_1^* = a_2$ , por tanto  $a_1$  y  $a_2$ son de la forma be<sup>±iφ</sup>. Eligiendo  $a_1 = \frac{1}{2}$  ae<sup>iφ</sup>, la ecuación (2.5) se transforma en

$$\xi_0(t) = a \cos(\omega_0 t + \phi) \qquad 2.6$$

En la situación física presente k y m son positivas, por lo que la descripción del movimiento de m está expresada por medio de (2.5)  $\delta$  (2.6). El significado de (2.6) es: m está oscilando entre ± a con una frecuencia  $\omega_0$  y un origen en los tiempos dado por  $\phi$ ; "a" recibe el nombre de amplitud de las oscilaciones,  $\omega_0$  el de frecuencia angular o simplemente frecuencía y  $\phi$  el de fase.

La energía mecánica total E del oscilador armónico es

.23

$$E = \frac{1}{2} m \left[ \dot{\xi}_{0}(t) \right]^{2} + \frac{1}{2} k \omega_{0}(t), \qquad 2.7$$

0 bien, 
$$E = \frac{1}{2} m \left( \dot{\xi}_{0}^{2} + \omega_{0}^{2} \xi_{0}^{2} \right)$$
 2.8

y por tanto 
$$E = \frac{1}{2} m \omega_0^2 a^2$$
 2.9

, .

Usando (2.9), la ecuación (2.8) la podemos reescribir como

$$\frac{\xi_0^2}{a^2\omega_0^2} + \frac{\xi_0^2}{a^2} = 1$$
 2.10

 $\dot{\xi}_0^2 + (\omega_0 \xi_0)^2 = a^2 \omega_0^2$  2.11

Por lo anterior, el espacio fase para el oscilador armónico se da en las figuras 3 y 4.



Geométricamente lo que hemos hecho con (2.10) y (2.11) es p<u>a</u> sar de ciertas trayectorias en el espacio fase a otras similares en el mismo espacio fase, las cuales preservan la rapidez de recorrido de la trayectoria, este hecho ya ha quedado establecido en (1.35). Aquí, tanto el período como la frecuencia son independientes de la amplitud, es decir, de la energía y de la long<u>i</u> tud de la trayectoria. Cuando la frecuencia no depende de la a<u>m</u> plitud se dice que hay *isocronía* del oscilador armónico simple, y se dice que hay un movimiento *tautocrónico* cuando el período o la frecuencia no depende de la longitud de la trayectoria.

## 2.1.2 OSCILADOR FORZADO

El oscilador forzado corresponde a una situación en donde hay una fuerza externa al sistema masa-resorte que depende del tiempo y que podemos esquematizarlo por medio de la figura 5.



Fig. 5

La ecuación de movimiento para este problema es

$$m\ddot{\xi}(t) + k\xi(t) = \Phi(t)$$
 2.12

o bien, 
$$\ddot{\xi}(t) + \omega_0^2 \xi(t) = \psi(t)$$
 2.13

en donde  $\psi(t) = \Phi(t)/m$  y  $\omega_0^2$  lo mismo que (2.3) Nuevamente hay dos casos al analizar la solución de (2.13):

(i) Si  $\omega_0^2 > 0$ , se tiene que

Multiplicando ambos miembros de (2.13) por  $e^{i\omega_0 t}$ , obtenemos lo siguiente, una vez que el primer miembro se ha escrito como una derivada y se haya efectuado la primera integración

$$\xi_{p}(t) - i\omega_{0}\xi_{p}(t) = e^{-i\omega_{0}t} \left[ \int \psi(t)e^{i\omega_{0}t} dt + C_{1} \right] \qquad 2.14$$

-iω<sub>o</sub>t Multiplicando ahora (2.13) por e y haciendo los mismos pasos anteriormente marcados obtenemos

$$\xi_{p}(t) + i\omega_{0}\xi_{p}(t) = e^{+i\omega_{0}t} \left( \int \psi(t)e^{-i\omega_{0}t} dt + C_{2} \right)$$
 2.15

Como, (2.14) y (2.15) forman un sistema simultáneo de dos ecuaciones con dos incógnitas ( $\dot{\xi}$  y  $\xi$ ) es fácil ver que
$$\dot{\xi}_{p}(t) = \frac{1}{2} \left[ \eta_{1}(t) + \eta_{2}(t) \right]$$
 2.16

У

$$\xi_{p}(t) = \frac{1}{2i\omega_{0}} \left[ n_{1}(t) - n_{2}(t) \right]$$
 2.17

donde 
$$n_i(t) = e^{\frac{1}{i}\omega_0 t} \left[ \int \psi(t) e^{\frac{t}{\omega_0} t} dt + C_i \right], \quad i = 1 \quad y \quad 2 \quad 2.18$$

Cuando se tiene una fuerza externa al sistema de tipo periód<u>i</u> ca, como por ejemplo

$$\psi(t) = Be^{i\mu t}$$
 2.19

entonces la solución particular de (2.13),  $\xi_p(t)$ , dada por (2.17) es

$$\xi_{p}(t) = \frac{Be^{i\mu t}}{\omega_{0}^{2} - \mu^{2}} + \frac{i}{2\omega_{0}} \begin{bmatrix} c_{1}e^{-i\omega_{0}t} & c_{2}e^{+i\omega_{0}t} \end{bmatrix}$$
 2.20

En el momento en que  $\mu = \omega_0$ , el primer término de (2.20) queda indeterminado. Para resolver la indeterminación apliquemos la regla de L'Hôpital quedando finalmente

$$\xi_{p}(t) = -\frac{i}{2\omega_{0}} \left[ Bte^{i\omega_{0}t} + \left( C_{2}e^{+i\omega_{0}t} - C_{1}e^{-i\omega_{0}t} \right) \right] \qquad 2.21$$

(a) La solución general de (2.13) viene dada por

$$\xi(t) = \xi_0(t) + \xi_p(t)$$
 2.22

donde  $\xi(t)$  es (2.5) y  $\xi_p(t)$  es (2.17)

- (b) Si  $\mu + \omega_0$ , es decir, cuando la frecuencia de la fue<u>r</u> za externa es igual a la frecuencia natural de oscilación del sistema, se habla de que el sistema entra en *resonancia* y por tanto (2.20) no es aplicable para e<u>s</u> te caso sino (2.21).
- (c) La energía del sistema no se conserva, dado que éste
   la recibe continuamente del exterior.
- (ii) Si  $\omega_0^2 < 0$ , entonces

$$\dot{\xi}_{p}(t) = \frac{1}{2} \left[ n_{1}(t) + n_{2}(t) \right]$$
 2.23

$$\xi_{p}(t) = -\frac{1}{2\omega_{0}} \left[ \eta_{1}(t) - \eta_{2}(t) \right]$$
 2.24

y 
$$n_{i}(t) = e^{-\frac{1}{4}\omega_{0}t} \left[ \int \psi(t)e^{\pm\omega_{0}t} dt + C_{i} \right], \quad i = 1, 2$$
  
2.25

### 2.1.3 OSCILADOR AMORTIGUADO

El tipo de oscilador que ahora vamos a resolver es el mismo de la figura 2 sólo que añadiremos al sistema una fuerza de fri<u>c</u> ción proporcional a la velocidad de m. Así, la ecuación de movimiento es

$$m\xi(t) + \beta\dot{\xi}(t) + k\xi(t) = 0$$
 2.26

o bien

$$\ddot{\xi}(t) + 2\Gamma\dot{\xi}(t) + \omega_0^2\xi(t) = 0$$
 2.27

donde

$$= \frac{\beta}{m} \quad y \quad \omega_0^2 = \frac{k}{m} \qquad 2.28$$

La solución para (2.27) es de la forma

2Г

$$\xi(t) = a e^{-1\omega t}$$
 2.29

y su ecuación característica está dada por

$$\omega^2 + 2ir\omega + \omega_0^2 = 0 \qquad 2.30$$

cuyas raices son

$$\omega_{i} = -i\Gamma \pm \sqrt{\omega_{0}^{2} - \Gamma^{2}}$$
,  $i = 1, 2$  2.31

Si variamos a Γ desde O hasta ∞, se nos presentan tres situaciones por analizar, que son:

(a)  $0 \leq \Gamma < \omega_0$  obien,  $\omega_0^2 - \Gamma^2 > 0$  2.32 cuando  $\Gamma \neq 0$ , entonces

$$Re\omega_{1} + \omega_{0}, Im\omega_{1} + 0$$

$$2.33$$

$$Re\omega_{2} + -\omega_{0}, Im\omega_{2} + 0$$

(b) 
$$\Gamma = \omega_0$$
, obien,  $\omega_0^2 - \Gamma^2 = 0$  2.34  
cuando esto pasa,

$$Re\omega_1 \neq 0, \quad Im\omega_1 \neq -\omega_0$$
2.35
$$Re\omega_2 \neq 0, \quad Im\omega_2 \neq -\omega_0$$

(c) 
$$\omega_0 < \Gamma < \infty$$
, o bien  $\omega_0^2 - \Gamma^2 < 0$  2.36  
cuando  $\Gamma + \infty$ , entonces

$$\operatorname{Re}\omega_1 \neq 0$$
,  $\operatorname{Im}\omega_1 \neq 0$   
 $\operatorname{Re}\omega_2 \neq 0$ ,  $\operatorname{Im}\omega_2 \neq -\infty$   
 $2.37$ 

Por lo anterior se observa que en el plano complejo de las frecuencias, los ceros de (2.30) para  $\Gamma << \omega_0$  están muy pe<u>ga</u> dos al eje real por debajo de  $\pm \omega_0$ . Cuando  $\Gamma$  crece de cero a  $\omega_0$ , los ceros se aproximan al eje imaginario negativo, moviéndose a lo largo de una semicircunferencia de radio  $\omega_0$ centrada en el origen. En  $\Gamma = \omega_0$  los ceros llegan al punto  $-i\omega_0$  y finalmente, cuando  $\Gamma > \omega_0$ , los ceros se mueven en sentidos opuestos a lo largo del eje imaginario negativo, unos aproximándose al origen, mientras que los otros (los que vienen por la izquierda) tienden a  $-i\infty$  si  $\Gamma \rightarrow \infty$ . Esta descripción queda más clara en la gráfica de la figura 6.

A las situaciones (a), (b) y (c) se les conoce con los nombres de oscilador: bajo-amortiguado, criticamente amortiguado y sobre amortiguado, respectivamente.



Fig. 6

veamos como son las soluciones (2.29) de (2.27) para (a), (b) y (c):

(a) Para el oscilador bajo-amortiguado

$$\xi_{p}(t) = e^{-\Gamma t} \left( a_{1} e^{-ibt} + a_{2} e^{+ibt} \right)$$
 2.38

o bien 
$$\xi_p(t) = e^{-\Gamma t} c \cos(bt - \beta)$$
 2.39

donde

$$b^2 = \omega_0^2 - \Gamma^2$$
 2.40



Fig. 7

(b) Para el oscilador criticamente amortiguado

Como  $\Gamma = \omega_0$ , entonces la ecuación (2.27) se puede reescri- : bir de la siguiente manera

$$\left(\frac{d}{dt} + \Gamma\right) \left(\frac{d}{dt} + \Gamma\right) \xi(t) = 0 \qquad 2.41$$

de tal forma que si

$$u(t) = \left(\frac{d}{dt} + \Gamma\right)\xi(t) \qquad 2.42$$

(2.41) toma la escritura

$$\dot{u}(t) + \Gamma u(t) = 0$$
 2.43

la cual nos da

$$u(t) = A e^{-\Gamma t}$$
 2.44

que sustituyéndola en (2.42), obtenemos

$$\dot{\xi}(t) + \Gamma \xi(t) = A e^{-\Gamma t}$$
 2.45

y cuya solución es, finalmente

$$\xi_{\rm D}(t) = (At + B)e^{-\Gamma t}$$
 2.46



Fig. 8

# (c) Para el oscilador sobre-amortiguado

$$\xi(t) = e^{-\Gamma t} \left( a_1 e^{-bt} + a_2 e^{+bt} \right)$$
 2.47





## 2.1.4 OSCILADOR AMORTIGUADO FORZADO

La ecuación de movimiento para el oscilador amortiguado forzado está expresada por

$$\ddot{\xi}(t) + 2\Gamma\xi(t) + \omega_0^2(t) = \psi(t)$$
 2.48

donde 2Γ y ω<mark>2</mark> están dadas por (2.28) y ψ(t) es el forzamiento p<mark>or unidad de masa.</mark>

Para encontrar la solución particular de (2.48) seguiremos el método de variación de parámetros. Supongamos que la solución de (2.48) es de la forma

$$\xi_{p}(t) = C_{1}(t)\xi_{1}(t) + C_{2}(t)\xi_{2}(t)$$
 2.49

Si (2.49) se sustituye en (2.48) y sabiendo que  $\xi_1(t)$  y  $\xi_2(t)$  son soluciones de la homogénea, entonces

$$\dot{c}_1(t)\xi_1(t) + \dot{c}_2(t)\xi_2(t) = 0$$
 2.50

$$\dot{c}_{1}(t)\dot{\xi}_{1}(t) + \dot{c}_{2}(t)\dot{\xi}_{2}(t) = \psi(t)$$
 2.51

Como las ecuaciones (2.50) y (2.51) forman un sistema de dos ecuaciones con dos incógnitas,  $\dot{c}_1(t)$  y  $\dot{c}_2(t)$ , entonces

$$\dot{c}_{1}(t) = - \frac{\xi_{2}(t)\psi(t)}{W[\xi_{1}(t), \xi_{2}(t)]}$$

$$\dot{c}_{2}(t) = \frac{\xi(t)\psi(t)}{W[\xi_{1}(t), \xi_{2}(t)]}$$

Así

$$c_{1}(t) = \int \frac{\xi_{2}(x)\psi(x)}{\psi[\xi_{1}(x), \xi_{2}(x)]} dx$$

$$C_{2}(t) = \int_{0}^{t} \frac{\xi_{1}(x)\psi(x)}{\psi[\xi_{1}(x), \xi_{2}(x)]} dx$$

y sustituyendo lo anterior en (2.49) obtenemos finalmente que

$$\xi_{p}(t) = \int_{0}^{t} \frac{\left[\xi_{1}(t)\xi_{2}(t) - \xi_{1}(t)\xi_{2}(x)\right]}{W\left[\xi_{1}(x), \xi_{2}(x)\right]} \psi(x)dx \quad 2.54$$

2.52

.37

14.25

dado que

$$\xi_{1}(x)\xi_{2}(t) - \xi_{1}(t)\xi_{2}(x) = e^{-i\omega_{1}x} e^{-i\omega_{2}t} - e^{-i\omega_{1}t} e^{-i\omega_{2}t}$$
2.55

y  

$$W[\xi_1(x), \xi_2(x)] = i(\omega_1 - \omega_2) e^{-i(\omega_1 + \omega_2)x}$$
2.56

entonces (2.54) se transforma a

$$\xi_{p}(t) = \frac{1}{i(\omega_{2} - \omega_{1})} \int \begin{bmatrix} -i\omega_{1}(x - t) & -i\omega_{2}(x - t) \end{bmatrix} \psi(x) dx$$
2.57

donde  $\omega_i$  es (2.31)

Cuando  $\psi(t)$  es periódica, es decir, de la forma

$$\psi(t) = B e^{i\omega t}$$
 2.58

que sustituída en (2.57) da

$$\xi_{p}(t) = \frac{1}{(\omega - \omega_{1})(\omega - \omega_{2})} B e^{i\omega t}$$
 2.59

Esta ecuación quiere decir que el sistema del oscilador amortiguado forzado es lineal una vez más.

Reescribiendo (2.59) tenemos por (2.30)

$$\xi_{p}(t) = \frac{1}{(\omega^{2} - \omega_{0}^{2})^{2} + 2i\Gamma_{\omega}} B e^{i\omega t}$$
 2.60

o bien

У

$$\xi_{p}(t) = \frac{B e^{i(\omega t - \theta)}}{[-(\omega^{2} - \omega_{0}^{2})^{2} + 4\Gamma^{2}\omega^{2}]^{1/2}}$$
2.61

con 
$$\theta$$
 = ang tan  $\frac{2\Gamma\omega}{\omega^2 - \omega_0^2}$  2.62

La ecuación (2.61) en términos de los parámetros propios del sistema físico se transforma en

$$\xi_{p}(t) = \frac{mBe^{i(\omega t - \theta)}}{[(m\omega^{2} - k)^{2} + \beta^{2}\omega^{2}]^{1/2}}$$
2.63

$$\theta = ang \tan \frac{\beta^{(1)}}{m\omega^2 - k}$$
 2.64

Como se podrá observar de (2.61), la señal de respuesta del sistema físico es máxima en amplitud cuando la frecuencia de forzamiento se iguala a la frecuencia natural de oscilación de dicho sistema, este fenómeno recibe el nombre de Resonancia y su amplitud Amplitud Resonante.

A la forma matemática que tiene la amplitud en (2.61), la llamaremos forma de Breit-Wigner.

Ahora bien, tanto la señal de entrada como la de salida poseen una fase, ésta última en nuestro problema está expresada por (2.62). La diferencia de fase para frecuencias alrededor de la frecuencia de resonancia está entre 0 y  $\pi$  (ver figura 11).



Fig. 10





Hasta el momento el único parámetro que hemos variado es la frecuencia de la fuerza exctiadora, sin embargo los otros parám<u>e</u> tros pueden ser variados, así, en la tabla I se dan los valores de los distintos parámetros para los cuales la amplitud en  $\xi_p(t)$ ,  $\dot{\xi}_p(t)$  y  $\ddot{\xi}_p(t)$  es un valor extremo

TABLA I

	m	ß	k	ω
ξp <sup>(t)</sup>	$\frac{k}{\omega^2} + \frac{B^2}{k}$	0	mw <sup>2</sup>	$\left(\frac{k}{m} - \frac{\beta^2}{2m^2}\right)^{1/2}$
ξ <sub>p</sub> (t)	$\frac{k}{\omega^2} + \frac{\beta^2}{k}$	0	mω <sup>2</sup>	$\left(\frac{k}{m}\right)^{1/2}$
ë <sub>p</sub> (t)	$\frac{k}{\omega^2} + \frac{\beta^2}{k}$	0	mw <sup>2</sup>	$\frac{m}{\left(\frac{m}{k}-\frac{\beta^2}{4k^2}\right)}$ -1/2

En el caso general de poder representar a  $\psi(t)$  en términos de una integral de Fourier, entonces, la solución de (2.48) se puede trabajar como sigue:

Por 🐚 linealidad del problema,

$$Z(\omega) = G(\omega)\phi(\omega) \qquad 2.65$$

donde

$$g(t - t') = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} G(w) e^{-i\omega(t-t')} d\omega$$
 2.73

Para el caso particular en que

$$\psi(t) = \delta(t) \qquad 2.74$$

entonces g(t) es la solución de (2.48), sustituyendo (2.26) en (2.73) obtenemos

$$g(t - t') = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{-i\omega(t-t')}}{\omega^2 + 2i\Gamma\omega - \omega_0^2} d\omega \qquad 2.75$$

esta integral se puede calcular por medio del teorema del residuo, así que

g(t - t') = 
$$2\pi i \sum \text{Res.} \left[ \frac{1}{2\pi} G(\omega) e^{-i\omega(t-t')} \right]$$
 2.76

dando finalmente

$$g(t - t') = \frac{e^{-\Gamma(t-t')} \sin\left[(\omega_0^2 - \Gamma^2)^{1/2}(t - t')\right]}{(\omega_0^2 - \Gamma^2)^{1/2}}, (t - t') > 0$$
$$= 0, (t - t') < 0$$

Otro sistema oscilatorio muy importante — por el tipo de resultados que se obtienen — es el de los péndulos acoplados por medio de un resorte y que da lugar para trazar analogías con la molécula de amoníaco, NH<sub>a</sub> y los mesones K neutros (Cfr. ref. 8)

#### 2.2 PENDULOS ACOPLADOS

A continuación consideramos el sistema de dos péndulos iguales por medio de un resorte de constante k como se puede apreciar en la figura 12



Fig. 12

Las ecuaciones de movimiento para cada uno de estos péndulos son:

$$m\xi_1(t) = -\frac{mg}{\ell}\xi_1(t) - k(\xi_1 - \xi_2)$$
 2.79

$$m\xi_2(t) = -\frac{mg}{k}\xi_2(t) + k(\xi_1 - \xi_2)$$
 2.80

en donde mgξ<sub>i</sub>(t)/ℓ es aproximadamente la fuerza de tensión de la cuerda proyectada sobre la dirección en la que actúa el resorte. La aproximación anterior está dada para ángulos pequeños, es decir, para cuando sin θ ♀ 0 y cos θ ♀ 1.

Sumando miembro a miembro (2.79) y (2.80) primero y luego restando (2.80) de (2.79) obtenemos:

$$m(\ddot{\xi}_1 + \ddot{\xi}_2) = -\frac{mg}{2}(\xi_1 + \xi_2)$$
 2.81

$$m(\ddot{\xi}_1 - \ddot{\xi}_2) = -\frac{mg}{\ell}(\xi_1 - \xi_2) - 2k(\xi_1 - \xi_2)$$
 2.82

Las ecuaciones anteriores nos sugieren el siguiente cambio de variables

$$x_1 = \xi_1 + \xi_2$$
  
2.83  
 $x_2 = \xi_1 - \xi_2$ 

p**or tanto** 

 $\ddot{x}_1 + \omega_{o1}^2 x_1 = 0$  2.84  $\ddot{x}_2 + \omega_{o2}^2 x_2 = 0$  2.85

donde

.

$$\omega_{01}^2 = \frac{g}{\ell}$$
 2.86

$$\omega_{02}^2 = \frac{g}{\ell} + \frac{2k}{m}$$
 2.87

La solución tanto de (2.84) como de (2.85) la hemos estudiado ya en 2.1., así

$$x_{01}(t) = a_1 \cos(\omega_{01}t + \beta_1)$$
 2.88

$$x_{02}(t) = a_2 \cos(\omega_{01}t + \beta_2)$$
 2.89

En las coordenadas originales, tenemos que

$\xi_1(t) =$	$\frac{1}{2}$	<sup>a</sup> 1	COS	(w <sub>ol</sub> t	+	<sup>β</sup> 1)	+	$\frac{1}{2}$ a <sub>2</sub>	cos	(wo2t	+	β <sub>2</sub> )	2.90
ξ <sub>2</sub> (t) =	$\frac{1}{2}$	a <sub>1</sub>	COS	(w <sub>ol</sub> t	+	β <sub>2</sub> )	-	$\frac{1}{2}$ a <sub>2</sub>	ços	(wo2t	+	β <sub>2</sub> )	2.91

o bien

$$\xi_1(t) = \frac{1}{2} a_1 \cos \omega_{01} t + \frac{1}{2} a_2 \cos \omega_{02} t$$
 2.92

$$\xi_2(t) = \frac{1}{2} a_1 \cos \omega_{01} t - \frac{1}{2} a_2 \cos \omega_{02} t$$
 2.93

ya que podemos elegir  $\beta_1 = \beta_2 = 0$  para t = 0.

### Si definimos

$$\omega_{01} = \omega_{P} + \omega_{M} \qquad 2.94$$

$$\omega_{02} = \omega_{P} - \omega_{M} \qquad 2.95$$

así

$$\omega_{\rm P} = \frac{1}{2} (\omega_{\rm o1} + \omega_{\rm o2})$$
2.96
$$\omega_{\rm M} = \frac{1}{2} (\omega_{\rm o1} - \omega_{\rm o2})$$

por tanto (2.92) y (2.93) las podemos reescribir en términos de las nuevas frecuencias  $\omega_p$  y  $\omega_M$ , obteniendo

$$\xi_{1}(t) = \left[\frac{1}{2}(a_{1}+a_{2})\cos\omega_{M}t\right]\cos\omega_{P}t - \left[\frac{1}{2}(a_{1}-a_{2})\sin\omega_{M}t\right]\sin\omega_{P}t \qquad 2.97$$

$$\xi_{2}(t) = \left[\frac{1}{2}(a_{1}-a_{2})\cos\omega_{M}t\cos\omega_{P}t - \left[\frac{1}{2}(a_{1}+a_{2})\sin\omega_{M}t\right]\sin\omega_{P}t \qquad 2.98$$

cuando se tiene un acoplamiento débil,

$$a_1 - a_2 = a$$
 2.99

У

$$\omega_{01} = \omega_{02} + \delta, \quad \delta << \omega_{02}$$
 2.100

de lo anterior se sigue

$$\mathcal{E}_1(t) = [a \cos \omega_M t] \cos \omega_P t$$
 2.101

$$\xi_2(t) = [-a \sin \omega_M t] \sin \omega_p t$$
 2.102

$$\omega_{01} \simeq \omega_{02}$$
 2.103

$$y \qquad \omega_{\rm M} << \omega_{\rm P} \qquad 2.104$$

La energía cinética promedio por ciclo en cada péndulo está dada por

$$= \frac{1}{4} ma^{2} \omega_{p}^{2} \cos \omega_{M} t$$
 2.105

$$T_2^{>} = \frac{1}{4} ma^2 \omega_p^2 \sin \omega_M t$$
 2.106

Para este cálculo, tanto cos  $\omega_M$ t como sin  $\omega_M$ t son aproximadamente constantes en virtud de (2.104). Sumando (2.105) y (2.106) vemos que la energía de los dos péndulos acoplados es constante.

$$+  = \frac{1}{4} ma^2 \omega_p^2$$
 2.107

$$-  = \frac{1}{4} ma^2 \omega_p^2 \cos 2\omega_M t$$
 2.108

Denotando por E la energía total del sistema, entonces  $<T_1>$ ·j $<T_2>$  se pueden expresar en términos de esta energía total dando

$$= \frac{1}{2} E[1 + \cos(\omega_{01} - \omega_{02})t]$$
 2.109

$$\langle T_2 \rangle = \frac{1}{2} E[1 - \cos(\omega_{01} - \omega_{02})t]$$
 2.110

Las ecuaciones (2.109) y (2.110) muestran que la energía total E es constante y fluye hacia adelante y hacia atrás entre los dos péndulos.

A continuación se dan las gráficas  $\xi_1(t)$ ,  $\xi_2(t)$ ,  $\langle T_1(t) \rangle$ y  $\langle T_2(t) \rangle$ .



Fig. 13



Fig. 14



Fig. 15

#### 2.3 CUERDA VIBRANTE

Hay otros sistemas físicos vibrantes, como es el caso de una cuerda vibrante, que nos llevan a otra forma del concepto de resonancia. Como veremos más adelante, la cuerda vibrante nos exhibe, también, modos normales de vibración, que podemos visualizar claramente.

2.3.1 ECUACION DE MOVIMIENTO PARA UNA CUERDA VIBRANTE

Consideremos dos puntos vecinos de una cuerda de densidad lineal de masa,  $\rho$ , en un instante dado, toda vez que se le ha producido una pequeña perturbación, cuando dicha cuerda se encuentra sujeta a una tensión T.



C	4	~		1	6
Γ.		ч	•	- 1	σ

Según la figura 16 las componentes horizontal y vertical de T $_1$  y T $_2$  son

$$T_{1h} = T(x) \cos \theta_1$$
,  $T_{1v} = T(x) \sin \theta_1$  2.111

 $T_{2h} = T(x+\Delta x)\cos\theta_2$ ,  $T_{2v} = T(x+\Delta x)\sin\theta_2$  2.112

Para pequeñas vibraciones:  $\theta_1 \neq \theta_2 << 1$  2.113

luego 
$$T_h = T(x+\Delta x)\cos\theta_2 - T(x)\cos\theta_1 \simeq 0$$
 2.114

ya que 
$$\cos \theta_1 \cong \cos \theta_2 \cong 1$$
 y T(x+ $\Delta x$ )  $\cong$  T(x) = T 2.115

 $y \qquad T_v = T(\tan \theta_2 - \tan \theta_1) \qquad 2.116$ 

$$\tan \theta_2 = \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial x} \bigg|_{x+\Delta x}, \ \tan \theta_1 = \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial x} \bigg|_{x}$$
2.117

entonces, por Newton

$$T\left[\frac{\partial\psi(x, t)}{\partial x}\Big|_{x+\Delta x} - \frac{\partial\psi(x, t)}{\partial x}\Big|_{x}\right] = \rho\Delta x \frac{\partial^{2}\psi(x, t)}{\partial t^{2}}\Big|_{x} + \frac{1}{2}\Delta x$$
2.11

si  $\Delta x \neq 0$ , obtenemos la ecuación de movimiento de la cuerda, esto es,

$$\frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial t^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial t^2}$$
2.119

8

donde  $v^2 = \frac{T}{\rho}$  2.120

La ecuación (2.119) recibe el nombre de Ecuación de onda.

Para resolver la ecuación de onda seguiremos el método de separación de variables, así:

$$\psi(x, t) = X(x)Q(t)$$
 2.121

.52

como

2.125

sustituyendo (2.121) en (2.119) obtenemos

ሳ

$$\frac{d^2 X(x)}{dx^2} = -k^2 X(x)$$
 2.122

$$\frac{d^2 Q(x)}{dx^2} = -\omega^2 Q(t)$$
 2.123

donde 
$$\omega = kv$$
 2.124

por tanto

$$X(x) \sim e^{\pm ikx}$$

$$Q(t) \sim e^{\pm 1\omega t} \qquad 2.126$$

1. 1. 1997 2 31 1

Finalmente  $\psi(x, t) = Ae^{\pm i(kx\pm\omega t)}$ 

### 2.3.2 CUERDA VIBRANTE CON EXTREMOS FIJOS

Consideremos ahora el problema de una cuerda cuyos extremos están fijos y en la cual se ha producido un patrón de ondas est<u>a</u> cionario; no hay amortiguamiento ni forzamiento.



Fig. 17

Como en los extremos, x = 0 y x = L, las ondas se reflejan con sentidos opuestos, entonces la elongación en cualquier punto está dada por el principio de superposición, es decir,

$$\psi(x, t) = \psi_{\perp}(x, t) + \psi(x, t)$$
 2.128

donde

У

$$\psi_{+}(x, t) = Ae^{-i(kx-\omega t)}$$
 2.129

$$\psi$$
 (x, t) = Ae<sup>+1</sup>(kx- $\omega$ t) 2.130

As1,  $\psi(x, t) = 2A \sin kx \sin \omega t$ . 2.131

Las condiciones en la frontera son  $\psi(0, t) = \psi(\ell, t) = 0$ , por tanto (2.131) implica que

$$k_n \ell = n$$
,  $n = 1, 2, 3, ...$  2.132

14 84

de donde  $\lambda_n = \frac{2l}{n}$  2.133

$$\omega_{n} = \frac{n\pi}{\ell} \left(\frac{T}{\rho}\right)^{1/2} , \quad \nu_{n} = \frac{n}{2\ell} \left(\frac{T}{\rho}\right)^{1/2} \quad 2.134$$

ya que  $v = \lambda v$   $\omega = 2\pi v$ .

En este problema a la ecuación (2.133) reescrita como

$$\ell = n\left(\frac{\lambda_n}{2}\right)$$

se le conoce como la condición de resonancia y a la ecuación (2.134) como frecuencias de resonancia o también eigenfrecuencias del sistema.

Con los valores de  $k_n y \omega_n$  dados por (2.132) y (2.134)

$$\psi_n(x, t) = 2A \sin\left(\frac{n\pi}{\ell}x\right) \sin\left[\frac{n\pi}{\ell}(T/\rho)^{1/2}t\right]$$
 2.135

A las  $\psi_n(x, t)$  se les llama modos normales de vibración y forman un conjunto completo de funciones ortogonales, de tal manera que cualquier movimiento de la cuerda, por complicado que sea éste, siempre se va a poder expresar como una combinación lineal de d<u>i</u> chos modos normales, así,

$$\psi(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n \psi_n(x, t)$$
 2.136

#### 2.3.3 CUERDA VIBRANTE AMORTIGUADA FORZADA

Utilicemos los resultados de la sección anterior para resolver el problema de una cuerda con extremos fijos (ver figura 17), con amortiguamiento y forzamiento. En un instante dado la fuerza de amortiguamiento va a producir una reacción en cada punto de la cuerda, una vez que se ha puesto a vibrar ésta. La reacción de la cuerda en un punto cua<u>l</u> quiera podemos reprentarla por una tensión T' como se muestra en la figura 18



Fig. 18

De esta figura

$$T_{\rm W} = T' \sin \theta$$
 2.137

o bien  $F_{th} = (T' \cos \theta) \tan \theta$  2.138

La ecuación anterior la podemos reescribir en términos de la tensión original de la cuerda, T, para pequeñas vibraciones como sigue:

$$F_{\psi} = \beta T \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial x}$$
 2.139

De la ecuación (2.137) se puede obtener

$$\frac{\partial \psi(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{t}} = -v \frac{\partial \psi(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{x}}$$
 2.140

Despejando  $\frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t}$  en (2.140) y sustituyendo en (2.139) se ti<u>e</u> ne la fuerza de reacción al amortiguamiento:

$$F_{\psi} = -\beta \frac{T}{v} \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t}$$
 2.141

Por lo tanto, la fuerza de amortiguamiento F<sub>A</sub>, es proporcional a la velocidad, es decir

$$F_{A} = \beta \frac{T}{v} \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t}$$
 2.142

Para un ∆x de cuerda (ver figura 18) con amortiguamiento y forzamiento armónico, se tiene por la Segunda Ley de Newton:

$$T\left[\frac{\partial\psi(x,t)}{\partial x}\Big|_{x+\Delta x} - \frac{\partial\psi(x,t)}{\partial x}\Big|_{x}\right] + Tf(x)\Delta xe^{i\omega t} - \frac{T}{v}\beta\Delta x \frac{\partial\psi(x,t)}{\partial t}\Big|_{x+\frac{1}{2}\Delta x} = \rho\Delta x \frac{\partial^{2}\psi(x,t)}{\partial t^{2}}\Big|_{x+\frac{1}{2}\Delta x}$$

dividiendo entre  $\rho \Delta x$  la ecuación (2.143) y pasando al límite  $\Delta x + 0$  encontramos que

$$\frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial t^2} + \frac{\beta}{v} \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t} - f(x)e^{i\omega t} \qquad 2.144$$

Para resolver esta ecuación, se propone como solución a

$$\psi(x, t) = u(x)e^{1\omega t}$$
 2.145

que sustituída en la ecuación de movimiento nos da

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} + \left(\frac{\omega^2}{v^2} - \frac{i\omega}{v}\beta\right) u(x) = -f(x) \qquad 2.146$$

Desarrollando las funciones u(x) y f(x) en términos de funciones ortogonales de tal manera que,

$$u(0) = u(l) = 0$$
 2.147

es decir

$$u(x) = \sum_{n=1}^{\infty} u_n \sin k_n x \qquad 2.148$$

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} f_n \sin k_n x$$
 2.149

$$f_n = \frac{2}{\ell} \int_0^{\ell} f(s) \sin k_n s ds$$
 2.150

De (2.146), (2.148) y (2.149) se deduce que las u<sub>n</sub> y f<sub>n</sub> están relacionadas por

$$u_n = \frac{f_n}{k_n^2 - k^2 + 2i\Gamma k}$$
 2.151

donde  $k_n = \frac{n\pi}{\ell}$ ,  $k = \frac{\omega}{v} y \beta$  se ha redefinido por  $2\Gamma = \beta$ . Finalmente

$$\psi(x, t) = e^{i\omega t} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{f_n \sin k_n x}{k_n^2 - k^2 + 2i\Gamma k}$$
 2.152

o bien

$$\psi(x, t) = e^{i(\omega t - \phi)} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\sin k_n x}{\left[ (k_n^2 - k^2)^2 + 4\Gamma^2 k^2 \right]^{1/2}} \frac{2}{\ell} \int_0^{\ell} f(s) \sin k_n s ds$$
2.153

$$con \phi = ang tan \frac{2\Gamma k}{k_n^2 - k^2}$$
 2.154

En estas ecuaciones (2.153) y (2.154) podemos observar ya las formas de resonancia tipo Breit-Wigner.

# 2.4 ACOPLAMIENTO ENTRE UN OSCILADOR ARMONICO Y UNA CURVA VIBRANTE.

Consideremos el acoplamiento entre un oscilador y una cuerda como se muestra en la figura 19



Fig. 19

Para el oscilador armónico la ecuación de movimiento es

$$\frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial t^2} \Big|_{x=0}^{+} \psi_0^2 \psi(x, t) \Big|_{x=0}^{=} \frac{T}{m} \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial x} \Big|_{x=0}^{=} 2.155$$

o bien

$$\frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial t^2} \Big|_{x=0}^{+ \omega_0^2 \psi(x, t)} \Big|_{x=0}^{= 2\Gamma} \frac{\partial \psi(x, t)}{\partial x} \Big|_{x=0}^{2.156}$$

A CARL AND A CARL

Y la ecuación de onda para la cuerda está dada por

$$\frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \psi(x, t)}{\partial t^2}$$
2.158

La condición de frontera para (2.158) es (2.156) y las condiciones iniciales son

$$\psi(x, 0) = \eta(x)$$
,  $\frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t^2} = V(x)$  2.159  
 $t=0$ 

La solución de (2.158) es de la forma

11.25

$$\psi(x, t) = Ae^{-i(kx + \omega t)} + Be^{i(kx - \omega t)}$$
 2.160

Aplicando ahora las condiciones de frontera (2.158) a (2.160). obtenemos

and the state

$$-\frac{B}{A} = S(\omega) \qquad 2.161$$

donde

$$S(\omega) = \frac{\omega^2 - \omega_0^2 - 2i\Gamma k}{\omega^2 - \omega_0^2 - 2i\Gamma k}$$
 2.162

ya que

$$\frac{\partial \psi(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{t}^2} \bigg|_{\mathbf{x}=0} = -ik(\mathbf{A} - \mathbf{B})e^{-i\omega \mathbf{t}} \qquad 2.163$$

$$\frac{\partial^2 \psi(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{t}^2} = -\omega^2 (\mathbf{A} + \mathbf{B}) e^{-\mathbf{i}\omega \mathbf{t}}$$
 2.164  
x=0

$$\psi(x, t)|_{x=0} = (A + B)e^{-i\omega t}$$
 2.165

Por lo tanto

$$\psi(x, t) = A \left[ e^{-ikx} - S(\omega) e^{ikx} \right] e^{-i\omega t}$$
 2.166

Por lo visto en la sección 2.1.3, los polos de S( $\omega$ ) están localizados en el semiplano inferior del plano complejo para las  $\omega$ 's.

Por otra parte, la solución general de la ecuación (2.158) es:

$$\psi(x, t) = f(x - vt) + g(x + vt)$$
 2.167

donde f y g representan ondas salientes y entrantes. Las con diciones iniciales las podemos escribir como sigue:

$$\psi(x, t) = \eta(x)$$
,  $\frac{\partial \psi(x, t)}{\partial t} = v(x)$  para t=0 y x<sup>2</sup>0. 2.168

por lo tanto

$$\eta(x) = f(x) + g(x); v(x) = vf'(x) - g'(x); f(x) - g(x) = \frac{1}{v} \int_{b} v(F_{c}) dF_{c}$$

$$f(x) = \frac{1}{2} \eta(x) + \frac{1}{2v} \int_{b}^{x} v(\xi) d\xi$$
  

$$g(x) = \frac{1}{2} \eta(x) - \frac{1}{2v} \int_{b}^{x} v(\xi) d\xi$$
  
2.169

X

finalmente obtenemos la solución de d'Alembert

$$\psi(x, t) = \frac{1}{2} \left[ n(x + vt) + n(x - vt) \right] + \frac{1}{2v} \int_{x+vt}^{x+vt} v(\xi) d\xi \qquad 2.170$$

Para x < vt, la solución requiere la continuación de f a valores negativos de su argumento; entonces lo que representa f(x - vt) es una "onda dispersada", es decir, la posición de la onda saliente como resultado de la interacción con el oscil<u>a</u> dor. Para poder hacer lo anterior necesitamos hacer uso de la ecuación (2.156) como condición de frontera de la cuerda y con la notación

$$\overline{f}(t) = f(-t)$$
 -2.171

determinamos que

$$\overline{f}''(t) + \frac{2\Gamma}{v^3} \overline{f}'(t) + \frac{\omega_0^2}{v^2} \overline{f}(t) = -g''(t) + \frac{2\Gamma}{v^3} g'(t) - \frac{\omega_0^2}{v^2} g(t) \qquad t > 0$$
2.172

El significado de la ecuación anterior lo podemos conseguir en una forma más clara si traducimos la ecuación en términos del desplazamiento del oscilador, así:

$$\psi(0, t) = \psi_0(t) = \overline{f}(t) + g(t)$$
 2.173
entonces

$$\ddot{\psi}_{0}(t) + \frac{2\Gamma}{\sqrt{3}} \dot{\psi}_{0}(t) + \frac{\omega_{0}^{2}}{\sqrt{2}} \psi_{0}(t) = \frac{4\Gamma}{\sqrt{3}} \dot{g}(t) \quad t > 0 \qquad 2.174$$

Esta ecuación es la de un oscilador armónico amortiguado en donde la fuerza excitadora está dada por  $4 \operatorname{Tmg}(t)/v^3$ ; por lo que el efecto de acoplamiento de la cuerda sobre el movimiento del oscilador es equivalente a un término de amortiguamiento y una fuerza externa, debido a las ondas entrantes.

Las condiciones iniciales para la solución de (2.172) son, de acuerdo a (2.168)

$$\vec{T}(0) = \frac{1}{2} n_0$$
,  $\vec{T}'(0) = \frac{1}{2} \left[ v_0 - n'(0) \right]$  2.175

donde  $n_0 = n(0)$  y  $v_0 = v(0)$  son, respectivamente, el desplazamiento y la velocidad iniciales del oscilador.

La solución (ver sección 2.1.4) está dada por

$$\overline{T}(t) = -g(t) + \sum_{j=1}^{2} a_{j} \int_{0}^{t} exp[-i\omega_{j}(t - t')] g(t')dt'$$

$$-[i/2(\omega_{1} + \omega_{2})] \int_{j=1}^{2} [n_{0} + (iv_{0}/\omega_{j})] a_{j} exp(-i\omega_{j}t),$$

$$2.176$$

donde  $\omega_1$  y  $\omega_2$  son los polos de S( $\omega$ ) y

$$a_j = i \operatorname{Res.} S(\omega) |_{\omega} = \omega_j$$
 2.177

De acuerdo a (2.167), (2.169) y (2.176) se sigue que:

$$\psi(\mathbf{x}, \mathbf{t}) = \frac{1}{2} \left[ \mathbf{n} (\mathbf{v}\mathbf{t} + \mathbf{x}) - \mathbf{n} (\mathbf{v}\mathbf{t} - \mathbf{x}) \right] + \frac{1}{2} \int_{\mathbf{v}\mathbf{t}-\mathbf{x}}^{\mathbf{v}\mathbf{t}-\mathbf{x}} \mathbf{v}(\mathbf{x}') d\mathbf{x}'$$

$$+ \frac{1}{2} \sum_{j=1}^{2} \mathbf{a}_{j} \exp \left[ -i\omega_{j}(\mathbf{v}\mathbf{t} - \mathbf{x}) \right]$$

$$\times \left[ \int_{\mathbf{0}}^{\mathbf{v}\mathbf{t}-\mathbf{x}} \exp(i\omega_{j}\mathbf{x}') \left\{ \mathbf{n}(\mathbf{x}') + i\left[ \mathbf{v}(\mathbf{x}') \right] \omega_{j} \right] \right\} d\mathbf{x}'$$

$$- \left[ i\left[ (\omega_{1} + \omega_{2}) \right] \left[ \mathbf{n}_{0} + i(\mathbf{v}_{0}/\omega_{j}) \right] \right], \quad (0 \le \mathbf{x} < \mathbf{v}\mathbf{t}) = 2.178$$

Junto con (2.170), esto completa la solución general del sistema.

#### 2.5 MEMBRANA VIBRANTE

En este caso, nuestro interés radica en ver cómo es la cond ción de resonancia para una membrana delgada.

Consideremos una membrana rectangular formada por dos líneas x = 0, x = a, y = 0, y = b (ver figura)





Las vibraciones transversales de esta membrana delgada serán descritas por la función  $\psi(x, y, t)$  que satisface la ecuación de onda

$$\nabla^2 \psi = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}$$
 2.179

y sujeta a las condiciones siguientes:

(i)  $\psi(x, y, t) = 0$  sobre la frontera para todo tiempo (ii)  $\psi = f(x, y)$ ,  $\frac{\partial \psi}{\partial t} = 0$  en t = 0.

Por separación de variables se nuede resolver la ecuación (2.179) como sigue:

$$\psi(x, y, t) = X(x)Y(y)e^{\pm 1KVt}$$
 2.180

sustituyendo (2.180) en (2.179) obtenemos que

$$\frac{1}{X}\frac{d^{2}x}{dx^{2}} + \frac{1}{Y}\frac{d^{2}Y}{dy^{2}} + k^{2} = 0$$
2.181

lo cual nos conduce a establecer

$$\frac{d^2 x}{dx^2} + k_1^2 x = 0 2.182$$

$$\frac{d^2 \gamma}{dy^2} + k_2^2 \gamma = 0$$
2.183

tal\_que 
$$k_1^2 + k_2^2 = k^2$$
 2.184

Dado que las soluciones, tanto de (2.182) como de (2.183) son exponenciales complejas, se tiene por lo tanto

$$\psi(x, y, t) = A_{k_1k_2} e^{\pm i(k_1x+k_2y+k_vt)}$$
 2.185

Como  $\psi$  se debe anular cuando x = 0, x = a, y = 0, y = b,entonces

$$\psi(x, y, t) = \sum_{m,n} A_{mn} \operatorname{Sin}\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \operatorname{Sin}\left(\frac{n\pi y}{b}\right) e^{\pm i\omega_{mn}t}$$
 2.186

donde

$$\omega_{mn}^{2} = \pi^{2} v^{2} \left( \frac{m^{2}}{a^{2}} + \frac{n^{2}}{b^{2}} \right) ; \quad m, n = 1, 2, ... \qquad 2.187$$

Teniendo en cuenta la segunda condición, la solución apropiada de la ecuación de onda es

$$\psi(x, y, t) = \sum_{m,n} A_{mn} \operatorname{Sin}\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \operatorname{Sin}\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \operatorname{Cos} \omega_{mn} t$$
 2.188

en donde los coeficientes  $A_{mn}$  se eligen de tal manera que  $f(x, y) = \sum_{m,n} A_{mn} Sin\left(\frac{m\pi x}{a}\right) Sin\left(\frac{n\pi y}{b}\right), 0 \le x \le a, 0 \le y \le b$ 2:189

es decir, que

$$A_{mn} = \frac{4}{ab} \iint_{00}^{ab} f(x, y) \sin\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi y}{b}\right) dxdy \qquad 2.190$$

La solución completa está dada por las ecuaciones (2.188), (2.189) y (2.190).

Nuevamente a la ecuacióm (2.187) se le conoce con el nombre de frecuencias de resonancia para el caso de dos dimensiones.

# 2.6 CIRCUITOS ELECTRICOS

Otro sistema físico que es capaz de oscilar libremente lo en contramos en un circuito RLC, ya sea en serie o en paralelo. Las leyes fundamentales con las que se trabaja este problema son las Leyes de Kirchhoff y que serían el análogo del Principio de D'Alembert o el Principio de Minima Acción o Principio de Hamilton. El sistema eléctrico RLC como veremos a continuación exhibe una serie de analogías con los sistemas mecánicos muy interesantes, ya que dichas analogías en algunos casos las sugiere o hien el circuito RLC o bien el sistema mecánico.

#### 2.6.1 R L C EN SERIE

El circuito RLC que estudiaremos se muestra en la figura 21.



Fig. 21

Aplicando la Ley de los Voltajes de Kirchhoff al circuito anterior obtenemos que

$$L \frac{d^{2}q(t)}{dt^{2}} + R \frac{dq(t)}{dt} + \frac{1}{c}q(t) = V(t)$$
 2.191

Si V(t) es una función armónica en t, el tiempo, entonces, la solución de (2.191) es inmediata, en el momento en que observamos la similitud tan estrecha entre las ecuaciones diferenciales (2.48) y (2.191). Más aún, estas dos situaciones son idénticas si establecemos la siguiente correspondencia entre los elementos que los constituyen:



La analogía anterior no es gratuita, ni puramente formal, sino más bien es una analogía física profunda, así:

(a) El primer término de (2.191), que es la caída de potencial a través del inductor,

$$V_{L} = L \frac{d^{2}q(t)}{dt^{2}}$$
  
=  $L \frac{di(t)}{dt}$  2.192  
=  $\frac{d}{dt}$  (Li)

donde i(t) es la intensidad de corriente, viene a ser la anal<u>o</u> gía de la Segunda Ley de Newton para la electricidad, y el produ<u>c</u> to Li(t) es el análogo de la cantidad de movimiento. El significado de todo esto proviene de la *Ley de Faraday* por un lado y por otro del hehco de que el flujo magnético es proporcional a la intensidad de corriente; aquí L hace las veces de m en el caso de la cantidad de movimiento.

(b) El segundo término nos da la caída de potencial a través de la resistencia,

$$V_{R} = R \frac{dq(t)}{dt}$$
 2.193

Esta expresión es la bien conocida Ley de Ohm y es el análogo a la fuerza de fricción (porporcional a la velocidad) del oscilador mecánico amortiguado.

(c) El tercer término es el análogo a la Ley de Hook, es decir, el trabajo necesario para llevar una carga unitaria de una placa a otra en un condensador es proporcional a la cantidad de carga sobre las placas de dicho condensador; la constante de proporcionalidad se ha simbolizado usualmente por 1/C, donde C recibe el nombre de capacitancia.

Si en la ecuación (2.191) tenemos  $V(t) = A \cos \omega t$ , entonces

observamos que el denominador de (2.195) es el módulo de la impedancia del circuito, en donde el primer término de (2.198) recibe el nombre de parte resistiva y el segundo término el de parte reac tiva. A wL se le llama reactancia inductiva y a 1/wC reactancia capacitiva.

De la ecuación (2.195) vemos que  $q_0$  es la carga pico sobre el capacitor y  $\omega_0$  es la frecuencia angular que hace cero la par te reactiva de la impedancia y hace cero también a la fase  $\phi$ .

La corriente que fluye por el circuito está dada por

$$\frac{dq}{dt} = \frac{A \cos (\omega t + \phi)}{\left[R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2\right]^{1/2}}$$
2.199

Los parámetros del sistema se pueden hacer variar independien temente y por lo tanto es posible determinar el valor de cada variable que nos da un máximo o mínimo para  $q_0$ . A esto se le pu<u>e</u> de llamar con toda propiedad *amplitud resonante* y en el caso de este circuito corresponde a un voltaje de salida máximo a través del capacitor.

Es posible también hacer a dq|dt un máximo (o un mínimo en algunos casos) variando nuevamente los parámetros del sistema y entonces obtenemos lo que podemos llamar velocidad resonante,

término que aparece en un contexto donde q es un desplazamiento espacial y por tanto dq|dt es una velocidad. Análogamente es posible definir aceleración resonante cuando d<sup>2</sup>q|dt<sup>2</sup> es un máxim (o mínimo), aunque este término no es usual en la literatura.

La velocidad resonante y la aceleración resonante en un circuito RLC en serie corresponden, respectivamente, a un voltaje máximo a través de R, ya que  $V_R = R \frac{dq}{dt}$  y un voltaje máximo a través de L, ya que  $V_L = L \frac{d^2q}{dt}$ .

La definición de *resonancia* en circuitos eléctricos frecuent mente se da en una forma algo diferente. Se dice que la resonancia toma lugar cuando la corriente suministrada por el generador está en fase con el voltaje suministrado, es decir,  $\phi = 0$  en la solución (2.195) y de aquí  $\omega = \omega_0 = (1/LC)^{1/2}$ . Esto es descrito algunas veces, como la condición para el "factor de potencia unitaria" o "reactancia cero a la entrada". Cuando se usa la notación compleja para la obtención de la impedancia de entrada, esta definición frecuentemente conduce a derivaciones particularmente simples de la condición por lo que algunas veces se le llama *nesonancia eléctrica*, pero es referida más propia y generalmente como fase *resonante*.

Estas cuatro definiciones aplicadas a los circuitos RLC en serie implican voltaje máximo, corriente máxima (asociado con vo<u>l</u> taje máximo a través de R, excepto cuando q es la variable), y corrimiento de fase mínimo.

Otras definiciones de resonancia se pueden encontrar en la literatura. Cuando la frecuencia de entrada o los parámetros del sistema están ajustados de tal manera que se disipa la máxima potencia en el sistema, se dice que toma lugar la *potencia resonante*. Es claro que la condición para potencia resonante depende de la i<u>m</u> pedancia de salida del generador, pero para los casos simples, in<u>d</u>i cados por la ecuación (2.64) es evidente de la misma que se supone que se aplica al sistema un voltaje pico constante, es decir, el generador tiene impedancia cero a la salida.

Todavía otra definición de resonancia se puede encontrar en alguno de los tratamientos de los circuitos eléctricos oscilantes y sistemas mecánicos. Se dice que la resonancia tiene lugar (como ya lo hemos visto) cuando la frecuencia del voltaje aplicado es igual a la frecuencia de oscilaciones libres del sistema. Para los circuitos RLC en serie las oscilaciones toman lugar cuando  $R^2 < 4L C$ , es decir, Q > 1/2, donde  $Q = (L/C^{1/2})/R$  y la frecuencia de oscilaciones libres está dada por

$$\omega^2 = \frac{1}{LC} - \frac{R^2}{4L^2}$$

2.200

 $= \frac{1}{LC} \left( 1 - \frac{1}{4Q^2} \right)$ 

Este valor de la frecuencia no corresponde exactamente con alguna de las cinco definiciones dadas anteriormente y no cond<u>u</u> cen a un valor máximo o mínimo de alguno de los tipos más obvios de salidas. Es importante enfatizar que, a diferencia de las otras condiciones de resonancia, esta condición no puede ser dete tada en principio mientras el circuito esté sujeto a un forzamiento. La frecuencia estaría determinada en el estado de oscil<u>a</u> ciones libres. No obstante, como veremos más adelante, para el caso cuando R es la variable, hay peligro en omitir una refere<u>n</u> cia a la respuesta, pero esta definición en términos de la frecue cia de oscilaciones libres puede conducir a una salida despreciable.

Los resultados de variar los parámetros del sistema se encuentrar en la siguiente tabla.

TABLA II

Tipo de Resonancia	varia w	varía L	varia C	varia R
Amplitud	$\omega^2 = \omega_0^2 \left(1 - \frac{1}{20^2}\right)$	$L_0 = 1/C\omega^2$	$C = C_0 \left(1 + \frac{1}{q^2}\right)^{-1}$	R → 0
V <sub>C</sub> máx.	para $Q^2 = L/R^2C$			
Velocidad	$\omega_0^2 = 1/LC$	$L_0 = 1/C\omega^2$	$C_0 = 1/L\omega^2$	R → ∞
V <sub>R</sub> máx	da Zmín.	da Zmín.	da Zmín	
Aceleración	$\omega^2 = \omega_0^2 \left[ 1 - \frac{1}{20^2} \right]^{-1}$	$L = L_0 \left( 1 + \frac{1}{0^2} \right)$	$C_0 = \frac{1}{1\omega^2}$	R → 0
V <sub>L</sub> máx.	para $Q^2 = L/R^2C$	para $Q = 1/\omega CR$		
Fase o Reactancia cero	$\omega_0^2 = 1/LC$	$L_0 = 1/C\omega^2$	$C_0 = 1/L\omega^2$	Indipendiente
Potencia	$\omega_0^2 = 1/LC$	$L_0 = 1/C\omega^2$	$C_0 = 1/L\omega^2$	$R = L - \frac{1}{C\omega}$
Frecuencia de Oscilaciones	$\omega_{0}^{2} = \omega_{0}^{2} \left(1 - \frac{1}{40^{2}}\right)$	$L = \frac{L_0}{2} \left[ 1 + \left( 1 - \frac{1}{0^2} \right)^{1/2} \right]$	$C = C_0 \left(1 - \frac{1}{40^2}\right)^{-1}$	$R = 2L \left( \omega_0^2 - \frac{2}{3} \right)^{1/2}$
LIDRES	para $Q^2 = \frac{1}{R^2C}$	para Q = $\frac{1}{CR}$	para 0 = $\frac{\omega L}{R}$	para ω <sup>2</sup> <ω

# Resonancias en Circuitos RLC en serie

77

Ningún par de las definiciones generales conduce completamente a condiciones idénticas para las cuatro variables. Varia<u>n</u> do R no siempre se producirá resonancia, y si esta variable es despreciada, se puede ver que tres de las definiciones conducen a condiciones idénticas para las otras tres variables. Esas tres definiciones son aquellas para las cuales V<sub>R</sub> es máxima (equivalente a corriente máxima o Z mínima), la potencia es máxima y la reactancia es cero.

Una consideración más importante y práctica es la magnitud de las diferencias entre las condiciones derivadas de las distintas definiciones. Estas diferencias se expresan en forma usual como función del factor de calidad Q, que está definido en términos de los tres parámetros fijados del sistema como se muestra en la Tabla II. Cuando Q es más grande que 10, la dispersión total de los valores de  $\omega$ , L o C para todas las definiciones es menor que 1% del valor promedio. Para los máximos y mínimos en la salida normalmente no es lo suficientemente nítida para permitir la detección de variaciones tan pequeñas. Cuando Q se hace menor que 10 las variaciones son más grandes, pero la curva de resonancia tiene un pico ancho y la posición del máximo es igualmente impreciso. Por tanto parece que para todos los propósitos prácticos todas las definiciones conducen a las mismas condiciones cuando  $\omega$ , L o C es la variable. Cuando se tiene a R

como variable, los resultados son más diversos. La fase resona<u>n</u> te no se puede alcanzar cuando se varía R, pero la potencia d<u>i</u> sipada en circuito está dada por

$$W = \frac{1}{2} A^2 R / \left[ R^2 + \left( L\omega - \frac{1}{\omega C} \right)^2 \right]$$
 2.201

y es un máximo para

$$R = L\omega - \frac{1}{\omega C}$$
 2.202

y se va a cero cuando  $R \rightarrow 0$  y cuando  $R \rightarrow \infty$ .

La resonancia de oscilaciones ocurre para  $\omega^2 = \frac{1}{LC} - \frac{R^2}{4L^2}$ y esta condición se puede alcanzar variando R hasta  $R^2 = 4L^2(\omega_0^2 - \omega^2).$ 

#### CIRCUITOS R L C ACOPLADOS

La forma más simple de circuitos RLC acoplados es la que se presenta en la siguiente figura.



Fig. 22

Un generador de impedancia despreciable (o con una impedancia que puede quedar incluída en  $R_1$  y  $C_1$ ) produce un voltaje de magnitud  $V_1$  y frecuencia  $\omega$ . Inmediatamente podemos ver que

$$V_1 = I_1 Z_1 + i \omega M I_2$$
 2.203

$$D = I_1 Z_2 + i \omega M I_1$$
 2.204

donde 
$$Z_1 = R_1 + iX_1 = R_1 + i\left(\omega L_1 - \frac{1}{\omega C_1}\right)$$
 2.205

$$Z_2 = R_1 + iX_2 = R_2 + i\left(\omega L_2 - \frac{1}{\omega C_2}\right)$$
 2.206

У

 $M = k(L_1L_2)^{1/2}, \qquad 2.207$ 

.81

con K como la constante de acoplamiento.

La impedancia efectiva del primario, dada por  $Z_1^{\prime} = V_1/I_1$ , o bien

$$Z_{1}^{i} = R_{1} + \frac{\omega^{2} M^{2} R_{2}}{R_{2}^{2} + X_{2}^{2}} + i \left( X_{1} - \frac{\omega^{2} M^{2} X_{2}}{R_{2}^{2} + X_{2}^{2}} \right)$$
 2.208

es decir, la resistencia primaria está incrementada por una "resistencia reflejada"  $\omega^2 M^2 R_2 / (R_2^2 + X_2^2)$ , y la reactancia primaria queda modificada por la siguiente cantidad -  $\omega^2 M^2 X_2 / (R_2^2 + X_2^2)$ , que puede ser negativa o positiva según sea el signo de  $X_2$ . La definición de *fase resonante* requiere que la corriente primaria esté en fase con el voltaje aplicado y esto se obtiene haciendo la reactancia efectiva primaria cero; por lo tanto

$$X_{1} = \omega^{2} M^{2} X_{2} / (R_{2}^{2} + X_{2}^{2})$$
 2.209

Una solución de la ecuacióm es simplemente

$$X_1 = X_2 = 0$$
,  
y para  $L_1 = L_2 = L$ ,  $C_1 = C_2 = C$ , se sigue que

$$\omega_0 L = \frac{1}{\omega_0 C}$$
 ó  $\omega_0^2 = \frac{1}{LC}$  2.210

que coincide con el valor de  $\omega^2$  para fase resonante en el primirio o secundario tomado sólo como un circuito RLC en serie.

## 2.8 INDICE DE REFRACCION

Consideremos la situación siguiente: entre una fuente de on das eléctricas y un punto de observación se encuentra una placa d vidrio y lo que se pretende es saber cómo es el campo eléctrico e el punto de observación cuando la fuente está emitiendo dichas on das eléctricas y por supuesto están atravezando la placa de vidri

De acuerdo con el principio de superposición se tiene que pa ra el campo en el punto de observación P

$$\vec{E}_{p} = \vec{E}_{f} + \vec{E}_{pv} \qquad 2.211$$

en donde  $\dot{E}_{f}$  significa el campo debido exclusivamente a la fuent y  $\vec{E}_{pv}$  representa el campo producido en P debido a todas las ca gas que están oscilando en la placa de vidrio.

El campo de una onda que se propaga en la dirección x, debid a la fuente, sin tener en cuenta a la placa de vidrio es

$$i\omega(t - \frac{x}{c})$$
Ef  $= E_0 e$ 
2.212

Debido a que la onda al penetrar en la placa viaja con una velocidad menor que c (la velocidad de la luz), es decir, con una velocidad v = c/n, con n simbolizando el índice de refracción, entonces la onda sufrirá un retrazo en el tiempo al atravezar la placa de vidrio de ∆x dado por

$$\Delta t = (n - 1) \Delta x / c$$
 2.213

por lo que la onda, después de atravesar la placa es como sigue:  $E' = e^{-i\omega(n-1)\Delta x/c} E_n e^{i\omega(t - \frac{x}{c})}$ 2.214

Este resultado se puede interpretar como un cambio de fase que ha sufrido la onda en una cantidad

$$\Delta \theta = \omega (n - 1) \Delta x / c \qquad 2.215$$

Si Ax es pequeño, entonces podemos escribir

· 我们就 1月1日来来,你们们 小银铁 你们 一个问题的 医静脉放大力的 计分词 一种无法 "我不知道。"

$$e^{-i\omega(n-1)\Delta x/c} \simeq 1 - [i\omega(n-1)\Delta x/c] \qquad 2.216$$

que sustituyendo en (2.84) nos da

$$i\omega(t - \frac{x}{c}) = [i\omega(n - 1)\Delta x/c] E_0 e \qquad 2.217$$

Comparando esta ecuación con la (2.81) es fácil ver que  $E' = E_n$ .

Analicemos ahora, exclusivamente el campo producido en P debido a todas las cargas que están oscilando en la placa de vidrio:

Si la fuente está lo suficientemente lejos para que el campo  $E_f$  tenga la misma fase en toda la placa, entonces, en la vecindad de ella podemos escribir a  $E_f$  como (2.212) y justo en x = 0 se tiene

$$E_f = E_0 e^{i\omega t}$$
 2.218

Suponiendo que los electrones están unidos elásticamente a los átomos, tendremos pequeños osciladores, cuya ecuación de movimiento estará dada por

$$m\ddot{x} + m\omega_0^2 x = eE_0 e^{i\omega t}$$
 2.219

La solución de (2.89) es

X

$$= x_0 e^{i\omega t}$$
 2.220

$$x_{0} = eE_{0}/m(\omega_{0}^{2} - \omega^{2})$$
 2.221

con

esto, claro está, para cada electrón, con la diferencia de que la posición media (posición de equilibrio) es diferente para cada uno de ellos.

Lo que tenemos ahora, es un plano de cargas oscilantes, que como tales están sujetas a las ecuaciones de campo de la electrodinámica dadas por

$$\dot{E} = \frac{-e}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \frac{\hat{e}_{r'}}{r'^2} + \frac{r'}{c} \frac{d}{dt} \left( \frac{\hat{e}_{r'}}{r'^2} \right) + \frac{1}{c^2} \frac{d^2 \hat{e}_{r'}}{dt^2} \right]$$

25. 9

 $y = \vec{B} = -\hat{e}_r \cdot \times \vec{E}/c$  2.223

en las que r es la distancia de P a e (carga del electrón) --- ver figura --- r' la distancia retardada y  $\hat{e}_r$ , el versor en la dirección desde la posición retardada



Fig. 23

Los dos primeros términos de (2.222) varían inversamente con el cuadrado de la distancia (Ley de Coulomb más una corrección debida al retardo), mientras que en el tercero varía inversamente con la distancia, por lo que a grandes distancias el término d<u>o</u> minante de (2.222) es el tercero.

Así,

$$\vec{E} = \frac{-e}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{d^2 \hat{e}_{r'}}{dt^2}$$

lo cual nos permite conseguir

$$E_{\chi}(t) = \frac{-e}{4\pi\epsilon_{o}c^{2}r} a_{\chi}(t - \frac{r}{c})$$

De (2.220) y (2.225) obtenemos que para una carga

$$E_{epv} \sim \frac{q}{4\pi\epsilon_0 c^2} \frac{\omega^2 x_0 e}{r}$$
 2.226

Si hay n cargas por unidad de área, entonces,

$$E_{pv} = \int_{0}^{\infty} 2\pi\rho \eta E_{ep} d\rho$$

$$= \frac{\eta}{2\varepsilon_0 c} \begin{bmatrix} i\omega(t - \frac{x}{c}) \\ i\omega x_0 e \end{bmatrix}$$

2.227

2.224

AN MARL

y finalmente

$$E_{pv} = - \frac{i\omega\eta e^2 E_o e^{i\omega(t - \frac{x}{c})}}{2m\varepsilon_o c(\omega_o^2 - \omega^2)}$$
 2.228

Representando por N el número de átomos por unidad de volumen de la placa, entonces  $\eta = N\Delta x$  y utilizando (2.207) y (2.228) obtenemos

$$(n - 1) = \frac{N_e^2}{2\varepsilon_0 m(\omega_0^2 - \omega^2)}$$
 2.229

Para precisar más a la ecuación anterior, supongamos que tenemos N<sub>k</sub> electrones por unidad de volumen con frecuencia característica  $\omega_k$  y cuyo factor de amortiguamiento es  $\Gamma_k$ , entonces, podemos reescribir a (2.209) como

The state for a factor of store contractions and the store of the state of the stat

$$\dot{x} + 2\Gamma_k \dot{x} + \omega_k^2 x = \frac{e}{m} E_0 e^{i\omega t}$$
 2.230

and the share at the state of the state

y por lo tanto (2.229) quedará de la siguiente manera:

$$n(\omega) - 1 = \frac{e^2}{2 \sigma^m} \sum_{k} \frac{N_k}{(\omega_k^2 - \omega^2) + 2i\Gamma_k \omega}$$
 2.231

De esta última ecuación se desprende que el indice de refra<u>c</u> ció es un número complejo, es decir, que

$$n(\omega) = n_r(\omega) - in_i(\omega) \qquad 2.232$$

 $\operatorname{con} n_i(\omega) < 0.$ 

El significado físico de (2.232) lo podemos ver de la ecuación (2.204) que podemos reescribir como

$$E' = e^{-\omega n_i \Delta x/c} e^{-i\omega(n_r-1)\Delta x/c} i\omega(t-\frac{x}{c})$$

$$E' = e^{-\omega n_i \Delta x/c} e^{-i\omega(n_r-1)\Delta x/c} E_0 e^{-i\omega(t-\frac{x}{c})}$$

$$2.233$$

La exponencial que contiene a n<sub>i</sub> nos da una disminución del módulo del campo y a medida que la onda pasa a través del m<u>a</u> terial se debilita, esto significa que el material está *absorbies do* parte de la onda lo que proviene del hecho de que en el modelo introdujimos una fuerza de amortiguamiento para los osciladores misma que probaría sin duda pérdida de energía. De aquí que la parte imaginaria de un índice de refracción complejo representa una *absorción* o *atenuación* de la onda entrante.

La otra parte de la ecuación (2.233) nos decribe una onda cuya fase se ha retrasado en un ángulo  $\omega(n_r - 1)\Delta x/c$  al atrave sar el material.

## 2.9 CAVIDADES RESONANTES

Lo que haremos a continuación será un desarrollo en series de funciones ortogonales el de todas las cantidades que intervienen

en las ecuaciones de Maxwell, para poder así estar en condiciones de resolverlas para una cavidad resonante.

Las expresiones para  $\vec{E}$ ,  $\vec{H}$ ,  $\nabla x \vec{E}$ ,  $\vec{\nabla} x \vec{H}$ ,  $\vec{J}$ ,  $\vec{\nabla} \cdot \vec{D}$  y  $\rho$ , en términos de las  $\vec{E}_a$ 's,  $\vec{H}_a$ 's,  $\vec{F}_a$ 's y  $\psi_a$ 's (ver Apéndice A) quedan como sique:

$$\vec{E} = \sum_{a} \left[ \vec{E}_{a} \int \vec{E} \cdot \vec{E}_{a} dv + \vec{F}_{a} \int \vec{E} \cdot \vec{F}_{a} dv \right]$$
 2.234

$$\dot{H} = \sum_{a} H_{a} \int \dot{H} \cdot \dot{H}_{a} dv \qquad 2.235$$

 $\vec{\nabla} x \vec{E} = \sum_{a} \vec{H}_{a} \left[ k_{a} \int \vec{E} \cdot \vec{E}_{a} dv + \int_{S} (\vec{n} \times \vec{E}) \cdot \vec{H}_{a} da \right]$  2.236

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \sum_{a} \vec{E}_{a} \left[ k_{a} \sqrt{\vec{E} \cdot \vec{E}_{a}} dv + \int_{S^{1}} (\vec{n} \times \vec{H}) \cdot \vec{E}_{a} da \right] \qquad 2.237$$

$$\vec{J} = \sum_{a} \left[ \vec{E}_{a} \sqrt{\vec{J} \cdot \vec{E}_{a}} dv + \vec{F}_{a} \sqrt{\vec{J} \cdot \vec{F}_{a}} dv \right] \qquad 2.238$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \sum_{a} \psi_{a} \left[ -k_{a} \sqrt{\vec{D} \cdot \vec{F}_{a}} dv \right]$$

$$\rho = \sum_{a} \psi_{a} \left[ \rho \psi_{a} dv \right]$$
2.239
2.240

Las expresiones para  $\vec{E}$ ,  $\vec{H}$ ,  $\vec{J}$  y  $\rho$  se ven inmediatas, mientras que las (2.236), (2.237) y (2.239) no lo son tanto, por lo que las demostraremos, tomando en cuenta la otras.

Tomando el rotacional de (2.234) obtenemos de inmediato que

$$\vec{\nabla} x \vec{E} = \sum_{a} k_{a} \vec{H}_{a} \int \vec{E} \cdot \vec{E}_{a} dv$$
 2.241

ahora expandiendo ⊽xE directamente en términos de las H<sub>a</sub>'s, tenemos

$$\nabla x \vec{E} = \sum_{a} \vec{H}_{a} \int \nabla x \vec{E} \cdot \vec{H}_{a} dv$$
 2.242

para evaluar la integral anterior, escribamos

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{\nabla} \times \vec{E}_a) = \vec{\nabla} \times \vec{E} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{E}_a - \vec{E} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \times \vec{E}_a = k_a \vec{H}_a \cdot \vec{\nabla} \times \vec{E} - k_a^2 \vec{E} \cdot \vec{E}_a 2.243$$

integrando esta última ecuación sobre V y transformando el mi bro izquierdo en una integral de superficie obtenemos

$$\int_{S,S'} \vec{n} \cdot (\vec{E} \times \vec{H}_a) da = \int_{V} \vec{\nabla} \times \vec{E} \cdot \vec{H}_a dv - k_a \int_{V} \vec{E} \cdot \vec{E}_a dv \qquad 2.244$$

Escribiendo el integrando del miembro izquierdo de (2.244) en la forma  $\dot{H}_{a} \cdot (\vec{n} \times \vec{E})$  o  $E \cdot (\dot{H}_{a} \times \vec{n})$ , vemos que ésta última forma se anul sobre S'. Luego (2.244) queda como

$$\int (\vec{n} \times \vec{E}) \cdot \vec{H}_{a} da = \int \vec{\nabla} \times \vec{E} \cdot \vec{H}_{a} dv - k_{a} \int \vec{E} \cdot \vec{E}_{a} dv$$

y sustituyendo en (2.242) obtenemos derectamente (2.236), que es un resultado más general que (2.241) ya que éste queda como un caso particular de (2.236).

El desarrollo de (2.237) se obtiene en forma similar a lo → → anterior y para V·D, consideremos la relación

$$\vec{\nabla} \cdot (\psi_a \vec{D}) = \psi_a \vec{\nabla} \cdot \vec{D} + \vec{D} \cdot \vec{\nabla} \psi_a = \psi_a \vec{\nabla} \cdot \vec{D} + k_a \vec{D} \cdot \vec{F}_a \qquad 2.245$$

integrando esta ecuación sobre V y transformando el miembro i<u>z</u> quierdo en una integral de superficie, obtenemos

$$\int_{V} \psi_{a} \nabla \cdot \vec{D} dv = -k_{a} \int_{V} \vec{D} \cdot \vec{F}_{a} dv + \int_{V} (\vec{D} \cdot \vec{n}) \psi_{a} da \qquad 2.246$$

y debido a las condiciones de frontera para las  $\psi_a$ 's sobre S y S' el segundo término del miembro derecho de (2.246) se anula, por lo que (2.239) queda demostrada.

Con todo esto estamos ya en condiciones de analizar qué tipo de ecuaciones diferenciales satisfacen los diversos coeficientes de las expansiones en serie, como una forma muy particular de resolver las ecuaciones de Maxwell en una cavidad hueca.

La ecuación  $\nabla \cdot B = 0$  se satisface inmediatamente y la ecua ción  $\nabla \cdot \vec{D} = \rho$  nos da

$$-k_{a}\varepsilon_{0}\int_{V}\overset{\rightarrow}{E}\overset{\rightarrow}{F}_{a}dv = \int_{V}\rho\psi_{a}dv \qquad 2.247$$

De 
$$\nabla x \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$$
 y  $\nabla x \vec{H} = \vec{D} + \vec{J}$  nos da

$$k_{a} \int_{V} \vec{E} \cdot \vec{E}_{a} dv + \mu_{o} \frac{d}{dt} \int_{V} \vec{H} \cdot \vec{H}_{a} dv = -\int_{S} (\vec{n} \times \vec{E}) \cdot \vec{H}_{a} da \qquad 2.248$$

$$k_{a} \int \vec{H} \cdot \vec{H}_{a} dv - \varepsilon_{0} \frac{d}{dt} \int \vec{E} \cdot \vec{E}_{a} dv = \int \vec{J} \cdot \vec{E}_{a} dv - \int (\vec{n} \times \vec{H}) \cdot \vec{E}_{a} da \qquad 2.249$$

$$-\varepsilon_{0} \frac{d}{dt} \int_{V} \vec{E} \cdot \vec{F}_{a} dv = \int_{V} \vec{J} \cdot \vec{F}_{a} dv \qquad 2.250$$

Las ecuaciones (2.247) y (2.250) son equivalentes, veamos: Tomando la derivada con respecto a t de (2.247) obtenemos

$$-k_{a}\varepsilon_{0}\frac{d}{dt}\int_{V}\vec{E}\cdot\vec{F}_{a}dv = \frac{d}{dt}\int_{V}\rho\psi_{a}dv \qquad 2.251$$

y multiplicando (2.250) por k<sub>a</sub> e igualando miembros resulta que

$$k_{a}\int \vec{J}\cdot\vec{F}_{a}dv = \frac{d}{dt}\int \rho\psi_{a}dv \qquad 2.252$$

para evaluar la integral de la izquierda de (2.252) usamos la identidad siguiente

$$\stackrel{+}{\nabla} \cdot (\psi_a \vec{J}) = \psi_a \stackrel{+}{\nabla} \cdot \vec{J} + \vec{J} \cdot \nabla \psi_a \qquad 2.253$$

ahora integrando sobre V y transformando la integral izquierda en una de superficie, aplicando condiciones de frontera y la ecu<u>a</u> ción (9) del apéndice A, obtenemos

$$\int_{V} \psi_{a} \nabla \cdot J dv = -k_{a} \int_{V} J \cdot F_{a} dv \qquad 2.254$$

Sustituyendo (2.254) en (2.252) obtenemos finalmente que

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \frac{d\rho}{dt} = 0$$
 2.255

lo que demuestra que ambas ecuaciones (2.247) y (2.250) conducen a la ecuación de continuidad (2.255), por lo tanto usaremos sólo una cualquiera de ellas.

Si combinamos (2.248) y (2.249) para conseguir ecuaciones separadas para  $\int \vec{E} \cdot \vec{E}_a dv$  y  $\int \vec{H} \cdot \vec{H}_a dv$  obtenemos fácilmente

$$\varepsilon_{0}\mu_{0}\frac{d^{2}}{dt^{2}}\int \vec{E}\cdot\vec{E}_{a}dv+k_{a}^{2}\int \vec{E}\cdot\vec{E}_{a}dv = -\mu_{0}\frac{d}{dt}\left(\int \vec{J}\cdot\vec{E}_{a}dv-\int (\vec{n}x\vec{H})\cdot\vec{E}_{a}da\right) -k_{a}\int (\vec{n}x\vec{E})\cdot\vec{H}_{a}da$$

2.256

$$\varepsilon_{0}\mu_{0}\frac{d^{2}}{dt^{2}}\int\overset{\rightarrow}{H}\overset{\rightarrow}{H}_{a}dv+k_{a}^{2}\int\overset{\rightarrow}{H}\overset{\rightarrow}{H}_{a}dv = k_{a}\left\{\int\overset{\rightarrow}{J}\overset{\rightarrow}{E}_{a}dv - \int\underset{S'}{\int}(\overset{\rightarrow}{n}xH)\overset{\rightarrow}{E}_{a}da\right\} -\varepsilon_{0}\frac{d}{dt}\int\underset{S}{(\overset{\rightarrow}{n}xE)}\overset{\rightarrow}{H}_{a}da$$

.94

Ahora bien, Si: (i) no hay ventanas  $= \int_{S^{-1}} (\vec{n} \times \vec{H}) \cdot \vec{E}_{a} da = 0$ (ii) se tiene conductividad finita  $\implies \vec{J} = \sigma \vec{E}$ 

por lo tanto, las ecuaciones (2.256) y (2.257) se transforman en

las siguientes

$$\varepsilon_{0}\mu_{0}\frac{d^{2}}{dt^{2}}\int_{0}^{\infty}\vec{E}\cdot\vec{E}_{a}dv+k_{a}^{2}\int_{0}^{\infty}\vec{E}\cdot\vec{E}_{a}dv = -\mu_{0}\sigma\frac{d}{dt}\int_{0}^{\infty}\vec{E}\cdot\vec{E}_{a}dv-k_{a}\int_{0}^{\infty}(\vec{n}x\vec{E})\cdot\vec{H}_{a}da \qquad 2.258$$

$$\varepsilon_{0}\mu_{0}\frac{d^{2}}{dt^{2}}\int_{0}^{\infty}\vec{H}\cdot\vec{H}_{a}dv+k_{a}\int_{0}^{\infty}\vec{H}\cdot\vec{H}_{a}dv = k_{a}\sigma\int_{0}^{\infty}\vec{E}\cdot\vec{E}_{a}dv - \varepsilon_{0}\frac{d}{dt}\int_{0}^{\infty}(\vec{n}x\vec{E})\cdot\vec{H}_{a}da \qquad 2.259$$

Finalmente por (1) del Apéndice A :  $\dot{H}_a = \frac{1}{k_a} \quad \nabla x E_a$  obtenemos

$$\frac{d^{2}}{dt^{2}} \int_{V} \mathbf{E} \cdot \mathbf{E}_{a} dv + \frac{\sigma}{\varepsilon_{0}} \frac{d}{dt} \int_{V} \vec{\mathbf{E}} \cdot \vec{\mathbf{E}}_{a} dv + \frac{k_{a}^{2}}{\varepsilon_{0}^{\mu_{0}}} \int_{V} \vec{\mathbf{E}} \cdot \vec{\mathbf{E}}_{a} dv = \frac{1}{\varepsilon_{0}^{\mu_{0}}} \int_{V} (\mathbf{n} \mathbf{x} \vec{\mathbf{E}}) \cdot (\mathbf{\nabla} \mathbf{x} \vec{\mathbf{E}}_{a}) da$$

2.260

iOhliSorpresal esta ecuación tiene la forma de un oscilador armónico amortiguado forzado.

#### CAPITULO 3

# **RESONANCIAS EN FISICA CUANTICA**

El fenómeno de resonancia en física cuántica se presenta con gran frecuencia en problemas de difusión y dispersión de parículas cuánticas, tanto en los campos molecular, atómico, nuclear, como de física de altas energías. Comenzaremos, pues, con una revisión general de algunos conceptos de la Mecánica Cuántica para luego pasar a la revisión particular del concepto de resonancia que fundamentalmente se exhibe en las secciones eficaces.

3.1 ECUACION DE SCHRÖDINGER 900 INDER 1000000 91

Como todo mundo sabe, la física cuántica estudia los fen<u>ó</u> menos a escala microscópica, entendiendo esta escala como aqu<u>e</u> lla en la que se producen los *fenómenos atómicos y subatómicos* en los cuales las longitudes de onda que intervienen son de al gunos angstroms como máximo (1 Å =  $10^{-8}$  cm). Para contrastar la escala microscópica con la macroscópica definimos esta últ<u>i</u> ma como la de aquellos fenómenos observables a simple vista o con un microscopio ordinario, o sea con una precisión del orden de la micra como máximo ( $10^{-4}$ cm).

Para fijar ideas consideremos una partícula con movimiento Browninano (observable con un microscopio ordinario). Las partículas más pequeñas de este tipo tienen un diámetro del orden de l $\mu$  y una masa M  $^{2}$  10<sup>-12</sup> gr. En equilibrio térmico a temperatura ordinaria, su energía cinética media  $\frac{3}{7}$  kT es alrededor de  $0.4 \times 10^{-13}$  erg, de donde una longitud de onda media

$$\lambda = \frac{h}{p} = \frac{h}{\sqrt{3MkT}} \simeq 5 \times 10^{-6} \text{ Å}$$

有 网络白色花 医白斑网络 一起一起说:"我说,你们的母亲 Same Dave Para una misma energía, un átomo de helio tiene una longitud de onda  $\lambda \ge 0.9$  Å, un neutrón  $\lambda \ge 1.8$  Å, un electrón λ 2 77 Å.

1 d. 2 1 - 1

3.4.3.40

3.2

agene a the same days

La ecuación fundamental que rige a la Mecánica Cuántica la Ecuación de Schrödinger

Lond code mundo submits is fisici culmitter asturis ies fenn supers Troy 2 1 3200 and The Treatment spice second of south  $\frac{1}{2m} \frac{\partial}{\partial x^2} + V(x) \Psi(x, t) = 1\pi \frac{\partial}{\partial t} \Psi(x, t) = 3.1$ Is all the meaninger index due onds and thread and any any de-

Para el caso en que E sea la energía del estado estacioentersempenter consulter final / ab st build and nario, entonces

. us "tor a fir warder ower subjection to any

-1 ft was from and  $\Psi(x, T) = \psi(x)$ 

y por consiguiente la ecuación (3.1) se transforma en

$$\left[-\frac{\pi^2}{2m}\frac{d^2}{dx^2}+V(x)\right]\psi(x)=E\psi(x)$$

3.3

Redefiniendo V(x) y E como  $V(x) = \frac{\pi^2}{2m} U(x), \quad E = \frac{\pi^2}{2m} c$  3.4 obtenemos finalmente que la ecuación (3.3) se escribe sup enemos io. National de la ecuación (3.3) se escribe de la ecuación (3.3) se escribe sup enemos el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup el co notario de la ecuación (3.3) se escribe sup

La ecuación (3.5) es una ecuación diferencial del tipo Sturm-Liouville.

Si observamos con cuidado la ecuación (3.5) vemos que ella es real ya que V(x) es una función real de x. Si  $\psi$  es función propia, su parte real y su parte imaginaria lo son también y necesariamente son múltiplos la una de la otra si la función propia no es degenerada. Por lo tanto, es suficiente conocer las funciones propias reales para construir todas las funciones propias relativas a un valor propio dado.

Con el fin de ilustrar el tipo de soluciones que nos propor ciona la ecuación (3.5) analicemos el problema en donde V(x)sea un potencial cuadrado cuya característica principial es que presenta discontinuidades de primera especie; es decir, saltos bruscos de una cantidad finita, en ciertos puntos y que permanez ca constante fuera de ellos. Se requiere también que para que aparezcan efectos típicamente cuánticos es necesario que el por tencial V(x) presente una variación relativa notable en un de<u>s</u> plazamiento del orden de una longitud de onda.

De la ecuación (2.5) se sigue inmediatamente que  $\frac{d\psi}{dx}$  es continua en todo el espacio y a fortiori  $\psi(x)$  también.

Si U<sub>i</sub> representa el valor constante de U(x) en la i-ésima región, entonces tenemos dos casos por trabajar:

 $\frac{1^{r_0}}{1^{k_1}}$  Si  $\varepsilon > U_1$ , se tienen soluciones cuyos comportamientos son oscilatorios, es decir, son funciones del tipo ik<sub>1</sub>x -ik<sub>1</sub>x e , e donde k<sub>1</sub> =  $\sqrt{\varepsilon - U_1}$ .

 $2\frac{do}{do}$  Si  $\varepsilon < U_i$ , se tienen soluciones cuyos comportamientos son exponenciales, es decir, son funciones del tipo

$$e^{\kappa_i x}$$
,  $e^{-\kappa_i x}$  donde  $\kappa_i = \sqrt{U_i - \varepsilon}$ .

Para el caso más específico de tener un potencial (ver Figura).

$$U(x) = \begin{cases} U_{1} & si & x > 0 \\ & & & & \\ U_{2} & si & x < 0 \end{cases}$$
 3.6

donde  $U_2 > U_1$  encontramos los siguientes resultados



Fig. 24

(a) Cuando  $U_1 < \varepsilon < U_2$  tenemos un comportamiento oscilatorio para la región I y un comportamiento exponencial para la región II, es decir,

$$\psi(x) = \begin{cases} A_{1} \operatorname{sen}(k_{1}x + \theta) & x > 0 \\ & & & & \\ A_{2} e^{\kappa_{2} x} & & & \\ A_{2} e^{\kappa_{2} x} & & & x < 0 \end{cases}$$
3.7

Las condiciones de frontera (continuidad de la función y de su derivada, en este caso en x = 0; o bien formular la continuidad de la función y de su derivada logarítmica) nos determinan que

$$\theta = \text{ ang tan } \frac{k_1}{K_1} ; \left( -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right)$$

$$\frac{A_2}{A_1} = \text{ sen } \theta = \frac{k_1}{|k_1^2 + k_2^2|} = \sqrt{\frac{\varepsilon - U_1}{U_2 - U_1}}$$
3.9

(b) Cuando  $U_2 < \varepsilon$  tenemos un comportamiento oscilatorio en todo el espacio, es decir,

$$\psi(\mathbf{x}) = \begin{cases} -\mathbf{i}\mathbf{k}_1\mathbf{x} & \mathbf{i}\mathbf{k}_1\mathbf{x} \\ \mathbf{e} & + \mathbf{A} \mathbf{e} & \mathbf{x} > 0 \\ \\ -\mathbf{i}\mathbf{k}_2\mathbf{x} & \mathbf{x} < 0 \end{cases}$$

3.10
Nuevamente las condiciones de frontera nos determinan que

$$A = \frac{k_1 - k_2}{k_1 + k_2}$$
 3.11

$$B = 1 + A = \frac{2k_1}{k_1 + k_2}$$
 3.12

En este caso  $\psi^*(x)$  [compleja conjugada de  $\psi(x)$ ] es una función propia linealmente independiente de  $\psi(x)$ . Todas las funciones propias que corresponden al valor propio  $\varepsilon$  se pueden, pues, poner en forma de una combinación de  $\psi$  y  $\psi^*$ .

## 3.2 COLISIONES CUANTICAS

Consideremos la colisión de una partícula clásica en un cam po de fuerzas centrales. Fijada la energía de la partícula inc<u>i</u> dente,  $E = p^2/2m$ , cada trayectoria se puede caracterizar por su parámetro de impacto, b, definido como la distancia del ce<u>n</u> tro de fuerzas C a la recta sobre la que está el vector inicial  $\vec{p}_0$ (ver Figura 25).





En una colisión de este tipo, el momento angular L es una constante del movimiento, b es directamente proporcional a L:

L = bp

Si el campo de fuerzas tiene un radio limitado r<sub>o</sub>,

V(r) = 0 para  $r > r_0$ , 3.14

21.203 898

3.13

la particula incidente sufre o no una desviación según que  $b < r_0 \delta b > r_0$ . La desviación está limitada a las particulas cuyo momento angular sea suficientemente pequeño.

En Física Cuántica una colisión es un fenómeno muy distinto del de una colisión clásica: es esencialmente un fenómeno de d<u>i</u> fusión de ondas. Sin embargo, cuando el potencial difusor V(r) es despreciable — sin ser necesariamente nulo — más allá de una determinada distancia r<sub>o</sub>, el fenómeno presenta ciertas *analogías* con la difusión de un haz de partículas clásicas por un potencial de radio limitado r<sub>o</sub>.

No obstante lo anterior, debemos ser conscientes de que en Mecánica Cuántica deja de tener sentido el concepto de trayectoria y el de parámetro de impacto. El objeto de la física cuántica es ahora tan sólo calcular la probabilidad de que como resultado de la colisión, las partículas se separen (o, como suele decirse, se dispersen) formando tal o cual ángulo.

A continuación ofrecemos una serie de definiciones muy importantes relacionadas con secciones eficaces, amplitudes de d<u>i</u> fusión y órdenes de magnitud.

1.

magnitud del flujo incidente: número de particulas incidentes que atraviesan en la unidad de tiempo una superficie unidad colocada perpendicularmente a la dirección de propagación e inmóvil con respe<u>c</u> to al blanco.

- 2. P : número de particulas por unidad de volumen en el haz incidente.
- 3.  $\vec{v}$  : velocidad de las partículas incidentes con respecto to al blanco.
- 4. N : número de particulas difundias por unidad de tiem po en el ángulo sólido d $\Omega$  situado en la dirección  $\Omega(\theta, \psi)$ .
- 5.  $\sigma(\Omega)$  : sección eficaz de difusión de la particula por el centro difusor en la dirección  $\Omega_0$ ; más brevemente, sección eficaz de difusión diferencial.

6. N : número de difusores (blanco)

L. M. C. L.

7. N : número total de partículas difundidas en la unidad de tiempo.

Considerando las definiciones anteriores y en donde además la separación entre difusores >>  $\lambda$  de las partículas incidentes y que los difusores son elásticos, es decir, que el estado cuántico del difusor no se modifica y donde, a fortiori, no hay transferencias de energía a los grados de libertad internos del difusor, podemos escribir

	$\mathbf{N} = \mathbf{J} \ \underline{\mathbf{N}} \ \sigma(\Omega) \mathbf{d}\Omega$		3.15
donde	J = Pv		3.16
y	$\sigma_{tot} = \int \sigma(\Omega) d\Omega$	 ·**. * _)	3.17

por tanto  $\mathbf{N} = \mathbf{J} \cdot \mathbf{N} \cdot \mathbf{\sigma}_{tot}$ 3.18

У

Para darnos una idea de la extensión de la zona de difusión, los órdenes de magnitud son: a,

 $a \simeq 10^{-8} \text{ cm}$ ; si el difusor es un átomo A DE LEVEL A DE LEVELA A LEVEL A L a  $\simeq 10^{-13}$ ,  $10^{-12}$  cm ; si el difusor es un núcleo de átomo

Las unidades típicas con que se miden las secciones eficaces son el barn y el milibarn, donde

 $1 \text{ barn} = 10^{-24} \text{ cm}^2 \text{ y}$  $1 \text{ mb} = 10^{-27} \text{ cm}^2$ .

Ahora bien, en lugar de estudiar el difusor átomo, molécula, núcleo, etc., con toda su complejidad, lo representaremos median te un potencial estático V(r).

Consideremos el caso de una partícula incidente de masa m y un dispersor  $V(\vec{r})$  tal que  $V(\vec{r}) \rightarrow 0$  más rápido que  $\frac{1}{r}$  cuando  $r \rightarrow \infty$ .

Si Ey $\vec{p} = \pi \vec{k}$  son la energía y el impulso inicial de la partícula, entonces el problema es ligar  $\sigma(\Omega)$  a la solución de la ecuación de Schrödinger

$$-\frac{n^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) ] \Psi_{\vec{k}}(\vec{r}) = E \Psi_{\vec{k}}(\vec{r})$$
 3.19

cuya forma asintótica viene dad por

$$\psi_{\vec{k}}(\vec{r}) \sim e^{ik\cdot r} + f(\Omega) \frac{e^{ikr}}{r}$$
 3.20

y se le conoce con el nombre de onda estacionaria de difusión con vector de onda K.

La interpretación de los dos términos de la forma asintóti ca (3.20) la podemos hacer si definimos el vector densidad de corriente como:

$$\mathbf{J}(\mathbf{r}) = \frac{h}{2m_1} \left\{ \Psi^*(\mathbf{r}) \begin{bmatrix} \overline{\nabla} \Psi(\mathbf{r}) \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \overline{\nabla} \Psi(\mathbf{r}) \end{bmatrix}^* \Psi(\mathbf{r}) \right\} \qquad 3.21$$

Ast las cosas

 $e^{i\vec{k}\cdot\vec{r}}$ : representa una onda de densidad uno y de dens<u>i</u>

dad de corriente hk/m

de las la casteria de la de la casteria de la caste

 $f(\Omega) = \frac{e^{ikr}}{r}$ : se interpreta como un haz de partículas emitidas radialmente a partir del centro difusor y representa el haz de partículas difundidas.

De acuerdo con esta interpretación; el número de particulas emitidas por unidad de tiempo en el ángulo sólido d $\Omega$ situado en la dirección  $\Omega$  es igual al flujo de las particulas difundidas a través de un casquete esférico de radio muy grande y visto bajo un ángulo sólido ( $\Omega$ ,  $\Omega$  + d $\Omega$ ) o sea ( $\pi k/m$ ) $|f(\Omega)|^2 d\Omega$ . Ahora si dividimos por el flujo incidente J =  $\pi k/m$ , obtenemos la sección eficaz de difusión

 $\sigma(\Omega) = |f(\Omega)|^2$ 3.22

donde  $f(\Omega)$  recibe el nombre de amplitud de difusión.

Los razonamientos que hemos hecho anteriormente no son del todo correctos ya que hemos trazado una analogía cuyos analogados no se identifican en forma total y esto lo podemos ver diciendo:

1<sup><u>ro</u></sup> El vector densidad de corriente no es simplemente la suma de la corriente de la onda plana incidente y de la corriente de la onda difundida. A estos dos sumandos hay que añadir el término de interferencia entre exp  $(i\vec{k}_0\vec{r})$  y  $f(\Omega)$ [exp (ikr)/r].

2<sup><u>do</u></sup> La representación de la situación física mediante la onda estacionaria de difusión  $\psi_{\vec{k}}(\vec{r})e^{iEt/\hat{m}}$  es una idealización. En realidad, cada particula que inte<u>r</u> viene mediante un paquete de ondas formado por supe<u>r</u> posición de ondas relacionadas del tipo anterior, correspondientes a vectores de onda de magnitud y dirección ligeramente distintas de  $\vec{k}$ . Este paquete está constituido de tal manera que se cumplen c<u>o</u> rrectamente las condiciones imiciales.

Analicemos un poco más de cerca un experimento de difusión y las longitudes características que intervienen en este fenómeno (ver Figura 26)



Fig. 26

 $f(\Omega) = \frac{e^{ikr}}{r}$ : se interpreta como un haz de partículas emit<u>i</u> das radialmente a partir del centro difusor y representa el haz de partículas difundidas.

De acuerdo con esta interpretación; el número de partículas emitidas por unidad de tiempo en el ángulo sólido d $\Omega$ situado en la dirección  $\Omega$  es igual al flujo de las partículas difundidas a través de un casquete esférico de radio muy grande y visto bajo un ángulo sólido ( $\Omega$ ,  $\Omega$  + d $\Omega$ ) o sea ( $\pi k/m$ ) $|f(\Omega)|^2 d\Omega$ . Ahora si dividimos por el flujo incidente J =  $\pi k/m$ , obtenemos la sección eficaz de difusión

$$\sigma(\Omega) = |f(\Omega)|^2$$
3.22

donde  $f(\Omega)$  recibe el nombre de amplitud de difusión.

Los razonamientos que hemos hecho anteriormente no son del todo correctos ya que hemos trazado una analogía cuyos analogados no se identifican en forma total y esto lo podemos ver diciendo:

1<sup><u>ro</u></sup> El vector densidad de corriente no es simplemente la suma de la corriente de la onda plana incidente y de la corriente de la onda difundida. A estos dos sumandos hay que añadir el término de interferencia entre exp  $(i\vec{k}_0\vec{r})$  y  $f(\Omega)$ [exp (ikr)/r].

- $\pi = \frac{\pi}{mv}$ : longitud de onda media del paquete incidente
- d y & : dimensiones transversal y longitudinal del paquete incidente
- : extensión de la zona de difusión a

A MARY SHELLAND FRANKER . . . . . .

ALAN IS TO ALL AND AND A

🐂 : distancia entre los aparatos contadores y la zona D de difusión.

 $\vec{v} = \vec{n}\vec{k}/m$ 

Sea to el instante en que el centro del paquete atrave-saria el plano S. Si el movimiento del paquete no estuviera 生活着我们已经,我的总统会行我们 afectado por la presencia del potencial, el movimiento del 2. 通知法律的问题,如此的问题,如此不可以必须的问题,这些问题。 centro del paquete antes de la colisión sigue la ecuación 了的建筑的一点白,有金白白,切片的"瓷纸"之"的"在作为中于自己的行手子,自我

as i lopotol génete, agrobatacol hazigange accopie du obnafn Si suponemos que tanto la dirección de propagación como la energía del paquete incidente están perfectamente definidas, entonces an arosticastile nue san arazin ane na odbienad

where the second states a determinant with a second of the second s \* << d, 2 3.24

一日本的思想的 一下的外面的人 推进 二十日

a share the patterner.

además para que el fenómeno de colisión no dependa de modo crítico de la forma particular del paquete de ondas, es necesario que 一方 "你们就能不是你们,你你们是我们就你的人们还是你的?""你们就能

a << d, 2 3,25

Para que se produzca la difusión necesitamos también que b < d y por tanto, el paquete de ondas incidente alcanza la zona de difusión en un determinado tiempo  $t_0 \cong t_0 - (\ell/v)$ . La colisión comienza propiamente en dicho tiempo. Después de un tiempo suficientemente largo, el paquete de ondas se encuen tra de nuevo integramente fuera de la zona de difusión; en <u>ge</u> neral, se compone, entonces, de dos términos adicionales, un paquete de onda transmitido cuya forma y ley de propagación son sensiblemente las mismas que las del paquete de ondas incidente, y un paquete de ondas difundidas en direcciones distintas de la dirección incidente. El fenómeno es análogo a los fenómenos de reflexión y de transmisión de ondas tratados en el capítulo 2 y al comienzo de este.

La detección de las partículas difundidas se hace disponiendo un sistema apropiado (contadores, placas fotográficas, etc.) en una dirección dada  $\Omega = (\theta, \psi)$  a una distancia del centro difusor del orden de D. Esta distancia no debe ser demasiado grande si se quiere que el despliegue del paquete de ondas permanezca despreciable durante todo el experimento, para ello se requiere que:

3.26

Además, para que la propagación de la onda que se detecta no esté afectada por la presencia del centro difusor necesit<u>a</u> mos que

3.29

y que el detector no se pueda poner en marcha en ningún caso por la onda transmitida.

$$d \ll D \operatorname{sen} \theta$$
 3.28

Resumiendo, podemos decir que

Para que  $\sigma(\Omega)$  cumpla con la ecuación (3.22) es necesario que el dispositivo de medida de esta magnitud responda a las condiciones (3.29).

En física atómica o nuclear, d es, como máximo, igual a la anchura del diafragma de entrada de las partículas incidentes, d  $\ge$  1 mm;  $\pounds$  puede ser notablemente mayor; D es del orden de 1 m. Con a  $\ge$  10<sup>-8</sup> cm y  $\lambda \ge$  10<sup>-8</sup> cm, lo cual es máximo, se tiene  $\sqrt{\pi}D \ge 10^{-3}$  cm y  $\frac{\hbar}{a} \sim \frac{d}{a} - 10^7$ ,  $\ell/\sqrt{\pi}D \gtrsim d/\sqrt{\pi}D \simeq 10^2$ ,  $\frac{d}{D} \simeq 10^{-3}$ . Las condiciones (3.29) quedan, pues, ampliamente satisfechas.

#### 3.3 AMPLITUD DE DIFUSION

Estudiaremos ahora con más detalle la amplitud de la difusión o amplitud de dispersión:

Consideremos un haz de partículas representada por una on da plana e incide sobre una partícula blanco sin spin o centro dispersor, tal que

$$\psi_{inc} = e^{ikz} \qquad 3.30$$

12. 2 .... A DATE STRATE

donde  $k = 1/\pi$  y  $2\pi\pi$  es la longitud de onda de De Broglie. Una onda plana se puede representar como una superposición de ondas esféricas, entrante y saliente. Así, la expansión de  $\psi_{inc}$  para kr >> 1 es

$$\psi_{\text{inc}} = e^{ikz} = \frac{1}{2kr} \sum_{\varrho} (2\varrho+1) \left[ (-1)^{\varrho} e^{-ikr} - e^{+ikr} \right] P_{\varrho}(\cos \theta) \qquad 3.31$$

donde  $P_{l}(\cos \theta)$  son los polinomios de Legendre y donde el primer término dentro del paréntesis cuadrado representa la onda entrante y el segundo la onda saliente (ver Figura 27)

Como el centro dispersor puede alterar en general tanto a la fase como a la amplitud de la onda saliente, el cambio de fase de la 2-ésima onda parcial lo expresamos por  $2\delta_g$ y su amplitud por  $n_g$ , donde  $0 < n_g < 1$ .



Fig. 27

La onda total tiene ahora, la forma asintótica

$$\Psi_{\text{tot}} = \frac{i}{2kr} \sum_{\ell} (2+1) \left[ (-1)^{\ell} e^{-ikr} - \eta_{\ell} e^{2i\delta_{\ell}} e^{ikr} \right] P_{\ell}(\cos \theta) \qquad 3.32$$

As<mark>i, la onda dispersada o difundida, viene representada</mark> por

$$\Psi_{\text{disp}} = \Psi_{\text{tot}} - \Psi_{\text{inc}} = \frac{e^{ikr}}{kr} \sum_{\ell} (2+1) \left( \frac{n_{\ell}e^{2i\delta_{\ell}} - 1}{2i} \right) P_{\ell}(\cos \theta) \qquad 3.33$$

$$= \frac{e^{ikr}}{r} F(\theta)$$

donde la amplitud de dispersión

$$F(\theta) = \frac{1}{k} \sum_{\ell} (2\ell+1) \left( \frac{\eta_{\ell} e^{2i\delta_{\ell}} - 1}{2i} \right) P_{\ell}(\cos \theta) \qquad 3.34$$

.113

马子 13、 品生 主教 安正之禄

La amplitud de dispersión (3.34), como podemos observar, corresponde a una onda dispersada elásticamente, ya que el número de onda k viene a ser el mismo antes y después de la dispersión. Lo anterior puede ser cierto en el sistema de laboratorio sólo si el centro dispersor es infinitamente masivo. En general, la partícula blanco adquiere a la vez momento y energía; así las cantidades k y  $\lambda$  se refieren estrictamente a las propiedades de las ondas en el sistema centro de masas de las partículas incidente y blanco, de tal modo que no cambian en una colisión elástica.

El flujo dispersado dentro de un ángulo sólido d $\Omega$ , a través de una esfera de radio r, es

$$v_0 \psi_{disp} \psi_{disp} r^2 d\Omega = v_0 |F(\theta)|^2 d\Omega$$

donde v<sub>o</sub> es la velocidad de las particulas salientes (relativas al centro dispersor). Pero (3.35) es, por definición, el producto de la sección eficaz de dispersión y el flujo incidente, es decir, igual a v<sub>inc</sub> $\psi_{inc}$ <sup>\*</sup> = v<sub>inc</sub> como v<sub>inc</sub> = v<sub>o</sub> para dispersión elástica,

$$v_0 d\sigma = v_0 |F(\theta)|^2 d\Omega$$
 3.36

3.35

$$\left(\frac{d\sigma}{d}\right)_{elástico} = |F(\theta)|^2 \qquad 3.37$$

.114

Ó

Los polinomios de Legendre P<sub>l</sub>obedecen a la siguiente condición de ortogonalidad

$$\int P_{\ell}P_{\ell}, d\Omega = \frac{4\pi}{2\ell+1} \delta_{\ell,\ell}.$$
 3.38

donde

$$\delta_{\ell,\ell'} = \begin{cases} 1 & \text{si } \ell = \ell' \\ 0 & \text{si } \ell \neq \ell' \end{cases}$$
3.39

Luego, la sección eficaz de dispersión total, integrada sobre el ángulo, es de (3.34) y (3.37),

$$\sigma_{e1} = 4\pi\lambda^{2} \sum_{k} (2k+1) \left| \frac{\eta_{k}e^{2i\delta_{k}} - 1}{2i} \right|^{2} 3.40$$

Cuando  $\eta = 1$ , se tiene el caso de no absorción y por tan to

$$\sigma_{el} = 4\pi\lambda^2 \sum_{k} (2k+1) \operatorname{sen}^2 \delta_{k} \qquad 3.41$$

Obviamente,  $\sigma_{el}$  es cero cuando  $\delta_g = 0$ , que corresponde al caso sin dispersión.

Si  $\eta < 1$ , la sección eficaz de reacción,  $\sigma_r$ , se obtiene de la conservación de la probabilidad:

$$\sigma_{r} = \int \left( |\psi_{inc}|^{2} - |\psi_{sol}|^{2} \right) r^{2} d\Omega$$
 3.42

donde  $\psi_{inc}$  es el primer término de (3.31) y  $\psi_{sal}$  es el segundo término de (3.32). El resultado final es

$$\sigma_{r} = \pi \lambda^{2} \sum_{\ell} (2\ell + 1)(1 - |n_{\ell}|^{2}) \qquad 3.43$$

La sección eficaz total será entonces

$$\sigma_{T} = \sigma_{r} + \sigma_{el} = \pi \lambda^{2} \sum_{l} (2l + 1) 2 (1 - \eta_{l} \cos 2\delta_{l}) 3.44$$

Dado que  $P_{g}(1) = 1$  para toda l, (3.34) para la dirección hacia adelante cos = 1,  $\theta = 0$ :

Im F(0) = 
$$\frac{1}{2k} \sum_{k=1}^{\infty} (2k + 1)(1 - n_k \cos 2\delta_k)$$
. 3.45

Comparando las dos últimas ecuaciones, encontramos el teo rema óptico

Im F(0) = 
$$\frac{k}{4\pi} \sigma_{T}$$
 3.46

que nos relaciona la sección eficaz total con la parte imaginaria de la amplitud de dispersión hacia adelante. Las secciones eficaces,  $\sigma_{el}$ ,  $\sigma_r$ , y  $\sigma_T$  están expresadas en términos de los parámetros n y  $\delta$ . Estos parámetros est<u>a</u> blecen cotas para dichas secciones eficaces impuestas por la conservación de la probabilidad (condición de unitaridad, ver capítulo 4). Por ejemplo:

$$\sigma_{el}^{m\bar{a}x} = 4\pi\lambda^2(2\ell + 1)$$
 para  $\delta_{\ell} = \frac{\pi}{2}$  3.47

 $\sigma_r^{\max} = \pi \lambda^2 (2\ell + 1) \qquad \text{para } \eta_\ell = \ell \qquad 3.48$ 

### La cantidad

$$f(l) = \frac{\eta_l e^{2i\delta_l} - 1}{2i} = \frac{i}{2} - \frac{i\eta_l}{2} e^{2i\delta_l}$$
3.49

de (3.34) es la amplitud de dispersión elástica para la L-ésima onda parcial. Es una cantidad compleja y en la Fig<u>u</u> ra 28 f se encuentra graficada como un vector en el plano complejo.



Fig. 28

El significado de este círculo unitario es que, dada la conservación de la probabilidad o condición de unitaridad, la intensidad de una onda parcial particular saliente no puede exceder a la de la onda entrante correspondiente.

### 3.4 FUERZAS, TIEMPO DE REACCION Y LEYES DE CONSERVACION

Actualmente, los conceptos de fuerza e interacción se usan de manera intercambiable. La fuerza nuclear o "fuente" es la más poderosa de las cuatro interacciones básicas y que junto con la cosmología dan cuenta a todos los fenómenos naturales.

La interacción fuerte está limitada a un corto rango: al rededor de  $10^{-13}$ cm, que es aproximadamente el diámetro de una partícula que interactúa fuertemente.

La siguiente fuerza en orden de intensidad, es la fuerza electromagnética, que es aproximadamente el 1% de la interacción fuerte. Su intensidad decrece como el cuadrado de la distancia entre partículas interactuando y su rango en principio es ilimitado. Esta fuerza actúa sobre todas las partí culas con carga eléctrica e incluye al fotón sin carga, que es el portador del campo de fuerzas electromagnético. La fuerza electromagnética liga a los electrones con los núcleos cargados positivamente para formar átomos, liga a los átomos para formar moléculas y así en diversas variedades es respo<u>n</u> sable de toda la química y biología.

La siguiente en orden, con sólo un ciento de trillones en uno (10<sup>-14</sup>) de la interacción fuerte, es la interacción débil. Esta interacción es también, de corto rango y no puede, hasta donde uno quisiera, ligar cualquier cosa, sin embargo es capaz

de gobernar el decaimiento de muchas particulas que interactúan fuertemente y es además responsable del decaimiento de ciertos núcleos radioactivos. Su estudio es más fácil en el comportamiento de los cuatro leptones que no responden a la interacción fuerte.

La cuarta y más débil fuerza, es la gravedad, su intens<u>i</u> dad de aproximadamente  $10^{-39}$  veces la de la fuerte. Esta fuerza produce efectos a gran escala en virtud de que es atractiva y opera en rangos grandes. Sobre la escala del núcleo atómico sus efectos son indetectables.

Muchas partículas están "acopladas" con las cuatro interacciones conjuntamente, por ejemplo, el protón. El protón es una partícula que interactúa fuertemente y como está eléctricamente cargada, también "siente" la fuerza electromagnética. Esta partícula se puede crear por el decaimiento beta de un neutrón, un decaimiento en el que el neutrón emite un ele<u>c</u> trón negativo y un antineutrino por un proceso de interacción débil; de aquí que debe ser incluida en interacción débil. El protón, como el resto de la materia, es atraido por gravedad. La última partícula reactiva es el neutrino, que está direct<u>a</u> mente acoplada sólo a la interacción débil y gravitacional. El neutrino comparte, con los otros leptones, una indiferencia total a la interacción fuerte.

Una idea importante, nada evidente con lo anterior, es que las interacciones básicas pueden ir más allá de tan sólo ligar partículas. Por ejemplo, cuando dos partículas chocan y salen en diferentes direcciones, necesariamente se da una intracción. Si una partícula se está moviendo con suficiente energía antes de golpear a una partícula en reposo, se puede crear una nueva partícula en la colisión. La colisión de un protón y un neutrón puede conducir a un protón, un neutrón y un pión neutro o también puede conducir a dos neutrones y a un pión positivo. El choque entre dos partículas, que interactúan fuertemente, puede conducir también a productos más masivos. Este es, en efecto, el proceso por el que los grandes aceleradores de partículas, han creado nuevas partículas más pesadas que los protones y los neutrones. Así, las fuerzas básicas son i<u>n</u> teracciones que pueden dispersar, crear, aniquilar o transformar pa<u>r</u> tículas.

Las interacciones de interés principal en física de altas energías toman lugar cuando una de las partículas en la inte<u>r</u> acción tiene una velocidad cercana a la de la luz. Como el tamaño de una partícula es típicamente del orden de 10<sup>-3</sup> cm el tiempo mínimo de reacción es menor que 10<sup>-23</sup> segundos, para partículas que se mueven a la velocidad de la luz. Cua<u>n</u> do se habla de una interacción fuerte, el término "fuerte" se usa para significar a ala par con el breve tiempo, la intera<u>c</u> ción fuerte es suficientemente poderosa como para que lleve a cabo una reacción.

Las reacciones electromagnéticas, 10<sup>2</sup> veces más débiles que las fuertes, se toman tiempos del orden de 10<sup>2</sup> veces más grandes, es decir, 10<sup>-21</sup> segundos típicamente.

Los procesos que incluyen la interacción débil, que es  $10^{-14}$  veces más débil que la interacción fuerte, comúnmente se toman  $10^{-9}$  segundos, aproximadamente.

Pasando al último punto de esta sección, se da por un hecho que la naturaleza conserva muchas cantidades — además de la conservación de la energía y la cantidad de movimiento y nos exhibe varias simetrías — como la que se da entre izquierda y derecha —. Existe una relación muy estrecha entre simetrías y Leyes de conservación de tal manera que en un caso particular uno se puede referir o bien a una simetría o bien a la ley de conservación asociada, según lo que sea más conveniente.

Algunas leyes de conservación parecen ser universales: son obedecidas por las cuatro interacciones básicas. Este grupo inviolable lo constituyen: la conservación de la energía, de la cantidad de movimiento, de la cantidad de movimiento angular y de la carga eléctrica.

Las cantidades que se conservan en mecánica cuántica apare cen como un número cuántico. A continuación se tiene una tabla en la que se dan a conocer siete cantidades que son con-

TABLA III

CANTIDAD CONSERVADA	SIMBOLO VALORES CONSERVADOS		EJEMPLOS		
		VALORES CONSERVADOS	DESCRIPCION	Protón	Pión(-)
CARGA ELECTRICA	Q	0, 1, 2, 3,	Representa el número de unidades de carga eléctrica que son porta das por una particula, o núcleos átomicos, en unidades de la car- ga positiva sobre el protón. A los multiples de carga, tales como el doblete neutrón-protón o el triplete pion, se les puede asignar una carga promedio, Q.	$Q=+1$ $\overline{Q}=+\frac{1}{2}$	Q=-1 Q=0
NUMERO DE MASA ATOMICO O NUMERO BARIONICO	A	0, 1, 2, 3,	Representa el familiar número de masa atómica frecuentemente usa- do para núcleos. Para uranio 235, A=235. Para bariones, A=+1; para antibariones, A=-1; para mesones, A=0.	A=+1	<b>A</b> =0
HIPERCARGA (Relacionado a la carga promedio $\overline{Q}$ , y a la extrañeza, S).	Y	-2,-1,0,+1	Definida como dos veces la carga promedio, $\overline{Q}$ , de un multiplete. La estrañeza, S, es la hipercar- ga menos el número de masa atómi ca (S = Y-A).	Y=+1 S=0	Y=0 S=0
SPIN ISOTOPICO	I	$0, \frac{1}{2}, 1, \frac{3}{2}$	Grupos de estados nucleares en multipletes cuyo número difiere sólo en carga eléctrica. El número de estados cargados, o multiplicidad, M, está relaciona do a I por la ecuación M=2I+1.	$I = \frac{1}{2}$ $M = 2$	I=1 M=3

123

# TABLA III (CONTINUACION)

CANTIDAD CONSERVADA	SIMBOLO	VALORES CONSERVADOS	DESCRIPCION	EJEMPLOS Proton Pion(-)	
SPIN DE LA CANTIDAD DE MOV. ANGULAR	J	$\frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \frac{5}{2}, \ldots$	Indica que tan rápido gira una particula respecto a su eje, expresada en unidades de la constante de Planck, h.	$J = \frac{1}{2}$	J=0
PARIDAD	Р	-1, +1	Una propiedad intrinseca rel <u>a</u> cionada a la simetria izquier da - derecha.	P = +1	P=-1
G	G	-1, +1	Una paridad intrínseca encon- trada sólo en mesones con hi- percarga cero	No def <u>i</u> nida	G=-1

servadas por la interacción fuerte pero no necesariamente por las interacciones electromagnética y débil.

#### 3.5 RESONANCIAS EN FISICA DE ALTAS ENERGIAS

Hagamos ahora la conexión entre la discusión de la sección 3.3 y la dispersión de dos partículas elementales — una correspondiente a la onda incidente y la otra a el centro di<u>s</u> persor —. Para simplificar las cosas las dos partículas carecen de *spin*.

Si la amplitud de dispersión elástica f(l) pasa a través de un máximo para un valor particular de l y para una logitud de onda  $\lambda$  particular del sistema centro de masa, se dice luego que las dos partículas *resuenan* o son *resonantes*. El estado resonante, por tanto, está caracterizado por un momento angular único o spin J = l, una paridad o isoespin únicos y una masa correspondiente a la energía total del sistema centro de masa de las dos partículas.

Un criterio de resonancia, visto en el capítulo 2, es que el corrimiento de fase δ<sub>l</sub> de la l-Esima onda parcial pasa a trav**és de** π/2.

La sección eficaz, también, se puede describir en términos de la anchura Γ o el tiempo de vida τ del estado resonante, como sigue: Suprimiendo el subindice & en (3.49) y haciendo  $\eta = 1$  podemos escribir a f como

$$f = \frac{e^{i\delta}(e^{i\delta} - e^{-i\delta})}{2i} = e^{i\delta} \operatorname{sen} \delta = \frac{1}{\cos \delta - i} \qquad 3.50$$

Cerca de la resonancia  $\delta \simeq \pi/2$ , así que cot  $\delta \simeq 0$ .

Si E es la energía total del estado de las dos particulas en el SCM y E<sub>R</sub> es el valor de E en resonancia ( $\delta = \pi/2$ ), entonces, haciendo una expresión en serie de Taylor

$$\cot \delta(E) = \cot \delta(E_R) + (E - E_R) \left[ \frac{d}{dE} \cot \delta(E) \right]_{E=E_R} + \dots$$

 $2 - (E - E_R) \frac{2}{\Gamma}$ , 3.51

donde cot  $\delta(E_R) = 0$  y por tanto  $\frac{2}{\Gamma} = -\left[\frac{d}{dE} \cot \delta(E)\right]_{E=E_R}^{-1}$ Despreciando términos más distantes en la serie, está justifi cado tener en cuenta que  $|E - E_R| \cong \Gamma << E_R$ . Luego de la ecuación (3.50)

$$f(E) = \frac{1}{\cot \delta - 1} = \frac{\frac{1}{2}\Gamma}{\left[(E_{R} - E) - i\frac{1}{2}\Gamma\right]}$$
 3.52

De (3.40) y (3.43), obtenemos para la sección eficaz de dispe<u>r</u> sión elástica

$$\sigma_{e1}(E) = 4\pi\lambda^{2}(2\ell + 1) \frac{\frac{1}{4}\Gamma^{2}}{(E - E_{R})^{2} + \frac{1}{4}\Gamma^{2}}$$

Esta expresión es la ya bien conocida formula de Breit-Wigner.



Fig. 29

La gráfica anterior muestra la curva de resonancia de  $\sigma(E)$ . La anchura  $\Gamma$  está definida de tal manera que la se<u>c</u> ción eficaz elástica  $\sigma_{el}$  decae por un factor de 2 del valor pico, donde  $|E - E_R| = \pm \Gamma/2$ . La anchura  $\Gamma$  y el tiempo de vida  $\tau$  del estado resonante están relacionados por  $\tau = h|\Gamma$ . La energia dependiente de la amplitud (3.53) es simplemente la transformada de Fourier de un pulso exponencial en el tiempo, correspondiendo al decaimiento radioactivo de la resonancia. Esto se puede ver como sigue:

Si denotamos la función de onda del estado resonante por  $\psi$ , luego, considerando h = C = 1, tenemos

$$\psi(t) = \psi(0) \exp \left[-t\left(\frac{\Gamma}{2} + i E_R\right)\right]$$
 3.54

La transformada de Fourier de esta expresión es

$$g(\omega) = \int_{0}^{+\infty} \psi(t) e^{i\omega t} dt, \qquad 3.55$$

con  $\omega = E/h = E$ . La amplitud como una función de E está dada por

$$\chi(E) = \int \psi(t) e^{iEt} dt = \psi(0) \int e^{-t \left[ (\Gamma/2) + i E_R - i E \right]}$$

$$\frac{K}{\left[\left(E_{R}-E\right)-i\frac{\Gamma}{2}\right]}$$

donde K es alguna constante.

El paso final consiste en hacer la conexión entre la pr<u>o</u> babilidad, integrada en el tiempo, con que el estado resona<u>n</u> te decaerá con la energía total E y la sección eficaz  $\sigma_{el}(E)$ . Si la resonancia es puramente elástica, es claro que de la conservación de la probabilidad la sección eficaz que mide la probabilidad de formación del estado resonante debe ser proporcional a la probabilidad de decaimiento. Así, debemos escribir

$$\sigma(l, E) \propto \chi^* \chi$$
 3.57

donde  $\chi = \chi_{g}(E)$  y l es el valor del momento angular or bital involucrado en la formación del estado resonante en cuestión. Ambas cantidades tienen un máximo cuando  $E = E_{R}$ y  $\delta_{g} = \pi/2$ , finalmente

1.1.1.1.1

$$(\sigma_{el})_{max} = 4\pi\lambda^2(2\ell + 1)$$
 y  $(\chi^*\chi)_{max} = \frac{4\kappa^2}{r^2}$  4.58

Así, en términos de  $\Gamma$ , que nos mide la anchura de un proc<u>e</u> so de decaimiento en lugar de  $\delta$ , que nos mide el corrimiento de fase de un proceso de dispersión, tenemos

$$\sigma_{e1} = 4\pi\lambda^{2}(2\varrho + 1) \frac{\frac{1}{4}\Gamma^{2}}{\left[(E - E_{R})^{2} + \frac{1}{4}\Gamma^{2}\right]}$$

$$4.59$$

como en (3.53).

Para una partícula de spin despreciable que incide sobre un blanco de spin despreciable,  $\ell = J$ , el momento angular del estado resonante. Por lo tanto  $(2\ell + 1) + (2J + 1)$ . Pa ra partículas de spin o (por ejemplo, piones, kaones) que inciden sobre nucleones (spin 1/2), el factor (2J + 1) prevalece, excepto que ahora sólo la mitad del spin del estado del blanco puede contribuir. El punto es que tanto el spin como la paridad (J<sup>P</sup>) de la resonancia se fijen, de tal modo que sólo un valor de l puede contribuir y luego sólo si la par tícula blanco tiene la orientación derecha del spin. Por ejemplo, la resonancia N<sup>\*</sup>(1238) $\pi$  - p tiene J<sup>P</sup> =  $\frac{3}{7}$ y re sulta de una onda p(l = 1) en la interacción pión-nucleón. Así la combinación  $J = \ell + \frac{1}{2}$  forma este estado, no  $J = \ell - \frac{1}{2}$  que tiene  $J^P = \frac{1^+}{2}$  (para  $\ell = 1$ ). Una interacción de ondas d( $\ell = 2$ ) con J =  $\ell - \frac{1}{2}$  dará el spin de la resonancia derecha pero equivocada la paridad  $\left(J^{P} = \frac{3}{7}\right)$ . Así, para una resonancia de momento angular J formada a par tir de un nucleón blanco y una partícula incidente de spin despreciable, (3.57) viene a ser

$$\sigma_{el}(E) = \frac{\pi \lambda^2}{2} \frac{(2J+1) \Gamma^2}{\left[ (E - E_R)^2 + \Gamma^2/4 \right]}$$
 3.60

En ambas ecuaciones (3.53) y (3.60) se supone que la resonan

cia puede decaer únicamente elásticamente, es decir,  $\pi + n \rightarrow N^* \rightarrow \pi + n$ , pero  $N^* \rightarrow 2\pi + n$ . En general,

$$\Gamma = \Gamma_{el} + \Gamma_{r}, \qquad 3.61$$

donde  $\Gamma_{el}$  y  $\Gamma_{r}$  son las anchuras parciales para decaimien to en el canal elástico y canal inelástico. Luego para  $\sigma_{el}(E)$ , el numerador  $\Gamma^2$  en (3.60) deberá ser reeplazado por  $\Gamma_{el}^2$ . La sección eficaz inelástica  $\sigma_{r}(E)$  es la misma que (7.60), con el numerador  $\Gamma^2$  reemplazado por  $\Gamma_{el}\Gamma_{r}$ .











Fig. 31



Fig. 32

La Figura 30 nos ofrece la variación de la sección eficaz total para mesones  $\pi^+$  y  $\pi^-$  sobre protones, con energías de piones incidentes. El símbolo " $\Delta$ " nos da la resonancia con I =  $\frac{3}{2}$ ; "N" se refiere a I =  $\frac{1}{2}$ . Se dan a conocer también los números spin-paridad.

La Figura 31 nos da la sección eficaz total  $\pi^+ p$  como una función de la energía cinética del pion incidente o la m<u>a</u> sa  $\pi^+ p$  en la región de la resonancia de los 1236 MeV, I =  $\frac{3}{2}$ ,  $J^P = \frac{3^+}{2}$ . Se muestra también la sección eficaz máxima,  $8\pi\lambda^2$ , obtenida a partir de la conservación de la probabilidad y que se indica en la forma punteada.

La Figura 32 da los resultados de un estudio de una cám<u>a</u> ra de burbujas de hidrógeno de las siguientes reacciones, usa<u>n</u> do piones incidentes de momento 1.6 a 1.9 GeV/C:

> $\pi^{+} + p \rightarrow \pi^{+} + \pi^{0} + p$   $\rightarrow \pi^{+} + \pi^{+} + \pi^{-} + p$  $\rightarrow \pi^{+} + \pi^{+} + \pi^{-} + \pi^{0} + p .$

La curva lisa indica la distribución expresada en el espa-<sup>1</sup>n fase. La Figura 30 nos ofrece la variación de la sección eficaz total para mesones  $\pi^+$  y  $\pi^-$  sobre protones, con energías de piones incidentes. El símbolo " $\Delta$ " nos da la resonancia con I =  $\frac{3}{2}$ ; "N" se refiere a I =  $\frac{1}{2}$ . Se dan a conocer también los números spin-paridad.

La Figura 31 nos da la sección eficaz total  $\pi^+ p$  como una función de la energía cinética del pion incidente o la m<u>a</u> sa  $\pi^+ p$  en la región de la resonancia de los 1236 MeV,  $I = \frac{3}{2}$ ,  $J^P = \frac{3}{2}^+$ . Se muestra también la sección eficaz máxima,  $8\pi\lambda^2$ , obtenida a partir de la conservación de la probabilidad y que se indica en la forma punteada.

La Figura 32 da los resultados de un estudio de una cám<u>a</u> ra de burbujas de hidrógeno de las siguientes reacciones, usa<u>n</u> do piones incidentes de momento 1.6 a 1.9 GeV/C:

+ + p + 
$$\pi^+$$
 +  $\pi^0$  + p

 $\Rightarrow \pi^+ + \pi^+ + \pi^- + p$ 

$$\rightarrow \pi^{-} + \pi^{-} + \pi^{-} + \pi^{-} + p$$
.

La curva lisa indica la distribución expresada en el espacio fase.

Fig. 33

La Figura 33 nos ofrece ejemplos del comportamiento de las amplitudes de ondas parciales en la dispersión pión-nucleó rdo al análisis del corrimiento de fase en Saclay (Parf d et al. (1970). Los números se refieren a la energía istema centro de masa en MeV. (a) La amplitud de la
onda-p de I =  $\frac{3}{2}$ ,  $J^P = \frac{3}{2}^+$ , designada aquí por P<sub>33</sub>. El h<u>e</u> cho dominante es que como la energía crece, la punta del vecde la Figura 28 se mueve a lo largo del círculo uni tor f El corrimiento de fase para 90° en 1236 MeV, corres tario. pondiente a la masa central de la resonancia. Con referencia a la ecuación (3.52) se muestra que la anchura  $\Gamma(\sim 120 \text{ MeV})$ está dada por la diferencia en energía de los extremos opuestos del diámetro paralelo al eje real. Por encima de 1500 MeV, n < 1, corresponde al proceso inelástico N<sup>\*</sup>  $\rightarrow$  N + 2 $\pi$  así como también N +  $\pi$ . (b) y (c) Las amplitudes de F<sub>15</sub> y P<sub>13</sub>, donde la primera indica una resonancia con  $J^P = \frac{5}{2}$ ,  $I = \frac{1}{2}$ , de masa central 1690 MeV, y la última una de  $J^P = \frac{3}{2}$ , I = y de masa de 1520 MeV. (d) La amplitud  $P_{11}\left[I = \frac{1}{2}, J^P = \frac{1}{2}\right]$ muestra una resonancia con esos números cuánticos de masa central 1470 Mev. Nótese que esto no es aparentemente una joroba en la sección eficaz en la Figura 30 y sólo al análisis de corrimiento de fase es posible revelar su existencia.

#### 3.6 RESONANCIAS EN FISICA NUCLEAR

En esta parte del trabajo estudiaremos el concepto de resonancia en una reacción nuclear y el de resonancia magnética nuclear, en donde se pueden exhibir claramente ecuaciones diferenciales ordinarias del tipo de ecuaciones que se dan para el oscilador mecánico-clásico.

3.6.1 RESONANCIA EN UNA REACCION NUCLEAR

El fenómeno de resonancia que vamos a estudiar es muy se<u>n</u> sible a la energía. Esto se puede atribuir a la existencia de un estado nuclear compuesto C, que se relaciona con los estados incial y final por los elementos de matriz  $H_{ac}$  y  $H_{bc}$  que en forma esquemática expresamos como sigue:



Fig. 34

La reacción que estamos utilizando es  $(n, \gamma)$ , es decir, la captura radioactiva de neutrones, que es una reacción importante.

Despreciamos aquí los elementos de matriz  $H_{aa}$ ,  $H_{bb}$ , y  $H_{ab}$ , que relacionan el estado inicial con él mismo, el estado final con él mismo y el estado inicial con es tado final sin el estado intermedio C, es decir, sin ninguna transición directa de A a B.

Para resolver el problema de calcular las probabilidades de transición usaremos la teoría de perturbaciones dependiente del tiempo. Así, si U<sub>i</sub> son las eigenfunciones independientes del tiempo de los estados no perturbados con energías E<sub>i</sub>, la eigenfunción para el estado perturbado es

$$\psi = \sum_{i} a_{i} U_{i} e^{-\frac{i}{\hbar} E_{i} t}$$

donde a<sub>i</sub> respresentan las amplitudes de los estados no perturbados en esta expansión. Para que el método sea útil se requiere que la eigenfunción no difiera grandemente de alguna de las eigenfunciones no perturbada.

Si no hay perturbación, entonces, a<sub>n</sub> = O para toda n. Cuando la perturbación existe, H , las a's cambian de acue<u>r</u> do con la ecuación

$$\dot{a}_{n} = \frac{i}{h} \sum_{m}^{n} H_{nm} a_{m} e^{i} (E_{n} - E_{m})t$$
3.63

$$H_{nm} = \int U_n^* H U_m d\tau \qquad 3.64$$

Si el sistema está en un estado  $U_k$ , justo antes de que se aplique la perturbación, es decir,  $a_i = \delta_{ik}$ , entonces algún tiempo después, existe alguna probabilidad de determinar el sistema en otros estados diferentes al k-ésimo.

Para los estados que difieren grandemente en energía del estado k, la exponencial en la ecuación (3.63) oscila ráp<u>i</u> damente y el cambio en a<sub>n</sub> tiende en promedio a O. Las ecuaciones diferenciales para las amplitudes son:

 $\dot{a}_{a} = -\frac{i}{h} H_{ac} e^{\frac{i}{h} (E_{a} - E_{c}) t_{ac}}$ 3.64

$$\dot{a}_{b} = -\frac{i}{h} H_{bc} e^{\frac{i}{h} (E_{b} - E_{c})t_{a_{c}}}$$
 3.65

$$\dot{a}_{c} = -\frac{i}{h} \left[ H_{ca} e^{\frac{i}{h} (E_{c} - E_{a})t_{a}} + \sum_{b} H_{cb} e^{\frac{i}{h} (E_{c} - E_{b})t_{a}} \right] 3.66$$

El estado inicial A, digamos a<sub>ao</sub>, se elige experimen-

talmente. En t = 0,  $a_{a_0} = 1$ ,  $a_a = 0$  para  $a \neq a_0$ ,  $a_c = a_b = 0$ . En t = 0,  $a_a = a_b = 0$ , para  $a_c \neq 0$ 

El camino riguroso para resolver este problema es a través de la solución del sistema de ecuaciones diferenciales. Sin embargo seguiremos un camino más práctico dado por Fermi:

La base del argumento es que alguna forma el estado intermedio, el núcleo compuesto, se puede construir sobre la idea de que  $a_c = 1$ , ya que dicho estado puede desintegrarse en cualquiera de los dos estados A o B. Las probabilidades de transición están dadas por la "regla de oro número 2".

Ignorando spin y denotando por  $\tau$  el tiempo de vida del estado sujeto a un cierto modo de decaimiento, entonces:

The the trends of the state of the state

Prob. de transición a 
$$B = \frac{1}{\tau_{\gamma}} = \frac{2\pi}{h} |H_{bc}|^2 \frac{4\pi p_{\gamma}^2}{\gamma \pi^3 h^3 v_{c}}$$
 seg - 1

$$= \frac{1}{\pi h^4} | \frac{H}{bc} |^2 \frac{h^2 \omega^2}{c^3} \qquad 3.67$$

donde hemos puesto  $h\omega/c = p_{\gamma}$ , v = c.

Prob. de transición a 
$$A = \frac{1}{\pi_n} = \frac{M^2}{\pi h^4} |H_{ac}|^2 v_n$$
 3.68

Prob. de ocupación del estado C = 
$$e^{-t\left(\frac{1}{\tau_n} + \frac{1}{\tau_\gamma}\right)}$$
 3.69

Prob. de ocupación de un estado =  $|amplitud|^2$  3.70

Si ignoramos el factor de fase, entonces podemos escribir

e .

and the second state of the Bart

$$c = e^{-\frac{t}{2}\left(\frac{1}{\tau_{n}} + \frac{1}{\tau_{\gamma}}\right)}$$
 3.72

$$\dot{a}_{c} = -\left(\frac{1}{2\tau_{n}} + \frac{1}{2\tau_{\gamma}}\right) a_{c}$$
 3.73

Definiendo

$$\frac{\Gamma_{n}}{\pi} = \frac{1}{2\tau_{n}}$$
,  $\frac{\Gamma_{Y}}{\pi} = \frac{1}{2\tau_{Y}}$  3.74

 $\Gamma = \Gamma_n + \Gamma_\gamma = \left(\frac{\pi}{2}\right)$  veces la probabilidad de destrucción del estado intermedio por unidad de tiempo.

Ahora la ecuación (3.73) se puede escribir como sigue:

$$\mathbf{a}_{c} = -\frac{\Gamma}{n} \mathbf{a}_{c}$$
 3.75

Como el estado C se alcanza a partir del estado A de acuerdo al término de aproximación de la teoría de perturbaciones expresado en la ecuación (3.66), particularmente

$$-\frac{i}{n}H_{ca_{0}}\exp\left[\frac{i}{n}(E_{c}-E_{a_{0}})t\right]$$

Por lo tanto

$$a_{c} = -\frac{\Gamma}{R} a_{c} - \frac{i}{R} H_{ca} e^{\frac{1}{R} (E_{c} - E_{a_{o}})t}$$
 3.76

1 Beck to

a start start

La solución de esta ecuación diferencial que satisface las condiciones iniciales  $a_c = 0$  en t = 0 es

$$a_{c} = \frac{-\frac{i}{h} + \frac{H}{ca_{o}} \left[ e^{\frac{i}{h} (E_{c} - E_{a_{o}})t} - e^{-\frac{\Gamma}{h} t} \right]}{\frac{i}{h} (E_{c} - E_{a_{o}}) + \frac{\Gamma}{h}}$$
3.77

server and a second and a second

Usando el principio de incertidumbre y nuestro conocimie<u>n</u> to experimental de la anchura de energía, el tiempo de dispe<u>r</u>

sión para el estado compuesto C,  $\pi/\Gamma$ , de un estado a otro viene a ser usualmente menor que  $10^{-14}$  seg. Después de  $10^{-13}$  seg. el término exp (-  $\Gamma t/\pi$ ) es cercano a cero. Por lo tanto

$$|a_{c}|^{2} = \frac{|H_{ca_{0}}|^{2}}{(E_{c} - E_{a_{0}})^{2} + \Gamma^{2}}$$
 3.78

Como el estado C se construye sobre el valor de  $|a_c|^2$ , entonces

Núm. de reacciones a la derecha/seg =  $|a_c|^2 \frac{1}{\tau_{\gamma}}$ (A + n + C + B +  $\gamma$ )

Núm. de reacciones a la izquierda/seg =  $|a_c|^2 \frac{1}{\tau_n}$ (A + n + C + A + n<sup>t</sup>)

claramente, la ecuación (3.78) tiene la forma de una curva de resonancia



Fia. 35

### 3.6.2 RESONANCIA MAGNETICA NUCLEAR

Electrones no apareados en especies atómicas o moleculares dan lugar a nucleones no apareados (Z impar - A impar, Z par - A impar y Z impar - A par) y por tanto a momentos dipolares magnéticos. Esos momentos magnéticos están asociados con el momento angular de spin. La Resonancia Magnética conlleva las propiedades macroscópicas colectivas de esos sistemas e implica correspondencia de una frecuencia externa con una frecuencia natural del sistema.

Cuando un sistema tiene electrones no-apareados (o nucle<u>o</u> nes) está puesto en un campo magnético estático, un determin<u>a</u> do número de niveles de energía es diferenciado por rompimie<u>n</u> to Zeeman de los estados cuánticos del momento magnético. Las transiciones del momento magnético entre esos niveles son inducidos por medio de una radiación aplicada a la frecuencia resonante. Tales transiciones son identificadas por una absorción o emisión de energía.

Se requiere de una descripción mecánico-cuántica de la *resonancia magnética* para explicar sistemas de spines acopl<u>a</u> dos nada fáciles para teoría clásica.

En este análisis se tratarán sólo spines nucleares de 1/2. Comenzaremos con la ecuación de Schrödinger

$$i\pi \frac{\partial \psi}{\partial t} = H_{\psi} \qquad 3.79$$

donde  $\psi$  es la función de onda y H es un operador que repr<u>e</u> senta a la energía del sistema. Si H es independiente del sistema, luego

$$\psi(t) = U \exp\left(-\frac{iEt}{n}\right)$$
 3.80

donde las funciones de onda U son independientes del tiempo, y  $H_0$ U = EU donde E es la energía del sistema y  $H_0$  repr<u>e</u> senta el hamiltoniano independiente del tiempo. El hamiltoniano de un núcleo con I = 1/2 localizado en un campo magnético H es

$$H_0 = -\gamma \pi \vec{I} \cdot \vec{H}$$
 3.81

y si  $H_0 || z$ , luego  $H_0 = -\gamma \hbar H_z I_z$ . La energía Em, en un campo magnético está dada por

$$Em = -\gamma n H_m$$
 3.82

donde  $m = \pm 1/2$ . Los dos estados corresponden a spin par<u>a</u> lelo a H<sub>o</sub>. La condición de Bohr de la frecuencia natural del sistema

$$\frac{E_{-1/2} - E_{+1/2}}{T} = \gamma H = \omega_0 \qquad 3.83$$

La aplicación de un campo oscilante requiere que la solución a la ecuación de Schrödinger dependiente del tiempo que puede ser tratada como la suma de un hamiltoniano independiente del tiempo  $H_0$  y un hamiltoniano dependiente del tiempo  $H_1$ . La solución independiente del tiempo es  $H_0 U_n = E_n U_n$ .

La función de onda  $\psi(t)$  se puede expander usando coef<u>i</u> cientes dependientes del tiempo a<sub>n</sub>(t) en conjunción con la función de onda estacionaria, Un,

$$\psi(t) = \sum_{n} a_n(t) Un \exp\left(-\frac{iEnt}{n}\right)$$
, 3.84

luego la ecuación de Schrodinger dependiente del tiempo viene a ser:

$$i\hbar \sum_{n} \frac{\partial a_{n}}{\partial t} \text{ Un exp} \left(-\frac{iEnt}{\hbar}\right) = \sum_{n} a_{n} \text{ H}_{1} \text{ Un exp} \left(-\frac{iEnt}{\hbar}\right) \qquad 3.85$$

multiplicando la ecuación anterior por Um e integrando da

$$\frac{\partial a_m}{\partial t} = \frac{1}{i\pi} \sum_{n} a_n H_{mn} \exp(i\omega_{mnt}) \qquad 3.86$$

donde

У

$$\omega_{mn} = \frac{Em - En}{n}$$

$$H_{mn} = (U_m^* | H_1 | U_n)$$
 3.87

La parte dependiente del tiempo del hamiltoniano está dada por

$$H_1 = -\gamma \pi H_1(I_x \cos \omega t = I_y \sin \omega t)$$

$$= \frac{1}{2} \gamma \mathbf{h} \mathbf{H}_1 [\mathbf{I}_+ \exp i\omega t + \mathbf{I}_- \exp(-i\omega t)]$$
 3.88

donde  $I_{\pm}$ , los operadores de ascenso y descenso, son  $I_{\chi} \pm iI_{y}$ . Esta ecuación corresponde al campo magnético osc<u>i</u> lando de magnitud  $H_{1}$  y girando con la frecuencia  $\omega$  en el plano xy.

Luego

$$\frac{\partial a_{1/2}}{\partial t} = \frac{1}{2} i\gamma H_1 a_{-1/2} \exp[i(\omega_0 - \omega)t] \qquad 3.89$$

$$\frac{\sigma^{a} - 1/2}{\partial t} = \frac{1}{2} i\gamma H_{1} a_{1/2} exp[-i(\omega_{0} - \omega) t] \qquad 3.90$$

tomando la segunda derivada, la ecuación diferencial para  $a_{-1/2}$  es:

$$\frac{\partial^2 a_{-1/2}}{\partial t^2} + i(\omega_0 - \omega) - \frac{a_{-1/2}}{\partial t} + \frac{1}{4}\gamma^2 H_1^2 a_{-1/2} = 0 \quad 3.91$$

La solución de esta ecuación es

$$a_{-1/2} = A \exp(iP_1 t) + B \exp(iP_2 t)$$
 3:92

donde  $P_1 y P_2$  se determinan por medio de

$$-P^{2} - (\omega_{0} - \omega)P + \frac{1}{4}\gamma^{2}H_{1}^{2} = 0$$
 3.93

.148

dando

$$P_{1} = -\frac{1}{2} (\omega_{0} - \omega) + \frac{1}{2} [(\omega_{0} - \omega)^{2} + \gamma^{2} H_{1}^{2}]^{1/2} \qquad 3.94$$

$$y \qquad P_2 = -\frac{1}{2} (\omega_0 - \omega) - \frac{1}{2} [(\omega_0 - \omega)^2 + \gamma^2 H_1^2]^{1/2} \qquad 3.95$$

Para la condición t = 0 y  $a_{-1/2} = 0$ , B = -A; de aquí que

$$a_{-1/2} = A \exp \left[-\frac{i(\omega_0 - \omega)t}{2}\right] \operatorname{sen}\left(\gamma H_{ef}\frac{t}{2}\right)$$
 3.96

donde

$$\gamma H_{ef} = [(\omega_0 - \omega)^2 + \gamma^2 H_1^2]^{1/2}$$
 3.97

# La condición normalización

$$|a_{1/2}|^2 + |a_{-1/2}|^2 = 1$$
 3.98

determina a A ya que

$$|a_{1/2}|^{2} = a_{1/2} a_{1/2}^{*} = \frac{|A|^{2}}{\gamma^{2}H_{1}^{2}} \left[ (\omega_{0} - \omega)^{2} + \gamma^{2}H_{1}^{2} - \gamma^{2}H_{1}^{2} \operatorname{sen}^{2} \left( \gamma H_{ef} \frac{t}{2} \right) \right]$$
3.99

.149

luego

$$A = \frac{\gamma H_{1}^{2}}{\left[ \left( \omega_{0} - \omega \right)^{2} + \gamma^{2} H_{1}^{2} \right]^{1/2}}$$
 3.100

y 
$$a_{-1/2} = \frac{\gamma H_1^2 \exp \left[-i(\omega_0 - \omega) \frac{t}{2}\right] \operatorname{sen}\left(\gamma H_{ef} \frac{t}{2}\right)}{\left[(\omega_0 - \omega)^2 + \gamma^2 H_1^2\right]^{1/2}}$$
 3.101

2

Ahora la probabilidad total  $P_{-1/2}$  de encontrar al núcleo en el nivel -1/2 es  $|a_{-1/2}|^2 = a_{-1/2} a_{-1/2}^*$ 

$$P_{-1/2} = \frac{\gamma^2 H_1^2 \, \sin^2 \left( \gamma H_{ef} \frac{t}{2} \right)}{(\omega_0 - \omega)^2 + \gamma^2 H_1^2} \qquad 3.102$$

Esta ecuación es idéntica a la solución clásica.

# 3.7 RESONANCIAS EN FISICA ATOMICA Y MOLECULAR

El fenómeno que estudiaremos ahora es el bombardeo de electrones sobre átomos y moléculas.

Kuyatt, Simpson y Nielazarek (1965), estudiando la tran<u>s</u> misión de electrones a través de gases raros y vapor de mercurio, encontraron muchas anomalías en la energía, cuando fue examinada la transmisión de dichos electreones como una

función de la energía. Para ser más específicos, ellos encontraron un total de 11 en el helio, 6 en el neón, 2 en ar gón, 2 en kriptón, 5 en xenón y 13 en mercurio. George J. Schulz (1963) fue quien observó la primera de tales anomalfas en la dispersión elástica de los electrones provenientes del helio a 72°. La anomalía apareció como una disminu ción bien marcada en la dispersión de los electrones cercana a los 19.3 eV, con una anchura en la energía mucho más estrecha que la energía de resolución del aparato. En analogía directa con las resonancias observadas en la dispersión de neutrones por núcleos, tales anomalías nos sugieren que existe un estado compuesto cuya vida media es relativamente corta cuando este decae en los componentes originales. En el caso de dispersión de electrones provenientes del helio, el estado compuesto es un ión negativo de helio en un estado altamente excitado, 19.3 eV sobre el estado base del átomo de helio, debido a que el campo electrostático del átomo de helio en su estado base es demasiado débil para ligar a un tercer electrón; el ión negativo de helio no tiene estados estables.

En el caso de las moléculas, la primera referencia a la posibilidad de que un estado compuesto pudiera existir se puede señalar a la publicación de un artículo de Franck y Grotrian (1921). La evidencia experimental para la estruct<u>u</u> ra de la sección eficaz total (por ejemplo en  $N_2$ ) vino a ser

disponible tan pronto como fue posible, pero un modelo de r<u>e</u> sonancias no fue aplicada a esas observaciones en ese tiempo. Aunque fue una necesidad de entender tal estructura en la se<u>c</u> ción eficaz y también en la gran sección eficaz vibracional observada experimentalmente (por ejemplo  $H_2$ ) el modelo de resonancias permaneció confinado por largo tiempo a la física nuclear, solamente. La aplicación del modelo de resonancias a las moléculas — y también a los átomos — al inicio de la década de los 60's, condujo a un progreso rápido en el entendimiento del impacto de electrones sobre moléculas y resolvió muchos acertijos muy estancados en física atómica.

Los resultados experimentales para el helio se encuentran en las Figuras 36, 37, 38, 39, así como también en las tablas IV y V. Todos estos resultados y otros más (Ne, Ar, Kr, Xe y Hg) están disponibles en el artículo de Kuyatt *et al* en Physical Review, Vol. 138, No. 2A del 19 de abril de 1965. Resultados más recientes que incluyen al Li y al Na — ad<u>e</u> más de los mencionados anteriormente — se ofrecen en un extensísimo artículo de George J. Schulz en el Reviews of Modern Physics, Vol. 45 No. 3 de julio de 1973.

La Figura 36 nos muestra la corriente transmitida como una función de la energía de los electrones para el helio. Las curvas (a) y (b) se obtuvieron con diferentes afoca-

mientos del voltaje en el aparato. La resonancia 3 se obse<u>r</u> va a distintas energías entre los dos extremos marcados, mientras que las otras no muestran ninguna variación más allá de 0.01 eV.



F1a. 36



Fig. 37





La Figura 37, nos da la transmisión de los electrones por el helio a energías cercanas a los estados excitados más bajos de helio. Se muestran también los primeros cuatro niveles de energía del helio.

La Figura 38, da la transmisión de electrones por helio, mostrando varias resonancias. La escala vertical ha sido extendida debido al aumento en la ganancia del detector. Las curvas (a), (c) y (b) fueron registradas con ganancias sucesiamente más grandes.

La resonancia en 19.3 eV, marcada con l' en la Figura curva (a), aparece con un notable incremento en la transmisión. El aumento en la sensibilidad y el nivel de señal a ruido de los aparatos posibilitó detectar varias resonancias más pequeñas, marcadas del 2 al 9 en las figuras 36, 37, 38, y un brinco en la transmisión por C. Las cimas en la transmisión están marcadas con números primados y correspon den a depresiones en la sección eficaz total de dispersión. Las depresiones en la transmisión están marcadas con números no primados y corresponden a cimas en la sección eficaz total de dispersión. La energía de resonancia se encuentra idealizada entre la cima y la depresión.

Las marcas A y B indicadas en la Figura 36, están as<u>o</u> ciadas con los umbrales para excitar los estados (1s2s)<sup>3</sup>5<sub>1</sub>

y (1s2s)'s<sub>o</sub> del helio en 19.818 y 20.6 eV, respectivamente. La Figura , muestra estos umbrales inelásticos con una amplificación más grande.

La resonancia 2 es pequeña y cercana a la gran resonancia 1 y se observa sólo sobre corridas con energías de resolución muy altas. La resonancia 3 se observa en todas las corridas pero su comportamiento es un tanto curioso: sus posiciones varían de 21.4 a 21.6 eV, dependiendo para ello de la forma en como se ajuste el aparato. Las resonancias 4 y 5 se obser van también sobre todas las corridas, mientras que las resonancias 6 a 9 y el brinco C sólo se observan con energías de resolución muy altas y una mayor razón de señal de ruido.

Las curvas (b) y (c) de la Figura 38, fueron obtenidas con aproximadamente dos veces la ganancias de la curva (a). Estas tres corridas demuestran que esos pequeños rasgos distintos (resonancias) no son debidas a ruido.

La tabla IV nos ofrece la lista de las cimas, depresiones y otros rasgos sobresalientes, que fueron obtenidos de los promedios de varias corridas.

Simpson y Fono interpretan la gran resonancia 1 como causada por la interferencia entre la formación del estado  $1s2s^2(^2S_{1/2})$  del He<sup>-</sup> y el potencial usual de dispersión. Se puede pensar que los estados excitados 1s2s del helio tienen una energía de amarre positiva para un tercer electrón en la capa no saturada n = 2. La resonancia ocurre en el canal de dispersión para ondas S.

### TABLA IV

Estructura en la transmisión de electrones a través de helio

Marca	Tipo <sup>a</sup>		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
1'	Cima	$19.31 \pm 0.01$	$He^{-(1s2s^2)^2s}$
1	Depresión	$19.37 \pm 0.01$	ne (1323 / 51/2
2'	Cima	$19.43 \pm 0.01$	$He_{1}(1s2s2p)^{2}P^{\circ}$
2	Vepresion	$19.47 \pm 0.01$	
A	Pausa	19.818C	He(1s2s) S <sub>1</sub>
В	Pausa	$20.59 \pm 0.01$	$He(1s2s) + S_0(20.614 \text{ eV})$
3'	Cima	$20.50 \pm 0.1$	4
3	Depresión	$20.55 \pm 0.1$	
4	Depresión	$22.34 \pm 0.02$	
4!	Cima	$22.39 \pm 0.02$	
5	Depresión	$22.54 \pm 0.02$	
5'	Cima	$22.60 \pm 0.02$	
6'	Cima	$22.81 \pm 0.02$	
6	Depresión	$22.85 \pm 0.02$	
7	Depresión	$23.30 \pm 0.02$	
7'	Cima	$23.44 \pm 0.02$	r hadden frank in the set of the
8	Depresión	$23.49 \pm 0.02$	
9	Depresión	$23.75 \pm 0.05$	and the state of the
9'	Cima	$23.82 \pm 0.05$	
Č	Alto	$24.64 \pm 0.1$	Arrangue de He <sup>+</sup> (24.585 eV)

a Tipo sobresaliente en la transmisión

b Error cotizado referido a la precisión de localización relativa al ser asumido el umbral  $2^3$ 51.

c Punto de calibración.



Fig. 39

La Figura 39 muestra la transmisión de electrones por helio y exhibe dos resonancias en 57.1  $\pm$  0.1 y 28.2  $\pm$  0.1 eV. También se grafican los pocos estados doblemente excitados del helio.

Una estimación burda de la energía para los estados de He<sup>-</sup> se puede hacer a partir del conocimiento de las energías de los estados doblemente excitados del helio. Los dos electrones excitados en el helio se están moviendo en un campo

con z = 1 de He<sup>++</sup> y dividido por  $z^2 = 4$  para conseguir las energías correspondientes de los estados de He<sup>-</sup> relativos a He<sup>+</sup>. La tabla V nos da los resultados de tal e<u>x</u> trapolación.

Las energías extrapoladas son razonables debido a que todas ellas se encuentran dentro de leV por debajo de los niveles apropiados del He; la diferencia representa la energía de amarre del tercer electrón. Los dos primeros estados extrapolados de He<sup>-</sup> coinciden con las resonancias observadas 1 y 2. El tercer estado extrapolado de He<sup>-</sup> ha sido eliminado ya. Los siguientes 3 estados extr<u>a</u> polados de He<sup>-</sup> se encuentran en la región de los umbrales  $2^{-3}$ S y  $2^{-1}$ S; estos no han sido observados. Las energías de los otros estados de He<sup>-</sup> han sido calculados por Wu y Shen, y por Propin, pero esos resultados no son suficientemente exactos para nuestros propósitos de identificación.

$(2s^2)^{1}s$ 57.9a	21,09			
10-0-130 50 50		5.27	19.31	$(1s2s^2)^2S$
( <b>252</b> p) <sup>•</sup> P 58.5 <sup>•</sup>	20.49	5.12	19.46	$(1s2s2p)^2 P^0$
$(2p^2)^{3}P$ 59.66 <sup>b</sup>	19.37	4.83	19.75	$(1s2p^2)^2P$
$(2p^2)^1D$ 60.0 <sup>a</sup>	18.99	4.75	19.83	$(1s2p^2)^2D$
$(2s2p)^{1}p$ 60.12 <sup>c</sup>	18.87	4.72	19.86	(1s2s2p)2p0
$(2p^2)^{1}S$ 62.77 <sup>d</sup>	16.22	4.05	20.53	$(1s2p^2)^2S$
(sp23+) <sup>1</sup> P 63.65 <sup>c</sup>	15.34	3.83	20.75	
$(sp24+)^{1}P$ 64.46 <sup>C</sup>	14.53	3.63	20.95	
$(3s3p)^{1}P$ 69.95 <sup>c</sup>	9.04	2.26	22.32	
(sp34+) <sup>1</sup> P 71.66 <sup>C</sup>	7.33	1.83	22.75	
$(4s4p)^{1}P$ 73.77 <sup>C</sup>	5.22	1.30	23.78	
Limite He <sup>++</sup> 78.99 <sup>b</sup>		18 1.0	24.58	
He <sup>+</sup> 2s(02p) 65.39 <sup>b</sup>	13.60	3.40	21.18 : THe	$(1s2p)^{1}P = 21.22^{-1}$
He <sup>+</sup> 3s(03p) 72.95 <sup>b</sup>	6.04	1.51	23.07 THe	$(1s3p)^{1}P = 23.08^{-1}$

Correspondencia entre helio doblemente excitado y He<sup>-</sup> excitado

Las letras a, b y c indican las fuentes donde se obtuvieron los datos y se encuentran señaladas en artículo de Kuyatt et al.

## TABLA V

Para calcular las energías y anchuras de las resonancias que ocurren en experimentos de dispersión (scattering) de electrones por átomos y moléculas se han desarrollado teorías cuasi-estacionarias:

- 1. Técnica cuasi-variacional de Taylor y Williams
- 2. Método equivalente de O'Malley y Geltman
- 3. El método de Karpur-Peierls
- 4. El desarrollado por Mandl y Herzenberg
- 5. La técnica de configuración-interacción de Holøien
- El esquema perturbación hidrogénico usado por Midtdal y Holøien
- La técnica configuración-interacción-truncada de Lipsky y Russek.

Hay teorías de dispersión más exactas tales como:

(a) La aproximación close-coupling de Burke y Schey(b) La teoría de Fano.

1. 20 11年 基本的选择成功的 由于 日春草

Todas la teorías cuasi-estacionarias y los métodos de las teorías de dispersión son consistentes y equivalentes si se llevan a su terminación o realización. Ellos dan resultados numéricos esenciales idénticos y se puede demostrar que son formas especiales de la teoría general de la dispersión resonantes de Feshbach. Las ventajas de las teorías cuasi-estacionarias son mat<u>é</u> maticamente más fáciles de aplicar que la teoría close-coupling por ejemplo, que es intratable para átomos con más de dos electrones y para moléculas.

Se ha demostrado también que todas las técnicas cuasi-e<u>s</u> tacionarias son muy similares a los métodos usados en el cá<u>l</u> culo de estados ligados altamente excitadas de átomos y mol<u>é</u> culas.

Las técnicas cuasi-estacionarias son en principio técnicas aproximadas y deben ser consideradas como métodos para refinar "buenas suposiciones".

Veamos ahora algunos resultados matemáticos:

一种解剖者的自己,如何这些一个自己,如此的自己,

La dependencia de la energía en la sección eficaz elásti ca en la vecindad de una resonancia aislada en la onda s con un canal de decaimiento particular se puede expresar por la fórmula de Breit-Wigner

$$\sigma(\mathbf{E}) \sim \pi \lambda^2 |\mathbf{A} + \{\Gamma / [(\mathbf{E} - \mathbf{E}_0) + (\frac{1}{2} \mathbf{i})\Gamma]\}|^2 \qquad 3.103$$

Aquí, A represente la dispersión potencial directa que varía lentamente con la energía; r es la anchura del estado, es decir, el rango de energías sobre el cual la resonancia tiene un gran efecto sobre la dispersión;  $E_0$  determina la localización de la resonancia; E es la energía y  $\lambda$  es la longitud de onda reducida del electrón. La sección eficaz fuera de la resonancia viene a ser  $\pi\lambda^2 |A|^2$ . Cuando es pequeña la dispersión directa, la sección eficaz cerca de una resonancia viena ser

$$\pi \lambda^2 \left[ \Gamma^2 / (E - E_0)^2 + \frac{1}{4} \Gamma^2 \right].$$
 3.104

El corrimiento de fase  $\eta$  que interviene siempre en la expresión para la sección eficaz elástica — para dispersión de ondas s se puede escribir  $\sigma(E) = 4\pi\lambda^2 sen^2\eta$  —, crece a través de  $\pi$  radianes como la energía a través de cada resonancia. Esto se puede ver de la expresión para la co<u>n</u> tribución resonante al corrimiento de fase,

$$\eta_{res} = -\cot^{-1}\left[ (E - E_0) / \frac{1}{2}\Gamma \right].$$
 3.105

En la Figura 40 se grafica el corrimiento de fase como una función de la energía cercana a una resonancia para cuatro casos arbitrarios. El corrimiento de fase para dispersión potencial es diferente para cada caso, pero en cada uno de ellos crece por  $\pi$  radianes cuando la energía pasa a través de la energía resonante E<sub>o</sub>. La forma de la sec-

ción eficaz resultante, se muestra sobre el pie de la Figura 40 que exhibe la estructura de interferencia esperada.



Fig. 40

La posición de  $E_0$  esta definida como la energía a la cual la posición resonante del corrimiento de fase se encuentra aumentada por  $\pi/2$ ; es decir

$$\eta_{res} = \frac{1}{2} (2n + 1)\pi$$
. 3.106

Esta es la posición donde el corrimiento de fase ha aumen tado por  $\pi/2$  radianes a un valor más alto que el corrimiento de fase debido a la dispersión potencial que prevalece ju<u>s</u> to por debajo de la resonancia.



Fig. 41

Cuando estamos trabajando con dispersión inelástica, el decaimiento puede tomar lugar a otro estado diferente del estado base, y la porción resonante de la ecuación eficaz viene a ser

$$\pi \lambda^{2} \left[ \Gamma_{ent} \Gamma_{sal} / \left[ (E - E_{o})^{2} + \left( \frac{1}{2} \Gamma \right)^{2} \right] \right] \qquad 3.107$$

Aqui  $\Gamma_{ent}$  es la anchura para el decaimiento en el est<u>a</u> do base más un electrón libre y  $\Gamma_{sal}$  es la anchura parcial para el decaimiento dentro del estado excitado más un electrón libre. Así tenemos que  $\Gamma = \Gamma_{ent} + \Gamma_{sal}$ 

Es frecuentemente deseable evaluar el perfil de las lineas resonantes usando la fórmula debida a Fano (1961) y a Fano y Cooper (1965a):

$$\sigma(\mathbf{E}) = \sigma_0 \left[ (\mathbf{q} + \varepsilon)^2 / (1 + \varepsilon^2) \right] + \sigma_A \qquad 3.108$$

donde  $\varepsilon = (E - E_0) / \frac{1}{2} \Gamma$  representa la diferencia de la energía del electrón E desde la energía de resonancia ideal en unidades del semiancho  $\frac{1}{2} \Gamma$  de la resonancia,  $\sigma$  es la sección eficaz de dispersión elástica para electrones de energía E,  $\sigma_A$  es la parte no resonante de la sección ef<u>i</u> caz,  $\sigma_0 + \sigma_A$  es el valor de  $\sigma$  lejos de la resonancia y q es un parámetro de forma igual a  $- \cot \delta_e$  donde  $\delta_e$  es el corrimiento de fase de la dispersión para la onda parcial de momento angular  $\ell$ h en que la resonancia ocurre. La Figura 41 muestra los perfiles de línea graficados para varios val<u>o</u> res de q.

Si la energia del electrón es más grande que la energia más baja de excitación del átomo, la ecuación (3.108) es aún

válida pero q ya no está relacionada simplemente al corrimiento de fase elástico.

El perfil de resonancia dado por la ecuación (3.108) vi<u>e</u> ne a ser una sección eficaz máxima (q<sup>2</sup> + 1)<sub>0</sub> + <sub>0</sub> en  $\varepsilon$  = 1/q y viene a ser una sección eficaz mínima  $\sigma_A$  en  $\varepsilon$  = - q. La sección eficaz máxima se puede expresar también como  $\pi(2\ell + 1)\lambda^2 + \sigma_A$ . Esta forma es conveniente ya que no requiere del conocimiento de q. En las energías de resonancia  $E_0$ , para las cuales  $\varepsilon = 0$ , la sección eficaz es  $q^2 \sigma_0 + \sigma_A$ . De aquí que ni la sección eficaz máxima ni mín<u>i</u> ma ocurren en E<sub>o</sub>. Nótese que para q << 1 la sección eficaz minima  $\sigma_A$  ocurre a valores muy cercanos a  $E_0$ , mientras que la sección eficaz máxima ocurre lejos de esta energia y no es muy diferente de  $\sigma_0 + \sigma_A$ . Para q >> 1, la sección eficaz máxima es muy grande y ocurre a valores muy cercanos a E<sub>o</sub>, mientras que la sección eficaz minima, aún σ<sub>A</sub>, ocurre lejos de E<sub>o</sub>. En todos los casos E<sub>o</sub> está en alguna parte entre la sección eficaz mínima y máxima.

Si se desea analizar el perfil de linea en términos de una componente simétrica y una antisimétrica, se puede escr<u>i</u> bir (Shore, 1967)

 $\sigma(E) = C(E) + \frac{1}{2} \Gamma B [(E-E_0)^2 + (\Gamma/2)^2 ]^{-1} + D(E-E_0) [(E-E_0)^2 + (\Gamma/2)^2 ]^{-1}$ 

Los parámetros B y D que especifican las componentes simétrica y antisimétrica de la línea, son constantes. Estas constantes relacionadas a la fórmula de Fano por la ecuación

$$\frac{B}{D} = \frac{q^2 - 1}{2q}$$

Comer y Read (1972) han desarrollado un método simple para la obtención de energías resonantes de perfiles ensanchados usa<u>n</u> do la formulación de Shore.

Recientes revisiones de la teoría han sido ensamblados por Smith (1966) y por Burke (1968).

Con pocas excepciones, todas las resonancias observadas en la sección eficaz total elástica e inelástica, se pueden asociar con estados excitados del átomo blanco. Estas resonancias en la sección eficaz han sido atribuidas por varios autores (Kleinpoppen, Raible, Schulz, Simpson, Fano y Cooper) a la formación de estados compuestos electrón-átomo de vida media corta que contiene dos o más electrones excitados. Un estado compuesto tal es así un estado doblemente o multiplemente excitado del ión negativo formado por adición del ele<u>c</u> trón entrante a un átomo blanco en un estado excitado. Los estados compuestos son nombrados *estados hesonantes centroexcitado*. Taylor et al, nos sugieren que uno se puede imaginar que un estado resonante centro-excitado está formado por el proceso virtual siguiente:

"El electrón entrante 'golpea' a uno o más electr<u>o</u> nes del átomo blanco en un nivel excitado de tal manera que los núcleos o el núcleo están menormente apantallados por los electrones del átomo o molécula; el electrón ve luego una débil carga positiva y se liga para formar un ión negativo por un período corto de tiempo. Un ión negativo tal, decae vía autoioniz<u>a</u> ción para regresar luego al átomo blanco más el electrón dispersado".

Hay dos tipos posibles de estados resonantes centro-exci tado que se designan como *tipo I y tipo II*. Esto ocurre por que un electrón en el campo potencial del estado excitado puede ir a un "estado ligado" o a un "estado virtual" de ese potencial. Uno puede distinguir un estado resonante centroexcitado tipo I de uno tipo II comparando sus energías con la energía del estado excitado del blanco-padre o cúmulo de estados excitados del blanco-padre — Un cúmulo tal de est<u>a</u> dos excitados del blanco-padre es por ejemplo, los cuatro niveles estrechamente espaciados n = 2 para el átomo de h<u>e</u> lio:

<sup>3</sup>S (1s2s) en 19.818 eV
<sup>1</sup>S (1s2s) en 20.614 eV
<sup>3</sup>P (1s2p) en 20.962 eV
<sup>1</sup>P (1s2p) en 21.216 eV

Sobre el estado base ---.

Si la energía del ión negativo está por debajo de la ener gía de todos los posibles estados excitados del blanco-padre en el cúmulo, se puede decir, de acuerdo con el modelo anterior que los electrones entrantes han sido confinados en el campo potencial del estado excitado del blanco. Un estado resonante tal es nombrado tipo I. Si, empero, la energía del estado resonante del ión negativo está por encima de la energía de los estados excitados del blanco-padre, entonces el electrón entrante no puede ser confinado relativamente a los estados excitados del blanco-padre. Un estado tal es un est<u>a</u> do virtual en el potencial del estado excitado del blanco y • es nombrado un estado resonante centro-excitado tipo II.

Las resonancias tipo I también reciben los nombres de r<u>e</u> sonancias a canal cerrado o resonancias Feshbach.
Las resonancias tipo II también reciben los nombres de resonancias a canal abierto o resonancias amoldadas (shape resonancias).

Un tercer tipo, llamado estado resonante partícula-sol tera, que explican otros estados resonantes y que dejan de explicar las de tipo I y II se formula el siguiente modelo: un ión negativo formado por electrón entrante que se mueve en el campo potencial del estado base del blanco.

Para dar idea de algunos órdenes de magnitud de tales resonancias diremos que los tiempos de vida de los estados centro-excitado tipo I son de alrededor de  $10^{-14}$  -  $10^{-13}$ segundos o más grandes, mientras que los de tipo II y part<u>í</u> cula-soltera son de  $10^{-14}$  segundos o menos.

Los estados compuestos están formados por la interacción de un electrón incidente con una molécula blanco en la que el electrón incidente está temporalmente capturado en la vecindad de la molécula. El complejo así formado recibe el nombre de *ión negativo temporalmente o resonancia*. Este último término indica que la captura del electrón ocurre a una energía definida, lo que nos lleva a una estructura cl<u>a</u> ra en la sección eficaz. No obstante algunas veces el tie<u>m</u> po de vida del estado compuesto es tan corto que la *anchura* del estado, dada por el principio de incertidumbre, es gran de. Los têrminos estado compuesto, ión negativo temporalmente y resonancia se usan con frecuencia de manera indisinta.

Los estados compuestos en las moléculas que han sido observadas tienen tiempos de vida en el rango  $10^{-10} - 10^{-15}$  se Estos estdos compuestos decaen por la emisión de un electrón en varios estados finales que son energéticamente accesibles. Lo interesante de las moléculas es la variedad de canales de decaimiento que son posibles:

> excitación vibracional y rotacional, excitación electrónica, dispersión elástica, adhesión-disociativa, adhesión de tres cuerpos, y otros.

La siguiente tabla nos da una guía útil para la semántica de los estados compuestos. Para mayores detalles ver el artículo de Schulz, Resonances in Electronic Impact on Diatomic Molecules en Reviews of Modern Physics, Vol. 45, No. 3 de julio de 1973.

# TABLA VI

SEMANTICA DE LAS RESONANCIAS

Primer Nombre	Ultimo Nombre	Padre	Energía vís a vís padre	Algunas características	Ejemplos
Particula-soltera Forma (1 particula, 0 huecos)		Estado electrónico base	por encima	Excitación vibracional	N <sub>2</sub> (2 - 3 eV)
			(0 - 4 eV)	baja energía	H <sub>2</sub> (2 - 4 eV)
Centro-excitado Partículas-hueco (2 partículas, 1 hueco)	Feshbach;	Principalmente estado excitado	por debajo	jo Bandas correlacionadas al gran padre; estruc- V) tura aguda; muchos ca- nales de decaimiento	N <sub>2</sub> (11.48 eV)
	Canal cerrado	Rydberg	(∿ 0.5 eV)		H <sub>2</sub> (Bandas n <sub>a</sub> " - n <sub>g</sub> ")
	Forma; Tino II	Estado excitado	por encima	oor encima Adhesión- disociación 0 - 2 eV)	N <sub>2</sub> (9 - 11 eV)
	Canal abierto	valencia	(0 - 2 eV)		H <sub>2</sub> (8 - 12 eV)
Centro-excitado doblemente (3 partículas, 2 huecos)	Feshbach	Estados valencia y estados Rydberg doblemente excitados	por debajo	Ionización por encima; decaimiento en 2 electrones	He(57.16 eV)
	Forma		por encima		He(22 eV)

#### CAPITULO 4

## PRINCIPIO DE INCERTIDUMBRE. TIEMPO DE RETARDO Y RELACIONES DE DISPERSION

En este capítulo nos proponemos revisar el Principio de Incertidumbre a partir de señales eléctricas en el espacio de las frecuencias y los tiempos, Tiempo de Retardo, Relacio nes de Dispersión y otros conceptos relacionados, como son el de causalidad, linealidad, etc. Todos estos conceptos tienen que ver de alguna manera con el concepto de resonancia.

### 4.1 PRINCIPIO DE INCERTIDUMBRE

Sea f(t) una señal y F( $\omega$ ) su espectro<sup>19</sup> de frecuencias correspondiente, suponiendo además que

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt = 1 \qquad 4.1$$

Asi,  $|f(t)|^2 dt$  se puede interpretar como la probabilidad de que una señal diferente de cero ocurra entre t y t + dt.

Por la relación de Parseval se tiene que

19. Término usado algunas veces para (F(w)).

$$\frac{1}{2\pi}\int_{-\infty}^{+\infty} |F(\omega)|^2 d\omega = 1 ; \qquad \omega = 2\pi v \qquad 4.2$$

Así,  $|F(\omega)|^2 d\omega$  se puede interpretar como la probabilidad de que la señal contenga frecuencias entre v y v + dv.

El origen del tiempo se puede escoger de manera que

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} t |f(t)|^2 dt = 0$$
 4.3

La frecuencia (angular) promedio de la señal se puede def<u>i</u> nir como

$$<\omega>=\frac{1}{2\pi}\int_{-\infty}^{+\infty}\omega|F(\omega)|^2d\omega$$

La duración estadística de la señal está dada por

$$\sigma_t^2 = \int_{-\infty}^{+\infty} t^2 |f(t)|^2 dt$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F'(\omega)|^2 d\omega$$

La última integral se sigue de una aplicación de la relación de Parseval a la derivada de la transformada de Fourier  $F(\omega)$  de f(t):

$$F'(\omega) = -i \int_{-\infty}^{+\infty} e^{i\omega t} tf(t) dt \qquad 4.6$$

March Str.

El ancho de banda (angular) estadístico está dado por

$$\sigma_{\omega}^{2} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \omega^{2} - \langle \omega \rangle \right]^{2} |F(\omega)|^{2} d\omega \qquad 4.7$$

$$como \int_{-\infty} |P(N) + XQ(\omega)|^2 d\omega = ax^2 + bx + c \qquad 4.8$$

de donde

$$b^{2} - 4ac = \left| \int_{-\infty}^{+\infty} (P^{*}Q + PQ^{*})d\omega \right|^{2} - 4 \int_{-\infty}^{+\infty} |P|^{2}d\omega \int_{-\infty}^{+\infty} |Q|^{2}d\omega \leq 0 \qquad 4.9$$

por lo tanto

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |P(\omega)|^2 d\omega \int_{-\infty}^{+\infty} |Q(\omega)|^2 d\omega \ge \left| \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{2} \left[ P^*(\omega)Q(\omega) + P(\omega)Q^*(\omega) \right] d\omega \right|^2 4.10$$

que no es otra cosa que la desiguidad de Schwarz.

Si 
$$P(\omega) = F'(\omega)$$
 y  $Q(\omega) = [\omega - \langle \omega \rangle]F(\omega)$  4.11

entonces, la desigualdad (4.10) se reescribe como sigue:

$$4\pi^{2}\sigma_{t}^{2}\sigma^{2} \geq \left|\int_{-\infty}^{+\infty} \left[\omega - \langle \omega \rangle\right] \left[\frac{1}{2}\left(F^{*}F^{\prime} + FF^{\prime}\right)\right] d\omega\right|^{2} \qquad 4.12$$

o bien 
$$2\pi\sigma_t\sigma_\omega \ge \frac{1}{2} \left| \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ \omega - \langle \omega \rangle \right] d(|F|^2) \right|$$
 4.13

ya que 
$$\int_{-\infty}^{+\infty} \omega d|F|^2 = -\int |F|^2 d\omega = -2\pi \qquad 4.14$$

$$<\omega>$$
  $\int_{-\infty} d|F|^2 = 0$ 

entonces

$$2\pi\sigma_t\sigma_\omega \geq \pi$$

Por lo tanto

$$\sigma_t \sigma_{\omega} \geq \frac{1}{2}$$

4.17

4.16

11.

obien 
$$\sigma_t \sigma_v \ge \frac{1}{4\pi}$$

dado que

$$\sigma_{v} = \frac{1}{2\pi} \sigma_{\omega} \qquad 4.19$$

4.18

Ahora bien, la hipótesis de Planck nos dice que

$$E = hv = hv \qquad 4.20$$

entonces, 
$$\sigma_E = \pi \sigma_\omega = h \sigma_v$$
 4.21

por lo tanto 
$$\sigma_t \sigma_E \ge \frac{1}{2} \pi$$
 4.22

La hipôtesis de De Broglie nos dice que

 $p = \pi k ; \quad k = \frac{2\pi}{\lambda}$ entonces,  $\sigma_p = \pi \sigma_k$ por lo tanto  $\sigma_x \sigma_p \ge \frac{1}{2} \pi$ en virtud de  $\sigma_x \sigma_k \ge \frac{1}{2}$ 4.23
4.24
4.25
4.25

## 4.2 TIEMPO DE RETARDO

Sean  $W_{l}^{+}$ ,  $W_{l}^{-}$  dos ondas monocromáticas, con las cuales for mamos un paquete de ondas, y cuyo comportamiento asintótico tienen la forma

$$W_{\mathcal{L}}^{\pm}(r, t) \xrightarrow{r \to \infty} Ae^{-i(\omega \pm \Delta \omega)t} \begin{cases} -i [(k \pm \Delta k)r - \frac{2\pi}{2}] \end{cases}$$

$$- e^{2i(n_{\ell} \pm \Delta n_{\ell})} i \left[ (k \pm \Delta k)r - \frac{\ell \pi}{2} \right]$$

$$4.27$$

$$W_{\ell}^{+} + W_{\ell}^{-} \xrightarrow{r + \infty} 2 \left[ e^{-i(kr + \omega t - \frac{\ell \pi}{2})} \cos(r\Delta k + t\Delta \omega) - e^{i(kr - \omega t - \frac{\ell \pi}{2} + 2\eta_{\ell})} \cos(r\Delta k - t\Delta \omega + 2\Delta \eta_{\ell}) - e^{-i(kr - \omega t - \frac{\ell \pi}{2} + 2\eta_{\ell})} \cos(r\Delta k - t\Delta \omega + 2\Delta \eta_{\ell}) - e^{-i(kr - \omega t - \frac{\ell \pi}{2} + 2\eta_{\ell})} - e^{-i(kr - \omega t - \frac{\ell \pi}{2} + 2\eta$$

4.28

El primer término representa una onda entrante que tiene ampl<u>i</u> tud máxima en

$$r_{m \acute{a} x} = -\left(\frac{\Delta \omega}{\Delta k}\right) t \frac{1}{\Delta t \to 0} \sim -\left(\frac{d\omega}{d k}\right) t = -vt$$
 4.29

Ahora, como  $\omega = \frac{E}{h} = \frac{\pi}{h}k^2/2m = \frac{mv^2}{2h}$  y como  $r_{m\bar{a}x}$  y  $v \ge 0$ , la relación (4.29) requiere que  $t \le 0$ , lo cual es consistente con nuestra identificación del paquete de ondas entrante y con la amplitud máxima alcanzando el origen en t = 0 en ausencia de potencial.

El segundo término en (4.28) es una onda saliente con amplitud máxima en

$$r_{max} = vt - e \frac{dn_{g}}{dk}$$
 4.30

en el límite de  $\Delta k \neq 0$ .

Cuando no hay potencial presente  $\frac{dn_{g}}{dk} = 0$  y  $r_{m\bar{a}x} = vt$ para  $t \ge 0$  describe la posición de la amplitud máxima en el paquete de ondas saliente. Si reescribimos (4.30) como

$$r_{m \delta x} = v [t - (\Delta t)_{g}] \qquad 4.31$$

entonces,

$$(\Delta t) = \frac{2}{v} \frac{dn_{\ell}}{dk}$$
$$= 2h \frac{dn_{\ell}}{dE}$$

4.32

Este tiempo recibe el nombre de Tiempo de Retardo experimen tado por el paquete de ondas en la dispersión por un campo potencial, en comparación con el tiempo cuando no hay dicho campo, donde  $(\Delta t)_{\varrho} = 0$ .

Wigner ha demostrado con base en argumentos de causalidad — que veremos más adelante — que el tiempo mínimo de retardo posible para un potencial que se hace cero para  $r \ge r_0$  es -  $r_0/v$ . Esto es posible para un potencial repulsivo infinito en  $r_0$ , que refleje completamente el paquete de ondas. De esta manera tenemos que

$$(\Delta t)_{\ell} = \frac{2}{v} \frac{dn_{\ell}}{dk} - \frac{2}{v} \frac{r_0}{v}$$

$$4.33$$

o bien

 $\frac{dn_{\ell}}{dk} \ge -\frac{r_{0}}{2}$ 

lo que significa que hay un límite inferior sobre los valores posibles de la derivada del corrimiento de fase. Un límite s<u>u</u> perior sobre  $dn_{g}/dk$   $\delta$   $(\Delta t)_{g}$  no existe. Este resultado es consistente con el comportamiento de  $n_{g}$  a través de una resonancia aguda. En la siguiente figura vemos que  $dn_{g}/dk$  y de aquí  $(\Delta t)_{g}$  son muy grandes. Así, la dispersión a una energía de resonancia tal significa que la partícula incidente consume un tiempo largo en la vecindad del blanco.



Los corrimientos de fase y la sección eficaz parcial en la vencidad de una resonancia se grafican en la figura anterior. El orden de aparición del cero y el máximo depende del orden en que aparece el corrimiento de fase cuando toma valores mú<u>l</u> tiplos enteros o semienteros de  $\pi$ .

#### 4.3 RELACIONES DE DISPERSION Y TEOREMA OPTICO

En varios campos de la Física, las Relaciones de Dispersión han demostrado ser de gran importancia, no sólo como una reflexión directa de los conceptos básicos de causalidad y analiticidad sino también como un marco de trabajo fenomenológico muy útil para la correlación e interpretación de datos experimentales sobre procesos de scattering.

Cabe destacar que se puede conseguir información importante acerca de un problema dado de principios físicos generales sin dar una solución detallada del problema. Así, la posibilidad de obtener información acerca de un fenómeno a partir de principios generales adquiere gran importancia cuando, como en el caso de la Mecánica Cuántica, la descripción detallada es imposible. Comencemos por analizar el caso del índice de refracción.

El índice de refracción como una función en el plano complejo, tiene sus polos en  $I_{(\omega)}$ ; esto debido al análisis que hicimos del denominador de (2.8.21) en la sección 2.1.3; por consiguiente  $n(\omega)$  es analítica en  $I_{+}(\omega)$ . También podemos ver que  $[n(\omega) - 1]$  es una función de cuadrado integrable, debido a que cuando  $|\omega| \rightarrow \infty$ ,  $|n(\omega) - 1| + 1/|\omega^{2}|$ .

Los hechos anteriores cumplen los requisitos establecidos por el Teorema de Titchmarsh (ver Apéndice B), lo cual nos pe<u>r</u> mite escribir la siguiente Transformada de Hilbert:

$$\operatorname{Re}\left[n(\omega) - 1\right] = \frac{1}{\pi} \operatorname{P} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Im} n(\omega')}{\omega' - \omega} d\omega' \qquad 4.35$$

4.36

Se puede observar fácilmente de (2.8.21) que

$$n^*(\omega) = n(-\omega)$$

y de aquí, lo siguiente:

Re 
$$n(\omega)$$
 = Re  $n(-\omega)$   
Im  $n(\omega)$  = - Im  $n(-\omega)$ 

las relaciones anteriores se conocen como relaciones de cruce, las cuales vinculan regiones físicas y no-físicas.

Las relaciones de cruce nos están diciendo, además, que  $n_r$  es una función para y  $n_i$  una función impar, por lo que (4.35) también se puede reescribir como

$$\operatorname{Re}\left[\operatorname{n}(\omega) - 1\right] = \frac{2}{\pi} \operatorname{P} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\omega' \operatorname{Im} \operatorname{n}(\omega')}{\omega'^2 - \omega^2} d\omega' \qquad 4.38$$

A esta ecuación junto con la que nos da la parte imaginaria a través de la parte real se conocen como Relaciones de Dispersión.

Consideremos ahora una placa de espesor  $\Delta x$  en la que N dispersores por cm<sup>3</sup> están distribuidos al azar, y sobre la cual está incidiendo una onda plana de amplitud unidad y número de onda k =  $\omega/c$ .



De la figura anterior vemos que si tomamos un anillo en l placa, de ancho dp, entonces

$$\Psi$$
disp =  $2\pi N\Delta x \int_{0}^{\infty} f(\omega, \tan^{-1} \frac{(r^2 - x^2)^{1/2}}{x}) e^{ikr} dr$  4.42

que integrada por partes nos da

$$\Psi$$
disp<sup>2</sup> i  $\frac{2\pi N\Delta x}{k}$  f( $\omega$ , 0)e<sup>ikx</sup> 4.43

Por lo tanto

$$\psi_{\text{tot}} \simeq \left[1 + i \frac{2\pi N\Delta x}{k} f(\omega, 0)\right] e^{ikx}$$
 4.44

como e<sup>x</sup> 2 1 + x, para valores pequeños de x, entonces

$$\Psi$$
tot  $\simeq e^{ik\Delta x [1+2\pi Nf(\omega,0)/k^2]}$  4.45

Si el campo incidente  $e^{ikx}$ , cuya amplitud es unitaria en el origen, entonces se habrá propagado a través de la placa con un vector de propagación k'; por consiguiente, el campo en  $x = \Delta x$  será

.186

De la figura anterior vemos que si tomamos un anillo en la placa, de ancho do, entonces

$$\Psi$$
disp =  $2\pi N\Delta x \int_{0}^{\infty} f(\omega, \tan^{-1} \frac{(r^2 - x^2)}{x}) e^{ikr} dr$  4.42

que integrada por partes nos da

$$\Psi$$
disp<sup>2</sup> i  $\frac{2\pi N\Delta x}{k}$  f( $\omega$ , 0)e<sup>ikx</sup> 4.43

Por lo tanto

$$\psi_{\text{tot}} \simeq \left[1 + i \frac{2\pi N \Delta x}{k} f(\omega, 0)\right] e^{ikx} 4.44$$

como e<sup>x</sup> 21 + x, para valores pequeños de x, entonces

$$\Psi_{\text{tot}} \simeq e^{i k \Delta x \left[ \frac{1}{2} + 2\pi N f(\omega, 0) / k^2 \right]}$$
4.45

Si el campo incidente  $e^{ikx}$ , cuya amplitud es unitaria en el origen, entonces se habrá propagado a través de la placa con un vector de propagación k'; por consiguiente, el campo en x =  $\Delta x$  será

 $\psi = e^{ik'\Delta x}$ 

A esta ecuación junto con la que nos da la parte imaginaria a través de la parte real se conocen como Relaciones de Dispersión.

Consideremos ahora una placa de espesor  $\Delta x$  en la que N dispersores por cm<sup>3</sup> están distribuidos al azar, y sobre la cual está incidiendo una onda plana de amplitud unidad y número de onda k =  $\omega/c$ .



que comparada con (4.45), obtenemos

$$k' = k \left[ 1 + 2\pi Nf(\omega, 0)/k^2 \right]$$
 4.47

El indice de refracción n = k'/K, también, por tanto

$$n(\omega) - 1 = 2\pi c^2 N f(\omega, 0) / \omega^2$$
 4.48

La ecuación anterior se puede reescribir como

$$\alpha(\omega) = 4\pi c N Imf(\omega)/\omega \qquad 4.49$$

y 
$$n_{r}(\omega) - 1 = 2\pi c^{2} NRe f(\omega) / \omega^{2}$$
 4.50

donde hemos hecho  $f(\omega) = f(\omega, 0)$ 

Si o<sub>T</sub> representa la sección transversal total de dispersión por dispersor, entonces

$$\alpha(\omega) = N \sigma_{T}(\omega) \qquad 4.51$$

Luego con ayuda de (4.3.15) se tiene que

$$\sigma_{T}(\omega) = 4\pi C \, \text{Im}f(\omega)/\omega \qquad 4.52$$

Ahora, en vez de escribir la transformada de Hilbert para el indice de refracción, la escribiremos para la amplitud de dispersión  $f(\omega)$ , así

Re 
$$f(\omega) = \frac{\omega^2}{\pi} P \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Im} f(\omega')}{\omega'^2(\omega' - \omega)} d\omega'$$
 4.53

o bien

Re 
$$f(\omega) = \frac{2\omega^2}{\pi} P \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Im} f(\omega')}{\omega'(\omega'^2 - \omega^2)} d\omega'$$
 4.54

esto, debido a que Im  $f(\omega')$  es impar.

El Teorema Optico se puede establecer por medio de la siguiente ecuación:

$$\sigma_{T}(\omega) = 4\pi c \operatorname{Im} f(\omega)/\omega \qquad 4.55$$

Si reemplazamos el teorema óptico en (4.54), obtenemos que

Re 
$$f(\omega) = \frac{\omega^2}{2\pi^2 c} P \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sigma_T(\omega')}{\omega'^2 - \omega^2} d\omega'$$
 4.56

RELACIONES DE DISPERSION.

Hay otra serie de conceptos relacionados con la aplicación de las Relaciones de Dispersión a sistemas físicos y que de alguna manera ya h<u>e</u> mos utilizado en la sección anterior, ellos son: causalidad, simetría temporal, unitaridad, relaciones de cruce y convergencia para altas frecuencias (o altas energías). La natur<u>a</u> leza física y matemática de tales conceptos, por su claridad, se presentan haciendo uso de circuitos eléctricos.

#### 4.4.1 CAUSALIDAD

4.4

En la Figura 43 se representa un sistema generalizado por medio de una caja en la que está fluyendo una señal de entrada I que viaja a través de ella hasta alcanzar una salida 0. Una propiedad esencial que se tiene para tales sistemas es la causalidad.



Entrada I



189

Suponemos que para cualquier entrada dada hay una única salida. Por entrada y salida queremos significarlas como una entidad completa de la misma manera que cuando nos ref<u>e</u> rimos a ondas queremos entender a la forma de la onda extendida sobre todo el tiempo más que a la amplitud de la forma de la onda en algún instante en el tiempo.

Haciendo uso de la definición anterior, podemos decir que si dos formas de onda diferentes arriban a una entrada en algún tiempo t, luego a la salida, también están emergiendo igualmente en algún tiempo.

The second state of the second state of the second state of the second state of the

#### 4.4.2 LINEALIDAD

Un sistema lineal es aquel para el cual cualquier entrada dada alcanza una salida que es una función lineal de la entr<u>a</u> da. Esta afirmación significa que si una entrada dada A alcanza una salida C y otra entrada dada B alcanza una sal<u>i</u> da D luego una entrada combinada de A + B resultará en una salida que es C + D.

Para establecer matemáticamente la linealidad, expresamos la salida en el tiempo t, θ(t), como una combinación lineal de la entrada en todos los tiempos previos a la salida.

$$\theta(t) = \int_{-\infty}^{t} K(t, t') I(t') dt' \qquad 4.57$$

Combinando los conceptos de causalidad y linealidad, podemos limitar la integración de la ecuación (4.57) a los tie<u>m</u> pos t'anteriores a t, o alternativamente, necesitamos que K(t, t') = 0 cuando t < t'.

#### 4.4.3 SIMETRIA TEMPORAL

Para aquellos casos en los que K(t, t') depende sólo de la diferencia de tiempos, t - t', de tal manera que podamos reescribir a k(t, t') como K(t - t') podemos decir que la entrada y la salida están relacionadas por

$$\theta(t) = \int K(t - t')I(t')dt' \qquad 4.58$$

Al reescribir k(t, t') como K(t - t') estamos aceptando que únicamente el tiempo relativo entre entrada y salida es de importancia y que el instante de tiempo en que la entrada es alcanzada al igual que la salida no es importante. A e<u>s</u> tos supuestos es a lo que llamamos símetría temporal.

#### UNITARIDAD

Las condiciones de causalidad, linealidad y simetría tem-

,191

poral restrigen y ayudan a especificar ciertas propiedades generales del comportamiento de cualquier sistema. La conse<u>r</u> vación de la energía es otra de tales condiciones familiares. En el caso de los circuitos lineales la conservación de la energía relaciona las amplitudes de la forma de onda entrante a aquella de la salida en un caso particularmente simple.

En general, determinamos que para cualquier sistema en que la energía se conserva el promedio temporal de la energía de salida es menor o igual que el promedio temporal de la entrada. Así, si

$$I(t) = A_1 e^{i\omega_1 t} + A_2 e^{-i\omega_1 t} + A_3 e^{i\omega_2 t} + A_4 e^{-i\omega_2 t}$$

y el circuito es tal que

$$\theta(t) = B_1 e^{i\omega_1 t} + B_2 e^{-i\omega_1 t} + B_3 e^{i\omega_2 t} + B_4 e^{-i\omega_2 t}$$
 4.60

Luego

 $|A_1|^2 + |A_2|^2 + |A_3|^2 + |A_4|^2 \ge |B_1|^2 + |B_2|^2 + |B_3|^2 + |B_4|^2$ 

4.61

4.59

Si no hay disipasión o fuentes de energía en un sistema, luego

$$\sum_{i=1}^{n} |A_i|^2 = \sum_{i=1}^{n} |B_i|^2$$
 4.62

exactamente.

Cuando estamos interesados en aquellos sistemas en los que la energía se conserva y no hay disipasión, decimos que la longitud de los vectores no cambia (representando a I(t) y a O(t) como vectores). A transformaciones tales como ésta, la llamamos transformaciones unitarias. En Mecánica Cuántica los cuadrados de las magnitudes de las amplitudes con que tr<u>a</u> bajamos son probabilidades, y la probabilidad también es una cantidad que se conserva.

Como una consecuencia de la unitaridad estamos en posibilidad de aceptar siempre que

$$|A_{i}|^{2} = \sum_{i} |B_{i}|^{2}$$
 4.63

siempre y cuando las A<sub>i</sub> se refieran a los voltajes de las componentes de las ondas seno de la entrada a un circuito eléctrico o a las amplitudes de las probabilidades de algun estado mecánico-cuántico particular de un sistema.

#### 4.4.4 ALTAS FRECUENCIAS

En cualquier sistema lineal hay una relación simple en-

tre el tiempo de respuesta y la frecuencia de respuesta del sistema.

Para simplificar un poco las cosas hagamos que K(t-t') = para t' > t; luego la ecuación (4.58) la podemos reescribir como

$$\Theta(t) = \int_{-\infty}^{\infty} K(t - t')I(t')dt' \qquad 4.64$$

Si consideramos una entrada periódica θ<sup>-iωt</sup> luego la ecuación (4.64) nos da

$$\theta(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} K(t - t') e^{-i\omega t'} dt' \qquad 4.65$$

Esta expresión es de la forma  $k(\omega) e^{-i\omega t}$ , donde  $k(\omega)$ es la transformada de Fourier de la entrada de tal manera que tenemos

$$k(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} K(t - t') e^{+i\omega(t-t')} dt' \qquad 4.66$$

relacionando el comportamiento del sistema en el tiempo a la frecuencia de la respuesta del sistema. De la teoria de circuitos lineales sabemos que la frecue<u>n</u> cia de respuesta de este circuito está expresada por

$$k(\omega) = \frac{i}{\omega C} \left( R + \frac{i}{\omega C} \right)$$
 4.67

donde  $k(\omega)$  es la función de entrada que aparece en la salida. ¿Satisface esta expresión la relación de causalidad que surge de la exigencia de que K(t - t') = 0 para t' > t? La respuesta a esta interrogante se puede ver fácilmente si utiliz<u>a</u> mos la transformada inversa de Fourier de la ecuación (4.64). Por conveniencia reemplazaremos t - t' por t simplemente.

$$K(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} k(\omega) e^{-i\omega t} d\omega \qquad 4.68$$

Es conveniente reescribir la ecuación (4.67) como

$$k(\omega) = \frac{i}{RC} \left( \omega + \frac{i}{RC} \right)^{-1}$$
 4.69

luego la respuesta en el tiempo del circuito es

$$K(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{i}{RC} \cdot \frac{1}{\omega + (i/RC)} e^{-i\omega t} d\omega \qquad 4.70$$

Utilizando integrales de contorno de variable compleja vemos que la integral (4.70) tiene un polo en  $\omega = -1/RC$ , es decir, el polo está sobre el eje imaginario negativo como se muestra en la Figura 45.





como

Aqui el punto importante es la elección del contorno apro

piado, es decir, aquel para el cual  $|e^{-i\omega t}|$  esté acotado. Si t < 0, entonces elegimos el semiplano con el que la pa<u>r</u> te imaginaria de  $\omega$  es positiva. Escribiendo  $\omega = x + iy$ tenemos que  $|e^{-i\omega t}| = |e^{-i(x+iy)t}| = |e^{+yt}|$  que tiene que irse a cero para valores grandes de y, y negativos para t. Consecuentemente para t < 0 la integral debe ser tomada sie<u>m</u> pre a lo largo de un contorno en el semiplano superior donde y es positivo.

Utilizando integración de contorno calculamos la integral de la ecuación (4.70) por el método de residuos, pero como no hay polos en el semiplano superior entonces la suma de los residuos es cero.

Consecuentemente K(t) = 0 para t < 0. Este es el resultado esperado; este resultado desde luego es la condición impuesta al sistema por la condición de causalidad. Sin embar go, vemos ahora que es la condición correspondiente sobre  $k(\omega)$  $k(\omega)$  no debe tener ningún polo en el semiplano superior si es que la condición de causalidad se debe satisfacer en general. Esta restricción sobre  $k(\omega)$  es esencial para especificar las relaciones de dispersión.

Para atar los cabos sueltos del ejemplo consideremos el caso de t > O. Luego el contorno debe pasar a través del semiplano inferior donde se encuentra encerrado el polo en  $\omega = -i/RC$ ; así hay un resíduo diferente de cero. Multiplica<u>n</u> do el resíduo por  $-2\pi$  i (vemos porque la trayectoria de integración está en sentido directo a las manecillas del reloj) K(t) nos da finalmente

$$K(t) = \frac{1}{RC} e^{-t/RC}$$
,  $t > 0$ , 4.71

que es la salida esperada de este circuito para una función delta de entrada.

Ahora si intercambiamos el capacitor y la resistencia obtenemos el circuito de la Figura 46



Fig. 46

La frecuencia de respuesta se puede escribir como

$$k(\omega) = R | [R + (i/\omega C)] = \omega [\omega + (i/RC)]^{-1}$$
4.72

Aqui el polo está en  $\omega = -i/RC$  pero el integrando ha cambiado. Por integración de contorno encontramos que

$$K(t) = -\frac{1}{RC} e^{-t/RC}$$
 para  $t > 0$ . 4.73

¿Cómo es posible que en un circuito tan simple, una función delta de entrada resulte en una salida negativa?

Un examen cuidadoso del comportamiento de  $k(\omega)$  en la ecuación (4.72) a *altas frecuencias* revela la dificultad. El integrando no va a cero cuando  $\omega$  va a grandes valores, i.e., hay problemas de convergencia. En efecto nuestro análisis ha sido incompleto ya que hemos despreciado el comportamiento a altas frecuencias sólo por considerar t < 0 y t > 0 mientras que hemos despreciado t = 0. Para ver esto reescribimos la ecuación (4.72) como

$$k(\omega) = \omega / \left[\omega + (i/RC)\right] = 1 - \frac{i}{RC} \left[\omega + (i/RC)\right]^{-1} \qquad 4.74$$

Luego K(t) viene a ser

$$K(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[ 1 - \frac{i}{RC} \frac{1}{\left(\omega + \frac{i}{RC}\right)} \right] e^{i\omega t} d\omega$$
$$= \delta(t) - \frac{1}{RC} e^{-t/RC}$$

4.75

El primer término de la integral da la función delta mie<u>n</u> tras que el segundo término da el negativo de la ecuación (4.71).

Hay hechos importantes de sumo interés que nos propor ciona este ejemplo:

> dos funciones que pueden tener un polo en el mismo punto, tienen diferentes propiedades de convergencia, i.e., diferente comportamiento a altas frecuencias puede resultar en diferentes comportamientos en el tiempo. Uno de los problemas repetitivos de las r<u>e</u> laciones de dispersión es el análisis de las propi<u>e</u> dades de convergencia de las funciones a altas frecuencias, i.e., en t = 0. Generalmente, el integra<u>n</u> do puede ser tratado como en la ecuación (4.74) y rompiéndolas en dos partes, una parta en t = 0, y otra parte correspondiente a t > 0, que en nuestro caso especial da un pulso positivo con una sobrecarga negativa.

Un tercer circuito (ver Figura 47) que exhibe otros hechos de k(ω) que están relacionadas a scattering.





Procediendo como antes determinemos  $k(\omega)$ 

 $k(\omega) = \frac{\omega L}{i} / [(\omega L/i) + (i/\omega C)] = \frac{\omega^2}{\omega^2 - \frac{1}{LC}}$ 

y luego escribimos la ecuación (4.76) en forma conveniente p<u>a</u> ra la transformada de Fourier

4.76

$$k(\omega) = 1 + \frac{1}{2(LC)^{1/2}} \left[ \frac{1}{\omega - (LC)^{-1/2}} - \frac{1}{\omega + (LC)^{-1/2}} \right] \qquad 4.77$$

No es sorprendente que esta expresión es simplemente la oscilación amortiguada característica de un circuito resonante excitado.

Expresado en términos del plano complejo como se muestra en la Figura 48



Fig. 48

Para el caso de scattering de partículas, las resonancias corresponden a resonancias en la sección transversal. Si los polos yacen sobre el eje real luego la resonancia amortiguada resultante representa la formación de partículas estables, la vida media de la resonancia decrece cuando el polo es desplazado del eje real.

#### 4.4.5 RELACIONES DE CRUCE

Cuando tratamos con un problema específico, es frecuent<u>e</u> mente útil observar las propiedades de simetria del sistema bajo consideración. En el caso de los circuitos eléctricos la respuesta en el tiempo de un circuito, caracterizado por K(t), debe ser una cantidad real, i.e., K(t) = K<sup>\*</sup>(t). De este hecho podemos usar la ecuación (4.68) y escribir

$$\int_{-\infty}^{+\infty} K(\omega) e^{-i\omega t} d\omega = \int_{-\infty}^{+\infty} k^{*}(\omega) e^{+i\omega t} d\omega$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} k^*(-\omega) e^{-i\omega t} d\omega \qquad 4.79$$

y de aquí se sigue que  $k(\omega) = k^*(-\omega)$ . Consecuentemente hay una simetría de reflexión a través del eje imaginario. Esta simetría está bien ilustrada en las ecuaciones (4.67), (4.72) y (4.76) y las figuras correspondientes.

En el caso de la Mecánica Cuántica K(t) necesita no ser real y esta propiedad de simetría particular puede no ser usada. Sin embargo, determinamos una simetría análoga llamada s<u>i</u> metría de cruce que es esencialmente para la aplicación de las relaciones de dispersión a la *teoría* de scattering.

La gran utilidad de las relaciones de dispersión nos la brinda cuando por ejemplo en un circuito lineal tanto la corriente como el voltaje aplicado están relacionados por una expresión de la forma

$$I e^{-i\omega t} = V e^{-i\omega t} Y(\omega), \qquad 4.80$$

donde I y V son las amplitudes máximas de la corriente de entrada y el voltaje e  $Y(\omega)$  es la admitancia compleja del circuito. Para un circuito tal el promedio temporal de la potencia de entrada es

$$P = \frac{1}{2} V^2 Re Y(\omega).$$
 4.81

Así Re Y( $\omega$ ) puede ser determinada midiendo la potencia de entrada en tal circuito. Si esto es medido como una función de la frecuencia, la relación de dispersión

Im 
$$Y(\omega) = -\frac{1}{\pi} P \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\text{Re } Y(\omega')}{\omega' - \omega} d\omega'$$
 4.82

puede ser usada para determinar  $Im Y(\omega)$ 

Así por un experimento relativamente simple es posible determinar la forma completa de la admitancia  $Y(\omega)$ .
#### CAPITULO 5

#### FISICA CLASICA Y FISICA CUANTICA

En este capítulo nos proponemos desarrollar otra serie de analogías que se producen a partir de lo expuesto hasta ahora. Para llevar a cabo este trabajo estudiaremos algunas analogías entre fenómenos de física clásica por una parte y por otra analogías entre fenómenos de física clásica y física cuántica.

## 5.1 ANALOGIAS ENTRE FENOMENOS DE FISICA CLASICA

Consideremos el problema de la propagación de una onda a<u>r</u> mónica polarizada plana a lo largo de una cuerda en una región en que la densidad lineal de masa,  $\mu$ , de dicha cuerda ca<u>m</u> bia discontinuamente en un punto determinado.

La gráfica de la Figura 49 nos da los cambios de densidad con la posición en tres regiones.





La ecuación que rige a este fenómeno es la ecuación (2.119) del capítulo 2 y por lo tanto la solución la podemos escribir como sigue:

$$\psi_1(x, t) = e$$
  $i(\omega t - k_1 x)$   $i(\omega t + k_1 x)$   $5.1$ 

$$\psi_2(x, t) = F e \qquad + B e \qquad 5.2$$

$$\psi_3(x, t) = T e$$
 5.3

donde  $k_i = \omega \left(\frac{\mu_i}{\tau}\right)^{1/2}$ ; i = 1, 2, 3. 5.4

En estas ecuaciones R es la amplitud de la onda reflejada en  $x \le 0$ , F la amplitud de la onda hacia adelante en  $0 \le x \le L$ , B la amplitud de la onda hacia atrás en  $0 \le x \le L$  y T es la amplitud de la onda transmitida en  $X \ge L$ . Consideramos normalizada a la unidad la amplitud de la onda incidente en  $x \le 0$ .

Las condiciones de frontera de este problema son:

$$\psi_1(x, t)|_{x=0} = \psi_2(x, t)|_{x=0}$$
  
 $\psi_2(x, t)|_{x=L} = \psi_3(x, t)|_{x=L}$ 

5.5

.208

$$\frac{\partial \psi_1(x, t)}{\partial x}\Big|_{x=0} = \frac{\partial \psi_2(x, t)}{\partial x}\Big|_{x=L}$$

$$\frac{\partial_2(x, t)}{\partial x}\Big|_{x=L} = \frac{\partial_3(x, t)}{\partial x}\Big|_{x=L}$$

De (5.5) obtenemos

$$1 + R = F +$$

$$-ik_{2}L \qquad ik_{\lambda}L$$

$$F e^{-ik_{2}L} + B e^{-ik_{\lambda}L} = T$$

y de las ecuaciones (5.6)

$$1 - R = \frac{k_2}{k_1} (F - B)$$

В

 $-ik_{2}L$   $+k_{2}Be^{ik_{2}L} = -k_{3}T$ 

Combinando los resultados (5.7) y (5.8) vemos que

$$F\left(1 + \frac{k_2}{k_1}\right) + B\left(1 - \frac{k_2}{k_1}\right) = 2$$

$$F e^{-ik_2L} (k_3 - k_2) + B e^{ik_2L} (k_3 + k_2) = 0$$

5.7

5.6

5.8

.209

Ahora definiendo

$$r_{ij} = \frac{k_i - k_j}{k_i + k_j}$$
 5.10

$$t_{ij} = \frac{2k_i}{k_i + k_j}$$
 5.11

como coeficientes de reflexión y transmisión, obtenemos que

$$R = r_{12} + \frac{t_{12}t_{21}t_{23}}{ik_{2}L} = r_{21}r_{23}$$
 5.12

$$F = \frac{t_{12}}{-1k_2L} 5.13$$

$$B = \frac{r_{23}t_{12}}{1 - r_{21}r_{23}} e^{-1k_{2}L}$$
5.14

$$T = \frac{t_{23}t_{12}e}{-ik_{2}L}$$

$$T = \frac{t_{23}t_{12}e}{-ik_{2}L}$$
5.15

Si 
$$k_2 = k_3$$
 entonces  $r_{23} = 0$  y por lo tanto

У



A continuación desarrollamos las ecuaciones que rigen a una línea de transmisión.

Las Figuras 50 y 51 representan una línea de transmisión







Fig. 51

Haciendo uso de las leyes de Kirchhoff:

$$V(x, t) - L\Delta x \frac{\partial}{\partial t} I(x, t) - R\Delta x I(x, t) - V(x + \Delta x, t) = 0 \qquad 5.17$$
$$- \frac{V(x + \Delta x, t) - V(x, t)}{\Delta x} = L \frac{\partial}{\partial t} I(x, t) + RI(x, t)$$

$$-\frac{\partial}{\partial x} V(x, t) = L \frac{\partial}{\partial t} I(x, t) + RI(x, t)$$
 5.18

$$I(x, t) - C\Delta x \frac{\partial}{\partial t} V(x + \Delta x, t) - G\Delta x V(x + \Delta x, t)$$
  
- 
$$I(x + \Delta x, t) = 0$$
  
5.19  
$$- \frac{I(x + \Delta x, t) - I(x, t)}{\Delta x} = C \frac{\partial}{\partial t} V(x + \Delta x, t) + GV(x + \Delta x, t)$$

$$\therefore -\frac{\partial}{\partial x} I(x, t) = C \frac{\partial}{\partial t} V(x, t) + GV(x, t)$$
 5.20

Ahora derivando con respecto a x la ecuación (5.18) y luego la (5.20) obtenemos

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} V(x, t) = LC \frac{\partial^2}{t^2} V(x, t) + (LG + CR) \frac{\partial}{\partial t} V(x, t) + RGV(x, t)$$
5.21

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} I(x, t) = LC \frac{\partial^2}{\partial t^2} I(x, t) + (LG + CR) \frac{\partial}{\partial t} I(x, t) + RGI(x, t)$$
5.22

A las ecuaciones (5.21) y (5.22) se les llama ecuaciones de telegrafía. Haciendo en estas dos últimas ecuaciones R = G = 0, es decir una línea de transmisión sin pérdida, encontramos las mismas ecuaciones de onda para una cuerda vibrante:

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} V(x, t) = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} V(x, t) \qquad 5.23$$

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} I(x, t) = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} I(x, t)$$
 5.24

donde  $v = 1/\sqrt{LC}$ 

De aquí vemos que se esperarán resultados análogos a los de las cuerdas. Consideremos la siguiente línea de transmisión



Fig. 52

En cualquier punto de la línea  $\frac{V_{+}}{I_{+}} = R_0, \frac{V_{-}}{I_{-}} = -R_0$ — donde  $V_{\pm} = V_{\pm}$  significan voltajes hacia adelante y hacia atrás excepto en x =  $\ell$  donde  $\frac{V_{\perp}}{I_{\perp}} = R_{\perp}$  pero  $V_{+} + V_{-} = V_{\perp}$  e  $I_{+} + I_{-} = I_{\perp}$  es decir

$$\frac{V_{+}}{R_{0}} - \frac{V_{-}}{R_{0}} = \frac{V_{L}}{R_{L}}$$
 que también podemos escribir como

$$\frac{V_{+} - V_{-}}{R_{0}} = \frac{V_{+} + V_{-}}{R_{L}}$$
 y de aqui finalmente

$$r = \frac{V_{-}}{V_{+}} = \frac{R_{\perp} - R_{0}}{R_{\perp} + R_{0}}$$
 5.25

y como 
$$\frac{V_{+} - V_{-}}{R_{0}} = \frac{V_{+} - (V_{\perp} - V_{+})}{R_{0}} = \frac{V_{\perp}}{R_{\perp}}$$
 entonces también  
V<sub>1</sub> 2R<sub>1</sub>

$$t = \frac{V_L}{V_+} = \frac{2R_L}{R_L + R_0}$$
 5.26

que no son otra cosa que los coeficientes de reflexión y transmisión. Con los resultados (3.11), (3.12) del capítulo 3 sobre Mecánica Cuántica, (5.16), (5.25) y (5.26) vemos cla ra la analogía entre cuerdas vibrantes con diferente densidad, línea de transmisión eléctrica y barreras de potencial cuánticas que resumiremos en el cuadro siguiente:

.214

...

T	A	B	L	A	V	I	Ι
		_			-	-	_







Fig. 53

El valor medio de la corriente que fluye hacia adentro y hacia afuerda del electrodo superior del n-ésimo capacitor es

$$I_{n} = -\frac{1}{2} \left( \frac{V_{n+1} - V_{n-1}}{R} \right)$$
 5.27

14 14

y su diferencia es igual a la razón de cambio de la carga q<sub>n</sub> sobre el n-ésimo capacitor:

$$\frac{dq_{n}}{dt} = \frac{V_{n+1} + V_{n-1} - 2V_{n}}{R}$$
 5.28

$$\frac{dV_{n}}{dt} = \frac{V_{n+1} + V_{n-1} - 2V_{n}}{RC} 5.29$$

•••

Si los distintos voltajes no varían demasiado rápido con n para considerarlos como valores de una función contínua, entonces podemos desarrollar expresiones aproximadas para  $V_{n-1}$  y  $V_{n+1}$  haciendo uso de la expansión en series de Taylor, por lo que

$$V_{n-1} = V_n - \frac{\partial V_n}{\partial n} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 V_n}{\partial n^2}$$
  

$$V_{n+1} = V_n + \frac{\partial V_n}{\partial n} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 V_n}{\partial n^2}$$
  
5.30

Sustituyendo (5.30) y (5.31) en (5.27) y (5.29) obtenemos

$$I_{n} = -\frac{1}{R} \frac{\partial V_{n}}{\partial n}$$
5.32a
$$I_{n} = -\frac{1}{RC} \frac{\partial q_{n}}{\partial n}$$
5.32b
$$\frac{\partial V_{n}}{\partial t} = \frac{1}{RC} \frac{\partial^{2} V_{n}}{\partial n^{2}}$$
5.33a
$$\frac{\partial q_{n}}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial^{2} q_{n}}{\partial n^{2}}$$

$$\frac{1}{\partial t} = \frac{1}{RC} \frac{1}{\partial n^2}$$
 5.33b

Por otra parte la ley de Fourier de la conducción térmi-

Cā

$$J = -k \frac{\partial T}{\partial x}$$
,  $\frac{\partial^2 T}{\partial t^2} = \frac{k}{s} \frac{\partial^2 T}{\partial x^2}$  5.34

donde k es la conductividad térmica y s la capacidad cal<u>o</u> rífica por unidad de volumen y la ley de Fick de la difusión de partículas en una dimensión está dada por

$$J = -D \frac{\partial C}{\partial x}$$
,  $\frac{\partial^2 C}{\partial t^2} = D \frac{\partial^2 C}{\partial x^2}$  5.35

donde D es el coeficiente de difusión y C la concentración de partículas a lo largo de la dirección del flujo.

Como se puede apreciar de las ecuaciones (5.32) y (5.33), (5.34) y (5.35) es clara la analogía que hay entre los fenóm<u>e</u> nos descritos anteriormente.

# 5.2 ANALOGIAS ENTRE GUIAS DE ONDAS, CAVIDADES RESONANTES Y FISICA CUANTICA

#### 5.2.1 GUIAS DE ONDAS

Comenzaremos esta parte diciendo que: una gula de ondas es un tubo de sección transversal arbitraria, el cual conti<u>e</u> ne en su interior un dieléctrico de baja pérdida y cuyas paredes son altamente conductoras. El objeto de una gula de ondas es transmitir energía electromagnética.

Las ecuaciones de Maxwell son:

.219

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} + \frac{\partial B}{\partial t} = 0$$
,  $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$  5.36

 $\vec{\nabla} \times \vec{H} - \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \vec{J}$ ,  $\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = 0$  5.37

y suponiendo que la guía está vacía, entonces se tiene que dentro de ella

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}$$
,  $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$ ,  $\vec{J} = 0$  y  $\rho = 0$  5.38

El problema es determinar  $\vec{E}$  y  $\vec{H}$ , soluciones de las ecuaciones de Maxwell en el interior de la guía, sujetos a las condiciones de frontera adecuadas en la superficie de la guía. Como la componente normal de  $\vec{B}$  y la componente tangencial de  $\vec{E}$  deben ser continuas en una superficie entonces, las condiciones a la frontera son:  $\vec{E}$  es normal y  $\vec{H}$ es tangencial a la superficie.

Los campos siguientes, satisfacen las condiciones de fro<u>n</u> tera anteriores:

$$\vec{E} = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - \beta z)}$$

$$\vec{H} = \vec{H}_0 e^{i(\omega t - \beta z)}$$
5.39

donde  $\vec{E}$  y  $\vec{H}$  son funciones vectoriales de x e y, coo<u>r</u> denadas en el plano de la sección transversal de la guía.

De las ecuaciones de Maxwell se puede ver fácilmente que los campos  $\vec{E}$  y  $\vec{H}$  satisfacen una ecuación de onda, como es de esperarse:

$$\nabla^2 \vec{E} - \frac{1}{C^2} \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} = 0$$
,  $\nabla^2 \vec{H} - \frac{1}{C^2} \frac{\partial^2 H}{\partial t^2} = 0$  5.41

donde  $C^2 = 1/\mu_0 \varepsilon_0$ .

Para saber bajo qué condiciones los campos  $\vec{E}$  y  $\vec{H}$  sa tisfacen las ecuaciones de onda, sustiyamos (5.39) y (5.40); lo que nos da

$$\frac{\partial^2 \dot{E}_0}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \dot{E}_0}{\partial y^2} + \left(\frac{\omega^2}{c^2} - \beta^2\right) \dot{E}_0 = 0 \qquad 5.42$$

y una ecuación igual para H.

Si hacemos

$$\frac{\omega^2}{c^2} - \beta^2 = \left(\frac{2\pi}{\lambda_c^2}\right)^2$$
5.43
$$\frac{\omega^2}{c^2} = \left(\frac{2\pi}{\lambda_c}\right)^2$$
5.44

$$\beta^2 = \left(\frac{2\pi}{\lambda_g}\right)^2$$
5.45

entonces  $\frac{1}{\lambda_0^2} = \frac{1}{\lambda_g^2} + \frac{1}{\lambda_c^2}$  5.46

donde  $\lambda_0$  recibe el nombre de longitud de onda en el espacio libre,  $\lambda_a$  longitud de onda de la guía  $\lambda_c$  longitud de onda de corte.

Analicemos la ecuación (5.46)

- (a) Si  $\lambda_0 > \lambda_c$  entonces  $\lambda_g^{-2} < 0$  y por lo tanto  $\lambda_a$  es un número complejo.
- (b) Si  $\lambda_0 < \lambda_c$  entonces  $\lambda_g^{-2} > 0$  y por lo tanto  $\lambda_g$  es un número real.

De lo anterior se desprende que sólo longitudes de onda más cortas (altas frecuencias) que la longitud de onda de corte se propagarán en la guía.

#### 5.2.2 ONDAS EMT, MT y ET

Las soluciones particulares de las ecuaciones de Maxwell se pueden clasificar de acuerdo a que las componentes de  $\vec{E}$  ó  $\vec{H}$  existan o no en la dirección de propagación: tomemos al eje z en la dirección de propagación

 $1 \frac{ro}{ro}$  Se puede demostrar que no pueden exister puramente ondas logitudinales. Tomemos  $E_x = E_y = H_x = H_y = 0$ , luego

$$(\nabla \times \vec{E})_z = -i\omega\varepsilon_0 \vec{H}_z = \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = 0$$

$$\mathbf{y} = (\nabla \times \mathbf{H})_{\mathbf{z}} = \mathbf{i}\omega\varepsilon_{\mathbf{0}}\mathbf{E}_{\mathbf{z}} = \frac{\partial \mathbf{H}_{\mathbf{y}}}{\partial \mathbf{x}} - \frac{\partial \mathbf{H}_{\mathbf{x}}}{\partial \mathbf{y}} = \mathbf{0}$$

y por lo tanto todas las componentes son nulas.

- 2<sup>do</sup> Existen puramente ondas transversas en las que ni È ni À tienen componentes longitudinales. Tales ondas reciben el nombre de ondas electromagnét<u>i</u> cas - transversas (EMT) u ondas principales.
- $3\frac{ro}{ro}$  Pueden existir ondas transversas en las que solamente  $\vec{E}$  tenga componentes longitudinales. Tales ondas reciben el nombre de ondas magnético - transversas (MT) u ondas - E.
- 4<sup>0</sup> Pueden existir ondas transversas en las que solamen te Ĥ tenga componentes longitudinales. Tales ondas reciben el nombre de ondas eléctrico - transver sas (ET) u ondas - H.

Esta clasificación es inclusiva, ya que todas las soluciones posibles de las ecuaciones de Maxwell se pueden construir por medio de combinaciones lineales de soluciones elementales de los últimos tres tipos.

Se dice que una onda es plana si las superficies equifases, en un instante de tiempo dado, son planos.

Una onda es uniforme si no hay cambio en la amplitud a lo largo de la superficie equifase.

Si tomamos al plano x - y como la superficie equifase luego  $\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial y} = 0$  y  $E_z$  y  $H_z$  deben ser cero.

Una onda plana uniforme es por lo tanto una onda electr<u>o</u> magnética transversa (EMT).

Las ecuaciones de Maxwell en general las podemos escribir como sigue:

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{H} = \sigma E + \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t},$$
  
 $\vec{\nabla} \cdot (\mu \vec{H}) = 0, \quad \vec{\nabla} \cdot (\epsilon \vec{E}) = \rho$   
 $5.47$ 

donde  $\vec{D} = \varepsilon \vec{E}$ ,  $\vec{B} = \mu \vec{H}$ ,  $\vec{J} = \sigma \vec{E}$ 

Para campos que varian armónicamente con el tiempo, las ecuaciones de Maxwell toman una forma muy simple,  $\vec{E} = \vec{E}e^{i\omega t}$ ,  $\vec{H} = \vec{H}e^{i\omega t}$ , donde las amplitudes  $\vec{E}$  y  $\vec{H}$  son números complejos y de esta manera se incluyen la fase de los campos. Por lo tanto

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} + i\omega \vec{E} = (\sigma + i\omega \vec{E})\vec{E}$$

el otro par de ecuaciones quedan sin alterarse.

Para ondas planas uniformes las ecuaciones (5.48) se reducen a

$$\frac{\partial E_x}{\partial z} = -i\omega\mu H_y, \quad \frac{\partial H_y}{\partial z} = -(\sigma + i\omega\varepsilon)E_x \qquad 5.49$$

5.48

Si eliminamos a Hy de las ecuaciones anteriores, obtenemos

$$\frac{\partial^2 E_x}{\partial z^2} - i \omega \mu (\sigma + i \omega \varepsilon) E_x = 0$$
 5.50

una ecuación idéntica existe para Hy.

La solución de la ecuación (5.50) es  $E_x = Ee^{-\gamma t}$ , donde

$$\gamma = \sqrt{i\omega\mu\sigma - \omega^2 \epsilon\mu} = \alpha + i\beta \qquad 5.51$$

La cantidad  $\gamma$  recibe el nombre de constante de propagación de la onda, su parte real el de constante de atenuación y la parte imaginaria,  $\beta$ , el de constante de fase. Así los casos

$$v = \frac{\omega}{\beta}$$
  $y$   $\lambda = \frac{2\pi}{\beta}$ 

la cantidad  $\beta$  es lo que hemos venido a llamar el número de onda, k, aunque, hablando estrictamente es el número de radianes por unidad de longitud y no el número de longit<u>u</u> des de onda.

Veamos ahora las soluciones en que É es completamente transverso. Estas soluciones representan ondas eléctrico transversas (ondas - ET) u ondas - H.

La conductividad del medio se omite explicitamente ya que se considerará contenida en la parte imaginaria de la constante dieléctrica ε.

Si  $E_z = 0$ , las ecuaciones de Maxwell, escritas en forma cartesiana, son

$$\frac{\partial E_y}{\partial z} = i\omega\mu H_x$$
,  $\frac{\partial E_x}{\partial z} = -i\omega\mu H_y$  5.51

$$\frac{\partial H_z}{\partial y} - \frac{\partial H_y}{\partial z} = i\omega \varepsilon E_x, \quad \frac{\partial H_x}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial x} = i\omega \varepsilon E_y \qquad 5.52$$

$$\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = -i\omega\mu H_z$$
 5.53

$$\frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y} = 0$$
 5.54

para las rotacionales, y

$$\frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial H_x}{\partial x} + \frac{\partial H_y}{\partial y} + \frac{\partial H_z}{\partial z} = 0$$
5.56

5.55

para las divergencias.

Si suponemos que la variación con z de las cinco comp<u>o</u> nentes de  $\vec{E}$  y  $\vec{H}$  están dadas por  $e^{-\gamma z}$ , luego las componentes del campo toman la forma  $E_{\chi}(z) = e^{-\gamma z}E_{\chi}$  y expresiones similares para las otras componentes. De acuerdo con e<u>s</u> to las ecuaciones (5.51) nos dan

$$E_y = -\frac{i\omega\mu}{\gamma}H_x$$
,  $E_x = \frac{i\omega\mu}{\gamma}H_y$  5.57

La impedancia de la onda, Z<sub>H</sub>, es

$$Z_{H} = \frac{E_{X}}{H_{y}} = \frac{i\omega\mu}{\gamma}$$

también,  $\frac{E_x}{E_y} = -\frac{H_y}{H_x}$ 

16439 81

5.58

Este resultado es significativo. El conjunto de líneas en el plano transverso que da la dirección del campo eléctrico tra<u>n</u>s verso  $E_t$  en cualquier punto tiene como pendiente a dy|dx = Ey|E<sub>x</sub>. Una expresión similar para las líneas magnéticas. La ecuación (5.58) es equivalente a

$$\left(\frac{dy}{dx}\right)_{eléctrico} \cdot \left(\frac{dy}{dx}\right)_{magnético} = -1$$

y las líneas de fuerza eléctrica y magnética son por lo tanto mútuamente perpendiculares en el plano transverso.

Si las variaciones con z expresadas anteriormente y los valores de  $E_X$  y Ey dados por las ecuaciones (5.57) se su<u>s</u> tituyen en las ecuaciones (5.52), entonces se puede resolver para  $\partial H_z | \partial x$  y  $\partial H_z | \partial y$ , dando

$$\frac{\partial H_z}{\partial x} = - \frac{\gamma^2 + \omega^2 \varepsilon \mu}{\gamma} H_x ,$$

$$\frac{\partial H_z}{\partial y} = - \frac{\gamma^2 + \omega^2 \varepsilon \mu}{\gamma} H_y .$$

2

0

$$\frac{\partial H_x}{\partial x} + \frac{\partial H_y}{\partial y} - iH_z = 0$$
 5.60

5.59

sustituyendo ahora H<sub>X</sub> y Hy de las ecuaciones (5.59) obte 1 8 1 3 4 nemos

$$\frac{\partial^2 H_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 H_z}{\partial y^2} + (\gamma^2 + \omega^2 \mu \epsilon) H_z = 0$$
 5.61

おおないちゃうう いろ 二部 「わた」でう いいたいかいち ちん

La ecuación anterior, obviamente que es una ecuación de Si introducimos k<sub>c</sub>, definida por onda.

$$k_c^2 = \gamma^2 + \omega^2 \varepsilon \mu \qquad 5.62$$

luego los números  $k_c^2$  son los valores característicos o eigenvalores, de la ecuación (5.61). A cada valor de  $k_c^2$ corresponderá una función H<sub>z</sub>, una función característica, a partir de la cual se pueden obtener las otras componentes de los campos.

.228

1 1.341

Por separación de variables, la solución de (5.61) es

$$H_z = \cos k_x x \cos k_y y$$
 5.63

con 
$$k_c^2 = k_x^2 + k_y^2 = \gamma^2 + \omega^2 \mu \epsilon$$
 5.64

y apartir de este resultado, obtenemos

$$H_{x} = \frac{\gamma k_{x}}{k_{x}^{2} + k_{y}^{2}} \operatorname{sen} k_{x} x \cos k_{y} y$$

$$H_{y} = \frac{\gamma k_{y}}{k_{x}^{2} + k_{y}^{2}} \cos k_{x} x \operatorname{sen} k_{y} y$$

$$5.66$$

$$i \omega u k$$

$$E_{x} = \frac{10\mu k_{y}}{k_{x}^{2} + k_{y}^{2}} \cos k_{x} x \sin k_{y} y \qquad 5.67$$

$$E_y = -\frac{1\omega\mu k_x}{k_x^2 + k_y^2} \operatorname{sen} k_x \cos k_y y$$
 5.68

Si la sección transversal de la guía es rectangular con dimensiones A en x y B en y, debemos aplicar las con diciones a la frontera.

 $E_{X} = 0 \text{ para } y = 0 , \quad y = B \implies k_{y} = \frac{n\pi}{B}$   $E_{y} = 0 \text{ para } x = 0 , \quad x = A \implies k_{x} = \frac{m\pi}{A}$ con n y m enteros, incluyendo el cero.

De la ecuación (5.62) y estos resultados, tenemos que

$$\gamma^{2} = \left(\frac{m\pi}{A}\right)^{2} + \left(\frac{n\pi}{B}\right)^{2} - \omega^{2}\mu\varepsilon \qquad 5.69$$

Si no hay pérdidas presentes en el medio, entonces la frecuencia crítica está dada

$$\omega_{c}^{2} = \frac{1}{\mu \varepsilon} \left[ \left( \frac{m\pi}{B} \right)^{2} + \left( \frac{n\pi}{B} \right)^{2} \right] \qquad 5.70$$

Si  $\lambda_{\alpha}$  es lalongitud de onda de la guía, entonces

$$\gamma = i \left(\frac{2\pi}{\lambda_g}\right) 5.71$$

$$y \left(\frac{2\pi}{g}\right)^2 = \left(\frac{2\pi}{\lambda}\right)^2 - \left(\frac{m\pi}{A}\right)^2 - \left(\frac{n\pi}{B}\right)^2$$

$$5.72$$

o bien

donde

5.73

5.74

· · · · ·

 $\frac{1}{\lambda_c^2} = \left(\frac{n}{2a}\right)^2 + \left(\frac{m}{2b}\right)^2$ 

 $\lambda_{g} = \frac{\lambda}{\left[1 - \left(\frac{\lambda}{c}\right)^{2}\right]}$ 

 $\lambda_c$ , longitud de onda de corte.

Un par de valores de n'y m es suficiente para designar un modo particular, de acuerdo con nuestra notación, un modo  $ET_{mn}$ . El modo que tiene la frecuencia crítica más baja de propagación es el modo -  $ET_{10}$ . Si A > B. La frecuencia crítica es

$$\omega_{\rm C}^2 = \frac{\pi}{\epsilon \mu A} \qquad 5.75$$

y la longitud de onda de corte es

影响了,他是我有主道当下这句话。

Este modo más bajo recibe el nombre de modo dominante.

## 5.3 TUNELAMIENTO CUANTICO Y GUIAS DE ONDA

En este momento podemos trazar otra analogía física entre un fenómeno clásico y uno cuántico, el de tunelamiento. Consideremos el problema unidimensional de la transmisión de una partícula a través de una región cuya energía p<u>o</u> tencial es más grande que la energía de la partícula. (Ver Figura 54).



Fig. 54

El problema clásico se refiere al de una gufa de ondas con regiones discontfinuas como se puede apreciar en la siguiente figura, donde además se hace una comparación con el tunelamiento cuántico.

12 . 1 . 1.1

State Head

3. 4. R. C. C.



Fig. 55.a





La analogía entre una barrera cuántica y las regiones dis continuas de una guía de ondas la podemos apreciar cuando com paramos, adecuadamente, los resultados que aparecen tabulados en los siguientes cuadros y que provienen de los resultados en la sección anterior y de la primera parte del capítulo 3.

TABLA VIII	
------------	--

Regiones	Figura a	Figura b
Región I	$k^{2} = \left(\frac{2mE}{h^{2}}\right)^{2} = \left(\frac{2}{\lambda_{E}}\right)^{2}$ $\lambda_{E} : \text{ longitud de onda de Broglie} \\ \text{ de la particula}$	$k^{2} = \left[ \mu \varepsilon \omega^{2} - \left( \frac{\pi}{-} \right) \right]$ $\lambda_{c} = 2a : \text{ longitud de onda de corte}$ $k^{2} = \frac{2\pi}{\lambda} \left[ 1 - \left( \frac{\lambda}{2a} \right)^{2} \right]$
	Si $E > V_0$ $k^2 = \left(\frac{2m}{h^2}\right) \left[E - V(z)\right]$ $= \frac{2\pi}{\lambda_E} \left[1 - V(z)E\right]$	Si $\lambda < 2a'$ $k^{2} = \left(\frac{2\pi}{\lambda}\right)^{2} \left[1 - \frac{\lambda}{2a(z)}\right]$
Región II	Si $E < V_0$ $k^2 = \left(\frac{2m}{K^2}\right) \left[V(z) - E\right]$ $= \left(\frac{2\pi}{\lambda_E}\right) \left[\frac{V(z)}{E} - 1\right]$	Si $\lambda > 2a'$ $k^{2} = \left(\frac{2\pi}{\lambda}\right)^{2} \left[\frac{\lambda}{2a(z)} - 1\right]$

Sea s una constante de proporcionalidad entre las constantes de propagación de los dos sistemas. Luego

$$k_{\rm MC} = s k_{\rm GO} \qquad 5.77$$

para V(z) = 0, 
$$\lambda < 2a$$
 :  $\frac{2\pi}{\lambda_E} = \frac{2\pi s}{\lambda} \left[ 1 - \left( \frac{\lambda}{2a} \right)^2 \right]^{1/2}$  5.76

para  $E > V_0$ ,  $\lambda > 2a$ :  $\frac{2\pi}{\lambda_E} \left[1 - \frac{V(z)}{E}\right]^{1/2} =$ 

$$= \frac{2\pi s}{\lambda} \left\{ 1 - \left( \frac{\lambda}{2a(z)} \right)^2 \right\}^{1/2} 5.79$$

para 
$$E < V_0$$
,  $2a' < \lambda < 2a$ :  $\frac{2\pi}{\lambda_E} \left[ \frac{V(z)}{E} - 1 \right]^{1/2}$   
$$= \frac{2\pi s}{\lambda} \left\{ \left[ \frac{\lambda}{2a(z)} \right]^2 - 1 \right\}^{1/2} 5.80$$

Si  $E < V_0$ , entonces de 5.76 y 5.80 obtenemos

$$\frac{E}{V(z)} = \frac{\left(\frac{2a}{\lambda}\right)^2 - 1}{\left[\frac{a}{a(z)}\right]^2 - 1}$$
 5.81

Si suponemos que la frecuencia del generador simula la energia dinética de la particula, luego  $E \rightarrow V_0$ ,  $\lambda \rightarrow 2a'$ 

y 
$$\frac{V_0}{V(z)} = \frac{\left(\frac{a}{a^T}\right)^2 - 1}{\left[\frac{a}{a(z)}\right]^2 - 1}$$
 5.82

En general  $V(z) = V_0 g(z)$ , donde g(z) es la función barrera y  $V_0$  es el valor máximo de la barrera formada positivamente o el valor máximo de la barrera formada negativ<u>a</u> mente. Luego

$$g(z) = \frac{\left[\frac{a}{a(z)}\right]^2 - 1}{\left(\frac{a}{a^*}\right)^2 - 1}$$
5.83

5.84

y 
$$a(z) = a \left\{ 1 + g(z) \left[ \left[ \frac{a}{a^{T}} \right]^{2} - 1 \right] \right\}^{-1/2}$$

En el caso de una barrera de potencial rectangular se tiene que

$$V(z) = V_0 g(z)$$
  
donde  $g(z) = 0$  para  $z \le 0$  y  $z \ge \ell_y$   
5.85  
= 1 para  $0 < z < \ell_y$ 

El coeficiente de transmisión para esta barrera es

$$T^{-1} = 1 + \frac{1}{4} \frac{\operatorname{sen} h^{2} k'^{2} v}{\left(\frac{E}{V_{0}}\right) \left(1 - \frac{E}{V_{0}}\right)} \quad \text{para } E < V_{0} \quad 5.86$$

donde k' = 
$$\left(\frac{2\pi}{\lambda_V}\right) \left(1 - \frac{E}{V_0}\right)^{1/2}$$
 5.87

y 
$$T^{-1} = 1 + \frac{1}{4} \frac{\sec^2 k' \ell_v}{\left(\frac{E}{V_0}\right) \left(\frac{E}{V_0} - 1\right)}$$
 para  $E > V_0$  5.88

donde k' = 
$$\left(\frac{2\pi}{\lambda_v}\right) \left(\frac{E}{V_o} - 1\right)^{1/2}$$
 5.89

 $\lambda_{v}$  es la longitud de onda de Broglie que es igual a la longitud de onda de la partícula cuya energía cinética iguala a la energía de la barrera. De (5.78) vemos que como  $\lambda_{E} \neq \lambda_{v}$ ,  $\lambda \neq 2a$ , entonces

$$\frac{1}{\lambda_{v}} = \left(\frac{S}{a^{*}}\right) \left[1 - \left(\frac{a^{*}}{a}\right)^{2}\right]^{1/2}$$
 5.90

sea q la constante de proporcionalidad entre la longitud de la barrera y la longitud de la discontinuidad de la guía de ondas, l, luego

$$\ell_{\rm M} = q \ell \qquad 5.91$$

$$\frac{\mathcal{L}_{\mathbf{v}}}{\mathcal{L}} = \left(\frac{\mathsf{M}\mathcal{L}}{\mathsf{a}^{\mathsf{T}}}\right) \left[1 - \left(\frac{\mathsf{a}^{\mathsf{T}}}{\mathsf{a}}\right)^{2}\right]^{1/2} \qquad 5.92$$

donde M es la constante adimensional qs. El contorno de la guia de ondas que estamos utilizando viene dado en la Fiq<u>u</u> ra 57



Fig. 56

У

a stand a



Fig. 57

Con un modo incidente  $ET_{10}$  en la región z < 0, el cam po electromagnético en las tres regiones se expresa en términos de la componente transversa

Región I:

$$E_{y}^{(1)} = A_{1}(e^{ikz} + e^{-ikz}) \operatorname{sen} \left(\frac{\pi x}{a}\right) + \sum_{n=3,5,\ldots}^{\infty} \operatorname{An sen} \left(\frac{n\pi x}{a}\right) e^{-knz}$$

$$5.93$$

$$H_{x}^{(1)} = Y_{1}A_{1}(e^{ikz} - re^{-ikz}) \operatorname{sen} \left(\frac{\pi x}{a}\right) + \sum_{n=3,5,\ldots}^{\infty} Y_{n}\operatorname{An sen} \left(\frac{n\pi x}{a}\right) e^{-knz}$$

$$5.94$$

donde

$$k = \omega \mu \varepsilon - \left(\frac{\pi}{a}\right)^2$$
,  $k_n = \left(\frac{n\pi}{a}\right)^2 - \omega^2 \mu \varepsilon$  5.95

$$Y_1 = \frac{k}{\omega\mu}; \quad Y_n = \frac{k_n}{i\omega\mu}, \quad A_1 = \frac{i\omega\mu a}{\pi}$$
 5.96

Región II:

$$E_{y}^{(2)} = \sum_{n=1,3,...}^{\infty} B_{n} \operatorname{sen} \left[ \frac{n\pi}{a} (x - p) \right] e^{k_{n} z} + \sum_{n=1,3,...}^{\infty} n = 1,3,...$$

$$C_{n} \operatorname{sen} \left[ \frac{n^{\prime\prime\prime}}{a^{\prime\prime}} (x - p) \right] e^{-k_{n} z} 5.97$$

$$H_{x}^{(2)} = \sum_{n=1,3,...} Y_{n}^{i} B_{n} \operatorname{sen} \left[ \frac{n\pi}{a^{T}} (x - p) \right] e^{k_{n}^{i} z} + \sum_{n=1,3,...}^{\infty} Y_{n}^{i} C_{n} \operatorname{sen} \left[ \frac{n\pi}{a^{T}} (x - p) \right] e^{-k_{n} z}$$

donde  $k_n^{i} = \left(\frac{n\pi}{a^{i}}\right)^2 - \omega^2 \mu \varepsilon$ ,  $Y_n^{i} = \frac{k_n^{i}}{i\omega\mu}$  5.99

Región III:  

$$E_y^{(3)} = t \operatorname{sen} \left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{ikz} + \sum_{n=3,5,\ldots} D_n \left(\frac{n\pi x}{a}\right) e^{k_n z}$$
 5.100

$$H_{X}^{(3)} = -Y_{1} t sen \left(\frac{\pi x}{a}\right) e^{ikz} - \sum_{n=3,5,\ldots}^{\infty} Y_{n} D_{n} sen \left(\frac{n\pi x}{a}\right) e^{k_{n}z}$$

5.101

98

Igualando los campos en las fronteras y resolviendo para t/A, obtenemos el coeficiente de potencia transmitida  $T = tt^*/A_1A_1^*$ , que es aproximadamente

$$T^{-1} \simeq 1 + \frac{1}{4} \left[ \left( \frac{k'}{k} \right)^2 + 2 \right] \operatorname{sen} h^2 k' \ell$$
 5.102

donde k =  $\left(\frac{2\pi}{\lambda}\right) \left[ \left(\frac{\lambda}{2a}\right)^2 \right]$  5.103

y k' =  $\left(\frac{2\pi}{\lambda}\right) \left[ \left(\frac{\lambda}{2a}\right)^2 - 1 \right]^{1/2}$  para 2a' <  $\lambda$  < 2a 5.104

Sustiyendo las condiciones,  $V(z) = V_0$  y a(z) = a', en la ecuación (5.81), tenemos la relación análoga

$$\left(\frac{k}{k}\right)^{2} + \left(\frac{k}{k}\right)^{2} + 2 = \left[\frac{E}{V_{0}}\left(1 - \frac{E}{V_{0}}\right)\right]^{-1} 5.105$$

## 5.4 CAVIDADES RESONANTES Y GUIA DE ONDAS ACOPLADAS Y PARTICULAS ELEMENTALES

Una cavidad resonante la podemos definir como sigue:

una región del espacio totalmente encerrada por paredes hechas de buenos conductores.
Los campos dentro de una cavidad hueca se encuentran como ya lo hicimos en el capitulo 2 resolviendo las ecuaciones de Maxwell con las condiciones de frontera apropiadas.

Consideramos una cavidad rectangular (Figura 58) en donde las paredes perpendiculares a los ejes x e y son conductores eléctricos (E normal a la frontera), pero para las paredes perpendiculares al eje z elegimos un conductor magnét<u>i</u> co hipotético en donde los papeles que juegan E y H son invertidos. Esta convención no es esencial, pero simplifica la discusión.



Fig. 58

La componente z del campo eléctrico como una función de las coordenadas espaciales, como lo hemos venido hacie<u>n</u> do, es

$$E_z = E_0 \operatorname{sen} \frac{n \pi x}{A} \operatorname{sen} \frac{m \pi y}{B} \operatorname{sen} \frac{\mathcal{L} \pi z}{C}$$
 5.106

y la condición de frontera E = O en las paredes nos da que

$$\left(\frac{2\nu}{C}\right)^2 = \left(\frac{n}{A}\right)^2 + \left(\frac{m}{B}\right)^2 + \left(\frac{\ell}{C}\right)^2 \qquad 5.107$$

donde v es la frecuanecia y n, m y l son los nnamero modo. El modo de oscilación está denotado por el símbolo (n, m, l).

La frecuencia más baja para la cual la cavidad resuena corresponde al modo (1, 1, 1).

Aquí podemos definir la "paridad" de los modos en términos de sus simetrías con respecto a los planos que pasan a través del centro de la cavidad. La paridad es par o impar si el número modo es par o impar. Hay paridad asociada con cada número modo.

Cuando una cavidad no está limitada en una dirección entonces lo que tenemos es una guía de onda (Figura 59) y por tanto hay solamente dos números modo n y m, ya que la longitud de onda en la dirección z puede tomar cualquier valor.

where the set of the s



Fig. 59

De acuerdo con los resultados que hemos obtenido en la discusión de las guías de onda  $\lambda$  puede tomar todos los valores desde 2AB/(A<sup>2</sup> + B<sup>2</sup>)<sup>1/2</sup> hasta infinito cuando  $\nu$  está variando.

Tomemos ahora el caso de una cavidad cúbica de lado L acoplada con una guía de ondas de tamaño L x  $\frac{1}{2}$  L (Figura 60). Si nos imaginamos un "modo filtro" que sólo permita propagar bajo la guía un modo particular el modo (1, 1, -) y si además despreciamos la distorción del campo de la cav<u>i</u> dad causada por la guía de ondas, entonces, la frecuencia de corte de la guía de onda se establece entre las frecuencias de los modos (1, 1, 1) y (1, 1, 2) en la cavidad, de tal manera que con la potencia del primer modo no pueda escapar a lo largo de la guía de ondas, mientras que en el úl timo caso si lo puede hacer. El decaimiento de los modos (2, 1, 1) y (1, 2, 1) por escape de la potencia a lo largo de la guía de onda está prohibido en razón de la simetría del sistema, como se puede comprobar por inspección.



Fig. 60

Si excitamos la cavidad con una pequeña prueba incrementando la frecuencia gradualmente desde cero, veamos que es lo que pasa:

La ecuación (5.107) muestra que una *resonancia* ocurre cuando

$$v = \frac{C}{2L} \left( n^2 + m^2 + \ell^2 \right)^{1/2} 5.108$$

El valor más bajo de v es por lo tanto  $\sqrt{3}$  C/2L. En la guía de ondas el campo es tal que  $\lambda_z^2 = -2L^2$  si sustitui-

mos A =  $\frac{1}{2}$  L, B = L y  $v = \sqrt{3}$  C/2L en la ecuación

$$\frac{1}{\lambda_z^2} = \left(\frac{\nu}{C}\right)^2 - \frac{1}{4}\left[\left(\frac{n}{A}\right)^2 + \left(\frac{m}{B}\right)^2\right]$$
 5.109

Como  $\lambda_z$  es un imaginario puro, la onda en la guía es por lo tanto una onda desvaneciente.

Si la prueba es removida la cavidad oscilaría indefinid<u>a</u> mente. El sistema, oscilando en el modo (1, 1, 1), tiene una vida media infinita.

Ahora incrementemos la frecuencia de tal manera que cua<u>n</u> do llegue a  $v = \sqrt{6}$  C/2L la ecuación (5.107) muestra que los tres modos (1, 1, 2), (1, 2, 1) y (2, 1, 1) pueden ser excitados. Si consideramos el primero de estos modos (1, 1, 2), deterinamos que  $\lambda_z^2 = + L^2$ . Así  $\lambda_z$  es real y la potencia se puede escapar a lo largo de la guía de ondas; si ahora separamos la prueba, el campo en la cavidad decaerá con una constante de tiempo que depende de la geometría interna de la unión entre la guía de ondas y la cavidad.

## 5.4.1 ECUACION DE KLEIN-GORDON

Veamos ahora que es lo que pasa en Mecánica Cuántica:

Las propiedades ondulatorias de una partícula relativista en el espacio libre están expresadas de la manera más simple a través de la ecuación de Einstein

$$E^2 = p^2 c^2 + M_0^2 C^4$$
 5.110

Si reemplazamos a Eyp por sus correspondientes oper<u>a</u> dores

$$E \rightarrow ih \frac{\partial}{\partial t}$$
,  $\vec{p} \rightarrow -ih\vec{\nabla}$  5.111

y definiendo la longitud de onda Compton como

$$\lambda_{0} = \frac{h}{M_{0}C} 5.112$$

la ecuación (5.110) nos conduce a la ecuación de Kletn-Gordon

$$\left[\nabla^2 - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} + \left(\frac{2\pi}{\lambda_0}\right)^2\right] \psi = 0$$
 5.113

con la solución

$$\psi = \psi_0 \exp 2\pi i \left(\frac{x}{\lambda} - vt\right)$$
 5.114

donde  $\frac{1}{\lambda^2} = \frac{\nu^2}{c^2} - \frac{1}{\lambda^2}$ 

y de la ecuación (5.111)

E = hv,  $p = \frac{h}{\lambda}$ . 5.116

En un sistema unidimensional:

Si  $v > \frac{C}{\lambda_0}$  se tiene una amplitud independiente de x. Si definimos la frecuencia — y de aquí el momentum, si la m<u>a</u> sa es conocida — , luego es igualmente probable determinar la partícula, representada por la función de onda, en cualquier valor de x.

Si  $v < \frac{C}{\lambda_0}$ , entonces esto representa una energía menor que la energía en reposo de la partícula y momentum es imaginario. La amplitud de  $\psi$  crece exponencialmente con x y para evitar un valor infinito de la función de onda de la partícula debe terminar en una "fuente". Tal partícula se describe como "virtual".



Fig. 61.a

.248

Si  $\psi$  está confinada a un rango finito de x,  $-\frac{1}{2}a < x < \frac{1}{2}a$ y se imponen condiciones de frontera, como por ejemplo  $\psi = 0$ en x  $\geq |\frac{1}{2}a|$ , luego obtenemos soluciones solamente para  $\lambda = 2a/n$ , donde n es un entero. Esto significa que solamente estados con energías dadas por

$$E = C(M_0^2 C^2 + h^2 n^2 / 4a^2)^{1/2}$$
 5.117

pueden existir, con n entero positivo, el "número cuántico" apropiado al sistema.

# 5.4.2 ANALOGIAS ENTRE FISICA DE PARTICULAS ELEMENTALES Y ELECTROMAGNETISMO.

Con todo lo anterior podemos establecer las siguientes analogías dadas en la siguiente tabla.



Fig. 61.b

TABLA IX

	FISICA CUANTICA ANALOGADO		ELECTROMAGNETISMO ANALOGO
1.	Función de Onda	1!	Campo Eléctrico
2.	Número Cuántico	2!	Número Modo
3.	Estado Base	3!	Modo Más Bajo
4.	Paridad: la reflexión está en un punto	4;	Paridad: la reflexión está en un plano
5.	Longitud de onda Compton de una partícula libre	5:	Longitud de onda de corte
6.	Energía en reposo de una partícula	6!	Frecuencia de corte
7.	Partícula Virtual	7:	Onda Desvaneciente
8.	Función de Onda para un conjunto Relacionado de Pares de Partículas	8:	Campo en la Cavidad y la Guía de ondas
9.	(a) Una Partícula A (b) Una Partícula a	9:	<ul> <li>(a) Amplitud del Campo en la Cavidad</li> <li>(b) Amplitud del Campo en la Gufa</li> </ul>
10.	(a) Canal Cerrado (b) Canal Abierto	10!	(a) λ <sub>z</sub> imaginario (b) λ <sub>λ</sub> real
11.	Singulete, triplete,	11 (	Si Ninguno, Dos o Tres de los Números Modo coinciden en el número Modo
12.	Constante de Acoplamiento	12:	Constante de Acoplamiento (Relación del Campo de la Guía con el de la Cavidad)

A continuación explicamos algunos aspectos de la tabla IX.

El campo en la cavidad y la gufa de ondas corresponden a la función de onda para un conjunto relacionado de pares de particulas, "una partícula A" y "una partícula a". La ene<u>r</u> gia total en el centro de masa de esas partículas está dada por

$$E = hv = \left(\frac{hc}{2L}\right)(n^2 + m^2 + \ell^2)^{1/2}$$
 5.118

La amplitud del campo en la cavidad se puede asociar con la particula A y la correspondiente a la del campo en la guía de ondas con la partícula a.

El primer par de particulas en el conjunto es la A(1,1,1)y aquí la particula a es virtual ( $\lambda_z$  imaginario) y el sistema es estable contra decaimiento.

El segundo par de partfculas es la A(1, 1, 2) y aquí la partfcula a es real ya que es energéticamente posible ( $\lambda_z$  real). En el primer caso la guía de ondas corresponde a un "canal cerrado" y en último a un "canal abierto".

El decaimiento de las partfculas A(1, 2, 1) y A(2, 1, 1) son energéticamente posibles, sólo que debido al "modo filtro"

que hipotéticamente hemos colocado, están prohibidas. La F<u>i</u> gura 60 nos muestra también que m se debe de conservar en el decaimiento, A(1, 2, 1) es por lo tanto estable. Para la partícula A(2, 1, 1), por otro lado, no puede armonizar los campos precisamente en la cavidad a la interfase de la guía de ondas; el campo de la cavidad se puede expander en el rango  $-\frac{1}{4}L < x < \frac{1}{4}L$  en términos de senos y cosenos, con ceros en  $\pm \frac{1}{4}L$  (tomando acuí el origen en el centro de la caja). Por simetría, vemos que para n par, no habrá función par generada y nada se puede conseguir a través del modo filtro. Por otra parte, si n es impar, entonces hay un término cos  $2\pi x/L$  en la expansión y por lo tanto el d<u>e</u> caimiento es posible. Esto significa que el decaimiento puede ocurrir sólo cuando la paridad de n es conservada.

Si tenemos en mente la posibilidad de inyectar potencia bajo un canal y emerger a lo largo de otro, tomemos una cavidad cúbica y cuatro guías de onda como se muestra en la Figura 62.





Las cuatro guías de ondas corresponden a los cuatro dif<u>e</u> rentes modos de decaimiento de la cavidad, que denotamos por A + a, B + b, C + c y D + d.

Si la cavidad es excitada, luego la potencia estará disponible para que pueda escapar por alguna de las guías de o<u>n</u> das, siempre y cuando se tenga una frecuencia que esté alrededor de la frecuencia de corte de la guía de ondas y la ley de conservación establecida anteriormente sea satisfecha.

Si la potencia es transmitida a lo largo de una gufa de ondas hacia la cavidad, en general, algo será reflejado y a<u>l</u> go pasará a través de la cavidad y emergerá bajo otro canal. Nuevamente, la frecuencia umbral y la ley de conservación d<u>e</u> berán ser satisfechas.

Consideremos ahora el efecto de cortar las esquinas. El campo  $E_z$  varía sinusoidalmente con x, y y z de acuerdo con la ecuación (5.106). Si introducimos ahora alguna pertur bación, que distorciona la forma de la cavidad, el patrón del campo será también distorcionado. El nuevo campo E podrá ser expandido en términos de los campos que existen en la cavidad no distorcionada:

 $E_{z}(n, m, \ell) = \sum_{n,m,\ell} E_{0}(n, m, \ell) \cdot \operatorname{sen} \frac{n \pi x}{L} \operatorname{sen} \frac{m \pi y}{L} \operatorname{sen} \frac{\ell \pi z}{L}$ 

Así, asociado con el número modo m por ejemplo, hay, en general, una pequeña componente del campo con una distribución vertical sen Mπy/L, donde M≠m. Además, si la perturbación es simétrica en y, luego M será par o impar de acuer do con que m sea par o impar. Ahora el efecto de este "modo mixto" es que no necesariamente se conserva de manera estricta en el decaimiento; un modo con m en la cavidad esca pa muy lentamente en una guía de ondas con un modo M, si el campo distorcionado asociado con m contiene una componen  $E_o$  sen M $\pi$ y/L. Así, con una distorción simétrica de la te cavidad, puede ocurrir acoplamiento débil al igual que si m no es conservada; la paridad de mes, sin embargo, conservada. Supóngase ahora que las distorciones no son simétricas (ver Figura 62) luego la paridad de m no necesariamente se conserva tampoco.

La intensidad de la interacción se puede indicar por una "constante de acoplamiento", g, que relaciona el campo en la guía con el campo en la cavidad. Si g es la unidad cua<u>n</u> do M = m, luego para M  $\neq$  m pero con conservación de paridad g es del orden de  $\alpha$  y para M  $\neq$  m y sin conservación de paridad g es del orden de  $\alpha$ - $\beta$ . Suponemos que  $\alpha$ - $\beta$  <<  $\alpha$ y designamos los tres tipos de decaimiento como fuerte, intermedio y débil. Estos hechos están tabulados en la tabla XI.

Vemos que un ligero rompimiento de la simetría del sist<u>e</u> ma permite la ocurrencia de interacciones prohibidas en un sistema simétrico. La analogía con interacción fuerte, ele<u>c</u> tromagnética y débil es obvia. Como una comparación citamos la tabla XII dada por Feynman.

TABLA X

GUIA DE ONDA Canal		FR	ECUENCIA unidades	UMBRAL de c/2L	5 
	X	ter ter			And the second
A + a			(5) <sup>1/2</sup>		
B + b			$(8)^{1/2}$		าสุราชุกระ
C + c			1/2 (13)	- 1	
D + d			(13.5) <sup>1</sup>	/2	2 (* 11 d) 2 (* 11 d)

TABLA XI

ACOPLAMIENTO	FUERTE	INTERMEDIO	DEBIL
Constante de acoplamiento	1	α	α-β
Conservación de N <sub>y</sub>	Sí	No	No
Conservación de Paridad de N <sub>v</sub>	Sf	Si	No
		11 A.	

ŤΛ	DI	Λ.	- Y.	T	T
1 7	DL	. ^	~ ^	1	1

ACOPLAMIENTO	NTENSIDAD RELATIVA	LEYES DE i-spin	CONSERVACION Extrañeza	SATISFECHAS Paridad
Fermi	10 <sup>-10</sup>	No	No	No
Electrodinámic	o 10 <sup>-2</sup>	No	Sf	Sſ
Fuerte	10'	51	Si	S1
the second s				

CONCLUSION

Para finalizar este trabajo y a manera de conclusiones generales se puede decir lo siguiente: el concepto de reso nancia no es un concepto univoco y por lo tanto el uso del mismo es diverso, sin embargo cuando se lleva a ciertas con diciones límite se observa una tendencia a unificar esa diversidad de usos y por consiguiente es posible, en algunos casos, traducir a un mismo lenguaje conceptual dos o más usos diferentes de la resonancia en distintos problemas.

Otra característica importante del concepto de resonan cía es que se le puede asociar de alguna manera con los con ceptos de tiempo de retardo, principio de incertidumbre, causalidad y de aquí con relaciones de dispersión (en el sentido de transformada de Hilbert) y el teorema óptico, ciertamente que la conexión entre estos conceptos y el de resonancia no se ha hecho tan explícita como se huebiera querido.

Vale la pena señalar que ha quedado fuera de este estudio el concepto de resonancia en la termodinámica ya que ni siquiera se encontró algo análogo; consideramos que hay un hueco en este punto del trabajo.

Finalmente, hemos visto que la analogía en física se puede dar entre ecuaciones, conceptos, fenómenos, principios o leyes, medios materiales y físicos, objetos físicos, teorías, estructuras geométricas y que todas ellas se producen o se trazan por diferencias y semejanzas y formas de lenguaje. Me atrevería a decir que la física se ha desarrollado y reproducido en parte porque se ha copiado a sí misma por analogías en las etapas preliminares de muchas de sus leyes, principios y teorías, en general en la solución de muchos de sus problemas.

,259

## APENDICE A

Por el teorema de Helmholtz  $\vec{\nabla} \cdot \vec{E}_a = 0$  y  $\vec{\nabla} \cdot \vec{H}_a = 0$  luego suponemos que  $\vec{E}_a$  y  $\vec{H}_a$  deben satisfacer las siguientes relaci nes

$$k_{a}\overset{\rightarrow}{E}_{a} = \overset{\rightarrow}{\nabla} x \overset{+}{H}_{a}$$
,  $k_{a}\overset{\rightarrow}{H}_{a} = \overset{\rightarrow}{\nabla} x \overset{+}{E}_{a}$  (1)

y  $\vec{n} \times \vec{E}_a = 0$  sobre S,  $\vec{n} \times \vec{H}_a = 0$  sobre S' (2)

siendo (2) las condiciones a la frontera, esto es, que  $\vec{E}_a$  no tiene componente tangencial sobre S, y  $\vec{H}_a$  no tiene componen tangencial sobre S'.

A continuación establecemos en forma de teoremas propiedad que cumplen las  $\vec{E}_a$ 's y las  $\vec{H}_a$ 's:

Teorema 1.- (i)  $\vec{n} \cdot \vec{H}_a = 0$  sobre S (ii)  $\vec{n} \cdot \vec{E}_a = 0$  sobre S'

Demostración

Sea L una pequeña curva cerrada arbitraria sobre la super ficie de S, luego por el teorema de Stokes y (1)

$$\int \vec{E}_{a} \cdot d\vec{\ell} = \int (\vec{\nabla} x \vec{E}_{a}) \cdot \vec{n} da = k_{a} \int \vec{n} \cdot \vec{H}_{a} da \qquad (3)$$

la integral de línea del miembro izquierdo de la primera iqualdad es cero en virtud de (2), entonces la integral de superficie del segundo miembro de la segunda igualdad debe ser cero, lo cual es imposible, ya que estamos trabajando con un contorno arbitrario, al menos que  $\vec{n} \cdot H_a$  sea cero sobre S, que era lo que queríamos demostrar. La segunda parte del teorema uno se demuestra en forma análoga.

Teorema 2.-  $\vec{E}_a \ y \ \vec{H}_a$  satisfacen ecuaciones de onda por separado esto es, (i)  $\nabla^2 \vec{E}_a + k_a^2 \vec{E}_a = 0$ (ii)  $\nabla^2 \vec{H}_a + k_a^2 \vec{H}_a = 0$ 

Demostración

Tomando el rotacional en ambos miembros de (1) obtenemos  $k_{a}^{2}\vec{E}_{a} = \vec{\nabla}x(\vec{\nabla}x\vec{E}_{a})$ ,  $k_{a}^{2}\vec{H}_{a} = \vec{\nabla}x(\vec{\nabla}x\vec{H}_{a})$  (4) ahora haciendo uso de la identidad vectorial  $\vec{\nabla}x(\vec{\nabla}x\vec{A}) = \vec{\nabla}(\vec{\nabla}\cdot\vec{A}) - \nabla^{2}\vec{A}$ y de que  $\vec{\nabla}\cdot\vec{E}_{a} = 0$ ,  $\vec{\nabla}\cdot\vec{H}_{a} = 0$  conseguimos (i) y (ii) del teorema.

Teorema 3.- E<sub>a</sub> y H<sub>a</sub> poseen propiedades de ortonormalidad, esto es,

$$\int_{V} \vec{E}_{a} \cdot \vec{E}_{b} dv = \int_{V} \vec{H}_{a} \cdot \vec{H}_{b} dv = \delta_{ab}$$

siendo δab una delta de kronecher para los índices a y b. Demostración

Primero, si a ≠ b, entonces por la siguiente identidad vectorial

- $\vec{\nabla} \cdot \left[ \vec{E}_{b} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}_{a}) \right] \vec{\nabla} \cdot \left[ \vec{E}_{a} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}_{b}) \right]$
- $= (\nabla x \vec{E}_{a}) \cdot (\nabla x \vec{E}_{b}) \vec{E}_{b} \cdot \left[\nabla x (\nabla x \vec{E}_{a})\right] (\nabla x \vec{E}_{b}) \cdot (\nabla x \vec{E}_{a}) + \vec{E}_{a} \cdot \left[\nabla x (\nabla x \vec{E}_{b})\right]$ (5)

y (4), la identidad (5) se transforma a

$$\vec{\nabla} \cdot \left[ \vec{E}_{b} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}_{a}) \right] - \vec{\nabla} \cdot \left[ \vec{E}_{a} \times (\nabla \times E_{b}) \right] = (k_{b}^{2} - k_{a}^{2}) \vec{E}_{a} \cdot \vec{E}_{b}$$
(6)

integrando (6) sobre el volumen V, y usando el teorema de Green tenemos lo siguiente

$$\int \vec{\mathbf{n}} \cdot (k_a \vec{\mathbf{E}}_b \times \vec{\mathbf{H}}_a - k_b \vec{\mathbf{E}}_a \times \vec{\mathbf{H}}_b) da = (k_b^2 - k_a^2) \int \vec{\mathbf{E}}_a \cdot \vec{\mathbf{E}}_b dv \qquad (7)$$

De identidades vectoriales sabes que  $\vec{A} \cdot \vec{B} \times \vec{C} = \vec{A} \times \vec{B} \cdot \vec{C}$ , por lo que integrando del miembro izquierdo de (7) lo podemos escribir como

$$k_{a}\dot{H}_{a} \cdot (\dot{n}x\dot{E}_{b}) - k_{b}\dot{H}_{b} \cdot (\dot{n}x\dot{E}_{a})$$
 sobre S  
 $k_{b}\dot{E}_{a} \cdot (\dot{n}x\dot{H}_{b}) - k_{a}\dot{E}_{b} \cdot (\dot{n}x\dot{H}_{a})$  sobre S'

.262

У

en donde fácilmente podemos aplicar las condiciones a la frontera (2), concluyendo que

donde  $k_b^2 - k_a^2 \neq 0$ , excepto en el caso de que hubiera degeneración. Si este fuera el caso, siempre se puede probar, como en m<u>e</u> cánica cuántica, que habrá funciones normales  $\vec{E}_a$  y  $\vec{E}_b$  que aseg<u>u</u> ren la ortogonalidad que deseamos a sabiendas de que  $\vec{E}_a$  y  $\vec{E}_b$  no necesariamente tengan dicha propiedad (proceso de ortogonalización de Smith).

La demostración para la ortogonalidad de las  $H_a$ 's es ent<u>e</u> ramente análoga que para las  $\vec{E}_a$ 's.

Aprovechando (1) y una parte de (5) para el caso a = b, obtenemos

$$\vec{\nabla} \cdot \left[ \vec{E}_a \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}_a) \right] = (\vec{\nabla} \times \vec{E}_a)^2 - \vec{E}_a \cdot \left[ \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}_a) \right] = k_a^2 (H_a^2 - E_a^2) \quad (8)$$

e integrando sobre el volumen V, vemos que tal integral en el primer miembro, una vez aplicado el teorema de Green para pasar a una integral de superficie y aplicar las condiciones de frontera, es cero, lo que implica

$$\int_{V} H_{a}^{2} dv = \int_{V} E_{a}^{2} dv$$

pudiendo ser así, cada una igual a la unidad.

Ahora por el mismo teorema de Helmholtz, sabes que  $\nabla x F_a =$ luego

$$k_{a}\vec{F}_{a} = \nabla \psi$$
 (9)

Sec. Style 1 Base

y si además

$$\psi_a = 0$$
,  $n \times F_a = 0$  sobre SyS' (10)

siendo estas últimas, condiciones a la frontera, tenemos también que

ψ<sub>a</sub> y F<sub>a</sub> satisfacen ecuaciones de onda por separado, est es,

(i) 
$$\nabla^2 \psi_a + k_a^2 \psi_a = 0$$
  
(ii)  $\nabla^2 F_a + k_a^2 F_a = 0$ 

Teorema 4.-  $\psi_a$  y  $F_a$  poseen propiedades de ortonormalidad, es to es,

$$\int_{V} \psi_{a} \psi_{b} dv = \int_{V} \vec{F}_{a} \cdot \vec{F}_{b} dv = \delta_{ab}$$

Demostración

Usemos la identidad vectorial

$$\vec{\nabla} \cdot (\psi_a \vec{\nabla} \psi_b) = \psi_a \nabla^2 \psi_b + \vec{\nabla} \psi_a \cdot \vec{\nabla} \psi_b = -k_b^2 \psi_a \psi_b + \vec{\nabla} \psi_a \cdot \vec{\nabla} \psi_b$$
(11)

ahora intercambiando el orden de los indices a y b, se estable ce otra identidad análoga a (11) y una vez tomada la diferencia entre ellos, e integrando sobre V, y haciendo uso del teorema de Green, obtenemos

$$\int_{S,S'} \left[ \psi_a \frac{\partial \psi_b}{\partial n} - \psi_b \frac{\partial \psi_a}{\partial n} \right] da = (k_a^2 - k_b^2) \int_{V} \psi_a \psi_b dv \qquad (12)$$

La integral sobre las superficies S y S' de (12) se hacen cero, debido a las condiciones de frontera (10), por lo tanto, si  $k_a \neq k_h$ , entonces

$$\int_{V} \psi_{a} \psi_{b} dv = 0$$
 (13)

Integrando sobre V a (11), vemos que, debido a (9), (10) y (13) se tiene que

$$\int_{V} \vec{F}_{a} \cdot \vec{F}_{b} dv = 0$$
 (14)

Hasta aquí hemos demostrado sólo la ortogonalidad. Para la normalización, tomamos nuevamente a(11) pero con a = b, integra mos sobre V y vemos (9), luego concluímos en

$$\int_{V} \psi_{a}^{2} dv = \int_{V} F_{a}^{2} dv$$

13 1 1 3 1 1 1 1 1 1 1

(15)

pudiendo ser así, cad una igual a la unidad.

Teorema 5.- Las F<sub>a</sub>'s con las E<sub>b</sub> son ortogonales.

Demostración

$$\vec{\nabla} \cdot (\psi_{a} \vec{E}_{b}) = \psi_{a} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}_{b} + \vec{\nabla} (\psi_{a} \cdot \vec{E}_{b}) = k_{a}^{2} \vec{F}_{a} \cdot \vec{E}_{b}$$
(16)

ya que  $\vec{\nabla} \cdot \vec{E}_b = 0$ . Integrando sobre V, usando el teorema de Green y las condiciones a la frontera, tenemos

$$\int_{V} \vec{F}_{a} \cdot \vec{E}_{b} dv = 0$$
 (17)

Finalmente, si queremos expander una función arbitraria, como por ejemplo  $\vec{A}$ , en términos de  $\vec{E}_a$ 's y  $\vec{F}_a$ 's ( de las  $\vec{H}_a$ 's y  $\vec{F}_a$ 's), lo que tenemos que hacer es determinar los coeficientes de la expansión, y esto es ya fácil, dados los teoremas de ortonormalización dados anteriormente.

Supongamos que  $\vec{A} = \vec{X} + \vec{Y}$  (18) donde  $\vec{X}$  es la parte solensidad de  $\vec{A}$ , e  $\vec{Y}$  es la parte irrota cional de  $\vec{A}$ . Luego  $\vec{X}$  se puede expander en serie de términos de las  $\vec{E}_a$ 's (o de las  $\vec{H}_a$ 's), e  $\vec{Y}$  en términos de las  $\vec{F}_a$ 's:

$$\vec{A} = \sum_{a} e_{a}\vec{E}_{a} + \sum_{a} f_{a}\vec{F}_{a}$$
(19)

THE R. L. SHEEL

(D) S I HAT

Multiplicando À por una de las È<sub>a</sub>'s e integrando sobre V y aplicando los teoremas de ortonormalización tenemos que

$$e_{a} = \int_{V} \stackrel{\rightarrow}{A} \stackrel{\rightarrow}{E}_{a} dv \qquad (20)$$

y similarmente para las f<sub>a</sub>.

the strongers the same and show the second strongers of the second strongers and the second strongers and strongers

and at an electric standard the second

Por lo tanto

好事就是此我的了

 $A = \sum_{a} \left\{ \vec{E}_{a} \int \vec{A} \cdot \vec{E}_{a} dv + \vec{F}_{a} \int \vec{A} \cdot \vec{F}_{a} dv \right\}$ (21)

#### APENDICE B

Teorema de TITCHMARSH.- Si una función de cuadrado integrable T(z) cumple una cualesquiera de las siguientes tres propiedades:

- (i) satisface las transformadas de Hilbert (relaciones de dispersión),
- (ii) tiene una transformada de Fourier que se anula para t < 0,

(iii) es analítica en el semiplano superior,

luego, las otras dos propiedades se cumplen automáticamente.

Demostración:

- 1. (iii) => (i). Para demostrar esta parte, supongamos que:
  - (a) T(z), i.e., la continuación analítica de la función habitual T(x), es regular en  $I_+(z)$  sobre el eje real.
  - (b) T(z)  $\sim 0$  cuando  $|z| \sim \infty$

Por el teorema de Cauchy:

(1) 
$$\int_{C} T(z) dz = 0$$

(2)  $\frac{1}{2\pi i} \int \frac{T(z')}{z'-z} dz' - \begin{cases} T(z) & \text{si } z & \text{estå dentro de C} \\ 0 & \text{si } z & \text{estå fuera de C} \end{cases}$ 

# (3) $\frac{1}{\pi i} P \int \frac{T(z')}{z'-z} dz' = T(z)$ si z está sobre C



donde P significa el valor principal de Cauchy

Si z está muy cercano al eje real, entonces (3) se puede escribir como sigue: a distant

(4) 
$$T(z) = T(x + iy) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{T(x')}{x! - ix - iy} + C'$$

Si suponenmos que en la región donde está C', T(z')  $\sim \frac{1}{|z'|}$ y que  $|z'| \sim R$ , luego el integrando es  $\sim 1/R^2$ , por lo tanto

.269

alter a fail data ar

$$C' \sim \pi R \frac{1}{R^2} = \frac{\pi}{R} \sim 0$$
 para  $R \sim \infty$ 

Para z muy cercano al eje real por debajo, tenemos

(5) 
$$0 = \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{T(x')}{x' - x + iy} dx' = \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{T^*(x')}{x' - x - iy} dx'$$

Ahora restando (5) de (4) y haciendo y  $\sim 0^+$  obtenemos

(6) 
$$T(x) = \lim_{y \to 0^+} T(x + iy) = \lim_{y \to 0^+} \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\operatorname{Im} T(x')}{x' - x - iy} dx'$$

ya que  $T(x) - T^*(x) = 2i ImT(x)$ 

Tomemos finalmente el caso para el que x' = x, i.e.:

(7) 
$$T(x) = \lim_{y \to 0^+} t(x + iy) = \lim_{y \to 0^+} \frac{1}{2\pi i} \int_{\infty}^{+\infty} \frac{T(x')}{x' - x - iy} dx'$$

para hacerlo, retenemos a z = x + iy dentro del contorno, deformándolo como se muestra en la siguiente figura y dejando  $\rho + i$ 

para ello reescribimos x' en la región de deformación como x' = x + ρe<sup>iθ</sup> con lo cual determinamos

(8) 
$$T(x) = \frac{P}{\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{T(x^{i})}{x^{i} - x} dx^{i}$$

Tomando las partes real e imaginaria de esta última ecuación, se sigue que:

(9) Re T(x) = 
$$\frac{P}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{Im T(x')}{x' - x} dx'$$

(10) Im T(x) = 
$$-\frac{P}{\pi}\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\text{Re } T(x')}{x' - x} dx$$

En la literatura matematica a la funcional

$$H[f] = \frac{P}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{f(x')}{x' - x} dx'$$

se le conoce con el nombre de Transformada de Hilbert de la función f(x), lo cual concluye lo que queríamos demostrar.

2. (iii) = (ii)

De la parte anterior sabemos que

$$T(x) = \frac{P}{\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{T(x')}{x' - x} dx'$$

y escribiendo la transformada de Fourier de T(x) como

(11) 
$$\phi(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ixt}T(x)dx$$

entonces

(12) 
$$\phi(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ixt}T(x)dx = \int_{-\infty}^{+\infty} dx e^{-ixt} \frac{P}{\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{T(x')}{x' - x} dx$$

y suponiendo que hay convergencia uniforme, las integraciones s pueden intercambiar para obtener

(13) 
$$\phi(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \theta(t) e^{-ix't} T(x') dx'$$

en donde 
$$\theta(t) = \begin{cases} +1 & \text{si } t > 0 \\ \\ -1 & \text{si } t < 0 \end{cases}$$

usando la definición de la función de escalón  $\theta(t)$  (13) =>

(14) 
$$\phi(t) = 0$$
 para t < 0 L.C.Q.D.

Como  $\phi(t) = 0$  para t < 0 entonces

(15) 
$$T(x) = \frac{1}{(2\pi)^{1/2}} \int_{-\infty}^{+\infty} \phi(t) e^{ixt} dt = \frac{1}{(2\pi)^{1/2}} \int_{-\infty}^{\infty} \phi(t) e^{ixt} dt$$

and the strange that a

and the state of a

J. J. J. J. J. Y.

Sea z = x + iy con y > 0 y T(z) la continuación anal<u>í</u> tica de T(x) a x compleja, luego

(16) 
$$T(z) = \frac{1}{(2\pi)^{1/2}} \int_{0}^{+\infty} \phi(t) e^{izt} dt$$

esta integral converge para y > 0 bajo la continuación analít<u>i</u> ca dada para  $\omega$ , lo cual significa que T(z) es análitica en I<sub>+</sub>(z) de x <sup>°</sup>compleja.

the second of a convertifier of the second second address the second

#### N O T A S

- Pauling y Wilson en su libro de Introduction to Quantum Mechanics trabajan una analogía entre el fenómeno de r<u>e</u> sonancia en un sistema de dos péndulos acoplados.
- 2. En Matemáticas y Razanomiento Plausible, Polya nos ofre ce una serie de analogías entre diversos problemas mate máticos muy interesantes.
- 3. Ibid.
- 4. En la referencia 17 se describe con más detalle esta analogía y se traza otra que es muy interesante desde el punto de vista pedagógico: paralelismo entre el científico-descubridor y estudiante-aprendiz, dicho paralelismo es trazado por Bruner.

网络马马勒尔马斯萨勒鲁克马马斯特尔马克

it is the

5. Cfr. ref. 26

6. Sea f un campo escalar diferenciable continuamente so bre un conjunto abierto S en un n-espacio. Se dice que f es una función homogénea de grado p sobre S si  $f(t\vec{x}) = t^p f(\vec{x})$  para cada real t y para cada  $\vec{x}$ en S tal que  $t\vec{x}\in S$ .

- 7. Aquí la analogía consiste en introducir un factor de escala que hace que las nuevas trayectorias sean semejantes a las primeras pero de tamaño diferente.
- 8. Los paréntesis <...> significan valores medios y están definidos como <f> =  $\lim_{\tau \to \infty} \frac{1}{\tau} \int_{0}^{\tau} f(t) dt$ . En caso de tener a  $f(t) = \frac{dF(t)}{dt}$  con F(t) acotada, entonces <f> = 0.
- 9. Significa que el período de las oscilaciones es inde pendiente de su amplitud.
- 10. Oscilador clásico: armónico simple.
- 11. Esta ecuación nos expresa la tercera ley de Kepler
- 12. Principio integral que recibe varios nombres según el camino en que la correspondencia entre los estados original y su vencidad o estados variados se estable<u>z</u> ca. Otros nombres asociados con este tipo de principio integral son: d'Alembert, Maupertuis, mínima acción.
- Con esto queremos decir que rayo y trayectoria son conceptos análogos.

14. Cfr. ref. 42

15. Esta suposición hace posible la analogía entre la Optica Física y la Mecánica Ondulatoria.

16. Op. cit.

17. Cfr. G. Polye, How to Solve it, Princepton University Press, 1945.

18. Cfr. ref. 35

set to be the state of the set

#### REFERENCIAS

- Bauer, M., y P.A. Mello. On the Lifetime-Width Relation for a Decaying State and the Uncertainty Principle. Proc. Nat. Acad. Sci. USA, <u>73</u>, No. 2, 283 (1976).
- Burge, E.J. Definitions of Resonance and Exact Conditions for Resonance in Some Electrical Circuit I. Definitions of Resonance for Series and Parallel LCR Circuits, Am.J. Phys. <u>29</u>, 19 (1961).
- 3. Burge, E.J. Definitions of Resonance and Exact Conditions for Resonance in Some Electrical Circuits II. Am. J. Phys. <u>29</u>, 251 (1961).
- 4. Condon, E.U. Forced Osillations in Cavity Resonators.
   J. App. Phys. <u>12</u>, 129 (1941).
- 5. Condon, E.U. Principles of Micro-Wave Radio. Rev. Mod. Phys. <u>14</u>, 341 (1942).
- 6. Chew, Gell-Mann & Rosenfeld. Strongely Interacting Particles. Sci. Am. 210 No. 2, 74 (1964).
- 7. Christy, R. W. Classical Theory of Optical Dispersion. Am. J. Phys. <u>40</u>, 1403 (1972).
- 8. Crawford, Frank S. Waves, Berkeley Physics Course Vol. III. McGraw-Hill. USA, (1968).
- 9. Davies, Brian. Mathematical Models in Osillation Theory. Phys. Educ. <u>13</u>, 282 (1978).
- 10. Eisberg, R.M. Fundamentals of Modern Physics. John Wiley, USA (1961).
- 11. Ericson, T.E.O. y M.P. Locher. Hadron-Nucleus Forward Dispersion Relations. CERN 69-30, Theoretical Studies Division, November, (1969).
- 12. Eygs, Leonard. The Classical Electromagnetic Field. Addison-Wesley. USA (1972).
- 13. Fano, U. Effect of Configuration Interaction of Intensities and Phase Shifts. Phys. Rev. <u>124</u>, 1866 (1961)
- 14. Fermi, E. Nuclear Physics. The University of Chicago Press, Chicago, USA (1967).
- 15. Feshbach, H.D.C., Peaslee & V.F. Wisshopf. On the Scattering and Absorption of Particles by Atomic Nuclei. Phys. Rev. <u>71</u>, 145 (1947)
- 16. Feynman / Leighton/ Sands. The Feynman Lectures on Physics. Vols. I, II. II. Fondo Educativo Interamerica no, S. A. (1971).

- 17. Feynman, R.P. Theory of Fundamental Processes. Benjamin, N.Y., (1962)
- 18. Gee, Brian, Models as a Pedagogical Tool: Can we Learn from Maxwell? Phys. Educ. <u>13</u>, 287 (1978).
- 19. Gell-Mann, M. y E. P. Rosenbaum. Elementary Particles. Sci. Am. (1957).
- 20. Gross, G. On the Theory of Dielectric Loss. Phys. Rev. <u>59</u>, 748 (1941).
- 21. Harré, R. Models in Science. Phys. Educ. 13, 275 (1978).
- 22. Hill, R. D. Resonance Particles. Sci. Am. January (1963).
- 23. Holbrow, D.H. y W.C. Davidon. An Introduction to Dispersion Relations. Am J. Phys. <u>32</u>, 762 (1964).
- 24. Koff, S.A. Optical Dispersion. Revs. Mod. Phys. <u>4</u>, No.
  3, 471 (1932).
- 25. Kuyatt, E.E., J.A. Simson & S.R. Mielczarek. Elastic Resonances in Electron Scattering from He, Ne. Ar, Xe, and Hg. Phys. Rev. 138, No. 2A, A385 (1965).
- 26. Landau y Lifshitz. Mecánica, Vol. 1 del Curso de Física Teórica. Editorial Reverté Barcelona (1965).

- 27. Lawson, J.D. Analogous Behavior of Elementary Particles and Some Simple Waveguide and Cavity Systems. Am. J. Phys. <u>33</u>, 733 (1965).
- 28. Messiah, Albert. Quantum Mechanics. Vol. I. North-Holland Publishing Company. Amsterdam (1958).
- 29. Miller, W.H. Resonance in the Scattering of Electron from Atoms. Phys. Rev. <u>152</u>, 70 (1966).
- 30. Muirhead, H. The Physics of Elementary Particles. Pergamon Press. (1965)
- 31. Nussenzueig, H.M. Causality and Dispersion Relations. Academic Press. N. T. and London, (1972).
- 32. O'Malley T.F. y G. Geltman. Compound-Atom States for Two-Electron Systems. Phys. Rev. 137, A 1344 (1965).
- 33. Pake, G. E. Magnetic Resonance. Sci. Am. August (1958)
- 34. Pauling, L. y E. Bright Wilson. Introduction to Quantum Mechanics. McGraw-Hill, Tokyo, (1935).
- 35. Polya, G. Mathemáticas y Razonamiento Plausible. Editorial Técnos, S.A., Madrid (1966).
- 36. Schultz, G.J. Resonances y Electron Impact on Diatomic Molecules. Rev. Mod. Phys. <u>45</u>, 423 (1973).

- 37. Schultz, G.J. Resonances in Electron Impact on Atoms. Rev. Mod. Phys. <u>45</u>, 378 (1973).
- 38. Scott, Alwyn, Kramers-Kroming Relations, Hilbert Transforms, Dispersion Relation, etc. Am, J. Phys. <u>32</u>, 713 (1964).
- 39. Sharnoff, Mark. Validity Conditions for the Kramers-Kroming. Am. J. Phys. 32, 40 (1964).
- 40. Slater, J.C. Microwave Electronics. Rev. Mod. Phys. <u>18</u>, 441 (1946).
- 41. Sneddon, I.N. Elementary of Partial Differential Equations. McGraw-Hil. Tokyo, (1957).
- 42. Sommerfeld, A. Optics. Lectures on Theoretical Physics Vol. IV. Academic Press.
- 43. Taylor, H.S., George V. Nazaroff & A. Golebiewski.
  Quantitative Aspects of Resonances in Electron-Atom and Electron-Molecule, Scattering, Excitation, and Reactions.
  J. Chem. Phys. <u>45</u>, 2872 (1966).
- 44. Tomlin, D.H. y G.K. Fullarton. Electrical Circuit Analogues of Thermal Conduction and Diffusion Phys. Educ. <u>13</u>, 295 (1978).

- 45. Toll, John S. Causility and the Dispersion Relations: Logical Foundatations. Phys. Rev. <u>104</u>, 1760 (1956).
- 46. Veneziano, Gabriele. Elementary Particles Physics Today 22, No. 9, 31 (1968).
- 47. Wigner, E.P. Lower Limit for the Energy Derivative of the Scattering Phase Shift. Phys. Rev. <u>98</u>, No. 1, 145 (1955).

FIRER CEPTAGIDS FORM PERSONAL ASST SCALE. OF TANAMAC

a water a salar a showing take the english and

、重要了自己的动力的变形

e b weather t

CAMPART IN LA PE

.282

Characterical of a transfer

a manufacture of the theory of the second states of

The read of the second second second second